

فصل چهارم

ساعات آموزش		
نظری	عملی	جمع
۱۰	۵۰	۶۰

راه اندازی موتورهای الکتریکی سه فاز با کلید الکترومغناطیسی (کنتاکتور)

هدف‌های رفتاری: هنرجو باید در پایان این فصل بتواند:

- ۱- ساختمان و طرز کار کلیدهای مغناطیسی را شرح دهد.
- ۲- مزایای استفاده از کنتاکتور را نام ببرد.
- ۳- مشخصه‌های انتخاب یک کنتاکتور را شرح دهد.
- ۴- قسمت‌های مختلف یک کنتاکتور را مونتاژ نماید.
- ۵- ساختمان و طرز کار و کاربرد تجهیزات جانبی مدارهای فرمان (شامل فیوز، بی‌متال، تایمر، میکروسویچ و لامپ سیگنال) را شرح دهد.
- ۶- علائم اختصاری به کار رفته در نقشه‌های فرمان و قدرت را تشخیص دهد.
- ۷- نقشه‌های تک خطی و مسیر جریان و مونتاژ و ترمینالی را تشخیص داده و بخواند.
- ۸- مدار فرمان و قدرت یک موتور ساده سه‌فازه را به وسیله کنتاکتور و تجهیزات لازم بیندد و راه اندازی نماید.
- ۹- مدار فرمان و قدرت یک موتور سه‌فازه را به صورت چپ گرد - راست گرد به وسیله کنتاکتور دستی - اتوماتیک (با استفاده از محدود کننده‌های الکتریکی) طراحی کند، بیندد و راه اندازی نماید.
- ۱۰- مدار فرمان و قدرت یک موتور سه‌فازه را به صورت ستاره - مثلث توسط کنتاکتور دستی و اتوماتیک (با استفاده از تایمر) طراحی کند، بیندد و راه اندازی نماید.
- ۱۱- مدار فرمان و قدرت یک موتور سه‌فازه را به صورت ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد، بیندد و راه اندازی نماید.
- ۱۲- مدارهای فرمان داده شده در تمرین‌ها را نقشه خوانی نموده و کاربردی را برای آن بنویسد.
- ۱۳- مدارهای فرمان و قدرت ماشین‌های الکتریکی و تأسیسات الکتریکی را عیب‌یابی و رفع عیب نماید.

مقدمه

کلیدهای مغناطیسی یا کنتاکتورها استفاده می‌کنند. در مدارهای فرمان الکتریکی وسایل مختلفی به کار می‌رود که مهندسین آن‌ها کنتاکتور یا کلید مغناطیسی است. استفاده از کنتاکتور در مدارهای کنترل، تنوع طراحی‌های مختلف را به وجود می‌آورد. در این فصل، ضمن آشنایی با اجزای تشکیل دهنده مدارهای کنترل، با طراحی و اصول کار چندین مدار کنترل نیز آشنا می‌شوید.

بهره‌برداری مطمئن و بی‌وقفه از تأسیسات الکتریکی و مراکز تولید نیرو و تأمین انرژی الکتریکی موردنیاز تجهیزات برقی کارخانجات صنعتی و مراکز اقتصادی تا حدود زیادی به خصوصیات، ویژگی‌ها و طرز عمل کلیدها و وسایل کنترل مدارها بستگی دارد. در این فصل منظور از مدارهای کنترل، مدارهای فرمان الکتریکی اند، که از

۱- اجزای تشکیل دهنده مدارهای کنترل

برای طراحی مدارهای کنترل و کار با آنها باید وسائل تشکیل دهنده آن را به طور کامل شناخت و به اصول ساختمان و موارد استفاده این وسائل آشنا شد.

وسایلی که در مدارهای فرمان به کار می‌روند و در این فصل مورد بررسی قرار می‌گیرند، عبارت اند از : ۱- کنتاکتور (کلید مغناطیسی)، ۲- شستی استارت، ۳- رله حرارتی، آن، ۱۲- ترمومتر، ۱۳- کلیدهای تابع دور، ۱۴- حروف و اعداد پلاستیکی، ۱۵- کمربند کابل.

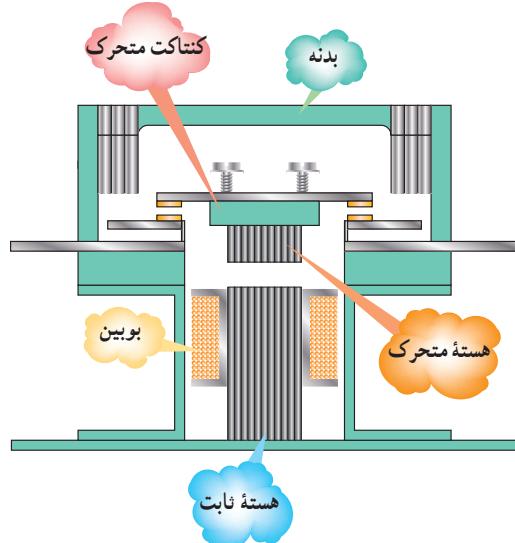
۲- کنتاکتور با کلید مغناطیسی

کنتاکتور با استفاده از خاصیت الکترومغناطیس - مانند رله‌ها - تعدادی کن tact را به یکدیگر وصل یا از یکدیگر جدا می‌کند. از این خاصیت جهت قطع و وصل و یا تغییر اتصال مدار استفاده می‌شود (شکل ۴-۱).



شکل ۴-۱

۲-۱- ساختمان کنتاکتور



شکل ۴-۲- طرح ساده‌ای از یک کنتاکتور

این کلید از دو هسته به شکل E یا U که یکی ثابت و دیگری متحرک است تشکیل می‌شود. در میان هسته ثابت یک بویین یا سیم پیچ قرار دارد. وقتی بویین به برق متصل می‌شود با استفاده از خاصیت مغناطیسی، نیروی کششی فنر را خنثا می‌کند و هسته فوکانی را به هسته تحتانی اتصال می‌دهد و باعث می‌شود که تعدادی کن tact عایق شده از یکدیگر به ترمینال‌های ورودی و خروجی کلید متصل شود و یا باعث گردید کن tact های بسته کنتاکتور باز شوند. در صورتی که مدار تغذیه بویین کنتاکتور قطع شود، در اثر نیروی فنری که داخل کلید قرار دارد هسته متحرک دوباره به حالت اول باز می‌گردد. شکل ۴-۲ طرح ساده‌ای از یک کنتاکتور را نشان می‌دهد.

مراحل باز کردن اجزای تشکیل دهنده یک نوع کنتاکتور در شکل ۳-۴ نشان داده شده است.



شکل ۳-۴- مراحل باز کردن اجزای تشکیل دهنده کنتاکتور

۲-۲- مزایای استفاده از کنتاکتورها

کنتاکتورها نسبت به کلیدهای دستی صنعتی مزایایی به شرح زیر دارند:

۱- مصرف کننده از راه دور کنترل می‌شود.

۲- مصرف کننده از چند محل کنترل می‌شود.

۳- امکان طراحی مدار فرمان اتوماتیک برای مراحل مختلف کار مصرف کننده وجود دارد.

۴- سرعت قطع و وصل کلید زیاد و استهلاک آن کم است.

۵- از نظر حفاظتی مطمئن‌ترند و حفاظت مناسب‌تر و

کامل‌تر دارند.

۶- عمر مؤثرشان بیش‌تر است.

۷- هنگام قطع برق، مدار مصرف کننده نیز قطع می‌شود و به استارت مجدد نیاز پیدا می‌کند؛ در نتیجه از خطرات وصل ناگهانی دستگاه جلوگیری می‌گردد.

کنتاکتور برای جریان‌های AC و DC ساخته می‌شود.

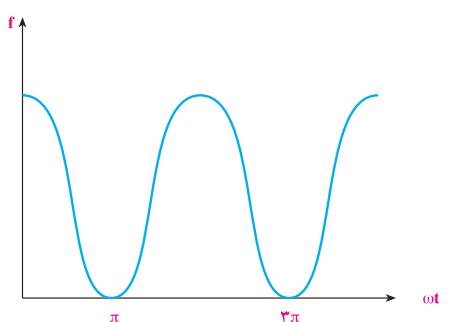
تفاوت این دو نوع کنتاکتور در آن است که در کنتاکتورهای AC از یک حلقه اتصال کوتاه برای جلوگیری از لرزش حاصل از فرکانس برق استفاده می‌گردد. نیروی کششی یک مغناطیس الکتریکی جریان متناوب، متناسب با مجدور جریان عبوری از آن و در نتیجه متناسب با مجدور انکسیون مغناطیسی است. چون مقدار جریان لحظه‌ای با توجه به رابطه $i = I_{\max} \sin \omega t$ تغییر می‌کند، مقدار نیروی کششی مغناطیسی نیز برابر با

$$f = F_{\max} \sin^2 \omega t$$

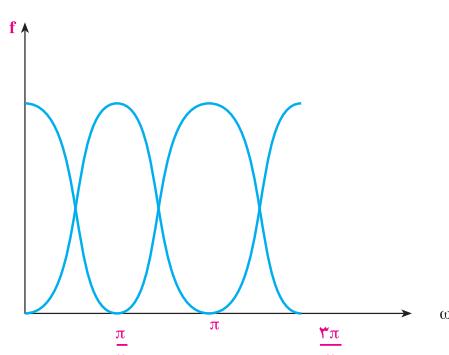
الف خواهد شد و تعداد دفعاتی که این نیرو مانکریم و صفر می‌شود، به اندازه دو برابر فرکانس شبکه خواهد گردید (شکل ۴-۵). در نتیجه، در لحظاتی که مقدار نیروی کششی بیشتر از نیروی مقاوم فنرهای کنتاکتور باشد، هسته کنتاکتور جذب می‌شود و در لحظاتی که مقدار نیروی کششی کمتر از مقدار نیروی فرنها شود، هسته متحرک کنتاکتور تمایل پیدا می‌کند که به محل اول خود باز گردد. به این ترتیب در هسته متحرک لرزش و صدا ایجاد خواهد شد. این نوسانات را می‌توان به وسیله یک حلقه بسته، که در سطح قطب‌ها جاسازی شده و حدود نصف تا $\frac{2}{3}$ سطح هر قطب را پوشانده است، از بین برد و



شکل ۴-۴



الف



ب

شکل ۴-۵

با مشخصات مناسب استفاده کرد که کنتاکت‌های آن تحمل جریان راه اندازی و جریان دائمی را داشته باشد. هم‌چنین در صورت اتصال کوتاه، جریان لحظه‌ای زیادی که از مدار عبور می‌کند و یا جرقه‌ای که هنگام قطع مدار ایجاد می‌شود، صدمه‌ای به کلید تزند. به این منظور و برای این که بتوانیم پس از طراحی مدار، کنتاکتور مناسب را برای اتصال مصرف کننده به شبکه انتخاب کنیم، باید با مقادیر نامی مربوط به کنتاکتور آشنا شویم. این مقادیر برای کلیدهای غیرمغناطیسی، مانند کلید اهرمی و غلتکی نیز، وجود دارد. در زیر با این مقادیر، که معمولاً مهم ترین آن‌ها بر روی بدنه کلید (شکل ۴-۶) نوشته شده است، آشنا می‌شویم.

برای انتخاب کنتاکتورها در قدرت‌های مختلف می‌توان از جدول‌های ۴-۱، ۴-۲ و ۴-۳ استفاده کرد.

ولتاژ تغذیه بوبین کنتاکتورها متفاوت است و از ۲۴ تا ۲۸۰ ولت ساخته می‌شود. در اکثر کشورهای صنعتی برای حفاظت بیشتر، تغذیه بوبین کنتاکتورها را زیر ولتاژ حفاظت شده ۶۵ ولت) انتخاب می‌کنند و یا برای تغذیه مدار فرمان، ترانسفورماتور مجزا کننده به کار می‌برند.

۲-۳- شناخت مشخصات فنی کنتاکتور

نوع کنتاکتور: با توجه به نوع مصرف کننده و شرایط کار، کنتاکتورها قدرت و جریان عبوری مشخصی برای ولتاژهای مختلف دارند. بنابراین، باید به جدول و مشخصات کنتاکتور توجه کافی مبذول کرد و انتخاب کنتاکتور را منطبق بر مشخصات موردنیاز قرار داد.

برای اتصال مصرف کننده به شبکه باید از کلید یا کنتاکتوری



شکل ۶-۴- مشخصات یک نمونه کنتاکتور

از آن جایی که کنتاکتورها را بیشتر برای راه اندازی نصب شده روی موتورها لازم است که در فصل اول با چند نمونه از آن‌ها آشنا شده‌اید.

از آن جایی که کنتاکتورها را بیشتر برای راه اندازی
الکتروموتورها به کار می‌برند، آشنایی با مندرجات پلاک

جدول ۱-۴- انواع کنتاکتورها و کاربرد آن‌ها

نوع جریان	استاندارد و طبقه‌بندی کنتاکتور	مورد استفاده
	AC1	بار اهمی - بار غیر اندکیو یا با اندکیوبیته ضعیف - گرم کن برقی با ضربت توان حدود $\cos\varphi = 0.95$
	AC2	برای راه اندازی موتورهای آسنکرون روتور سیم پیچی، بدون ترمز جریان مخالف، جریان راه اندازی بستگی به مقاومت مدار روتور دارد.
AC	AC2'	برای راه اندازی موتور آسنکرون روتور سیم پیچی با ترمز جریان مخالف
	AC3	برای راه اندازی موتور آسنکرون روتور قفسه‌ای - هنگام قطع جریان نامی از تیغه‌های کنتاکتور عبور می‌کند - تحمل جریان راه اندازی ۵ تا ۷ برابر جریان نامی
	AC4	برای راه اندازی موتور آسنکرون روتور قفسه‌ای - به کار بردن ترمز جریان مخالف تغییر جهت گردش الکتروموتور روتور قفسه‌ای - تعداد دفعات قطع و وصل زیاد در فواصل زمانی اندک
	AC11	کنتاکتور کمکی - کنتاکتور فرمان بدون داشتن کنتاکت قدرت (کوپل مغناطیسی) - استفاده فقط در مدار فرمان
DC	DC1	بار اهمی - بار غیر اندکیو یا با اندکیوبیته ضعیف - گرم کن برقی
	DC2	راه اندازی موتور شنت - قطع کردن موتور هنگام کار
	DC3	برای راه اندازی موتور شنت با تعداد دفعات قطع و وصل زیاد در فواصل زمانی اندک - مدار ترمز
	DC4	راه اندازی موتور سری - قطع موتور هنگام کار
	DC5	راه اندازی موتور سری با تعداد دفعات قطع و وصل زیاد، در فواصل زمانی اندک - تغییر جهت گردش موتور - مدار ترمز
	DC11	کنتاکتور کمکی - کنتاکتور فرمان - کوپل مغناطیسی

جدول ۲-۴- جدول انتخاب کنتاکتور، بی‌متال و فیوز
برای موتورهایی که به صورت مستقیم (یک ضرب) به شبکه متصل می‌شوند

ولتاز ۲۲۰-۲۴۰ V		ولتاز ۳۸۰ V		جریان کنتاکتور	جریان بی‌متال	جریان فیوز
KW	HP	KW	HP	A	A	A
		۰/۳۷	۰/۵	۹	۱-۱/۶	۲
۰/۳۷	۰/۵	۰/۵۵	۰/۷۵	۹	۱/۶-۲/۵	۲-۴
		۰/۷۵	۱	۹	۱/۶-۲/۵	۲-۴
۰/۵۵	۰/۷۵	۱/۱	۱/۵	۹	۲/۵-۴	۴-۶
۰/۷۵	۱	۱/۵	۲	۹	۲/۵-۴	۴-۶
۱/۱	۱/۵	۲/۲	۳	۹	۴-۶	۶-۸
۱/۵	۲	۴	۴	۹	۴-۶	۸-۱۲
				۹	۵/۵-۸	۸-۱۲
۲/۲	۳	۴	۵/۵	۱۶	۷-۱۰	۱۰-۱۲
۳	۴	۵/۵	۷/۵	۱۶	۱۰-۱۳	۱۲-۱۶
۴	۵/۵	۷/۵	۱۰	۱۶	۱۳-۱۵	۱۶-۲۰
				۱۶	۱۳-۱۸	۱۶-۲۰
۵/۵	۷/۵	۱۰	۱۳/۵	۲۵	۱۸-۲۵	۲۰-۲۵
		۱۱	۱۵	۲۵	۱۸-۲۵	۲۵
۷/۵	۱۰	۱۵	۲۰	۴۰	۲۲-۳۲	۲۲-۴۰
۱۰	۱۳/۵	۱۸/۵	۲۵	۴۰	۳۰-۴۰	۴۰
۱۱	۱۵			۴۰	۳۰-۴۰	۴۰
		۲۲	۳۰	۶۳	۳۸-۵۰	۵۰-۶۳
۱۵	۲۰			۶۳	۴۸-۵۷	۶۳
۱۸/۵	۲۵	۳۰	۴۰	۶۳	۴۸-۵۷	۶۳
				۶۳	۵۷-۶۶	۶۳
۲۲	۳۰	۳۷	۵۰	۸۰	۶۶-۸۰	۸۰
		۴۵	۶۰	۱۲۵	۷۵-۱۰۵	۱۰۰
۳۰	۴۰	۵۵	۷۵	۱۲۵	۹۵-۱۲۵	۱۲۵

شرح جدول ۲-۴ : این جدول از ۷ ستون تشکیل شده که به صورت مستقیم به شبکه برق متصل شوند.
 برای مثال، موتور ۲۲KW یا ۳۰ HP مورد نظر است. برای انتخاب وسایل مورد نیاز در ستونی که بالای آن ولتاز ۳۸۰ ولت مشخص شده، عدد ۲۲KW و ۳۰ HP را پیدا می‌کنیم. سپس رویه روی آن، عدد ۶۳ را برای جریان کنتاکتور و عدد ۵۰-۳۸ را برای جریان بی‌متال و ۶۳-۵۰ را برای جریان فیوز معلوم می‌نماییم.

است. ستون‌های اول و دوم قدرت موتورها را بر حسب کیلووات و اسب بخار برای ولتاز ۲۲۰ تا ۲۴۰ ولت نشان می‌دهد. ستون سوم و چهارم قدرت موتورها را برای ولتاز خطی ۳۸۰ ولت مشخص می‌کند. ستون پنجم جریان کنتاکتور را برای قدرت‌های مورد نظر و ستون ششم جریان بی‌متال لازم را برای موتور مورد نظر معلوم می‌کند و بالاخره ستون هفتم فیوز مورد نیاز را مشخص می‌نماید. این جدول برای موتورهایی مورد استفاده قرار می‌گیرد

جدول ۳-۴- جدول انتخاب کنتاکتور، بی‌متال و فیوز
برای موتورهایی که به صورت ستاره مثلث راه اندازی می‌شوند

ولتاژ ۲۲۰-۲۴۰ V		ولتاژ ۳۸۰ V		جريان کنتاکتور	جريان بی‌متال	جريان فیوز
KW	HP	KW	HP	A	A	A
۴	۵/۵	۷/۵	۱۰	۱۲	۷-۱۰	۱۶
				۱۲	۷-۱۰	۲۰
۵/۵	۷/۵	۱۰	۱۲/۵	۱۲	۱۰-۱۳	۲۰
		۱۱	۱۵	۱۶	۱۳-۱۸	۲۵
۷/۵	۱۰	۱۵	۲۰	۱۶	۱۳-۱۸	۳۲
۱۰	۱۲/۵	۱۸/۵	۲۵	۲۵	۱۸-۲۵	۴۰
۱۱	۱۵			۲۵	۱۸-۲۵	۴۰
				۲۵	۱۸-۲۵	۵۰
		۲۲	۳۰	۴۰	۲۲-۳۲	۵۰-۶۳
۱۵	۲۰			۴۰	۲۲-۳۲	۶۳
۱۸/۵	۲۵	۳۰	۴۰	۴۰	۳۰-۴۰	۶۳
				۴۰	۳۰-۴۰	۸۰
				۴۰	۳۰-۴۰	۸۰
۲۲	۳۰	۳۷	۵۰	۶۳	۲۸-۵۰	۸۰
				۶۳	۲۸-۵۰	۱۰۰
		۴۵	۶۰	۶۳	۴۸-۵۷	۱۰۰
۳۰	۴۰	۵۵	۷۵	۶۳	۵۷-۶۶	۱۲۵
۳۷	۵۰			۸۰	۶۰-۸۰	۱۲۵
۴۵	۶۰	۷۵	۱۰۰	۱۲۵	۷۵-۱۰۵	۱۶۰
				۱۲۵	۷۵-۱۰۵	۲۰۰
۵۵	۷۵	۹۰	۱۲۵	۱۲۵	۹۵-۱۲۵	۲۰۰

شرح جدول ۳-۴ : این جدول برای موتورهای آسنکرون مستقیم این است که در اتصال مثلث، که اتصال دائم کار موتور روتور قفسه‌ای مورد استفاده قرار می‌گیرد که راه اندازی آن است، جریان مصرفی موتور از دو کنتاکتور به صورت موازی عبور می‌کند.

مثال قبل، یعنی موتور ۲۲KW یا ۳۰ HP را در نظر می‌گیریم. طبق روش قبلی، کنتاکتور موردنیاز ۴۰ آمپر و بی‌متال تحمل کند. به همین ترتیب چون بی‌متال، روی یکی از کنتاکتورها قرار می‌گیرد، جریان تنظیمی آن کاهش می‌یابد. آن ۲۳-۳۲ آمپر و فیوز موردنیاز ۶۳-۵۰ آمپر خواهد بود. علت کاهش آمپر کنتاکتور و بی‌متال نسبت به حالت راه اندازی

۳- شستی استاپ و سلکتور سوئیچ‌های فرمان

به شستی استاپ و استارت دوبل معروف‌اند.

شستی‌هایی را که با چرخاندن کلیدی می‌توان در شرایط کار یا قطع به صورت پایدار نگاه داشت سلکتورهای سوئیچی گفته می‌شود.

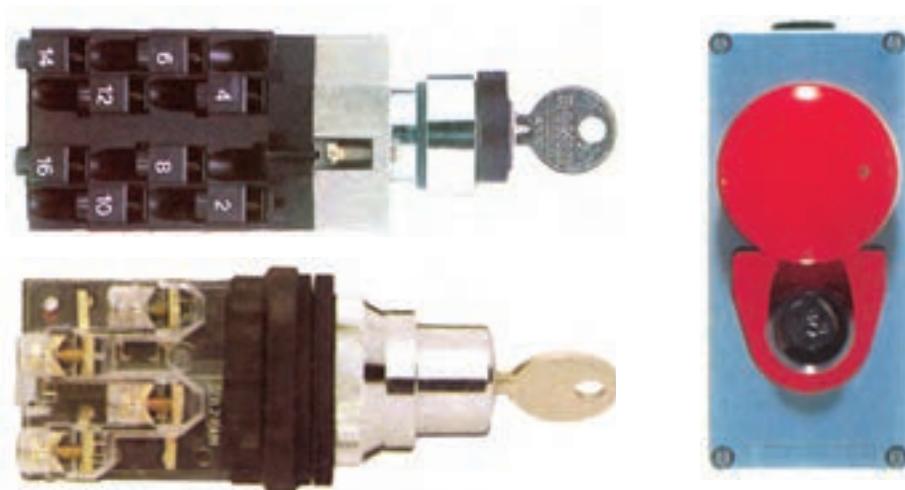
شکل ۴-۷ تصاویری از چند نمونه شستی و شکل ۸-۴ چند نمونه کلید سوئیچ را نشان می‌دهد.

شستی‌ها از جمله وسایل فرمان هستند، که تحریک آن‌ها به وسیله دست انجام می‌گیرد و در انواع مختلف و برای کاربردهای متفاوت طراحی می‌شوند.

شستی‌هایی که پس از تحریک، دو کن tact وصل را قطع می‌کنند شستی استاپ (قطع) و شستی‌هایی که پس از تحریک دو کن tact قطع را وصل می‌کنند شستی استارت (وصل) نامیده می‌شوند. شستی‌هایی که هر دو عمل را در یک زمان اجرا می‌کنند،



شکل ۴-۷- چند نوع شستی استاپ و استارت



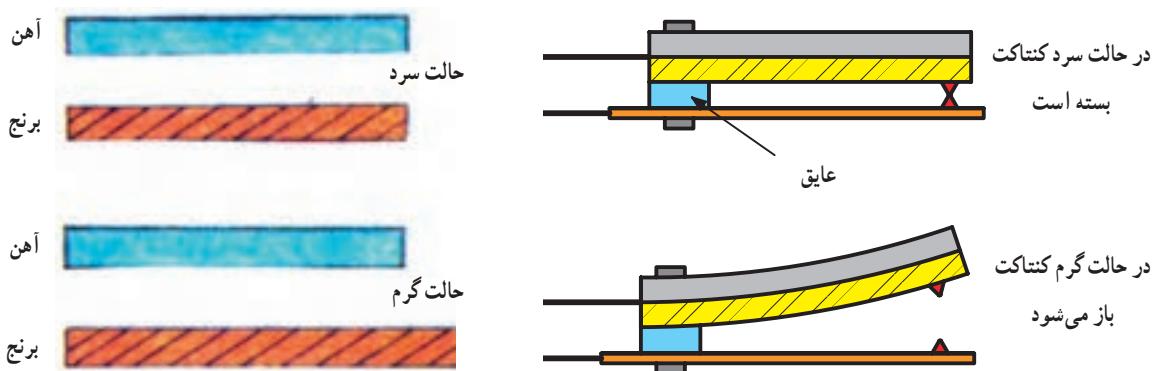
شکل ۸-۴- نمای چند نوع شستی سلکتوری و شستی قفل‌شونده

۴- رله حرارتی (بی مثال)

خاصیت بی مثال در فیوزها، رله های بی مثالی و... استفاده می شود. رله بار زیاد (بی مثال) قابل تنظیم است و در مقابل اضافه بار از ۱/۰۵ تا ۱۰ برابر جریان نامی، موتور را قطع می کند. در نمونه سه فاز آن رله حرارتی از سه پل قدرت برای عبور جریان اصلی مصرف کننده تشکیل شده و دارای دو کنتاکت فرمان است: یکی کنتاکت بسته جهت قطع مدار تغذیه کنترلور و دیگری کنتاکت باز که پس از عمل بی مثال بسته می شود و برای اطلاع دادن از خطا حاصل در مدار به کار می رود. بعضی از این رله ها کلیدی دارند که برای دو حالت دستی و اتوماتیک طراحی شده اند. در حالت دستی پس از عمل رله باید با دست آن را به حالت اول برگرداند. در حالت اتوماتیک، رله پس از مدت زمانی معین به حالت اول باز می گردد. در شکل ۴-۹، چند نمونه رله بی مثال نشان داده شده است.

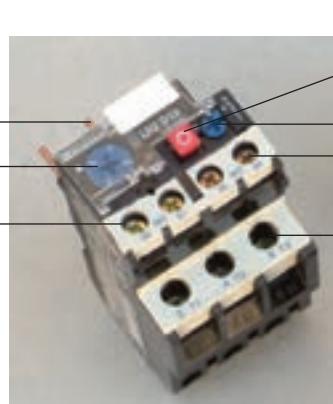
دستگاه های الکتریکی را باید در مقابل خطرات و خطاهای احتمالی حفاظت کرد. یکی از راه های حفاظت موتورهای الکتریکی، استفاده از رله حرارتی و رله مغناطیسی است. رله حرارتی، موتور را در مقابل اضافه بار (بار زیاد) حفاظت می کند. اصول ساختمان آن از دو فلز، که دارای ضریب انبساط طولی مختلف اند، تشکیل شده است (شکل ۴-۹).

این دو فلز در حالت گرم، به وسیله غلتک پرس و به صورت یک تکه دیده می شود. این دو فلز یک بی مثال را تشکیل می دهند. در اثر عبور جریان، هر دو فلز گرم و طول آن ها زیاد می شود و چون از دیاد طول یکی از فلزات بیشتر از دیگری است، از این رو دو فلز با هم خم می شوند. این حرکت به طور مستقیم و یا به وسیله اهرم هایی به یک کنتاکت منتقل می شود و مدار را قطع یا وصل می کند. از



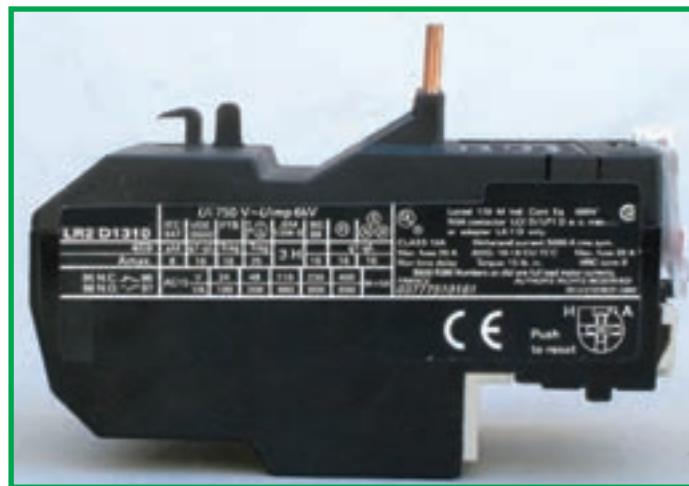
شکل ۴-۹ - نحوه کار بی مثال

- ۱- تیغه های اتصال به کنترلور
- ۲- پیچ های اتصال به موتور
- ۳- ترمینال باز مدار فرمان
- ۴- ترمینال بسته مدار فرمان
- ۵- دگمه برگشت پذیر به حالت عادی
- ۶- پیچ تنظیم جریان
- ۷- دگمه راه اندازی مجدد رله (دستی - اتوماتیک)

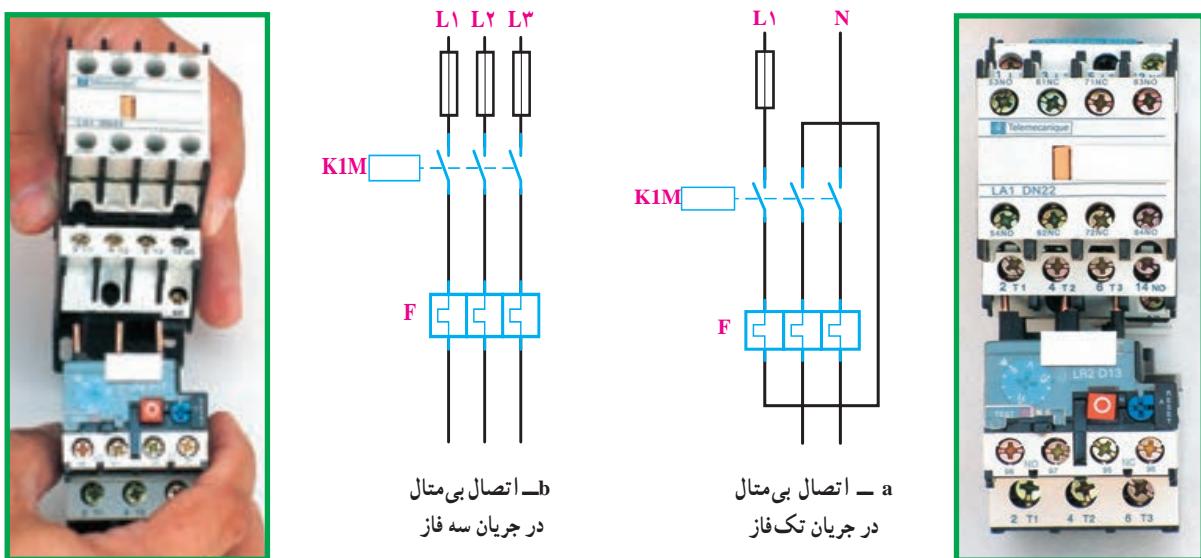


شکل ۱۰- نمای خارجی بی مثال

در شکل های ۱۱-۴ و ۱۲-۴، به ترتیب مشخصات و نحوه اتصال یک نمونه رله حرارتی زیر کنتاکتور را مشاهده می کنید.



شکل ۱۱-۴—مشخصات یک نمونه بی متال و نحوه اتصال آن به یک کنتاکتور



شکل ۱۲-۴—شکل اتصال بی متال در جریان تک فاز و سه فاز

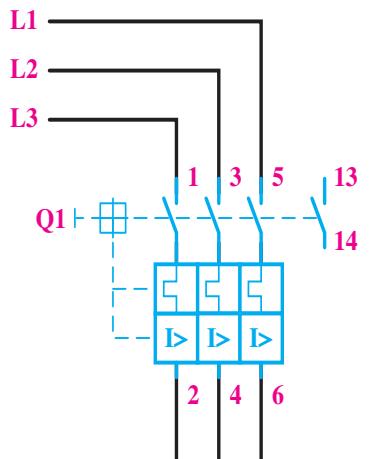
۵- کلید محافظ موتور

آهنی ثابت و یک هسته متحرک و یک بویین تشکیل شده است؛ به طوری که هسته متحرک از طریق نیروی یک فنر به طرف بالا کشیده شده است. وقتی که جریان از حد تنظیم شده بالاتر رود یا در مدار اتصال کوتاه به وجود آید، بویین مغناطیس شده هسته متحرک را به سمت پایین می کشد و باعث قطع کنکاترهای متصل

کلید محافظ می تواند موتور را در مقابل اتصال کوتاه و اضافه بار حفاظت کند و برای عمل رله، معمولاً آن را روی جریان معینی تنظیم می کنند (۱/۸ تا ۱/۵ برابر جریان نامی). وقتی که جریان از حد تنظیم شده بیشتر شود، عضو حرارتی رله عمل و مدار را قطع می کند. عضو مغناطیسی این رله از یک هسته

کلید محافظت موتور می‌تواند جایگزین فیوز و بی‌متال در زمان عمل رله بسیار کم است؛ به همین دلیل این رله را رله سریع مدارهای صنعتی شود.

به هسته متحرک می‌شود؛ در نتیجه رله مدار را قطع می‌کند. مدت زمان عمل رله بسیار کم است؛ به همین دلیل این رله را رله سریع می‌گویند (شکل ۱۳-۴).



(c) شمای حقيقی کلید حفاظت موتور



(b)



(a)

شکل ۱۳-۴—کلید محافظت موتور

۶- لامپ‌های سیگنال

عیب دستگاه و ... را نشان دهد، ضروری است لامپ‌های سیگنال را، قبل از اتصال در مدار مورد آزمایش قرار داد و از سالم بودن آن کاملاً مطمئن شد تا در صورت بروز خطا در مدار بتواند به خوبی عمل کند (شکل ۱۴-۴).

لامپ‌های علامت‌دهنده یا لامپ‌های سیگنال در کلیه دستگاه‌های صنعتی و تابلوهای توزیع و تابلو فرمان به کار می‌رود. نوع استفاده از لامپ متفاوت است. از این لامپ به عنوان لامپ خبر استفاده می‌شود و می‌تواند روشن بودن، خاموش بودن و یا



شکل ۱۴-۴—لامپ‌های سیگنال

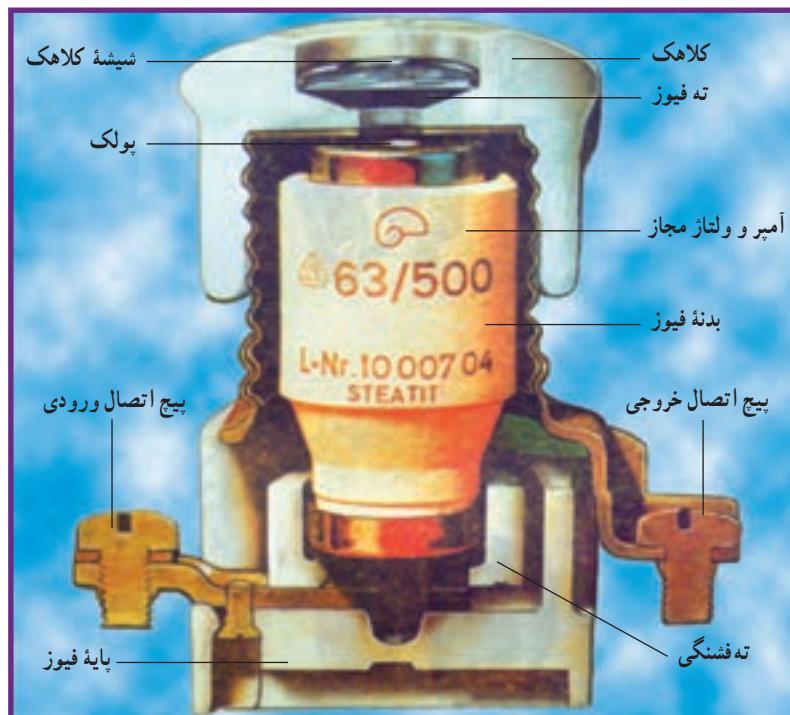
۷- فیوزها

از شبکه (بر اثر عوامل مختلف از قبیل نقصان عایق‌بندی، ضعف استقامات الکتریکی یا مکانیکی و از دیاد بیش از حد جریان مجاز

در کلیه تأسیسات الکتریکی برای جلوگیری از صدمه دیدن و معیوب شدن وسایل و نیز برای قطع کردن دستگاه‌های معیوب

از این وسائل حفاظتی، فیوز است. فیوزها از نظر زمان قطع، بر حسب منحنی ذوب سیم حرارتی داخل آنها، به دو نوع تندکار و کندکار تقسیم می‌شوند.

«اتصال کوتاه» وسائل حفاظتی مختلف به کار می‌رود. این وسائل باید طوری انتخاب شوند که در اثر اضافه بار یا اتصال کوتاه در کمترین زمان ممکن و قبل از این که صدمه‌ای به سیم‌ها و تجهیزات الکتریکی شبکه برسد، مدار قسمت معیوب را قطع کنند. یکی



شکل ۱۵-۴-نمای بُرش خورده فیوز فشنگی

مدار فرمان آنها از سیم نمره $1mm^2$ یا $1/5mm^2$ استفاده شود. پس لازم است مدار فرمان با فیوز جداگانه‌ای حفاظت شود.

۷-۱-فیوز فشنگی: با ساختمان و طرز کار این فیوز در کتاب سیم کشی (۱) آشنا شدید (شکل ۱۵-۴).

۷-۲-فیوز اتوماتیک: فیوز اتوماتیک یا آلفا نوعی فیوز خودکار است که عبور جریان بیش از حد مجاز از آن باعث قطع مدار می‌شود؛ اما می‌توان دوباره شستی آن را به داخل فشرد تا ارتباط برقرار گردد. بعضی از فیوزهای خودکار دو عمل جریان زیاد و بار زیاد را در مدارها کنترل می‌کنند؛ اما پس از قطع شدن، باید پس از مدت کمی دوباره شستی مربوط به آن را فشار داد تا مدار را وصل کند.

در فیوزهای اتوماتیک دو عنصر مقناتیسی و حرارتی وجود دارد. اولی اتصال کوتاه یا جریان زیاد و دومی (بی‌متال)

فیوزهای تندکار زمان قطع کمتری نسبت به فیوزهای کندکار دارند و به همین دلیل در مصارف روشنایی به کار می‌روند. فیوزهای کندکار دارای زمان قطع طولانی تری هستند و در نتیجه برای راه اندازی موتورهای الکتریکی به کار می‌روند. جریان راه اندازی موتور در حدود ۴ تا ۷ برابر جریان نامی است که بر روی کلیه فیوزها جریان نامی آنها نوشته می‌شود. این جریان کمتر از جریان ماکریم تحمل فیوز است.

فیوزها در انواع فشنگی، اتوماتیک (آلفا)، مینیاتوری، بُکس، کاردی (تیغه‌ای)، شیشه‌ای یا کارتیریج و فیوزهای فشار قوی ساخته می‌شوند. معمولاً فیوزهایی که در مدار قدرت به کار می‌رond، مدار کن tactور را در مقابل اتصال کوتاه محافظت می‌کنند؛ یعنی در واقع حفاظت سیم‌های رابط مدار را نیز به عهده دارند. بنابراین، در مدارهایی که مثلاً فیوز ۲۵ آمپری به کار می‌رود، ممکن است در

در جدول ۴-۴ ستون اول، سطح مقطع سیم‌های مسی بر حسب میلی‌مترمربع داده شده است.

گروه اول : سیم‌های تک رشته‌ای تا سه سیم در یک لوله – سیم‌های رشته‌ای کابل مانند در لوله؛

گروه دوم : سیم‌های رشته‌ای کابل مانند خارج از لوله – سیم‌های متحرک؛

گروه سوم : سیم‌های یک‌لا در فضای آزاد (حداقل فاصله سیم‌ها به اندازه قطر سیم).

باید توجه داشت که جدول انتخاب فیوز برای محیطی با درجه حرارت ۲۵ درجه سانتی گراد تهیه شده است و در صورت بالا بودن درجه حرارت محیط باید از فیوزهایی با نمره کوچک‌تر استفاده کرد (زیرا در درجه حرارت بالاتر جریان مجاز سیم‌ها کم می‌شود) و فیوز را باید، با توجه به جریان مجاز جدید، انتخاب کرد. اعدادی که در داخل پرانتز نوشته شده‌اند، حداکثر جریان نامی فیوز است.

جدول ۴-۴ – مقدار جریان فیوز برای حفاظت در مقابل جریان اضافی، با ۲۵ درجه سانتی گراد حرارت محیط

سیم مسی	جریان نامی فیوز حفاظت‌کننده سیم		
	گروه ۱	گروه ۲	گروه ۳
mm ^۲	[A]	[A]	[A]
۰/۷۵	–	۱۰(۱۰)	۱۰(۱۵)
۱	۶(۱۰)	۱۰(۱۵)	۱۵(۲۰)
۱/۵	۱۰(۱۵)	۱۵(۲۰)	۲۰(۲۵)
۲/۵	۱۵(۲۰)	۲۰(۲۵)	۲۵(۳۵)
۴	۲۰(۲۵)	۲۵(۳۵)	۳۵(۵۰)
۶	۲۵(۳۵)	۳۵(۵۰)	۵۰(۶۰)
۱۰	۳۵(۵۰)	۵۰(۶۰)	۶۰(۸۰)
۱۶	۵۰(۶۰)	۶۰(۸۰)	۸۰(۱۰۰)
۲۵	۶۰(۸۰)	۸۰(۱۰۰)	۱۰۰(۱۲۵)
۳۵	۸۰(۱۰۰)	۱۰۰(۱۲۵)	۱۲۵(۱۶۰)
۵۰	۱۰۰(۱۲۵)	۱۲۵(۱۶۰)	۱۶۰(۲۰۰)
–	۱۰۰(–)	۱۲۵(۱۶۰)	۱۶۰(۲۰۰)
۷۰	–	۱۶۰(۲۲۵)	۲۰۰(۲۶۰)

بار زیاد (افزایش جریان تدریجی) را قطع می‌کند (شکل ۴-۱۶).



شکل ۴-۱۶

۷-۳- فیوز مینیاتوری (MCB) :

نوعی فیوز اتوماتیک است که از نظر ساختمان داخلی به فیوز آلفا شباهت دارد و از سه قسمت رله مغناطیسی (رله جریان زیاد زمان سریع)، رله حرارتی یا رله بی‌متال (رله جریان زیاد تأخیری) و کلید تشکیل شده است. (شکل ۴-۱۷) این مجموعه را کلید مینیاتوری نیز می‌نامند. این فیوزها در استاندارد VDE قدیم با دو حرف L و G نامگذاری می‌شوند که حرف L نشان‌دهنده فیوز تندکار و در مصارف روشنایی به کار می‌رفت و حرف G کندکار و در راه اندازی موتورها استفاده می‌شد. امروزه در استاندارد IEC نوع تندکار با حرف B و نوع کندکار با حرف C نشان داده می‌شود. این فیوز‌ها در انواع تک فاز و سه‌فاز ساخته می‌شوند (شکل ۴-۱۷).



شکل ۴-۱۷-الف



طرز قرارگیری فیوز روی ریل

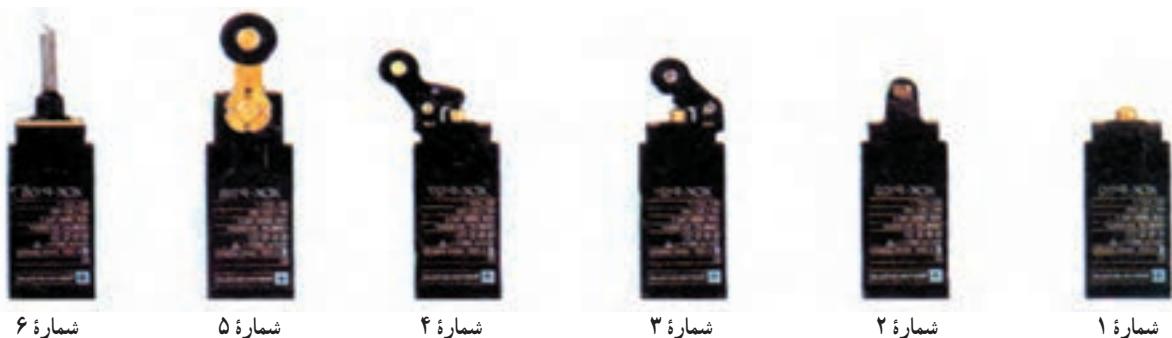
شکل ۴-۱۷-ب

۸- لیمیت سوئیچ ها (سوئیچ های محدود کننده)

داده شده است.

به لیمیت سوئیچ هایی که در ابعاد کوچک ساخته می شوند میکروسوئیچ هم گفته می شود. کاربرد و ساختمان خارجی لیمیت سوئیچ ها متفاوت است و بستگی مستقیم به چگونگی سیستم مکانیکی دستگاه دارد.

این نوع کلیدها معمولاً برای فرمان های مکانیکی یا محدود کردن حرکت دستگاه به کار می روند. ساختمان داخلی آن ها مانند استاپ استارت هاست و به صورت ساده و دوبل و چند کنتاکته ساخته می شوند. در شکل های ۴-۱۸ و ۴-۱۹ الف انواع این کلیدها و شکل ۴-۱۹ ب علامت اختصاری میکروسوئیچ نشان



شکل ۴-۱۸- انواع لیمیت سوئیچ ساده

- ۲ - کلید محدود کننده قرقه ای
- ۴ - کلید محدود کننده قرقه ای یک طرفه از چپ
- ۶ - کلید محدود کننده آنسنی دو طرفه

- ۱ - کلید محدود کننده فشاری انتهایی
- ۳ - کلید محدود کننده قرقه ای یک طرفه از راست
- ۵ - کلید محدود کننده قرقه ای دو طرفه



(الف) علامت اختصاری میکروسوئیچ

شکل ۴-۱۹

۹- کلیدهای تابع فشار (کلیدهای گازی)

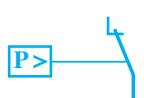
این کلیدها برای کنترل سطح گاز داخل مخازن و کردن اتوماتیک این دستگاهها مورد استفاده قرار می گیرد. عامل فرمان این کلید، فشار گاز یا مایع داخل مخزن است.

فشار گاز مؤثر بر صفحه داخلی کلید نیرویی وارد می‌کند که باعث تحریک می‌شود و یک کن tact باز را می‌بندد و یا کن tact بسته‌ای را باز می‌کند. حرکت برگشت را می‌توان به وسیله فنر تأمین کرد (شکل ۴-۲۰).

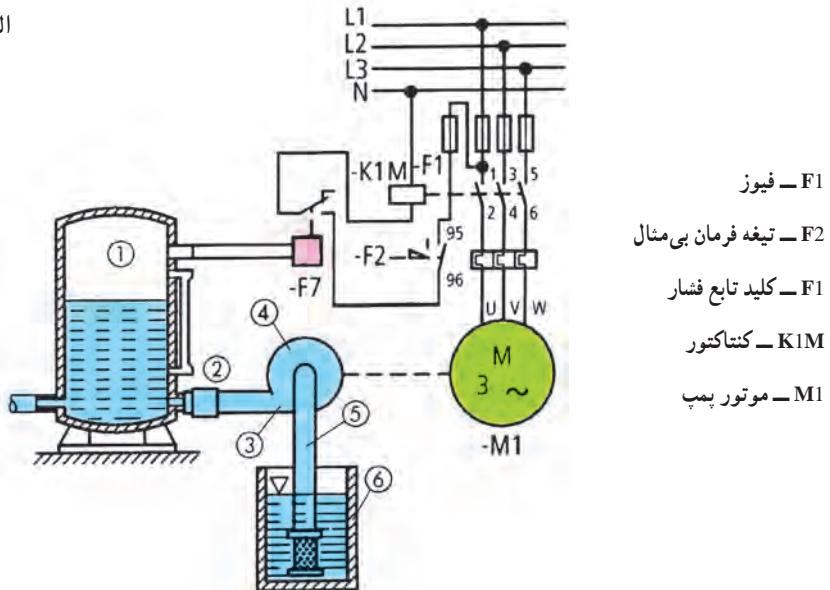


الف) شکل ظاهري

- ۱—مخزن فشار
- ۲—شیر یکطرفة
- ۳—لوله فشار
- ۴—پمپ
- ۵—لوله به همراه فیلتر
- ۶—چاه



ج) علامت اختصاری



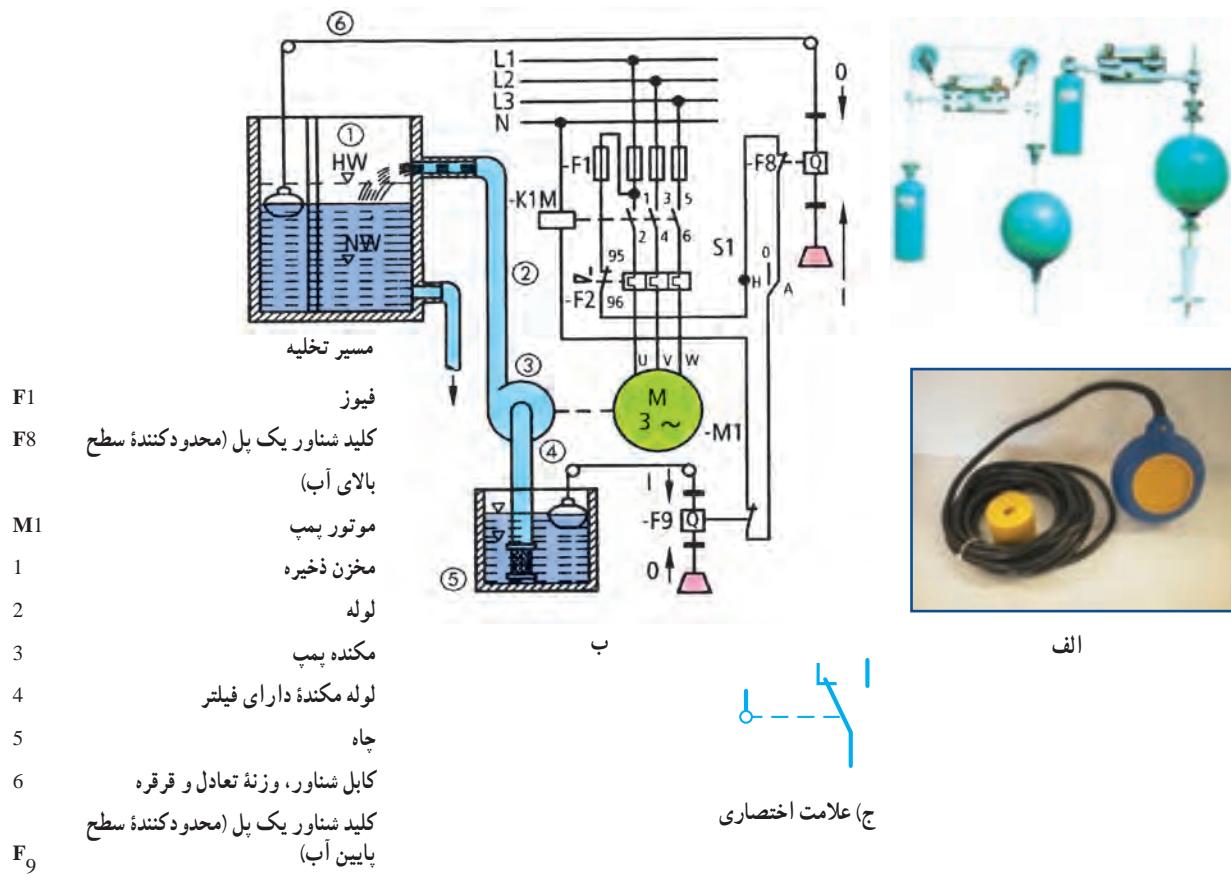
ب) نمونه مداری کلید تابع فشار

شکل ۴-۲۰—کلید تابع فشار

۱۰ - کلیدهای شناور

کار، تنظیم می‌کنند با تغییر سطح مایع داخل مخزن، شناور تغییر مکان می‌دهد و با فرمان دادن به میکروسویچ داخل کلید باعث قطع و وصل مدار می‌شود. در شکل ۴-۲۱ نمونه‌هایی از این کلید به همراه یک نمونه مدار کاربردی آن نشان داده شده است.

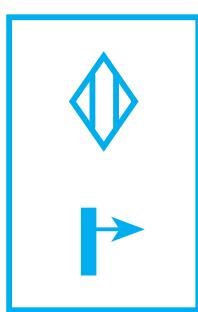
کلیدهای شناور برای کنترل سطح آب یامایات داخل منبع‌ها، استخرها و مخازن مورد استفاده قرار می‌گیرد. ساختمان این کلید از وزنه تعادل، یک قسمت شناور و یک میکروسویچ تشکیل شده است. هنگامی که قسمت شناور را، با توجه به شکل



شکل ۲۱-۴-۴- کلید شناور و کاربرد آن

۱۱- چشم‌های الکتریکی (سنسورها)

این وسیله نوعی کلید فرمان دهنده است که، بدون تماس نتیجه به دستگاه‌های مورد نظر فرمان می‌دهد. از این کلید، در دستگاه‌های صنعتی و خطوط تولید، استفاده فراوان می‌شود. در شکل ۲۲-۴-۲۲-الف چند نمونه از این کلید و در شکل ۲۲-۴-۲۲-ب و ۲۲-۴-۲۲-ج زمینه کاربردی و علامت اختصاری آن نشان داده و فرمان صادر می‌کند؛ هم‌چنین به وسیله رله‌ای که در داخل آن به کار رفته است، کن tact‌هایی را باز می‌کند یا می‌بندد و در شده است.



ج) علامت اختصاری



ب



الف

شکل ۲۲-۴-۴- چشم الکتریکی

۱۲ - رله زمانی (تایمر) و انواع آن

ب) رله زمانی الکترونیکی

از تایمراهای الکترونیکی برای تنظیم زمان‌های کمتر از ثانیه تا چندین ثانیه استفاده می‌شود. در ساختمان این تایمراه، از مدارها و اجزای الکترونیکی استفاده شده است. در شکل ۴-۲۴ نمای ظاهری، مدار الکترونیکی داخلی یک تایمر نشان داده شده است. در نوعی از این تایمراه، با شارژ و دشارژ شدن یک خازن، بین یک رله کوچک تحریک می‌شود. اصول ساختمان تایمر الکترونیکی بر مبنای مدار RC (خازن و مقاومت) و بر حسب ثابت زمانی استوار است. تنظیم این نوع تایمراه به مقدار مقاومت سر راه خازن بستگی دارد.



الف) نمای ظاهری



ب) مدار داخلی

شکل ۴-۲۴ - نمای ظاهری و مدار داخلی تایمر الکترونیکی

یکی از وسایل فرماندهنده مدارهای کنترل اتوماتیک، تایمراه یا رله‌های زمانی هستند که وظیفه کنترل مدار را برای مدت زمانی معین به عهده دارند. رله‌های زمانی در انواع مختلف ساخته می‌شوند:

- الف) رله زمانی موتوری یا الکتروموکانیکی؛
- ب) رله زمانی الکترونیکی؛
- پ) رله زمانی نیوماتیکی (با فشار هوای)؛
- ت) رله زمانی بی‌متال یا حرارتی؛
- ث) رله زمانی هیدرولیکی؛

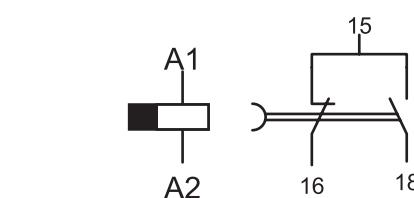
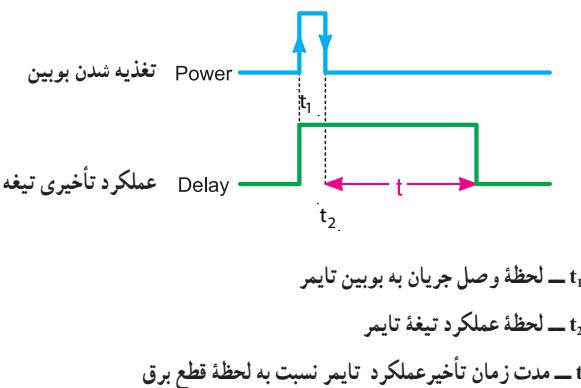
الف) رله زمانی موتوری یا الکتروموکانیکی

این نوع تایمر از یک موتور کوچک تشکیل شده است که از طریق چرخ‌دنده یک دیسک را در مقابل میکروسویچ می‌چرخاند. ساختمان داخلی تایمر موتوری: محل دیسک در لحظه شروع به کار، قابل تنظیم است و پس از تنظیم زمان آن (توسط زایدۀ خارجی) و تغذیه تایمر، موتور با دور ثابت به گردش درمی‌آید و با گردش موتور، زمان تایمر شروع می‌شود. تایمر پس از گردش، به سبب برخورد با زایدۀ دیسک، متوقف می‌شود و به میکروسویچ داخلی فرمان می‌دهد. آن‌گاه کن tact‌های تایمر عمل می‌کنند و اتوماتیک قطع می‌شود و موتور از کار می‌افتد. زمان وصل این رله‌ها از دهم ثانیه تا به طور دائم قابل تنظیم است. شکل ۴-۲۳ تایمر موتوری را نشان می‌دهد.



شکل ۴-۲۳

تایمر تأخیر در قطع^۳ باله بالا رونده (وصل برق) عمل می کند و باله پایین رونده (قطع برق)، زمان سنجی را آغاز می کند و با اتمام زمان به حالت اولیه برمی گردد (شکل ۴-۲۷).



شکل ۴-۲۷- شمای حقیقی، فنی و مشخصه زمانی رله تأخیر در قطع

پ) رله زمانی نیوماتیکی
در این تایمر از خاصیت ذخیره سازی و فشردگی هوا استفاده می شود.

ت) رله زمانی بی مثال یا حرارتی (تایمر حرارتی)

این نوع تایمر با استفاده از خاصیت بی مثال کار می کند و در انواع رله حرارتی ذوب شونده، رله حرارتی بی مثال و رله حرارتی منعکس کننده میله ای ساخته می شود.

ث) رله زمانی هیدرولیکی

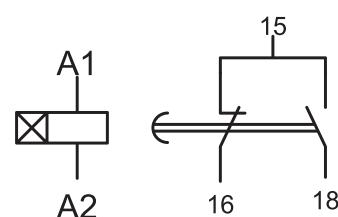
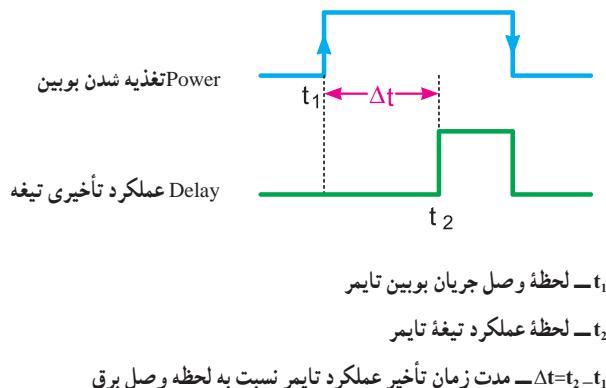
در این رله ها از سیستم هیدرولیکی، جهت تأخیر در مدار، استفاده می شود. طرز کار آن طوری است که وقتی جریان برق به رله وصل می شود، مقداری روغن در داخل آن جابه جا می گردد. برای بازگشت روغن به محل اولیه، زمانی لازم است. این زمان را به عنوان زمان تایмер در نظر می گیرند.

در شکل ۴-۲۵ دو نوع تایمر شان داده شده است. تایمرهای متداول در صنعت برق از نوع تأخیر در وصل^۱ است.



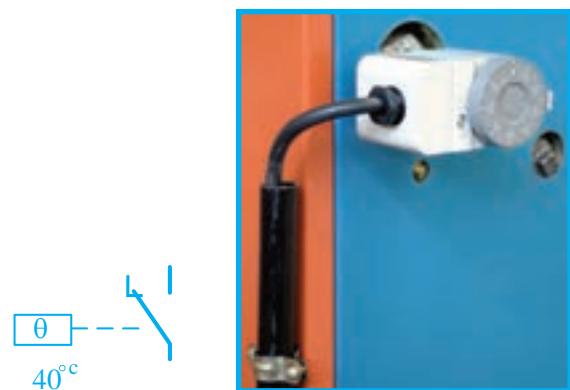
شکل ۴-۲۵

این نوع تایمر باله بالا رونده (وصل برق) زمان سنجی را آغاز می کند و پس از اتمام زمان تنظیم شده بر روی آن، عمل می کند این تایmer باله پایین رونده (قطع برق) به حالت اولیه خود برمی گردد (شکل ۴-۲۶).



شکل ۴-۲۶- شمای حقیقی، فنی و مشخصه زمانی^۱ رله تأخیر در وصل

۱۳- کلید تابع حرارت (ترموستات)



شکل ۴-۲۸

ترموستات نوعی رله حرارتی است که در مقابل تغییرات درجه حرارت محیط از خود حساسیت نشان می‌دهد، این وسیله در دستگاه‌های مختلف صنعتی دارای کاربرد فراوان است و وظیفه کنترل دمای محیط را به عهده دارد. در صورتی که درجه حرارت از حد تنظیمی فراتر رود، کلید عمل می‌کند. به طوری که کن tact باز را می‌بندد و یا کن tact بسته‌ای را باز می‌کند. از ترموموستات بیشتر در وسایل حرارتی و برودتی مانند شوفاژ، یخچال و چیلر و هم‌چنین کوره‌ها استفاده می‌شود. شکل ۴-۲۸ یک نمونه ترموموستات را نشان می‌دهد.

۱۴- کلیدهای تابع دور (کلید گردیز از مرکز)



شکل ۴-۲۹

کلیدهای تابع دور در بعضی از الکتروموتورهای یک فاز جهت خارج کردن سیم پیچ کمکی از مدار و در موارد دیگر مانند ترمز جریان مخالف به کار می‌رود (شکل ۴-۲۹).

۱۵- حروف و اعداد پلاستیکی

سیم‌ها استفاده می‌شود. این حروف و اعداد محل‌های اتصال سر و ته سیم را مشخص می‌کنند (شکل ۴-۳۰).

برای مشخص کردن سر و ته سیم‌های متصل شده در زیر پیچ وسایل مختلف، معمولاً از حروف و اعداد پلاستیکی روی

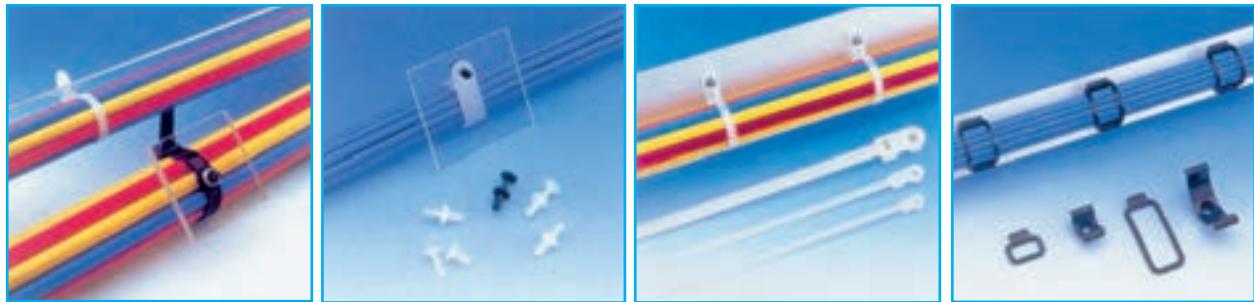


شکل ۴-۳۰- حروف و اعداد پلاستیکی

۱۶ - کمربند کابل

خاص اند از کمربند کابل جهت بستن و محکم کردن سیم ها استفاده می شود. شکل ۴-۳۱ نمونه های مختلفی از این نوع بست را نشان می دهد.

در مواردی که تعداد زیادی سیم در مسیر کanal قرار گرفته باشد و یا به دلایلی سیم ها در مسیر خارج از کanal واقع شوند، برای مشخص کردن و دسته بندی سیم هایی که مربوط به یک قسمت



شکل ۴-۳۱ - نمونه های مختلف کمربند کابل

وسایل خاصی به نام تفنگ کمربند کابل از

در تابلوهای برق صنعتی برای محکم کردن کمربند کابل از



شکل ۴-۳۲

نوارهای بانداز پلاستیکی وجود دارد که در شکل ۴-۳۳ مشاهده می نمایید.

روش های دیگری برای دسته بندی سیم ها در تابلوهای برق، از جمله استفاده از لوله های خرطومی، کanal های شیار دار و



شکل ۴-۳۳

۱۷ - علایم اختصاری

وسایل خبردهنده

جدول ۶ - ۴

قبل از بررسی و اتصال مدارهای الکتریکی لازم است با برخی علایم اختصاری الکتریکی آشنا شویم. جدول ۴-۵ تا ۴-۹ نمونه‌های مختلفی از این علایم را نشان می‌دهد.

علامت اختصاری	نام وسیله یا قطعه
	لامپ خبر
	بیزر
	بوق
	زنگ
	آذین
	LED دیود

کنکات ها

جدول ۵ - ۴

علامت اختصاری	نام وسیله یا قطعه
	کلید غیرلمسی (نوع القای)
	کلید تابع فشار
	کلید شناور (فلوترا)
	کنکات باز تایمر با تأخیر در قطع
	کنکات باز تایمر با تأخیر در وصل
	کنکات بسته تایمر با تأخیر در قطع
	کنکات بسته تایمر با تأخیر در وصل
	کنکات بسته کلید کششی
	کنکات باز کلید کششی
	کنکات تبدیل (تعویض کننده)
	کنکات تبدیل با حالت خاموش در وسط

کنکاتور و رله

جدول ۷ - ۴

علامت اختصاری	نام وسیله یا قطعه
	بوین کنکاتور
	رله های عملگر با مشخصه خاص
	رله تأخیر در وصل
	رله تأخیر در قطع
	رله تأخیر در قطع و وصل
	رله با تحریک حرارتی (بی مثال)
	رله اضافه جریان (جریان زیاد)
	رله قطع کننده جریان معکوس

● محرک عملگرها (محرک وسایل)

جدول ۸ - ۴

علامت اختصاری	نام وسیله یا قطعه
- -	محرک دستی
E - -	محرک فشاری (با دست)
] - -	محرک کششی
F - -	محرک تغییر جهت
Q - - -	محرک با کلید
O - - -	فعال شونده با بادامک و حسگرهای
/ - - -	محرک فشاری (با پدال)
□	قفل مکانیکی
○ - - -	محرک موتوری
D - - -	محرک کلید اضطراری
]- - -	محرک حرارتی قابل تنظیم
]- - -	محرک حرارتی غیرقابل تنظیم
□ - - -	محرک الکترومغناطیسی
○ - - -	محرک با سطح سیال

جدول ۹ - ۴

علامت اختصاری	نام وسیله یا قطعه
T - \	کلید بک فاز
T - \ - \ - \	کلید سه فاز
E - \	شستی وصل (استارت)
E - /	شستی قطع (استوپ)
E - \ / - /	شستی وصل و قطع (استوپ و استارت دوبل)
O - \	کناتک باز لیمیت سویچ
O - /	کناتک بسته لیمیت سویچ
\	کناتک باز کناتکتور
/	کناتک بسته کناتکتور
\ - /	کناتک بسته (مدار فرمان) بی متال
{	کناتک بسته شونده تأخیری
]/	کناتک باز شونده تأخیری
/ - /	کناتک بسته کلید گردان
/ - \	کناتک باز کلید گردان

۱۸- حروف شناسایی

یکی بیشتر باشد، در این صورت به دنبال حرف مشخص کننده دستگاه، عدد نیز آورده می‌شود؛ مانند Q3 و Q2 و Q1 و یا K2M و K1M و یا K2T و K1T.

هر دستگاهی که در مدار فرمان مورد استفاده قرار می‌گیرد با یک حرف لاتین شناسایی و به وسیله همین حرف در تمامی نقشه‌ها و لیست وسایل نشان داده می‌شود. این حروف در جدول ۸-۱ از استاندارد شده است. اگر تعداد دستگاه‌ها در یک نقشه مشابه از

جدول ۱۰-۴

حروف شناسایی	نوع تجهیزات	مثال‌ها
A	گروه‌های ساختاری و گروه‌های کوچک	تقویت کننده، تقویت کننده مغناطیسی، وسایل مرکب
B	وسایل تبدیل انرژی غیر الکتریکی به انرژی الکتریکی و برعکس	سنسور (حس کننده)، حرارتی (ترموالکتریک)، سلول فتوالکتریک، گشتاور سنج، مبدل‌های کریستالی، میکروفون‌ها، بلندگو، رمزگذارها
C	خازن‌ها	خازن‌های الکتروولیتی، خازن‌های غیر الکتروولیتی، خازن‌های منغیر
D	عناصر تأخیردهنده، عناصر ذخیره‌ساز، عناصر باینری (دو وضعیتی)	المان‌های تأخیری، المان‌های دیجیتالی، حافظه‌های مغناطیسی، بثات‌ها، دیسک گردان، ضبط صوت‌ها، عناصر دارای یک بثات، عناصر دارای دو بثات
E	متفرقه	روشنایی، تجهیزات گرمایی، وسایل و تجهیزاتی که در گروه‌های دیگر تعریف نشده است.
F	وسایل حفاظتی	فیوز‌ها، وسایل حفاظتی over voltage و رله‌های حفاظتی کلیدهای فیوزدار، وسایل قطع کننده، کلیدهای قطع و وصل اتوماتیک
G	ژنراتورها – منابع تقدیم	ژنراتورهای چرخان، مبدل‌های فرکانس چرخان، باتری‌ها، اسیلاتورها (اسیلاتورهای کریستالی)، منابع تقدیم قدرت
H	وسایل خبردهنده (نمایشگر)	وسایل نمایشگر صوتی و نوری (بوق، آذیر، لامپ، ساعت زنگ‌دار)
K	کنتاکتورها و رله‌ها	کنتاکتورها، رله‌های فلاش، کنتاکتورهای کمکی، رله‌های زمانی
L	وسایل القایی	چوک، سیم پیچ، فیلتر
M	موتورهای الکتریکی	موتور سه‌فاز، موتور تک فاز، موتور خطی
N	تقویت کننده‌ها، تنظیم کننده‌ها (رگولاًتورها)، وسایل الکترونیکی	تقویت کننده‌ها، تنظیم کننده‌ها (رگولاًتورها)، وسایل الکترونیکی
P	وسایل اندازه‌گیری و وسایل آزمایش (تست)	نشان‌دهنده‌ها، بثات‌ها، شمارنده‌ها، وسایل اندازه‌گیری، آمیرمتر، ولت‌متر، اسیلوسکوپ، ساعت‌ها، پالس‌دهنده‌ها
Q	کلیدهای قدرت	کلیدهای ایزوله کننده، کلیدهای جدا کننده، کلیدهای قطع و وصل حفاظتی، کلیدهای حفاظت موتور
R	مقاومت‌ها	مقاومت‌های ثابت، مقاومت‌های قابل تنظیم، پتانسیومترها، رئوستا، مقاومت راه‌انداز، مقاومت‌های شنت، مقاومت‌های حرارتی (ترمیستور)
S	کلیدها، سلکتورها (انتخاب کننده)	کلید فشاری، میکروسوئیچ، کلید کنترل، کلیدهای پالس‌دهنده
T	ترانسفورماتورها	ترانسفورماتور ولتاژ، ترانسفورماتور جریان، ترانسفورماتور ایزوله، مبدل‌های DC به AC
U	مدولاتورها، آشکارسازها، مبدل‌ها	جدا کننده سیگنانل، مبدل فرکانس، دمودولاتور، مبدل، سیگنانل ژنراتور، انیورتر
V	نیمه‌هادی‌ها و لامپ‌ها	لامپ‌های الکترونی، لامپ‌های تخلیه، دیودها، ترازیستورها، تریستورها، یکسو کننده‌ها
W	مسیرهای ارتباطی، آتن‌ها، لامپ‌ها	سیم‌ها، کابل‌ها، شین‌ها، آتن دوقطبی، آتن‌های بشقابی (گیرنده)
X	ترمینال‌ها، فیش‌ها، دوشاخه و پریز	دوشاخه و پریز، سوکت‌های نر و ماده، اتصال دهنده، فیش آزمایش (تست)
Y	تجهیزات مکانیکی که با برق کار می‌کنند.	ترمزها، کلاچ‌ها، شیرها، چاپگرها، دورنگار، دربازکن
Z	فیلترها، فیلترهای جبران کننده وسایل محدود کننده	شبکه متعادل کننده کابل، فیلترهای پارازیت گیر RC و LC

* در این کتاب به جهت تفکیک کلیدهای فشاری (استوب – استارت) از ارقام یونانی (0 – I – II و ...) استفاده شده است.

جدول ۱۱-۴

عملکرد	حروف شناسایی	عملکرد	حروف شناسایی
اندازه‌گیری	N	عملکرد کمکی به خصوص قطع	A
نسبی و متناسب	P	جهت حرکت (f – جلو، b – عقب، r – بالا، L – پایین، C – جهت حرکت عقربه ساعت و خلاف جهت حرکت)	B
وضعیت کار (وصل، قطع و محدود)	Q	شمارش	C
راه اندازی مجدد و لغو حرکت	R	تمایزدهنده و تفکیک کننده	D
ذخیره کردن و ضبط کردن	S	عملکرد وصل (روشن)	E
تأثیر داشتن و اندازه‌گیری زمان	T	حافظت	F
-	U	آزمایش (تست)	G
سرعت و شتاب	V	نشان‌دهنده و خبردهنده	H
اضافه کردن و جمع کردن	W	تل斐ق یا ترکیب چند عمل	J
ضرب کردن و چند برابر کردن	X	عملکرد کلید فشاری	K
آنالوگ (قیاسی)	Y	نشانه‌گذاری هادی	L
دیجیتال (رقمی)	Z	عملگر اصلی	M

۱۹- انواع نقشه‌های الکتریکی صنعتی

۴- نقشه ترمینالی

۵- نقشه تک خطی (فنی)

چون نحوه ترسیم انواع نقشه‌ها از اهداف این کتاب نیست
لذا در اینجا فقط به معرفی و مشاهده یک نمونه از نقشه‌های
نامبرده شده اکتفا می‌شود شکل‌های ۴-۳۳ تا ۴-۳۷ به ترتیب
تصویر نقشه‌ها را نشان می‌دهد.

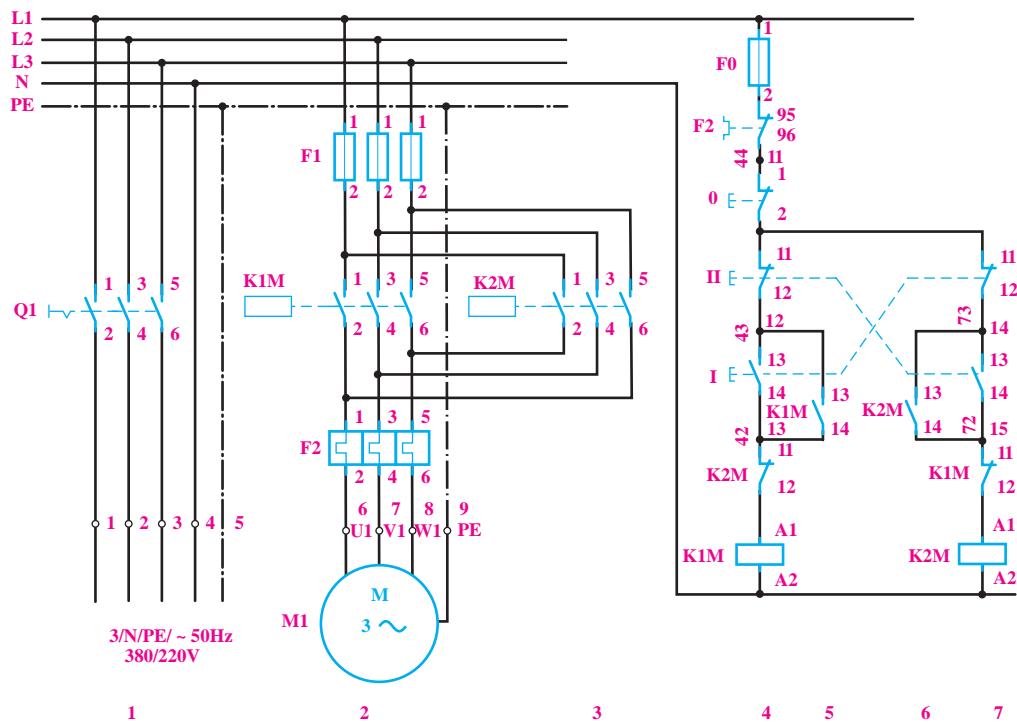
در طراحی، مونتاژ، نصب، تعمیر و عیب‌یابی مدارهای

صنعتی از نقشه‌های مختلفی استفاده می‌شود که از جمله آن‌ها
می‌توان به موارد زیر اشاره کرد :

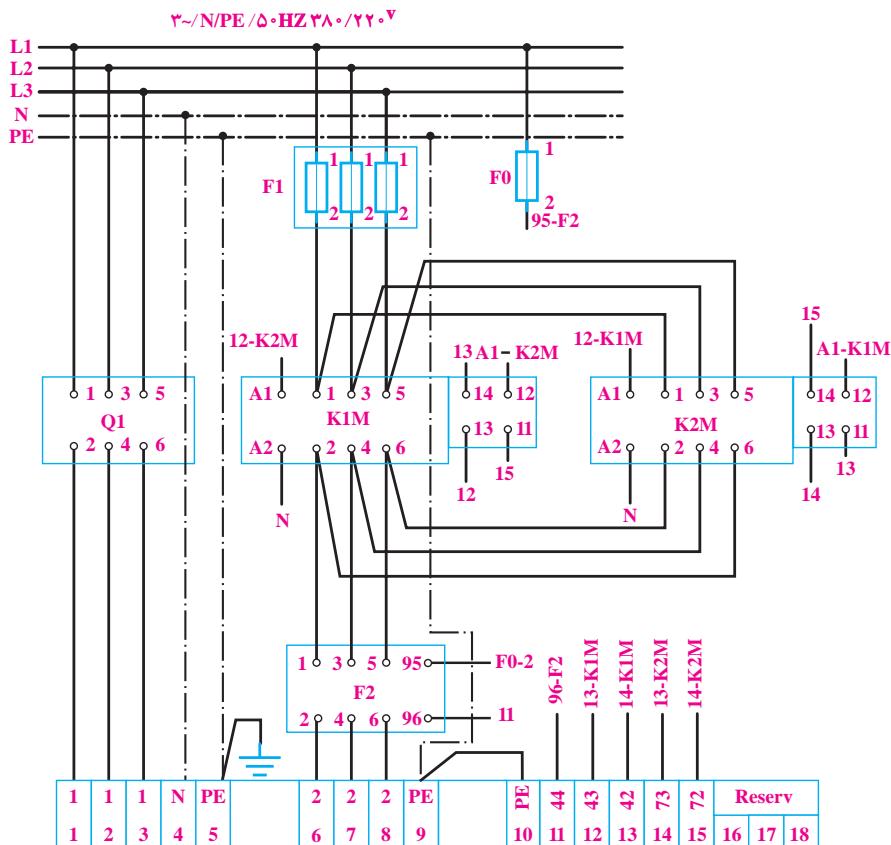
۱- نقشه مسیر جریان

۲- نقشه مونتاژ

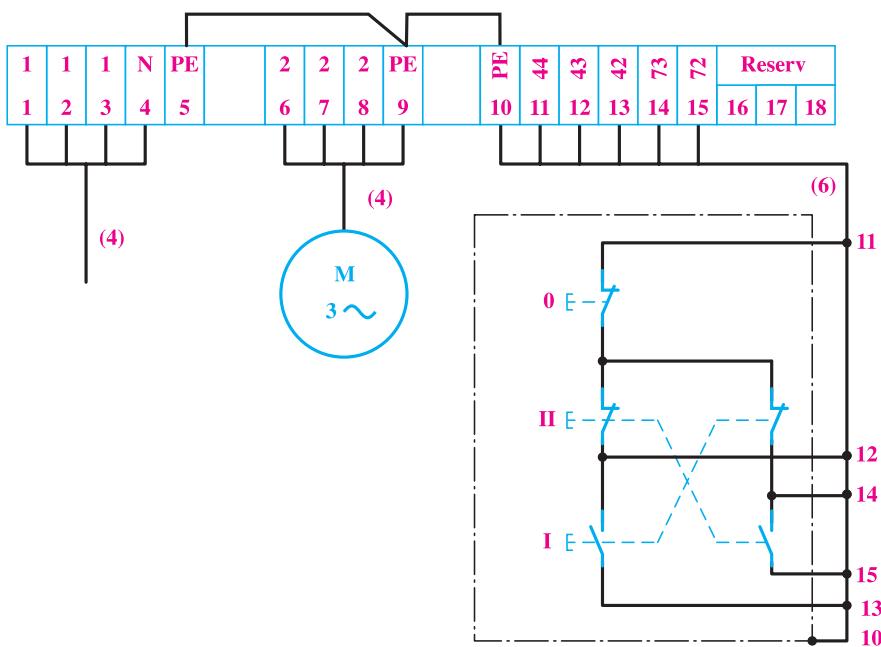
۳- نقشه خارجی



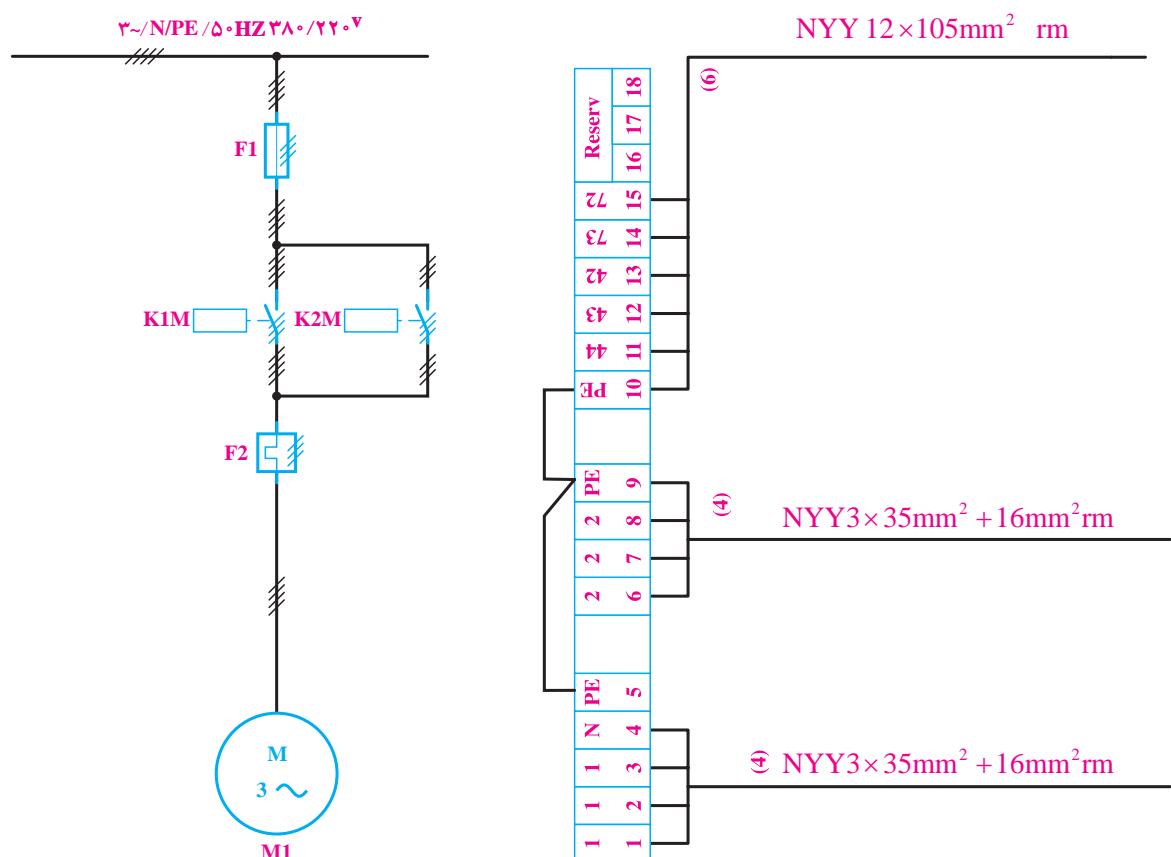
شكل ٣٣—٤ نقشة مسیر جریان



شكل ٣٤—٤ نقشة مونتاژ



شكل ٣٥—٤ نقشه خارجي



شكل ٣٧—٤ نقشه تک خطی (فني)

شكل ٣٦—٤ نقشه ترمinalي

صرف کننده را نشان می دهد «مدار قدرت» گویند.

ب) نقشه مدار فرمان

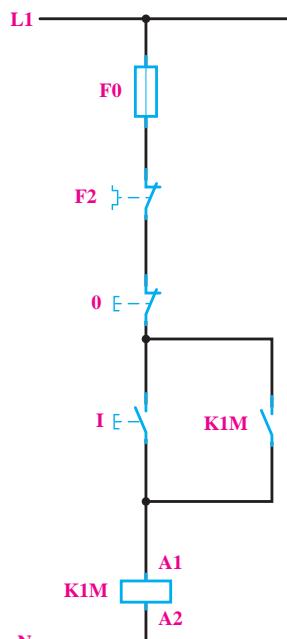
نقشه ای از یک مدار حقیقی که وظیفه اش نشان دادن

چگونگی عملکرد مدار قدرت است را «مدار فرمان» گویند.

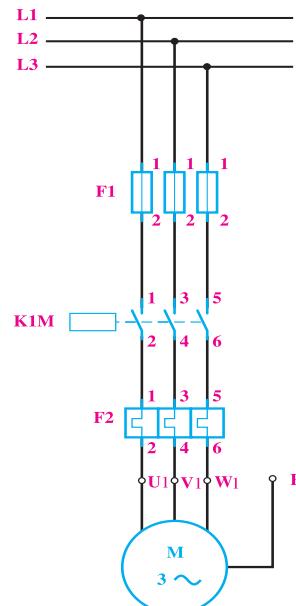
از جمله نقشه هایی که جنبه عمومی داشته و در شکل کلی از آن برای نشان دادن چگونگی عملکرد مدار استفاده می شود نقشه های «مدار قدرت» و «مدار فرمان» است.

الف) نقشه مدار قدرت

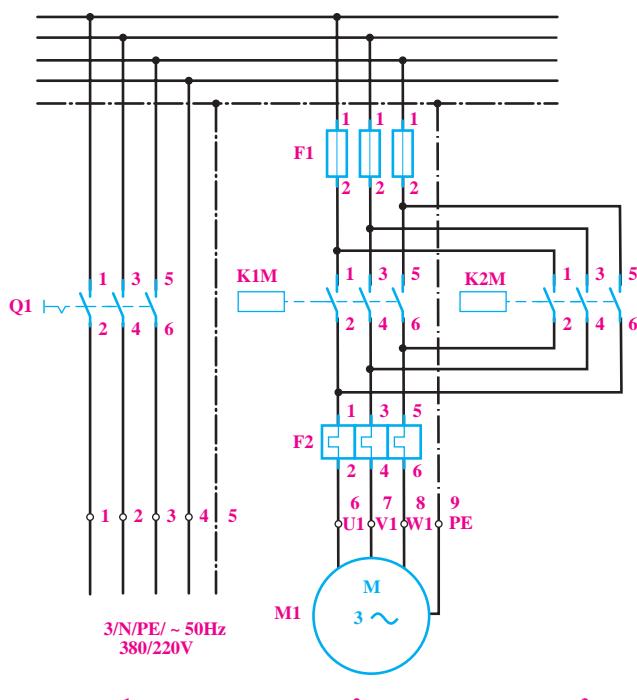
آن قسمت از مدار حقیقی که مسیر جریان رسانی به



شکل ۴-۳۹



شکل ۴-۳۸



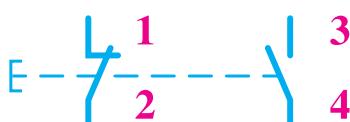
شکل ۴-۴۰

توضیح:

از آنجایی که آشنایی با شماره گذاری ها که در رسم نقشه ها کاربرد دارند می تواند در زمان اتصال مدارهای فرمان و قدرت به هرجویان کمک کند لذا به اختصار برخی از این شماره ها توضیح داده شده است :

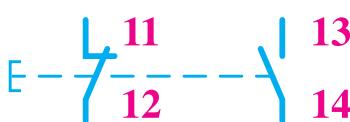
- ۱- کلیه کنکات های (تیغه ها) مدار قدرت با اعداد یک رقمی مانند شکل ۴-۴۰ نشان داده می شوند.

برخی موارد شماره‌گذاری شستی‌های استوپ و استارت مطابق شکل ۴-۴۲ یک رقمی است.



شکل ۴-۴۲

اما در یک سری از نقشه‌ها و وسایل با این دیدگاه که این کنتاکت‌ها اولین کنتاکت‌های شستی‌ها هستند به صورت دو رقمی و مطابق شکل ۴-۴۳ شماره‌گذاری می‌شوند.



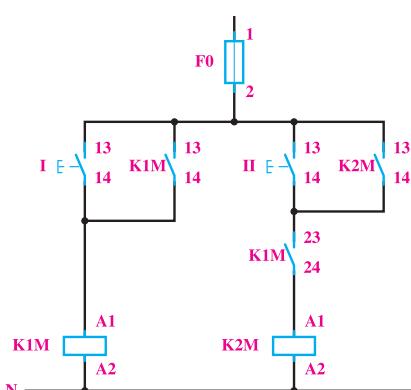
شکل ۴-۴۳

۴- در شماره‌گذاری کنتاکت‌ها و سایلی خاص همچون رله حرارتی (بی‌متال) و رله زمانی (تاپیر) در مدارهای فرمان از شماره‌های به کار رفته روی تجهیزات مطابق شکل ۴-۴۴ استفاده می‌شود.



شکل ۴-۴۴

شکل ۴-۴۵ تصویر یک نمونه مدار فرمانی را نشان می‌دهد که کنتاکت‌های مدار فرمان در آن شماره‌گذاری شده است.

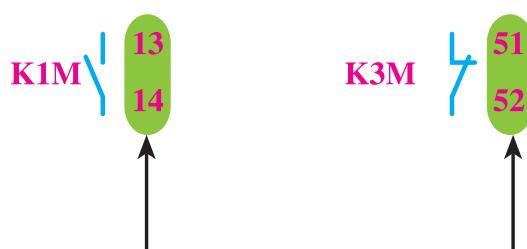


شکل ۴-۴۵

۲- تمامی کنتاکت‌های مدار فرمان با عدد دو رقمی نشان داده می‌شوند که رقم یکان آن نشان‌دهنده نوع تیغه و رقم دهگان آن بیانگر چندمین تیغه بودن آن است.

ارقام کنتاکت باز	ارقام کنتاکت بسته
3 4	1 2

مانند :



بیانگر اولین کنتاکت باز کنکاتور K1M است.

شکل ۴-۴۱ تصویر ظاهری کنکاتوری را نشان می‌دهد که این اعداد روی آن مشخص شده است.



شکل ۴-۴۱

۳- همان‌طوری که می‌دانید شستی‌های به کار رفته در مدارهای فرمان دارای کنتاکت‌هایی از نوع باز (Start - وصل کننده) و یا از نوع بسته - قطع کننده) هستند. در