

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

اللّٰهُمَّ صَلِّ عَلٰى مُحَمَّدٍ وَآلِ مُحَمَّدٍ وَعَجِّلْ فَرَجُهُمْ



نصب و تنظیم تابلوهای برق فشار ضعیف

رشته الکتروتکنیک

گروه برق و رایانه

شاخه فنی و حرفه‌ای

پایه دوازدهم دوره دوم متوسطه





وزارت آموزش و پرورش
سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی



نصب و تنظیم تابلوهای برق فشار ضعیف - ۲۱۲۲۶۴

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش

علی‌اکبر مطیع بیرجندی، شهرام خدادادی، امیرحسین ترکمانی، محمدحسن اسلامی، مجتبی انصاری‌پور،

علی‌رضا حجرگشت و نقی اصغری آقاباقر (اعضای شورای برنامه‌ریزی)

مجتبی زاد فرج (پودمان اول)، احسان پرهیزکار (پودمان دوم و سوم)، علی‌رضا حجرگشت (پودمان

چهارم)، صادق شجری قاسم خیلی و عباس منظری (واحد اول پودمان پنجم)، فتح‌الله نظریان (واحد

دوم پودمان پنجم) (اعضای گروه تألیف)

اداره کل نظارت بر نشر و توزیع مواد آموزشی

مجید ذاکری یونسی (مدیر هنری) - مجید کاظمی (صفحه‌آرا) - صبا کاظمی دوانی (طرح جلد) -

علی‌رضا حجرگشت، احسان پرهیزکار و فتح‌الله نظریان (رسم) - ابوالفضل بهرامی (عکاس)

تهران: خیابان ایرانشهر شمالی - ساختمان شماره ۴ آموزش و پرورش (شهیدموسوی)

تلفن: ۰۹۱۱۶۱۳۸۸۳، ۰۹۲۶۶۱۵۷۴۷۴۸۱۵۸، دورنگار: ۰۹۲۳۰۸۸۳۱۱۶۱-۹

وب‌گاه: www.irtextbook.ir و www.chap.sch.ir

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران: تهران- کیلومتر ۱۷ جاده مخصوص کرج - خیابان ۶۱

(دارو پخش) تلفن: ۰۹۱۶۱۵۸۵۹۴۰-۰۹۱۶۵۸۵۹۴۰، دورنگار: ۰۹۱۶-۱۳۹۰۱۵۳۷۵

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران «سهما می خاص»

چاپ هفتم ۱۴۰۳

نام کتاب:

پدیدآورنده:

مدیریت برنامه‌ریزی درسی و تألیف:

شناسه افزوده برنامه‌ریزی و تألیف:

مدیریت آماده‌سازی هنری:

شناسه افزوده آماده‌سازی:

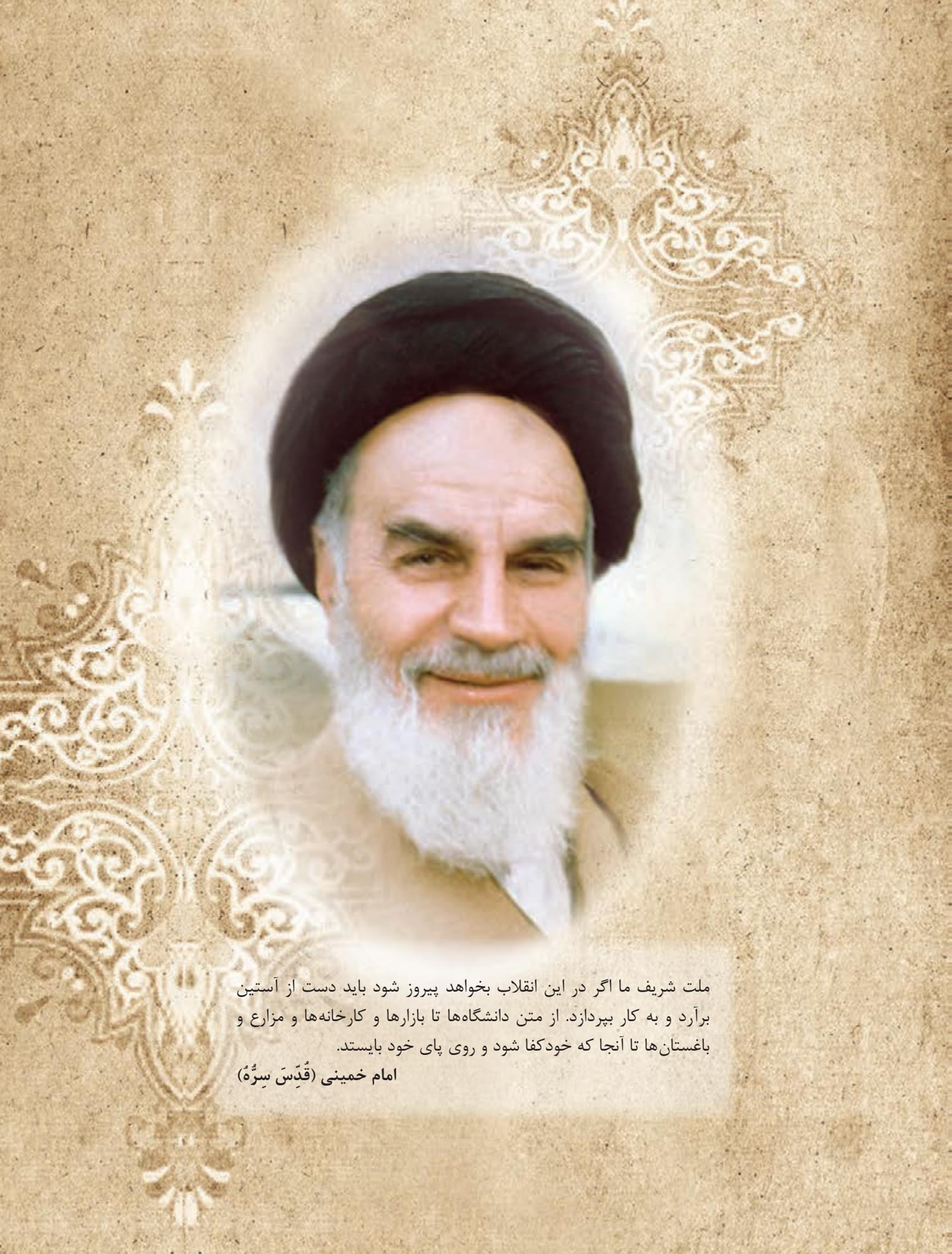
نشانی سازمان:

ناشر:

چاپخانه:

سال انتشار و نوبت چاپ:

کلیه حقوق مادی و معنوی این کتاب متعلق به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش است و هرگونه استفاده از کتاب و اجزای آن به صورت چاپی و الکترونیکی و ارائه در پایگاه‌های مجازی، نمایش، اقتباس، تلخیص، تبدیل، ترجمه، عکس‌برداری، نقاشی، تهیه فیلم و تکثیر به هر شکل و نوع بدون کسب مجوز از این سازمان ممنوع است و متخلفان تحت پیگرد قانونی قرار می‌گیرند.



ملت شریف ما اگر در این انقلاب بخواهد پیروز شود باید دست از آستین
برآرد و به کار بپردازد. از متن دانشگاهها تا بازارها و کارخانه‌ها و مزارع و
باغستان‌ها تا آنجا که خودکفا شود و روی پای خود بایستد.
امام خمینی (قُدِسَ سِرُّهُ)

فهرست

پودمان اول:

- تابلو برق ساده کارگاهی ۹
- ارزشیابی تابلو برق ساده کارگاهی ۶۶

پودمان دوم:

- تابلو برق تأسیسات کارگاهی ۶۷
- ارزشیابی تابلو برق تأسیسات کارگاهی ۱۳۲

پودمان سوم:

- تابلو برق دستگاه‌های صنعتی ۱۳۳
- ارزشیابی تابلو برق دستگاه‌های صنعتی ۱۷۸

پودمان چهارم:

- نقشه‌کشی تابلوهای برق صنعتی ۱۸۱
- ارزشیابی نقشه‌کشی تابلوهای برق صنعتی ۲۱۰

پودمان پنجم:

- تابلو برق مطلوب شبکه ۲۱۱
- ارزشیابی شایستگی تابلوی بانک خازنی ۲۲۶
- ارزشیابی شایستگی تابلو با راهانداز الکترونیکی (اینورتر) ۲۵۶
- منابع و مأخذ ۲۵۷

سخنی با هنرجویان عزیز

شرایط در حال تغییر دنیای کار در مشاغل گوناگون، توسعه فناوری‌ها و تحقق توسعه پایدار، ما را بر آن داشت تا برنامه‌های درسی و محتوای کتاب‌های درسی را در ادامه تغییرات پایه‌های قبلی براساس نیاز کشور و مطابق با رویکرد سند تحول بنیادین آموزش و پرورش و برنامه درسی ملی جمهوری اسلامی ایران در نظام جدید آموزشی بازطراحی و تالیف کنیم. مهم‌ترین تغییر در کتاب‌ها، آموزش و ارزشیابی مبتنی بر شایستگی است. توانایی انجام کار واقعی به طور استاندارد و درست تعریف شده است. توانایی شامل دانش، مهارت و نگرش می‌شود. در رشته تحصیلی حرفه‌ای شما، چهار دسته شایستگی در نظر گرفته شده است:

- ۱- شایستگی‌های فنی برای جذب در بازار کار مانند توانایی جانمایی قطعات در تابلوی برق فشار ضعیف
 - ۲- شایستگی‌های غیر فنی برای پیشرفت و موفقیت در آینده مانند نوآوری و مصرف بهینه
 - ۳- شایستگی‌های فناوری اطلاعات و ارتباطات مانند کار با نرم افزارها
 - ۴- شایستگی‌های مربوط به یادگیری مادام‌العمر مانند کسب اطلاعات از منابع دیگر
- بر این اساس دفتر تالیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش مبتنی بر اسناد بالادستی و با مشارکت متخصصان برنامه‌ریزی درسی فنی و حرفه‌ای و خبرگان دنیای کار مجموعه اسناد برنامه درسی رشته‌های شاخه فنی و حرفه‌ای را تدوین نموده‌اند که مرجع اصلی و راهنمای تألیف کتاب‌های درسی هر رشته است.

این درس، پنجمین درس شایستگی‌های فنی و کارگاهی است که ویژه رشته الکترونیک در پایه ۱۲ تأثیف شده است. کسب شایستگی‌های این کتاب برای موفقیت آینده شغلی و حرفه‌ای شما بسیار ضروری است. هنرجویان عزیز سعی نمایید؛ تمام شایستگی‌های آموزش داده شده در این کتاب را کسب و در فرایند ارزشیابی به اثبات رسانید.

کتاب درسی نصب و تنظیم تابلوهای برق فشار ضعیف شامل پنج پودمان است و هر پودمان دارای یک چند واحد یادگیری است و هر واحد یادگیری از چند مرحله کاری تشکیل شده است. شما هنرجویان عزیز پس از یادگیری هر پودمان می‌توانید شایستگی‌های مربوط به آن را کسب نمایید. هنرآموز محترم شما برای هر پودمان یک نمره در سامانه ثبت نمرات منظور می‌نماید و نمره قبولی در هر پودمان حداقل ۱۲ می‌باشد. در صورت احراز نشدن شایستگی پس از ارزشیابی اول، فرصت جبران و ارزشیابی مجدد تا آخر سال تحصیلی وجود دارد. کارنامه شما در این درس شامل ۵ پودمان و از دو بخش نمره مستمر و نمره شایستگی برای هر پودمان خواهد بود و اگر دریکی از پودمان‌ها نمره قبولی را کسب نکردید، تنها در همان پودمان لازم است مورد ارزشیابی قرار گیرید و پودمان‌های قبول شده در مرحله اول ارزشیابی مورد تأیید و لازم به ارزشیابی مجدد نمی‌باشد. همچنین این درس دارای ضریب ۸ است و در معدل کل شما بسیار تأثیرگذار است.

همچنین علاوه بر کتاب درسی شما امکان استفاده از سایر اجزای بسته آموزشی که برای شما طراحی و تألیف شده است، وجود دارد. یکی از این اجزای بسته آموزشی کتاب همراه هنرجو می‌باشد که برای انجام فعالیت‌های موجود در کتاب درسی باید استفاده نمایید. کتاب همراه خود را می‌توانید هنگام آزمون و فرایند ارزشیابی نیز همراه داشته باشید. سایر اجزای بسته آموزشی دیگری نیز برای شما در نظر گرفته شده است که با مراجعه به وبگاه رشته خود با نشانی www.tvoccd.oerp.ir می‌توانید از عنوانین آن مطلع شوید.

فعالیت‌های یادگیری در ارتباط با شایستگی‌های غیرفنی از جمله مدیریت منابع، اخلاق حرفه‌ای، حفاظت از محیط‌زیست و شایستگی‌های یادگیری مادام‌العمر و فناوری اطلاعات و ارتباطات همراه با شایستگی‌های فنی طراحی و در کتاب درسی و بسته آموزشی ارائه شده است. شما هنرجویان عزیز کوشش نمایید این شایستگی‌ها را در کنار شایستگی‌های فنی آموزش ببینید، تجربه کنید و آنها را در انجام فعالیت‌های یادگیری به کار گیرید.

رعایت نکات ایمنی، بهداشتی و حفاظتی از اصول انجام کار است لذا توصیه‌های هنرآموز محترمان در خصوص رعایت مواردی که در کتاب آمده است، در انجام کارها جدی بگیرید. امیدواریم با تلاش و کوشش شما هنرجویان عزیز و هدایت هنرآموزان گرامی، گام‌های مؤثری در جهت سربلندی و استقلال کشور و پیشرفت اجتماعی و اقتصادی و تربیت مؤثر و شایسته جوانان برومند می‌بینن اسلامی برداشته شود.

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش

سخنی با هنرآموزان گرامی

در راستای تحقق اهداف سند تحول بنیادین آموزش و پژوهش و برنامه درسی ملی جمهوری اسلامی ایران و نیازهای متغیر دنیای کار و مشاغل، برنامه درسی رشته الکترونیک طراحی و بر اساس آن محتوای آموزشی نیز تألیف گردید. کتاب حاضر از مجموعه کتاب‌های کارگاهی می‌باشد که برای سال دوازدهم تدوین و تألیف گردیده است این کتاب دارای ۵ پودمان است که هر پودمان از یک یا چند واحد یادگیری تشکیل شده است. همچنین ارزشیابی مبتنی بر شایستگی از ویژگی‌های این کتاب می‌باشد که در پایان هر پودمان شیوه ارزشیابی آورده شده است. هنرآموزان گرامی می‌بایست برای هر پودمان یک نمره در سامانه ثبت نمرات برای هر هنرجو ثبت کنند. نمره قبولی در هر پودمان حداقل ۱۲ می‌باشد و نمره هر پودمان از دو بخش تشکیل می‌گردد که شامل ارزشیابی پایانی در هر پودمان و ارزشیابی مستمر برای هریک از پودمان‌ها است. از ویژگی‌های دیگر این کتاب طراحی فعالیت‌های یادگیری ساخت یافته در ارتباط با شایستگی‌های فنی و غیرفنی از جمله مدیریت منابع، اخلاق حرفه‌ای و مباحث زیستمحیطی است. این کتاب جزئی از بسته آموزشی تدارک دیده شده برای هنرجویان است که لازم است از سایر اجزای بسته آموزشی مانند کتاب همراه هنرجو، نرمافزار و فیلم آموزشی در فرایند یادگیری استفاده شود. کتاب همراه هنرجو در هنگام یادگیری، ارزشیابی و انجام کار واقعی مورد استفاده قرار می‌گیرد. شما می‌توانید برای آشنایی بیشتر با اجزای بسته یادگیری، روش‌های تدریس کتاب، شیوه ارزشیابی مبتنی بر شایستگی، مشکلات رایج در یادگیری محتوای کتاب، بودجه‌بندی زمانی، نکات آموزشی شایستگی‌های غیرفنی، آموزش ایمنی و بهداشت و دریافت راهنمای و پاسخ فعالیت‌های یادگیری و تمرین‌ها به کتاب راهنمای هنرآموز این درس مراجعه کنید. لازم به یادآوری است، کارنامه صادر شده در سال تحصیلی قبل بر اساس نمره ۵ پودمان بوده است. و در هنگام آموزش و سنجش و ارزشیابی پودمان‌ها و شایستگی‌ها، می‌بایست به استاندارد ارزشیابی پیشرفت تحصیلی منتشر شده توسط سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی مراجعه گردد. رعایت ایمنی و بهداشت، شایستگی‌های غیر فنی و مراحل کلیدی براساس استاندارد از ملزمومات کسب شایستگی می‌باشدند. همچنین برای هنرجویان تبیین شود که این درس با ضریب ۸ در معدل کل محاسبه می‌شود و دارای تأثیر زیادی است.

کتاب شامل پودمان‌های زیر است:

پودمان اول: «تابلو برق ساده کارگاهی» جانمایی قطعات در تابلو آماده کارگاهی و ساخت تابلو

توزیع کارگاهی و تابلو کنترل روشنایی را ارائه می‌دهد.

پودمان دوم: «تابلو برق تأسیسات کارگاهی» با هدف برآورده ابعاد تابلوی راهاندازی موتورهای

الکتریکی به محاسبه ابعاد قطعات مورد نیاز پرداخته و بعد از برآورده ابعاد تابلو به کمک مدار فرمان جانمایی و نصب قطعات را ارائه می‌دهد.

پودمان سوم: «تابلو برق دستگاه‌های صنعتی» با هدف برآورده ابعاد تابلوی راهاندازی موتور الکتریکی دستگاه‌های صنعتی به شیوه ستاره - مثلث و راهانداز نرم را بررسی می‌کند و ضمن مقایسه تفاوت در جانمایی‌های متفاوت به نصب و فضاسازی بهینه قطعات در تابلو می‌پردازد.

پودمان چهارم: «نقشه‌کشی تابلوهای برق صنعتی» با هدف نقشه‌کشی مدارات فرمان و قدرت مدار راهانداز دائم موتوری، نقشه‌کشی در محیط نرمافزار اتوکد را با فراخوانی قطعات متداول یا از شرکت‌های خاص، دنبال می‌کند.

پودمان پنجم: «تابلوهای برق مطلوب شبکه» در قالب دو واحد یادگیری بانک‌های حافظی (اصلاح ضریب قدرت شبکه) و اینورتر (کنترل جریان راهاندازی و عمر بهینه موتورهای الکتریکی) در این پودمان دنبال می‌شود.

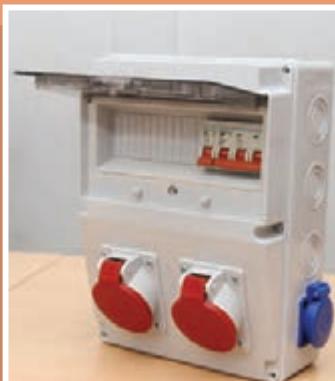
امید است که با تلاش و کوشش شما همکاران گرامی، اهداف پیش‌بینی شده برای این درس محقق شود.

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش



پودمان اول

تابلو برق ساده کارگاهی



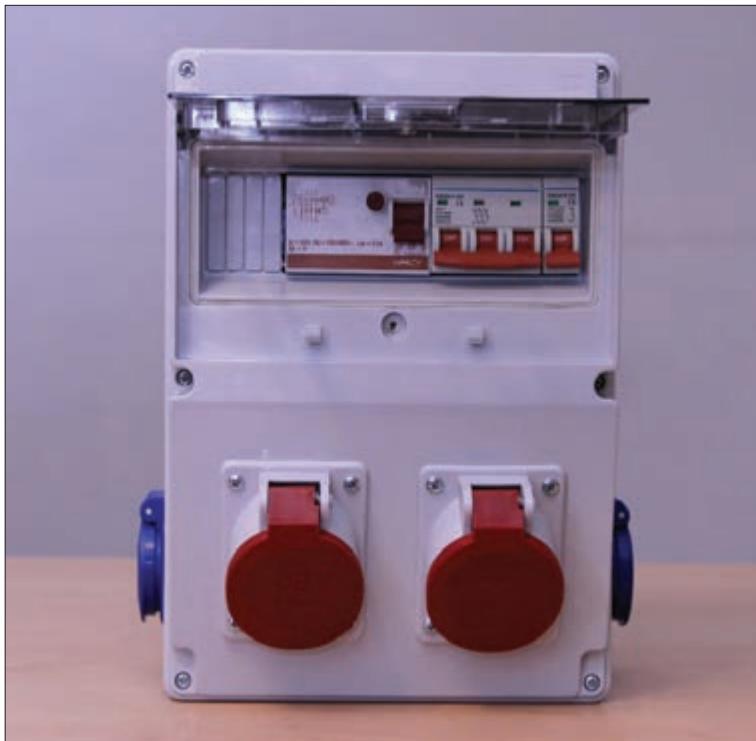
واحد یادگیری ۱

آیا می‌دانید

- وظیفه تابلوهای برق چیست؟
- تابلو توزیع کارگاهی آماده پلاستیکی با نوع فلزی چه تفاوت هایی دارد؟
- تابلوهای برق از چه اجزای الکتریکی وغیر الکتریکی تشکیل شده‌اند؟
- چگونه می‌توان یک تابلوی موقت کارگاهی برای توزیع برق سه فاز و تک‌فاز ساخت؟
- تابلوهای برق فشار ضعیف به چند دسته تقسیم می‌شوند؟
- تابلوهای برق فشار از نظر کاربرد به چند دسته تقسیم می‌شوند؟
- مراحل طراحی وساخت یک تابلو برق فشار ضعیف کدام‌اند؟
- تایمر ۲۴ ساعته و ساعت نجومی چه کاربردهایی دارند؟

استاندارد عملکرد

در این پومن هنرجویان قادر خواهند شد انواع قطعات واجزای تابلو برق کارگاهی ساده و عملکرد آنها را تشریح کنند وسپس بر مبنای جریان بار قطعات مورد نیاز برای تابلوی موقت کارگاهی و تابلو روشنایی را تعیین کنند. همچنین نصب قطعات و جانمایی آنها را در تابلو انجام داده و مسیرهای جریان فرمان و قدرت را مطابق با نقشه مسیر جریان سیم کشی کرده و تست صحت عملکرد تابلو را به کمک هنرآموز محترم آزمایش نمایند.



شکل ۱- تابلو برق موقت کارگاهی آماده

تابلوهای برق کارگاهی برای برق رسانی موقت به وسایل برقی پروژه‌های کارگاهی استفاده می‌شود. پروژه‌های کارگاهی نظیر ساختمان‌های مسکونی، اداری و تجاری در حال ساخت و یا کارگاه‌های موقت است. منظور از وسایل برقی دستگاه‌های برقی نظیر دریل، فرز، جوش و سایر وسایل برقی مورد استفاده در پروژه‌های کارگاهی است. لذا به‌منظور ایمنی پرسنل شاغل در پروژه‌های کارگاهی و حفاظت از تجهیزات برقی به استفاده از تابلو برق کارگاهی توصیه اکید شده است (شکل ۱).

تابلو برق کارگاهی محفظه‌ای برای نصب تجهیزات برقی نظیر کلید قطع و وصل، پریزها و وسایل حفاظتی می‌باشد. «در» تابلو برق کارگاهی حتماً باید مجهز به قفل باشد تا از دسترسی افراد غیر مسئول به تجهیزات داخل تابلو جلوگیری شود. نصب این تابلوها به دو صورت ثابت و متحرک در پروژه‌های کارگاهی انجام می‌شود. تابلوهای برق کارگاهی برای استفاده در ولتاژ سه فاز 400 V و تک فاز 230 V طراحی و ساخته می‌شوند. لذا این تابلوها جزو تابلوهای برق فشار ضعیف LV می‌باشند.

فعالیت

عبارت زیر چه قابلیتی از تابلو را بیان می‌کند؟

Low-voltage switchgear is designed for switching and protection of electrical equipment



تابلوهای برق فشار ضعیف



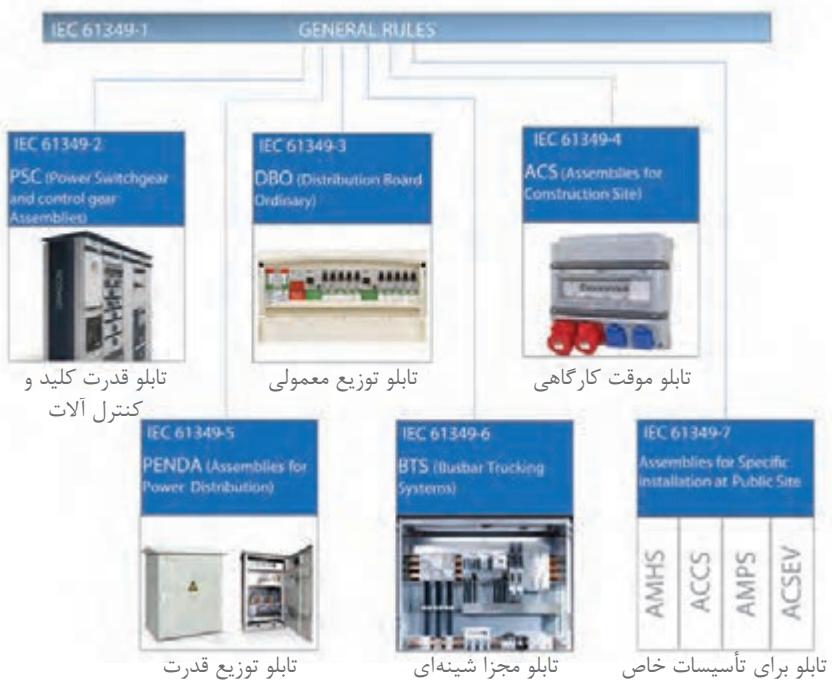
شکل ۲- تابلو برق فشار ضعیف

تابلوهای برق فشار ضعیف محفظه‌ای برای نصب تجهیزات قطع و وصل، حفاظتی، اندازه‌گیری و پریز می‌باشد. این تابلوها تا سطح ولتاژ ۱۰۰۰۰ V جریان متناوب AC و ۱۵۰ V DC طراحی و ساخته می‌شوند. این تابلوها قابلیت نصب ثابت را دارند. (شکل ۲).

تابلوهای برق فشار ضعیف بر اساس استاندارد IEC به پنج دسته تقسیم می‌شوند.

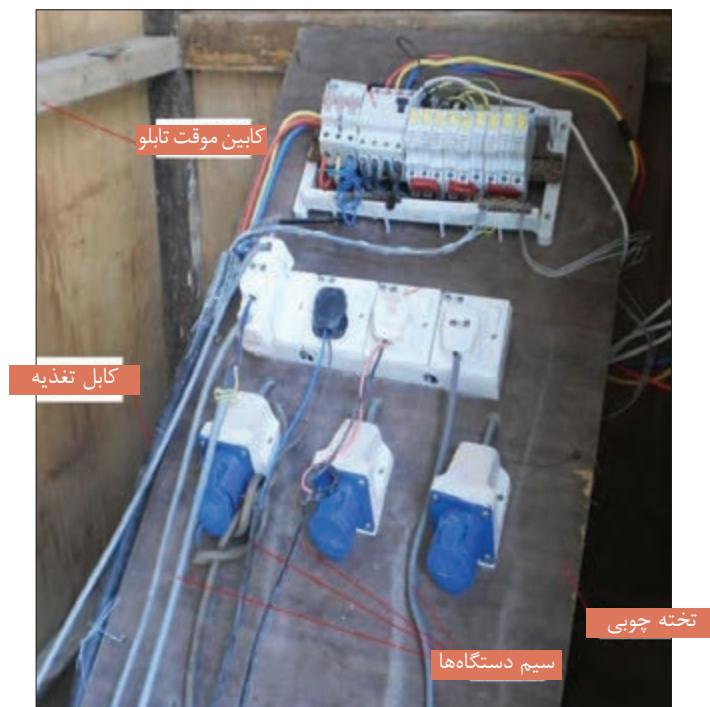
- تابلو برق کارگاهی ACS
- تابلو برق توزیع واحد مسکونی DBO
- تابلو برق قدرت و کنترل PSC
- تابلو برق قدرت توزیع PENDA
- تابلو BTS

دسته‌بندی تابلوهای برق فشار ضعیف در شکل ۳ نشان داده شده است.



شکل ۳- دسته‌بندی انواع تابلوهای برق فشار ضعیف

تابلوهای برق موقت کارگاهی طبق تقسیم‌بندی IEC جزو تابلوهای ACS هستند که در این قسمت به آنها پرداخته خواهد شد.



شکل ۴- یک نمونه تابلو کارگاهی غیر ایمن

تابلو برق کارگاهی ACS

تابلو برق کارگاهی ACS برای برقرسانی موقت به وسائل برقی پروژه‌های کارگاهی، اسکان موقت و نمایشگاه‌های روزانه استفاده می‌شود. ساختمان‌های اداری، تجاری و مسکونی در حال ساخت و یا کارگاه‌هایی که به طور موقت برای انجام کار برپا می‌شوند و پس از آن جمع‌آوری می‌شود را پروژه‌های کارگاهی گویند.

تابلو برق کارگاهی ACS به منظور ایمنی پرسنل شاغل در پروژه‌های کارگاهی و حفاظت از تجهیزات برقی در پروژه‌های کارگاهی استفاده می‌شود و حتماً باید به سیستم اتصال زمین (ارت) متصل شود.

تابلو برق کارگاهی ACS محفظه‌ای برای نصب تجهیزات برقی نظیر کلید قطع و وصل، کنتاکتور، وسایل حفاظتی، پریز و وسایل اندازه‌گیری می‌باشد. این تجهیزات متناسب با نیازهای پروژه کارگاهی می‌تواند تغییر نماید.

استفاده از تابلو برق‌های کارگاهی غیرایمن که در طراحی آنها اصول فنی و ایمنی رعایت نشده ممنوع می‌باشد. یک تابلو برق غیر ایمن که در طراحی آن اصول فنی و ایمنی رعایت نشده است در شکل ۴ نشان داده شده است.

رها بودن سیم‌های برق روی تخته و نداشتن محفظه مناسب که باعث می‌شود افراد غیرمسئول به تجهیزات تابلو دسترسی داشته باشند از جمله نواقص این تابلو می‌باشد.

چه نکات ایمنی و موارد دیگری در توصیف تابلو برق کارگاهی شکل ۴ به نظر شما می‌رسد؟

سؤال



تابلو موقت کارگاهی، از یک یا چند پریز و وسائل قطع و وصل آنها، همراه تجهیزات حفاظتی (در صورت لزوم مدارهای فرمان و وسائل اندازه‌گیری) تشکیل شده است که همراه با اتصالات داخلی برقی و مکانیکی برای توزیع برق سه فاز و تک‌فاز در تمام کارگاههای ساختمانی (درون ساختمان یا فضای باز) طراحی و ساخته می‌شود. در شکل ۵ دو نمونه از این تابلو نشان داده است. این تابلوها علاوه بر کارگاههای ساختمانی درامانکن فیلمبرداری، اجرای برنامه و نظایر آن نیز به کار گرفته می‌شود. این نوع تابلوها در بازار معمولاً به صورت آماده بدون سیم‌کشی داخلی عرضه می‌شود.



شکل ۵- دو نمونه تابلو برق موقت کارگاهی

سؤال



کاربرد تابلو موقت کارگاهی بدنه پلاستیکی و فلزی در شکل ۶ نشان داده شده است. چه موارد این‌می‌در کاربرد آنها باید در نظر گرفته شود؟



شکل ۶- کاربرد تابلو موقت کارگاهی فلزی و پلاستیکی



اجزاء و قطعات تابلو موقت کارگاهی

تابلو موقت کارگاهی پیشنهادی در این پودمان مطابق شکل ۷ دارای تجهیزات الکتریکی زیر می‌باشد:

۱- کلید خودکار مینیاتوری (MCB) سه فاز ۳۲A از نوع C

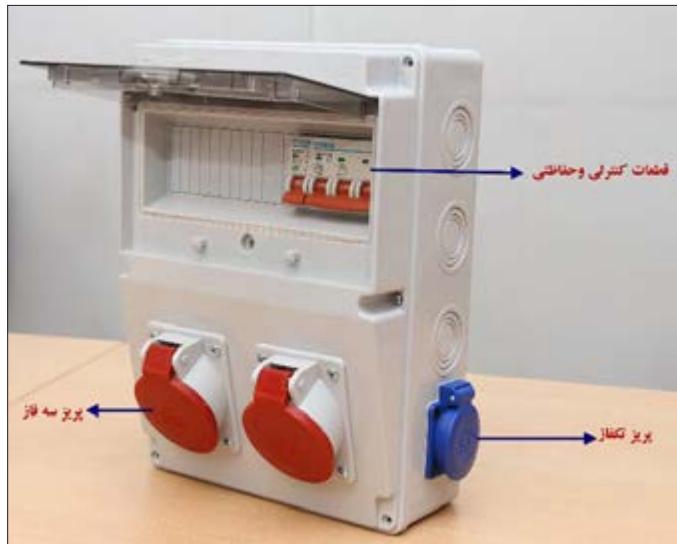
۲- کلید خودکار مینیاتوری (MCB) تکفاز ۲۵A از نوع C

۳- پریز ۵ شاخه ۲۵A دردار

۴- پریز ۳ شاخه ۱۶A دردار

۵- ترمینال فلزی انشعابی برای نول

۶- ترمینال فلزی انشعابی برای اتصال زمین (ارت)



شکل ۷- اجزای تابلو موقت کارگاهی

اتصال دهنده ۵ شاخه سه فاز و سه شاخه تک فاز

برای اتصال کابل به پریزهای تابلو از اتصال دهنده ۵ شاخه سه فاز و سه شاخه تک فاز استفاده شده است.



شکل ۸- اتصال دهنده سه فاز و تک فاز

در نوع ۵ شاخه، تعداد ۳ شاخه برای مسیر سه فاز می‌باشد و معمولاً با حرف P مشخص شده است. یکی از شاخه‌ها برای اتصال سیم نول است که با حرف N مشخص شده است اما بزرگ‌ترین شاخه مربوطه به اتصال زمین (ارت) است و با حرف E مشخص می‌شود. این اتصال دهنده در دو مدل توکار و روکار وجود دارد. مدل تک فاز دارای سه شاخه بوده که بزرگ‌ترین شاخه آن برای اتصال زمین است (شکل ۸).



شکل ۹- اتصالات صنعتی سه فاز

تعیین نوع اتصالات صنعتی سه فاز و کاربرد آنها موضوع موتور ژنراتورهای خانگی و اتصال کابل آنها به محل مصرف در پایه یا زدهم بررسی شد. اگر به سر کابل خروجی موتور ژنراتور دوشاخه و سمت دیگر روی دیوار پریز نصب شود با روشن کردن ژنراتور، شاخک‌های دوشاخه ممکن است در تماس با دست افراد قرار گرفته و برق گرفتگی ایجاد کند. پس به اتصالی نیاز است که از لحاظ شاخک و سوراخ‌ها برخلاف انواع متداول باشد به طوری که اتصال دهنده سر کابل به جای شاخک، سوراخ دار باشد. به این اتصال دهنده کانکتور (Connector) گفته می‌شود. اتصال مقابل کانکتور که روی دیوار یا تابلو نصب می‌شود برخلاف معمول شاخک‌دار بوده و به آن قطعه نیز اینلت (Inlet) گفته می‌شود. بنابراین برای برق دار کردن یا انشعاب برق از کلیه تابلوها باید به نوع اتصال به لحاظ Connector و Inlet توجه شود. قطعه پلاگ (Plug) به همراه کانکتور برای اتصال دو سر کابل قابل انعطاف و افزایش طول مسیر کابل استفاده می‌شود. اگر پلاگ برای نصب به محل ثابت در نظر گرفته شود از سوکت اوت لت (Socket-outlet) استفاده می‌شود (شکل ۹).

پریز (Receptacle): قسمت نصب ثابت شده در سیم کشی یا نصب شده روی

تجهیزات که برای اتصال به یک مدار الکتریکی طراحی شده است.

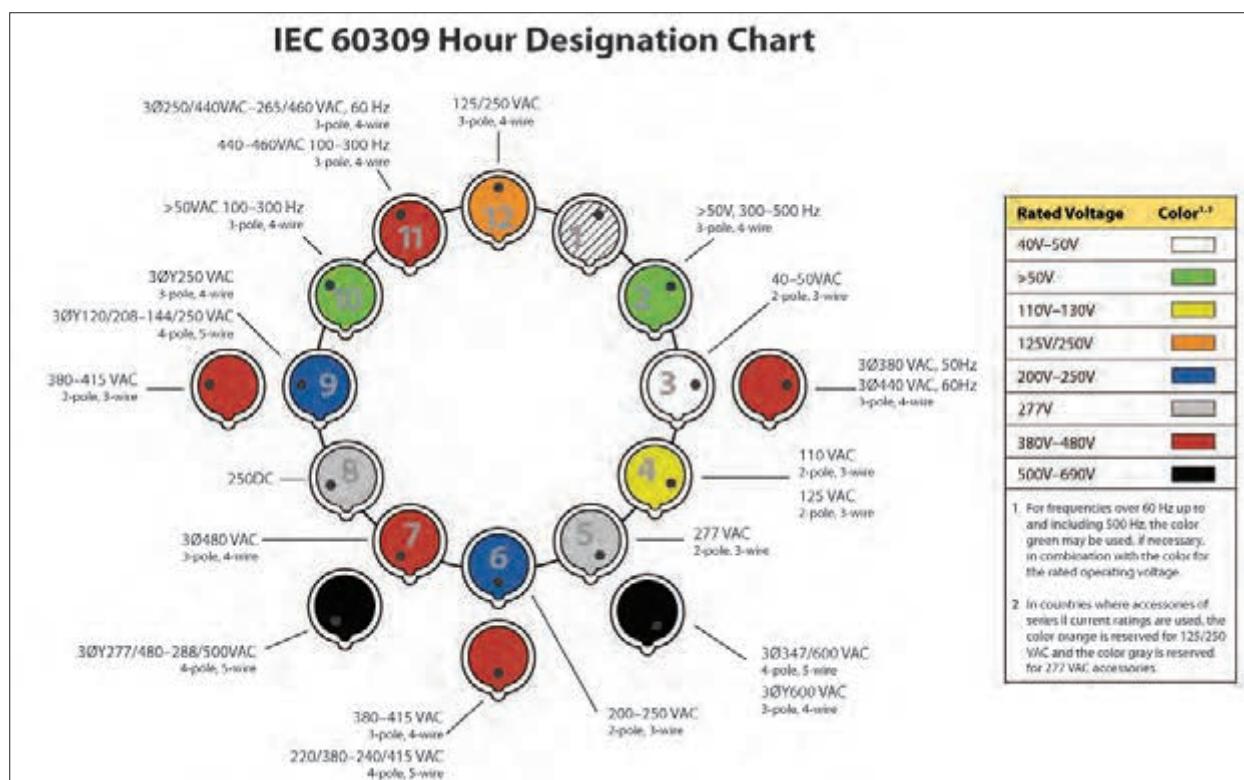
چند شاخه (plug): قطعه یکپارچه برای اتصال مستقیم یک کابل انعطاف پذیر به تجهیزات یا یک Connector در نظر گرفته می‌شود.

اتصال دهنده (Connector): قطعه جدآگانه برای اتصال به یک کابل انعطاف پذیر که به منبع متصل است. به طور کلی، یک کانکتور دارای همان ترتیب اتصالات Socket-outlet است.

اینلت (Inlet): قطعه نصب ثابت که تجهیزات متصل شده به آن ثابت و غیرقابل انعطاف است. به طور کلی، یک کانکتور دارای همان ترتیب اتصالات Plug است.

کوپلر (Coupler): امکان اتصال دو کابل به هم را فراهم می‌کند و همواره از دو قسمت تشکیل شده است. کوپلر کابل، Plug و Connector را به هم وصل می‌کند. کوپلر لوازم الکتریکی را با Inlet و Connector به هم وصل می‌کند.

طبق استاندارد اتصال دهنده‌های سه فاز و تک فاز (پنج و سه شاخه) بر مبنای ساعت و رنگ تعریف می‌شوند. ساعت و رنگ، کیفیت اتصال و محدوده ولتاژ کار پریز را نشان می‌دهند. ساعت هر پریز محل اتصال شاخه اتصال زمین را نشان می‌دهد. نمودار تعیین ساعت نشان داده شده در شکل ۱۰ ساعت و رنگ پریز ها را بیان می‌کند.

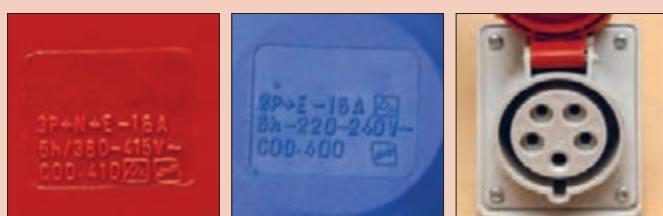


شکل ۱۰- نمودار تعیین ساعت

فعالیت



با استفاده از نمودار تعیین ساعت
شکل ۱۱ منظور از عبارت 6h روی
درپوش پریز را توضیح دهید؟ رنگ
درپوش‌ها معرف چه تقسیم‌بندی
است؟

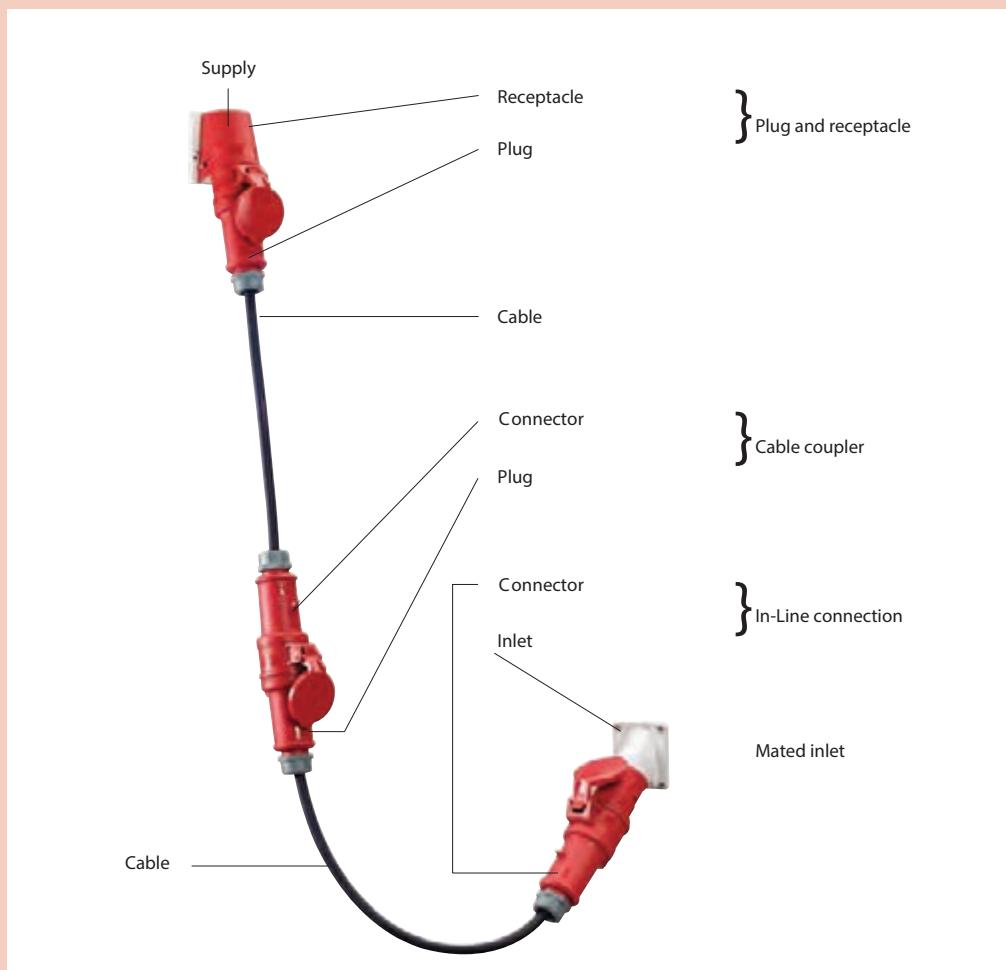


شکل ۱۱- عبارت‌های روی درپوش پریز کارگاهی

فعالیت



درمورد نام قطعات و اتصالات شکل ۱۲ بحث و تبادل نظر کنید.



شکل ۱۲- اتصالات پریز و اتصال دهنده

فعالیت



تصاویر نشان داده شده در شکل ۱۳ کدام نوع پریز یا اتصال دهنده صنعتی را مشخص می کند؟



شکل ۱۳- چند نمونه اتصال دهنده

انتخاب تابلوهای موقت کارگاهی به صورت سه فاز یا تکفاز با توجه به جریان تجهیزات کارگاهی و نوع و تعداد آنها و با توجه به نوع تجهیزات به کار رفته می‌تواند بسیار متنوع باشد.

فعالیت



در مورد ساعت اتصال نشان
داده شده در شکل ۱۴ بحث
وتبادل نظر کنید.

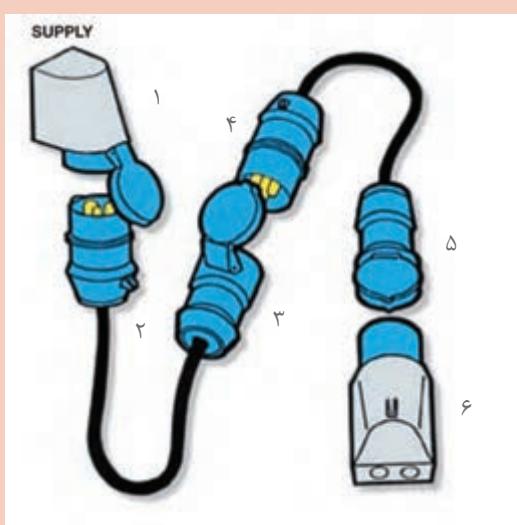


شکل ۱۴- اتصال دهنده سه فاز

فعالیت



نوع اتصال دهنده و پریز را در شکل ۱۵ به تفکیک شماره مشخص شده بنویسید؟

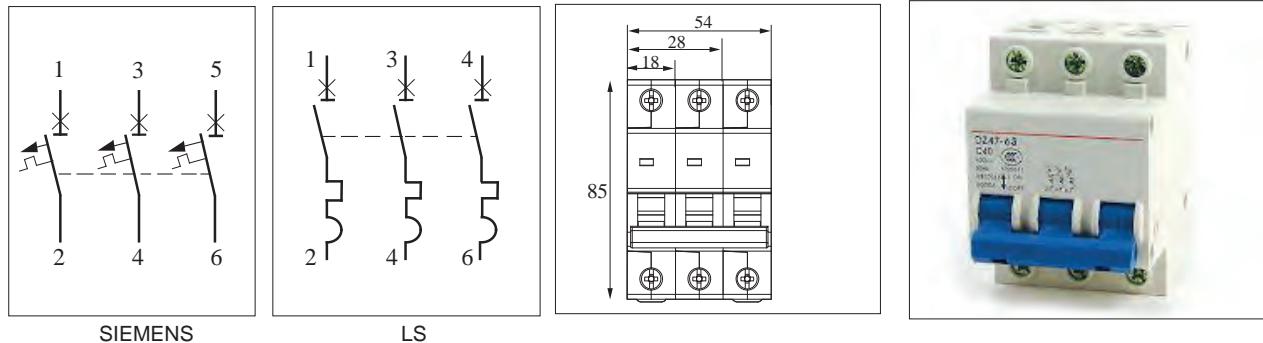


- - ۱
- - ۲
- - ۳
- - ۴
- - ۵
- - ۶

شکل ۱۵- اتصال دهنده و پریز

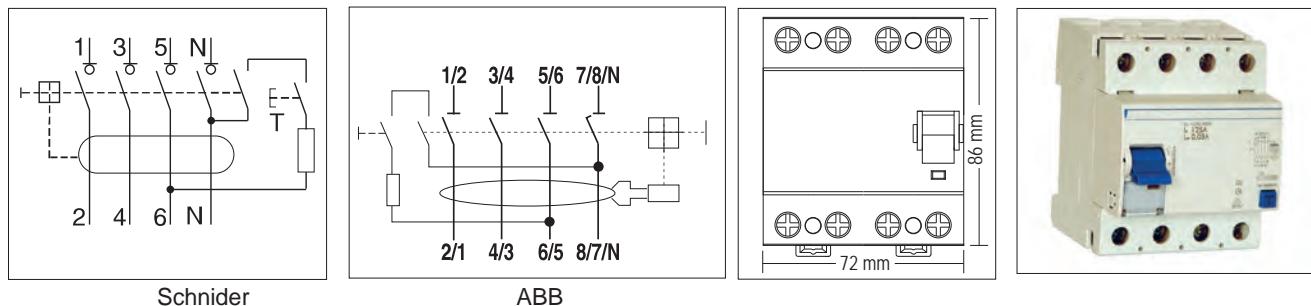
قطعات کنترلی و حفاظتی تابلو

قطعات کنترلی و حفاظتی تابلو شامل کلیدهای خودکار مینیاتوری سه فاز و تک فاز و کلید جریان باقیمانده (نشتی) می‌باشد. شکل ظاهری، ابعاد و شمای فنی کلید خودکار مینیاتوری سه فاز در شکل ۱۶ مشاهده شده است.

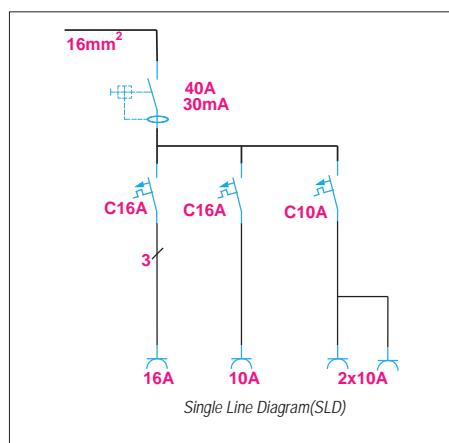


شکل ۱۶- کلید خودکار مینیاتوری سه فاز

کلید جریان نشتی سه فاز، عملکردی شبیه کلید جریان باقیمانده (نشتی) تک فاز دارد ولی به جای فاز و نول ورودی، سه فاز و نول برای ورودی و خروجی آن در نظر گرفته شده است (شکل ۱۷).



شکل ۱۷- کلید جریان باقیمانده (نشتی) سه فاز



شکل ۱۸

هنگام سفارش تابلو، یک نقشه تک خطی مطابق شکل ۱۸ ارائه می‌شود و حاوی اطلاعات قطعات مورد نیاز تابلو می‌باشد. انتخاب جریان و ولتاژ و تجهیزات الکتریکی و تعداد آنها عموماً براساس این نقشه صورت می‌گیرد.

درجه حفاظت تابلوها (IP)^۱

درجه حفاظت تابلو با یک عدد دو رقمی نشان داده می‌شود. رقم دهگان عدد حفاظت تابلو در برابر گرد و غبار و رقم یکان حفاظت در برابر ذرات آب را نشان می‌دهد. مقدار این حفاظت‌ها از جدول ۱ قابل بررسی است.

جدول ۱- درجه حفاظت تابلوها

IP 6 7

رقم اول	توضیحات	رقم دوم	توضیحات
۰	هیچ‌گونه حفاظتی در برابر تماس و ورود اجسام وجود ندارد.	۰	حفظاًت نشده
۱	در برابر دسترسی هر سطح بزرگ بدن مانند پشت دست و ورود اشیا جامد بزرگ‌تر از ۵۰ میلی‌متر محافظت شده است.	۱	حفظاًت شده در برابر قطرات آب به صورت عمودی
۲	در برابر دسترسی به قسمت‌های خطرناک توسط یک انگشت یا یک شیء مشابه محافظت شده است. در برابر ورود اشیای جامد بزرگ‌تر از ۱۲/۵ میلی‌متر محافظت شده است.	۲	حفظاًت شده در برابر قطرات آب در زاویه ۱۵ درجه
۳	در برابر دسترسی به قسمت‌های خطرناک با یک ابزار یا سیم ضخیم محافظت شده است. در برابر ورود اشیای جامد بزرگ‌تر از ۲/۵ میلی‌متر محافظت شده است.	۳	حفظاًت شده در برابر قطرات آب در زاویه ۶۰ درجه
۴	در برابر دسترسی به قسمت‌های خطرناک یا سیم، پیچ و غیره محافظت شده است. در برابر ورود اشیای جامد بزرگ‌تر از ۱ میلی‌متر محافظت شده است.	۴	حفظاًت شده در برابر ریزش و پاشش آب از هر زاویه و جهتی
۵	در برابر دسترسی به قسمت‌های خطرناک محافظت شده است. محافظت در برابر گرد و غبار	۵	حفظاًت شده در برابر فشار آب از هر زاویه و جهتی
۶	در برابر دسترسی به قسمت‌های خطرناک محافظت شده است. محافظت در برابر ریزگرد	۶	حفظاًت شده در برابر فشار آب قوی از هر زاویه و جهتی
۷		۷	حفظاًت شده در برابر غوطه‌ور شدن موقت در آب، تا عمق ۱ متر و مدت ۳۰ دقیقه تست شده است.
۸		۸	حفظاًت شده در برابر غوطه‌ور شدن در آب تا هر عمقی
۹		۹	حفظاًت شده در برابر فشار و درجه حرارت بالا مانند تمیز کردن با بخار



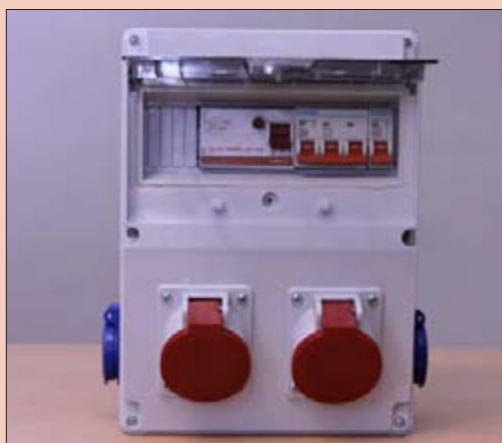
مشخصات فنی تابلوکارگاهی نشان داده شده در شکل ۱۹ را تشریح کنید. در مورد درجه حفاظت تابلو (IP44) تحقیق کنید.

- pre - wired for installation
- hinged to the side
- enclosure and insert made of AMAPLAST
- fusing behind a transparent cover

Protection type.....IP 44
 Fitted with1 CEE 32A,5p,400V
 2 SCHUKO 16A,230V
 Fusing1 MCB 32A,3p,C
 2 MCB's 16A,1p,C
 Connection/feeder cable....for 1 cableup to $5 \times 10 \text{ mm}^2$
 Enclosure size.....260 x 225 mm (H x W)



شکل ۱۹- یک نمونه تابلوکارگاهی آماده



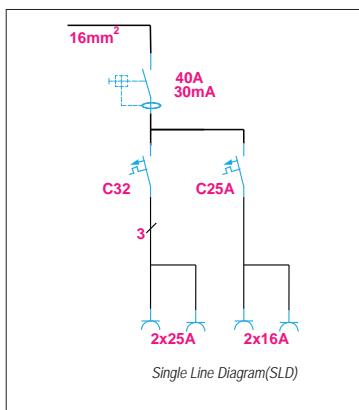
شکل ۲۰- تابلوی آماده دارای دو پریز سه فاز و دو پریز تک فاز

هدف: ساخت تابلو توزیع موقت کارگاهی
 برای اجرای کار عملی وسایل زیر مورد نیاز است
 ۱- سیم شماره ۲/۵ میلی متر مربع به رنگ های
 قرمز - زرد - مشکی - آبی و سیم زرد با نوار سبز
 ۲- نوار فرم یا نوار پیچشی برای حالت دادن و
 مرتب کردن سیمها
 ۳- شماره سیم L۳, L۲, L۱
 ۴- سرسیم مناسب سیم نمره ۲/۵
 ۵- تابلوی آماده دارای دو پریز سه فاز و دو پریز
 تک فاز مطابق شکل ۲۰ (بدون سیم کشی داخلی)
 ابزار مورد نیاز: ابزار سیم کشی برق ساختمان
 (سیم چین، سیم لخت کن، سر سیم زن و انبردست)
 نقشه تک خطی تابلو مطابق شکل ۲۱ است.

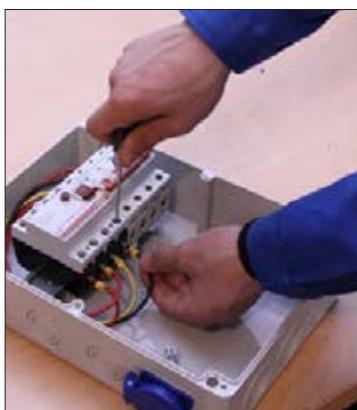


مراحل انجام کار

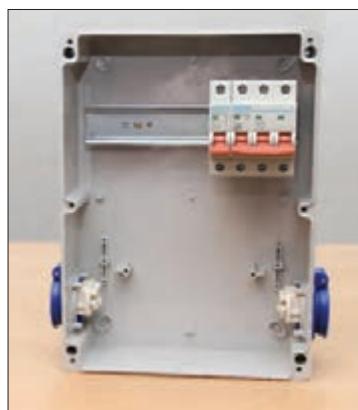
- ۱- ابتدا کلید جریان باقیمانده (نشتی) را روی ریل فلزی و سمت چپ کلید خودکار مینیاتوری نصب کنید.
از خروجی کلید جریان باقیمانده (نشتی) سه فاز، سه رشته سیم با سر سیم L₁, L₂, L₃ به کلید خودکار مینیاتوری سه فاز اتصال دهید (شکل ۲۲).



شکل ۲۱- یک نمونه تابلو کارگاهی آماده



شکل ۲۲- نصب کلید جریان باقیمانده (نشتی)



- ۲- در ادامه از خروجی فاز اول کلید خودکار مینیاتوری سه فاز دو رشته سیم (دو پریز سه فاز) با شماره سیم قرمز L₁ به صورت موازی به ترمینال R هر پریز سه فاز اتصال دهید (برای این کار می‌توانید از سر سیم دوبل استفاده کنید)

- ۳- در این مرحله از خروجی فاز دوم کلید خودکار مینیاتوری سه فاز دو رشته سیم زرد رنگ با شماره سیم L₂ به صورت موازی به ترمینال S هر پریز سه فاز اتصال دهید. رعایت رنگ سیم و شماره سیم برای هر فاز در این مرحله بسیار مهم است (شکل ۲۳).



شکل ۲۳- نصب کلید خودکار مینیاتوری و سرسیم و شماره سیم

۴- اکنون از خروجی فاز سوم کلید خودکار مینیاتوری سه فاز دو رشته سیم به رنگ مشکی با شماره سیم L₃ به صورت موازی به ترمینال T سه فاز اتصال دهید. از خروجی کلید خودکار مینیاتوری تک فاز دو رشته سیم قرمز با شماره سیم L₁ به طور موازی به ترمینال R پریزهای تک فاز اتصال دهید (شکل ۲۴).

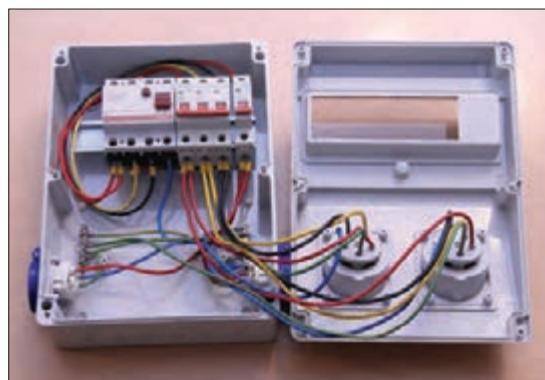


شکل ۲۴- سر سیم و شماره سیم پریز تک فاز

- ۵- از ترمینال فلزی مخصوص نول دو رشته سیم آبی به پیچ سه سوکت های سه فاز اتصال دهید.
- ۶- از ترمینال فلزی اتصال زمین دو سیم به رنگ نوار زرد - سبز به ترمینال E پریز های سه فاز اتصال دهید. اندازه سیمهای انتخاب کنید که در تابلو به راحتی باز شود و در صورت لزوم تعییرات انجام شود (شکل ۲۵).
- ۷- از نوار فرم برای مرتب کردن سیم ها استفاده کنید (شکل ۲۶).



شکل ۲۶- استفاده از نوار فرم



شکل ۲۵- سیم کشی یک نمونه تابلو موقت کارگاهی

- ۸- اکنون از ترمینال فلزی مخصوص نول دو رشته سیم به رنگ آبی به ترمینال پریزهای تک فاز اتصال دهید.
- ۹- از ترمینال فلزی مخصوص اتصال زمین دو رشته سیم به رنگ زرد، با نوار سبز به ترمینال E پریزهای

تک فاز اتصال دهید و با استفاده از بست کمربندی سیم‌های هم مسیر را به هم محکم ببندید. پس از اتمام سیم‌کشی با اهم متر اتصالات را کنترل کنید و از صحت اتصالات مطمئن شوید (شکل ۲۷).



شکل ۲۷- نمای داخلی و بیرونی تابلو



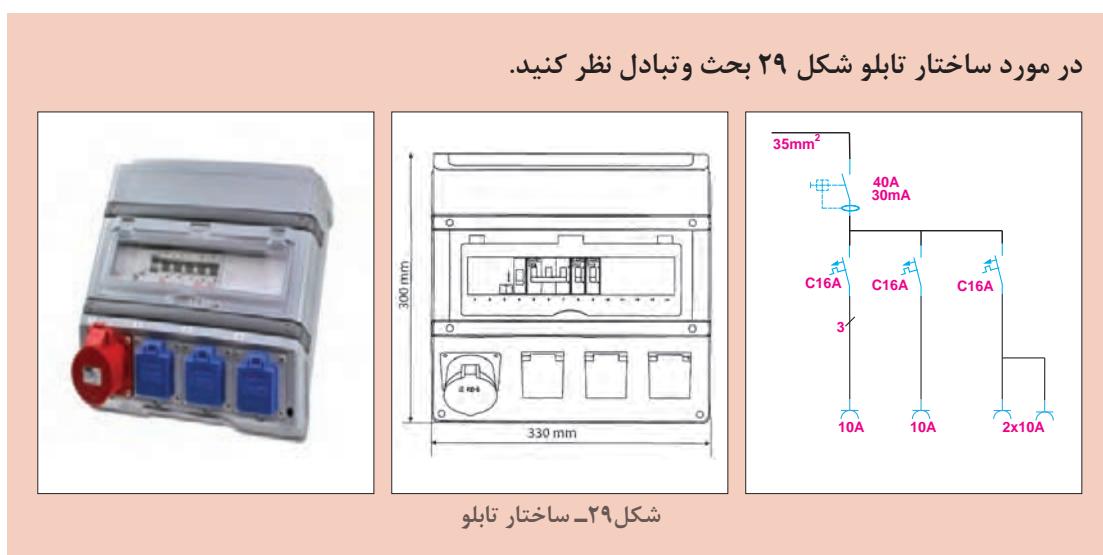
شکل ۲۸- اندازه‌گیری با ولت‌متر

برای استفاده از تابلو، پس از نصب تابلو روی دیوار باید کابل ۵ رشته ورودی تابلو را به ورودی کلید جریان باقیمانده (نشستی) سه فاز اتصال دهید و سیم آبی نول و سیم سبز با نوار زرد را به شین‌های نول و ارت اتصال دهید. در آخرین مرحله با ولت‌متر ولتاژ خروجی پریزها را با رعایت نکات ایمنی اندازه‌گیری کنید (شکل ۲۸).

فعالیت



در مورد ساختار تابلو شکل ۲۹ بحث و تبادل نظر کنید.



شکل ۲۹- ساختار تابلو

تجهیزات تابلو برق کارگاهی

تجهیزات تابلو برق کارگاهی به دو دسته‌های کتریکی و غیر کتریکی تقسیم می‌شود.

الف) تجهیزات کتریکی تابلو

تجهیزات کتریکی و سایلی هستند که به آنها ولتاژ متصل می‌شود و جریان الکتریکی از آنها عبور می‌کند و به طور مستقیم یا غیرمستقیم واسطه‌ای میان منبع تغذیه و بارهای الکتریکی هستند.

تجهیزات کتریکی که در تابلو مورد استفاده قرار می‌گیرند عبارت‌اند از:

- ۱- تجهیزات کنترلی شامل کلیدها، سویچ‌ها، شستی‌ها، انواع رله‌ها
- ۲- تجهیزات حفاظتی شامل فیوزها، کلید فیوزها، کلیدهای حرارتی محافظ موتور و بی‌متال و کلیدهای خودکار مینیاتوری (MCB) و کلیدهای اتوماتیک (MCCB)
- ۳- تجهیزات اندازه‌گیری شامل ولت‌متر، آمپرمتر، فرکانس متر، وات‌متر و ترانسفورماتورهای اندازه‌گیری و کلید ولت‌متر
- ۴- اتصالات شامل سیم‌ها، شینه‌های سه فاز و ارت و نول، انواع سرسیم‌ها و ترمینال‌های ریلی و بلوکی.

ب) تجهیزات غیرکتریکی تابلو

انواع برآق‌آلات شامل قفل و لولا و قلاب حمل و نوارهای لاستیکی عایق‌بندی و انواع داکت و پیچ و مهره از تجهیزات غیرکتریکی به شمار می‌روند.

فعالیت



در شکل ۳۰ قطعات الکتریکی و غیر الکتریکی تابلو را مشخص کنید.

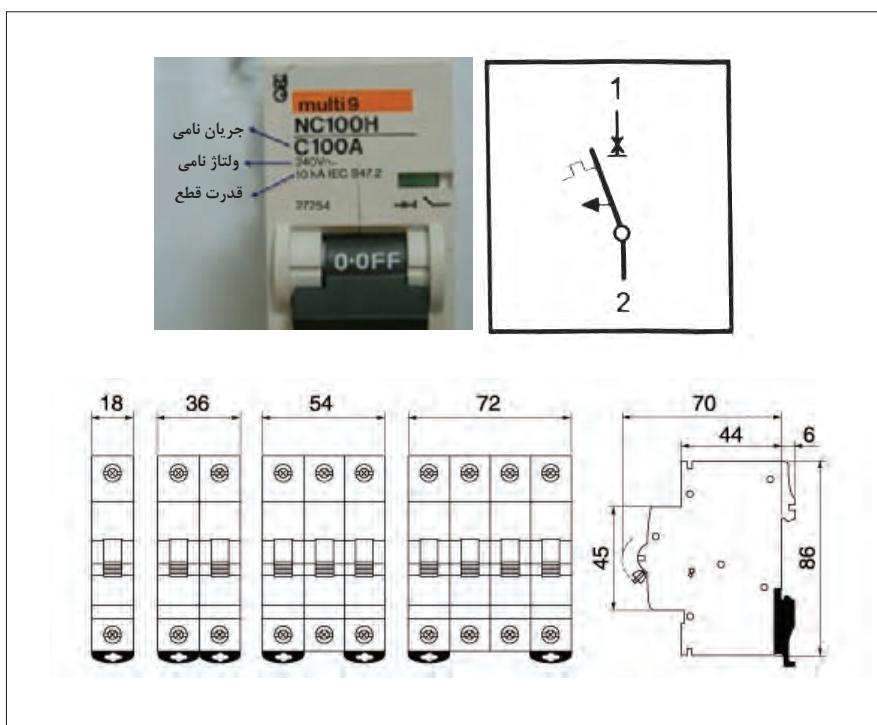


شکل ۳۰- قطعات الکتریکی و غیر الکتریکی تابلو برق

کلید خودکار مینیاتوری

کلید خودکار مینیاتوری یکی از پرکاربردترین قطعات الکتریکی در تابلوهای برق است به طوری که ابعاد دیگر

قطعات الکتریکی در تابلو ضریبی از ابعاد این کلید است. مشخصات فنی این کلید محافظت در شناسایی، انتخاب و نصب آن نقش مهمی دارد. این کلید در دو نوع AC و DC تولید می‌شود. نوع AC برای محافظت از مدارهایی که با جریان متناوب کار می‌کند و نوع DC برای محافظت از مدارهایی به کار می‌رود که با جریان مستقیم کار می‌کند. مشخصات فنی این کلید براساس استاندارد IEC به این شرح است (شکل ۳۱).



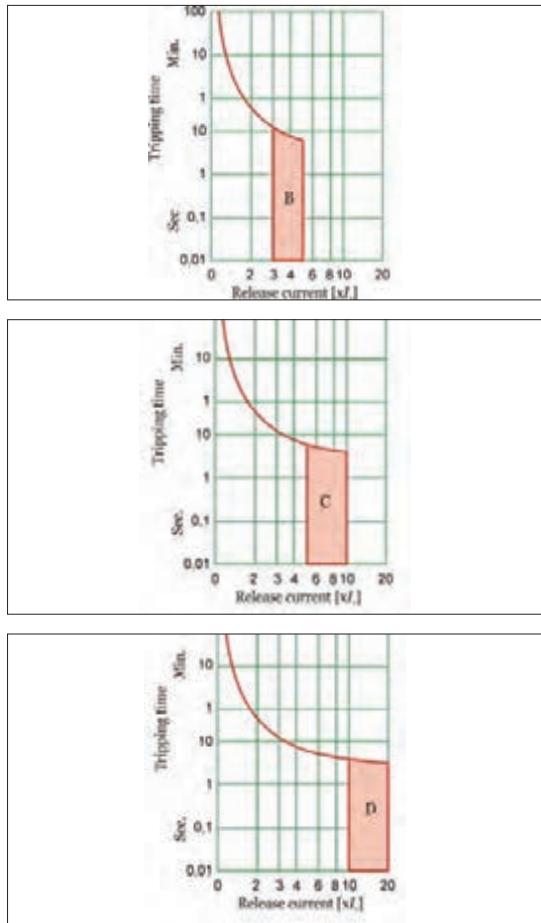
شکل ۳۱- مشخصه فنی کلید خودکار مینیاتوری

۱- ولتاژ نامی: ولتاژ نامی کلید حداکثر ولتاژ قابل تحمل کلید است. مدارهای الکتریکی با ولتاژ معینی کار می‌کنند لذا ولتاژ نامی کلید مناسب با ولتاژ مدار انتخاب می‌شود.

۲- جریان نامی: جریان نامی کلید حداکثر جریان قابل تحمل کلید است. در صورتی که جریان عبوری از کلید بیش از جریان نامی کلید شود، کلید محافظ مدار را قطع می‌کند. جریان نامی کلید را «جریان قطع» نیز می‌گویند. تجاوز جریان از جریان نامی که کلید نیاز دارد تا مدار را قطع کند «زمان قطع» می‌نامند.

۳- قدرت قطع: حداکثر جریان قابل تحمل کلید در زمان اتصال کوتاه را قدرت قطع گویند. این جریان ناشی از اتصال کوتاه در مدارهای الکتریکی است که کلید از آن محافظت می‌نماید. اگر جریان اتصال کوتاه بیش از قدرت قطع کلید باشد منجر به خرابی کلید خواهد شد. لذا در انتخاب کلید، قدرت قطع را بیش از جریان اتصال کوتاه در نظر می‌گیرند.

۴- منحنی مشخصه: منحنی مشخصه کلید مدت زمان قطع کلید پس از وقوع خطای الکتریکی را نشان می‌دهد. کلیدهای خودکار مینیاتوری براساس منحنی مشخصه به سه دسته مطابق شکل ۳۲ تقسیم می‌شوند:



شکل ۳۲- منحنی مشخصه کلید خودکار مینیاتوری

- کلیدهای خودکار مینیاتوری با منحنی مشخصه B برای حفاظت مدارهای روشنایی به کار می‌روند و با افزایش جریان مدار به ۳ تا ۵ برابر جریان نامی کلید، مدار را قطع می‌کنند.

- کلیدهای خودکار مینیاتوری با منحنی مشخصه C برای حفاظت مدارهای صنعتی شامل موتورهای الکتریکی به کار می‌روند و با افزایش جریان مدار به ۵ تا ۱۰ برابر جریان نامی کلید، مدار را قطع می‌کنند.

- کلیدهای خودکار مینیاتوری با منحنی مشخصه D برای حفاظت مدارهای صنعتی شامل ترانزیستورها به کار می‌روند و با افزایش جریان مدار به ۱۰ تا ۲۰ برابر جریان نامی کلید، مدار را قطع می‌کنند.

۵- ابعاد و اندازه: ابعاد این کلید در اندازه 18×86 میلی‌متر است.

فعالیت



چند کلید خودکار مینیاتوری را از انبار تحویل بگیرید. در مورد تفاوت آنها و مشخصات فنی و کاربرد آنها بحث و گفت و گو کرده و جدول ۲ را تکمیل نمایید.

جدول ۲- مشخصات فنی کلید خودکار مینیاتوری

ردیف	ولتاژ نامی	جریان نامی	قدرت قطع	کاربرد مناسب کلید	شرکت سازنده	کاربرد مناسب کلید
۱						
۲						
۳						
۴						

فیوز جداکننده (سکسیونری)

فیوز جداکننده وظیفه حفاظت از مدارها و تجهیزات الکتریکی تابلو برق کارگاهی را در مقابل اتصال کوتاه و اضافه بار به عهده دارد.

فیوز جداکننده به صورت یک پل، دو پل و سه پل قابل استفاده برای مدارهای تک فاز و سه فاز ساخته شده است. فیوزهای جداکننده با جریان ۲ الی ۱۲۵ آمپر و قدرت قطع یک کیلو آمپر موجود می‌باشند.

فیوزهای جداکننده را با نام‌های سکسیونر، فیوز سیلندری، فیوز کریر Carrier می‌شناسند. از این فیوزها می‌توان برای حفاظت لامپ سیگنال تابلو برق موقت کارگاهی استفاده کرد بدین منظور جریان فیوز باید متناسب با جریان لامپ سیگنال انتخاب شود (شکل ۳۳).



شکل ۳۳—پایه فیوز و فیوز جداکننده

برای انتخاب این فیوزها باید به جریان و نوع مصرف کننده توجه کرد. این فیوزها از نظر فیزیکی در سه اندازه به شرح زیر وجود دارند.

۱۰ × ۳۸	مناسب برای فیوزهای ۴، ۲، ۱۶، ۱۰، ۶، ۲۵، ۳۲، ۳۲ آمپر
۱۴ × ۵۱	مناسب برای فیوزهای ۶۳، ۴۰، ۵۰، ۳۲، ۴۰ آمپر
۲۲ × ۵۸	مناسب برای فیوزهای ۱۲۵، ۱۰۰، ۸۰، ۶۳، ۴۰ آمپر

منظور از اندازه عدد اول قطر فیوز و عدد دوم طول آن بر حسب میلی‌متر است. به عنوان مثال در فیوز ۱۰ × ۳۸ عدد ۱۰ نشان‌دهنده قطر فیوز و عدد ۳۸ بیانگر طول آن بر حسب میلی‌متر است.

دو نوع متداول این فیوزها gG مناسب برای حفاظت عمومی و aM مناسب برای حفاظت اتصال کوتاه الکتروموتورها می‌باشد.



شکل ۳۴—نمونه لامپ سیگنال

چراغ سیگنال

چراغ سیگنال برای نشان دادن برق دار بودن تابلو برق کارگاهی استفاده می‌شود. لامپ‌های سیگنال در رنگ‌های قرمز، سبز و زرد استفاده می‌شوند.



شکل ۳۵- لامپ سیگنال دارای نمایشگر

در مدارات قدرت از لامپ سیگنال با رنگ قرمز برای نشان دادن فاز، با رنگ زرد برای فاز L۲ و با رنگ سبز برای فاز L۳ استفاده می‌شود. اما در مدارهای فرمان و کنترل از لامپ سیگنال از رنگ قرمز برای روشن بودن و رنگ سبز برای خاموش مدار استفاده می‌شود و همچنین از لامپ سیگنال با رنگ زرد برای حالت وجود عیب در مدار (TRIP) استفاده خواهد شد. (شکل ۳۴)

نمونه‌های جدید لامپ سیگنال قابلیت نمایش مقدار ولتاژ جریان خط و فاز و حتی فرکانس را دارند (شکل ۳۵)

اتصال آنها برای نمایش و اندازه‌گیری ولتاژ همانند لامپ سیگنال‌های معمولی است و تا ۵۰۰ ولت متناوب را اندازه‌گیری و نشان می‌دهد. ولی برای اندازه‌گیری جریان به یک ترانسفور ماتور جریان (CT) نیاز است. ولتاژ لامپ سیگنال‌های معمولی را با اتصال بین فاز و نول می‌توان تأمین کرد (۲۳۰ ولت) ولی در لامپ سیگنال‌های دارای نمایشگر امکان اتصال این لامپ‌ها به ولتاژ فازی (۴۰۰ ولت) و ولتاژ خطی (۵۰۰ ولت) امکان‌پذیر است.

سؤال



چه تفاوت‌هایی در اتصال ستاره و مثلث لامپ سیگنال‌های ولتاژ دارای نمایشگر، روی تابلو وجود دارد؟

کار عملی



با استفاده از یک لامپ سیگنال ولتاژ و یک کلید ولت‌متر و یک جعبه پلاستیکی یک نمایشگر ولتاژ خط و فاز درست کنید و ولتاژهای ششگانه خط و فاز کارگاه را در گزارش خود یادداشت نمایید.



شکل ۳۶- اجزای تابلو و صفحه نصب تابلو

سینی تابلو (صفحه نصب)

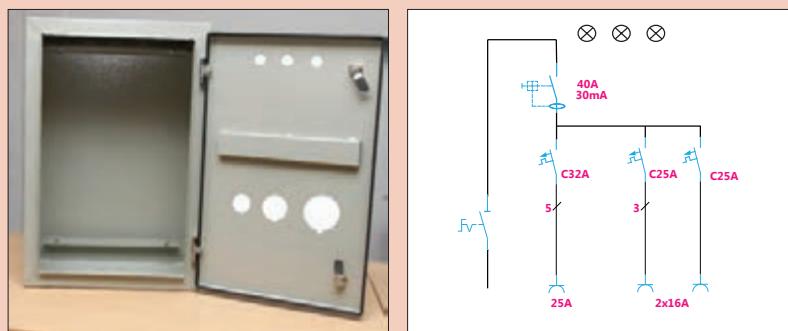
سینی تابلو محل نصب ریل‌ها و داکت‌ها می‌باشد. تجهیزات الکتریکی شامل وسایل حفاظتی و کن tactورها بر روی ریل‌ها نصب می‌شوند و سیم‌کشی بین آنها درون داکت‌ها انجام خواهد شد. سینی تابلو از جنس بدنه تابلو انتخاب خواهد شد. به سینی تابلو صفحه نصب نیز می‌گویند.

بعاد سینی تابلو ۳ سانتی‌متر از ابعاد تابلو کوچک‌تر است و به هنگام نصب ۲ سانتی‌متر از کف تابلو فاصله



دارد. این فاصله با خم کردن لبه‌های سینی تابلو ایجاد می‌شود. این سینی توسط پیچ به بدنه تابلو محکم می‌شود. (شکل ۳۶).

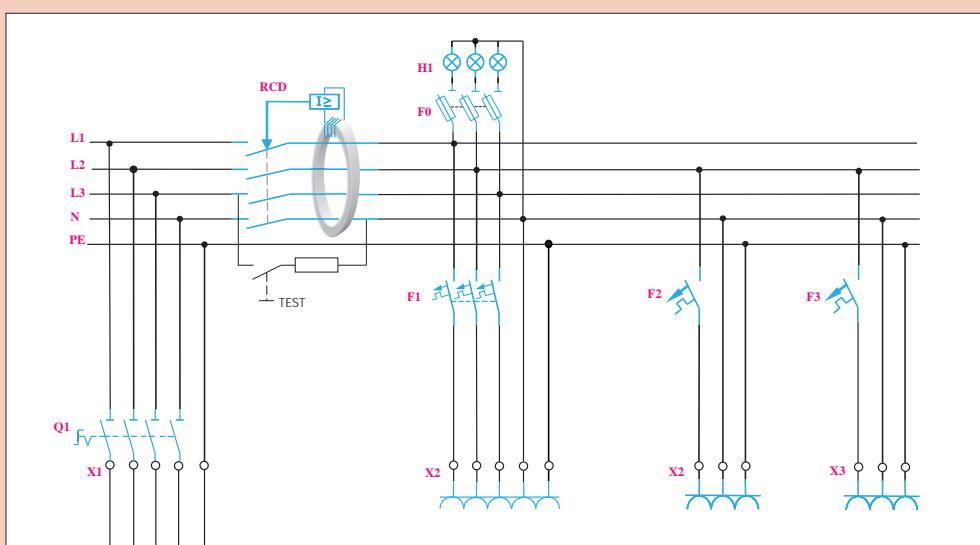
تابلو برق تغذیه کارگاهی را مطابق شماتی فنی نقشه داده شده شکل ۳۷ طراحی و جانمایی کنید.



شکل ۳۷- شماتی فنی تابلو برق تغذیه و محفظه تابلو کارگاهی

- ۱- به منظور حفاظت پریزها یک عدد کلید خودکار مینیاتوری سه فاز و دو عدد کلید خودکار مینیاتوری تک فاز در نظر بگیرید.
- ۲- مطابق نقشه حقیقی یک عدد کلید گردان با قیمانده سه فاز، یک کلید گردان سه پل به عنوان کلید ورودی و یک پایه فیوز جداگانه سه فاز با فیوز استوانه‌ای برای حفاظت چراغ‌های سیگنال نیز در نظر بگیرید.

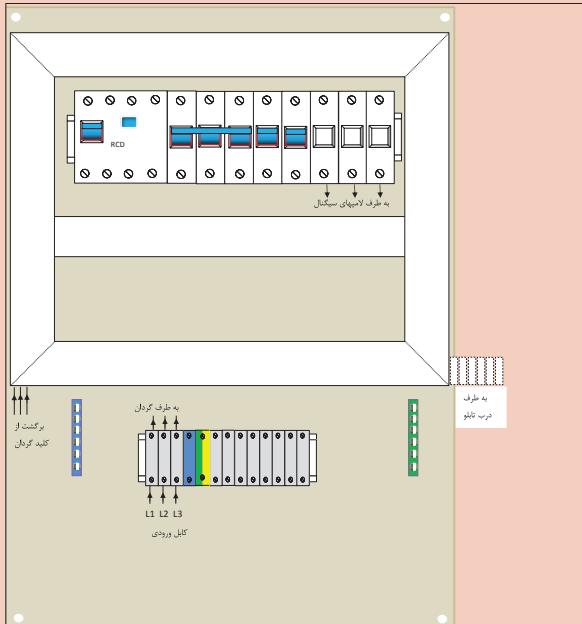
۳- پریزها و کلید گردان برای دسترسی آسان، روی بدنه تابلو نصب شود.
راهنمای: با توجه به محدودیت فضای ابعاد تابلو ترجیحاً $600 \times 400 \times 200$ میلی‌متر باشد. شکل ۳۸ نقشه حقیقی این کار عملی را نشان می‌دهد.



شکل ۳۸- نقشه حقیقی تابلو



با توجه به نقشه حقيقی و شمای فنی داده شده در این کار عملی نقشه جانمایی داده شده را سیم کشی نمایید (شکل ۳۹).



شکل ۳۹- نقشه جانمایی تابلو

تجهیزات و ابزار مورد نیاز: در این کار عملی به ابزار سیم کشی و تجهیزات اشاره شده در جدول ۳ نیاز است (شکل ۴۰).



شکل ۴۰- تجهیزات کنترلی مورد نیاز در تابلو

جدول ۳- تجهیزات کنترلی مورد نیاز در تابلو

تجهیزات کنترلی	جریان به آمپر	تعداد
کلید گردان یک طرفه ۳P	۴۰A	۱
کلید خودکار مینیاتوری ۳P-MCB	۲۵A	۱
کلید خودکار مینیاتوری ۱P-MCB	۱۶A	۲
کلید جریان باقیمانده ۴P-RCD	۴۰A	۱
پایه فیوز جداگانه ۳P	۲A	۱

مراحل انجام کار:

مراحل انجام کار برای آماده سازی تابلو شامل جانمایی و نصب قطعات و سیم کشی می باشد.
ابعاد قطعات موجود در انبار کارگاه هنرستان را اندازه گیری نمایید و در جدول ۴ یادداشت کنید.

جدول ۴- ابعاد تجهیزات کنترلی مورد نیاز در تابلو

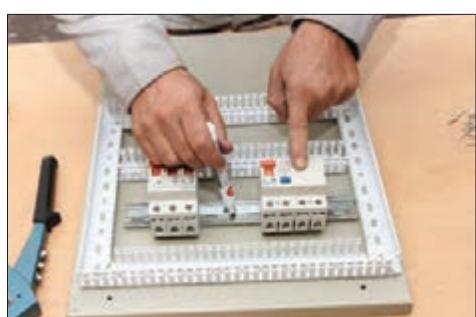
نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد اندازه گیری شده قطعات در کارگاه هنرستان (میلی متر)
عرض	طول		
کلید گردان یک طرفه ۳P	۷۰	۷۰	
کلید خودکار مینیاتوری MCB-۳P	۸۳	۵۴	
کلید خودکار مینیاتوری MCB-۱P	۸۳	۱۸	
کلید جریان باقیمانده RCD-۴P	۸۳	۷۰	
پایه فیوز جدا کننده ۳P	۸۳	۵۴	

الف) جانمایی و نصب قطعات



شکل ۴۱- داکت کشی روی صفحه نصب

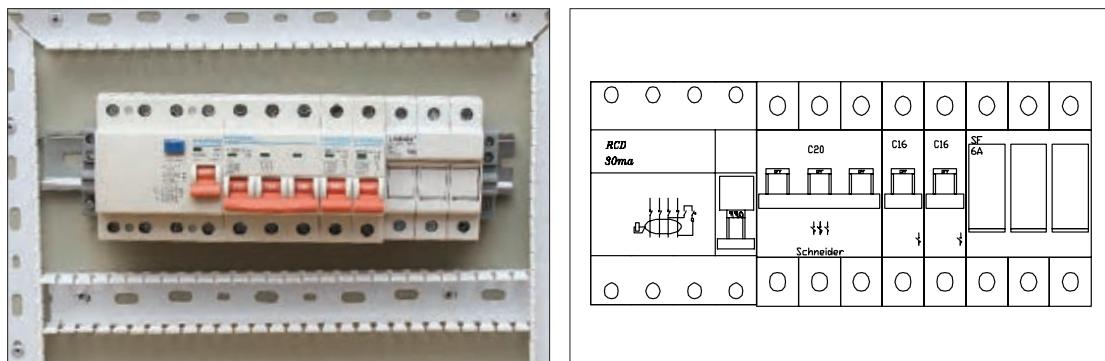
یکی از موارد مهم در جانمایی اطلاع دقیق از ابعاد و اندازه قطعات الکتریکی است. در جدول ۴ ابعاد قطعات کار عملی معرفی شده است. ممکن است ابعاد قطعات در شرکت های مختلف با یکدیگر کمی متفاوت باشد. بنابراین هنرجویان ابعاد قطعات موجود را اندازه گیری و در جدول ۴ یادداشت کرده و با ابعاد داده شده مقایسه کنند. در ادامه، قطعات مربوط به صفحه نصب را چیدمان کنید (کلید گردان و پریزها در مرحله بعد روی بدنه تابلو نصب می شود). پس از چیدمان اولیه و فضاسازی، داکت شیاردار را که در این کار عملی از سایز 30×30 میلی متر استفاده شده، دور تا دور قطعات قرار دهید (شکل ۴۲).



شکل ۴۲- محل نصب ریل فلزی

ریل فلزی 35 میلی متری مربوط به نصب قطعات را به نحوی نصب کنید تا قطعات حدود 30 میلی متر از داکت فاصله داشته باشد. برای نصب قطعات از سمت چپ و بالای تابلو شروع کنید و لذا کلید جریان باقیمانده را به عنوان ورودی قرار دهید (شکل ۴۲).

سپس به ترتیب کنار کلید جریان باقیمانده سه فاز، کلید خودکار مینیاتوری سه فاز و سپس دو عدد کلید خودکار مینیاتوری تکفاز را قرار دهید (شکل ۴۳).



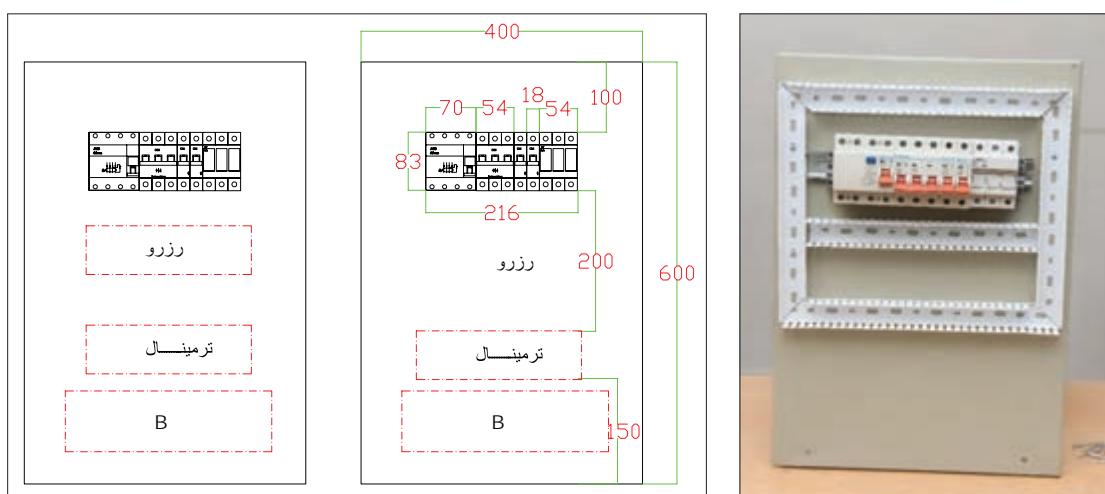
شکل ۴۳- چیدمان قطعات

تذکر



در چیدمان قطعات از سمت چپ، ابتدا قطعات سه فاز و بعد تکفاز را جانمایی کنید تا ترتیب و توالی فازها به هم نخورد و تا انتهای ترتیب سه فاز تجهیزات رعایت شود. در انتهای ردیف، پایه فیوز جداگانه برای چراغ سیگنال قرار دهید.

بهتر است تجهیزات فرعی مانند فیوز سکسیونر چراغ سیگنال را انتهای قطعات دیگر و یا در قسمتی جداگانه قرار دهید تا تشخیص آن نسبت به دیگر فیوزهای خروجی تابلو به راحتی انجام گیرد و با دیگر قطعات اصلی تداخل پیدا نکند. اکنون ابعاد و فاصله‌ها را طبق جدول ۴۴ و شکل ۴۴ پیاده سازی کنید.



شکل ۴۴- ابعاد و فاصله تجهیزات در تابلو

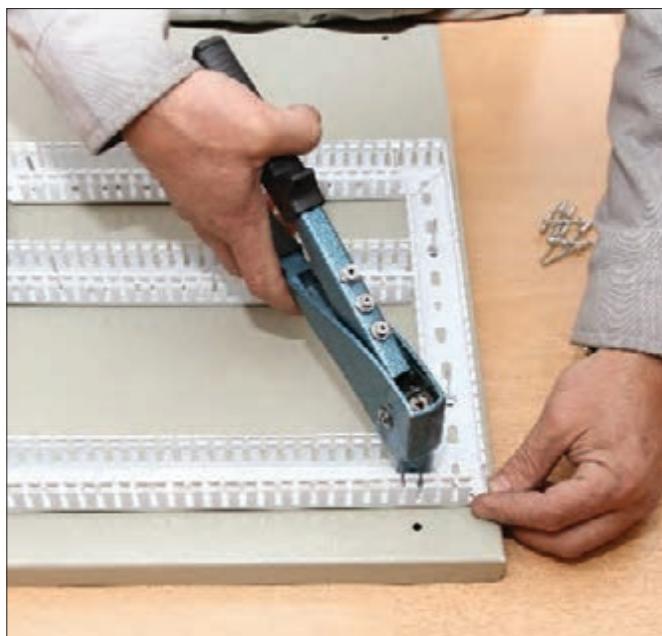
فضای مناسب برای فرم دادن و بستن کابل‌های ورودی یا خروجی حداقل ۱۵۰ میلی‌متر (قسمت B) در نظر گرفته شود.

محاسبه:

عرض صفحه نصب: $۳۰ + ۳۰ + ۳۰ + ۷۰ + ۵۰ + ۱۸ + ۱۸ + ۵۰ = ۳۲۶$ میلی‌متر

ارتفاع صفحه نصب: $۱۰۰ + ۱۵۰ + ۲۰۰ + ۸۳ = ۵۳۳$ میلی‌متر

اکنون به مقادیر به‌دست آمده به دلیل جای گرفتن صفحه نصب در داخل تابلو ۸۰ میلی‌متر اضافه کنیدتا ابعاد تقریبی تابلو حاصل شود. نزدیک‌ترین اندازه استاندارد برای تابلو ابعادی برابر ۶۰×۴۰ میلی‌متر مربع محاسبه خواهد شد. اکنون زمان نصب داکت پلاستیکی و ریل فلزی است. با توجه به اندازه‌ها، محل سوراخکاری روی صفحه نصب را تعیین و داکت و ریل را نصب کنید (شکل ۴۵).



شکل ۴۵-اتصال داکت به سینی

تذکر



ابعاد استاندارد تابلوهای دیواری در کتاب همراه هنرجو آورده شده است.

فعالیت



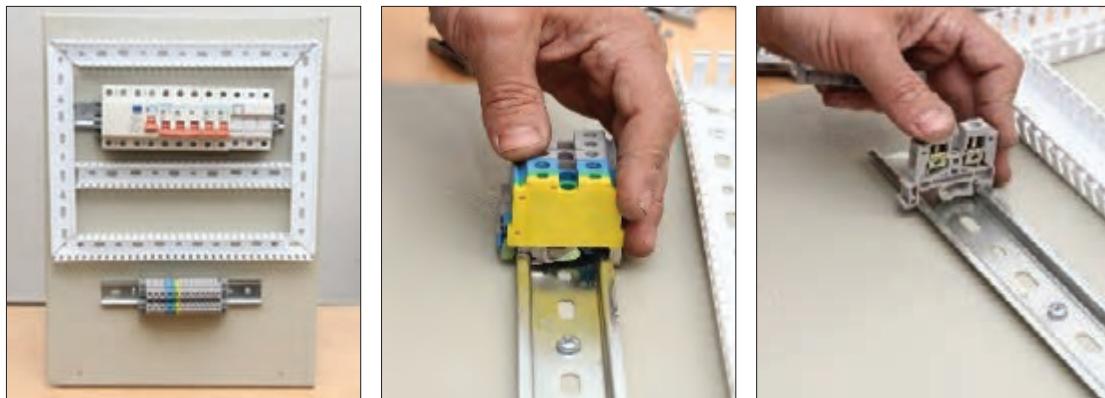
برای جانمایی ساده‌تر، قطعات را روی یک کاغذ یا مقوای سفید به اندازه صفحه نصب قرار دهید و بعد واقعی قطعات را روی آن ترسیم کنید و یک شابلون اولیه درست کنید. شابلون‌های درست شده را با یکدیگر مقایسه کنید.



شکل ۴۶- نصب قطعات روی ریل

یک فضای خالی رزرو برای نصب قطعات اضافی احتمالی در آینده در قسمت پایین تجهیزات در نظر بگیرید. در این مرحله پس از بستن ریل فلزی قطعات را از سمت چپ به راست روی ریل نصب کنید (شکل ۴۶).

بعد از نصب داکت و قطعات، ترمینال‌های ریلی ورودی خروجی و شینه‌های ارت و نول را در قسمت پایین تابلو (محل ورود کابل‌ها) مطابق شکل ۴۷ نصب کنید.



شکل ۴۷- نصب ترمینال‌های ریلی ورودی و خروجی و شینه‌های زمین



شکل ۴۸- تیغه فلزی جهت اتصال ترمینال زمین به تابلو

ترمینال‌ها برای اتصال سیم‌های استفاده می‌شود که از بیرون تابلو به آن وارد و یا از آن خارج می‌شوند. ترمینال‌های ریلی با توجه به سطح مقطع سیم از نمره ۲/۵ تا ۷۰ میلی‌متر مربع وجود دارد. رنگ ترمینال با توجه به نوع سیم اتصالی می‌تواند متفاوت باشد مثلاً برای فازها از ترمینال طوسی رنگ و برای سیم نول از ترمینال آبی و برای سیم زمین از ترمینال سبز و زرد می‌توان استفاده کرد.

البته ترمینال ارت توسط تیغه فلزی به بدنه تابلو اتصال الکتریکی دارد (شکل ۴۸).

ترمینال‌های ریلی با توجه به نیاز، کنار هم روی ریل قرار می‌گیرند. آخرین ترمینال توسط یک صفحه پوشانده می‌شود و توسط بست انتهایی در محل خود محکم می‌شود (شکل ۴۹).



الف) بست ابتدایی و انتهایی



ب) نمای مختلف ترمینال ریلی و درپوش انتهایی
شکل ۴۹



سؤال

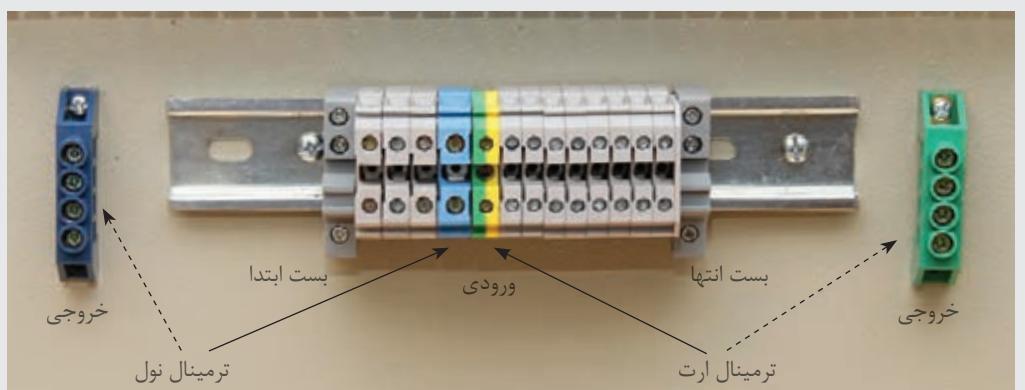


چرا آخرین ترمینال توسط پوشش پلاستیکی پوشانده می شود؟

تذکر



در تابلوها معمولاً نول به صورت مشترک استفاده می شود یعنی نول ورودی و خروجی روی یک شینه قرار می گیرد اما در تابلوهایی مانند این نمونه که کلید جریان باقیمانده دارد، نول ورودی با نول خروجی مصرف کننده ها باید به صورت جداگانه تعییه شود و گرنه باعث اختلال در عملکرد کلید جریان باقیمانده خواهد شد (شکل ۵۰).



شکل ۵۰- چگونگی نصب ترمینال نول و ارت

پس از نصب قطعات مربوط به صفحه نصب، چراغ‌های سیگنال به ترتیب رنگ روی در نصب می‌شود. کلید گردان و پریزها نیز روی بدنه تابلو نصب می‌شود. در این نمونه کلید گردان روی بدنه و پریزها روی در تابلو نصب شده است (شکل ۵۱-ب). به طور کلی برای نصب کلید اصلی و پریزها به کوتاه شدن مسیر سیم کشی داخل تابلو، اینمی بیشتر و رعایت فضای بهتر دسترسی داخل تابلو توجه داشته باشید (شکل ۵۱-الف).

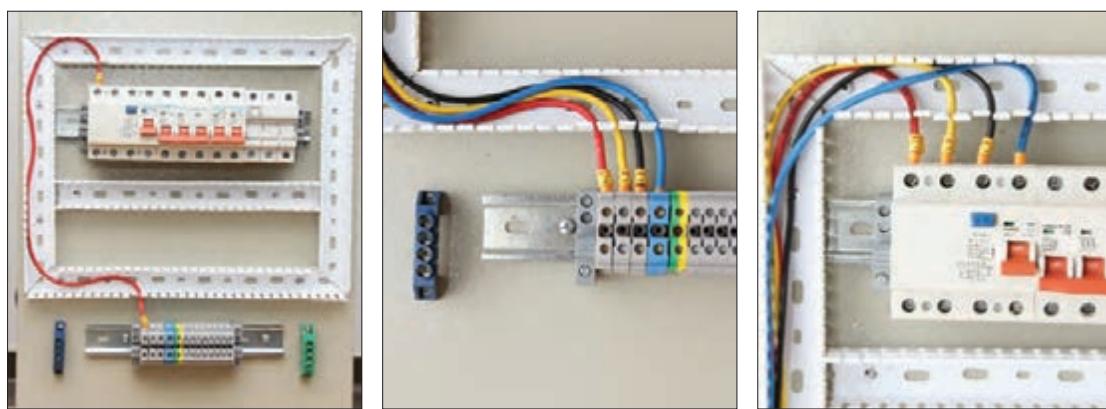


الف) نمای پشتی پریزهای نصب شده روی در تابلو و نمای پشتی پریز سه فاز
شده روی بدنه تابلو

شکل ۵۱

ب) سیم کشی
سیم کشی تابلو ارتباط الکتریکی بین قطعات داخل تابلو را برقرار می‌کند. نقشه سیم کشی مشخص کننده ارتباط الکتریکی است. سیم کشی تابلو به دو بخش سیم کشی روی صفحه نصب و سیم کشی بیرون از صفحه نصب تقسیم می‌شود.

ب - ۱) سیم کشی روی صفحه نصب: سیم کشی قطعات روی صفحه نصب از ترمینال‌های ریلی ورودی آغاز می‌شود و پس از اتصال به کلیه قطعات به ترمینال‌های خروجی ختم می‌شود. برای اتصال سیم‌های داخل تابلو، نصب شماره سیم و سرسیم ضروری است. برای سیم کشی، ابتدا بدون در نظر گرفتن کلید گردان اصلی که بین ترمینال و کلید جریان باقیمانده سه فاز قرار می‌گیرد مطابق شکل ۵۲ سیم کشی را انجام دهید. این قسمت سیم کشی به کار عملی شماره یک شبیه است.



شکل ۵۲- سیم کشی روی صفحه نصب

تذکر

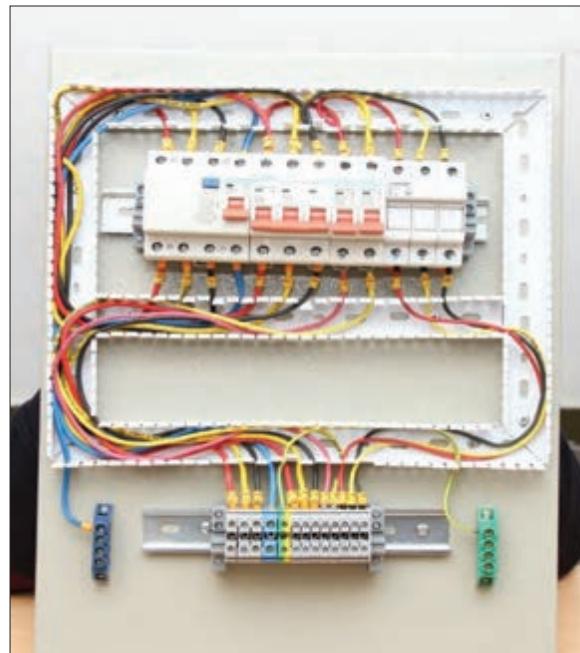


برای اطمینان از صحت اتصالات سیم‌کشی با استفاده از مولتی‌متر می‌توانید سیم‌هایی که رنگ و شماره سیم مشابه دارند را بررسی کنید.

تحقیق کنید



برای کنترل کیفیت تابلو قبل از تحویل به مشتری و اطمینان از عملکرد صحیح آن چه آزمایش‌های الکتریکی روی تابلو انجام می‌شود؟



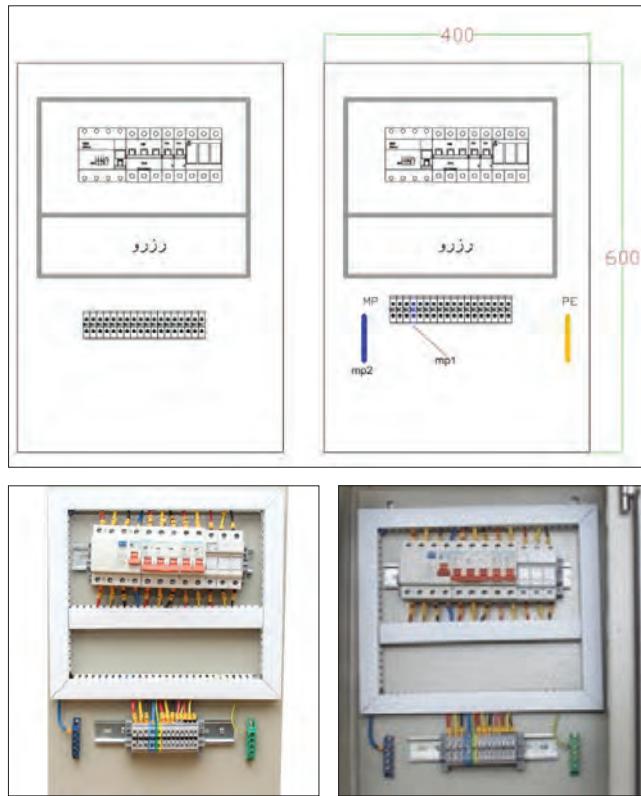
شکل ۵۳- ادامه سیم‌کشی از کلید جریان باقیمانده



شکل ۵۴- (الف) بررسی داکت‌ها و صفحه نصب

خروجی سیم‌کشی از کلید جریان باقیمانده به ورودی ترمیнал کلید خودکار مینیاتوری سه فاز، یکفاز و فیوز سکسیونر متصل می‌شود. برای انشعاب و ادامه مسیر از سر سیم دوبل استفاده کنید (شکل ۵۳).

پس از پایان سیم‌کشی قطعات روی صفحه نصب، برای ارزیابی اندازه سیم‌های مورد نیاز بقیه اجزای تابلو، ابتدا درپوش داکت‌ها را روی آن قرار دهید و سپس صفحه نصب را داخل تابلو نصب کنید. این کار با بستن چهار پیچ اطراف صفحه روی بدنه تابلو انجام می‌شود (شکل ۵۴).



شکل ۵۴- ب) درپوش گذاری داکت‌ها و نصب صفحه نصب داخل تابلو

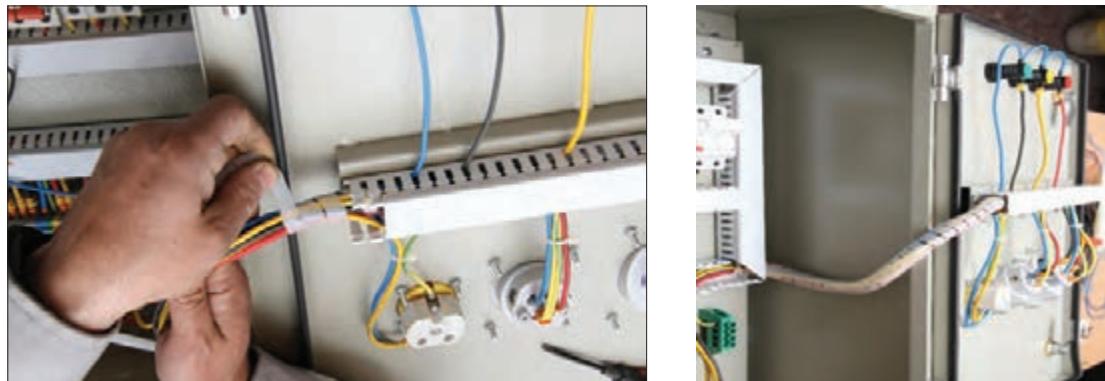
ب-۲) سیم‌کشی بیرون صفحه نصب: یکی از مهم‌ترین قسمت‌های ساخت این تابلو نصب کلید اصلی بین مسیر ترمینال اصلی ورودی و کلید جریان باقیمانده است. برای نصب کلید اصلی، درپوش‌های داکت را بردارید و سرسیم‌های اولین مسیر (مسیر ترمینال به کلید جریان باقیمانده) را از ترمینال جدا و به ترمینال‌های خروجی کلید گردان متصل کنید. در این حالت مطابق شکل ۵۵ کلید گردان باز باشد تا سیم‌کشی آن آسان تر انجام شود.



شکل ۵۵- نصب کلید اصلی گردان و چگونگی اتصال سه فاز تابلو

پس از اتصال ۳ ورودی و ۳ خروجی کلید، آن را در محل در نظر گرفته شده روی بدنه تابلو نصب کنید. کابل تغذیه (سه فاز ورودی) تابلو بعد از اتصال به ترمینال ریلی به کلید گردان وارد شده، خروجی کلید را به کلید جریان باقیمانده سه فاز وارد کنید. بعد از سیم کشی قاب کلید و کلید گردان را نصب کنید و مجدداً در پوش های داکت را ببندید.

برای سیم کشی پریزها و لامپ سیگنال در این تابلو از خروجی ترمینال های ریلی، خروجی مربوط به هر قسمت را با توجه به شماره سیم در یک مسیر سیم کشی کنید. برای این کار داکت مناسب برای خروجی لامپ سیگنال و پریزها تا مسیر مشترک روی در نصب کنید (شکل ۵۶). استفاده از نوار فرم باعث می شود تا فضاسازی بهتر و منظم تری در تابلو ایجاد شود.



شکل ۵۶- سیم کشی بیرون صفحه نصب

کابل ورودی نیز بعد از عبور از گلنده و ورود به تابلو به ترمینال اصلی متصل می شود. برای نصب تابلو روی دیوار از چهار قلاب (براکت) فلزی استفاده کنید. این قلاب ها توسط پیچ به بدنه تابلو محکم شده است. برای تغذیه ورودی تابلو از یک کابل ۵ رشتہ با مقطع ۲/۵ میلی متر مربع استفاده کنید و کابل را از بیرون تابلو با گلنده در مسیر خود محکم کنید (شکل ۵۷).



شکل ۵۷- نصب تابلو روی دیوار و تغذیه ورودی تابلو

برای اطمینان از عملکرد صحیح تابلو قبل از هر گونه بهره برداری با استفاده از اهم متر تمام اتصالات را بررسی نمایید.

تابلو توزیع کارگاهی آماده استفاده و بهره‌برداری است. با راهنمایی هنرآموز محترم کابل ورودی سه فاز را با رعایت نکات ایمنی و در حالت قطع برق به ترمینال ورودی وصل کنید. اگر سیم کشی تابلو درست باشد بعد از برقراری جریان الکتریکی در تابلو با وصل کلید گردان و کلید جریان باقیمانده لامپ‌های سیگنال روشن می‌شود (شکل ۵۸).



شکل ۵۸—نمای مختلف تابلو توزیع کارگاهی

تابلوروشنایی

تابلو برق روشنایی، محفظه‌ای برای نصب تجهیزات مربوط به توزیع برق، بین مدارهای الکتریکی روشنایی با امکان قطع و وصل و حفاظت از آنها می‌باشد. تابلوهای برق روشنایی این امکان را فراهم می‌سازند که تمام محل‌های قطع و وصل مدارهای روشنایی در محل تابلو قرار گیرند. قطع و وصل مدارهای روشنایی در این تابلوها توسط کلیدهای گردان صفر و یک یا کنتاکتور انجام می‌شود. با استفاده از کلیدهای گردان و یا کنتاکتور امکان قطع و وصل مدارهای روشنایی با جریان بیش از 10 A میسر خواهد شد. تابلو برق روشنایی برای مدارهای روشنایی استادیوم یا سالن‌های ورزشی، فضاهای کارگاهی و یا سالن‌های سینما استفاده می‌شود. (شکل ۵۹)



شکل ۵۹- روشنایی فضاهای بزرگ

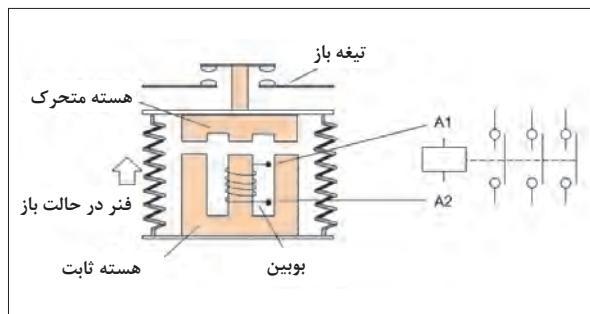
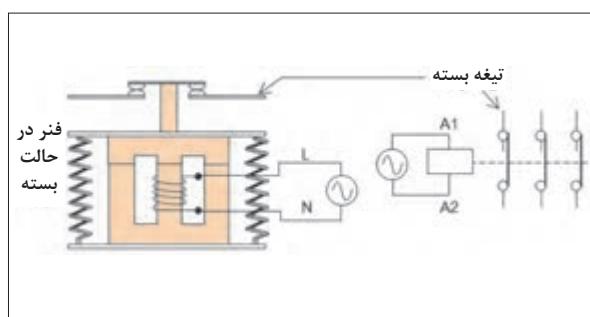
سؤال

کنترل خودکار یک مدار روشنایی با استفاده از چه وسایلی در این تابلو صورت می‌گیرد؟



کنتاکتور

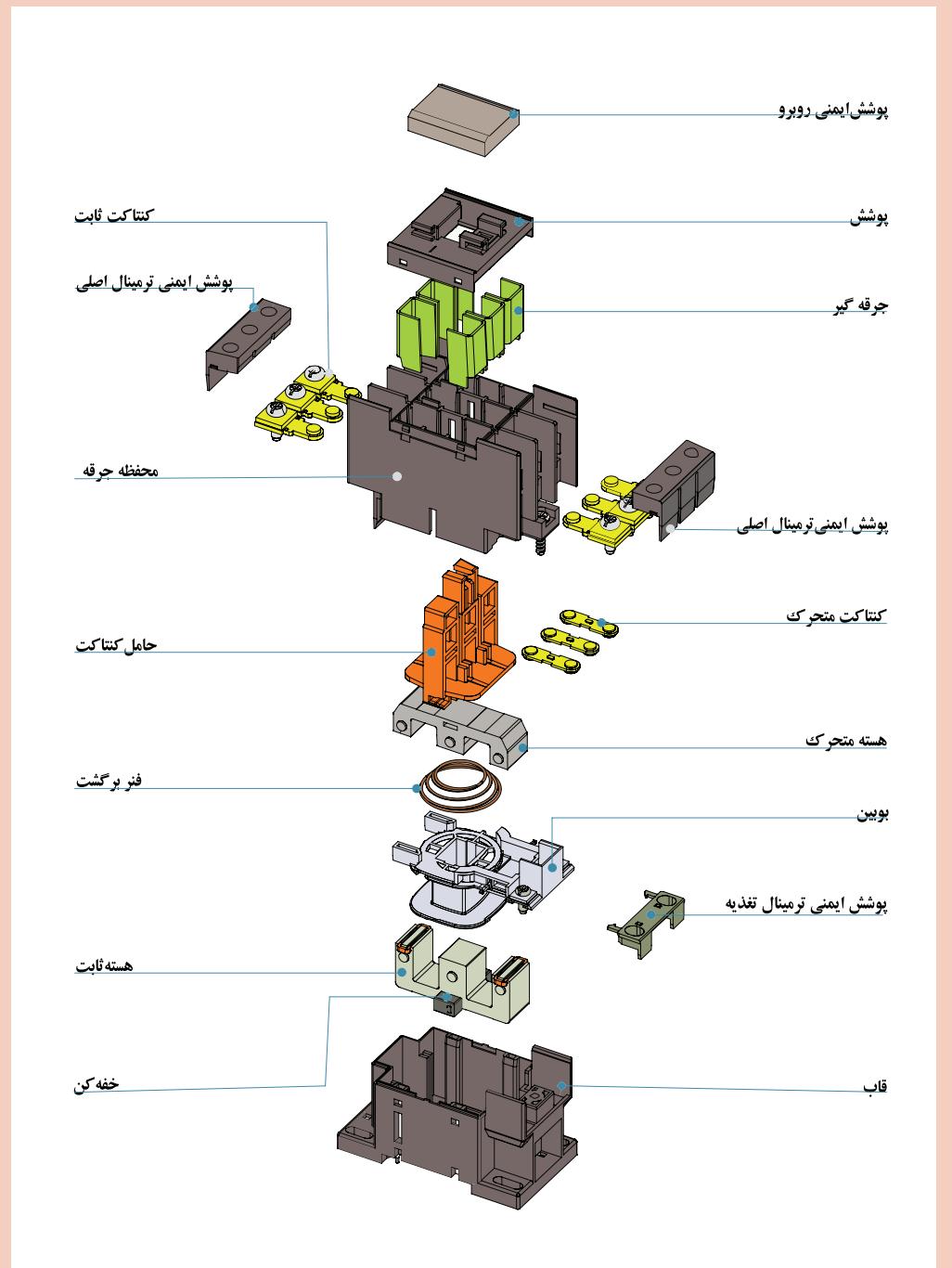
کنتاکتور کلیدی مغناطیسی است که عمل قطع و وصل مدارهای الکتریکی را با استفاده از نیروی الکترومغناطیسی انجام می‌دهد. نیروی الکترومغناطیسی توسط یک مدار مغناطیسی تولید می‌شود. مدار مغناطیسی شامل هسته مغناطیسی و بوبین می‌باشد. یک کنتاکتور به صورت شماتیک و انفجاری در شکل ۶۰-الف(و) نشان داده شده است.



شکل ۶۰-الف) شماتیک یک کنتاکتور



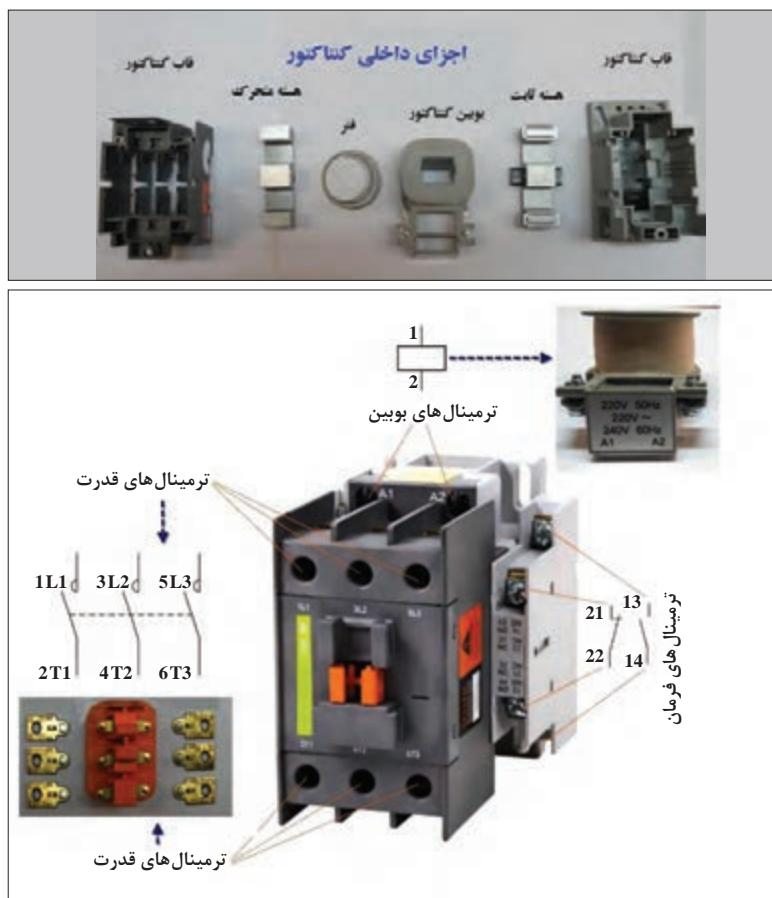
با توجه به نقشه انفجاری کنتاکتور در شکل ۶۰-ب، در مورد نقش هر یک از قطعات کنتاکتور بحث و تبادل نظر کنید.



شکل ۶۰-ب) نقشه انفجاری یک کنتاکتور

طرز کار کنتاکتور

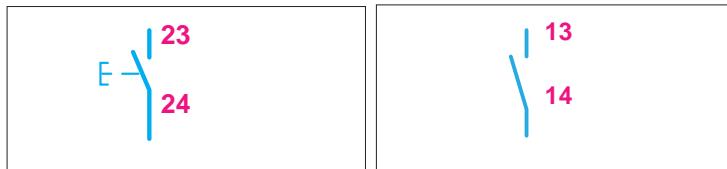
با برق دار کردن بوبین مدار مغناطیسی، هسته ثابت مغناطیسی می‌شود و هسته متحرک را جذب می‌کند. با جذب شدن هسته متحرک و حرکت آن، فنر فشرده می‌شود و کنتاکت‌ها حرکت می‌کنند. در نتیجه کنتاکت‌های بسته، باز و کنتاکت‌های باز، بسته خواهد شد. (شکل ۶۱).



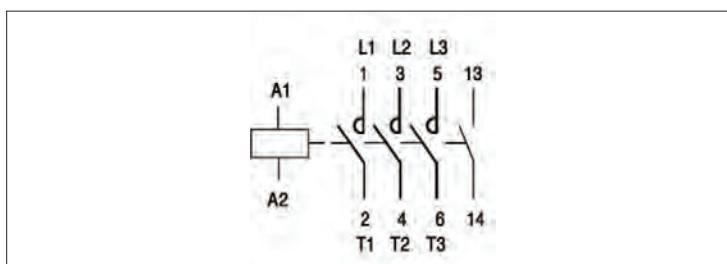
شکل ۶۱-اجزای یک کنتاکتور

با قطع برق بوبین هسته ثابت خاصیت مغناطیسی خود را از دست می‌دهد و نیروی ذخیره شده در فنر، هسته متحرک و کنتاکت‌ها را به موقعیت قبل برمی‌گرداند. در این صورت تیغه‌ای که تاکنون بسته بوده است، باز، تیغه‌ای که تاکنون باز بوده است، بسته می‌شود. کنتاکتور دارای کنتاکت‌های باز و بسته متعددی می‌باشد. در کنتاکتور سه کنتاکت باز که برای قطع و وصل سه فاز به کار می‌روند را کنتاکت‌های قدرت گویند. کنتاکت‌هایی از کنتاکتور که بر سر راه جریان بوبین کنتاکتور قرار می‌گیرند را تیغه فرمان گویند. کنتاکت‌های فرمان می‌توان به صورت باز و بسته باشند و حداکثر تحمل ۴ آمپر جریان را دارند لذا از کنتاکت‌های فرمان برای قطع و وصل جریان مصرف کننده استفاده نمی‌شود. ترمینال کنتاکت‌های فرمان کنتاکتور با شماره‌های دو رقمی مشخص می‌شود رقم دهگان موقعیت تیغه و رقم یکان وضعیت تیغه فرمان را مشخص می‌نماید. کنتاکت‌های فرمان با وضعیت باز با شماره‌های ۳ و ۴ یا حروف NO مشخص می‌شود. (شکل ۶۲)

کنتاکت‌های فرمان با وضعیت بسته با شماره‌های ۱ و ۲ یا حروف NC مشخص می‌شود. (شکل ۶۳) یک کنتاکتور و ترمینال‌های آن در (شکل ۶۴-الف) و علامت اختصاری آن در (شکل ۶۴-ب) نشان داده شده است.



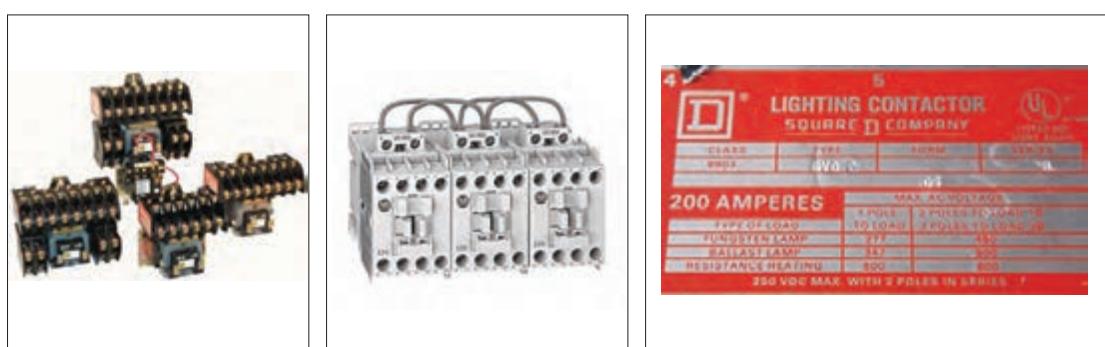
شکل ۶۳- تیغه فرمان با وضعیت باز



شکل ۶۴-الف) ترمینال‌های کنتاکتور (ب) علامت اختصاری

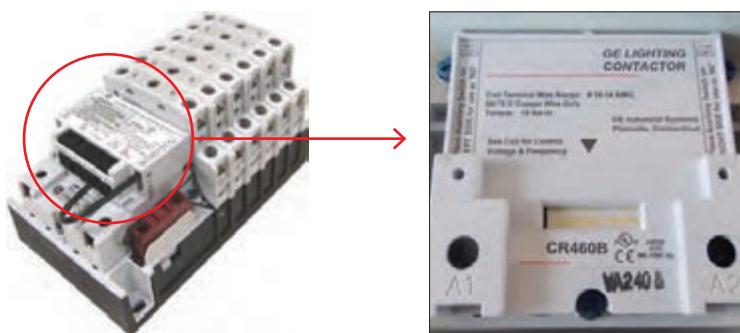
کنتاکتورهای روشنایی

کنتاکتورهای روشنایی، کنتاکتوری است که برای قطع و وصل کردن مدارات روشنایی به کار می‌رود و دارای کنتاکت و ترمینال‌های بیشتری است تا بتواند خطوط بیشتری از روشنایی را روشن و خاموش کند. ممکن است این کنتاکتور مطابق شکل ۶۵ در قالب یک بسته عرضه شود و گاهی به صورت یکپارچه با تعداد خروجی ۱۰، ۸، ۶ یا ۱۲ وجود داشته باشد. این کنتاکتورها با نام کنتاکتور روشنایی (Lighting Contactor) معروف می‌شوند.



شکل ۶۵- کنتاکتورهای روشنایی

کنتاکتورهای روشنایی در نوع دیگری با نام خشابی مطابق شکل ۶۶ نیز ارائه می‌شود. این نوع کنتاکتورهای روشنایی برای کاربرد دیگری استفاده نمی‌شوند در برچسب مشخصات آنها اطلاعاتی غیر از روشنایی درج نمی‌شود.



شکل ۶۶- کنتاکتور روشنایی خشابی و برچسب مشخصات آن

شستی (Push button)

شستی با فشار انگشت دست تحریک می‌شود و با قطع فشار انگشت به جای قبلی خود برمی‌گردد. شستی‌ها دارای کن tact های باز و بسته هستند. با تحریک شستی کن tact های بسته، باز و کن tact های باز، بسته می‌شوند. (شکل ۶۷)



شکل ۶۷- شستی

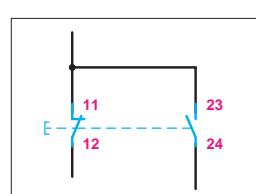


الف) ترمینال با تیغه بسته ب) ترمینال با تیغه باز

شکل ۶۸

علامت اختصاری و شماره‌گذاری ترمینال‌های شستی با تیغه بسته در (شکل ۶۸-الف) و با تیغه باز در (شکل ۶۸-ب) نشان داده شده است.

شستی‌هایی که دارای کن tact های باز و بسته باشند را شستی «دوبل» گویند. علامت اختصاری و شماره‌گذاری ترمینال‌های شستی دوبل در (شکل ۶۹) نشان داده شده است.



شکل ۶۹- شستی دوبل

الف) شستی وصل: این شستی در حالت عادی در وضعیت باز (Normally Open) قرار دارد. با فشردن آن و تا زمانی که نیروی دست دکمه آن را فشار می‌دهد تیغه (کنکات)‌های آن وصل بوده و با رها کردن دست به حالت اولیه خود برمی‌گردد به این نوع شستی‌ها که برای راهاندازی مدار استفاده می‌شود شستی وصل (momentary make Push Button) می‌گویند. این شستی‌ها با رنگ سبز انتخاب می‌شوند (شکل ۷۰).

ب) شستی قطع: برای خاموش کردن در مدارهای فرمان از شستی دیگری استفاده می‌شود این شستی در حالت عادی در وضعیت بسته (Normally Close) قرار دارد و با فشردن آن برخلاف شستی قبل در وضعیت قطع قرار می‌گیرد به همین خاطر به آن شستی قطع (momentary Break Push Button) یا استپ می‌گویند. این شستی‌ها با رنگ قرمز انتخاب می‌شوند (شکل ۷۱).



شکل ۷۱-شستی قطع



شکل ۷۰-شستی وصل

ج) شستی قطع اضطراری (پوش باتن): با به کارگیری این شستی در موقع بروز حادثه یا ضرورت می‌توان مدار را قطع کرد و امکان وصل مجدد آن بدون سوییچ امکان‌پذیر نیست (شکل ۷۲).



شکل ۷۳-کلید دو طرفه گردان



شکل ۷۲-شستی قطع اضطراری

کلید دو طرفه گردان

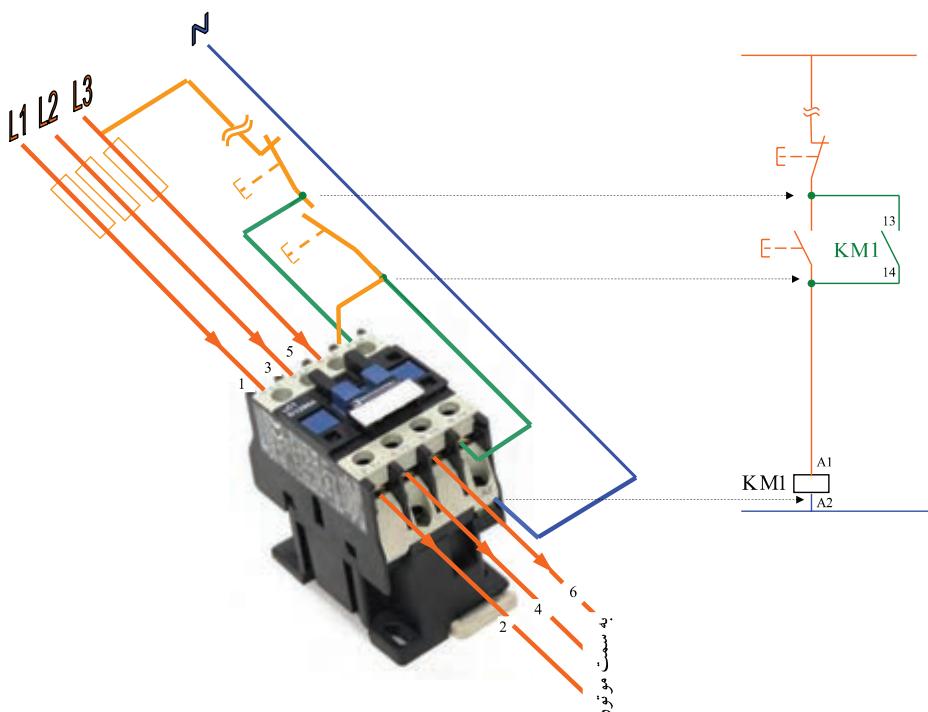
عملکرد این کلید شبیه کلید تبدیل است و در هر زمان فقط یکی از خروجی‌ها قابل استفاده است. در تابلوی

برق از این کلید برای انتخاب حالت کنترل دستی و یا حالت خاموش و یا انتخاب حالت خودکار می‌باشد (شکل ۷۳).

منظور از کنترل اتوماتیک، کنترل خودکار تابلوی برق به وسیله تجهیزات الکتریکی مثل فتوسل و یا ساعت مدار فرمان، تایمر ۲۴ ساعت، یا ساعت نجومی می‌باشد.

تکنیک خود نگهدار

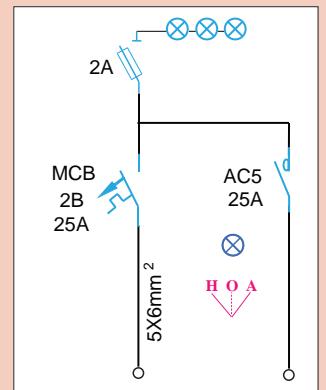
کنتاکتور را توسط شستی وصل و مداری به نام فرمان می‌توان برق دار کرد. در این حالت تغذیه بوبین کنتاکتور برق دار می‌شود و به دنبال آن مدار قدرت، مصرف کننده اصلی مدار را وصل می‌کند. با قطع نیروی دست از روی شستی، برق بوبین قطع شده، کنتاکتور قطع خواهد شد. برای آنکه این اتفاق نیفتد و کنتاکتور به صورت دائم در مدار باقی بماند باید از یک تیغه باز کنتاکتور به صورت موازی با شستی وصل استفاده کرد تا بعد از برگشتن شستی به حالت اول، کنتاکتور در حالت وصل باقی بماند. این کار تکنیک خود نگهداری کنتاکتور نامیده می‌شود. این تکنیک تقریباً در تمامی مدارهای کنتاکتوری استفاده می‌شود. البته در این صورت از یک شستی قطع، به صورت سری با مدار فرمان باید استفاده کرد تا بتوان کنتاکتور را خاموش کرد. برای آنکه مدار فرمان حفاظت داشته باشد از فیوز نیز به صورت سری در مدار استفاده می‌شود در نتیجه مدار فرمان کامل به صورت (شکل ۷۴) خواهد بود.



شکل ۷۴- مدار فرمان تکنیک خودنگهدار



هدف: طراحی مدار فرمان و قدرت و جانمایی قطعات تابلو روشنایی با کنتاکتور ۲۵ آمپر، به طوری که هم قابلیت کنترل دستی و هم کنترل خودکار توسط فتوسل یا ساعت فرمان (تایمر ۲۴ ساعت) داشته باشد. این تابلو برای تغذیه روشنایی فضای مناسب است که دارای سه خط تغذیه باشد یعنی سه مسیر که دارای چراغ‌های روشنایی هستند را تغذیه می‌کند. علت استفاده از کنتاکتور در این تابلو این است که بتوان به طور اتوماتیک روشنایی‌ها را قطع یا وصل کرد. همچنین با یک شستی فشاری قطع و وصل از روی در تابلو هم می‌توان به صورت دستی کنترل را انجام داد (شکل ۷۵).



شکل ۷۵—نقشه و نمای ظاهری تمام شده تابلو روشنایی

تجهیزات مورد نیاز

برای انجام کار عملی علاوه بر ابزار سیمکشی به تجهیزات اشاره شده در جدول ۵ تا ۷ نیاز است (شکل ۷۶).



شکل ۷۶—تجهیزات مورد نیاز

جدول ۵- تجهیزات کنترلی مورد نیاز

تعداد	جريان به آمپر	تجهیزات کنترلی
۱	۲۵A	کنتاکتور
۱	۲۵A	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۳P
۱	۱۶A	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۱P
۱	۲۵A	کلید قطع اضطراری
۱	۲A	پایه فیوز جداکننده ۳P
۱	۶A	شستی قطع ووصل

جدول ۶- ابعاد قطعات

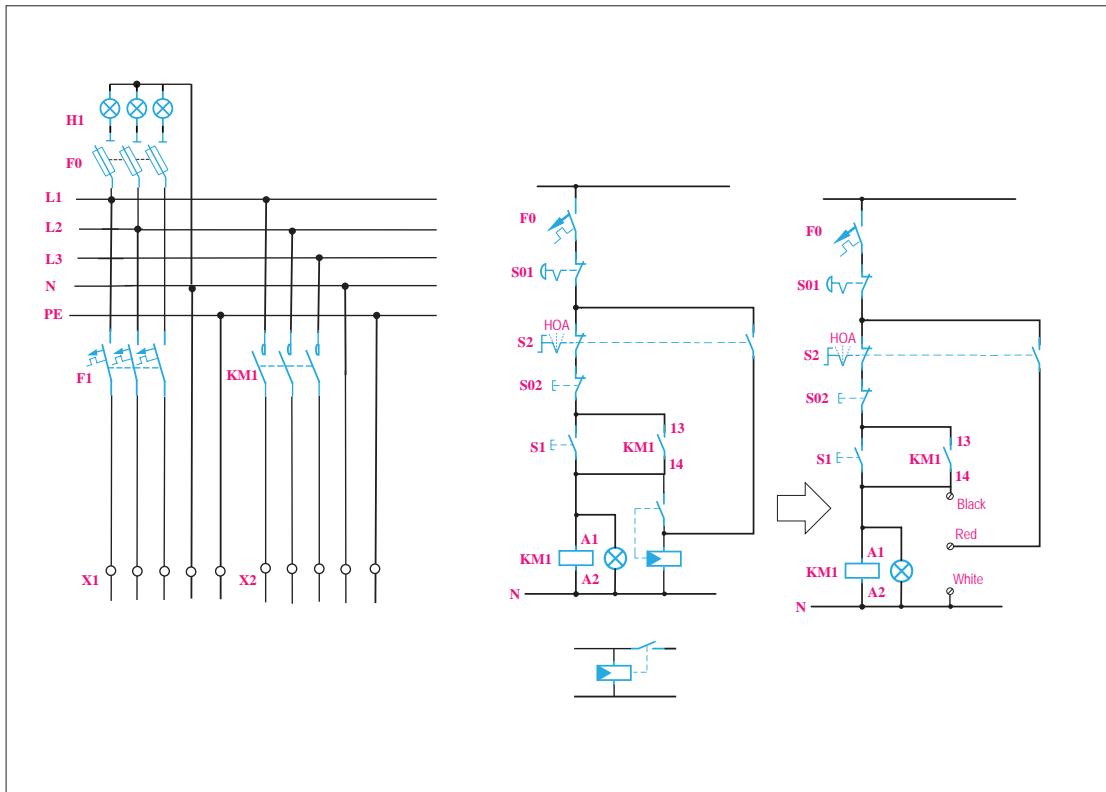
نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد اندازه گیری شده در کارگاه هنرستان (میلی متر)
عرض	طول		
کنتاکتور	۹۵	۴۵	
MCB-۳P	۸۳	۵۴	
MCB-۱P	۸۳	۱۸	
پایه فیوز جداکننده ۳P	۸۳	۵۴	

جدول ۷- تجهیزات دیگر

تعداد	مشخصه فنی	تجهیزات دیگر
۳	نمره ۶	ترمینال ریلی
۶	نمره ۴	ترمینال ریلی
۴	RYG	چراغ سیگنال سه رنگ

مدار قدرت و مدار فرمان: در مدار فرمان اگر کلید دو طرفه روی حالت ۱ یا دستی باشد با فشار شستی قطع ووصل می توانید کنتاکتور را وصل یا قطع کنید. برای اینکه کنتاکتور پس از وصل به طور دائم در مدار باقی بماند باید کنتاکت باز کنتاکتور را با شستی فشاری وصل موازی کنید (تکنیک خودنگهدار). با این کار

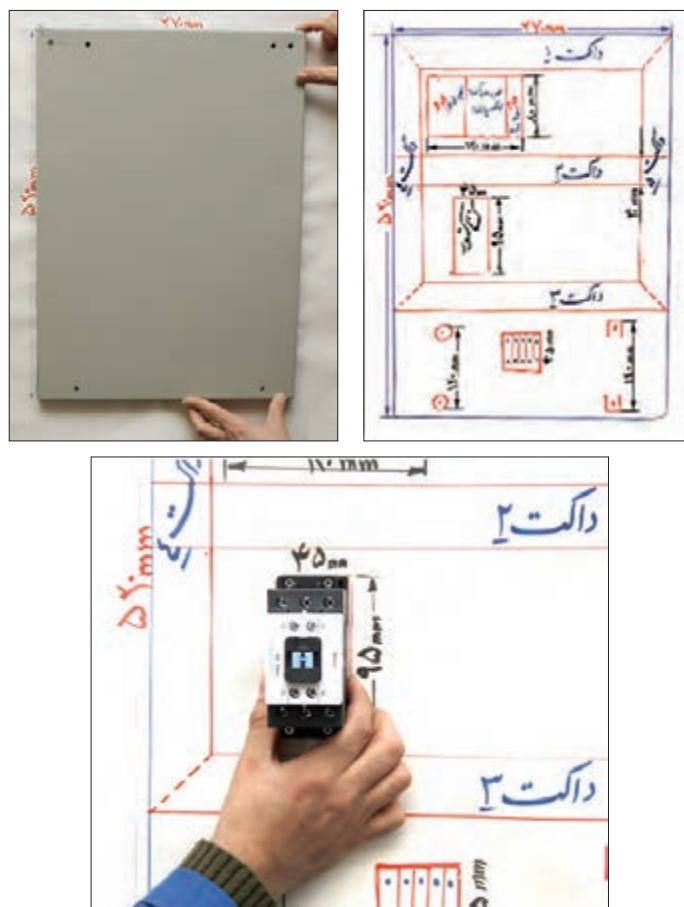
وقتی فشار را از روی شستی برمی‌دارید مسیر جریان از کنتاکت باز که الان بسته شده است برقرار می‌شود. برای قطع کردن مدار می‌توانید شستی قطع یا اضطراری را نیز فشار دهید و یا کلید سلکتوری دو طرفه را روی حالت صفر قرار دهید (شکل ۷۷).



شکل ۷۷- نقشه مدار قدرت و مدار فرمان

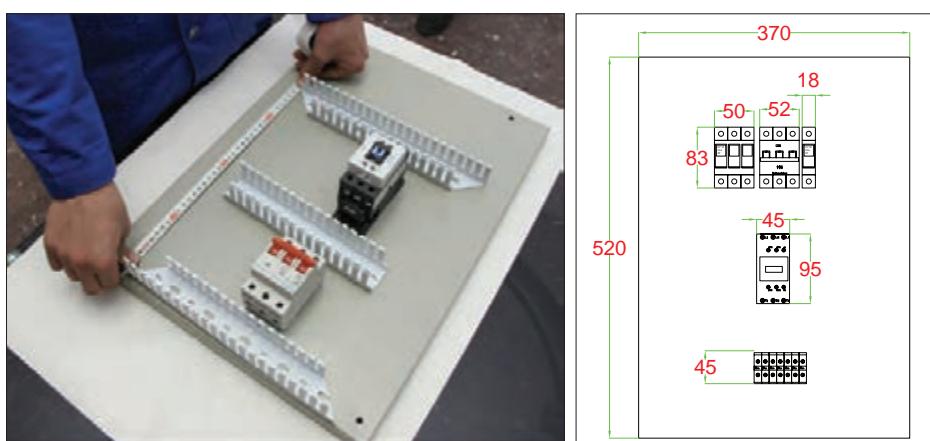
اگر کلید دو طرفه را روی حالت ۲ قرار دهید، فاز L1 به ترمینال شماره ۱ می‌رسد بین ترمینال ۱ و ۲ می‌تواند کنتاکت یا فتوسل یا کنتاکت یک تایمر ۲۴ ساعتی قرار گیرد و در صورت عمل کردن آنها در زمان مشخص از طریق ترمینال ۲ ولتاژ به کنتاکتور می‌رسد و مدار وصل می‌شود (حالت خودکار).

جانمایی و نصب قطعات: با توجه به نقشه و لوازم مورد نیاز، جانمایی و نصب قطعات تابلو را شروع کنید. برای این کار می‌توانید ابتدا یک شابلن درست کنید. اگر اندازه صفحه نصب این تابلو مانند کار عملی قبل در نظر گرفته شود. با قرار دادن صفحه نصب روی یک مقوا یا کاغذ می‌توانید شابلن تهیه کنید. با توجه به ابعاد قطعات ابتدا روی شابلن محل قطعات را با جانمایی فرضی تعیین کنید. فیوزها در ردیف اول، کنتاکتور در ردیف دوم و ترمینال را در ردیف سوم قرار دهید. ردیف اول شامل کلید خودکار مینیاتوری سه فاز و سکسیونر فیوز و کلید خودکار مینیاتوری تک فازی شود. با در نظر گرفتن فاصله مناسب و امکان نصب داکت بین آنها قطعات را روی صفحه نصب قرار دهید و داکتها را بریده و در محل مناسب قرار دهید (شکل ۷۸).



شکل ۷۸- شابلون کشیده شده مطابق با ابعاد صفحه نصب و قطعات

بعد از اطمینان از صحبت قرار گرفتن داکت‌ها محل سوراخکاری داکت‌ها را علامت‌گذاری کنید. با استفاده از دریل و متنه شماره ۴ سوراخکاری کنید. در مرحله بعد تمام میخ پرچ‌ها را در محل سوراخ شده قرار دهید و بعد از آن، آنها را پرچ کنید (شکل ۷۹ و ۸۰).

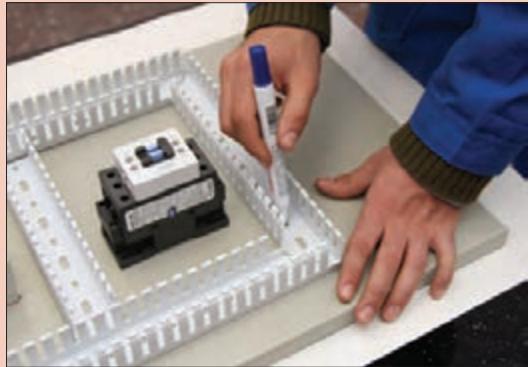


شکل ۷۹- داکت گذاری

سؤال



چرا هنگام نصب داکت پیوستگی روی سینی تابلو ابتدا باید همه میخ پرچ‌ها، قبل از پرچ‌کاری در محل خود قرار گیرد (شکل ۸۰). شماره میخ‌های استفاده شده متداول در این کار چیست؟



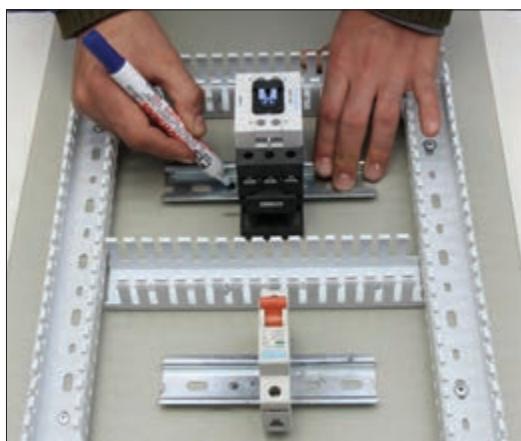
شکل ۸۰ – علامت‌گذاری محل پرچ داکت‌ها و سوراخکاری

فعالیت



با توجه به ابعاد قطعات و عرض داکت، محاسبه کنید آیا ابعاد صفحه نصب برای این جانمایی مناسب است؟

پس از اتمام پرچ‌کاری، صفحه نصب آماده برای جانمایی محل ریل‌های فلزی است (شکل ۸۱). برای نصب ریل‌های فلزی روی هر ریل یک قطعه الکتریکی از آن ردیف (مثلاً کلید خودکار مینیاتوری) را به صورت موقت روی ریل قرار دهید و محل قرارگرفتن ریل فلزی بین داکت را نهایی کنید. پس از آن محل سوراخکاری و پیچ کردن ریل را علامت‌گذاری نمایید. برای سوراخکاری از مته شماره ۴ و برای نصب ریل از پیچ خودکار شماره ۴/۲ استفاده کنید (شکل ۸۲). برای نصب بهتر حتماً از واشر فلزی مناسب استفاده نمایید.



شکل ۸۱ – جانمایی و نصب ریل فلزی

سؤال



چرا برخلاف پرج کاری شماره متنه و شماره پیج خودکار در نصب ریل فلزی از یک شماره نیست؟



سؤال



چرا داکت پلاستیکی با پرج کاری روی صفحه نصب محکم می‌شود ولی ریل فلزی با پیج خودکار بسته می‌شود؟

شکل ۸۲—صفحه نصب آمده برای جانمایی محل ریل‌های فلزی

تجهیزات الکتریکی دیگر شامل شینه‌های ارت و نول را طبق شابلون جانمایی روی صفحه نصب، با پیج محکم کنید. شینه نول از دو مقره رزینی استوانه‌ای تشکیل شده است. مقره‌ها را روی صفحه نصب و سمت چپ ترمینال‌های ریلی محکم کنید (شکل ۸۳).



شکل ۸۳—مقره رزینی شینه نول

توجه



برای نصب شینه اتصال زمین (ارت)، رنگ علامت روی صفحه نصب را در محل اتصال پاک کنید تا بدنه و صفحه نصب هم به ارت، اتصال الکتریکی مناسبی داشته باشد.

پس از محکم شدن محل نصب ریل‌های فلزی، قطعات الکتریکی را به ترتیب از بالای صفحه نصب و از سمت چپ جانمایی کنید و با بسته‌های کناری آنها را محکم کنید (شکل ۸۴).

تجهیزات روی در تابلو، شامل چراغ‌های سیگنال و شستی‌ها و کلید دو طرفه را نصب کنید و داکت پشت

در را هم با پرج روی پل فلزی پشت در نصب کرده و تسمه بافته مسی اتصال زمین را در محل خود محکم نمایید. یک سرتسمه مسی به در تابلو و سر دیگر به بدنه تابلو یا به شین مخصوص اتصال زمین متصل می‌شود (شکل ۸۵).

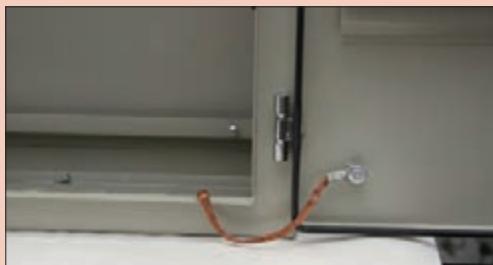


شکل ۸۴ – نصب تجهیزات دیگر

سؤال



تسمه بافته مسی اتصال زمین در تابلو چه
وظیفه‌ای به عهده دارد؟



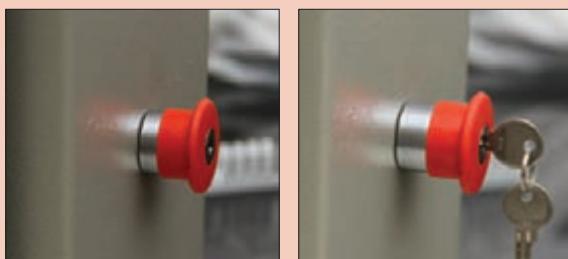
شکل ۸۵ – تسمه بافته مسی در تابلو

در این مرحله کلید قطع اضطراری را روی بدنه تابلو نصب کنید. مواژب باشید قطعات کلید هنگام نصب جدا نشود و عملکرد کلید را مختل نکند. هنگام فشار روی کلید، مدار فرمان قطع می‌شود و فقط با استفاده از کلید مجدداً به حالت وصل بر می‌گردد. شکل ۸۶ دو حالت مختلف این کلید اضطراری را نشان می‌دهد.

سؤال



در این کار عملی کلید قطع اضطراری در
چه موقعی می‌تواند کاربرد داشته باشد؟
مناسب‌ترین محل نصب کلید روی تابلو
در کدام قسمت است؟

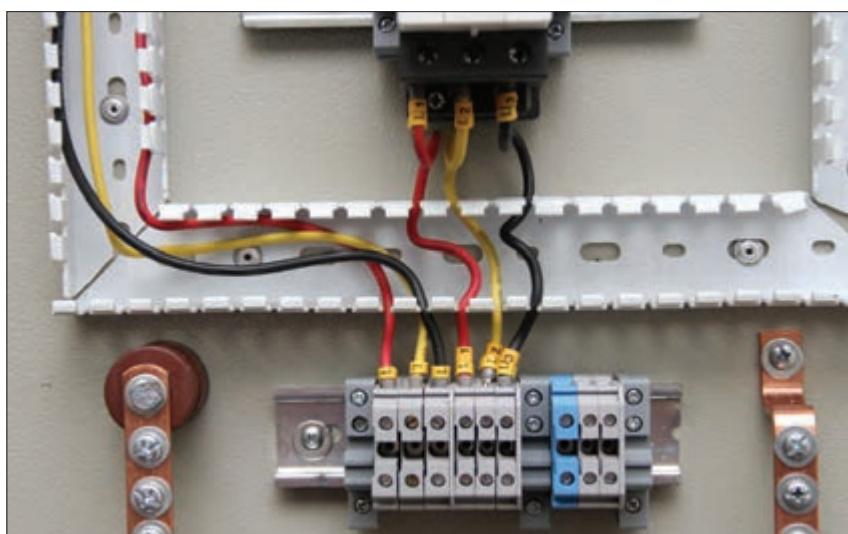


شکل ۸۶ – نصب کلید قطع اضطراری

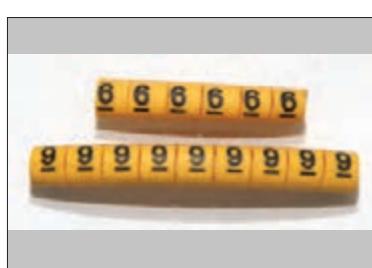
سیم کشی تابلو: برای سیم کشی با توجه به نقشه های مدار فرمان و قدرت سیم کشی را با سیم های مناسب همراه سرسیم ها انجام دهید. در این تابلو برای انتقال سیم ها از روی صفحه نصب به تجهیزات روی در از لوله خرطومی نسوز استفاده کنید. شماره سیم ها را باید به نحوی روی سرسیم قرار دهید که از پایین صفحه نصب همه در یک جهت قابل خواندن باشند. ابتدا از ترمینال ریلی سه سیم با سه رنگ استاندارد به کلید خودکار مینیاتوری سه فاز متصل کنید و سپس همین رویه را برای کنتاکتور تکرار کنید (شکل ۸۷).



نصب درست شماره سیم



شکل ۸۷- روند سیم کشی و نصب درست و غلط شماره سیم



شکل ۸۸- تشخیص شماره سیم ۶ و ۹

برای اینکه فرم و حالت سیم ها و سر سیم ها درست بوده و تحت نیروی کشش قرار نگیرد و همچنین در پوش داکت ها به خوبی در جای خود قرار گیرد می توانید سیم هایی که مسیر عبور آنها عمود بر داکت است را شبیه سیم های خروجی کنتاکتور به شکل یو انگلیسی (U) حالت دهید. هنگام به کار بردن شماره سیم دقت کنید شماره سیم های ۶ و ۹ را جایه جا به کار نبرید. این دو شماره با یک خط تیره زیر عدد تشخیص داده می شود (شکل ۸۸).



شکل ۸۹- شلوغی میز کار

نصب و تنظیم اجزای تابلوهای برق از تجهیزات و قطعات زیادی تشکیل شده است. برای جلوگیری از بی نظمی و کاهش سرعت عمل پیش آمده مانند بی نظمی شکل ۸۹ چه پیشنهادی دارد؟

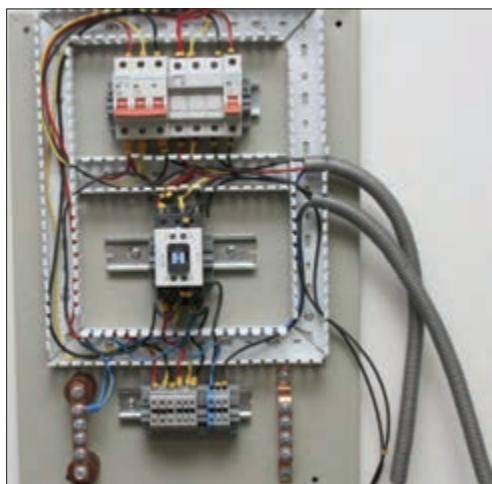




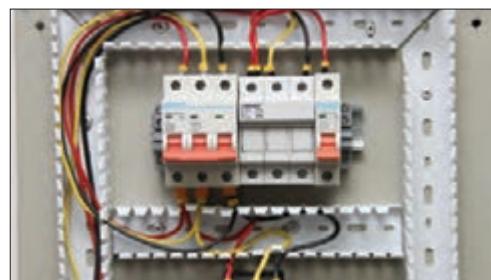
تعداد زیادی از قطعات به کار رفته در ساخت تابلو برق فشار ضعیف دارای ابعاد ریز و کوچک هستند. شماره سیم، سرسیم، واشر از این دسته است. اگر طبقه‌بندی منظمی در قطعات ریز به کار رفته تابلوسازی نکنید هنگام مونتاژ تابلو برای پیدا کردن شماره سیم خاص یا سرسیم ممکن است وقت زیادی صرف نمایید.

برای تکمیل مسیر سیم کشی از خروجی کلید خودکار مینیاتوری سه فاز با استفاده از سر سیم دوبل دو مسیر سیم کشی ایجاد کنید. مسیر اول به ورودی فیوز جداگانه (سکسیونر) و مسیر دیگر را به ورودی کنتاکتور سیم کشی کرده و از یکی از فازها یک مسیر برای کلید خودکار مینیاتوری تک‌فاز سیم کشی کنید (شکل ۹۰).

معمولًاً تغذیه کنتاکتور از هر دو طرف کنتاکتور قابل انجام و دسترسی است. بنابراین برای تنظیم سیم کشی و مسیر کوتاه‌تر تغذیه نول کنتاکتور را از سمت شین نول انجام دهید و با سرسیم دوبل برای ترمینال ریلی فتوسل نیز سیم کشی کنید. سیم‌هایی که قرار است برای اتصال به چراغ سیگنال و کلید تبدیل گردان و شستی قطع و وصل روی در نصب شود از داخل یک لوله خرطومی نسوز منتقل نمایید (شکل ۹۱).



شکل ۹۱- تکمیل سیم کشی قطعات صفحه نصب



شکل ۹۰- سیم کشی کنتاکتور



شکل ۹۲- صفحه نصب در داخل تابلو



شکل ۹۳- سیم‌کشی چراغ‌های سیگنال

برای عبور هر لوله خرطومی یک شاخک داکت را جدا کنید و لوله را از داکت عبور دهید و در انتهای رپوش داکت‌هارا بیندید. پس از اتمام سیم‌کشی روی صفحه نصب زمان قرار دادن صفحه نصب داخل تابلو است.

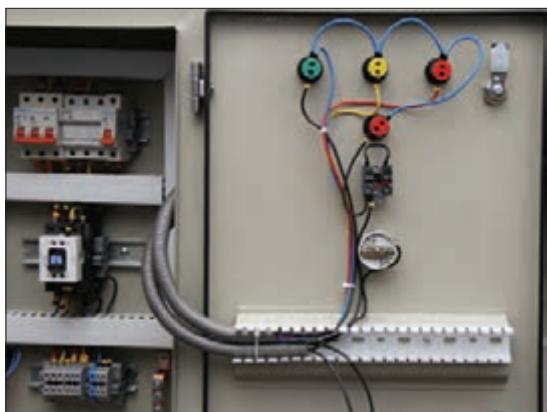
بعد از قرار دادن صفحه در تابلو و پستن چهار پیچ صفحه نصب، ابتدا تسمه مسی اتصال زمین که قبلاً به در تابلو بسته بودید به شین اتصال زمین بیندید (شکل ۹۲). در این تابلو کلید گردان سه حالت، شستی قطع و وصل و چهار چراغ سیگنال روی در تابلو نصب می‌شود. سیم‌کشی در تابلو را می‌توانید از چراغ‌های سیگنال آغاز کنید و حتماً سیم نول برای آن سیم‌کشی کنید. برای چراغ سیگنال قرمز رنگ (حالت کار تابلو) از همان نقطه سیم‌کشی کنید (شکل ۹۳).

سؤال

چرا مرکز اتصال ستاره چراغ سیگنال باید سیم نول داشته باشد؟



لوله خرطومی روی در را با بست پلاستیکی محکم کنید. بعد از اتمام مسیرهای سیم‌کشی روی در تابلو برای استحکام مکانیکی بهتر سیم‌ها، گروه سیم‌های هم مسیر را با بست کمربندی پلاستیکی بیندید (شکل ۹۴). با استفاده از اهم‌متر، اتصالات داخل تابلو را بررسی کنید و از صحت آنها اطمینان حاصل کنید. عیوب احتمالی در این تابلو را با کمک مربی خود بررسی کنید و روش‌های رفع عیب را یادداشت کنید.



شکل ۹۴- تکمیل سیم‌کشی روی در تابلو با بست کمربندی پلاستیکی

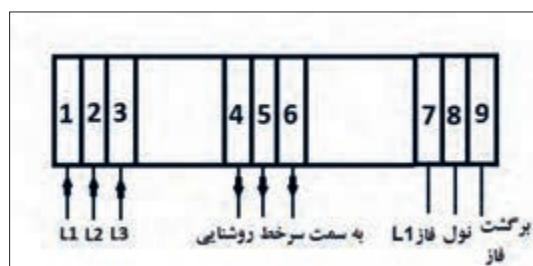
مراحل آزمایش تابلو

با توجه به نقشه ترمینال‌ها و با کمک هنرآموز محترم کارگاه ورودی سه فاز و نول و ارت را به ترمینال‌های مشخص شده وصل کنید. (شکل ۹۵) این تابلو قابلیت کنترل بار (روشنایی) در دو حالت دستی و خودکار را دارد.

الف) حالت کنترل دستی (H): اگر کلید دو طرفه روی در تابلو، در حالت دستی یا ۱ باشد با فشردن شستی وصل سبز رنگ، ولتاژ به دوسر بوبین کنتاکتور متصل شده، کنتاکتور فعل می‌شود و چراغ‌های روشنایی به صورت دائمی روشن می‌شود. با فشردن شستی قطع قرمز رنگ مدار قطع می‌شود و روشنایی خاموش می‌شود (شکل ۹۶).

ب) حالت کنترل خودکار (A): اگر کلید گردان دو طرفه روی در تابلو، در حالت خودکار یا ۲ باشد ترمینال‌های ۷ و ۸ و ۹ باید به یک فتوسل یا ساعت تایمر ۲۴ ساعت متصل باشد تا در حالت فرمان وصل از طرف آنها کنتاکتور در مدار قرار گیرد با استفاده از این ترمینال‌ها امکان کنترل روشنایی به‌طور خودکار و بدون اپراتور ممکن خواهد بود. حالت کنترل خودکار روشنایی به دو روش سنتی و جدید در این کار عملی معرفی شده است.

در هر دو حالت دستی و خودکار اگر شستی فشاری قطع اضطراری (پوش باتن) کنار تابلو را فشار دهید. مدار قطع می‌شود و برای وصل مجدد نیاز به استفاده از کلید (سوئیچ) اختصاصی پوش باتن است.



شکل ۹۵- مسیر اتصالات ورودی و خروجی



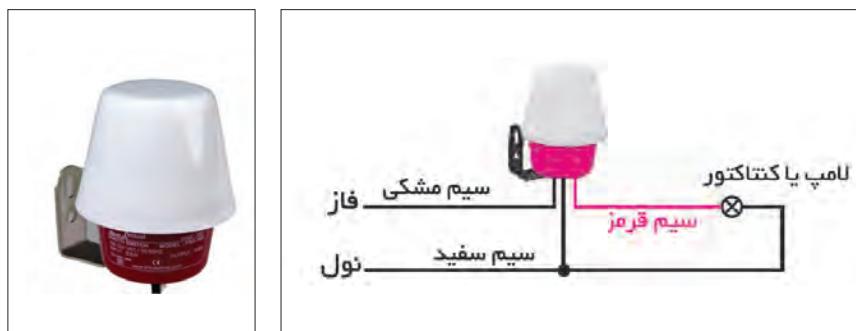
شکل ۹۶- حالت دستی

کنترل خودکار روشنایی به دو روش انجام می‌شود:

- ۱- روش سنتی
- ۲- روش جدید

۱- روش سنتی

کنترل روشنایی خودکار به شیوه سنتی با استفاده از یک فتوسل با خروجی رله تا ۱۰ آمپر قابل اجرا است. برای کنترل با فتوسل سیم فاز (مشکی) به ترمینال شماره ۷ و سیم نول (سفید) به ترمینال ۸ و سیم برگشت (قرمز) به ترمینال ۹ متصل کنید و فتوسل را در جایی مناسب نصب کنید (شکل ۹۷).



شکل ۹۷- کنترل خودکار روشنایی سنتی

فعالیت



در مورد نحوه نصب صحیح و غلط فتوسل در تصاویر شکل ۹۸ بحث و گفت و گو کنید.

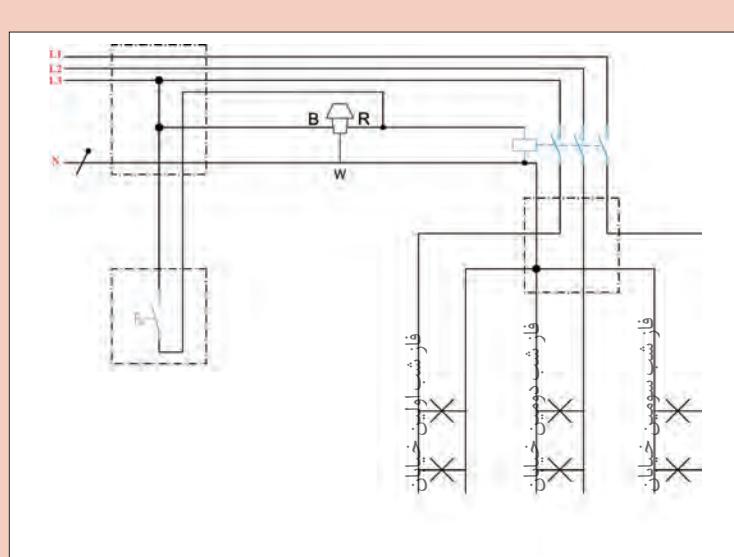


شکل ۹۸- نحوه نصب فتوسل

فعالیت



در شبکه توزیع برای تأمین روشنایی خیابان‌ها و معابر به شیوه سنتی از نقشه‌ای مشابه شکل ۹۹ استفاده می‌شود. در مورد نحوه به کارگیری از فتوسل بحث و گفت و گو کنید.



شکل ۹۹- نقشه روشنایی خیابان‌ها و معابر



شکل ۱۰۰-روشنایی نمای ساختمان ومحوطه

۲-روش جدید

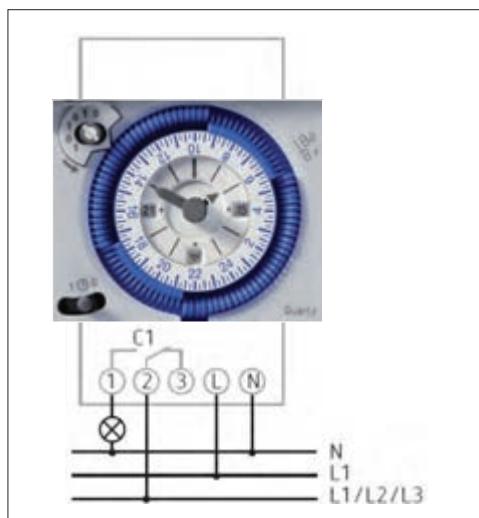
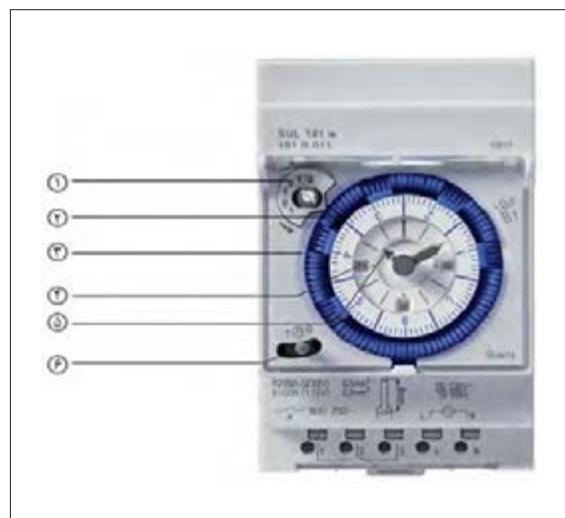
روش جدید کنترل خودکار روشنایی با استفاده از دو تایмер انجام می‌شود.

(الف) تایمر ۲۴ ساعت

(ب) ساعت نجومی

الف) تایmer ۲۴ ساعت: تایmer ۲۴ ساعته در زمان‌های تعریف شده برای کنترل روشنایی نمای بعضی از ساختمان‌ها و محوطه، تهییه اماکن و مانند آن استفاده می‌شود. به عنوان مثال نورپردازی یک ساختمان و محوطه اطراف آن که قرار است هر شب فقط بین ساعت ۲۳ تا ۱۹ روشن باشد تنظیم تایmer برای فصول مختلف قابل تغییر است (شکل ۱۰۰). این تایمرها در دونوع دیجیتال و آنالوگ ارائه می‌شود.

توان کلیدزنی یک نمونه از این تایمرها مشابه جدول ۸ است. شکل ظاهری یک نمونه تایmer و نحوه اتصال آن در شکل ۱۰۱ نشان داده شده است.



شکل ۱۰۱-شکل ظاهری یک نمونه تایmer و نحوه اتصال آن

جدول ۸-توان کلیدزنی تایmer ۲۴ ساعته

ضریب توان	ولتاژ کار	جریان کلید زنی
۱	۲۵۰ ولت	۱۶ آمپر
۰/۶	۲۵۰ ولت	۱۴ آمپر

اجزای تایمو: ساختمان ظاهری این تایمرها از یک صفحه زمانی با تعدادی دندانه تشکیل شده است.

هر دندانه زمان ۲ ساعت را مشخص می‌کند.

شکل ۱۰۲ اجزا و عملکرد تایmer را نشان می‌دهد.

۱- کلید حالت دستی و خودکار

۲- صفحه برنامه زمانی

۳- دندانه‌های قطع ووصل

۴- ساعت (صبح و عصر)

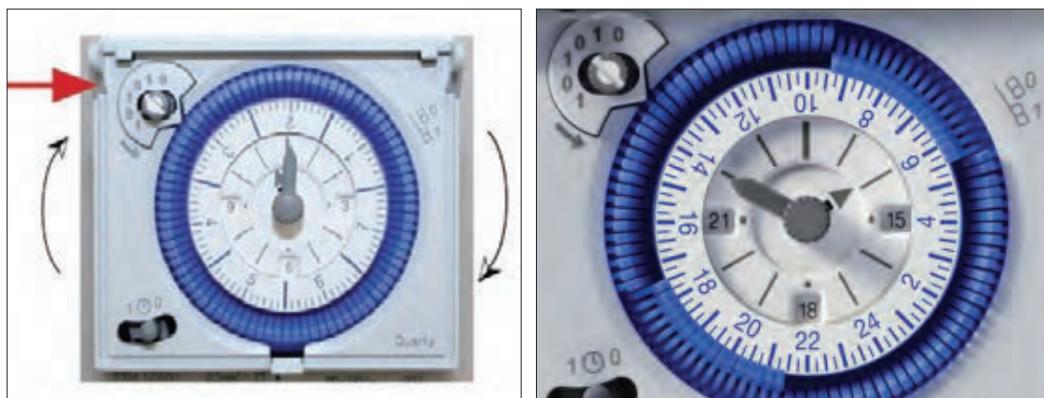
۵- دسته تنظیم زمان(ساعت و دقیقه) ساعتگرد و پاد ساعتگرد

۶- کلید سه راهه (روشن، خودکار و خاموش)

تنظیمات تایمر: برای تنظیم تایمر مراحل زیر انجام می‌شود:

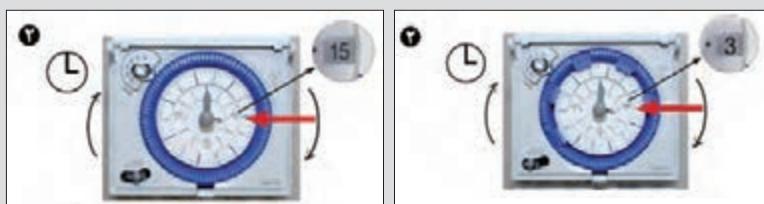
مرحله ۱— ابتدا روز مورد نظر را مطابق شکل ۱۰۳ (شکل بالا) برای تایمر هفتگی تنظیم نمایید. به طور مثال صفحه برنامه‌ریزی را بچرخانید تا عدد ۳ رو بروی شاخص کلید دستی خودکار قرار گیرد در این حالت روز چهارشنبه منظور می‌شود. در صورتی که تایمر روزانه باشد این صفحه تابع ساعت عقربه‌ای داخل می‌باشد مطابق شکل ۱۰۳ (شکل پایین) که ۱۳:۵۰ رو بروی شاخص کلید دستی خودکار می‌باشد. تنظیم روزهای هفته معنایی ندارد.

مرحله ۲— برای تنظیم زمان مورد نظر مثلاً ۳ صبح و ۳ بعدازظهر مطابق شکل‌های ۱۰۳ تنظیمات انجام می‌شود.

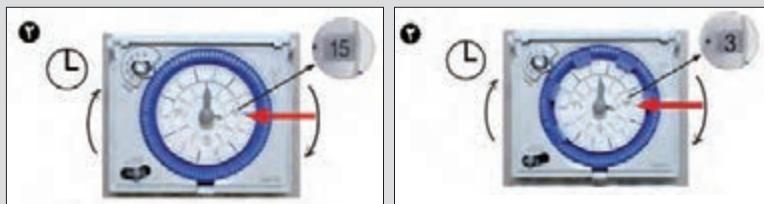


شکل ۱۰۲—تنظیمات تایمر

نوع هفتگی: برای تنظیمات در روزهای هفته کاربرد دارد.



نوع روزانه: برای تنظیمات در ساعت‌های روزانه کاربرد دارد.



شکل ۱۰۳—تنظیم ساعت



تایمر ساعتی: محدوده عملکرد زمانی این تایمر در شصت دقیقه است (شکل ۱۰۴).



شکل ۱۰۴- تایمر نوع ساعتی

کاتالوگ نشان داده شده در شکل ۱۰۵ مربوط به یک تایمر نوع ساعتی است. با توجه به اطلاعات آن به سؤالات داده شده پاسخ دهید.

الف) کمترین زمان قابل تنظیم با این رله چقدر است؟

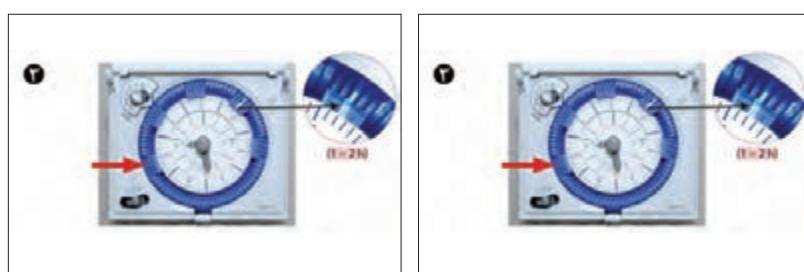
ب) بهارای یک ثانیه چند دنده باید فشرده شود؟

پ) برای تنظیم عملکرد رله برای ۵ دقیقه چند دنده باید به طرف داخل فشرده شود؟

- 1 channel.
- 60 minute program
- Without power reserve.
- 96 switching segments.
- Synchronised with mains.
- Shortest switching time: 37,5 seconds.
- DuoFix spring terminals
 - For 2 conductors each
 - Wire or strand (with or without wire end sleeve).
 - Wire diameter: 0,5 - 2,5 mm².
 - Button for releasing plug-in connection.
- Switching pre-selection.
- Manual switch with 3 positions: Continuous ON/AUTO/continuous OFF.
- Switching status display.



شکل ۱۰۵- رله نوع ساعتی



شکل ۱۰۶- تنظیم تایمر هفتگی و روزانه

مرحله ۳- برای تنظیم دفعات قطع و وصل روشنایی باید متناسب با زمان مورد نظر تعداد مشخصی دندانه به طرف داخل تایمر فشرده شود. دو نمونه از این تنظیم برای تایمر هفتگی و روزانه ارائه شده است.

۱- نوع هفتگی: برای هر روز از دوشنبه تا جمعه از ساعت ۱۰ صبح تا ۲۰ (۱۰ ساعت معادل ۵ دندانه) کافی است ۵ دندانه را برای هر روز اعمال کرد.

توجه



هر روز از ساعت ۶ آغاز می‌شود (دوشنبه تا جمعه)
بنابراین برای ساعت ۱۰ صبح باید دو دندانه رد شود و ۵ دندانه بعد از آن فشرده شود. روزها با دایره بیرونی و اعداد آن مشخص می‌شود.

۲- نوع روزانه: با توجه به آنکه روزهای هفته اهمیت ندارد و دندانه هر کدام معمولاً ۱۵ دقیقه‌ای هستند در مقابل هر ساعت آنها را فشرده می‌سازیم مثلاً مطابق شکل از ساعت ۵:۳۰ تا ۸:۱۵ و همین‌طور ۱۸:۳۰ تا ۲۱:۱۵ روشن خواهد بود (شکل ۱۰۶).



شکل ۱۰۷- محل نصب تایمر ۲۴ ساعت در تابلو روشنایی

محل نصب تایمر برخلاف فتوسل، داخل تابلو و کنار کنتاکتور است (شکل ۱۰۷).

ب) ساعت نجومی: ساعت نجومی با دریافت مختصات جغرافیایی و نام شهر، قابلیت تنظیم دقیق روشنایی محل مورد نظر براساس طلوع و غروب آفتاب را ممکن می‌کند. ساعت نجومی نیاز به تغذیه ۲۲۰ ولت دائمی داشته و یک باتری ۷۲ ساعتی هم داخل آن تعبیه شده است که در اثر قطع برق زمان را حفظ می‌کند و همچنین دارای یک کنتاکت باز و یک کنتاکت بسته است که در مدار فرمان استفاده می‌شود. (شکل ۱۰۸).



شکل ۱۰۸- چند نمونه ساعت نجومی

فعالیت



کاتالوگ یک نمونه ساعت نجومی را بررسی و نحوه نصب آن را تشریح کنید.

ارزشیابی شایستگی تابلو ساده کارگاهی

شرح کار:

شناسایی قطعات الکتریکی تابلو
نصب و جانمایی و سیمکشی قطعات الکتریکی
نقشه خوانی
آزمایش صحت عملکرد تابلو

استاندارد عملکرد: نصب و جانمایی قطعات در تابلوی کارگاهی آماده و فلزی در ابعاد 400×600 میلی‌متر مربع

شاخص‌ها:

تسلط بر انتخاب صحیح قطعات و استفاده صحیح از ابزارها
فضا سازی صحیح صفحه نصب تابلو و توجه به زیبا سازی
سیمکشی صحیح و مطابق با استاندارد عملکرد بین قطعات

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: فضای مناسب - ابزار مناسب - مدت زمان مناسب با حجم کار

ابزار و تجهیزات: ابزار عمومی سیمکشی برق - تابلو موقت کارگاهی آماده - تابلوی فلزی با ابعاد 400×600 میلی‌متر مربع - سرسیم و شماره سیم - قطعات الکتریکی مورد نظر هر تابلو - داکت پلاستیکی - لوله انعطاف‌پذیر لباس کار

معیار شایستگی:

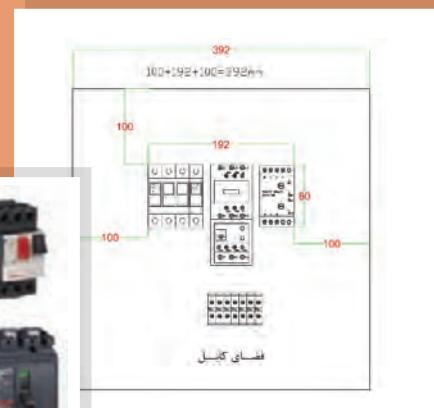
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	انتخاب قطعات الکتریکی	۲	
۲	نصب و جانمایی قطعات الکتریکی	۲	
۳	سیمکشی قطعات الکتریکی	۲	
۴	نقشه‌خوانی	۱	
شاخص‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی			
میانگین نمرات			
*			

* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.



پودمان دوم

تابلو برق تأسیسات کارگاهی



واحد یادگیری ۲

آیامی دانید

- برای راه اندازی موتورهای الکتریکی چه شرایطی باید برقرار باشد؟
- مدارهای راه اندازی موتورهای الکتریکی از چه اجزایی تشکیل شده است؟
- تفاوت اجزای مدارهای راه اندازی موتورهای الکتریکی از نظر حفاظت و کلیدزنی کدام است؟
- مبنای انتخاب قطعات و جانمایی آنها در تابلو راه اندازی موتورهای الکتریکی چیست؟
- اصول حاکم در مدارهای فرمان تابلو راه اندازی موتورهای الکتریکی چیست؟
- مدار فرمان تابلوهای برق راه انداز دائم، یکی پس از دیگر و چپ گرد - راست گرد موتورهای الکتریکی چه تفاوت هایی با یکدیگر دارد؟

استاندارد عملکرد

در این پومنان هنرجویان قادر خواهند شد قطعات مورد نیاز، ابعاد و اندازه تابلوهای راه اندازی موتورهای الکتریکی را بر مبنای جریان بار به دست آورده و پس از جانمایی و نصب قطعات تابلو مطابق نقشه مدار فرمان و قدرت، آزمایش صحت عملکرد تابلو را به کمک هنرآموز محترم انجام دهند.

مقدمه

موتورهای الکتریکی یکی از مهم‌ترین اجزای تأسیسات الکتریکی کارگاه‌های مسکونی و صنعتی است. نمونه‌هایی از کاربرد موتورهای الکتریکی در آسانسورها، بالابرها و پمپ کردن آب، سیستم‌های گرمایشی و سرمایشی واحدهای مسکونی و موتورخانه‌ها دیده می‌شود. راهاندازی و ساخت تابلوی مورد نیاز برای موتورهای الکتریکی در توان‌های مختلف یکی از نکات مهم به کارگیری آنها است. استفاده از اجزای حفاظتی در تابلوی راهاندازی موتورها باید مورد توجه قرار گیرد. هدف این پومن ایجاد نگرش واقعی نسبت به عملکرد وسایل وصل و قطع (کلید و کلیدزنی) راهاندازی موتورهای الکتریکی است. کلید وسیله‌ای است که برای وصل یا قطع جریان در یک یا چند مدار الکتریکی طراحی شده است. ممکن است هر کدام از این قطعات وظیفه قطع و وصل یا هر دو را انجام دهد.

تجهیزات راهاندازی موتورهای الکتریکی

تجهیزات راهاندازی موتورهای الکتریکی از وسایلی نظیر کنتاکتور، کلید جداکننده، کلید فیوز، کلید محافظ موtor تشکیل شده است (شکل ۱).



شکل ۱- کلید آلات راهاندازی موtor الکتریکی

طبقه‌بندی کنتاکتور

کنتاکتورها با توجه به نوع مصرف کننده انتخاب می‌شوند. در جدول ۱ طبقه‌بندی انواع کنتاکتور براساس استاندارد IEC معرفی شده است.

جدول ۱- انواع کنتاکتور

طبقه‌بندی کنتاکتورها مطابق استاندارد IEC ۶۰۹۴۷-۴-۱		
نوع کاربرد	کنتاکتور	نوع بار
بارهای غیرالقایی یا اندکی القایی - کوره مقاومتی	AC-1	AC
موتور روتور سیم پیچی: راهاندازی - خاموش کردن	AC-2	
موتور روتور قفسی: راهاندازی - خاموش کردن حین کار	AC-3	
موتور روتور قفسی: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز	AC-4	
قطع و وصل لامپ‌های تخلیه در گاز	AC-5a	
قطع و وصل لامپ‌های رشته‌ای	AC-5b	
قطع و وصل بانک‌های خازنی	AC-6a	
قطع و وصل برای ترانسفورماتورها	AC-6b	
بارهای کم القایی لوازم خانگی مثل همزن و مخلوط کن	AC-7a	
بارهای موتوری لوازم خانگی مثل هواکش‌ها و جاروبرقی مرکزی	AC-7b	
فرمان موتور کمپرسورهای تبرید کاملاً بسته با وصل مجدد دستی رهاساز اضافه بار	AC-8a	DC
فرمان موتور کمپرسورهای تبرید کاملاً بسته با وصل مجدد خودکار رهاساز اضافه بار	AC-8b	
بارهای غیرالقایی یا اندکی القایی - کوره مقاومتی	DC-1	
موتورهای شنت: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز دینامیکی	DC-3	
موتورهای سری: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز دینامیکی	DC-5	
قطع و وصل برای لامپ‌های رشته‌ای	DC-6	

راه انداز

مجموعه‌ای از کنتاکتور به همراه رله اضافه بار که برای راهاندازی موتور الکتریکی به کار می‌رود را «راهانداز» گویند.

کلید جدا کننده

کلید جدا کننده در وضعیت قطع (باز) با رعایت الزامات تعیین شده عمل جداسازی را برآورده می‌سازد و در وضعیت وصل (بسه) قادر به عبور جریان عادی مدار الکتریکی می‌باشد.

تذکر



علاوه بر موارد گفته شده کلید جداساز می‌تواند برای مدت زمان مشخصی در شرایط غیرعادی مدار، مانند حالت اتصال کوتاه، نیز جریان را عبور داده اما نمی‌تواند آن را قطع کند در صورتی که کلیدی این توانمندی را داشته باشد به آن کلید خودکار (CB) گویند. گاهی کلیدها به صورت ترکیبی از کلید و فیوز نیز ساخته می‌شود. در ادامه به چند نوع از آنها اشاره می‌شود.

جدول ۲- وظایف کلیدآلات

نام وسیله	کلیدزنی	حفظت
کنتاکتور	بله	نه
رله اضافه بار	نه	بله
راه انداز	بله	بله
کلید جدا کننده	بله	نه
کلید فیوز / فیوز	نه	بله
SDF / SFU	بله	بله
MCCB	بله	بله
MCCB magnetic trip only	بله	بله
MPCB	بله	بله

کلید فیوزدار SFU: کلیدی است که پل‌های آن مجهز به فیوز ثابت است و هر پل با یک فیوز سری شده است و در یک مجموعه واحد قرار دارند.

کلید - فیوز FSU: کلیدی است که پل‌های آن مجهز به فیوز متحرک است و در یک مجموعه واحد قرار دارند.

کلید جدا کننده فیوزدار SDF: کلید جدا کننده‌ای که در آن یک یا چند قطب، دارای یک فیوز به طور سری بسته شده در یک مجموعه واحد می‌باشد.

MCCB (کلید خود قطع کننده قالب‌ریزی شده): یک مدارشکن با یک فضای نگهدارنده قالب‌ریزی شده و متشکل از مواد عایق‌بندی است. برخی از انواع MCCB فقط دارای قطع مغناطیسی هستند و برخی هم دارای قطع مغناطیسی و هم قطع حرارتی می‌باشند.

MPCB (کلید محافظ موتور الکتریکی): یک مدارشکن دارای قسمت حرارتی و مغناطیسی مناسب برای حفاظت موتورهای الکتریکی است در صورت استفاده از آن هم مدار قدرت موتور الکتریکی و مدار هم فرمان آن حفاظت می‌شود.

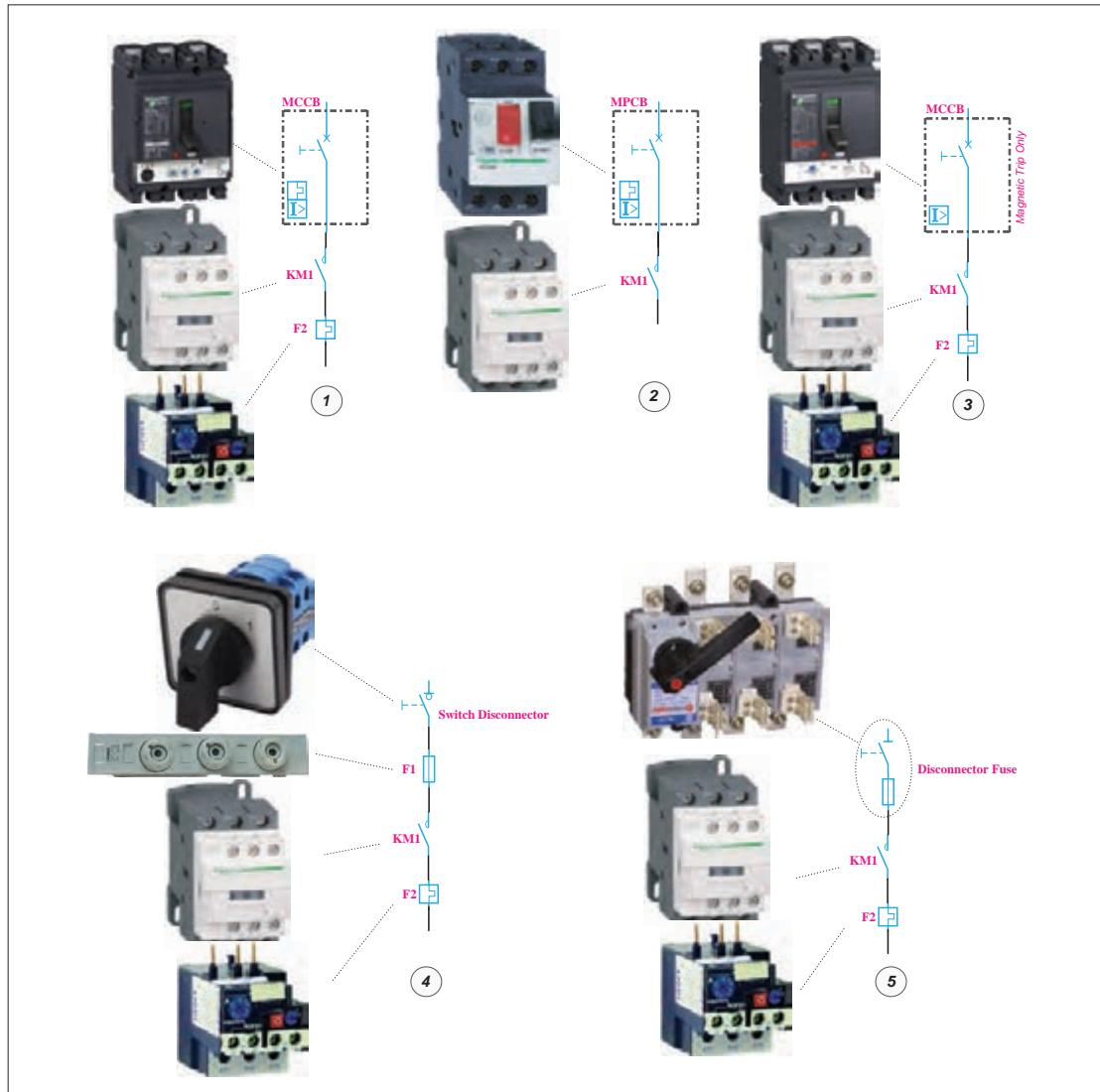
وظیفه اصلی تابلوهای الکتریکی «کلیدزنی» و «حفظت از تجهیزات الکتریکی» است. برای دسته‌بندی قطعات الکتریکی و کلیدآلات در این دو وظیفه اصلی تابلو، مطابق جدول ۲ می‌توان آنها را طبقه‌بندی کرد.

فعالیت



تفاوت کنتاکتور و MPCB مطابق جدول ۲ چیست؟

روش‌های راهاندازی موتور الکتریکی در شکل ۲ نشان داده شده است.



شکل ۲- روشهای مختلف راهاندازی موتور الکتریکی

چرا در راهاندازی (شماره ۱) با وجودی که MCCB دارای رله حرارتی داخلی است، رله حرارتی در زیر کنترکتور حذف نشده است؟ چرا؟

فعالیت



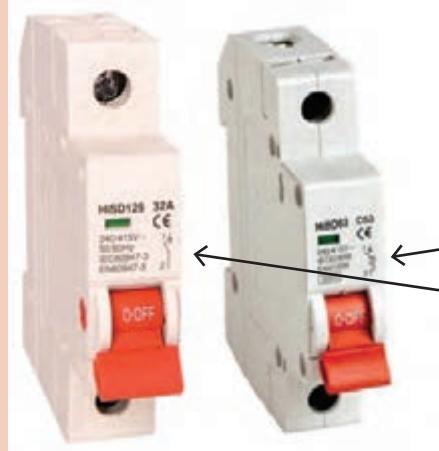
اگر راهاندازی (شماره ۲) را که مربوط به MPCB است با آن مقایسه کنید متوجه می‌شوید هم مدار قدرت و هم مدار فرمان را قطع می‌کند اما در مورد MCCB فقط مدار موتور را قطع می‌کند.

راهنمایی





در شکل ۳ دو کلید خودکار مینیاتوری نشان داده شده است با توجه به علائم به کار رفته روی آنها و مطالبی که راجع به وسائل کلیدزنی گفته شد این دو کلید چه تفاوتی با هم دارند؟



شکل ۳- دو نمونه کلید خودکار مینیاتوری متفاوت

رله

رله وسیله‌ای است که تغییرات فیزیکی (مثل گرما - زمان - نور و...) را می‌سنجد و بر مبنای تنظیمات از پیش تعیین شده عمل می‌کند و کن tact (تیغه) یا کن tact هایی را باز یا بسته می‌کند.

رله اضافه بار (بی متال): رله اضافه بار یا رله بی متال، وسیله‌ای برای حفاظت از موتور الکتریکی در برابر اضافه جریان (بار زیاد) است. این رله قابلیت تنظیم دارد و در برابر اضافه جریان از ۱۰/۰۵ تا ۱۰ برابر جریان نامی موتور الکتریکی، جریان موتور الکتریکی را قطع می‌کند. این رله دارای سه پل برای عبور جریان سه فاز مصرف کننده موتوری است و دارای دو تیغه فرمان باز و بسته است (شکل ۴).

تیغه بسته برای قطع تغذیه کن tact و تیغه باز برای هشدار دادن خطای رخ داده در مدار الکتریکی است.



شکل ۴- رله اضافه بار یا بی متال

تنظیم رله بی‌متال:

- ۱- مقدار جریان را از پلاک موتور الکتریکی پیدا کنید.
- ۲- جریان واقعی موتور الکتریکی را اندازه‌گیری کنید.
- ۳- تنظیم رله را بر مبنای جریان مصرفی موتور الکتریکی تنظیم کنید (اگر جریان دریافتی واقعی موتور از جریان پلاک موتور بیشتر بود مورد علت را بررسی کنید)

حالت خاص: انتخاب و تنظیم بی‌متال برای موتورهای الکتریکی که زمان راه‌اندازی آنها بیشتر از زمان قطع رله بی‌متال در جریان ماندگار راه‌اندازی باشد:

- ۱- رله را از روی مشخصه تأخیری قطع آن انتخاب کنید و مطمئن شوید که زمان قطع رله در جریان ماندگار راه‌اندازی از زمان راه‌اندازی موتور الکتریکی بیشتر است.
- ۲- رله را از روی جریان مصرفی واقعی موتور الکتریکی تنظیم کنید.
برای تنظیم رله اضافه بار مطابق شکل ۵-الف رله قابل تنظیم است.

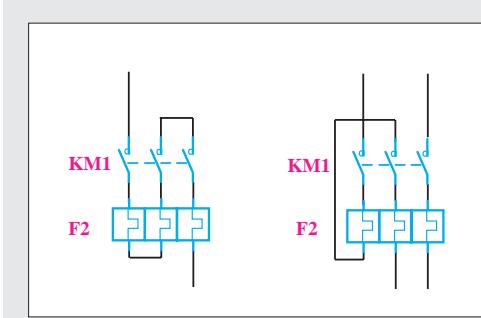


شکل ۵-الف) تنظیم رله اضافه بار یا بی‌متال

تذکر ۱



تیغه‌های رله اضافه بار صنعتی سه‌فاز بوده و برای کاربرد رله در مدارهای تک‌فاز و DC به دو صورت شکل ۵-ب می‌توان آن را به کار برد.

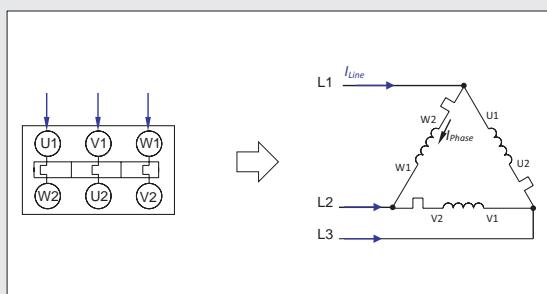


شکل ۵-ب) کاربرد تک‌فاز رله اضافه بار یا بی‌متال

تذکر ۱



اگر رله اضافه بار در مسیر فازی قرار گیرد به جای تنظیم رله به مقدار جریان نامی، رله روی $0/5A$ جریان نامی تنظیم می‌شود ($\frac{1}{\sqrt{3}} \approx 0/5A$) این مطلب زمانی اتفاق می‌افتد که سریندی موتور الکتریکی مطابق شکل مثلث بسته شود (شکل ۶).

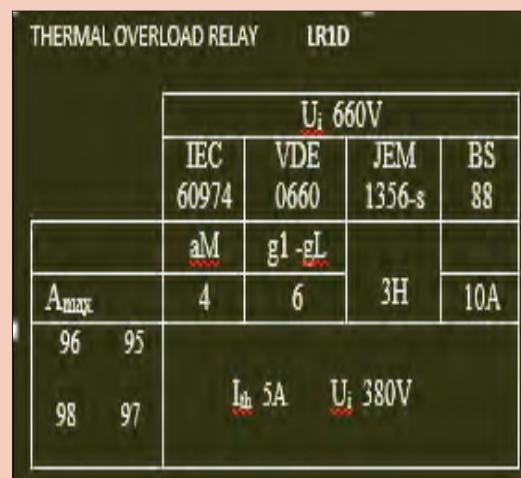


شکل ۶ - نصب رله در حالت مثلث موتور الکتریکی

فعالیت



اطلاعات نمونه برچسب رله اضافه بار (Overload Relay) در شکل ۷ را استخراج نمایید.

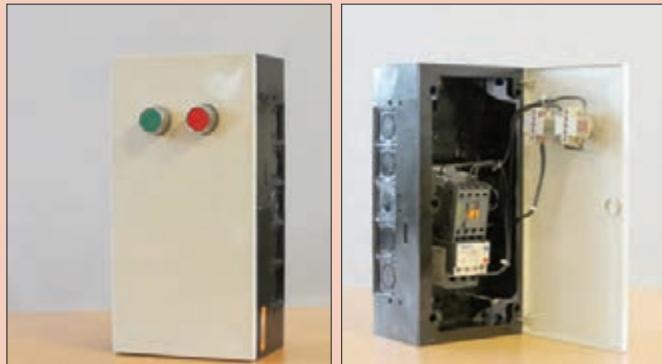


شکل ۷ - چند نمونه برچسب رله اضافه بار

فعالیت



با ترکیب کنتاکتور، رله اضافه بار، شستی استپ و استارت و استفاده از یک قاب پلاستیکی مناسب می‌توانید یک تابلو مدار راهاندازی (استارتر) مطابق شکل ۸ درست کنید.



شکل ۸- یک نمونه تابلو ساده راهانداز موتور الکتریکی

تحقیق کنید



در راهاندازی و کار موتورهای الکتریکی معمولاً از رله اضافه بار یا بی‌متال که معمولاً دارای سه پل است استفاده می‌شود اما نوع دیگری از آن در بازار متداول شده که چهار پل دارد این پل چهارم زیر ترمینال ۱۴ کنتاکتور بسته می‌شود. به نظر شما کار پل چهارم چیست؟ (شکل ۹)



شکل ۹- رله با چهار پل

تابلوهای کنترل موتوری (MCC) Motor Control Center

تابلوهای کنترل موتوری یکی از انواع مختلف تابلو برق می‌باشد که به آنها اصطلاحاً تابلوهای MCC گفته می‌شود. این نوع تابلوها در صنایع و تأسیسات الکتریکی، موتورخانه، کارگاه‌های تولیدی، خطوط تولید مواد، ایستگاه پمپاژ آب، صنایع تولید و انتقال مایعات، صنایع نفت و پتروشیمی استفاده می‌شوند.

جانمایی تابلوهای موتوری MCC

منظور از جانمایی تابلوهای راهاندازی موتوری، نصب قطعات الکتریکی در تابلو راهاندازی است به نحوی که کنترل و حفاظت کامل جریان یک موتور الکتریکی را به همراه داشته باشد. جانمایی و ترتیب نصب این قطعات مطابق شکل ۱۰، حد فاصل خط تغذیه و موتور الکتریکی قرار دارد وظیفه هر قطعه مطابق شکل ۱۱ ارائه شده است.



شکل ۱۰- قطعات مورد استفاده در تابلوهای راهانداز موتوری

ایمنی



برای حفاظت ولتاژ و نیز جلوگیری از دو فاز شدن موتور باید از کنترل فاز استفاده شود بنابراین برای کلیه موتورهای سه فاز می‌توان در نظر گرفت و در تابلو نصب کرد. در اینجا جزء لوازم اصلی به حساب آورده نشده است.



شکل ۱۱- نقش قطعات مورد استفاده در تابلوهای راهانداز موتوری

فعالیت



با توجه به شماره قطعات حفاظتی و کنترلی در تابلوهای موتوری نشان داده شده در شکل ۵، جدول ۳ را تکمیل نمایید.

راهنمایی



به عنوان مثال کلید خودکار مینیاتوری، نقش کلید (CB) و محافظ جریان اتصال کوتاه را دارد.

جدول ۳- نقش و کارایی قطعات مختلف تابلو

ردیف	قطعات کنترلی و حفاظتی	کلید یا CB	اتصال کوتاه	قطع و وصل موتور	کنترل و جریان	محافظه بار اضافه	محافظه جریان
۱	کلید خودکار مینیاتوری	✓	✓	✓	کنترل و جریان	قطع و وصل موتور	محافظه بار اضافه
۲	فیوز ذوب شونده						
۳	MCCB		✓				
۴	MPCB	✓	✓				
۵	کلید گردان						
۶	بی مثال						
۷	کنتاکتور						
۸	کلید فیوز		✓				

کلید محافظ PCB، می‌تواند به جای کلید (CB)، محافظ جریان مغناطیسی و محافظ جریان اضافه‌بار در مدار قرار گیرد. بنابراین برای راهاندازی موتور الکتریکی فقط کافیست یک عدد کلید حرارتی و یک عدد کنتاکتور در مدار قرار گیرد.

چیدمان قطعات تابلوهای MCC

برای چیدمان قطعات دو روش پیشنهاد می‌شود. قطعات مدارهای راهاندازی، ترکیبی از کاربرد کنتاکتور و رله اضافه جریان با کلید خودکار مینیاتوری، کلید فیوز یا کلید MCCB است (روش اول). نوع دیگر ترکیب کنتاکتور با کلید MPCB, MCB است (روش دوم).

روش اول: یکی از روش‌های چیدمان قطعات با ترکیب CB (فقط جریان اتصال کوتاه) + CONTACTOR + OVERLOAD relay (BI METAL) است. این ترکیب با سه مدل چیدمان قابل اجرا + (رله اضافه جریان

است که در شکل ۱۲ نشان داده شده است که با شماره‌های یک تا سه نشان داده شده است.

- ۱- کلید گردان + BI METAL + CONTACTOR + MCB
- ۲- BI METAL(Over Load Relay) + CONTACTOR + FUSE SWITCH
- ۳- BI METAL + CONTACTOR + MCCB (بدون حفاظت اضافه بار)

روش دوم: در روش دوم چیدمان قطعات با ترکیب CB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR معرفی می‌شود. این ترکیب با دو مدل چیدمان قابل اجرا است که در شکل ۱۳ نشان داده شده است.

- ۱- MCCB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR
- ۲- MPCB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR

چیدمان ۲	چیدمان ۱	چیدمان ۳	چیدمان ۲	چیدمان ۱
				
				
				
				

شکل ۱۳- سه مدل چیدمان قطعات در تابلوهای راه انداز (روش دوم)

شکل ۱۲- سه مدل چیدمان قطعات در تابلوهای راه انداز (روش اول)

چرا در روش دوم از رله اضافه جریان استفاده نشده است؟

سؤال



انواع راه اندازی موتورهای الکتریکی سه فاز آسنکرون روتور قفسی

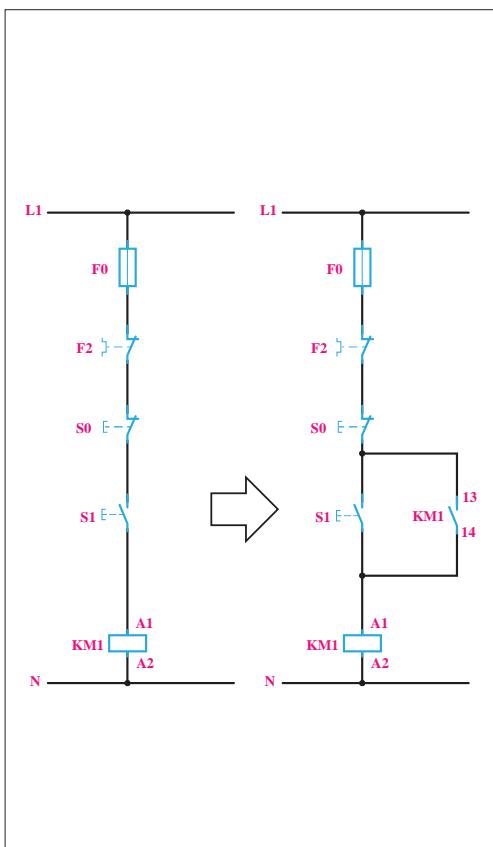
- ۱- راه اندازی یک موتور الکتریکی به صورت لحظه ای و دائم کار
- ۲- مدار یکی پس از دیگری و مدار یکی به جای دیگری
- ۳- راه اندازی چپ گرد- راست گرد با حفاظت کامل و سریع
- ۴- راه اندازی چپ گرد- راست گرد با توقف زمانی

تابلو راه اندازی موتور الکتریکی سه فاز آسنکرون را به صورت دائم کار مطابق نقشه فرمان و قدرت طراحی و با توجه به تجهیزات گفته شده، جانمایی کنید (شکل ۱۴).

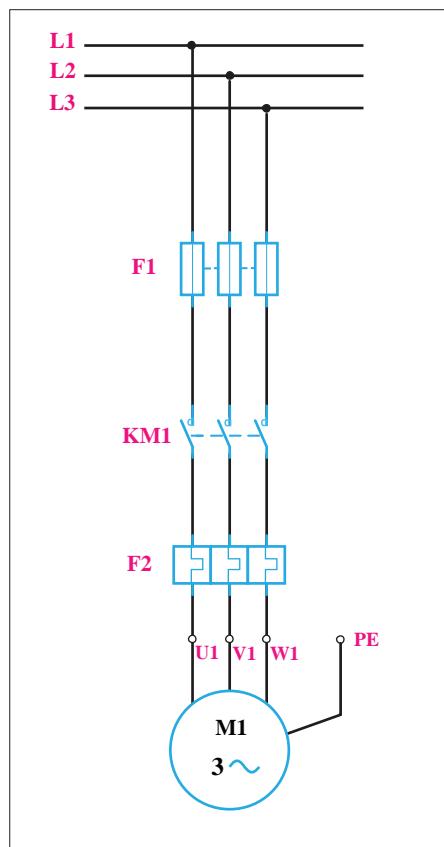
در این تابلو فقط اتصال این موتور الکتریکی به شبکه در حالت دائم و قطع آن مورد نظر است، بنابراین عملکرد تابلو به این صورت است:



شکل ۱۴- تابلو راه اندازی موتور الکتریکی سه فاز به صورت دائم



شکل ۱۶-مدار فرمان



شکل ۱۵-مدار قدرت

- ۱- با فشردن شستی وصل S1 کنترلور KM1 دائم روشن خواهد بود.
- ۲- با فشردن شستی قطع S0 مدار خاموش می شود.

(الف) مدار قدرت: کنترلور KM1 موتور الکتریکی را به شبکه اتصال می دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن دارای فیوز برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه و بی مثال برای حفاظت در برابر بار زیاد است (شکل ۱۶).

(ب) مدار فرمان: برای طراحی مدار فرمان، با شرایط عملکرد تابلو، ابتدا شستی وصل S1 را به کنترلور KM1 مطابق شکل ۱۶ وصل کنید. چون با فشردن شستی S1 کنترلور جذب و با حذف فشار از روی شستی، مدار آن دوباره قطع می شود، برای رفع مشکل قطع شدن کنترلور و دائم روشن ماندن آن از تکنیک خود نگهدار استفاده کنید.

در ادامه شستی قطع نیز باید با مدار به صورت سری قرار گیرد تا با فشار به آن، مدار دائم کار به طور کامل قطع شود. در شکل ۱۶ مدار فرمان به طور کامل با وسائل حفاظتی نشان داده شده است. با توجه به اینکه از رله بی مثال F2 در مدار قدرت برای حفاظت در برابر اضافه بار استفاده شده است. به همین دلیل لازم است از تیغه فرمان آن به صورت سری با فیوز در همه مدارها استفاده شود.

انتخاب کنتاکتور، بی متال و فیوز:

در این کار عملی مشخصات کنتاکتور KM1 و وسایل حفاظتی مناسب آن از روی مشخصات موتور الکتریکی تعیین می‌شود چون موتور آسنکرون روتور قفسی است و حالت ترمز و حالت چپ گرد - راست گرد شدن نیز در این موتور لازم نیست، از روی جدول ۴ رسته کنتاکتورها AC3 و از روی پلاک موتور الکتریکی با توجه به جریان، کنتاکتور مناسب انتخاب می‌شود.

جدول ۴- ولتاژ و توان در رسته AC3

$3 \sim$ AC3	V	۲۳۰	۴۰۰	۵۰۰ - ۶۰۰
	KW	۶/۶	۱۲	۱۴/۸

رله اضافه بار F2 مورد استفاده در مدار قدرت باید روی ۲۵A میزان شود؛ پس باید رله اضافه باری که جریان نامی آن مثلاً بین ۳۰A تا ۴۰A باشد، انتخاب شود. برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه موتور نیز چون جریان نامی موتور ۲۵A است و باید از فیوزی با ۲/۵ برابر جریان نامی استفاده شود، پس از فیوز کند کار F1 با جریان نامی ۶۳A استفاده کنید. برای حفاظت مدار فرمان نیز فیوز کند کار F۰ جریان نامی ۴A مورد استفاده قرار می‌گیرد.

بسیاری از دستگاه‌های صنعتی راه اندازی دائم کار یا مدار روشن خاموش (استارت استپ) استفاده می‌شود. این مدار یکی از مدارهای پایه به حساب می‌آید. مثلاً در تابلو سازی برای خمکاری ورق‌های فلزی از دستگاه پرس خم‌کن هیدرولیک استفاده می‌شود (شکل ۱۷). تابلو برق این دستگاه دارای یک موتور اصلی برای سیستم فشار هیدرولیک است.

برای راه اندازی موتور اصلی پرس خم‌کن هیدرولیک، مدار باید به صورت استارت استپ طراحی شود زیرا با فشردن شستی استارت دستگاه روشن و آماده به خمکاری می‌شود و با فشردن شستی استپ موتور دستگاه خاموش خواهد شد لوازم و مشخصات این مدار در جدول ۵ داده شده است. جانمایی تابلو برق آن را طراحی نمایید.



شکل ۱۷- پرس هیدرولیک



با توجه به آنچه تا به حال آموختید به نظر شما برای آزمایش سالم بودن وسایل راهاندازی، چه کارهایی باید انجام داد؟

جدول ۵- لیست تجهیزات مورد نیاز

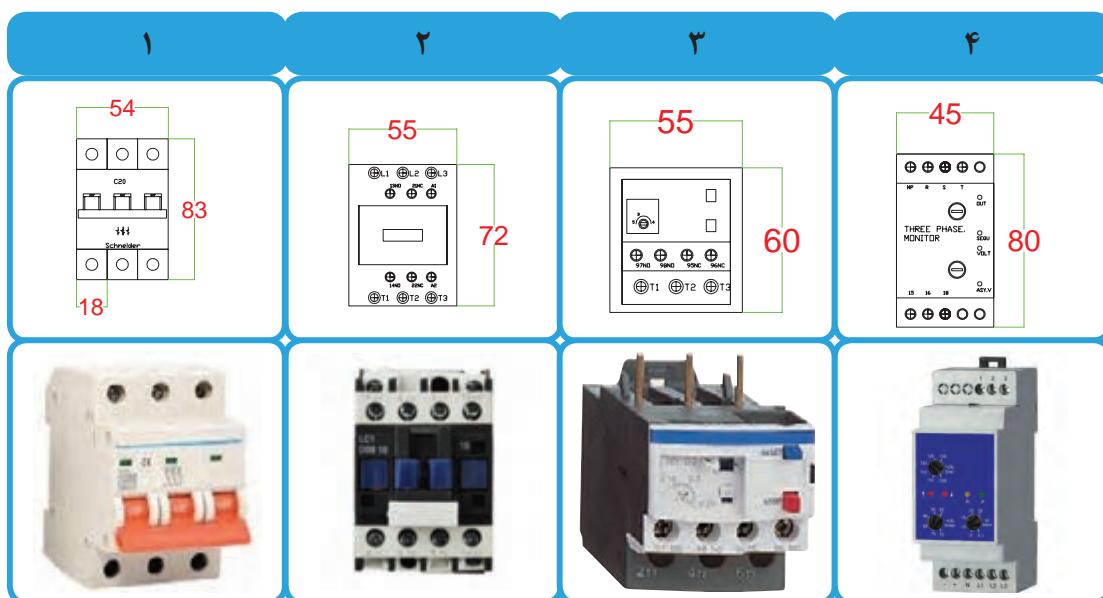
ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید مینیاتوری ۳P-MCB	۴۰A	۱
۲	کنتاکتور	۲۵A	۱
۳	بی متال	۲۰-۲۵A	۱
۴	کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۱

- نقش و کارایی هر یک از قطعات:
- ۱- کلید مینیاتوری ۳ فاز (برای قطع و وصل مدار + حفاظت اتصال کوتاه)
 - ۲- کنتاکتور (برای کنترل و قطع و وصل موتور)
 - ۳- بی متال (برای حفاظت اضافه بار - حرارتی)
 - ۴- کنترل فاز (برای حفاظت ولتاژ و نیز جلوگیری از دوفاز شدن موتور)

مراحل انجام کار:

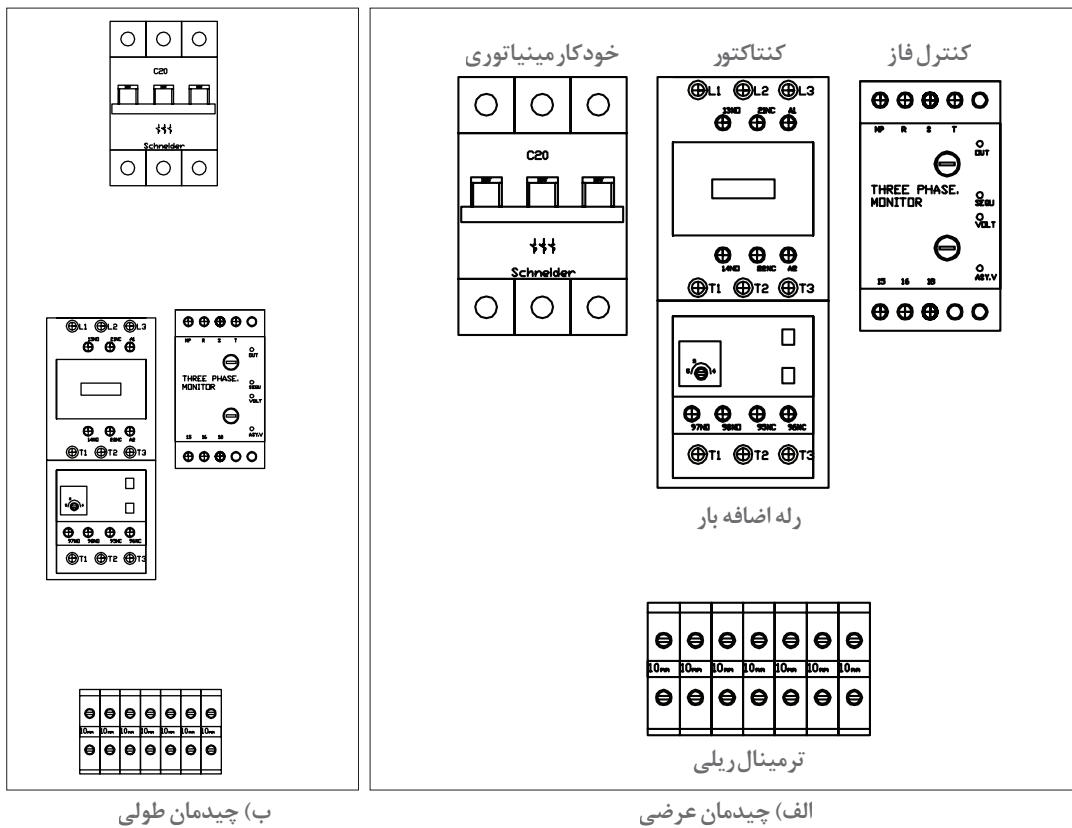
- برای طراحی و تعیین جانمایی، ابتدا یک مستطیل فرضی بکشید و لوازم را به صورت فرضی، داخل تابلو قرار دهید و سپس طبق توضیحات بعدی، چیدمان را مرحله به مرحله تکمیل کنید (جدول ۶).
- بعد و اندازه های قطعات را مطابق آنچه از انبار کارگاه هنرستان تحويل گرفته اید یادداشت کنید و شابلون اولیه را روی یک کاغذ یا مقوا در اندازه حدود صفحه نصب ترسیم و جانمایی اولیه نمایید.

جدول ۶- طراحی جانمایی فرضی



چیدمان عرضی و طولی تابلو برق

چیدمان قطعات این تابلو را می‌توان به دو صورت عرضی یا طولی انجام داد.



شکل ۱۸-۱ دو نوع چیدمان

الف) چیدمان عرضی: در چیدمان عرضی، قطعات در یک ردیف افقی از چپ به راست (عرض تابلو) و به ترتیب مدار قدرت کنار یکدیگر قرار می‌گیرند (شکل ۱۸-الف). این نوع چیدمان بیشتر در تابلوهایی کاربرد دارد که یک خط با تعداد کم موتور وجود دارد و دیگر در تابلوهایی که محدودیت ارتفاع دارند و در برخی تابلوها که باید شینه‌بندی انجام شود (در مباحثت دیگر اشاره خواهد شد). بنابراین می‌توان نتیجه گرفت که این نوع چیدمان بیشتر در تابلوهای دیواری مورد استفاده قرار می‌گیرد.

ب) چیدمان طولی: در چیدمان طولی، قطعات در یک ستون عمودی و از بالا به پایین (طول تابلو) قرار می‌گیرد. این چیدمان در تابلوهایی کاربرد دارد که مدار دارای خطهای تغذیه بیشتری باشد و استفاده از روش عرضی مناسب نباشد. زیرا قطعات مختلف با یکدیگر تداخل پیدا می‌کنند و این مسئله باعث سیم‌کشی نامناسب، تداخل بین قطعات و ناهماهنگی بین آنها می‌شود. در این حالت قطعات در چند ردیف مجزا و معمولاً طبق ترتیب مدار قدرت کنار هم قرار می‌گیرند.

به طور کلی هر ردیف دارای یک نوع قطعه و یا قطعات مرتبط می‌باشد (شکل ۱۸-ب). چیدمان از بالای تابلو شروع می‌شود و امکان دارد هر نوع قطعه چندین ردیف را به خود اختصاص دهد. به عنوان مثال ردیف اول را به کلیدهای تغذیه و ردیف بعد به کنتاکتور اختصاص داده می‌شود.

در این کار عملی روش چیدمان عرضی پیشنهاد می‌شود زیرا برای چیدمان یک خط موتوری معمولاً روش عرضی بهتر می‌باشد و در ضمن ابعاد تابلو اندازه‌های مناسب و زیباتری پیدا می‌کند.
- پس از انتخاب نوع چیدمان، ابعاد هر یک از قطعات را طبق جدول ۷ مشخص نمایید و در جدول وارد کنید.

فعالیت



اندازه‌گیری کمیت‌های الکتریکی ولتاژ و جریان و ضریب توان را با نصب یک مولتی متر دیجیتال تابلویی در تابلو راه انداز دائم کار موتور الکتریکی انجام دهید و در گزارش کار مربوط ثبت نمایید.

جدول ۷-مشخصات و اندازه قطعات

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	جریان به آمپر	قطعات الکتریکی
عرض	طول				
		۵۴	۸۳	۴۰A	کلید مینیاتوری MCB-۳P
		۵۰	۷۵	۲۵A	کنتاکتور
		۵۵	۶۰	۲۰-۲۵A	بی مثال
		۴۵	۸۰	-	کنترل فاز تیپ بزرگ

اکنون طبق شکل ۱۹ ابعاد را داخل شابلون صفحه نصب تابلوی فرضی وارد کنید.

فضاسازی بهینه در تابلو: (این موارد می‌تواند در کلیه تابلوهای مشابه به کار گرفته شود) فضاسازی استفاده بهینه از فضای داخل تابلو با چیدمان و سیم‌کشی مناسب است. برای مونتاژ و سیم‌کشی تابلو نیاز به فضاهایی است که باید آنها را در نظر گرفت. این فضاهایی به این شرح است:

- فضای خالی برای شینه و انشعاب
- فضای خالی برای ترمینال‌های ورودی و خروجی
- فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ورودی و خروجی تابلو)
- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار
- فضای خالی بین قطعات (اغلب قطعات می‌توانند از کنار به یکدیگر بجسبند، البته اگر آن قطعات از لحاظ عایقی محفوظ باشند. ولی بازهم به نسبت فضای موجود و به دلیل تأثیر دما، تا حدی بین قطعات را می‌توانید فاصله بدهید)
- فضای خالی برای نصب شینه ارت و نول که معمولاً کنار ترمینال‌ها قرار می‌گیرند.

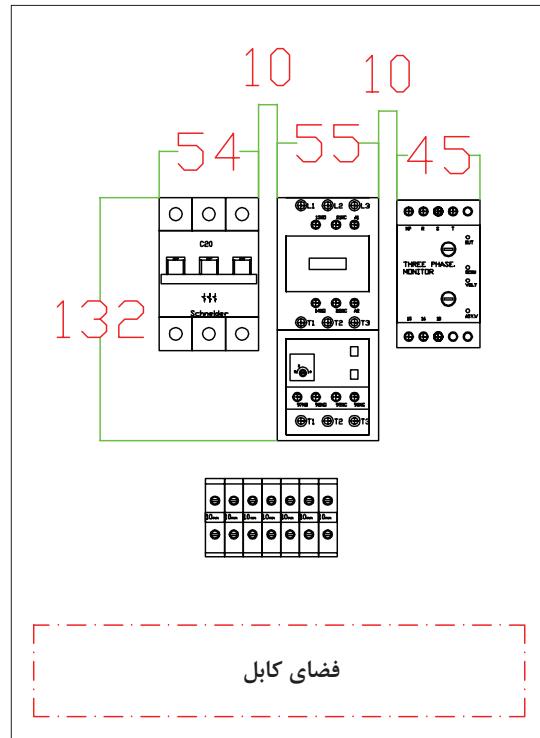
تذکر



چون این کار عملی راه اندازی بدون بار موتور الکتریکی است می‌توانید از موتور الکتریکی و قطعات الکتریکی (جدول ۷) در محدوده جریان کمتر استفاده کنید.



شکل ۲۰—مسیر ورود و خروج کابل‌ها در تابلو



شکل ۱۹—ابعاد قطعات

تذکر



قبل از اینکه فضاهای را تعیین کنید ابتدا باید مسیر ورود و خروج کابل‌ها، از برق اصلی تا ورودی تابلو و از خروجی تابلو به موتوورها مشخص شود. به عنوان مثال اگر کابل‌ها از داخل سینی کابل که معمولاً دورتا دور دیوار یک کارخانه یا سوله کارگاهی نصب می‌شوند، عبور کند کابل‌ها از بالا به تابلو وارد می‌شوند (ورودی - خروجی تابلو از بالا (شکل ۲۰) ولی اگر کابل‌ها از داخل کانال زمینی در کارخانه یا کارگاه باید عبور کند، پس کابل‌ها از پایین به تابلو متصل می‌شود (ورودی - خروجی تابلو از پایین).

تشخیص این موارد با بررسی محل نصب تابلو به راحتی انجام پذیر است. در ضمن این اطلاعات در مشخصه فنی تابلو در نقشه‌های تک خطی مانند شکل ۲۱ نیز قابل رویت می‌باشد.

پس از وارد کردن ابعاد واقعی کلیه قطعات در مستطیل فرضی، فضاهای خالی (فاصله داکت، فاصله هوایی و کناری قطعات تا بدنه و غیره) را با توجه به شکل ۲۰ به این شرح تکمیل کنید تا مستطیل فرضی تبدیل به ابعاد واقعی شود:

- فاصله کلید خودکار مینیاتوری از سمت چپ ۸۰ میلی‌متر

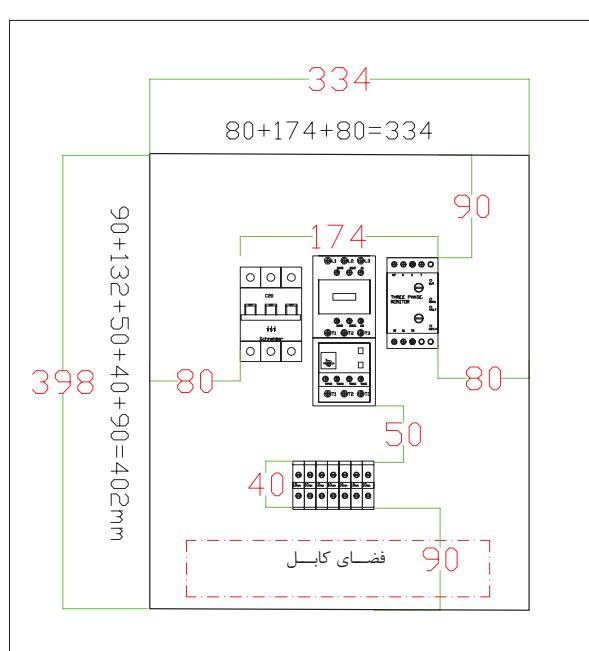
Panel Specification	
Type	free-standing
Front Door	+
Back Door	-
Inputs	Up
Outputs	Up
normal section	+
emergency section	-
UPS section	-

شکل ۲۱-مشخصات تابلو
(نقشه تک خطی)

عدد کلیدی ۱۰۰ میلی‌متری: عدد کلیدی ۱۰۰ میلی‌متری، فاصله مفیدی است که می‌توان در تابلو این فاصله را در دو محل زیر در نظر گرفت:

- فاصله بین دو قطعه ۱۰ میلی‌متر (اگر تعداد قطعات زیاد باشد رعایت این فاصله ضروری نیست)
- فاصله سمت راست کنترل فاز تا بدنه ۸۰ میلی‌متر
- فاصله قطعات از بالای تابلو ۱۰۰ میلی‌متر، بین رله اضافه بار (بی‌متال) و ترمینال ریلی ۵۰ میلی‌متر (این فاصله بهتر است بیشتر باشد زیرا کلیه سیم‌ها از این قسمت عبور می‌کند)
- فضای خالی پایین ترمینال برای عبور کابل نیز ۱۰۰ میلی‌متر در نظر گرفته شود.

در مرحله بعد مجموع فاصله کلیه قطعات را در عرض و طول تابلو به دست آورید (شکل ۲۲).

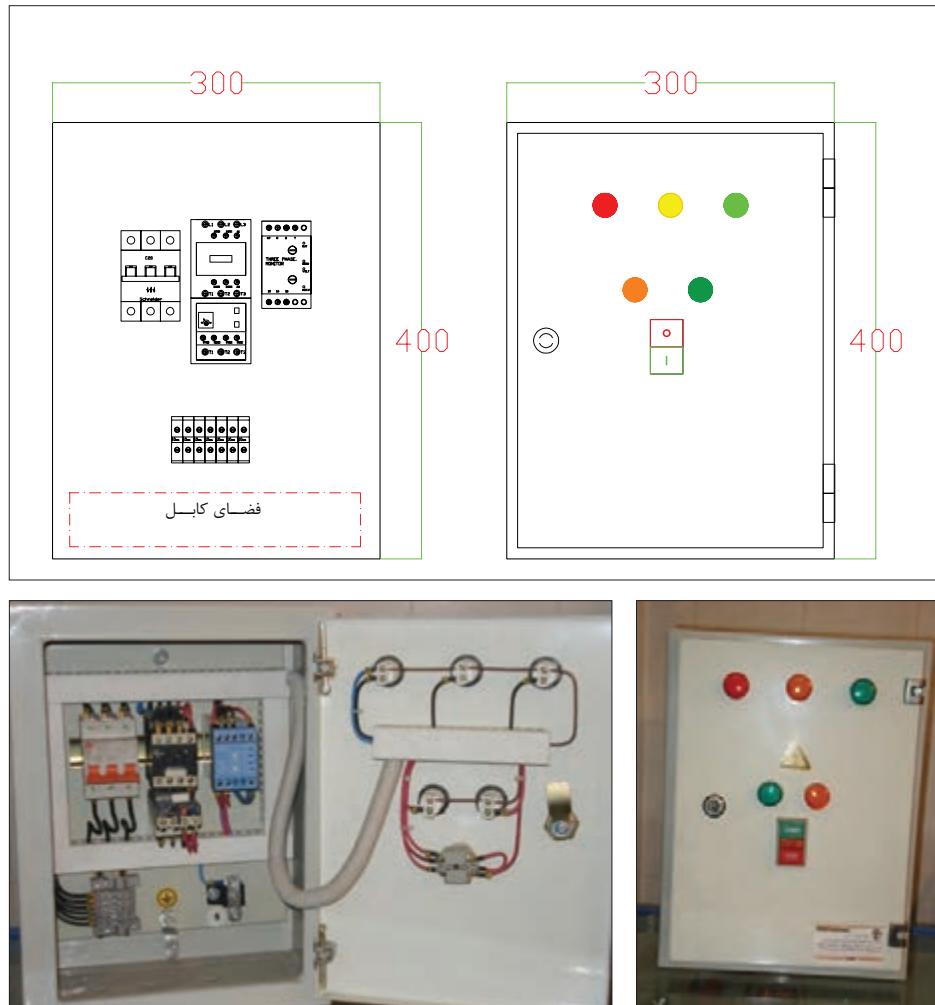


شکل ۲۲-جانمایی قطعات در تابلو



- ۱- فاصله هر ردیف عمودی تا بدنه تابلو
- ۲- فاصله ترمینال ریلی تا پایین تابلو

همان‌طور که در شکل ۲۲ مشاهده می‌شود عرض و طول تابلو 422×334 میلی‌متر به دست آمد. اکنون کافی است این ابعاد را با ابعاد استاندارد تابلوهای دیواری در کتاب همواری هنرجو مقایسه کرده و ابعاد تابلوی مورد نظر را تعیین نمایید. نزدیک ترین اندازه تابلو 400×300 میلی‌متر است (شکل ۲۳).



شکل ۲۳- جانمایی قطعات در تابلو

خلاصه نکات آموزشی:

- ۱- بیشتر تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی متر مناسب است.
- ۲- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه کرد.
- ۳- بررسی چیدمان‌های مختلف برای نزدیک‌تر کردن ابعاد محاسباتی به ابعاد استاندارد بدنه تابلو دیواری ضروری است.

کار عملی



(نیمه تجویزی ۱)

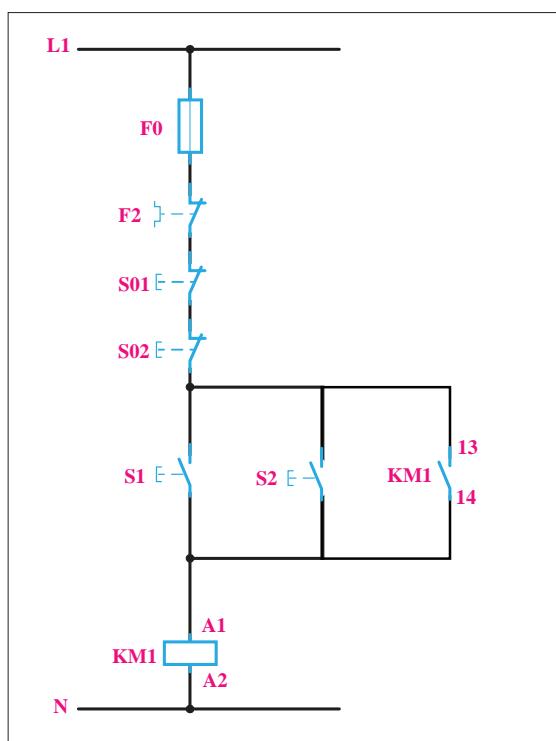
تابلویی طراحی کنید تا در اتاق سرپرستی یک کارگاه بتوان یک دستگاه ماشین ابزار را روشن و خاموش کرد. البته در کنار این دستگاه شستی وصل و قطع وجود دارد.

طراحی تابلو این کار عملی، کنترل راهاندازی از دو محل مدل نظر است.

۱- با فشردن شستی وصل S1 یا S2 کنکاتور KM1 دائم روشن شود. ۲- با فشردن یک شستی قطع S02 مدار خاموش شود به عبارت دیگر مدار کار عملی قبلی را به گونه ای تغییر دهید تا بتوان موتور سه فاز را از دو محل روشن و خاموش کرد.

(الف) مدار قدرت: کنکاتور KM1 موتور را به شبکه اتصال می دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن مانند کار عملی قبلی خواهد بود.

(ب) مدار فرمان: مدار فرمان، با توجه به شرایط تابلوی این مدار، تغییر خواهد کرد و از تکنیک دیگری برای این منظور استفاده کنید (شکل ۲۴).



شکل ۲۴- مدار فرمان کار نیمه تجویزی ۱

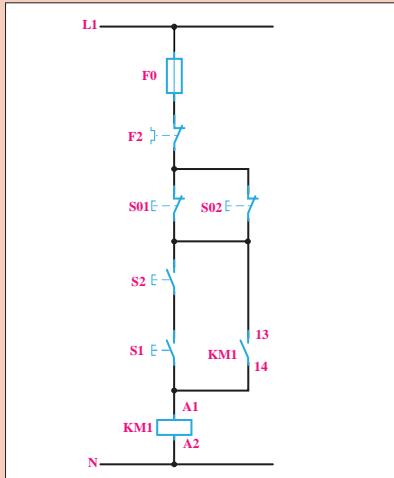
تکنیک ایجاد دو محل فرمان بدون شرط: با موازی کردن شستی های وصل می توان هر مدار راهاندازی را از دو محل فعال (روشن) کرد و با سری کردن شستی های قطع می توان هر مدار را از دو محل غیر فعال (خاموش یا قطع) نمود.

تکنیک ایجاد دو محل فرمان دارای شرط: با موازی کردن شستی های قطع می توان هر مدار راهاندازی را با شرط فشردن هم زمان هر دو شستی قطع نمود و با سری کردن شستی های وصل می توان هر مدار را با شرط فشردن همزمان هر دو شستی روشن نمود.



(نیمه تجویزی ۲)

برای حفاظت افرادی که با ماشین‌های برش و قیچی کار می‌کنند بهتر است که هنگام کار با این ماشین‌ها، هر دو دست روی شستی‌های فرمان باشد تا موقع پایین آمدن تیغه ماشین، دست در زیر آن قرار نگیرد و صدمه‌ای نبیند. مدار قدرت و مدار فرمان یک موتور الکتریکی ساده را، با تدبیر ذکر شده برای یک ماشین برش صحافی، ترسیم کنید و تعیین کنید فاصله شستی‌ها در روی ماشین در چه حدودی باید باشد. (شکل ۲۵).



شکل ۲۵—مدار فرمان کار نیمه تجویزی ۲



اگر کن tact بسته کن tactوری در مسیر تغذیه بوبین همان کن tactور قرار داده شود چه اتفاقی می‌افتد؟

- اصول کار هر یک از مدارهای فرمان را در شکل ۲۱ کاملاً بررسی کنید و پس از بستن مدار، اصول کار و مورد استفاده هر یک را در دفتر گزارش کار خود بنویسید.

نقشه‌های تابلو برق

نقشه مسیر جریان: از کنار هم قرار دادن نقشه مدار قدرت و نقشه مدار فرمان به همراه یک کلید جدا ساز «Switch Disconetors» و شماره‌گذاری‌های خاص این نقشه ایجاد می‌شود.

نقشه مونتاژ: برای چیدمان قطعات الکتریکی در تابلو برق و سیم‌کشی آنها از نقشه مونتاژ استفاده می‌شود. هرچند این نقشه شبیه نقشه جانمایی تابلو است اما در نقشه مونتاژ از شماره‌هایی برای مشخص کردن سیم‌ها، اتصالات مدار و ترمینال‌ها استفاده می‌شود.

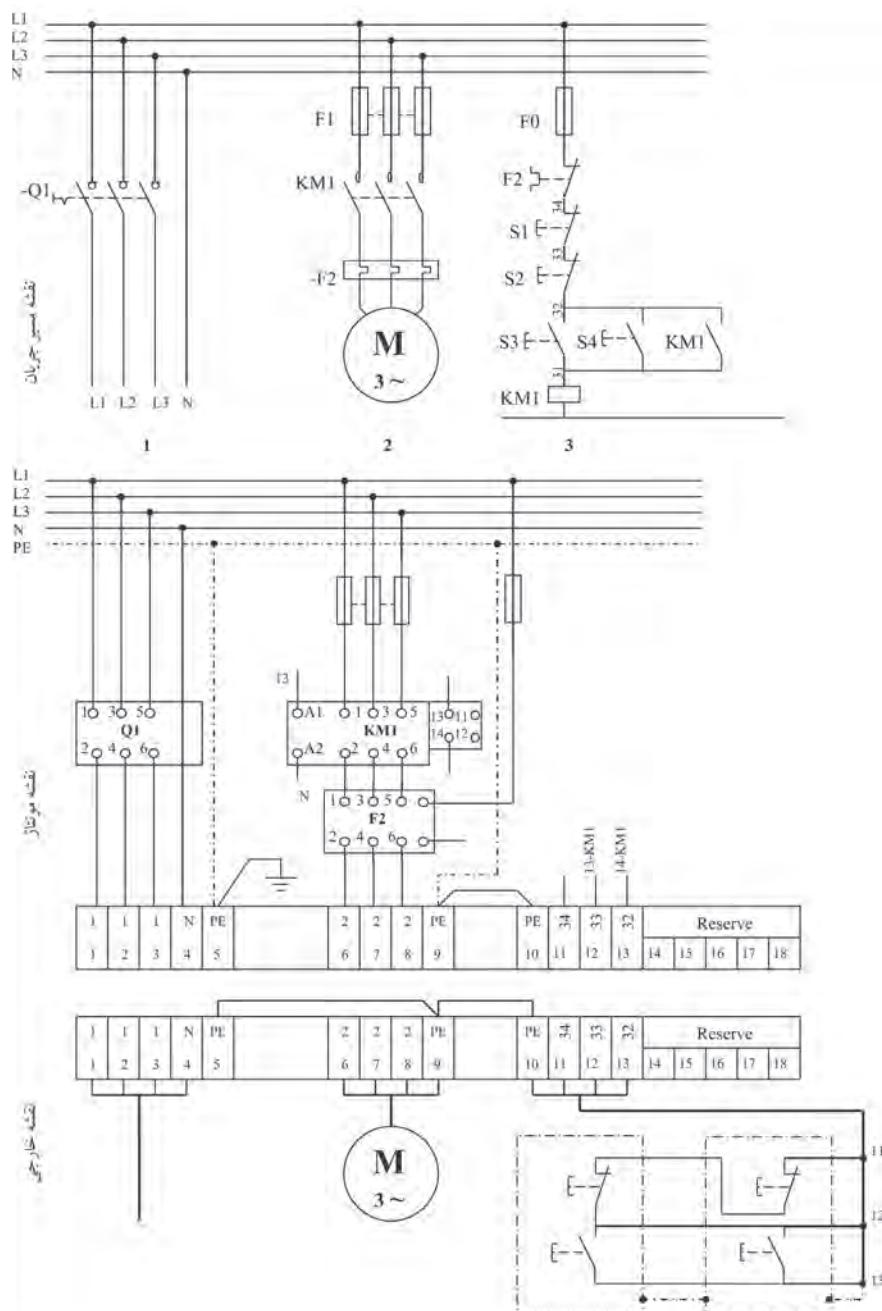
نقشه خارجی: نقشه‌ای که روی در تابلو نصب می‌شوند و یا خارج از تابلو قرار می‌گیرند و نحوه اتصال آنها به ترمینال‌های تابلو که جهت سربندی لازم است، در نقشه خارجی مشخص می‌شود. البته در اینجا به تمام اتصالات مربوط به قطعات خارجی مثل شستی‌ها، ترمینال تعلق نمی‌گیرد بلکه آنها ابتدا روی در تابلو یا جعبه مربوط، به هم سیم‌کشی شده و خروجی آنها به تابلو آمده و ترمینال به آنها تعلق می‌گیرد در این نقشه باید توجه داشت که ترمینال‌ها از چپ به راست شماره‌گذاری شده و در قسمت پایینی هر ترمینال نوشته می‌شود. در قسمت بالایی هر ترمینال نیز شماره سیم آن برای مدارهای قدرت همان شماره‌های تک رقمی مسیر جریان و برای سیم نول N و برای هادی حفاظتی (ارت) PE نوشته می‌شود و هیچ تفاوتی بین شماره‌ها و نوشته‌های روی ترمینال در نقشه‌های مونتاژ و خارجی وجود ندارد.



- راه اندازی موتور سه فاز از دو محل فرمان دائم کار

۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.

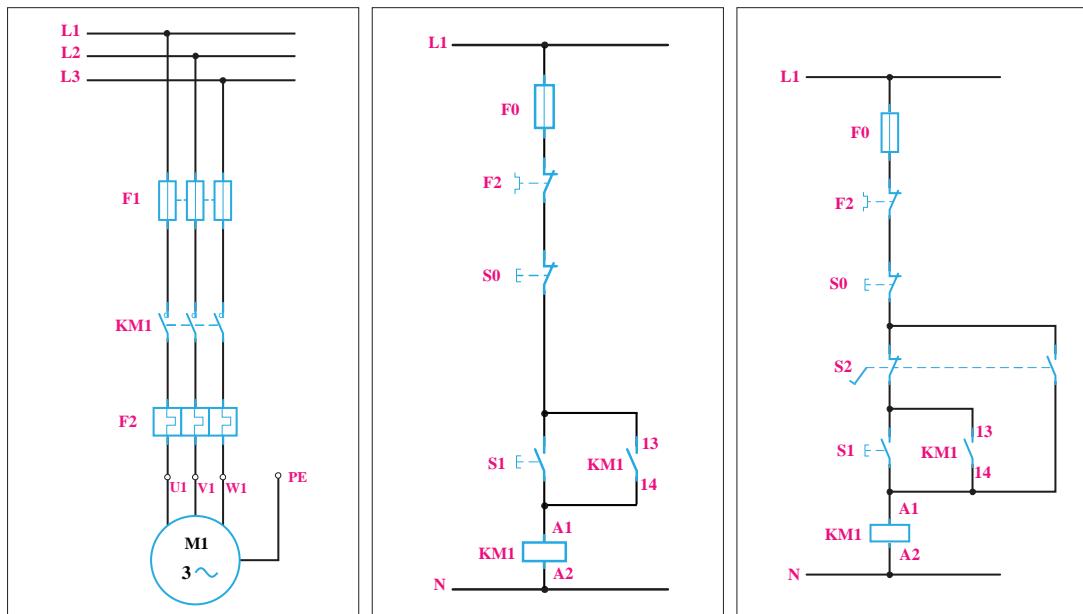


شکل ۲۶- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار راه انداز دائم



(نیمه تجویزی ۳)

در یک ماشین چوب بری، از موتور الکتریکی سه فاز آسنکرون روتور قفسی به قدرت $1/5\text{kw}$ استفاده شده است. برای اتصال دائمی این موتور به شبکه از یک شستی و برای قطع آن از شستی دیگری استفاده می‌شود. علاوه بر این توسط فشار پدال در لحظه اول ابتدا موتور را از حالت اتصال دائمی قطع و در صورت نگاه داشتن پدال تا زمانی که توسط پا بر روی آن فشار وارد می‌شود موتور بچرخد و زمانی که پا از روی پدال برداشته می‌شود مدار موتور نیز قطع شود.



شکل ۲۷-مدار فرمان و مدار قدرت

حل:

الف) مدار قدرت: کنتاکتور M1 باید موتور را به شبکه اتصال دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن مانند کارهای عملی قبلی خواهد بود.

ب) مدار فرمان: پدال را در این مدار می‌توان یک شستی دوبل در نظر گرفت که با حرکت پا، به جای دست کار می‌کند، عملکرد پدال و شستی کاملاً یکسان بوده و از دو تیغه تشکیل شده که در حالت عادی یکی بسته و دیگری باز است و با فشار دادن، این دو تیغه تغییر وضعیت می‌دهند اما نکته در اینجاست که تیغه بسته در لحظه اول با کمترین فشار دست عمل می‌کند ولی تیغه باز آن در انتهای فشردن عمل می‌کند بنابراین اگر برای این راه اندازی یک مدار فرمان مشابه کار عملی ۱ در نظر بگیرید می‌توانید تیغه بسته پدال را در مسیر اصلی مدار فرمان قرار دهید تا در لحظه اول فشردن عمل کرده و مطابق خواسته کار عملی موتور را از حالت دائمی کار قطع کند و برای آنکه در ادامه با نگاه داشتن کامل پدال تا زمانی که پا روی آن فشار آورد موتور روشن باشد باید تیغه باز پدال را در مسیر جدیدی از مدار فرمان قرار داد تا بوبین را برق دار نماید. به این ترتیب مدار تکمیل خواهد شد (شکل ۲۷).

راه اندازی چند موتور الکتریکی

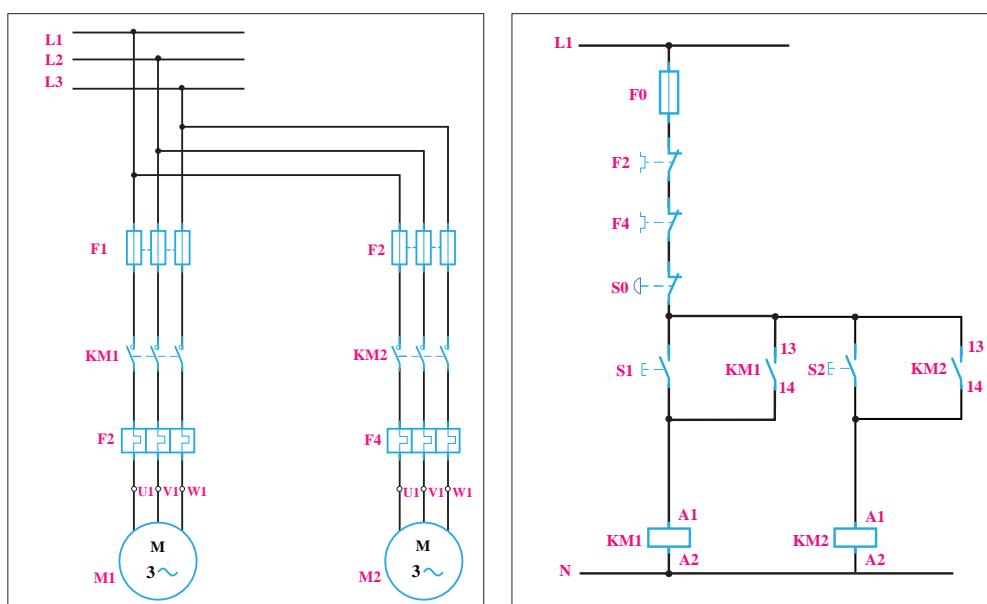
مоторهای الکتریکی می‌توانند به طور مستقل از هم راه اندازی شده و مورد استفاده قرار بگیرند. در بعضی از دستگاه‌ها ممکن است چندین موتور الکتریکی وجود داشته باشد که کار آنها به یکدیگر وابسته باشد. به طور مثال دستگاه کشش یا استرج، عمل کشش میله‌های آهنی را توسط یک موتور الکتریکی انجام می‌دهد که به گیربکس متصل است. نکته مهم در راه اندازی این موتور اینست که قبل از راه اندازی، باید موتور یا پمپ دیگری برای روغن کاری گیربکس روشن شود تا قبل از اینکه گیربکس تحت فشار قرار گیرد، برای چرخش روان و اصطکاک کمتر آماده شود.

تکنیک راه اندازی مستقل موتورهای الکتریکی

در یک کارگاه صنعتی دو ماشین تراش ساده با الکتروموتور سه فاز وجود دارد. مدار فرمان و قدرت را طوری طراحی کنید که:

- ۱- موتورهای الکتریکی به طور مستقل از هم راه اندازی شوند.
- ۲- برای قطع هم زمان موتورهای الکتریکی از یک شستی اضطراری (اصطلاحاً قارچی) استفاده شود.

(الف) مدار قدرت: برای راه اندازی هر یک از موتورهای الکتریکی سه فاز یک کنتاکتور مورد نیاز است. از کنتاکتور KM1 برای راه اندازی موتور الکتریکی M1 و از کنتاکتور KM2 نیز برای راه اندازی موتور M2 استفاده می‌شود (شکل ۲۸). برای حفاظت موتورهای الکتریکی در مقابل اتصال کوتاه از فیوز استفاده می‌شود. در نقشه شکل ۲۸-ب، F1 و F2 به عنوان فیوز به ترتیب برای محافظت موتورهای الکتریکی M2, M1 در نظر گرفته شده است. رله‌های بی‌متال نیز برای محافظت در مقابل اضافه بار موتورهای الکتریکی M2, M1 به کار برده شده است.

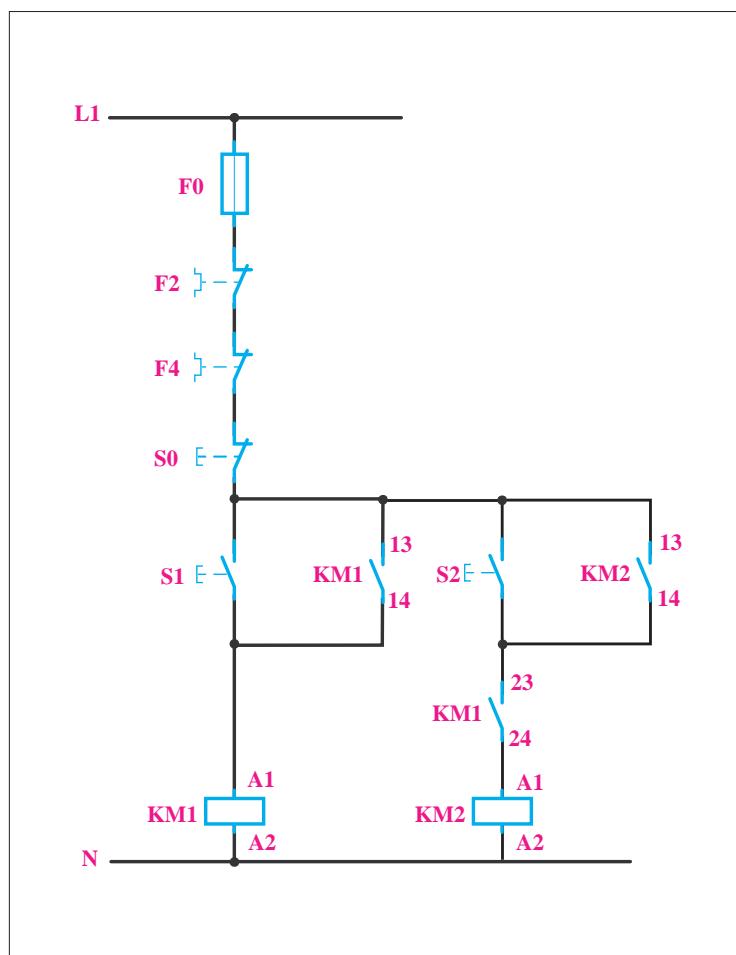


(ب) مدار قدرت

شکل ۲۸-الف) مدار فرمان

ب) مدار فرمان: برای راهاندازی هر موتور الکتریکی از یک شستی وصل استفاده می‌شود. از شستی وصل S1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 از طریق کنتاکتور KM1 و از شستی وصل S2 برای راهاندازی موتور M2 از طریق کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود. شستی قطع S0 برای خاموش کردن هر دو موتور به طور همزمان استفاده می‌شود (شکل ۲۸-الف).

تکنیک راهاندازی یکی پس از دیگری موتورهای الکتریکی: تکنیک یکی پس از دیگری به معنای وابستگی روشن شدن موتور الکتریکی دوم به موتور اول است. برای این منظور باید یک کنتاکت باز KM1 را به طور سری در مسیر روشن شدن کنتاکتور KM2 قرار دهید (شکل ۲۹). به این ترتیب ملاحظه می‌شود که اگر کنتاکتور KM1 وصل نباشد و شستی S2 فشار داده شود، به علت باز بودن مسیر بوبین، موتور M2 کار نخواهد کرد. برای قطع کل مدار نیز از شستی 0 به طور سری در مدار استفاده کنید. قطع کننده‌های حرارتی F3 و F4 نیز به طور سری با کل مدار قرار می‌گیرند تا در صورت اضافه بار برای هریک از موتورها، کل مدار قطع شود. فیوز F0 نیز برای حفاظت مدار فرمان استفاده می‌شود.



شکل ۲۹- مدار فرمان یکی پس از دیگری



مدار راهاندازی یکی پس از دیگری:

در یک ماشین صنعتی از دو موتور الکتریکی سه فاز M1, M2 استفاده شده است. موتور الکتریکی سه فاز M1 برای پمپ روغن به قدرت نامی ۵/۰ کیلووات و جریان نامی ۱/۵ آمپر و موتور الکتریکی سه فاز M2 به قدرت نامی ۵ کیلو وات و جریان نامی ۱۰ آمپر است. مدار فرمان و قدرت را طراحی کنید. موتور الکتریکی سه فاز M2 وقتی می‌تواند کار کند که قبل از آن موتور الکتریکی سه فاز M1 شروع به کار کرده باشد.

(الف) مدار قدرت: برای راهاندازی هر یک از موتورهای الکتریکی یک کنتاکتور مورد نیاز است. از کنتاکتور KM1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 و از کنتاکتور KM2 نیز برای راهاندازی موتور M2 استفاده می‌شود. برای حفاظت موتورهای الکتریکی M2, M1 در مقابل خطاهای اتصال کوتاه و اضافه بار به ترتیب از فیوز ورله بی مثال استفاده می‌شود.

(ب) مدار فرمان: برای راهاندازی دو موتور الکتریکی M2, M1 و نیز قطع هر دو موتور سه شستی مورد نیاز است. شستی وصل S1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 و شستی وصل S2 برای راهاندازی موتور M2 استفاده می‌شود. شستی قطع S0 برای قطع موتورهای الکتریکی M2, M1 استفاده می‌شود. برای اینکه موتور M2 بعد از موتور M1 راهاندازی شود لازم است تیغه باز کنتاکتور KM1 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM2 بسته شود.

قرار دادن تیغه باز یک کنتاکتور به طور سری با بوبین کنتاکتور دیگر را «تکنیک یکی پس از دیگری» می‌گویند. در مدار فرمان شکل ۲۹ موتور M2 وقتی می‌تواند توسط S2 راهاندازی شود که کنتاکتور KM1 وصل شده باشد تا تیغه باز آن وصل شده و مسیر برای اتصال KM2 آماده شود. برای حفاظت موتور M1 در مقابل اضافه بار از قطع کننده حرارتی F3 و از قطع کننده حرارتی F4 نیز برای حفاظت موتور M2 در مقابل اضافه بار استفاده می‌شود. فیوز ۰ F نیز برای حفاظت مدار فرمان استفاده شده است.



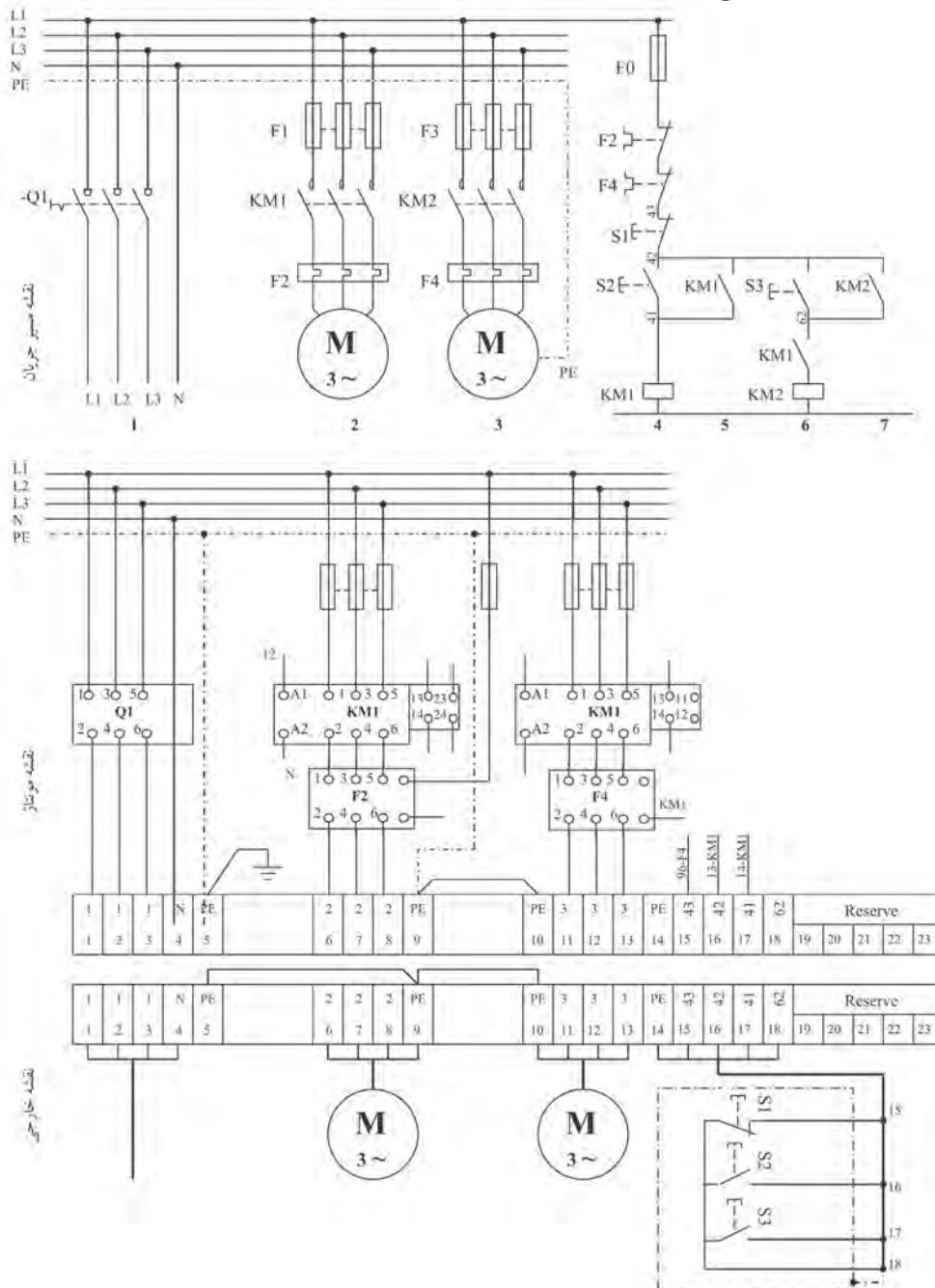
در مدار فرمان کار عملی به جای کنتاکت باز KM1 در مسیر بوبین کنتاکتور، KM2 کنتاکت بسته KM1 را قرار دهید و مدار جدید را بررسی کنید. مورد استفاده مدار جدید را شرح دهید.



- مدار یکی پس از دیگری

۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کرده و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۳۰- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مداریکی پس از دیگری

تجهیزات و قطعات مورد نیاز: با توجه به نوع موتورها، انتخاب کنتاکتور و وسایل حفاظت‌کننده تجهیزات این کار عملی دارای مشخصات زیر است:

- ابتدا نوع قطعات، محدوده جریان الکتریکی و تعداد آنها را مشخص کنید (جدول ۹ و ۸).

جدول ۸- لوازم مورد نیاز در تابلو

--	--	--	--	--

جدول ۹- تجهیزات مورد نیاز در تابلو

ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۳P	۴۰A	۱
۲	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۱P	۱۶A	۱
۳	کنتاکتور	۴۰A	۱
۴	کنتاکتور	۱۲A	۱
۵	رله اضافه بار	۲۰-۲۵A	۱
۶	رله اضافه بار	۴-۶A	۱
۷	کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۱
۸	شستی استارت استپ	-	۲

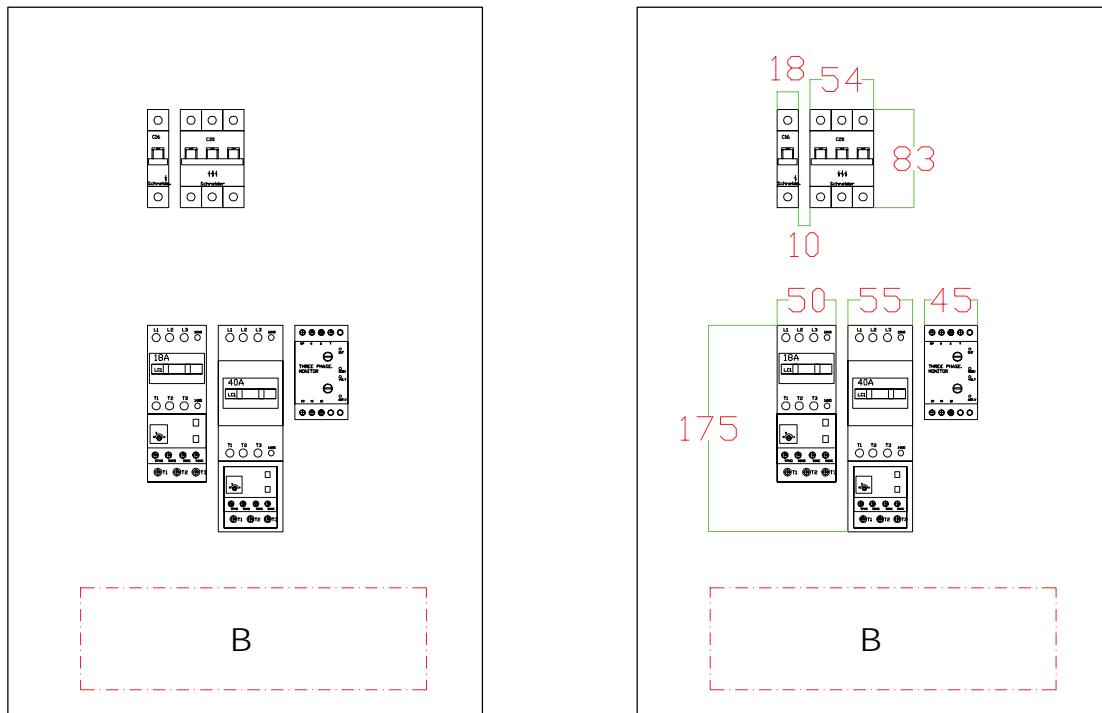
- سیپس ابعاد هریک از قطعات را با توجه به ابعاد آن و یا از روی کاتالوگ مشخصات قطعه تعیین کنید (جدول ۱۰).

جدول ۱۰- ابعاد قطعات مورد نیاز برای جانمایی

نام قطعه	جروان به آمپر	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	عرض قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)	طول قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)	عرض قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)
کلید خودکار مینیاتوری ۳P	۴۰A	۸۳	۵۴							
کلید خودکار مینیاتوری ۱P	۱۶A	۸۳	۱۸							
کنتاکتور	۴۰A	۱۱۵	۵۵							
کنتاکتور	۱۲A	۷۵	۵۰							
رله بی متال (اضافه‌بار)	۲۰-۲۵A	۶۰	۵۵							
رله بی متال (اضافه‌بار)	۴-۶A	۵۵	۵۰							
کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۸۰	۴۵							



بعاد و اندازه قطعات کارخانه‌های سازنده تجهیزات برقی کمی با یکدیگر تفاوت دارند.
رله اضافه‌بار ۱۲ F3 ۱۲ آمپر انتخاب شده و روی ۱/۵ آمپر تنظیم شود.
رله اضافه‌بار ۱۲ F4 ۵ آمپر انتخاب شده و روی ۱۰ آمپر تنظیم شود.



شکل ۳۱- نصب قطعات به روش طولی

چیدمان قطعات:

چیدمان قطعات و نصب و جانمایی در تابلو روی صفحه نصب به دو روش طولی و عرضی انجام می‌شود. مناسب‌ترین گزینه را برای نصب قطعات بررسی و انتخاب نمایید.

(الف) تعیین محل و جانمایی قطعات به روش طولی: روش طولی، بدین صورت که قطعات هم نوع را در ردیف‌های جداگانه قرار داده و ابعاد آنها را در تابلوی فرضی وارد نمایید (شکل ۳۱).

کلیدها در ردیف اول - کنتاکتور در ردیف پایین کلید - بی متال زیر کنتاکتور نصب می‌شود. ورودی خروجی در پایین تابلو در نظر گرفته شده است بنابراین ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنتاکتورها قرار می‌گیرند. و فضایی برای عبور کابل (B) در نظر بگیرید. سپس ابعاد دقیق لوازم را ببروی تابلو و فضاهای خالی را به صورت فرضی در نظر بگیرید (شکل ۳۱).



ب) فضاسازی داخلی تابلو:

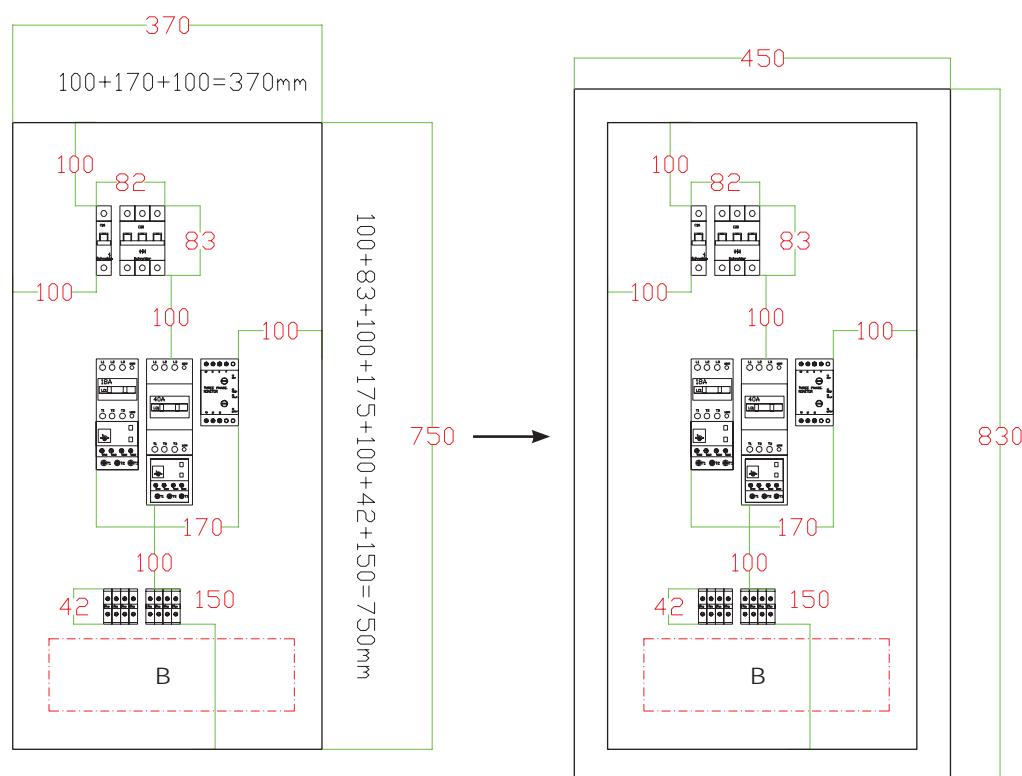
- فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ترمینال‌های ورودی و خروجی تابلو) 150×150 میلی‌متر (B) در نظر بگیرید.

- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار (داکت مورد نظر در تابلوهای دیواری با این تعداد لوازم، سایز 40×40 میلی‌متر مناسب است). اندازه 30 میلی‌متر در دو طرف داکت که با در نظر گرفتن عرض داکت مجموعاً 100 میلی‌متر می‌باشد (شکل ۳۲).

فضای خالی: مطابق با اندازه 100×100 میلی‌متری، بالای کلید خودکار مینیاتوری تا سقف - بین کلید و کنتاکتور - فاصله قطعات تا کنار تابلو 100 میلی‌متر کافی می‌باشد (شکل ۳۲ مرحله ۳).

پس از وارد کردن کلیه ابعاد، مجموع عرض و ارتفاع سینی مونتاژ را به دست آورید (شکل ۳۲ مرحله ۴). سپس 40 میلی‌متر به دو طرف سینی اضافه کنید تا ابعاد تابلو برق به دست آید: $750 + 40 + 40 = 830 \text{ mm}$ و $450 + 40 + 40 = 450 \text{ mm}$ بنابراین طبق محاسبات انجام شده، ابعاد تابلو 830×450 میلی‌متر خواهد بود (شکل ۲۸ مرحله ۴).

نزدیک‌ترین ابعاد استاندارد (طبق جدول ابعاد استاندارد تابلو دیواری آورده شده در کتاب همراه هنرجو) به ابعاد محاسبه شده 900×700 و یا 800×600 میلی‌متر می‌باشد که می‌توان در همین حد اکتفا کرد و ابعاد نهایی را انتخاب نمود ولی برای درک بیشتر، چیدمان عرضی را نیز بررسی نمایید. همان‌طور که در شکل ۳۲ می‌بینید، طول و عرض تابلو کمی ناهمانگ و نامناسب دیده می‌شود. یعنی طول آن متناسب با عرض نیست.



شکل ۳۲- به دست آوردن عرض و ارتفاع صفحه نصب با توجه به ابعاد قطعات



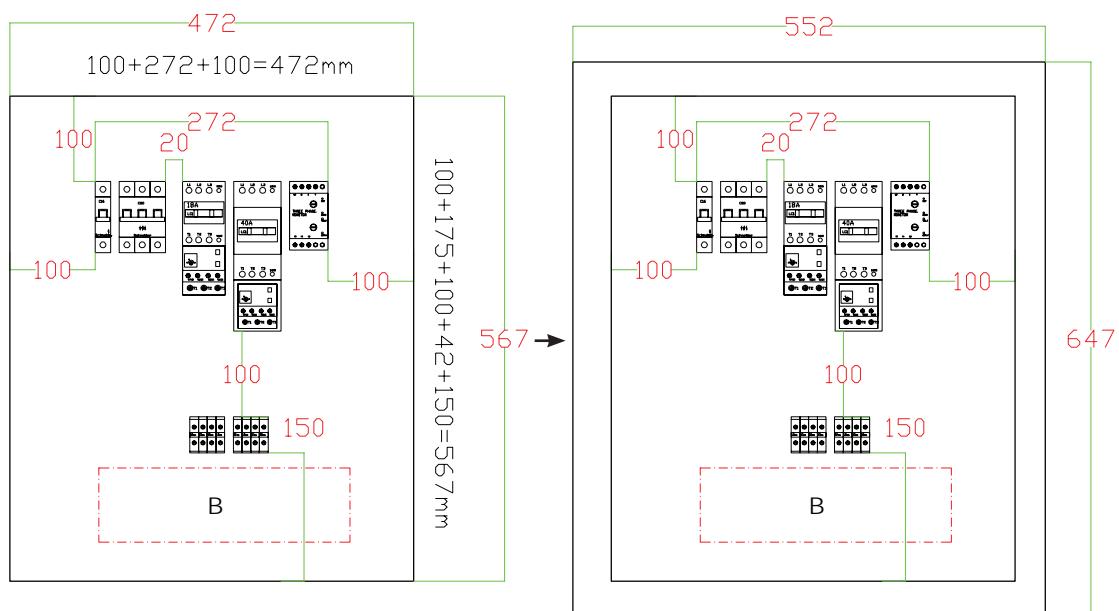
هر چه نسبت بین طول و عرض تابلو، به ضریب بین $1/3$ الی $1/5$ نزدیک‌تر باشد، شکل ظاهری تابلو زیباتر به نظر می‌رسد.
 $(830 \div 450 = 1.84) \text{ mm}$

بنابراین بهتر است این بار قطعات را به صورت عرضی چیدمان کرده و ابعاد نهایی تابلو و هماهنگی ابعاد بدنه را بررسی نمایید.

ج) تعیین محل و جانمایی قطعات به روشن عرضی

روش عرضی نیز کلیه قطعات را در یک ردیف ولی قطعات همنوع را کنار یکدیگر قرار دهید و اندازه‌ها را طبق موارد گفته شده مجدداً وارد نمایید و در آخر مجموع کلیه اندازه‌های عرض و طول سینی را محاسبه نمایید

(شکل ۳۳ مرحله ۵).



شکل ۳۳- چگونگی محاسبه ابعاد صفحه نصب به صورت عرضی

در این مرحله به ابعاد به دست آمده صفحه نصب 80 میلی‌متر اضافه کنید تا ابعاد بدنه محاسبه شود:
 $472 + 80 = 552 \text{ mm}$, $567 + 80 = 647 \text{ mm}$

پس از انجام چیدمان به صورت ردیفی و اعمال اندازه‌ها، ابعاد تابلو 647×552 میلی‌متر محاسبه شد. این ابعاد بسیار نزدیک به ابعاد استاندارد 700×500 میلی‌متر می‌باشد. درنتیجه ابعاد نهایی ما 700×500 میلی‌متر مناسب می‌باشد.

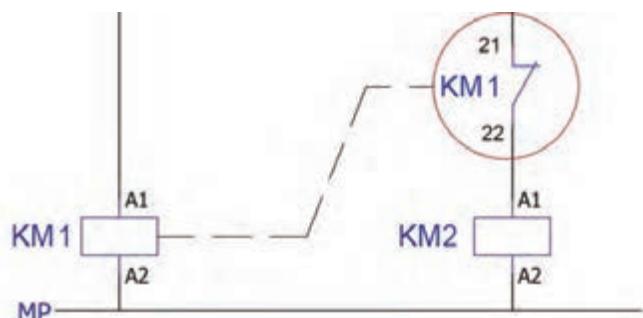
نکات آموزشی:

- ۱- در اغلب تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی متر مناسب می باشد.
- ۲- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه نمایید.
- ۳- بهتر است چیدمان های مختلف را برای نزدیک تر کردن ابعاد محاسباتی به ابعاد استاندارد بدنه تابلو دیواری بررسی نمایید.
- ۴- اگر چه بهتر است ابعاد استاندارد انتخاب شود ولی نسبت به فضا، محدودیت محل نصب و یا به صلاح دید طراح، ابعاد تابلو می تواند خارج از ابعاد استاندارد تعیین شود.

مدار یکی به جای دیگری

این مدار در مواردی به کار برده می شود که اگر یکی از دو موتور روشن شود، موتور دیگر اجازه راه اندازی نداشته باشد، به عبارتی دو موتور نباید همزمان در حال کار باشند. مدار یکی به جای دیگری کاربرد بسیاری در صنعت دارد به عنوان مثال در مدار تابلوهای ورودی برق شهر و ژنراتور یا (Change over)، مدار چپ گرد راست گرد و مدار ستاره مثلث و غیره به کار می رود.

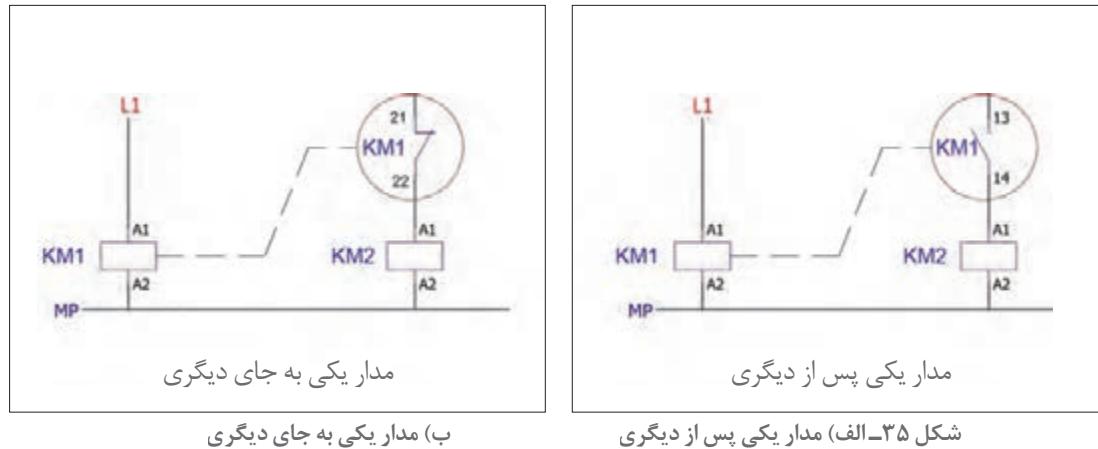
نکته اصلی در این روش این است که تیغه بسته یک کنتاکتور با بوبین کنتاکتور دیگر سری می شود (شکل ۳۴).



شکل ۳۴- مدار یکی به جای دیگری

بنابراین اگر به بوبین KM1 ولتاژ بدهیم، بوبین KM2 نمی تواند برقدار شود. در این مدار اولویت وصل با کنتاکتور KM1 است به این معنا که اگر از ابتدا به هر دو طرف مدار به صورت همزمان ولتاژ بدهیم، فقط کنتاکتور KM1 می تواند وصل باقی بماند و کنتاکتور KM2 بلا فاصله قطع خواهد شد. به عنوان مثال در مدار برق شهر- ژنراتور یا چنج اور، اولویت وصل با برق شهر می باشد یعنی اگر در هر صورت دو طرف برقدار شد، برق شهر باید وصل بماند.

در مدار یکی پس از دیگری و یکی به جای دیگری تفاوت تنها در یک کنتاکت باز NO یا بسته NC کنتاکتور می‌باشد. این دو مدار کاملاً برعکس یکدیگر کار می‌کنند در مدار اول، راهاندازی کنتاکتور KM2 به وصل بودن کنتاکتور KM1 بستگی دارد، در حالی که در مدار دوم، کارکرد کنتاکتور KM2 به قطع بودن کنتاکتور KM1 وابسته می‌باشد. در شکل ۳۵ می‌توانید این دو مدار را با یکدیگر مقایسه نمایید. این قسمت مدار را می‌توان به عنوان نکته کلیدی در این دو روش راهاندازی در نظر گرفت که به شکل‌های گوناگون در مدارهای مختلف ایفای نقش می‌کنند.



کار عملی

(نیمه تجویزی ۴)

در یک کارگاه ذوب فلزات دو عدد فن خروج هوا (Exhaust fan) تک فاز ۲۲۰ ولت قرار داده شده است. به دلیل اینکه خروج هوای آلوده این کارگاه اهمیت فراوانی دارد، دو دستگاه هوواکش (فن) تهیه شده تا اگر یکی از آنها به هر دلیل صدمه دید، هوواکش دیگر را بتوان به صورت دستی و با صلاحیت اپراتور، وارد مدار کرد. نکته مهم در راهاندازی دو موتور عدم هم‌زمانی این دو هوواکش است که نباید با هم کارکند زیرا جریان مجموع آنها بیشتر از جریان مجاز کارگاه خواهد شد و جدای از این یک هوواکش نیز برای رزرو تعییه شده که در موارد ضروری روشن می‌شود.

جدول ۱۱- لوازم مورد نیاز در تابلو



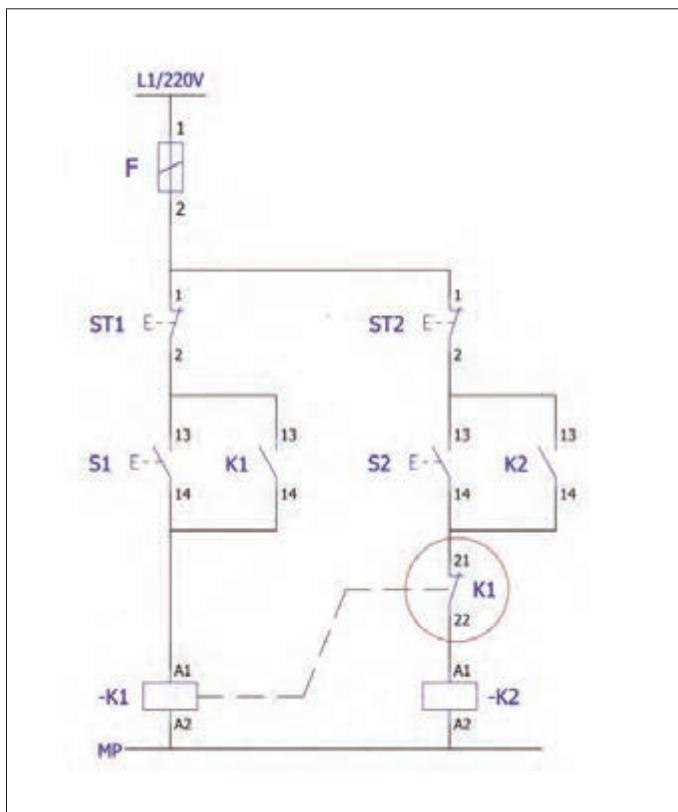
جانمایی قطعات و برآورد ابعاد تابلو

برای هر فن یک عدد کلید حرارتی (MPCB) برای حفاظت و یک عدد کنتاکتور برای راه اندازی هر کدام از موتورها و یک عدد کلید کمپکت ۵۰ آمپر به عنوان کلید اصلی تابلو و محافظ جریان کل کارگاه در نظر گرفته شده که در یک تابلو باید قرار بگیرند (جدول ۱۱ و ۱۲- شکل ۳۷).

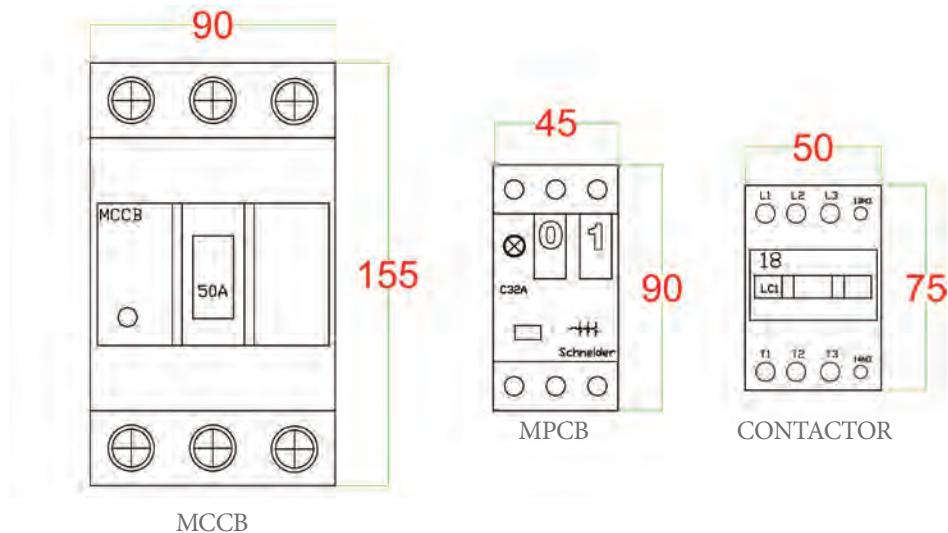
همان طور که در مدار فرمان مشاهده می کنید، کنتاکت بسته K1 با بوبین کنتاکتور K2 سری شده است بنابراین هیچ گاه همزمان نمی توانند روشن بمانند (شکل ۳۶). چون موتورها تک فاز هستند در این مثال از کنترل فاز استفاده نشده است.

جدول ۱۲- لیست تجهیزات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید کمپکت	۵۰A	۱
۲	کلید حرارتی	۹-۱۳A	۱
۳	کنتاکتور	۱۶A	۱
۴	شستی استارت استوپ	-	۲



شکل ۳۶- مدار فرمان



شکل ۳۷—ابعاد قطعات مورد نیاز

کلید محافظ موتور MPCB مستقیماً مدار قدرت را قطع می‌کند. البته برای اطمینان هر چه بیشتر می‌توان از کن tact های کمکی کلید حرارتی، در مدار فرمان نیز بهره برد (شکل ۳۸).

تذکر



شکل ۳۸—نصب کن tact کمکی

شرح کار عملی:

ابتدا با توجه به توان موتور جریان و ابعاد قطعات را مشخص نمایید و طبق پیش فرض (جانمایی عمومی تابلوهای دیواری) قطعات را در مستطیلی فرضی رسم کنید (جدول ۱۳). اگر قطعات موجود در مقادیر کمتری در کارگاه موجود بود با همان قطعات جانمایی را انجام دهید.

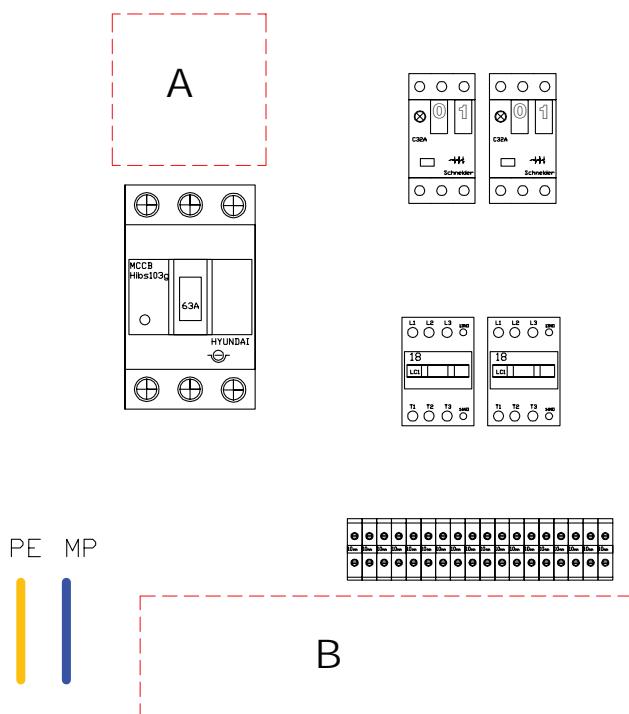
جدول ۱۳—ابعاد قطعات تابلو

قطعه	عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	طول و عرض قطعات موجود در کارگاه هنرستان
عرض	طول			
		۹۰	۱۵۵	کلید کمپکت ۵۰A
		۴۵	۹۰	کلید حرارتی ۹-۱۳A
		۵۰	۷۵	کن tactور ۱۶A
		۴۵	۸۰	کن tactر فاز تیپ بزرگ

تعیین محل قرارگیری قطعات: ترتیب نصب قطعات به این صورت پیشنهاد شده و درنظر گرفته شده است:

- کلید اصلی سمت چپ تابلو
- کلید حرارتی سمت راست و بالای تابلو
- کنکاکتور در ردیف پایین کلید حرارتی
- ورودی - خروجی، پایین تابلو

بنابراین با این فرض ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنکاکتورها قرار می‌گیرند.



شکل ۳۹- مدار یکی به جای دیگری

فضا سازی: منظور از فضاسازی توزیع مناسب فضای تابلو به قطعات، داکتها و اتصالات است. برای فضاسازی مطابق شکل ۳۹ به این شرح عمل نمایید:

۱- فضای A یک فضای خالی برای بار کلید اصلی

۲- فضای B یک فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ترمینال‌های ورودی و خروجی تابلو)

۳- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار (داکت مورد نظر در تابلوهای دیواری با این تعداد قطعات، معمولاً سایز 40×40 میلی‌متر مناسب است). اگر تعداد قطعات بیشتر از این مقدار باشد، می‌توانید از داکت عرض 40 میلی‌متر با ارتفاع 60 میلی‌متر استفاده کنید (تذکر: ارتفاع داکت را بیشتر بگیرید تا عرض تابلو تغییر نکند).

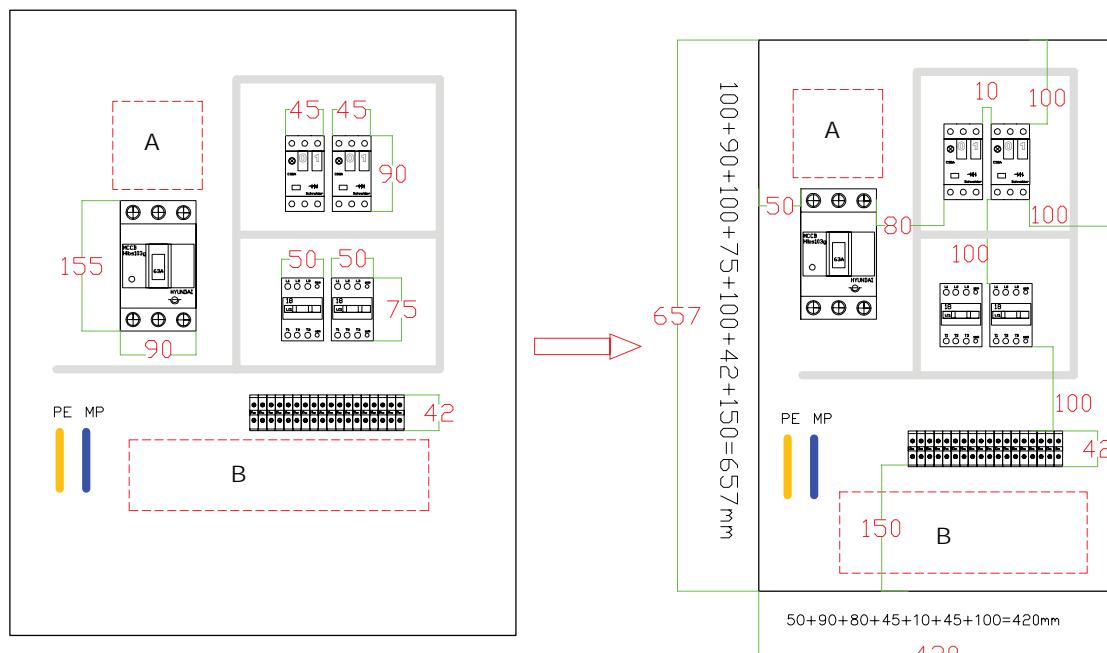
بنابراین ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنکاکتورها قرار می‌گیرند.

پس از وارد کردن ابعاد واقعی کلیه قطعات، در مستطیل فرضی، ابعاد فضاهای خالی (فضای داکت، فاصله هواخی و کناری قطعات) را با توجه به شکل ۳۹ تکمیل کنید تا مستطیل فرضی تبدیل به ابعاد واقعی سینی مونتاژ شود.

الف) چیدمان طولی: کلید اصلی از سمت چپ ۵۰ میلیمتر، بین کلید اصلی تا کلید حرارتی، یک داکت ۴۰ میلیمتر به اضافه ۲۰ میلیمتر فاصله در دو طرف داکت در نظر بگیرید. مجموعه این فاصله ۸۰ میلیمتر خواهد شد.

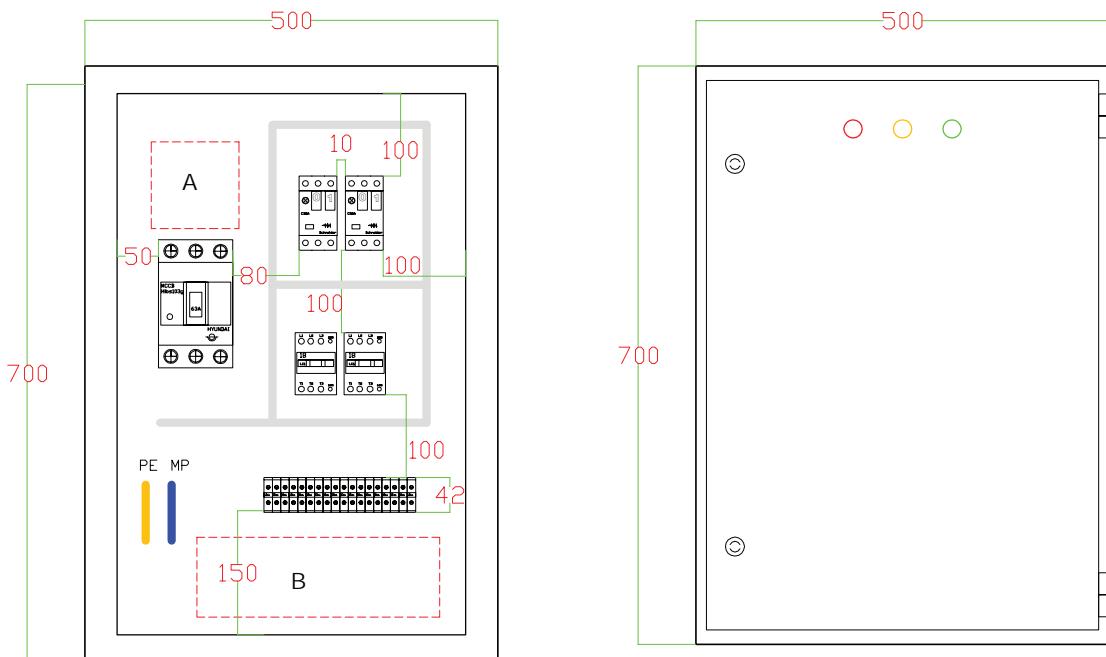
فاصله بین دو کلید حرارتی را ۱۰ میلیمتر درنظر بگیرید (یادآوری: لزومی ندارد که حتماً بین کلیدها فاصله ۱۰ میلیمتری باشد مخصوصاً اگر تعداد کلیدها زیاد باشد). در این مرحله عرض کل را با استفاده از بلندترین ردیف قطعات محاسبه کنید تا عرض سینی به دست آید. حالا مجدداً طول سینی را با استفاده از بلندترین ستون قطعات محاسبه نمایید تا طول سینی به دست آید (شکل ۴۰).

در نهایت از هر طرف سینی مونتاژ ۸۰ میلیمتر اضافه کنید تا ابعاد کلی تابلو برق محاسبه گردد و نزدیک‌ترین ابعاد به ابعاد استاندارد دیواری را بررسی و انتخاب نمایید.



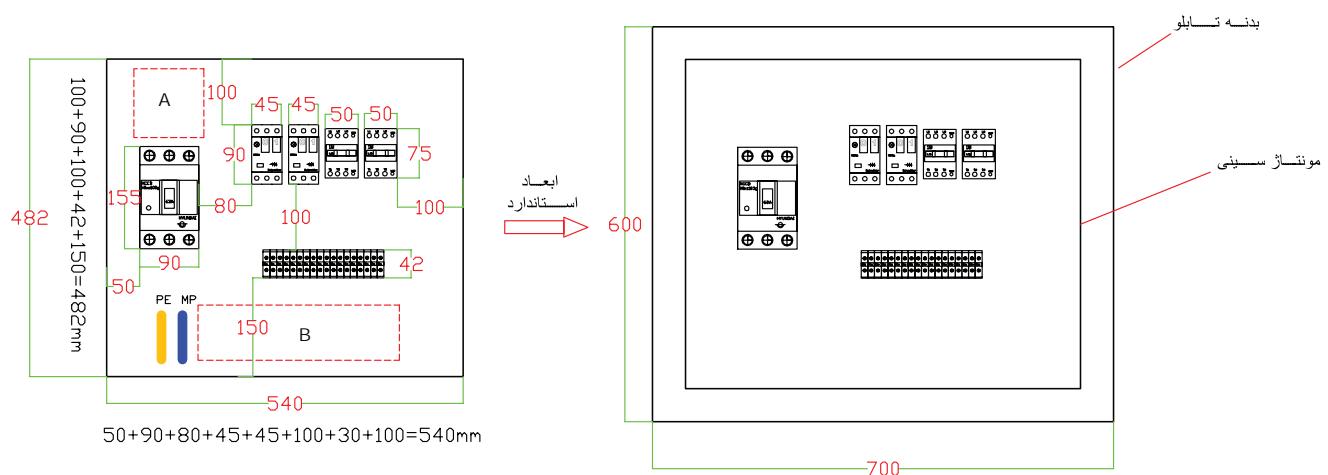
شکل ۴۰-محاسبه ابعاد

ابعاد محاسباتی: $737 + 80 = 817$ و $80 + 80 = 160$ میلیمتر. ابعاد استاندارد: 50×700 میلیمتر (شکل ۴۱).
ب) چیدمان عرضی: روش کلی انجام کار همانند روش طولی است. ولی در این روش کلیدها و کنکاتورها همگی در یک ردیف قرار می‌گیرند. سپس مانند شکل اندازه ۳۷ ابعاد را با هم جمع‌zده و در انتهای مقدار ۸۰ میلیمتر را اضافه کنید.



شکل ۴۱-ابعاد تابلو با توجه به قطعات

بنابراین مقادیر ارتفاع تابلو: $482+80=562\text{ mm}$ و عرض تابلو: $482+80=540\text{ mm}$ به دست می‌آید.
اما ابعاد نزدیک به ابعاد استاندارد 600×800 میلی‌متر مناسب است ولی از آنجا که عرض آن کمی بیشتر از حد نیاز است می‌توان عرض تابلو را 700 میلی‌متر درنظر گرفت. به هر حال باید ایجاد فضای بیش از حد و غیرضروری دوری کرد. بنابراین ابعاد تابلو 600×700 میلی‌متر مناسب خواهد بود(شکل ۴۲).



شکل ۴۲-چیدمان عرضی

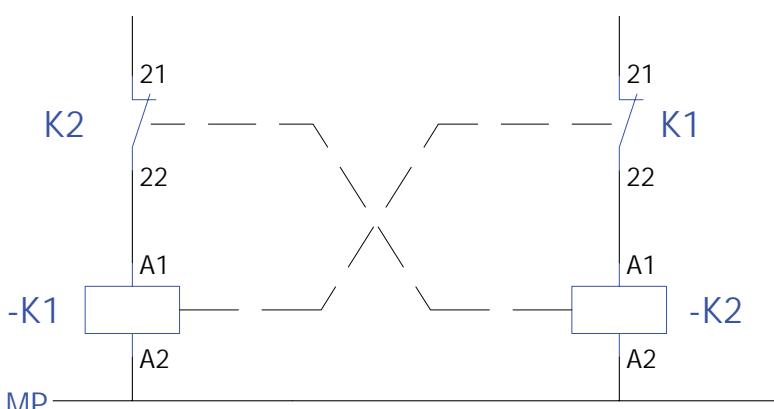
نکات آموزشی:

- ۱- ابتدا چیدمان طولی را بررسی کنید. کلیه قطعات را طبق جانمایی عمومی تابلوهای دیواری، چیدمان کرده و سپس ابعاد هر قطعه را مشخص کنید. قطعات به صورت جداگانه در هر دیف فرار می‌گیرند.
- ۲- ابعاد قطعات را اضافه کنید و فضاهای خالی برای باسیار و فضای خالی ترمینال نیز در نظر بگیرید. و در نهایت کلیه فاصله‌ها را باهم جمع کنید تا ابعاد تابلو محاسبه و استاندارد شود.
- ۳- نسبت به محل نصب، می‌توانید تابلو را به صورت عرضی تغییر دهید.

مدار یکی به جای دیگری:

اولویت وصل در این مدار با K1 است. این مدار در جای خود می‌تواند مؤثر باشد و عمل کند. فرض کنید دو کنتاکتور موجود است که هر کدام باید بتوانند به صورت مجزا عمل کنند و در صورت کارکرد هر یک از کنتاکتورها، دیگری اجازه راه اندازی نداشته باشد. در اینجا کنتاکت بسته NC هر کنتاکتور با بوبین کنتاکتور دیگری سری شده است. با این کار به هیچ وجه دو کنتاکتور با هم وصل نمی‌شوند و برای وصل دوم باید کنتاکتور اول قطع شود. در ضمن در این شکل، اولویت وجود ندارد یعنی هر کدام که زودتر بر قدار شود، روش باقی می‌ماند و حتماً باید قطع شود تا کنتاکتور دیگر را بتوان استارت کرد (شکل ۴۳).

از این مدار در موارد بسیاری بخصوص در مدار چپ گرد راست گرد و ستاره مثلث مورد استفاده قرار می‌گیرد که در قسمت‌های بعدی به آن اشاره خواهد شد.

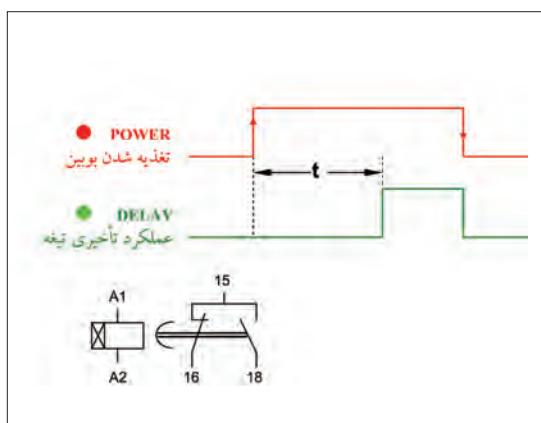


شکل ۴۳- مدار یکی به جای دیگری نوع دیگر

رله‌های زمانی (تایمر) الکترونیکی:

رله‌های زمانی (تایمرها) وظیفه نگهداشتن زمان در مدارهای صنعتی را به عهده دارند. تایمرها زمان سنجی را به صورت تأخیر در وصل و تأخیر در قطع در مدارهای فرمان را انجام می‌دهند. در شکل دو نوع متداول تایمر موجود آورده شده است. تایمرهای متداول در برق صنعتی تایمر تأخیر در وصل است و تایمر راه پله از نوع تأخیر در قطع است.

در اینجا عملکرد دو رله باهم مقایسه می‌شود (شکل ۴۴).



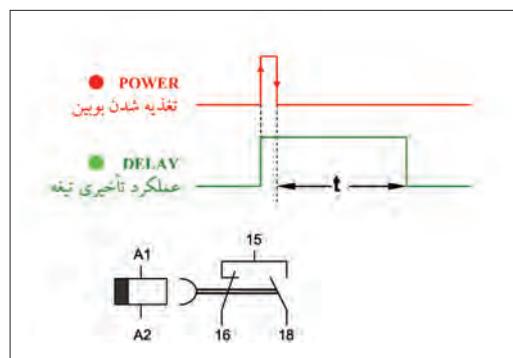
شکل ۴۵-شمای حقیقی رله تأخیر در وصل



شکل ۴۶-رله زمانی

● **تایمر تأخیر در وصل:** تایمر تأخیر در وصل^۱ با لبه بالا رونده، برق تغذیه بوبین، زمان سنجی t را آغاز می‌کند (مشخصه زمانی^۲) و پس از اتمام زمان تیغه آن عمل می‌کند همچنین تیغه عمل کرده با لبه پایین رونده (قطع برق) همزمان به حالت اولیه بر می‌گردد (شکل ۴۵).

● **تایمر تأخیر در قطع:** تایمر تأخیر در قطع^۳ با لبه بالا رونده برق تغذیه بوبین تیغه آن عمل می‌کند و با لبه پایین رونده (قطع برق) زمان سنجی t را آغاز می‌کند و با اتمام زمان تیغه به حالت اولیه بر می‌گردد (شکل ۴۶).



شکل ۴۶-شمای حقیقی رله تأخیر در قطع

تقریباً تمامی رله‌ها از جمله رله زمانی دارای کنتاکت تبدیلی^۴ (یک پل، دوراهه) می‌باشند که این مسئله را باید در طراحی مدارات فرمان در نظر گرفت. همه تایمرها از دو چراغ قرمز و سبز برای کار استفاده نمی‌کنند بلکه در بعضی از آنها یک چراغ قرمز به کار رفته است که در زمان سنجی چشمک می‌زند و در حالت عملکرد تیغه دائم روشن است.

۱ - On Delay

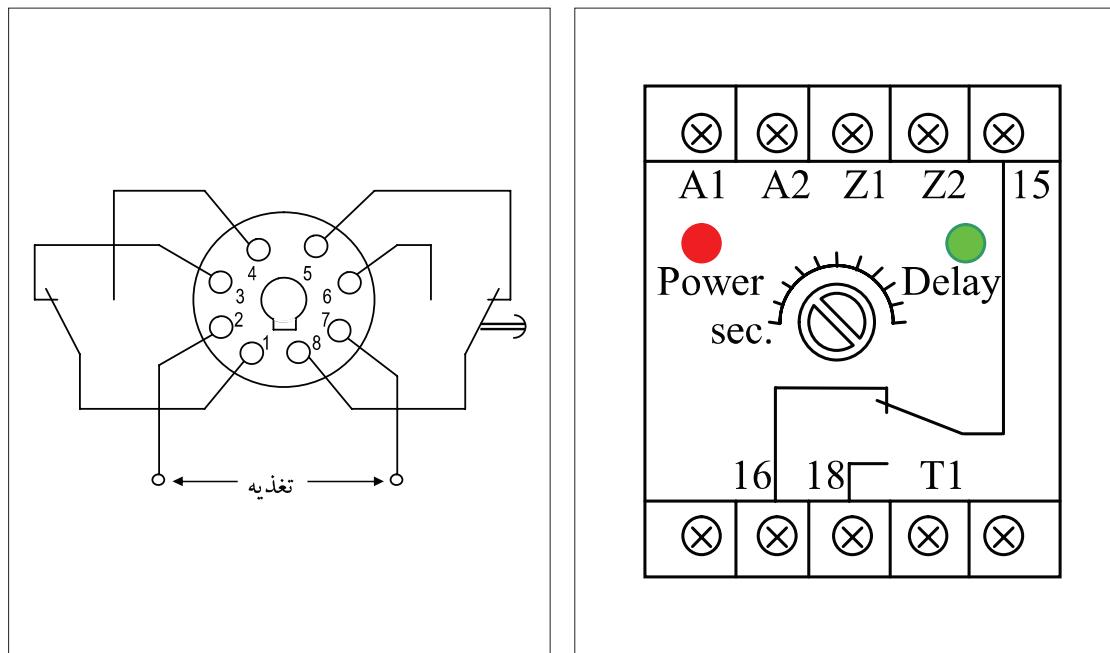
۲ - Time Characteristic

۳ - Off Delay

۴ - Single Pole Double Throw

در شکل ۴۷ تیغه تبدیلی نشان داده است Z1,Z2 برای ولتاژ تغذیه ۲۴ ولت است و A1,A2 برای ولتاژ تغذیه ۲۳۰ ولت است اگر پایه T1 به A1 وصل شود و بعد تغذیه صورت گیرد تایمر حالت تأخیر قطعی پیدا می کند و از آن می توان در روشنایی راه پله استفاده کرد. در شکل ۴۸ نوع دیگری از تیغه تبدیلی نشان داده شده که دارای دو تیغه متفاوت است.

تیغه تبدیلی سمت چپ ممکن است مانند تیغه تبدیلی سمت راست باشد یا اصلاً غیرزمانی باشد یعنی با برق دار شدن بوبین تیغه عمل کرده با قطع برق آن تیغه به حالت اول برگردد (شکل ۴۸).



شکل ۴۸—شناسایی پایه های تایمر معمولی

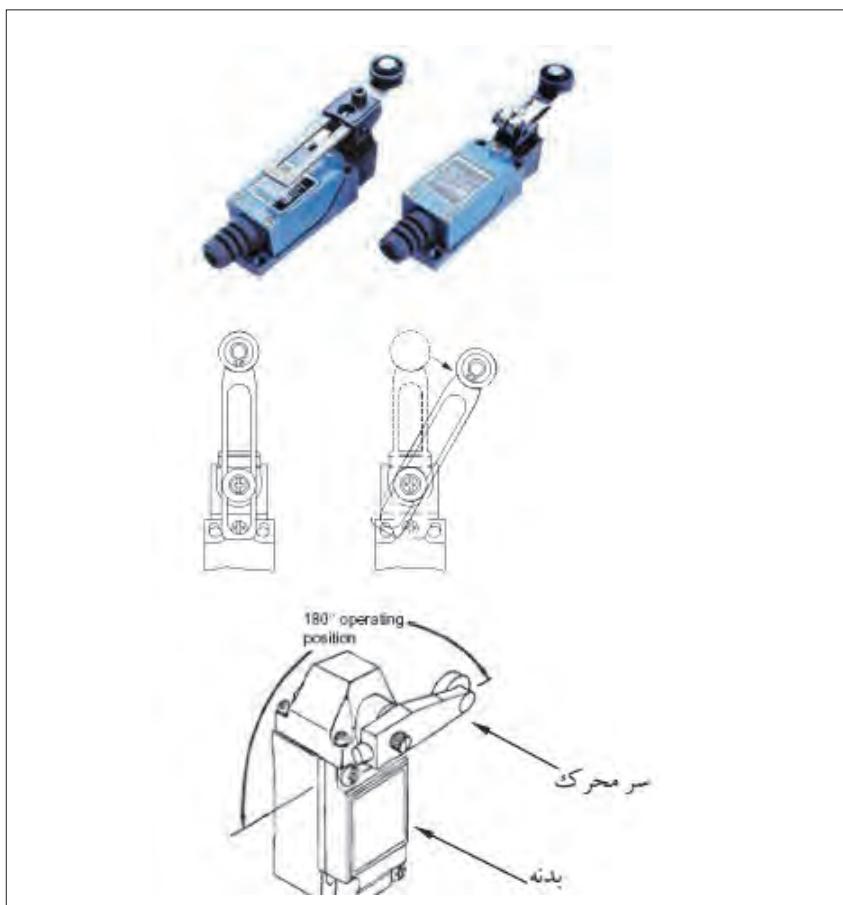
شکل ۴۷—شناسایی پایه های تایمر معمولی

لیمیت سوئیچ (میکروسوئیچ)

لیمیت سوئیچ یا میکروسوئیچ برای محدود کردن حرکت دستگاه های متحرک در مسیرهای خطی یا دورانی استفاده می شود. لیمیت سوئیچ با تماس فیزیکی اجسام حضور آنها را آشکار می کند و از دو قسمت سر محرک و بدنه تشکیل شده است. معمولاً در بدنه کن tact هایی بسته و با وجود دارد با برخورد سر محرک با برخورد به اجسام باعث تغییر حالت کن tact ها می شود (شکل ۴۹).

أنواع سر محرک: سر محرک در لیمیت سوئیچ با توجه به محل کاربرد آن دارای شکل های مختلفی است. ساده ترین نوع سر محرک نوع چرخشی (غلتکی) است اما انواع پیستونی - میله ای - انشعابی (چنگالی) - حلقه ای نیز وجود دارد.

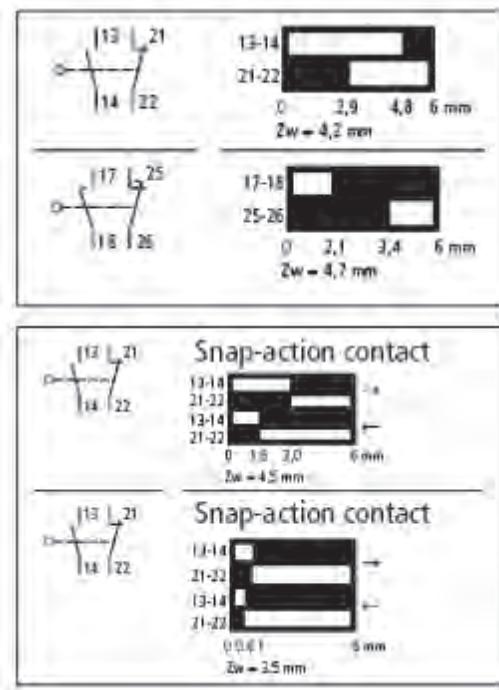
سر محرک در اکثر میکروسوئیچ ها بعد از برخورد به حالت اولیه برمی گردد (مانند شستی ها) اما در نوع چنگالی پس از برخورد به حالت اول بر نمی گردد (مانند کلیدها) و باید مجدد نیرویی در جهت خلاف آن را به حالت اول بر گرداند.



شکل ۴۹- لیمیت سوییچ

انواع بدنه : بدنه میکروسوئیچ‌ها را می‌توان با توجه به نوع کن tact آنها تقسیم‌بندی کرد و مطابق شکل ۵۰ نشان داد.

- ۱- **نوع عادی :** با فشرده شدن میکروسوئیچ ابتدا تیغه قطع آن عمل می‌کند و باز می‌شود و مسیری باید طی شود تا تیغه وصل عمل کند در فاصله‌ای از مسیر میانی عملکرد تیغه هیچ کدام از تیغه‌های وصل نیست.
- ۲- **نوع تأخیری :** با فشرده شدن تیغه ها مطابق شکل ۵۰ ابتدا تیغه وصل عمل می‌کند و مسیری باید طی شود تا تیغه قطع عمل نماید در فاصله‌ای از مسیر میانی عملکرد هر دو تیغه وصل است.
- ۳- **نوع پرشی غیر متقارن:** تقریباً به‌طور همزمان هر دو تیغه قطع و وصل در میکروسوئیچ عمل می‌کند. این اتفاق در رفت و برگشت در محل‌های متفاوتی اتفاق می‌افتد.
- ۴- **نوع پرشی متقارن:** تقریباً به‌طور همزمان دو تیغه قطع و وصل در میکروسوئیچ عمل می‌کند. این اتفاق در رفت و برگشت در محل‌های تقریباً یکسانی اتفاق می‌افتد و عملکرد تیغه‌ها تقریباً در ابتدای مسیر فشرده شدن میکروسوئیچ رخ می‌دهد.



شکل ۵- انواع لیمیت سوئیچ

تغییر جهت گردش موتور الکتریکی

گاهی لازم است تا جهت چرخش محور موتور الکتریکی عوض شود. برای تغییر جهت گردش الکترو موتور لازم است که جای دو فاز از سه فاز ورودی آن با هم عوض شوند. تسممهای نقاله یکی از نمونههای کاربرد تغییر جهت چرخش در موتور الکتریکی است.

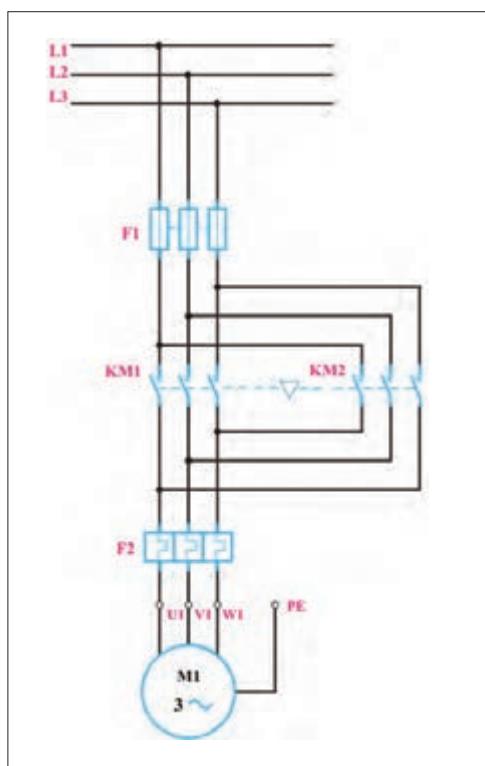
$$\begin{array}{l} \text{حالت راست گرد موتور} \\ \left\{ \begin{array}{l} L1 \rightarrow U1 \\ L2 \rightarrow V1 \\ L3 \rightarrow W1 \end{array} \right. \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \text{حالت چپ گرد موتور} \\ \left\{ \begin{array}{l} L1 \rightarrow W1 \\ L2 \rightarrow V1 \\ L3 \rightarrow U1 \end{array} \right. \end{array}$$

راهاندازی موتور الکتریکی چپ گرد راست گرد با حفاظت کامل

کار عملی





شکل ۵۱-مدار قدرت چپ‌گرد-راست‌گرد

الف) مدار قدرت: برای اجرای مدار قدرت چپ‌گرد و راست‌گرد به دو کنتاکتور نیاز است. برای حالت راست‌گرد کنتاکتور KM1 و برای حالت چپ‌گرد کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود.

کنتاکتورهای KM1 و KM2 نباید حتی باری یک لحظه کوتاه نیز با هم متصل شوند. زیرا بین دو فاز L1 و L3 توسط کنتاکتورها اتصال کوتاه‌ایجاد می‌شود و فیوزها عمل می‌کنند.

ایمنی



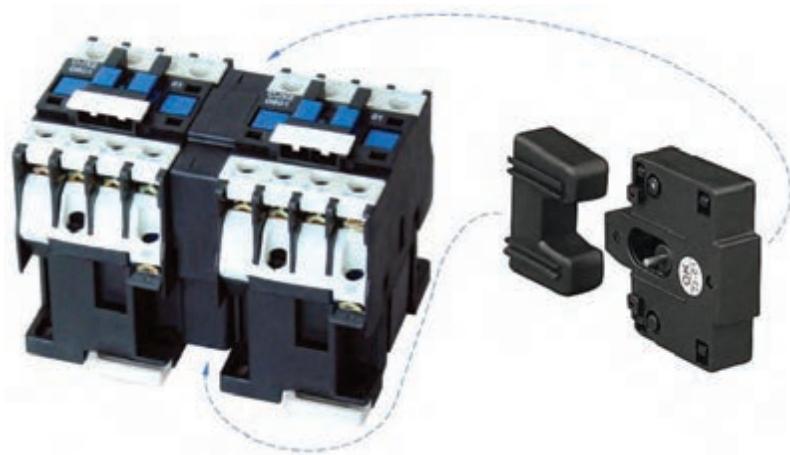
اتصال کوتاه دو فاز می‌تواند خطرات دیگری به همراه داشته باشد.

ب) مدار فرمان: کنتاکتورهای KM1 و KM2 شکل ۵۱ حتی برای یک لحظه کوتاه نیز نباید با هم متصل باشند، بنابراین مدار فرمان باید طوری طراحی شود که برای وصل یکی از کنتاکتورها از قطع بودن کنتاکتور دیگر اطمینان داشت. برای جلوگیری از وصل هم زمان کنتاکتورهای KM1 و KM2 بین آنها حالت غیر همزمانی ایجاد

می‌شود. ایجاد حالت غیرهم زمانی برای دو کنتاکتور را اینترلاک گویند. اینترلاک به دو صورت الکتریکی و مکانیکی قابل اجرا می‌باشد. در اینترلاک الکتریکی کنتاکت بسته (NC) کنتاکتور KM1 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM2 و همچنین کنتاکت بسته (NC) کنتاکتور KM2 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM1 قرار می‌گیرد. با در نظر گرفتن حالت اینترلاک الکتریکی در مدار فرمان امکان کار کردن هریک از کنتاکتورها در صورت قطع بودن کنتاکتور دیگر امکان پذیر است. برای ایجاد اینترلاک مکانیکی از قطعه‌ای شبیه قطعه آورده شده در شکل ۵۲ استفاده می‌شود. این قطعه بین کنتاکتور KM1 و KM2 طوری قرار می‌گیرد که امکان وصل فقط یکی از کنتاکتورها وجود دارد.

قفل مکانیکی (اینترلاک):

در یک مدار کنتاکتوری برقدار و دارای خود نگهدار، فشردن حامل کنتاکت‌های متحرک در قسمت بالایی بدنه کنتاکتور، باعث فشردن فر کنتاکتور فشرده شده و به عبارتی جذب کنتاکتور رخ می‌دهد. این کار مکانیکی که مانند فشردن شستی‌ها است. در مداری مانند چپ‌گرد راست‌گرد با وجود تمام جنبه‌های حفاظت الکتریکی، اگر کسی همزمان حامل کنتاکت‌های متحرک دو کنتاکتور را با هم فشار دهد باز باعث اتصال کوتاه دو فاز خواهد شد برای جلوگیری از چنین اتفاقاتی، توصیه می‌شود حتماً از اینترلاک مکانیکی نیز روی بدنه دو کنتاکتور استفاده شود که باعث ایجاد یک حالت آلاکنگی بین حرکت حامل کنتاکت‌های دو کنتاکتور می‌شود. ضمناً مانند اینترلاک الکتریکی اگر یکی از کنتاکتورها کار می‌کند به صورت مکانیکی نتوان کنتاکتور دیگر را نیز فعال نمود شکل‌های صفحه بعد نوعی اینترلاک مکانیکی را نشان می‌دهند (شکل ۵۲).



شکل ۵۲-اینترلاک مکانیکی

طراحی مدار فرمان: مدار فرمان چپ‌گرد راست‌گرد در دو حالت زیر انجام می‌شود:

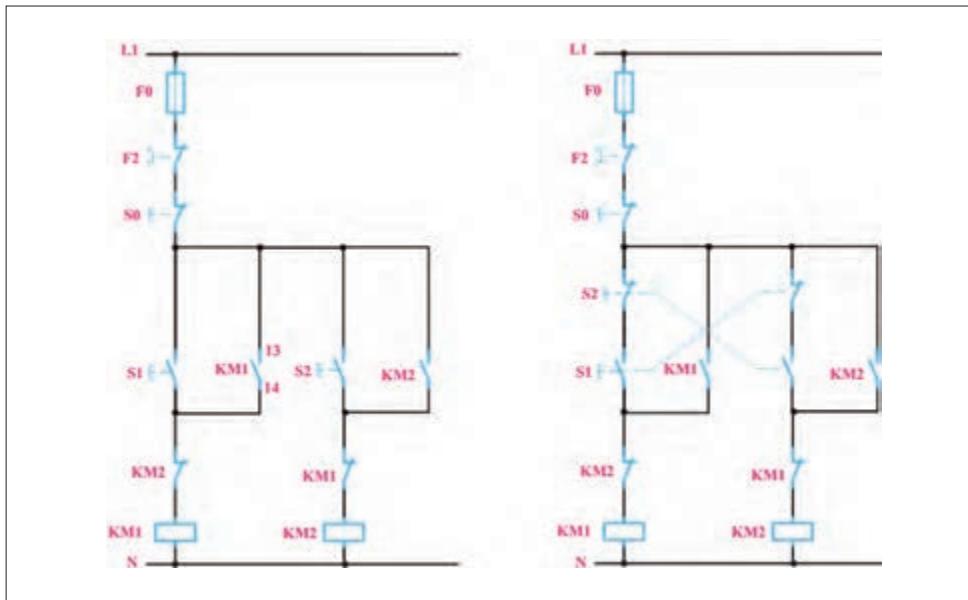
الف) مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با توقف حفاظت کامل

ب) مدار چپ‌گرد - راست‌گرد سریع

الف) مدار چپ‌گرد راست‌گرد با حفاظت کامل: در مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل، تغییر

جهت گردش موتور فقط پس از فشردن شستی قطع انجام می‌شود.

در شکل (۵۳) شستی S1 برای وصل کنتاکتور KM1 و شستی S2 برای وصل کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود. شستی S0 نیز برای قطع مدار می‌باشد.



شکل ۵۳-اتصال شستی معمولی و دوبل

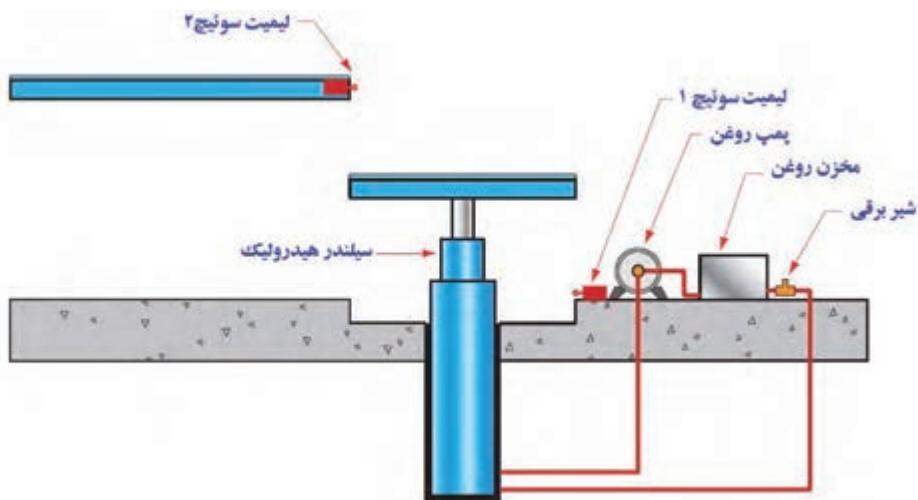
برای تغییر جهت گردش موتور در مدار شکل (۵۲) لازم است ابتدا شستی‌های وصل S1 و S2 هم زمان فشار داده شوند. دو کنتاکتور KM1 و KM2 برای یک لحظه با هم وارد مدار می‌شوند و حالت اتصال کوتاه بین دو فاز L1 و L2 ایجاد می‌شود و وسایل حفاظتی نیز عمل می‌کنند.

برای جلوگیری از اتصال کوتاه شدن در اثر فشار هم زمان شستی‌های وصل، لازم است از شستی قطع و وصل دوبل استفاده شود. تیغه بسته شستی وصل S1 را به طور سری با شستی وصل S2 و تیغه بسته شستی وصل S2 را به طور سری با شستی وصل S1 قرار می‌دهیم (شکل ۵۳). در این حالت با فشار هم زمان دو شستی استارت هیچ یک از کنتاکتورهای KM1 و KM2 جذب نمی‌شوند. در همه مدارهای چپ‌گرد - راست‌گرد لازم است که اینترلاک الکتریکی و شستی دوبل استفاده شود. در مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل امکان تغییر جهت گردش موتور با خاموش کردن آن صورت می‌گیرد. لذا تیغه خودنگهدار KM1 به طور موازی به اتصال سری شستی وصل S1 و تیغه بسته S2 متصل می‌شود و تیغه خودنگهدار KM2 به طور موازی به اتصال سری شستی وصل S2 و تیغه بسته S1 متصل می‌شود.

فعالیت



عملکرد لیمیت سوئیچ‌ها در جک هیدرولیکی شکل ۵۴ را تفسیر کنید.



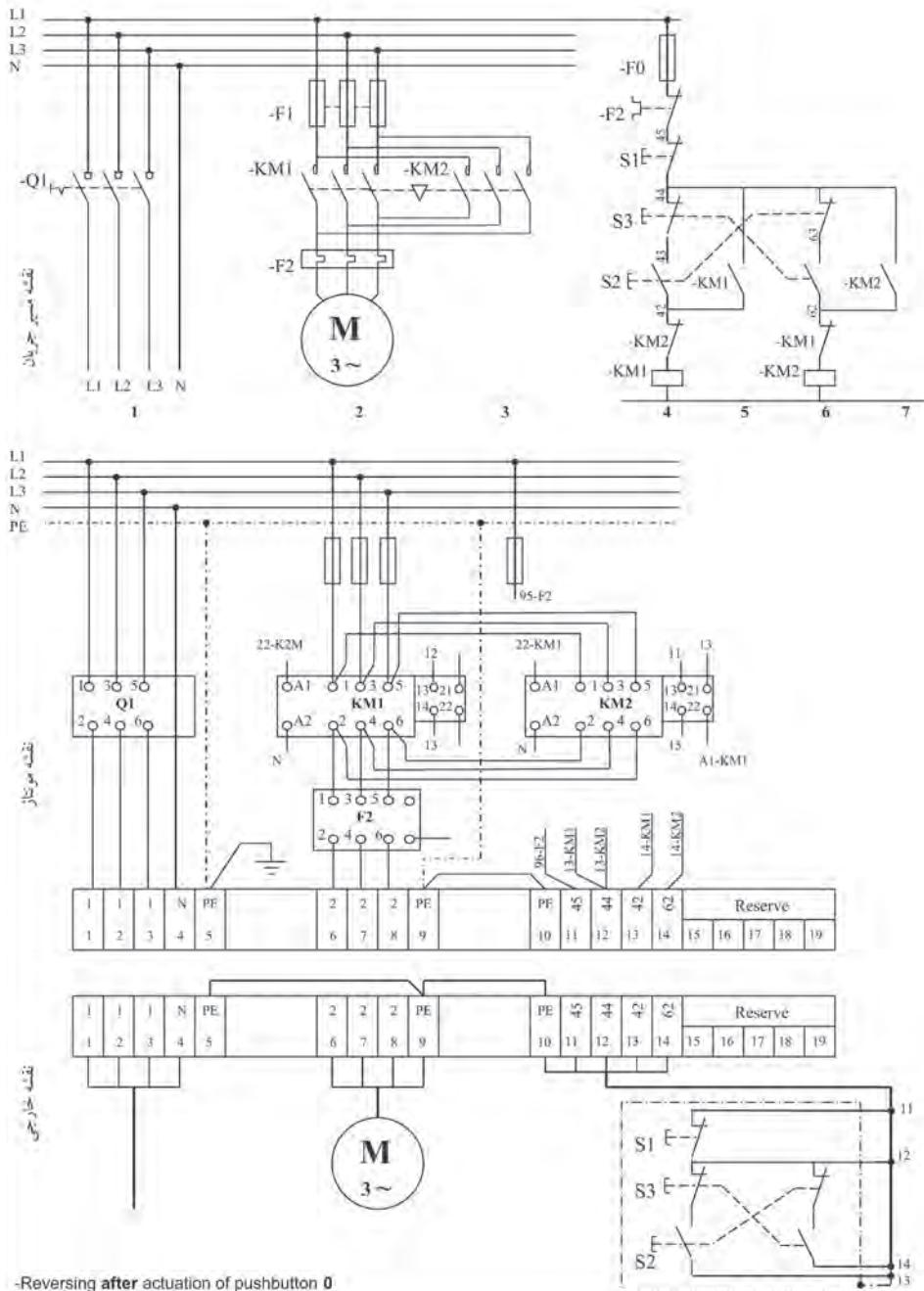
شکل ۵۴



- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل

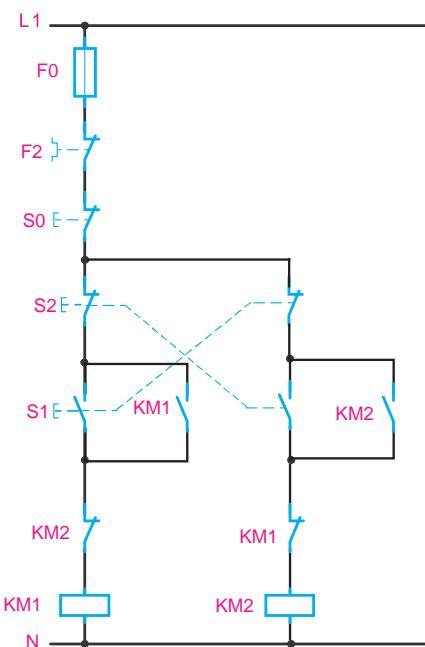
۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۵۵- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل

ب) مدار چپ گرد - راست گرد سریع: در مدار چپ گرد - راست گرد سریع برای تغییر جهت گردش موتور نیاز به فشردن شستی قطع نمی‌باشد و در حالت راست گرد یا چپ گرد موتور می‌توان بدون خاموش کردن موتور تغییر جهت گردش را ایجاد کرد. مدار چپ گرد - راست گرد سریع در شکل ۵۶ نشان داده شده است. در مدار چپ گرد - راست گرد سریع تیغه خودنگه‌دار کنتاکتورهای KM1 و KM2 فقط با شستی استارت مربوطه موازی می‌شوند و تیغه بسته شستی‌های دوبل با مجموع آنها سری می‌شود. هنگام قطع و وصل کنتاکتورها بین کنتاکت‌های آن جرقه ایجاد می‌شود و از بین رفتن آن مدتی طول می‌کشد. زمان از بین رفتن جرقه کنتاکت‌ها در حدود چند میلی ثانیه است. اگر یکی از کنتاکتورهای KM1 یا KM2 قطع شوند و زمان از بین رفتن جرقه سپری نشده باشد با وصل کنتاکتور دیگر حالت اتصال کوتاه بین L1 و L2 ایجاد می‌شود.



شکل ۵۶-مدار فرمان چپ گرد-راست گرد سریع

- ۱- در راهاندازی یک موتور الکتریکی لازم است که با فشار به شستی S1 موتور راست گرد، و بدون خاموش کردن مدار، با فشار به شستی S2 موتور چپ گرد شود. چنانچه مجدداً شستی S1 فشار داده شود و موتور به وضعیت راست گرد باز نگردد، مدار فرمان چپ گرد - راست گرد شکل ۵۵ چه تغییری می‌کند؟

فعالیت

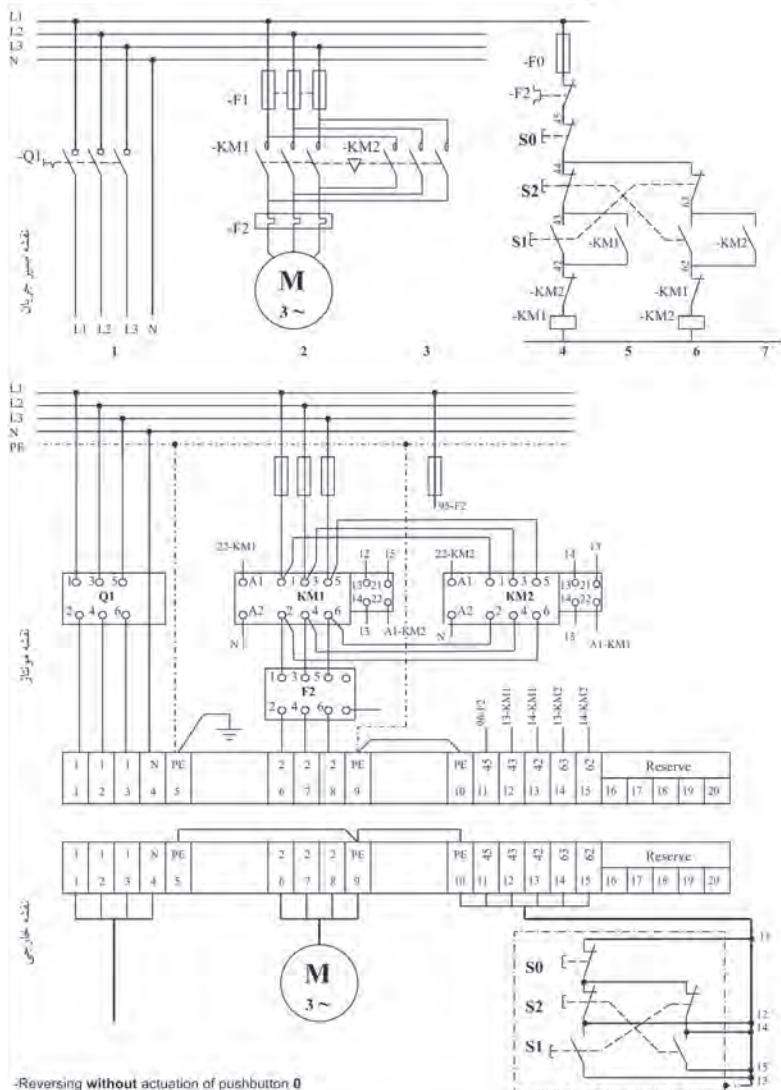




- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد سریع

۱- قبل از بستن مدار نقشه مومنتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شكل ۵۷ - نقشه مومنتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد سریع

* مفهوم $1NO-1NC$ ، به این معناست که شستی استارت دارای یک عدد کنتاکت کمکی باز NO و یک عدد کنتاکت کمکی بسته NC می‌باشد. این نوع لوازم جانبی باید از مدار فرمان استخراج گردد.

مشخصات تجهیزات: مشخصات فنی و الکتریکی تجهیزات مورد نیاز در جدول ۱۴ آورده شده است، ابعاد و اندازه‌های قطعات نیز در جدول ۱۵ آورده شده است.

جدول ۱۴-تجهیزات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات	جریان به آمپر	شکل قطعه	تعداد
۱	کلید محافظ موتور	۱۷-۲۵A		۱
۲	کنتاکتور	۱۸A		۲
۳	کنترل فاز تیپ بزرگ	-		۱
۴	شستی استارت	(NO) * (NC)		۲
۵	شستی استپ	(NC)		۱

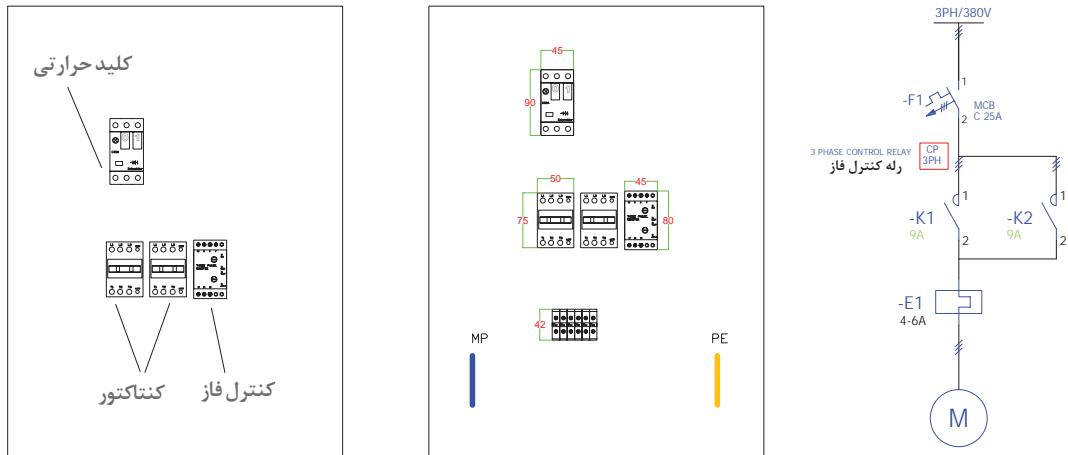
جدول ۱۵-ابعاد قطعات مورد نیاز

نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد قطعات موجود در انبار کارگاه هنرستان
نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد قطعات موجود در انبار کارگاه هنرستان
کلید محافظ موتور ۱۷-۲۵A	۹۰	۴۵		
کنتاکتور ۹A	۷۵	۵۰		
کنترل فاز تیپ بزرگ	۸۰	۴۵		

شرح کار عملی:

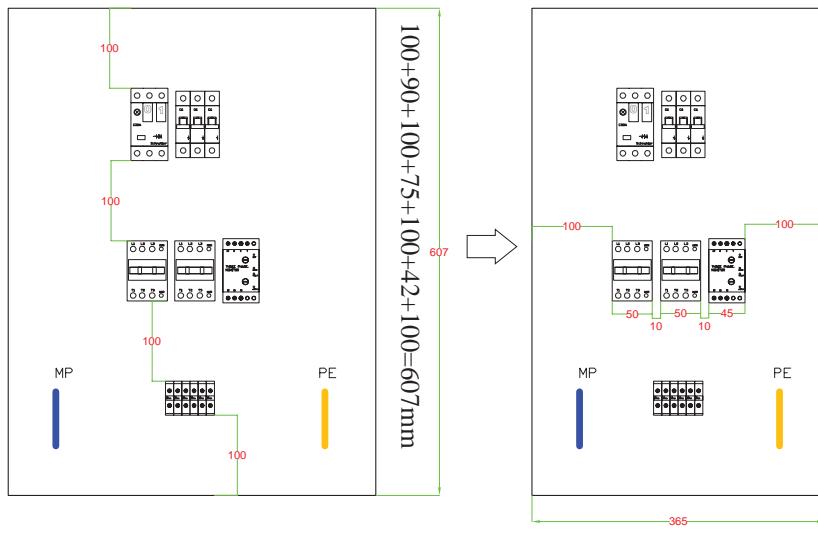
- ابتدا با توجه به جانمایی پیشفرض (جانمایی عمومی تابلوهای دیواری) قطعات را در مستطیلی فرضی جایگذاری کنید.
- (مدار قدرت می‌تواند برای چیدمان قطعات به عنوان راهنمای عمل نماید).
- به این معنا که برای راحتی کار در قدم اول قطعات اصلی را به ترتیب مدار قدرت چیدمان کنید.
- در مرحله بعد با توجه به مشخصات، ابعاد هر یک از لوازم را پیاده کنید و محل نصب ترمینال‌ها و شینه ارت و نول را نیز مشخص نمایید (شکل ۵۸).

فضا سازی: همانند مثال‌های قبل فضاهای مورد نیاز برای اندازه صفحه نصب و تابلو، سیم‌کشی، داکت کشی، فاصله کنار تابلو، فاصله بین هر ردیف، شینه ارت و نول و فضای خالی زیر ترمینال را طبق شکل در نظر بگیرید.



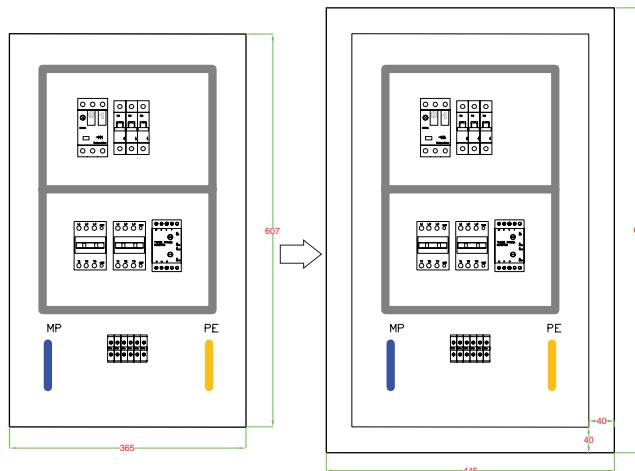
شکل ۵۸—جانمایی و فضاسازی

- برای اندازه‌گیری قبل از جانمایی ابتدا فاصله‌ها را از بالا به پایین تابلو روی صفحه نصب یا مقوا اعمال کنید.
طبق شکل طول سینی مونتاژ 760 میلی‌متر خواهد بود (شکل ۵۹).



شکل ۵۹—تعیین محل نصب قطعات در تابلو

- سپس عرض بلندترین ردیف را محاسبه نمایید که در اینجا 365 میلی‌متر به دست می‌آید. یعنی ابعاد سینی مونتاژ 760×365 میلی‌متر تعیین می‌شود. پس از تعیین محل دقیق نصب قطعات، دورتا دور لوازم داکت مناسب برای سیم‌کشی نصب می‌شود (شکل ۶۰).



شکل ۶۰- داکت کشی در تابلو

تذکر



دقت کنید ردیف کلید محافظ موتور نسبت به ردیف کنتاکتورها، فضای بیشتری نیاز دارد، در اینگونه موارد می‌توان محل یک قطعه مجزا مانند کنترل فاز را در قسمت خالی قرار داد.

مزایا: ۱- ردیف‌ها از نظر عرضی تقریباً نزدیک به هم می‌شوند. ۲- عرض تابلو کاهش پیدا خواهد کرد، استفاده از این کار می‌تواند در مواردی که محدودیت عرض وجود دارد، مفید واقع شود و در مواردی باعث بهتر شدن چیدمان شود. البته در ادامه، این مورد لحاظ نشده و کار به روش معمول انجام خواهد گرفت و بیشتر برای آموزش بیان شده تا تأثیر حذف یا اضافه کردن یک قطعه را در ردیف‌های دیگر بررسی نمایید.

در مرحله بعد برای محاسبه ابعاد بدنه تابلو مقدار ۸۰ میلی‌متر را به طول و عرض اضافه نموده و ابعاد نهایی را به دست آورید. حال کافی است ابعاد محاسبه شده را با نزدیکترین استاندارد مطابقت دهید. به عبارتی ابعاد محاسبه شده عبارت است از: $365+80=445\text{mm}$: عرض و $60+80=687\text{mm}$: طول بنابراین نزدیک‌ترین ابعاد استاندارد تابلو برابر با $50\times 50\times 80$ میلی‌متر خواهد بود.

نکات آموزشی

- در اغلب تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی‌متر مناسب می‌باشد.
- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه نماییم.
- در مواردی با جایه‌جایی یک یا چند قطعه، می‌توان شکل بهتری به تابلو داد، البته در صورتی که باعث تداخل قطعات غیر همنوع و ناهمانگی غیرمعقول آنها نشود و در کل باعث بهتر شدن نمای تابلو از هر لحظه گردد، این کار بسیار مفید واقع می‌شود.

کار عملی



(نیمه تجویزی ۵)

در یک کارخانه از یک آژیر در راهاندازی موتوری سه فاز برای شروع به کار استفاده می‌شود که با فشار دادن به یک شستی، زنگ به مدت ۱۰ ثانیه به آژیر به صدا درآید و پس از آن قطع می‌شود.

سؤال

نحوه عملکرد این مدار به چه صورت خواهد بود؟



الف) مدار فرمان: در این مدار احتیاج به یک شستی وصل می باشد ولی برای از کار افتادن مدار علاوه بر شستی قطع، از کنتاکت بسته تایمر KT1 نیز استفاده می کنیم. بوبین تایمر KT1 را با بوبین کنتاکتور KM1 موازی می بندیم. با راه اندازی کنتاکتور، تایمر نیز راه اندازی خواهد شد و پس از ۱۰ ثانیه تایمر عمل خواهد کرد و کنتاکت بسته KT1 که در مسیر تغذیه بوبین KM1 قرار دارد کنتاکتور را قطع می نماید و زنگ از صدا می افتد آیا در این مدار وجود شستی S0 را لازم می دانید؟

کار عملی

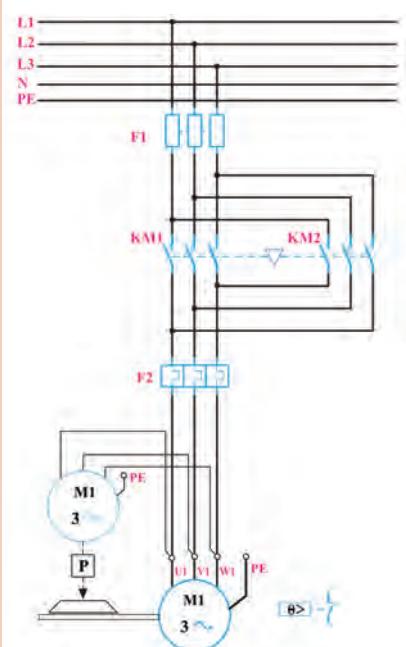
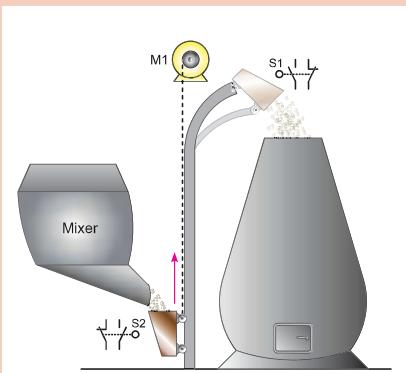


راه اندازی چپ گرد راست گرد با توقف زمانی
الف) مدار یک طرفه:

قسمت I) برای ریختن مواد به داخل یک کوره، مانند شکل ۶۱ از مخزن بالابری که به وسیله موتور سه فاز، M1 با قدرت ۱۵KW و جریان ۳۰A و مجهز به ترمز هیدرولیکی و کلید حفاظت داخلی، که بر روی یک ریل به سمت بالا و پایین حرکت می کند، استفاده می شود. برای قطع ترمز در هنگام حرکت، از یک موتور سه فاز ۰/۵KW و ۱/۵ آمپر استفاده شده است.

پرشدن مخزن در پایین کوره به صورت مکانیکی صورت می گیرد و در بالای مسیر نیز با کج شدن مخزن، مواد آن به داخل کوره ریخته می شود. برای خالی شدن کامل مخزن، احتیاج به ۳۰ ثانیه زمان است (شکل ۶۱).

برای این موتور مداری باید طراحی کرد که پس از پرشدن مخزن، با فشار دادن به یک شستی، مخزن به سمت بالا حرکت کرده و در انتهای مسیر مواد در داخل کوره خالی شود و دوباره مخزن به پایین کوره برگردد و در آنجا توقف نماید.

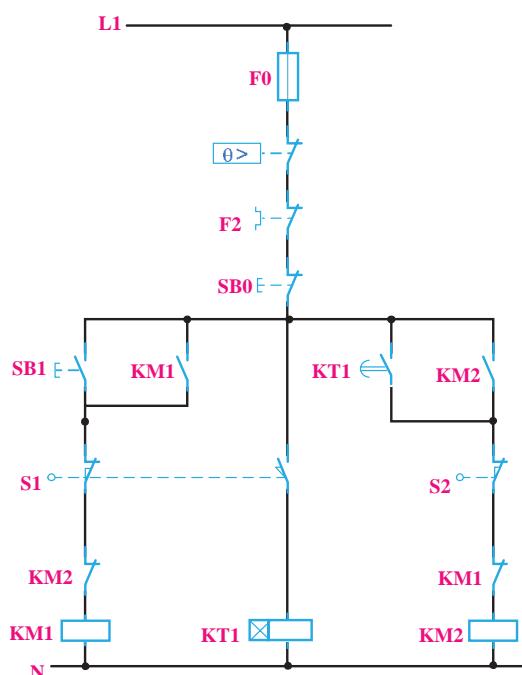


شکل ۶۱- مدار کوره و مدار قدرت آن

الف) مدار قدرت: چون در این کار عملی، از یک موتور سه فاز چپ گرد - راست گرد برای حرکت مخزن و از یک موتور سه فاز برای ترمز هیدرولیکی استفاده شده است، می‌توان مدار قدرت آن را مانند شکل ۶۰ که هر دو موتور هم زمان اتصال می‌یابند، ترسیم کرد. شمای فنی این مثال نیز در شکل ۶۱ نشان داده شده است.

ب) مدار فرمان: برای دادن فرمان و شروع حرکت، از شستی SB1 و برای محدود کردن حرکت مخزن در انتهای مسیر، مانند شکل ۶۲ از میکروسوئیچ S1 و در ابتدای مسیر از لیمیت سوئیچ S2 استفاده می‌شود. همچنین برای قطع اضطراری، از شستی SB0 و برای تنظیم زمان تخلیه مواد در داخل کوره، از تایمر KT1 استفاده خواهد شد.

برای طراحی مدار فرمان نیز مرحله به مرحله پیش رفته و مدار کامل به دست می‌آید.



شکل ۶۲ - مدار فرمان کوره

فرض کنید که مخزن در پایین کوره قرار گرفته است و با فشار بر شستی SB1 باید به سمت بالا حرکت کند و در انتهای مسیر نیز به وسیله لیمیت سوئیچ S1 متوقف گردد. با توجه به این مطالب می‌توانیم مدار فرمان را تا این مرحله مانند شکل ۶۱ ترسیم کنیم.

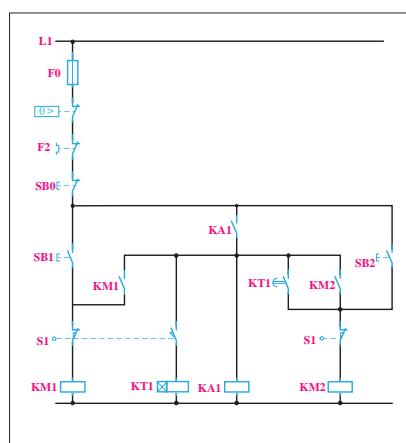
پس از قطع کنタکتور KM1 و توقف مخزن، باید تایمر KT1 به کار بیفتند و پس از ۳۰ ثانیه، کنタکتور KM2 را وصل کنند. در این مرحله ساده‌ترین راه این است که لیمیت سوئیچ S1 علاوه بر قطع کنタکتور KM1، تایمر KT1 را نیز به کار اندازد. به این منظور از یک لیمیت سوئیچ دوبل، استفاده کنید تا هم زمان با قطع کنタکتور KM1 مدار تایمر را وصل کند تا هنگامی که مخزن در بالای کوره ساکن است، مدار تایمر KT1 نیز وصل خواهد بود و زمانی که به سمت پایین حرکت نماید، مدار تایمر نیز قطع می‌شود. پس از اتصال کنタکتور KM2 توسط تایمر، مخزن به سمت پایین حرکت می‌کند و در پایین کوره به وسیله

لیمیت سوئیچ S2 مدار قطع می شود. مانند مثال های قبلی، در این مدار نیز از کنتاکت های بسته KM1 و KM2 برای جلوگیری از اتصال کوتاه شدن بین دو فاز و ایجاد اینترلاک استفاده می شود. مداری که، به روش گفته شده در شکل ۶۲ به دست آمد. خواسته های ذکر شده در کار عملی را پاسخ خواهد داد، اما لازم است پس از طراحی هر مدار، حالت های مختلفی را، که احتمال پیش آمدن آنها برای سیستم زیاد است، مانند قطع ناگهانی ولتاژ منبع تعذیه یا لزوم قطع مدار در یک موقعیت مشخص را بررسی کرد و اشکالات مربوط به آنها برطرف شود.

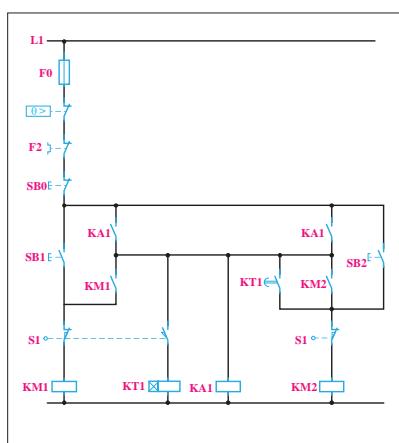
برای نمونه، در کار عملی ذکر شده اگر لازم باشد مخزن در بالای کوره و در محل تخلیه برای مدت طولانی نگاه داشته شود، امکان نخواهد داشت، زیرا با فشار دادن به شستی قطع، مدار قطع خواهد شد. اما پس از اینکه فشار وارد بر این شستی برداشته شود، چون لیمیت سوئیچ S1 مدار تایمر KT1 را بسته است، دوباره تایmer KT1 و پس از آن کنتاکتور KM2 به کار خواهد افتاد.

برای رفع این اشکال، تکنیکی معرفی می شود که با فشار دادن به شستی SB0 مدار فرمان به طور کامل قطع شود.

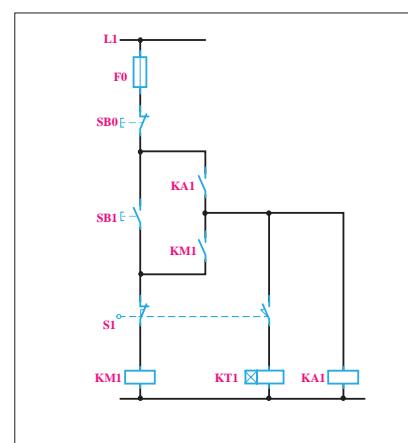
پس برای این منظور از کنتاکتور کمکی KA1 استفاده می کنیم در این تکنیک کنتاکتور KM1 ابتدا کنتاکتور KA1 را روشن می کند اما با فشار دادن لیمیت سوئیچ S1 کنتاکتور KM1 و تایمر KT1 با هم قطع و مسیر تعذیه آنها باز می گردد. در حالی که KA1 روشن مانده و برای ادامه فرایند مدار فرمان لازم خواهد بود و برای پایین آوردن مخزن نیز شستی SB2 برای کنتاکتور KM2 نیز، به همین ترتیب و با توجه به توضیحات داده شده، مدار طراحی می شود، به طوری که با تایمر KT1 و یا شستی SB2 وصل و با شستی SB0 قطع شود. این مدار در شکل ۶۴ - الف نشان داده شده است. در این مدار، چون دو کنتاکت باز KA1 با یکدیگر موازی شده اند، پس می توان یکی از آن دورا حذف کرد. برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه شدن دو فاز نیز از کنتاکت های بسته KM2 و KM1 در مدار بوبین ها استفاده می شود. مدار فرمان نتیجه شده به صورت شکل ۶۴ - ب می باشد و حفاظت های لازم نیز در آن نشان داده شده است.



شکل ۶۴ - ب - مدار چپ گرد - راست گرد
توقف زمانی



شکل ۶۴ - الف



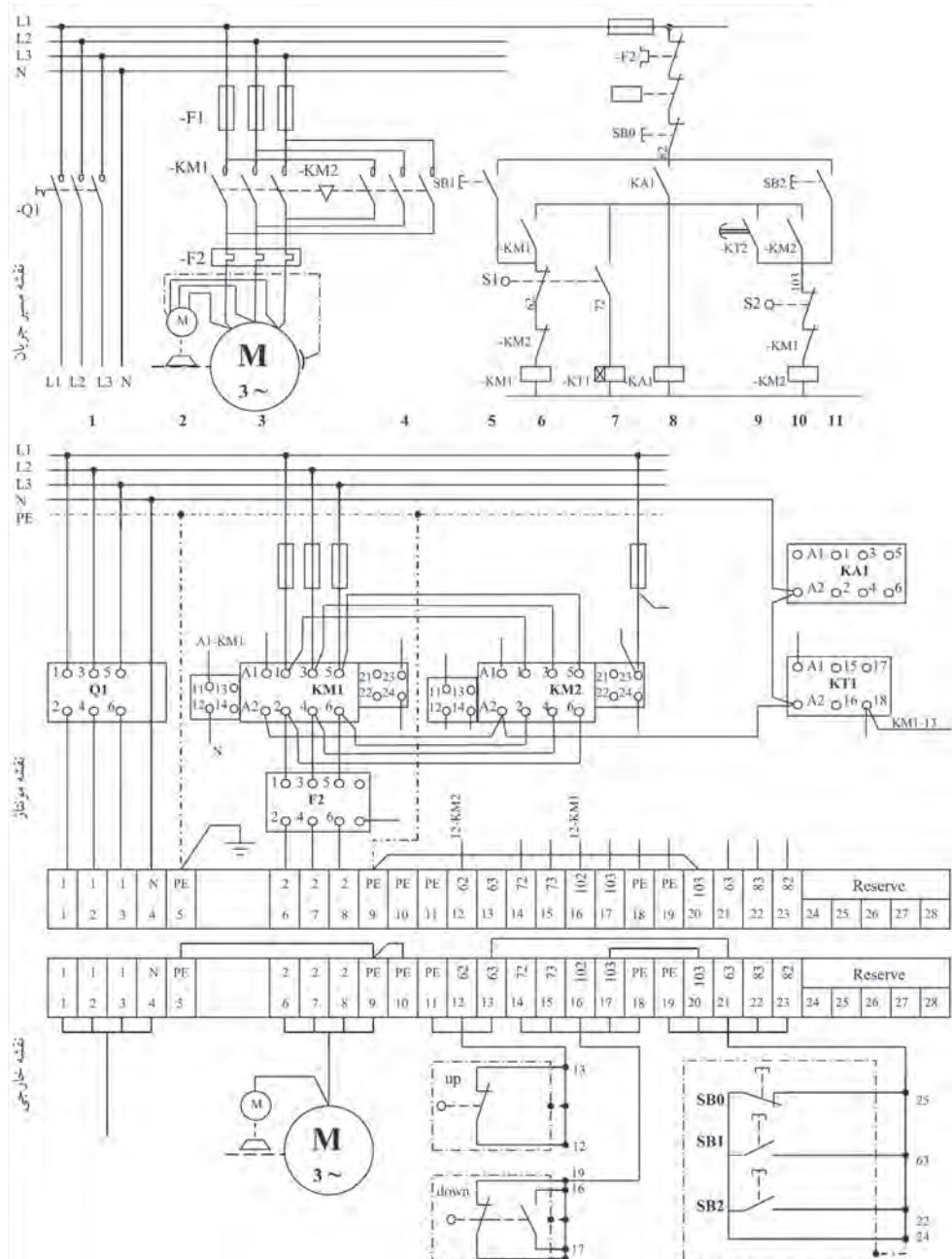
شکل ۶۳ - تکنیک مدار چپ گرد - راست گرد
توقف زمانی



- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد (نوع دیگر)

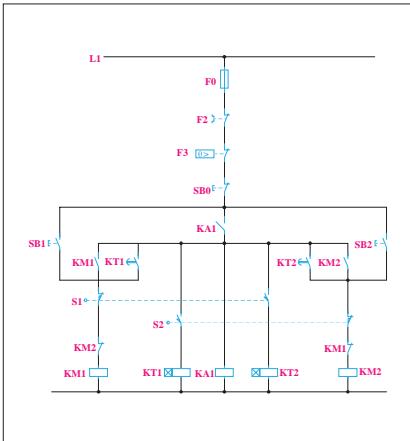
۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۶۵- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد

ب) دو طرفه:



شکل ۶۶-مدار فرمان

مدار راهاندازی چپ‌گرد راست‌گرد را به نحوی طراحی کنید که با فشار دادن به شستی SB2 یا SB1 مخزن به سمت بالا یا پایین حرکت کند. در ایستگاه بالا به مدت ۳۰ ثانیه برای تخلیه و در ایستگاه پایین به مدت ۲ دقیقه برای پرشدن مواد توقف نماید و این سیکل، تا هنگامی که به شستی قطع فشار داده نشود، ادامه داشته باشد. با دقت در این شکل، ملاحظه می‌شود که برای اجرای مراحل فوق، باید به مدار کار عملی قبل، یک تایمر KT1 را با زمان ۲ دقیقه اضافه کرد تا در پایین کوره، پس از پرشدن مخزن، بواند کنترکتور KM1 را وصل کند و مخزن به سمت بالا حرکت نماید. به این منظور با توجه به شکل ۵۹ لیمیت سوئیچ S2 را نیز مانند S1 دوبل انتخاب نماید تا همزمان با قطع کردن کنترکتور KM2 تایمر KT1 را نیز وصل کند. تایمر KT1 نیز پس از دو دقیقه، مدار کنترکتور KM1 را وصل خواهد کرد. مدار نتیجه شده نهایی، مانند شکل ۶۶ خواهد شد.

الف) مدار قدرت: مدار قدرت برای این کار عملی، مانند شکل ۶۱ است.

ب) مدار فرمان: مدار فرمان این کار مطابق شکل ۶۶ است.

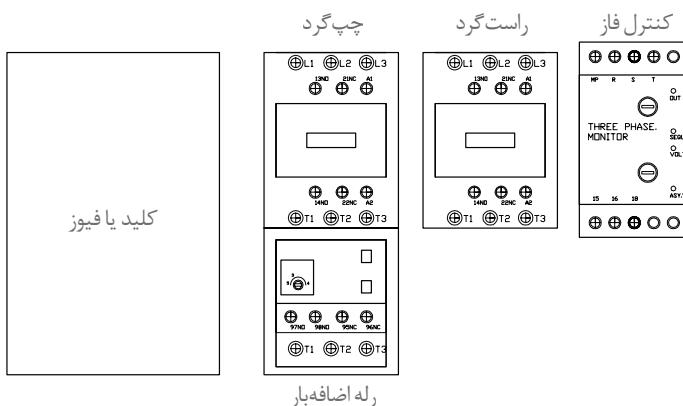
فعالیت



بلوک دیاگرام عملکرد دستگاه را ترسیم و از روی آن مدار را طراحی کنید.

چیدمان عمومی:

- قبل از هر اقدامی در مدارهای چپ‌گرد - راست‌گرد ابتدا از جانمایی پیش فرض آن استفاده کنید و در صورت نیاز آن را تغییر دهید. چیدمان پیشنهادی برای این کار عملی مطابق شکل ۶۷ است. البته به نوع قطعات ذکر شده در درخواست باید توجه شود که در اینجا ورودی هر خط از کلید گردان قابل قطع + فیوز تیغه‌ای استفاده شده است.



شکل ۶۷-چیدمان عمومی قطعات

جدول ۱۶- قطعات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات	جریان به آمپر	شکل قطعه	تعداد
۱	کلید گردان قابل قطع سه پل یک طرفه	۶۳A		۱
۲	پایه و فیوز کاری سه پل	۱۶۰A		۱
۳	فیوز تیغه‌ای	۵۰A		۳
۴	کنتاکتور	۳۲A		۲
۵	بی متال	۲۸-۴۰A		۱
۶	کنترل فاز تیپ بزرگ	-		۱
۷	تایмер	ON DELAY		۱

تجهیزات و مشخصات قطعات مورد نیاز

قطعات مورد نیاز مطابق جدول ۱۶ مورد نیاز است.
بعد این قطعات مطابق جدول ۱۷ قابل دسترسی است.
- سپس ابعاد هر یک از قطعات را مشخص نمایید و داخل تابلو قرار دهید (جدول ۱۷).

۲		(NO)	شستی استارت	۸
۱		(NC)	شستی استوپ	۹

جدول ۱۷-ابعاد قطعات مورد نیاز

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	نام قطعه
عرض	طول			
		۱۰۵	۱۰۵	کلید گردان ۶۳A
		۹۳	۱۱۳	پایه فیوز کاردی
		۵۵	۷۲	کنتاکتور ۳۲A
		۵۵	۶۰	بی متال ۳۰-۴۰A
		۴۵	۸۰	کنترل فاز تیپ بزرگ
		۲۲	۱۰۰	تایмер

پس از برآورد فضا و چیدمان عمومی قطعات، مستطیل فرضی ترسیم کنید و قطعات را کنار یکدیگر قرار می‌دهید و شکل چیدمان عمومی تابلوهای دیواری را پیاده‌سازی می‌نمایید. (به این ترتیب: کلید اصلی سمت چپ - کنتاکتور چپ گرد در قسمت بعد و کنتاکتور راست گرد و کنترل فاز و تایmer در انتهای و شیشه ارت و نول را در قسمت مناسب و کنار ترمیتال‌ها قرار می‌گیرند). البته در تابلوهایی که تعداد خطوط محدودی دارند مانند یک یا دو خط، نیازی به باس بار و فضای آن ندارید (شکل ۶۸).

پس از محاسبه عرض قطعات متوجه می‌شوید که طبق درخواست، عرض تابلو باید از 400 میلی‌متر تجاوز کند. در اینجا مجموع عرض لوازم برابراست با: $645mm = 100 + 445 + 100$.

این عدد از عرض مورد نیاز طبق شکل ۶۷ بیشتر شده است پس می‌توانید درابتدا عرض تابلو ($400mm$) را ترسیم کنید و قطعات را مجدداً به صورت طولی در تابلو قرار دهید. چیدمان را کمی تغییر دهید. یعنی

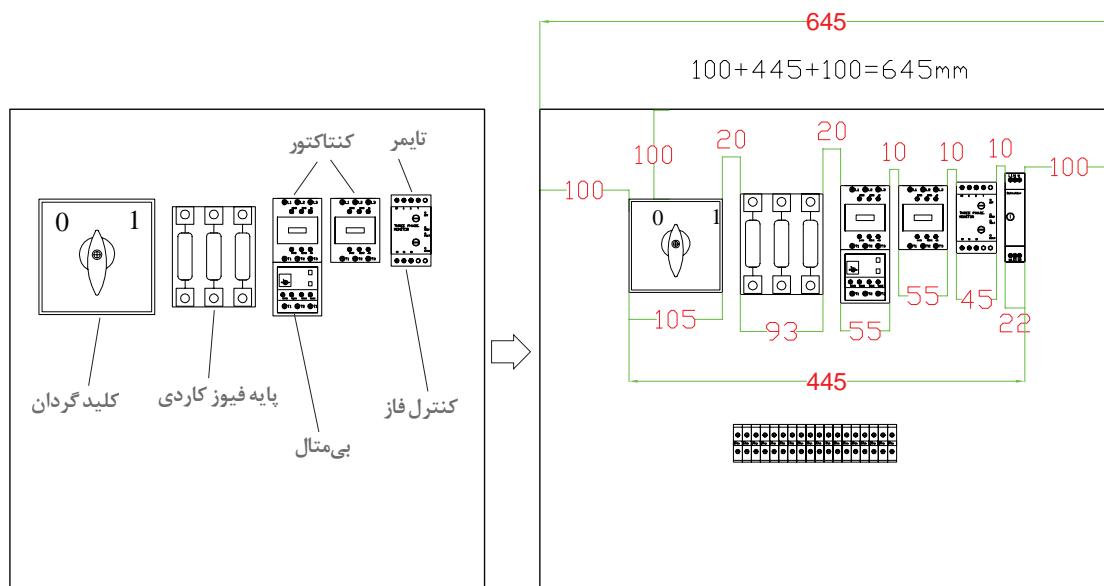
مجموعه کلید و فیوز را در یک ردیف و کنترل فاز و کنترلورها و کنترلورها و کنترل فاز و تایمر را در ردیف پایین قرار دهید. به این صورت هر ردیف از یکدیگر تفکیک می‌شود و قطعات نیز با هم هماهنگی خواهند داشت (شکل ۶۹).

فاصله قطعات از بالا تا سقف تابلو 100 mm میلی‌متر، از کنار قطعات تا بدنه تابلو با توجه به محدودیت عرض حدود 91 mm میلی‌متر، فاصله عمودی بین قطعات 100 mm میلی‌متر و در نهایت 150 mm میلی‌متر برای فضای زیر ترمینال در نظر گرفته می‌شود. سپس ارتفاع تابلو را با استفاده از طول قطعات محاسبه نمایید و فضای مناسب برای نصب داکت سیم کشی را تعیین کنید.

طول تابلو با توجه به محاسبه، 729 mm میلی‌متر می‌باشد. اکنون کافی است با اندازه استاندارد تابلو مطابقت داده شود تا مقدار 700 mm میلی‌متر نتیجه شود.

بنابراین ابعاد بدنه تابلو $700 \times 400 \times 70\text{ mm}$ میلی‌متر خواهد شد (شکل ۷۰).

توجه داشته باشید که هر قطعه‌ای که به عنوان «کلید فیوز» در بازار عرضه می‌شود، الزاماً قابل قطع زیر بار نمی‌باشد بلکه اصطلاحاً «جاداکننده» هستند. یعنی فقط در هنگامی که موتور زیر بار نباشد، قابل باز و بسته شدن می‌باشد و برای تعویض فیوزها در نظر گرفته شده است و به هیچ عنوان این نوع کلیدها نباید به عنوان قطع یا وصل‌کننده مدار استفاده شود (شکل ۷۱).

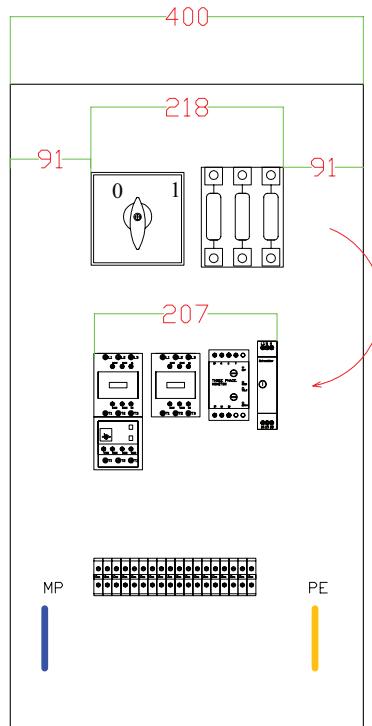


شکل ۶۸-محاسبه ابعاد قطعات

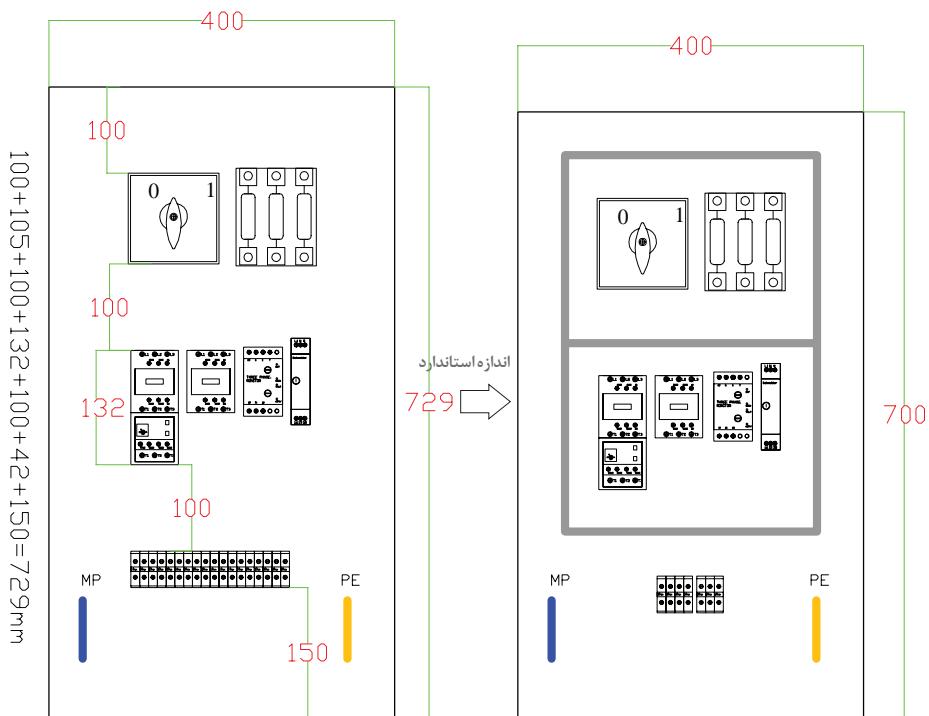
در راه اندازی موتورهای الکتریکی، فیوزهای ذوب شونده همیشه باید با یک کلید قابل قطع زیر بار همراه باشند. به این معنا که ابتدا کلیدگردان، برای قطع و وصل مدار و فیوز تینهای برای حفاظت جریان مغناطیسی در مدار تعییه می‌شود.

تذکر





شکل ۶۹- چیدمان جدید



شکل ۷۰- محاسبه ابعاد استاندارد تابلو

کلید فیوز جدا ساز



کلید فیوز
قابل قطع زیر بار



کلید گردان
قابل قطع زیر بار

+
فیوز



شکل ۷۱- کلید فیوز و گردان

نکات آموزشی

- ۱- همیشه به توضیحات و یا محدودیتهایی که در صورت درخواست کار با عنوان «مشخصات ساخت» ارائه می شود توجه شود زیرا می تواند ابعاد و اندازه های تابلو و چیدمان را به کلی تحت تأثیر قرار دهد. (محدودیت عرض ۴۰۰ میلی متر)
- ۲- فیوزهای قابل باز و بسته شدن، نباید به عنوان کلید یا CB مورد استفاده قرار گیرد. بلکه باید از کلید فیوزهای قابل قطع زیر بار استفاده نمود و یا قبل از کلید فیوزهای معمولی، حتماً یک کلید گردان قابل قطع قرار داده شود.
- ۳- ابعاد تابلو در این مثال 400×500 میلی متر محاسبه گردید. در صورتی که ابعاد استاندارد 500×700 میلی متر است. ولی در صورتی که محدودیت فضای وجود داشته باشد، الزاماً ندارد که از ابعاد استاندارد استفاده کرد. بنابراین نسبت به شرایط مختلف تابلو را تقریباً می توان با ابعاد متفاوت طراحی کرد.

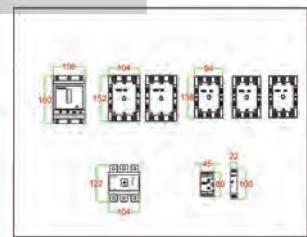
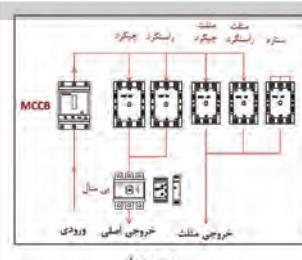
ارزشیابی شایستگی تابلو تأسیسات کارگاهی

<p>شرح کار: نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی دائم یکی پس از دیگری نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی چپ‌گرد - راست‌گرد حفاظت سریع نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی چپ‌گرد - راست‌گرد با توقف زمانی</p> <p>استاندارد عملکرد: نصب و جانمایی قطعات در تابلوی کارگاهی آماده و فلزی در ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع</p>																															
<p>شاخص‌ها: تسلط بر انتخاب صحیح قطعات و استفاده صحیح از ابزارها فضاسازی صحیح صفحه نصب تابلو و توجه به زیباسازی سیم‌کشی صحیح و مطابق با استاندارد عملکرد بین قطعات</p>																															
<p>شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات: شرایط: فضای مناسب - ابزار مناسب - مدت زمان مناسب با حجم کار ابزار و تجهیزات: ابزار عمومی سیم‌کشی برق - تابلو موقت کارگاهی آماده - تابلوی فلزی با ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع - سرسیم و شماره سیم - قطعات الکتریکی مورد نظر هر تابلو - داکت پلاستیکی - لوله انعطاف‌پذیر - لباس کار - موتور الکتریکی سه‌فاز</p>																															
<p>معیار شایستگی:</p>																															
<table border="1"> <thead> <tr> <th>ردیف</th> <th>مرحله کار</th> <th>حداقل نمره قبولی از ۳</th> <th>نمره هنرجو</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>۱</td> <td>نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۲</td> <td>انتخاب قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۳</td> <td>نصب و جانمایی قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۴</td> <td>سیم‌کشی قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="2"> شاخصی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتبیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی </td><td>۲</td><td></td> </tr> <tr> <td colspan="2"> میانگین نمرات </td><td>*</td><td></td> </tr> </tbody> </table> <p>* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.</p>				ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو	۱	نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)	۲		۲	انتخاب قطعات الکتریکی	۲		۳	نصب و جانمایی قطعات الکتریکی	۲		۴	سیم‌کشی قطعات الکتریکی	۲		شاخصی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتبیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی		۲		میانگین نمرات		*	
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو																												
۱	نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)	۲																													
۲	انتخاب قطعات الکتریکی	۲																													
۳	نصب و جانمایی قطعات الکتریکی	۲																													
۴	سیم‌کشی قطعات الکتریکی	۲																													
شاخصی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتبیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی		۲																													
میانگین نمرات		*																													



پوڈمان سوم

تابلو برق دستگاه‌های صنعتی



واحد یادگیری ۳

آیامی دانید

- انواع تابلوهای راهاندازی ستاره - مثلث موتورهای الکتریکی کدام‌اند؟
- تابلو برق مدارهای راهاندازی موتورهای الکتریکی به صورت ستاره - مثلث چه تفاوتی با تابلوهای قبل دارد؟
- مدارهای فرمان تابلو راهاندازی حالت ستاره مثلث معمولی و دوسیمه چه تفاوتی دارد؟
- تابلو برق راهاندازی ستاره - مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد قدرت مستقل و قدرت مشترک چه تفاوتی با یکدیگر دارد؟
- مدار فرمان تابلوهای برق راهانداز دائم، یکی پس از دیگری و چپ‌گرد - راست‌گرد موتورهای الکتریکی چه تفاوت‌هایی با یکدیگر دارد؟
- چیدمان طولی و عرضی قطعات الکتریکی در تابلوهای برق صنعتی چه تفاوتی دارد؟

استاندارد عملکرد

در این پومن هنرجویان قادر خواهند شد قطعات مورد نیاز و ابعاد و اندازه تابلو راهاندازی موتورهای الکتریکی دستگاه‌های صنعتی را بر مبنای جریان بار به دست آورده و پس از جانمایی و نصب قطعات تابلو به صورت طولی و عرضی، مطابق نقشه مدار فرمان و قدرت، آزمایش صحت عملکرد تابلو را به کمک هنرآموز محترم انجام دهند.

مقدمه

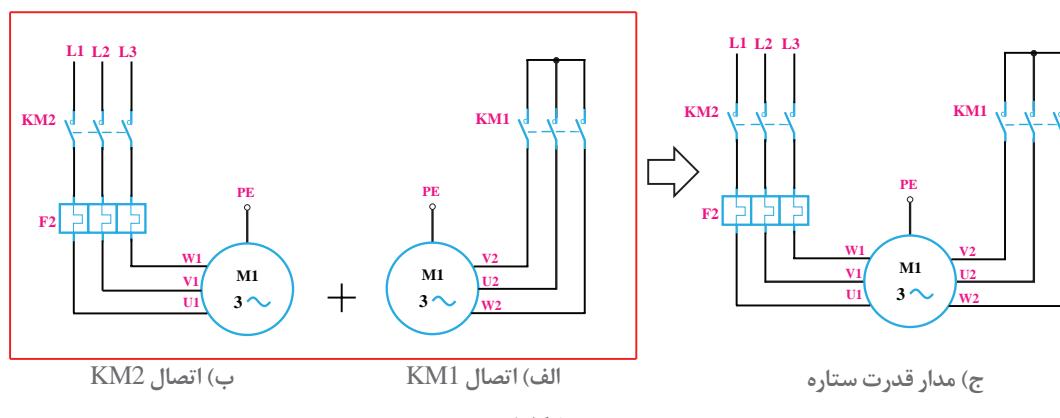
موتورهای الکتریکی هنگام راهاندازی جریان زیادی از شبکه برق دریافت می‌کنند. جریان راهاندازی موتورهای الکتریکی چندین برابر جریان نامی آنها است. برای کاهش جریان راهاندازی در موتورهای الکتریکی سه فاز که اتصال آنها مثلث است از مدار ستاره - مثلث استفاده می‌شود.

موتورالکتریکی با اتصال ستاره (Y) شروع به کار می‌کند و پس از سپری شدن زمان لازم و کاهش جریان راهاندازی، با اتصال مثلث به کار خود ادامه می‌دهد. مدارهای ستاره - مثلث شامل انواع راهانداز معمولی، خودکار، دوسیمه و با تایмер دسته‌بندی می‌شود.

مدار راهاندازی ستاره - مثلث معمولی

در موتورخانه یک ساختمان برای به گردش در آوردن آب در لوله‌ها ممکن است از یک موتور الکتریکی سه فاز آسنکرون $400\text{V}\Delta$ و 5kW استفاده می‌شود. جهت کاهش جریان راهاندازی موتور الکتریکی سه فاز از مدار ستاره - مثلث استفاده شده است. مدار فرمان و قدرت را طوری طراحی کنید که موتور الکتریکی سه فاز ابتدا با اتصال ستاره (λ) راهاندازی شود و پس از زمان مناسب با اتصال مثلث به کار خود ادامه دهد.

(الف) مدار قدرت: برای ایجاد اتصال ستاره در موتور الکتریکی از کنتاکتور **KM1** استفاده می‌شود. کنتاکتور **KM1** با وصل کردن سه سر **W2, U2, V2** به هم اتصال ستاره را ایجاد می‌نماید (شکل ۱-الف).



شکل ۱

کنتاکتور **KM2** برق سه فاز را به سر کلافهای موتور می‌رساند (شکل ۱- ب).

$$\text{L1} \rightarrow \text{U1}$$

$$\text{L2} \rightarrow \text{V1}$$

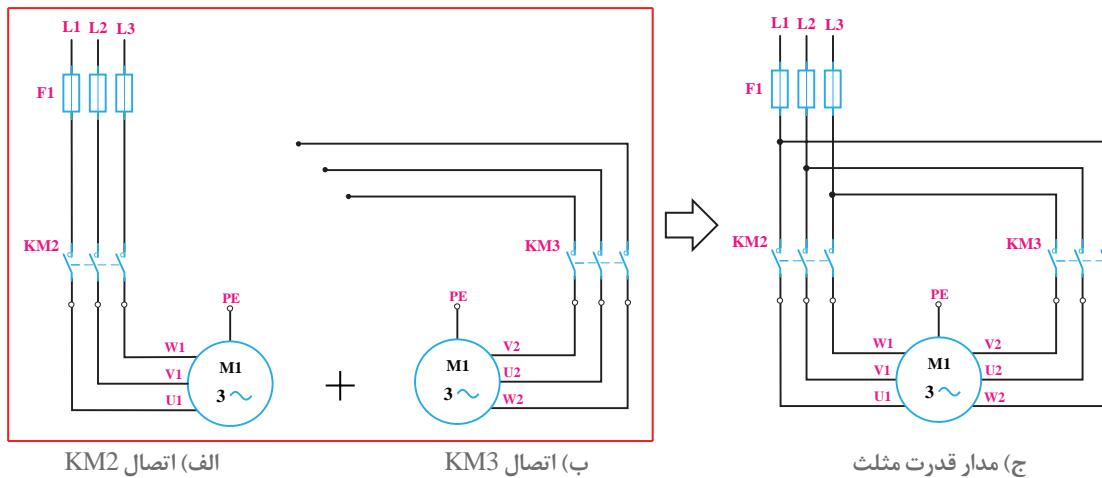
$$\text{L3} \rightarrow \text{W1}$$

با جذب کنکاتورهای KM1، KM2 اتصال الکتریکی موتور به صورت ستاره انجام می‌شود (شکل ۲):

$$L1 \rightarrow U1$$

$$L2 \rightarrow V1$$

$$L3 \rightarrow W1$$



شکل ۲-مدار قدرت اتصال مثلث

برای اتصال مثلث از کنکاتور KM3 استفاده می‌شود. با جذب کنکاتور KM3 اتصال الکتریکی سه فاز به انتهای کلاف‌ها طوری برقرار می‌شود که اتصال مثلث ایجاد شود (شکل ۲):

$$L1 \rightarrow W2$$

$$L2 \rightarrow U2$$

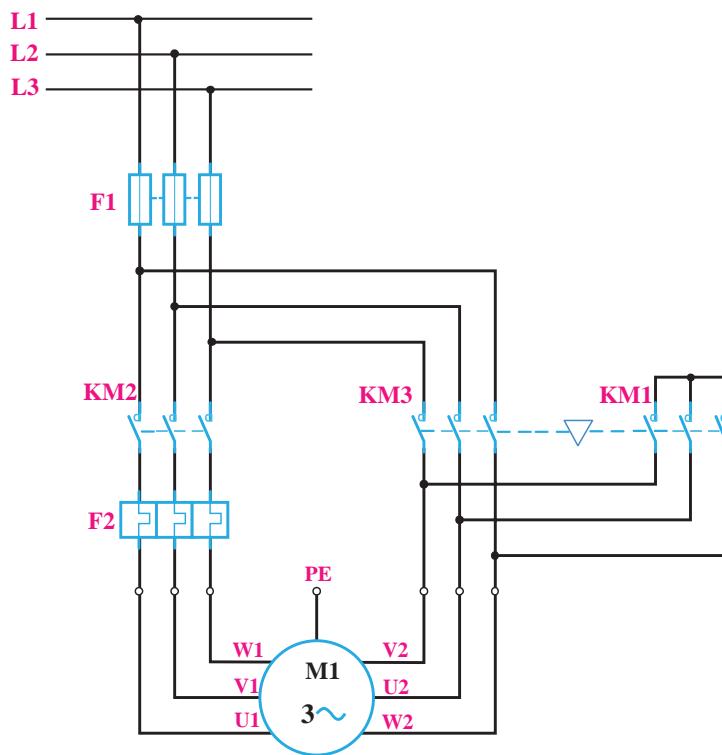
$$L3 \rightarrow V2$$

مدار قدرت اتصال ستاره - مثلث طبق شکل ۳ می‌باشد:

کنکاتور KM2 در هر دو حالت ستاره و مثلث کار یکسانی انجام می‌دهد و با توجه به مدار قدرت شکل ۳ در حالت ستاره به همراه KM1 و در حالت مثلث به همراه KM2 فعال می‌باشد.

برای یک لحظه کوتاه نیز نباید با هم فعال شوند زیرا اتصال کوتاه بین فازها ایجاد می‌شود لذا لازم است بین KM3, KM1 در نقشه اینترلاک مکانیکی نشان داده شود.

انتخاب قطعات: از فیوز F1 برای حفاظت موتور الکتریکی در مقابل اتصال کوتاه و از بی‌متال F2 برای حفاظت در برابر اضافه بار استفاده شده است. رله اضافه بار F2 در مسیر جریان فازی موتور الکتریکی قرار گرفته است پس مقدار آن روی $58/5$ برابر جریان نامی موتور تنظیم می‌شود. کنکاتورهای KM2 و KM3 نیز در مسیر فازی هستند انتخاب اندازه این کنکاتورها باز $58/5$ جریان نامی موتور خواهد بود و اما کنکاتور KM1 اندازه

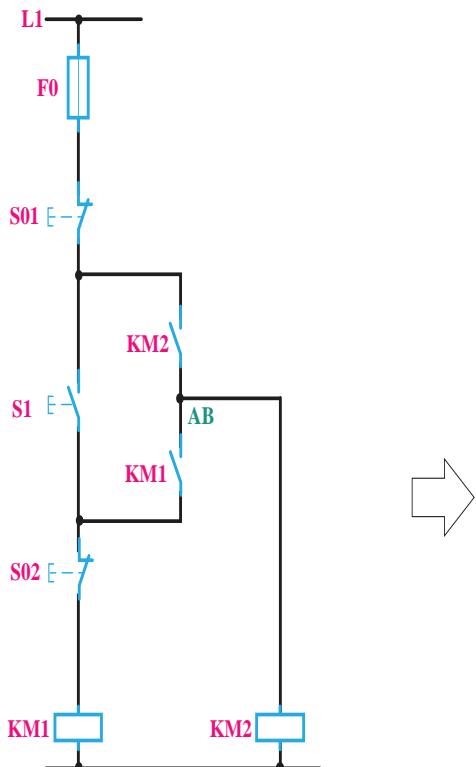


شکل ۳-مدار قدرت اتصال ستاره-مثلث

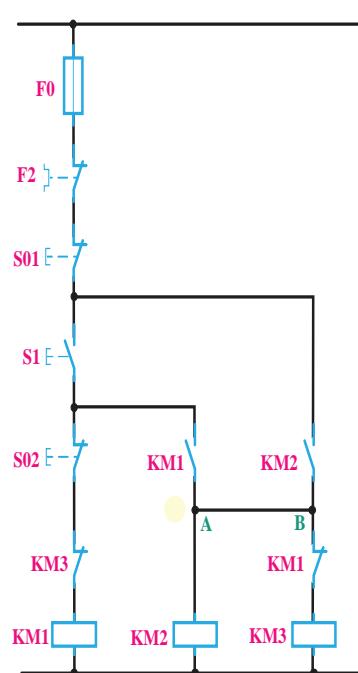
این کنتاکتور کوچک بوده و فقط یک سوم یعنی $\frac{1}{3}$ جریان نامی موتور حین کار از آن خواهد گذشت پس اندازه این کنتاکتور نیز مشخص است.

ب) مدار فرمان: برای طراحی، ابتدا به نمودار زمانی عملکرد مدار فرمان توجه کنید. در اینجا می‌بینیم که ابتدا کنتاکتور ستاره وارد مدار شده و به دنبال این کنتاکتور، کنتاکتور KM2 برق‌رسان به موتور هم وارد مدار می‌شود، چراً‌چون اندازه کنتاکتور ستاره کوچک بوده و جرقه حاصل از راه اندازی روی کنتاکت‌های آن نیفتند. نکته در اینجاست مطابق نمودار زمانی در حالت مثلث (KM2+KM3) کنتاکتور KM2 نیز باید در مدار باشد، از این رو تکنیک آخرین کار عملی پومن سوم این کار را انجام می‌تواند به ما کمک کند پس طرح اولیه یعنی مدار حالت ستاره (KM2+KM1) به صورت شکل ۴ خواهد بود در ادامه کنتاکتور KM1 باید از مدار قطع شود و کنتاکتور KM2 در مدار باقی بماند، برای این منظور از شستی S استفاده می‌شود اما برای حالت مثلث (KM2+KM3)، کنتاکتور KM3 را فقط موازی قرار داده و اینترلاک‌های الکتریکی را در مدار قرار می‌دهیم و بدین ترتیب حالت مثلث در نمودار زمانی نیز محقق خواهد شد. و به مدار نهایی ستاره-مثلث در شکل سمت راست یعنی شکل ۵ خواهیم رسید.

با فشار شستی قطع S02 می‌توان اتصال ستاره موتور الکتریکی را قطع کرده و اتصال مثلث را برای آن برقرار کرد.



شکل ۴- طرح اولیه برای حالت ستاره

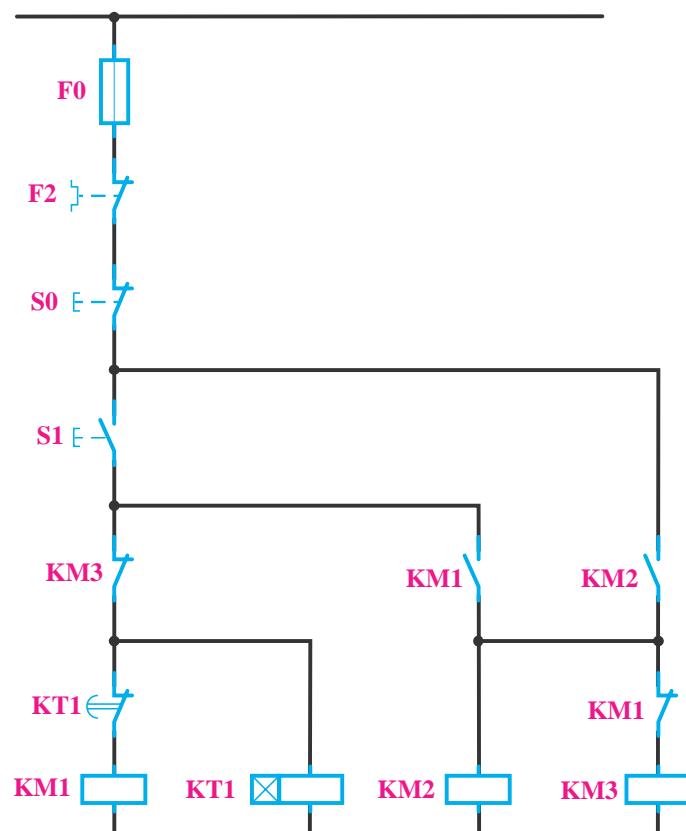


شکل ۵- مدار ستاره - مثلث

از شستی قطع S01 جهت قطع کلی مدار استفاده شده است و فیوز F0 نیز وظیفه حفاظت مدار فرمان در مقابل اتصال کوتاه را بر عهده دارد.

مدار راهاندازی ستاره- مثلث خودکار (اتوماتیک)

در مدار ستاره - مثلث خودکار به جای شستی قطع S02 از کنتاکت بسته تایمر استفاده می‌شود. تایمر KT1 لازم است با KM1 هم زمان کار کند و پس از قطع آن تایمر KT1 نیز از مدار خارج شود. به همین دلیل باید تایمر KT1 مانند شکل (۶) متصل شود. در صورتی که KM1 وصل شود تایمر KT1 نیز شروع به کار می‌کند و پس از طی شدن زمان تنظیم شده کنتاکت بسته تایمر در مسیر بوبین KM1 باز می‌شود و اتصال مدار به صورت مثلث در می‌آید و تایمر نیز از کار می‌افتد.



شکل ۶- مدار فرمان ستاره- مثلث خودکار

فعالیت



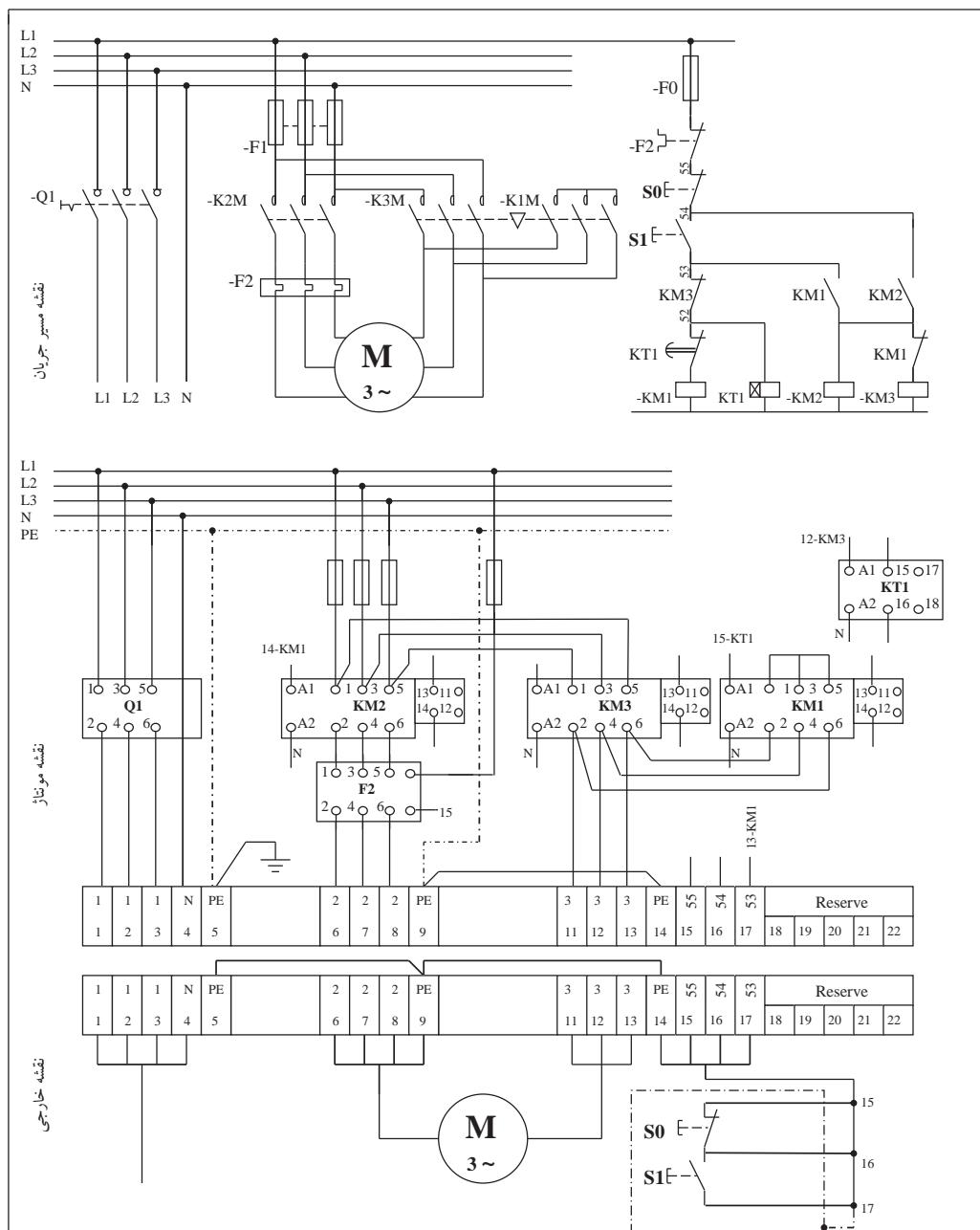
در صورتی که بوبین تایمر و KM1 موازی بسته شوند چه اتفاقی می‌افتد؟



- راه اندازی ستاره - مثلث خودکار (اتوماتیک)

۱- مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



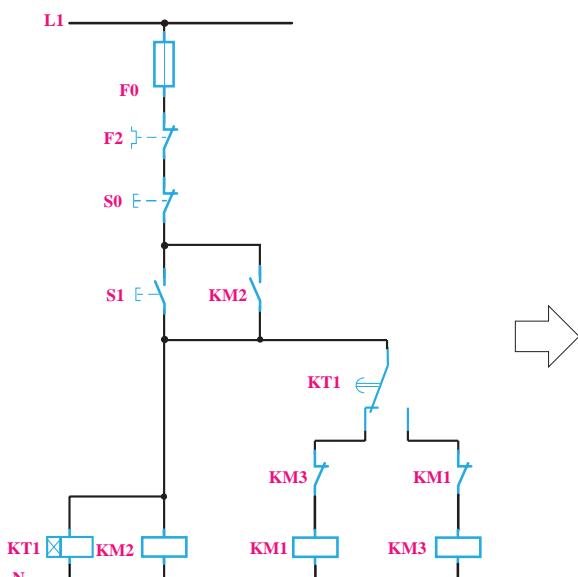
شکل ۷- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار ستاره مثلث خودکار



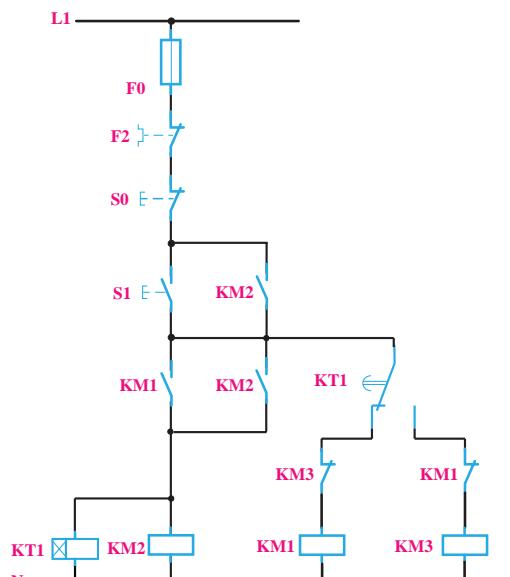
مدار فرمان ستاره - مثلث دو سیمه

تأسیسات مکانیکی یک موتورخانه به یک تابلو برق نیاز دارد. در این تابلو یک موتورالکتریکی باید به صورت ستاره - مثلث راهاندازی شود. جانمایی و ابعاد تابلو را محاسبه نمایید.

مدار فرمان: طراحی مدار فرمان ستاره - مثلث دو سیمه از یک طرح اولیه استفاده می‌کند که در آن توالی وصل شدن کنتاکتورها رعایت نشده است. در ادامه کار این طرح اصلاح می‌شود. مطابق شکل ۸ ابتدا مداری برای کنتاکتور KM2 ترسیم شده که در ادامه با یک کنتاکت تایمر، کنتاکتور ستاره KM1 نیز وارد مدار می‌شود. با گذشت زمان کنتاکت تایمر تغییر حالت پیدا کرده و کنتاکتور KM3 بعد از خارج شدن کنتاکتور KM1 وارد مدار شده و موتورالکتریکی به حالت مثلث می‌رود. (شکل ۸) برای اصلاح این مدار، تغییرات باید به نحوی باشد که اول کنتاکتور ستاره وارد مدار شود. برای این کار کنتاکت باز KM2 را در مسیر روشن شدن بوین کنتاکتور KM2 قرار دهید در این صورت هر چند کنتاکتور KM1 ابتدا روشن خواهد شد اما KM2 دیگر روشن نخواهد شد. برای رفع این مشکل کنتاکت باز KM1 نیز با کنتاکت باز KM2 موازن کنید تا به دنبال روشن شدن کنتاکتور KM2 نیز روشن شود نکته در اینجاست که این موازنی بودن اجزا می‌دهد زمانی که کنتاکتور KM1 ستاره قطع شده و کنتاکتور مثلث وارد مدار می‌شود کنتاکتور KM2 همچنان در مدار بماند (شکل ۹).



شکل ۸- طرح اولیه ستاره - مثلث دو سیمه



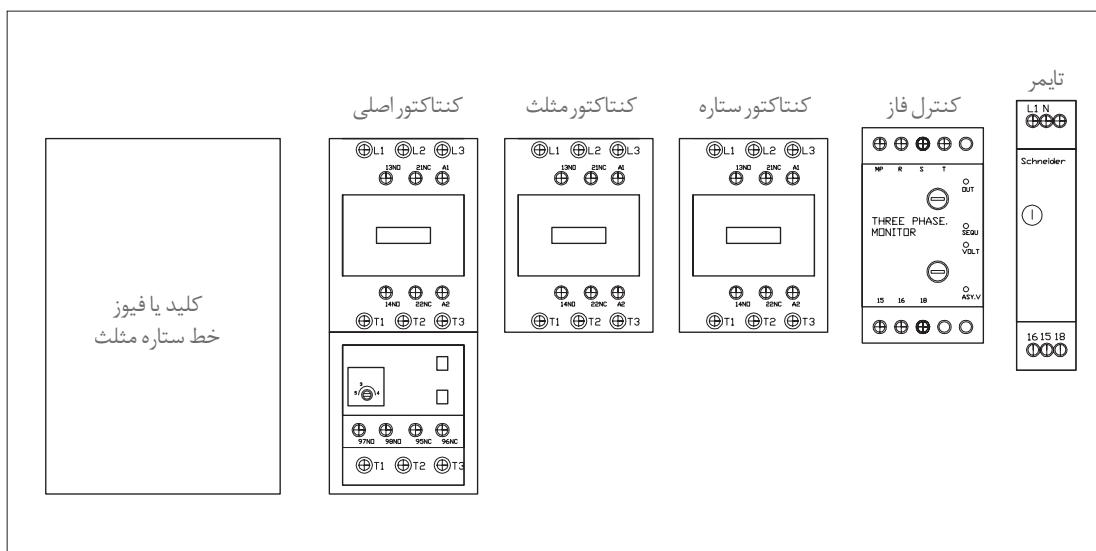
شکل ۹- ستاره - مثلث دو سیمه

جانمایی و نصب قطعات تابلو راهاندازی ستاره - مثلث خودکار
به طور کلی برای راهاندازی موتورالکتریکی به روش ستاره - مثلث خودکار قطعات زیر مورد نیاز است (جدول ۱):

جدول ۱- قطعات مورد نیاز راهاندازی به روش ستاره - مثلث اتوماتیک

قطعات اصلی	مورد مصرف
کلید محافظ	وصل و قطع کل مدار محافظه جریان مغناطیسی
- کنتاکتور	(اتصال خط اصلی)
- کنتاکتور	(حالت مثلث Δ)
- کنتاکتور	(حالت ستاره Y)
- اضافه بار	(حافظت بار اضافه خط اصلی)
- تایمر	(تأخير - از ستاره به مثلث)
- کنترل فاز	(برای کنترل ولتاژ سه فاز)

* کلید اصلی مدار از قطعاتی انتخاب می‌شود که قابلیت قطع زیر بار را داشته باشند.
برای جانمایی قطعات الکتریکی در مدارهای راهاندازی به صورت ستاره - مثلث می‌توان از روش‌های مختلف مانند دو شکل ۱۰ و ۱۱ استفاده کرد که به نوع کلید اصلی بستگی دارد.



شکل ۱۰- چیدمان عمومی قطعات تابلوهای راهاندازی ستاره - مثلث



شکل ۱۱- کلید اصلی در مدارهای ستاره - مثلث

تذکر



برای راهاندازی به روش یک ضرب، در صورتی که برای کلید اصلی مدار، کلید محافظ موتور الکتریکی (MPCB) استفاده شود، دیگر نیازی به رله اضافه بار یا بی متال نیست. در مدار ستاره - مثلث، اگر کلید محافظ موتور الکتریکی استفاده شود باید از رله اضافه بار یا بی متال نیز استفاده نمود. زیرا جریان عبوری از کلید اصلی با جریان نامی موتور برابر است، ولی جریان عبوری از رله اضافه بار، $58/0^{\circ}$ برابر جریان نامی است. برای حفاظت بیشتر از موتورهای الکتریکی در مدار ستاره - مثلث از هردو قطعه (رله اضافه بار یا بی متال + کلید محافظ موتور الکتریکی) همزمان استفاده می‌شود.

در این مرحله جانمایی و برآورد ابعاد تابلو را بر مبنای مشخصات و تجهیزات ارائه شده در جدول ۲ محاسبه و برآورد نمایید.

توضیحات: ورودی تابلو از بالا و خروجی در پایین تابلو در نظر گرفته شود.

جدول ۲-مشخصات فنی تجهیزات مورد نیاز

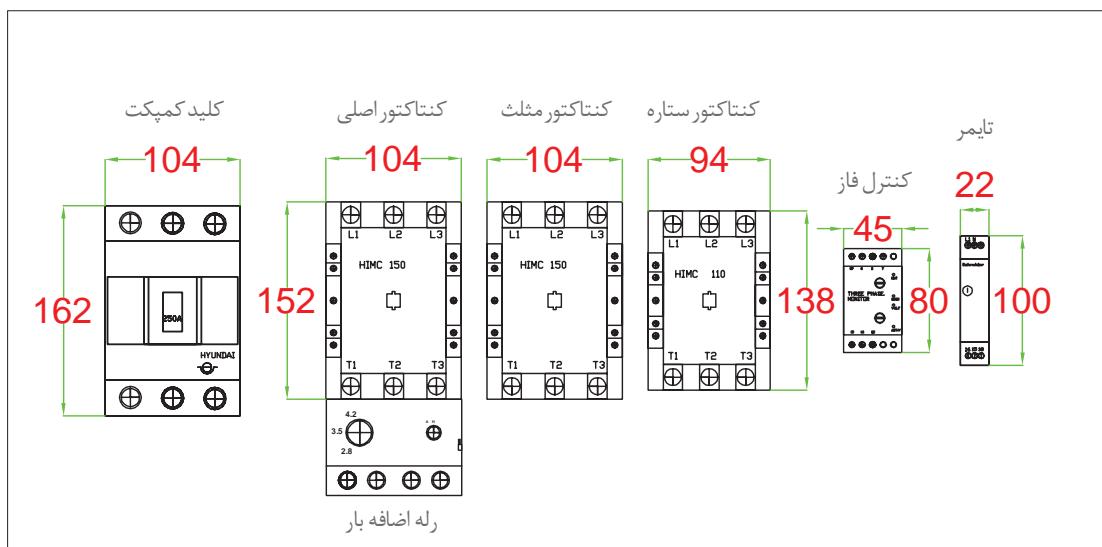
	۴	رله اضافه بار	جریان به آمپر: ۱۰۰ A	تعداد: ۱
	۳	کنتاکتور	جریان به آمپر: ۱۱۰ A	تعداد: ۱
	۲	کنتاکتور	جریان به آمپر: ۱۳۰ A	تعداد: ۲
	۱	MCCB کلید کمپکت	جریان به آمپر: ۱۶۰ A	تعداد: ۱
	۸	شستی استپ (NO)	جریان به آمپر: ۱	تعداد: ۱
	۷	شستی استارت (NO)	جریان به آمپر: ۲	تعداد: ۲
	۶	تایмер ON DELAY	جریان به آمپر: ۱	تعداد: ۱
	۵	کنترل فاز تیپ بزرگ	جریان به آمپر: -	تعداد: ۱

قطعات مورد نیاز: قطعات مورد نیاز برای این کار عملی را مشابه جدول شماره ۲ مورد استفاده قرار دهید.
ابعاد قطعات ممکن است با نمونه‌های موجود در انبار هنرستان متفاوت باشد. بنابراین ابعاد جدید را در جدول شماره ۳ وارد کرده و مطابق با دستورالعمل جانمایی کار را دنبال نمایید.

جدول ۳-ابعاد قطعات مورد نیاز

طول و عرض قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی‌متر)	طول (میلی‌متر)	جریان	قطعه
عرض	طول				
		۱۰۴	۱۶۲	۱۶۰A	کلید کمپکت MCCB
		۱۰۴	۱۵۲	۱۳۰A	کنتاکتور
		۹۴	۱۳۸	۱۱۰A	کنتاکتور
		۱۰۴	۷۴	۷۰-۱۰۰A	رله اضافه‌بار
		۴۵	۸۰	-	کنترل فاز تیپ بزرگ
		۲۲	۱۰۰	-	تایمر تیپ کوچک

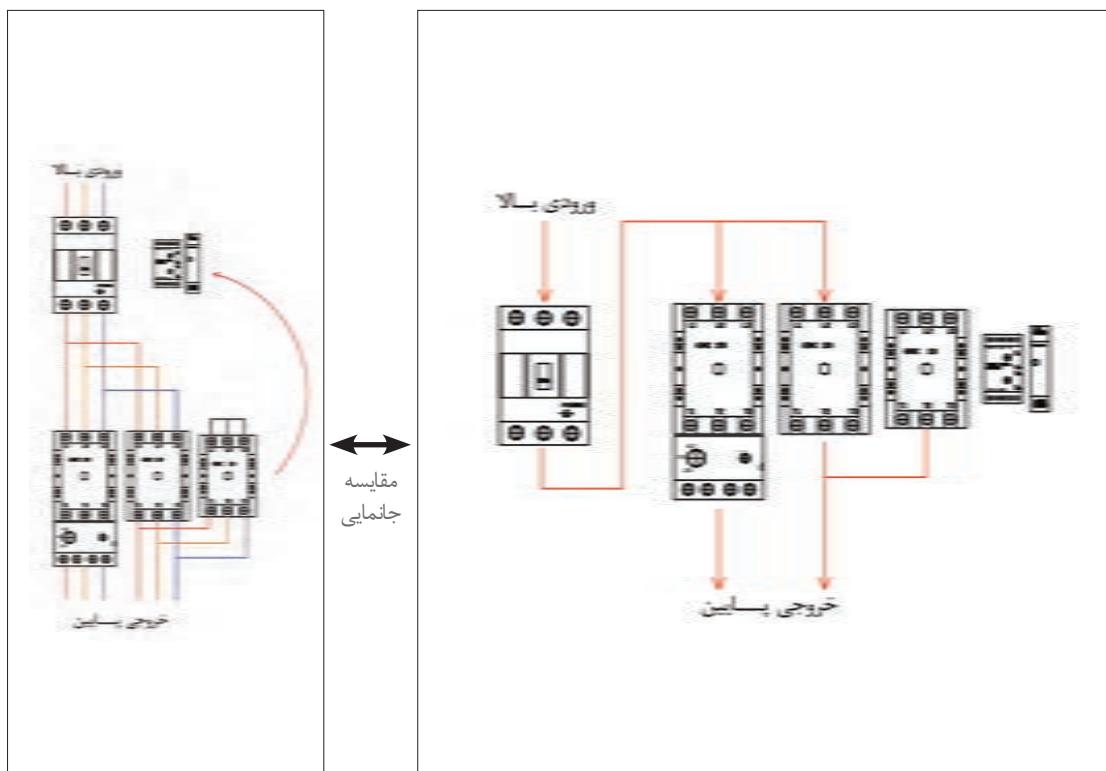
معمولًا برای شروع کار در مدارهای ستاره - مثلث ابتدا از جانمایی پیش فرض ستاره - مثلث مانند شکل ۱۲ استفاده کنید و در صورت نیاز آن را تغییر دهید. معمولًا این چیدمان برای راهاندازی ستاره - مثلث به کار می‌رود. اکنون چیدمان عرضی و طولی را با توجه به توضیحات قبلی بررسی و مقایسه کنید.



شکل ۱۲-ابعاد قطعات

روش عرضی: در روش عرضی طبق جانمایی پیش فرض عمل می‌شود و کلید اصلی سمت چپ، کنتاکتورها و سپس ادوات فرمان در یک ردیف قرار می‌گیرند (شکل ۱۳-الف).

روش طولی: در روش طولی کلید اصلی در ردیف بالا و کنتاکتورها در ردیف دوم قرار می‌گیرند. از آنجا که ردیف اول کنار کلید، فضای خالی می‌ماند بنابراین کنترل فاز و تایمر را می‌توان در این ردیف قرار داد تا عرض ردیف‌ها با هم هم‌خوانی داشته باشند (شکل ۱۳-ب). هردو روش، شکل مناسبی دارند. پس موارد دیگر بررسی می‌شود تا مشخص شود کدام روش بهتر است. موردنی که در اینجا می‌تواند مؤثر باشد تأثیر چیدمان بر نحوه سیم کشی است.



شکل ۱۳-الف) چیدمان عرضی

چه نکات ایمنی باید در سیم‌کشی چیدمان عرضی و طولی قطعات شکل ۱۳ مد نظر قرار گیرد؟

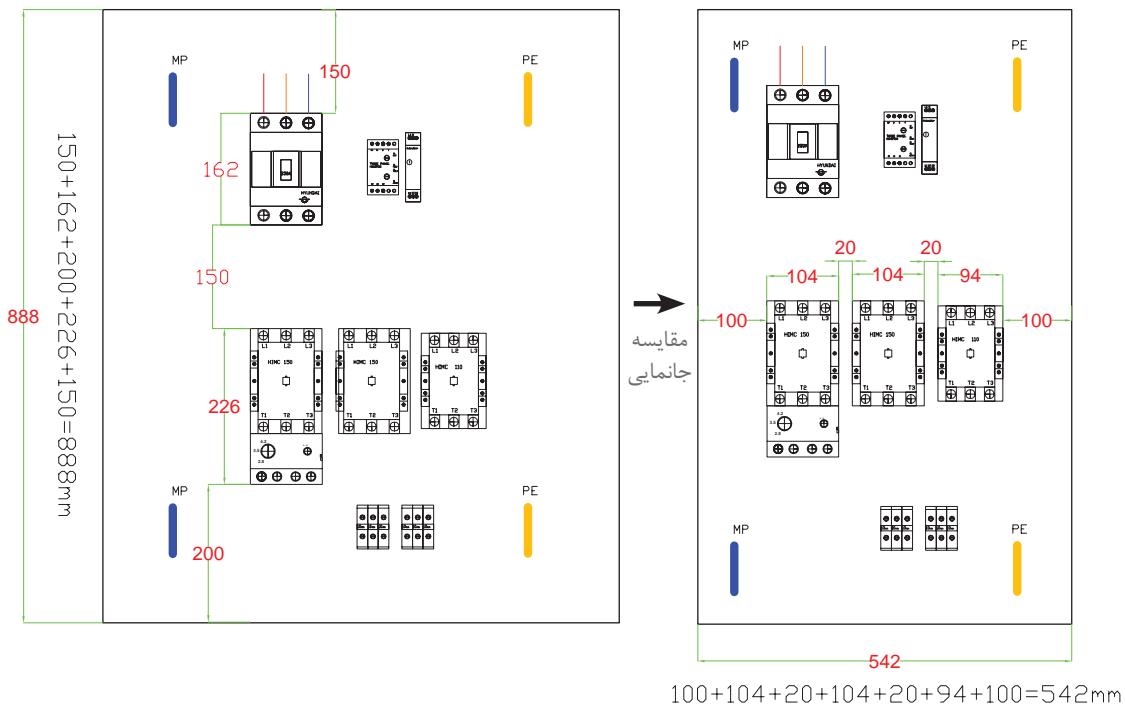
فعالیت



در روش طولی چون که کلید کمپکت MCCB بالای تابلو قرار دارد بنابراین کابل ورودی مستقیماً وارد کلید می‌شود. چون فاصله کلید اصلی تا کنتاکتورها خیلی کم است این فاصله کم باعث می‌شود سیم‌کشی و جانمایی با سهولت بیشتری انجام شود از طرفی جریان الکتریکی کلیه قطعات این محدوده زیاد است و

استفاده از سیم‌های قطعه و فرمدهی آنها کار را نسبتاً مشکل‌تر می‌کند پس به نظر می‌رسد این روش مفید‌تر باشد. پس در این مثال از روش طولی استفاده می‌شود و کلیه فاصله‌ها از بالا تا پایین تابلو اندازه‌گذاری می‌شود.

فاصله کلید تا بالای صفحه نصب را 150 میلی‌متر در نظر گرفته بگیرید. فاصله بین کلید و کنتاکتورها را نیز 150 میلی‌متر و قسمت پایین رله اضافه بار را 200 میلی‌متر تا کف صفحه نصب مونتاژ در نظر بگیرید. در این مرحله طول قطعات را باهم جمع کنید تا در نهایت طول مفید تابلو تعیین شود. مجموع طول مفید سینی مطابق شکل 14 برابر 888 میلی‌متر به دست آمده است. ترمینال‌های خروجی و ارت و نول نیز در قسمت مناسب قرار داده شوند. به دلیل اینکه تابلو هم در قسمت ورودی و هم در قسمت خروجی باید دارای شینه ارت و نول باشد، پس این تابلو شامل دو سری ارت و نول خواهد بود.



شکل ۱۴- محاسبه ابعاد تابلو در دو حالت عرضی و طولی

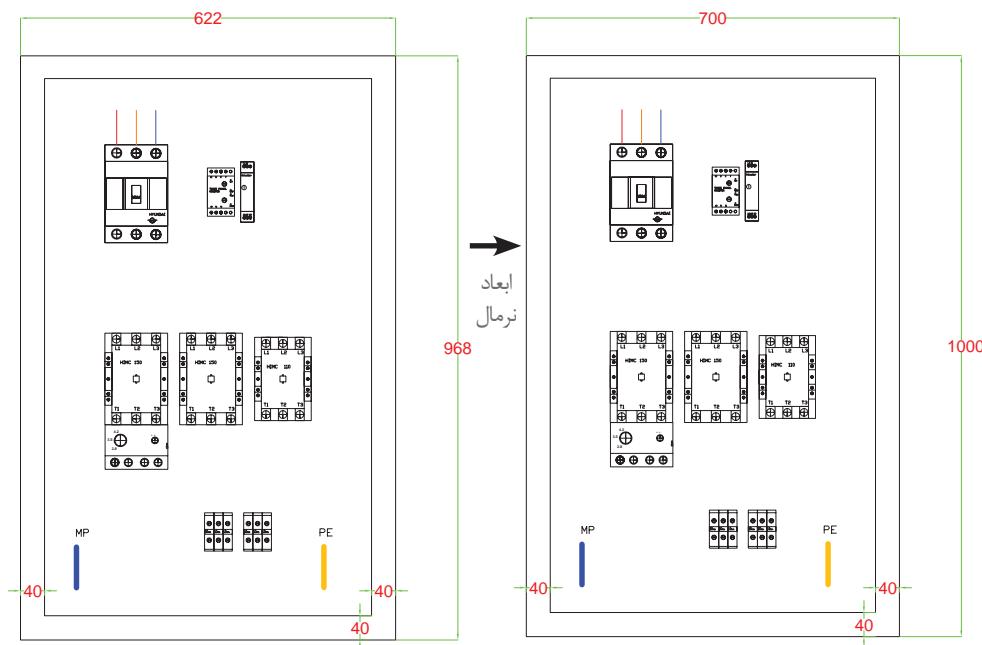
در مرحله بعد عرض صفحه نصب به دست آمده را محاسبه کنید. برای این کار بلندترین ردیف، یعنی ردیف کنتاکتورها را ملاک اندازه‌گیری عرض صفحه قرار دهید. فاصله بین قطعات 20 میلی‌متر و فاصله کناری تا بدنه تابلو 100 میلی‌متر در نظر بگیرید. عرض به دست آمده حاصل از مجموع عرض قطعات با یکدیگر مطابق شکل 14 برابر 542 میلی‌متر خواهد شد.

بنابراین ابعاد مورد نیاز این صفحه نصب برابر است با: 888×542 میلی‌متر. در این مرحله کافی است که برای محاسبه ابعاد تابلو، به اندازه 80 میلی‌متر به دو طرف طول و عرض اندازه صفحه نصب اضافه کنید.

$$888 + 80 = 968 \text{ mm} , \quad 542 + 80 = 622 \text{ mm}$$

ابعاد استاندارد برای این اندازه، $700 \times 900 \times 1000$ میلی‌متر و یا $800 \times 1000 \times 900$ میلی‌متر است. اینک با توجه به جزئیاتی از قبیل فضای نصب، هزینه و یا مترارکم بودن قطعات تابلو و غیره می‌توان ابعاد مورد نظر را انتخاب کرد.

برای بررسی ابعاد مناسب‌تر می‌توان کمی از استاندارد ابعاد تابلو، فاصله گرفت و ابعاد $700 \times 1000 \times 1000$ انتخاب کرد. این ابعاد از نظر فضای داخلی تابلو بسیار مناسب است (شکل ۱۵).



شکل ۱۵-محاسبه ابعاد نرمال تابلو

در پروژه‌های تابلوهای مختلف نسبت به شرایط موجود باید این موارد بررسی شوند زیرا عوامل متفاوتی وجود دارند که می‌توانند روی ابعاد تابلو تأثیر بگذارند و این مسئله، هوش فنی، هنر و انعطاف‌پذیری یک تابلوساز را نشان می‌دهد.

تذکر



- ### نکات آموزشی
- جانمایی بهینه قطعات در اثر بررسی شکل‌های مختلف چیدمان حاصل می‌شود و مزایای جدیدی به دست می‌آید.
 - اگر ورودی و خروجی تابلو در دو قسمت مختلف باشد باید شینه ارت و نول را هم برای ورودی و هم برای خروجی درنظر گرفت.
 - اندازه‌های تابلو با ابعاد استاندارد ساخته می‌شود ولی با این حال می‌توان ابعاد تابلو را نسبت به شرایط مختلف و با توجه به نیاز تغییر داد و با ابعاد مختلف طراحی نمود.

تغییر فناوری در تابلو راهاندازی موتورهای الکتریکی

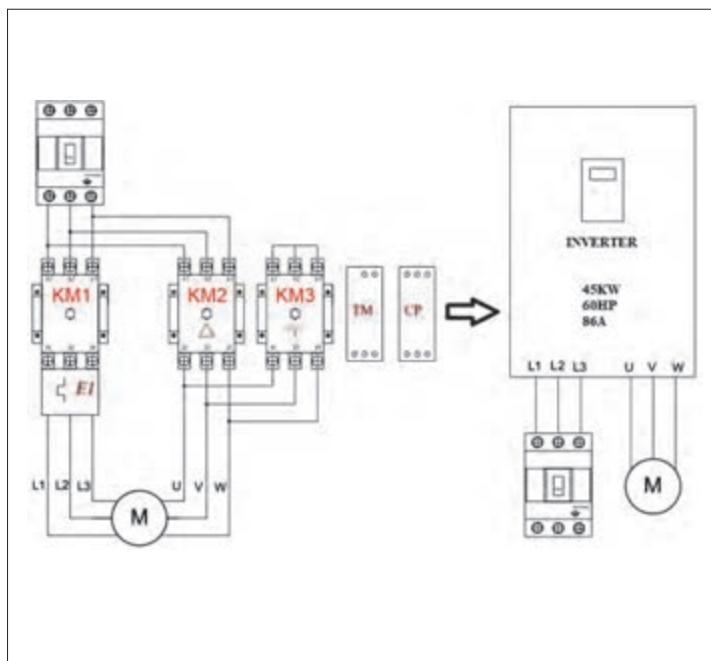
تغییر فناوری از مواردی است که در ساخت و تنظیم هر تابلو برق باید به آن توجه نمود. ممکن است برای طراحی تابلوی مورد نظر، فناوری و یا تجهیزات دیگری نیز وجود داشته باشد و همان عملکرد قبلی را با کیفیت برابر یا بهتر داشته باشد. این موارد باید مورد توجه قرار گیرد.

دلایلی که ممکن است به خاطر آن چیدمان تابلو تغییر کند:

۱- ایمنی و حفاظت بهتر از مصرف کننده‌ها

۲- بهینه‌سازی در فرآیند ساخت و کاربرد تابلو

۳- صرفه‌جویی در هزینه‌ها و نظایر آن



شکل ۱۶-تجهیزات مورد نیاز

راهاندازی نرم موتور الکتریکی یک نمونه از تغییر فناوری کاربرد اینورتر یا درایو به جای مدار راهاندازی ستاره - مثلث یا قابلیت راهاندازی موتور به صورت چپ‌گرد - چپ‌گرد است. درایوهای کنترل دور موتور می‌توانند همزمان به جای قطعاتی مانند کنتاکتورها، کلیدهای محافظ موتورالکتریکی و رله اضافه بار، تایمر و کنترل فاز ایفای نقش نماید و همچنین دور موتورالکتریکی را کنترل نمایند.

راهاندازی ستاره - مثلث برای کنترل جریان راهاندازی مورد استفاده قرار می‌گیرد. برای کاهش جریان راهاندازی می‌توان با استفاده از

اینورتر سرعت موتورالکتریکی را کنترل و به دنبال آن جریان اولیه موتورالکتریکی را در لحظه راهاندازی کم کرد. با این جایگزینی، چیدمان مدار ستاره - مثلث کنتاکتوری تغییر کرده و قطعاتی مانند کنتاکتورها، کلیدهای محافظ و رله اضافه بار و تایmer و نظایر آن حذف می‌شود. مطابق شکل در مدار راهانداز ستاره - مثلث نیاز به سه عدد کنتاکتور می‌باشد. بنابراین اگر به جای کنترل دور موتورالکتریکی به روش کنتاکتوری ستاره - مثلث از درایو استفاده کنید راهاندازی موتورالکتریکی با حفاظت بسیار مناسب تر همراه خواهد بود. همچنین صرفه‌جویی در مصرف کابل را به همراه خواهد داشت.

با توجه به شکل ۱۵، این دو روش را از نظر چیدمان و فضاسازی با یکدیگر مقایسه نمایید.

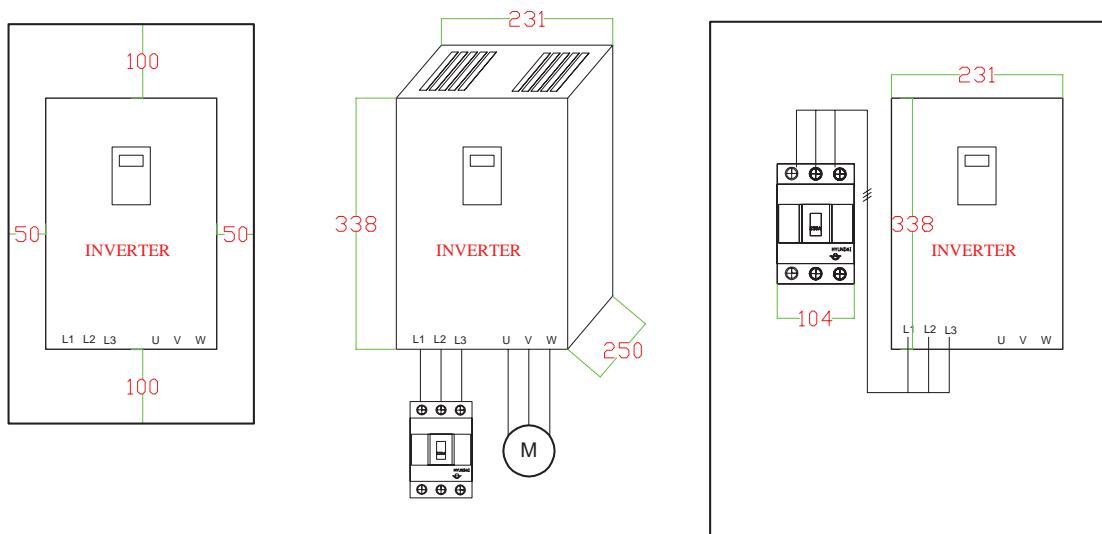
فعالیت



با وجود اینکه این وسیله از قیمت نسبتاً بالایی برخوردار است ولی با توجه به حذف قطعات مختلف و مصرف کمتر از کابل ارتباطی، باز هم در اکثر موارد به خصوص درموتورهای الکتریکی با توان بالا، استفاده از این تجهیزات بسیار به صرفه خواهد بود و غیر از این حفاظت بهتر و افزایش عمر مفید موتور الکتریکی و کاهش مصرف انرژی را نیز به همراه خواهد داشت. در ادامه جانمایی یک تابلو را با اینورتر، به جای مدار کنتاکتوری ستاره - مثلث را بررسی می‌شود.

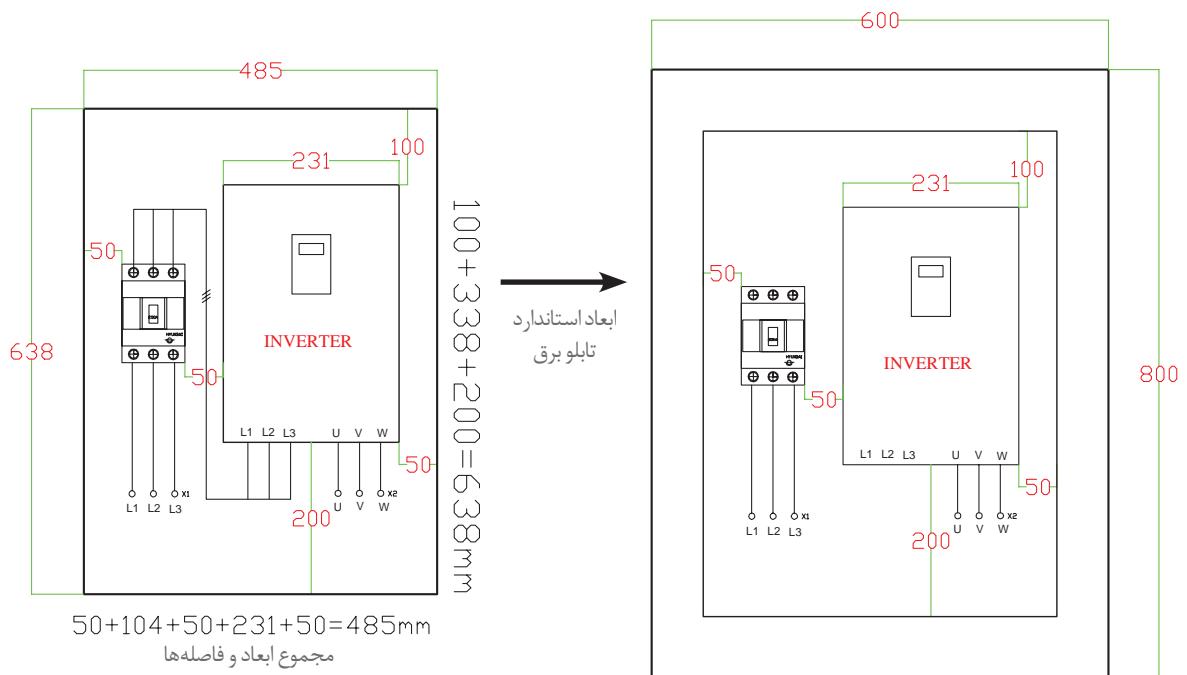
جانمایی اینورتر در تابلو راه‌اندازی

حداقل فضای مورد نیاز برای نصب یک اینورتر، ابعاد آن و نمونه محل جانمایی و قرار دادن اینورتر در تابلوی فرضی در شکل ۱۷ نشان داده شده است. ابعاد درایو کنترل دور موتور الکتریکی، نسبت به توان موتور الکتریکی و نیز نسبت به شرکت سازنده وسیله متفاوت می‌باشد. بنابراین برای هر مورد باید به مشخصات و ابعاد قطعه سازنده وسیله رجوع شود.



شکل ۱۷- محاسبه ابعاد نرمال تابلو

در این نمونه عمق اینورتر ۲۵۰ میلی‌متر است لذا عمق تابلو، باید بیشتر در نظر گرفته شود بنابراین ۱۰۰ میلی‌متر به عمق تابلو اضافه می‌شود. عمق بدنه تابلو ۳۵۰ میلی‌متر کافی است. چون درایورها نیاز به تهویه مناسب دارند لذا باید فضای بیشتری را در نظر گرفت. مجموع محاسبه طول و عرض سینی تابلو طبق ابعاد درایو و کلید کمپکت MCCB 638×485 میلی‌متر می‌باشد. با در نظر گرفتن و اضافه نمودن ۸۰ میلی‌متر به طول و عرض صفحه نصب، ابعاد 718×565 میلی‌متر به دست می‌آید. در نهایت با مقایسه با ابعاد استاندارد تابلوهای دیواری، ابعاد 600×800 با عمق 350 میلی‌متر را می‌توان به عنوان ابعاد نهایی بدن تابلو برق در این مثال برآورد نمود (شکل ۱۸). (البته ابعاد 700×500 میلی‌متر هم می‌تواند مناسب باشد).



شکل ۱۸- محاسبه ابعاد استاندارد تابلو

داشتن اطلاعات جدید از تجهیزات و قطعات تابلوسازی مفید است. زیرا هر ساله تجهیزات جدید با فناوری جدیدتری به بازار عرضه می‌شود. با بررسی روش‌های مختلف در طراحی، می‌توان به مزایای قابل توجه و مفیدی دست پیدا کرد که می‌تواند در بحث فنی، ایمنی، حفاظت و بحث اقتصادی تابلوسازی برق، بسیار مورد توجه قرار گیرد.

استفاده از درایوهای کنترل دور موتور الکتریکی، به خصوص در توان‌های بالا، می‌تواند از همه جنبه‌ها مانند صرفه اقتصادی، حفاظت، ایمنی و کاربری، ما را یاری نماید.

راهاندازی حالت ستاره - مثلث خودکار به کمک زمان‌سنج (تایمیر) پنوماتیکی



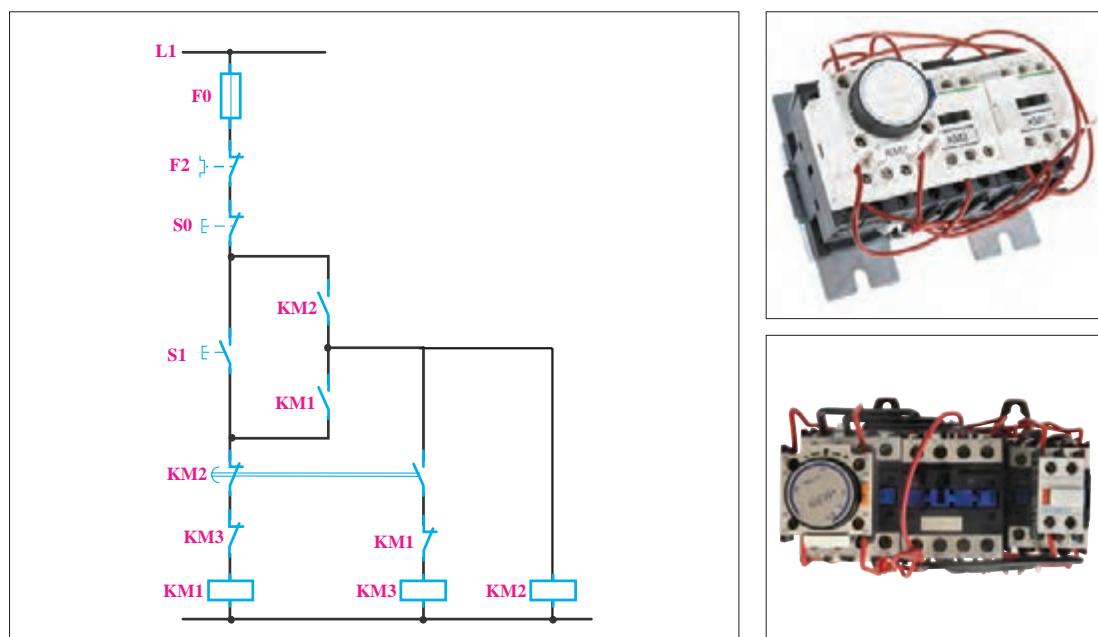
تایمیر پنوماتیکی نوعی از تایمیر است که با نیروی باد فعال می‌شود و مانند تایمیرهای معمولی، تغذیه برق ندارد. این تایمیر به حامل‌های تیغه کنتاکتور متصل می‌شود و با فعال شدن کنتاکتور، نیروی باد به تایمیر تزریق شده و کار زمان‌سنجی تایمیر شروع می‌شود. اگر تایمیر از نوع تأخیر در وصل باشد، پس از زمان تنظیمی مورد نظر تیغه‌های آن تغییر حالت می‌دهد. با قطع کنتاکتور مانند سایر تایمیرهای تأخیر در وصل به صورت آنی تیغه‌های آن به حالت اولیه بر می‌گردند. پیچ



شکل ۱۹- رله پنوماتیکی

تنظیم زمانی این رله و تیغه باز آن مطابق شکل ۱۹ با شماره ۵۷-۵۸ و تیغه بسته آن باشماره ۵۶-۵۵ نشان داده می‌شود.

الف) مدار فرمان: مدار فرمان این راهاندازی در شکل ۲۰ دیده می‌شود. در این مدار کنタکت‌های لازم به صورت (۲۱-۲۲) KM1(۱۳-۱۴) و KM3(۲۱-۲۲) و KM2(۱۴-۱۳) خواهند بود.



شکل ۲۰- مدار فرمان و راه اندازی پارله بنوماتیک

با توجه به نقشه داده شده سیم کشی مدار این راه اندازی مشابه کدام یک از مدارات فرمان ستاره - مثلثی است که در این پوelman با آنها آشنا شده اید؟ در این مدار چرا تیغه های تایмер همنام تیغه های کنترکتور KM2 نام گذاری شده اند؟



شكل ۲۱- نمونه تابلو چانمایی، تایمر بنوماتیک

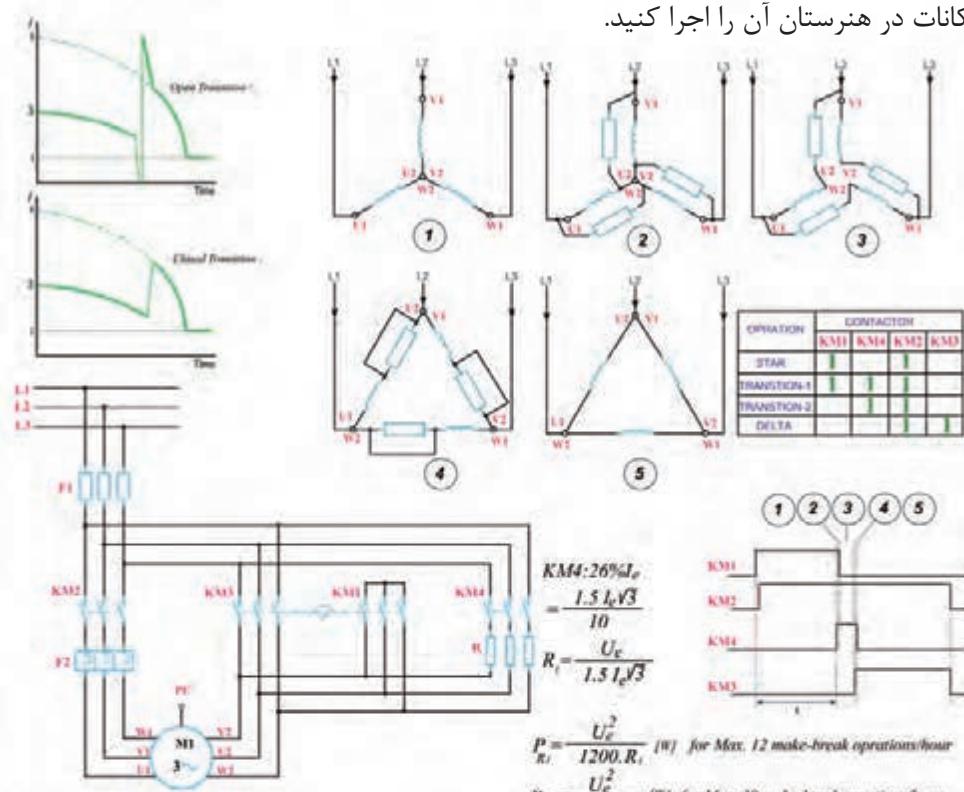
جانمایی تایمر پنوماتیکی: در مدار قدرت راهاندازی موتورهای الکتریکی به لحاظ طولی و عرضی این نوع تایمر فضای کمی را اشغال می‌کند بنابراین تأثیر زیادی در جانمایی دارد و می‌توان این تیغه را به عنوان یک عامل مؤثر برای انتخاب درنظر داشت. از طرفی کارخانه‌های سازنده کنتاکتور این مدار را به صورت بسته آماده نیز عرضه می‌کنند که در شکل ۲۱ نمونه‌ای از این تابلو آورده شده است.



(نیمه تجویزی)

راه اندازی ستاره - مثلث حالت گذراي بسته

راه اندازی حالت گذراي بسته، برای جلوگیری از ضربه حاصل از تغییر حالت از ستاره به مثلث است. بدین منظور از مقاومت در مدار در حالت تغییر وضعیت از حالت ستاره به مثلث استفاده می‌کنند. با بررسی متن زیر و با استفاده از شکل‌ها، مدار فرمانی را برای آن پیشنهاد دهید و در صورت وجود امکانات در هنرستان آن را اجرا کنید.



Closed Transition Star/Delta Starter.

There is a technique to reduce the magnitude of the switching transients. This requires the use of a fourth contactor and a set of three resistors. The resistors must be sized such that considerable current is able to flow in the motor windings while they are in circuit.

The auxiliary contactor and resistors are connected across the delta contactor. In operation, just before the star contactor opens, the auxiliary contactor closes resulting in current flow via the resistors into the star connection. Once the star contactor opens, current is able to flow round through the motor windings to the supply via the resistors. These resistors are then shorted by the delta contactor. If the resistance of the resistors is too high, they will not swamp the voltage generated by the motor and will serve no purpose.

In effect, there are five states:

1.OFF State. All Contactors are open

2.Star State. The Main [KM2] and the Star [KM1] contactors are closed and the delta [KM3] contactor is open. The motor is connected in star and will produce one third of DOL torque at one third of DOL current.

3.Star Transition State. The motor is connected in star and the resistors are connected across the delta contactor via the aux [KM4] contactor.

4.Closed Transition State. The Main [KM2] contactor is closed and the Delta [KM3] and Star [KM1] contactors are open. Current flows through the motor windings and the transition resistors via KM4.

5.Delta State. The Main and the Delta contactors are closed. The transition resistors are shorted out. The Star contactor is open. The motor is connected to full line voltage and full power and torque are available.

شکل ۲۲- فعالیت حالت گذراي بسته



شکل ۲۳- رله کنترل فاز و کنترل بار

رله کنترل فاز

رله کنترل فاز برای جلوگیری از دو فاز شدن یا هر نوع اختلال و عدم تقارن فازهای موتور الکتریکی در مدار فرمان و قدرت به کار می‌رود. البته این رله را می‌توان به نحوی تنظیم نمود که در برابر درصد خاصی از عدم تقارن فازها عمل کند. طریقه بستن مدار الکتریکی آن به این صورت است که سه فاز فقط برای بررسی وارد رله می‌شود و از آن خارج نمی‌شود ضمناً تیغه NO در آن پس از تشخیص فازها به تیغه بسته تغییر وضعیت می‌دهد پس این تیغه در مدار فرمان قرار می‌گیرد (شکل ۲۳).

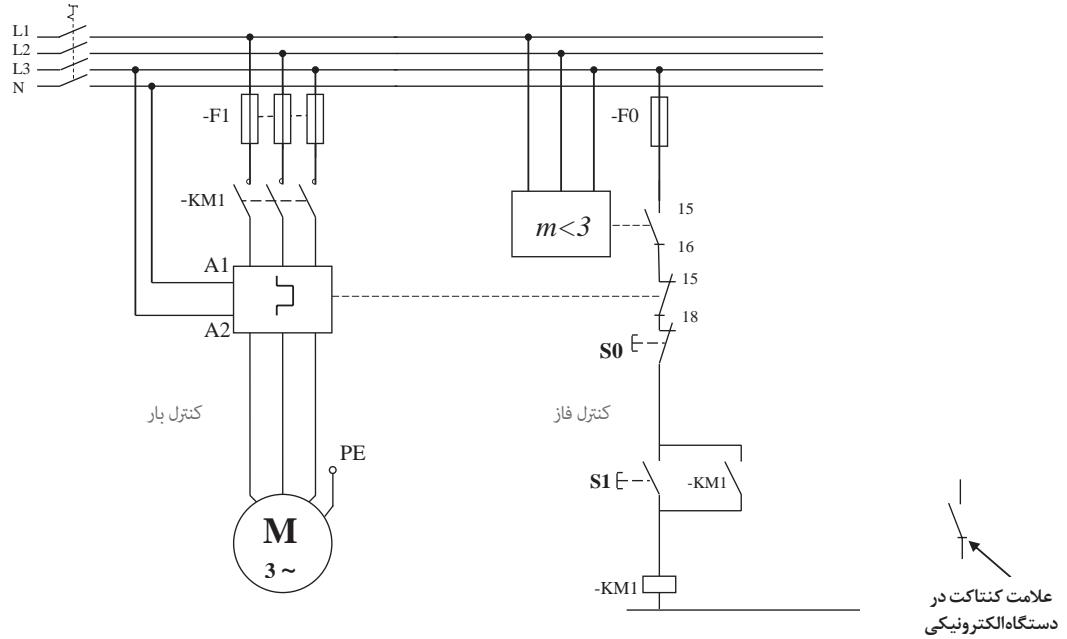
رله کنترل بار

رله کنترل بار وسیله‌ای الکترونیکی برای کنترل اضافه بار است. برخلاف رله حرارتی اضافه بار معمولی (بی مثال)، حرارت محیط در فصول مختلف بر آن بی‌تأثیر است. رله‌های کنترل بار معمولاً سیم‌های برق سه فاز را قطع نمی‌کنند با داشتن سه عدد ترانسفورماتور مانند آمپر متر انبری به صورت القایی جریان عبوری از کانال‌های جریان را اندازه گرفته و این مقدار را با جریان انتخاب شده مقایسه می‌کند در صورت اضافه شدن جریان هر خط از مقدار تعیین شده مصرف کننده را از مدار خارج می‌کند.

تیغه بسته رله کنترل باز در مدار فرمان قرار می‌گیرد و سه فاز از داخل کانال و مجاری دستگاه عبور می‌کند عبور جریان از این کانال و جابجایی فازها تأثیری بر کارکرد رله ندارد برای موتورهای تکفاز و دوفاز می‌توان از یک یا دو کانال جریان استفاده کرد. همان‌طور که در شکل ۲ مشاهده می‌شود تیغه‌های فرمان رله کنترل فاز و کنترل بار و اکثر وسائل الکترونیکی مشابه از نوع ۱SPDT (کن tact تبدیلی) می‌باشد به همین دلیل از آنها می‌توان برای اخطارهای رله نیز استفاده کرد یعنی تیغه باز آنها را به لامپ سیگنال یا آژیر وصل نمود در شکل ۲۴ راه اندازی یک موتور الکتریکی را با رله کنترل فاز و کنترل بار را نشان می‌دهد.

توجه

اگر رله کنترل فاز به عدم تعادل فازها حساس باشد از علامت Δ در داخل رله کنترل فاز به جای $m < 3$ استفاده می‌شود.



شکل ۲۴- مدار فرمان و راه اندازی بار له کنترل فاز و کنترل بار

در تولیدات جدید، رله کنترل فاز و کنترل بار الکترونیکی از نظر ساختار و شکل ظاهری یکی شده است.

تحقیق کنید



راه اندازی موتور الکتریکی به صورت ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد

راه اندازی موتور الکتریکی به صورت ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد به دو صورت ارائه می شود :

- قدرت مشترک
- قدرت مستقل

راه اندازی موتور الکتریکی به صورت ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد قدرت مشترک

کار عملی ۴



در یک کارخانه سنگ تراشی برای حمل سنگ از یک دستگاه استفاده می‌شود. موتور الکتریکی این دستگاه توان نامی ۲۰ کیلووات و جریان نامی ۶۰ آمپر دارد. وظیفه موتور الکتریکی حرکت دستگاه حمل در یک مسیر مستقیم و به حالت رفت و برگشت می‌باشد.

(الف) مدار قدرت: مدار قدرت ستاره - مثلث نیاز به سه کنتاکتور اصلی، اتصال ستاره و اتصال مثلث دارد (شکل ستاره - مثلث). برای اینکه بتوان امکان تغییر جهت گردش را ایجاد کرد یک کنتاکتور دیگر نیز مورد نیاز است. کنتاکتور KM1 به عنوان کنتاکتور اصلی راست‌گرد و کنتاکتور KM2 به عنوان کنتاکتور اصلی چپ‌گرد می‌باشد و اتصال ستاره با کنتاکتور Δ و اتصال مثلث نیز با کنتاکتور $K\Delta$ ایجاد می‌شود.

در مدار ستاره - مثلث اتصال سه فاز به سر موتور الکتریکی توسط کنتاکتور اصلی انجام می‌گیرد.

$$L1 \rightarrow U1$$

$$L2 \rightarrow V1$$

$$L3 \rightarrow W1$$

اتصال الکتریکی مربوط به حالت مثلث توسط کنتاکتور اتصال مثلث ایجاد می‌شود.

$$L1 \rightarrow W1$$

$$L2 \rightarrow U2$$

$$L3 \rightarrow V2$$

در مدار ستاره - مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد چون جای دو فاز در حالت چپ‌گرد - راست‌گرد عوض می‌شود، نمی‌توان ورودی کنتاکتور اتصال مثلث را به سه فاز L1، L2، L3 وصل کرد و لازم است اتصال مثلث به صورت

$$U1 \rightarrow W2$$

$$V1 \rightarrow U2$$

$$W1 \rightarrow V2$$

انجام شود لذا ورودی $K\Delta$ مطابق شکل ۲۵ از زیر کنتاکتورهای اصلی خواهد بود.

در حالت راست‌گرد مثلث اتصال زیر برقرار می‌شود.

$$L1 \rightarrow U1 \rightarrow W2$$

$$L2 \rightarrow V1 \rightarrow U2$$

$$L3 \rightarrow W1 \rightarrow V2$$

در حالت چپ‌گرد مثلث اتصال زیر ایجاد می‌شود.

$$L3 \rightarrow U1 \rightarrow W2$$

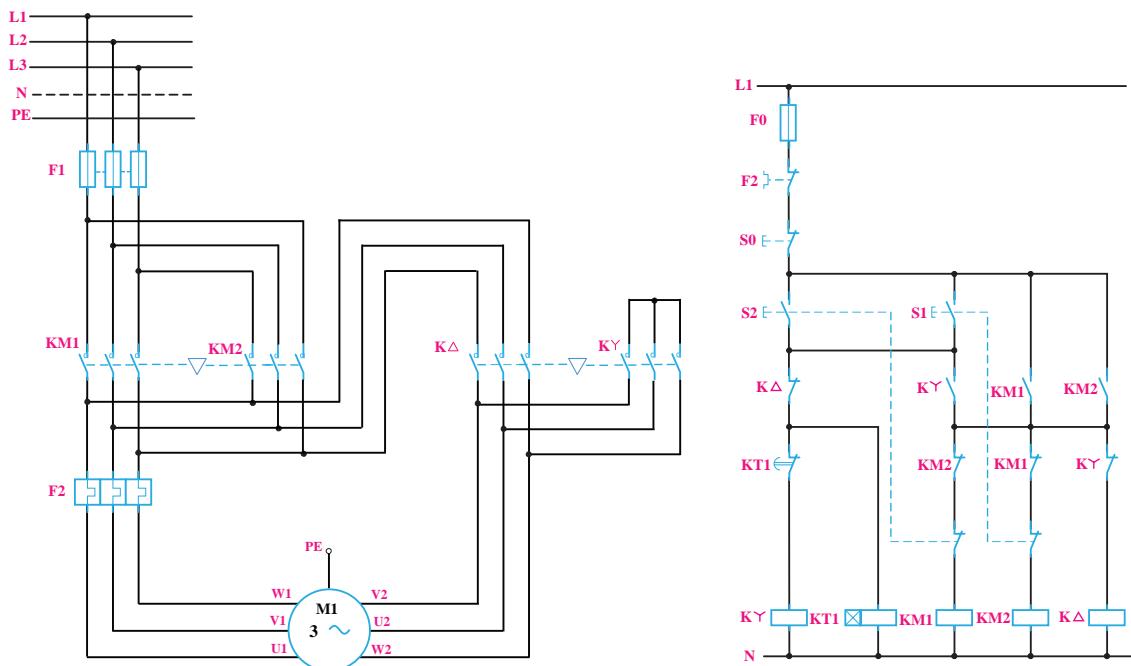
$$L2 \rightarrow V1 \rightarrow U2$$

$$L1 \rightarrow W1 \rightarrow V2$$

نحوه جذب کنتاکتورها در مدار ستاره - مثلث چپ‌گرد و راست‌گرد به صورت آورده شده در جدول ۴ است:

جدول ۴- کنتاکتورهای فعال در هر وضعیت

راست گرد	ستاره	KM1.K λ
	مثلث	KM1.K Δ
چپ گرد	ستاره	KM2.K λ
	مثلث	KM2.K Δ



شکل ۲۵- اتصالات حالت‌های ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد

از کنتاکتورهای اصلی KM1 و KM2 جریان خط (I_L) عبور می‌کند. لذا مقادیر نامی کنتاکتور KM2، KM1 باید برای جریان نامی موتور باشد و $K\Delta$ برای 58° جریان نامی و $K\lambda$ نیز برای 33° جریان نامی موتور باید انتخاب شود.

ب) مدار فرمان: مدار فرمان ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد ترکیبی از مدار ستاره - مثلث اتوماتیک و چپ گرد - راست گرد می‌باشد. لذا از کنتاکت بسته KM1 در مسیر بوبین KM2 و همین طور از کنتاکت بسته KM2 در مسیر بوبین KM1 استفاده می‌شود تا اینترلاک و الکتریکی بین آنها ایجاد شود . شستی وصل

S1 و S2 نیز به صورت دوبل استفاده می‌شود تا امکان تغییر جهت گردش از حالت راست گرد به چپ گرد و بالعکس بدون خاموش کردن امکان پذیر باشد.

از کنタکت بسته λ K و در مسیر بوبین KΔ و از کنタکت بسته KΔ در مسیر بوبین λ K استفاده می‌شود اینترلاک الکتریکی بین آنها برقرار باشد.

نقش کنタکت باز K1 در مدار ستاره - مثلث جهت ایجاد ترتیب زمانی است به گونه‌ای که ابتدا λ K عمل می‌کند سپس کنتاکتور اصلی فرمان بگیرد تا در شروع کار بین λ K و KΔ هم زمانی ایجاد نگردد. وظیفه کنタکت باز KM2 و KM1 نیز خود نگه‌دار بودن مدار است. KT1 به عنوان تایمر پس از سپری شدن زمان لازم حالت موتور را از اتصال ستاره به اتصال مثلث تغییر می‌دهد. شکل ۲۷ نحوه عملکرد مدار فرمان را تشریح می‌کند:



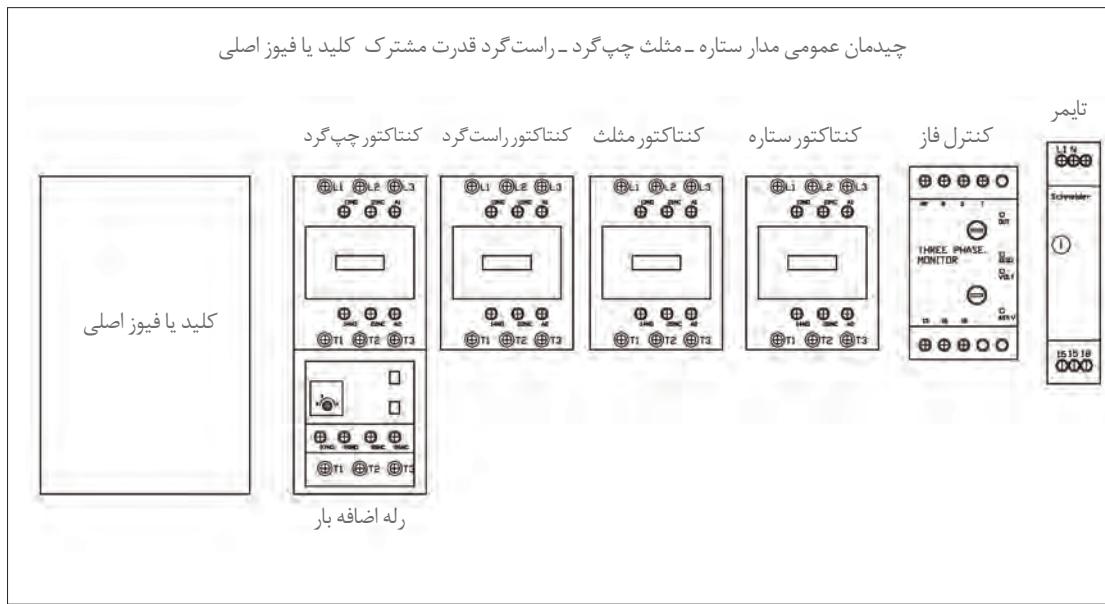
شکل ۲۶- نحوه عملکرد قطعات در مدار فرمان

قطعات الکتریکی مورد نیاز: برای ساخت تابلو راه‌اندازی موتور الکتریکی به روش ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد با قدرت مشترک قطعات معرفی شده در جدول ۵ مورد نیاز است:

جدول ۵- قطعات مورد نیاز

قطعات اصلی	مورد مصرف
کلید محافظ	قطع یا وصل مدار و محافظ جریان مغناطیسی
کنتاکتور	(چپ گرد)
کنتاکتور	(راست گرد)
کنتاکتور	حالت مثلث (Δ)
کنتاکتور	حالت ستاره (λ)
رله اضافه بار	(حافظت بار اضافه خط اصلی)
تایmer	(تأخير - از ستاره به مثلث)
کنترل فاز	(جهت تشخیص خطای فازها)

چیدمان قطعات الکتریکی: برای چیدمان عمومی قطعات تابلو راه اندازی موتور الکتریکی به روش ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد با قدرت مشترک چیدمان عرضی مطابق شکل ۲۷ پیشنهاد می شود.



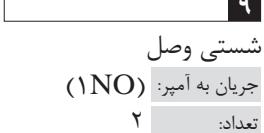
شکل ۲۷- چیدمان عمومی مدار ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد قدرت مشترک

*راهنمایی: ورودی تابلو از بالا و خروجی در پایین تابلو در نظر گرفته شود.
مشخصات فنی قطعات مورد نیاز در جداول ۶ و ۷ ارائه شده اند. جانمایی رامطابق قطعات موجود انجام داده و ابعاد تابلو را محاسبه نمایید.

جدول ۶- ابعاد قطعات مورد نیاز

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	جريان	نام قطعه
طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)				
		۱۱۸	۲۱۷	۱۶۰A	کلید فیوز دار
		۸۱	۱۵۲	۶۳A	کنترلور
		۷۱	۱۳۸	۴۰A	کنترلور
		۵۵	۱۱۳	۳۲A	کنترلور
		۵۰	۱۳۰	۱۰-۱۰۰A	رله کنترل بار ۳RB2483-4AA1
		۷۴	۱۰۴	۲۰-۲۰۰A	ترانسفورماتور جريان ۳RB29562TG2
		۴۵	۸۰	-	کنترل فاز تیپ بزرگ
		۲۲	۱۰۰	-	تایمر تیپ کوچک

جدول ۷- مشخصات الکتریکی قطعات مورد نیاز

			
کنتاکتور مثلث ۴۰A جریان به آمپر: ۱ تعداد:	کنتاکتورهای اصلی ۶۳A جریان به آمپر: ۲ تعداد:	فیوز تیغه‌ای ۸۰A جریان به آمپر: ۳ تعداد:	کلید فیوزدار ۱۶۰A جریان به آمپر: ۱ تعداد:
			
رله حفاظتی اضافه بار ۱۰۰A - ۱۰ جریان به آمپر: ۳۴A = set تعداد: ۱	کنترل فاز تیپ بزرگ - جریان به آمپر: ۱ تعداد:	رله زمانی (тайمر) تأخیر در وصل ON DELAY جریان به آمپر: ۱ تعداد:	کنتاکتور ستاره ۳۲A جریان به آمپر: ۱ تعداد:
			
شستی قطع (1NC) جریان به آمپر: ۱ تعداد:	شستی وصل (1NO) جریان به آمپر: ۲ تعداد:		

برای سیم کشی قطعات تابلو تا جریان ۱۲۵ آمپر با استفاده از سیم و برای جریان‌های بیشتر از ۱۲۵ آمپر از شینه مسی استفاده می‌شود.

نذکر مهم



چگونگی قرار گرفتن رله اضافه بار در مدار ستاره - مثلث

با توجه به نحوه سیم کشی مدار قدرت و اهمیت اتصال ها در مدار ستاره - مثلث، از مدل های متفاوتی رله اضافه بار در این تابلوها استفاده می شود که در ادامه به چند نمونه اشاره شده است:

۱- رله اضافه بار، مستقیماً زیر پیچ های کنتاکتور بسته می شوند. در این مورد به دلیل اینکه این دو قطعه کاملاً

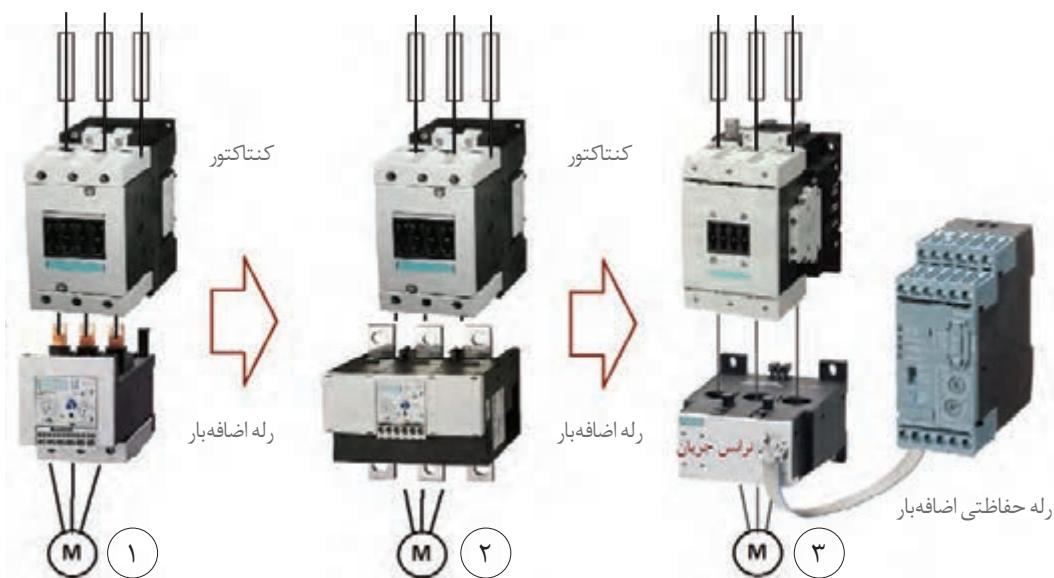
به هم دیگر محکم می شوند، فضای مناسب برای پل کردن سیم های قدرت از کنتاکتور چپ گرد به کنتاکتور راست گرد وجود ندارد. بنابراین از این تیپ برای تابلوهای راه انداز ستاره - مثلث معمولی می توان استفاده کرد.

۲- رله اضافه بار با شمش های ورودی و خروجی ارائه می شود. این نوع رله اضافه بار در تابلوهای راه انداز مدار ستاره - مثلث چپ گرد راست گرد و در توان های بالا استفاده می شود.

۳- رله اضافه بار ترکیبی از یک رله حفاظتی و یک ترانسفورماتور جریان می باشد. رله حفاظتی اضافه بار با محدوده جریان از ۱۰ آمپر و ترانسفورماتور جریان (CT) برای اندازه گیری جریان خط می باشد.

CT توسط کابل دیتا، جریان اندازه گیری شده را به رله حفاظتی ارسال می کند و رله مقدار جریان را نسبت به تنظیمات انجام شده مورد بررسی قرار داده و در هنگام بروز اضافه بار، به کنتاکتور فرمان می دهد و آن را قطع می کند. از این نمونه رله می توان برای عبور سیم های قطور و یا شینه استفاده نمود. سیم یا شینه فقط

از داخل سوراخ های ترانسفورماتور جریان عبور می کند و هیچ اتصال الکتریکی با هم ندارد. این رله اضافه بار را رله کنترل بار نیز می گویند.



شکل ۲۸- سه نمونه رله اضافه بار برای تابلوهای انداز ستاره مثلث

مزایای دیگر رله کنترل بار نشان داده شده در شکل ۲۹ به صورت زیر است:

۱- حفاظت جریان نشتی زمین GRN fault

۲- حفاظت و تشخیص دمای داخل موتور به کمک ترمیستور و ترموموکوپل

- ۳- گستره رنج جریان وسیع از ۱۰۰ الی ۱۰۰۰ آمپر (در این مدل)
- ۴- دارای درجه تنظیم CLASS، تأخیر در عملکرد حرارتی جریان اولیه موتور از ۵ تا ۳۰ ثانیه
- ۵- دارای دکمه ریست، قابلیت ریست دستی و اتوماتیک.

تذکر



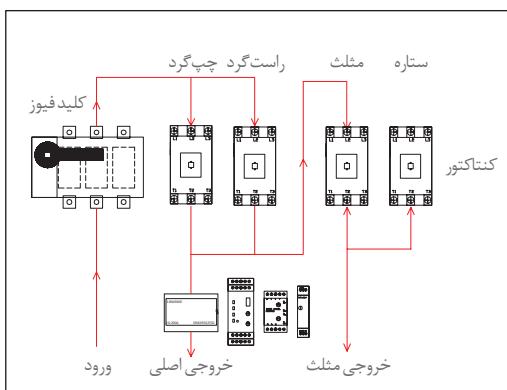
در مدار ستاره - مثلث معمولی، مقادیر نامی کنتاکتور اصلی و کنتاکتور مثلث با هم برابر و به مقدار ۰/۵۸ جریان نامی موتور می‌باشد. در صورتی که طبق نقشه قدرت ستاره - مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد مشترک، جریان ورودی به کنتاکتور مثلث از کنتاکتورهای اصلی گرفته می‌شود. بدیهی است که کنتاکتورهای اصلی KM1 و KM2 باید کل جریان ورودی را تحمل کنند.



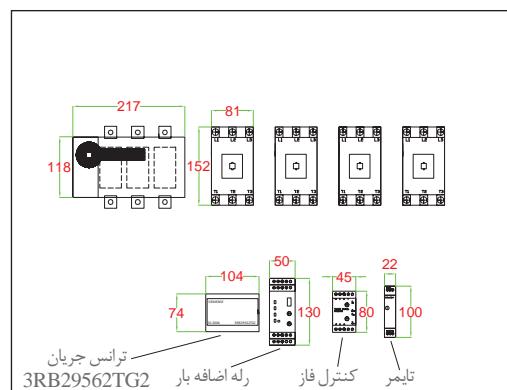
شکل ۲۹- رله اضافه بار کنترل بار

بنابراین در مدار ستاره مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد مشترک، مقادیر نامی کنتاکتورهای اصلی (چپ‌گرد - راست‌گرد) باید برابر جریان نامی موتور و جریان کنتاکتور مثلث برابر با ۰/۵۸ جریان نامی موتور انتخاب شوند.

جانمایی و چیدمان قطعات در تابلو: برای جانمایی قطعات الکتریکی در تابلو همانند چیدمان عمومی جانمایی کنید. تجهیزات قدرت مانند کلید فیوزدار و کنتاکتورها در ردیف اول و طبق مدار قدرت قرار می‌گیرند در ضمن طبق موارد گفته شده، CT می‌تواند با فاصله‌ای مناسب به همراه رله اضافه بار و تجهیزات فرمان در ردیف دیگر مطابق شکل ۳۰ قرار گیرد.



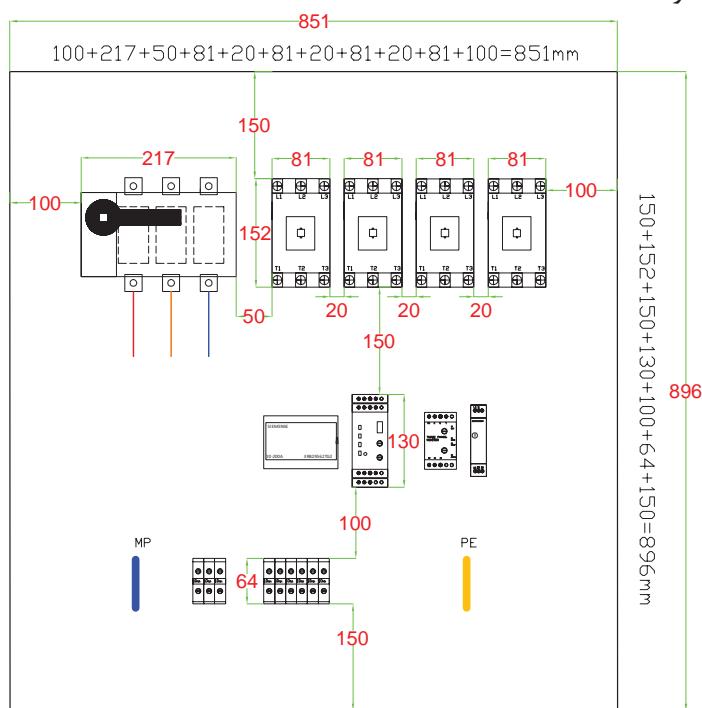
مسیر جریان



بعاد تجهیزات

شکل ۳۰- ابعاد و مسیر جریان در تابلو

- بعد از وارد کردن ابعاد، فضاهای خالی مورد نیاز به آن را در نظر گرفته و اضافه کنید.
- ابتدا عرض تابلو و بلندترین ردیف یعنی کنتاکتورها را محاسبه کنید. ابعاد کلیه قطعات، فاصله مناسب بین آنها و فاصله ۱۰۰ میلیمتری کناری قطعات نسبت به بدنه تابلو روی شکل مشخص شده است. با جمع اندازه آنها عرض مورد نیاز را به دست آورید. اندازه عرض محاسباتی صفحه نصب یا سینی مطابق شکل ۳۱ برابر با ۸۵۱ میلیمتر خواهد شد.



شکل ۳۱- طول و عرض نصب مورد نیاز

فاصله طولی قطعات از بالا تا پایین صفحه را محاسبه کنید. طول قطعات به این شرح است:

- فاصله بالای تابلو تا کنتاکتور ۱۵۰ میلیمتر
- فاصله بین هر ردیف ۱۵۰ میلیمتر
- فاصله رله اضافه بار تا ترمینال ۱۰۰ میلیمتر
- انتهای ترمینال تا پایین تابلو ۱۵۰ میلیمتر

مطابق شکل ۳۱ طول سینی را محاسبه کنید. براساس اندازه‌های داده شده طول سینی برابر است با ۸۹۶ میلیمتر محاسبه خواهد شد.

طبق برآورده ابعاد تابلو از روی ابعاد صفحه نصب یا سینی، مقدار ۸۰ میلیمتر به دو اندازه طول و عرض اضافه کنید تا ابعاد بدنه تابلو محاسبه شود.

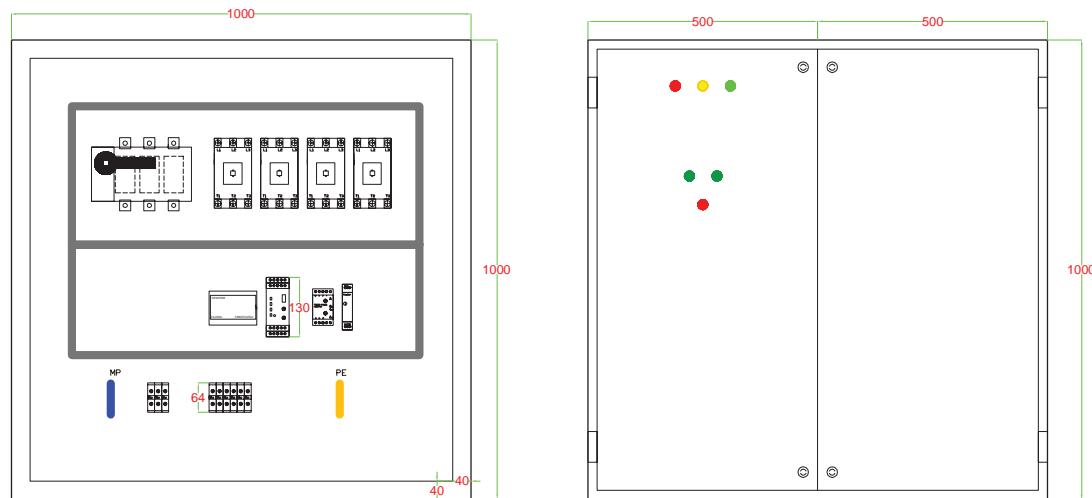
$$\text{عرض} 851 + 80 = 931 \text{mm} \quad , \quad \text{طول} 896 + 80 = 976 \text{mm}$$

ولی این ابعاد باید استاندارد باشد. ابعاد 1000×900 میلیمتر و 1000×1000 میلیمتر مناسب می‌باشند که در اینجا اندازه دوم انتخاب شده است.

تذکر



در صورتی که عرض تابلو از 800 میلی‌متر بیشتر شود، به دلیل بزرگ بودن در تابلو، آن را دو تکه می‌سازند. معمولاً اندازه این در نصف عرض تابلو در نظر گرفته می‌شود. یعنی عرض در 1000 میلی‌متر را مطابق شکل ۳۲ به دو تکه 500 میلی‌متری تقسیم می‌کنند.



شکل ۳۲- جانمایی قطعات و اندازه در تابلو

نکات آموزشی

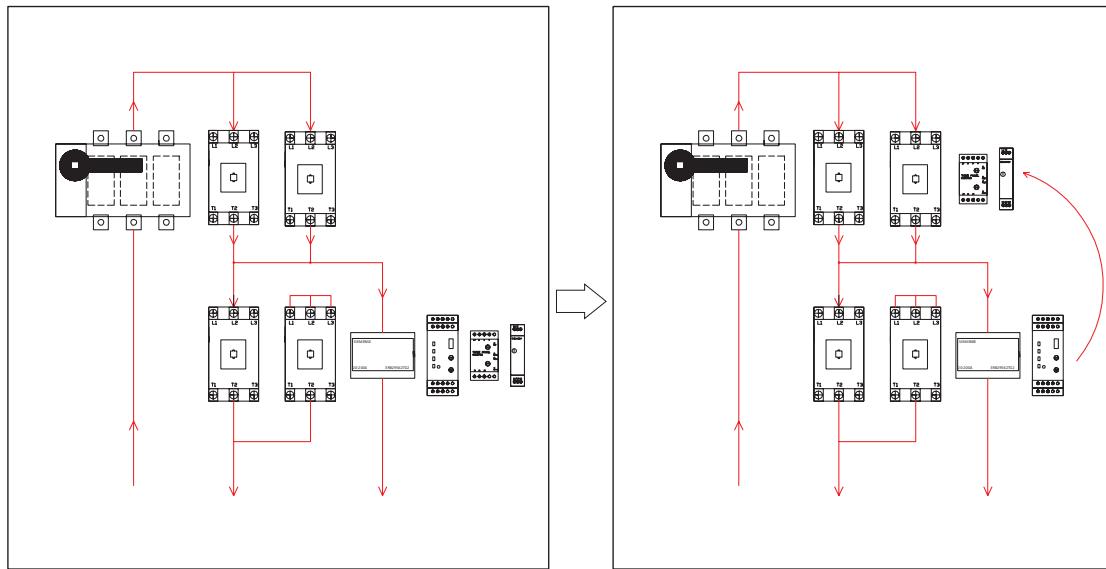
- ۱- در مدارهایی که از پیچیدگی بیشتری برخوردار هستند باید در مورد چیدمان قطعات در کنار هم تمام روش‌ها را بررسی کرد زیرا چیدمان درست و هماهنگی، باعث می‌شود مونتاژ تابلو خیلی راحت‌تر انجام شود.
- ۲- در صورت آشنایی با تجهیزات مشابه و همنوع و ویژگی‌های آنها تابلو با استاندارد مطلوب‌تری طراحی و اجرا می‌شود مانند رله اضافه بار و ترانسفورماتور جریان (CT).
- ۳- عرض تابلو دیواری معمولاً تا اندازه 80 mm مناسب است. اگر اندازه عرض در تابلو بیشتر از این مقدار باشد بهتر است در تابلو دو تکه طراحی شود.

طراحی تابلو (نوع دیگر): طراحی تابلو ذکر شده را می‌توان به صورت دیگری نظیر شکل ۳۳ در نظر گرفت: در این روش کنتاکتورهایی که مدار آنها با هم مرتبط بوده و اصطلاحاً به هم پل می‌شوند به نحوی چیدمان شده‌اند تا سیم‌کشی راحت‌تر انجام شود.

توجه



در این روش عرض تابلو کاهش پیدا می‌کند و تقریباً تابلو به صورت طولی جانمایی می‌شود. در صورت استفاده از شینه برای اتصالات، این روش چیدمان بسیار مناسب‌تر است.



شکل ۳۳- جانمایی قطعات تابلو به صورت طولی

کار عملی ۵

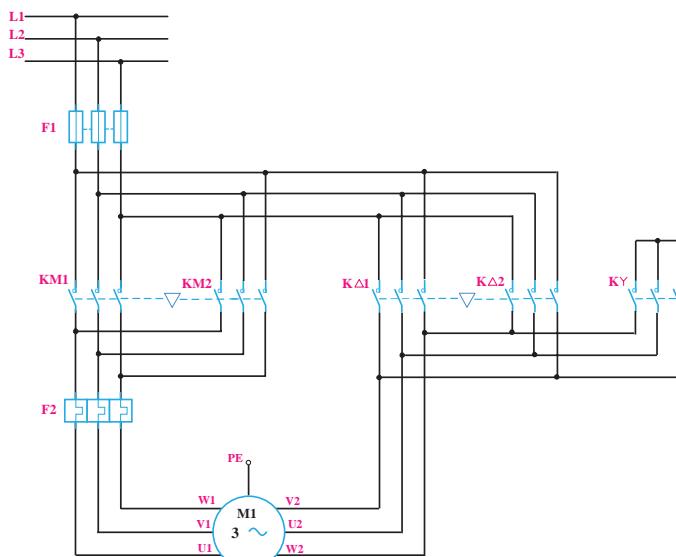


راه اندازی موتور الکتریکی به صورت ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد قدرت مستقل
plansifter machine
 صنایع تولید آرد دارای دستگاه سرند (غربال) است که به آن ماشین پلنسیفتر می‌گویند. این ماشین دارای اتاقک‌هایی با سرند (غربال)‌های متفاوتی است که آرد را به شکل‌های مختلف الک و بوخاری کرده و به قسمت‌های مختلف خط تولید آرد منتقل می‌کند. این اتاقک توسط تعدادی عمود چوبی خاص و انعطاف‌پذیر، بین سقف و زمین معلق است و یک موتور الکتریکی در مرکز آنها قرار دارد. انتهای شفت این موتور بادامکی قرار دارد. با چرخش موتور شفت و بادامک شروع به چرخش کرده و باعث لرزش اتاقک‌ها می‌شود. درنتیجه الک‌های داخل آن در یک مسیر دایره‌ای شکل شروع به چرخش سریع می‌کند. این حالت شبیه حالتی است که آرد توسط یک سرند (غربال) کوچک، با دست به چرخش در آید (شکل ۳۴).



شکل ۳۴- موتور ۷۵ کیلووات با جریان نامی ۱۷۰ آمپر

یک موتور ۷۵ کیلووات با جریان نامی ۱۷۰ آمپر در نظر گرفته شده که به صورت ستاره - مثلث شروع به کار می‌کند و باید در مواردی هم جهت دور موتور بر عکس شود. مدار قدرت و فرمان این کار عملی را طراحی و قطعات مورد نیاز را در صفحه نصب جانمایی کنید.



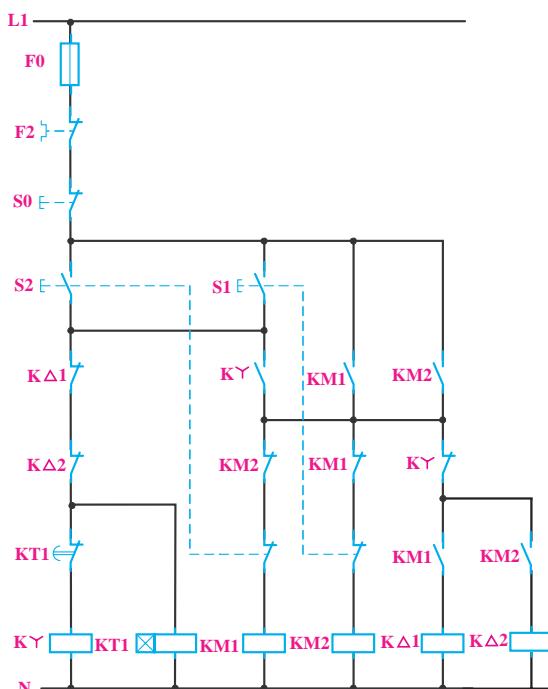
شکل ۳۵- مدار قدرت

الف) مدار قدرت: برای مدار ستاره - مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد قدرت مستقل پنج کنتاکتور موردنیاز است. کنتاکتور $KM1 + KM2$ به عنوان کنتاکتور اصلی برای راست‌گرد و چپ‌گرد موتور الکتریکی می‌باشد. کنتاکتور λ اتصال ستاره را در هر دو جهت راست‌گرد و چپ‌گرد برقرار می‌کند. کنتاکتور $K\Delta 1$ در حالت راست‌گرد اتصال مثلث را ایجاد می‌کند و $K\Delta 2$ در حالت چپ‌گرد و اتصال مثلث برقرار می‌کند (شکل ۳۵) و ورودی کنتاکتورهای $K\Delta 1$ و $K\Delta 2$ از بالای کنتاکتورهای اصلی است:

$$\begin{array}{l}
 \text{راست‌گرد ستاره} \longrightarrow KM1, K\lambda \longrightarrow \begin{cases} L1 \rightarrow U1 \\ L2 \rightarrow V1 & U3, V3, W3 \\ L3 \rightarrow W3 \end{cases} \\
 \text{راست‌گرد مثلث} \longrightarrow KM1, K\Delta 1 \longrightarrow \begin{cases} L1 \rightarrow U1 \rightarrow U1 \\ L2 \rightarrow V1 \rightarrow V1 \\ L3 \rightarrow W1 \rightarrow W1 \end{cases} \\
 \text{چپ‌گرد ستاره} \longrightarrow MK2, K\lambda \longrightarrow \begin{cases} L3 \rightarrow U1 \\ L2 \rightarrow V1 & U2, V2, W2 \\ L1 \rightarrow W1 \end{cases} \\
 \text{چپ‌گرد مثلث} \longrightarrow KM2, K\Delta 2 \longrightarrow \begin{cases} W2 \rightarrow L3 \rightarrow U1 \\ U2 \rightarrow L2 \rightarrow V1 \\ V2 \rightarrow L1 \rightarrow W1 \end{cases}
 \end{array}$$

در این مدار مقادیر جریان نامی تمام کنتاکتورها 85 A جریان نامی موتور است و مقدار جریان نامی کنتاکتور KY برابر 33 A جریان نامی موتور خواهد بود.

ب) مدار فرمان: کنتاکتور KY وظیفه ایجاد اتصال مثلث موتور الکتریکی را دارد و تیغه بسته KY باید در مسیر بوبین هر دوی آنها قرار گیرد. کنتاکتور KY هنگام اتصال مثلث همراه با $KM1$ و کنتاکتور KY هنگام اتصال مثلث همراه با $KM2$ کار می کنند (شکل ۳۶).



شکل ۳۶-عملکرد کنتاکتورهای اتصال مثلث

کنتاکت بسته KY به منظور برقراری اینترلاک الکتریکی به صورت سری در مسیر بوبین کنتاکتور KY قرار دارد (شکل ۳۷).
نحوه عملکرد مدار فرمان به صورت زیر است:



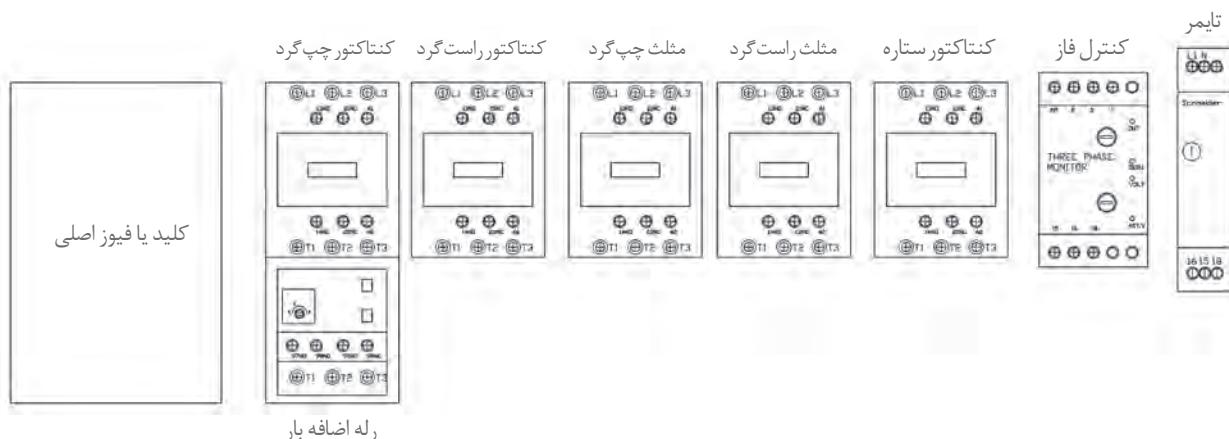
شکل ۳۷-مدار فرمان

قطعات الکتریکی موردنیاز: برای ساخت تابلو راهاندازی موتور الکتریکی به روش ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد با قدرت مستقل قطعات معرفی شده در جدول ۸ موردنیاز است:

جدول ۸- قطعات مورد نیاز تابلو

قطعات اصلی	مورده مصرف
کلید محافظ	وصل یا قطع کل مدار - محافظ جریان مغناطیسی
کنتاکتور	(اصلی چپ گرد)
کنتاکتور	(اصلی راست گرد)
کنتاکتور	(چپ گرد Δ مثلث)
کنتاکتور	(راست گرد Δ مثلث)
کنتاکتور	(حالت ستاره)
رله اضافه بار	(حفظاظت بار اضافه خط اصلی)
تايمر	(تأخير - از ستاره به مثلث)
کنترل فاز	(جهت کنترل ولتاژ سه فاز)

چیدمان قطعات الکتریکی: برای چیدمان عمومی قطعات تابلو راهاندازی موتور الکتریکی به روش ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد با قدرت مستقل چیدمان عرضی مطابق شکل ۳۸ پیشنهاد می‌شود.



شکل ۳۸- چیدمان عمومی برای قدرت مستقل

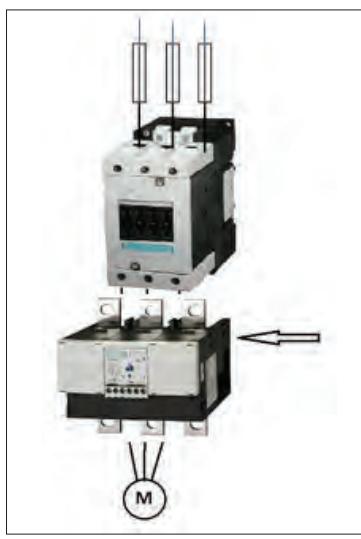
مشخصات فنی قطعات مورد نیاز در جداول ۱۰ و ۱۱ ارائه شده‌اند. جانمایی رامطابق قطعات موجود انجام داده و ابعاد تابلو را محاسبه نمایید.
*راهنمایی: اتصالات با شمش استاندارد شینه‌بندی شوند.

جدول ۹-مشخصات قطعات الکتریکی

رله اضافه بار ۱۰۰A_۷۰۰ جریان به آمپر: ۱ تعداد:	کنتاکتور ستاره ۶۳A جریان به آمپر: ۱ تعداد:	کنتاکتورهای اصلی و مثبت تغییر جهت ۱۱۰A جریان به آمپر: ۴ تعداد:	MCCB کلید کمپکت ۲۵۰A جریان به آمپر: ۱ تعداد:
شستی استپ (NO) جریان به آمپر: ۱ تعداد:	شستی استارت (NO) جریان به آمپر: ۲ تعداد:	تایمر ON DELAY جریان به آمپر: ۱ تعداد:	کنترل فاز تیپ بزرگ جریان به آمپر: ۱ تعداد:

جدول ۱۰-ابعاد قطعات

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	جریان	نام قطعه
		۱۰۶	۱۶۰	۲۵۰A	MCCB کلید کمپکت
		۱۰۴	۱۵۲	۱۱۰A	کنتاکتور
		۸۱	۱۵۲	۶۳A	کنتاکتور
		۱۰۴	۷۳	۹۵_۱۲۵A	رله اضافه بار
		۴۵	۸۰		کنترل فاز تیپ بزرگ
		۲۲	۸۳		تایmer تیپ کوچک



شکل ۳۹- رله اضافه بار شینه دار

رله اضافه بار شینه‌ای

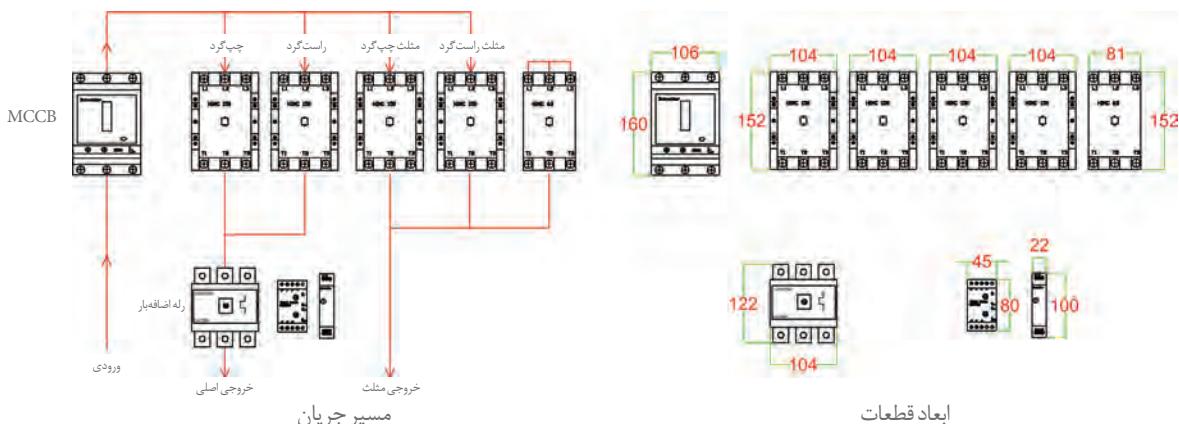
در این تابلو به دلیل توان بالای الکتروموتور باید از شینه به جای سیم استفاده کرد. به همین دلیل نیز باید از رله‌های اضافه بار شینه‌ای استفاده کرد (شکل ۳۹).

توجه



به دلیل استفاده از شینه تا هنگامی که طرح قابل قبول برای مسیر عبور شینه‌ها و اتصال کنتاکتورها نباشد چیدمان انجام نمی‌شود. اگر بخواهید مدار قدرت را سیم کشی کنید، شاید ترتیب چیدمان قطعات خیلی مهم نباشد زیرا سیم‌ها انعطاف دارند و می‌توانند در مسیرهای مختلف عبور کنند ولی در شینه‌بندی قضیه کمی تفاوت دارد. یعنی تا هنگامی که طرح قابل قبول و قابل امکانی برای مسیر عبور شینه‌ها و اتصال کنتاکتورها، با توجه به مدار قدرت پیدا نکنید، نباید چیدمان را شروع کنید.

جانمایی و چیدمان قطعات در تابلو: برای انجام چیدمان این کارعملی روش ردیفی یا عرضی بسیار مناسب است زیرا عملیات شینه‌بندی به ساده‌ترین و راحت‌ترین شکل ممکن انجام می‌گیرد. قطعات را در تابلو فرضی مطابق شکل ۴۰ رسم کنید و اندازه‌گیری نمایید.

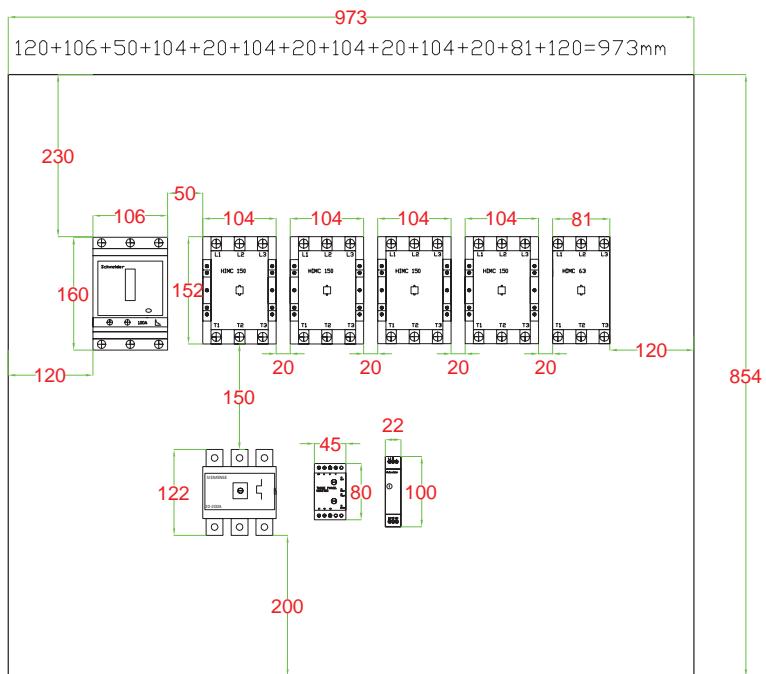


شکل ۴۰- ابعاد قطعات و مسیر جریان

پس از یادداشت ابعاد قطعات، فضاهای خالی مورد نیاز را طبق اندازه‌های اشاره شده در شکل ۴۱ به آن اضافه کنید.

کلیه ابعاد و اندازه‌ها را از سمت چپ به راست با هم جمع کنید تا عرض حدودی سینی تابلو به دست آید. توجه داشته باشید که هرچه مقدار جریان و ابعاد قطعات بزرگ‌تر باشد فضاهای خالی و فاصله بین آنها نیز باید بیشتر شود. (فاصله بین قطعات پیشنهادی ارائه شده و قابل تغییر می‌باشد.)

پس از اتمام محاسبات، عرض سینی مونتاژ مطابق شکل ۴۱ برابر ۷۷۳ میلی‌متر به دست می‌آید.



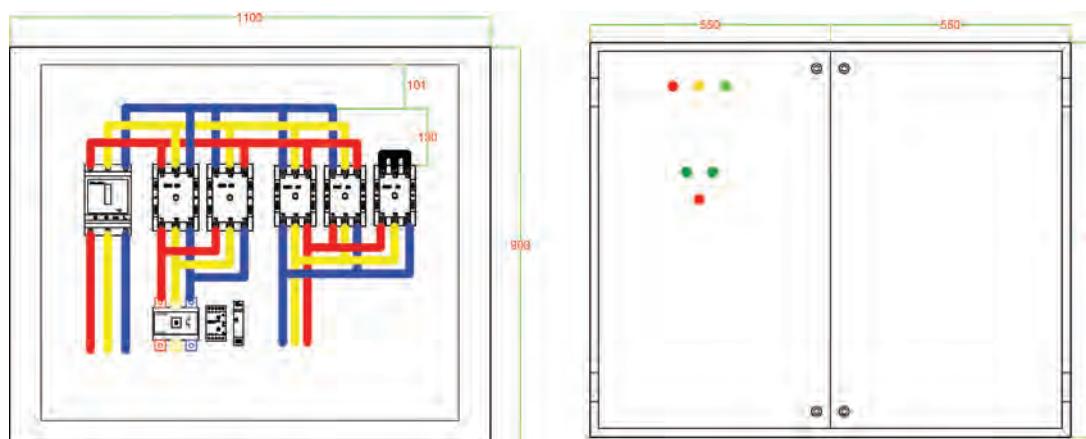
شکل ۴۱- تخمین ابعاد تابلو

پس از محاسبه عرض تابلو، اندازه قطعات و فواصل بین آنها را از بالا به پایین طبق شکل ۴۲ با هم جمع کنید تا طول صفحه نصب یا سینی تابلو به دست آید. این مقدار برابر با ۸۵۴ میلی متر به دست می آید.

در این مرحله مانند همه محاسبات قبلی مقدار ۸۰ میلی متر به دو طرف اضافه کنید تا ابعاد محاسباتی بدنه تابلو را به دست آورید:

$$\text{عرض} 854 + 80 = 934 \text{mm} \quad \text{طول} 973 + 80 = 1053 \text{mm}$$

پس از اتمام محاسبات ابعاد بدنه تابلو، در نهایت ابعاد تابلو را استاندارد یا نرمال کنید. پس از بررسی دو اندازه، بهترین شکل را انتخاب کنید. ابعاد 1000×900 میلی متر و 1100×900 میلی متر مناسب می باشند ولی به دلیل جریان بالا و انجام شینه بندی، ابعاد بزرگ تر انتخاب می شود (شکل ۴۲).



شکل ۴۲- ابعاد استاندارد تابلو

نکات آموزشی

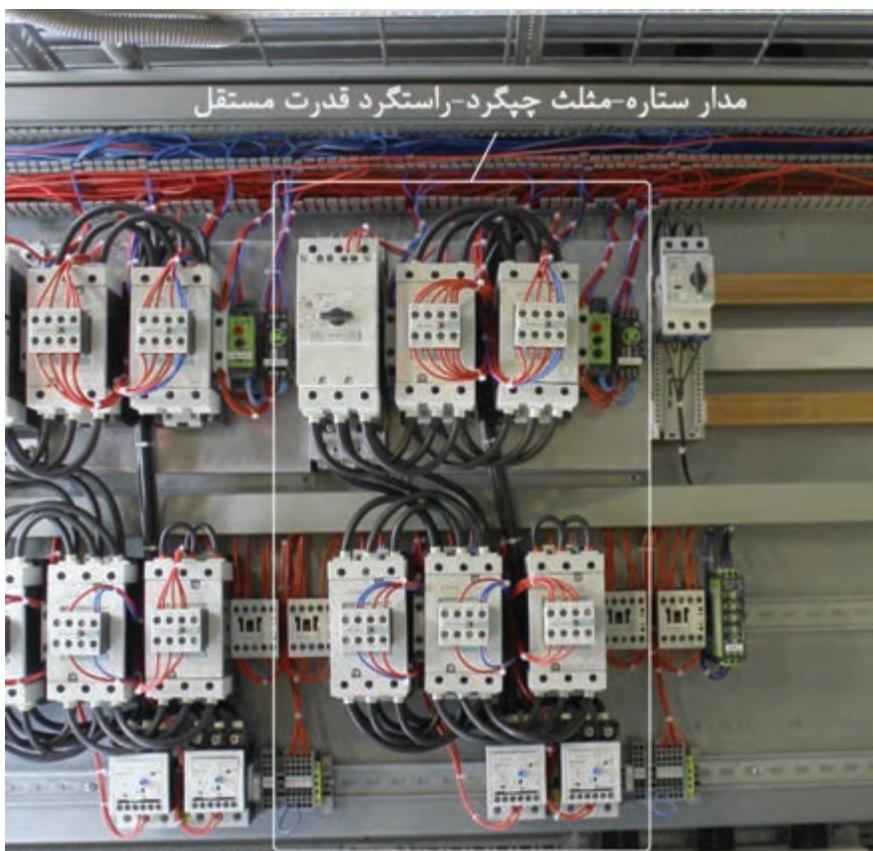
۱- در طراحی و انتخاب قطعات، با توجه به هزینه و کیفیت، تجهیزات مناسب را به کار ببرید (رله اضافه بار قابل شینه‌بندی استفاده کنید).

۲- تابلوهایی که شینه‌بندی می‌شوند دقت بیشتری روی چیدمان و ترتیب قرار گرفتن قطعات در کنار هم لازم دارد در صورت طراحی و چیدمان ناصحیح امکان شینه‌بندی استاندارد وجود ندارد.

۳- در طراحی تابلو باید از ابعاد استاندارد استفاده کرد. (مانند 600×800 و 900×700 میلی‌متر).

۴- در صورتی که ابعاد نرمال، شامل اندازه‌هایی با اعداد طبیعی هستند ولی با ابعاد استاندارد کمی فاصله دارند. مثلاً اگر اندازه طبق محاسبات 680×930 میلی‌متر باشد آن ابعاد را گرد کرده و به ابعاد استاندارد 1000×700 میلی‌متر تبدیل می‌شود.

در هر صورت ابعاد استاندارد و نرمال هر دو برای ارائه قابل قبول می‌باشند. یک نمونه مدار روش ستاره - مثلث چپ‌گرد - راست‌گرد با قدرت مستقل، با چیدمان متفاوت در شکل ۴۳ ارائه شده است. این تابلو شامل دو رله اضافه بار است. یکی روی خط اصلی چپ‌گرد - راست‌گرد و دیگری روی خط مثلث قرار دارد. این عمل بهدلیل حفاظت هرچه بیشتر موتور طراحی شده است.



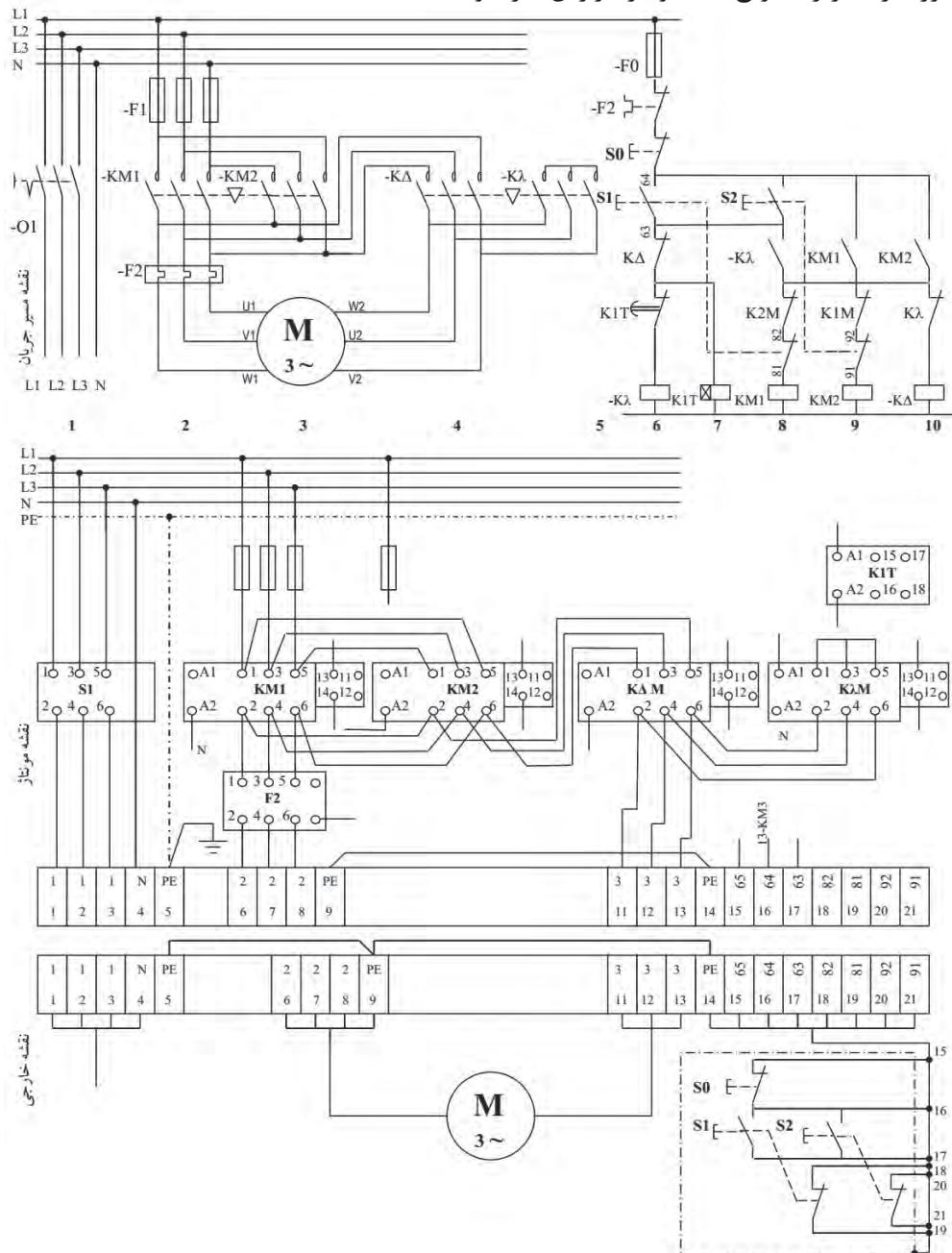
شکل ۴۳- یک نمونه دیگر از تابلو قدرت مستقل



راه اندازی چپ گرد - راست گرد ستاره مثلث

۱- برای بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۴۴- نقشه خارجی و نقشه مونتاژ مدار ستاره- مثلث چپ گرد- راست گرد

موتور دالاندر

موتور الکتریکی برخی از دستگاه‌های صنعتی با چند سرعت کار می‌کنند مانند مته، دستگاه‌های تراش، بالابر، دستگاه‌های نساجی و نظایر آن.

برای تغییر سرعت موتورهای الکتریکی روش‌های مختلفی به این شرح مورد استفاده قرار می‌گیرد :

۱- تغییر سرعت به روش تغییر ولتاژ (V)

۲- تغییر سرعت به روش تغییر فرکانس (f)

۳- تغییر سرعت به روش تغییر هم‌زمان ولتاژ فرکانس (V/f)

۴- تغییر سرعت به روش تغییر قطب‌های سیم پیچی موتور الکتریکی

سرعت میدان دوار مغناطیسی در موتورهای الکتریکی سه فاز با فرکانس جریان رابطه مستقیم و با تعداد قطب‌های موتور رابطه عکس دارد.

میدان مغناطیسی دوار موتورهای الکتریکی سه فاز از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$n_s = \frac{120f}{p}$$

در این رابطه:

f: فرکانس جریان بر حسب هرتز (Hz)

P: قطب‌های سیم‌بندی است.

سرعت میدان دوار مغناطیسی با فرکانس رابطه مستقیم و با قطب‌های سیم‌بندی رابطه عکس دارد.

یکی از ساده‌ترین روش‌های تغییر سرعت موتورهای الکتریکی سه فاز تغییر تعداد قطب‌های سیم‌بندی می‌باشد. در فرکانس f=50 Hz برای قطب‌های ۴، ۲ و ۶ می‌توان نوشت:

$$p = 2 \rightarrow n_s = \frac{120 \times 50}{2} = 300 \text{ rpm}$$

$$p = 4 \rightarrow n_s = \frac{120 \times 50}{4} = 150 \text{ rpm}$$

$$p = 6 \rightarrow n_s = \frac{120 \times 50}{6} = 100 \text{ rpm}$$

با افزایش قطب‌های سیم‌بندی سرعت میدان دوار و به دنبال آن سرعت چرخش موتورهای الکتریکی کاهش می‌یابد.

برای تغییر قطب‌های سیم‌بندی دو روش وجود دارد:

۱- تغییر قطب‌های سیم‌بندی با داشتن چند سیم پیچی جداگانه

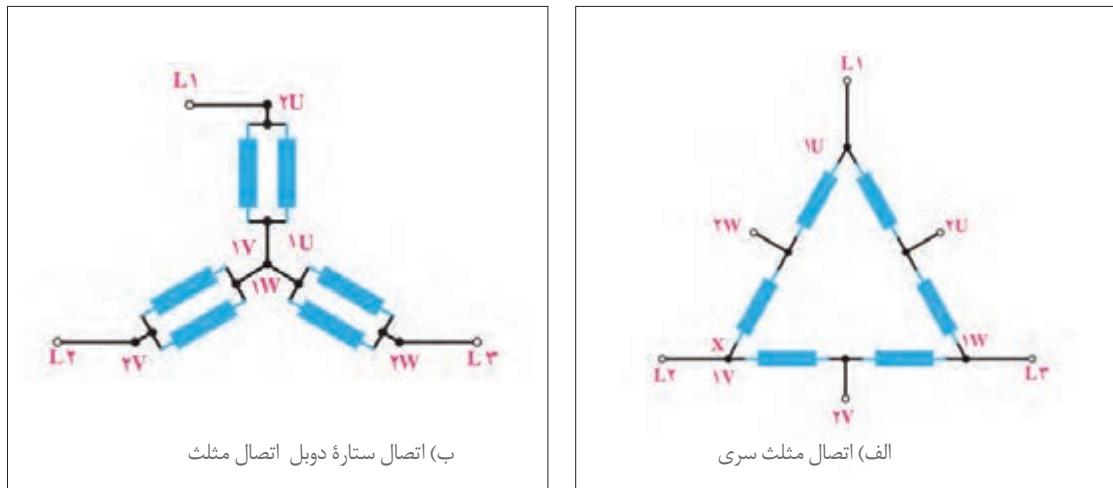
۲- تغییر قطب‌های سیم‌بندی به روش دالاندر

موتورهای الکتریکی سه فاز چند سرعته با داشتن چند سیم پیچی جداگانه از لحاظ اقتصادی مقرن به صرفه نیستند و جز در موارد خاص استفاده نمی‌شود.

در موتورهای سه فاز دالاندر از یک سیم‌پیچ برای ایجاد دو عدد برای قطب‌های سیم‌بندی استفاده می‌شود.

در یک نوع از سیم‌پیچی دالاندر از اتصال مثلث کلافها برای سرعت کم و قطب زیاد و اتصال ستاره دوبل

برای سرعت زیاد و قطب کم استفاده می‌شود. در اتصال دالاندر نسبت سرعت کم به زیاد $\frac{1}{2}$ می‌باشد.



شکل ۴۵- اتصالات موتور دالاندر

راه اندازی مدار راه اندازی موتور دالاندر

الف) مدار قدرت: مدار قدرت راه اندازی موتور دالاندر به سه کنتاکتور نیاز دارد. کنتاکتور KM1 در سرعت کند سه فاز را به سر کلافهای موتور می‌رساند:

$$KM1: \begin{cases} L1 \rightarrow 1U \\ L1 \rightarrow 1V \\ L3 \rightarrow 1W \end{cases}$$

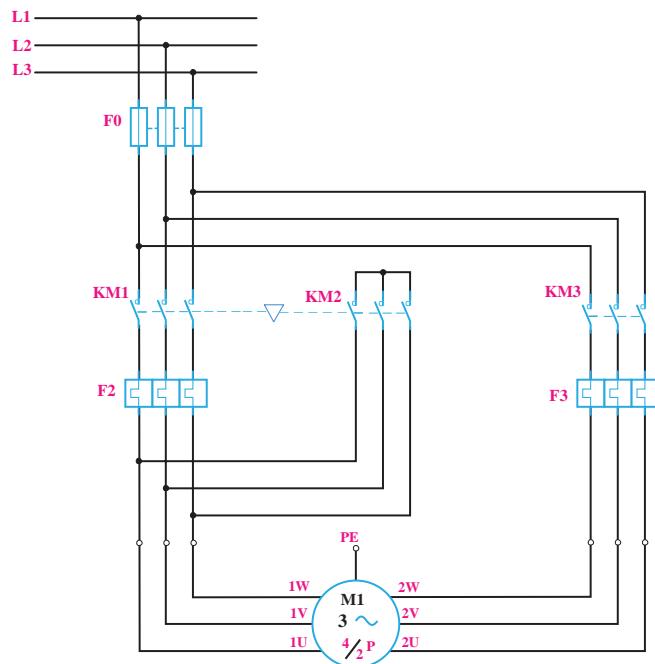
در سرعت تند کنتاکتور KM3 سه فاز را به سر وسط کلافها می‌رساند و همزمان KM2 سه سر کلافها را اتصال کوتاه می‌کند.

$$KM1: \begin{cases} L1 \rightarrow 2U \\ L2 \rightarrow 2V \\ L3 \rightarrow 2W \end{cases}$$

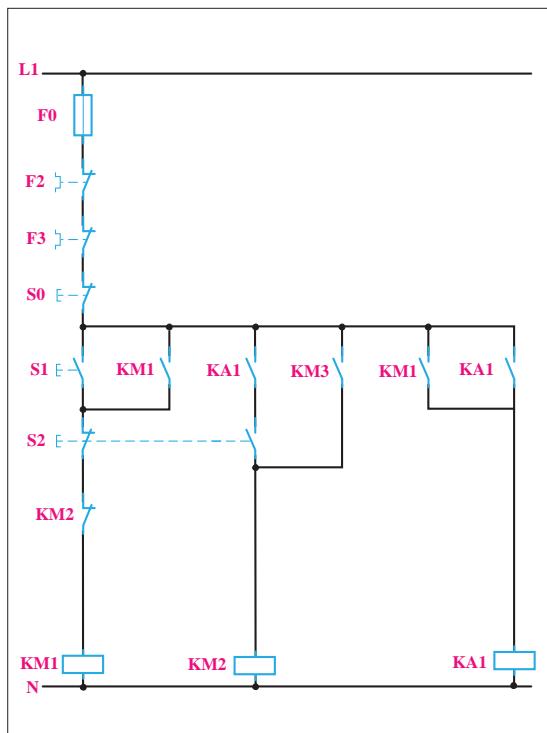
$$KM2: 1U, 1V, 1W$$

جریان دریافتی موتور در سرعت‌های کم و زیاد متفاوت است و باید از دو رله اضافه F_2 و F_3 در مدار استفاده کرد (شکل ۴۶).

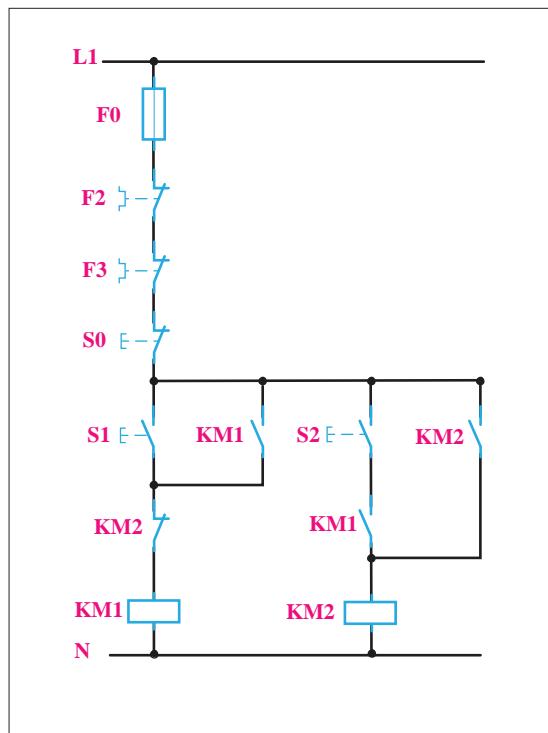
ب) مدار فرمان: مدار فرمان راه انداز موتور دالاندر تغییر سرعت را از دور کند به دور تند فرمان می‌دهد. در این مدار کنتاکتور KM2 باید پس از کنتاکتور دور کند KM1 وارد مدار شود و کنتاکتور KM1 از مدار خارج شود (یکی به جای دیگری) (شکل ۴۷).



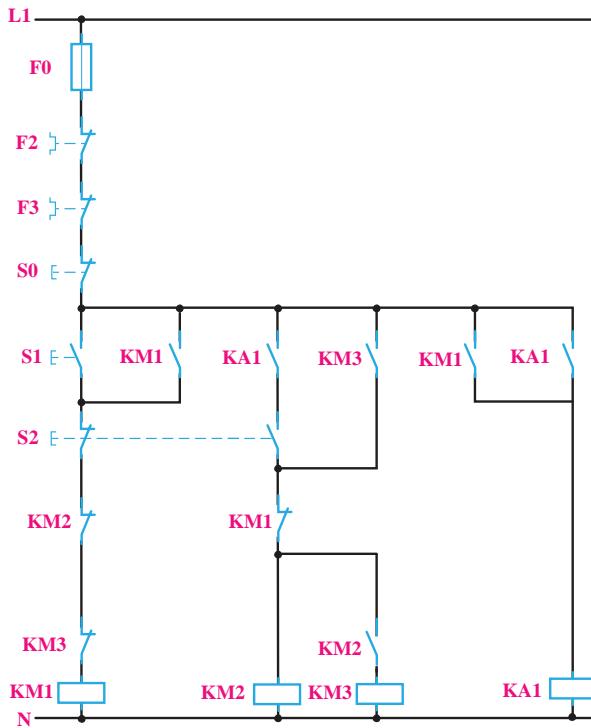
شکل ۴۶- مدار قدرت موتور دالاندر



شکل ۴۸- کنتاکتور دوبل برای مدار فرمان دالاندر



شکل ۴۷- مدار یکی به جای دیگری



شکل ۴۹-دو کنتاکتور برای دور کند

کنتاکتور ۲ KM1, KM2 حتی برای یک لحظه هم نباید با هم در مدار باشند زیرا حالت اتصال کوتاه سه فاز ایجاد می‌شود. (چرا؟) به همین دلیل از شستی دوبل استفاده می‌شود. ولی با توجه به اینکه در شستی دوبل ابتدا قسمت قطع عمل می‌کند لذا با قطع بودن KM1 دیگر KM2 راهاندازی نمی‌شود. بنابراین از کنتاکتور کمکی KA1 استفاده می‌شود (شکل ۴۸).

در این صورت بعد از فشار به شستی دوبل و قطع KM1، KM2 می‌تواند وارد مدار شود. برای ایجاد دور کند کنتاکتورهای KM2، KM3 باید باهم در مدار باشند لذا پس از وصل شدن کنتاکتور KM2، کنتاکتور KM3 نیز وارد مدار می‌شود (شکل ۴۹).

کنتاکتور KM2 باید وابسته به KM3 باشد. بنابراین برای این دو کنتاکتور از کنتاکتور خود نگهدار استفاده می‌شود (شکل ۴۹).

از کنتاکت بسته KM1 در مسیر دور تند و از کنتاکت‌های بسته KM3, KM2 در مسیر دور کند استفاده می‌شود تا حفاظت مدار بیشتر شود.

تمرین

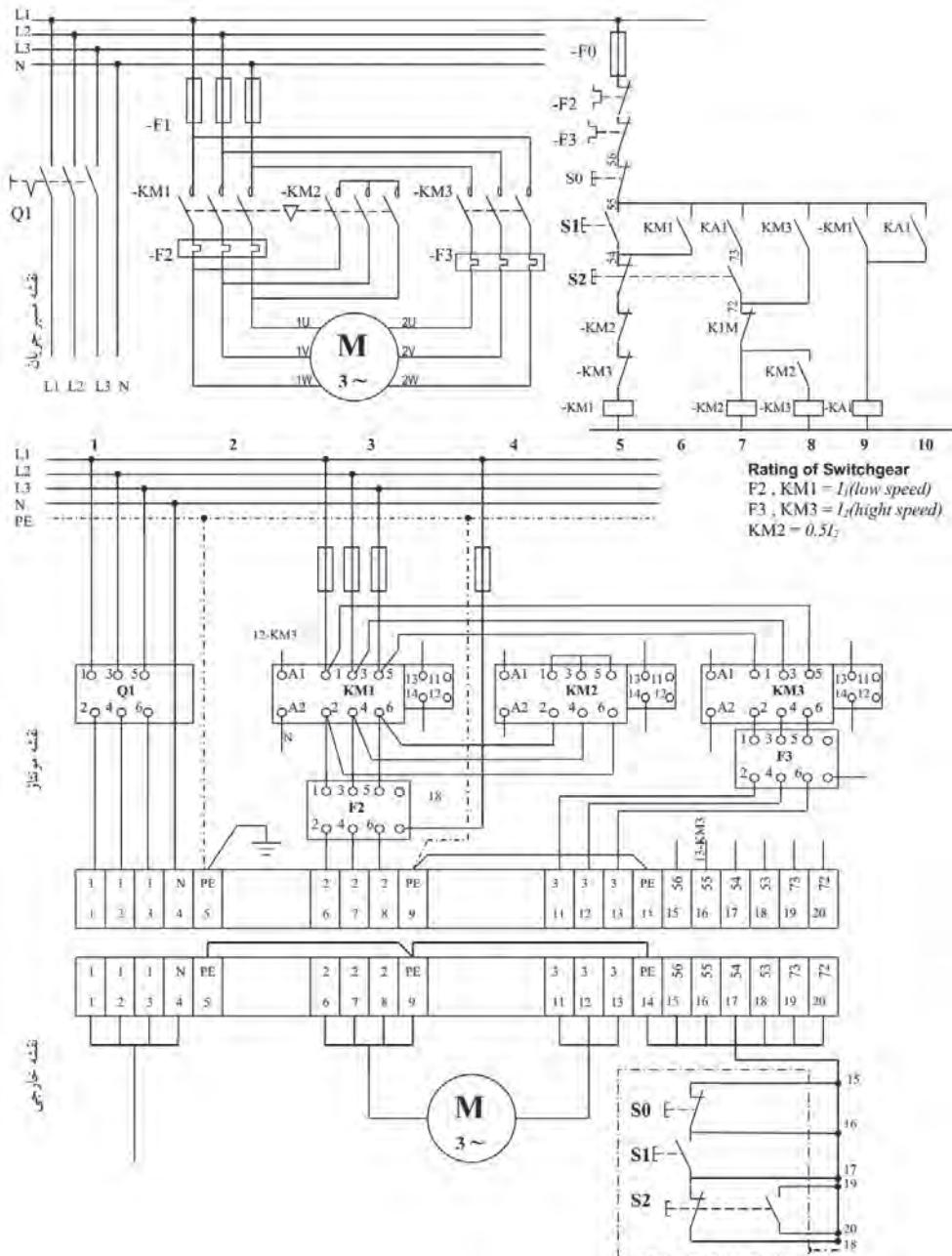


هر جویان عزیز، در این مرحله شما به توانمندی محاسبه و برآورد ابعاد تابلو دست پیدا کرده‌اید. همچنین مهارت‌های لازم در جانمایی و نصب قطعات تابلوهای فشار ضعیف الکتریکی را کسب نموده‌اید. با توجه به مهارت‌های به دست آمده، ابعاد تابلو راهاندازی موتور دالاندر را برآورد کرده و جانمایی و نصب قطعات مورد نیاز آن را انجام دهید. توان موتور را با توجه به موتور الکتریکی موجود در هنرستان در نظر بگیرید.



- مدار راهاندازی موتور دالاندر (نقشه کند - تند)

- ۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.
- ۲- طرز کار مدار را تشریح نمایید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۵- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار راهانداز موتور دالاندر

ارزشیابی شایستگی تابلو برق دستگاه‌های صنعتی

شرح کار:	تابلو راهاندازی مدار ستاره - مثلث دستی و خودکار تابلو راهاندازی مدار ستاره - مثلث چپ گرد - راست گرد تابلو راهاندازی موتور دالاندر		
استاندارد عملکرد:	نصب و جانمایی قطعات در تابلوی کارگاهی آماده و فلزی در ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع		
شاخص‌ها:	سلط بر انتخاب صحیح قطعات و استفاده صحیح از ابزارها فضاسازی صحیح صفحه نصب تابلو و توجه به زیباسازی تابلو سیم‌کشی صحیح و مطابق با استاندارد عملکرد بین قطعات (سیم و شینه مسی)		
شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:	شرایط: فضای مناسب - ابزار مناسب - مدت زمان مناسب با حجم کار ابزار و تجهیزات: ابزار عمومی سیم‌کشی برق - تابلو موقت کارگاهی آماده - تابلوی فلزی با ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع - سرسیم و شماره سیم - قطعات الکتریکی مورد نظر هر تابلو - داکت پلاستیکی لوله انعطاف‌پذیر - لباس کار - موتور الکتریکی سه فاز - کابل سه فاز		
معیار شایستگی:			
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (نقشه مونتاژ و ترمینال)	۲	
۲	آزمایش صحت و راهاندازی تابلو با حضور هنرآموز	۲	
۳	عیب‌یابی	۲	
۲	شاخص‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی		
*	میانگین نمرات		
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.			



طرح چشمۀ الشریف (ژنرال‌توری سیار برای پمپ آب در حجم بسیار بزرگ)

یکی از نیازمندی‌های دفاع مقدس در زمان جنگ آبی، پمپ آب در حجم بالا بود. ابتکار پمپ خندق یکی از این نیازمندی‌ها بود و تحول بزرگی ایجاد کرد. یک حالت اعتماد به نفس و امیدواری در تیم کمیته آب

به وجود آورد که «هر چه بخواهیم، می‌توانیم به آن برسیم.»

ولی این پمپ چند ایراد داشت که کاربری آن را مشکل می‌کرد

- خیلی بزرگ بود و فقط با جرثقیل جابه‌جا می‌شد.

- نصب آن احتیاج به شمع کوبی (پایه‌های محکم و قوی) داشت.

- نیاز به ژنرال‌تورهای برق ۵۰۰ کاوا (۵۰۰ KVA) و موتوربرق‌های سنگین ۱۰۰ کیلوواتی (۱۰۰ KW) داشت که هر دو خارجی بودند.

- به خاطر نصب مخزن سوخت و کابل‌کشی‌ها، امکان جابه‌جایی سریع آن محدود بود.

آیا ممکن بود همه این مشکلات، با هم حل شود؟!

در اینجا بود که یک درخواست عجیب و بلندپروازانه به مهندسین و صنعتگران قرارگاه کربلا داده شد. سفارش جدید، این بود که به یک پمپی نیاز است که:

- ۱- احتیاج به شمع کوبی و جرثقیل برای نصب نداشته باشد.

- ۲- احتیاج به موتوربرق سنگین و اصولاً هیچ قطعه خارجی نداشته باشد.

- ۳- سیار باشد و سریع نصب شود.

- ۴- کارپمپ را خیلی ارزان‌تر انجام دهد.

بالاخره به مهندسین جهاد اصفهان در اهواز سفارش داده شد و یک استاد صنعتگر و ماهر اصفهانی، مأمور شد تا ایده جدید کمیته آب جهاد را با همکاری یکی دو نفر مهندس خبره، به واقعیت تبدیل کند.

تمام امکانات در اختیار آنها گذاشته شد و نقشه‌ها هر روز بررسی، اصلاح، تکمیل و اجرا می‌شد و کار پیش می‌رفت. بعد از مدت کوتاهی، سرانجام شاهد خلق یک پدیده صنعتی - نظامی در سوله جهاد اصفهان در جنوب اهواز بودیم که هر پنج نیاز فوق را به نحوی حیرت‌انگیز و با استفاده از امکانات موجود ایرانی آن زمان پاسخ می‌داد.



طرح خلاقانه چشمۀ الشریف ابتکار و نوآوری در دفاع مقدس

در این قایق فولادی به جز راهانداز (استارت) موتور، خبری از برق نبود و همه تار و بود آن یک پمپ خندق بود. اما موقع کارکردن، رفتاری مانند یک نهنگ فراری و وحشی داشت که باید آن را با طناب مهار می‌کردند!

صنعتگر شریف و اصفهانی سازنده این دستگاه، عمومی سردار بزرگ مهندسی جنگ جهاد، شهید حاج محسن الشریف، مسئول محبوب تدارکات قرارگاه کربلا بود به همین دلیل نام این شناور را «چشمۀ الشریف» گذاشتند.

این دستگاه، شاهکار بلا منازع نوآوری و اختراع در بخش مکانیک قرارگاه کربلا بود و از عملیات کربلای پنج به بعد برای اجرای دستورات تاکتیکی جنگ آبی‌ای مورد استفاده قرار گرفت، که فرماندهان نظامی صادر می‌کردند.



پودمان چهارم

نقشه کشی تابلوهای برق صنعتی

The diagram illustrates the process of creating a basic electrical circuit schematic. It begins with a single vertical line representing a power source. A resistor symbol is added in series. Next, a switch symbol is placed in parallel with the line. Finally, a motor symbol is connected in parallel with the switch. Below this sequence, a screenshot of a CAD software interface shows the 'Insert Comp' dialog for a 'Motor Starter' component. The dialog includes fields for 'Component Tag' (set to 'M01'), 'Tags Used' (set to 'Panel'), and 'Cross-Reference' (unchecked). The 'Catalog Data' section shows the 'Main Contact - 1 Pole NO (Power)' symbol, which consists of two parallel vertical lines with a small gap between them. Other contact options like '2nd+ Contact NO' and '2nd+ Contact NC' are also shown.

واحد یادگیری ۴

آیامی دانید

- نقشه‌کشی مدار راهاندازی دائم موتورهای الکتریکی از چه مراحلی تشکیل شده است؟
- ترسیم نقشه مدار فرمان و قدرت بدون انتخاب قطعه شرکت خاص در محیط اتوکد چگونه است؟
- ترسیم نقشه مدار فرمان و قدرت با انتخاب قطعه شرکت خاص در محیط اتوکد چگونه است؟
- انتخاب قطعات در مدار فرمان و قدرت در محیط اتوکد چگونه است؟
- نصب و کد مکان و ارجاع متقابل چیست؟

استاندارد عملکرد

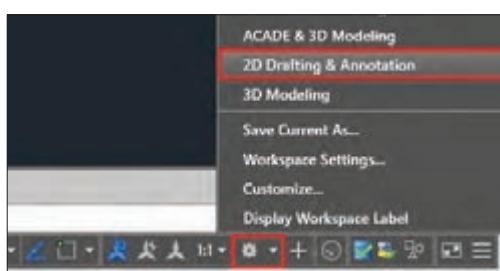
در این پومن هنرجویان قادر خواهند شد نقشه‌کشی مدارات فرمان و قدرت مدار راهاندازی دائم موتورهای الکتریکی را در محیط اتوکد ترسیم نمایند و قطعات مختلف مربوط به کارخانجات شناخته شده را فراخوانی کنند و در نهایت خروجی بگیرند.

مقدمه

در کتاب نقشه‌کشی رایانه‌ای سال دهم نرم‌افزار AutoCAD آموزش و مهارت ترسیم نقشه‌ها با آن ارائه شد. همچنین در دروس کارگاهی سیستم‌های حفاظتی و ساختمان‌های هوشمند در سال قبل، نقشه‌هایی با AutoCAD ترسیم شد. در این پودمان نسخه Electrical نرم‌افزار اتوکد آورده شده است که در تابلوسازی کاربرد دارد. در این نرم‌افزار الگوهای آماده، شامل لایه‌های مورد نیاز، علائم آماده قطعات، نیازهای اولیه ترسیم نقشه‌های الکتریکی را برطرف می‌کند، سادگی ترسیم خطوط و جای گرفتن علائم آماده روی خطوط و حذف خطوط اضافی در کار و همچنین هوشمندی این برنامه در ایجاد ارجاع متقابل در کارهای ترسیمی و در نقشه‌های مختلف از امتیازات این برنامه است علاوه بر این، داشتن قطعات آماده با اندازه و ابعاد متعلق به شرکت‌های مختلف، در تهیه و تکمیل پروژه‌های نقشه‌کشی کمک خواهد کرد. ارتباط این نرم‌افزار با سایر نرم‌افزارها مثل SolidWork و Inventor برای ارائه نقشه‌های سه بعدی برای تابلوها از دیگر امکانات این نرم‌افزار است که در انتهای این پودمان به آن اشاره شده است.

محیط نرم‌افزار AutoCAD Electrical

در این کتاب نسخه ۲۰۱۵ و ۲۰۲۰ این نرم‌افزار استفاده شده است. نصب کردن نرم‌افزار AutoCAD Electrical این امکان را می‌دهد که با نسخه معمولی AutoCAD نیز بدون مشکلی کار انجام شود. پس از نصب از طریق کادر قرمز رنگ شکل ۱ می‌توان محیط را تبدیل به AutoCAD Electrical معمولی کرد.



شکل ۱- تبدیل محیط اتوکد الکتریکال به اتوکد معمولی

با توجه به آنکه در سال‌های اخیر سربرگ‌های Ribbon در نرم‌افزار AutoCAD رایج شده، در آموزش به جای اجرای دستورات از سایر روش‌ها مثل Toolbar، File Menu، Palette و نظایر آن از این زبانه اجرا و آموزش را پیش برده می‌شود. با نصب نرم‌افزار AutoCAD Electrical تنها زبانه Home از AutoCAD معمولی باقی مانده و سایر سربرگ‌ها به صورت شکل ۲ می‌باشد.



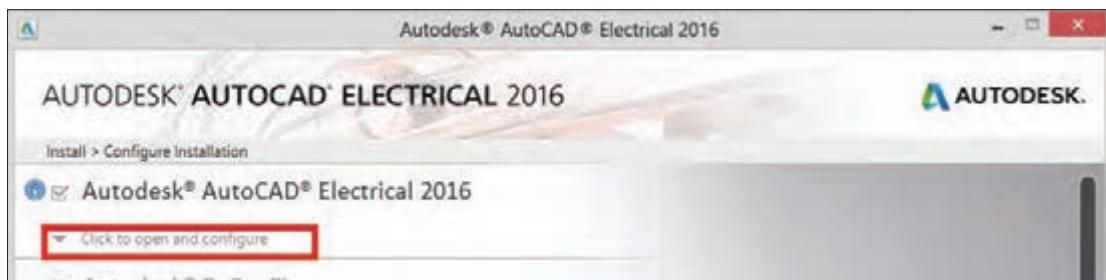
شکل ۲- سربرگ‌ها

سربرگ شماتیک Schematic در شکل ۲ فعال است که خود شامل ۶ بخش است که تمام کارهای ترسیمی ویرایشی با این زبانه انجام می‌شود، سربرگ Home در نسخه Electrical نرم‌افزار، حالت نمایشی دارد و برای استفاده از امکانات هوشمند آن به کار برده نمی‌شود.

در نقشه‌ها از قطعات شرکت‌های مختلف استفاده خواهد شد. همچنین در ترسیم نقشه‌های فرمان و قدرت از علائم امریکایی استفاده نمی‌شود. بنابراین هنگام نصب برنامه توجه شود قبل از کلیک دکمه نصب مطابق با شکل ۳ تنظیم مورد نظر انجام شود.

توجه

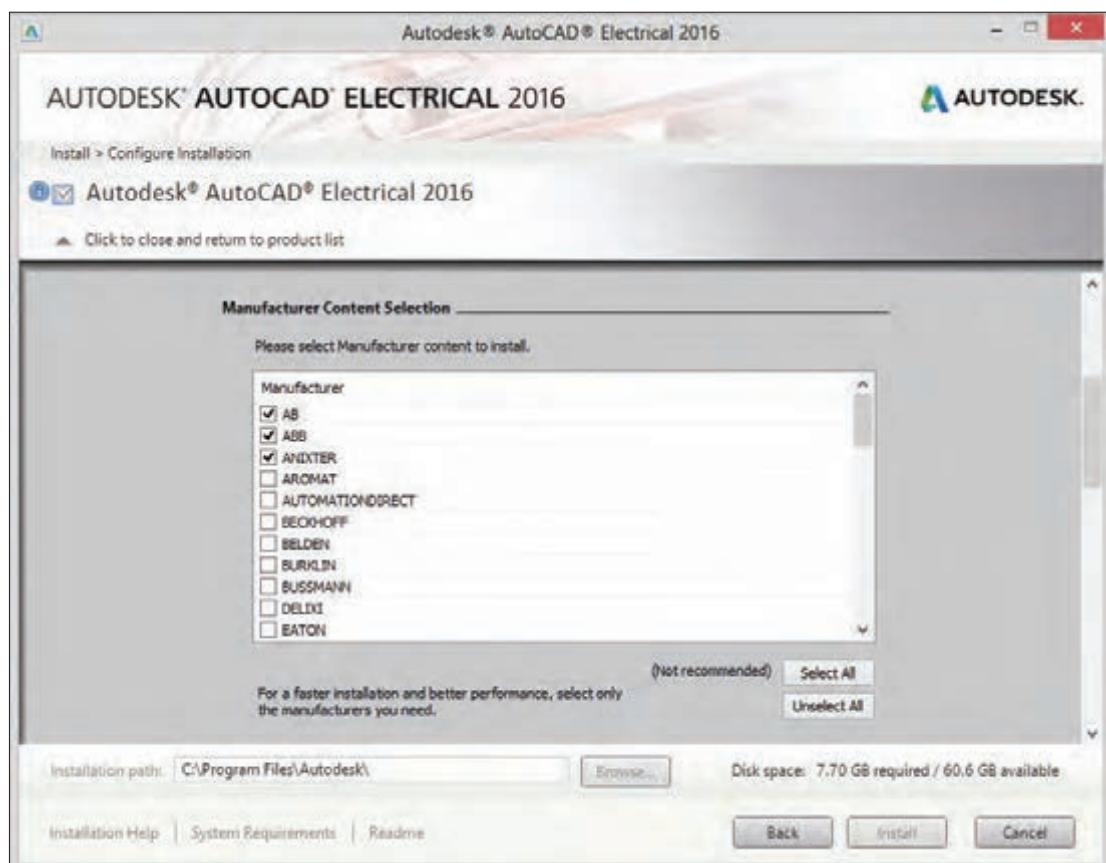




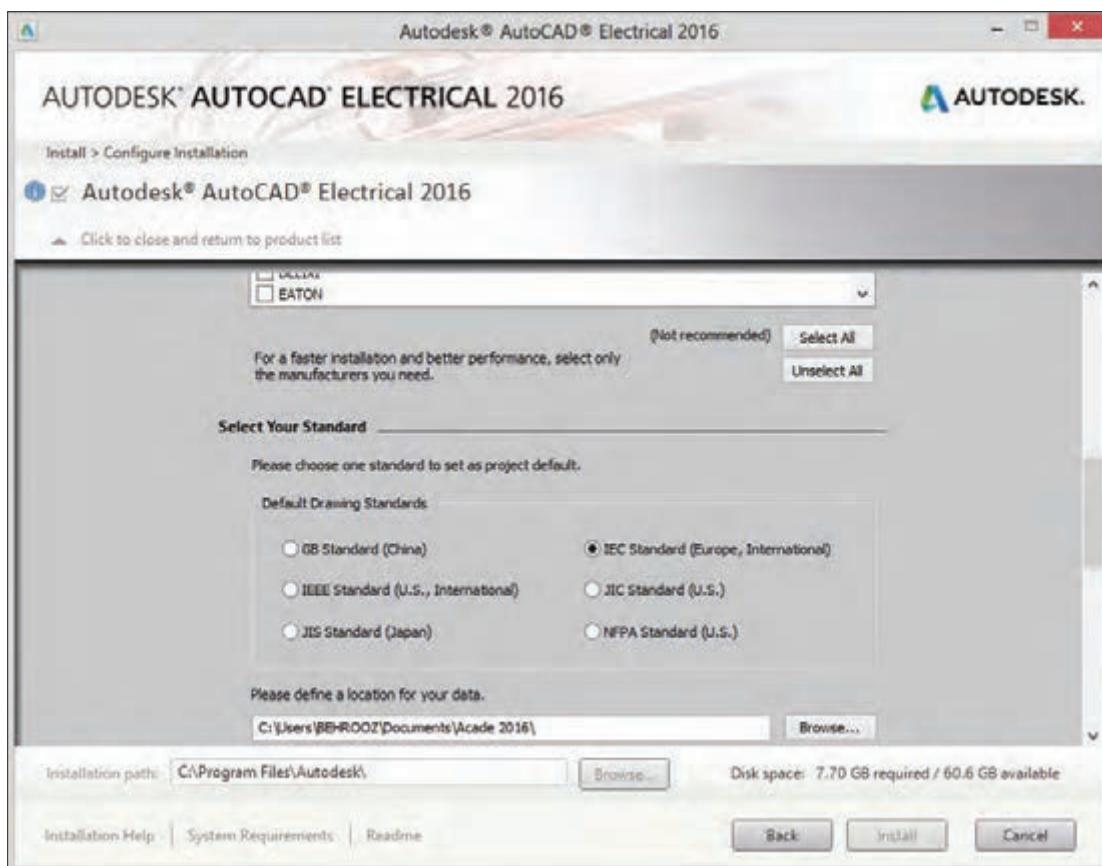
شکل ۳- پیکربندی اولیه نرم افزار قبل از نصب

انتخاب کارخانه و استاندارد مورد نظر

برای انتخاب کارخانه قطعه سازی زبانه Click to open and configure انتخاب می شود. با انتخاب این قسمت لیست کارخانه های مختلف برای به کارگیری قطعات آنها نمایش داده می شود شکل (۴) با تیک زدن و انتخاب کارخانه و قطعات آن به مجموعه اضافه می شود (شکل ۵). همچنین برای انتخاب استاندارد مورد نظر علائم نقشه ها به جای NFPA گزینه IEC مطابق شکل ۵ انتخاب می شود.



شکل ۴- انتخاب کارخانجات مختلف



شکل ۵- انتخاب استاندارد

کار عملی ۱

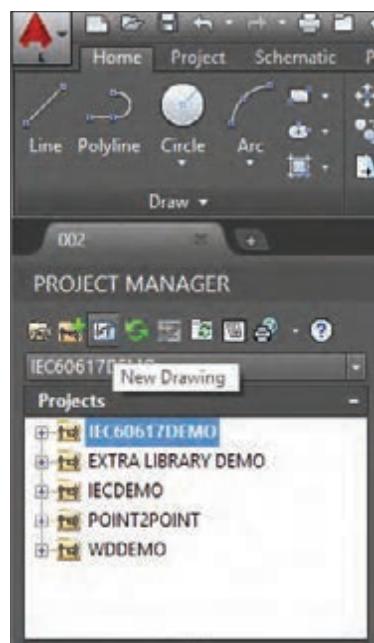


هدف: ترسیم نقشه فرمان و قدرت راه انداز موتور الکتریکی به صورت دائم کار بدون انتخاب قطعات از کارخانه سازنده

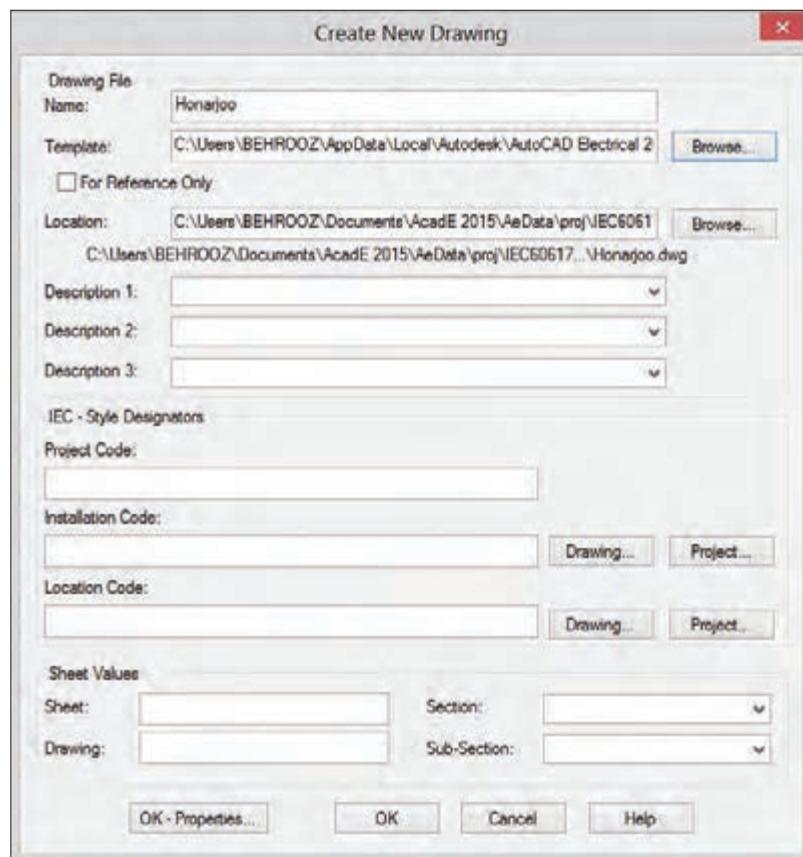
در این کار عملی انتخاب قطعات از کارخانه خاصی مد نظر نیست. برای ترسیم مدار فرمان و قدرت این راه اندازی گام به گام مطابق مراحل گفته شده زیر عمل کنید.

گام ۱- ابتدا از قسمت PROJECT MANAGER، مطابق شکل ۶ گزینه New Drawing را انتخاب کنید.

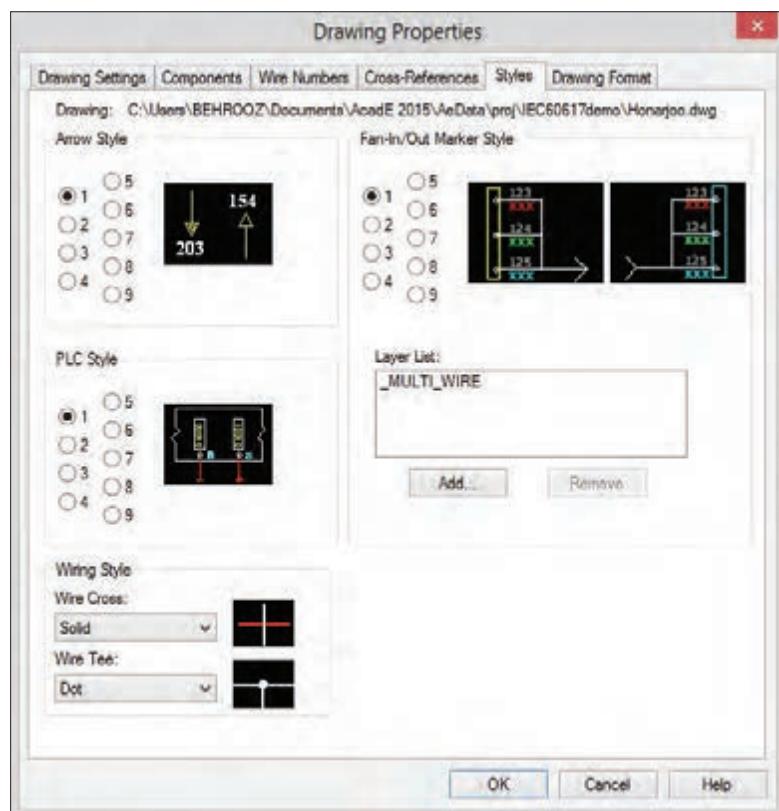
در این حالت پنجره‌ای باز می‌شود نام Honarjoo را برای آن انتخاب کنید(شکل ۷) و در قسمت Template Browse را انتخاب کنید و از الگوهای موجود AutoCAD Electrical-IEC را انتخاب کنید. برای آنکه تنظیمات بیشتری انجام دهید دکمه OK-properties را کلیک کنید. در این حالت پنجره شکل (۷) بسته شده و پنجره دیگری باز می‌شود (شکل ۸).



شکل ۶- گزینه new drawing



شکل ۷- تعیین پنجره جدید



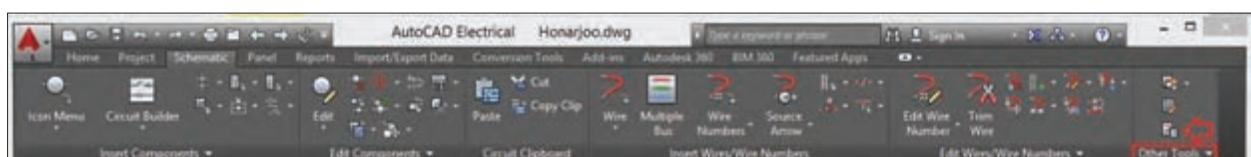
شکل ۸- مشخصات ترسیم

این پنجره Drawing Properties نام دارد. در این سربرگ Style و در پایین صفحه از منوی Wiring گزینه Solid و در مطابق شکل انتخاب کنید چون در اکثر نقشه‌ها عبور سیم‌ها و انشعاب به این شکل نشان داده و ترسیم می‌شود. البته از روش‌های دیگری نیز می‌توان انشعاب و عبور سیم‌ها را نشان داد.

تذکر



Drawing Properties را مطابق شکل ۹ می‌توانید از سربرگ شماتیک نیز به طور جداگانه و در هر زمان دلخواه اجرا نمایید.



شکل ۹- روش دیگر انتخاب پنجره drawing properties

فعالیت ۱



در صورتی که پنجره PROJECT MANAGER بسته شده باشد چگونه می‌توان آن را مجدد ظاهر کرد؟

تحقیق کنید



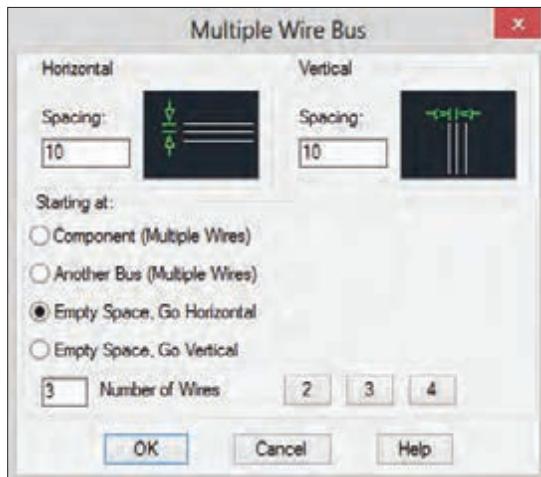
سایر قسمت‌های پنجره Create New Drawing برای چه منظوری است و چه کاری انجام می‌دهد؟

گام ۲—برای ترسیم خطوط مدار قدرت در سر برگ شماتیک از منوی Insert Wire/Wire Numbers انتخاب شده است تا بتوان خط سه فاز را از جای ابزار Multiple Bus را کلیک کنید تا پنجره شکل ۱۰ باز شود.

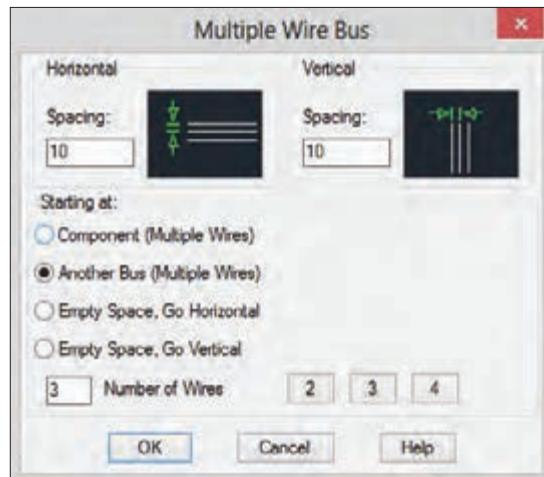
در این پنجره به صورت پیش فرض گزینه Another Bus انتخاب شده است تا بتوان خط سه فاز را از جای انشعاب گرفت اما چون شما می‌خواهید در یک فضای خالی جدید و در ابتدا یک خط سه فاز افقی ترسیم کنید گزینه نشان داده شده را کلیک کنید از طرفی با توجه به اینکه کادر نقشه IEC انتخاب شده کوچک است فواصل خطوط را که به صورت پیش فرض ۲۰ است به عدد ۱۰ تغییر دهید. توجه داشته باشید این انتخاب به معنای آن است که بعداً علائم را نیز در مقیاس نصف انتخاب کنید سپس OK کنید در این صورت ماوس فعال می‌شود و با کلیک در سمت چپ بالای صفحه خط سه فاز به صورت افقی ترسیم می‌شود.

اگر قصد دارد N و PE را نیز رسم کنید باید در پایین پنجره به جای ۳ عدد ۴ و یا ۵ را انتخاب نمایید.

تذکر



شکل ۱۰-ب) خط افقی



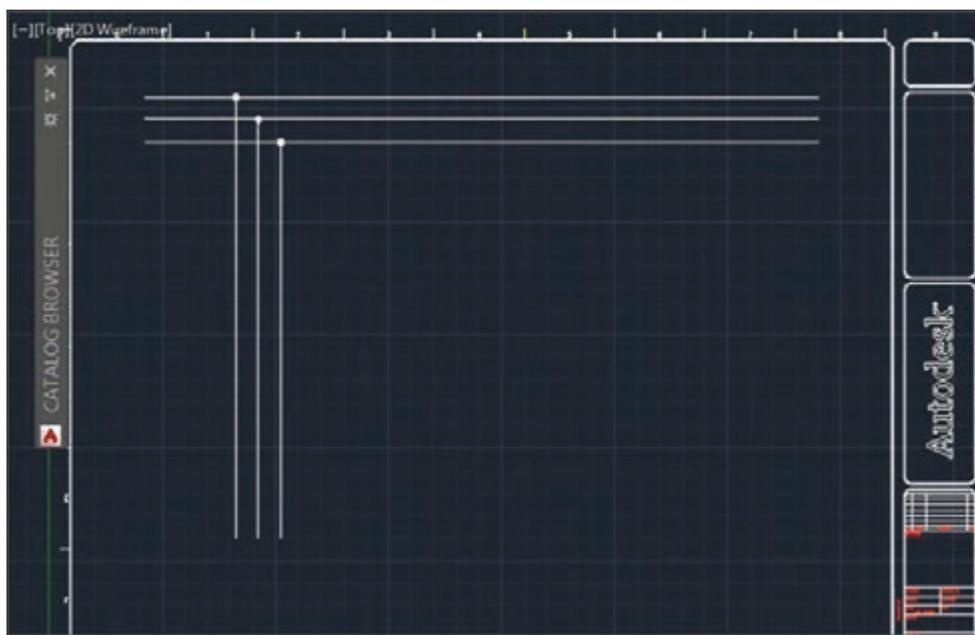
شکل ۱۰-الف) خط عمودی

بعد از ترسیم سه خط افقی سه خط انشعاب عمودی به آن اتصال دهید و تا پایین صفحه امتداد دهید برای این کار مجدداً گزینه Multiple Bus را کلیک کرده و گزینه Another Bus را مطابق شکل ۱۰-ب انتخاب کنید مطابق شکل و بعد از OK ماوس را روی محل سیم‌های افقی قرار دهید و به پایین کشیده تا محل مناسب ادامه دهید و در انتهای کلیک کنید.

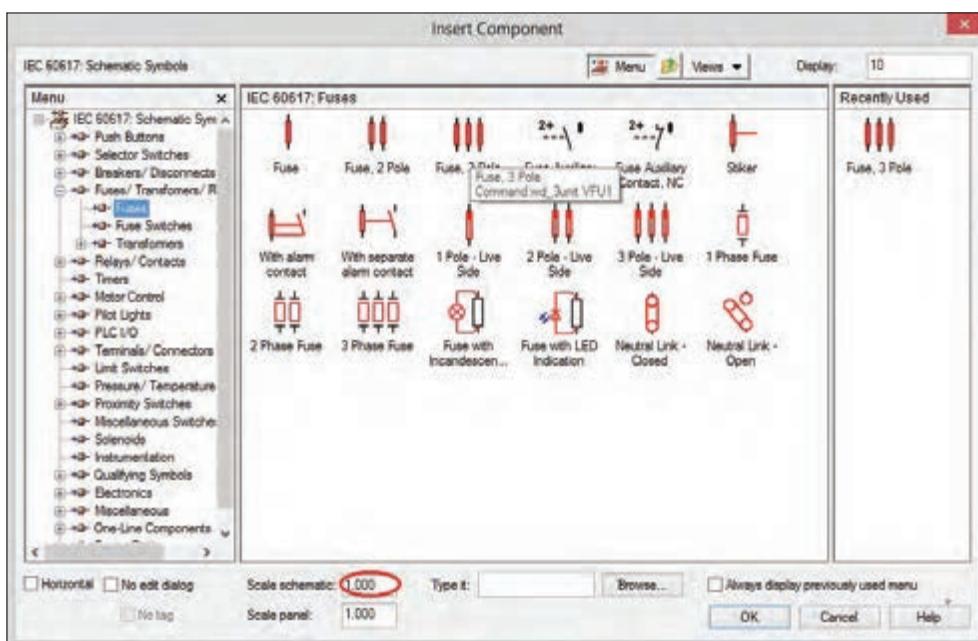
حاصل این ترسیم شکل ۱۱ است. در مرحله بعد علائم مدار قدرت ترسیم می‌شود.

گام ۳—برای رسم مدار قدرت قطعات و علائم آن را از سر برگ شماتیک انتخاب کنید، برای این کار گزینه Insert Component را کلیک کنید تا پنجره Insert Component ظاهر شود (شکل ۱۲). از بین علائم، فیوز سه

فاز را انتخاب نمایید و آن را در مدار قدرت قرار دهید (با قرار گرفتن آن، خطوط اضافی مدار قدرت که زیر علامت مورد نظر قرار دارد حذف می‌شود)

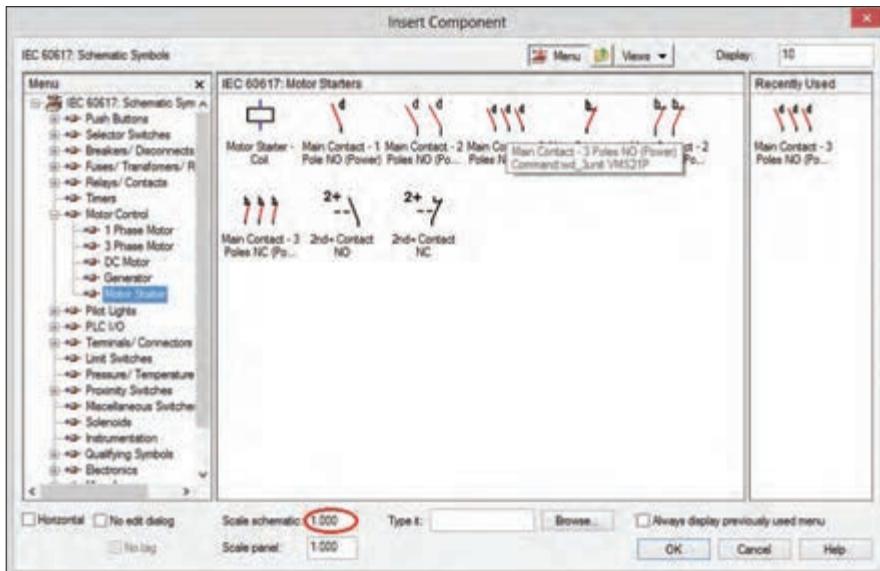


شکل ۱۱- خط افقی و عمودی سه فاز ترسیم شده

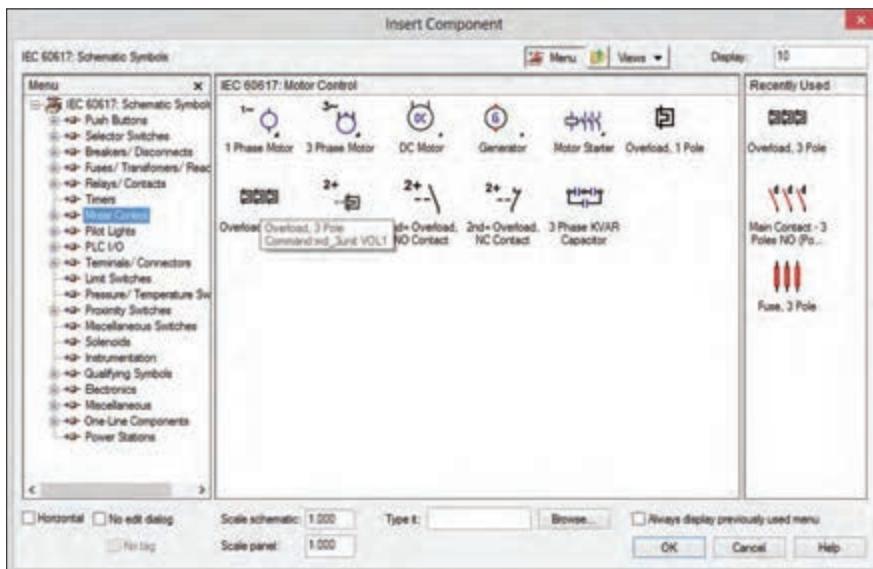


شکل ۱۲- قطعات و علایم قدرت

برای انتخاب کنتاکتور از پنجره قطعات و علایم قدرت گرینه
 Motor Control>Motor Starter>Main Contact 3pole(NO)
 را مطابق شکل ۱۳ انتخاب کنید و قطعه انتخاب شده را در جای مناسب در مدار قدرت قرار دهید (با قرار گرفتن آن خطوط اضافی مدار قدرت که زیر علامت مورد نظر قرار دارد حذف می شود)



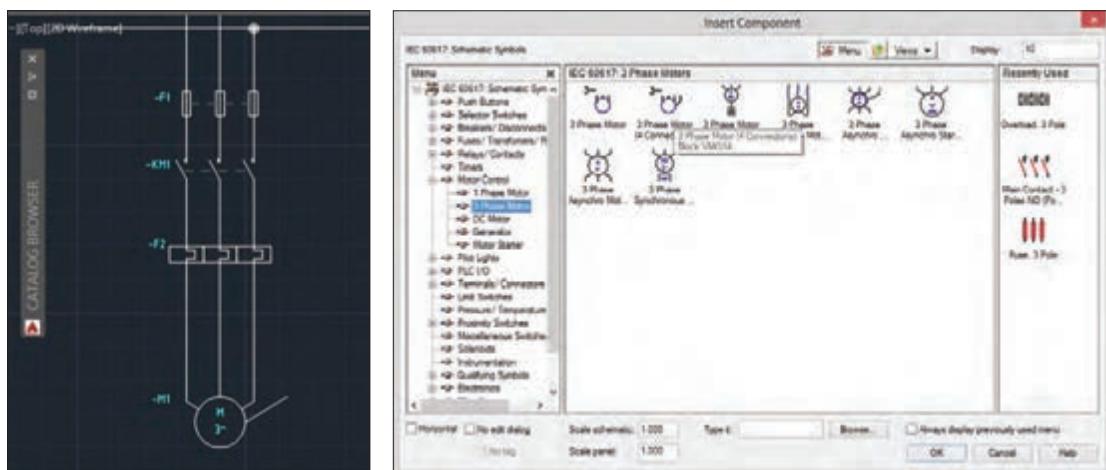
شکل ۱۳- انتخاب کنتاکتور



شکل ۱۴- انتخاب رله اضافه بار بی متال

برای انتخاب رله اضافه بار(بی متال) از قسمت Motor Control رله مورد نظر را انتخاب کرده و در زیر کنتاکتور قرار دهید.

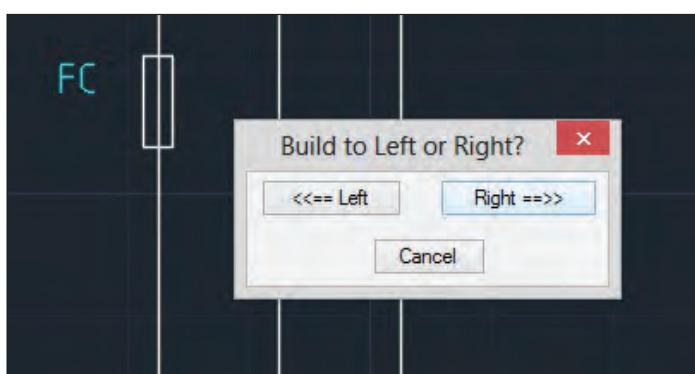
موتور الکتریکی سه فاز را نیز از منوی Motor Control>3 Phase Motor (شکل ۱۵) انتخاب کرده و در زیر رله اضافه بار قرار دهید.



شکل ۱۶—نقشه ترسیم شده در محیط نرم افزار

شکل ۱۵—انتخاب موتور الکتریکی سه فاز

بعد از انجام مراحل گفته شده نقشه شکل ۱۶ رسم خواهد شد. در مورد نام‌گذاری قطعات در نرم‌افزار AutoCAD آزادی عمل وجود دارد و پیش‌فرض نام قطعات و پسوندهای آن با یکدیگر همخوانی ندارند به همین دلیل قبل از تأیید درج قطعه در صفحه، زمانی که پنجره Component Insert/Edit برای هر قطعه باز می‌شود، از قسمت Name قطعه را مطابق شکل ۱۶ تغییر دهید.



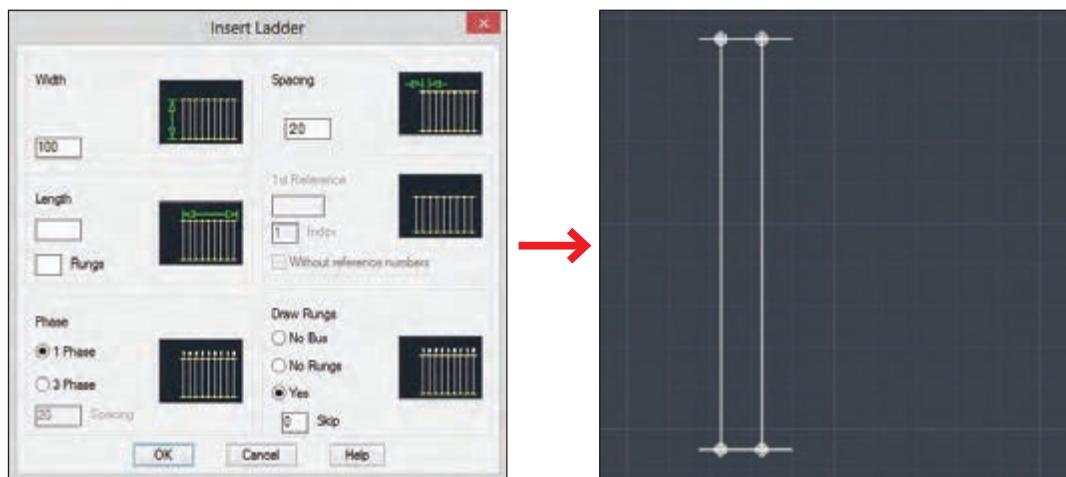
شکل ۱۷—انتخاب ادامه علامت از صفحه ترسیم

گام ۴—برای ترسیم مدار فرمان گزینه Insert Ladder را از زبانه شماتیک کلیک کنید (شکل ۱۸).



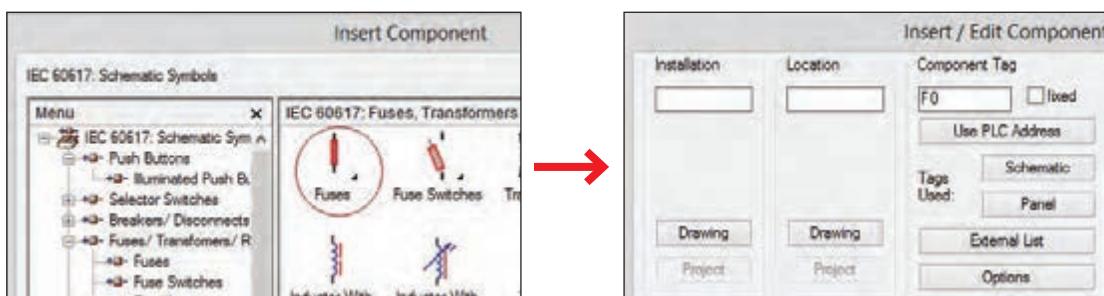
شکل ۱۸—گزینه ترسیم مدار فرمان

با انتخاب گزینه insert ladder پنجره مطابق شکل ۱۹ باز می‌شود که ترسیم نردهان افقی مدار فرمان توسط آن صورت می‌گیرد عرض پله Width و فاصله پله‌ها از هم Spacing مانند قبل نصف مقادیر پیش‌فرض است اما با توجه به اینکه اولین مدار ساده است عرض پله را ۱۰۰ در نظر بگیرید طول نردهان با تعداد پله‌های نردهان با کلیک ماوس در صفحه حرکت به سمت راست و کلیک مشخص کنید در اینجا دو پله کافی است.



شکل ۱۹- تنظیمات ترسیم مدار فرمان

گام ۵- برای ترسیم مدار فرمان، قطعات این مدار را باید روی خط نردهان قرار دهید. سپس دوباره از قسمت سربرگ شماتیک، دکمه Insert Component را کلیک کنید تا پنجره Insert Component ظاهر شود. فیوز تک فاز (Fuse) را از همان پنجره (گام قبل (۴) برای فیوز سه فاز) انتخاب کرده و آن را در جای مناسب در مدار فرمان درج کنید دوباره با قرار گرفتن آن، خطوط اضافی مدار فرمان که زیر علامت مورد نظر قرار دارد حذف می‌شود و در پنجره Insert/Edit Component قبل از درج در Component Tag نام F0 را به آن داده و دکمه OK را کلیک کنید (شکل ۲۰).



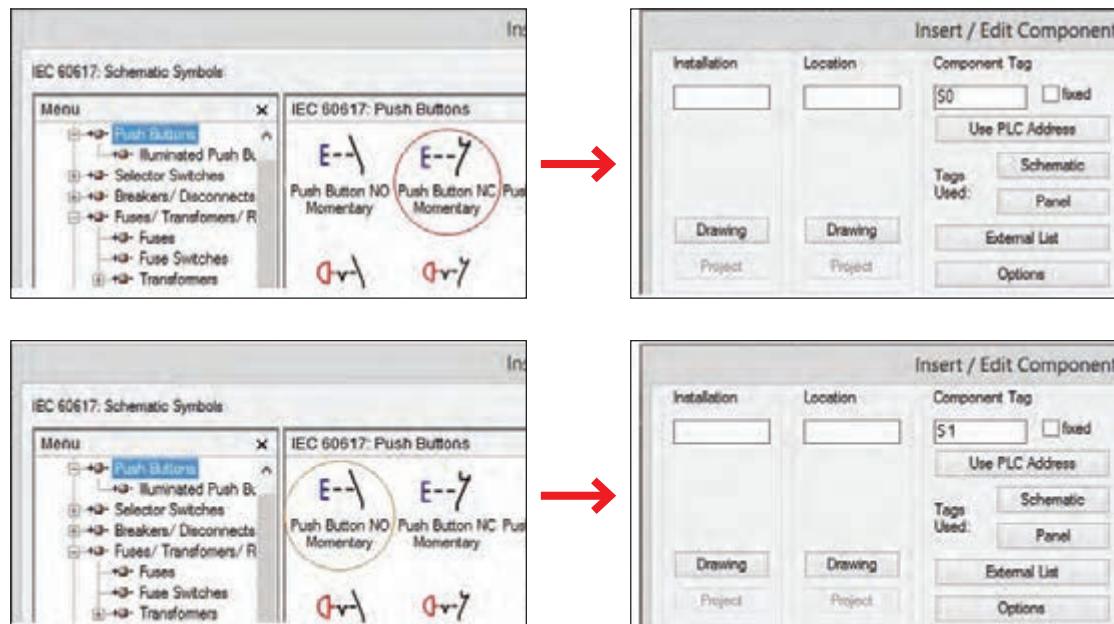
شکل ۲۰- انتخاب فیوز سه فاز

قبل از جانمایی قطعه روی صفحه، پنجره سمت راست ظاهر می‌شود. پس از انتخاب نام مناسب دکمه OK را کلیک کرده و قطعه را روی محل مناسب در مدار فرمان قرار دهید.

تذکر



برای ترسیم شستی‌های استارت و استپ دوباره Icon Menu را کلیک کرده تا پنجره Icon Menu ظاهر شود از بین علائم ظاهر شده شستی قطع و شستی وصل مدار فرمان را انتخاب کنید (شکل ۲۱).



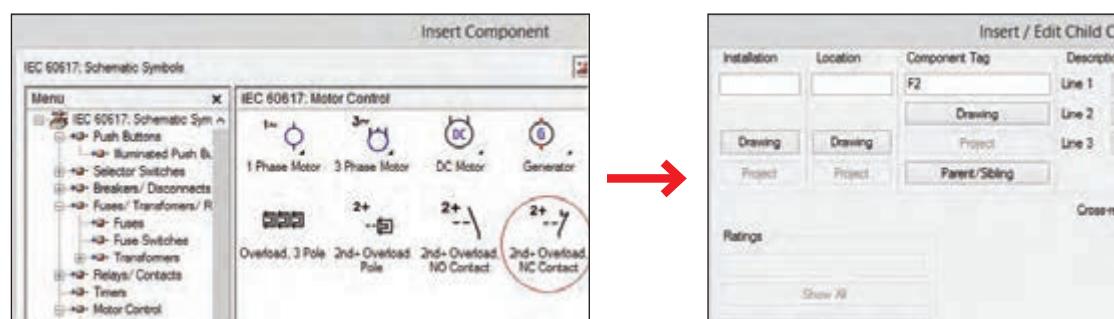
شکل ۲۱- انتخاب شستی استارت و استپ

تدبر



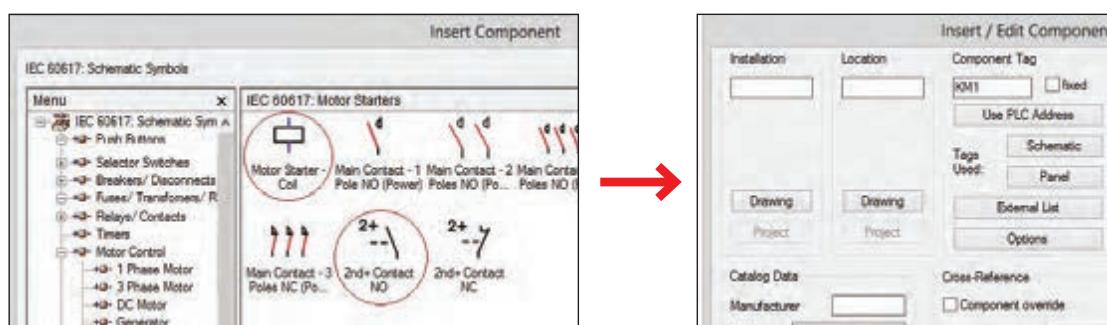
توجه داشته باشید هنگام درج علامت‌های فیوز و کنکاتور و رله اضافه بار، ابتدا آنها را روی یکی از خطوط کناری مثلاً سمت چپ درج کنید در ادامه نرم‌افزار از شما سوال می‌پرسد بقیه علامت، در کدام سمت ساخته شود که در این حالت باید سمت راست را انتخاب کنید (شکل ۱۷).

برای لحاظ کردن تیغه بسته رله اضافه بار در مدار فرمان از مسیر Motor Control رله اضافه بار را مانند قبل پیدا کرده و آن را درج کنید. رله اضافه بار در مدار قدرت با نام F1 انتخاب شد بنابراین برای جلوگیری از عدم تشابه در مدار فرمان نام آن را F2 بگذارید (شکل ۲۲).



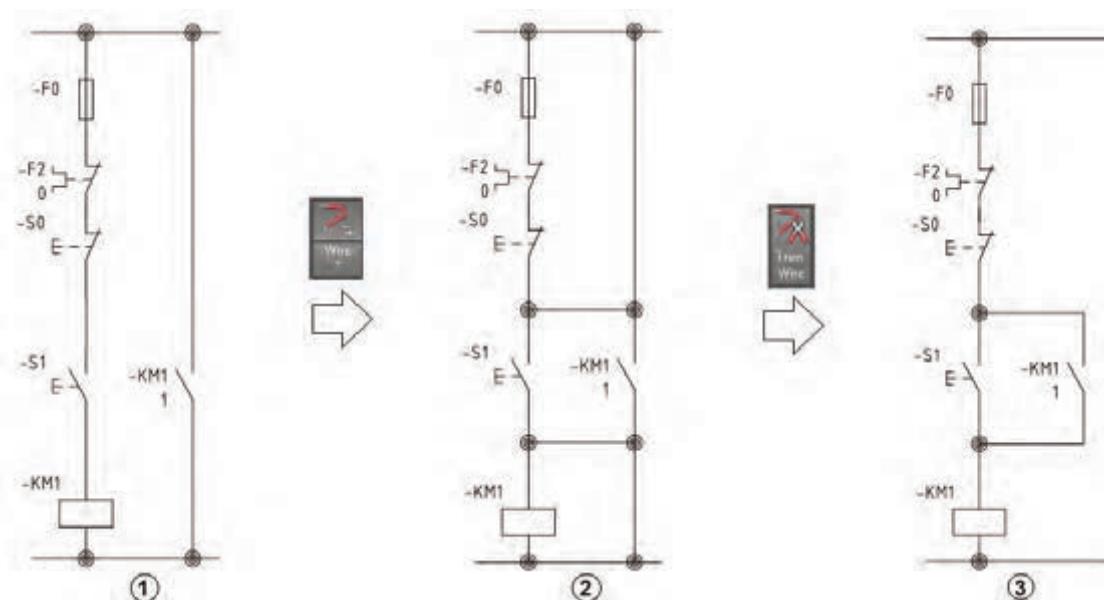
شکل ۲۲- انتخاب رله اضافه بار

سایر قطعات شامل بوبین کنتاکتور و تیغه باز آن به عنوان خود نگهدار را از Motor Control>Motor Starter مطابق شکل ۲۳ پیدا کرده و درج نمایید. نام بوبین کنتاکتور را در این مدار فرمان با نام KM1 درج نمایید.
(بوبین کنتاکتور و تیغه باز در محل مناسب خود درج شود)



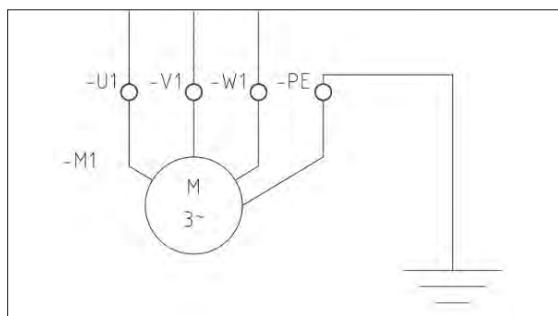
شکل ۲۳- انتخاب کنتاکتور در مدار فرمان

گام ۶- پس از انجام مراحل گفته شده شکل مدار به صورت شکل ۱-۲۴ خواهد بود. برای ترسیم خود نگهدار با استفاده از دکمه Wire از سربرگ Schematic دو خط موازی رسم کنید و شکل ۲-۲۴ را ایجاد کنید. در ادامه برای ایجاد تغییر نهایی دکمه trim Wire را از سربرگ trim Wire فعال کرده و روی قسمت‌های زاید کلیک کنید تا شکل ۳-۲۴ ایجاد شود.

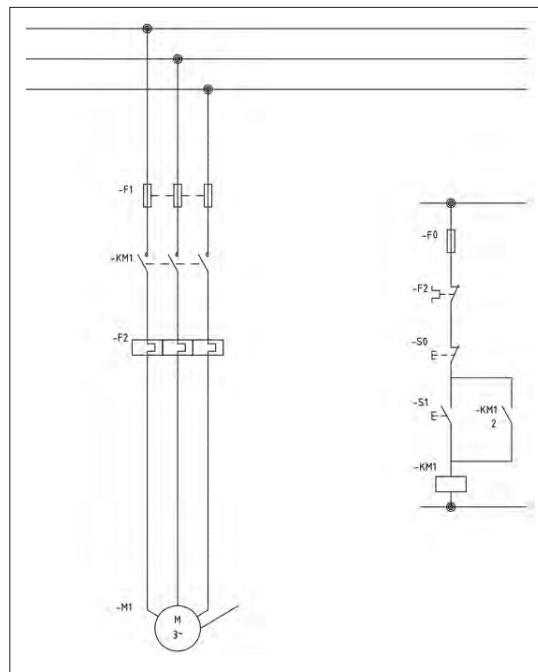


شکل ۲۴- مراحل تکمیل مدار فرمان

پس از طی کردن مراحل کار گام به گام نقشه‌کشی قدرت و فرمان ذکر شده در نهایت شکل ۲۵ برای مدار قدرت و فرمان راهاندازی موتور الکتریکی دائم کار به دست می‌آید.



شکل ۲۶- ترمینال گذاری



شکل ۲۵- مدار قدرت و فرمان راهاندازی موتور دائم کار

فعالیت ۲



برای موتور الکتریکی ترسیم شده در شکل ۲۵ ترمینال گذاری کنید و علامت زمین را ایجاد نمایید
(شکل ۲۶).

فعالیت ۳

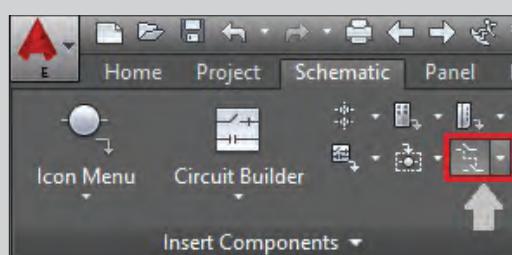


نقشه مدار راهاندازی چپ‌گرد - راست‌گرد را با توجه به مراحل شکل ترسیم نمایید.

راهنمایی



برای ایجاد شستی دوبل پس از رسم یک شستی قطع و یا وصل و در سمت دیگر، کنتاکت‌های 2nd+NO و 2nd+NC Contact را در Push Button از منوی Link Dashed Line مطابق شکل ۲۷ فعال کنید و یک بار روی کنتاکت اول و بار دیگر روی کنتاکت دوم کلیک کنید تا ارتباط مکانیکی شستی دوبل ایجاد شود.



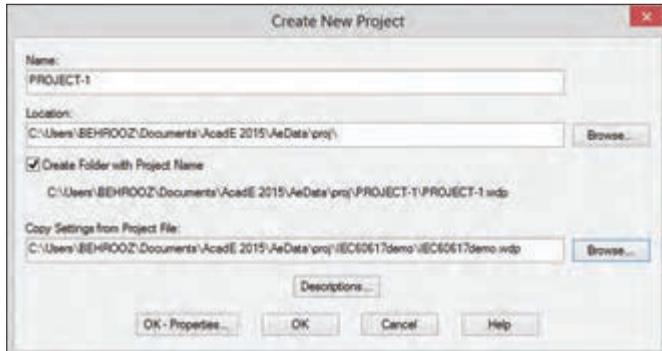
شکل ۲۷- ترسیم شستی دوبل



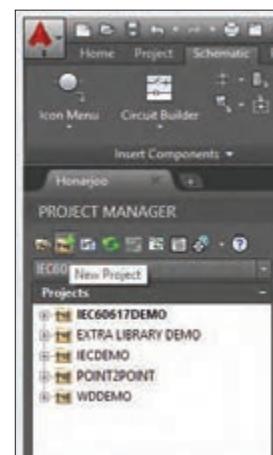
هدف: ترسیم نقشه فرمان و قدرت راه اندازی موتور سه فاز به صورت دائم کار (انتخاب قطعات از کارخانه سازنده)

برای یک پروژه کامل انتخاب قطعات از کارخانه های سازنده، هنگام درج قطعات روی نقشه به کار گرفته می شود اما مراحل گام به گام گفته شده در ادامه را قبل از انتخاب نام کارخانه ها دنبال کنید.

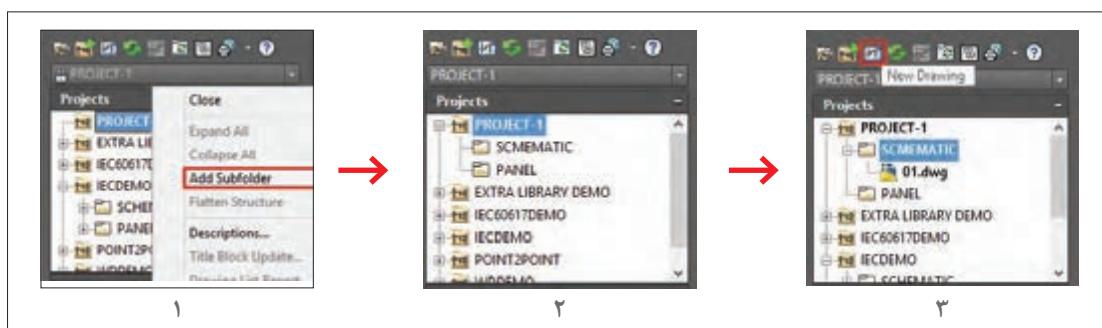
گام ۱- از قسمت PROJECT MANAGER دکمه New Project را بزنید (شکل ۲۸). در پنجره زیر نام PROJECT_1 را در قسمت Name وارد کنید لازم است در پروژه پوشه ای برای شماتیک و تابلو (پنل) در نظر بگیرید (شکل ۲۹). برای این منظور روی نام PROJECT_1 کلیک راست کرده و Add Subfolder را انتخاب کنید و مطابق شکل ۳۰ دو پوشه برای آن ایجاد نمایید با ماوس روی پوشه شماتیک کلیک کنید و مانند کار عملی قبل دکمه New Drawing را انتخاب نمایید و ترسیمی به نام ۰۱ را ایجاد نمایید.



شکل ۲۹- وارد کردن مشخصات در پروژه جدید



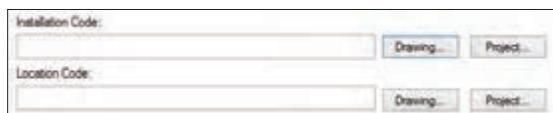
شکل ۲۸- تعریف پروژه جدید



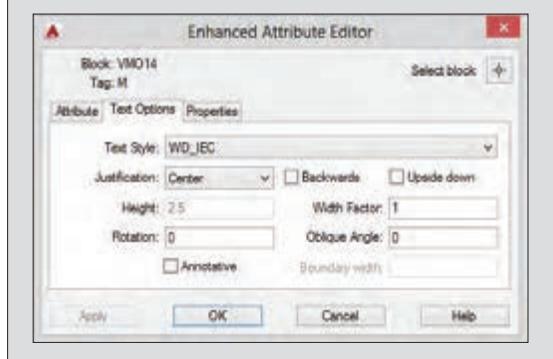
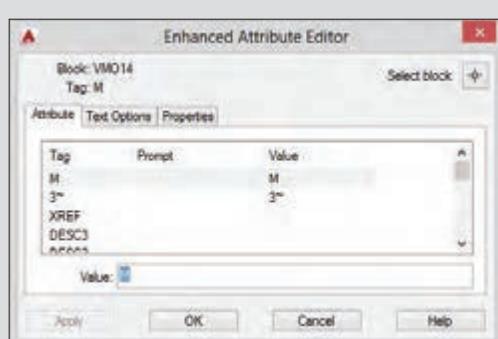
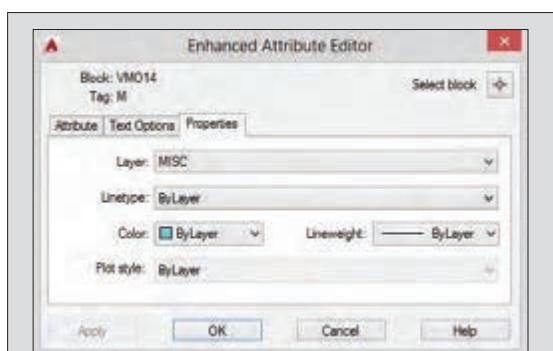
شکل ۳- مراحل ایجاد دو پوشه

توجه داشته باشید عملیات ایجاد رسم ۰۱.dwj مانند کار عملی قبل است یعنی پنجره Create New Drawing باز شده و نام نقشه ۰۱ و الگوی AutoCAD Electrical IEC Drawing را انتخاب کنید و با Properties شکل عبور و انشعاب سیم ها را مشخص کنید.

گام ۲— برای آنکه پروژه کاملی را دنبال کنید و در ادامه و انتهای کار به مشکلی برخورد نکنید در پنجره Drawing Setting Drawing Properties برای آنها کدی را مطابق شکل ۳۱ در نظر بگیرید.



شکل ۳۱— تعریف کد

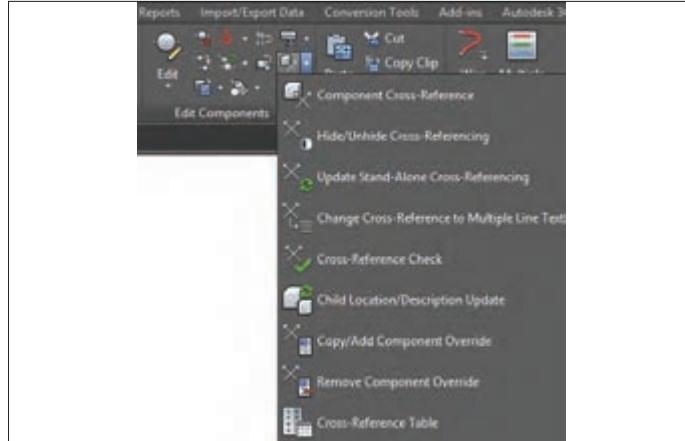


شکل ۳۲— سفارشی کردن عالیم و خطوط

گام ۳— ترسیم نقشه قدرت مانند کار عملی شماره ۱ است اما در اینجا بهتر است از امکانات رنگ‌بندی و لایه‌ها در نوشته‌ها و خطوط استفاده کنید. برای خطوط کافی است مانند AutoCAD معمولی لایه‌ای خط یا خطوطی را انتخاب کرده سپس لایه‌ای از لایه‌های AutoCAD را برای کار عملی جاری می‌کنیم. اما در مورد علائم موضوع کمی فرق می‌کند برای این منظور روی یکی از علائم ایجاد شده دو بار کلیک کنید تا پنجره مشابه شکل ۳۲ باز شود.

گام ۴— توجه داشته باشید در مدار فرمان برخی قطعات خود جزوی از یک قطعه دیگر هستند که قبل در مدار قدرت ترسیم شده است (مثلاً تیغه بسته رله اضافه بار و یا کن tactها و بوبین در کن tactور). به همین خاطر یک نسبت والد (Parent) و فرزندی (Child) بین اجزای یک قطعه برقرار است مثلاً تیغه‌های فرمان و قدرت کن tactور برای بوبین آن فرزند محاسب می‌شود همین طور تیغه باز یا بسته رله اضافه بار در مدار فرمان فرزند یک تیغه قدرت آن است به همین خاطر هنگام درج این قطعات فرزند، فقط پنجره Child برای آنها ظاهر می‌شود که محدودیت‌هایی را در انتخاب دارد. برقرار کردن ارتباط بین پایه (Pin)‌های این قطعات را ارجاع متقابل (Cross Reference) می‌نامند. طرح شما هنگامی که یک قطعه درج می‌شود به طور خودکار به قطعات موجود ارجاع داده می‌شود. همیشه این ارجاع متقابل صورت گرفته را حتماً بررسی کنید. در صورتی که بین دو قطعه ارجاع متقابل برقرار شده باشد هر تغییری در نام، توضیحات و مربوط به مرجع (والد) داده شود در قطعات دیگر مرتبط نیز

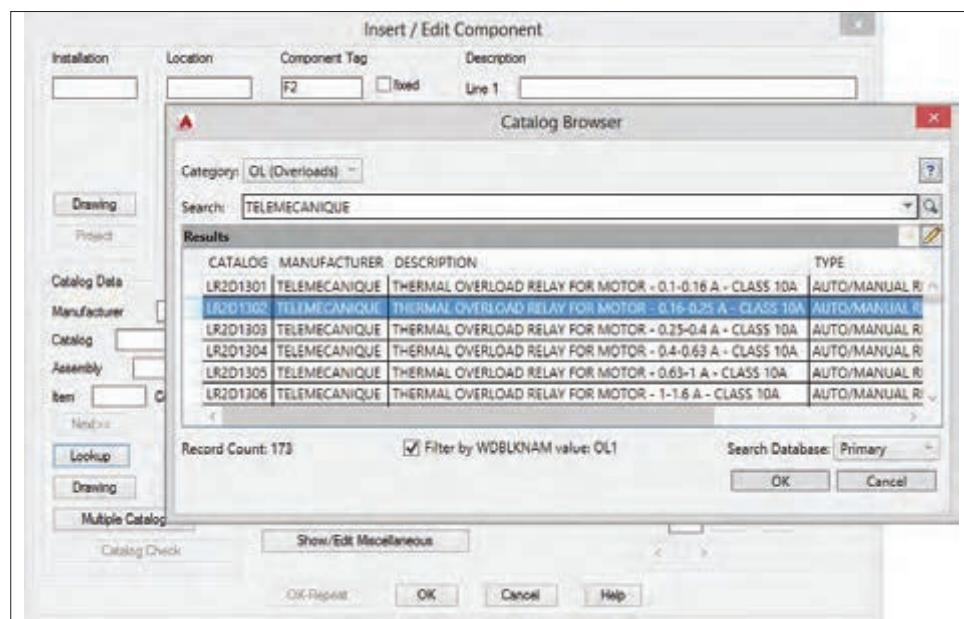
ظاهر می‌شود. از منوی شکل ۳۳ تمام امکانات Cross Reference علاوه‌بر بررسی کردن، امکانات بیشتری در آن دیده می‌شود.



شکل ۳۳- ارجاع متقابل

تحقیق کنید تفاوت Scoot (سرخوردن) و نیز Surfer (موج‌سواری) در AutoCAD Electrical چیست؟

فعالیت ۴

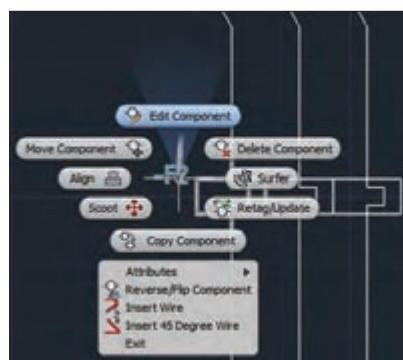


شکل ۳۴- تعریف قطعات کارخانه‌ای

گام ۵- برای به کارگیری قطعات کارخانجات شبیه کار عملی یک قبل از تأیید نهایی برای درج هر قطعه Lookup پنجره Insert/Edit Component مطابق شکل ۳۴ باز می‌شود، در این پنجره دکمه‌ای به نام

وجود دارد که با فشار دادن این دکمه پنجره Catalog Browser باز می‌شود. برای مثال هنگام درج رله اضافه بار در مدار قدرت پنجره Catalog Browser به صورت شکل ۳۴ باز می‌شود. در قسمت بالا Category، رده ساخت قطعه را رله اضافه بار نشان می‌دهد. در قسمت Search کارخانه‌سازنده نشان می‌دهد که قابل تغییر است و بستگی به این دارد که شما قطعات چه تعداد کارخانه را در ابتدای نصب خود به AutoCAD Electrical اضافه کرده‌اید. کافی است نام کارخانه را نوشته و علامت ذره بین در سمت راست را کلیک کنید لیست قطعات و توضیحات آنها در زیر ظاهر می‌شود در پایین تر علامت یک مدادی را می‌بینید با آن می‌توان ویرایشی در توضیحات مربوط به هر قطعه در صورت نیاز اعمال نمود. اکنون با انتخاب دکمه OK پنجره Catalog Browser بسته می‌شود در پنجره زیرین مشخصات کارخانه قطعه در خانه‌های مربوط اضافه می‌شود و در پنجره زیرین نیز با فشردن دکمه OK مشخصات کارخانه‌ای قطعه به آن درج می‌شود این کار را بر سایر قطعات یعنی کنترکتور و فیوزها و شستی‌ها نیز انجام دهید.

گام ۶—بخشی از کار عملی ۲ را می‌توانید با ویرایش به پیش ببرید یکی از امکانات پرکاربرد در نسخه‌های جدید این برنامه، منوی میانبر است که با کلیک راست روی هر قطعه است، مطابق شکل ۳۵ ایجاد می‌شود با استفاده از این امکان ویرایشی و دکمه‌های مربوط کارهای زیادی را می‌توان انجام داد. در اینجا با کلیک روی Edit Component که قبل از درج هر قطعه ظاهر می‌شد آن را اجرا کرده، بر دکمه Lookup کلیک کنید و از Catalog Browser قطعه کارخانه‌ای دیگری را انتخاب نمایید.



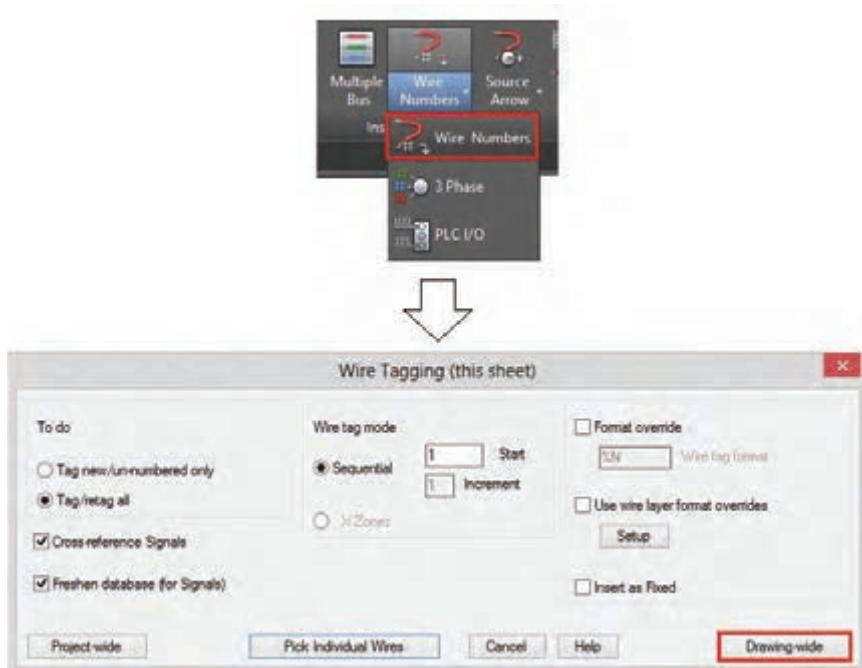
شکل ۳۵—منوی میانبر

تحقیق کنید



در منوی میانبر سایر امکانات اتوکد الکتریکال (AutoCAD Electrical) که با راست کلیک کردن بر هر قطعه ظاهر می‌شود کدام است؟

گام ۷—شماره سیم یکی از مواردی است که در نقشه‌ها ارتباط بین مدارها را برقرار می‌کند. اگر بخواهید مدارهای مرتبط به یک سیم، قطعات متصل به آن و جزئیات را در پروژه کاملی شناسایی و دنبال کنید از این بخش استفاده کنید. ابزار این کار Wire Number در قسمت Wire Number در Sheet ۱-Wire Tagging کلیک کنید پنجره Drawing wide شماره‌ها به همه سیم‌ها اختصاص داده می‌شود (شکل ۳۶).



شکل ۳۶- اضافه کردن شماره سیم

در AutoCAD Electrical ترتیب شماره سیم زدن با آنچه در کارهای عملی پودمان قبل انجام دادید متفاوت است. توجه داشته باشید شماره سیم‌ها قابلیت ویرایش دارند و شما می‌توانید آنها را مطابق Swap نقشه‌های مسیر جریان پودمان‌های ۲ و ۳ تغییر دهید. به جز Edit Wire Number برای تعویض دو شماره سیم با هم استفاده می‌شود و همین طور توسط Find/Replace پنجره‌ای باز می‌شود که می‌توان همزمان جایگزینی سه شماره سیم را انجام دهد. در Find شماره سیم فعلی را وارد کرده و در Replace شماره سیمی که می‌خواهید جایگزین آن شود و دکمه Go را انتخاب کنید. برای نمایش و مخفی‌سازی شماره سیم‌ها از Hide و Unhide استفاده می‌شود و با ابزار Fix شماره سیم‌ها با رنگ Cyan نشان داده، ثابت و قفل می‌شود.

نذکر مه



سیم‌های ابتدا و انتهای خط تغذیه سه فاز قدرت به صورت جهت‌دار نشان دهید و مشخصات آن را درج کنید از ابزار کناری Wire Number به نام Source Arrow کمک بگیرید و سعی کنید این کار را انجام دهید.

فعالیت ۵



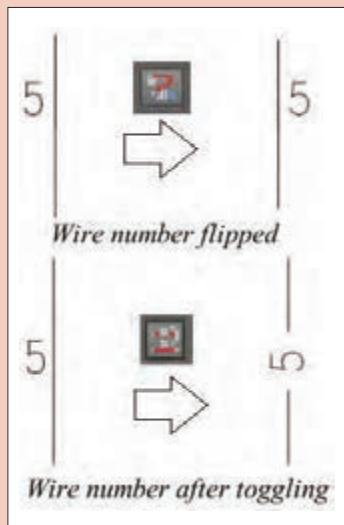
برچسبی در وسط سیم و با رنگ‌بندی برای آن ایجاد کنید برای این کار از In-Line Wire Number Leader Labels کمک بگیرید و سعی کنید این کار را انجام دهید.

فعالیت ۶





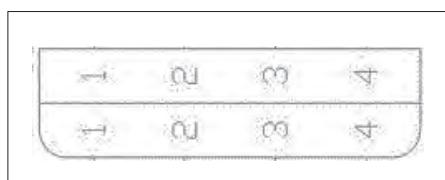
موقعیت شماره سیم را به سمت دیگر سیم منتقل کنید برای این کار از Flip Wire number استفاده کرده و این کار را انجام دهید. برای نوشتتن شماره سیم در وسط سیم‌ها مطابق شکل ۳۷ از Toggle Wire Number In-Line چگونه باید استفاده کرد؟



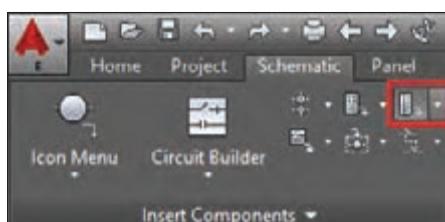
شکل ۳۷- نوشتتن شماره سیم در وسط سیم‌ها



هدف: ترسیم نقشه‌های شامل کانکتور و PLC (کارعملی نیمه تجویزی)



شکل ۳۸- علامت محل اتصالات و کانکتورها



شکل ۳۹- اتصالات و کانکتور

الف) برای برق دار کردن تجهیزات از کانکتورهای (اتصالات) صنعتی استفاده می‌شود. علامت شماتیک آن شبیه شکل ۳۸ یک مستطیل با دو گوشه منحنی است، در سمت دیگر، مستطیلی است که PLUG INLET و یا PLC صنعتی می‌باشد که قبلًا با آن آشنا شده‌اید.

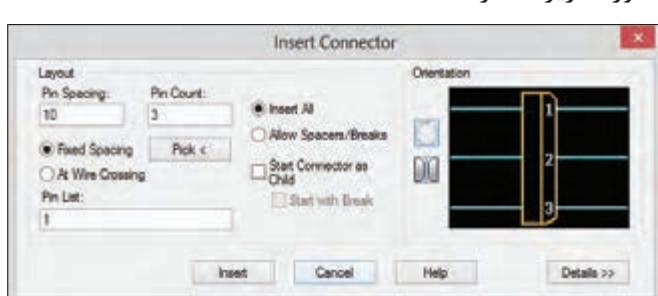
برای انجام این کار مراحل گام به گام گفته شده را دنبال کنید.

گام ۱- مدار قدرت راهاندازی دو موتور الکتریکی را به صورت مستقل رسم کنید.

گام ۲- سه کانکتور را روی مدار قدرت درج کنید برای این منظور از سربرگ شماتیک استفاده کنید (شکل ۴۰).

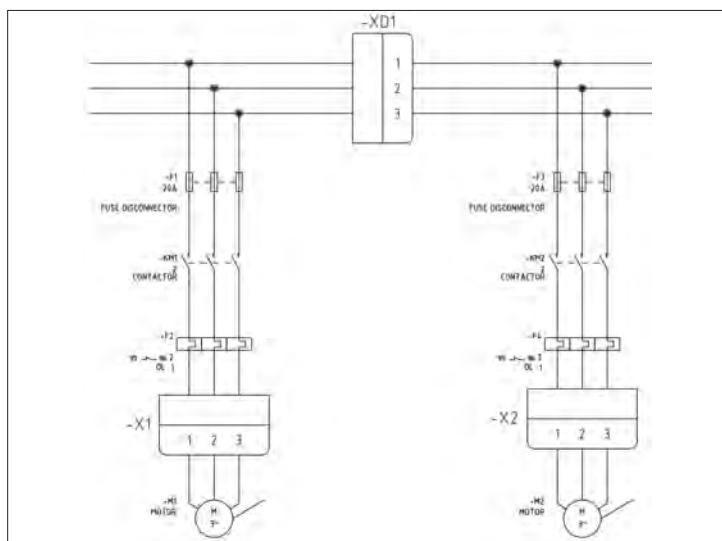
گام ۳- در هر مرحله از درج پنجره‌ای به صورت زیر ظاهر

می‌شود که تعداد Pin و فواصل آن را با توجه به اندازه‌هایی که هنگام ایجاد مدار قدرت داده اید تنظیم نمایید (شکل ۴۰).



شکل ۴۰- ترسیم سه کانکتور

پس از اتمام مراحل انجام شده شکل خروجی ترسیم شده مشابه شکل ۴۱ حاصل می‌شود.



شکل ۴۱- ترسیم مدار با استفاده از کانکتور

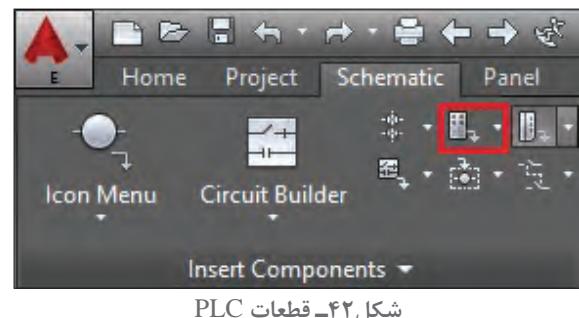
ب) یک رله قابل برنامه‌ریزی که در واقع کوچک‌ترین نوع محصولات کارخانجات ساخت PLC است را در یک پروژه درج و سیم‌کشی کنید برای این کار به این صورت عمل نمایید:

گام ۱- از سربرگ دکمه Schematic Insert PLC(Parametric) را مطابق شکل کلیک کنید پنجره زیر باز می‌شود درصورتی که فقط کاتالوگ‌های کارخانه‌ای پیش فرض AutoCAD Electrical را در ابتدای نصب اضافه کرده باشید قطعات PLC شرکت ABB و AB و TELEMECANIQUE بهصورت شکل ۴۲ موجود خواهد بود.

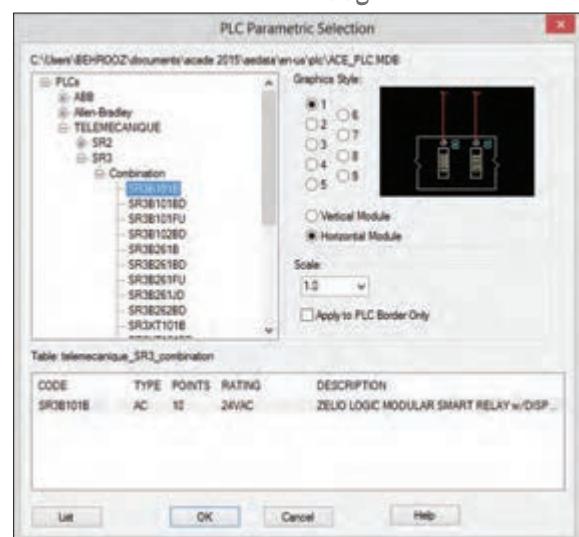
در این کار رله قابل برنامه‌ریزی ZELIO از شرکت TELEMECANIQUE و مدل SR3B101B انتخاب و استفاده می‌شود.

در عناوین شکل گرافیکی (Graphic stail) و مقیاس (size) عدد (۱) و حالت افقی (Horizontal) بهصورت پیش فرض است. اکنون دکمه OK را انتخاب کنید.

نقطه درج قطعه را با ماوس در صفحه مشخص کنید. **I/O Address** و **I/O Point** و **Module Layout** پنجره‌های ظاهر می‌شود فقط OK را انتخاب کنید تا مقادیر پیش فرض اعمال شود و درج می‌شود توجه داشته باشید که قطعه‌ای که می‌بینید و درج شده Symbol شماتیک از PLC است (شکل ۴۳).

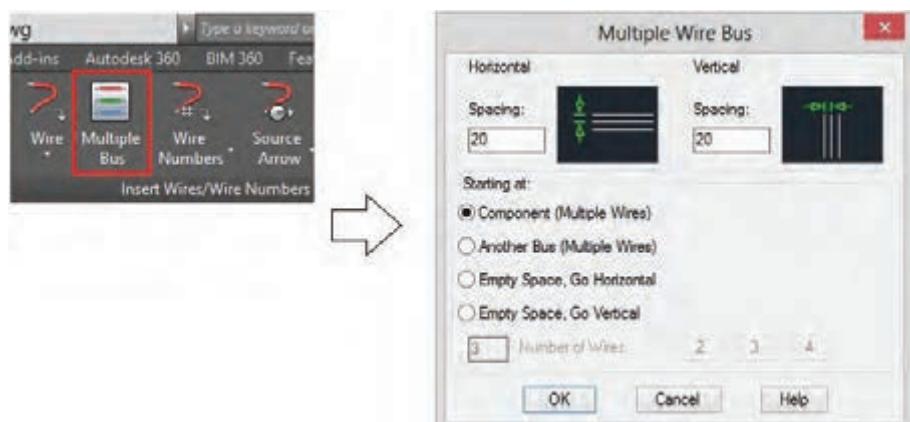


شکل ۴۲- قطعات



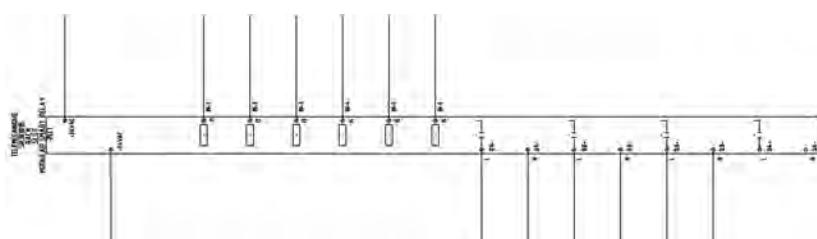
شکل ۴۳- رله قابل برنامه‌ریزی

گام ۲- با توجه به درگاههای ورودی‌ها، خروجی‌ها و تغذیه PLC خطوط عمودی برای اتصالات احتیاج دارد این کار را از منوی Insert Wire/Wire Numbers و با کلیک روی ابزار Multiple Bus انجام دهید تا پنجره شکل ۴۴ باز شود (قبلًا در رسم مدارات قدرت از آن استفاده کرده‌اید) در اینجا دکمه Component را انتخاب کرده و دکمه OK را کلیک کنید.



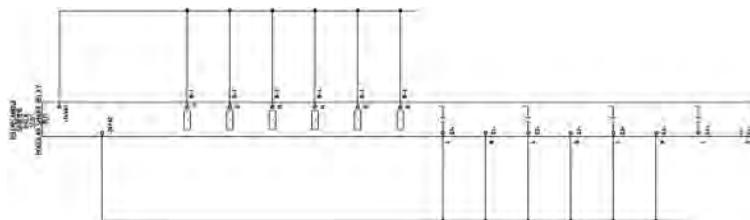
شكل ٤٤- ترسيم خطوط قائم

این کار را برای ترمینال های بالایی با باز کردن پنجره ای انجام دهید اتصالات در گاه ها با علامتی به رنگ قرمز مشخص می شود کلید Enter را فشار دهید و خطوط را باکشاندن موس به سمت بالا ایجاد نمایید (شکل ۴۵). باز دیگر این کار را برای در گاه های خروجی، و قطب دیگر تغذیه در پایین PLC انجام دهید.



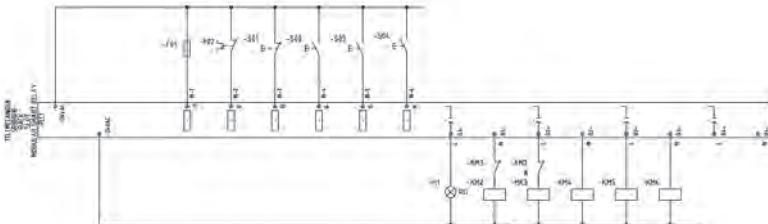
شکل ۴۵- ترسیم خطوط عمودی

در ادامه از منوی Wires در Insert Wire/Wire Number روی ابزار Wire کلیک کنید از شما خواسته می‌شود تا نقطه شروع سیم را مشخص کنید (اولین نقطه سمت چپ) تمام نقاط انتهایی را با کشیدن سیم به سمت راست به هم وصل کنید (شکل ۴۶).



شكل ٤٦- ترسیم نقطه شروع سیم

گام ۳ - درج علائم قطعات مثل شستی‌ها در بالا و بوبین کنتاکتورها در پایین مرحله بعدی کار خواهد بود. مثل مراحل قبلی از سربرگ شماتیک، دکمه Insert Component Icon Menu را کلیک کنید تا پنجره ظاهر شود نشانه (علامت)‌های مورد نیاز را درج کنید و در نهایت نمودار شکل ۴۷ را ترسیم کنید.



شکل ۴۷ - ترسیم شستی‌ها و بوبین کنتاکتور



قطعات کارخانه‌ای SIEMENS را به AutoCAD Electrical اضافه کرده و با یکی از انواع کار عملی (ب) را انجام دهید.



هدف: جانمایی قطعات برای مدارهای شماتیک ترسیم شده (فرمان و قدرت) کار عملی شماره ۲ (PANEL LAYOUT) انجام دهید.

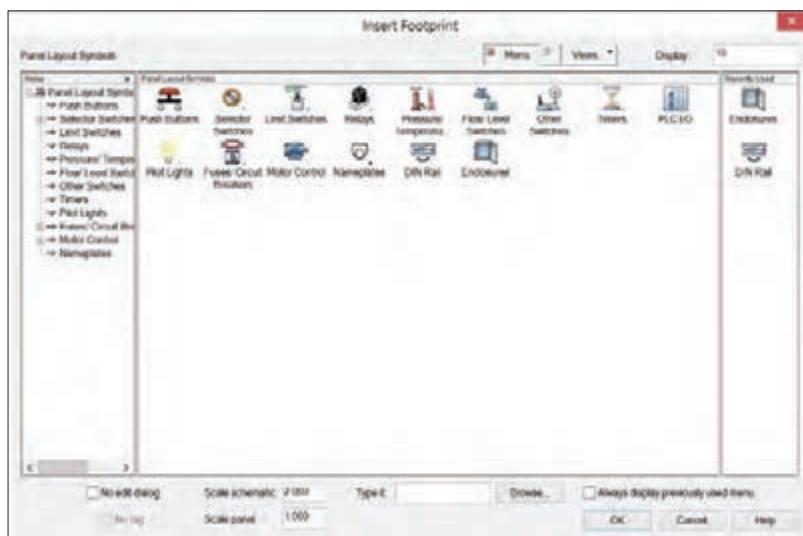
جانمایی و نصب قطعات تابلو به کمک نرم‌افزار AutoCAD نیز امکان‌پذیر است. نرم‌افزار AutoCAD یک جانمایی تابلو از نقشه فرمان و قدرت یعنی بر اساس نقشه شماتیک ارائه می‌دهد. جانمایی نشان داده شده توسط نرم‌افزار اتوکد دارای تفاوت‌هایی با جانمایی انجام شده در تابلو به این شرح است:
 (الف) نصب و جانمایی قطعات فقط در داخل تابلو انجام می‌شود. در صورتی که در اینجا علاوه بر جانمایی داخل تابلو با توجه به تجهیزاتی که روی در تابلو نصب می‌شود می‌توان جانمایی و نصب بیرونی انجام داد. این نرم‌افزار ما به ازای Symbol هر قطعه که در نقشه‌های شماتیک وجود دارد قطعه‌ای در نقشه جانمایی به نام Footprint را به آن مرتبط می‌سازد همان شکل ساده‌ای از ظاهر قطعه است که در جانمایی به کار می‌برید.

(ب) در این نوع جانمایی هدف نهایی، نقشه سه بعدی 3D است به همین خاطر در مرحله اول جانمایی، فقط وظیفه ارتباطدهی درست قطعات Symbol و Footprint ها و عدم اختلال در ایجاد نقشه جانمایی، دنبال می‌شود و رعایت اندازه گذاری و فواصل هدف اصلی نیست با این حال tag قطعه و tag مکان اهمیت زیادی دارد فرض کنید یک tag در نقشه شماتیک برای شستی به نام S01 را ایجاد کرده باشد آنگاه در طرح جانمایی نیز شما باید همان شستی را به صورت footprint و با همان tag وارد کنید. مکان شستی هم بر اساس code مکان انتخاب می‌شود قطعاتی که مکانی یکسان دارند باید در یک مکان (location) در تابلو قرار بگیرند.

AutoCAD یک سربرگ مجزا برای جانمایی قطعات تابلو به نام Panel Layout درنظر گرفته است. بقیه

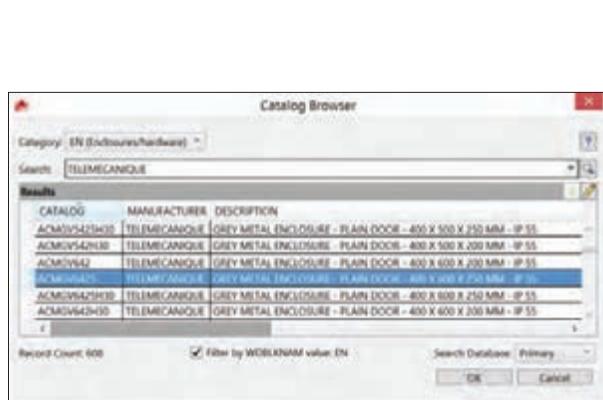
موارد را به صورت گام به گام در مراحل کار عملی دنبال نمایید.

گام ۱- در کار عملی قبل زیرپوشه‌هایی به نام PROJECT-۱ و PANEL SCHEMATIC ایجاد کردید این کار را برای تفکیک نقشه‌های شماتیک و جانمایی یک پروژه ایجاد می‌کنید به همین خاطر در زیر پوشه PANEL یک نقشه مانند قبل ایجاد کنید با نام مثلاً ۰۲ و در ادامه روی سر برگ Rفته از منوی Insert Footprint کلیک کرده تا پنجره Insert Component Footprint روی Icon Menu باز شود (شکل ۴۸).



شکل ۴۸- پنجره ابتدایی برای جانمایی قطعات

سپس روی Enclosures (محفظه تابلو) کلیک کرده تا پنجره آن باز شود. در این قسمت روی دکمه Catalog lookup کلیک کنید تا پنجره Catalog Browser برای آن باز شود و برای مثال در محفظه‌های تابلو شرکت TELEMECANIQUE یک محفظه ۴۰۰×۶۰۰ mm مطابق شکل زیر انتخاب کنید (شکل ۴۹).



شکل ۵۰- کاتالوگ قطعات شرکتی



شکل ۴۹- نقشه جانمایی

با طی این مراحل مطابق شکل ۵ پنجره Catalog Browser باز شده و مشخصات کاتالوگ داخل آن ظاهر می‌شود. با کلیک OK و با کلیک در صفحه نقشه ۰۲ آن را ایجاد نمایید البته قبل از آن در مورد چرخش آن سؤال می‌شود و فقط یک مستطیل بدین منظور درج می‌شود.

می‌توانید به همین شکل برای تابلو DIN-rail مناسب نیز در جانمایی تابلو درج نمایید.

گام ۲- مرحله فایل ۰۱ را مجدداً باز کرده و برای هر قطعه توضیحی (Description) را در پنجره درج نمایید. برای مثال، Cont بای کنتاکتو، OL بای، رله اضافه بای، و به همین صورت بای، بقیه در نظر بگیرید.

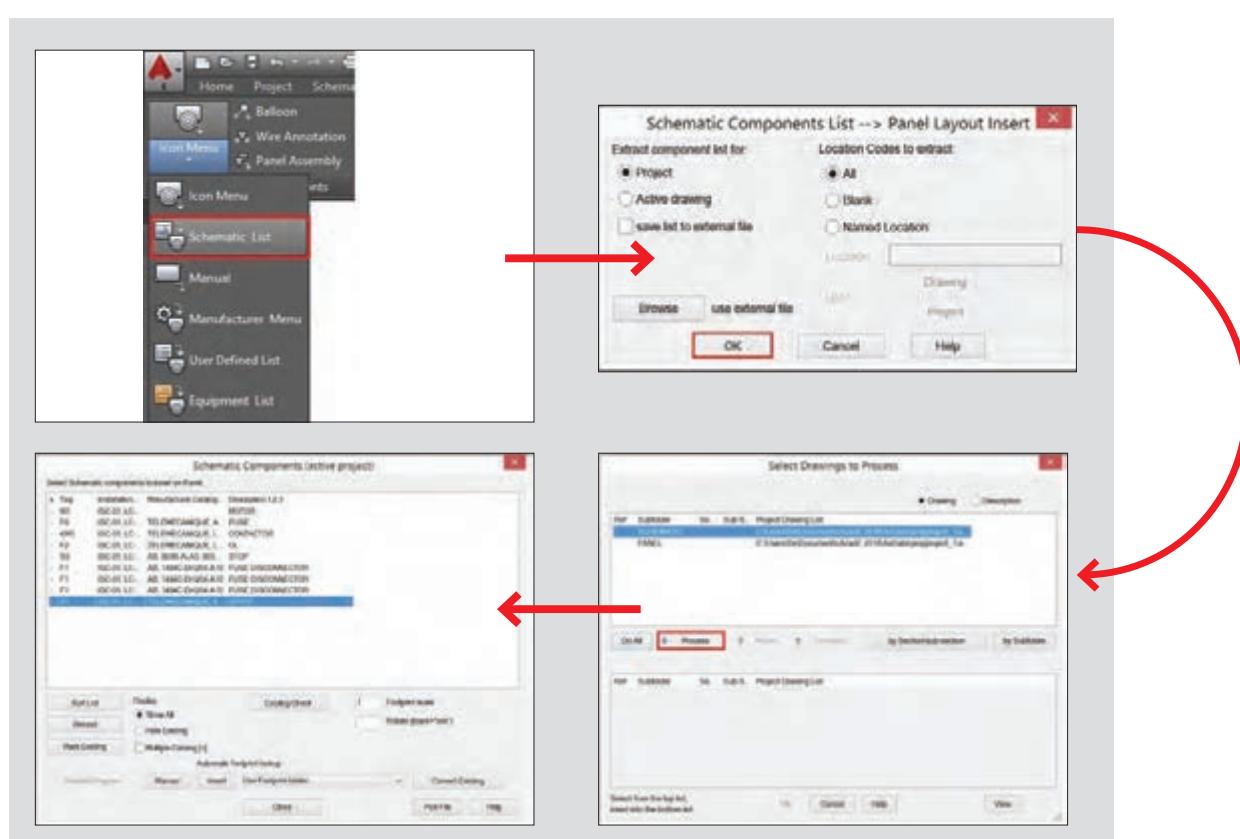
گام ۳- فایل ۰۲ را باز کنید و قطعات دیگر تابلو را درج نمایید یعنی همان قطعاتی که در نقشه شماتیک کار روی آنها اتفاق نداشته باشد. این فایل Insert component Footprint، Schematic List و اتصالات است.

اگرها را با به اینجا دردید، روی ابزار Schematic List از منوی Insert component Footprint کلیک نمایش داده شود اطمینان حاصل کنید که دکمه روی project کرده تا پنجره Schematic Component List باز شود.

انتخاب شده و OK را کلیک کنید تا پنجره Select Drawing to process نمایش داده شود با انتخاب نقشه شماتیک خود در این پروژه یعنی 01 و زدن دکمه process آن را در فهرست شماتیک در زیر همان پنجره قرار خواهید داد و بادکمه OK پردازش نهایه، صورت گرفته و پنجره Schematic Components(active project)

نمایش، داده مورد شد (شکا ۵۱).

در این پنجره می‌توانید قطعاتی را انتخاب به صورت Insert (د، ح Footprint) نمایید.



شکا، ۵۱- داداش، نهایه، حانماه

توجه



دکمه Insert در صورتی فعال است که شما Catalog و همین طور Installation/Location را داشته باشید در غیر این صورت فعال نخواهد بود.



شکل ۵۲- تنظیمات MANUAL

البته با این روش خیلی ساده می‌توان قطعات را در نقشه جانمایی درج کرد اما گاهی برای قطعه انتخابی که در نقشه شماتیک انجام دادید نرمافزار، ما به ازای درستی پیدا نمی‌کند در این صورت یا قطعه دیگری را مجدد انتخاب نمایید یا اینکه به صورت دستی این کار را انجام دهید.

گام ۴- گاهی دکمه Insert که در گام ۳ با آن کار کردید با وجود فعل بودن منجر به درج Footprint نمی‌شود. زیرا مشخصات کارخانه‌ای، که در نقشه Schematic برای Symbol مربوط در نظر گرفته شده مناسب نیست. با توجه به اینکه اکنون process بین دو نقشه Schematic و Panel را برقرار کرده، کار برگشت و اعمال تغییرات کارخانه‌ای کمی سخت خواهد شد. در این حالت برنامه به‌طور خودکار شما را به مسیر درج Manual (دستی) و پنجره مربوط هدایت می‌کند هرچند دکمه کناری Insert در پنجره Manual Components(active project) نیز دکمه Manual Schematic Components(active project) بود. اما ابزار Manual درج قطعات جانمایی تابلو با توجه به نیاز و با استفاده از بلوک‌های Footprint به کار برد شده در پوشه‌ها به صورت مستقیم نیز قابل استفاده است یعنی از Insert Component Footprint روی ابزار Manual کلیک کنید

پنجره Choice B نمایش داده می‌شود این پنجره بخش Insert Component Footprint-Manual Footprint است که قبلاً بحث شد برای درج بلوک روی دکمه Browse کلیک کنید دقت کنید پوشه‌ای که باز می‌شود دقیقاً مربوط به قطعات مورد نظر باشد مثلاً از پوشه PB شستی‌ها و نظایر آن قابل انتخاب است در این روش باید درباره tag‌ها دقت بیشتری کنید در صورت عدم دقت مشکلاتی برای کل پروژه به وجود می‌آید (شکل ۵۲).



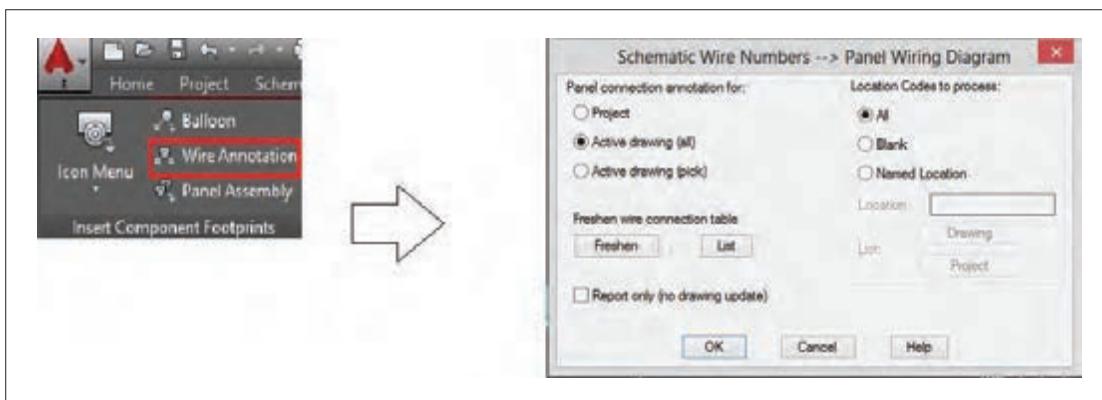
در مورد ویرایش Footprint‌ها چه ابزارهایی در AutoCAD Electrical وجود دارد؟ آنها را برای سایر هنرجویان ارائه دهید.

گام ۵—ابزار Balloon برای شناسایی قطعات در جانمایی تابلو به کار گرفته می‌شود روش استفاده از این ابزار به صورت شکل ۵۳ است:

از Enter فرمان S را بنویسید و روی insert Component Footprint کلیک کنید و در خط فرمان S را بنویسید و را بزنید وارد تنظیمات می‌شوید نوع بالون به صورت دایره‌ای (Circle)، بیضی (Ellipse) و یا چند ضلعی (Polygon) می‌تواند انتخاب شود و اندازه آن به صورت قطر (Diameter) در وسط، همچنین اندازه نوشته (Text) و شکل و اندازه پیکان آن در سمت راست قرار دارد بعد از تنظیم OK را انتخاب کنید. قطعه‌ای را که می‌خواهید بالون گذاری کنید را انتخاب کرده و در سمتی از آن که تمایل دارید بالون را درج نمایید. در صورتی که Footprint و مشخصات کارخانه‌ای همخوانی نداشته باشد پنجره‌ای ظاهر می‌شود که می‌تواند به صورت دستی Item مربوط به نوشته بالون را توسط آن درج نماید. این شیوه دستی توصیه نمی‌شود.



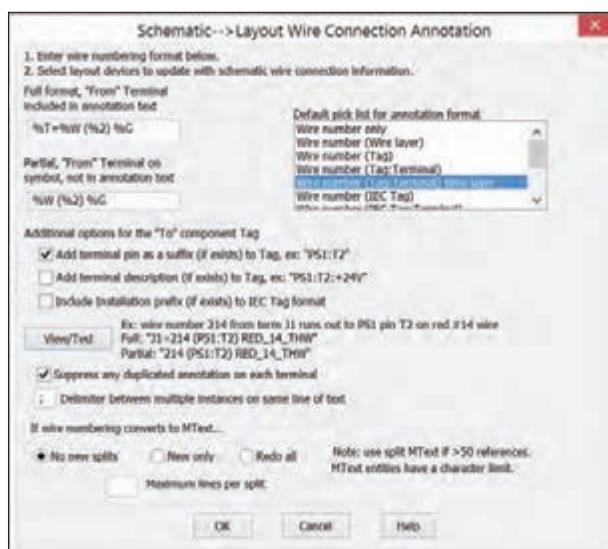
گام ۶- ابزار دیگر در این پروژه Wire Annotation (حاشیه نویسی سیم) است که اتصالات نقشه شماتیک را در نقشه PANEL فعال ساخته و نشان می دهد این اتصالات در قالب های مختلفی به صورت عدد و حروف در کنار Footprint هر قطعه نمایش داده می شود توجه داشته باشید در طرح های 3D از جانمایی تابلو، این قالب اتصالات را می توان به صورت ارتباط سیمی و واقعی تر نمایش داد.



شکل ۵۴- مراحل و دستور حاشیه نویسی سیم ها

با کلیک بر روی دکمه Active drawing (All) مطابق شکل ۵۴ پنجره ای باز شده با انتخاب دکمه drawing (All) حاشیه نویسی ها برای تمام طرح های فعال و به قطعات اعمال می شود در سمت راست می توان دکمه Name Location را فعال کرده و نام مکان را وارد کرده و به ازای هر مکان داده شده حاشیه نویسی برای آن صورت می گیرد (شکل ۵۵).

با انتخاب OK پنجره شکل ۵۵ باز می شود که قالب (Format) حاشیه نویسی قابل انتخاب خواهد بود با انتخاب دکمه OK حاشیه نویسی صورت خواهد گرفت.



شکل ۵۵- دستور حاشیه نویسی سیم ها

ارزشیابی شایستگی نقشه‌کشی تابلوهای برق صنعتی

شرح کار:

ترسیم نقشه مدار فرمان و قدرت بدون انتخاب قطعه شرکت خاص در محیط اتوکد
ترسیم نقشه مدار فرمان و قدرت با انتخاب قطعه شرکت خاص در محیط اتوکد

استاندارد عملکرد:

نقشه‌کشی مدار فرمان و قدرت مدار راهاندازی موتور الکتریکی دائم کار در محیط اتوکد الکتریکال

شاخص‌ها:

سلط بر انتخاب منو ابزار و پنجره‌ای نرم‌افزار
ترسیم خطوط افقی و عمودی و انتخاب قطعات و درج قطعه در صفحه رسم
سیم‌کشی صحیح و مطابق با استاندارد عملکرد بین قطعات (سیم و شینه مسی)

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: سایت رایانه مناسب برای تعداد هنرجویان
ابزار و تجهیزات: رایانه معمولی یا قابل حمل - چاپگر - نرم افزار اتوکد - ویدئو پروژکتور

معیار شایستگی:

ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	باز کردن صفحه جدید و فراخوانی قطعات و علائم و ارجاع متقابل	۲	
۲	ترسیم خطوط و نوشتن توضیحات و ویرایش	۲	
۳	ذخیره‌سازی نقشه ترسیم شده	۱	
شاخص‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:			
کسب اطلاعات کارتبیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی			
میانگین نمرات			
*			

* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.

پودمان پنجم

تابلو برق مطلوب شبکه



واحد یادگیری ۵

آیامی دانید:

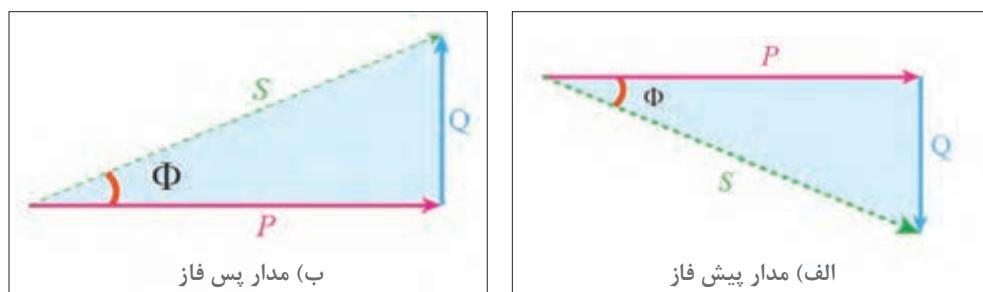
- تابلو بانک خازنی چیست و از چه اجزایی تشکیل شده است؟
- ضرورت کاربرد تابلو بانک خازنی در شبکه برق چیست؟
- مبنای انتخاب و اتصال موتور الکتریکی به اینورتر چیست؟
- راه اندازی موتور الکتریکی با اینورتر چه مزایایی دارد؟
- چگونه می‌توان موتور الکتریکی را با اینورتر راه اندازی کرد؟

استاندارد عملکرد

در این پودمان هنرجویان قادر خواهند شد در واحد ۵ یادگیری ابتدا توان غیر مؤثر را برآورد کنند و قطعات موردنیاز بانک خازنی را به دست آورند. در واحد یادگیری ششم هنرجویان راه اندازی نرم موتورهای الکتریکی با استفاده از اینورتر را فرا گرفته و پس از جانمایی و نصب قطعات تابلو مطابق نقشه، آزمایش صحت عملکرد تابلو را به کمک هنرآموز محترم انجام دهند.

مقدمه

توان ظاهری مورد نیاز وسایل الکتریکی مانند موتورهای الکتریکی، مدارهای روشنایی، رایانه‌ها از دو مؤلفه مؤثر (اکتیو) و غیرمؤثر (راکتیو) تشکیل شده است. توان غیر مؤثر برای درک جریان خازنی بسیار مهم است. مصرف کننده‌های اهمی مانند گرمکن‌های برقی (هیترها) تنها به توان مؤثر نیاز دارند. برخی بارها مانند موتورهای القایی به هر دو توان مؤثر و غیرمؤثر نیاز دارند (شکل ۱).



شکل ۱- مثلث توان

توان مؤثر یا اکتیو، توانی است که توسط مصرف کننده به کار مفید تبدیل می‌شود واحد اندازه‌گیری توان مؤثر (P) وات (W) می‌باشد.

توان راکتیو، توانی است که در بارهای القایی، شار مغناطیسی مورد نیاز را تولید می‌کند. واحد اندازه‌گیری و توان غیر مؤثر (Q) وار (VAR) می‌باشد.



شکل ۲- تابلو بانک خازنی

گرچه توان غیر مؤثر به کار مفید تبدیل نمی‌شود اما محیط تبدیل انرژی به کار را فراهم می‌آورد. برخی تجهیزات برای راه اندازی به توان غیر مؤثر نیاز دارند. تأمین توان غیر مؤثر از طرف شبکه برق میسر می‌باشد. چنانچه مصرف این توان بیش از مقدار متداول تحويل از سوی شبکه برق باشد، هزینه آن به صورت ماهانه به همراه ضرایبی تحت عنوان ضریب بدی مصرف (جریمه) در قبوض برق آورده می‌شود. اما چنانچه این توان در محل مصرف توسط خازن تأمین شود، با سرمایه‌گذاری مناسبی می‌توان هزینه مربوط به توان غیر مؤثر را از قبوض برق حذف کرد و به این ترتیب به دلیل عدم پرداخت هزینه بابت خرید توان غیر مؤثر از شبکه، خازن موجب سودآوری و کاهش هزینه‌های مصرف کننده خواهد شد. بنابراین خازن به عنوان یک تجهیز تأمین کننده توان راکتیو، اهمیت به سزاگی برای مصرف کنندگان برق دارد (شکل ۲).



بسیاری از کارگاه‌های صنعتی به دلیل تعداد زیاد موتورهای الکتریکی در شبکه مصرف، به توان غیر مؤثر بالایی نیاز دارند. قبض نشان داده شده در شکل ۳ مربوط به یک کارگاه صنعتی دارای ضریب زیان بدی مصرف است. مبلغ قابل پرداخت آن چقدر است؟ چه راهکاری برای کاهش هزینه برق این کارگاه پیشنهاد می‌کنید؟

شكل ٣- قبض برق

خانه

خازن با ذخیره کردن انرژی الکتریکی و شارژ و دشارژ مداوم در جریان متناوب قابلیت تولید توان غیرمؤثر داردند. جدول ۱ انواع خازن برای تأمین توان غیرمؤثر به همراه ویژگی‌های آن در بانک خازنی را معرفی می‌کند. جدیدترین تکنولوژی ساخت خازن، خازن‌های خشک تمام فیلم معدنی می‌باشند که حتی در صورت بروز هر گونه صدمه و ترکیدگی بدنه خازن، هیچ ماده شیمیایی مضر یا صدمه‌زننده به انسان و محیط در آن وجود ندارد و به صورت استوانه‌ای ساخته می‌شوند. در شکل (۴) یک نمونه از این خازن‌ها نشان داده می‌شود. خازنی که در شکل (۴) نشان داده شده است واحد (یونیت) خازن نامیده می‌شود و ظرفیت این خازن برای توان‌های بالای غیرمؤثر، محدود است.



جدول ۱- انواع خازن بانک خازنی

خازن‌های بانک خازنی	ویزگی خازن
خازن کاغذی	نشتی دارد
خازن خشک	نشتی کمتر - اینمی بیشتر

شکل ۴- خازن استوانه‌ای خشک معدنی

بانک خازنی: بانک خازنی، شامل تعدادی خازن، تجهیزات قطع و وصل و تجهیزات حفاظتی است. این مجموعه داخل یک تابلو نصب می‌شود (شکل ۵).

فضای داخلی یک تابلوی بانک خازنی



شکل ۵- نمونه‌ای از بانک خازنی

برخی موارد به دلیل کم و زیاد شدن تعداد وسایل الکتریکی که منجر به تغییرات مقدار توان غیرمؤثر می‌شود، قطع و وصل شدن خازن متناسب با نیاز مصرف‌کننده ضروری می‌باشد. حتی برای مصرف‌کنندگان بزرگ نیاز به خازن‌های زیاد برای تأمین توان غیرمؤثر می‌باشد. برای رسیدن به آن ظرفیت‌های زیاد، استفاده از چند خازن به صورت موازی، استفاده می‌شود.

رگولاتور (تنظیم‌کننده): برای تنظیم ظرفیت خازن‌های منظور تأمین توان غیرمؤثر از رگولاتور اصلاح ضریب قدرت استفاده می‌شود. به عبارت دیگر اگر نیاز باشد خازن‌ها متناسب با کم و زیاد شدن توان غیرمؤثر مصرف‌کننده وارد مدار شوند نیاز به قطعه الکتریکی دیگری می‌باشد که با اندازه‌گیری توان غیرمؤثر مصرف‌کننده، دستور قطع و وصل کنتاکتورها را صادر نماید. این کار باعث تأمین توان غیرمؤثر به مقدار نیاز توسط خازن می‌شود. رگولاتور در تابلو بانک خازنی نصب می‌شود (شکل ۶).

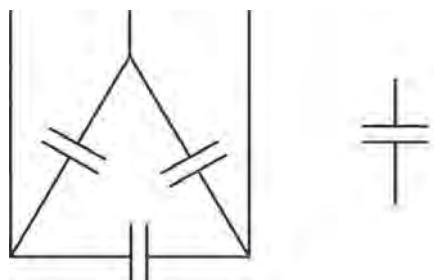


شکل ۶- رگولاتور اصلاح ضریب توان

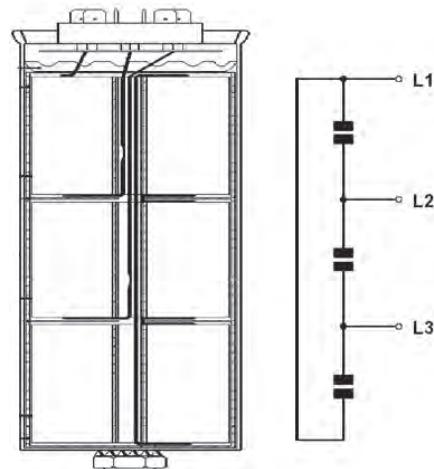
تجهیزات بانک خازنی:

بانک خازنی از تجهیزات مختلفی نظیر کنتاکتور، خازن، فیوز و رگولاتور تشکیل شده است.
خازن: نمای داخلی خازن یونیت در شکل (۷) دیده می‌شود. در این شکل سه عدد خازنی به صورت اتصال مثلث در درون یک استوانه فلزی قرار گرفته و از سه رأس مثلث سه اتصال برای وصل شدن به ولتاژ سه فاز بر روی خازن تعییه شده است.

نماد خازن در نقشه‌های الکتریکی به صورت تکفاز و سه فاز نشان داده شده است. (شکل ۸) انتخاب خازن براساس ظرفیت پله مورد نیاز در سطح ولتاژ شبکه را نشان می‌دهد. به عنوان نمونه چنانچه یک بانک خازنی ۱۰۰ کیلوواری از ترکیب ۴ پله ۲۵ کیلوواری در سطح ولتاژ ۴۰۰ ولت مورد نیاز باشد، یک خازن ۲۵ کیلوواری در سطح ولتاژ ۴۰۰ ولت و یا دو عدد خازن ۱۲/۵ کیلوواری ۴۰۰ ولتی می‌تواند برای هر پله استفاده شود (جدول ۲).



شکل ۸- نماد بانک خازنی در نقشه‌های الکتریکی



شکل ۷- نمای داخلی یک خازن خشک استوانه‌ای

باید در نظر داشت که استفاده از یک خازن ۲۵ کیلووار ارزان‌تر از دو خازن ۱۲/۵ کیلووار است. چرا؟

توجه

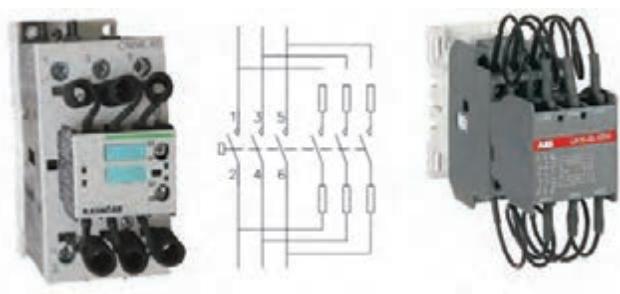


جدول ۲- پله بندی بانک خازنی

مراحل پله	پله ۱	پله ۲	پله ۳	پله ۴
۲۵kvar				ظرفیت بانک خازنی
				۱۲/۵kvar
۱۰۰kvar				مجموع ظرفیت

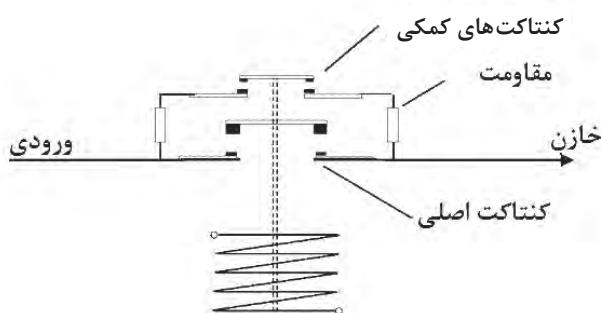
اگر از دو خازن $12/5$ کیلوواری برای یک پله استفاده شود هنگام صدمه احتمالی یک خازن، نصف ظرفیت آن پله از دست خواهد رفت. در حالی که برای پله 25 کیلوواری تمام ظرفیت پله از دست خواهد رفت. به علاوه به دلیل مساحت جانبی بیشتر دو خازن $12/5$ کیلوواری به یک خازن 25 کیلوواری، تبادل حرارتی با محیط بیشتر خواهد بود که به افزایش طول عمر خازن و کاهش خطر صدمه دیدن خازن کمک زیادی خواهد کرد.

■ **کنتاکتور خازنی:** کنتاکتورهایی که برای قطع و وصل خازن، درون بانک خازنی استفاده می‌شود، کنتاکتور خازنی نامیده می‌شود. ظاهر این نوع کنتاکتورها نیز متفاوت با کنتاکتورهای دیگر است (شکل ۹).



شکل ۹- نمونه کنتاکتور خازنی

کنتاکتورهای خازنی نشان داده شده در شکل ۹ دارای تعدادی سیم به صورت پیچیده شده در قسمت بالا و پایین هستند. این سیم‌ها در واقع مقاومت اهمی هستند. با بررسی دقیق شمای داخلی کنتاکتور خازنی می‌توان دید که قبل از بسته شدن کنتاکت اصلی کنتاکتور، کنتاکت‌هایی کمکی بسته شده و خازن همراه با مقاومت‌های محدود کننده جریان در قسمت بالایی و پایینی کنتاکتور وارد مدار شده و برق دار می‌شود و اندکی پس از آن، کنتاکت‌هایی کمکی از محل خود حرکت کرده و باز شده و کنتاکت اصلی بسته می‌شود و خازن به طور کامل وارد مدار می‌شود (شکل ۱۰).



شکل ۱۰- اتصالات داخلی کنتاکتور خازنی

سؤال

اگر خازن‌ها مستقیم وارد مدار شود چه پیامدی خواهد داشت؟



انتخاب کنتاکتور خازنی برای خازن‌ها براساس ظرفیت خازنی است که باید از طریق آن کنتاکتور قطع و وصل شود. به عنوان مثال برای یک خازن ۲۵ کیلوواری در سطح ولتاژ ۴۰۰ ولت باید از یک کنتاکتور ۲۵ کیلوواری با سطح ولتاژ ۴۰۰ ولت استفاده شود. البته سازندگان معتبر کنتاکتور، استفاده از کنتاکتور با یک شماره استاندارد بالاتر را توصیه می‌کنند. در واقع کنتاکتور ۳۰ کیلوواری با سطح ولتاژ ۴۰۰ ولت از نظر سازندگان کنتاکتور گزینه مناسب‌تری می‌باشد.



شکل ۱۱- کلید فیوز خودکار مینیاتوری سه فاز

■ **تجهیزات حفاظتی:** برای حفاظت از هر پله بانک خازن باید فیوز مناسب آن پله بین کنتاکتور و شبکه اصلی برق قرار بگیرد. کلید فیوزهایی که برای بانک خازنی استفاده می‌شود باید از نوع تندرکار باشد (شکل ۱۱).

چنانچه در محل نصب بانک خازنی شبکه برق دارای ماکریم و می‌نیم (پیکهای)^۱ مختلفی باشد، استفاده از فیوز کندرکار می‌تواند گزینه و جایگزین مناسبی باشد. نکتهٔ دیگر در انتخاب کلید فیوز، مقدار جریان آن است. طبق استاندارد IEC ۶۰۸۳۱

خازن توانایی تحمل اضافه جریان دائمی تا ۳۵ درصد را دارد اما باید اضافه ولتاژ مجاز برای شبکه نیز ده درصد می‌باشد که این اضافه ولتاژ می‌تواند منجر به اضافه جریان شود. بنابراین با احتساب دو ضریب گفته شده ($1/485 = 1/35 \times 1/1 \times 1/5$) مقدار جریان فیوز حدوداً ۱/۵ برابر جریان خازن همان پله خواهد بود. البته برخی مقدار ترانس ظرفیت خازن که طبق استاندارد IEC تا ۱۰ درصد می‌باشد را نیز درنظر گرفته و ضریب ۱/۶۵ را برای جریان فیوز درنظر می‌گیرند. با ذکر یک مثال انتخاب جریان فیوز برای یک پله ۲۵ کیلوواری ۴۰۰ ولتی محاسبه می‌شود.

$$I_{Capacitor} = \frac{Q_C}{\sqrt{3} \times V_L} = \frac{25 \times 10^3}{\sqrt{3} \times 400} = 36A \rightarrow I_{fuse} = 1/5 \times 36 = 54A$$

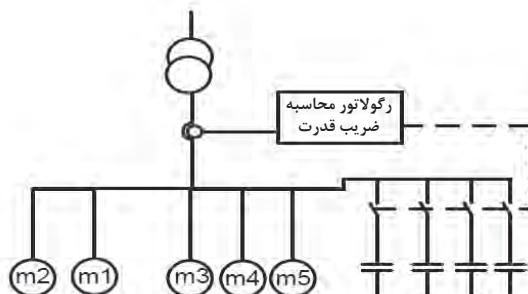
با توجه به محاسبات بالا حداقل جریان فیوز انتخابی باید ۵۴ آمپر باشد اما به دلیل موجود نبودن کلید فیوز در این جریان محاسبه شده، نزدیک‌ترین فیوز، فیوز ۶۳ آمپر می‌باشد که برای این پله درنظر گرفته می‌شود.

■ **رگولاتور:** رگولاتور اصلاح ضریب توان یکی از تجهیزات جداناپذیر بانک خازنی می‌باشد که با اندازه‌گیری مقدار مصرف توان را کمیو مصرف کننده، دستور قطع و وصل کنتاکتورها را صادر نماید. رگولاتورهای مختلفی از سوی شرکت‌های مختلف برای استفاده در بانک‌های خازنی ارائه می‌شوند. اما قبل از انتخاب رگولاتور مناسب باید بدانیم تجهیز مناسب باید چه ویژگی‌هایی داشته باشد.

ویژگی‌ها و مزایای رگولاتور

الف) تنظیم و شناسایی خودکار: یکی از مهم‌ترین ویژگی رگولاتورها شناسایی خودکار می‌باشد. این ویژگی این امکان را فراهم می‌آورد که رگولاتور پس از نصب شدن در بانک خازنی و روشن شدن، به صورت

ترتیبی پله‌های بانک خازنی را قطع و وصل نموده و با دریافت مقدار جریان هر پله از ترانسفورماتور جریان، تخمینی از ظرفیت هر پله به دست می‌آورد. پس از اتمام قطع و وصل پله‌ها، متناسب با مقدار جریان غیرمؤثر مصرف کننده، فرمان وصل پله‌های مورد نیاز برای تأمین توان غیرمؤثر مصرف کننده را صادر می‌کند (شکل ۱۲).



شکل ۱۲- رگولاتور

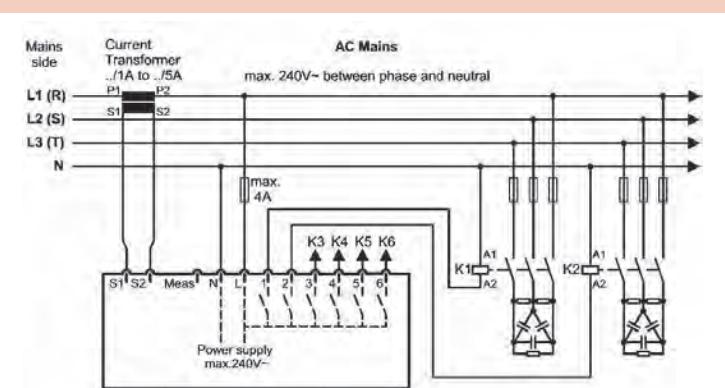
ب) قطع و وصل دوره‌ای پله‌ها: قطع و وصل دوره‌ای^۱ پله‌ها از ویژگی‌های مهم دیگر رگولاتورها می‌باشد که باید در انتخاب رگولاتور مدنظر قرار گیرد. همانطور که از نام این ویژگی برمی‌آید، این امتیاز را به بانک خازنی خواهد داد که تمامی پله‌های یکسان از نظر تعداد دفعات قطع و وصل و زمان در مدار بودن به صورت تقریبی با هم برابر باشند. در واقع پله‌های یکسان با هم مستهلك شوند. چنانچه یک بانک خازنی دارای دو یا سه پله ۲۵ کیلوواری باشد، تمامی پله‌ها از نظر زمانی و تعداد دفعات قطع و وصل با یکدیگر برابر باشند و به صورتی نباشد که یک پله بارها مورد استفاده قرار بگیرد و مستهلك شود در حالی که دیگر پله‌ها وارد مدار نشده باشند.

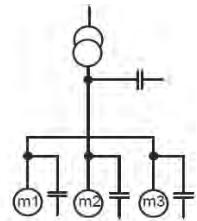
ج) شناسایی پله‌های معیوب: یکی دیگر از ویژگی مفید و لازم رگلاتورها شناسایی پله‌های معیوب و اعلام خرابی آنها، قطع کردن پله‌های بانک خازنی در هنگام اضافه جریان‌های ناشی از هارمونیک و محدوده تغییر ضریب توان مطلوب می‌باشد.

فعالیت



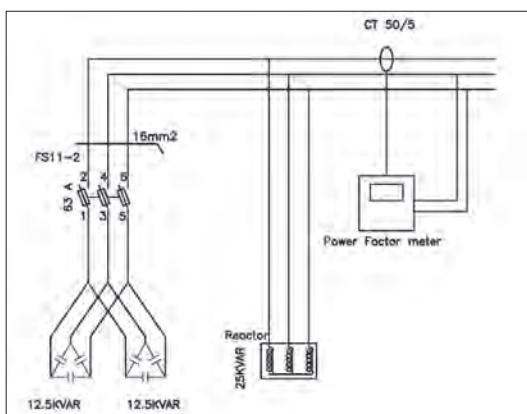
در نقشه شکل ۱۳ محل نصب رگولاتور را مشخص کنید و عملکرد مدار را تفسیر و به کلاس ارائه نمایید.

شکل ۱۳- نقشه تک خطی
یک بانک خازنی



شکل ۱۴- جبران سازی نقطه‌ای یا محلی

هدف از انجام این جبران سازی، بررسی و مشاهده اثر خازن گذاری در یک نقطه از مصرف شبکه است. همچنین اندازه‌گیری کاهش مقدار جریان و بهبود ضریب توان بعد از خازن گذاری است (شکل ۱۴). برای انجام این کار ابتدا باید با توجه به تجهیزات آورده شده مدار قدرت زیررا بیندید.



شکل ۱۵- مدار قدرت جبران سازی نقطه

تجهیزات مورد نیاز:

- راکتور
- کلید فیوز
- کسینوس فی متر
- آمپر متر

مطابق شکل (۱۵) از یک سلف یا راکتور به عنوان بار مصرف کننده راکتیو استفاده کنید. در ادامه با کمک خازن، توان غیرمؤثر در همان محل تأمین می‌شود و ضریب توان افزایش می‌یابد.

توجه



به دلیل عدم وجود بار اهمی، اندازه‌گیری ضریب توان توسط دستگاه با خطأ همراه خواهد بود.

مراحل انجام کار: دو عدد خازن سه فاز موازی را به صورت موازی متصل کنید و از طریق یک عدد کلید فیوز با فیوز مناسب به ابتدای خط محل تغذیه بار (سلف) متصل کنید. به دلیل استفاده از دو خازن ۱۲/۵ کیلوواری که در مجموع دارای ۲۵ کیلووار توان غیرمؤثر می‌باشد، حداقل مقدار مجاز جریان فیوز باید ۵۴ آمپر باشد. با توجه به اینکه نزدیکترین رنج فیوز استاندارد به جریان محاسبه شده، ۶۳ آمپر می‌باشد از فیوز ۶۳ آمپر استفاده کنید.

$$I_{Capacitor} = \frac{Q_C}{\sqrt{3} \times V_L} = \frac{25 \times 10^3}{\sqrt{3} \times 40} = 36A \rightarrow I_{fuse} = 1/5 \times 36 = 54A$$

برای مشاهده و تأثیر ورود خازن به مدار از یک عدد ترانسفورماتور جریان با نسبت تبدیل ۵۰ به ۵ برای نمونه‌گیری جریان و ارسال آن به دستگاه اندازه‌گیری ضریب توان استفاده کنید. البته می‌توانید از یک رگولاتور اصلاح ضریب توان نیز بهره بگیرید. ابتدا کلید فیوز را در حالت باز قرار دهید و راکتور را وارد مدار کنید. مقدار جریان راکتور به همراه ضریب توان ثبت می‌شود شکل (۱۶). پس از قطع نمودن مدار و اتصال کلید فیوز، مدار را مجدداً برق دار کنید.



شکل ۱۷- میزان جریان و ضریب توان بار بدون خازن

شکل ۱۶- میزان جریان و ضریب توان بار با اتصال خازن

توجه



چنانچه از کلید فیوز قابل قطع زیر بار استفاده کنید، می‌توانید در حالت برق دار نیز کلید فیوز را قطع و وصل کنید. در این حالت مقدار جریان و ضریب توان در شکل (۱۷) نشان داده شده است. در حالتی که خازن در مدار قرار دارد، مقدار جریان به طرز چشمگیری کاهش می‌یابد و در مقابل مقدار ضریب توان افزایش قابل ملاحظه‌ای خواهد داشت. بنابراین کاملاً مشخص است که استفاده از خازن در کنار یک بار مصرف کننده توان غیرمؤثر، با جبران سازی توان غیرمؤثر، علاوه بر کاهش جریان جذب شده از سوی شبکه، مقدار ضریب توان را نیز بهبود می‌دهد که موجب کاهش هزینه‌های مصرف کننده می‌شود.

توجه



معمولًاً ضریب قدرت موتورها بین ۰/۷۵ تا ۰/۸۵ است و در روش تجربی حدود ۶۰ درصد توان مؤثر موتور، خازن برای اصلاح ضریب قدرت درنظر گرفته می‌شود به عنوان مثال موتور ۱۰۰ کیلووات حدود ۶۰ کیلو وار خازن نیاز دارد.

فعالیت



برای مقایسه وضعیت تغییر جریان الکتریکی و اصلاح ضریب توان جدول ۳ را برای حالت قبل تکمیل کنید.

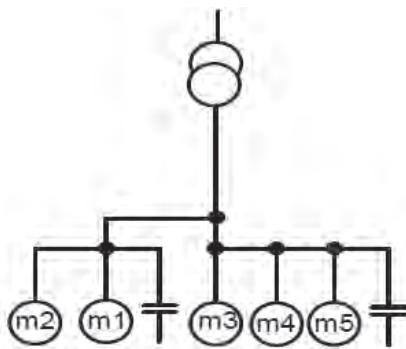
جدول ۳- مقادیر اندازه‌گیری شده کار عملی اول

ضریب توان		مقدار جریان(آمپر)		مقادیر اندازه‌گیری شده
موتور ۲/۲ کیلو وات	موتور ۱/۵ کیلو وات	موتور ۲/۲ کیلو وات	موتور ۱/۵ کیلو وات	
				قبل از خازن گذاری
				بعد از خازن گذاری

سؤال



کار عملی (۲)



شکل ۱۸- جبران سازی گروهی

جبران سازی مرکزی

هدف از انجام این جبران سازی بررسی و مشاهده اثر خازن‌گذاری بر کاهش مقدار جریان و بهبود ضریب توان چند مصرف‌کننده است که مصرف‌کننده توان غیرمؤثر هستند و متناسب با تغییر مقدار توان غیرمؤثر، تعداد پله‌های بانک خازنی وارد و خارج از مدار می‌شود (شکل ۱۸).

در این روش برای چند مصرف‌کننده که همزمان و کنار یکدیگر کار می‌کنند، یک خازن با توان بالا نصب می‌شود.

تجهیزات مورد نیاز:

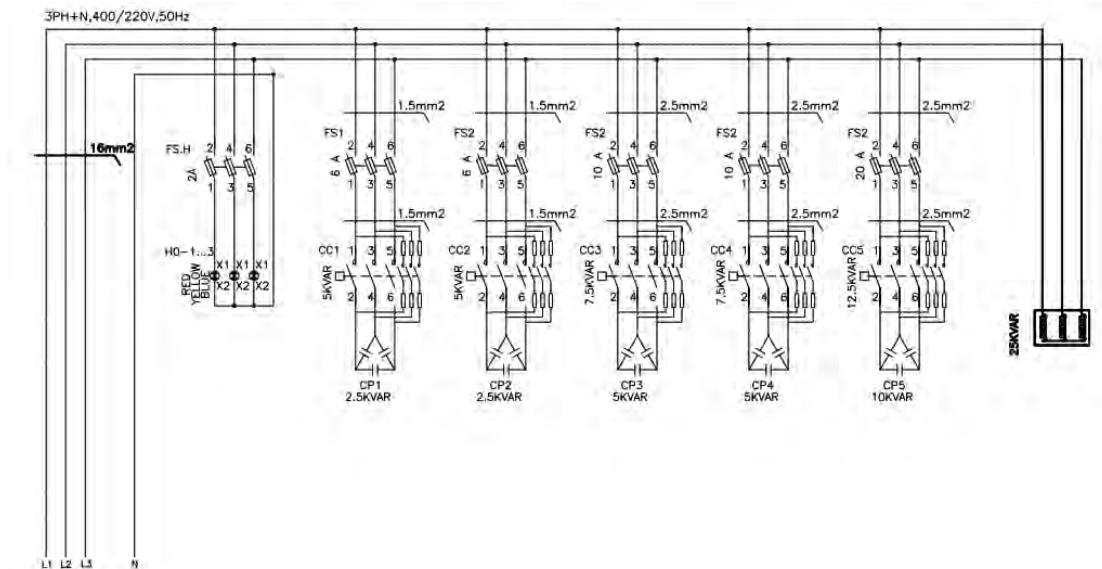
- راکتور
- ترانسفورماتور جریان (CT)
- کلید فیوز
- کسینوس فی متر
- آمپر متر
- لامپ سیگنال

مراحل انجام کار: ابتدا مدار قدرت را مطابق شکل ۱۹ ببنديد و سپس مدار فرمان مطابق شکل ۲۰ کامل کنيد. در مدار قدرت از خازن، کنتاکتور خازنی و کلید فیوز استفاده کنيد. در مدار فرمان نیز به غیر از رگولاتور از یک کلید دو طرفه و چراغ سیگنال استفاده نمایيد تا در زمان معیوب شدن رگولاتور و یا مواردی دیگر بتوان پله‌های بانک خازنی را وارد مدار کرد و پله‌های وارد شده (جبران شده) به مدار از طریق روشن بودن چراغ‌های سیگنال مشخص باشد.

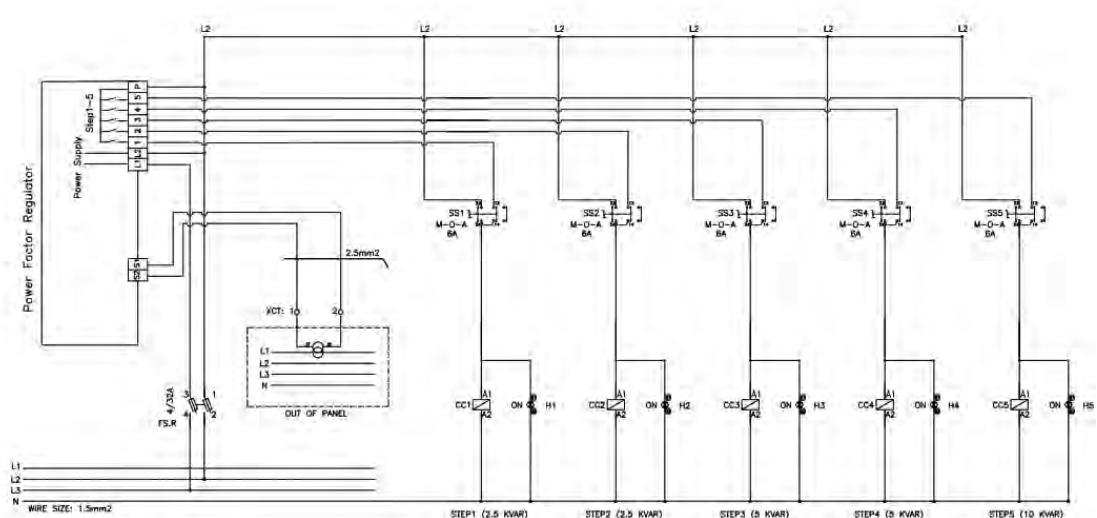
توجه



به دلیل عدم وجود بار مؤثر (اهمی)، ممکن است تنظیمات رگولاتور اصلاح ضریب توان در حالت اتوماتیک به درستی انجام نشود و نیاز به وارد کردن تنظیمات به صورت دستی باشد.



شکل ۱۹- مدار قدرت بانک خازنی



شکل ۲۰- مدار فرمان بانک خازنی

بعد از اتصال مدار به شبکه برق رگولاتور به صورت خودکار پله‌ها را وارد و خارج می‌کند و پس از شناسایی پله‌ها مقدار ضریب توان اولیه را نشان می‌دهد (چنانچه رگولاتور اصلاح ضریب توان نتوانست شناسایی را کامل کند باید به کمک دفترچه راهنمای رگولاتور اصلاح ضریب توان، مقادیر را به صورت دستی وارد کنید). پس از طی زمانی کوتاه، رگولاتور اصلاح ضریب توان، پله‌ها را از طریق ارسال فرمان به کنترلر خازنی وارد مدار می‌کند. دقت نمایید که با ورود هر پله، مقدار ضریب توان افزایش یافته و مقدار جریان الکتریکی کاهش می‌یابد. در شکل (۲۱) و (۲۲) مراحل شناسایی اتوماتیک و نتیجه ورود پله طبق فرمان رگولاتور اصلاح ضریب و توان مشخص شده است.



شکل ۲۱- روند شناسایی اتوماتیک توسط رگولاتور

برای مقایسه وضعیت تغییر جریان الکتریکی و اصلاح ضریب توان این دو مقدار را در هر پله بررسی و در جدول ۴ یادداشت نمایید. در ادامه منحنی تغییرات جریان و ضریب توان را به ازای تغییر پله ترسیم نمایید.

جدول ۴- مقادیر اندازه‌گیری شده کار عملی دوم

ضریب توان	مقدار جریان(آمپر)	مقادیر اندازه‌گیری شده
۵ پ	۱ پ	۰.۳۸
۴ پ	۲ پ	۰.۴۰
۳ پ	۳ پ	۰.۴۲
۲ پ	۴ پ	۰.۴۴
۱ پ	۵ پ	۰.۴۶
		بعد از خازن گذاری
		قبل از خازن گذاری

فعالیت



بار راکتیو دیگری در کنار بار راکتیو ۲۵ کیلووار فعلی اضافه کنید و واکنش رگولاتور را به آن مشاهده کنید.

سؤال



مزایا و معایب روش جبران سازی گروهی را بررسی کنید.

روش دیگر برای بررسی جبران سازی :

برای بررسی اثر جبران سازی، توسط یک کلید دوطرفه، یکی از بزرگ‌ترین پله‌هایی که توسط رگولاتور به مدار وارد شده است را از مدار خارج کنید، به این ترتیب کاهش ضریب توان درمدار، به منزله افزایش مقدار بار راکتیو تلقی شده و بانک خازنی به آن واکنش نشان می‌دهد. در این حالت پله‌های وارد شده به مدار را طوری تغییر می‌دهد که مقدار ضریب توان افزایش یابد.

توجه



برای واکنش دادن رگولاتور نسبت به هر تغییر باید زمانی سپری شود تا از نظر رگولاتور آن تغییرات تشییت شوند و به صورت کوتاه مدت و گذرا نباشد. این زمان معمولاً بیش از یک دقیقه است.

واکنش رگولاتور اصلاح ضریب توان در شکل (۲۳) به خارج کردن یکی از پله‌های وارد شده به مدار را مشاهده می‌کنید.



شکل ۲۳- نتیجه عملکرد رگولاتور اصلاح ضریب توان به خارج کردن یک پله

تحقیق کنید



- ۱- چه شرکت‌هایی در زمینه تولید بانک خازنی فعال هستند.
- ۲- نرخ محاسبه اجرت ساخت تابلو بانک خازنی چگونه برآورد می‌شود

ارزشیابی شایستگی تابلوی بانک خازنی

<p>شرح کار: جبران سازی نقطه‌ای یا محلی توان غیر مؤثر جبران سازی مرکزی توان غیر مؤثر</p>			
<p>استاندارد عملکرد: برآورد مقدار توان غیر مؤثر موردنیاز و نصب خازن و قطعات بانک خازنی</p>			
<p>شاخص‌ها: تسلط بر محاسبه توان مؤثر و غیر مؤثر شناخت قطعات بانک خازنی و کاربرد آنها نصب نقطه‌ای و پله‌ای خازن در مدار یک مصرف‌کننده موتور الکتریکی</p>			
<p>شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات: شرایط: کارگاه برق صنعتی دارای تابلو بانک خازنی ابزار و تجهیزات: تابلو بانک خازنی - بار سلفی یا موتور الکتریکی - ویدئو پروژکتور</p>			
<p>معیار شایستگی:</p>			
نمره هنرجو	حداقل نمره قبولی از ۳	مرحله کار	ردیف
	۲	اصلاح ضریب توان مرکزی	۱
	۲	اصلاح ضریب توان نقطه‌ای	۲
	۱	محاسبه توان غیر مؤثر	۳
	شایستگی‌های غیر فنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش: کسب اطلاعات کارتیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی		
*		میانگین نمرات	
<p>* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.</p>			

واحد یادگیری ۶

راهانداز اینورتر موتورهای القایی

راهاندازی موتورهای الکتریکی به کمک اینورتر دارای مزیت‌های زیادی است. به همین دلیل امروزه در صنایع و حتی لوازم خانگی جدید مانند کولرهای گازی، موتورهای الکتریکی به کمک اینورتر راهاندازی می‌شود (شکل ۱). به طور کلی می‌توان گفت وقتی یک موتور الکتریکی از طریق اینورتر راهاندازی می‌شود، اگر پارامترهای اینورتر درست تنظیم شده باشد سیم پیچ‌های موتور الکتریکی هرگز نمی‌سوزد. به همین دلیل اینورتر ضمن داشتن مزایای زیاد در راهاندازی و توقف موتور الکتریکی، محافظت بسیار خوب موتور الکتریکی است. راهاندازی موتور الکتریکی با استفاده از مدارهای راهاندازی متداول مانند مدار راهاندازی ستاره - مثلث یا راهاندازی مستقیم همراه با شوک‌های الکتریکی و مکانیکی است. راهاندازی موتور الکتریکی با اینورتر یک نوع راهاندازی نرم برای موتور الکتریکی است که مزایای زیر را به همراه دارد:



شکل ۱- دو نمونه اینورتر

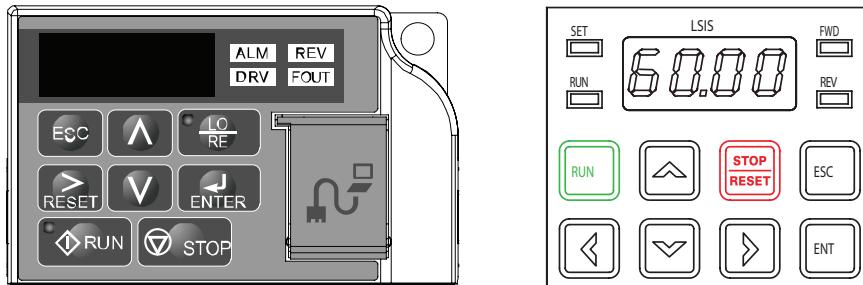


- صرفه‌جویی در مصرف انرژی به طوری که ظرف مدت یک الی یک و نیم سال، هزینه خود اینورتر از بابت صرفه‌جویی در مصرف انرژی جبران می‌شود (به دست می‌آید)
- کاهش توان غیر مؤثر مصرفی (به دلیل داشتن بانک خازنی در اینورتر)
- حذف جریان راهاندازی زیاد
- رفع ناهنجاری‌های مکانیکی (عدم ایجاد ضربه و به تبع آن عدم خرابی فونداسیون و ...)
- عدم خرابی یاتاقان‌ها، برینگ‌ها و بلبرینگ‌های موتور الکتریکی
- عدم خرابی سیستم انتقال نیرو از موتور به بار مکانیکی (مانند تسمه‌ها، چرخ زنجیرها و ...)
- عدم خرابی گیربکس‌های تبدیل دور محدود کردن جریان راهاندازی
- عدم نیاز به خازن‌های اصلاح ضربی توان (کسینوس فی)
- عدم نیاز به حالت ستاره و مثلث هنگام راهاندازی موتور
- امکان قطع و وصل اضطراری از راه دور
- عدم نیاز به کلیدهای قطع و وصل قدرت
- امکان تعداد دفعات قطع و وصل زیاد در زمان کوتاه
- امکان داشتن دور ثابت و مستقل از بار (شبیه موتور سنکرون)
- به سادگی و بدون هیچ گونه تجهیزاتی اینورتر می‌تواند جهت گردش روتور را عوض کند.
- امکان غیر فعال یک جهت گردش موتور
- در اینورتر می‌توان محدوده فرکانسی را به صورت حد پایین و حد بالا تنظیم کرد (مثلاً کاری کنیم که هیچ‌گاه دور موتور از ۱۲۵° دور کمتر نشود و از ۱۸۵° دور نیز بیشتر نشود).

تحقیق کنید



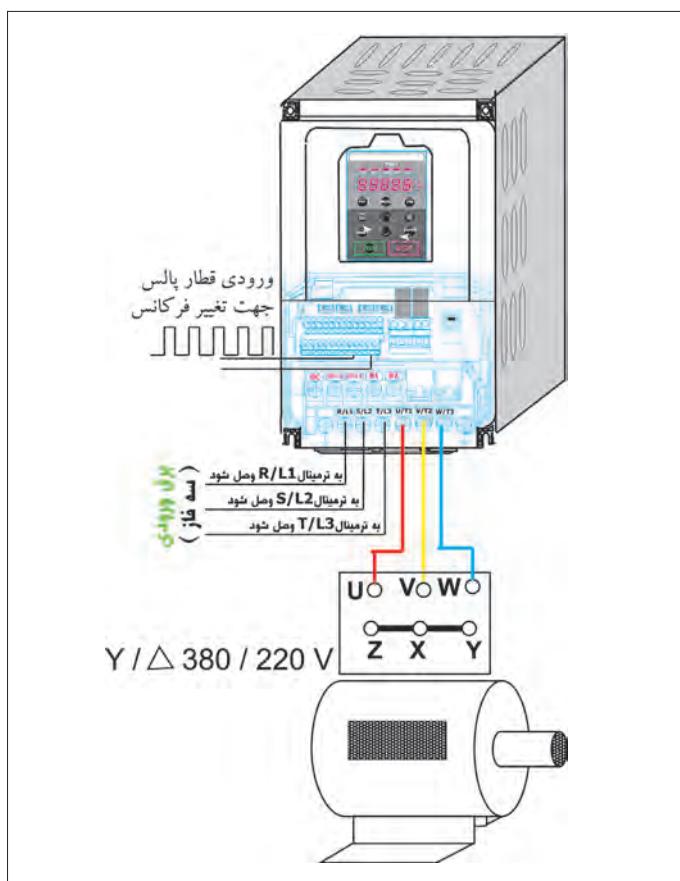
استفاده از اینورتر و بانک خازنی برای اصلاح ضریب توان را با یکدیگر مقایسه نمایید.



شکل ۲- صفحه کلید دو نمونه اینورتر

ساختمان ظاهری اینورتر

برای آشنایی با ساختمان ظاهری اینورتر دو نمونه صفحه کلید اینورتر در شکل ۲ نشان داده شده است.
اجزای مختلف این نمونه شامل این موارد است:



شکل ۳- (الف) دیاگرام قدرت اتصال موتور الکتریکی به اینورتر (ورودی سه فاز)

(الف) صفحه کلید: در این نمونه درایو صفحه کلید شامل شش کلید (شستی)، یک پتانسیومتر، یک صفحه نمایش و چهار عدد سون سگمنت دیودی است. کلید Enter برای فرمان حرکت موتور الکتریکی و کلید Stop برای فرمان توقف موتور الکتریکی است. از کلید Enter برای تأیید و ذخیره یک مقدار تغییریافته استفاده می‌شود. کلیدهای جهت‌دار برای حرکت بین پارامترها و انتخاب آنها یا برای حرکت بین متغیرها و کم و زیاد کردن مقدار آنها به کار می‌روند. (شکل ۲)

(ب) ورودی‌ها و خروجی‌ها: ورودی‌ها و خروجی‌های اینورتر دارای ورودی آنالوگ و دیجیتال و خروجی رله‌ای است. ورودی قدرت اینورتر نیز سه فاز یا تک‌فاز است (شکل ۳).



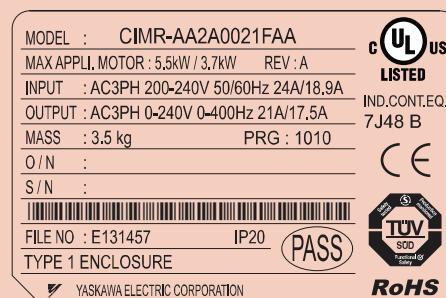
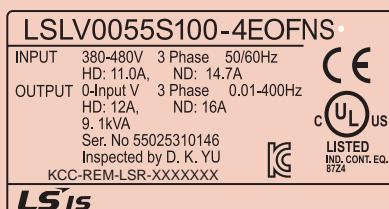
پ) مشخصات اینورتر (دراایو): مشخصات درایو شامل شماره سریال، کشور سازنده، ولتاژ ورودی تک فاز یا سه فاز، خروجی سه فاز جریان، توان و محدوده تغییرات فرکانس است.

شکل ۳-ب) نحوه اتصال موتور الکتریکی به اینورتر

فعالیت



برچسب مشخصات نشان داده شده در شکل ۴ مربوط به اینورتر نشان داده شده در شکل ۱ است.
مشخصات فنی آن را استخراج کنید.



شکل ۴-دو نمونه برچسب مشخصات فنی اینورتر

سؤال



با توجه به فرکانس‌های نشان داده شده در شکل ۵، در کدام حالت سرعت چرخش محور موتور الکتریکی چهار قطب بیشتر خواهد بود؟

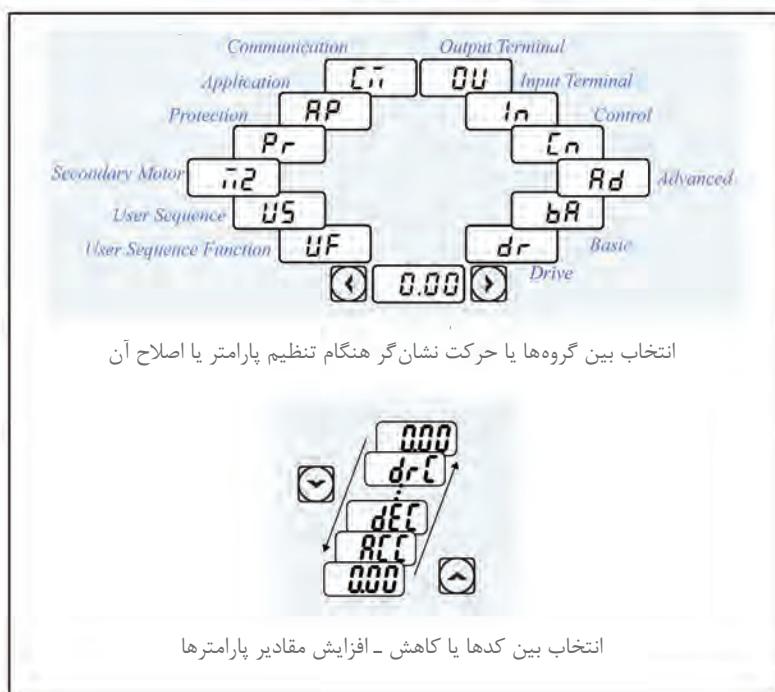
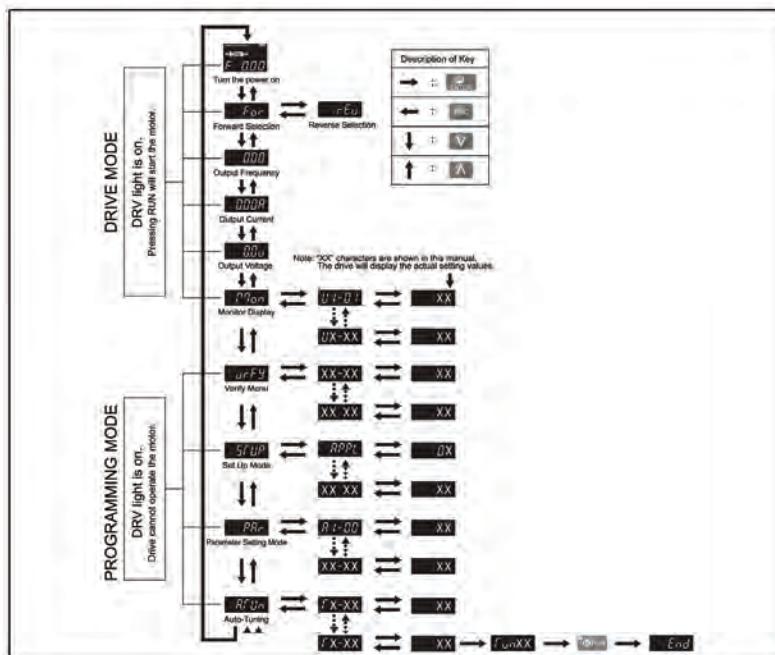


شکل ۵-دو فرکانس مختلف اینورتر

تنظیمات اینورتر



تنظیمات اینورترها به طور کلی به دو گروه اصلی تقسیم می‌شود. در شکل ۶، دو نمونه تنظیمات کلی مربوط به دو مدل مختلف اینورتر نشان داده شده است. ساختار کلی تنظیمات مدل‌های دیگر اینورتر مشابه این دو نمونه است.



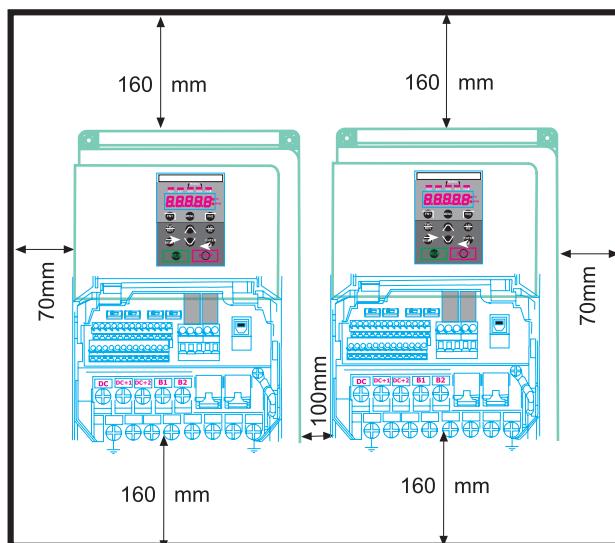
شکل ۶- ساختار کلی تنظیمات اینورترها



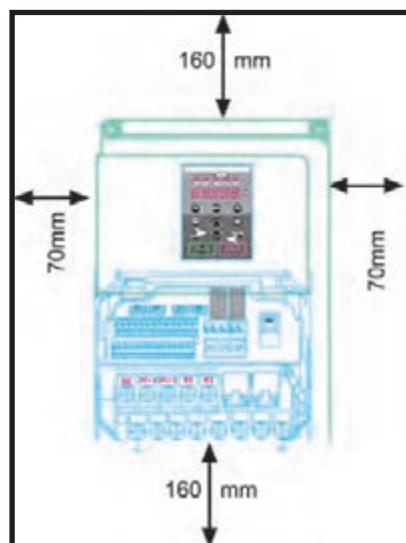
شرایط محیطی محل نصب اینورتر

اینورتر باید در مکانی نصب شود که شرایط محیطی زیر در آن مکان برقرار باشد.

- محل نصب باید فاقد گازهای خورنده باشد.
- محل نصب باید فاقد گازهای قابل احتراق باشد.
- در محل نصب مه و گردوغبار نباشد.
- دمای محیط بین 10° - درجه سانتی گراد الی 50° درجه سانتی گراد باشد.
- رطوبت نسبی محیط از 90% RH کمتر باشد.
- میزان لرزش بسیار کم باشد.
- در معرض مستقیم نور آفتاب نصب نشود.
- اگر مجبورید اینورتر را در جایی نصب کنید که گرد و خاک زیاد است. حتماً آن را در یک جعبه با IP مناسب ضد گرد و خاک نصب کنید. نحوه خنک کردن اینورتر را حتماً مدنظر قرار دهید. (در این ارتباط به دفترچه راهنمای اینورتر مراجعه کنید که معمولاً همراه اینورتر به مشتری تحویل می‌دهند)
- هنگام نصب اینورتر، باید هر چهار طرف آن (سمت چپ، سمت راست، از بالا و از پایین) نسبت به دیوار و یا بدنه تابلو یا با وسایل جانبی نصب شده در کنار آن، یک حداقل فاصله وجود داشته باشد در این مورد باید به کاتالوگ سازنده مراجعه کرد (شکل ۷).
- اگر دو یا چند اینورتر را کنار یکدیگر نصب می‌کنید باید حداقل فاصله بین اینورترها و سایر وسایل مراعات شده باشد در این مورد به کاتالوگ اینورتر مراجعه نمایید (شکل ۸).



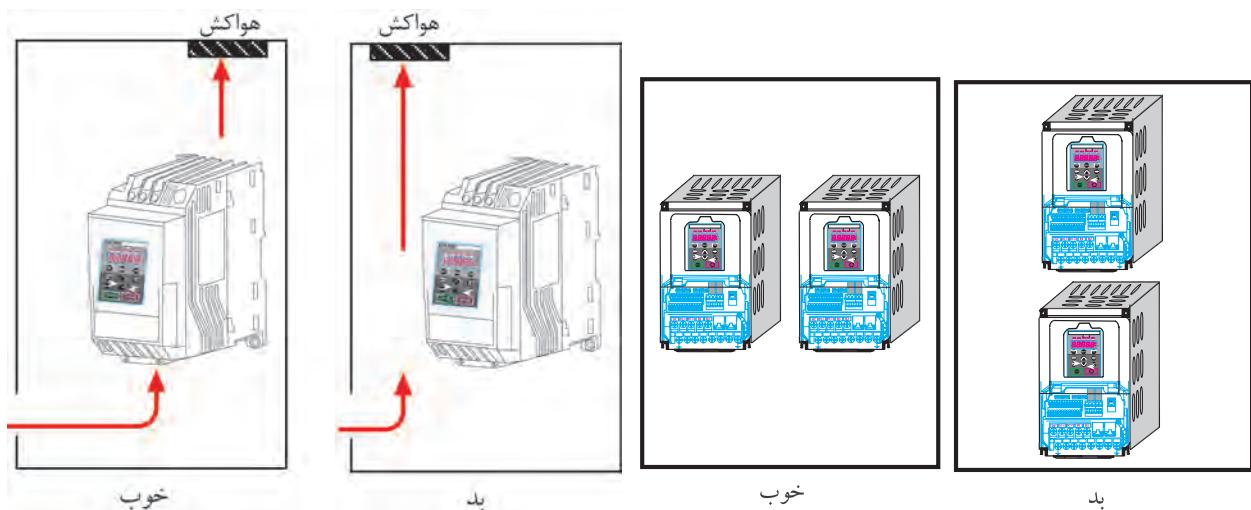
شکل ۸- هنگام نصب چند اینورتر در داخل یک تابلو، فواصل مناسب را رعایت کنید.



شکل ۷- رعایت فاصله جانبی اینورتر با سایر وسایل



- سعی کنید اینورترها را کنار یکدیگر نصب کنید (شکل ۹).
- در یک تابلو اگر برای خنک کردن اینورتر، از یک هواکش استفاده کنید، اولاً هواکش را در قسمت بالای تابلو نصب کنید و ثانیاً در مکانی نصب کنید که مسیر جابجایی هوا، حتماً در مسیر اینورتر باشد (شکل ۱۰).
- در خروجی اینورتر تحت هیچ شرایطی از خازن‌های اصلاح کسینوس فی استفاده نکنید. با توجه به اینکه شکل ولتاژ خروجی اینورتر مربعی است لذا اگر خازن در خروجی اینورتر وصل شود، بلافاصله منفجر خواهد شد.
- به توصیه همه سازندگان حتی‌الامکان بین اینورتر و موتور کلید قطع و وصل مغناطیسی قرار ندهید، سعی کنید به‌طور مستقیم موتور را توسط کابل سه رشته‌ای مناسب به اینورتر متصل کنید.



شکل ۹- نحوه نصب صحیح در و یا چند اینورتر در یک پنل

شکل ۱۰- مکان صحیح نصب هواکش و اینورتر در یک تابلو

سیم‌کشی اینورتر

بعد از نصب صحیح اینورتر در مکان مناسب، باید سیم‌کشی آن را انجام داد.

سیم‌کشی اینورتر شامل دو قسمت است:

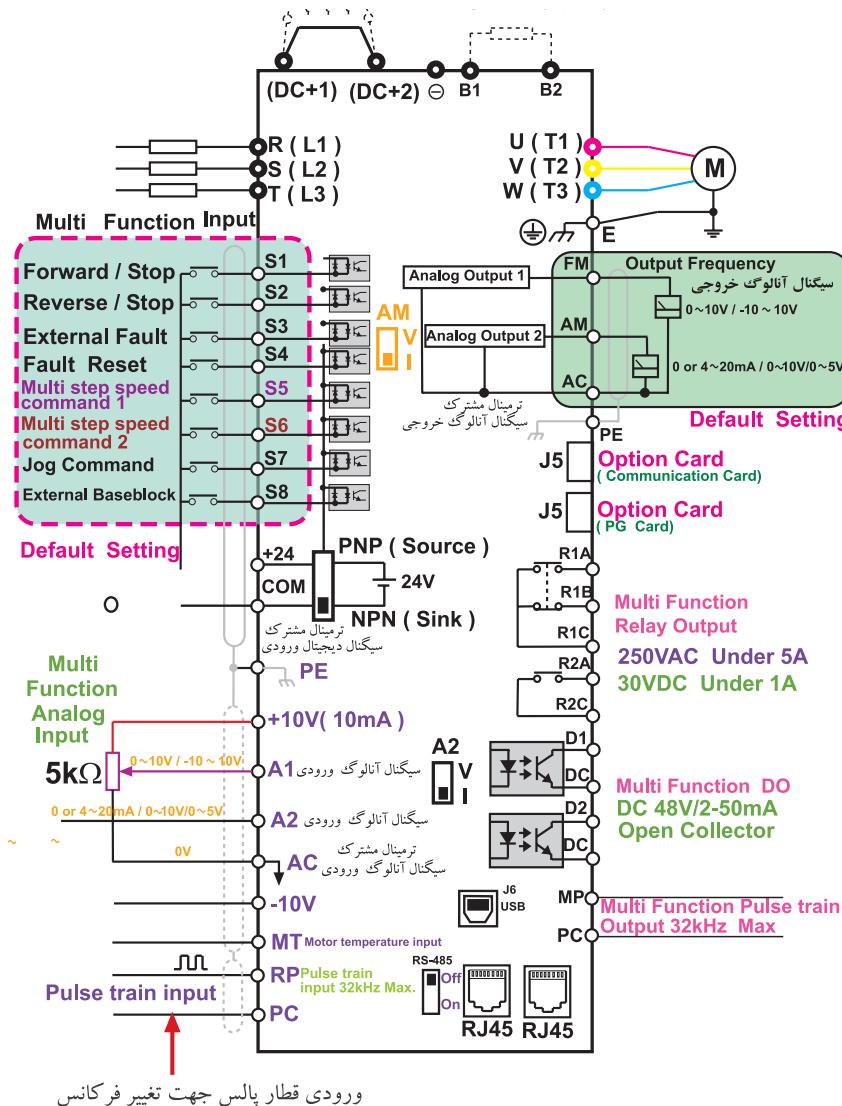
(الف) سیم‌کشی قسمت قدرت

(ب) سیم‌کشی قسمت فرمان (در صورت نیاز)

سیم‌کشی قدرت شامل اتصال اینورتر به برق (تک‌فازه و یا سه‌فازه) و اینورتر به موتور الکتریکی است. ترمینال‌های قدرت برق ورودی اینورتر را با حروف L_1 یا R و L_2 یا S و L_3 یا T نام‌گذاری می‌کنند. برق سه‌فازه ورودی به این سه ترمینال که از نظر ابعاد معمولاً خیلی بزرگ‌تر از ترمینال‌های فرمان هستند باید وصل نمود.

معمولًا نقشه سیم‌کشی اینورترها را در دفترچه راهنمای اینورتر رسم می‌کنند که ضمیمه اینورتر است. شکل ۱۳ یک نمونه نقشه سیم‌کشی اینورتر را نشان می‌دهد.

نقشه سیم‌کشی اینورتر اطلاعات کاملی از امکانات سخت‌افزاری قابل دسترس اینورتر در اختیار کاربر قرار

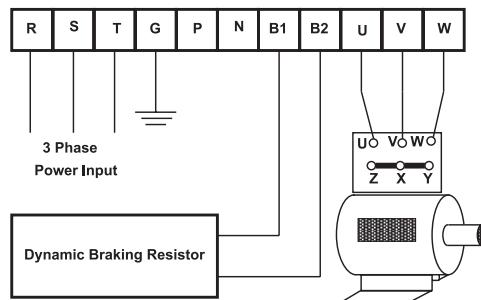


شکل ۱۱- نقشه سیم کشی یک مدل اینورتر که سازنده در اختیار کاربر قرار می دهد.

می دهد به عنوان مثال فوراً می توان متوجه شد که این مدل اینورتر چند رله خروجی دارد و یا چند ورودی دیجیتالی (قطع و وصل ورودی ها ON/OFF) دارد و مواردی از این قبیل. همچنین بعضی از سازندها علاوه بر نقشه سیم کشی کلی، نقشه ترمینالی هم در اختیار کاربر می گذارند. معمولاً نقشه های ترمینالی قدرت و کنترل به طور مجزا در اختیار کاربر قرار می دهند. شکل ۱۲ یک نمونه نقشه ترمینالی قدرت مربوط به یک اینورتر را نشان می دهد.

برای سیم کشی قسمت قدرت، قبل از هر اقدامی باید سطح مقطع سیم های کابل مورد نیاز را مشخص کرد. سطح مقطع سیم ها باید طوری انتخاب شود که افت ولتاژ دائم مسیر از مقدار استاندارد (معمولًاً کمتر از ۵ درصد) بیشتر نشود و همچنین تمام موارد دیگر باید در انتخاب سطح مقطع سیم ها لحاظ شود. بسیاری از سازندها اینورتر، سطح مقطع سیم های مورد نیاز را به صورت جدول و متناسب با توان اینورتر در دفترچه

راهنمای اینورتر در اختیار کاربر قرار می‌دهند. جدول ۱ یک نمونه از این جداول را نشان می‌دهد. بعد از انتخاب سطح مقطع سیم‌های قدرت، نسبت به تهیه آن و ترجیحاً به صورت کابل تهیه کنید و سیم‌کشی را از روی نقشه و با لحاظ کردن نکات ایمنی انجام می‌دهیم. بعضی از این نکات که حتماً باید لحاظ شوند عبارت‌اند از:



شکل ۱۲- یک نمونه نقشه ترمینال قدرت مربوط به اینورتر

جدول ۱- سطح مقطع سیم‌های مورد نیاز اینورتر

Inverter applied	Terminal screw size	Screw torque ¹⁾ (Kgf·cm)	Cable ²⁾				Exterior fuse	
			mm ²	AWG	R,S,T	U,V,W	Current	Voltage
200V	0.75 kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	10A 500V
	1.5 kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	15A 500V
	2.2 kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	20A 500V
	3.7 kW	M4	7.1~12	4	4	12	12	32A 500V
	5.5 kW	M4	7.1~12	6	6	10	10	50A 500V
	7.5 kW	M4	7.1~12	10	10	8	8	63A 500V
	11 kW	M6	30.6~38.2	16	16	6	6	80A 500V
	15 kW	M6	30.6~38.2	25	22	4	4	100A 500V
	18.5 kW	M8	61.2~91.8	35	30	2	2	125A 500V
	22 kW	M8	61.2~91.8	35	30	2	2	160A 500V
	30 kW	M8	61.2~91.8	70	70	1/0	1/0	200A 500V
	37 kW	M8	61.2~91.8	95	95	2/0	2/0	250A 500V
	45 kW	M8	61.2~91.8	95	95	2/0	2/0	350A 500V
	55 kW	M10	89.7~122.0	120	120	3/0	3/0	400A 500V
	75 kW	M10	89.7~122.0	150	150	4/0	4/0	450A 500V
400V	0.75~1.5kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	10A 500V
	2.2 kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	15A 500V
	3.7 kW	M4	7.1~12	2.5	2.5	14	14	20A 500V
	5.5 kW	M4	7.1~12	4	2.5	12	14	32A 500V
	7.5 kW	M4	7.1~12	4	4	12	12	35A 500V
	11 kW	M5	24.5~31.8	6	6	10	10	50A 500V
	15 kW	M5	24.5~31.8	16	10	6	8	63A 500V
	18.5 kW	M6	30.6~38.2	16	10	6	8	70A 500V
	22 kW	M6	30.6~38.2	25	16	4	6	100A 500V
	30~37 kW	M8	61.2~91.8	25	25	4	4	125A 500V
	45 kW	M8	61.2~91.8	70	70	1/0	1/0	160A 500V
	55 kW	M8	61.2~91.8	70	70	1/0	1/0	200A 500V
	75 kW	M8	61.2~91.8	70	70	1/0	1/0	250A 500V
	90 kW	M12	182.4~215.0	100	100	4/0	4/0	350A 500V
	110 kW	M12	182.4~215.0	100	100	4/0	4/0	400A 500V
	132 kW	M12	182.4~215.0	150	150	300	300	450A 500V
	160 kW	M12	182.4~215.0	200	200	400	400	450A 500V

- ۱- برای اتصال سیم‌ها به ترمینال‌های اینورتر، حتماً از سر سیم استفاده کنید.
- ۲- پرس سر سیم‌ها کاملاً درست انجام گرفته باشد.
- ۳- هنگام سفت کردن پیچ‌های ترمینال‌ها، سعی کنید به اندازه‌ای که نیاز است پیچ سفت شود.
- ۴- حتی‌الامکان سعی شود بین سر سیم و سیم متصل به آن از وارنیش حرارتی استفاده شود.
- ۵- سیم اتصال زمین را حتماً وصل کنید.

توجه خیلی مهم



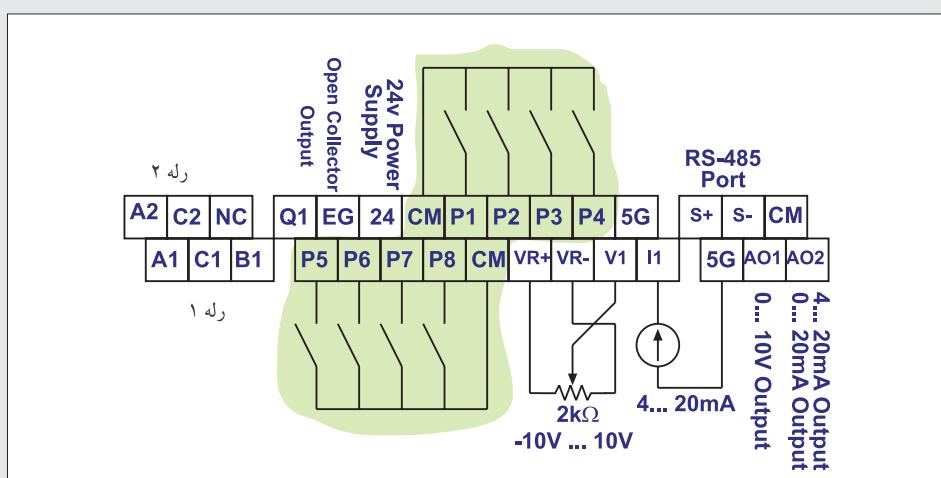
۱- اینورترهایی که برق ورودی آنها سه فاز است به هیچ وجه نیاز به سیم نول در ورودی ندارند. اگر ترمینال قدرت به نام N در اینورتر و در کنار ترمینال‌های برق ورودی وجود داشت (حتی با همان شکل وابعاد ترمینال ورودی) مربوط به سیم نول ورودی نیست.

۲- اینورترها در خروجی خود حتماً ولتاژ سه فاز تولید می‌کنند، حتی اگر برق ورودی آنها تک فاز باشد. در اینورتر، فقط سه ترمینال قدرت مربوط به ورودی و سه ترمینال قدرت مربوط به خروجی است. بقیه ترمینال‌های قدرت مربوط به موارد دیگر است.

برای سیم‌کشی قسمت فرمان اینورتر از سیم با مقطع حداقل 1mm^2 و ترجیحاً از سیم‌های با پوشش رنگی مختلف استفاده کنید.

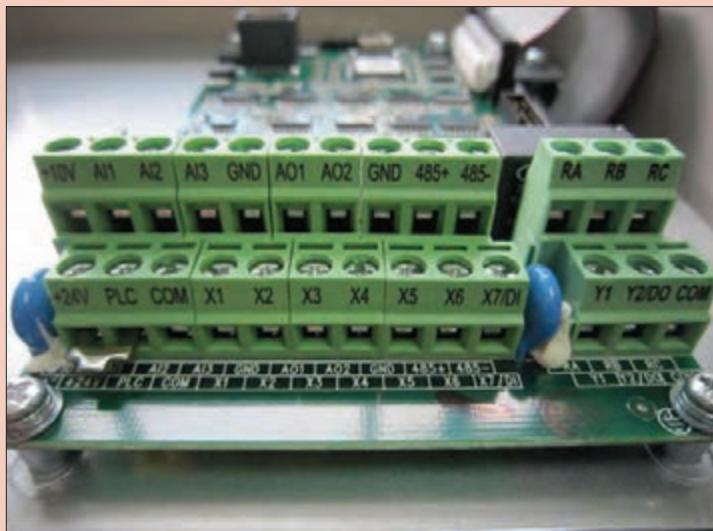
توجه داشته باشید که سیم‌کشی قسمت فرمان اینورتر، متناسب با نیاز باید سیم‌کشی کرد مثلاً اگر نخواهیم ولتاژ آنالوگ به ورودی بدهیم. لذا سیم‌کشی این قسمت موردنیاز نیست و همین طور برای قسمت‌های دیگر. سازندگان اینورتر معمولاً نقشه سیم‌کشی قسمت فرمان را همراه با شماره و یا نام ترمینال‌ها در اختیار کاربر قرار می‌دهند. شکل ۱۳ یک نمونه نقشه ترمینال فرمان یک مدل اینورتر را نشان می‌دهد.

فقط توجه داشته باشید که سیم‌هایی را که برای سیگنال‌های آنالوگ ورودی و خروجی اینورتر، استفاده می‌کنید، باید از کابل‌های زوج بهم تابیده شده و شیلد دار باشند تا اثرات نویز بر روی سیگنال‌های آنالوگ به حداقل برسد.



شکل ۱۳- نقشه ترمینالی کنترل یک مدل اینورتر

چند نکته خیلی مهم در ارتباط با اینورتر



شکل ۱۴- ترمینال‌های فرمان مربوط به یک اینورتر

- ۱- سیم‌های قسمت فرمان و کنترل را از کنار سیم‌های قدرت و یا کابل‌های فشار قوی عبور ندهید.
 - ۲- به هیچ عنوان در خروجی اینورتر خازن‌های اصلاح ضریب قدرت وصل نکنید.
 - ۳- اگر اینورتر در معرض خطر قرار گرفت بلاfacسله آن را از برق جدا کنید.
- بلافاصله بعد از قطع برق ممکن است بعضی از قطعات آن همچنان داغ باشند لذا در این مورد مواظب باشید.
- ۴- سعی کنید هنگام نصب اینورتر ضریب به آن وارد نکنید.
 - ۵- اگر خواستید درپوش (قاب) آن را باز کنید و یا آن را خاموش و روشن کنید. حتماً با دست خشک این کار را انجام دهید.
 - ۶- اتصال بدنه را حتماً برقرار کنید.
- ۷- نحوه باز کردن صحیح درپوش اینورتر، در راهنمای همراه اینورتر معمولاً به صورت تصویری مشخص می‌کنند. لطفاً قبل از باز کردن درپوش (قاب) آن برای سیم‌کشی قسمت قدرت و فرمان، به کتابچه راهنمای مراجعه کنید.

کار عملی

کار عملی شماره ۱ هدف: آشنایی با کیت آموزشی اینورتر

کار عملی با اینورتر را به دو قسمت عمده می‌توان تقسیم کرد:

- ۱- نصب اینورتر در مکان مناسب و سیم‌کشی قدرت و در صورت نیاز سیم‌کشی قسمت فرمان
- ۲- تنظیمات نرم‌افزاری اینورتر



با توجه به اینکه احتمالاً امکان نصب اینورتر در کارگاه وجود ندارد لذا یک کیت آموزشی با امکانات زیر در اختیار شما قرار می‌گیرد تا بتوانید کارهای عملی را روی آن انجام دهید.

● یک عدد اینورتر

● یک عدد موتور سه فازه 380V ولتی با توان کم (حدود 100W)

● یک عدد ترانسفورماتور یکفازه $7\text{V} / 220\text{V} / 380\text{V}$ با توان 250W

● تمامی ترمینال‌های موجود در اینورتر با مشخصات کامل مانند ورودی‌های دیجیتال، ورودی‌ها و خروجی‌های آنالوگ، پایه‌های رله‌های خروجی و کارت شبکه RS-485 مناسب با اینورتر انتخاب شده در کارگاه،

● پتانسیومتر $2k\Omega$ از نوع ده (10) دوره (Multiturn)

● تعدادی کلید قطع و وصل ساده به‌طوری که بتوان ورودی‌های دیجیتال اینورتر را وصل و یا قطع کرد.

● سایر وسایل مورد نیاز مانند سیم‌های رابط، آوومتر و ...

به عنوان اولین کار عملی به منظور انجام کارهای مقدماتی روی این بسترهای سخت‌افزاری، مناسب با نیاز نرم‌افزار، اینورتر را تنظیم کنید.

اغلب اینورترها دارای یک سری امکانات سخت افزاری مشترک می‌باشند. مثلاً همه اینورترها تعدادی ورودی دیجیتال دارند و یا حداقل یک سیگنال آنالوگ ورودی را قبول می‌کنند و یا حداقل یک رله الکترومغناطیسی



شکل ۱۵- راهاندازی اینورتر با برق ورودی سه فاز 380V ولت به کمک ترانسفورماتور $7\text{V} / 220\text{V} / 380\text{V}$ یکفاز.

دارند، تفاوت عمده مدل‌های مختلف اینورتر در تعداد ورودی‌های دیجیتال، تعداد ورودی‌ها و خروجی‌های آنالوگ، تعداد رله‌ها، کارت شبکه و تفاوت‌های جزئی دیگر می‌باشند و همچنین امکانات نرم افزاری آنها نیز مناسب با سخت افزار اینورتر ممکن است با یکدیگر تفاوت داشته باشد.

لذا با توجه به اینورتری که در اختیار شما قرار داده می‌شود، موارد زیر را در جلسه اول کار با اینورتر مورد انتظار است.

۱- زمانی که اینورتر به برق وصل نیست، ترمینال‌های قدرت (برق ورودی) را از روی اینورتر فقط مشاهده کنید. چون موتور متصل به اینورتر بی‌بار راهاندازی می‌شود لذا قطع یک فاز ورودی مشکلی ایجاد نمی‌کند.

در شکل ۱۵ نحوه اتصال اینورتر را به ترانسفورماتور و برق شهر نشان می‌دهد.

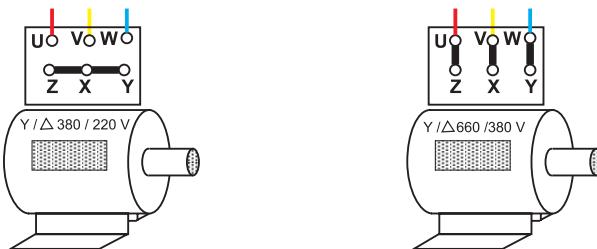
با استفاده از روش فوق ضمن ایزوله کردن برق ورودی اینورتر از برق شهر، می‌توان با برق تک‌فاز، اینورتر را روشن کرد. این روش در جایی که برق سه فاز نیست و قرار است یک اینورتر مورد آزمایش قرار گیرد روش مناسبی است و در حال حاضر نیز مورد استفاده قرار می‌گیرد.

۲- همچنین زمانی که اینورتر به برق اصلی وصل نیست ترمینال‌های قدرت مربوط به اتصال اینورتر به موتور الکتریکی را بررسی کنید. باید اتصالات نظیر به نظیر (ترمینال U اینورتر توسط سیم به ترمینال U موتور الکتریکی و همچنین V به V و W به W) وصل شده باشند.

علاوه بر بررسی جعبه ترمینال موتور، نوع اتصال سیم پیچ‌های آن را نیز بررسی کنید. (در این مورد توجه داشته باشید اگر موتور استاندارد باشد و سیم‌های U و V و W درست باشند و اتصال نظیر به نظیر بین خروجی اینورتر و موتور نیز برقرار باشد، قبل از روشن کردن موتور می‌توان جهت گردش محور موتور الکتریکی متصل به اینورتر را پیش‌بینی کرد).

۳- مشاهده خود را از روی ترمینال با پلاک موتور مقایسه کنید. سر بندی در ترمینال‌ها معمولاً به صورت شکل ۱۶ است.

با توجه به اینکه حداکثر ولتاژ خروجی $380\text{V}/380\text{V}/220\text{V}$ است لذا اگر روی پلاک موتور عبارت Δ/Y



الف) حالت اتصال سربندی موتور به صورت مثلث است.
ب) حالت اتصال سربندی موتور به صورت ستاره است.

شکل ۱۶- تعیین سربندی (ستاره یا مثلث) از روی ترمینال‌های موتور

و یا $220\text{V}/\Delta/380\text{V}$ نوشته شده باشد حتماً باید اتصال سربندی موتور به صورت ستاره باشد و اگر روی پلاک موتور عبارت $660\text{V}/380\text{V}/\Delta/380\text{V}$ و یا عبارت $660\text{V}/380\text{V}/\Delta$ نوشته باشد، حتماً باید سربندی موتور به صورت مثلث باشد.

توجه داشته باشید که علامت Δ روی پلاک موتور مربوط به راهنمایی حالت ستاره - مثلث نیست بلکه حداکثر ولتاژ مجاز دو سر هر گروه کلاف موتور را مشخص می‌کند.

۴- از روی نقشه مدار الکتریکی اینورتر که در اختیار شما قرار می‌گیرد، ترمینال‌های قدرت را شناسایی و با مدار عملی (روی کیت آموزشی اینورتر) تطبیق دهید.

در این مورد حروف روی نقشه را با حروف حک شده روی ترمینال‌ها با یکدیگر تطبیق دهید (شکل ۱۵).
۵- ترمینال‌های ورودی را کاملاً شناسایی کنید. در حقیقت ترمینال‌های ورودی دیجیتال، ترمینال‌های ورودی و خروجی آنالوگ و ترمینال‌های مربوط به کارت شبکه و همچنین ترمینال‌های مربوط به رله‌های خروجی اینورتر و سایر ترمینال‌های موجود را دقیقاً بررسی و با نقشه مدار الکتریکی اینورتر (شبیه نقشه الکتریکی شکل شماره ۱۵) کاملاً تطبیق دهید.

۶- کلید تعیین نوع ورودی PNP و NPN را روی اینورتر شناسایی کنید.

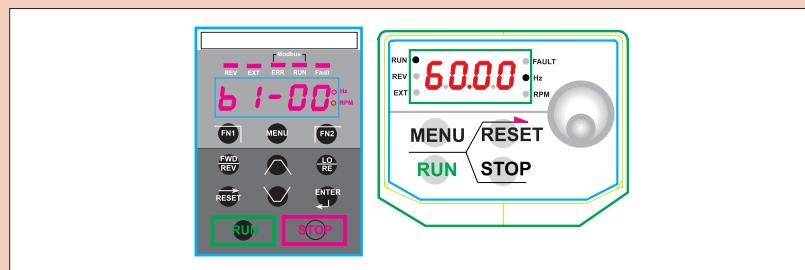
۷- در بعضی از اینورترها برای سیگنال آنالوگ ورودی و خروجی برای هر کدام فقط یک ترمینال وجود دارد و تعیین نوع ورودی ولتاژ و یا جریان از یک کلید I/V استفاده می‌شود. اینورتری که در اختیار شماست دقیقاً بررسی کنید که وضعیت سیگنال‌های ورودی و خروجی آنالوگ چگونه است؟

در ارتباط با موارد مطرح شده در این قسمت کار عملی، یک گزارش کامل تهیه و به مدرس محترم کارگاه تحويل نمایید.

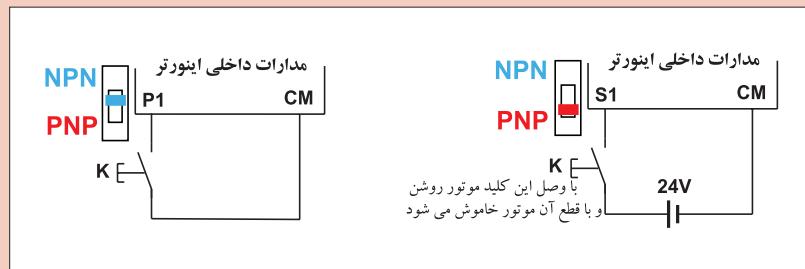


کار عملی شماره ۲ روش‌های انجام کار: برای روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر معمولاً از ۳ روش به شرح زیر استفاده می‌کنند:

روش اول: روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر از روی صفحه کلید اینورتر. روی همه اینورترهای ساخته شده صرف نظر از نوع برند آن، یک صفحه کلید وجود دارد که حداقل دارای یک صفحه نمایش (عددی و یا حروفی) و چند عدد شستی ظریف است حداقل دو عدد از این شستی‌ها؛ حتماً یکی STOP و دیگری RUN است. به کمک این دو شستی موتور متصل به اینورتر را می‌توان روشن و خاموش کرد: شکل (۱۷) دو نمونه از صفحه کلید مربوط به اینورترها را نشان می‌دهد.



شکل ۱۷- دو نمونه صفحه کلید مربوط به اینورترها



شکل ۱۸- به کمک یک کلید ساده می‌توان موتور متصل به اینورتر را روشن و یا خاموش کرد.

روش دوم: استفاده از ورودی‌های دیجیتال اینورتر به کمک حداقل یکی از ورودی‌های دیجیتال اینورتر، می‌توان موتور متصل به اینورتر را روشن و یا خاموش کرد. شکل (۱۸)

روش سوم: استفاده از کارت شبکه اینورترهایی که کارت شبکه (RS-485) دارند را می‌توان از طریق این کارت شبکه و یک نمایشگر صنعتی و یا PLC یا هر وسیله دیگری که بتواند از طریق شبکه به اینورتر دسترسی داشته باشد، موتور متصل به اینورتر را روشن و یا خاموش کرد.

در این کار روش اول و روش دوم را مورد آزمایش قرار دهید.

مراحل انجام کار: در این مرحله، موتور متصل به اینورتر را از روی صفحه کلید اینورتر، روشن و خاموش کنید برای این منظور ابتدا باید در نرم افزار اینورتر تنظیمات مربوطه را انجام دهید.

در مدل‌های مختلف اینورتر، سازندگان در نرم افزار اینورتر از عبارت مشخصی برای این منظور استفاده نمی‌کنند ولی رایج ترین آنها کلمات Command Source است که تحت این نام (زیر مجموعه این نام) می‌توان روش روشن و خاموش کردن موتور را تعیین کرد.

مثال:

Command Source $\begin{cases} 0: \text{Keypad} \\ 1: \text{FX / RX} \\ 2: \dots \dots \end{cases}$

ممکن است بعضی از سازندگان به جای لغات Command Source، از یک کد مانند F5 برای این منظور استفاده کنند:

مثال:

F5 $\begin{cases} 0: \text{Keypad} \\ 1: \text{FX / RX} \\ 2: \dots \dots \end{cases}$

و یا موارد مشابه دیگر.

توجه



با در اختیار داشتن دفترچه راهنمای اینورتر، و از روی دفترچه راهنمای، نحوه تنظیم روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر از روی صفحه کلید اینورتر را استخراج کنید.

در ادامه با روشن کردن اینورتر (با احتیاط کامل و رعایت تمام اصول ایمنی) تنظیمات این قسمت را انجام دهید.

(لازم به یادآوری است که در تنظیمات کارخانه‌ای اینورترها، معمولاً سازنده اینورتر روش خاموش و روشن کردن اینورتر را روی صفحه کلید تنظیم می‌کند. یعنی وقتی یک اینورتر نو خریداری می‌کنید و بلا فاصله روشن می‌کنید از روی صفحه کلید آن می‌توانید موتور متصل به آن را روشن و یا خاموش کنید.)

بعد از تنظیم کردن نحوه روشن و خاموش کردن اینورتر از روی صفحه کلید، موتور را چندین بار روشن و خاموش کنید.

سعی کنید این قسمت را خیلی خوب یاد بگیرید زیرا در عمل و در هر کجا که بخواهید یک اینورتر را نصب کنید این تنظیم را باید انجام دهید و در این مورد توصیه می‌شود حتماً از دفترچه راهنمای استفاده کنید.

فعالیت



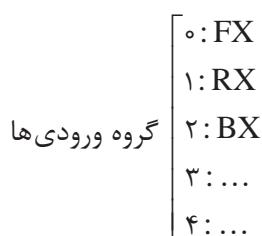
شرح مختصری از نحوه تنظیم اینورتر موجود در کارگاه را بنویسید.

در ادامه، این بار روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر را از طریق ترمینال‌های ورودی اینورتر (ورودی دیجیتال) انجام دهید به این منظور تنظیمات در دو مرحله باید انجام پذیرد.

مرحله اول: ابتدا باید در نرم افزار اینورتر مشخص کنید که روشن و خاموش کردن موتور متصل به آن از طریق ورودی های دیجیتال باشد. به این منظور در نحوه تنظیمات که در صفحات قبل گفته شد به جای Keypad Fx/RX را انتخاب کنید.



مرحله دوم: ابتدا تعیین کنید که کدام ورودی دیجیتال را می خواهید به این امر اختصاص دهید (اینورترها حداقل ۴ یا ۶ عدد ورودی دیجیتال دارند) بعد از مشخص کردن ترمینال ورودی اینورتر، برای روشن و خاموش کردن موتور متصل به آن باید در نرم افزار نیز برای این ورودی تعریف کنید که در صورت فعال شدن این پایه باید موتور در جهت Forward بچرخد معمولاً سازندگان اینورتر این حالت را با FX نشان می دهند.



در تنظیم کارخانه ای (Factory Default) معمولاً اولین ترمینال ورودی به FX اختصاص می دهد.

توجه



هیچ گاه دو پایه ورودی را نمی توانید برای یک کار واحد تعریف کنید (برنامه ریزی کنید) مثلاً ترمینال های S۹ و S۴ را برای FX تعریف کنید البته خود اینورتر هم نمی گذارد که شما دو پایه مختلف را برای یک کار خاص تعریف کنید. لذا توجه داشته باشید که به عنوان مثال اگر بخواهید پایه S۴ (نام چهارمین پایه ورودی دیجیتال است) را به FX اختصاص بدهید اگر نمی توانید و یا اینورتر قبول نمی کند حتماً پایه دیگری به همین کارکرد قبلًا تعریف شده است.

بعد از تنظیم این دو مرحله، کلید NPN/NPN را در حالت NPN قرار دهید و به صورت شکل (۱۹) موتور را روشن و خاموش کنید.

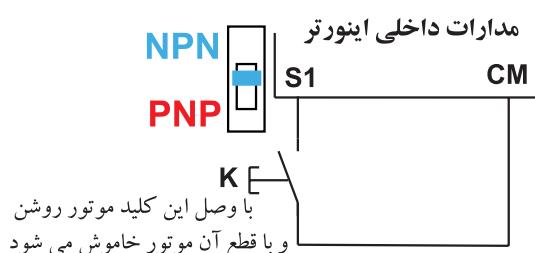


Fig. 21

شکل ۱۹- نحوه روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر به کمک ورودی از نوع PNP

این بار کلید PNP/NPN را در حالت PNP قرار دهید و به صورت شکل (۲۰) موتور را روشن و خاموش کنید. نحوه راهاندازی موتور متصل به اینورتر به صورت Forward و Reverse و تمام مطالبی که در صفحات قبل راجع به روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر گفته شد برای هر دو حالت Forward و Reverse صادق است روی اغلب کی پدها (صفحه نمایش روی اینورتر) سه شستی به صورت شکل (۲۱) وجود دارند:



شکل ۲۱- این سه شستی روی اغلب کی پدها برای راهاندازی موتور در حالت Forward و Reverse وجود دارد.

شکل ۲۰- نحوه روشن و خاموش کردن موتور متصل به اینورتر به کمک ورودی از نوع PNP

اگر شستی FWD را فشار دهید موتور روشن شده و در جهت Forward می‌چرخد و اگر شستی Stop را فشار دهید موتور خاموش می‌شود. و اگر شستی REV را فشار دهیم موتور متصل به اینورتر روشن شده و در جهت Reverse می‌چرخد.

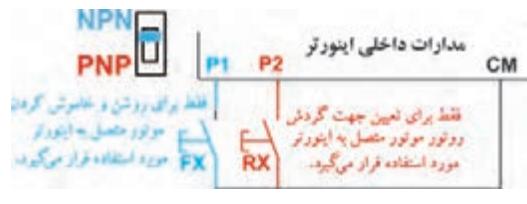
در تعدادی از اینورترها ممکن است نحوه راهاندازی موتور به صورت Forward و Reverse اندکی با روش فوق فرق داشته باشد.

نحوه راهاندازی موتور به صورت Forward و Reverse از طریق ورودی‌های دیجیتال با آنچه در صفحات قبل گفته شد فرقی ندارد فقط برای راهاندازی در حالت Forward از حروف FX استفاده می‌شود و برای حالت راهاندازی Reverse از حروف RX استفاده می‌کنند.

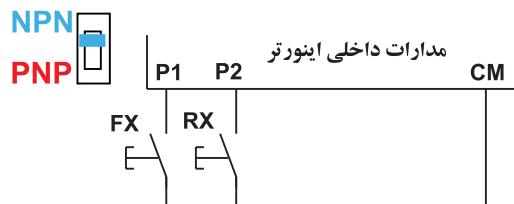
تفاوت ۱ FX-RX-۱ و FX/RX-۲

در بعضی از مدل‌های اینورتر راهاندازی موتور متصل به اینورتر از طریق ترمینال‌های ورودی (ورودی‌های دیجیتال) به دو روش انجام می‌پذیرد:

الف) FX/RX-۱: در این روش، اگر کلید FX را وصل کنید موتور متصل به اینورتر روشن شده و محور آن در جهت Forward می‌چرخد و اگر این کلید را قطع کنید موتور خاموش می‌شود و اگر کلید RX را وصل کنید موتور متصل به اینورتر روشن شده و محور آن در جهت Reverse می‌چرخد و اگر این کلید را قطع کنید موتور خاموش می‌شود. (شکل ۲۲)



شکل ۲۳-عملکرد ۲



شکل ۲۲-راه اندازی موتور به صورت ۱

ب) **FX-RX-۲** : در این روش، اگر کلید FX را وصل کنید، موتور در جهت Forward روشن می‌شود و اگر قطع کنید، موتور خاموش می‌شود. در ادامه در حالتی که کلید FX وصل است و موتور روشن است اگر کلید وصل شده به ترمینال از پیش تعیف RX عمل کند (وصل شود)، جهت گردش روتور موتور متصل به اینورتر عوض می‌شود (Reverse) (شکل ۲۳). به عبارت دیگر با یک کلید موتور را روشن و خاموش کنید و با کلید دیگر جهت آن را عوض می‌کنید.
اگر اینورتر موجود در کارگاه شما، امکان فوق را دارد حتماً این آزمایش را انجام دهید.

کار عملی شماره ۳

هدف: آشنایی با انواع روش‌های تغییر فرکانس خروجی اینورتر

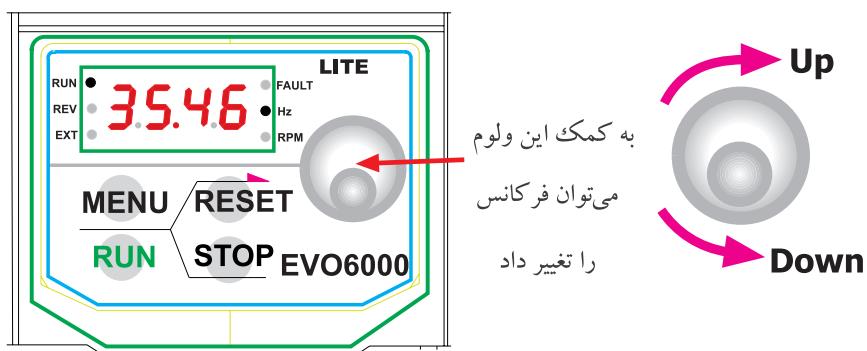
شرح کار عملی: در اینورتر به روش‌های مختلف می‌توان فرکانس خروجی اینورتر را تغییر داد. این روش‌ها عبارت اند از:

- روش ۱- تغییر فرکانس از طریق صفحه کلید روی اینورتر
- روش ۲- تغییر فرکانس از طریق ورودی‌های دیجیتال
- روش ۳- تغییر فرکانس از طریق سیگنال ورودی آنالوگ از جنس ولتاژ (مثلاً V_{0-10})
- روش ۴- تغییر فرکانس از طریق سیگنال ورودی آنالوگ از جنس جریان (معمولاً $4-20mA$)
- روش ۵- از طریق کارت شبکه
- روش ۶- از طریق پالس‌های ورودی به اینورتر
در ادامه توضیح مختصری راجع به هر کدام از روش‌های فوق ارائه می‌شود.

کار عملی



روش ۱ : روی همه اینورترها، یک صفحه کلید یک صفحه نمایش به صورت متنی و یا به صورت ارقامی نیز وجود دارد که معمولاً در حالت عادی مقدار فرکانس خروجی اینورتر را نشان می‌دهد. در ضمن در بسیاری از اینورترها، روی همین صفحه کلید، ولومی وجود دارد که می‌توان مقدار فرکانس را با آن تنظیم کرد و در تعدادی از اینورترها، روی صفحه کلید آنها، ولوم وجود ندارد ولی شستی‌هایی وجود دارد که می‌توان به کمک آنها، مقدار فرکانس خروجی را تنظیم کرد. شکل ۲۴ دو نمونه از صفحه کلیدها را نشان می‌دهد.



نحوه تغییر فرکانس به این صورت است که هر لحظه فقط یک رقم در حال چشمک زدن است و با چرخاندن ولوم مقدار آن تغییر می‌کند و با فشردن کلید دیگری روی صفحه کلید رقم چشمک زن جابجا شده و قابل تغییر خواهد بود.



شکل ۲۴-۲: دو نمونه صفحه کلید روی اینورترها

روش ۲: تغییر فرکانس خروجی اینورتر از طریق ورودی‌های دیجیتال به کمک ورودی‌های دیجیتال نیز می‌توان فرکانس خروجی اینورتر را تغییر داد برای این منظور معمولاً حداقل تا ۴ ورودی سازندگان به این امر اختصاص می‌دهند. چهار ورودی دیجیتال اینورتر، می‌توانند ۱۶ حالت مختلف به شرح جدول ۲ داشته باشند.

جدول ۲- حالت‌های مختلف ورودی اینورتر

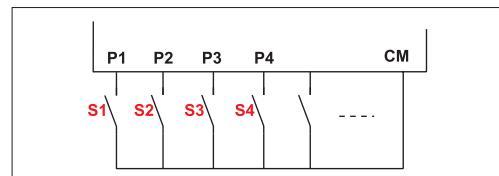
ردیف	ورودی ۴	ورودی ۳	ورودی ۲	ورودی ۱	ورودی
۰	۰	۰	۰	۰	۰
۱	۰	۰	۰	۰	۱
۲	۰	۰	۱	۰	۰
۳	۰	۰	۱	۱	۱
۴	۰	۱	۰	۰	۰
۵	۰	۱	۰	۰	۱
۶	۰	۱	۱	۱	۰
۷	۰	۱	۱	۱	۱
۸	۱	۰	۰	۰	۰
۹	۱	۰	۰	۰	۱
۱۰	۱	۰	۱	۰	۰
۱۱	۱	۰	۱	۱	۱
۱۲	۱	۱	۰	۰	۰
۱۳	۱	۱	۰	۰	۱
۱۴	۱	۱	۱	۰	۰
۱۵	۱	۱	۱	۱	۱

ردیف	ورودی ۴	ورودی ۳	ورودی ۲	ورودی ۱	ورودی
۰	۰	۰	۰	۰	۰
۱	۰	۰	۰	۱	
۲	۰	۰	۱	۰	
۳	۰	۰	۱	۱	
۴	۰	۱	۰	۰	
۵	۰	۱	۰	۱	
۶	۰	۱	۱	۰	
۷	۰	۱	۱	۱	
۸	۱	۰	۰	۰	
۹	۱	۰	۰	۱	
۱۰	۱	۰	۱	۰	
۱۱	۱	۰	۱	۱	
۱۲	۱	۱	۰	۰	
۱۳	۱	۱	۰	۱	
۱۴	۱	۱	۱	۰	
۱۵	۱	۱	۱	۱	

منظور از صفر یعنی ورودی بدون ولتاژ
و منظور از یک یعنی ورودی با ولتاژ
(ورودی باز و یا بسته)



شکل ۲۵- منظور از صفر یعنی ورودی بدون ولتاژ و
منظور از یک یعنی ورودی با ولتاژ (ورودی باز و بسته)



شکل ۲۶- با ۴ کلید می‌توان ۱۶ حالت مختلف باز و
بسته بودن را به وجود آورد.

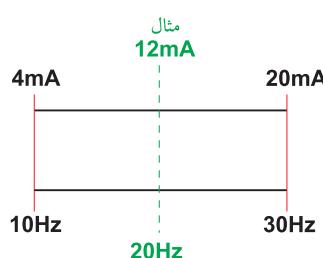
در شکل ۲۶، ۱۶ حالت برای ۴ عدد کلیدی که به ورودی‌های P1 الی P4 وصل شده‌اند می‌تواند به وجود آید. در نرم‌افزار اینورتر، پانزده فرکانس (به جز حالتی که همه ورودی‌ها صفراند، فرکانس تنظیمی) حالت عادی که در صفحات قبل توضیح داده شد، برای حالت همه ورودی‌ها صفر لحظه‌ای شود) تعریف کنید و در ضمن ورودی‌ها P1 الی P4 هم در نرم‌افزار تعریف کنید که برای تغییر فرکانس از آنها استفاده می‌شود، اکنون کاربر هریک از ۱۶ حالت را در ورودی ایجاد کند (با باز و بسته کردن کلیدها) فرکانس تعریف شده در آن حالت در نرم‌افزار، در خروجی اینورتر ایجاد می‌شود.

لازم به ذکر است که ۴ کلید، حداقل تعداد کلیدها است که برای تغییر فرکانس از آن استفاده می‌شود لذا کاربر می‌تواند از تعداد کمتری از ورودی‌ها برای تغییر فرکانس استفاده کند.

بنابراین اگر کاربر از ۳ کلید استفاده کند در این صورت حداقل فقط ۸ حالت مختلف می‌تواند داشته باشد و اگر از ۲ کلید برای این منظور استفاده کند حداقل فقط چهار حالت مختلف می‌تواند به وجود آورد و

اگر فقط از یک کلید استفاده کند فقط دو حالت می‌تواند داشته باشد. بنابراین کاربر متناسب با نیاز تعداد پایه‌های ورودی را برای تغییر فرکانس خروجی اینورتر و به تبع آن تغییر دور روتور موتور متصل به اینورتر را انتخاب می‌کند. روش تغییر فرکانس به کمک پایه‌های ورودی دیجیتال در صنعت کاربردهای زیادی دارد. به عنوان مثال اگر بخواهید در یک خط تولید، سرعت در نقاط مختلف خط را متغیر کنید، با نصب حسگرهای مناسب این کار به سادگی امکان پذیر است.

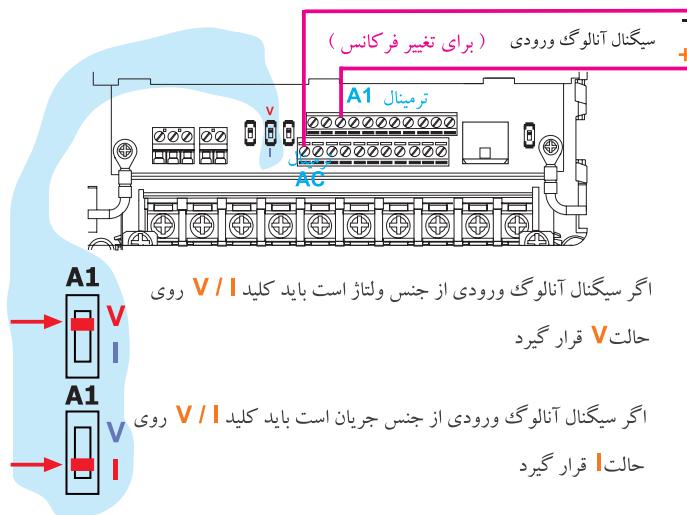
روش ۳ و روش ۴ – تغییر فرکانس خروجی اینورتر از طریق اعمال ولتاژ و یا جریان یکی دیگر از روش‌های تغییر فرکانس خروجی اینورتر و به تبع آن تغییر دور روتور موتور متصل به آن، استفاده از ولتاژ DC (معمولًاً $10V \sim +10V$) یا جریان DC (معمولًاً $4\text{--}20mA$) است. به عنوان مثال می‌توان در اینورتر تعریف کرد که به ازای اعمال ولتاژ صفر الی 10 ولت فرکانس خروجی اینورتر از صفر الی 60 هرتز تغییر کند یا به ازای اعمال جریان 4 الی $20mA$ ورودی، فرکانس خروجی اینورتر از 10 الی 30 هرتز تغییر کند (شکل ۲۷). ولتاژ و یا جریان برای کنترل فرکانس خروجی به ترمینال‌هایی که به همین منظور در اینورتر پیش‌بینی شده‌اند اعمال می‌شود. در بعضی از اینورترها ترمینال‌های ورودی برای ولتاژ و جریان به طور مجزا در نظر گرفته شده‌اند و در بعضی دیگر از اینورترها ترمینال‌های ورودی ولتاژ و جریان یکی است و برای تعیین جریان یا ولتاژ از یک کلید کوچک و ساده (V/I) استفاده می‌کنند. در شکل (۲۷) نمونه‌ای از ترمینال‌های این مدل اینورترها نشان داده شده است.



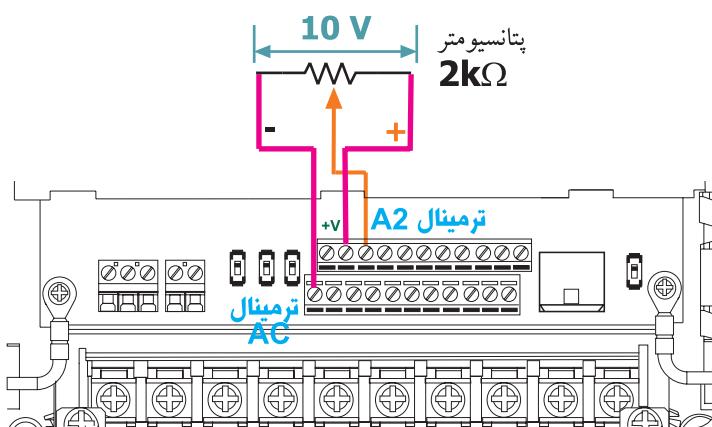
شکل ۲۷. تغییر فرکانس از طریق ولتاژ و یا جریان الکتریکی

در اکثر اینورترهایی که ترمینال‌های ولتاژ و جریان به صورت مجزا در نظر گرفته شده‌اند. کاربر می‌تواند همزمان جریان و ولتاژ را به ترمینال‌ها اعمال کند. فرمول فرکانس خروجی برای اعمال همزمان ولتاژ و جریان را کارخانجات سازنده اینورتر در دفترچه‌های راهنمای اینورتر ثبت می‌کنند. لازم به یادآوری است که اعمال همزمان جریان و ولتاژ کاربردهای ویژه دارد.

اگر کاربر بخواهد با یک پتانسیومتر خارجی (غیر از پتانسیومتر موجود در روی صفحه کلید) مقدار فرکانس را تغییر دهد، می‌تواند از ورودی آنالوگ اینورتر استفاده کند. برای این منظور همه اینورترها حداقل یک ولتاژ $10V$ ثابت را در اختیار کاربر قرار می‌دهند. اگر کاربر این ولتاژ به دو سر یک پتانسیومتر اعمال کند می‌تواند از یک سر و سر وسط پتانسیومتر ولتاژ صفر تا 10 ولت را دریافت و به ترمینال ولتاژ ورودی آنالوگ اینورتر اعمال کند و فرکانس را تغییر دهد. (شکل ۲۹).



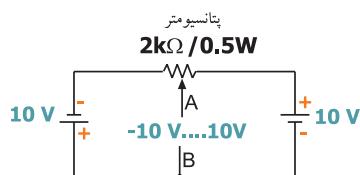
شکل ۲۸- ترمینال ورودی ولتاژ و نحوه انتخاب ورودی ولتاژ و یا ورودی جریان



شکل ۲۹- با استفاده از یک پتانسیومتر خارجی می‌توان فرکانس خروجی اینورتر را تغییر داد.

در بعضی از اینورترها، علاوه بر ولتاژ ثابت V_{+} ، یک ولتاژ ثابت V_{-} نیز وجود دارد. اگر کاربر دو سر پتانسیومتر را بین V_{+} و V_{-} قرار دهد می‌تواند به صورت شکل ۳۲ ولتاژ متغیر از -10 V الی $+10\text{ V}$ داشته باشد.

اگر ولتاژ نقاط A و B در شکل (۳) را به ورودی اینورتر اعمال کنید، اگر رنج تغییرات $V_{10 \sim -10}$ باشد، فرکانس متغیر و روتور موتور متصل به اینورتر در جهت Reserve می‌چرخد.

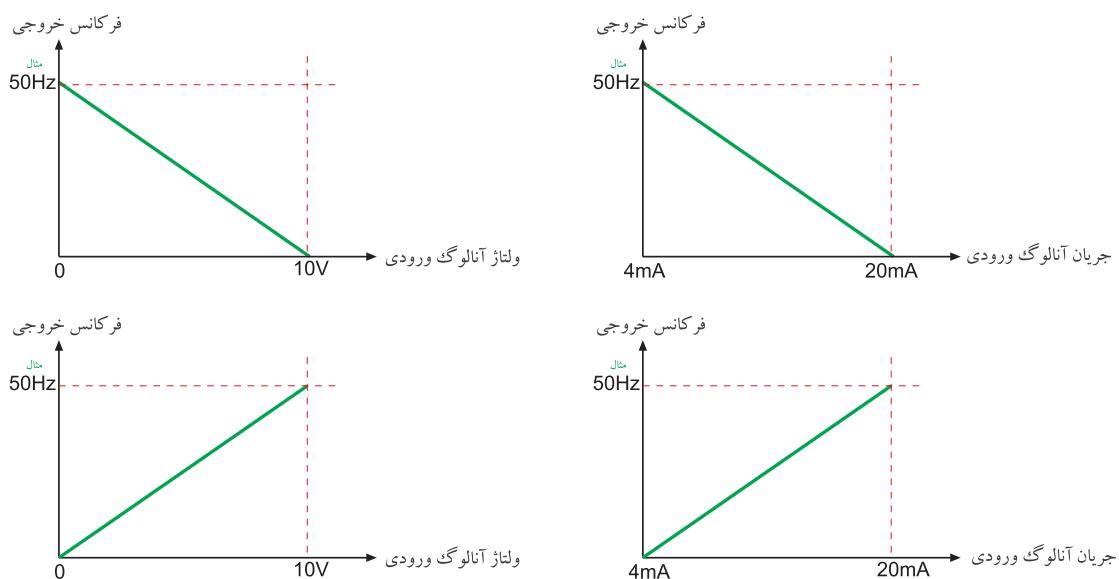


شکل ۳-۱۰- نحوه دریافت ولتاژ متغیر از $-10 \sim +10$ ولت الی

بعضی از سازندگان اینورتر برای تغییر فرکانس خروجی به ازای اعمال ولتاژ آنالوگ ورودی، از یک فرمول خاص استفاده می‌کنند در این مورد حتماً به کاتالوگ سازنده مراجعه نمایید.



تغییر فرکانس به ازای اعمال ولتاژ آنالوگ در اینورترها به صورت‌های شکل ۳۳ صورت می‌پذیرد.



شکل ۳۱- نحوه امکان تغییر فرکانس خروجی اینورتر به ازای تغییر ولتاژ آنالوگ ورودی

روش ۵- تغییر فرکانس از طریق کارت شبکه

امروز تقریباً تمامی اینورترهایی که ساخته می‌شود، دارای بستر سخت افزاری RS-485 و پروتکل ارتباطی Modbus RTU هستند. این کانال ارتباطی قادر است اطلاعات (Data) را بین اینورتر و سایر وسایلی که دارای کانال ارتباطی فوق باشند تبادل کند، مانند PLC یا مونیتور صنعتی (H.M.I) و یا سایر وسایل دیگر مجهز به این نوع کانال ارتباطی. یکی از موارد تبادل اطلاعات بین اینورتر و سایر وسایل جانبی می‌تواند فرکانس باشد، یعنی به کمک مثلاً PLC یا مونیتور صنعتی (H.M.I) می‌توان مقدار فرکانس اینورتر را تغییر داد و یا هر لحظه مقدار فرکانس خروجی اینورتر را خواند.

روش ۶ - تغییر فرکانس خروجی اینورتر با اعمال پالس‌های ورودی
به کمک پالس‌های ورودی نیز می‌توان فرکانس خروجی اینورتر را تغییر داد. این روش تغییر فرکانس کاربردهای خیلی خاصی دارد.

مراحل انجام کار: در این مرحله فرکانس خروجی اینورتر را از روی صفحه کلید، تغییر دهید. برای این منظور باید در نرم افزار اینورتر تنظیمات مربوطه را انجام دهید در مدل‌های مختلف اینورتر، سازندگان در نرم افزار اینورتر از عبارت خاصی برای این منظور استفاده نمی‌کنند ولی رایج‌ترین عبارت لغات Frequency Source است.

مطابق عنوان گفته شده می‌توان در اینورتر، منبع تغییر فرکانس خروجی را مشخص کرد.
مثال:

Frequency Source	۰: Keypad
	۱: V(۰-۱۰V) معمولاً
	۲: I(۴-۲۰mA) معمولاً
	۳: Terminal
	۴:

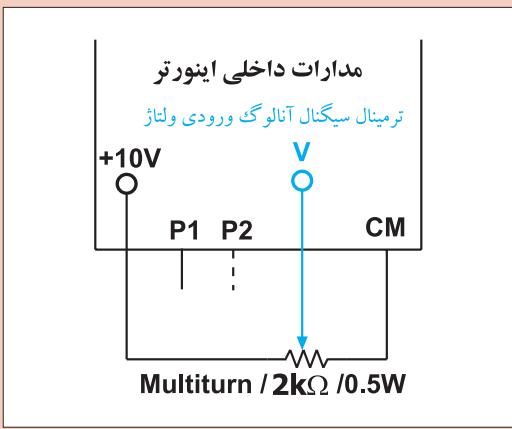
ممکن است بعضی از سازندگان اینورتر به جای لغات Frequency Source از یک کد مانند F10 برای این منظور استفاده کنند.

F10	۰: Keypad
	۱: V(۰-۱۰V)
	۲: I(۴-۲۰mA)
	۳: Terminal
	۴:

فعلیت



با مراجعه به دفترچه راهنمای استفاده اینورتر، این مورد را مشخص و یادداشت کنید. سپس اینورتر را روشن و تنظیمات مربوط به تغییر فرکانس خروجی به کمک صفحه کلید، موتور متصل دهید و سپس از روی صفحه کلید، موتور متصل به اینورتر را روشن کنید و فرکانس خروجی اینورتر را تغییر دهید. گزارش ساده‌ای از اقداماتی که انجام داده‌اید تهیه و به مرتب آزمایشگاه تحويل نمایید.



شکل ۳۲ - مدار پتانسیومتری

در مرحله بعدی با یک پتانسیومتر خارجی مقدار فرکانس خروجی اینورتر را تغییر دهید. برای این منظور با مراجعه به صفحات قبل، باید مداری مانند شکل ۳۲ را ببندید. تنظیمات اینورتر برای تغییر فرکانس خروجی را روی V تنظیم کنید. مثال:

Frequency Source \rightarrow ۱: V
 تنظیم کنید \leftarrow ۰: Keypad

در این قسمت باید به دفترچه راهنمای اینورتر مراجعه و کدهای مربوطه را استخراج کنید. در ضمن در بسیاری از اینورترها باید رنج ولتاژ ورودی (مثلًا $V_{in} = 10 - 5$ V) و همچنین مقدار تغییر فرکانس به ازای ولتاژ را نیز باید تنظیم کنید. به عنوان مثال اگر بخواهید تغییرات ولتاژ شما از ۵ Hz الی $7/5$ Hz باشد و به ازای این تغییر ولتاژ، بخواهید فرکانس خروجی بین ۱۵ Hz الی $35/5$ Hz تغییر کند باید مقادیر فوق را در اینورتر وارد کنید.

$$5 \text{ V} \quad \frac{7}{5} \text{ V} \\ 15 \text{ Hz} \quad \frac{35}{5} \text{ Hz}$$

بعد از تنظیمات لازم، موتور متصل به اینورتر را از روی صفحه کلید روشن و به کمک پتانسیومتر خارجی، فرکانس خروجی اینورتر را تغییر دهید.

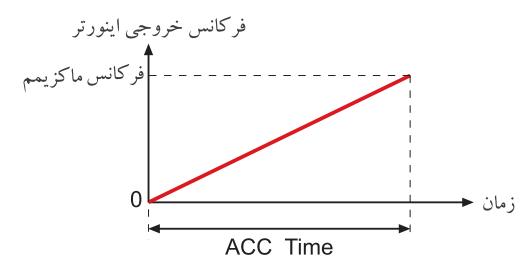
تمامی تنظیماتی که روی اینورتر انجام داده اید را در یک گزارش به مربی آزمایشگاه تحويل نمایید.

کار عملی

کار عملی شماره ۴

هدف: تنظیم شیب افزایشی فرکانس DEC Time (ACC Time) و شیب کاهشی Time

شرح کار عملی: ACC Time مدت زمانی است که فرکانس خروجی اینورتر از صفر به ماکریم برسد. (شکل ۳۳)



شکل ۳۳-نمودار شیب افزایشی فرکانس در یک اینورتر

با تنظیم این پارامتر می‌توانید مدت زمان رسیدن فرکانس از صفر تا مقدار دلخواه را مشخص کنید. DEC Time یا شیب کاهشی فرکانس، مدت زمانی است که فرکانس خروجی اینورتر از F_{max} (ماکریم فرکانس) به صفر برسد. با تنظیم این پارامتر می‌توان مدت زمان توقف کامل روتور موتور متصل اینورتر را تعیین کرد.

مراحل انجام کار عملی: در این مرحله مقدار ACC Time اینورتر را به مقدار دلخواه تنظیم و اثرات آن را روی راه اندازی موتور متصل به اینورتر ببینید.

خوشبختانه همه سازندگان اینورتر این پارامتر را به نام ACC Time می‌شناسند. از روی دفترچه راهنمای اینورتر موجود در کارگاه، کد مربوط به این پارامتر را پیدا کنید و سپس مقدار آن را روی ۵ ثانیه تنظیم کنید و فرکانس اینورتر را روی 30 Hz تنظیم کنید. موتور متصل به اینورتر را روشن کنید و ببینید چند ثانیه طول می‌کشد تا فرکانس خروجی اینورتر به 30 Hz برسد. (تفصیرات فرکانس از صفر الی 30 Hz روی صفحه نمایش، معمولاً نمایش داده می‌شود) موتور را خاموش کنید و برای بار دوم مقدار ACC Time را روی ۶۰ ثانیه تنظیم کنید و سپس موتور را روشن کنید و این بار ببینید چند ثانیه طول می‌کشد تا فرکانس خروجی اینورتر به 30 Hz برسد.

فعالیت



نحوه تنظیمات و نتیجه مشاهدات خود را در یک گزارش نوشته و به مربی آزمایشگاه تحويل نمایید.

در ادامه، مقدار DEC Time اینورتر را به مقدار دلخواه تنظیم و اثرات آن را روی توقف موتور متصل به اینورتر ببینید.

مقدار DEC Time را باید در نرمافزار اینورتر تنظیم کرد. خوشبختانه همه سازندگان اینورتر این پارامتر (شیب کاهشی فرکانس) را به نام DEC Time می‌شناسند. از روی دفترچه راهنمای اینورتر موجود در کارگاه، کد مربوط به این پارامتر را پیدا کنید و سپس مقدار آن را روی ۱۰ ثانیه قرار دهید و فرکانس اصلی موتور را نیز روی 30 Hz تنظیم کنید. موتور را روشن کنید بعد از حدود ۲۰ ثانیه موتور را خاموش کنید، دقت کنید و ببینید چند ثانیه طول می‌کشد تا موتور کاملاً متوقف شود. در ادامه مقدار DEC Time را روی عدد ۶۰ ثانیه تنظیم کنید و موتور را مجدداً روشن نمایید بعد از حدود ۲۰ ثانیه موتور را خاموش کنید. این بار ببینید چند ثانیه طول می‌کشد تا موتور کاملاً متوقف شود.

نحوه تنظیمات و نتیجه مشاهدات خود را در یک گزارش نوشته و به مربی آزمایشگاه تحويل دهید.

کار عملی



کار عملی شماره ۵

هدف: بررسی و کاربرد JOG Frequency

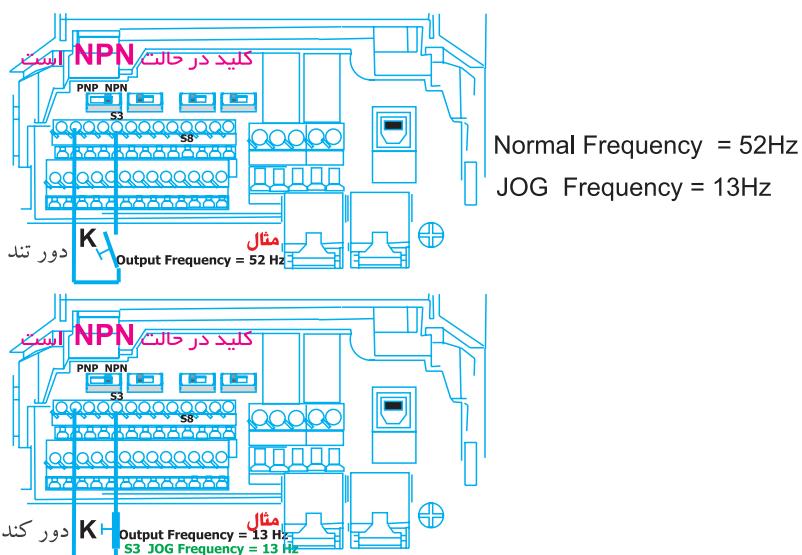
شرح کار عملی: در بعضی از پروسه‌های صنعتی گاهی اتفاق می‌افتد که در سیستم نیاز به یک موتور دو دور (دور کند و دور تند) نیاز است. دور کند موتور یعنی اعمال فرکانس کم به آن و دور تند موتور یعنی اعمال فرکانس بیشتر به آن. یکی از موارد کاربرد موتور دو دور (دور کند و دور تند) در جرثقیل‌های سقفی است که دو سرعته هستند.

تغییر سرعت (دور بر دقیقه) یا باید به صورت اتوماتیک انجام پذیرد و یا توسط اپراتور به صورت دستی انجام شود. در اینورتر امکانی به این منظور پیش‌بینی شده است به این صورت که یکی از ورودی‌های دیجیتال اینورتر را به عنوان JOG Frequency در نرم‌افزار اینورتر تعریف می‌شود. در ضمن در نرم‌افزار اینورتر هم فرکانسی به نام JOG Frequency نیز باید تعریف شود.

عملکرد اینورتر در ارتباط با JOG Frequency به این صورت است که تا مادامی که پایه ورودی دیجیتال با عملکرد JOG Frequency - که قبلاً تعریف شد - فعال نیست (قطع است) اینورتر با فرکانس تعریفی و به صورت عادی به کار خود ادامه می‌دهد. به محض اینکه پایه ورودی دیجیتال با عملکرد JOG Frequency فعال شد، بلافاصله فرکانسی که قبلاً در نرم‌افزار اینورتر تحت عنوان JOG Frequency تعریف شده است، در خروجی اینورتر تولید و به موتور اعمال می‌شود.

DEC Time و ACC Time JOG Frequency باید JOG Frequency نیز باید در نرم‌افزار اینورتر تعریف شود. لازم به یادآوری است که همراه JOG Frequency با لحاظشدن ACC Time JOG Frequency با هنگامی که پایه ورودی دیجیتال با عملکرد JOG Frequency را فعال می‌کنیم، فرکانس

با لحاظشدن ACC Time JOG Frequency در خروجی اینورتر تولید و به موتور متصل به آن اعمال می‌شود. (شکل ۳۴)



به محض بسته شدن کلید K دور موتور بالحاظ کردن ACC Time JOG Frequency کند می‌شود (با توجه به مقادیر فوق) و به محض قطع کلید K فرکانس خروجی اینورتر بالحاظ کردن DEC Time JOG Frequency (بر می‌گردد) به مقدار عادی (Normal Frequency).

شکل ۳۴ – عملکرد JOG Frequency

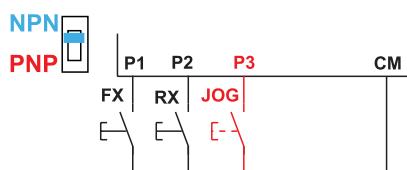
مراحل انجام کار عملی: در این مرحله عملکرد JOG Frequency را مورد آزمایش قرار دهید. برای این منظور با توجه به مطالبی که تاکنون خوانده‌اید در نرمافزار اینورتر موجود در کارگاه پایه‌های ورودی زیر را تعریف کنید:

P1	ترمینال ورودی ۱	FX (Forward)
P2	ترمینال ورودی ۲	RX (Reverse)
P3	ترمینال ورودی ۳	JOG Frequency
	JOG Frequency	۴۵ Hz
ACC Time	JOG Frequency	۱۰ Sec
DEC Time	JOG Frequency	۵ Sec

و تنظیمات زیر را برای حالت غیر JOG Frequency تعریف کنید.

۱۵ Hz	Frequency
S ۲	ACC Time
S ۱	DEC Time

از روی دفترچه راهنمای اینورتر مقادیر فوق را تنظیم کنید. مدار شکل ۳۵ را ببندید و مورد آزمایش قرار دهید.



شکل ۳۵—مدار آزمایش برای حالت JOG Frequency

در شکل ۳۵ اگر کلید FX بسته شود، موتور در حالت Forward می‌چرخد در این حالت فرکانس خروجی برابر ۱۵ Hz خواهد بود و در همین حالت اگر کلید JOG بسته شود فرکانس خروجی به سمت ۴۵ Hz افزایش می‌یابد و اگر همین کلید باز شود فرکانس خروجی به سمت ۱۵ Hz کاهش می‌یابد (با درنظر گرفتن DEC Time JOG Frequency و ACC Time JOG Frequency) موارد گفته شده برای حالتی که کلید RX بسته شود نیز صادق است فقط جهت گردش روتور موتور در حالت Reverse خواهد بود.

بعد از آزمایش، گزارشی از نحوه تنظیمات و مشاهدات خود از آزمایش را نوشته و به مرتبه آزمایشگاه تحويل نمایید.



کار عملی شماره ۶

هدف: راه اندازی موتور متصل به اینورتر به روش START/STOP

شرح کار عملی: در پروسه های صنعتی گاهی لازم می شود که با فشردن یک لحظه کوتاه روی شستی (START) موتور متصل به اینورتر روشن شود و اگر دست از روی شستی برداریم روشن بودن موتور تداوم داشته باشد و برای خاموش کردن، با فشردن شستی دیگر (STOP) - با کناتاکت در حالت عادی بسته - خاموش شود. این امکان در اینورتر پیش بینی شده است و به سیستم 3-Wire مشهور است.

برای تحقیق فوق، ابتدا باید سه ورودی دیجیتال را با عملکرد زیر تعریف کنید.

(FX) Forward Operation :P۱

(RX) Reverse Operation :P۲

3 Wire :P۳

در بعضی اینورترها مدار سخت افزاری فوق را به صورت شکل ۳۶ در نظر می گیرند.

و در بعضی از اینورترهای دیگر مدار سخت افزاری را به صورت شکل ۳۷ در نظر می گیرند.

احتمال دارد بعضی از سازندگان اینورتر مدار سخت افزاری را به غیر از شکل های (۳۶) و (۳۷) برای این منظور در نظر بگیرند. در صورت نیاز به این عملکرد بهتر است به دفترچه راهنمای استفاده از اینورتر که همراه اینورتر به کاربر تحویل می دهند مراجعه کنید.

مراحل انجام کار عملی: ابتدا با مراجعه به دفترچه راهنمای اینورتر موجود در کارگاه، نقشه مربوط به Wire 3- را استخراج کنید و سپس در نرم افزار اینورتر برای سه پایه ورودی دیجیتال آن، به صورت زیر عملکردها را تعریف کنید:

$FX = S_1$ ترمینال ورودی دیجیتال ۱

$RX = S_2$ ترمینال ورودی دیجیتال ۲

$3 \text{ Wire} = S_3$ - ترمینال ورودی دیجیتال ۳

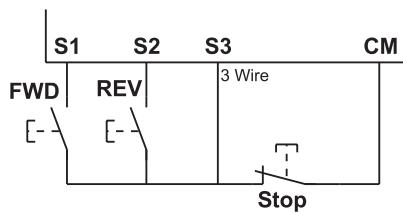
ACC Time = ۸/۵ Sec

DEC Time = ۷ Sec

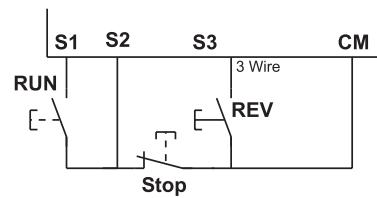
Frequency = ۲۰ Hz

سپس مدار سخت افزار ورودی را که از دفترچه راهنمای همراه اینورتر موجود در کارگاه استخراج کرده اید را ببینید. حال کلید FWD را یک لحظه کوتاه وصل و سپس قطع کنید. موتور متصل به اینورتر باید در جهت Forward روشن شود و روشن بماند.

همین حالت را برای کلید REV آزمایش کنید.



شکل ۳۷ – مدار سختافزاری دبگری از START/STOP در بعضی از مدل‌های اینورتر



شکل ۳۶ – مدار سختافزاری START/STOP در بعضی از مدل‌های اینورتر

نحوه تنظیم پارامتر و آزمایشی را که انجام داده‌اید به صورت یک گزارش تهیه و در اختیار مربی قرار دهید.

فعالیت



ارزشیابی شایستگی قابل باراه انداز الکترونیکی(اینورتر)

شرح کار:

راه اندازی موتور الکتریکی با استفاده از کی پد اینورتر راه اندازی موتور الکتریکی با استفاده از کی پد اینورتر و تغییر دور از طریق کلید تنظیم (ولوم) تغییر فرکانس و راه اندازی موتور الکتریکی به روش Stop /Start

استاندارد عملکرد: راه اندازی و کنترل دور موتور الکتریکی با استفاده از اینورتر

شاخص ها:

سلط بر عملکرد اینورتر و اجزای آن توجه به راهنمای اینورتر اتصال موتور الکتریکی به اینورتر و راه اندازی آن اعمال تغییرات فرکانسی اینورتر

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: کارگاه برق صنعتی دارای اینورتر و موتور الکتریکی با توان معادل
ابزار و تجهیزات: اینورتر - موتور الکتریکی - ویدئو پروژکتور - کابل و اتصالات - ابزار سیم کشی

معیار شایستگی:

ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	تغییر عملگرهای اینورتر و اتصال به موتور الکتریکی	۲	
۲	تغییرات فرکانس اینورتر و اتصال به موتور الکتریکی	۲	
۳	اتصال اینورتر به موتور الکتریکی و راه اندازی ساده	۱	
شاخصی های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:			
کسب اطلاعات کار تیمی مستندسازی ویژگی شخصیتی			۲
میانگین نمرات			*

* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.

منابع و مأخذ

- ۱- برنامه درسی رشته الکترونیک، دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش، ۱۳۹۳.
- ۲- تکنولوژی و کارگاه برق صنعتی، محمود اعتضادی، ناصر ساعتچی، عباس یوسفی، شهرام خدادادی، محمدحسن اسلامی و علی رضا حجرگشت، شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران، چاپ پانزدهم، ۱۳۹۵.
- ۳- طراحی و اجرای تابلوهای برق(Low Voltage)، احسان پرهیزکار، نشر قدیس، چاپ اول، ۱۳۹۴.
- ۴- کاتالوگ‌های شرکت‌های مختلف تابلوسازی و اینورتر و تجهیزات تابلو.
- ۵- استاندارد IEC60947.

6- Gaurav Verma, Matt Weber-AutoCAD Electrical Black Book 2016.

7- Autodesk- AutoCAD Electrical, User Guide- 2016.

8- Sham Tickoo AutoCAD Electrical For Electrical Control Designers 2016.

9- Sham Tickoo AutoCAD Electrical For Engineers 2016.



سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی جهت ایفای نقش خطیر خود در اجرای سند تحول بنیادین در آموزش و پرورش و برنامه درسی ملی جمهوری اسلامی ایران، مشارکت معلمان را به عنوان یک سیاست اجرایی مهم دنبال می‌کند. برای تحقق این امر در اقدامی نوآورانه سامانه تعاملی بر خط اعتبارسنجی کتاب‌های درسی راهاندازی شد تا با دریافت نظرات معلمان درباره کتاب‌های درسی نونگاشت، کتاب‌های درسی را در اولین سال چاپ، با کمترین اشکال به دانشآموزان و معلمان ارجمند تقدیم نماید. در انجام مطلوب این فرایند، همکاران گروه تحلیل محتوای آموزشی و پرورشی استان‌ها، گروه‌های آموزشی و دبیرخانه راهبری دروس و مدیریت محترم پژوهه آقای محسن باهو نقش سازنده‌ای را بر عهده داشتند. ضمن ارج نهادن به تلاش تمامی این همکاران، اسامی دبیران و هنرآموزانی که تلاش مضاعفی را در این زمینه داشته و با ارائه نظرات خود سازمان را در بهبود محتوای این کتاب یاری کرده‌اند به شرح زیر اعلام می‌شود.

اسامی دبیران و هنرآموزان شرکت‌کننده در اعتبارسنجی کتاب نصب و تنظیم تابلوهای برق فشار ضعیف الکترونیک کد ۲۱۲۲۶۴

ردیف	نام و نام خانوادگی	استان محل خدمت	ردیف	نام و نام خانوادگی	استان محل خدمت
۱	علی اکبر رحمانی	قزوین	۱۷	مسعود عرب	مرکزی
۲	میثم زرین اعظمی	همدان	۱۸	رضا تقی زاده	آذربایجان غربی
۳	وحید رضا افشنین	خراسان جنوبی	۱۹	مجید ابراهیمی جورشی	قزوین
۴	رضا جهان پناه	خراسان رضوی	۲۰	سینا جوادی مهریزی	یزد
۵	وحید پازوکی	شهرستانهای تهران	۲۱	خلیل حسنی	زنجان
۶	حسین قلاوندی	خوزستان	۲۲	ولی الله عباسی	سمنان
۷	حسن حیدری	شهر تهران	۲۳	حمدیم چراغیان	ایلام
۸	احمد مرادقلی	سیستان و بلوچستان	۲۴	مسعود حیدری نوکار	بوشهر
۹	محمد رضا کفash	خراسان رضوی	۲۵	آریز مرادی	كردستان
۱۰	حسین علی قاسمی دشتی	قم	۲۶	محمد کاظمی	مازندران
۱۱	یونس دری	هرمزگان	۲۷	مجتبی لطفی	لرستان
۱۲	عبدالعلی نصیری	اصفهان	۲۸	رفیع نبوی	اردبیل
۱۳	حسن کرمی	زنجان	۲۹	حمیدرضا طوفانی نژاد	خراسان جنوبی
۱۴	امین مرادی	لرستان	۳۰	حمیدرضا جوانمردی	فارس
۱۵	خداگرم عمادی	بوشهر	۳۱	وحید صادقلر علمداری	اردبیل
۱۶	وحید ذاکری بنوبندی	هرمزگان	۳۲	محسن خلیلی زاده	کرمان



هنا آموزان محترم، هنرجویان عزیز و اولیای آنان می‌توانند نظر اصلاحی خود را درباره مطالب کتاب‌های درسی از طریق سامانه «نظر سنجی از محتوای کتاب درسی» به نشانی nazar.roshd.ir یا نامه به نشانی تهران- صندوق پستی ۱۵۸۷۵-۴۸۷۴ ارسال کنند.

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

