

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

اللَّهُمَّ صَلِّ عَلَى مُحَمَّدٍ وَآلِ مُحَمَّدٍ وَعَجِّلْ فَرَجَهُمْ



کتاب همراه هنر جو

رشته مکاترونیک
گروه مکانیک
شاخه فنی و حرفه‌ای
پایه‌های دهم، یازدهم و دوازدهم
دوره دوم متوسطه





وزارت آموزش و پرورش سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی



کتاب همراه هنرجو (رشته مکاترونیک) - ۲۱۰۴۷۹

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش

سیدحسن سیدتقیزاده، محمدمخترانی، رضاخاچی و حمیدیزدانی (بخش تخصصی)، حسن آقابابایی، احمدرضادوراندیش، افسار بهمنی، ابراهیم آزاد، مهدی اسماعیلی و محمد کفاشان (بخش مشترک) (اعضای شورای برنامه‌ریزی و تألیف)

اداره کل نظرالتر بر نشر و توزیع مواد آموزشی
جواد صفری (مدیر هنری) – سمیه قنبری (صفحه‌آرا)

تهران: خیابان ایرانشهر شمالی - ساختمان شماره ۴ آموزش و پرورش (شهیدموسوی)

تلفن: ۰۹۱۶۱-۸۸۳۲۱۱۶۱، دورنگار: ۰۹۶۶-۸۸۳۰۹۲۶، کد پستی: ۱۵۸۴۷۴۷۳۵۹

وب‌گاه: www.irtextbook.ir و www.chap.sch.ir

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران: تهران-کیلومتر ۱۷ جاده مخصوص کرج-

خیابان ۶۱ (داروخشن)، تلفن: ۰۹۱۶۱-۵، ۰۹۸۵۱۶۰، دورنگار: ۰۹۸۵۱۶۰

صندوق پستی: ۳۷۵۱۵-۱۳۹

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران «سهامی خاص»

چاپ پنجم ۱۴۰۱

نام کتاب:

پدیدآورنده:

مدیریت برنامه‌ریزی درسی و تألیف:

شناسه افزوده برنامه‌ریزی و تألیف:

مدیریت آماده‌سازی هنری:

شناسه افزوده آماده‌سازی:

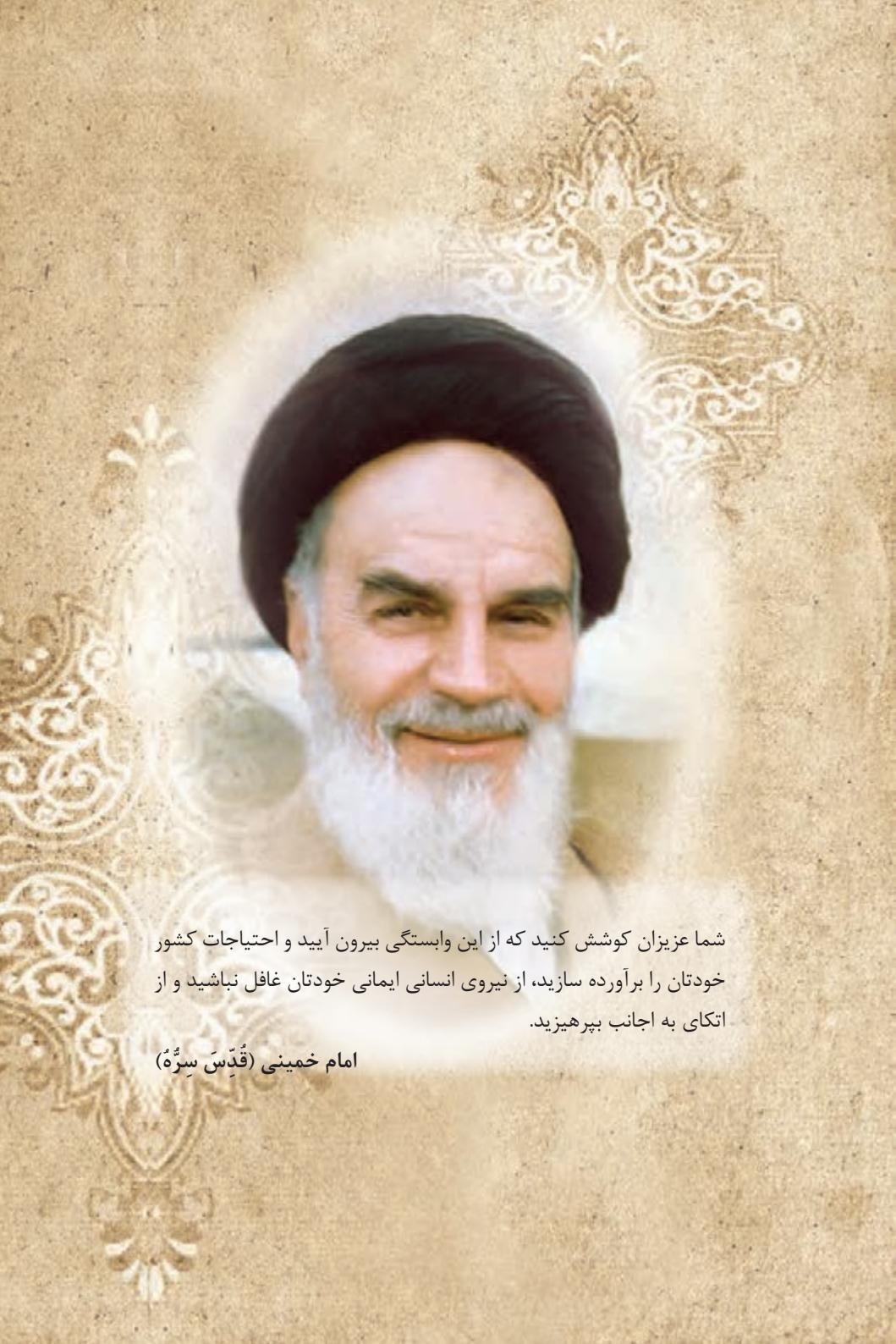
نشانی سازمان:

ناشر:

چاپخانه:

سال انتشار و نوبت چاپ:

کلیه حقوق مادی و معنوی این کتاب متعلق به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش است و هرگونه استفاده از کتاب و اجزای آن به صورت چاپی و الکترونیکی و ارائه در پایگاه‌های مجازی، نمایش، اقتباس، تلخیص، تبدیل، ترجمه، عکس برداری، تقاضی، تهیه فیلم و تکثیر به هر شکل و نوع بدون کسب مجوز از این سازمان ممنوع است و متخلفان تحت پیگرد قانونی قرار می‌گیرند.



شما عزیزان کوشش کنید که از این وابستگی بیرون آید و احتیاجات کشور خودتان را برآورده سازید، از نیروی انسانی ایمانی خودتان غافل نباشد و از اتکای به اجانب بپرهیزید.

امام خمینی (قُدِسَ سِرَّهُ)

فهرست

۱	فصل ۱ : شایستگی های پایه فنی
۲۱	فصل ۲ : یادگیری مدامالعمر حرفه ای و فناوری اطلاعات و ارتباطات
۹۳	فصل ۳ : دانش فنی، اصول، قواعد، قوانین و مقررات
۱۳۷	فصل ۴ : فناوری ها، استانداردها و تجهیزات
۳۲۹	فصل ۵ : ایمنی، بهداشت و ارگونومی
۳۴۷	فصل ۶ : شایستگی های غیرفنی

سخنی با هنر جویان عزیز

هنرجوی گرامی؛ کتاب همراه از اجزای بسته آموزشی می‌باشد که در نظام جدید آموزشی طراحی، تألیف و درجهت تقویت اعتماد به نفس و ایجاد انگیزه و کاهش حافظه محوری در نظر گرفته شده است. این کتاب شامل بخش‌هایی:

۱ یادگیری مدام‌العمر حرفه‌ای و فناوری اطلاعات

۱ شایستگی‌های پایه

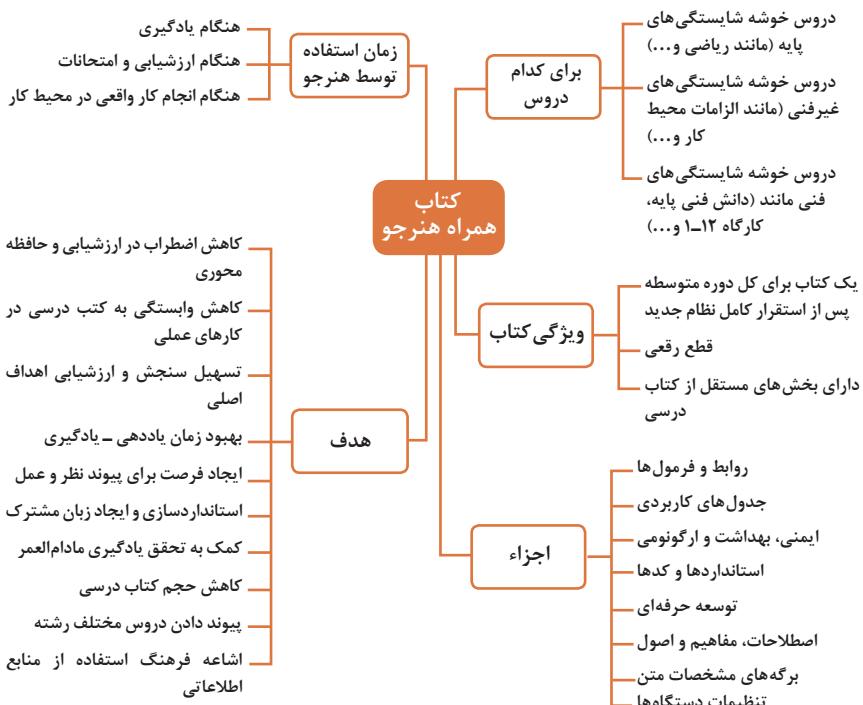
۲ دانش فنی، اصول، قواعد، قوانین و مقررات

۲ فناوری‌ها، استانداردها و تجهیزات

۳ ایمنی، بهداشت و ارگونومی

۳ شایستگی‌های غیرفنی است.

تصویر زیر اطلاعات مناسبی در خصوص این کتاب به شما ارائه می‌دهد:



سازماندهی محتواهای کتاب حاضر به صورت یکپارچه برای سه سال هنرستان تدوین شده است. بنابراین تا پایان دوره متوسطه و برای استفاده در محیط کار واقعی، در حفظ و نگهداری آن کوشید.

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش

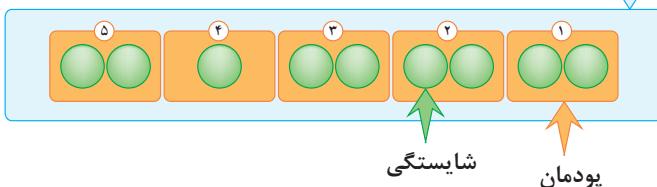
دروس شایستگی در رشته‌های فنی و حرفه‌ای

عنوانین دروس شایستگی در رشته‌های فنی و حرفه‌ای

- دروس شایستگی پایه:
 - ۱ ریاضی ۱و۲
 - ۲ زیست‌شناسی
 - ۳ شیمی
 - ۴ فیزیک
- دروس شایستگی های فنی:
 - ۱ دانش فنی پایه
 - ۲ دانش فنی تخصصی
 - ۳ شش کارگاه تخصصی ۸ ساعته
 - ۴ الزامات محیط کار
 - ۵ کارگاه نوآوری و کارآفرینی
 - ۶ کاربرد فناوری‌های نوین
- دروس شایستگی غیرفنی:
 - ۱ در پایه‌های ۱۱و۱۰ و ۱۲
 - ۲ کارآموزی
 - ۳ درس مشترک گروه

ساختار دروس فنی و حرفه‌ای

درس



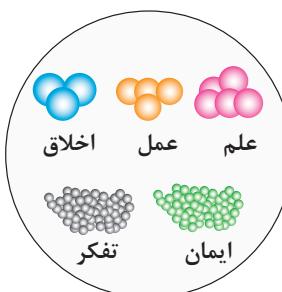
- هر درس شایستگی، شامل ۵ پودمان است که هر پودمان نیز شامل ۱ یا ۲ شایستگی (واحد یادگیری) می‌باشد.
- در دروس کارگاهی هر پودمان معرف یک شغل در محیط کار است.
- ارزشیابی هر پودمان به صورت مستقل انجام می‌شود و اگر در پودمانی نمره قبولی کسب نگردد تنها همان پودمان مجدداً ارزشیابی می‌شود.

آموزش و تربیت بر اساس شایستگی

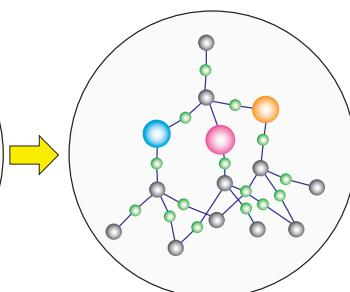
آموزش و تربیت بر اساس شایستگی

- انجام دادن درست کار در زمان درست با روش درست را شایستگی گویند.
- به توانایی انجام کار بر اساس استاندارد نیز شایستگی گویند.
- شایستگی بایستی بر اساس تفکر، ایمان، علم، عمل و اخلاق باشد.
- در انجام کارها به صورت شایسته بایستی به خدا، خود، خلق و خلقت همزمان توجه داشت.
- انواع شایستگی عبارتست از: عمومی، غیرفنی و فنی (پایه و تخصصی)
- هدف آموزش و تربیت کسب شایستگی ها است.
- جهت درک و عمل برای بهبود مستمر موقعیت خود، باید شایستگی ها را کسب کرد.
- همواره در هدف‌گذاری، یادگیری و ارزشیابی، تأکید بر کسب شایستگی است.

عناصر (اجزاء)



شایستگی (کل)



اجزا و عناصر به صورت جداگانه
شایستگی نیست

شایستگی ترکیبی از عناصر و اجزا است



فصل ۱

شاپیستگی‌های پایه فنی

اتحادها

$$(x+y)^r = x^r + rx y + y^r$$

$$(x-y)^r = x^r - rx y + y^r$$

$$(x+a)(x+b) = x^2 + (a+b)x + ab$$

$$(x+y)^r = x^r + rx^r y + rx y^r + y^r$$

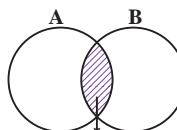
$$(x-y)^r = x^r - rx^r y + rx y^r - y^r$$

$$x^r - y^r = (x-y)(x^{r-1} + xy + y^{r-1})$$

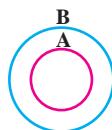
$$x^r - y^r = (x-y)(x^{r-1} + xy + y^{r-1})$$

$$x^r + y^r = (x+y)(x^{r-1} - xy + y^{r-1})$$

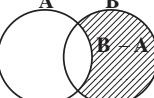
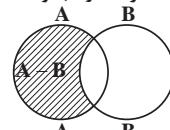
مجموعه ها



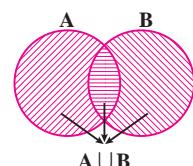
اشتراع دو مجموعه



$A \subseteq B, B \not\subseteq A$
زیر مجموعه



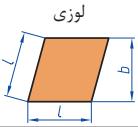
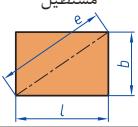
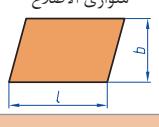
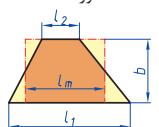
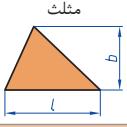
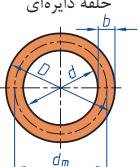
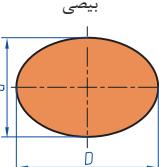
تفاضل دو مجموعه

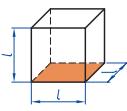
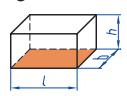
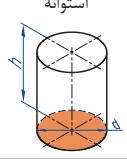
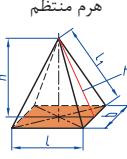
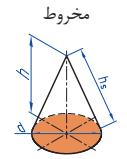


اجتماع دو مجموعه

نمایش مجموعه به صورت بازه

نمایش مجموعه	نمایش روی محور	نمایش بازه
$\{x \in \mathbb{R} a \leq x \leq b\}$		$[a,b]$
$\{x \in \mathbb{R} a < x \leq b\}$		$(a,b]$
$\{x \in \mathbb{R} a \leq x < b\}$		$[a,b)$
$\{x \in \mathbb{R} a < x < b\}$		(a,b)
$\{x \in \mathbb{R} a < x\}$		$(a, +\infty)$
$\{x \in \mathbb{R} x \leq b\}$		$(-\infty, b]$

 <p>لوزی</p>	<p>b ارتفاع L طول ضلع A مساحت</p>	$A = L \cdot b$
 <p>مستطيل</p>	<p>e قطر b عرض L طول A مساحت</p>	$e = \sqrt{L^2 + b^2}$ $A = L \cdot b$
 <p>متوازي الاضلاع</p>	<p>L طول b عرض A مساحت</p>	$A = L \cdot b$
 <p>ذوزنقه</p>	<p>A مساحت L₁ طول قاعده بزرگ L₂ طول قاعده کوچک L_m طول متوسط b عرض</p>	$L_m = \frac{L_1 + L_2}{2}$ $A = l_m \cdot b$ $A = \frac{L_1 + L_2}{2} \cdot b$
 <p>مثلث</p>	<p>A مساحت L طول قاعده b ارتفاع</p>	$A = \frac{L \cdot b}{2}$
 <p>حلقه دایره‌ای</p>	<p>A مساحت D قطر خارجي d قطر داخلي d_m قطر متوسط b عرض</p>	$d_m = \frac{D + d}{2}$ $A = \pi \cdot d_m \cdot b$ $A = \frac{\pi}{4} (D^2 - d^2)$
 <p>بیضی</p>	<p>A مساحت D قطر بزرگ d قطر کوچک U محیط</p>	$U = \frac{\pi}{4} \cdot (D + d)$ $A = \frac{\pi \cdot D \cdot d}{4}$

 <p>مکعب</p>	<p>A_o مساحت L طول ضلع V حجم</p>	$A_o = 6L^2$ $V = L^3$
 <p>مکعب مستطيل</p>	<p>b عرض h ارتفاع A_o مساحت L طول قاعده V حجم</p>	$V = L.b.h$ $A_o = 2.(L.b + L.h + b.h)$
 <p>استوانه</p>	<p>A_m مساحت جانبی h ارتفاع V حجم A_o مساحت</p>	$A_u = \pi.d.h$ $V = \frac{\pi.d^2}{4}.h$ $A_s = \pi.d.h + 2 \frac{\pi.d^2}{4}$
 <p>هرم منتظم</p>	<p>h ارتفاع h_s ارتفاع وجه b عرض قاعده L_1 طول يال L طول قاعده V حجم</p>	$V = \frac{L.b.h}{3}$ $L_1 = \sqrt{h_s^2 + \frac{b^2}{4}}$ $h_s = \sqrt{h^2 + \frac{L^2}{4}}$
 <p>مخروط</p>	<p>V حجم d قطر h ارتفاع h_s طول يال A_M مساحت جانبی</p>	$h_s = \sqrt{\frac{d^2}{4} + h^2}$ $A_M = \frac{\pi.d.h_s}{2}$ $V = \frac{\pi.d^2}{4}.h$
 <p>كره</p>	<p>A_o مساحت V حجم d قطر كره</p>	$A_s = \pi.d^2$ $V = \frac{\pi.d^3}{6}$

نسبت و تنااسب

۱ در حالت کلی، دو نسبت a به b و c به d مساوی‌اند، هرگاه برای یک عدد مانند k داشته باشیم:

$$c=kd \quad a=kb \quad \frac{a}{b} = \frac{c}{d} = k$$

۲ اگر a و b مقادیر متناظر دو کمیت باشند که با هم رابطه معکوس دارند، مقدار $k=a \times b$ ثابت است و اگر c و d دو مقدار متناظر دیگر از همین کمیت باشند، داریم:

$$a=\frac{k}{b}, \quad c=\frac{k}{d} \quad a \times b=c \times d$$

۳ خواص عملیات

در عبارت‌های زیر، فرض بر آن است که مخرج‌ها مخالف صفر هستند.

$\frac{a}{b} = \frac{ca}{cb} \quad (c \neq 0)$	$c \times \frac{a}{b} = \frac{ca}{b}$	$\frac{a}{b} = a \times \frac{1}{b}$
$\frac{a+b}{c} = \frac{a}{c} + \frac{b}{c}$		$-\frac{a}{b} = \frac{-a}{b} = \frac{a}{-b}$
$\frac{\frac{a}{b}}{\frac{c}{d}} = \frac{ad}{bc}$		$\frac{a}{b} \times \frac{c}{d} = \frac{ac}{bd}$

$$a \times d = b \times c \quad \text{تساوی} \quad \frac{a}{b} = \frac{c}{d} \quad \text{معادل است با}$$

درصد و کاربردهای آن

۱ معادله درصد: رابطه بین مقدار اولیه، درصدی از مقدار اولیه و مقدار نهایی را نشان می‌دهد.

$$b = x \times a$$

مقدار اولیه ↓ مقدار نهایی

درصد به صورت عدد

اعشاری / کسری

۲ درصد تغییر: برای هر کمیتی مقدار

$$\frac{\text{مقدار اولیه} - \text{مقدار نهایی}}{\text{مقدار اولیه}} \times 100 = \frac{\text{میزان تفاوت در مقدار}}{\text{مقدار اولیه}} \times 100 \times \frac{\text{نسبت تغییر}}{100}$$

را درصد تغییر آن کمیت می‌نامند.

درصد تغییر می‌تواند منفی هم باشد که به معنای کاهش است.

معادله درجه دوم

$$ax^2 + bx + c = 0$$

$$\Delta = b^2 - 4ac \left\{ \begin{array}{l} \Delta > 0 \Rightarrow x_1, x_2 = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} \\ \Delta = 0 \Rightarrow x_1, x_2 = \frac{-b}{2a} \\ \Delta < 0 \Rightarrow \text{معادله ریشه ندارد} \end{array} \right.$$

نامعادله درجه دوم

نامساوی هایی به صورت $ax^2 + bx + c \geq 0$ یا $ax^2 + bx + c \leq 0$ که در آن a, b, c اعداد داده حقیقی هستند ($a \neq 0$) را نامعادله درجه دوم می‌نامند. مقدارهایی از x که نامعادله را به یک نامساوی درست تبدیل می‌کنند، جواب‌های نامعادله می‌نامند.

توان و ریشه یابی

$$a^m \times a^n = a^{m+n}$$

$$\frac{a^m}{a^n} = a^{m-n} \quad \frac{a^m}{a^n} = \frac{1}{a^{n-m}} \quad (a \neq 0)$$

$$(a^m)^n = a^{mn}$$

$$(ab)^n = a^n b^n, \quad \left(\frac{a}{b}\right)^n = \frac{a^n}{b^n} \quad (b \neq 0)$$

$$a^0 = 1 \quad (a \neq 0)$$

$$a^{-n} = \frac{1}{a^n} \quad (a \neq 0)$$

$$a^{1/n} = \sqrt[n]{a}$$

$$a^{m/n} = \sqrt[n]{a^m} = (\sqrt[n]{a})^m$$

$$\sqrt[n]{a^n} = (\sqrt[n]{a})^n = a$$

$$\sqrt[n]{a} \sqrt[m]{b} = \sqrt[n]{ab}$$

$$\sqrt[m]{\sqrt[n]{a}} = \sqrt[mn]{a}$$

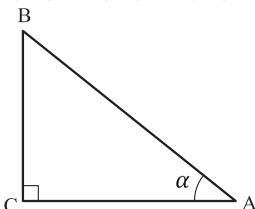
$$\frac{\sqrt[n]{a}}{\sqrt[n]{b}} = \sqrt[n]{\frac{a}{b}} \quad (b \neq 0)$$

مثلثات

۱ یکی از حالات تشابه دو مثلث، تساوی زاویه‌های آن دو مثلث می‌باشد.

۲ رابطه فیثاغورس: در مثلث قائم‌الزاویه ABC داریم:

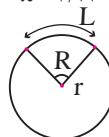
$$(AB)^2 = (AC)^2 + (BC)^2$$



۲ نسبت‌های مثلثاتی یک زاویه تند:

در مثلث قائم‌الزاویه ABC زاویه تند α را در نظر بگیرید. بنا به تعریف داریم:

$$\tan \alpha = \frac{\text{طول ضلع روبروی زاویه } \alpha}{\text{طول ضلع مجاور زاویه } \alpha} = \frac{BC}{AC} \quad \pi = \frac{3}{14} \quad R = \frac{L}{r}$$



$$\sin \alpha = \frac{\text{طول ضلع روبروی زاویه } \alpha}{\text{وتر}} = \frac{BC}{AB} \quad \frac{L}{r} = \frac{\pi}{180} D \quad (\text{درجه})$$

$$\cos \alpha = \frac{\text{طول ضلع مجاور زاویه } \alpha}{\text{وتر}} = \frac{AC}{AB} \quad D = \frac{180}{\pi} R$$

۳ روابط بین نسبت‌های مثلثاتی:

$$\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \quad \text{(ب)}$$

$$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1 \quad \text{(الف)}$$

$\sin(\pi - \theta) = \sin \theta$	$\cos(\pi - \theta) = -\cos \theta$	$\tan(\pi - \theta) = -\tan \theta$
$\sin(\pi + \theta) = -\sin \theta$	$\cos(\pi + \theta) = -\cos \theta$	$\tan(\pi + \theta) = \tan \theta$
$\sin(-\theta) = -\sin \theta$	$\cos(-\theta) = \cos \theta$	$\tan(-\theta) = -\tan \theta$
$\sin(2\pi + \theta) = \sin \theta$	$\cos(2\pi + \theta) = \cos \theta$	$\tan(2\pi + \theta) = \tan \theta$
$\sin(2\pi - \theta) = -\sin \theta$	$\cos(2\pi - \theta) = \cos \theta$	$\tan(2\pi - \theta) = -\tan \theta$

Angle A in degrees	Angle A in radians	sin A	cos A	tan A	cot A
0°	0	0	1	0	∞
15°	$\frac{\pi}{12}$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} - \sqrt{2})$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} + \sqrt{2})$	$2 - \sqrt{3}$	$2 + \sqrt{3}$
30°	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$\frac{1}{3}\sqrt{3}$	$\sqrt{3}$
45°	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	1	1
60°	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$	$\frac{1}{3}\sqrt{3}$
75°	$\frac{5\pi}{12}$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} + \sqrt{2})$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} - \sqrt{2})$	$2 + \sqrt{3}$	$2 - \sqrt{3}$
90°	$\frac{\pi}{2}$	1	0	±∞	0

Angle A in degrees	Angle A in radians	sin A	cos A	tan A	cot A
105°	$\frac{7\pi}{12}$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} + \sqrt{2})$	$-\frac{1}{4}(\sqrt{6} - \sqrt{2})$	$-(2 + \sqrt{3})$	$-(2 - \sqrt{3})$
120°	$\frac{2\pi}{3}$	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$-\frac{1}{2}$	$-\sqrt{3}$	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$
135°	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	$-\frac{1}{2}\sqrt{2}$	-1	-1
150°	$\frac{5\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$	$-\sqrt{3}$
165°	$\frac{11\pi}{12}$	$\frac{1}{4}(\sqrt{6} - \sqrt{2})$	$-\frac{1}{4}(\sqrt{6} + \sqrt{2})$	$-(2 - \sqrt{3})$	$-(2 + \sqrt{3})$
180°	π	0	-1	0	$\pm\infty$

✓ لگاریتم و خواص آن:

اگر a یک عدد حقیقی مثبت مخالف 1 باشد و اعداد حقیقی b و c به گونه‌ای باشند که: $b = a^c$ آنگاه c را لگاریتم b در مبنای a می‌نامند و با $\log_a b$ نشان می‌دهند. به عبارت دیگر داریم:

$$\log_a b = c$$

■ فقط اعداد مثبت لگاریتم دارند، یعنی عبارت $\log_a b$ فقط برای $b > 0$ تعریف می‌شود.

$$\log(bc) = \log b + \log c$$

■ برای $b, c > 0$ داریم:

$$\log(a+b) \neq \log a + \log b$$

■ در حالت کلی: برای هر $a, b > 0$ داریم:

$$\log \frac{b}{c} = \log b - \log c$$

■ برای $b, c > 0$ داریم:

$$\log(a-b) \neq \log a - \log b$$

■ در حالت کلی: برای هر $a, b > 0$ داریم:

$$\log b^x = x \log b$$

■ برای $b > 0$ و هر عدد حقیقی x داریم:

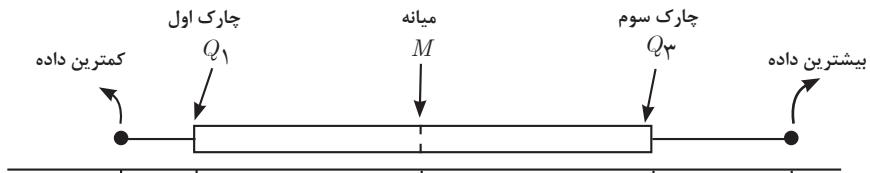
$$\log_a b = \frac{\log b}{\log a}$$

■ برای $a \neq 1$ و $a, b > 0$ داریم:

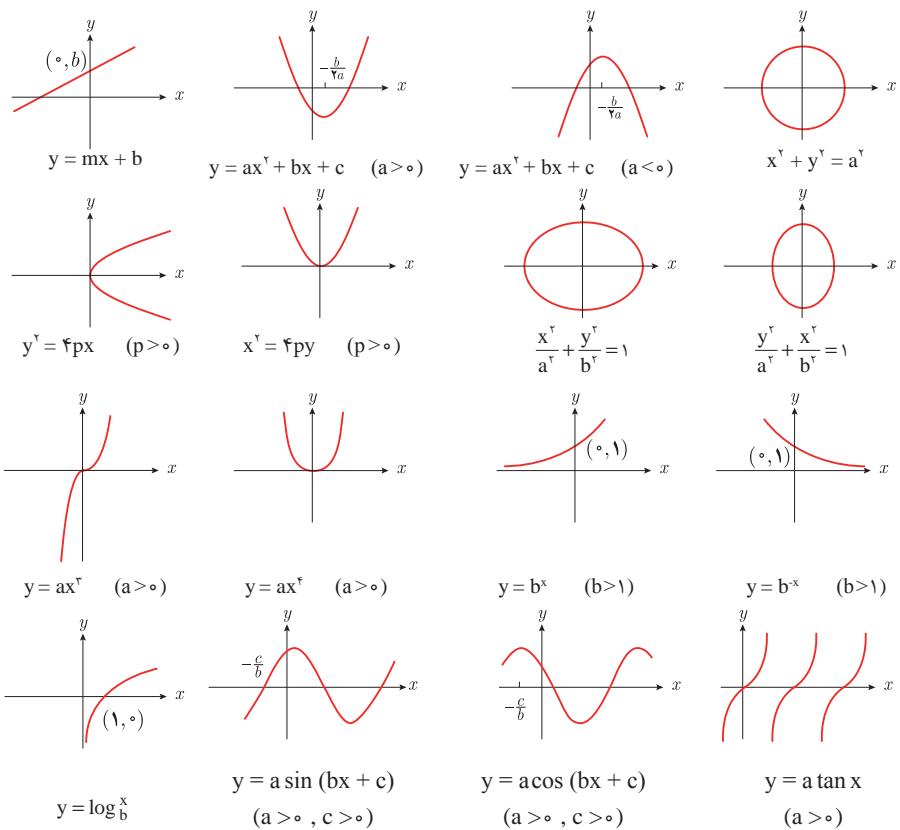
✓ آمار توصیفی:

- نمودار پراکنش دو کمیت، مجموعه‌ای از نقاط در صفحه مختصات است که طول و عرض هر نقطه، داده‌های مربوط به اندازه‌گیری‌های متناظر دو کمیت است.
- x و y دو کمیت مرتبط هستند. اگر مقادیر این دو کمیت برای بخشی از x ها در یک بازه، مشخص باشد، پیش‌بینی مقادیر y به ازای x ‌های مشخص در این بازه به کمک خط پرازش را برونویابی و پیش‌بینی مقادیر y به ازای x ‌های مشخص در خارج از این بازه را برونویابی می‌نمایند.
- پس از مرتب کردن مقادیر داده‌ها، عددی را که تعداد داده‌های قبل از آن با تعداد داده‌های بعد از آن برابر است را میانه می‌نامند.

■ نمودار جعبه‌ای



■ نمودارها و منحنی‌ها



$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = A \quad \lim_{x \rightarrow a} g(x) = B \Leftarrow \text{اگر}$$

$$\lim_{x \rightarrow a} k = k \quad \text{و} \quad \lim_{x \rightarrow a} [k.f(x)] = k \cdot \lim_{x \rightarrow a} f(x) = k.A$$

$$\lim_{x \rightarrow a} [f(x) \pm g(x)] = \lim_{x \rightarrow a} f(x) \pm \lim_{x \rightarrow a} g(x) = A \pm B$$

$$\lim_{x \rightarrow a} [f(x).g(x)] = [\lim_{x \rightarrow a} f(x)].[\lim_{x \rightarrow a} g(x)] = A.B$$

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{\lim_{x \rightarrow a} f(x)}{\lim_{x \rightarrow a} g(x)} = \frac{A}{B} \quad B \neq 0$$

$$p(x) \Rightarrow \text{چند جمله‌ای باشد} \quad \lim_{x \rightarrow a} p(x) = p(a)$$

$$\lim_{x \rightarrow a} [f(x)]^k = [\lim_{x \rightarrow a} f(x)]^k = A^k$$

■ پیوستگی و ناپیوستگی تابع‌ها

تابع f و یک نقطه a از دامنه آن را در نظر بگیرید. گوییم تابع f در نقطه a پیوسته است، هرگاه حد f در a موجود باشد و

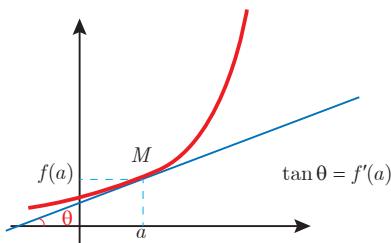
$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$$

در غیر این صورت گوییم تابع f در نقطه a ناپیوسته است. اگر تابعی در همه نقاط دامنه خود پیوسته باشد، آن را تابعی پیوسته می‌نامند.

مشتق و شب خط مماس بر نمودار تابع ✓

فرض کنید تابع f در نقطه a از دامنه خود مشتق پذیر باشد. در این صورت، $(a, f'(a))$ نشان‌دهنده

شب خط مماس بر نمودار این تابع در نقطه $M = \begin{bmatrix} a \\ f(a) \end{bmatrix}$ است.



مشتق تابع

$$m_{\tan} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1 + h) - f(x_1)}{h}$$

$$f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h) - f(x)}{h}$$

$$f(x) = k \quad f'(x) = 0.$$

$$f(x) = x^n \quad f'(x) = nx^{n-1}$$

$$f(x) = k \cdot g(x) \quad f'(x) = k \cdot g'(x)$$

$$f(x) = u(x) \pm v(x) \quad f'(x) = u'(x) \pm v'(x).$$

$$f(x) = u(x) \cdot v(x) \quad f'(x) = u(x) \cdot v'(x) + v(x) \cdot u'(x).$$

$$f(x) = u(x)/v(x) \quad f'(x) = \frac{v(x) \cdot u'(x) - u(x) \cdot v'(x)}{[v(x)]^2}.$$

$$y = f[g(x)] \quad \frac{dy}{dx} = f'[g(x)] \cdot g'(x).$$

اندازه‌گیری و دستگاه بین‌المللی یکاها

کمیت‌های اصلی و یکای آنها

ناماد یکا	نام یکا	کمیت
m	متر	طول
kg	کیلوگرم	جرم
s	ثانیه	زمان
K	کلوین	دما
mol	مول	مقدار ماده
A	آمپر	جريان الکتریکی
cd	کنده (شمع)	شدت روشنایی

یکای فرعی

یکای فرعی	SI	کمیت
m/s	m/s	تنددی و سرعت
m/s ^r	m/s ^r	شتاب
kg.m/s ^r	(N)	نیرو
kg/ms ^r	(Pa)	فشار
kgm ^r /s ^r	(J)	انرژی

مقادیر تقریبی برخی طول‌های اندازه‌گیری شده

جسم	طول	جسم	طول
فاصله منظومه شمسی تا زندیک‌ترین کهکشان	2.18×10^{11}	فاصله منظومه شمسی تا زندیک‌ترین ستاره	4×10^{16}
یک سال نوری	9×10^{15}	شعاع مدار میانگین زمین به دور خورشید	1.5×10^{11}
فاصله میانگین زمین از زمین	3.84×10^8	فاصله میانگین زمین	6.4×10^6
فاصله ماهواره‌های مخابراتی از زمین	3.6×10^7	فقط هسته اتم هیدروژن (قطر بروتون)	1.75×10^{-15}
فقط اتم هیدروژن	1.06×10^{-10}	اندازه ذرات کوچک گرد و خاک	1×10^{-4}
طول بدنه نوعی مگس	5×10^{-3}	اندازه یاخته‌های بیشتر موجودات زنده	1×10^{-5}
طول زمین فوتیال	9×10^{-1}	اندازه هسته اتم هیدروژن (قطر بروتون)	1.75×10^{-15}

مقادیر تقریبی برخی جرم‌های اندازه‌گیری شده

جسم (kg)	جسم (kg)	جسم
7×10^1	انسان	1×10^{53} عالم قلیل مشاهده
1×10^{-1}	قورباغه	7×10^{41} کهکشان راه شیری
1×10^{-5}	پشه	2×10^{30} خورشید
1×10^{-15}	باکتری	6×10^{24} زمین
$1/6 \times 10^{-27}$	اتم هیدروژن	$7/34 \times 10^{22}$ ماه
$9/1 \times 10^{-31}$	الکترون	1×10^{-3} کوسمه

مقادیر تقریبی برخی از بازه‌های اندازه‌گیری شده

بازه زمانی	ثانیه
سن عالیم	5×10^{17}
سن زمین	$1/43 \times 10^{17}$
میانگین عمر یک انسان	2×10^9
یک سال	$3/15 \times 10^7$
یک روز	$8/6 \times 10^4$
زمان بین دو ضربان عادی قلب	8×10^{-1}

واحدهای اندازه‌گیری انگلیسی

۱ واحدهای اندازه‌گیری طول

۱ میلی‌متر (mm) = $25/4$ سانتی‌متر (cm) = $2/5$ اینچ (in)

۱ فوت (ft) = ۱۲ اینچ (in)

۱ فوت (ft) = 36 اینچ (in) $\cong 90$ سانتی‌متر (cm)

۱ فوت (ft) = 5280 متر (m) $= 1609/344$ اینچ (in) $= 63360$ mil (mil) مایل خشکی

۱ فوت (ft) = 1853 متر (m) $\cong 6080$ مایل دریایی

۱ مایل خشکی $\cong 1/15$ مایل دریایی

ضریب تبدیل (با تقریب کمتر از ۰/۰۱)	به	برای تبدیل از
۱/۶۱	کیلومتر	مایل
۲/۵۴	سانتی‌متر	اینچ
۰/۳۱	متر	فوت
۰/۹۱	متر	یارد
۰/۶۲	مایل	کیلومتر
۰/۳۹	اینچ	سانتی‌متر
۳/۲۸	فوت	متر
۱/۰۹	یارد	متر

۲ واحدهای اندازه‌گیری جرم

$$1 \text{ اونس (oz)} = 0.035 \text{ گرم (g)} \quad 1 \text{ گرم (g)} = 28 \text{ اونس (oz)}$$

$$1 \text{ کیلوگرم (kg)} = 35/27 \text{ اونس (oz)} \quad 1 \text{ اونس (oz)} = 16 \text{ پوند (lb)}$$

$$1 \text{ کیلوگرم (kg)} = 0.45 \text{ پوند (lb)} \quad 1 \text{ پوند (lb)} = 220 \text{ تن (T)}$$

۳ واحدهای اندازه‌گیری حجم

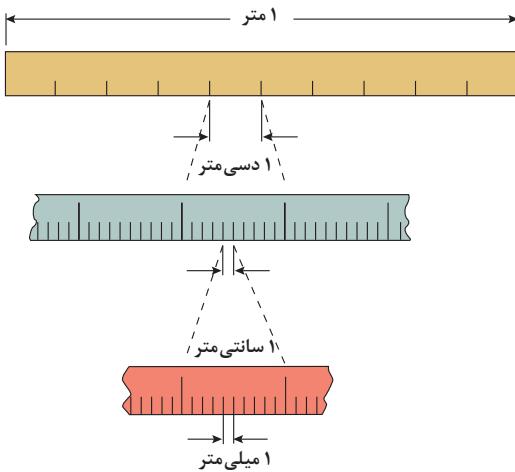
$$1 \text{ میلی‌لیتر (ml)} = 5 \text{ قاشق چایخوری (tsp)}$$

$$1 \text{ میلی‌لیتر (ml)} = 15 \text{ قاشق سوپ‌خوری (tbsp)}$$

$$1 \text{ میلی‌لیتر (ml)} = 240 \text{ فنجان (C)}$$

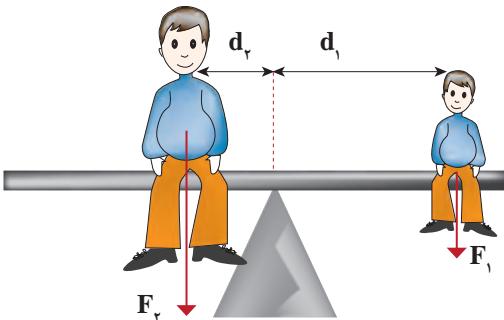
پیشوندهای مورد استفاده در دستگاه SI

نماد	پیشوند	ضریب	نماد	پیشوند	ضریب
y	یوکتو	10^{-24}	Y	یوتا	10^{24}
z	زیتو	10^{-21}	Z	زتا	10^{21}
a	آتو	10^{-18}	E	اگزا	10^{18}
f	فِمتو	10^{-15}	P	پِتا	10^{15}
p	پیکو	10^{-12}	T	تِرا	10^{12}
n	نانو	10^{-9}	G	گیگا (جیگا)	10^9
μ	میکرو	10^{-6}	M	مِگا	10^6
m	میلی	10^{-3}	k	کیلو	10^3
c	سانتی	10^{-2}	h	هِکتو	10^2
d	دِسی	10^{-1}	da	دِکا	10^1

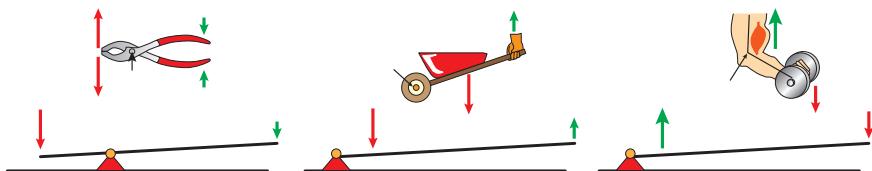


پیشوندهای کوچک کننده یکای متر

اهرم‌ها



گشتاور نیروی ساعتگرد = گشتاور نیروی پاد ساعتگرد
 $d_r \times f_r = d_l \times f_l$

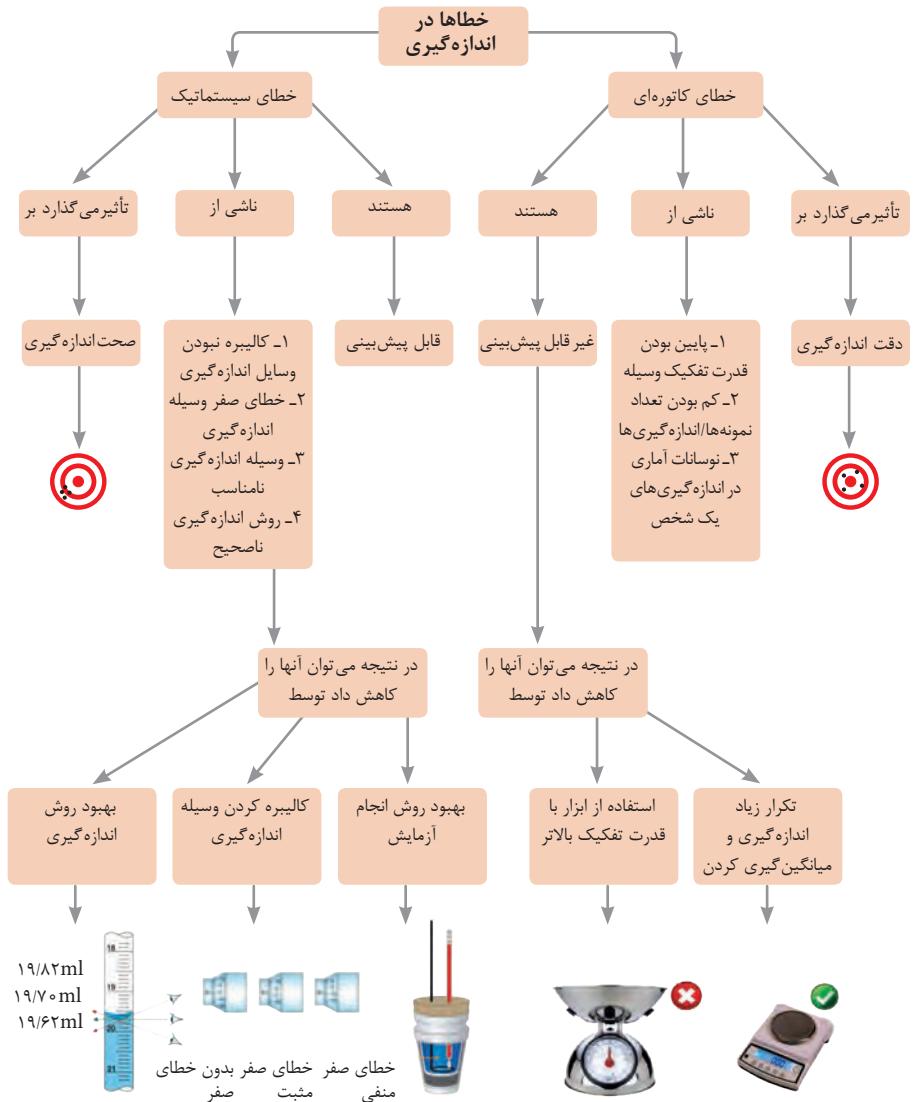


مزیت مکانیکی

$$\text{مزیت مکانیکی} = \frac{\text{بازوی محرك}}{\text{بازوی مقاوم}} = \frac{\text{اندازه نیروی مقاوم}}{\text{اندازه نیروی محرك}}$$

کاربرد	فرمول (معادله، رابطه)
جزیان مقاومت‌های موازی	$I_1 + I_2 + I_3 = I_{eq}$
ولتاژ مقاومت‌های موازی	$V_1 = V_2 = V_3 = V_{eq}$
مقاومت معادل مقاومت‌های موازی	$\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} = \frac{1}{R_{eq}}$
فشار و ارتباط آن با نیروی عمودی و سطح تماس	$P = \frac{F}{A}$
اختلاف فشار دو نقطه شاره ساکن	$P_3 - P_1 = +\rho g \Delta h$
فشار یک نقطه شاره ساکن	$p = \rho g \Delta h + p_{atm}$
اصل پاسکال	$P_3 = P_1 \Rightarrow \frac{F_3}{A_3} = \frac{F_1}{A_1}$
چگالی	$\rho = \frac{m}{v}$
چگالی نسبی	$d = \frac{\rho_3}{\rho_1}$
رابطه دما در مقیاس سلسیوس و مقیاس فارنهایت	$F = \frac{9}{5}\theta + 32$
رابطه دما در مقیاس سلسیوس و مقیاس کلوین	$T = \theta + 273$
رابطه دما در مقیاس فارنهایت و مقیاس کلوین	$T = (F + 459) \div 1.8$
مقدار گرمایی داده شده به یک جسم	$Q = mC(\theta_3 - \theta_1) = mC\Delta\theta$
تعادل گرمایی	$Q_1 + Q_2 + Q_3 + \dots = 0$
گرمای منتقل شده از طریق رسانش	$Q = \frac{KAt(T_3 - T_1)}{L} = \frac{KAt\Delta T}{L}$
انبساط خطی	$L_3 - L_1 = \alpha L_1 \Delta \theta$ $L_3 = L_1 (1 + \alpha \Delta \theta)$
انبساط سطحی	$A_3 - A_1 = 2\alpha A_1 \Delta \theta$ $A_3 = A_1 (1 + 2\alpha \Delta \theta)$
انبساط حجمی	$V_3 - V_1 = 3\alpha V_1 \Delta \theta$ $V_3 = V_1 (1 + 3\alpha \Delta \theta)$

کاربرد	فرمول (معادله، رابطه)	کاربرد	فرمول (معادله، رابطه)
نیروی وزن	$g = \frac{w}{m} \rightarrow w = mg$	بازه زمانی	$\Delta t = t_f - t_i$
بیشینه نیروی اصطکاک ایستایی	$f_{s(max)} = \mu_s N$	جلجایی	$\Delta x = x_f - x_i$
نیروی اصطکاک جنبشی	$f_k = \mu_k N$	سرعت متوسط	$\bar{v} = \frac{x_f - x_i}{t_f - t_i} = \frac{\Delta x}{\Delta t}$
شدت جریان الکتریکی متوسط	$I = \frac{\Delta q}{\Delta t}$	رابطه مکان زمان حرکت یکنواخت	$x = vt + x_0$
قانون اهم	$R = \frac{V}{I}$	شتاب متوسط	$\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$
مقاومت رساناهای فلزی در دمای ثابت	$R = \frac{\rho L}{A}$	شتاب لحظه‌ای حرکت با شتاب ثابت	$a = \bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$
انرژی الکتریکی مصرفی	$U = I^2 R t$	رابطه سرعت زمان حرکت با شتاب ثابت	$v = v_0 + at$
توان مصرفی	$P = I^2 R$ و $P = \frac{U}{t}$ $P = VI$ و $P = \frac{V^2}{R}$	سرعت متوسط در حرکت با شتاب ثابت	$\bar{v} = \frac{v_f + v_i}{2}$
جریان مقاومت‌های متواالی (سری)	$I_1 = I_2 = I_3 = I_{eq}$	رابطه مستقل از زمان در حرکت با شتاب ثابت	$v_f - v_i = 2a(x - x_0)$
ولتاژ مقاومت‌های متواالی (سری)	$V_1 + V_2 + V_3 = V_{eq}$	رابطه جابه‌جایی در حرکت با شتاب ثابت	$\Delta x = x_f - x_i = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t$
مقاومت معادل مقاومت‌های متواالی (سری)	$R_1 + R_2 + R_3 = R_{eq}$	قانون دوم نیوتون	$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$



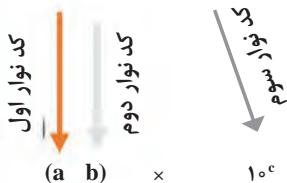
کدهای رنگی مقاومت



انواع مقاومت ثابت



مقدار مقاومت درصد خطای



رنگ	کد رنگ	درصد خطای
سیاه	۰	-
قهوه‌ای	۱	۱ درصد
قرمز	۲	۲ درصد
نارنجی	۳	۳ درصد
زرد	۴	۴ درصد
سبز	۵	-
آبی	۶	-
بنفش	۷	-
خاکستری	۸	-
سفید	۹	-
طلایی	-	۵ درصد
نقره‌ای	-	۱۰ درصد

ضریب انبساط طولی برخی اجسام

ماده	$\frac{1}{k}$	ماده	$\frac{1}{k}$
الجاس	$1/2 \times 10^{-6}$	مس	17×10^{-6}
شیشه پرکس	$3/2 \times 10^{-6}$	برنج	19×10^{-6}
شیشه معمولی	$9-12 \times 10^{-6}$	آلومینیوم	23×10^{-6}
فولاد	$11-13 \times 10^{-6}$	سرپ	29×10^{-6}
بتن	$10-14 \times 10^{-6}$	بغ (در $^{\circ}\text{C}$)	51×10^{-6}

ضریب انبساط حجمی چند مایع در
دهمای حدود 20°C

جرمای ویژه J/kg.K	ماده	ضریب انبساط طولی $\frac{1}{\text{k}}$	ماده
۱۲۸	سرپ	$۰/۱۸ \times ۱۰^{-۳}$	جیوه
۱۳۴	تنگستن	$۰/۲۷ \times ۱۰^{-۳}$	آب
۲۳۶	نقره	$۰/۴۹ \times ۱۰^{-۳}$	گلیسیرین
۳۸۶	مس	$۰/۷۰ \times ۱۰^{-۳}$	روغن زیتون
۹۰۰	آلومینیوم	$۰/۷۶ \times ۱۰^{-۳}$	پارافین
۳۸۰	برنج	$۱/۰۰ \times ۱۰^{-۳}$	بنزین
۴۵۰	نوعی فولاد (آلیاژ آهن با٪ ۲ کربن)	$۱/۰۹ \times ۱۰^{-۳}$	اتانول
۴۹۰	فولاد زنگ نزن	$۱/۱۰ \times ۱۰^{-۳}$	استیک اسید
۱۳۵۶	چوب	$۱/۲/۷ \times ۱۰^{-۳}$	بنزن
۷۹۰	گرانیت	$۱/۴/۳ \times ۱۰^{-۳}$	کلروفرم
۸۰۰	بتون	$۱/۶/۰ \times ۱۰^{-۳}$	استون
۸۴۰	شیشه	$۲/۴/۵ \times ۱۰^{-۳}$	اتر
۲۲۲۰	یخ	$۲/۹/۰ \times ۱۰^{-۳}$	آمونیاک
۱۴۰	جیوه		
۲۴۳۰	اتانول		
۳۹۰۰	آب دریا		
۴۱۸۷	آب		

* تمام نقاط غیر از یخ در دمای 20°C

چگالی برخی مواد متداول

$\rho(\text{kg/m}^3)$	ماده	$\rho(\text{kg/m}^3)$	ماده
$۱/۰۰ \times ۱۰^{-۳}$	آب	$۰/۹/۱۷ \times ۱۰^{-۳}$	یخ
$۱/۲۶ \times ۱۰^{-۳}$	گلیسیرین	$۲/۷۰ \times ۱۰^{-۳}$	آلومینیوم
$۰/۸۰۶ \times ۱۰^{-۳}$	اتیل الکل	$۷/۸۶ \times ۱۰^{-۳}$	آهن
$۰/۸۷۹ \times ۱۰^{-۳}$	بنزن	$۸/۹۲ \times ۱۰^{-۳}$	مس
$۱۳/۶ \times ۱۰^{-۳}$	جیوه	$۱۰/۵ \times ۱۰^{-۳}$	نقره
$۱/۲۹$	هوای	$۱۱/۳ \times ۱۰^{-۳}$	سرپ
$۱/۷۹ \times ۱۰^{-۱}$	هلیم	$۱۹/۱ \times ۱۰^{-۳}$	اورانیوم
$۱/۴۳$	اکسیژن	$۱۹/۳ \times ۱۰^{-۳}$	طلاء
$۸/۹۹ \times ۱۰^{-۳}$	هیدروژن	$۲۱/۴ \times ۱۰^{-۳}$	پلاتین

داده های این جدول در دمای صفر درجه (0°C) سلسیوس و فشار یک اتمسفر اندازه گیری و گزارش شده اند.

جدول تناوبی عنصرها

۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
H هیدروژن	He هلیوم	Li لیتیم	Be بئریم	Sc سکلیپ	Ti تیتانیم	V Vانادیم	Cr کروم	Mn مانگان	Fe فریم	Ni نیکل	Cu کوپر	Zn زنک	Ge گریم	As آرسنیک	Se سیلیسیم	Rb روبنیوم	He
Li	Be	Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr		
Be	Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr			
Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr				
Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr					
V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr						
Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr							
Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr								
Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr									
Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr										
Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr											
Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr												
Ge	As	Se	Rb	Kr													
As	Se	Rb	Kr														
Se	Rb	Kr															
Rb	Kr																
Kr																	
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
Li	Be	Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr		
Be	Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr			
Sc	Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr				
Ti	V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr					
V	Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr						
Cr	Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr							
Mn	Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr								
Fe	Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr									
Ni	Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr										
Cu	Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr											
Zn	Ge	As	Se	Rb	Kr												
Ge	As	Se	Rb	Kr													
As	Se	Rb	Kr														
Se	Rb	Kr															
Rb	Kr																
Kr																	



جزء انسی میکانیکی

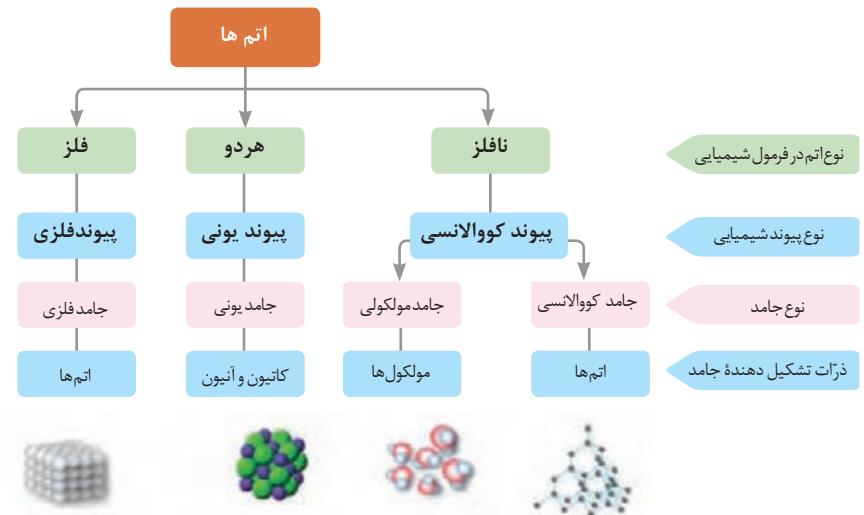
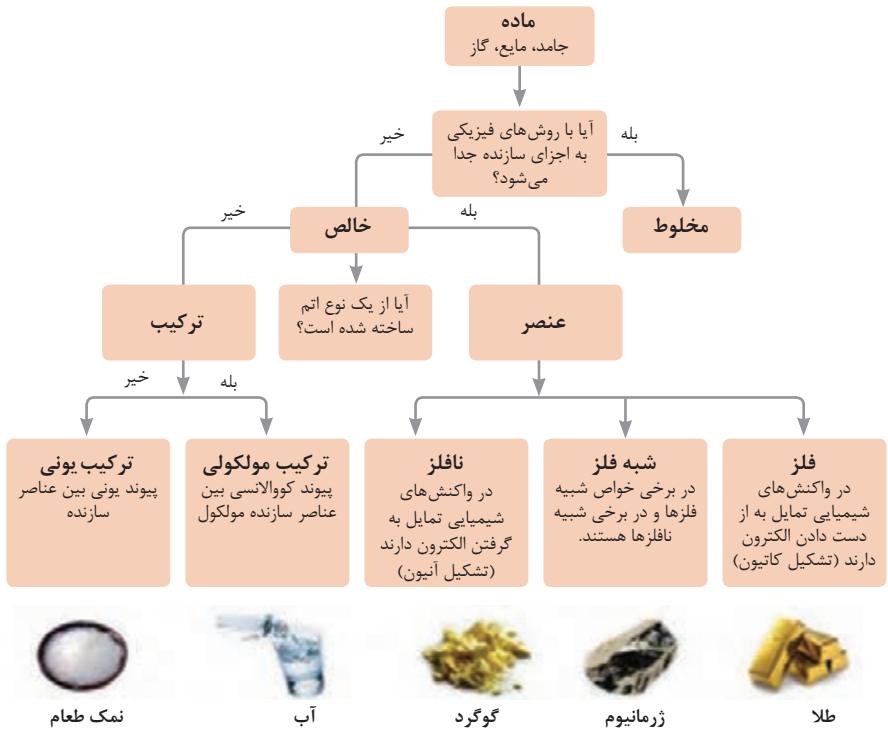
عنصر

عند انسی

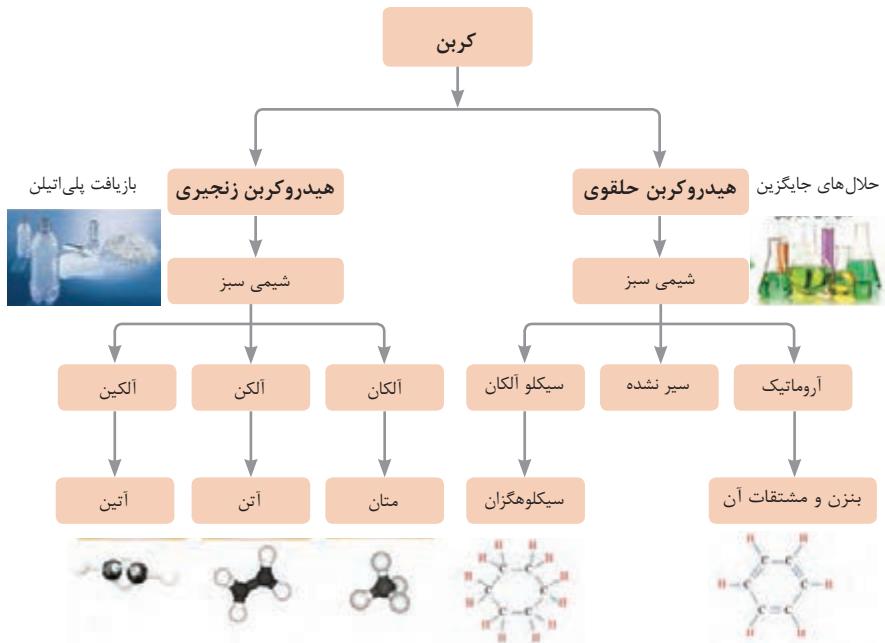
ثابت تفکیک اسیدها (Ka) و بازها (Kb)

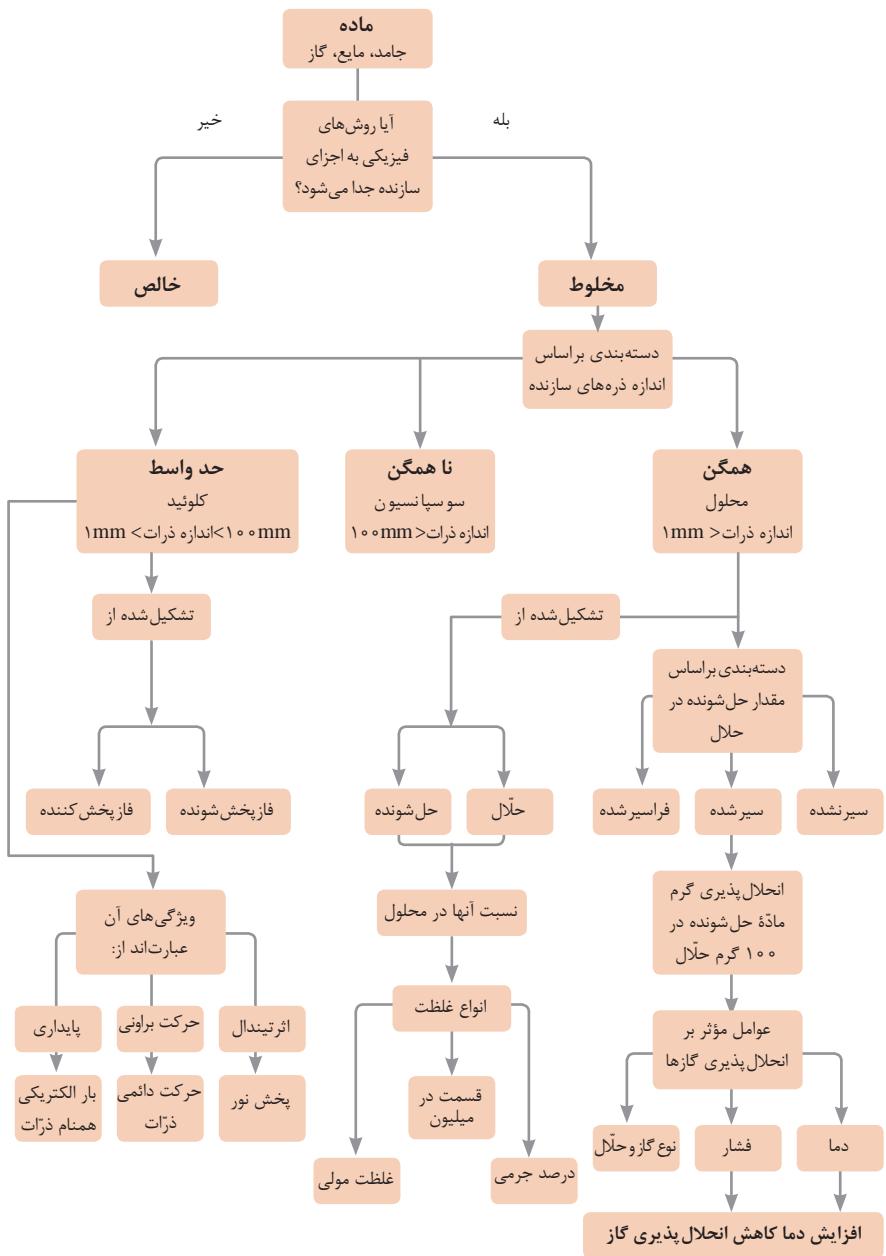
توجه: در شرایط یکسان (دما و غلظت) هر چه ثابت تفکیک اسید یا بازی بزرگ‌تر باشد، آن اسید یا باز قوی‌تر است.

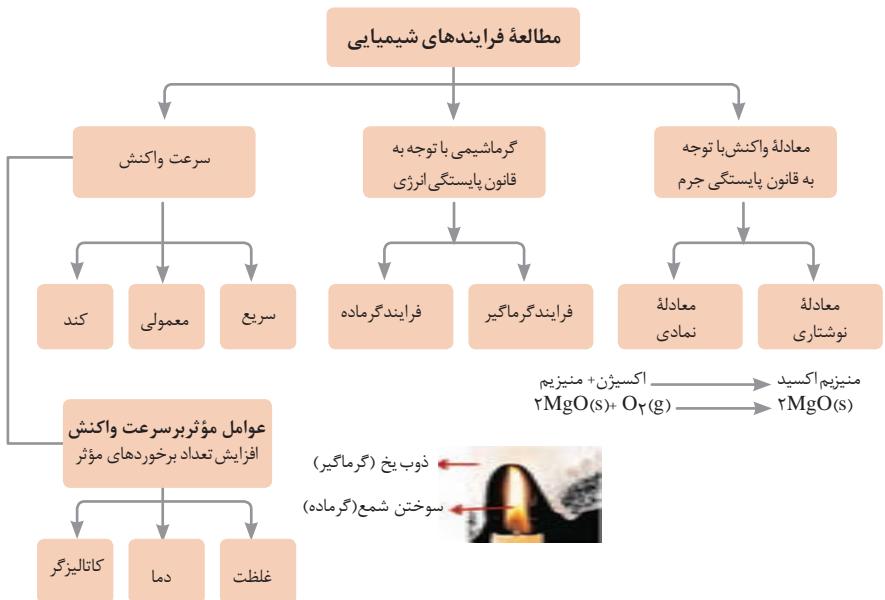
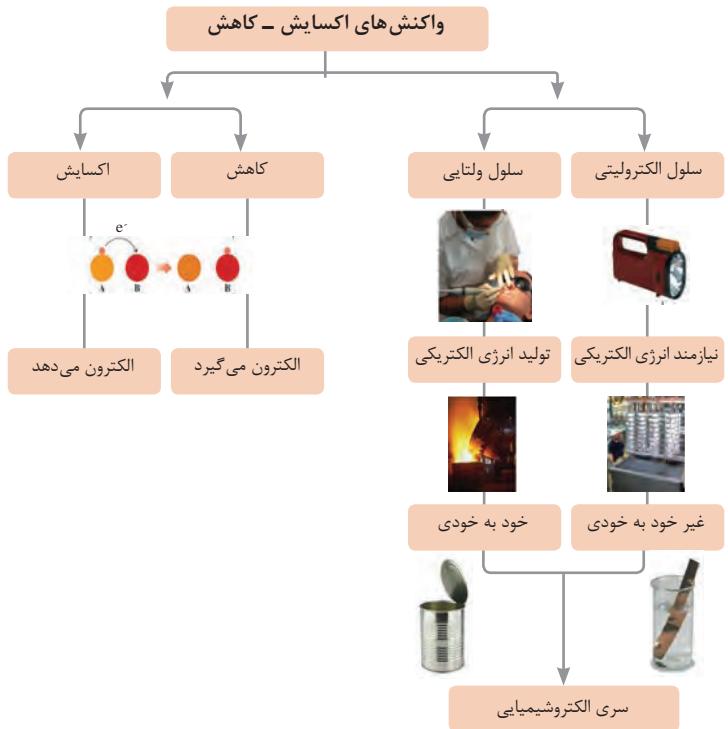
ثابت تفکیک (Ka)	فرمول شیمیابی	نام اسید	ثابت تفکیک (K _a)	فرمول شیمیابی	نام اسید
6.9×10^{-3}	H ₃ PO ₄	فسفریک اسید	اسید قوی	HClO ₄	پرکلریک اسید
1.3×10^{-3}	CH ₃ ClCO ₂ H	کلرواستیک اسید	اسید قوی	H ₂ SO ₄	سولفوریک اسید
7.4×10^{-4}	C ₆ H ₅ O ₇	سیتریک اسید	اسید قوی	HI	هیدروکلریک اسید
6.3×10^{-4}	HF	هیدروفلوریک اسید	اسید قوی	HCl	هیدروفلوریک اسید
5.6×10^{-4}	HNO ₂	نیترو اسید	اسید قوی	HNO ₃	نیتریک اسید
6.2×10^{-5}	C ₆ H ₅ CO ₂ H	بنزوئیک اسید	2.2×10^{-1}	CCl ₃ CO ₂ H	تری کلرواستیک اسید
1.7×10^{-5}	CH ₃ CO ₂ H	استیک اسید	1.8×10^{-1}	H ₂ CrO ₄	کرومیک اسید
4.5×10^{-7}	H ₂ CO ₃	کربنیک اسید	1.7×10^{-1}	HIO ₃	یدیک اسید
8.9×10^{-8}	H ₂ S	هیدروسولفوریک اسید	5.6×10^{-1}	C ₂ H ₅ O ₄	اگرالیک اسید
4×10^{-8}	HClO	هیپوکلرو اسید	5×10^{-3}	H ₃ PO ₃	فسفو اسید
5.4×10^{-10}	H ₃ BO ₃	بوریک اسید	4.5×10^{-1}	CHCl ₃ CO ₂ H	دی کلرواستیک اسید
			1.4×10^{-3}	H ₂ SO ₃	سولفورو اسید
ثابت تفکیک (K _b)	فرمول شیمیابی	نام باز	ثابت تفکیک (K _b)	فرمول شیمیابی	نام باز
4×10^{-4}	C ₆ H ₅ NH ₂	بوتیل آمین	باز قوی	KOH	پتاسیم هیدروکسید
6.3×10^{-5}	(CH ₃) ₂ N	تری متیل آمین	باز قوی	NaOH	سدیم هیدروکسید
1.8×10^{-5}	NH ₃	آمونیاک	باز قوی	Ba(OH) ₂	باریم هیدروکسید
1.7×10^{-9}	C ₆ H ₅ N	پیریدین	باز قوی	Ca(OH) ₂	کلسیم هیدروکسید
7.4×10^{-10}	C ₆ H ₅ NH ₂	آنیلین	5.4×10^{-4}	(CH ₃) ₂ NH	دی متیل آمین
			4.5×10^{-4}	C ₆ H ₅ NH ₂	اتیل آمین



نمونه‌ها	نام کلروئید	حالت فیزیکی	نوع کلروئید	فاز پخش کننده	فاز پخش شونده
-	-	-	-	گاز	گاز
کفت صابون	کفت	مایع	گاز در مایع	مایع	
سنگ پا، یونالیت	کفت جامد	جامد	گاز در جامد	جامد	
مه، افسانه‌ها (اسپری‌ها)	آبروسول مایع	گاز	مایع در گاز	گاز	مایع
شیر، کره، مایونیز	امولسیون	مایع	مایع در مایع	مایع	
ژله، ژل موی سر	ژل	جامد	مایع در جامد	جامد	
دود، غبار	آبروسول جامد	گاز	جامد در گاز	گاز	جامد
رنگ‌های روغنی، چسب مایع	سول	مایع	جامد در مایع	مایع	
سرامیک، شیشه، رنگی، یاقوت، لعل، فیروزه	سول جامد	جامد	جامد در جامد	جامد	







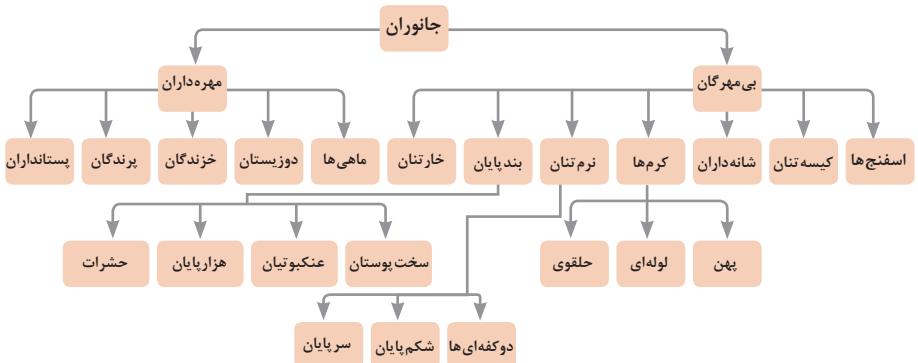
زیست شناسی

ساختار سلولی	درشت مولکول	واحد سازنده	
			گلوبول
نشاسته در کلروپلاست	نشاسته	گلوكز	نیتروژن
			آسید نوکلئیک
کروموزوم	دی‌ان‌ای	نوکلئوتید	نیتروژن
			آمینو اسید
پروتئین انقباضی	پلی‌پپتید	آمینو اسید	نیتروژن
			اسید چرب
سلول‌های چربی	چربی	اسید چرب	نیتروژن

تصویر انواع درشت مولکول‌های شرکت‌کننده در ساختار یاخته‌ها

سازمان‌بندی یاخته‌ها

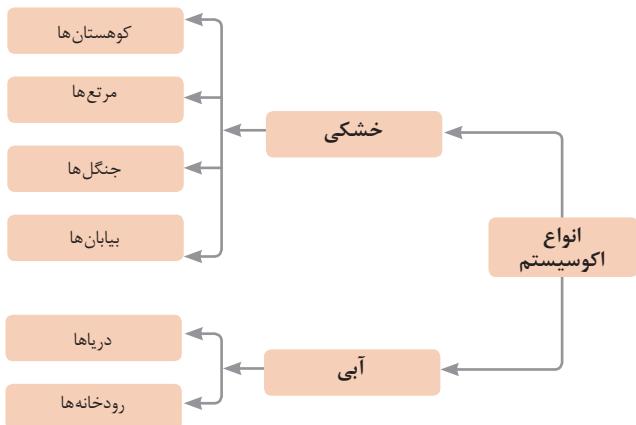




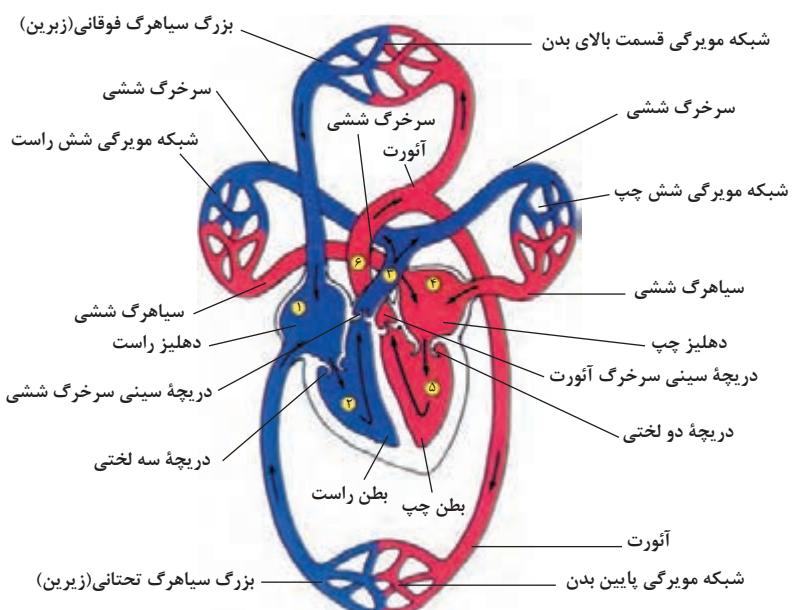
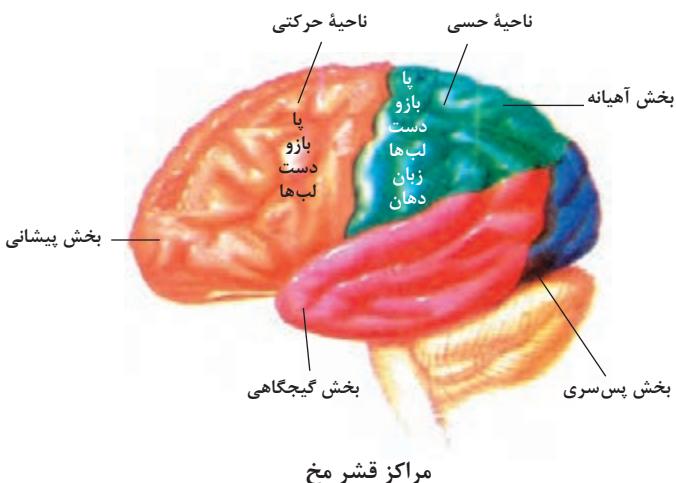
تصویر گروه های اصلی جانوران

جدول فهرست منابع طبیعی

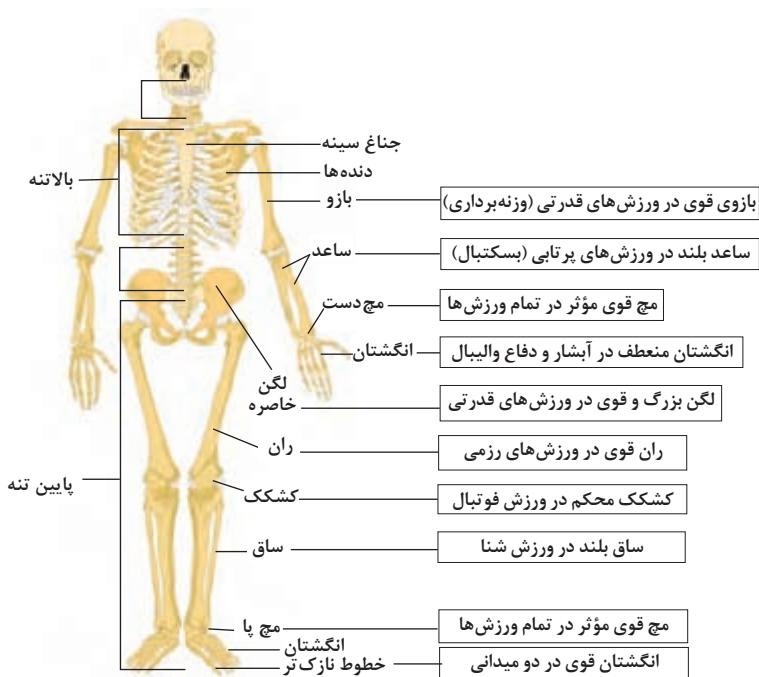
موضوعات	نوع منبع
جنگل ها و مراع و کشاورزی	منابع گیاهی
حیات وحش و دامپروری	منابع جانوری
مجموعه قارچ ها و باکتری ها	منابع میکروبی
مدت زمان دریافت نور، شدت نور خورشید، دما، شدت باد، رطوبت، ابرناکی و انواع بارش	منابع جوی
انواع آب: سفره های آب زیرزمینی، چشمه ها، روان آب ها، آبگیرها، دریاچه ها، دریاها و آقیانوس ها	منابع آبی
انواع خاک و بستر سنگی - کوه، تپه، دره و دشت	منابع خاکی
فلزات و سنگ های قیمتی	منابع کانی
نفت، گاز و زغال سنگ	منابع فسیلی
تمام افراد جامعه	منابع انسانی



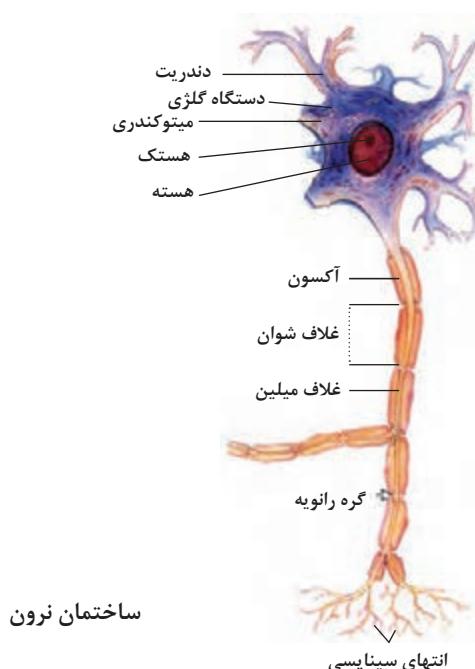
زیست‌شناسی در مورد انسان



شکل بالا گردش خون را در بدن نشان می‌دهد. شماره ۳، ۲، ۴ آغاز و پایان گردش ششی و ۱، ۵ و ۶ آغاز و پایان گردش عمومی خون را نشان می‌دهد.



تنوع استخوان‌ها و کاربرد آنها در ورزش

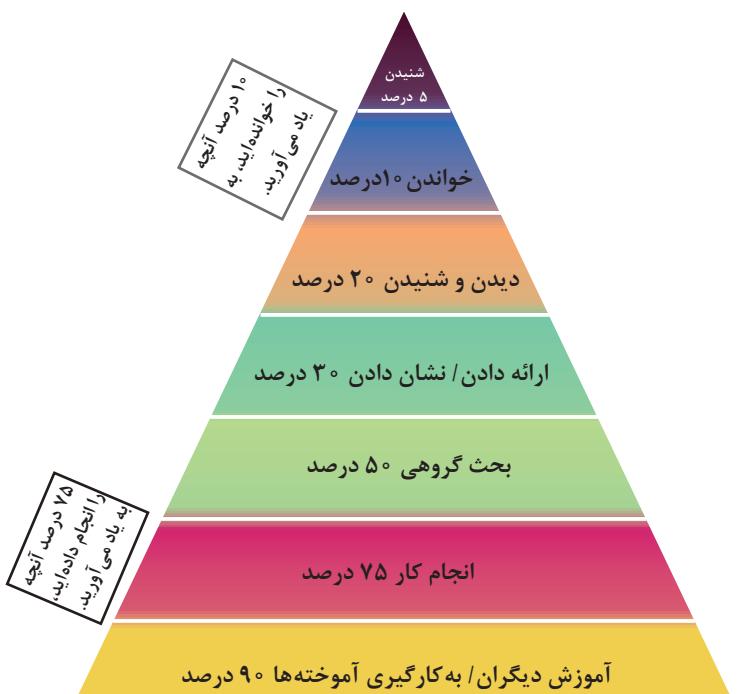


فصل ۲

یادگیری مدامالعمر حرفه‌ای و فناوری اطلاعات و ارتباطات

برخی از سبک‌های یادگیری (روش یادگیری شما چگونه است؟) →

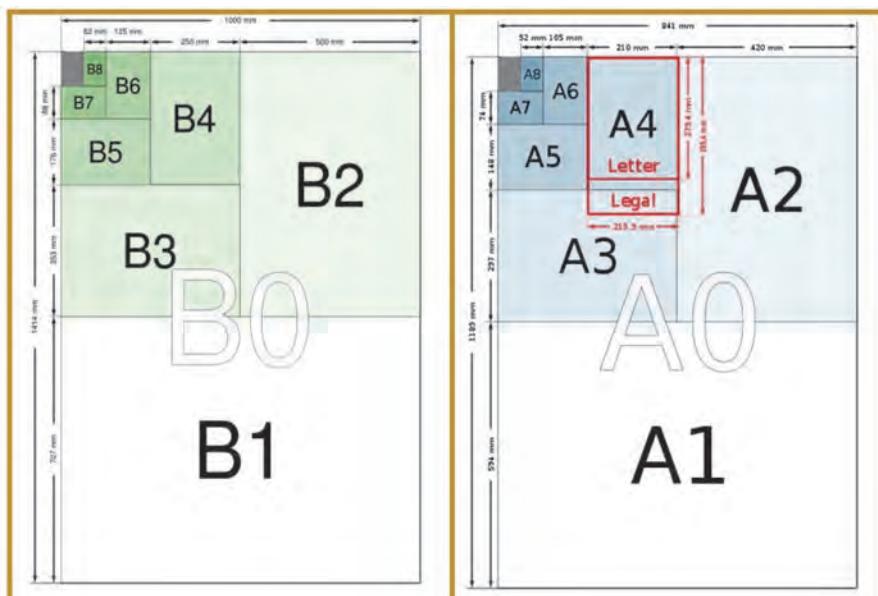
۱. دیداری (تجسم فضایی)	یادگیری از طریق تصاویر و شکل‌ها و در ک پدیده‌های بصری
۲. شنیداری	یادگیری از طریق گوش فرا دادن به صدا و موسیقی
۳. شفاهی (کلامی)	یادگیری از طریق سخن گفتن و نوشتن
۴. جنبشی (لمسی)	یادگیری از طریق لمس کردن، تمرینات عملی و تحرک داشتن
۵. استدلالی (ریاضی)	یادگیری از طریق منطق و دلیل آوردن و استدلال کردن
۶. بروون فردی	یادگیری به صورت جمعی و گروهی و از کار کردن با دیگران لذت بردن
۷. درون فردی	یادگیری به تنها یی و به دور از جمیع



مخروط بادگیری - جند در صد آنچه دا..... به باد می آورید.

اندازه کاغذ نقشه‌گشی (ISO 216:2007)

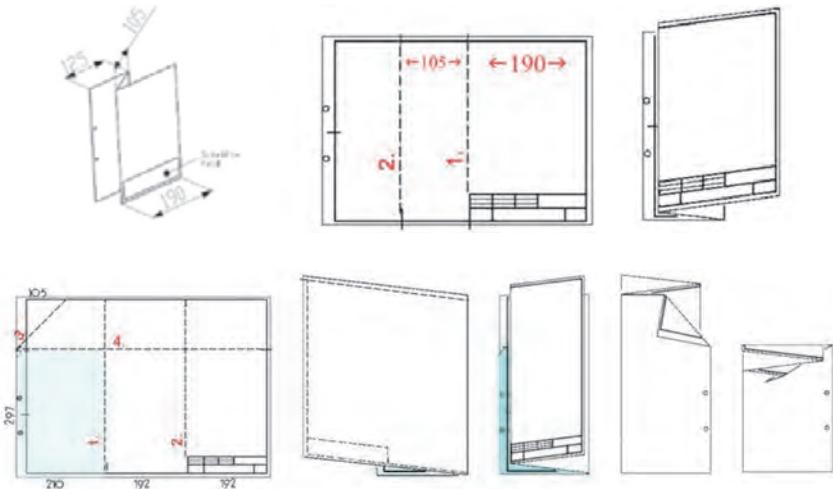
- در این استاندارد دو گروه کاغذ A و B عنوان شده است و ابعاد کاغذها به صورت عرض در طول (با توجه به حالت لاتین) نوشته (خوانده) می‌شود. (برای مثال سایز A4 در ۲۹۷ میلی متر بیان می‌گردد).
- نسبت طول به عرض همه کاغذها تقریباً برابر با ۱/۴۱۴۲۰ است (جذر عدد ۳) است.
- ابعاد کاغذهای Letter ، Legal به دلیل استفاده زیاد در کامپیوترها و چاپگرهای نیز در تصویر آورده شده است.



نام کاغذ	A ₀	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	A ₆	A ₇	A ₈	A ₉	A ₁₀
mm×mm	1189×841	841×594	594×420	420×297	297×210	210×148	148×105	105×74	74×52	52×37	26×21
نام کاغذ	B ₀	B ₁	B ₂	B ₃	B ₄	B ₅	B ₆	B ₇	B ₈	B ₉	B ₁₀
mm×mm	1414×1000	1000×707	707×500	500×350	350×250	250×175	175×125	125×88	88×62	62×44	44×31

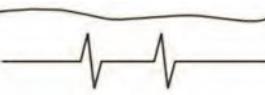
تا کردن نقشه به ابعاد (DIN 824) A4

- روش تاکردن کاغذ A3 به ابعاد A4 در شکل زیر نمایش داده شده است. (به ترتیب اعداد تا زده شود).
- روش تاکردن کاغذ A2 به ابعاد A4 در شکل زیر نمایش داده شده است. (به ترتیب اعداد تا زده شود).



انواع خطوط در نقشه‌کشی و کاربردهای آنها

 خط اصلی یا پر یا دید	<ul style="list-style-type: none"> خط پهن ترسیم شود. نمایش لبه‌های دید نمایش خطوط سر رزو
 خط ندید یا خط چین	<ul style="list-style-type: none"> خط نازک ترسیم شود. نمایش لبه‌های ندید اندازه‌های درج شده در تصویر رو به رو برای گروه خط ۵/۰ است.
 خط پر نازک	<ul style="list-style-type: none"> نمایش خط اندازه نمایش خط کمکی (رابط) اندازه نمایش خطوط هاشور نمایش دندۀ پیچ نمایش خطوط ضربدری قطری جهت سطوح تخت نمایش محدوده بزرگ نمایی
 خط محور یا خط نقطه	<ul style="list-style-type: none"> خط نازک ترسیم شود. نمایش خط محور نمایش خط تقارن اندازه‌های درج شده در تصویر رو به رو برای گروه خط ۵/۰ است.

 <p>خط دستی یا خط شکستگی</p>	<ul style="list-style-type: none"> خط نازک ترسیم شود. نمایش خط شکستگی (در قطعات یکنواخت بلند) از خط زیگزاگ به جای خط دستی آزاد در نقشه کشی با کامپیوتر استفاده شود. فقط یکی از این دو نوع خط در نقشه استفاده شود.
 <p>خط دو نقطه</p>	<ul style="list-style-type: none"> خط نازک ترسیم شود. نمایش خطوط قطعاتی که جلو سطح برش قرار دارند نمایش کادر اجزا مجاور نمایش موقعیت حدی قطعات متحرک نمایش خطوط مرکز نقل نمایش خطوط محیط قطعات قبل از شکل دادن

انتخاب پهنهای خطوط با توجه به اندازه کاغذ (گروه خط)

- علاوه بر اندازه کاغذ در انتخاب گروه خط پارامترهای دیگری نظیر شلوغی نقشه و مقیاس نقشه نیز در نظر گرفته می شود.
- پهنهای خط مبنا ۲ بوده و گروه خط های دیگر از تقسیم متوالی آن بر $\sqrt{2}$ به دست می آیند.
- در هر گروه خط، نسبت پهنهای هر خط به خط بعدی $\sqrt{2}$ است.

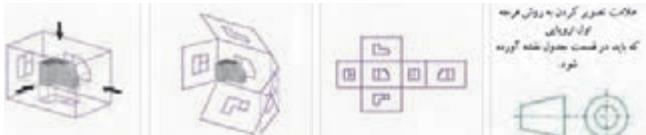
گروه خط	اندازه کاغذ	خطوط اصلی	خطوط نازک	خط متوسط (داده های اندازه و تلوانس، علایم گرافیکی و خط ندید)
۰,۲۵	A۵,A۴	۰,۲۵	۰,۱۳	۰,۱۸
۰,۳۵	A۴,A۳,A۲	۰,۳۵	۰,۱۸	۰,۲۵
۰,۵	A۴,A۳,A۲,A۱	۰,۵	۰,۲۵	۰,۳۵
۰,۷	A۱,A۰	۰,۷	۰,۳۵	۰,۵
۱	A۰	۱	۰,۵	۰,۷
۱,۴	A۰	۱,۴	۰,۷	۱
۲		۲	۱	۱,۴

روش‌های تصویر

روش‌های تصویر کردن در نقشه‌کشی به دو روش فرجه اول و فرجه سوم انجام می‌گیرد.

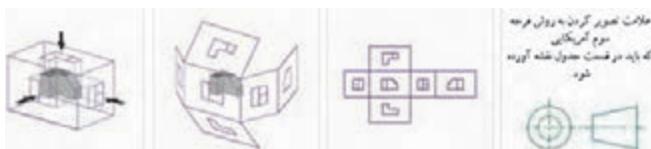
روش تصویر کردن ۱- فرجه اول که بیشتر در کشورهای استفاده کننده استانداردهای DIN, ISO استفاده می شود. (معروف به اروپایی که در ایران نیز بیشتر از این روش استفاده می شود).

علامت تصویر کردن به روش فرجه اول اروپایی که باید در قسمت جدول نقشه آورده شود.



روش تصویر کردن ۳- فرجه سوم که بیشتر در کشورهای انگلیسی زبان استفاده می‌شود. (معروف به آمریکایی)

علمات تصویر کردن، به روش، فرجه سوم آمر بکاره، که باید در قسمت حدوان نقشه آورده شود.



ترسیم و اندازه‌گذاری نقشه‌ها

مفاهيم و تعاريف عمومية

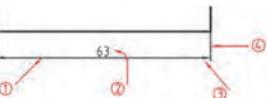
با توجه به شکل:

۱ خط اندازه (خط کامل نازک)

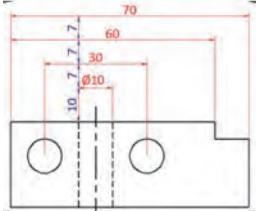
۲ مقدار اندازه (بر حسب میلی متر و ضخامتش برابر 4×10)

۳ فلش اندازه (با زاویه 15° درجه و طولش برابر 10d)

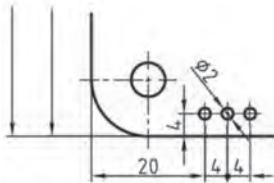
۲ خط رابط اندازه (خط کامل نازک)



- مقدار اندازه بالای خط اندازه نوشته شود. به گونه‌ای که از پایین و سمت چپ نقشه قابل خواندن باشد.

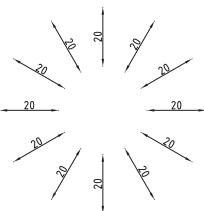
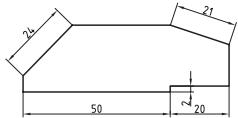


- اولین خط اندازه از شکل ۱۰mm و خطوط اندازه بعدی از یکدیگر ۷mm فاصله داشته باشند.



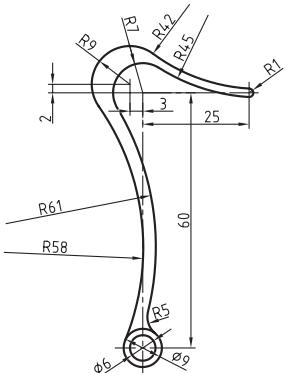
- برای اندازه های کمتر از ۷mm، فلش در بیرون زده شود.
- میان دو اندازه کوچک کنار هم، یک نقطه تپیر می گذاریم.
- خطوط رابط اندازه می توانند هم دیگر را قطع کنند.
- فلش می تواند به خط اصلی و خط چین هم تکیه کند.
- در صورت کمبود جا می توان عدد اندازه را با خط اشاره و در امتداد خط اندازه نوشت

اندازه گذاری شیب ها



- در اندازه گذاری شیب ها مقدار اندازه، مطابق شکل مقابل روی خط اندازه نوشته شود.

اندازه گذاری شعاع، قطر، مربع و کره



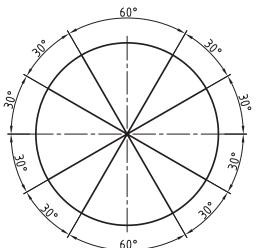
- برای نمایش شعاع، قبل از نوشتن اندازه از حرف R استفاده کنید.

	برای نمایش قطر قبل از نوشتن اندازه از حرف Ø با همان ارتفاع استفاده کنید.
	برای اندازه گذاری مربع، روی یک ضلع، قبلاً از نوشتن اندازه از علامت □ با ارتفاع حروف کوچک استفاده کنید.
	در اجزاء کروی قبلاً از علامت قطر یا شعاع کره، علامت S استفاده کنید.

اندازه گذاری قطعات بلند (یکنواخت و تقسیم شده)

	اگر طول یک قطعه یکنواخت زیاد باشد، می‌توان با خط شکستگی آن را کوتاه‌تر رسم کرد ولی اندازه کامل نوشته شود.
	در تقسیمات اجزاء فرم دار یکسان پشت سر هم با فواصل طولی مساوی یا فواصل زاویه‌ای یکسان، تعداد اجزاء و فاصله اجزاء نوشته شود.
	طول کل یا زاویه کل در صورت نیاز به صورت اندازه اضافی در داخل پرانتز داده شود.

اندازه‌گذاری زوایا و کمان‌ها

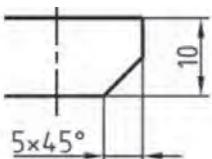


- در اندازه‌گذاری زوایا خطوط کمکی فقط در امتداد اضلاع زاویه ترسیم شود.
- اندازه زاویه به صورتی روی خط اندازه نوشته شود که در حالت قرار گرفتن روی خط افقی (0° تا 180° با پا و در حالت قرار گرفتن زیر خط افقی (180° تا 360° با سر به راس زاویه اشاره کند. (مطابق شکل مقابل)

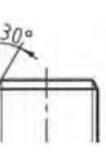
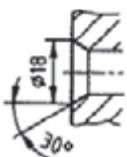


- در اندازه‌گذاری طول کمان، قبل از عدد اندازه علامت درج شود.
- در نقشه‌های دستی، علامتی مشابه آن روی عدد اندازه رسم شود.

اندازه‌گذاری پخ‌ها

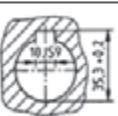
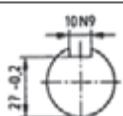


- پخ 45° را به طور ساده با بیان زاویه و پهنای پخ، اندازه‌گذاری کنید.

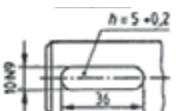


- پخ با زاویه غیر از 45° را با بیان زاویه و پهنا یا قطر پخ اندازه‌گذاری کنید.

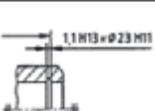
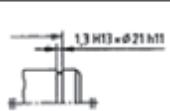
اندازه‌گذاری جای خارها



- عمق جای خار در جاخارهای بسته و باز از پای جای خار اندازه‌گذاری شود.

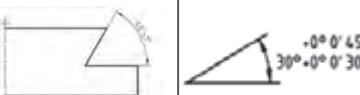
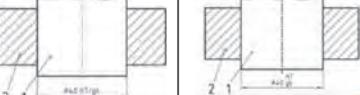


- در اندازه‌گذاری جای خار، برای نمایش عمق جای خار، در نمای بالا در کنار مقدار عمق، h تحریر شود.

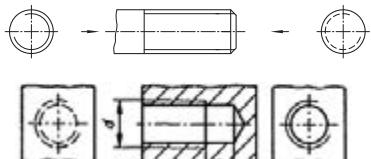
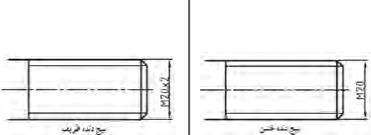
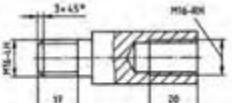
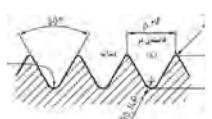


- در جای خارهای حلقوی، عمق جای خار را به همراه پهنای جای خار درج کنید.

اندازه‌گذاری قطعات با مقدار ترانس عددی

	<ul style="list-style-type: none"> در اندازه‌گذاری ترانس قطعات، اگر حد بالایی و حد پایینی مقدار عددی مطلق برابر داشتند در کنار اندازه اسمی با درج علامت \pm نوشته شود.
	<ul style="list-style-type: none"> در صورت مساوی نبودن دو حد، حد بالایی در بالا و حد پایینی زیر آن هم تراز مقدار اسمی نوشته شود.
	<ul style="list-style-type: none"> در اندازه زاویه‌ها با ذکر واحد به ترتیب فوق انجام می‌شود.
	<ul style="list-style-type: none"> در یک اندازه‌گذاری که میله و سوراخ هر دو وجود دارند (انطباقات)، ابتدا علامت انطباقی سوراخ و سپس میله نوشته شود.(به یکی از روش‌های شکل روبرو)

دندانه‌ها و پیچ‌ها

	<ul style="list-style-type: none"> خط پای رزوه با خط کامل نازک ترسیم شود. در نمای جانبی سه چهارم دایره کامل (از کمی قبل از ۹۰ درجه تا کمی قبل از ۳۹۰ درجه) با خط کامل نازک ترسیم شود.
	<ul style="list-style-type: none"> مقدار اندازه همراه با مشخصه استاندارد قبل از آن آورده شود. (مانند حرف M در پیچ‌های متربیک) اگر یک پیچ، گام خشن باشد، از نوشتن گام آن خودداری شود ولی اگر گام آن ظریف باشد، باید مقدار گام نوشته شود.
	<ul style="list-style-type: none"> رزوه چپ گرد با علامت LH مشخص شود. اگر قطعه کار هم رزوه چپ گرد و هم راست گرد داشته باشد علامت اضافی RH به کار رود.
	<ul style="list-style-type: none"> پیچ‌های اتصال معمولی دارای زاویه ۶۰ درجه (در موارد دیگر ۳۰-۳۰-۵۵-۵۵...) و شکل مثلثی (در موارد دیگر ذوزنقه‌ای - گرد -...) هستند.

اصطلاحات پایه‌ای (DIN EN ۲۲۵۵۳ (۱۹۹۷))

<p>خط اشاره خط کامل خط چین علامت تکمیلی نماد جوش</p>	<ul style="list-style-type: none"> زاویه خط اشاره و خط عمود ۳۰ درجه باشد. نماد جوش فقط در یک نما ترسیم شود. قطعات مورد جوشکاری در حالت برش خورده مخالف یکدیگر هاشور زده شوند.
<p>الف: روی خط کامل مرجع (شکل الف) و اگر در سمت مقابل آن باشد روی خط چین مرجع (شکل ب) ترسیم شود.</p>	<p>ب:</p>
<p>مثال: علامت:</p>	<p>برای نمایش جوش دو طرفه از علامت مقابل استفاده شود.</p>
<p>مثال: علامت:</p>	<p>چنانچه فرآیند جوشکاری بعداً در محل مونتاژکاری انجام خواهد شد از علامت مقابل استفاده شود.</p>
<p>مثال: علامت:</p>	<p>برای نمایش جوشکاری در دور تدور محیط یک قطعه علامت مقابل استفاده شود.</p>
<p>(a) (Z) (Z4)</p>	<ul style="list-style-type: none"> ضخامت درز جوش در کنار نماد جوش نوشته شود. (مانند: (a) Z (Z4) ضخامت درز جوش (a) ضخامت پایه درز جوش (Z)
<p>بدون درز تخت محدب مقعر</p>	<ul style="list-style-type: none"> علامت تکمیلی شامل شکل سطح درز جوش است که به صورت مقابل می‌باشد.
<p>موقعیت حوضچه متاب ازوش گذاری جوش (گروه کنیفی CS) علامت مخصوصه متلا مربوط به جوشکاری دستی 111 / DIN 8563 - CS / W / DIN 1913 - E 5121 R3 علامت کوتاه (جوشکاری دستی برلی) نوع پوشش رقم شناسی کنیفی کل جوش شماره استاندارد کیفیت</p>	<ul style="list-style-type: none"> داده‌های فرآیند جوشکاری داخل دو شاخه‌ای که در انتهای خط کامل مرجع ترسیم می‌شود، نوشته شود.

شکل درز جوش

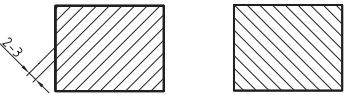
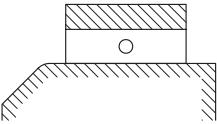
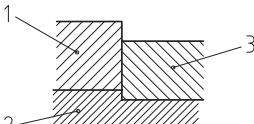
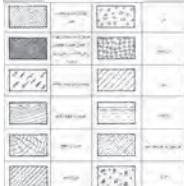
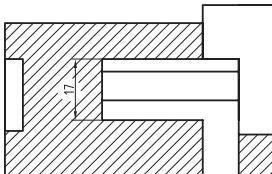
نام درز جوش	نماد	شکل درز جوش (قبل از جوشکاری)		شکل درز جوش (بعد از جوشکاری)	
		تصویر سه بعدی	تصویر دو بعدی	تصویر سه بعدی	تصویر دو بعدی
گُرده ماهی	八				
لب به لب	II				
جناغی تیز (V) شکل)	▽				
جناغی تیز (نیم) (Y)	▽				
نیم جناغی کند	۲				
لاله‌ای	Ｚ				
نیم لاله‌ای	Ｚ				
گوشه	△				

برش و انواع برش‌ها

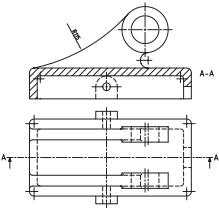
تعاریف و کلیات برش

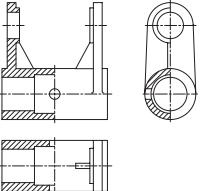
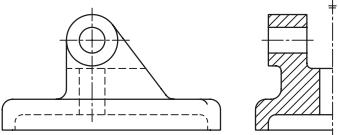
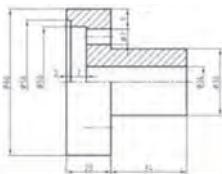
	<ul style="list-style-type: none"> در برش، داخل یک قطعه کار نشان داده می‌شود. در برش چنین تصور می‌شود که قسمت جلویی یک قطعه که مانع دیده شدن داخل آن می‌شود برداشته شده است. در برش، سطح برش و نیز سطح پشت آن یا فقط سطح برش خورده نشان داده شود. هر مسیر برش را به صورت A-A و B-B و ... نام‌گذاری کنید.
--	--

هاشور در برش

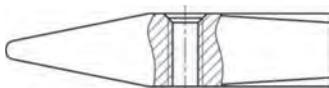
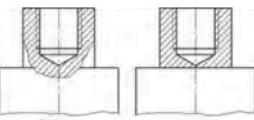
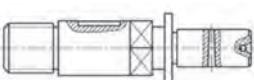
	<ul style="list-style-type: none"> زاویه هاشور را به طور عمومی با زاویه 45° درجه و خط کامل نازک ترسیم کنید. جهت هاشور، از چپ و پایین به سمت بالا و راست یا جهت عکس آن است. یک قطعه تکی با خطهای هم جهت و فواصل یکسان هاشور زده شود. فاصله خطهای هاشور، با توجه به اندازه سطح، می‌تواند از ۱ تا 10 میلی‌متر تغییر کند ولی در نقشه‌های A³, A⁴ حدود ۲ تا 3 میلی‌متر مناسب است.
	<ul style="list-style-type: none"> اگر سطح هاشور بزرگ باشد، یا محدود نباشد، هاشور را ناقص بنوید.
	<ul style="list-style-type: none"> اگر چند قطعه در کنار هم بریده شوند، جهت هاشور و فاصله آنها را تغییر دهید.
	<ul style="list-style-type: none"> بسیاری از استانداردهای ملی و نیز کارخانه‌های سازنده مواد گوناگون، از هاشور با طرح‌های دیگر استفاده می‌کنند.
	<ul style="list-style-type: none"> در صورت نیاز، در هاشور می‌توان اندازه‌گذاری کرد.

برش کامل

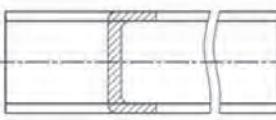
	<ul style="list-style-type: none"> برشی که سطح برش خورده را به طور کامل نشان می‌دهد، برش کامل نام دارد.
---	--

	<ul style="list-style-type: none"> در این نوع برش تنها نیمی از قطعه در برش رسم می شود و نیم دیگر آن بدون برش رسم می گردد. نیم برش را نام‌گذاری نکنید. خط محور حفظ می شود و در صورت نیاز، هاشور می تواند به آن تکیه کند.
	<ul style="list-style-type: none"> نیم نما را می توان در برش رسم کرد.
	<ul style="list-style-type: none"> در نمای برش خورده اگر دو سر اندازه مشخص نباشد، تنها در یک سر اندازه فلش ترسیم کنید و سر دیگر خط اندازه آزاد باشد. مقدار اندازه روی خط اندازه کامل نوشته شود. سر آزاد خط اندازه کمی از خط محور بگذرد.

برش موضعی

	<ul style="list-style-type: none"> برشی که فقط قسمتی از آن در برش نشان داده می شود، برش موضعی نام دارد.
	<ul style="list-style-type: none"> برای محدود کردن برش، می توان از خطهای تصویر استفاده کرد، اما نباید تمام برش موضعی به همه خطهای داخلی تصویر محدود شود.
	<ul style="list-style-type: none"> در یک تصویر می توانید چند برش موضعی ترسیم نمایید. جهت هاشور در همه برش ها می بایست یکی باشد. فاصله هاشورها در همه برش ها می بایست یکی باشد.

برش گردشی یا دورانی

	<ul style="list-style-type: none"> اگر برش را به اندازه نود درجه بچرخانیم و روی خود تصویر رسم نماییم، برش را گردشی گوییم. این برش برای نمایش سطح مقطع یا قطعه هایی که طول زیاد و شکل یکنواخت دارند مناسب است. برش گردشی را در یک نما دوران داده و رسم کنید. خطوط اطراف برش گردشی را با خط کامل نازک نشان دهید.
---	--

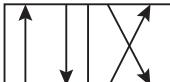
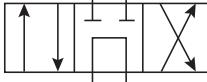
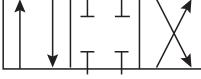
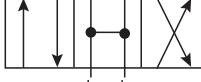
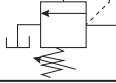
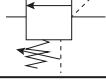
		<ul style="list-style-type: none"> اگر قطعه دارای طول یک نواخت نباشد، با چند برش، تغییرات شکل قطعه را نشان دهید. در یک قطعه جهت هاشورها یکسان و فاصله بین خطاهای هاشور برابر رسم شود. لبه‌ها و خطوط کناری پشت صفحه برش فقط وقتی رسم می‌شوند که برای واضح بودن نقشه کمک کند.
--	--	--

اجزایی که نباید برش داده شوند.

	<ul style="list-style-type: none"> اجزایی در نقشه که در زمان برش، هاشور نمی‌خورند و قابلیت برش را ندارند استثنایات برش یا بی برش‌ها نامیده می‌شوند. اجزاء بدون فضای خالی مثل پیچ‌ها، پین‌ها، محورها و محدوده اجزایی که از تنه جدا می‌شوند، مثل پره‌ها را در راستای طولی برش نزنید. (اگر در معرض صفحه برش قرار گرفتند، هاشور نزنید). 																																																								
<table border="1"> <thead> <tr> <th>محیط</th> <th>کنوار</th> <th>محیط هاشور</th> <th>بر</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	محیط	کنوار	محیط هاشور	بر																									<table border="1"> <thead> <tr> <th>محیط</th> <th>استثنای برش</th> <th>بر</th> <th>بر</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	محیط	استثنای برش	بر	بر																								
محیط	کنوار	محیط هاشور	بر																																																						
محیط	استثنای برش	بر	بر																																																						

روابط و نقشه‌کشی هیدرولیک و پنوماتیک

نام	نماد	رابطه
فشار	P	$P = \frac{F}{A}$
دبی	Q	$Q = \frac{V}{t}$
	P	$\frac{P \cdot Q}{600}$
بازده کلی پمپ	η	$\eta = \frac{\text{توان خروجی پمپ}}{\text{توان محرک پمپ}}$
نیروی کورس رفت سیلندر دوکاره	F_E	$F_E = P(\frac{\pi}{4}D^r)$
نیروی کورس برگشت سیلندر دوکاره	F_R	$F_R = P \times \frac{\pi}{4}(D^r - d^r)$
سرعت کورس رفت سیلندر دوکاره	V_E	$V_E = \frac{Q}{\frac{\pi}{4}D^r}$
سرعت کورس برگشت سیلندر دوکاره	V_R	$V_R = \frac{q}{\frac{\pi}{4}(D^r - d^r)}$
نسبت β	β_x	$\beta_x = \frac{N_U}{N_D}$
بازده فیلتر	E_β	$E_\beta = 1 - \frac{1}{\beta}$
پمپ		
مخزن		

		شیر ۴/۲
		شیر ۴/۳ وسط باز
		شیر ۴/۳ وسط بسته
		شیر ۴/۳ وسط شناور (صندلی)
		شیر ۴/۳ وسط H
		شیر ۴/۳ وسط بازیاب
		شیر محدود کننده فشار
		شیر ترتیبی
		شیر کاهنده فشار
		فلوکنترل گلویی
		فلوکنترل گلویی یک جهته
		فلوکنترل دیافراگمی

		فلوکنترل دیافراگمی یک جهتی
		شیر یک طرفه
		شیر یک طرفه با فیلتر
		شیر یک طرفه پیلوتی
		فیلتر
		الکتروموتور
		موتور احتراقی
		فشارسنج

نقشه‌گشی سیستم حفاظتی (اعلام حریق و اعلام سرقت)

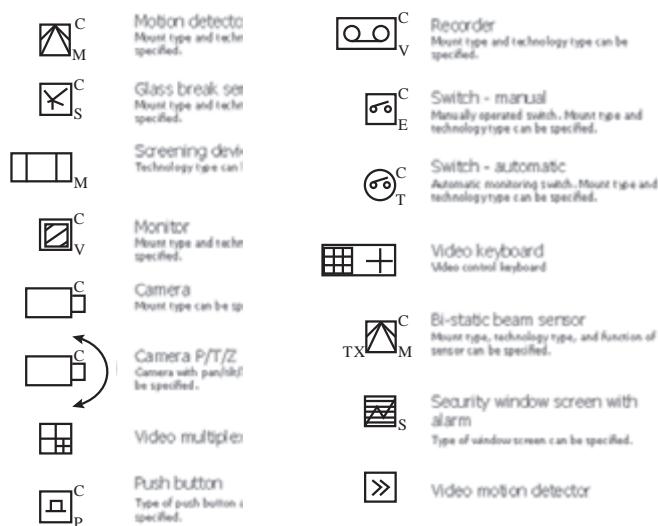
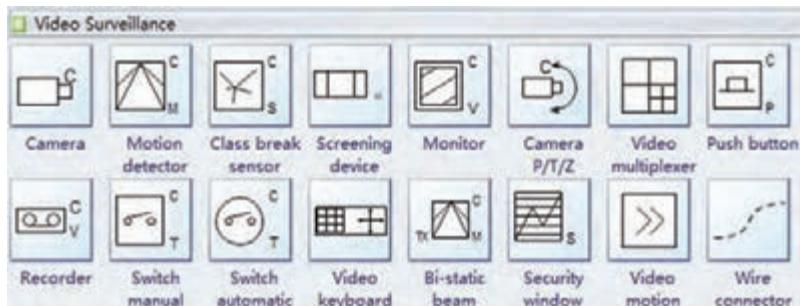
علائم پیشنهادی راهنمای نقشه‌های سیستم‌های حفاظتی:

علام	شرح فارسی
	شستی اعلام حریق
	شستی اعلام حریق ضد آب
	چراغ چشمکزن
	آزیر
	آزیر و چراغ چشمکزن
	چراغ چشمکزن ضد آب
	آزیر ضد آب
	آزیر و چراغ چشمکزن ضد آب
	چراغ سر درب
	جعبه تقسیم اعلام حریق
	کاشف نوری خطی بازتابی
	کاشف نوری خطی
	ماژول ایزو لانور
	پایه ایزو لاتوردار
	مقاومت ته خط
—F— F — F —	مدار اعلام حریق

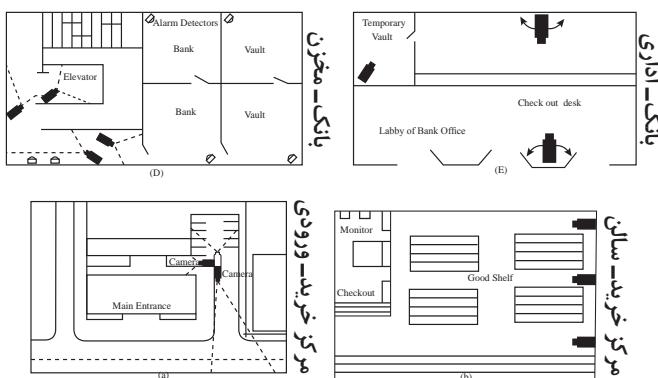
علام	شرح فارسی
	پنل اعلام حریق
	تکرار کننده اعلام حریق
	کاشف دودی فوتو الکتریک
	کاشف دودی کانالی
	کاشف حرارتی
	کاشف حرارتی افزایشی
	کاشف ترکیبی
	کاشف شعله
	کاشف مونواکسید کربن
	تشتیاب گاز
	کاشف حرارتی خطی (کابلی)
	کاشف دودی نمونه گیر
	ماژول اینترفیس
	ماژول اینترفیس خروجی
	ماژول اینترفیس ورودی
	ماژول اینترفیس زون متعارف

نقشه‌گشی سیستم نظارت تصویری (دوربین مداربسته)

برخی از علائم نقشه‌گشی دوربین مداربسته:



نمونه‌ای از نقشه دوربین مداربسته:



عیب یابی و تست قطعات الکترونیکی

تست قطعات با مولتی‌متر

این وسیله که وسیله اندازه‌گیری ولتاژ و جریان نیز می‌باشد، یک پیچ سلکتور دارد که می‌توان واحدها، حدود و رنج‌های مختلفی را انتخاب نمود. برای تست کردن هر قطعه باید واحد و رنج درست را انتخاب کرد. رنج‌های موجود روی اکثر مولتی‌مترها به شکل زیر است:

۱ رنج اهمی با علامت Ω یا Ohm برای تست مقاومت

۲ رنج فاراد با علامت CX یا F برای تست خازن

۳ رنج دیود - بازر برای تست دیود - ترانزیستور - قطع و وصل بودن مسیر و...

۴ رنج ولتاژ DC با علامت VDC برای اندازه‌گیری ولتاژ DC

۵ رنج ولتاژ AC با علامت VAC یا ~ برای اندازه‌گیری ولتاژ متناوب

۶ رنج جریان DC با علامت ADC برای اندازه‌گیری جریان مستقیم

۷ رنج جریان AC با علامت A~ یا AAC برای اندازه‌گیری جریان متناوب

برای تست کردن قطعات احتیاج به دو پرب (Probe) مثبت و منفی داریم تا بتوانیم بر پایه‌های قطعات اتصال دهیم و آنها را تست کرده یا میزان آنها را اندازه‌گیری کنیم. پرب‌های مولتی‌مترها اکثراً به دو رنگ قرمز و مشکی (مثبت و منفی) هستند که به شکل زیر می‌باشند:

پرب مشکی همیشه در قسمت Com روی دستگاه می‌خورد و پرب قرمز را باید متناوب با قطعه واحدی که می‌خواهیم اندازه بگیریم به دستگاه متصل کنیم.

از بازر برای تست کابل یا سیم یا مسیر استفاده می‌شود. سلکتور مولتی‌متر را روی بازر قرار دهید و پرب‌های قرمز و مشکی را به دو سر سیم یا مسیر زده و اگر مولتی‌متر بوق ممتد زد کابل یا سیم سالم است و مسیر بدون قطعی می‌باشد.

خواندن مقادیر ولتاژ و جریان توسط مولتی‌متر

طریقه کار قسمت AC:

برای اندازه‌گیری ولتاژ AC (مانند برق شهر) کلید انتخاب کننده (سلکتور) را در قسمت AC-V باید قرار داد. (برق AC قطب مثبت و منفی ندارد و فیش‌ها را از هر طرف بزنیم فرقی نمی‌کند). اگر کلید را روی درجه ۱۰ قرار دهیم مقدار ولتاژ را روی خط مدرج بین صفر تا ۱۰ باید بخوانیم، اگر کلید را روی درجه ۵۰ قرار دهیم، مقدار ولتاژ را روی خط مدرج بین صفر تا ۵۰ باید بخوانیم و اگر کلید سلکتور را روی درجه ۲۵۰ قرار دهیم، مقدار ولتاژ را روی خط مدرج ۰ تا ۲۵۰ باید بخوانیم و اگر کلید سلکتور را روی درجه ۵۰۰ قرار دهیم، چون خط مدرج ۰ وجود ندارد، مقدار ولتاژ را روی خط ۰ تا ۵۰ می‌خوانیم و آن را در ۱۰ ضرب می‌کنیم و اگر کلید را روی ۱ قرار دهیم مقدار ولتاژ را روی خط ۰ تا ۱۰ خوانده و بر ۱۰ تقسیم می‌کنیم.

طریقه کار قسمت ولتاژ DC:

برای اندازه‌گیری ولتاژ DC (مانند برق باتری یا آدپتور) کلید سلکتور را باید در قسمت DC-V قرار داد. برق DC دارای قطب + و - است و باید فیش سیاه را به منفی و فیش قرمز را به مثبت بزنیم در غیر این صورت عقره در جهت مخالف حرکت می‌کند. برای خواندن ولتاژ DC مانند ولتاژ AC عمل می‌شود، یعنی اگر کلید روی ۱۰ باشد مقدار ولتاژ روی خط مدرج بین صفر تا

۱۰ و اگر روی ۵۰ باشد روی خط مدرج صفر تا ۵۰ و اگر روی ۲۵۰ باشد روی خط مدرج صفر تا ۲۵۰ خوانده می‌شود.

برای اندازه‌گیری جریان DC بایستی مولتی‌متری که کلید آن روی DC-mA است، به‌طور سری در مدار قرار گیرد و مقدار جریان روی همان خطوط مدرج بین ۰ تا ۱۰، یا ۵۰ تا ۲۵۰ خوانده شود.

دکمه فشاری قرمز روی بعضی اهم‌مترها برای تست باتری اهم‌متر است، اگر فشار دادیم و عقربه تا نیمه حرکت کرد باتری سالم است. همچنین اگر دو سر اهم‌متر را به هم بزنیم و با تنظیم پیچ اهم‌متر عقربه روی صفر نیاید یا باتری آن ضعیف است یا اهم‌متر خراب است.

کلید دو حالت در بعضی اهم‌مترها (+ -) برای اینست که اگر در موقع ولتاژ‌گیری عقربه در جهت مخالف حرکت شود به جای تعویض فیش‌ها کلید را در حالت دیگر قرار داده ولتاژ را بخوانیم.

برای اندازه‌گیری ولتاژ باطری‌ها کلید سلکتور در قسمت ولتاژ روی درجه ۱۰ قرار دارد بنابراین مقدار را روی خط مدرج بین صفر تا ۱۰ باید بخوانیم که در این صورت مشاهده می‌کنیم، عقربه بین ۴ تا ۶ قرار گرفته است و حدود ۴/۵۷ ولت را نشان می‌دهد. همچنین در شکل زیر طریق ولتاژ‌گیری برق شهر نشان داده شده است.

کلید Hold در اهم‌متر دیجیتال چیست؟

در بعضی اهم‌مترهای دیجیتال، مقدار کم و زیاد شده و متناباً تغییر می‌کند که برای ثابت دیده‌شدن عدد، می‌توان کلید Hold را فشار داد.

تست مقاومت

تست مقاومت‌های ثابت

جهت تست از دو نوع مولتی‌متر می‌توانیم استفاده کنیم:

تست با مولتی‌متر دیجیتال : در این روش در حالی که مولتی‌متر را در مد تست مقاومت می‌گذاریم دو ترمینال مولتی‌متر را در ابتدا به هم اتصال می‌دهیم تا سیم‌های ترمیتال و خطای مولتی‌متر را کنترل نمائیم سپس دو پایه ترمینال را به دوسر مقاومت وصل نموده مقدار اهم نشان داده شده را قرائت می‌کنیم در صورتی که این مقدار با اندازه مقاومت که از روی رنگ‌ها و یا از روی نوشته روی مقاومت قابل تشخیص است مقایسه می‌کنیم اگر این دو عدد به هم نزدیک بودند با توجه به خطای مقاومت می‌گوئیم که مقاومت سالم است. (همچنین سلکتور مولتی‌متر دیجیتال را بر روی رنج ۲۰۰ تا ۲۰۰ کیلو اهم تنظیم کرده و از مولتی‌متر به عنوان اهم‌متر استفاده می‌کنیم سپس دو سر پربا اهم‌متر را بر روی دو پایه مقاومت قرار داده مقدار اهم نشان داده شده را یادداشت کرده حال دو سر پربا را عوض کرده و اهم مقاومت را گرفته چنانچه مقدار اهم نمایشی از هر دو طرف یکسان باشد مقاومت سالم است در غیر این صورت مقاومت مورد نظر معیوب است و می‌بایست تعویض شود).

تست با مولتی‌متر آنالوگ (عقربه‌ای) : در این روش نیز باید مولتی‌متر را در رنج‌های تست کننده مقاومت بگذاریم البته تعیین این رنج بستگی به مقدار مقاومت ما دارد؛ اگر مقاومت ما کوچک‌تر از ۱۰۰۰ اهم است مولتی‌متر را در رنج RX1 و اگر از ۱۰۰۰ اهم بزرگ‌تر و کوچک‌تر از ۱۰۰ کیلو اهم است در رنج RX100 و در صورتی که بزرگ‌تر از ۱۰۰ کیلو و کوچک‌تر از ۱۰۰ کیلو باشد در رنج RX1k و در صورتی که بزرگ‌تر از ۱۰۰ کیلو باشد مولتی‌متر را در رنج ۱۰k قرار داده و مقاومت را تست می‌کنیم. در این مرحله نیز باید میزان اهم قرائت شده با اندازه واقعی مقاومت خیلی نزدیک باشد و فقط در حد خطای آن ترانس قابل قبول است.

تست مقاومت‌های متغیر

پتانسیومتر : برای تست پتانسیومتر به کمک مولتی‌متر آنالوگ، ابتدا رنج مناسب را انتخاب و سپس پایه وسط پتانسیومتر را نسبت به دوپایه دیگر اهم چک می‌کنیم. طبیعی است که سر لغزنه وسط در هر کجا باشد عددی قرائت می‌شود و نیز می‌دانیم مجموع هر دو عددی که از جمع اعداد قرائت شده هر دو پایه طرفین به دست می‌آید برابر مقدار اهم کل پتانسیومتر می‌باشد. حال برای اطمینان از عملکرد پتانسیومتر در حین تغییر اهم نیز می‌توانیم یکی از پایه‌های کناری را نسبت به پایه وسط اهم در حالی چک نماییم که پتانسیومتر را بچرخانیم. در هر حالت باید تغییرات اهم را مشاهده کنیم اگر در نقطه‌ای تغییرات اهم ناجوری (کم و زیاد شدن غیر طبیعی) مشاهده شود پتانسیومتر مشکل دارد و خلاصه لازم است که تغییرات یکنواخت و بدون فقط شدن باشد.

تست ولوم: می‌دانیم که ولوم نیز نوعی مقاومت متغیر می‌باشد پس مانند پتانسیومتر تست می‌شود.

تست مقاومت‌های متغیر ویژه یا مخصوص (تابع عوامل فیزیکی) :
این نوع مقاومت‌ها با تغییرات فیزیکی عمل می‌کنند.

LDR : می‌دانیم در مقابل تغییرات نور پاسخ می‌دهد. پس در حالی که دو پایه آن را به ترمینال‌های مولتی‌متر وصل نموده‌ایم در رنج RX1k بهتر است در جلو نور مقاومت آن را قرائت نموده سپس با ایجاد سایه تغییر مقاومت آن را مشاهده کنیم. با پاسخ در مقابل تغییرات نور سالم بودن آن مشخص می‌شود.

VDR : می‌دانیم که VDR نوعی مقاومت ویژه یا مخصوص است که با افزایش ولتاژ اهم آن کاهش می‌یابد پس معمولاً در جایی که قصد ثابت کردن ولتاژ را دارند مانند زنر استفاده می‌شود و برای تست به دلیل ولتاژ بالای آن با اهم‌متر قابل تست نیست و در مدار و دانستن مقدار ولتاژ محل تست می‌شود.

MDR : این مقاومت در حوزه مغناطیسی اهمش بالا می‌رود و می‌توان در هنگام تست با آهن‌ربا تغییرات اهمش را ملاحظه کرد. نوع پیشرفتة آن به نام IC هال مشهور است.

PTC : می‌دانیم PTC نوعی مقاومت است که با افزایش حرارت اهم آن افزایش و با کاهش حرارت اهم آن کاهش می‌یابد. پس اگر در حالی که پایه‌های آن را به وسیله ترمینال‌های مولتی‌متر گرفته‌ایم با وسیله‌ای حرارت را مانند هویه، سشووار،... حرارت دهیم مقدار اهم آن زیاد شده و علامت سالم بودن آن است. عکس این عمل نیز درست است.

NTC : عکس PTC عمل می‌کند. به دو شکل آبی و سیاه روی بورد وجود دارند. در تست بوق اگر بوق ممتد کشید یعنی سالم است.

تست خازن

تست خازن تانتالیومی

جهت تست این نوع خازن‌ها مولتی‌متر را بر روی رنج تست بازر (بوق) قرار داده سپس پراب مثبت (قرمز) و پраб منفی (مشکی) مولتی‌متر را به پایه‌های مثبت و منفی خازن می‌زنیم در صورت سلامت خازن ابتدا عدد ۱ را نشان داده و رو به افزایش می‌رود پس از مدت کوتاهی مجدد بر روی عدد ۱ قفل می‌شود.

(در واقع این تست بر اساس شارژ و دشارژ خازن انجام می‌شود).

توجه: چنانچه در تست خازن تانتالیومی عدد نمایش داده شده بر روی عدد ۱ قفل شود خازن خراب است و باید تعویض شود.



از آنجایی که بیشتر خازن‌های تانتالیومی در مدارات به عنوان نویزگیر و فیلتر استفاده می‌شوند (مثلاً در مدارات پاور و صوت) خرابی این خازن‌ها باعث ایجاد نویز در اسپیکر و یا میکروفون هنگام مکالمه می‌شود که می‌بایست تعویض شوند.

تست خازن‌های کمتر از ۱۰ نانو فاراد به سادگی توسط مولتی‌متر انجام نمی‌شود و فقط با خازن سنج تست می‌شود.

تست خازن‌های بالاتر از 10 nF الی 1 μF میکرو فاراد

برای تست این نوع خازن می‌توان مولتی‌متر را روی رنج $10\text{ k}\Omega$ قرار داده و می‌دانیم لحظه وصل ترمینال‌های مولتی‌متر اگر خازن خالی باشد توسط پیل ۹ ولت داخل مولتی‌متر شارژ شده و در حال شارژ عقربه مولتی‌متر اهم مدار را در لحظه عبور جریان نشان می‌دهد. مقدار ماکریم حرکت عقربه را برای همیشه بخارطه بسپارید تقریباً مناسب با ظرفیت خازن عقربه منحرف می‌شود اگر در این روش بعد از شارژ کامل خازن، اگر خازن نشست نداشته باشد خازن سالم است و اهم قرائت شده بی‌نهایت است. و در صورتی که خازن نشست داشته باشد عقربه مقدار اهمی را نشان می‌دهد که گویای میزان نشست خازن است. و اگر خازن قطع باشد هیچ‌گونه عکس العمل مشاهده نمی‌شود و عقربه هیچ انحرافی نخواهد داشت.

تست خازن‌های 1 μF میکرو فاراد

چون این خازن‌ها الکترولیتی می‌باشند بنابراین ممکن است تغییر ظرفیت بدھند لذا این آزمایش فقط قطع و یا اتصال کوتاه خازن را نشان می‌دهد بنابراین در بعضی مراحل تغییر ظرفیت وجود نشستی در خازن باید خازن توسط خازن سنج تست شود. برای این تست مولتی‌متر را در رنج $10\text{ k}\Omega$ قرار داده و سپس شارژ و دشارژ خازن را با توجه به قطبین باتری داخل مولتی‌متر (سیم مشکی مثبت و سیم قرمز منفی باتری است) انجام می‌دهیم.

تست خازن‌های بالاتر از 1 μF میکرو فاراد

برای تست این نوع خازن باید مولتی‌متر را در رنج 10 MΩ قرار دهیم : شارژ و دشارژ خازن را ملاحظه نموده توجه به قطبین الزامی است و نشستی در حد جزئی قابل قبول است. بنابراین بعد از شارژ، عقربه اهم زیادی را نشان می‌دهد. اگر خازن موجب حرکت عقربه نگردد یعنی قطع و در صورتی که صفر باشد یعنی خازن اتصال کوتاه شده است و اگر اهم کمی نیز قرائت شود به معنی خراب بودن خازن است.

تست خازن سرامیکی

در حالی که خازن روی بورد است سلکتور مولتی‌متر را روی بازر قرار دهید و یک تست بوق انجام دهید و اگر صدای بوق شنیده شد خازن خراب شده است.

اندازه‌گیری ظرفیت خازن سرامیکی

در ابتدا خازن سرامیکی را از بورد جدا کنید سپس سلکتور مولتی‌متر را روی خازن قرار داده و پراب‌های قرمز و سیاه را به دو پایه خازن وصل کرده و عددی که مولتی‌متر نمایش می‌دهد را یادداشت کنید. مشاهده می‌شود که ظرفیت خازن برابر 10 pF نانو فاراد بود که اندازه درستی نمی‌باشد و برای اندازه گیری این نوع خازن نیز باید از 10 pF متر استفاده کرد و مولتی‌متر جواب گو نیست.



برای صفر کردن مولتی متر دکمه REL را فشار دهید.

خازن عدسی:

در کل مانند خازن سرامیکی می‌باشند. در حالی که خازن روی بورد است سلکتور مولتی متر را روی باز قرار دهید و یک تست بوق انجام دهید و اگر صدای بوق شنیده شد خازن خراب شده است.

محاسبه ظرفیت خازن عدسی از روی عدد درج شده روی آن

در اینجا مشاهده می‌شود که روی خازن عدد 10^3 نوشته شده است که به صورت زیر ظرفیت خازن عدسی محاسبه می‌شود. دو رقم اول را نوشته و به اندازه عدد سوم صفر جلوی دو عدد اول می‌گذاریم و بدین ترتیب ظرفیت خازن بر اساس پیکو فاراد به دست می‌آید. بنابراین ظرفیت این خازن برابر 10000 پیکو فاراد یا 10 نانو فاراد می‌باشد.

اندازه‌گیری ظرفیت خازن عدسی با مولتی متر

برای به دست آوردن ظرفیت خازن با استفاده از مولتی متر در ابتدا خازن را از مدار خارج کنید سپس سلکتور آن را روی خازن قرار داده و پرابهای قرمز و سیاه را به دو پایه خازن وصل کنید و عدد نمایش داده شده توسط مولتی متر را یادداشت کنید. در اینجا ظرفیت خازن عدسی 10^3 برابر 10 نانو فاراد می‌باشد.

خازن الکتروولیتی:

این نوع خازن‌ها معمولاً در رنج میکرو فاراد می‌باشند. نام دیگر این خازن‌ها خازن شیمیابی است. برخلاف خازن‌های عدسی این خازن‌ها دارای پایه مثبت و منفی می‌باشند. مقدار واقعی ولتاژ و ظرفیت قابل تحمل خازن روی آن نوشته شده است. خازن‌های الکتروولیتی در دو نوع خازن‌های آلومینیومی و تانتالیومی ساخته می‌شود. یکی از کاربردهای فراوان آن در مدار یکسوساز دیودی به عنوان فیلتر می‌باشد.

خازن الکتروولیتی دارای پلاریته مثبت و منفی می‌باشد. دقت کنید که برای اتصال خازن روی بورد قبل از لحیم کاری سری از خازن که پلاریته منفی دارد در جای درست خود قرار بگیرد.

روی خازن الکتروولیتی نواری با رنگ روشن با علامت صفر وجود دارد که نشان دهنده این است که این طرف خازن پلاریته منفی دارد و پایه مربوط به قطب منفی خازن مشخص می‌شود.

دقت کنید که پلاریته منفی روی بورد با یک نیم دایره سیاه مشخص می‌شود. برای نصب خازن پلاریته منفی مشخص شده روی بدنه خازن الکتروولیتی را با پلاریته منفی مشخص شده روی بورد تطبيق دهید سپس خازن را روی بورد لحیم کنید.



روی بدنه خازن الکتروولیتی دو عدد نوشته شده است.

ظرفیت خازن الکتروولیتی بر حسب میکرو فاراد

حداکثر ولتاژی که خازن در خود ذخیره می‌کند.

در حالی که خازن روی بورد است سلکتور مولتی متر را روی باز قرار دهید و یک تست بوق انجام دهید و اگر صدای بوق شنیده شد خازن خراب شده است.

اندازه گیری ظرفیت خازن الکتروولیتی با مولتی متر

در ابتدای خازن را از مدار خارج کنید سپس سلکتور مولتی متر را روی خازن بگذارید سپس پر اباب قرمز را به یک پایه خازن و پر اباب منفی را به پایه دیگر خازن وصل کنید. عددی را که مولتی متر نمایش می دهد یادداشت کنید. اما عددی که نمایش داده می شود عدد درستی نیست چون از آنجایی که مدار مولتی متر توانایی محاسبه مقدار خازن های الکتروولیتی که بر حسب میکرو فاراد هستند را ندارد از دستگاه دیگری به نام $1C$ متر استفاده می شود.

اندازه گیری ولتاژ خازن با مولتی متر

برای اندازه گیری ولتاژ دو سر خازن روی بورد، لازم است خازن با بارهای الکتریکی پر شود بنابراین مدار باید روشن باشد و ولتاژ به خازن برسد سپس سلکتور مولتی متر را روی ولتاژ مستقیم قرار دهید و پر اباب قرمز را به قطب مشبت خازن و پر اباب مشکی را به قطب منفی خازن وصل کنید (اگر پر اباب ها را برعکس کنید اتفاقی نمی افتد فقط عدد مولتی متر منفی می شود) سپس عدد مولتی متر را بخوانید.

نکته



دقت کنید به هیچ عنوان بعد از خاموش شدن مدار (برای مثال خاموش کردن پاور کامپیوتر) پایه های خازن را لمس نکنید یا اشتباهها بین پایه های خازن اتصال کوتاه نشود چرا که خازن بعد از خاموش شدن مدار پر از ولتاژ می باشد و دقایقی طول می کشد که این ولتاژ را از دست بدهد.

انواع تست های خازن

.۱. تست ظاهری

سیاه رنگ شدن خازن

تکه ای از خازن خراشیده شود.

بادکردن و ترکیدن

.۲. تست با $1C$ متر برای خازن های الکتروولیت و سرامیکی

.۳. تست حرارت که در هنگامی که قطعه در مدار قرار دارد و مدار روشن است اگر قطعه داغ باشد (دست خود را روی خازن بگذارید) نشان از نشستی خازن می باشد.

.۴. از تست حرارت برای تست $1C$ هم استفاده می شود.

.۵. یک تست بوق می توان فهمید که خازن سالم است یا خراب می باشد. مولتی متر را روی باز قرار دهید و پر اباب های قرمز و سیاه را به خازن وصل کنید اگر مولتی متر بوق ممتد کشید نشان دهنده خرابی خازن می باشد یعنی لایه عایق یا بخشی از خازن خراب شده است.

.۶. تست بوق که خازن نباید بوق بزند.

تست سلف

اگر مولتی مترها، هانری متر ندارند و نمی توان ظرفیت سلف را با آنها اندازه گیری کرد، فقط می توان از سلامت قطعه با خبر شد. سلف سالم روی رنج دیود - بازر و قتی پر اباب ها به دو سر آن متصل می شود، مولتی متر بوق یکسره می زند و در غیر این صورت سلف سوخته است. شایان ذکر است که سالم بودن سلف را می توان روی برد و در مدار تست کرد.

پس جهت تست سلف می توان سلکتور مولتی متر را بر روی تست بازر (بوق) قرار داد. حال چنانچه

دو سر پراب مولتی متر را به دو سر پایه های سلف قرار دهید می بایست صدای بوق شنیده شود به عبارتی سلف هدایت کند و راه بدهد. در غیر این صورت سلف خراب است و می بایست تعویض شود

تست ترانسفورماتور

وسیله ای است که انرژی الکتریکی را به وسیله دو یا چند سیم پیچ و از طریق القای الکتریکی از یک مدار به مداری دیگر منتقل می کند. به این صورت که جریان جاری در مدار اول (اولیه ترانسفورماتور) موجب وجود آمدن یک میدان مغناطیسی در اطراف سیم پیچ اول می شود، این میدان مغناطیسی به نوبه خود موجب به وجود آمدن یک ولتاژ در مدار دوم می شود که با اضافه کردن یک بار به مدار دوم این ولتاژ می تواند به ایجاد یک جریان ثانویه بینجامد. ولتاژ القا شده در ثانویه V_2 و ولتاژ دو سر سیم پیچ اولیه V_1 دارای یک نسبت با یکدیگرند که به طور آرمانی برابر نسبت تعداد دور سیم پیچ ثانویه به سیم پیچ اولیه است.

$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{N_1}{N_2}$$

از ترانس برای سه کار استفاده می شود:

ترانس کاهنده: دور N_1 کمتر از N_2 توانس افزاینده: دور N_1 بیشتر از N_2 ترانس یک به یک: N_1 برابر N_2

نکته

سیم پیچ برای ولتاژ و جریان DC مثل یک سیم معمولی عمل می کند.



نکته



روش تست سلامت ترانس تنها از طریق اوسیلوسکوپ صورت می گیرد که نیاز به توضیح بسیاری دارد و البته با اهم متر هم تا حدودی می توان سلامت ترانس را چک کرد، به این صورت که رنج سلکتور اهم متر را روی بوق بازر می گذاریم و اگر پراب ها را بر روی پایه های کنار هم بگذاریم باید بوق بزند.

دیود:

مقدار ولتاژی که باعث می شود دیود شروع به هدایت جریان الکتریکی کند ولتاژ آستانه یا Forward Voltage Drop گفته می شود که چیزی در حدود 0.6 تا 0.7 ولت می باشد اما هنگامی که به دیود ولتاژ معکوس (مثبت به کاتد و منفی به آند) داده می شود جریانی از دیود عبور نخواهد کرد به جز جریان نشتشی که مقدار بسیار کمی می باشد و از آن در مدارهای الکتریکی صرف نظر می کنند. دقت کنید که هر دیود یک مقدار آستانه برای حداکثر ولتاژ معکوس دارد که اگر ولتاژ بیشتر از آن شد دیود می سوزد که به آن ولتاژ آستانه شکست دیود گفته می شود. هرچه جنس کریستال ساخته شده در دیود از نظر ساختار منظم تر باشد دیود مرغوب تر و جریان نشتشی کمتر خواهد بود.

مهترین کاربرد عملی دیود یکسو کردن جریان متناوب است. در بسیاری از آداپتورها جریان برقی که به وسیله ترانس کاهش پیدا کرده است به کمک یک دیود (یکسوسازی نیم موج)، دو دیود

(در ترانس با ثانویه سه سر) و با چهار دیود (یکسوسازی تمام موج) انجام می‌شود. توجه داشته باشید که ولتاژ یکسویه پس از این دیودها، فرکانس ریپل به میزان دو برابر فرکانس متناوب (در حالت تمام موج) را دارد و جهت مستقیم شدن کامل ولتاژ بایستی خازن صافی با ولتاژ مجاز، ظرفیت بالا (با توجه به مقدار جریان مصرفی) و با رعایت پلاریته و بعد از پل دیود نصب شود.

تست توسط مولتی متر آنالوگ:

ابتدا قطعه را خارج از مدار تست می‌کنیم.

ترمینال‌های مولتی متر را در گرایش مستقیم جهت تست عبور جریان از دیود به پایه‌های دیود اتصال دهید در این حالت باید ترمینال قرمز به کاتد و ترمینال مشکی به آند دیود متصل باشد. می‌دانیم کاتد توسط خط مدور روی بدنه دیود مشخص است. در این حالت از دیود جریانی که توسط پیل داخل مولتی متر در آن جاری می‌شود عبور می‌کند و مقاومت دیود را برای این جریان می‌توانیم روی صفحه مولتی متر قرائت کنیم. معمولاً حدود ۲۰ الی ۳۰ اهم است. در این حالت حتماً مولتی متر باید روی RX1 باشد زیرا می‌خواهیم به حداقل مقدار مقاومت ممکن دیود توجه داشته باشیم و در این حالت این مقدار بایستی از ۳۰ اهم بیشتر نشود. و گرنه دیود در گرایش مستقیم نمی‌تواند جریان را به خوبی از خود عبور دهد.

تست در حالت معکوس: در این حالت ترمینال قرمز مولتی متر را به آند دیود و ترمینال مشکی آن را به کاتد اتصال می‌دهیم اما چون باید مولتی متر را $M^2 K$ بگذاریم باید توجه داشته باشیم که با دست پایه‌های مولتی متر لمس نشود چون مولتی متر را در حالت سنجش مقاومت بالا گذاشته ایم زیرا می‌خواهیم کوچک‌ترین نشتی ممکن دیود را بستجیم و لابد در این حالت هیچ‌گونه نشتی قابل قبول نیست و باید عقربه اصلاً انحرافی را نشان ندهد.

تست دیود زنر: مولتی متر در گرایش مستقیم روی RX1 و مانند دیود معمولی باید ۲۰ الی ۳۰ اهم را نشان دهد و اصطلاحاً گویند مولتی متر در گرایش مستقیم راه می‌دهد. در گرایش معکوس مولتی متر باید روی $M^2 K$ بوده و هیچ‌گونه نشتی قابل قبول نیست. اما جهت تست کامل دیود زنر باید دیود را توسط ولتاژ بالاتر از ولتاژ شکست و مانند شکل زیر در مدار زیر قرار داده و ولتاژ شکست آن را اندازه‌گیری نمود تا از درستی ولتاژ شکست دیود مطمئن شویم.

تست دیود نوری (LED):

قراردادن دیودهای LED در مدارات الکترونیکی بدون مقاومت کنترل جریان و این مسئله باعث خواهد شد که دیود LED طول عمر کمتر داشته و نیز موجب صدمه رسیدن به مدارات می‌گردد. چون LED یک دیود می‌باشد و بنابراین باید به عنوان دیود در مدارات مورد استفاده قرار گیرد هیچ وقت دیود را در مدار به عنوان مصرف‌کننده در نظر نداشته باشید. پس در یک مداریسته که از LED استفاده می‌کنیم حتماً مقاومت کنترل جریان را با حساب و کتاب درستی در نظر داشته باشیم. مصرف یک LED از ۱۰ الی ۲۰ میلی‌آمپر است و برای استفاده دائمی از یک LED در مدار مقاومت کنترل جریان آن را براساس این مقدار مصرف محاسبه کنیم و نیز می‌دانیم ولتاژ مورد نیاز یک LED بستگی به رنگ نور آن از ۱/۷ الی ۲/۲ ولت متفاوت است البته خیلی راحت این ولتاژ به دست می‌آید. کافی است وقتی LED را در مدار قرار می‌دهیم (با سری نمودن مقاومت کنترل جریان آن) مقدار ولتاژ دوسر LED را اندازه‌گیری نماییم تا ولتاژ مورد نیاز LED به دست آید. از دو مطلب فوق نتیجه می‌گیریم که اولاً با یک پیل ۱/۵ ولتی انتظار روشن شدن LED را نداشته باشیم چون هر LED با یک ولتاژ مخصوص خود روشن می‌شود.

ثانیاً اگر می خواهیم گرایش مستقیم یک LED را تست کنیم باید ولتاژ اعمالی به LED بیشتر از ۱/۵ باشد و نیز می دانیم که مولتی مترها اکثراً مانند مولتی متر هیوکی ۳۰۰۷ برای تست در حالت اهمی از باتری ۱/۵ ولتی برای مدهای Rx₁ و Rx₁₀ و Rx_{10k} استفاده می کنند و این ولتاژ نمی تواند یک دیود LED را روشن کند چون همچنان که در بالا عنوان شد حداقل ۱/۷ ولت جهت شکستن سد پتانسیل LED لازم است. بنابراین جهت تست در حالت حتی گرایش مستقیم یک LED باید از مُ Rx_{10k} که تغذیه آن عموماً توسط یک پیل ۹ ولتی انجام می گیرد استفاده نمود.

نتیجه نهایی :

تست LED : گرایش مستقیم : مولتی متر در مُ Rx_{10k} و مولتی متر باید راه بدهد.

گرایش معکوس : مولتی متر در همین مُ و هیچ گونه نشتی قابل قبول نیست.

تست LED فرستنده مادون قرمز :

گرایش مستقیم : مولتی متر در مُ Rx₁ و مولتی متر باید راه بدهد.

گرایش معکوس : مولتی متر در مُ Rx_{10k} و هیچ گونه نشتی قابل قبول نیست.

نکته



برای تست LED فرستنده مادون قرمز می توان با اعمال ولتاژ ۳ ولت به پایه های آن (در گرایش مستقیم) و سپس قرار دادن LED در مقابل دوربین تلفن همراه نور منتشر شده از LED مادون قرمز را در صفحه تلفن همراه مشاهده نمود که نشانگر سالم بودن آن می باشد.

تست توسط مولتی متر دیجیتال:

دیود معمولی:

نوار سفید رنگ روی دیود مشخص کننده کاتد می باشد.

تست بوق در دیود

در حالی که دیود روی بورد است از آن تست بوق بگیرید اگر صدای بوق شنیده شد دیود خراب شده است.

تست دیود با مولتی متر

در ابتدا دیود را از مدار جدا کنید.

سلکتور مولتی متر را روی دیود قرار داده و پراب قرمز را به سر آند وصل کرده و پراب مشکی را به سر کاتد (با نوار سفید روی دیود مشخص شده است) وصل کنید در این حالت مولتی متر مقداری را نشان می دهد.

حال جای پراب ها را عوض کرده و پراب مشکی را به آند و پراب قرمز را به کاتد دیود وصل کنید که باید مولتی متر مقدار بی نهایت را به صورت ۱ یا L^۰ نشان دهد یعنی دیود جریانی را در جهت عکس از خود عبور نمی دهد. در کل به صورت زیر عمل می شود.

پایه ۱ (آند)

پایه ۲ (کاتد)

مقدار مولتی متر

پراب قرمز

پراب مشکی

عدد

پراب مشکی

پراب قرمز

۱ یا L^۰

با برقرار شدن این دو شرط دیود سالم است.

نکته

دقت کنید عدد ۱ یا L^0 در مولتی متر بعنی اینکه مولتی متر راه نمی‌دهد و یا نشان دهنده بی‌نهایت می‌باشد.



دیود زنر

از دیود زنر برای تثبیت ولتاژ استفاده می‌شود. نوار مشکی روی دیود زنر معرف بخش کاتد دیود است. ولتاژ دو سر دیود زنر تقریباً ثابت بوده و تغییر جریان در آن تأثیری ندارد. از این دیودها در ناحیه شکست معمکوس استفاده می‌شود. ولتاژ شکست این دیودها را ولتاژ زنر می‌نامند و آن را با V_Z نمایش می‌دهند. دیودهای زنر تجاری با ولتاژ شکست $2/4$ ولت تا 200 ولت ساخته می‌شوند.

چون دیود زنر باید به صورت معمکوس بایاس شود کاتد آن به قطب مثبت منبع ولتاژ و آند آن به قطب منفی منبع ولتاژ وصل می‌شود، در این صورت جهت جریان از کاتد به آند خواهد بود.

تست بوق در دیود

در حالی که دیود روی بورد است از آن تست بوق بگیرید. اگر صدای بوق شنیده شد دیود خراب شده است.

تست دیود زنر

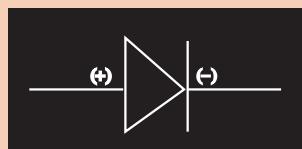
در ابتدا دیود را از بورد جدا کنید. سلکتور مولتی متر را روی دیود قرار داده و پراب قرمز را به آند و پراب مشکی را به کاتد وصل کنید. در این صورت مولتی متر مقدار عددی را نشان می‌دهد یا به اصطلاح راه می‌دهد.

حال جای پراب‌ها را عوض کنید و پراب مشکی را به سر آند بزنید و پراب قرمز را به سر کاتد وصل کنید در این صورت مولتی متر مقدار L^0 یا ۱ (بی‌نهایت) را نشان می‌دهد. در کل به صورت زیر عمل می‌شود.

مقدار مولتی متر	پایه ۱ (آند)	پایه ۲ (کاتد)
عدد	پراب مشکی	پراب قرمز
1 یا L^0	پراب قرمز	پراب مشکی

نکته

دقت کنید که روی بورد جهت آند و کاتد برای دیود نمایش داده شده است.



LED

دیودهای LED دقیقاً مانند دیودهای معمولی هستند و به صورت مستقیم بایاس می‌شوند یعنی قطب مثبت منبع تغذیه به آند و قطب منفی آن به کاتد وصل می‌شود.

تست دیود LED

برای تست دیود LED آن را از مدار خارج کرده و پراب قرمز را به سر آند و پراب قرمز را به سر کاتد وصل کنید سپس دیود LED باید روشن شود. وقت کنید اگر جای پرابها را عوض کنید مولتی متر باید مقدار ۱ یا (L^0 بی‌نهایت) را نشان دهد.

دیود شاتکی

یک دیود نیمه‌هادی با افت ولتاژ پایین در حالت بایاس مستقیم و سرعت کلید زنی بسیار بالا می‌باشد. در دیودهای معمولی هنگام عبور جریان الکتریکی مقدار افت ولتاژ در حدود $5/6$ تا $1/7$ ولت می‌باشد در حالی که در دیود شاتکی افت ولتاژ در حدود $1/5$ تا $4/5$ ولت می‌باشد. دیود شاتکی ترکیب دو دیود معمولی می‌باشد.

ملاحظه می‌شود که طرح پایه‌های آند و کاتد دیود شاتکی معمولاً روی آن کشیده می‌شود.

تست بوق در دیود شاتکی

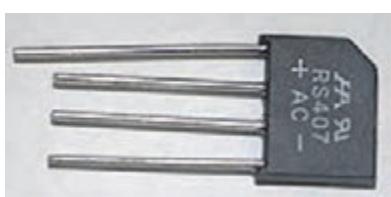
برای تست دیود شاتکی روی مدار با تست بوق، سلکتور مولتی متر را روی بازر قرار دهید سپس پرابها را یکی یکی به پایه‌های دیود وصل کرده و اگر بوق زد دیود خراب است.

تست دیود شاتکی

در ابتدا دیود شاتکی را از مدار خارج کنید سپس سلکتور مولتی متر را روی دیود قرار داده و پراب قرمز را به پایه ۱ (آند) و پراب مشکی را به پایه ۲ (کاتد) وصل کنید که در این حالت مولتی متر عددی را نشان می‌دهد. جای پراب‌های قرمز و مشکی را عوض کنید و پراب قرمز را به پایه ۲ (کاتد) و پراب مشکی را به پایه ۱ (آند) وصل کنید که در این حالت مولتی متر راه نمی‌دهد و مقدار L^0 یا (L^0 بی‌نهایت) را نشان می‌دهد. پراب مشکی را به پایه ۲ (کاتد) و پراب قرمز را به پایه ۳ (آند) وصل کنید که در این حالت مولتی متر راه نمی‌دهد و مقدار عددی را نشان می‌دهد. حال جای پراب‌ها را عوض کنید و پراب قرمز را به پایه ۲ (کاتد) و پراب مشکی را به پایه ۳ (آند) وصل کنید که در این حالت مولتی متر راه نمی‌دهد و مقدار بی‌نهایت نشان داده می‌شود. در کل به صورت زیر عمل می‌شود.

پایه ۱ (آند)	پایه ۲ (کاتد)	پایه ۳ (آند)	مقدار مولتی متر
پراب قرمز	پراب مشکی	عدد	عدد
پراب مشکی	پراب قرمز	L^0 یا 10^0	L^0 یا 10^0
پراب مشکی	پراب قرمز	عدد	عدد
پراب مشکی	پراب قرمز	10^0 یا L^0	10^0 یا L^0

اگر این شرط‌ها برقرار باشد دیود شاتکی سالم است.

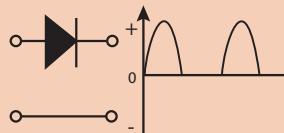


پل دیود

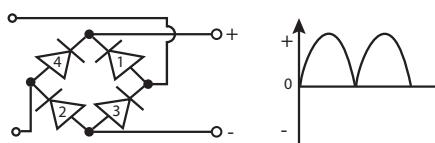
مداری است که با تغییر دادن پلاریته تغذیه ورودی آن، پلاریته خروجی تغییر نمی‌کند و معمولاً برای یکسوسازی جریان متناوب و به دست آوردن جریان مستقیم تمام موج استفاده می‌شود.

نکته

می‌دانیم که دیود جریان متناوب (AC) را یکسو می‌کند و قسمت منفی نمودار سینوسی جریان زمان یا ولتاژ زمان را حذف می‌کند یعنی به صورت کامل جریان یکسو نمی‌شود یا به اصطلاح نیم موج می‌گویند.



ولی پل دیود جریان یا ولتاژ را کاملاً یکسو می‌کند و فاصله سینوس‌ها را از بین می‌برد و یک جریان یا ولتاژ کاملاً یکسو داریم یا به اصطلاح تمام موج می‌گویند. سپس می‌توان با استفاده از یک خازن بعد از پل دیود یک جریان یا ولتاژ صاف (DC) ایجاد کرد.



پل دیود دارای ۴ پایه می‌باشد. اتصال دو سر کاتدی تشکیل پلاریته مشبیت و اتصال دو سر آندی تشکیل پلاریته منفی را می‌دهند. پل دیود می‌تواند به جای یک دیود چهار پایه از ترکیب ۴ دیود معمولی ایجاد شود.

تست پل دیود (ترکیب ۴ دیود) به وسیله تست بوق

سلکتور مولتی‌متر را روی بازر قرار داده اگر پراب‌های قرمز و منفی به دو پایه‌ای که در آند مشترک هستند وصل شوند مولتی‌متر باید بوق ممتد بزند که نشان‌دهنده اتصال دو پایه آندی هستند. (خروجی منفی) و اگر پراب‌های قرمز و منفی به دو پایه‌ای که در کاتد مشترک هستند وصل شوند مولتی‌متر باید بوق ممتد بزند که نشان‌دهنده اتصال دو پایه کاتدی هستند. (خروجی مثبت)

- در اتصال پراب‌های قرمز و منفی به پایه‌های دیگر که در آند و کاتد مشترک نیستند نباید صدای بوق شنیده شود.

تست پل دیود ۴ پایه روی بورد به وسیله تست بوق

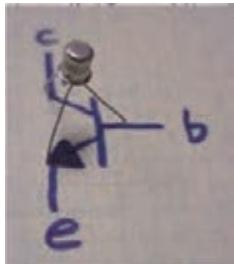
پل دیود به صورت دیود شاتکر ۴ پایه می‌باشد که دو پایه وسط برق متناوب یا شهری اتصال دارد و پایه‌های کناری پلاریته + و - هستند و در تست بوق نباید نسبت به هم‌دیگر بوق بزنند.

نکته

در تست ظاهری دیود نباید دچار خراشیدگی باشد.



تست ترانزیستور



طریقه شناسایی پایه های ترانزیستور توسط مولتی متر آنالوگ: ابتدا مولتی متر را در رنج RX1 قرار داده و سپس به دنبال پایه ای می گردیم که به دو پایه دیگر راه بدهد. این پایه B (بیس) است و اگر این پایه به وسیله سیم قرمز شناسایی شود معرف نوع ترانزیستور PNP یا اصطلاحاً مثبت است و در صورتی که توسط ترمینال مشکی تشخیص داده شود گویند که ترانزیستور NPN و یا منفی است. حال پایه B و نوع ترانزیستور مشخص شده است.

جهت تشخیص دو پایه دیگر مولتی متر را در رنج RX100 قرار داده

و در هر دو جهت این دو پایه را نسبت به هم تست می کنیم در جهتی که مولتی متر راه می دهد ترمینالی که B (بیس) را شناسایی کرده است E ترانزیستور را تشخیص می دهد. و طبعاً پایه بعدی کلکتور است.

طریقه شناسایی پایه های ترانزیستور توسط مولتی متر دیجیتال:

برای تست کردن ترانزیستور مولتی متر را روی رنج دیود - بازر قرار می دهیم. یکی از پراب ها به صورت تصادفی روی یک پایه ترانزیستور قرار داده و پراب دیگر را به پایه های دیگر می زنیم. اگر عددی مشاهده نشد، جای پایه مشترک را تغییر می دهیم. باز هم اگر روی دو پایه دیگر عدد ندیدیم پراب را عوض می کنیم. آنقدر این کار را انجام می دهیم تا وقتی که پراب را روی یک پایه ثابت نگه می داریم در صورت اتصال پراب دیگر به هر کدام از پایه ها باید عددی روی صفحه مولتی متر دیده شود. در این صورت پایه ای که پراب روی آن ثابت مانده پایه بیس، پایه ای که عدد کوچک تری نشان می دهد پایه کلکتور و پایه ای که عدد بزرگ تر را نشان می دهد پایه امیتر است. حال اگر پراب ثابت مانده روی پایه بیس پراب قرمز یعنی مثبت باشد، ترانزیستور تیپ منفی یعنی NPN است و اگر پراب ثابت مانده پایه بیس، پراب قرمز یعنی منفی باشد، ترانزیستور تیپ منفی یعنی PNP است. در صورتی که هر چقدر پراب ها را تغییر داده و جایه جا کنیم اما عددی مشاهده نشود و یا بوق یکسره باشد، ترانزیستور سوخته است.

طریقه تشخیص دادن پایه های ترانزیستورها

با توجه به اینکه مولتی متر یک باتری ۱/۵ ولتی دارد و پراب قرمز به منفی باتری و پراب سیاه به مثبت باتری (از داخل) وصل می شود به صورت زیر عمل می کنیم :

نکته

مولتی متر را در رنج ohm high قرار دهید (۱k)



شناسایی پایه های ترانزیستور و تست سالم بودن آن :

ابتدا یک ترانزیستور سالم را بررسی می کنیم؛ یک ترانزیستور یا مثبت (pnp) و یا منفی (npn) می باشد. برای تشخیص تیپ ترانزیستور چندین روش وجود دارد.

طریقه شناسایی پایه های ترانزیستور توسط مولتی متر:

ابتدا مولتی متر را در حالت تست دیود قرار می دهیم و سپس به دنبال پایه ای می گردیم که به دو پایه دیگر راه بدهد، این کار را با تعویض قطب های سیم مولتی متر تکرار می کنیم، این پایه B (بیس) است و اگر این پایه به سیم مشکی مولتی متر متصل باشد معرف نوع ترانزیستور PNP یا اصطلاحاً منفی است و در صورتی که به سیم قرمز متصل باشد ترانزیستور NPN و یا مثبت

است. حال پایه B و نوع ترانزیستور مشخص شده است. جهت تشخیص دو پایه دیگر سیمی که به پایه بیس وصل است را دست نمی‌زنیم و سیم دیگر را یکبار به پایه دومی و یکبار به پایه سومی وصل می‌کنیم. هر پایه که عدد کوچک‌تری روی صفحه مولتی متر نمایش دهد کلکتور و پایه دیگر امیتر است.

اگر یک ترانزیستور در موقع تست مشخصات این پایه‌های گفته شده را از خود بروز دهد سالم است و اگر یک مورد مشکل داشته باشد معیوب می‌باشد.

تیپ بعضی از ترانزیستورها را از روی نام‌گذاری می‌توان مشخص نمود و برای تشخیص از این راه باید سیستم‌های نام‌گذاری ترانزیستور را بشناسیم.

۱ سیستم نام‌گذاری ژاپنی:

نام‌گذاری ترانزیستور در این سیستم به شرح زیر است :

با S₂ در ابتداء شروع و اگر حرف بعدی A و یا B باشد ترانزیستور مثبت (PNP) می‌باشد پس SA₂ یعنی ترانزیستور مثبت با فرکانس کار بالا و SB₂ یعنی ترانزیستور مثبت (PNP) با فرکانس کار پائین می‌باشد.

مثال :

SA1015₂ این ترانزیستور از نوع مثبت با فرکانس کار زیاد می‌باشد و یا SB941₂ این ترانزیستور از نوع مثبت با فرکانس کار پائین می‌باشد. اگر ترانزیستور با SC₂ و یا SD₂ شروع شود در این روش یعنی ترانزیستور منفی می‌باشد.

SC₂ یعنی ترانزیستور منفی فرکانس بالا و SD₂ یعنی ترانزیستور منفی و با فرکانس کار پائین است

۲ روش نام‌گذاری اروپایی :

که آوردن دو حرف در اول و سه عدد در آخر مانند BC337 تیپ ترانزیستور قابل تشخیص نیست در روش نام‌گذاری آمریکایی :

که با N₂ شروع و چند عدد در آخر مانند N3055₂ نوع مثبت و یا منفی مشخص نمی‌شود. برای تشخیص مثبت و یا منفی ترانزیستورها دیگر ضمن اینکه از دیتا شیت‌ها می‌توان استفاده کرد. در صورت داشتن یک ترانزیستور با همان شماره و سالم می‌توان به شرح زیر عمل کرد: ابتداء مولتی متر را روی RX₁ قرار داده و دنبال پایه‌ای می‌گردیم که به دو پایه دیگر راه بدهد یعنی عقربه حرکت کند و معمولاً اهم کمتر از ۴۰ قابل قبول است.

در این حالت اگر مولتی متر آنالوگ (عقربه‌دار) داشته باشیم و سیم قرمز مولتی متر به پایه‌ای که به دو پایه دیگر راه بدهد متصل کیم ترانزیستور از نوع مثبت است و پایه‌ای که به دو پایه دیگر راه می‌دهد پایه بیس B می‌باشد.

اگر سیم مشکی را به پایه‌ای متصل کنیم که به دو پایه دیگر راه بدهد ترانزیستور منفی و پایه مشترک بیس B می‌باشد.

برای تشخیص دو پایه دیگر چندین روش وجود دارد که فقط به دو روش ساده آن اشاره می‌کنم. اگر مولتی متر رنج K RX₁ داشته باشد می‌توان در این رنج به شرح زیر C کلکتور را از امیتر E تشخیص داد.

باید در این رنج دستمنان به پایه‌های ترانزیستور تماس نداشته باشد. در این حالت (RX₁₀K) ترمینال مشکی مولتی متر را اگر به دو پایه دیگر متصل کنیم (دست با

پایه‌های ترانزیستور تماس نداشته باشد) فقط در یک جهت عقربه منحرف می‌شود. که در این حالت در ترانزیستور منفی سیم مشکی که بیس را تشخیص داد E امیتر را نیز در این

حالت مشخص می‌کند.

در ترانزیستور مثبت ترمینال فرمز که قبلًا بیس را تعیین نموده است اکنون E امیتر را تعیین می‌کند.

حال که پایه‌های ترانزیستور را شناختیم چگونه آنرا تست کنیم تا بدانیم که قطعه صدرصد سالم است.

برای تشخیص صحت ترانزیستور به شرح زیر توجه فرمائید:

۱ پایه بیس باید به دو پایه دیگر با مولتی‌متر آنالوگ و در رنج RX1 راه بدهد و اهم کمی را نشان دهد. طبیعی است که در این حالت دیود بیس امیتر در گرایش مستقیم است.

۲ پایه بیس به دو پایه دیگر حتی در رنج RX1K هم راه ندهد یعنی هیچ‌گونه نشتی در این حالت قابل قبول نیست. دیود بیس امیتر در گرایش معکوس می‌باشد.

۳ پایه‌های C کلکتور و E امیتر نیز در حالی که مولتی‌متر در رنج RX1K قرار دارد از هر دو سو نشتی ندارند پس در این حال نیز هیچ‌گونه نشتی قابل قبول نیست (دست با پایه‌های ترانزیستور نباید تماس داشته باشد).

توجه: این آزمایش فقط در یک ترانزیستور ساده بدون دیود داخلی و یا مقاومت داخلی صحت دارد و در ترانزیستور دارلینگتون نیز روش تست متفاوت است.

چگونه ترانزیستورهای معادل را انتخاب کنیم:

برای انتخاب ترانزیستور معادل و یا جانشین مناسب آن به مهم‌ترین پارامترهای آن توجه کنید.

۱ ماکریزم ولتاژ قابل تحمل EC

۲ ماکریزم جریان گذر از EC

۳ توان ترانزیستور

۴ ضریب تقویت ترانزیستور

۵ فرکانس قطع ترانزیستور

نکات فوق الذکر در اکثر موارد باید مورد توجه باشد. اگر یک ترانزیستور خروجی هریزنتمال و یا یک ترانزیستور سویچینگ تغذیه را انتخاب می‌کنیم تمام موارد فوق حتی به اضافه ظرفیت خازنی بین BC نیز باید مورد توجه قرار گیرد زیرا فرکانس کار هرچه بالاتر رود اهمیت ظرفیت خازنی ما بین پایه‌های ترانزیستور بیشتر می‌شود.

نکته‌ای که در انتخاب ترانزیستورهای قدرت حائز اهمیت است مقدار جریان گذر از EC می‌باشد. در این حالت انتخاب ترانزیستور جانشین باید به صورتی باشد که نه تنها تحمل جریان گذر را داشته باشد بلکه اندکی از ترانزیستور قبلی نیز بهتر بوده تا طول عمر بیشتری در مدار داشته باشد.

در انتخاب ترانزیستورهای طبقه هریزنتمال علاوه بر توجه به جریان گذر اهمیت تحمل ولتاژ کار بالا بیشتر از ترانزیستورهای سویچینگ است. زیرا همواره خروجی‌های هریزنتمال پیک‌های ولتاژ بالاتر تولید می‌کنند. این بدان معنی نیست که در طبقه POWER SUPPLY یا منبع تغذیه ولتاژ کار ترانزیستور اهمیتی ندارد. به هر حال انتخاب ولتاژ کار با توجه به ماکریزم دامنه پیک‌های تولیدی اهمیت دارد. در ترانزیستورهای خروجی هریزنتمال گاهی محدوده ولتاژ کار بالاتر از ۷۱۵۰۰ می‌باشد پس الزاماً باید ولتاژ کار این ترانزیستورها بالاتر از پیک‌های تولیدی باشد تا تحمل کاردر این وضعیت را داشته باشد.

روش تست رگولاتور و فت و ماسفت با استفاده از مولتی‌متر

آزمایش ماسفت به کمک اهم متر: در ابتدا پایه‌های ترانزیستور را به سیله دیتا شیت مشخص می‌کنیم.

- ۱** کلید سلکتور اهم متر را در وضعیت RX1K قرار می‌دهیم.
- ۲** فیش مثبت آن را (پروب قرمز) به پایه سورس و فیش منفی (پروب مشکی یا همان com) را به پایه درین وصل می‌کنیم. در این حالت عقربه اهم متر نباید حرکت کند.
- ۳** به کمک سر فلزی یکی از فیش‌های اهم متر پایه‌های گیت و درین را یک لحظه اتصال کوتاه می‌دهیم.
- ۴** سپس فیش مثبت آن را به پایه سورس و فیش منفی را به پایه درین وصل می‌کنیم. در این حالت عقربه اهم متر باقیستی از وسط درجه‌بندی عبور کرده و اهمی را نشان دهد که این نشانه سالم بودن ماسفت است.

N- CHANNEL

P- CHANNEL

مراحل

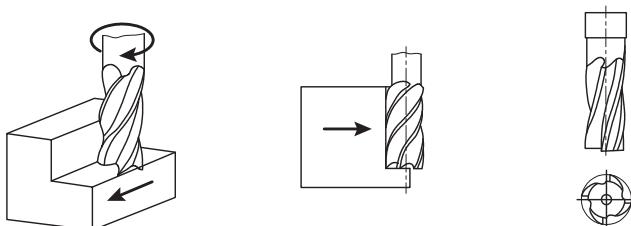
مولتی متر نباید بوق بزنند(مدار باز)	مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	سیم مشکی وصل شود به گیت
مولتی متر رنج دیودها را نشان مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	سیم قرمز وصل شود به سورس
می‌دهد (۲۵۰ تا ۶۵۰)		سیم مشکی وصل شود به سورس
مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	مولتی متر رنج دیودها را نشان مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	سیم مشکی وصل شود به درین
می‌دهد (۶۵۰ تا ۲۵۰)		سیم قرمز وصل شود به سورس
مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	مولتی متر نباید بوق بزنند (مدار باز)	سیم قرمز وصل شود به گیت
		سیم مشکی وصل شود به سورس

تعاریف و اصطلاحات فلزکاری

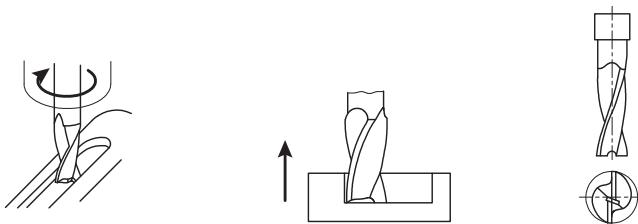
این بخش در فصل ۲ کتاب همراه هنرجو مکاترونیک سال یازدهم (کد کتاب ۲۱۱۴۷۹) آورده شده است.

تیغه فرز انگشتی: این تیغه‌ها در اصل نوعی تیغه فرز پیشانی تراش با قطر کوچک‌تر بوده و دنباله آنها جهت بستن به محور ماشین استوانه‌ای و یا مخروطی بوده و از نظر طول لبه برنده در پیشانی در دو نوع ساخته می‌شوند. تیغه فرزهای انگشتی که طول لبه برنده آنها در پیشانی تیغه فرز از شعاع آنها کوچک‌تر باشند در فرزکاری سطوح باریک مسطح و شیارهای کم عمق و پله‌ها استفاده می‌گردد.

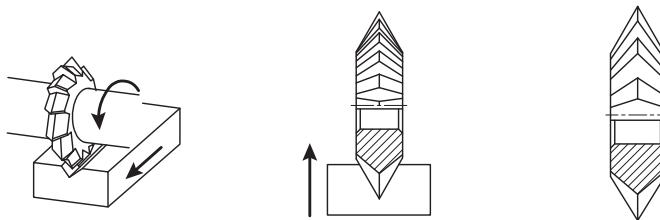
لازم به تذکر است دادن بار عمقی زیاد به این تیغه فرزها امکان پذیر نمی‌باشد زیرا برآمدگی که در زیر پیشانی تیغه فرز ضمن فرزکاری به وجود می‌آید باعث شکستن آن خواهد شد.



تیغه فرزهای انگشتی که به صورت دو یا سه لبه ساخته شده و طول لبه برنده آنها در پیشانی از شعاع تیغه فرز بلندتر می‌باشد برای فرزکاری جای خار، شیارهای عمیق و همچنین شکاف‌ها استفاده می‌گردد.

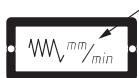


تیغه فرز زاویه تراش (۷ شکل): لبه برنده این تیغه فرز در سطح جانسی آنها به صورت ۷ شکل ایجاد می‌شود. این تیغه فرزها جزو تیغه فرزهای فرم بوده و زاویه براده آنها صفر می‌باشد.





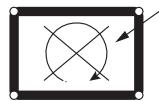
تعداد دوران در هر دقیقه



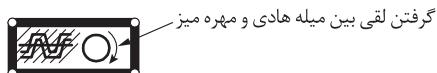
پیشروی میز در هر دقیقه

~~~~ - حرکت معمولی

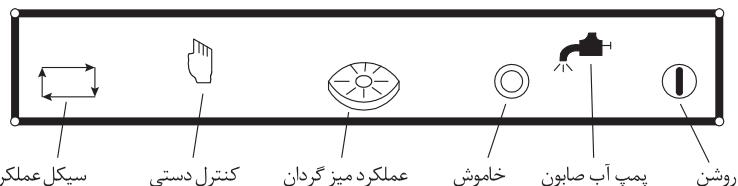
~~~~~ - حرکت سریع



تغییر دور در حالت توقف ماشین و در
جهت خلاف عقربه ساعت انجام گیرد.



گرفتن لقی بین میله هادی و مهره میز



سیکل عملکرد

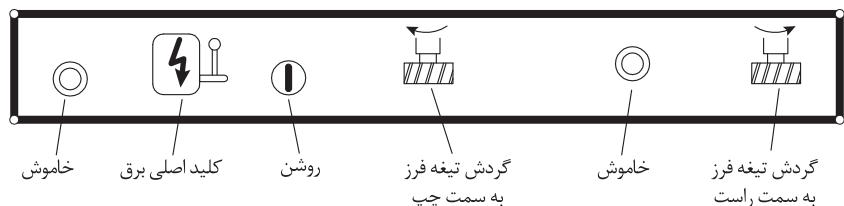
کنترل دستی

عملکرد میز گردان

خاموش

پمپ آب صابون

روشن



خاموش

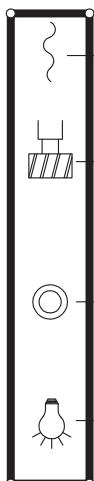
کلید اصلی برق

روشن

گردش تیغه فرز
به سمت چپ

خاموش

گردش تیغه فرز
به سمت راست



حرکت سریع میز (حرکت خرگوشی)



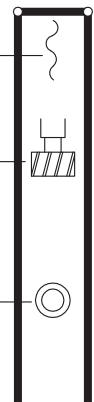
حرکت میله فرز گیر



خاموش



روشنایی

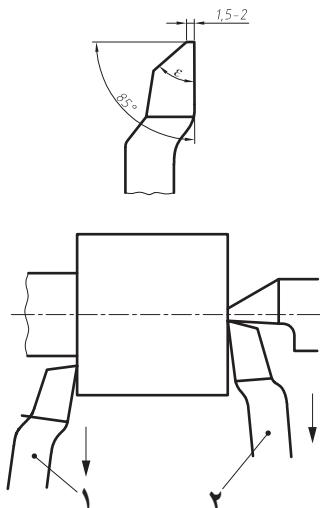
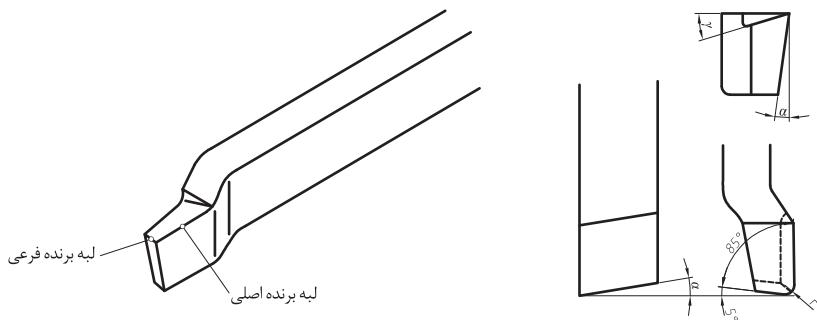


تابلوی برق

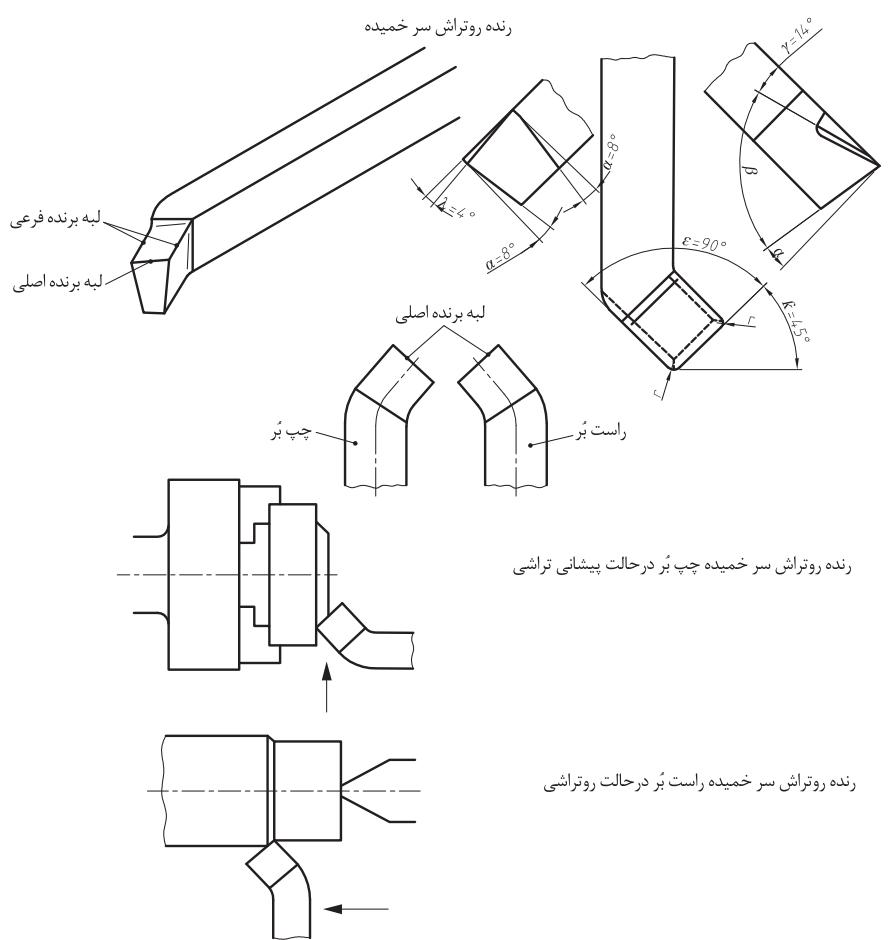
رنده های بغل تراش را در تراشیدن پله های کوتاه و یا در پیشانی تراشی و همچنین رو تراشی میله های نازک (به علت صفر بودن نیروی عکس العمل بار) استفاده می کنند. با این توجه داشت که در موقع بغل تراشی و یا پیشانی تراشی با این نوع رنده ها جهت حرکت رنده از داخل به سمت خارج قطعه باشد.

در صورتی که بنابر علی زاویه رأس (E) لازم باشد کم انتخاب شود توصیه می شود که یک لبه برنده فرعی به عرض $1/5$ تا 2 میلی متر که نسبت به لبه برنده اصلی زاویه 85° داشته باشد به رنده بدهند.

رنده های بغل تراش



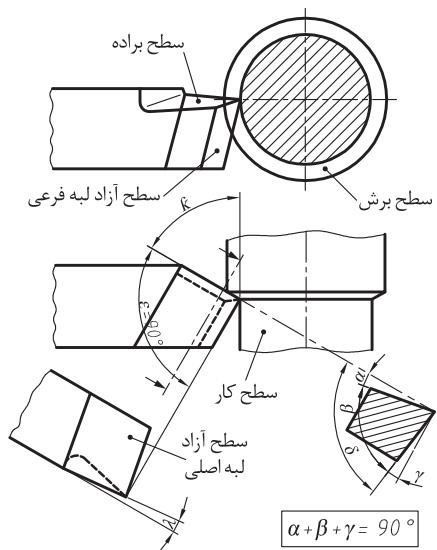
- ۱- رنده بغل تراش چپ بر
- ۲- رنده بغل تراش راست بر



رنده‌های روتراش سر خمیده برای روتراشی و پیشانی تراشی یک قطعه کار بدون تغییر وضعیت رنده به کار می‌روند. از این نوع رنده‌ها در مواقعی که حجم براده‌برداری زیاد موردنظر باشد نیز می‌توان استفاده نمود.

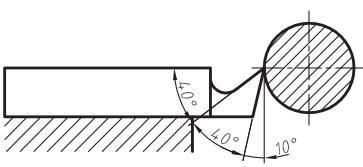
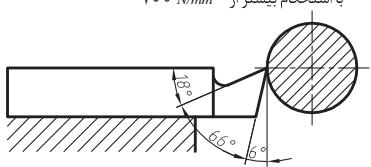
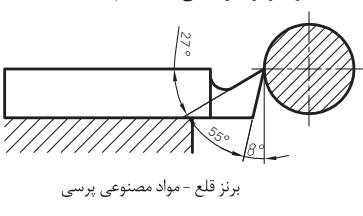
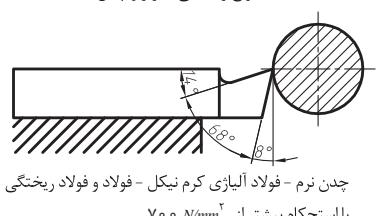
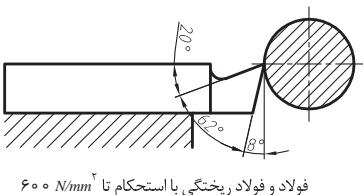
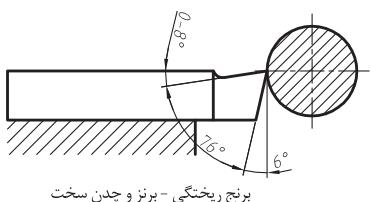
فرم لبه برنده رنده روتراشی

علامت اختصاری زوایا:

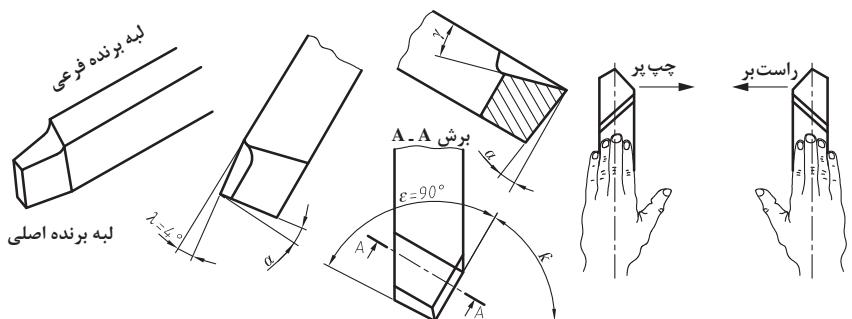


| | |
|---------------------|-------------|
| α (آلفا) | زاویه آزاد |
| β (بتا) | زاویه گوه |
| γ (گاما) | زاویه براده |
| δ (دلتا) | زاویه برش |
| ϵ (اپسیلن) | زاویه رأس |
| κ (کاپا) | زاویه تنظیم |
| γ (لاندا) | زاویه تمایل |

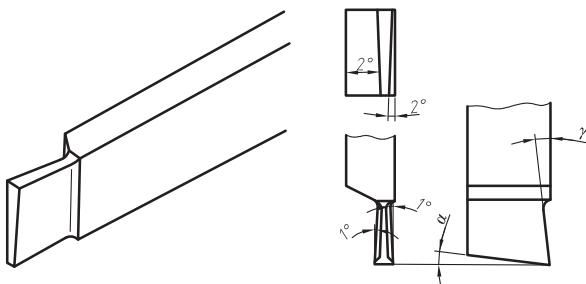
$$\delta = \alpha + \beta$$



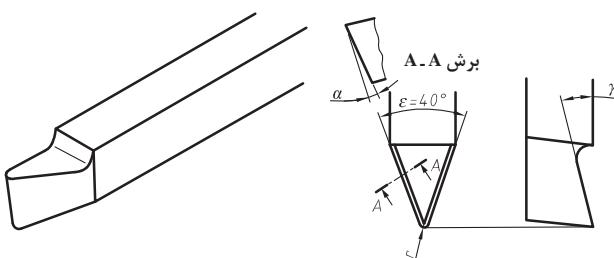
رنده رو تراش سر مستقیم: این رنده‌ها برای رو تراشی و پیشانی تراشی یک قطعه با تغییر وضعیت رنده برای خشن تراشی و مواردی که حجم براده برداری زیاد باشد به کار می‌رود.



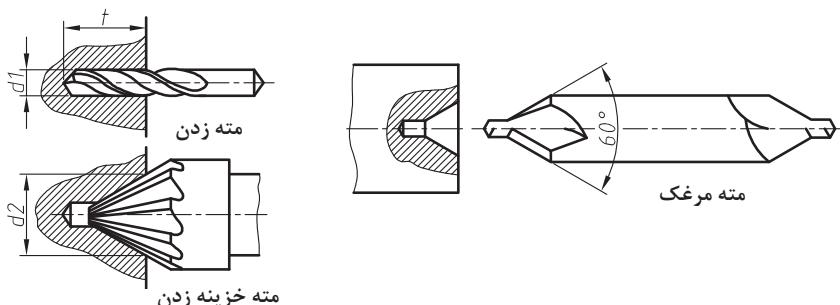
رنده شیار تراش: از رنده‌های شیار تراش برای گاه‌گیری استفاده می‌نمایند. امتداد لبه بزنده اصلی این رنده‌ها باستی به موازات محور ماشین قرار گیرد.



رنده پرداخت نوک باریک سرگرد: از این رنده‌ها برای پرداخت کاری سطوحی که قبل از خشن تراشی شده‌اند استفاده می‌نمایند. با افزایش شعاع گردی نوک رنده و کاهش مقدار پیشروی کیفیت سطح کار بهتر خواهد شد.



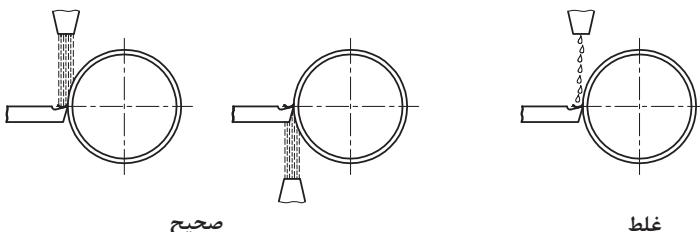
مته مرغک زدن: برای آنکه بتوان قطعه کار را بین دو مرغک یا سه نظام و مرغک بست و همچنین برای مرکزگیری و سوراخکاری لازم است که ابتدا در سطوح پیشانی قطعه کار سوراخ مناسب توسط مته و یا مته خزینه مخروطی ایجاد نمود.



مواد خنک کننده: مواد خنک کننده در هنگام تغییر فرم فلزات از طریق برادهبرداری و غیربرادهبرداری وظیفه خنک کردن کار و ابزار، چربکاری بهمنظر کاهش اصطکاک، افزایش دوام ابزار، شست وشو و انتقال برادهها، بالا بردن کیفیت سطح و جلوگیری از زنگ زدن قطعه کار و ابزار ماشین را به عهده دارند. انتخاب مواد خنک کننده به جنس قطعه کار بستگی داشته که در جدول زیر به نمونههایی از آنها اشاره شده است.

| جنس قطعه کار | فولاد | آلیاژهای آلومینیوم | چدن خاکستری، برنج و برنز |
|----------------|----------|--------------------|---------------------------|
| مواد خنک کننده | آب صابون | نفت، گازوئیل، خشک | خشک (بدون مواد خنک کننده) |

در هنگام استفاده از مواد خنک کننده می‌توان سرعت برش بالاتری را نسبت به موقعی که قطعه کار بدون استفاده از ماده خنک کاری برادهبرداری می‌شود انتخاب نمود. لازم به تذکر است که ماده خنک کننده بایستی به حدّ وفور و به طور مداوم مطابق شکل زیر، روی محل برادهبرداری جریان داشته باشد.



آب صابون: آب صابون امولسیونی است از ۱۰ تا ۱۲ درصد روغن مته (محلول هایی از صابون و روغن های معدنی) در آب. چون آب صابون سبب بیماری های پوستی می گردد لذا بایستی از شستن دست ها با آن خودداری کرد.

| نام | شکل | توضیحات |
|------------------|-----|---|
| New Project | | ابزاری است جهت تعریف پروژه جدید |
| Open Project | | ابزاری است جهت باز کردن پروژه‌هایی که قبلاً تعریف شده‌اند. |
| Close Project | | ابزاری است جهت بستن پروژه‌هایی که باز هستند. |
| Zoom | | ابزاری است جهت دور یا نزدیک کردن محیط کار در صفحه نمایش. |
| گردید | | ابزاری است جهت نشان دادن نقاط مختصات صفحه نمایش. |
| Page setting | | از این ابزار به منظور ایجاد صفحات جدید و جایه‌جایی بین صفحات مختلف استفاده می‌شود. |
| Graphic Tools | | از این ابزار برای کارهای گرافیکی استفاده می‌شود. |
| Cable definition | | ابزاری جهت تعیین نوع و مشخصات کابل در نقشه |
| Settings | | جهت رفتن به تنظیمات تمامی تجهیزات از این آیکون استفاده می‌شود |
| Numbering | | از این ابزار برای شماره‌گذاری ترمینال‌ها و تجهیزات استفاده می‌شود |
| Insert Symbol | | برای باز شدن پنجره سیمبل‌ها باید این آیکون را فشار دهید |
| Window macro | | برای وارد کردن پنجره‌ای که از یک یا چند المان و یا از یک مدار از قبل آماده شده ساخته شده است از این المان استفاده می‌شود |
| Snap to Grid | | در صورت فعل بودن گردید استنپ با رهایکردن سیمبل‌ها در صفحه مشاهده می‌شود که سیمبل‌ها به صورت اتوماتیک بر روی گردیدها قرار می‌گیرند |

| | | |
|---|---|--------------------|
| برای وارد کردن باکس های PLC استفاده می شود |  | PLC Box |
| به منظور کپی کردن یک المان به تعداد مورد نظر |  | Duplicate |
| در صورتی که بخواهیم المانی را به قرینه موقعیت خودش منتقل کنیم از ابزار آینه استفاده می کیم |  | Miror |
| به منظور جابه جایی یک المان از این آیکون استفاده خواهیم کرد |  | Move |
| ابزاری برای چرخاندن المان های موجود در محیط کاری پروژه |  | Rotate |
| ابزاری برای تغییر سایز المان های گرافیکی |  | Scale |
| ابزاری برای امتداد یا همان توسعه دادن المان های گرافیکی در صفحه کاری |  | Stretch |
| هر گاه بخواهیم یک نقطه پتانسیلی را از یک صفحه به صفحه دیگر منتقل کنیم از این ابزار استفاده خواهیم کرد |  | Interruption Point |
| جهت رفتن به تنظیمات تمامی تجهیزات از این آیکون استفاده می شود |  | Properties |
| باز کردن پنجره مربوط به سیمبل ها | Insert | Short Key |
| باز کردن پنجره سیمبل ماکرو | Ctrl + Insert | Short Key |
| باز کردن پنجره مربوط به تجهیزاتی که دارای اطلاعات پایه ای هستند | Alt + Insert | Short Key |
| باز کردن Window Macro ها | M | Short Key |
| جابه جا کردن المان ها در صفحه یا همان عملیات Move | V | Short Key |
| کپی کردن یک المان به تعداد دلخواه | D | Short Key |
| مسیر تولید گزارش از نقشه ها | Utilities→Reports→Generate | Report |

اصطلاحات زبان فنی

اصطلاحات اعلام حریق

| شرح لاتین | شرح فارسی | شرح فارسی | شرح لاتین |
|-----------------------------|---------------------------|---------------------------|-----------------------------------|
| Fite Airm Contrd Panel | پنل اعلام حریق | شستی اعلام حریق | Manual Call Ponit |
| Fire Alcrm Pepeder Panel | تکرار کننده اعلام حریق | شستی اعلام حریق ضد آب | Waterproof Manual Call Ponit |
| Cpticol Smcie Dtectr | کاشف دودی فونو الکتریک | چراغ چشمک زن | Strobe Light (Flasher) |
| Duct Smcice Detecter | کاشف دودی کانالی | آژیر | Sounder |
| Her Delectcr | کاشف حرارتی | آژیر و چراغ چشمک زن | Sounder ond Strote |
| Rcte of Rise Hetectcr | کاشف حرارتی افزایشی | چراغ چشمک زن ضد آب | Waterproof Strobe Light (Flasher) |
| Detector (Heat and Smoke) | کاشف ترکیبی | آژیر ضد آب | Waterproof Sounder |
| Flome Detector | کاشف شعله | آژیر و چراغ چشمک زن ضد آب | Waterproof Sounder and Strobe |
| Coton Moniside Detectar | کاشف مونوکسید کربن | چراغ سر درب | Remote LED Indicator |
| Cos Leorge Detector | تشتیاب گاز | جعبه تقسیم اعلام حریق | Fire Alarm Jorction Box |
| Linec Deroctor | کاشف حرارتی خطی (کابلی) | کاشف نوری خطی بازتابی | Reflective Beom Detector |
| Aspirfating Smcke Detector | کاشف دودی نمونه گیر | کاشف نوری خطی | Beom Detector |
| Interfoce Mcdie | ماژول اینترفیس | ماژول ایزو لاتور | Isolator Module |
| Contral Modle | ماژول اینترفیس خروجی | پایه ایزو لاتور دار | Bose Detector With Isolator |
| Montor Nodule | ماژول اینترفیس ورودی | مقاومت ته خط | End of Line Resistor |
| Mentionl Zone Mocitr Modale | ماژول اینترفیس زون متعارف | مدار اعلام حریق | Fire Alarm Circuit |

A

| | |
|--|---|
| AC : alternating current | ولتاژ متناوب (غیر مستقیم) که دارای قطب تبیست |
| Acc | و سبله ای آنalogی است و وقتی که نور با توانش بروخورد میکند نور به شکل پارهای خفیف، الکترونیکی در منصور تصویر نگار داشته میشود |
| Accessory | ملحقات |
| Acoustic lens | عدسی صوتی است که همانند عدسی های نوری میتواند صوت را در یک نقطه متراکم کند |
| Action | عنکبوتی (عمل) |
| A/D:analog to digital | مبدل آنalog به دیجیتال |
| Adaptor | آداپتور (منبع تغذیه) |
| Adjustment | تنظیمات |
| ADNR:advanced motion adaptive 3D + 2D DNR | |
| ADSL:asymmetrical digital subscriber line | نوون از خدمات میستم محابرات تلفنی که دارای پهنای باند بزرگتر و سرعت پشتور میباشد |
| AES: auto electronics shutter | شاتر الکترونیکی اتوماتیک |
| AGC:automatic gain control | کنترل اتوماتیک بدهره (ولتاژ) در خروجی و بروزی |
| Alarm by pass relay | رله مدار کنترل کشیده برب اتوماتیک |
| Alarm I/O | بروکری و خروجی های مریوطا آزم در سیستم |
| ALC:automatic level control | کنترل خودکار سطح (سطح نور) |
| Anamorphic | لنزی که در دو محور عمودی مقابله بزرگنمایی چوئی مختلفی دارد |
| ANPR:automatic number plate recognition | شخصی اتوماتیک پلاک معرفی |
| Analog out | نوع خروجی در نسبتگاه هایی که تصاویر را روی مانیتور صفتی و غیر نلینی بینی که بروزی پختن میسازد |
| Antenna | آنتن |
| Apply | مورد استفاده فراز گرفتن و نایند شدن |
| APS:active pixel system | سیستم پیکسلی (اسلوپی) فعال |
| Area | ناحیه |
| Arrow | فلکن |
| ASIC:application specific integrated circuit | کاربردی مدارات مختص شخصی |
| Aspherical | لنزهایی که قدرت انتقال نور را بدی تواند به حالت افروزی برساند |
| ASS-BLC : antisaturation supper BLC | |
| Assemble | مونتاژ کردن |
| ATA (IDE) : integrated drive electronics | نحو فارسی کابل اتصال هارد به کامپیوتر و ماستگاه استدیالون |
| ATM : automated teller machine | دستگاه غایر بانک - خودپرداز |
| Audio compression | روشن قوشده سازی صدا |
| Audio in | بروکری جدا |
| Audio input channel | کافال و بروکر جدا |
| Audio out | خرجی صدا |
| Auto focus | حالات است در دوربین های روم که بشکل اتوماتیک (غیر دستی) جهت واضح گرفتن تصویر استفاده نمیگردد |
| Auto iris | تنظیم الکترونیک سایر دیافراگم در لنز دوربین که به تو دسته تقسیم می شود :
الف) direct
ب) video drive |
| Auto play | پخشی با پارسیس اتوماتیک |
| Auto run | اجرا شدن اتوماتیک - جود کار |
| Auto termination | مکاریسی که باعث دادن به کار میشود ظلت تصویری را به طور مماس انجام میدهد |
| Auto track | قابلیت تعقب اجسام در حال حرکت به شکل خودکار |
| Auto zoom | این لزهایها قابلیت زوم به صورت اتومات را دارند از راه دور بیرون میتوان آنها را کنترل کرد |
| AVR : automatic vehicle identification | تشخیصی اتومات پلاک خودرو |
| AWB:automatic white balance | تنظیم خودکار نور و میزان تعادلی سفیدی در تصویر |

B

| | |
|--|---|
| Baby kit camera | توسیع دوربینها و سیستم های سمعی برای کنترل کودکان و افراد مبتلا به بیماری |
| Back up | گرفتن از اطلاعات موجود |
| Back focus | تلخیم مکان برای در اصله با سیپور CCD در دوربین |
| Band width | پهنای باند فرکانس که برای سیپال و دیجیتال معمولی ۵۰ تا ۶۰ مگاهرتز است |
| Balanced signal | سیپال بالانس شده |
| Base band | سیپال باند اصلی با پایه |
| Beat max | توسیع فرستنده و دیگران |
| B-ISDN:broadband integrated services digital network | توسیع انتقال داده که قادر است داده های متغیر را در واحد زمان انتقال دهد |
| Bit rate | سرعت برداشت داده ها که معمولاً زمان سنجش می شود |
| BLC back light compensation | در واقع حفظ نوری توپی نسبت به ظرف را معمولی را خاموش می کند |
| Black & white | سیپال و سیپل |
| BNC | توسیع از سوکت اتصال که نوع خارج کرد نوع تجهیز آن برای اتصال بیان به لجه نگاری داشته و نوع پرس آن (خطی آن) مخصوص موتور اسکانه قرار می گیرد |
| BNC to sony (RCA) | توسیع سوکت که توپوت مختلف را به هم تبدیل می کند |
| Box | جعبه با کافر |
| Bracket | پایه (پایه دوربین) |
| Brightness | روشنایی |
| Broad cast | پخش عمومی |
| Built in mic | بیکوکن داخلی دوربین |
| Bullet | قلمچک (پیشر در سوره سوریه با عربی) |
| Butterfly effect | نمایشگر پیوپا این نامگذاری به بیوب و پخش زیگهای آن مسلط و این نمایشگر - توپ محدودی را بازتاب می کند |

C

| | |
|--|--|
| C & CS | توسیع سیستم شدن اثرباره داده های مخصوص خودش بر روی دوربین |
| Cable | کابل |
| camera | دوربین |
| Cash register | دستگاه پرداخت الکترونیکی فروشگاهی |
| Cat 5,cat 6 | آواز از کالهای شکم |
| Ccd charge couple device | پوسیتور نوری که اثر توپرین های مجهز به آن بوده و با تغیر شکل اکترونیکی قدر اثر ناشی بر قابل مبدل |
| Ccd aperture | سطوح (ز) که بر خراس است |
| CCDP:closed circuit digital photografy | به معنی توپرین مدارسته است که امروزه گستاخ مدارسته فراز میگیرد |
| CCIR:comite international de la radio | انجمن راندیشی بین المللی برای استاندارد تلویزیونی اروپا |
| Cctv : closed circuit television | در معنی تغیری به معنی توپرین مدارسته است که به انتشار برای توپرین مدارسته از آن اسفلاده میکند |
| CD-ROM | و سیله خواندن نوع فشرده |
| CDS(CORROLATED DOUBLE SAMPLING) | لشکری در ابعاد توپک و بک در حقیقت از توپرین های CCD |
| CFA(color filter array) | فلترهای نوری که در توپرین CCD برای تولید توپک و بک سیپال و دیجیتال |
| Channel (CH) | کابل |
| Chrominance | بعد اطلاعات رنگ سیپال و دیجیتال گفتگ فیلم |
| CIE | بعضین بین المللی نور که واحدی نوری را انحراف و ازمه میکند |
| CIF,common intermediate format | مقاييس ۱/۳ از جملات اندازه تصویر که در سیستم PAL برای NTSC و در سیستم NTSC برای PAL میباشد |
| CIF,2CIF,4CIF,QCIF,D1 | زیرساخته های نظریه سازی در فرستن شبکه |
| CIS:comos image sensor | CMOS سیپر |
| Clear | پاک کردن - ظرف |
| Client | دستگاه و یا کامپیوتر که به کامپیوتر سرور از طریق شبکه وصل می شود |
| Clip | قلم کوشه |
| CMS client monitoring software | برم افواه مدیریت توپرین در شکه را گویند |
| CMS content management system | پیشنهاد محتویات در پاک برداشته |

| | |
|--|---|
| Boolean: سیمور بولی که از میانی آن میتوان به جسم باقی نصادر شاره کرد که برای شبکه CMOS:complementary MOS | بولی یا پیمانی باشد که مبین است در تکنولوژی جریده این نصادرها راک دیگر کل ها برداشته باشند. |
| CMYK:cyan,magenta,yellow,and key black | چهار رنگ کاربردی در سمت جانب |
| Clock: | ساعت |
| Coated lens: | لوس عدسی که سطح آن با لایه نازکی از موادی مثل طوره متغیره اکسید سلسیون، فلورید، برومید و اکسید لاتیوم پوشیده شده و این عمل باعث ایجاد امکان اور و فیلتر اسوس طول موجیان را حفظ میکند. |
| Coaxial: | استخراج که پشت در مواد کابل استفاده میشود و بد ان کابل هم محدود بزیر میگویند |
| Code: | کد کردن - گذاری |
| Codecs: | غیرات فشرده سازی در روش ذکر شون با اینلاف |
| Colour: | رنگی |
| Compact: | به هوشمند - هسته اکسیم |
| Compatible: | سازگاری - هوش موقت |
| Compression ratio: | ست مقادیر سازی |
| Connect: | اتصال |
| Continuous: | مدام - دائمی |
| Contrast: | اختلاف میان سطحین و سایر این علته تصویر (اختلاف میان نازکی و روشنایی) اینجاست اگرچه میان میشود |
| Contrast control: | تنظیم کننده تخفیت درختانگی و میزان روشنایی تصویر گیرته تلویزیون که خسته کننده میشود |
| Contrast ratio: | ست خاکستر میزان روشنی به مقابله حداقل آن |
| Controller: | کنترل کننده |
| Counter: | شمارنده |
| Cover(housing): | کاور یا بدنه محافظه که دارای شماره استاندار IP میباشد |
| Cpr:car plate recognition: | نتایجی ریلاک خودرو |
| CPU:central processing unit: | واعده منطق و پردازش در کامپیوتر |
| CRT:cathode ray tube: | نویز لایپ کترونی که امدادات را بوسیله پرتوانه کاری روی سطح ماده فضای داخلیه بسازد این نوع لایپ را در تلویزیونهای عمومی میتوان بینید |
| C-thru: | بررسی افتراق و درونی سه بعدی |

D

| | |
|---|--|
| Dielectric lens | غده امواج راکتیویس را (رسال همکنند) و از مواد غایل ساخته مشهود |
| Diaphragm | درجه است که در آنها استفاده میشود و شامل یک حلقه مکانیکی میباشد که میتواند با تغییر قطر میان محو بینان نور و پروردی را از نظر به ced تغییر دهد |
| Digit(character) | حقل تعابق یک حرف یا یک عدد روی صفحه |
| Digital | دیجیتالی ، رقیق |
| Digital zoom | وزدگانی کرد تصویر به صورت دیجیتالی از روی خود تصویر بذون استفاده از توپانی |
| Dimension | ابعاد اساز |
| Dip switch | نویی از کلیدهای شماری در دوربینها که دارای سیستم OSD هست |
| DIS digital image stabilizer | نایت کنند تصویر که حلقه نویز سه بعدی را از شاملا میشود |
| Disable | غیرقابل اجرا |
| Distribution video audio | توزیع گشته هدایا و تصویر که جهت تبدیل یک تصویر و معاوا به چندین تصویر و معاوا |
| Disconnect | جداگانه از تراکم تبلکه در سیستم کامپیوتری و با قطعنی کاتی تصویر دستگاه dvr |
| Disk space | فضای هارد |
| Display frame rate | هزاران و نهان بودن فیلم یا تصویر در روی نمایشگر مثل مایکرور در هنگام پخش |
| DLP digital light processing | فناوری پروژوری پور به صورت دیجیتال |
| DNR:digital noise reduction | کاهنده نویز دیجیتال در پور کم |
| DNS:domain name system | سیستم نامگذاری مرتبه ای از شبکه های کامپیوتری |
| Dome | نویی بودن که به صورت سطوح پوشیده و از نوع آن هستهای به دوربینهای دام نایت ، زلم ، متحرک و انتشارهای high speed dome که بینوایند محظوظ و سیس را تحت پوشش فرار دهند |
| Double | دیجی - دوستان |
| Double quad | دستگاهی که دوسته quad را در خود جای داده است |
| Down | پائین |
| Driver | نویی برآمده کامپیوتري که برای راه اندازی کارت های DVR قبل از تعبیر نرم افزار اصلی آن ، روی ویدئو اجرا میشود |
| DSP digital signal processing | پرودازشگر سیگنال دیجیتال |
| DST:daylight saving time | سیستمی که جهت ذخیره مدت زمان خصوصی با وجود نور در طول روز - موده استفاده قرار میگیرد (اثبات با نور چه مدت از ساعات شبانه روز ۲۴ سانه را حفظ داشته است) |
| DS-WDR:double scan WDR | سیستم WDR را اسکن توپر میکند |
| Dual monitor | پشتیبانی از دو نمایشگر با مانیتور |
| Dual stream | دستگاهی که تصاویر را کهیفت بالا روی دستگاه ضبط و ذخیره میکند و با کمیت بالاتر از client انتقال میدهد. (ایجاد کاهش تراکی در حجم داده ها شود) |
| Dummy camera | دوربین کاذب یا نماین از دوربین و با کافی آنکه خالی میباشد و محتوی دوربین واقعی نیست |
| Duplex | سیستم (ایجاد که اسلاک را در یوچیت رفت و برگشت میباشد |
| Duration | ازدواج - ایجاد داشتن |
| DVB(digital video broadcasting) | از استانداردهای موره تایله بین الملل در مورد تلویزیون دیجیتال |
| DV-mini | یک فرمیت سیستم صدا و تصویر جدید که اکثر در عده هایم استفاده میباشد |
| DVR:digital video recorder | دستگاه ضبط تصاویر |
| DVS:digital video server | سیستم تصویری دیجیتال جهت انتقال در شبکه با خیلی بر روی یک، مخالفه |
| DVHS | استاندارد فیلم سیگنال دیجیتال روی VHS یا همان نوار ویدیویی |
| Dynamic background subtraction | پرستک حلقه سنجه های منترک |
| E | |
| EBU | اجماعی پخش برنامه های اروپائی |
| Echo | پارسایی صدا |
| Economic | قیمت مناسب |
| Ela:electronic industries alliance | تجهیز صنعتی الکترونیک |
| Electro magnetic lens | غده ای که بر توتوهای الکترونیک را تقویتاً میدان مکاتibus هنوزکه میکند |
| Electrostatic tape camera | اورپیش است که به متغیر کاربرد در مخواهه جهت گذاری از آسپر تصوری پوشیده استهای مخصوص طراحی گردیده و تصاویر آن بر روی نوار بلاستک به صورت پار |
| e-map:electronics map | نقشه الکترونیک |
| Enable | قابل اجرا |

| | |
|---|---|
| Encode | کدگذاری |
| e-paper | کاغذ الکترونیکی |
| Error | خطا |
| (p.o.e)Ethernet | نوعی سیستم شیکه که امکان انتقال داده های کامپیوتری را فراهم میکند |
| Exit | خروج |
| Expand | بزرگ کردن ، بسط زدن |
| Explosion proof camera | دوربین با مقاومت در برابر انفجار گاز ، بیزنش معدن ، ... که معمولاً در محیطهای بالاسکاگاهی و معدن ... مورد استفاده قرار میگیرد |
| Extra | اضافه |
| F | |
| Fat/fat32 | نوعی از فرمت کردن در هارد دیسک و یا حافظه های فلاش |
| FCC:federal communication commission | کمیسیون ارتباطات فدرال آمریکا |
| FDM:frequency division multiplexing | جداسازی سیگنال بر اساس فرکانس |
| File | فایل |
| Filter | لایه رنگی چهت خلاف نورهای مژاهم که در لنزها و روی سطح CCD ممکن است استفاده شود |
| Fix lens | لنز ثابت که قدرت زوم کردن را ندارد |
| Flicker | برپر کردن با یوس تصویر |
| Flip | بالا و پایین تصویر را معکوس کردن |
| Focus | واضح کردن تصویر |
| Focusing | حرکت عدسی های دوربین به سمت جلو و یا عقب برای ایجاد تصویر صاف و شفاف که همگرایی و واگرایی برتوهای تور را کنترل میکند |
| Format: | نوع ذخیره سازی |
| FOV:field of view | زاویه دید لنز با دوربین |
| Frame | نک خسک که در سیستم PAL از ترکیب ۵۲۵ خط و در سیستم NTSC از ترکیب ۵۲۵ خط یک فریم ساخته میشود |
| Frame rate | هزار تعداد فریم در ثانیه که در سیستم PAL معمولاً ۲۵ فریم بر ثانیه و در NTSC حدود ۳۰ فریم در ثانیه میباشد |
| Frame store | و سیله الکترونیکی شماره گلاری و ذخیره فریم های تصویر |
| Freeze | حالتی که در آن قبلاً ویدئو در همان نقطه دلخواه ثابت شده و میتوان آن را به صورت تقریبی عکس و یا برسی نیشت آن لحظه از قلم بازیابی کرد |
| FTP:file transfer protocol | پکی از ایجاد پروتکل برای انتقال داده بین کامپیوترها و مخصوصاً در شبکه اینترنت |
| Full duplex (RS 422A) | در این ارتباط دوربین علاوه بر دریافت ، ارسال داده را بیز انجام می دهد و امکان شنیدن و صحبت کردن به صورت همزمان وجود دارد |
| Full screen | تمام تصویر |
| G | |
| GAMMA | این منطقه برای تصحیح اختلاف بین پاسخ خطی دوربین و پاسخ غیر خطی مانیتور تعویق میشود |
| Gas | گاز |
| GIS:geographic information system | سیستم اطلاعات جغرافیایی |
| GPS:global positioning system | سیستم ماهواره ای موقعیت یابی جهانی |
| Graphic card(VGA card) | کارت گرافیک |
| Group | گروه |
| GSM:global system for mobile communications | سامانه جهانی ارتباطات تلفن همراه |
| Guard | گارد ، نگهبان ، حفاظت |
| H | |
| Hacking | نفوذ در سیستم |
| HAD:hole accumulation diode | نوعی نکتوژنی در ساخت ccd که برای اولین شرکت سویی زاین مطرح کرد و قابلیت تبدیل فتوون به الکترون را با ولتاژ بینتری به همراه دارد |
| Half duplex | این ارتباط بین کاربر و دوربین و بالعکس به صورت غیرهمزن می باشد بدین معنی که شنیدن و صحبت کردن همراهان امکان ندارد |
| Handle | دستی |
| HDD:hard disk drive | هارد دیسک |

| | |
|--|---|
| Hide | مخفی و پنهان |
| Hidden | مخفی شده |
| High light | بر لور |
| Hi-quality | با کیفیت بالا |
| HLC:high light compensation | چیزی را تصحیح نموده که با جهت دریافت تصویری با کیفیت مناسب |
| HLM:high light masking | چیزی را تصحیح نموده که با جهت دریافت تصویری با کیفیت مناسب |
| Holder | محل انتقال لرزه دوربین |
| Holiday | نقطاطی - روپرای نکنطرل در میوی DVR |
| Hot plug | قابلیتی که به راحتی می توان در خون کار دستگاه DVR، هارد دیسک را غیرین کرد |
| Housing | کاور یا محافظی که دوربین یا سایر اجزاء مداربسته را میتوان در داخل آن جای داد |
| HTTP:hypertext transfer protocol | برکس از اخواص پروتکل های اصلی |
| HSBLC:highlight suppress BLC | سیستم محدود گردن نور (نور) بروزی |
| HUB | توسعه مرکزی کنترل اصلی ، مرکز فرآیندی محصولات اصلی که شکله به آن main نیز میگویند |
| Hue | طلبه ، درجه رنگ |
| Hum | نور روی فرکانس اصلی |
| H-WDR:hybrid WDR | سیستم WDR از ترکیب |
| Hyper HAD | چیزی CCD HAD که کامل بالاتر است |
| IC | |
| IC intergrated circuit | قدهای الکترونیک که داخل یک داده شامل مدارات مجتمع میشند |
| Icon | عکسون قابل کلیک در غیر فایل |
| ICR/infrared cut filter removal | فلتر قطع IR که شکل مکانیکی حرکت میکند |
| IEEE 802:institute engineers of electrical and electronics | توسعه استاندارد - موسسه و اسسه به هندسین برق و الکترونیک |
| Lilumination | روشنایی - یا واحد Lux در دوربین از افراد گیری میشود |
| Lilumination level | سطوح روشنایی (مشکل پائین یا بالا) |
| IMOD:interfrometric modulator display | سیاستکن تطبیق گفته که با روش تقاضل سنتجی کار میکند |
| In door (office) | گازبری داخل ساختمان |
| Info (information) | املاک اطاعت |
| Insert | ویژه، وارد کردن |
| Install | نصب ، راه اندازی |
| Interface | واسطه نوش سخت افزار و سطه جهت ایندیل اطلاعات |
| interferometer | داخل سنج |
| I/O:INPUT/OUTPUT | خروبی و روزگار |
| IP: | درجه مقاومت بدنه چک و سیله را در برابر عوامل خارجی مثل کرب و حاک و رطوبت که به صورت عددیان مشود |
| IP:internet protocol | اصطلاحی که برای آدرس دهن در شبکه از جمله LAN,WAN,Internet استاندارد |
| IP:infra red | مشود و بر تعقیب از ترددیها که مداربسته نور میباشد همچنین به ترتیب خلاصت همه امکانی مشود که از جمله آن میتوان IP66,IP67 را نام برد |
| IR camera (bullet camera) | دوربین مداری LED های ماتون فرمز که میتواند در هستگام شب تصویر مجهیز را از طریق روشن کردن آن نماید |
| IR CUT FILTER | توسعه فلتر چیزی دید پرور در هستگام شب و روز از طریق سویچ شدن |
| IR LED | توسعه از جریانهای که میتوانند نور ماتون فرمز را در محدودیتی کمتر از دوربین بتوانند در شب مجهیز را بهتر نماید |
| iris: | مکانیسمی که مانند دیوارکام عمل کرده و میزان نور و رویدادهای را زایده صورت داشتی و یا ایجاد میکند |
| ISDN:integrated services digital network | شبکه تلفن مجهیز با سرعت انتقال داده ۲۰ کیلوواتیت بر ثانیه |
| IT:information technology | گافوری اطلاعات |
| ITU:international telecommunication union | اتحادیه بین المللی ارتباطات راه دور |

J

| | |
|---------------------------------------|---|
| Joyestic | دسته ای روی مکبرد که توسط آن میتوان دوربین اسپیددام را کنترل کرد |
| JPEG:JOINT PHOTOGRAPHIC EXPERTS GROUP | نوعی فرمت |
| JPEG2000 | نوعی ناکوپوزی فشرده سازی |
| KEY | کلیدی که میتواند اهرمی ، یا قفاری باشد |
| KEY board | وسیله ای که بیشتر در مورد اسپیددام مورد استفاده قرار میگیرد و حاوی کلیدهای کنترل میباشد |

L

| | |
|-------------------------------|--|
| LAN | وسیله ای برای دسترسی به شبکه |
| Laser diode | دود لیزر |
| LED:light-emitting diode | دود سالمون نور |
| Lens | وسیله ای برای منعکس کردن پرتوهای نوری استفاده میشود |
| Lens selector | روشن است برای انتخاب لنز مناسب |
| LCD:liquid crystal display | صفحه نمایش گه از کریستال مایع ساخته شده |
| Limit | فشرده سازی |
| LINUX | نوعی سیستم عامل |
| Lock | قفل |
| Log | وصل شدن - اتصال |
| LOOP | داشتن یک کانال خروجی به ازاء هر کانال ورودی |
| LOOP BACK | مسیر کمکی ، کابل کمکی |
| LPC:licence plate camera | نوعی دوربین پلاک خودرو |
| LPR:licence plate recognition | تثبیط سازی در روش پیشگویانه با انالاف |
| Lossy predictive codecs | اطلاعات سیگنال ویدیویی در مورد روشنایی تصویر را گویند |
| Luminance | brightness |
| Iux | واحد شدت روشنایی در سیستم بین المللی SI که روابط یک لومن بر متر مربع است |

M

| | |
|----------------------|---|
| Main | اصلی |
| Management | مدیریت |
| Manual | تغییل دستی یا هر قفل دیگری گه اتوماتیک نیاشد |
| Manual iris | تغییل دستی دیافراگم لنز که از طریق رینگ اچافی که بر روی لنز قرار دارد و چرخاندن آن انجام میشود |
| Manual zoom | به لنزهایی که میتواند که قابلیت تنظیم زوم دستی دارد |
| Master | جامع ، اصلی |
| MB(image byte) | واحد اندازه در مقادیر حافظه |
| MB(mother board) | برده اصلی در کامپیوترها همان مادربرد |
| Megapixel lens | لنزهایی که بر روی دوربینهای دارای رزولوشن مگاپیکسل بسته میشوند |
| Memo(memory) | حافظه |
| Menu | جدولی که شامل عنوانی مختلف میباشد و از طریق این عنوانی میتوان تغییرات لازم را در دستگاه متوجه به وجود آور |
| MFP | فیلتر مکانیکی به همراه قفسه |
| M-JPEG | نوعی فرمت ذخیره سازی |
| Microphone | مدلی که امواج صوتی را به سیگنال الکترونیکی تبدیل میکند - میکروفون |
| Mini | سازاب کوچک |
| Mini dental camera | دوربین مینیاباوری که در دندانپزشکی مورد استفاده قرار میگیرد |
| Minimum illumination | حداقل میزان نور برای داشتن تصویر واضح با سوییج شدن |
| Minute | دقیقه |
| MIR(mirror) | تصویر آینه ای |
| MIRROR RECORD | ضبط همزمان بر روی دو هارد دیسک |
| MOD | حداقل فاصله شنبی از لنز را گویند که برای لنزهای زوم حدود یک مترا برای لنزهای فیکس خالی کمتر است |
| Mode | حالت - وضعیت |
| Modem | جهت تبدیل و ارسال اطلاعات مخصوصا در انتقال تصویر مورد استفاده قرار میگردد |
| Modify | مدیریت کردن |

| | |
|----------------------|--|
| Minimum illumination | حداقل جزوی نور برای تاتش تصویر و اینچ نمایشگر |
| Minute | دقیقه |
| MIR/mirror) | تصویر آبکه آن |
| MIRROR RECORD | فیلم هدفمند بر روی توپار (دیسک) |
| MOD | مدائل فاسسه شبی از تلو را کوتاه کرده برای تراهنای زوم حدود یک مترو برای تراهنای |
| Mode | مدالت - وضعیت |
| Modem | جهت بینیل و ارسال اطلاعات مخصوصا در لشال تصویر مورد استفاده فراز میگردد |
| Modify | غذیریت گرفتن |
| Moire pattern | بوزیر در تصویر حاصل از فریکانس های بالا |
| Motion detection | حالی از تصویر که آر و دفعه تابع به متحرک شدید میشوند |
| Mother board | برد اصلی کامپیوتر که سایر قطعات داخل کامپیوتر روی آن نصب میشوند |
| Motorized zoom lens | تراهنای موتوری که چند باره گشته تصویر هست |
| Move | حرکت دادن |
| MPEG | بوجی از فرمت ذخیره سازی که فضای زیادی را بر روی باند انتقال میکند |
| MPEG4(MP4) | بوجی از فرمت ذخیره سازی تصویر که از MPEG2 بیش بوده و قدرتمندتر است ناهمایی کمتری را روی هارد انتقال میکند |
| MPEG2000 | بوجی از فرمت دسته |
| Mute | بی صدا گرفتن |
| Multi level access | سلطخانه مخصوص مختلف |
| Multi media | چند رسانه ای |
| Multiplexer | فلاتری که چندین تکمیل و پذیرفته را بر روی توازندهای خاص میکند (کواد) و به عنوان یک استگاه مرکزی جهت ترکیب آوات مختلف در مدارست به کار میروند |

N

| | |
|---|--|
| NBS NATINAL BUREAU OF STANDARDS | ازره ملی استاندارد از امریکا |
| ND filter | دیک یعنی فلتر نوری که مقادیر نور را بدون بر هم زدن تعامل زنگ لفظی میدهد |
| NET skip | مزورگ مخصوص وب |
| NIT | از واخندهای نوری |
| Nominal voltage | ولانز اسپی |
| NPR(NUMBER PLATE RECOGNITION) | انتخابی پالاک خودرو |
| NTSC NATIONAL TELEVISION SYSTEM COMMITTEE | استاندارد ریکن در آمریکا، کانادا، زین، و چند کشور دیگر، در این حالت حداکثر رایگوشن ۷۴۹۶۰ |
| NTP(Network time protocol) | سیستمی چهت تعقیل ساعت تمام کامپیوترها روی شبکه چهت هدایتگر شدن با پکدیکن |
| NVR(network video recorder) | استگاه سیستم تصویر از طریق شبکه |

O

| | |
|-------------------------------------|--|
| Objective | جتوس توپس قسمت لنز - عدسی توبی |
| OCR optical character recognition | فلاتری انتخابی کاراکتر (بارکر) به گونه کشید روشنایی |
| Ocular | مزدیگری که قسمت از این - چشمی |
| ODM(object Data Manager) | غذیریت اهداف و داده ها |
| OEM original equipment manufacturer | توئنده کننده محصولات اسلی - محصولات خارم با بدون مارک |
| Offline | کامپیوتر - کامپیوتر بدون اتصال به شبکه یا سیستمی منتهی غیر |
| OS opration system | سیستم عامل - سیستم کامپیوتری |

P

| | |
|----------------|--|
| PAL | سیستم نوری چوپون و ریکی (لوری) که در این حالت حداکثر رایگوشن ۷۴۹۶۰ |
| Pan angle | حداکثر چرخش در محور افقی |
| Panorama | تصویری با پوشش زاویه ای بالاتر از ۱۸۰ درجه |
| Panomorph lens | لنزی با زاویه دید ۱۸۰ درجه با پیستز |
| Pan/tilt | حرکت در جهات بالا و پایین و راست و چپ |
| Password | رمز مور |
| Pattern | الکو - روش |
| PBX | مرکز تلفن مخصوص |

| | |
|---|---|
| PC personal computer | رایانه شخصی |
| PCB printed circuit board | هارا جاپی |
| PCI peripheral component interconnect | اسلات، ایکار، یوکی مادربرد هر کامپیوتر که اکارت و امکاناتی مثل مودم از هارلی آن به کامپیوتر اضافه می‌گردید |
| Picture inversion | (وش) انتقال نکات سیاه و سفید و بالعکس |
| Picture synchronizing pulse | سینکلر بالس هرمان |
| Picture transmission | انتقال تصویر از نقطه‌ای به نقطه دیگر |
| Pin hole lens | ترهای سیاپری که معمولاً روی دورسی های تکوچک بسته میشوند که بد آنها از محرومیت لبی کهنه میشود |
| PIR passive infrared sensor | سنسور مادون قرمز که پسند روی گزندگانها، جهت تشخیص انسان با موجود نشد، همراه اسفلات فلار میگیرد |
| Pixel | واحد کوچک تصویری که اکثر هم فراز کردن آنها عکس تشکیل میشود، کوچکترین واحد گرافیکی روی تصویر |
| Plasma | گازی که کاملاً بوزیر شده و میان مغناطیسی بر آن نالپر میکارند |
| PMF (Privacy Mask Function) | قابلیت ماسک اکاری برای تغییر از تصویر که میتوان به انتشار ندارد |
| POE(power over Ethernet) | انتقال برق با همان اجزای الکتریکی بر روی شبکه |
| POS professional operating system | دستگاه کارخوان را مخصوصاً فروشگاهی افزایشگاهی ایجاد میکند |
| PPPOE:point-to-point protocol over Ethernet | از پروتکل های جایی تخته که |
| PSTN/POTS:public switched telephone network | پنکی است سیستم های تلفن شنکه ای |
| Pre alarm | خط پیش از آذون که این ایکار را به شما میدهد تا چند لحظه قبل از رخداد را نیز در از پیش تصویر خواهد داشت، مخفته نهاد |
| Pre alarm buffering | آن قابلیت تصویر را چند ثانیه در داخله داخل خود ذخیره می کند تا صورت ولوج از زرده از طریق سوروها ارسال نماید |
| Prespective | نمای بعدی |
| Primoptix technology | لکنکوپری که در آن اطلاعات مربوط به هر پیکسل به تهابی و به شکل دیجیتالی تبدیل به همان نقطه در هنگام ضبط شده، مخفته نماید |
| PTZ(pan/tilt/zoom) | هرگزات خودتی و اغلب که توپوت موتور دورسی انجام می‌شود |
| PVR personal video recorder | دستگاه ضبط تصاویر (شخصی) |
| Q | |
| QUAD: | دستگاهی که صفحات ماتریس را به تسبیب صدایی تفسیه میکند تا بتوان تمام دورسی ها را در یک صفحه هائیکو نمایش دهد |
| R | |
| RAID redundant array of independent Disk: | سیستمی که ذخیره سازی را با اینست بالاتر و با رایانی را با سرعت پیشرفت امکان میسازد |
| Random: | صادفی |
| Realistic camera | اورین باری - این هاکت به هنگام حرکت، جراغ قدر آن به صورت چشمک، زن در من آمد و باعث ایجاد ترس در مساقی میشود |
| Real time | زندگی |
| Recording system | سیستم ضبط تصاویر |
| Remote | کنترل از راه دور |
| Resolution | کیفیت وضوح تصویر که از نوع آن میتوان به VGA,Q-VGA (که ۱/۲ VGA از دارای ۱۰۲۴×۷۶۸ پیکسل است) و دیزوپشن مکا پیکسل (که ۳ برابر سیستم انتشار کرد) میگذرد |
| RF radio frequency | سینکلر رادیویی |
| RFID:radio-frequency identification | شناسایی مبادله رادیویی |
| Rotate | چرخیدن، دوران، چرخان |
| RS-232 | یک فرمت ارتباط دیجیتالی |
| RS-485 | نکل پیشرفت نر ارتباط دیجیتالی که میتواند تا ۲۲ دریافت کننده را در محدودیت پوشش ۱۲۸ و فراین روشن ارسال نماید فقط با ۲۰ سیم هم است |

S

| | |
|--|---|
| Sata | توجه جدید از کابل اتصال هارد به کامپیوتر و با دستگاه استنداون |
| Second | ثانیه |
| Selectability | قابلیت انتخاب |
| Self test | شناختن خودکار |
| Sensitive | حساس |
| Sensor | جیگاگر |
| Sensor input | قابلیت برای محیط را به دوربین من دهد تا در مقابل تغیرات دستگاه غصه کند؛ جیسما |
| SMS:short message system. | نمود |
| SMTP:simple mail transfer protocol | پنهان کوچک |
| Snapshot | از لایحه پروتکلها |
| S/N ratio | مکس گرفتن |
| Socket | تست میکال به نوبت که بر حسب db میتواند |
| Source | پشتی - اصل اصل |
| Speed dome | منبع، سرعت |
| Split screen | دوربین داعی که موادردار است و قابلیت چرخش دارد |
| Spot monitor | به صفتی تعاملی چند نکه شده میتواند |
| Stand alone dvr | مانور گفته میروند خالقه دار |
| Star light ccd | دستگاه مستقل از کامپیوتر که قابلیت ضعیف نصبور را دارد |
| Start up | نوعی از CCD که دارای LUX پایین بوده و هنگام شب بدون LED IR میتواند تصویر |
| Saturation | بندند و معمولاً در حالت سیاه و سفید رای طولانی ۰-۱۰۰٪ لومیننس میاند |
| Status | شروع از کدن - آغاز |
| Stepper motor | تقطیع رنگ |
| Style | حالت - وضعیت |
| Sub networking | پوشی از نوبت که با دقت پیشتری پر خبره، قابلی طریقان بوده و پیشتر در دوربینهای الکترونیک |
| Super had(SUPER hole accumulation diode) | موزون دستگاههای فرآور میگیرد |
| S-VHS | تکنیک در ساخت CCD را که با این تبدیل فون به الکترون پهنه شده است |
| svr | یک فرمت صنعتی و شناور است که ریزوشن پلٹی ۴۰-۶۰ میلی متر |
| Switcher | کله روشن و خاموش |
| Servo motor | و سیله ای که میتواند بین تصاویر ویدئوی مختلفی که به آن میتوان هسته امکان انتخاب را فراهم کند |
| Server | دوی مولور DC که قابلیت فرمان دادن را دارد |
| Setup(install) | تسبیب اصلی روی شنیدگ که بقیه کامپیومن تحت عنوان client از روی آن داده ها و احوالات را منتحواد |
| SCART | تسبیب اصلی روی شنیدگ که بقیه کامپیومن تحت عنوان client از روی آن داده ها و احوالات را منتحواد |
| Schedule | کافیت پالایزی از آن میشود |
| Scheme | برایه از قبیل تحریر شده روی DVR ها با انتخاب آن، دستگاه بشکل اتوماتیک به آن حالت - تقطیع میشود |
| Screen | که برای معرفی |
| SCSI small computer system interface | پورت اسکاری |
| SDNR(SSNR) super digital noise reduction | کافایه نوبت دیده جانی |
| SD RAM | پوشی خالقه |
| SD&S(smooth digital slow shutter) | شار دیجیتالی با سرعت پاسن |
| SEQUENCE | به ترتیب شان دان دروسین ها- هائی مثل عملکرد سویچ |
| Simplex | در cctv به یکی از دو روشن موقت یکسر الشاره دارد که اخلاعات فقط در یک جهت قابل انتقال است و همچنان یکشش فقط در یک رمان لایقی میشود |
| Shadow | سایه |
| Sharp | نزاره ای و وضعیت دور لبه های اشکال در تصاویر |
| Shut down | خاموش گرفتن |

| | |
|--|---|
| Show | شان دان = نمایش |
| Shutter | مدت زمان لازم را برای جمع آوری بور فر CCD برای فرجه را مهیا نماید. |
| Slave | الگویی از حافظه کده به شکل یکرو، عمل میکند |
| smart guard | تکه های هوشمند |
| Smart search | جستجوی هوشمند |
| SMPTE:society of motion picture and television engineers | اتصال هاینکس تلویزیون و تصویر متجر |
| T | |
| TBC | ستکر کون کردن سیگنال های مختلف بر اساس زمان |
| TCP/IP | از نوع پروتکل ها در شبکه |
| Telemetry | دستگاهی است که اطلاعات RS485 را به حرکت که از طریق رله ها کنترل میگردد decoder است |
| Tell line | عمل انتقال سوتک بلنی در دستگاههای مختلف |
| Temp | فرجه حرارت |
| Termination | امضای الہمای کابل را به یک کالکتور میگردند |
| TDG TIME DATE GREAT | اجماع گرفتن تاریخ و زمان روی تصویر |
| TDM Time division multiplexing | چندسازی سیگنال بر اساس تقسیم زمانی |
| TDN(true day & night) | بدون خوض |
| TFT LCD :Thin-film transistor | مادپر را که با تکنولوژی TFT |
| Tilt speed | سرعت حرکت دوربین در حالت عمودی |
| Timer | وقتی از فعالیت که زمان منجی را انجام میدهد |
| Touch screen | وقتی از حفظات مایل بر که قابلیت فرمان گرفتن از طریق انگشت دست را دارد |
| Transform | تغیر شکل = تبدیل گردن |
| Transmitter | رسپسیو فرستنده = ارسال کننده |
| Triplex | دویی عکسکار در دستگاه dvb که میتوان در هیچ یاری هایی فلکو قیمتی شده عمل فسترا نماید |
| TV Line | تعادل خطاها موجود در cod که مشکل از پیکسل های میباشد |
| TV out | فروضی و دنگو جهت مایوس و تلویزیون |
| U | |
| UDP user datagram protocol | بدون توسعه |
| Unlimited | بدون محدودیت |
| Up | بالا |
| Up grade | آپدیل ارتقا در سیستم |
| UPS uninterruptible power supply | دستگاهی برای تأمین برق را در خود ذخیره کرده و در زمان قطعی برق ارزیگی برآورده |
| USB:universal serial bus | دویی درگاه کامپیوتر و با در سایر دستگاه ها |
| USB dvr | دویی دستگاه DVR به صورت external که برای laptop نورده استفاده فرماز بسیاره باز |
| User | کاربر |
| User friendly | کاربر دوستی - تو دستگاههایی که مهیا کاری آسان را برای کاربر فراهم می کنند |
| User name | کلمه کاربری |
| UTP:unshielded twisted pair | و سیم ای که بواسطه آن تصویر و داده های کابل ۲ رشته ای معمولی بدلیل و متصل می شود |
| UWDR:ultra wide dynamic range | سیمی قدر منتهی که بواسطه آن تصویر داده های دو سرعت شمار مختلف را در آن واحد داشته و عمل میکند با این وسیله ای را در تصویر وجود دارد |
| V | |
| Vandal | خاصیت ضد همه رهایش |
| Varifocal lens | دویی از لنز که بارای قابلیت زوم بوده و قادر است که قابل تغییر است |
| Vertical | عمودی |
| VGA:video content analysis | آلگوی پیشرفتی محتوای تصویری |
| VCR:video cassette recorder | دستگاهی که تصاویر را روی فلم با همان تواریخ ضبط می کند |
| VGA:video graphics array | دویی وردی یا خروجی تصویر دیجیتالی که میتوان در دستگاه استیبلون و کامپیوتر وجود داشته باشد |
| Video amplifier | دستگاهی جهت تقویت سیگنال تصویر در موزایک های بالا مورد استفاده فرماز بسیاره نمایند |
| | تصویر هایگری کند |

| | |
|----------------------------|---|
| Video balloon&JTP | لندولین که برای اصال بک، کالال کوکسیال به کالال زوجی به همراه تابیده استفاده میشود تا
هزینه کالال کمتر کاهش پیدا کند |
| Video enhancement | بیسیم پهلووی تغذیه |
| Video frequency | فر کالس سیکلار طوفی و بدبوی |
| Video in | دروختی تغذیه |
| Video input channel | کالال روغنی تغذیه |
| Video management software | هدیت و دزدی بخت شرکه |
| Video matrix switcher | وستله ای برای انتخاب پیش از یک دوربین VCR با پایک و بدبوی و امثال آن |
| Video router | دستگاههایی که به سیکلار و بدبوی نظم و ترتیب میبخشد و هرای ارسال اطلاعات از طرفی
شبکه گذرد و در |
| Video transmission | انتقال صور |
| VHS(video home system) | بیسیم و بدبوی هانگی |
| VMD(video motion detector) | بیسیم که در برابر تغییر نور با جایی جانبی و حرکت سیکلار آلام میدهد |
| Voice | صدا |
| Volume | مقابل - حجم |

W

| | |
|----------------------------|--|
| W4 | ورزن چهارم سیستم dsp که کارایی دوربین را افزایش میدهد و تقریباً شبیه یک فیلتر ۳
بعدی عمل کرده و علاوه بر آن دارای خذارت تسبیت اکننده دیجیتالی روی تصویر نیز
بیباشد این سیستم باعث پهلوود بخششین به حالت به حالت به day & night شده و دارای
خصوصیات دیگری نیز میباشد مانند : hlc,pmf,flip. |
| Watch dog | عاملی چهت طوکری از هنگ سیستم |
| Water mark | احزار اصل بدن تصاویر - عاملی چهت ایجاد سندیت قانونی روی تصاویر ضبط شده |
| Water proof | صد آب |
| Wave guide | کالال موجبر - هدایتگر موج |
| WDR:wide dynamic range | نکنولوژی اکه در آن با استفاده از سرعت شاتر بالا و یا بین تصویر برداری صورت مکرر و
باعث میشود بخششای کم نور و بیرون تصاویر به وضوح دیده شوند |
| Web | اتصال اینترنتی |
| Webcam | از انواع دوربین های تحت شبکه یا اتصال مستقیم از طریق درگاه USB به کامپیوتر |
| WER:wide extended range | جهان کردن و پهلوود بخششین اتوماتیک نواحی تاریک در اطراف اشیاء که باعث میشود
عکس ها حلیبی و واضح شوند |
| WPR:Wisconsin public radio | بدون توضیح |
| Writer | دستگاهی که قابلیت خبیث را DVD با CD را دارد |
| Wrong | اشیاء |
| W-VHS | استاندارد جدید ضبط و بدبوی ارائه شده توسط JVC |

Y

| | |
|-----|---|
| Y/C | یک فرمت و بدبوی که اطلاعات روشانی تصویر و رنگ تصویر جداگانه فرستاده میشود |
|-----|---|

Z

| | |
|-----------|--|
| Zone | محل - ناحیه |
| Zoom in | بزرگنمایی جلو کشیدن تصویر |
| Zoom lens | لنز چند برابر کننده تصویر ، که قابلیت بزرگنمایی دارد |
| Zoom out | کوچک نمایی ، عقب بردن تصویر |

A

- Accelerometer / شتاب سنج
Acquisition / فرایگیری، استفاده، مالکیت /
Ambient / محدود
Apparent / پیدا، آشکار /
Appliance / وسیله، اسباب /
Arrow / تیر، پیکان، فلش /
Artificial / مصنوعی /
Axis / محور، قطب، محور تقارن /
Axe / محور، چرخ /

B

- Bend / خم کردن /
Brake / ترمز، ترمز کردن /

C

- Cardiovascular / وابسته به قلب و رگ‌های خونی /
Circuit / مدار /
Coil / سلف، مارپیچ /
Combined / ترکیب شدن /
Component / ترکیب‌دهنده، جزء /
Composition / ترکیب، ساخت /
Consumption / مصرف /
Copper / مس /
Criteria / ملاک، میزان، مقیاس /
Cushion / کوسن /

D

- Desired / مطلوب، خواسته /
Deviate / انحراف، کج شدن /
Diagnosis / تشخیص /
Diagram / نمودار، نما /
Dimension / اندازه، ابعاد /
Drawback / اشکال، مانع /

E

- Electrocution / برق گرفتگی /
Erratic / نامنظم /
Evaluate / ارزیابی کردن، سنجیدن /
Evolutionary / توسعه، پیشرفت /

تجاوز کردن از / Exceed
زيادی، اضافه / Excess
بيان، ابراز / Expression

F

جلوته، دورتر / Farther
جريان، روان، جاري بودن / Flow
اصطکاک / Friction
تابع، کارکرد / Function

G

گرفتن، چسبیدن به / grip
Riel / Guide way

H

افقی / Horizontal

I

مقاومت ظاهري(امپدانس) / Impedance
اجرا، انجام دادن / Implement
مشوق / Incentive
پيادييش، زيربنا / Infrastructure
راه اندازی اوليه، هجوم به داخل / Inrush
عایق / Insulated
مجتمع، يكپارچه / Integration
ذاتي، حسي / Intuitive

L

طول / Length
شناوري، تعليق / Levitation
طول عمر / Lifespan
خطي، طولي / Linear

M

به کاربرى، دستکاری / Manipulation
توليد كننده، سازنده / Manufacture
حاشيه اي / Marginally
ماهیچه / Muscle

N

Neutral / خنثی

O

Obtain / به دست آوردن، فراهم کردن، گرفتن
Operate / به کار انداختن

P

Panic / وحشت، اضطراب
Periodically / تناوبی
Pin / پایه
Pinout / دیاگرام ترتیب پایه ها در آی سی
Pipe / لوله
Plug / ۲شاخه کلید
Precision / دقیق، درستی
Preliminary / مقدماتی، اولیه
Prevalent / شایع، متداول
Prominent / برجسته
Propelled / به جلو راندن، حرکت کردن
Proportional / متناسب
Propulsion / نیروی محرکه
Protect / حفاظت کردن

R

Rated / شمردن، نرخ
Rely / اعتماد کردن
Requirement / نیاز
Repulsion / نیروی دافعه
Respiratory / تنفسی
Rotation / دوران، چرخش
Rotor / قسمت گرداننده موتور

S

Screw / پیچ، پیچاندن
Semiconductor / نیمه هادی
Sketch / طرح، پیش زمینه
Skid / لغزیدن
Slippery / لغزنده
Smooth / آرام، به آرامی
Soil / خاک

| | |
|------------|-------------------|
| Solution / | راه حل |
| Source / | منشا، چشمeh |
| Specimen / | نمونه |
| Spin / | چرخش دورانی |
| Steer / | راندن، هدایت کردن |
| Subtle / | دقیق، تیز |
| Summary / | خلاصه |

T

| | |
|---------------|-------------------|
| Tactile / | لمسی |
| Temperature / | درجه حرارت |
| Tolerance / | خطا |
| Torque / | گشتاور |
| Tradition / | سننی، قدیمی، رسمی |
| Turntable / | چرخ دوار |

U

| | |
|-----------|-----------------------|
| Utilize / | مورد استفاده قراردادن |
|-----------|-----------------------|

V

| | |
|-------------|----------------|
| Valuable / | با ارزش، قیمتی |
| Variation / | تغییر |
| Virtually / | مجازی |

W

| | |
|-----------|---------|
| Winding / | سیم کشی |
| Wire / | سیم |

Y

| | |
|---------|--------------|
| Yield / | بازده، محصول |
|---------|--------------|

فصل ۳

دانش فنی، اصول، قواعد، قوانین و مقررات، روابط، فرمول‌ها

کمیت‌های پایه و مشتق آنها

جدول زیر شامل برخی از واحدهای مهم دستگاه بین‌المللی یکاهای SI (Le Système International d'Unités) می‌باشد. لازم به ذکر است که واحدهای پایه دستگاه SI شامل هفت واحد به قرار: m, kg, s, A, K, mol, cd می‌باشد.

| کمیت مورد اندازه‌گیری | این واحد مشتق شده است از: | علامت واحد | نام واحد | |
|---|-------------------------------|----------------|--------------------|--|
| طول (length) | | m | (meter) متر | برخی از واحدهای پایه دستگاه بین‌المللی |
| جرم (mass) | | kg | کیلوگرم (kilogram) | |
| زمان (time) | | s | ثانیه (second) | |
| شدت نور (luminous intensity) | | cd | کاندلا (candela) | |
| مقدار ماده (amount of substance) | | mol | (mole) مول | |
| حجم (volume) | m^3 | l,L | (liter) لیتر | |
| مقاومت (resistance) | Ω | W/A^2 | (ohm) اهم | |
| شدت جریان الکتریکی (electric current) | | A | (Ampere) آمپر | برخی از واحدهای پایه دستگاه بین‌المللی |
| تمای ترمودینامیکی (thermodynamic temperature) | | K | (kelvin) کلوین | |
| فرکانس (frequency) | s^{-1} | Hz | (hertz) هرتز | |
| نیرو (force) | $\text{kg}\times\text{m/s}^2$ | N | (newton) نیوتن | |
| انرژی (energy) | $\text{N}\times\text{m}$ | J | (joule) ژول | |
| توان (power) | J/s | W | (watt) وات | |
| ولتاژ الکتریکی (voltage) | W/A | V | (volt) ولت | |

پیشوندهای کوچک کننده و بزرگ کننده

| پیشوندهای بزرگ کننده | | |
|----------------------|--------|------|
| مضرب | پیشوند | نماد |
| 10^{+18} | اگزا | E |
| 10^{+15} | پنتا | P |
| 10^{+12} | ترا | T |
| 10^{+9} | گیگا | G |
| 10^{+6} | مگا | M |
| 10^{+3} | کیلو | K |
| 10^{+2} | هکتو | H |
| 10^{+1} | دکا | D |

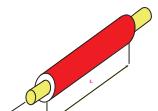
| پیشوندهای کوچک کننده | | |
|----------------------|--------|-------|
| مضرب | پیشوند | نماد |
| 10^{-18} | آتو | a |
| 10^{-15} | فمتو | f |
| 10^{-12} | پیکو | p |
| 10^{-9} | نانو | n |
| 10^{-6} | میکرو | μ |
| 10^{-3} | میلی | m |
| 10^{-2} | سانتی | c |
| 10^{-1} | دسی | d |

جداوی روابط

قانون اهم

| | | | |
|---|---|------------|---|
|  | U | ولتاژ: | $I = \frac{U}{R} \Rightarrow 1A = 1 \frac{V}{\Omega}$ |
| | I | شدت جریان: | |
| | R | مقاومت: | |

مقاومت سیم

| | | | |
|--|----------------------------|-----------------|--|
|  | R | مقاومت هادی: | $R = \frac{\rho \cdot l}{A}, \frac{1}{K \cdot A} \Rightarrow [K] = \frac{m}{\Omega \cdot mm^2}$
$\kappa = \frac{1}{\rho} \Rightarrow [\rho] = \frac{\Omega \cdot mm^2}{m}$
$\frac{1}{m} \frac{\Omega \cdot mm^2}{mm} = 10^{-4} \Omega m = 10^{-4} \Omega cm$ |
| | A | سطح مقطع: | |
| | l | طول هادی: | |
| | K | قابلیت رسانایی: | |
| | ρ | مقاومت ویژه: | |
| | در عایق‌ها و نیمه‌هادی‌ها: | | $[\rho] = \Omega \cdot m$ |

قانون گره (قانون اول کیرشهف)

| | | | |
|--|-----------------|----------------------------|--|
| | I_1, I_2 | شدت جریان‌های ورودی: | $\sum I_{zu} = \sum I_{ab}$
$I_1 + I_2 + I_3 = I_4 + I_5$ |
| | I_3, I_4, I_5 | شدت جریان‌های خروجی: | |
| | $\sum I_{zu}$ | مجموع شدت جریان‌های ورودی: | |
| | $\sum I_{ab}$ | مجموع شدت جریان‌های خروجی: | |

قانون حلقه (قانون دوم کیرشهف)

| | | | |
|--|-------------------|---------------------------------------|---|
| | E_1, E_2 | ولتاژ منابع: (E): | $\sum E = \sum U_{verber}$
$E_1 + E_2 = U_1 + U_2 + U_3$ |
| | U_1, U_2, U_3 | ولتاژ مصرف‌کننده‌ها: (U_{verber}) | |
| | $\sum E$ | مجموع ولتاژ‌منابع: | |
| | $\sum U_{verber}$ | مجموع ولتاژ مصرف‌کننده‌ها: | |

مدار و مقاومت‌ها

| مدار سری مقاومت‌ها | | | |
|--------------------|-----------------|---------------------------|--|
| | R_T | مقاومت معادل (مقاؤمت کل): | • مجموع ولتاژ دو سر هر عنصر همان ولتاژ کل است.
$E = U_1 + U_2 + U_3$
$R_T = R_1 + R_2 + R_3$ |
| | R_1, R_2, R_3 | تک تک مقاومت‌ها: | |
| | E یا U | ولتاژ کل: | |
| | U_1, U_2, U_3 | ولتاژ تک تک مقاومت‌ها: | |
| | I | شدت جریان: | |
| | n | تعداد مقاومت‌های یکسان: | |

مدار موازی مقاومت‌ها

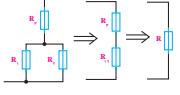
| | | | |
|--|-----------------|--------------------------------|---|
| | R | مقاطومت معادل
(مقاطومت کل): | <p>• مجموع جریان عناصر همان جریان کل است.</p> $I = I_1 + I_2 + I_3$ $G = G_1 + G_2 + G_3$ $\frac{1}{R_T} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} + \dots$ $\frac{I_1}{I_3} = \frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{I_1}{I_3} + \frac{R_3}{R_1}$ <p>• برای n مقاومت یکسان:</p> $R = \frac{R_1}{n}$ |
| | R_1, R_2, R_3 | تک تک مقاومت‌ها: | |
| | U | جریان کل: | |
| | I_1, I_2 | جریان عناصر: | |
| | E یا U | ولتاژ: | |
| | G | رسانایی: | |
| | G_1, G_2 | تک تک رسانایی‌ها: | |

مدار موازی دو مقاومت

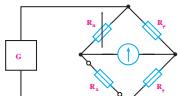
| | | | |
|--|------------|-------------------|---------------------------------------|
| | R | مقاطومت معادل: | $R = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2}$ |
| | R_1, R_2 | مقاومت‌های موازی: | |

مدار گستردگی موازی

| | | | |
|--|----------|----------------------------|---|
| | R | مقاطومت معادل: | $R = \frac{R_1 \cdot (R_1 + R_2)}{R_1 + R_2 + R_3}$ |
| | | تک تک مقاومت‌های سری: | |
| | R_{12} | مقاومت معادل: R_1, R_2 | |
| | R_3 | مقاومت تکی موازی: R_{12} | |

| | | | |
|---|-----------------|---------------------------------|---|
| | R | مقاومت معادل: | $R = R_{\parallel} + \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2}$ |
|  | R_1, R_2 | مقاومت های موازی: تک تک | |
| | R_{\parallel} | مقاومت معادل: R_1, R_2 | |
| | R_{\parallel} | مقاومت تکی سری: R_{\parallel} | |

پل اندازه‌گیری مقاومت

| | | | |
|---|------------|----------------|---|
|  | R_x | مقاومت مجهول : | $\bullet \text{ شرط تعادل: } \frac{R_x}{R_n} = \frac{R_4}{R_2}$ $R_x = R_n \cdot \frac{R_4}{R_2}$ |
| | R_n | مقاومت مقایسه: | |
| | R_4, R_2 | مقاومت پل: | |

کار الکتریکی و توان الکتریکی

| کار الکتریکی | | |
|--------------|---|--|
| | W کار الکتریکی
U ولتاژ
I جریان
t مدت زمان
Q بار الکتریکی
P توان الکتریکی | $W = U \cdot I \cdot t \Rightarrow [W] = V \cdot A \cdot s = W_s = J$
$W = P \cdot t \Rightarrow [J] = 1 \text{ W}_s = 1 \text{ Nm}$
$W = U \cdot Q \Rightarrow 1 \text{ kWh} = \frac{1}{3600} \cdot 10^6 \text{ W}_s$ |

توان الکتریکی (توان جریان مستقیم)

| | | |
|--|---|---|
| | U ولتاژ
I جریان
R مقاومت
P توان الکتریکی
W کار الکتریکی | $P = U \cdot I \Rightarrow [P] = V \cdot A = VA = W = \frac{J}{s}$
$P = \frac{W}{T} \Rightarrow [W] = \frac{Nm}{s} = \frac{J}{s}$
$P = I \cdot R$ |
|--|---|---|

تعیین توان با کنتور

| | | |
|--|--|--|
| | P توان الکتریکی
C_z ثابت کنتور
n تعداد دوران چرخ کنتور در ساعت | $P = \frac{h}{C_z} \Rightarrow [P] = \frac{\frac{1}{h}}{\frac{1}{kwh}} = kw$ |
|--|--|--|

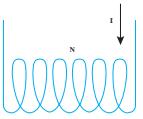
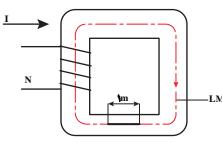
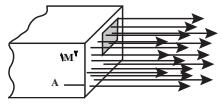
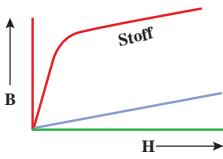
شدت میدان الکتریکی

| | | |
|--|---|--|
| | <p>شدت میدان الکتریکی
بار الکتریکی در میدان $\frac{Q}{F}$
نیروی روی بار $\frac{F}{Q}$</p> | $E = \frac{F}{Q} \Rightarrow [E] = \frac{N}{C} = \frac{N}{As} = \frac{V}{m}$ |
|--|---|--|

خازن

| | | |
|--|--|---|
| | <p>C ظرفیت
بار ذخیره شده $Q = C.U$
ولتاژ روی خازن U
انرژی ذخیره شده $W = \frac{1}{2} C.U^2$
شدت میدان الکتریکی بین صفحات $E = \frac{U}{d}$
ولتاژ الکتریکی بین صفحات $U = C \cdot \epsilon_r \cdot \frac{A}{d}$
ظرفیت $C = \epsilon_r \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{A}{d}$
فاصله صفحات L
سطح موثر صفحات A
(سطح مقطع میدان)
ثابت دی الکتریک ϵ_r
ثابت دی الکتریک خلا ϵ_0
چگالی بار سطحی ρ
بار روی صفحات $Q = \rho \cdot A$
نیروی بین صفحات خازن $F = \frac{1}{2} \cdot \epsilon_r \cdot \frac{U^2}{d^2} \cdot A$</p> | $C = \frac{Q}{U} \Rightarrow [C] = \frac{As}{V} = F$ $W = \frac{1}{2} C.U^2 \Rightarrow [w] = Vas = J$ $E = \frac{U}{d} \Rightarrow [E] = \frac{V}{m} = \frac{N}{As}$ $C = \epsilon_r \cdot \frac{A}{d} \Rightarrow [C] = \frac{As \cdot m}{Vm \cdot m} = F$ $\epsilon = \epsilon_r \cdot \epsilon_0 \Rightarrow [\epsilon] = \epsilon_0 = \frac{As}{V} = \frac{F}{m}$ $\sigma = \frac{Q}{A} \Rightarrow [\sigma] = \frac{As}{m^2}$ $E = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \Rightarrow [E] = \frac{As \cdot Vm}{m^2 \cdot As} = \frac{V}{m}$ $F = \frac{1}{2} \cdot \epsilon_r \cdot \frac{U^2}{d^2} \cdot A \Rightarrow [F] = \frac{As \cdot V^2}{Vm} = N$ |
|--|--|---|

کمیت‌های مغناطیسی

| آمپر دور | | |
|--|--|---|
|  | θ
I
N | آمپر دور
شدت جریان
تعداد دور سیم پیچ |
| $\theta = I.N \Rightarrow [\theta] = A$ | | |
| شدت میدان | | |
|  | H
θ
I
N
I_m | شدت میدان مغناطیسی
آمپر دور
شدت جریان
تعداد دور سیم پیچ
طول متوسط خطوط میدان |
| $H = \frac{\theta}{I_m} \Rightarrow [H] = \frac{A}{M}$
$H = \frac{I.N}{I_m}$ | | |
| چگالی شار مغناطیسی | | |
|  | B
Φ
A | چگالی شار مغناطیسی
شار مغناطیسی
مساحت سطح مقطع |
| $B = \frac{\Phi}{A} \Rightarrow [B] = Vs = Wb$
$[B] = \frac{Vs}{m^2} = T$ | | |
| چگالی شار مغناطیسی و شدت جریان | | |
|  | B
H
μ
μ_0
μ_r
$\mu = 1$ | چگالی شار مغناطیسی
شدت میدان مغناطیسی
ثابت گذردهی
ثابت گذردهی خلا
ضریب گذردهی نسبی
میدان در هوا و مواد غیر فرومغناطیسی |
| $B = \mu.H$
$\mu = \mu_0 \cdot \mu_r$
● میدان در موارد فرو مغناطیسی:
$\mu_r = 1$
$[\mu] = \frac{Vs}{Am} = \frac{H}{m}$
$[\mu_0] = [\mu]$
$[H] = \frac{A}{m}$
$[B] = \frac{Vs}{m^2} = T$ | | |

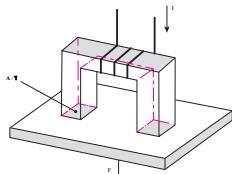
مقاومت مغناطیسی

| | | |
|--|--|---|
| | R_m مقاومت مغناطیسی
θ آمپر دور
Φ شار مغناطیسی
l طول متوسط خطوط میدان
μ_0 ثابت گذرهای خلا
μ_r ضریب گذرهای نسبی
مساحت سطح مقطع | $R_m = \frac{\theta}{\Phi}$
$R_m = \frac{I_m}{\mu_0 \mu_r A}$
$R_m = \frac{A}{Vs} = \frac{l}{H} = \frac{l}{\Omega s}$ |
|--|--|---|

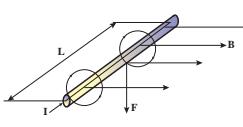
رسانایی مغناطیسی

| | | |
|--|--|--|
| | A رسانای مغناطیسی
R_m مقاومت مغناطیسی | $A = \frac{l}{R_m}$
$[B] = \frac{Vs}{A} = H = \Omega s$ |
|--|--|--|

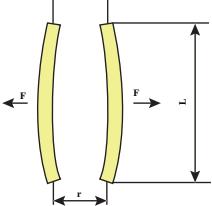
نیروی گیرنده مغناطیس الکتریکی

| | | |
|--|---|--|
|  | F نیروی گیرنده
B چگالی شار مغناطیسی
A سطح مؤثر (سطح کل قطب‌ها)
μ_0 ثابت گذرهای خلا | $[F] = \frac{B^2 \cdot A}{2 \cdot \mu_0}$
$[F] = \frac{T^2 \cdot m^2}{Vs} = \frac{VAs}{A} = \frac{Nm}{m} = N$ |
|--|---|--|

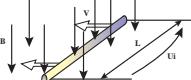
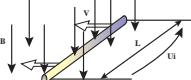
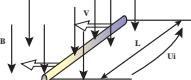
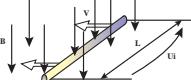
نیروهای مغناطیسی میدان

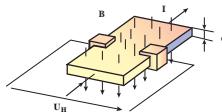
| | | |
|--|---|--|
| | نیرو بر سیم هادی جریان در میدان مغناطیسی | |
|  | F نیرو
B چگالی شار مغناطیسی
l طول رسانا در میدان مغناطیسی
I شدت جریان
z تعداد رسانا در میدان
N تعداد دور سیم پیچ | $F = B \cdot I \cdot l \cdot z$
در سیم پیچ گردان ●
$I = 2 \cdot N$
$[F] = \frac{Vs}{m^2} \cdot A \cdot m = \frac{Ws}{m} = \frac{Nm}{m} = N$ |

نیروی بین دو سیم موازی

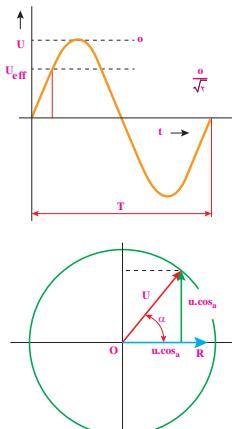
| | | |
|---|---|--|
|  | F
نیروی بین دو سیم
شدت جریان در رسانای ۱
شدت جریان در رسانای ۲ | $F = \frac{\mu_0 I_1 I_2 l}{2\pi r}$
$[F] = \frac{Vs \cdot A^r \cdot m}{Am \cdot m} = \frac{Nm}{m} = N$
$\mu_0 = 1 / 257 \times 10^{-6} \frac{Ws}{Am}$ |
|---|---|--|

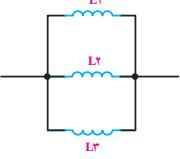
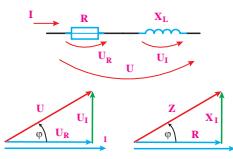
القا

| | | | |
|---|---|--|--|
|  | u_i
$\Delta\phi$
Δt
N | ولتاژ القا شده
تغییرات شار
مدت زمان تغییرات
تعداد دور سیم پیچ | $u_i = -N \cdot \frac{\Delta\phi}{\Delta t} \Rightarrow [u_i] = \frac{Vs}{s} = V$ |
|  | u_i
B
l
v
z | ولتاژ القا شده
چگالی شار مغناطیسی
طول مؤثر رسانا
سرعت
تعداد رسانا | $u_i = B \cdot l \cdot v \cdot z \Rightarrow [u_i] = \frac{Vs}{m^r} \cdot m \cdot \frac{m}{s} = V$ |
|  | u_i
L
ΔI
Δt
N | ولتاژ القا شده
خود القابی
تغییرات جریان
مدت زمان تغییرات
تعداد دور سیم پیچ | $u_i = -L \frac{\Delta I}{\Delta t}$ |
|  | Φ
I
μ
A
I_m
Λ
R
τ
t | شار مغناطیسی
شدت جریان
ثابت گذردهی
مساحت سطح مقطع سیم پیچ
طول متوسط خطوط میدان
رسانای مغناطیسی
مقاومت واقعی مدار سیم پیچ
ثابت زمانی
مدت زمان برای افزایش جریان
در روشن کردن | $L = \frac{N \cdot \Phi}{I} \Rightarrow [L] = \frac{Vs}{A} = H$
$L = \frac{N \cdot \Phi}{I} \Rightarrow [L] = \frac{Vs}{A} = H$
$L = N^r \cdot \Lambda$
$\tau = \frac{L}{R}$
$t = \delta \cdot \tau_m$ |

| | | | |
|--|---|--|---|
| | W
L
I | انرژی خود القایی شدت جریان | $W = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I^2 \Rightarrow [W] = \frac{Vs}{A} \cdot A^2 = Ws = J$ |
|  | U _H
I
R _H
B
d | ولتاژ هال
شدت جریان
ثابت هال (معکوس چگالی بار)
چگالی شار مغناطیسی
ضخامت صفحه هال | $U_H = \frac{R_H \cdot I \cdot B}{d} \Rightarrow [R_H] = \frac{m^r}{As}$
$[U_H] = \frac{m^r}{As} \cdot A \cdot \frac{Vs}{m^r} \cdot \frac{1}{m} = V$ |

کمیت‌های اصلی جریان متناوب

| فرکانس، فرکانس زاویه‌ای، طول موج، مقدار لحظه‌ای، مقدار قله، مقدار مؤثر | |
|---|---|
|  | <p>فرکانس f
 دوره تناوب T
 فرکانس زاویه‌ای ω
 α زاویه
 t مدت زمان
 λ طول موج
 c سرعت انتشار امواج
 مقدار لحظه‌ای ولتاژ u
 \hat{u} مقدار قله ولتاژ
 U, U_{eff} مقدار مؤثر ولتاژ i
 \hat{i} مقدار لحظه‌ای جریان i
 \hat{i} مقدار قله جریان i
 I, I_{eff} مقدار مؤثر جریان p
 تعداد زوج قطب n
 تعداد دور $f=p.n$</p> $f = \frac{1}{T} \Rightarrow [f] = \frac{1}{s} = Hz$ $\lambda = \frac{c}{f} \Rightarrow [\lambda] = \frac{m}{s}$ <p>برای شکل سینوسی:</p> $\omega = 2\pi \cdot f \quad \alpha = \omega \cdot t$ $u = \hat{u} \cdot \sin(\omega \cdot t) \quad i = \hat{i} \cdot \sin(\omega \cdot t)$ $\hat{u} = \sqrt{2} \cdot U_{eff} \quad \hat{i} = \sqrt{2} \cdot I_{eff}$ $f = p \cdot n$ |

| مقاومةت خود القایی، رسانایی خود القایی | | |
|---|---|---|
|  | <p>خود القایی L
 مقاومت خود القایی X_L
 ω فرکانس زاویه‌ای
 رسانایی خود القایی B_L</p> | $X_L = \omega L \Rightarrow [L] = \frac{V_s}{A} = H$ $\Rightarrow [X_L] = \frac{1}{s} \cdot \Omega s = \Omega$ $B_L = \frac{1}{\omega L} \Rightarrow [B_L] = 1/\Omega = S$ $\Rightarrow [\omega] = 1/s$ |
| مدار سری خود القاءها | | |
|  | <p>خود القایی معادل L
 تک تک خود القایی ها L_1, L_2, \dots
 مقاومت خود القایی معادل X_L
 تک تک مقاومت‌های خود القاءها X_{L1}, X_{L2}, \dots</p> | $L = L_1 + L_2 + L_3 + \dots$ $X_L = X_{L1} + X_{L2} + X_{L3}$ |
| مدار موازی خود القاءها | | |
|  | <p>خود القایی معادل L
 تک تک خود القایی ها L_1, L_2, \dots
 مقاومت خود القایی معادل X_L
 تک تک مقاومت‌های خود القاءها X_{L1}, X_{L2}, \dots</p> | $\frac{1}{L} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \frac{1}{L_3} + \dots$ $\frac{1}{X_L} = \frac{1}{X_{L1}} + \frac{1}{X_{L2}} + \frac{1}{X_{L3}} + \dots$ |
| مدار سری مقاومت حقیقی و مقاومت خود القایی | | |
|  | <p>ولتاژ کل U
 ولتاژ حقیقی U_R
 ولتاژ خود القایی U_L
 مقاومت حقیقی R
 مقاومت خود القایی X_L
 مقاومت ظاهری (امپدانس) Z
 زاویه اختلاف فاز ϕ</p> | $U = \sqrt{U_R^2 + U_L^2}$ $U_R = U \cdot \cos \phi; U_L = U \cdot \sin \phi$ $U = \sqrt{R^2 + X_L^2}$ $R = Z \cdot \cos \phi; X_L = Z \cdot \sin \phi$ |

مدار موازی مقاومت حقیقی و خود القایی

| | | |
|------|---|---|
|
 | <p>شدت جریان کل I
 شدت جریان حقیقی I_R
 شدت جریان خود القایی I_L
 مقاومت حقیقی R
 مقاومت خود القایی X_L
 مقاومت ظاهری (امپدانس) Z
 رسانایی ظاهری Y
 رسانایی حقیقی G
 رسانایی خود القایی B_L
 زاویه اختلاف فاز φ</p> $Y = \frac{U}{Z}$ $B_L = \frac{U}{X_L}$ | $I = \sqrt{I_R^2 + I_L^2}$ $I_R = I \cos \varphi \Rightarrow G = Y \cos \varphi$ $I_L = I \sin \varphi \Rightarrow B_L = Y \sin \varphi$ $Y = \sqrt{G^2 + B_L^2} \Rightarrow$ $\frac{1}{Z} = \sqrt{\frac{1}{R^2} + \frac{1}{X_L^2}}$ $Z = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{R^2} + \frac{1}{X_L^2}}}$ $R = \frac{Z}{\cos \varphi}$ $X_L = \frac{Z}{\sin \varphi}$ |
|------|---|---|

مقاومت خازنی، رسانایی خازنی

| | | |
|--|---|--|
| | <p>ظرفیت C
 مقاومت خازنی X_C
 فرکانس زاویه‌ای ω
 رسانایی خازنی B_C</p> | $X_C = \frac{1}{\omega C}$ $B_C = \omega C$ $[C] = \frac{As}{V} = \frac{s}{\Omega} = F$ $[X_C] = \frac{1}{\frac{1}{s} \cdot \Omega} = \Omega$ $[B_C] = \frac{1}{\Omega} = S$ |
|--|---|--|

مدار سری خازن‌ها

| | | |
|--|--|---|
| | <p>ظرفیت معادل C
 تک تک ظرفیت‌ها C_1, C_2, \dots
 مقاومت خازنی X_C
 تک تک مقاومت‌های خازنی X_{C1}, X_{C2}, \dots</p> | $\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3} + \dots$ $X_C = X_{C1} + X_{C2} + X_{C3}$ <p>برای دو خازن:</p> $C = \frac{C_1 \cdot C_2}{C_1 + C_2}$ |
|--|--|---|

مدار موازی خازن‌ها

| | | |
|--|--|--|
| | <p>ظرفیت معادل
تک تک ظرفیت‌ها
$B_C = C_1 + C_\tau + C_\tau + \dots$
رسانایی خازنی معادل
تک تک رسانایی خازنی
$B_{C\tau} = C_{C1} + C_{C\tau} + C_{C\tau} + \dots$
تک تک مقاومت‌های خازنی
$X_C = \frac{X_{C1} X_{C\tau}}{X_{C1} + X_{C\tau}}$</p> | $C = C_1 + C_\tau + C_\tau + \dots$
$B_C = B_{C1} + B_{C\tau} + B_{C\tau}$
$\frac{1}{X_C} = \frac{1}{X_{C1}} + \frac{1}{X_{C\tau}} + \frac{1}{X_{C\tau}} + \dots$
$X_C = \frac{X_{C1} X_{C\tau}}{X_{C1} + X_{C\tau}}$ |
|--|--|--|

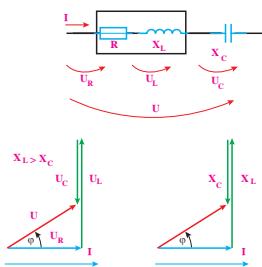
مدار سری مقاومت حقیقی و خازنی

| | | |
|--|--|--|
| | <p>ولتاژ کل U
ولتاژ حقیقی U_R
ولتاژ خازنی U_C
مقاومت حقیقی R
مقاومت خازنی X_C
مقاومت ظاهری (امپدانس) Z
زاویه اختلاف فاز φ</p> | $U = \sqrt{U_R^2 + U_C^2}$
$U_R = U \cos \varphi$
$U_C = U \sin \varphi$
$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$
$R = Z \cos \varphi$
$X_C = Z \sin \varphi$ |
|--|--|--|

مدار موازی مقاومت حقیقی و خازن

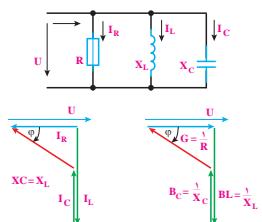
| | | |
|--|---|---|
| | <p>شدت جریان کل I
شدت جریان حقیقی I_R
شدت جریان خازنی I_C
مقاومت حقیقی R
مقاومت خازنی X_C
مقაومت ظاهری (امپدانس) Z
رسانایی ظاهری Y
رسانایی حقیقی G
رسانایی خازنی B_C
زاویه اختلاف فاز φ</p> | $I = \sqrt{I_R^2 + I_C^2}$
$I_R = I \cos \varphi$
$I_C = I \sin \varphi \Rightarrow G = Y \cos \varphi$
$Y = \sqrt{G^2 + B_C^2} \Rightarrow B_C = Y \sin \varphi$
$Z = \sqrt{\frac{1}{R^2} + \frac{1}{X_C^2}}$
$R = \frac{Z}{\cos \varphi}$
$X_C = \frac{Z}{\sin \varphi} \Rightarrow R = \frac{Z}{\cos \varphi}$ |
|--|---|---|

مدار سری مقاومت حقیقی، خود القایی و خازنی



| | |
|---|--|
| ولتاژ کل U
ولتاژ حقیقی U_R
ولتاژ خود القایی U_L
ولتاژ خازنی U_C
مقاومت حقیقی R
مقاومت القایی X_L
مقاومت خازنی X_C
مقاومت منتجه X
مقاومت ظاهری (امپدانس) Z
زاویه اختلاف فاز φ | $U = \sqrt{U_R^2 + (U_L - U_C)^2}$
$U_R = U \cdot \cos\varphi$
$U_b = U \cdot \sin\varphi$
$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$
$R = Z \cdot \cos\varphi$
$X = Z \cdot \sin\varphi \text{ یا } X = X_L - X_C$ |
|---|--|

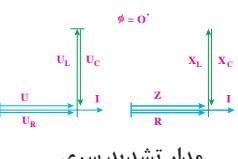
مدار موازی مقاومت حقیقی، خود القایی و خازنی



| | |
|--|--|
| شدت جریان کل I
شدت جریان حقیقی I_R
شدت جریان خود القایی I_L
شدت جریان خازنی I_C
شدت جریان I_b
مقاومت حقیقی R
مقاومت القایی X_L
مقاومت خازنی X_C
مقاومت ظاهری (امپدانس) Z
زاویه اختلاف فاز φ
$G = \frac{1}{R}$
$B_L = \frac{1}{X_L}$
$B_C = \frac{1}{X_C}$
رسانایی حقیقی B
رسانایی خود القایی B_L
رسانایی خازنی B_C
رسانایی منتجه B | $I = \sqrt{I_R^2 + (I_L - I_C)^2}$
$I_R = I \cdot \cos\varphi$
$I_b = I \cdot \sin\varphi$
$Y = \sqrt{G^2 + (B_L - B_C)^2} \Rightarrow$
$B = B_L - B_C$
$G = Y \cdot \cos\varphi \text{ و } B = Y \cdot \sin\varphi$
$Z = \frac{1}{\frac{1}{R} \sqrt{\left(\frac{1}{X_L} + \frac{1}{X_C}\right)^2}}$ |
|--|--|

| مدار سری | |
|---------------------------|---|
| R | $U = IZ$ |
| X_L | $U_R = IR$ |
| X_C | $U_I = I \cdot X_L$ |
| Z | $U_C = I \cdot X_C$ |
| برای مدار موازی | |
| ولتاژ کل | |
| U_R ولتاژ حقیقی | $I_R = \frac{U}{R}$ |
| U_L ولتاژ خودالقابی | |
| U_C ولتاژ خازنی | |
| شدت جریان کل I | $I = \frac{U}{\sqrt{\frac{1}{R^2} + \left(\frac{1}{X_L} - \frac{1}{X_C}\right)^2}}$ |
| شدت جریان حقیقی I_R | $I_R = \frac{U}{X_L}$ |
| شدت جریان خودالقابی I_L | |
| شدت جریان خازنی I_C | $I_C = \frac{U}{X_C}$ |
| | $I = \frac{U}{Z}$ |

تشدید (موازی - سری)

| | | | |
|--|---|---|---|
|  <p>مدار تشدید سری</p>
 <p>مدار تشدید موازی</p> | <p>فرکانس تشدید f_r
فرکانس زاویه‌ای تشدید ω_0
خودالقابی L
ظرفیت C
 مقاومت حقیقی R
 مقاومت القابی X_L
 مقاومت خازنی X_C
 ضریب کیفیت Q
 ضریب تلفات d
 شدت جریان خودالقابی I_L
 شدت جریان خازنی I_C
 شدت جریان کل I
 ولتاژ خودالقابی U_L
 ولتاژ خازنی U_C
 ولتاژ کل U
 پهنای باند BW </p> | $X_L = X_C$
$[f_r] = \frac{1}{\sqrt{LC}}$
$d = \frac{1}{Q}$
$BW = \frac{f_r}{Q}$ | $\omega \cdot L = \frac{1}{d \cdot C}$
$f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$
$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ |
| <p>● تشدید موازی:</p> $Q = \frac{R}{\omega_0 \cdot L} = RC\omega_0$ <p>● تشدید سری:</p> $Q = \frac{\omega_0 \cdot L}{R} = \frac{1}{RC\omega_0}$ | | | |

توان در جریان متناوب

| | |
|--|---|
| | <p>توان ظاهری $P_S = U_e \cdot I_e \Rightarrow [S] = V \cdot A = VA$</p> <p>توان حقیقی $P_e = \sqrt{P_e^r + P_{d_e}^r}$</p> <p>توان خازنی $Q_c = \sqrt{P_e^r + P_{d_c}^r}$</p> <p>توان خودالقایی $Q_L = \sqrt{P_e^r + P_{d_L}^r}$</p> <p>زاویه اختلاف فاز $\varphi = \arctan \frac{Q}{P_e}$</p> <p>ضریب توان حقیقی $\cos \varphi$</p> <p>ضریب توان غیرحقیقی $\sin \varphi$</p> <p>ولتاژ کل $U = \sqrt{U_e^r + U_{d_e}^r}$</p> <p>ولتاژ حقیقی $U_R = \sqrt{U_e^r + U_{d_R}^r}$</p> <p>ولتاژ خودالقایی $U_L = \sqrt{U_e^r + U_{d_L}^r}$</p> <p>ولتاژ خازنی $U_C = \sqrt{U_e^r + U_{d_C}^r}$</p> <p>شدت جریان کل $I_L = \sqrt{I_e^r + I_{d_L}^r}$</p> <p>شدت جریان خودالقایی $I_L = \frac{U_L}{X_L}$</p> <p>مقومت القایی $X_L = \frac{U_L}{I_L}$</p> <p>مقومت خازنی $X_C = \frac{U_C}{I_L}$</p> |
|--|---|

جریان سه‌فاز

| مدار ستاره | |
|-----------------------------------|--|
| ولتاژ خط U_L | |
| ولتاژ فاز (شاخه) U_P | $I_L = I_P \quad U_L = \sqrt{3} \cdot U_P$ |
| جریان خط I_L | |
| جریان فاز (شاخه) I_P | |
| توان ظاهری شاخه P_{SP} | $P_S = \sqrt{(\sum P_e)^r + (\sum P_d)^r}$ |
| توان حقیقی کل P_e | |
| زاویه اختلاف فاز φ | |
| ضریب توان حقیقی $\cos \varphi$ | $P_S = U_P \cdot I_P \quad P_S = \sqrt{3} P_{SP}$ |
| ضریب توان غیرحقیقی $\sin \varphi$ | $[S] = V \cdot A \cdot VA \quad P_e = \sqrt{3} U_L \cdot I_L \cdot \cos \varphi$ |
| | $[P] = V \cdot A = W \quad P_e = \sqrt{3} U_L \cdot I_L \cdot \sin \varphi$ |
| | $[Q] = V \cdot A = var \quad P_S = \sqrt{3} U_L \cdot I_L$ |

مدار مثلث

| | | |
|------|--|--------------------------------------|
|
 | ولتاژ خط
U_P
ولتاژ فاز (شاخه)
I
جریان خط
I_P
جریان فاز (شاخه)
P_S
توان ظاهری شاخه
P_e
توان کل
P_d
زاویه اختلاف فاز
φ_1
ضریب توان حقیقی
$\cos\varphi$
ضریب توان غیرحقیقی
$\sin\varphi$ | $I_L = \sqrt{3}I_P$
$U_L = U_P$ |
| | | $S = \sqrt{(\sum P)^2 + (\sum Q)^2}$ |

دیودهای نیمه‌هادی

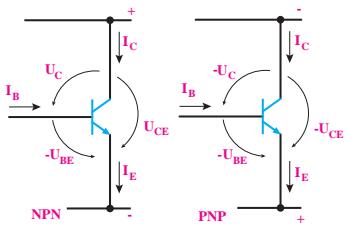
منحنی مشخصه

| | | |
|--|--|--|
| | ولتاژ مستقیم
U_f
ولتاژ معکوس
U_R
جریان مستقیم
I_f
جریان معکوس
I_R
مقاومت استاتیکی مستقیم
R_F
مقاومت استاتیکی معکوس
R_R
مقاومت اختلافی مستقیم
r_F
مقاومت اختلافی معکوس
r_R | $R_F = \frac{U_f}{I_f}$
$r_F = \frac{\Delta U_f}{\Delta I_f}$
$R_R = \frac{U_R}{I_R}$
$R_R = \frac{\Delta U_R}{\Delta I_R}$ |
|--|--|--|

مدار دیود (دیودهای نوری)

| | | |
|--|--|---|
| | ولتاژ اتصال
U_1
ولتاژ معکوس
U_R
ولتاژ مستقیم
I_f
جریان مستقیم
I_R
جریان معکوس
R_V
مقاومت محافظ
R_v
حداکثر توان تلف مجاز
P_{tot} | $R_V = \frac{U_1 - U_f}{I_f}$
$P_{tot} = I_{fmax} \times U_{fmax}$
$U_{Rmax} \geq U_{1max}$ |
|--|--|---|

کمیت جریان مستقیم در مدار امیتر



ولتاژ امیتر - کلکتور
ولتاژ امیتر - بیس
ولتاژ کلکتور - بیس
جریان کلکتور
جریان امیتر
جریان بیس
حداکثر توان تلف مجاز
 P_{tot}
توان تلف P_V
نسبت جریان مستقیم B

$$U_{CE} = U_{CB} + U_{BE}$$

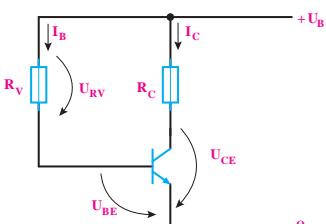
$$I_E = I_C + I_B$$

$$P_V = U_{CE} \times I_E$$

$$P_V < P_{tot}$$

$$B = \frac{I_C}{I_B}$$

تنظیم نقطه کار با مقاومت محافظ بیس



ولتاژ در مقاومت محافظ
بیس
ولتاژ کاری
ولتاژ امیتر - بیس
جریان بیس
جریان کلکتور
 مقاومت کلکتور
 مقاومت محافظ بیس
نسبت جریان مستقیم β

$$U_{RV} = U_P - U_{BE}$$

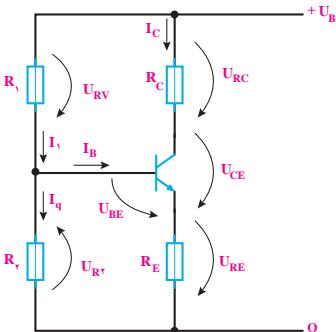
$$U_{RV} = I_B \times R_V$$

$$R_V = \frac{U_b - U_{BE}}{I_B}$$

$$R_V = \frac{(U_b - U_{BE}) \times B}{I_C}$$

$$R_C = \frac{U_b - U_{BE}}{I_C}$$

تنظیم نقطه کار با توزیع کننده ولتاژ بیس



جریان بیس
جریان کلکتور
جریان بایاس
نسبت جریان بایاس
($3 < q < 10$)
 مقاومت کلکتور
 مقاومت امیتر
 مقاومت های توزیع ولتاژ
 بیس
 ولتاژ کاری
 ولتاژ در R_E
 ولتاژ در R_Q
 نسبت مقاومت
($3 < q < 10$) m

$$R_V = \frac{U_{RZ}}{I_q} \quad q = \frac{I_q}{I_B}$$

$$R_E = \frac{R_c}{m} \quad R_E = \frac{U_{RE}}{I_c}$$

$$R_1 = \frac{U_b - U_{RZ}}{I_q + I_B}$$

$$R_c = \frac{U_b - U_{CE} - U_{RE}}{I_c}$$

ماشین‌های جریان مستقیم تحریک خارجی

| | | |
|--|---|--|
| <p>موتور</p> <p>مولد</p> | <p>ولتاژ شبکه U</p> <p>ولتاژ القایی متقابل U_i</p> <p>ولتاژ جاروبکها U_B</p> <p>جریان هسته I_A</p> <p>جریان قله راه انداز I_V</p> <p> مقاومت هسته R_A</p> <p> مقاومت راه انداز R_V</p> <p> مقاومت سیم پیچ R_{WP}</p> <p> جبران کننده R_K</p> <p> مقاومت سیم پیچ قطب برگردان R_{WP}</p> <p> ولتاژ TERMINAL U</p> <p> جریان هسته I_A</p> | $U = U_i + U_B + I_A \times (R_A + R_{WP} \cdot R_K)$ $R_V = \frac{U - U_B}{I_V} - R_A - R_{WP} - R_K$ <p>● اگر ماشین سیم پیچ قطب برگردان یا سیم پیچ جبران کننده نداشته باشد:</p> $R_K = 0\Omega \text{ یا } R_{WP} = 0\Omega$ $U = U_i - U_B - I_A \times (R_A + R_{WP} + R_K)$ |
|--|---|--|

ماشین‌های جریان مستقیم تحریک موازی

| | | |
|--|---|--|
| <p>موتور</p> <p>مولد</p> | <p>ولتاژ شبکه U</p> <p>ولتاژ القایی متقابل U_i</p> <p>ولتاژ جاروبکها U_B</p> <p>جریان شبکه I</p> <p>جریان هسته I_A</p> <p>جریان تحریک I_e</p> <p>جریان قله راه انداز I_V</p> <p> مقاومت هسته R_A</p> <p> مقاومت تحрیک R_e</p> <p> مقاومت سیم پیچ R_{WP}</p> <p> جبران کننده R_K</p> <p> مقاومت سیم پیچ قطب برگردان R_{WP}</p> | $U = I_e \times R_e \quad I = I_A + I_e$ $U = U_i + U_B + I_A \times (R_A + R_{WP} + R_K)$ $R_V = \frac{U - U_B}{I_V - I_e} - R_A - R_{WP} - R_K$ <p>● اگر ماشین سیم پیچ قطب برگردان یا سیم پیچ جبران کننده نداشته باشد:</p> $R_K = 0\Omega \text{ یا } R_{WP} = 0\Omega$ $I = I_A - I_e$ $U = I_e \times R_e$ $U = U_i + U_B - I_A \times (R_A + R_{WP} + R_K)$ |
|--|---|--|

| | |
|--|--|
| | ولتاژ شبکه U
ولتاژ القایی متقابل U_i
ولتاژ جاروبکها U_B
مقاومت هسته R_A
مقاومت تحریک R_e
مقاومت سیم پیچ R_{WP}
جبران کننده R_K
مقاومت سیم پیچ قطب R_{WP}
برگردان R_{WP} یا $R_K = 0 \Omega$
مقاومت راه انداز R_v
جریان هسته I_A
جریان قله راه انداز I_r
ولتاژ جاروبکها U_B
جریان هسته I_A |
|--|--|

ثبتیت ولتاژ

| ثبتیت ولتاژ با دیود زنر | |
|-------------------------|--|
| | <p> Ptot توان تلف
 U_1 ولتاژ ورودی
 U_Z ولتاژ خروجی (ولتاژ Z)
 I_Z جریان Z
 I_L جریان بار
 R_V مقاومت محافظ </p> $P_{tot} = U_Z \times I_{Zmax}$ $P_{Vmax} = \frac{U_{1min} - U_Z}{I_{Zmin} + I_{Lmax}}$ $P_{Vmin} = \frac{U_{1max} - U_Z}{I_{Zmin} + I_{Lmax}}$ $I_{Zmin} = 0 / I_{Zmax}$ |

ثبتیت ولتاژ با ترانزیستور سری

| | | |
|--|---|---|
| | U_1 ولتاژ ورودی
U_V ولتاژ خروجی - بیس
U_{BE} ولتاژ امیتر - کلکتور
U_{CE} ولتاژ زنر
U_Z جریان Z
I_Z جریان بار
I_L مقاومت محافظ
R_V مقاومت بار
R_L ضریب تقویت جریان B | $U_2 = U_Z - U_{BE}$, $I_L = \beta \times I_B$
$R_{Lmin} = \frac{U_2}{I_{Cmax}}$
$R_V = \frac{U_1 - U_Z}{I_Z + I_B}$
$U_{1min} = U_V + U_{CEmin}$
$U_{1max} = R_V \cdot (I_{Zmax} + I_{Bmax}) + U_Z$ |
|--|---|---|

حداقل سطح مقطع سیم‌ها با توجه به استحکام مکانیکی

| سطح مقطع به mm ² | نوع سیم |
|-----------------------------|--|
| ۰/۱ | سیم سیار برای دستگاه‌های کوچک تا ۱A، حداکثر طول ۲m |
| ۰/۲ | مشابه سیم بالا، در داخل تابلوهای کنترل |
| ۰/۵ | سیم سیار برای دستگاه‌های کوچک تا ۲/۵A حداکثر طول ۲m یا شبکه روشنایی برای فضاهای داخلی
بین تک تک لامپ‌ها یا سیم‌ها در تابلوهای کلید و توزیع‌کننده‌های تا ۲/۵A |
| ۰/۷۸ | سیم سیار دستگاه‌ها تا ۱۰ A یا سیم‌های داخل یا روی وسایل روشنایی (سرپیچ) یا سیم‌های تابلوهای کلید و توزیع‌کننده‌های تا ۱۶A یا سیم‌های تا طول ۱۰m بدون تجهیزات انشعاب‌گیری در وسایل خانه |
| ۱/۰ | سیم سیار برای دستگاه‌های تا ۱۶A یا سیم‌های تابلوهای کلید و توزیع‌کننده‌ها تا ۲۰ A |
| ۱/۵ | سیم‌های عایق ثابت یا سیم‌های در فضای دارای خطر ویژه (مثلاً فضاهای دارای خطر آتش‌سوزی) |
| ۴ | سیم‌کشی آزاد با فاصله نقاط بست تا ۲۰m |
| ۶ | سیم‌کشی آزاد با فاصله نقاط بست از ۴۵m تا ۲۰m |

مشخصه رنگ مقاومت‌ها

| رنگ حلقه‌ها یا نقطه‌ها | حلقه ۱.
رقم. | حلقه ۲.
رقم | حلقه ۳.
ضریب | حلقه ۴.
تترانس
% | ضریب دما |
|------------------------|-----------------|--------------------|-----------------|------------------------|-----------------------|
| طبق
DIN EN ۶۰۰۶۲ | طبق
IEC ۷۵۷ | مقاومت به Ω | | | |
| (sw) سیاه | BK (سیاه) | - | ۰ | ۱ | - $\pm 250.10^{-9}/K$ |
| (br) قهوه‌ای | BN (قهوه‌ای) | ۱ | ۱ | ۱۰ | $\pm 100.10^{-9}/K$ |
| (rt) قرمز | RD (قرمز) | ۲ | ۲ | 10^2 | $\pm 50.10^{-9}/K$ |
| (or) نارنجی | OG (نارنجی) | ۳ | ۳ | 10^2 | - $\pm 15.10^{-6}/K$ |
| (gb) زرد | YE (زرد) | ۴ | ۴ | 10^4 | - $\pm 25.10^{-9}/K$ |

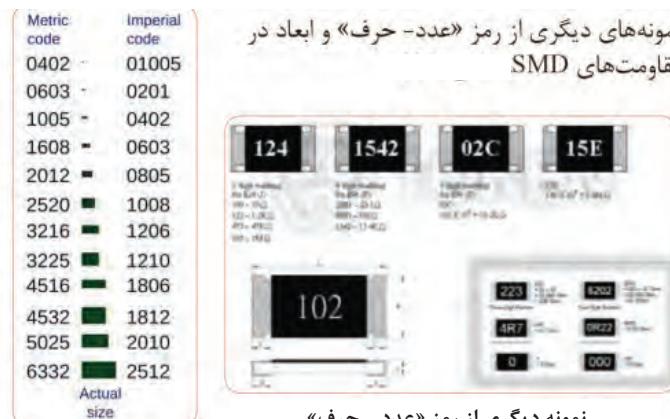
| | | | | | | |
|--------------|--------------|---|---|--------|------------|--------------------------|
| (gn) سبز | GN (سبز) | ۵ | ۵ | 10^5 | $\pm 0/5$ | $\pm 20 \cdot 10^{-9}/K$ |
| (bl) آبی | BU (آبی) | ۶ | ۶ | 10^6 | $\pm 0/25$ | $\pm 10 \cdot 10^{-9}/K$ |
| (vl) بنفش | VT (بنفش) | ۷ | ۷ | 10^7 | $\pm 0/1$ | $\pm 5 \cdot 10^{-9}/K$ |
| (gr) خاکستری | GY (خاکستری) | ۸ | ۸ | 10^8 | - | $\pm 1 \cdot 10^{-9}/K$ |
| (ws) سفید | WH (سفید) | ۹ | ۹ | 10^9 | - | - |
| (au) طلایی | GD (طلایی) | - | - | $0/1$ | ± 5 | - |
| (ag) نقره‌ای | SR (نقره‌ای) | - | - | $0/01$ | ± 10 | - |
| بدون رنگ | | - | - | - | ± 20 | - |

در یک مقاومت با ۵ یا ۶ حلقه رنگ حلقه ۱. رقم ۱.، حلقه ۲. رقم ۲. و حلقه ۳. رقم ۳. را بیان می‌کند. حلقه ۴. ضریب، حلقه ۵. ترانس و حلقه ۶. ضریب دما را بیان می‌کند.

مقاومت SMD

نمونه‌های دیگری از رمز «عدد - حرف» و ابعاد در مقاومت‌های SMD، (شکل زیر).

نمونه دیگری از رمز «عدد - حرف»



یکی از محاسبه‌گرهای مقاومت SMD را مشاهده می‌کنید.

SMD resistor code calculator

marking on the SMD resistor : **103** calculator

calculated resistance value: **10KΩ**

this simple calculator will help you determine the value of any SMD resistor. To get started, input the 3 or 4 digit code and hit the calculate button or Enter.

Note: The program was tested rigorously, but it still may have a few bugs. so, when in doubt (and when its possible) don't hesitate to use a multimeter to double-check the critical components.

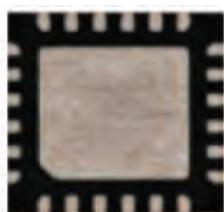


تصویر ظاهری انواع پکیج های SOIC



تصویر ظاهری انواع پکیج های QFP

اتصالات در بسته‌بندی‌های QFN بسیار ظرفی و نازک است. قسمت‌های این نوع پکیج روی لبه‌های پایینی IC قرار دارد. پکیج‌های MLF و VQFN, TQFN کوچک‌ترین اندازه استاندارد بسته‌بندی در QFN هستند. بسته‌بندی‌های DFN، DFNT، پکیج‌هایی هستند که پین‌ها در دو طرف آن قرار می‌گیرد. بسیاری از میکروپروسسورها، سنسورها و سایر آسی‌های مدرن و پیشرفته در پکیج‌های QFN و تولید شده است. (شکل زیر)



تصویر ظاهری انواع پکیج های DFNT، DFN



تصویر ظاهری انواع پکیج های BGA

• **تشریح علائم اختصاری**
SMD و SOIC همان DIP هستند. که نوع اتصالات آنها به صورت سطحی روی فیبر مدار چاپی می‌باشد. این نوع پکیج‌ها به ساده‌ترین روش لحیم‌کاری می‌شوند. در پکیج‌های SMD هر پین معمولاً $1/27\text{mm}$ از یکدیگر فاصله دارند.
SSOP نوع کوچک‌تری از پکیج‌های SOIC هستند. پکیج‌های مشابه دیگر شامل TSOP و TSSOP است. (شکل رویه‌رو)

بسته‌بندی‌های QFP پین‌ها در چهار طرف IC قرار گرفته‌اند. پین‌های هر طرف این نوع پکیج از ۸ تا ۷۰ پایه در هر طرف با فاصله هر دو پین در هر طرف از 4mm تا 10mm است. تصویر ظاهری بسته‌بندی‌های QFN شبیه به QFP است. (شکل رویه‌رو)



در نهایت برای IC‌های پیشرفته پکیج‌های BGA وجود دارد. که در آنها پین‌ها در دو ردیف در ابعاد بسیار ریز در زیر IC قرار گرفته است. (شکل رویه‌رو)

انواع میکروکنترلرها

اولین میکروکنترلر در سال ۱۹۷۱ توسط شرکت نام آشنای intel ساخته شد و این شرکت اولین میکروکنترلر کاربردی خود را در سال ۱۹۸۰ با نام ۸۰۸۰ روانه بازار کرد. بعد از آن میکروکنترلر توسط شرکت اینتل با سری چیپ‌های ...۸۰۵۲، ...۸۰۵۰، ...۸۰۵۱، ...۸۰۵۳ و شرکت زایلوگ با سری AT8۰۵۰، ...۸۶۰۲، ...۸۶۰۳ و شرکت موتورولا با سری چیپ‌های A۱، A۲... ...۱۶۸۱۱ گسترش یافت. در حال حاضر میکروکنترلرهای پرکاربرد موجود دارای انواع زیر هستند که هر یک کاربردها و ویژگی‌های مخصوص به خود را دارند:

خانواده AVR: ساخت شرکت ATMEL

خانواده PIC: ساخت شرکت MicroChip

خانواده ARM: ساخت شرکت‌های STM، NXP، ATMEL و ...

خانواده FPGA: ساخت شرکت‌های Altera، Xilinx و ...

هر یک از خانواده‌های فوق دارای زیرمجموعه‌های بسیاری می‌باشد اما به صورت کلی می‌توان آنها را به صورت جدول زیر مقایسه نمود. در جدول زیر منظور از قدرت پردازش اطلاعات در مصارف عمومی (کارهای کنترلی) اختصاصی (مانند پردازش تصویر) می‌باشد.

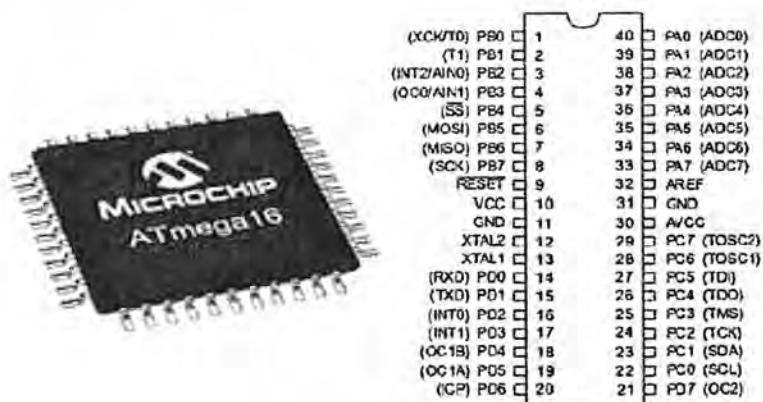
| مدلی میکرو | زیرمجموعه‌ها | تعداد | حداقل | حداچر | فرکانس کاری | سازنده | قیمت | هزینه | قدرت پردازش عمومی | قدرت پردازش اختصاصی | نوع پذیری | پشتیبانی از بروتکل‌ها |
|------------|--------------|------------|---------|---------|-------------|--------|-------|-------|-------------------|---------------------|-----------|-----------------------|
| AVR | خانواده | بیش از ۱۲۰ | ۴۰ MHz | ۳۰ MHz | تست آریزان | زیاد | متوسط | متوسط | ضعیف | متوسط | نیاز | متوسط |
| PIC | خانواده | بیش از ۶۵ | ۴ MHz | ۲ MHz | زیاد | متوسط | متوسط | متوسط | متوسط | متوسط | کم | متوسط |
| ARM | خانواده | بیش از ۴۰۰ | ۱ GHz | ۰۰۰ MHz | بیش از ۴۰۰ | متوسط | متوسط | متوسط | بلا | بلا | خوب | متوسط |
| FPGA | خانواده | بیش از ۴۰۰ | ۰۰۰ MHz | ۰۰۰ MHz | بیش از ۴۰۰ | متوسط | متوسط | متوسط | بلا | بلا | خوب | متوسط |

۳.۱۶ معرفی میکروکنترلر Atmega

میکروکنترلر Atmega ۱۶ یک میکروکنترلر پر کاربرد در بازار است و در پروژه‌های زیادی استفاده می‌شود. بیشترین استفاده این میکروکنترلر در پکیج PDIP است که همانند Atmega ۳۲ پین و ۴۰ پین و ۴۴ پین و خوبی دارد. (شکل زیر). این میکروکنترلر در پکیج AVR پایه TQFP نیز برای مصارف SMD یافت می‌شود (شکل زیر).

میکروکنترلر Atmega ۱۶A یکی از سری‌های Atmega ۱۶ می‌باشد. پسوند A در ای این معنی است که این میکرو برخلاف Atmega ۱۶ که از ولتاژ ۴/۵ تا ۵/۵ ولت می‌تواند کار نماید، همانند سری L می‌تواند با ولتاژ ۲/۷۵ تا ۵/۵ ولت کار کند اما برخلاف سری L که دارای ماکریم فرکانس گارانتی شده ۸ مگاهرتز است، Atmega ۱۶A همانند Atmega ۱۶ می‌تواند دارای منبع کلاک تا سرعت ۱۶ MHz باشد.

PDIP



ویزگی های میکرو کنترلر Atmega 16A :

- پایداری بالا
 - مصرف توان کم
 - میکرو کنترلر ۸ بیتی Atmel
 - معماری RISC پیشرفته، ۱۳۱ دستور العمل قدرتمند، اجرای اغلب دستور العملها در یک کلاک، ۳۲ رجیستر ۸ بیتی با کاربرد عمومی، بیش از ۱۶ میلیون دستور العمل بر ثانیه (MIPS) یا کلاک ۱۶ مگاهرتز (MHz)
 - ۱۶ کیلو بایت حافظه فلاش قابل برنامه ریزی
 - ۵۱۲ بایت EEPROM
 - ۱ کیلو بایت SRAM
 - قابلیت برنامه ریزی حافظه فلاش تا ۱۰/۰۰۰ بار و حافظه EEPROM تا ۱۰۰/۰۰۰ بار
 - ماندگاری برنامه تا ۲۰ سال در دمای ۸۵ درجه و ۱۰۰ سال در دمای ۲۵ درجه سانتی گراد
 - دارای قفل برنامه برای حفاظت از نرم افزار
 - رابط JTAG مطابق استاندارد IEEE ۱۱۴۹/۱
 - دارای ۲ تایمیر ۸ بیتی
 - دارای یک تایمیر ۱۶ بیتی
 - دارای RTC با اسیلاتور مجزا
 - ۴ کانال PWM
 - ۸ کانال ADC ده بیتی
 - رابط سریال TWO WIRE یا TWI
 - USART
 - رابط سریال SPI در حالت Master/Slave
 - دارای تایمیر دیده بان با اسیلاتور مجزای داخلی
 - مقایسه گر آنالوگ داخلی
 - دارای اسیلاتور RC کالیبره شده داخلی
 - ۳۲ پورت ورودی و خروجی
 - ولتاژ تغذیه ۲/۷۵ تا ۵/۵ ولت
 - پشتیبانی از فرکانس ۰ تا ۱۶ مگاهرتز
- مصرف انرژی در فرکانس ۱ مگاهرتز، ولتاژ ۳ ولت و دمای ۲۵ درجه فعال: ۰/۶ میلی آمپر - حالت بیکاری: ۰/۲ میلی آمپر - حالت Power Down کمتر از ۱ میکرو آمپر.

دانش فنی تخصصی

جدول واحدهای فرکانس

| واحد | نماد | زبان اصلی | تعریف خلاصه | با نماد |
|----------|------|-----------|--------------------------------|----------------------------------|
| هرتز | Hz | Herts | یک سیکل در ثانیه | $10^0 \text{ Hz} = 1 \text{ Hz}$ |
| کیلوهرتز | KHz | Kiloherts | هزار سیکل در ثانیه | 10^4 Hz |
| مگاهرتز | MHz | Megaherts | یک میلیون سیکل در ثانیه | 10^6 Hz |
| گیگاهرتز | GHz | Gigaherts | بیلیون (میلیارد) سیکل در ثانیه | 10^9 Hz |
| تراهرتز | THz | Teraherts | یک تریلیون سیکل در ثانیه | 10^{12} Hz |

جدول دسته‌بندی عمومی فرکانس

| ردیف | محدوده فرکانس | موارد کاربرد | موارد کاربرد به زبان انگلیسی |
|------|---|---------------------|------------------------------|
| ۱ | صفر | ولتاژ و جریان DC | DC voltage and current |
| ۲ | $10 \text{ Hz} - 1 \text{ KHz}$ | خطوط انتقال قدرت | Power Transmition |
| ۳ | $20 \text{ Hz} - 20 \text{ KHz}$ | شنوایی | Audio |
| ۴ | $20 \text{ KHz} - 2 \text{ MHz}$ | ماورای صوت (فراصوت) | Ultra Sonic |
| ۵ | $3 \text{ MHz} - 300 \text{ GHz}$ | رادیو | Radio |
| ۶ | $5 \text{ Hz} - 5 \text{ MHz}$ | ویدیو (تصویر) | Video |
| ۷ | $1 \text{ THz} - 430 \text{ THz}$ | اشعه مادون قرمز | Infrared |
| ۸ | $430 \text{ THz} - 1000 \text{ THz}$ | نور مرئی | Visible Light |
| ۹ | $1000 \text{ THz} - 6 \times 10^4 \text{ THz}$ | اشعه ماورای بنفش | Ultra Violet |
| ۱۰ | $6 \times 10^4 \text{ THz} - 3 \times 10^7 \text{ THz}$ | اشعه X (ترم یا سخت) | X Ray (Soft to hard) |
| ۱۱ | $3 \times 10^7 \text{ THz} - 5 \times 10^8 \text{ THz}$ | اشعه گاما | Gama Ray |
| ۱۲ | $5 \times 10^8 \text{ THz} - 8 \times 10^9 \text{ THz}$ | اشعه کیهانی | Cosmic Ray |

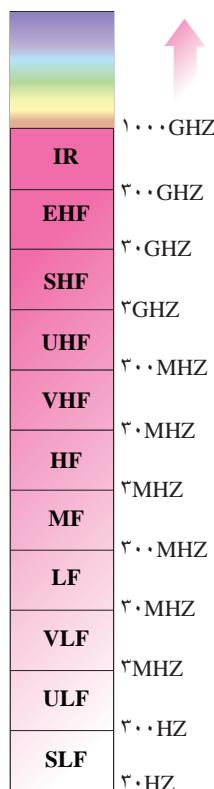
منبع کتاب Electronic communication by: Adamson

نکته مهم (۱): اعداد مندرج در جدول جنبه آشنایی دارد و نیازی نیست آنها را به خاطر بسپارید. تنها با استفاده از جدول باید بتوانید محدوده‌های فرکانسی را پیدا کنید.

نکته مهم (۲): پادگیری و به خاطر سپردن لغات و اصطلاحات انگلیسی داده شده در جدول الزامی است.

تقسیم‌بندی باندهای فرکانسی با خواص ایپ ده از عدد ۳

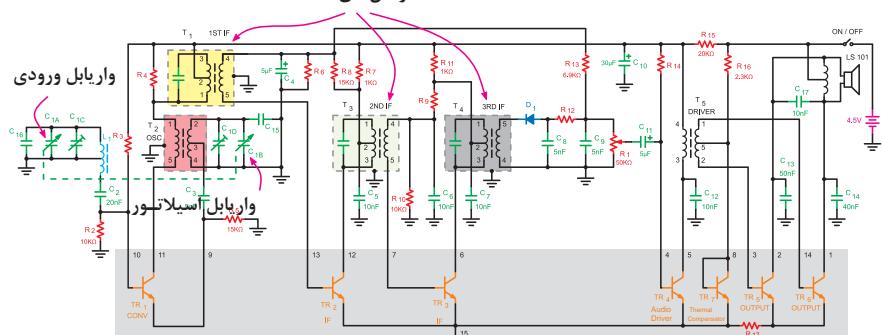
| ردیف | محدوده فرکانس | نام باند | نام باند (علامت) | نام باند به زبان اصلی |
|------|-----------------|-----------------|------------------|-------------------------|
| ۱ | ۲-۲۰ Hz | پایه‌ای کم | ELF | Extremely Low Frequency |
| ۲ | ۲۰-۲۰۰ Hz | فوق العاده کم | SLF | Super Low Frequency |
| ۳ | ۲۰۰-۲۰۰۰ Hz | خیلی کم | ULF | Ultra Low Frequency |
| ۴ | ۲-۲۰ KHz | خیلی کم | VLF | Very Low Frequency |
| ۵ | ۲۰-۲۰۰ KHz | کم | LF | Low Frequency |
| ۶ | ۲۰۰ KHz - ۲ MHz | متوسط | MF | Medium Frequency |
| ۷ | ۲-۲۰ MHz | زیاد | HF | High Frequency |
| ۸ | ۲۰-۲۰۰ MHz | خیلی زیاد | VHF | Very High Frequency |
| ۹ | ۲۰۰ MHz - ۲ GHz | خیلی خیلی زیاد | UHF | Ultra High Frequency |
| ۱۰ | ۲ GHz - ۲۰ GHz | فوق العاده زیاد | SHF | Super High Frequency |
| ۱۱ | ۲۰-۲۰۰ GHz | پایه‌ای زیاد | EHF | Extra High Frequency |



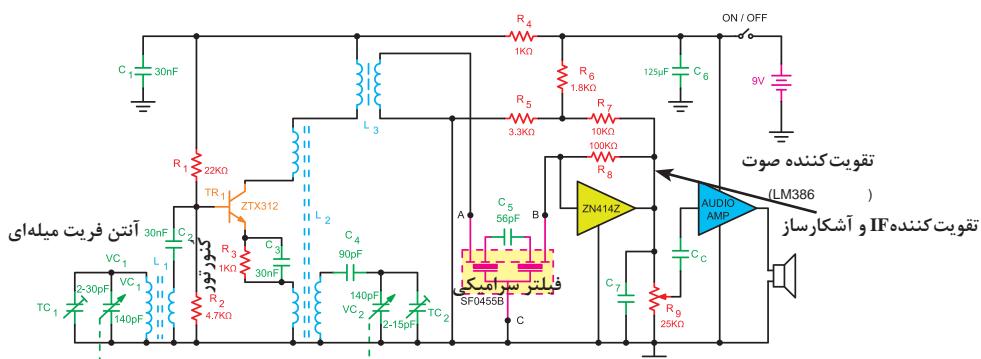
| منبع
تغذیه | قطعه | معادل
قطعه | مقاومت
معادل | نمایش منحنی راکتانس
سلفی راکتانس خازنی
بر حسب فرکانس | جریان و ولتاژ در مدار |
|---------------|------|---------------|--|--|--|
| | | | $F = 0$
$X_L = 2\pi fL$ | |
$I = \frac{E}{R}$ بیشترین مقدار $V_O = 0V$ |
| | | | $X_L = 2\pi f L$ | | |
| | | | $F = \infty$
$X_L = 2\pi f L$ | | |
| | | | $F = 0$
$X_C = \frac{1}{2\pi f C}$ | | |
| | | | $X_C = \frac{1}{2\pi f C}$ | | |
| | | | $F = \infty$
$X_C = \frac{1}{2\pi f C}$ | |
$I = \frac{E}{R}$ بیشترین مقدار $V_O = 0V$ |

در مدارهای جدید به جای این قسمت یک آی سی جایگزین می‌شود.

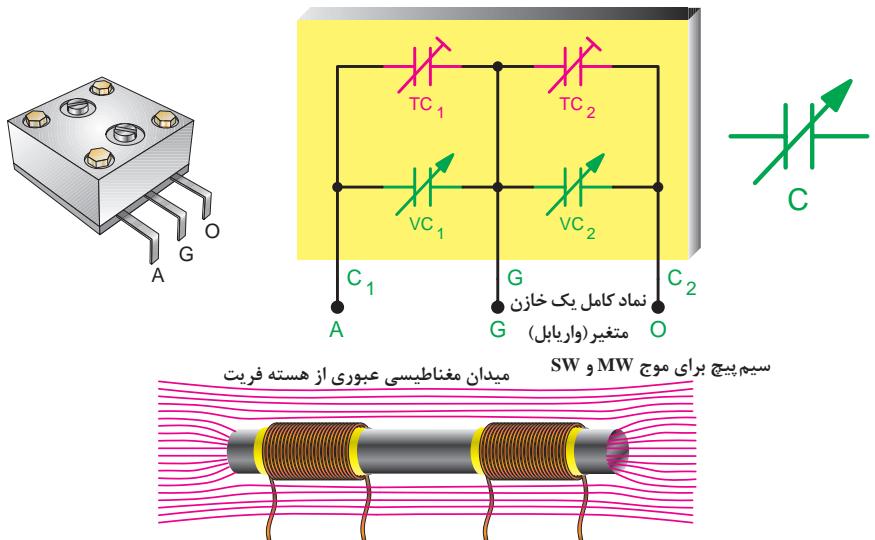
IF ترانس‌های

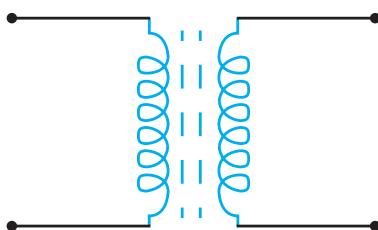
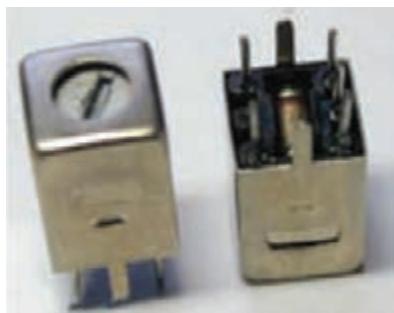
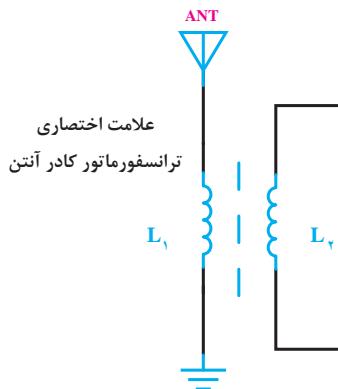


نحوه کامل گیرنده رادیویی سوپر هترودین یک موج

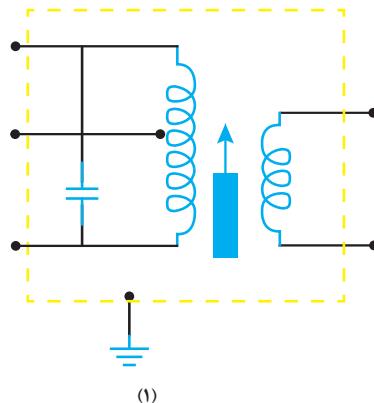


نحوه کامل گیرنده رادیویی سوپر هترودین با آی سی



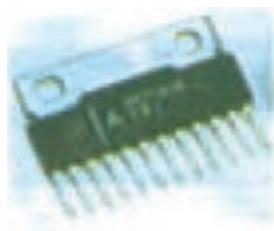


ب) شمای فنی ترانس اسپیلاتور

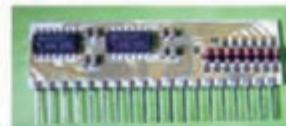




چند نمونه آی سی



دیود بل تریستور



بل دیود هیبرید (hybrid)

امضارده جلد بل در بل پک سنته بندی



بل اسوانهای



ترنزو دیگری از بل دیود



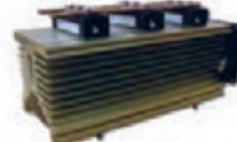
بل دیود با قدرت بالا با پلنه سرامیکی



بل آنتنر ساز



دیود قدرت معمولی



بل ۶ دیودی



بل پک سنته ای HC تعب سطحی



پک ترنزو دیگر از بل دیود قدرت



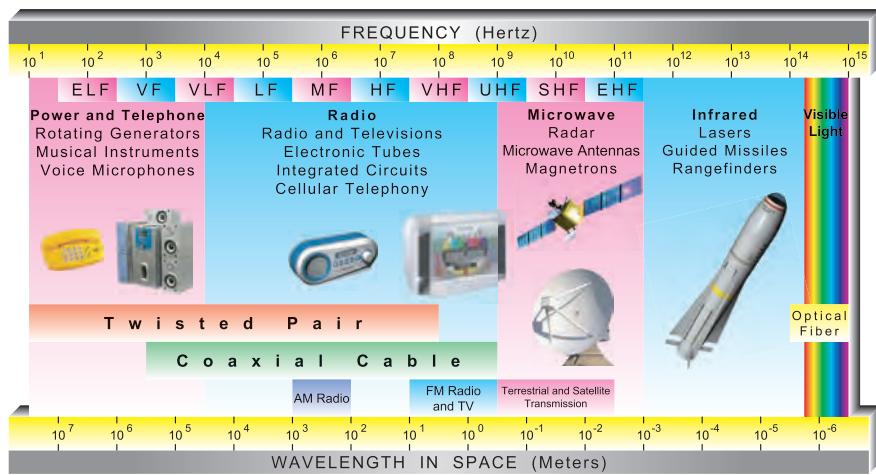
بل دیود استوانهای تعب سطحی



پک ترنزو بل دیود با گرمابگر



بل دیود معمولی با پلند فلزی



طیف امواج الکترومغناطیسی برای ارتباطات

| 
L (Length)
A (Area) | مساحت: A
قطر: d
طول ضلع: L | پارامترها
مساحت مربع:
$d = \sqrt{2} \times L$
قطرمربع:
$d = \sqrt{2} \times L$ |
|---|--|--|
| | <p>مثال:</p> $L = 10 \text{ mm} \Leftrightarrow d = ? \quad A = ?$ $A = L^2 = (10 \text{ mm})^2 = 100 \text{ mm}^2$ $d = \sqrt{2} \times L = \sqrt{2} \times 10 \text{ mm} = 14 / 14 \text{ mm}$ | |

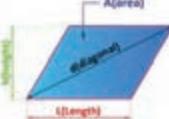
مستطيل

| 
L (Length)
A (Area) | مساحت: A
قطر: d
طول ضلع: L
ارتفاع: h | پارامترها
مساحت مربع:
$d = \sqrt{2} \times L$
قطرمربع:
$d = \sqrt{2} \times L$ |
|---|--|--|
| | <p>مثال:</p> $L = 20 \text{ mm}, \quad h = 15 \text{ mm} \Leftrightarrow d = ? \quad A = ?$ $A = L \times h = 20 \text{ mm} \times 15 \text{ mm} = 300 \text{ mm}^2$ $d = \sqrt{L^2 + h^2} = \sqrt{(20 \text{ mm})^2 + (15 \text{ mm})^2} = \sqrt{625 \text{ mm}^2} = 25 \text{ mm}$ | |

لوزی

| 
d₁ (Length)
d₂ (Length)
A (Area) | مساحت: A
قطرها: d₁, d₂
ارتفاع: h | پارامترها
مساحت لوزی:
$A = L \times h$
مساحت لوزی:
$A = (d_1 \times d_2) / 2$ |
|--|--|---|
| | <p>مثال:</p> $d_1 = 20 \text{ mm}, \quad d_2 = 16 \text{ mm} \Rightarrow A = ?$ $A = \frac{d_1 \times d_2}{2} = \frac{20 \times 16}{2} = 160 \text{ mm}^2$ | |

متوازي الاضلاع

| 
L (Length)
A (Area) | مساحت: A
قطر: d
طول قاعده: L
ارتفاع: h | پارامترها
مساحت متوازي الاضلاع:
$A = L \times h$ |
|---|--|--|
| | <p>مثال:</p> $L = 30 \text{ mm}, \quad h = 30 \text{ mm} \Leftrightarrow A = ?$ $A = L \times h = 30 \text{ mm} \times 30 \text{ mm} = 900 \text{ mm}^2$ | |

ذوزنقه

| 
L₁ (Length)
L₂ (Length)
A (Area) | مساحت: A
طول قاعده بزرگ: L₂
طول قاعده کوچک: L₁
ارتفاع: h | پارامترها
مساحت ذوزنقه:
$A = \frac{L_1 + L_2}{2} \times h$ |
|--|---|--|
| | <p>مثال:</p> $l_1 = 20 \text{ mm}, \quad h = 25 \text{ mm}, \quad l_2 = 40 \text{ mm} \Leftrightarrow A = ?$ $A = \frac{l_1 + l_2}{2} \times h = \frac{20 \text{ mm} + 40 \text{ mm}}{2} \times 25 \text{ mm} = 750 \text{ mm}^2$ | |

مثلث

| | | |
|--|---|---|
| | <p>ارتفاع: h طول قاعدة: L</p> <p>مساحت: A</p> | <p>پارامترها
محاسبات</p> |
| | <p>مثال:</p> <p>$L = 40 \text{ mm}$, $h = 30 \text{ mm} \Rightarrow A = ?$</p> $A = \frac{L \times h}{2} = \frac{40 \text{ mm} \times 30 \text{ mm}}{2} = 600 \text{ mm}^2$ | <p>مساحت مثلث:</p> $A = \frac{L \times h}{2}$ |

مثلث قائم الزاوية

| | | |
|--|---|---|
| | <p>ارتفاع: h مساحت: A</p> <p>طول اضلاع مجاور زاوية قائم: a, b</p> <p>طول وتر: c</p> | <p>پارامترها
محاسبات</p> |
| | <p>مثال:</p> <p>$c = 5 \text{ mm}$, $a = 4 \text{ mm} \Rightarrow b = ?$</p> $b = \sqrt{c^2 - a^2} = \sqrt{(5 \text{ mm})^2 - (4 \text{ mm})^2} = 3 \text{ mm}$ | <p>قضیه فیثاغورس:</p> $c^2 = a^2 + b^2$ <p>قضیه اقلیدس:</p> $b^2 = c \cdot q$ $a^2 = c \cdot p$ $h^2 = p \cdot q$ |

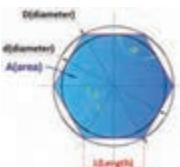
مثلث متساوي الاضلاع

| | | |
|--|---|--|
| | <p>ارتفاع: h مساحت: A</p> <p>طول ضلع: l</p> <p>قطر دائرة محاطي: d</p> <p>قطر دائرة محاطي: D</p> | <p>پارامترها
محاسبات</p> |
| | <p>مثال:</p> <p>$(\sqrt{3} = 1/\sqrt{2})$, $l = 100 \text{ mm} \Rightarrow A = ?$</p> $A = \frac{\sqrt{3}}{4} \times l^2 = \frac{1/\sqrt{2}}{4} \times 100^2 = 4325 \text{ mm}^2$ | <p>مساحت مثلث متساوي الاضلاع:</p> $A = \frac{\sqrt{3}}{4} \times l^2$ <p>ارتفاع مثلث متساوي الاضلاع:</p> $h = \frac{\sqrt{3}}{4} \times l$ <p>قطر دائرة محاطي مثلث متساوي الاضلاع:</p> $D = \frac{2\sqrt{3}}{3} \times l = 2 \times d$ <p>قطر دائرة محاطي مثلث متساوي الاضلاع:</p> $d = \frac{\sqrt{3}}{3} \times l = \frac{D}{2}$ |

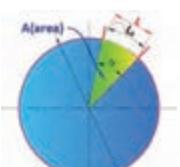
دایره

| | | |
|--|--|--|
| | <p>محیط: P</p> <p>قطر: d</p> <p>مساحت: A</p> | <p>پارامترها
محاسبات</p> |
| | <p>مثال:</p> <p>$d = 100 \text{ mm} \Rightarrow A = ?$, $P = ?$</p> $A = \frac{\pi \times d^2}{4} = \frac{\pi / 4 \times (100 \text{ mm})^2}{4} = 785 / 4 \text{ mm}^2$ $P = \pi \times d = \frac{\pi}{4} \times 100 = 250 \text{ mm}$ | <p>مساحت دایره:</p> $A = \frac{\pi \times d^2}{4}$ <p>محیط دایره:</p> $P = \pi \times d$ |

چندضلعی منتظم

| محاسبات | پارامترها |
|--|--|
| <p>ارتفاع: h طول ضلع: A مساحت: A</p> <p>قطر دایره محیطی: D قطر دایره محاطی:</p> <p>تعداد اضلاع (زاویه‌ها): n زاویه مرکزی: α زاویه محاطی: β</p> | <p>مساحت چندضلعی:
 $A = \frac{n \times l \times d}{4}$</p> <p>طول ضلع:
 $l = D \cdot \sin\left(\frac{180^\circ}{n}\right)$</p> <p>زاویه مرکزی:
 $\alpha = \frac{360^\circ}{n}$</p> <p>زاویه محاطی:
 $\beta = 180^\circ - \alpha$</p> <p>قطر دایره محاطی:
 $d = \sqrt{D^2 - l^2}$</p> <p>قطر دایره محیطی:
 $D = \sqrt{d^2 + l^2}$</p> |
|  | <p>مثال:</p> <p>$n = 6, D = 100 \text{ mm} \Rightarrow A = ?, d = ?, l = ?$</p> <p>$l = D \cdot \sin\left(\frac{180^\circ}{n}\right) = 100 \text{ mm} \cdot \sin\left(\frac{180^\circ}{6}\right) = 50 \text{ mm}$</p> <p>$d = \sqrt{D^2 - l^2} = \sqrt{10000 \text{ mm}^2 - 2500 \text{ mm}^2} = 86.6 \text{ mm}$</p> <p>$A = \frac{n \times l \times d}{4} = \frac{6 \times 50 \text{ mm} \times 86.6 \text{ mm}}{4} = 6495 \text{ mm}^2$</p> |

قطاع دایره

| محاسبات | پارامترها |
|---|---|
| <p>مساحت: A قطر: d طول کمان: l_B طول وتر: l زاویه کمان: α</p> | <p>مساحت قطاع دایره:
 $A = \frac{\pi \times d^2 \times \alpha}{360^\circ} \times \frac{l_B}{2}$</p> <p>طول وتر قطاع دایره:
 $l = 2 \times d \times \sin\frac{\alpha}{2}$</p> <p>طول کمان قطاع دایره:
 $l_B = \frac{\pi \times d \times \alpha}{360^\circ}$</p> |
|  | <p>مثال:</p> <p>$d = 200 \text{ mm}, \alpha = 30^\circ \Rightarrow A = ?, l_B = ?, l = ?$</p> <p>$l_B = \frac{\pi \times d \times \alpha}{360^\circ} = \frac{\pi / 14 \times 200 \text{ mm} \times 30^\circ}{360^\circ} = 52.36 \text{ mm}$</p> <p>$A = \frac{l_B \times d}{4} = \frac{52.36 \text{ mm} \times 200 \text{ mm}}{4} = 2616.5 \text{ mm}^2$</p> |

| وزن طولی (مقادیر جدول برای فولاد با جرم مخصوص $\rho = 7 / 58 \text{ kg/dm}^3$) | | | | | | | | | | | |
|---|-----------------------|------|-----------------------|------|-----------------------|--------------|-----------------------|-------|-----------------------|-------|-----------------------|
| قطر m' وزن طولی (وزن یک متر) SW اندازه آچارگیر | | | | | | | | | | | |
| سیم فولادی | | | | | | مفتول فولادی | | | | | |
| d mm | m' kg/1000m | d mm | m' kg/1000m | d mm | m' kg/1000m | d mm | m' kg/m | d mm | m' kg/m | d mm | m' kg/m |
| 0.10 | 0.062 | 0.55 | 1.87 | 1.1 | 7.46 | 3 | 0.055 | 1.8 | 2.00 | 60 | 22.2 |
| 0.16 | 0.158 | 0.60 | 2.22 | 1.2 | 8.88 | 4 | 0.099 | 2.0 | 2.47 | 70 | 30.2 |
| 0.20 | 0.247 | 0.65 | 2.60 | 1.3 | 10.4 | 5 | 0.154 | 2.5 | 3.85 | 80 | 39.5 |
| 0.25 | 0.385 | 0.70 | 3.02 | 1.4 | 12.1 | 6 | 0.222 | 3.0 | 5.55 | 100 | 61.7 |
| 0.30 | 0.555 | 0.75 | 3.47 | 1.5 | 13.9 | 8 | 0.395 | 3.5 | 7.55 | 120 | 88.8 |
| 0.35 | 0.755 | 0.80 | 3.95 | 1.6 | 15.8 | 10 | 0.617 | 4.0 | 9.86 | 140 | 121 |
| 0.40 | 0.986 | 0.85 | 4.45 | 1.7 | 17.8 | 12 | 0.888 | 4.5 | 12.5 | 150 | 139 |
| 0.45 | 1.25 | 0.90 | 4.99 | 1.8 | 20.0 | 15 | 1.39 | 5.0 | 15.4 | 160 | 158 |
| 0.50 | 1.54 | 1.0 | 6.17 | 2.0 | 24.7 | 16 | 1.51 | 5.5 | 18.7 | 200 | 247 |
| مفتول چهار گوش | | | | | | مفتول شش گوش | | | | | |
| a mm | m' kg/m | a mm | m' kg/m | a mm | m' kg/m | SW mm | m' kg/m | SW mm | m' kg/m | SW mm | m' kg/m |
| 6 | 0.283 | 20 | 3.14 | 40 | 12.6 | 6 | 0.245 | 20 | 2.72 | 40 | 10.9 |
| 8 | 0.502 | 22 | 3.80 | 50 | 19.6 | 8 | 0.435 | 22 | 3.29 | 50 | 17.0 |
| 10 | 0.785 | 25 | 4.91 | 60 | 28.3 | 10 | 0.680 | 25 | 4.25 | 60 | 24.5 |
| 12 | 1.13 | 28 | 6.15 | 70 | 38.5 | 12 | 0.979 | 28 | 5.33 | 70 | 33.3 |
| 14 | 1.54 | 30 | 7.07 | 80 | 50.2 | 14 | 1.33 | 30 | 6.12 | 80 | 43.5 |
| 16 | 2.01 | 32 | 8.04 | 90 | 63.6 | 16 | 1.74 | 32 | 6.96 | 90 | 55.1 |
| 18 | 2.54 | 35 | 9.62 | 100 | 78.5 | 18 | 2.20 | 35 | 8.33 | 100 | 68.0 |
| جرم سطحی (مقادیر جدول برای فولاد با جرم مخصوص $\rho = 7 / 58 \text{ kg/dm}^3$) | | | | | | | | | | | |
| ضخامت ورق "m" جرم سطحی | | | | | | | | | | | |
| s mm | m'' kg/m ² | s mm | m'' kg/m ² | s mm | m'' kg/m ² | s mm | m'' kg/m ² | s mm | m'' kg/m ² | s mm | m'' kg/m ² |
| 0.25 | 2.75 | 0.70 | 5.50 | 1.2 | 9.42 | 2.0 | 22.6 | 4.75 | 37.3 | 10.0 | 78.5 |
| 0.40 | 3.14 | 0.80 | 6.28 | 1.5 | 11.8 | 3.5 | 27.5 | 5.0 | 39.3 | 12.0 | 94.2 |
| 0.50 | 3.93 | 0.90 | 7.07 | 2.0 | 15.7 | 4.0 | 31.4 | 6.0 | 47.1 | 14.0 | 110 |
| 0.60 | 4.71 | 1.0 | 7.58 | 2.5 | 19.6 | 4.5 | 35.3 | 8.0 | 52.8 | 15.0 | 118 |

نیروهای هم راستا

| پارامترها | محاسبات |
|---|---|
| مقدار نیروی برآینده: F_1 , F_2 | مقدار نیرو: F_r , F_t |
|  | <p>مثال: اگر نیروهای 12N و 8N درجهت راست بر جسم روپرس وارد شوند، برآیند نیروهای وارد برجسم چند نیوتون و درکدام جهت است؟</p> $F_r = F_1 + F_2 = 12 + 8 = 20 \text{ N}$ <p>(درجهت راست)</p> |
|  | <p>مثال: اگر نیروی 12N درجهت راست و 8N درجهت چپ بر جسم روپرس وارد شوند، برآیند نیروهای وارد برجسم چند نیوتون و درکدام جهت است؟</p> $F_r = F_1 - F_2 = 12 - 8 = 4 \text{ N}$ <p>(درجهت راست)</p> |

نیروهای غیر هم راستا

| پارامترها | محاسبات |
|---|--|
| مقدار نیروی برآینده: F_1 , F_2 , زاویه نیرو با خط افق: α | <p>تبدیل مختصات قطبی به مختصات دکارتی:</p> $F_x = F \times \cos(\alpha)$ $F_y = F \times \sin(\alpha)$ |

مثال: اگر نیروی 200N با زاویه 60° درجه و نیروی 160N با زاویه 45° درجه بر جسمی وارد شوند، برآیند نیروهای وارد شده بر جسم چند نیوتون و با چه زوایهای خواهد بود؟

$$F_{x1} = F_1 \times \cos(\alpha) = 200 \times \cos(60^\circ) = 200 \times 0.5 = 100$$

$$F_{y1} = F_1 \times \sin(\alpha) = 200 \times \sin(60^\circ) = 200 \times 0.8660 = 173.21$$

$$F_{x2} = F_2 \times \cos(\alpha) = 120 \times \cos(-45^\circ) = 120 \times 0.7071 = 84.85$$

$$F_{y2} = F_2 \times \sin(\alpha) = 120 \times \sin(-45^\circ) = 120 \times -0.7071 = -84.85$$

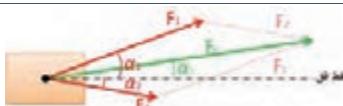
$$F_{x1} = F_{x2} + F_{x2} = 100 + 84.85 = 88.36$$

$$F_{y1} = F_{y1} + F_{y2} = 173.21 + (-84.85) = 88.36$$

$$F = \sqrt{F_{xt}^2 + F_{yt}^2} = \sqrt{184.85^2 + 88.36^2} = 204.88$$

$$\alpha = \tan^{-1}(F_{yt} / F_{xt}) = \tan^{-1}(88.36 / 88.36) = 25.5^\circ$$

(برآیند دو نیرو $204/88$ نیوتون و با زاویه $25/5$ درجه است.)



تبدیل مختصات دکارتی به مختصات قطبی:

$$F = \sqrt{F_{xt}^2 + F_{yt}^2}$$

$$\alpha = \tan^{-1}(F_{yt} / F_{xt})$$

جابجایی فنر: X

ضریب ثابت فنر: k

مقدار نیروی وارد شده بر فنر: F

پارامترها

محاسبات



مثال: اگر نیروی 150 نیوتونی بر یک فنر با ضریب ثابت 10N/mm وارد شود، طول این فنر چقدر افزایش خواهد یافت؟

$$F = k \times x \rightarrow 150 = 10 \times x \rightarrow x = 15 \text{ mm}$$

قانون هوک در محدوده‌ی الاستیکی فنر:

$$F = k \times x$$

حلقه دایروی

| پارامترها | محاسبات |
|--|--|
| <p>پهنهای حلقه: A</p> <p>قطر میانی: d_m قطر داخلی: b</p> <p>قطر خارجی: D</p> <p>مثال: $D = 140 \text{ mm} ; d = 120 \text{ mm} \Rightarrow A = ?$</p> $A = \pi \times d_m \times b = \pi / 14 \times 130 \times 10 = 4082 \text{ mm}^2$ $A = \frac{\pi}{4} \times (D^2 - d^2) = \frac{\pi}{4} \times ((140^2 \text{ mm}^2 - 120^2 \text{ mm}^2)$ $= 4082 \text{ mm}^2$ | $A = \pi \times d_m \times b$ $A = \frac{\pi}{4} \times (D^2 - d^2)$ |

مکعب

| پارامترها | محاسبات |
|--|---|
| <p>مساحت: A_0</p> <p>طول ضلع: l</p> <p>مثال: $l = 50 \text{ mm} \Rightarrow A_0 = ? , V = ?$</p> $V = l^3 = (50 \text{ mm})^3 = 125000 \text{ mm}^3$ $A_0 = 6 \times l^2 = 6 \times (50 \text{ mm})^2 = 15000 \text{ mm}^2$ | $V = l^3$ <p>مساحت مکعب:</p> $A_0 = 6 \times l^2$ |

مکعب مستطیل

| پارامترها | محاسبات |
|---|---|
| <p>مساحت: A_0</p> <p>طول ضلع: l</p> <p>عرض: w</p> <p>ارتفاع: h</p> <p>مثال: $l = 100 \text{ mm}, w = 40 \text{ mm}, h = 30 \text{ mm} \Rightarrow V = ?$</p> $V = l \times w \times h = 100 \times 40 \times 30 = 120000 \text{ mm}^3$ | $V = l \times w \times h$ <p>مساحت مکعب مستطیل:</p> $A_0 = 2 \times (l \times w + l \times h + w \times h)$ |

استوانه

| پارامترها | محاسبات |
|--|---|
| <p>مساحت: A_0</p> <p>طول ضلع: l</p> <p>حجم: V</p> <p>مثال: $d = 20 \text{ mm}, h = 30 \text{ mm} \Rightarrow A_0 = ? , V = ?$</p> $V = \frac{\pi \times d^2}{4} \times h = \frac{\pi / 14 \times 20^2}{4} \times 30 = 9420 \text{ mm}^3$ | $V = \frac{\pi \times d^2}{4} \times h$ <p>مساحت جانبی:</p> $A_M = \pi \times d \times h$ <p>مساحت استوانه:</p> $A_0 = \pi \times d \times h + 2 \times \frac{\pi \times d^2}{4}$ |

استوانه توخالی

| پارامترها | محاسبات |
|--|---|
| <p>مثال:</p> <p>حجم استوانه: $V = \frac{\pi \times h}{4} \times (D^2 - d^2)$</p> <p>$D=40\text{ mm}, d=30\text{ mm}, h=50\text{ mm} \Rightarrow V=?$</p> <p>$V = \frac{\pi \times h}{4} \times (D^2 - d^2) = \frac{\pi / 14 \times 50}{4} \times (40^2 - 30^2) = 27475\text{ mm}^3$</p> | <p>مساحت استوانه:</p> <p>$A_o = \pi \times (D + d) \times \left[\frac{1}{4} \times (D - d) + h \right]$</p> |

هرم

| پارامترها | محاسبات |
|---|--|
| <p>مثال:</p> <p>حجم هرم: $V = \frac{1}{3} \times w \times h$</p> <p>$L=100\text{ mm}, W=30\text{ mm}, h=80\text{ mm} \Rightarrow V=?$</p> <p>$V = \frac{1 \times w \times h}{3} = \frac{100 \times 30 \times 80}{3} = 80000\text{ mm}^3$</p> | <p>طول یال هرم:</p> <p>$l_e = \sqrt{h_e^2 + \frac{w^2}{4}}$</p> <p>ارتفاع وجه هرم:</p> <p>$h_e = \sqrt{h^2 + \frac{l^2}{4}}$</p> |

مخروط

| پارامترها | محاسبات |
|---|--|
| <p>مثال:</p> <p>حجم مخروط: $V = \frac{\pi \times d^2}{4} \times \frac{h}{3}$</p> <p>$d=40\text{ mm}, h=60\text{ mm} \Rightarrow V=?$</p> <p>$V = \frac{\pi \times d^2}{4} \times \frac{h}{3} = \frac{\pi / 14 \times 40^2}{4} \times \frac{60}{3} = 25120\text{ mm}^3$</p> | <p>مساحت جانبی مخروط:</p> <p>$A_s = (\pi \times d \times l_e) / 2$</p> <p>طول یال مخروط:</p> <p>$l_e = \sqrt{h^2 + \frac{d^2}{4}}$</p> |

کره

| پارامترها
محاسبات | قطر: d | مساحت: A | حجم: V |
|----------------------|------------------|---|--------|
| | مثال: | | |
| | $d=20\text{ mm}$ | $\Rightarrow A=?$ | |
| | | $A = \pi \times d^2 = \frac{\pi}{4} \times 20^2 \text{ mm}^2 = 1256 \text{ mm}^2$ | |

جرم

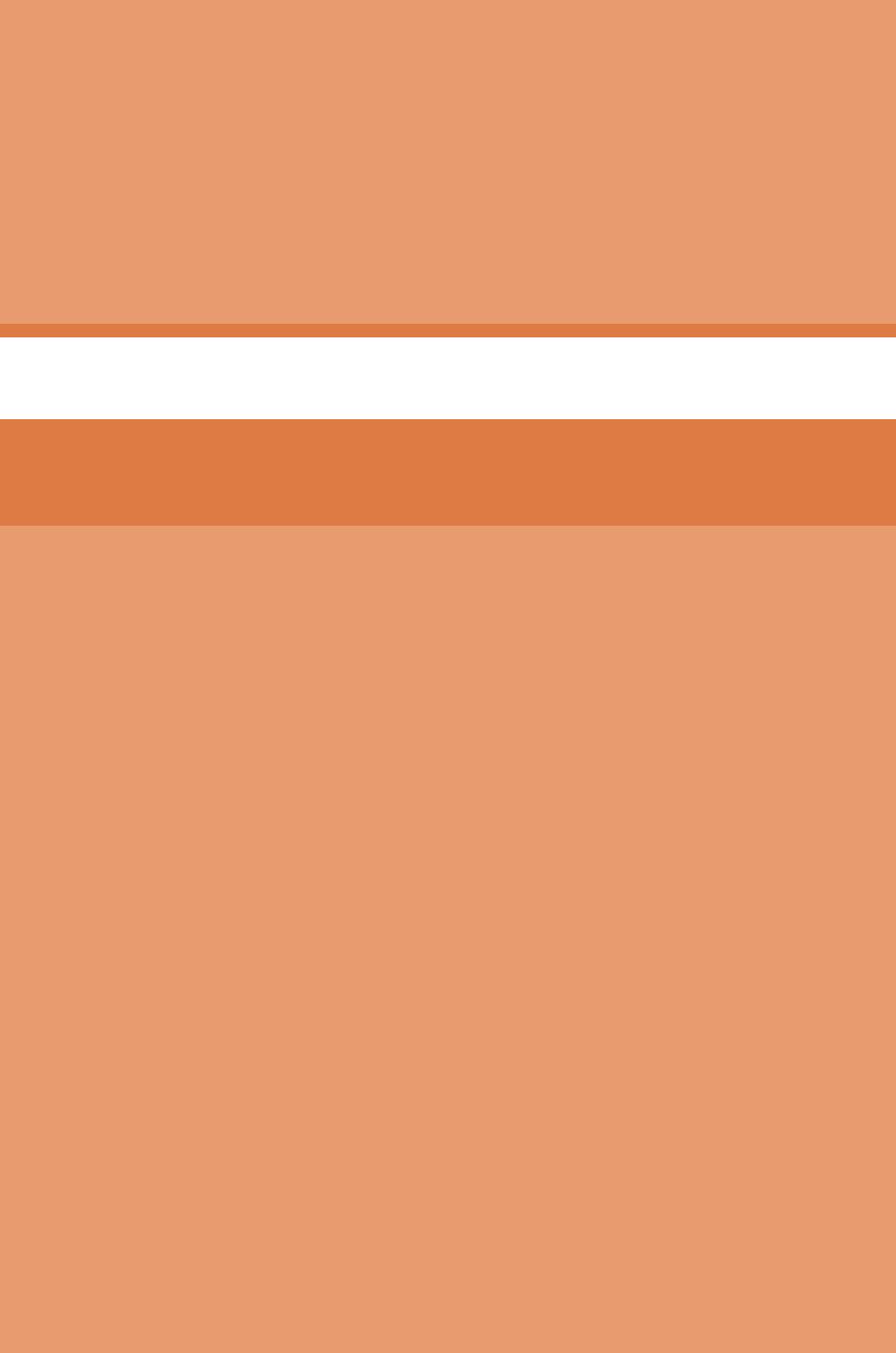
| پارامترها
محاسبات | حجم: V | جرم مخصوص ρ | جرم: m |
|----------------------|--|---|--------|
| | مثال: جرم کره‌ای به قطر ۶۰ mm از جنس مس را حساب کنید. | | |
| | $V = \frac{\pi \times d^3}{6} = \frac{\pi / 4 \times 60^3}{6} = 113040 \text{ mm}^3$ | | |
| | | $m = V \times \rho = 113040 \text{ mm}^3 \times 8900 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} = 10006 \text{ kg}$ | |

جرم طولی

| پارامترها
محاسبات | طول: l | جرم طولی: m' | جرم: m |
|----------------------|---|-------------------------|--|
| | مثال: جرم یک مفتول فولادی به طول ۲۰۰ mm و قطر ۵ mm را حساب کنید. (از جدول جرم طولی را حساب کنید.) | | |
| | | $m' = 154 \text{ kg/m}$ | $m = m' \times l = 154 \times 0.2 = 30.8 \text{ kg}$ |

جرم سطحی

| پارامترها
محاسبات | سطح: A | جرم سطحی: m'' | جرم: m |
|----------------------|--|---------------------------------|--|
| | مثال: جرم یک ورق فولادی به ضخامت ۰/۵ mm و مساحت 2m^2 را حساب کنید. (از جدول جرم سطحی) | | |
| | | $(m'' = 3 / 93 \text{ kg/m}^2)$ | $m = m'' \times A = 3 / 93 \times 2 = 7 / 86 \text{ kg}$ |



فصل ۴

فناوری‌ها، استانداردها و تجهیزات



معرفی استانداردهای ISO ، DIN و IEC

مؤسسه ای که در جهان عمل استانداردسازی را انجام می دهدند بالغ بر ۷۰ سازمان و مؤسسه دولتی، خصوصی یا دانشگاهی هستند که از آن جمله می توان به (ISO (the International Standardization for Organization سازمان بین المللی استاندارد و به آلمانی: DIN(Deutsches Institut für Normung) مؤسسه استاندارد آلمان اشاره کرد که در ایران نیز از این دو استاندارد بیشتر استفاده می گردد.

DIN از سال ۱۹۱۷ آغاز به کار کرده است و از استاندارهای سخت گیرانه می باشد. DIN با بیش از ۳۰،۰۰۰ عنوان استاندارد تقریباً تمامی جوانب تکنولوژی را در بر می گیرد.

ISO از ۱۹۴۷ به منظور یکپارچه سازی روند تدوین استاندارد در سراسر جهان با رویکرد ایجاد تسهیلات در تجارت بین المللی، حمایت از تولید کننده و مصرف کننده و توسعه همکاری های علمی، تکنولوژیکی، اقتصادی و... با عضویت ۲۵ کشور شکل گرفت. در حال حاضر این سازمان دارای ۱۳۲ عضو شامل ۹۰ عضو اصلی ایران از جمله اعضای اصلی آن بوده و با فعالیت در کمیته های فنی ایزو در تدوین استانداردهای بین المللی مشارکت داشته و دارد. این استانداردها که تعداد آنها در حال حاضر ۱۹۵۰ مورد می باشد توسط ۲۸۵۶ کمیته و زیر کمیته و بیش از سی هزار کارشناس تدوین گردیده اند.

رونده تهیه استانداردها به این گونه است که پس از موافقت اعضا با موضوع پیشنهادی، مدارک علمی و فنی مربوطه تهیه و بین اعضاء (از جمله ایران) توزیع می گردد که پس از انجام اصلاحات لازم به صورت پیش نویس استاندارد بین المللی در آمده و بعد از رأی گیری در صورت آوردن حداقل ۷۰٪ از آراء، اعلان عمومی می گردد.

هر استاندارد یک شماره منحصر به فرد دارد به همراه تاریخ ایجاد یا اصلاح آن، که هنگام استفاده از مفاد آن استاندارد لازم است این شماره نیز آورده شود.

استانداردهای فلزکاری

جداول جوشکاری

توضیح عالیم حک شده روی الکترودهای جوشکاری برقی



الکتروودها و طراحی درز جوش‌های جوشکاری برقی

| DIN EN مشخصه طبق 499 ^۱ | قابل استفاده برای فولادها | کاربرد خواص |
|-----------------------------------|--|---|
| E 35 Z A 13 | S185...
S275,DC01,DC03,DC04 | برای جوشکاری ورق‌های نازک، مثلاً بدنه خودرو، پر کردن خوب
فاصله‌ها |
| E 35 2 C 25 | S235,S275,P235,P355,L
210...L360 | درزهای محیطی لوله، مناسب برای ریشه درز، مغز درز و روی درز |
| E 35 A R 12 | S185...S235,P235,P23G
H..P265GH | برای جوشکاری ورق‌های نازک، پوسته‌های سبک، شلاکه با قابلیت
برطرف کردن آسان |
| E 38 0 RC 11 | S185...S355,P235,P265,
GP240R | کاربرد عمومی، درز جوش‌های برق بدون ترک، شلاکه‌ها گاهی
خوده خود آزاد می‌شوند |
| E 42 0 RC 11 | S185...S355,P235GH,
P265GH,P235...P355 | کاربرد عمومی، درز جوش‌های برق بدون ترک، شلاکه‌ها گاهی
خوده خود آزاد می‌شوند |
| E 42 A RR 12 | S185...S355,P235GH,
P265GH,P235 | برای ورق‌ها و پروفیل‌ها، پوسته‌های سبک، درز جوش‌های برق
بدون ترک |
| E 38 2 RB 12 | S185...S355,P235,P265
P235GH..P295GH,
GP240R | لوله‌کشی‌ها و مخازن، درز جوش‌های تمیز و بدون ترک، شلاکه‌ها
به راحتی آزاد و جدا می‌شوند |
| E 38 2 RA 73 | S185...S355,P235GH,
P265GH,P295GH | الکتروودهای توان بالا، درز جوش‌های خیلی برای بدون ترک،
شلاکه‌ها به راحتی جدا می‌شوند |
| E 42 0 RR 53 | S185...S355,P235GH,
P265GH,P295GH,GP24
0R | الکتروودهای توان بالا برای درزهای لبه‌لوب و گوش، درزهای برق
بدون ترک |
| E 42 5 B 42 H 10 | S185...S355,E295,E355,
P25...P295,L210...L360 | برای اتصالات بدون ترک و چقرمه، همچنین برای فولادهای با
کربن تا ۰.۴٪ |
| E 42 3 B 42 H 10 | S185...S355,P235GH,
P265GH,
P295GH,P235...P355 | برای اتصالات بدون ترک و چقرمه، همچنین برای فولادهای با
کربن تا ۰.۴٪ مقاوم به پرسختی |

طراحی درز جوش V شکل در جوشکاری برقی

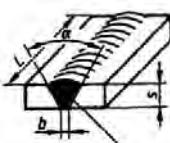
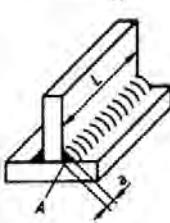
| ضخامت درز a mm | شکاف s mm | تعداد و نوع
و ضعیت ^۲ | ابعاد الکتروود
D × l mm | مصرف و بیزه
الکتروود
Z_s اقطعه/m | وزن درز گردد جوش | |
|----------------|-----------|------------------------------------|----------------------------|--|-------------------------------------|-------------|
| | | | | | بسهته به نوع
و ضعیت
m_s g/m | کل
m g/m |
| 4 | 1 | 1W | 3.2 × 450 | 3 | 75 | 155 |
| | | 1D | 4 × 450 | 2 | 80 | |
| 5 | 1.5 | 1W | 3.2 × 450 | 4 | 100 | 210 |
| | | 1D | 4 × 450 | 2.9 | 110 | |
| 6 | 2 | 1W | 3.2 × 450 | 4 | 100 | 285 |
| | | 1D | 4 × 450 | 4.7 | 185 | |
| 8 | 2 | 1W | 3.2 × 450 | 4 | 100 | 460 |
| | | 1F | 4 × 450 | 3.7 | 145 | |
| | | 1D | 5 × 450 | 3.5 | 215 | |
| | | 1W | 3.2 × 450 | 4 | 100 | |
| 10 | 2 | 1F | 4 × 450 | 4 | 195 | 675 |
| | | ID | 5 × 450 | 6.2 | 380 | |
| | | | | | | |

۱- سازندگان الکتروود برای هر الکتروودی طبق DIN EN 499 انواع مختلفی عرضه می‌کنند که ترکیب و محدوده کاربرد آنها با هم فرق می‌کند.
۲- ریشه درز، F، مغز درز، D، روی درز W

طراحی درز جوش برای درزهای گوشه در جوشکاری برق

| | | | | | | |
|----|---|----|-----------|------|------|------|
| 3 | - | 1 | 3.2 × 450 | 3.2 | 80 | 80 |
| 4 | - | 1 | 4 × 450 | 3.6 | 140 | 140 |
| 5 | - | 3 | 3.2 × 450 | 8.6 | 215 | 215 |
| 6 | - | 3 | 4 × 450 | 8 | 310 | 310 |
| 8 | - | 1W | 4 × 450 | 3 | 120 | 550 |
| | | 2D | 5 × 450 | 7 | 430 | |
| 10 | - | 1W | 4 × 450 | 3 | 120 | 865 |
| | | 4D | 5 × 450 | 12.3 | 745 | |
| 12 | - | 1W | 4 × 450 | 3 | 120 | 1245 |
| | | 4D | 5 × 450 | 18.5 | 1125 | |

صرف الکترود در جوشکاری برقی

| | | | | | | | | | |
|--|--|---------|------------------------|---------|---------|---------|---------|-----|------|
| 
 | قطر الکترود : | D | تعداد الکترود | | | | | | |
| | ضریب ثابت شکل: | L | $i = \frac{V_s}{V_E}$ | | | | | | |
| A
ضخامت درز:

S
ضخامت ورق:

b
پهنای ریشه درز:

α
زاویه دهانه:

s =6mm, 2.5×350V شکل الکترود درز | طول الکترود: | L | حجم گرده جوشکاری | | | | | | |
| | ضخامت درز: | L | $V_s = A \cdot L$ | | | | | | |
| $A=s \cdot (C.s+b)=s \cdot (0.85.s+b)$
$=6mm \cdot (0.85.6mm+1mm)=26.88mm^2$
$V_s = A \cdot L = 26.88 mm^2 \cdot 1300mm=3494 mm^3$ | حجم مفید الکترود: | V_E | سطح مقطع گرده درز گوشه | | | | | | |
| | مطلوب است: | i | $A = a^2$ | | | | | | |
| $i = \frac{V_s}{V_E} = \frac{3494mm^3}{1570mm^3} = 2.2$ | حجم الکترود | V_E | سطح مقطع گرده درز | | | | | | |
| | | C | $A = s \cdot (C.s+b)$ | | | | | | |
| | ابعاد الکترود طبق DIN 1913 T1
mm به d × l | | | | | | | | |
| | 1.5×200 | 2.0×250 | 2.5×350 | 3.2×350 | 4.0×350 | 5.0×450 | 6.0×450 | 60° | 0.58 |
| $\frac{A}{d} V_E$
mm ³ | 300 | 690 | 1570 | 2575 | 4220 | 8245 | 11875 | 90° | 1 |

سوراخ کاری مته های فولادی تندبر

| DIN 1414-1 (1998-06) طبق | | مته های از جنس فولادهای تندبر (HSS) | | | | | |
|--|--|---|-----------------|--------|---------------------------|-------------|----------|
| | نوع | کاربرد | | | زاویه مارپیچ | زاویه راس | |
| | N | کاربرد عمومی برای مواد تا $R_m = 1000 \text{ N/mm}^2$ مثلاً فولادهای سازه ای - کربوره و ... همسازی | | | $30^\circ \dots 45^\circ$ | 118° | |
| | H | سوراخکاری فلزات غیر آهنی ترد و براده کوتاه و مواد مصنوعی، مثلاً آلیاژهای PMMA, CuZn (بلکسی گلاس) | | | $13^\circ \dots 19^\circ$ | 118° | |
| | W | سوراخکاری فلزات غیر آهنی نرم و براده بلند و مواد مصنوعی، مثلاً آلیاژهای PA, Cu, Mg (پلی PVC) و آمید | | | $40^\circ \dots 47^\circ$ | 130° | |
| مقادیر مرجع برای سوراخکاری با مته های از جنس HSS | | | | | | | |
| جنس قطعه کار | | سرعت | قطر مته d به mm | | | | |
| گروه جنس | استحکام
کششی
به R_m
N/mm^2
با سختی HB | براده
برداری
V_c
m/min | 2...3 | >3...6 | >6...12 | >12...25 | >25...50 |
| پیش روی f به دور / mm | | | | | | | |
| فولادهای استحکام پایین | $R_m \leq 800$ | ۴۰ | ۰.۰۵ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۲۵ | ۰.۳۵ |
| فولادهای استحکام بالا | $R_m > 800$ | ۲۰ | ۰.۰۴ | ۰.۰۸ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۲۰ |
| فولادهای زنگ نزن | $R_m \geq 800$ | ۱۲ | ۰.۰۳ | ۰.۰۶ | ۰.۰۸ | ۰.۱۲ | ۰.۱۸ |
| چدن خاکستری، چکش خوار | $\leq 250 \text{ HB}$ | ۲۰ | ۰.۱۰ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ | ۰.۶۰ |
| Al | $R_m \leq 350$ | ۴۵ | ۰.۱۰ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ | ۰.۶۰ |
| Cu | $R_m \leq 500$ | ۶۰ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ | ۰.۶۰ |
| ترموپلاستها | - | ۵۰ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ | ۰.۶۰ |
| دوروپلاستها | - | ۲۵ | ۰.۰۵ | ۰.۱۰ | ۰.۱۸ | ۰.۲۷ | ۰.۳۵ |
| مقادیر مرجع برای سوراخکاری با مته های الماسه | | | | | | | |
| جنس قطعه کار | | سرعت | قطر مته d به mm | | | | |
| گروه جنس | استحکام
کششی
به R_m
N/mm^2
با سختی HB | براده
برداری
V_c
m/min | 2...3 | >3...6 | >6...12 | >12...25 | >25...50 |
| پیش روی f به دور / mm | | | | | | | |
| فولادهای استحکام پایین | $R_m \leq 800$ | ۹۰ | ۰.۰۵ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۲۵ | ۰.۴۰ |
| فولادهای استحکام بالا | $R_m > 800$ | ۸۰ | ۰.۰۸ | ۰.۱۳ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ |
| فولادهای زنگ نزن | $R_m \geq 800$ | ۴۰ | ۰.۰۸ | ۰.۱۳ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ |

| | | | | | | | |
|-----------------------|-----------------------|-----|------|------|------|------|------|
| چدن خاکستری، چکش خوار | $\leq 250 \text{ HB}$ | ۱۰۰ | ۰.۱۰ | ۰.۱۵ | ۰.۳۰ | ۰.۴۵ | ۰.۷۰ |
| Al آلیاژهای | $R_m \leq 350$ | ۱۸۰ | ۰.۱۵ | ۰.۲۵ | ۰.۴۰ | ۰.۶۰ | ۰.۸۰ |
| Cu آلیاژهای | $R_m \leq 500$ | ۲۰۰ | ۰.۱۲ | ۰.۱۶ | ۰.۳۰ | ۰.۴۵ | ۰.۶۰ |
| ترموپلاستها | - | ۸۰ | ۰.۰۵ | ۰.۱۰ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ |
| دوروپلاستها | - | ۸۰ | ۰.۰۵ | ۰.۱۰ | ۰.۲۰ | ۰.۳۰ | ۰.۴۰ |

مقادیر مرجع در شرایط متغیر

مقادیر مرجع برای سرعت براده برداری و پیشروی برای شرایط میانگین صادق است:

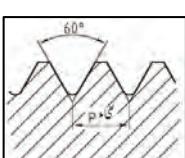
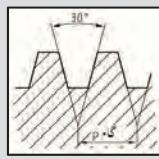
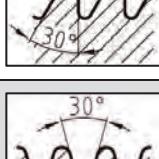
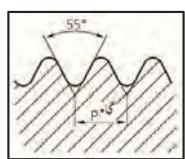
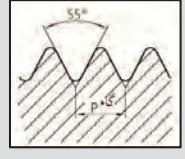
- استحکام متوسط قطمه کار
- عمر حدود 30 min
- عمق سوراخکاری $> 5d$
- مته کوتاه
- شرایط مناسب افزایش می‌یابد.
- شرایط نامناسب کاهش می‌یابد.

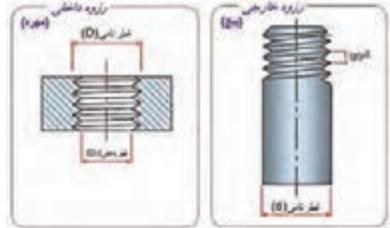
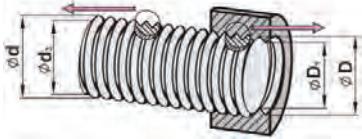
| کنترل هندسه لبه‌های برش | افزایش هدایت مواد رونگکاری و خنک کاری | پیشروی را کاهش دهید | سرعت پیشروی را بیشتر کنید | طول آزاد (بیرون مته گیر) را کاهش دهید | مقادیر براده برداری را کنترل کنید | نوع و بدیا را کنترل کنید |
|-------------------------|---------------------------------------|---------------------|---------------------------|---------------------------------------|-----------------------------------|--------------------------|
| ● ● ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| ↓ ↓ ↓ | ↑↑↑ | ↓ | ↑↑ | ↓ | ↑↑ | ↑↑ |
| ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● |
| ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● | ● ● ● ● |

بیچ ها

انواع رزوه ها

جدول علائم اختصاری، کاربرد و نام دنده ها

| DIN 202 (19991) | | اندازه قطر نامی (mm) | | کاربرد | حروف مشخصه و مفهوم آن |
|---|------------------------|----------------------|---|--|--------------------------------------|
| فرم پروفیل رزوه | از تا | از | تا | | |
|  | ۰.۳ | ۰.۹ | ساخت پیچ و مهره در صنایع
طریق و دقیق مانند ساعت سازی | برای مصارف عمومی
پیچ یا بدنه کششی
پیچ های درپوش و روغن خور | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر اس ایستادار) M |
| | ۱ | ۶۸ | | | |
| | ۱ | ۱۰۰۰ | | | |
| | ۱۲ | ۱۸۰ | | | |
| | ۶ | ۶۰ | | | |
|  | ۸ | ۳۰۰ | پیچ های حرکتی برای انتقال
حرکت و قدرت | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) Tr | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) (رزوه ایجادگر) |
| | ۱۰ | ۶۴۰ | | | |
|  | ۸ | ۲۰۰ | برای مصارف عمومی
انتقال و جابجایی نسبتاً زیاد | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) Rd | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) (رزوه ایجادگر) |
| | ۱۰ | ۳۰۰ | | | |
|  | $\frac{1}{\lambda} in$ | $5 in$ | برای مصارف غیر آیندی | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) G | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) (رزوه ایجادگر) |
| | $\frac{1}{4} in$ | $\frac{1}{2} in$ | | | |
|  | $\frac{1}{4} in$ | $\frac{1}{2} in$ | اتصالات پیچ و مهره | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) W | ISO ۲۰۲ (جزء ایجادگر) (رزوه ایجادگر) |
| | $\frac{1}{2} in$ | $\frac{1}{4} in$ | | | |



$d_r = d - (1.2269 \times P)$: قطر داخلی پیچ

$D_1 = d - (1.0825 \times P)$: قطر داخلی مهره

قطر مته = $d - P$

$d =$ قطر نامی رزو

P : عام

طبق DIN 13-1(1999)1

اندازه نامی رزو (اندازهها به mm)

| مشخصه رزو
$d=D$ | گام
P | قطر داخلی پیچ
$d_3 = d - (1.2269 \times P)$ | قطر داخلی مهره
$D_1 = d - (1.0825 \times P)$ | قطر مته داخلی مهره
(قطر مته = $d - P$) |
|--------------------|------------|--|---|--|
| M 1 | 0.25 | 0.69 | 0.73 | 0.75 |
| M 1.2 | 0.25 | 0.89 | 0.93 | 0.95 |
| M 1.6 | 0.35 | 1.17 | 1.22 | 1.25 |
| M 2 | 0.4 | 1.51 | 1.57 | 1.6 |
| M 2.5 | 0.45 | 1.95 | 2.01 | 2.05 |
| M 3 | 0.5 | 2.39 | 2.46 | 2.5 |
| M 4 | 0.7 | 3.14 | 3.24 | 3.3 |
| M 5 | 0.8 | 4.02 | 4.13 | 4.3 |
| M 6 | 1 | 4.77 | 4.92 | 5.0 |
| M 8 | 1.25 | 6.47 | 6.65 | 6.8 |
| M 10 | 1.5 | 8.16 | 8.38 | 8.5 |
| M 12 | 1.75 | 9.85 | 10.11 | 10.2 |
| M 16 | 2 | 12.05 | 12.84 | 14 |
| M 20 | 2.5 | 16.93 | 17.79 | 17.5 |
| M 24 | 3 | 20.82 | 20.75 | 21 |
| M 30 | 3.5 | 25.71 | 26.21 | 26.5 |
| M 36 | 4 | 31.09 | 31.57 | 32 |
| M 42 | 4.5 | 36.48 | 37.13 | 37.5 |
| M 48 | 5 | 41.87 | 42.59 | 43 |
| M 56 | 5.5 | 49.25 | 50.05 | 50.5 |
| M 64 | 6 | 56.64 | 57.51 | 58 |

طبق DIN 13-2...10(1999)1

اندازه های نامی رزو (اندازهها به mm)

| مشخصه رزو
$d \times P$ | قطر داخلی قطر داخلی
(d_r) پیچ (d_r) مهره (D_1) | مشخصه رزو
$d \times P$ | قطر داخلی قطر داخلی
(d_r) پیچ (d_r) مهره (D_1) | مشخصه رزو
$d \times P$ | قطر داخلی قطر داخلی
(d_r) پیچ (d_r) مهره (D_1) |
|---------------------------|---|---------------------------|---|---------------------------|---|
| M 2x0.25 | 1.69 1.73 | M 10x0.25 | 9.69 9.73 | M 24x2 | 21.55 21.44 |
| M 3x0.25 | 2.69 2.73 | M 10x0.5 | 9.39 9.46 | M 30x1.5 | 28.16 28.38 |
| M 4x0.2 | 3.76 3.78 | M 10x1 | 8.77 8.92 | M 30x2 | 27.55 27.84 |
| M 4x0.35 | 3.57 3.63 | M 12x0.35 | 11.57 11.62 | M 36x1.0 | 34.16 34.38 |
| M 5x0.25 | 4.69 4.73 | M 12x0.5 | 11.39 11.46 | M 36x2 | 33.55 33.84 |
| M 5x0.5 | 4.39 4.46 | M 12x1 | 10.77 10.92 | M 42x1.0 | 40.16 40.38 |
| M 6x0.25 | 5.69 5.73 | M 16x0.5 | 15.39 15.46 | M 42x2 | 39.55 39.84 |
| M 6x0.5 | 5.39 5.46 | M 16x1 | 14.77 14.91 | M 48x1.0 | 46.16 46.38 |
| M 6x0.75 | 5.08 5.19 | M 16x1.0 | 14.16 14.38 | M 48x2 | 45.55 45.84 |
| M 8x0.25 | 7.69 7.73 | M 20x1 | 18.77 18.92 | M 56x1.0 | 54.16 54.38 |
| M 8x0.5 | 7.39 7.46 | M 20x1.0 | 18.16 18.38 | M 56x2 | 53.55 53.84 |
| M 8x1 | 6.77 6.92 | M 24x1.0 | 22.16 22.38 | M 64x2 | 61.55 61.84 |

روزهای ذوزنقه‌ای (Tr)

| روزه‌های دنده‌انه ذوزنقه‌ای ISO متريک | | | | | روزه‌های دنده‌انه ذوزنقه‌ای ISO متريک | | | | |
|--|---------------------------|----------------------------|----------------------|----------------------------|---|----------------------------|----------------------|----------------------------|--|
| $d_s = d - (P + 2.a_c)$ (قطر داخلی رزوه خارجی)
$D_s = D - P$ (قطر داخلی رزوه داخلی) | | | | | a_c (گام) P (قطر نامی)
(افق سر رزوه) | | | | |
| مشخصه رزوه
$d \times P$ | قطر داخلی
پیچ
d_3 | قطر داخلی
مهره
D_1 | لقی سر رزوه
a_c | مشخصه رزوه
$d \times P$ | قطر داخلی
پیچ
d_3 | قطر داخلی
مهره
D_1 | لقی سر رزوه
a_c | مشخصه رزوه
$d \times P$ | |
| Tr ۱۰×۲ | ۷,۵ | ۸ | | ۰,۲۵ | Tr ۴۰×۷ | ۲۲ | ۳۳ | ۰,۵ | |
| Tr ۱۱×۳ | ۸,۵ | ۹ | | | Tr ۴۴×۷ | ۳۶ | ۳۷ | | |
| Tr ۱۶×۴ | ۱۱,۵ | ۱۲ | | | Tr ۴۸×۸ | ۴۹ | ۴۰ | | |
| Tr ۲۰×۴ | ۱۵,۵ | ۱۶ | | | Tr ۵۲×۸ | ۴۳ | ۴۴ | | |
| Tr ۲۴×۵ | ۱۸,۵ | ۱۹ | | | Tr ۶۰×۹ | ۵۰ | ۵۱ | | |
| Tr ۲۸×۵ | ۲۲,۵ | ۲۳ | | | Tr ۷۰×۱۰ | ۵۹ | ۶۰ | | |
| Tr ۳۲×۶ | ۲۵ | ۲۶ | | ۰,۵ | Tr ۸۰×۱۰ | ۶۹ | ۷۰ | ۱ | |
| Tr ۳۲×۶ | ۲۲,۵ | ۲۳ | | | Tr ۹۰×۱۲ | ۷۷ | ۷۸ | | |
| Tr ۳۶×۶ | ۲۹ | ۳۰ | | | Tr ۱۰۰×۱۲ | ۸۷ | ۸۸ | | |
| Tr ۳۶×۱۰ | ۲۵ | ۲۶ | | | Tr ۱۴۰×۱۴ | ۱۲۴ | ۱۲۶ | | |

روزوهای ارهای متريک (S)

| طبقه DIN 513 (1985-04) | | | | روزه‌های ارادی متیریک | | | |
|----------------------------|--|------------------------|-------------------------|----------------------------|--|------------------------|-------------------------|
| مشخصه رزوہ
$d \times P$ | | قطر داخلی پیچ
d_3 | قطر خارجی مهره
D_1 | مشخصه رزوہ
$d \times P$ | | قطر داخلی پیچ
d_3 | قطر خارجی مهره
D_1 |
| S ۱۲×۳ | | ۶,۷۹ | ۷,۵ | S ۴۴×۷ | | ۳۱,۸۵ | ۳۳,۵ |
| S ۱۶×۴ | | ۹,۰۶ | ۱۰,۵ | S ۴۸×۸ | | ۴۴,۱۲ | ۴۶ |
| S ۲۰×۴ | | ۱۲,۰۶ | ۱۴,۰ | S ۵۷×۸ | | ۳۸,۱۱ | ۴۰ |
| S ۲۲×۵ | | ۱۵,۱۲ | ۱۶,۵ | S ۶۰×۹ | | ۴۴,۳۸ | ۴۶,۵ |
| S ۲۵×۵ | | ۱۹,۱۲ | ۲۰,۵ | S ۷۰×۱۰ | | ۵۵,۶۴ | ۵۵ |
| S ۳۲×۶ | | ۲۱,۰۸ | ۲۳,۰ | S ۸۰×۱۰ | | ۶۲,۶۴ | ۶۵ |
| S ۳۶×۶ | | ۲۵,۵۹ | ۲۷,۰ | S ۹۰×۱۲ | | ۶۹,۱۷ | ۷۲ |
| S ۴۰×۷ | | ۲۷,۸۵ | ۲۹,۵ | S ۱۰۰×۱۲ | | ۷۹,۱۷ | ۸۲ |

رزوهای لوله استوانه‌ای (G)

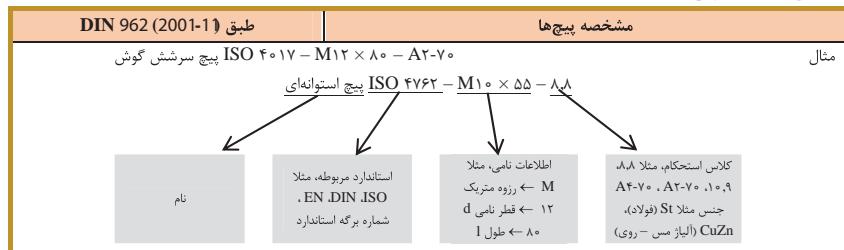
| DIN ISO ۲۲۸-۱ طبقه | | رزوهای لوله | | | | |
|---------------------------|--------------------|------------------------|------------|--------------------------|-----------------------------------|--|
| مشخصه رزوه | قطر خارجی
$d=D$ | قطر داخلی
$d_1=D_1$ | گام
P | تعداد دندانه در اینچ (Z) | طول مفید رزوه
خارجی (\geq) | |
| G _{1/16} | ۷,۷۲ | ۶,۵۶ | ۰,۹۱ | ۲۸ | ۶,۵ | |
| G _{1/8} | ۹,۷۳ | ۸,۵۷ | ۰,۹۱ | ۲۸ | ۶,۵ | |
| G _{1/4} | ۱۳,۱۶ | ۱۱,۴۵ | ۱,۳۴ | ۱۹ | ۹,۷ | |
| G _{5/16} | ۱۶,۶۶ | ۱۴,۹۵ | ۱,۳۴ | ۱۹ | ۱۰,۱ | |
| G _{1/2} | ۲۰,۶۶ | ۱۸,۳۶ | ۱,۸۱ | ۱۴ | ۱۲,۲ | |
| G _{3/4} | ۲۶,۴۴ | ۲۴,۱۲ | ۱,۸۱ | ۱۴ | ۱۴,۵ | |
| G ₁ | ۳۳,۲۵ | ۳۰,۰۹ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۱۶,۸ | |
| G _{1 1/4} | ۴۱,۹۱ | ۳۸,۹۵ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۱۹,۱ | |
| G _{1 1/2} | ۴۷,۸۰ | ۴۴,۸۵ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۱۹,۱ | |
| G _{۱\frac{1}{2}} | ۵۹,۶۱ | ۵۶,۶۶ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۲۳,۴ | |
| G _{۱\frac{3}{4}} | ۷۵,۱۸ | ۷۲,۲۳ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۲۶,۷ | |
| G _{۲\frac{1}{2}} | ۸۷,۸۸ | ۸۴,۹۳ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۲۹,۸ | |
| G _{۳\frac{1}{2}} | ۱۱۳,۰۳ | ۱۱۰,۰۷ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۳۵,۸ | |
| G _{۴\frac{1}{2}} | ۱۳۸,۴۳ | ۱۳۵,۳۷ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۴۰,۱ | |
| G _{۵\frac{1}{2}} | ۱۶۳,۸۳ | ۱۶۰,۸۷ | ۲,۳۱ | ۱۱ | ۴۰,۱ | |

رزوهای ویت ورث (W)

| (غیر استاندارد) | | | | رزوهای ویت ورث | | | |
|-----------------|--------------------|------------------------|--|----------------|--------------------|------------------------|--------------------------|
| مشخصه رزوه | قطر خارجی
$d=D$ | قطر داخلی
$d_1=D_1$ | تعداد دندانه در اینچ (Z)
$Z = \frac{25,4mm}{P}$ | مشخصه رزوه | قطر خارجی
$d=D$ | قطر داخلی
$d_1=D_1$ | تعداد دندانه در اینچ (Z) |
| 1/4" | ۶,۳۵ | ۴,۷۲ | ۲۰ | 1/4" | ۳۱,۷۵ | ۲۷,۱۰ | ۷ |
| 5/16" | ۷,۴۹ | ۶,۱۳ | ۱۸ | 1/2" | ۳۸,۱۰ | ۳۲,۶۸ | ۶ |
| 3/8" | ۹,۰۳ | ۷,۴۹ | ۱۶ | 13/16" | ۴۴,۴۵ | ۳۷,۹۵ | ۵ |
| 1/2" | ۱۲,۷۰ | ۹,۹۹ | ۱۲ | 7" | ۵۰,۸۰ | ۴۳,۵۷ | ۴,۵ |
| 5/8" | ۱۵,۸۸ | ۱۲,۹۲ | ۱۱ | 21/4" | ۵۷,۱۵ | ۴۹,۰۲ | ۴ |
| 3/4" | ۱۹,۰۵ | ۱۵,۸۰ | ۱۰ | 21/2" | ۶۳,۵۰ | ۵۵,۳۷ | ۴ |
| 7/8" | ۲۲,۲۳ | ۱۸,۶۱ | ۹ | 3" | ۷۶,۲۰ | ۶۶,۹۱ | ۳,۵ |
| 1" | ۲۵,۴۰ | ۲۱,۳۴ | ۸ | 31/2" | ۸۸,۴۰ | ۷۸,۸۹ | ۳,۲۵ |

انواع پیچ ها

روش نامگذاری پیچ ها



پیچ های سرشنش گوش

• دندۀ معمولی (دندۀ خشن) این نوع پیچ با قطر $1/6$ تا 64 میلیمتر تولید می شود.(طبقه بندی DIN EN ISO ۴۰۱۷)

• دندۀ ریز (دندۀ طوفی) این نوع پیچ با قطر 8 تا 64 میلیمتر تولید می شود.(طبقه بندی DIN EN ISO ۸۶۷۶)

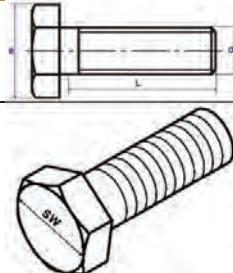
• این نوع پیچ شترن پیچی است که در صنایع ماشین سازی، خودرو سازی و تولید دیگر دستگاه های صنعتی به کار می رود.

• این نوع پیچ داری استحکام خستگی بالا می باشد.

• نوع دندۀ ریز (دندۀ طوفی) آن به دلیل عمق کم رزوه و گام کوچک، قابلیت بارگذاری بالاتری دارد.

• حداقل استحکام کششی 560 N/mm^2

• حداکثر استحکام کششی 1090 N/mm^2



طبقه بندی DIN EN ISO 4017 (2001-03)

پیچ سرشنش گوش با رزوه معمولی تا سرپیچ

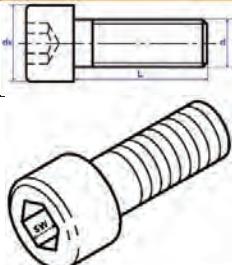
| قطر نامی پیچ | d | M3 | M4 | M5 | M6 | M8 | M10 | M12 | M16 | M20 | M24 | M30 | M36 | M42 |
|-------------------|----|-----|-----|-----|------|------|------|-----|------|-----|------|------|------|------|
| اندازه آچارخور | SW | 5.5 | 7 | 8 | 10 | 13 | 16 | 18 | 24 | 30 | 36 | 46 | 55 | 65 |
| اندازه راس تا راس | e | 6 | 7.7 | 8.8 | 11.1 | 14.4 | 17.8 | 20 | 26.2 | 33 | 39.6 | 50.9 | 60.8 | 71.3 |
| حداقل مقدار | L | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 | 30 | 40 | 50 | 60 | 70 | 80 |
| حداکثر مقدار | L | 30 | 40 | 50 | 60 | 80 | 100 | 120 | 200 | 200 | 200 | 200 | 200 | 200 |

طبقه بندی DIN EN ISO 8676 (2001-03)

پیچ های سرشنش گوش با رزوه ظرفی تا سرپیچ

| قطر نامی پیچ | d | M8×1 | M10×1 | M12×1.5 | M16×1.5 | M20×1.5 | M24×2 | M30×2 | M36×3 | M42×3 | M48×3 | M56×4 |
|-------------------|----|------|-------|---------|---------|---------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| اندازه آچارخور | SW | 13 | 16 | 18 | 24 | 30 | 36 | 46 | 55 | 65 | 75 | 85 |
| اندازه راس تا راس | e | 14.4 | 17.8 | 20 | 26.2 | 33 | 39.6 | 50.9 | 60.8 | 71.3 | 82.6 | 93.6 |
| حداقل مقدار | L | 16 | 20 | 25 | 35 | 40 | 40 | 40 | 40 | 90 | 100 | 120 |
| حداکثر مقدار | L | 80 | 100 | 120 | 160 | 200 | 200 | 200 | 200 | 420 | 480 | 500 |

پیچ های سر استوانه ای آلنی با رزوه معمولی

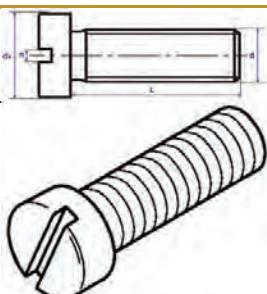


- این نوع پیچ با قطر $1/16$ تا 64 میلیمتر تولید می شود.(طبق DIN EN ISO 4762)
- این نوع پیچ در صنایع ماشین سازی و خودروسازی استفاده بیشتری دارد.
- چاگیری کم با قابلیت خزینه شدن کلگی پیچ، مزیت این نوع پیچ است.
- حداقل استحکام کششی 880 N/mm^3
- حداکثر استحکام کششی 1290 N/mm^3

DIN EIN ISO 4762 (2004-06) طبق

| قطرنامی پیچ | d | M3 | M4 | M5 | M6 | M8 | M10 | M12 | M16 | M20 | M24 | M30 | M36 | M42 |
|-------------------|-----|-----|----|----|----|----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| اندازه آجرخور | SW | ۲.۵ | ۳ | ۴ | ۵ | ۶ | ۸ | ۱۰ | ۱۴ | ۱۷ | ۱۹ | ۲۲ | ۲۷ | ۳۲ |
| اندازه قطربرس پیچ | d_k | ۳ | ۴ | ۵ | ۶ | ۸ | ۱۰ | ۱۸ | ۲۴ | ۳۰ | ۳۶ | ۴۵ | ۵۴ | ۶۳ |
| حداقل مقدار L | L | ۵ | ۶ | ۸ | ۱۰ | ۱۲ | ۱۶ | ۲۰ | ۲۵ | ۳۰ | ۴۰ | ۴۵ | ۴۵ | ۶۰ |
| حداکثر مقدار L | L | ۳۰ | ۴۰ | ۵۰ | ۶۰ | ۸۰ | ۱۰۰ | ۱۲۰ | ۱۶۰ | ۲۰۰ | ۲۰۰ | ۲۰۰ | ۲۰۰ | ۳۰۰ |

پیچ های سر استوانه ای آلنی با رزوه معمولی



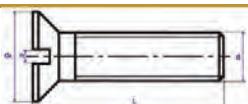
- این نوع پیچ با قطر $1/16$ تا 10 میلیمتر تولید می شود.(طبق DIN EN ISO 1207)
- این نوع پیچ در صنایع ماشین سازی و خودروسازی استفاده بیشتری دارد.
- چاگیری کم با قابلیت خزینه شدن کلگی پیچ، مزیت این نوع پیچ است.
- حداقل استحکام کششی 480 N/mm^3
- حداکثر استحکام کششی 580 N/mm^3

DIN EN ISO 1207 (199410) طبق

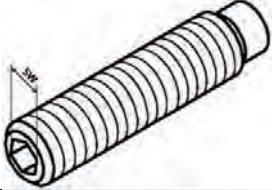
پیچ سر استوانه ای با شیار تخت

| قطرنامی پیچ | d | M1,6 | M2 | M2,5 | M3 | M4 | M5 | M6 | M8 | M10 |
|-------------------|-----|------|-----|------|-----|-----|-----|-----|----|-----|
| ضخامت شیار | n | ۰,۴ | ۰,۵ | ۰,۶ | ۰,۸ | ۱,۲ | ۱,۲ | ۱,۶ | ۲ | ۲,۵ |
| اندازه قطربرس پیچ | d_k | ۳ | ۳,۸ | ۴,۵ | ۵,۵ | ۷ | ۸,۵ | ۱۰ | ۱۳ | ۱۶ |
| حداقل مقدار L | L | ۲ | ۳ | ۳ | ۴ | ۵ | ۶ | ۸ | ۱۰ | ۱۲ |
| حداکثر مقدار L | L | ۱۶ | ۲۰ | ۲۵ | ۳۰ | ۴۰ | ۵۰ | ۶۰ | ۸۰ | ۸۰ |

پیچ های سر خزینه با شیار تخت



- این نوع پیچ با قطر $1/16$ تا 10 میلیمتر تولید می شود.(طبق DIN EN ISO 2009)
- استاندارد
- کاربرد این نوع پیچها در صنایع متنوع از جمله صنایع پایین دستی



فاصله بین قطعات و ثبت موقعیت آن هاست.

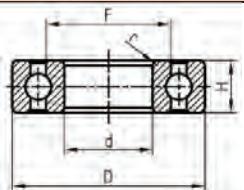
- ثبت موقعیت آفرمها، بوش های یاتاقان و توپی ها مثال هایی از کاربرد این نوع پیچ است.
- این نوع پیچ ها برای انتقال توان گشتاور پیچشی مانند اتصالات محور و توپی مناسب نیست.

بیچ های مغزی سرآلنی با دنباله پیشی

| DIN EN ISO 4028 (2003-05) طبق | | بیچ های مغزی سرآلنی با دنباله پیشی | | | | | | | | | | | |
|-------------------------------|----|------------------------------------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|--|
| قطernامی پیچ | d | M2 | M2,5 | M3 | M4 | M5 | M6 | M8 | M10 | M12 | M16 | M20 | |
| اندازه آچارخور | SW | ۰,۹ | ۱,۳ | ۱,۵ | ۲ | ۲,۵ | ۳ | ۴ | ۵ | ۶ | ۸ | ۱۰ | |
| اندازه اس اس تاراس | e | ۱ | ۱,۵ | ۱,۷ | ۲,۳ | ۲,۹ | ۳,۴ | ۴,۶ | ۵,۷ | ۶,۹ | ۹,۱ | ۱۱,۴ | |
| حداقل مقدار | L | ۲,۵ | ۳ | ۴ | ۵ | ۶ | ۸ | ۸ | ۲۰ | ۱۲ | ۱۶ | ۲۰ | |
| حداکثر مقدار | L | ۱۰ | ۱۲ | ۱۶ | ۲۰ | ۲۵ | ۳۰ | ۴۰ | ۵۰ | ۶۰ | ۶۰ | ۶۰ | |

یاتاقان غلتشی

جدول مشخصات یاتاقان های غلتشی استاندارد

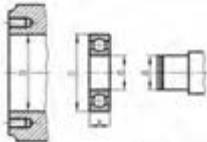




| نشانه | قطر سوراخ داخلی یاتاقان | | | نشانه | قطر سوراخ داخلی یاتاقان | | | نشانه | قطر سوراخ داخلی یاتاقان | | |
|-------|-------------------------|-----|----|-------|-------------------------|-----|----|-------|-------------------------|-----|----|
| | d | D | H | | d | D | H | | d | D | H |
| 6000 | 10 | 26 | 8 | 6200 | 10 | 30 | 9 | 6300 | 10 | 35 | 11 |
| 6001 | 12 | 28 | 8 | 6201 | 12 | 32 | 10 | 6301 | 12 | 37 | 12 |
| 6002 | 15 | 32 | 9 | 6202 | 15 | 35 | 11 | 6302 | 15 | 42 | 13 |
| 6003 | 17 | 35 | 10 | 6203 | 17 | 40 | 12 | 6303 | 17 | 47 | 14 |
| 6004 | 20 | 42 | 12 | 6204 | 20 | 47 | 14 | 6304 | 20 | 52 | 15 |
| 6005 | 25 | 47 | 12 | 6205 | 25 | 52 | 15 | 6305 | 25 | 62 | 17 |
| 6006 | 30 | 55 | 13 | 6206 | 30 | 62 | 16 | 6306 | 30 | 72 | 19 |
| 6007 | 35 | 62 | 14 | 6207 | 35 | 72 | 17 | 6307 | 35 | 80 | 21 |
| 6008 | 40 | 68 | 15 | 6208 | 40 | 80 | 18 | 6308 | 40 | 90 | 23 |
| 6009 | 45 | 75 | 16 | 6209 | 45 | 85 | 19 | 6309 | 45 | 100 | 25 |
| 6010 | 50 | 80 | 16 | 6210 | 50 | 90 | 20 | 6310 | 50 | 110 | 27 |
| 6011 | 55 | 90 | 18 | 6211 | 55 | 100 | 21 | 6311 | 55 | 120 | 29 |
| 6012 | 60 | 95 | 18 | 6212 | 60 | 110 | 22 | 6312 | 60 | 130 | 31 |
| 6013 | 65 | 100 | 18 | 6213 | 65 | 120 | 23 | 6313 | 65 | 140 | 33 |
| 6014 | 70 | 110 | 20 | 6214 | 70 | 125 | 24 | 6314 | 70 | 150 | 35 |
| 6015 | 75 | 115 | 20 | 6215 | 75 | 130 | 25 | 6315 | 75 | 160 | 37 |
| 6016 | 80 | 120 | 22 | 6216 | 80 | 140 | 26 | 6316 | 80 | 170 | 39 |
| 6017 | 85 | 130 | 22 | 6217 | 85 | 150 | 28 | 6317 | 85 | 180 | 41 |

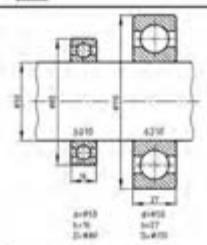
| | | | | | | | | | | | |
|------|-----|-----|----|------|-----|-----|----|------|-----|-----|----|
| 6018 | 90 | 14 | 24 | 6218 | 90 | 160 | 30 | 6318 | 90 | 190 | 43 |
| 6019 | 95 | 145 | 24 | 6219 | 95 | 170 | 32 | 6319 | 95 | 200 | 45 |
| 6020 | 100 | 150 | 24 | 6220 | 100 | 180 | 34 | 6320 | 100 | 215 | 47 |

بررسی وضعیت محور و یاتاقان



برای انتخاب یک بلبرینگ مناسب دو متغیر مهم را باید در نظر داشت:

- (۱) قطر نشیمنگاه بلبرینگ که برابر است با قطر خارجی بلبرینگ(D)
- (۲) قطر محوری که داخل بلبرینگ قرار می‌گیرد که برابر است با قطر داخلی بلبرینگ(d)



| | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|----------------------------|----|----|------------|----|----|----|----|----|----|----|----|------------|----|----|----|----|----|
| ۱-قطر داخلی
رینگ | ۱۸ | ۲۰ | ۲۵ | ۲۸ | ۳۰ | ۴۰ | ۴۵ | ۵۰ | ۵۳ | ۵۶ | ۵۸ | ۶۰ | ۶۳ | ۶۷ | ۷۱ | ۷۵ | ۸۰ |
| ۲-قطر حلقه‌ی
بندنی رینگ | | | $d_1=2.65$ | | | | | | | | | $d_1=3.55$ | | | | | |
| | | | $d_1=3.55$ | | | | | | | | | $d_1=5.3$ | | | | | |

فقره‌های فشاری

فقره‌های فشاری

- فقره‌های فشاری به سه صورت در مکانیزمها مورد استفاده قرار می‌گیرند:
 - (۱) بصورت مستقل: مانند فقره لول مانیپلین
 - (۲) همراه با یک میله (مور) داخل آن
 - (۳) داخل یک اسٹوئن بعنوان تشنمنگاه (جلد راهنمای دام)
- نام فقره‌ها به این صورت نوشته می‌شود: $d \times L_m \times N$
- تعداد کل حلقه‌ها دو عدد بیشتر از آن ساخته می‌شود.

| فقره مذکول فقر | فقره متغیر مذکول فقر | فقره مذکول داخلی فقر | فقره | (ردیل راهنمای) فقر | تشریش پذیری فقر | اعمال پذیری فقر | N | ۱- (تعداد حلقه مؤثر) | | | | ۲- (تعداد حلقه مؤثر) | | | |
|----------------|----------------------|----------------------|------|--------------------|-----------------|-----------------|------|----------------------|----------------|------|----------------|----------------------|---|--|--|
| | | | | | | | | L _o | S _n | k | L _o | S _n | k | | |
| ۱ | ۱۲.۵ | ۱۰.۸ | ۱۴.۴ | ۲۲ | ۳۶.۵ | ۲۲.۱ | ۰.۹۵ | ۵۵.۵ | ۳۶.۱ | ۰.۶۱ | | | | | |
| | ۸ | ۶.۵ | ۹.۶ | ۳۳.۲ | ۱۹.۰ | ۸.۹ | ۳.۶۱ | ۲۸.۵ | ۱۴.۲ | ۲.۳۳ | | | | | |
| | ۵ | ۳.۶ | ۶.۵ | ۴۳.۸ | ۱۷.۰ | ۳.۰ | ۱۴.۸ | ۱۷.۰ | ۴.۴ | ۹.۵۷ | | | | | |
| | ۲۰ | ۱۷.۵ | ۲۲.۶ | ۸۴.۹ | ۷۷.۵ | ۵۵.۹ | ۳۶.۱ | ۱۱۰ | ۸۴.۵ | ۰.۹۹ | | | | | |
| ۱.۶ | ۱۲.۵ | ۱۰.۳ | ۱۴.۷ | ۱۳۵ | ۳۶.۰ | ۲۱.۹ | ۱۴.۲ | ۵۳.۵ | ۳۳.۴ | ۴.۰ | | | | | |
| | ۸ | ۵.۹ | ۱۰.۱ | ۲۱۲ | ۲۱.۵ | ۸.۹ | ۴.۴ | ۳۱.۵ | ۱۳۶ | ۱۵.۴ | | | | | |
| | ۲ | ۲۲.۰ | ۲۸.۰ | ۱۲۸ | ۸۸.۵ | ۶۷.۱ | ۸۴.۵ | ۱۳۵ | ۱۰۴ | ۱.۲۳ | | | | | |
| ۲ | ۱۲.۴ | ۱۱.۴ | ۱۸.۶ | ۱۹۸ | ۴۵.۰ | ۲۷.۳ | ۳۳.۴ | ۶۸.۰ | ۴۲.۵ | ۴.۶۹ | | | | | |
| | ۱۰ | ۷.۵ | ۱۲.۵ | ۳۱۸ | ۲۶.۵ | ۱۰.۹ | ۱۳.۶ | ۳۸.۵ | ۱۶.۵ | ۱۹.۲ | | | | | |
| | ۳۲ | ۲۸.۳ | ۳۶.۰ | ۱۸۲ | ۱۱۰ | ۸۲.۱ | ۲.۲۲ | ۱۷۰ | ۱۲۹ | ۱.۴۳ | | | | | |
| | ۲۵ | ۲۱.۶ | ۲۸.۴ | ۲۳۳ | ۷۴.۵ | ۵۰.۵ | ۴۶.۴ | ۱۱۵ | ۸۰.۲ | ۳.۰ | | | | | |
| ۲.۵ | ۲۰ | ۱۶.۸ | ۲۲.۲ | ۲۹۲ | ۵۴.۰ | ۳۲.۱ | ۹.۰۵ | ۸۱.۵ | ۵۰.۰ | ۵۰.۰ | | | | | |
| | ۱۶ | ۱۲.۹ | ۱۹.۱ | ۲۶۵ | ۴۱.۰ | ۲۰.۵ | ۱۷.۷ | ۶۱.۰ | ۳۱.۷ | ۱۱.۵ | | | | | |
| | ۴۰ | ۳۵.۶ | ۴۴.۶ | ۲۸۸ | ۱۲۵ | ۹۵.۳ | ۳.۰۳ | ۱۹۰ | ۱۴۸ | ۱.۹۶ | | | | | |
| | ۳۲ | ۲۷.۶ | ۳۶.۵ | ۳۶۱ | ۸۸.۵ | ۶۱.۱ | ۵.۹۲ | ۱۳۵ | ۹۶.۳ | ۲.۸۲ | | | | | |
| ۴ | ۲۵ | ۲۱.۱ | ۲۸.۹ | ۴۶۱ | ۶۳.۵ | ۳۷.۲ | ۱۲.۴ | ۹۴.۵ | ۵۷.۴ | ۸.۰ | | | | | |
| | ۲۰ | ۱۶.۱ | ۲۲.۹ | ۵۷۷ | ۴۹.۵ | ۲۲.۶ | ۲۴.۲ | ۷۷.۰ | ۳۶.۹ | ۱۵.۷ | | | | | |
| | ۵۰ | ۴۴.۰ | ۵۶.۰ | ۴۲۷ | ۱۵۰ | ۱۱۱ | ۳.۷۹ | ۲۳۰ | ۱۷۵ | ۲.۴۵ | | | | | |
| | ۴۰ | ۳۴.۸ | ۴۵.۲ | ۵۳۳ | ۱۰۵ | ۵۹.۹ | ۷.۴۱ | ۱۶۰ | ۱۱۰ | ۴.۷۹ | | | | | |
| ۴ | ۳۲ | ۲۷.۰ | ۳۷.۰ | ۶۶۶ | ۷۹.۵ | ۴۶.۲ | ۱۴.۴ | ۱۲۰ | ۷۲.۸ | ۹.۳۵ | | | | | |
| | ۲۵ | ۲۰.۳ | ۲۹.۷ | ۸۵۲ | ۶۰.۵ | ۲۸.۳ | ۳۰.۳ | ۸۹.۵ | ۴۳.۵ | ۱۹.۶ | | | | | |

| | | | | | | | | | | |
|-----|-----|------|------|-------|------|------|------|-----|------|------|
| | ۶۳ | ۵۶,۰ | ۷۰,۰ | ۶۲۳ | ۱۸۰ | ۱۳۵ | ۴۵۲ | ۲۷۵ | ۲۱۰ | ۲,۹۹ |
| ۵ | ۵۰ | ۴۳,۰ | ۵۷,۰ | ۷۸,۰ | ۱۳۰ | ۸۷,۸ | ۹,۲۵ | ۱۵ | ۱۳۳ | ۵,۹۸ |
| | ۴۰ | ۳۴,۰ | ۴۶,۰ | ۹۸,۱ | ۹۵,۵ | ۵۴,۵ | ۱۸,۱ | ۱۴۰ | ۸۱,۱ | ۱۱,۷ |
| | ۳۲ | ۲۶,۰ | ۳۸,۰ | ۱۲۲,۶ | ۷۵,۰ | ۳۴,۸ | ۳۵,۵ | ۱۱۰ | ۵۲,۵ | ۲۲,۹ |
| | ۲۰ | ۲۱,۰ | ۴۹,۰ | ۹۲,۲ | ۲۲۰ | ۱۶۰ | ۵,۷۰ | ۳۳۵ | ۲۵۰ | ۳,۶۹ |
| ۶,۳ | ۶۳ | ۵۵,۰ | ۷۱,۰ | ۱۱۷,۷ | ۱۵۵ | ۹۹,۰ | ۱۱,۷ | ۲۳۵ | ۱۵۵ | ۷,۰۵ |
| | ۵۰ | ۴۲,۰ | ۵۸,۰ | ۱۴۸,۱ | ۱۱۵ | ۶۱,۰ | ۲۳,۳ | ۱۷۵ | ۱۰۰ | ۱۵,۱ |
| | ۴۰ | ۳۲,۰ | ۴۷,۰ | ۱۸۵,۴ | ۹۰,۰ | ۳۹,۷ | ۴۵,۶ | ۱۳۵ | ۶۳,۲ | ۲۹,۵ |
| | ۱۰۰ | ۸۹,۰ | ۱۱۱ | ۱۴۱,۳ | ۲۶۰ | ۱۸۷ | ۷,۵۸ | ۳۹۰ | ۲۸۶ | ۴,۹ |
| ۸ | ۸۰ | ۶۹,۰ | ۹۱,۰ | ۱۷۶,۶ | ۱۸۰ | ۱۱۱ | ۱۴,۸ | ۲۸۵ | ۱۸۶ | ۹,۰۸ |
| | ۶۳ | ۵۳,۰ | ۷۳,۰ | ۲۲۳,۷ | ۱۴۰ | ۷۴,۰ | ۳۰,۳ | ۲۰۵ | ۱۱۲ | ۱۹,۶ |
| | ۵۰ | ۴۰,۰ | ۶۰,۰ | ۲۸۲,۵ | ۱۱۰ | ۴۶,۸ | ۶۰,۸ | ۱۶۰ | ۷۰,۰ | ۳۹,۲ |

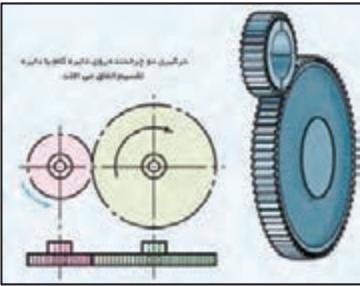
فراهای کششی



- اگر به فنر بیشتر از نیروی F_n ، نیرو وارد شود دیگر از قانون هوک ($F = k \times x$) به صورت یکتابع خطی پیروی نمی‌کند.

| قطر مفتوح فنر
(mm) | قطر خارجی فنر
(mm) | قطر نشینگاه
(mm) | قطر راهنمای افتر
(جلد اعتمادی)
(mm) | طول اولیه فنر
(mm) | پیشترین نیروی
قابل اعمال بر فنر
بر حسب N
بر | ضریب ثابت فنر | طول جایابی
فنر
(mm) |
|-----------------------|-----------------------|---------------------|---|-----------------------|--|----------------|---------------------------|
| d | D _a | D _b | L _o | F _n | k | S _n | |
| ۰,۲۰ | ۲,۰۰ | ۳,۵۰ | ۸,۶ | ۱,۴۶ | ۰,۰۳۶ | ۲۲,۳۷ | |
| ۰,۲۵ | ۵,۰۰ | ۵,۷۰ | ۱۰,۰ | ۱,۴۶ | ۰,۰۳۹ | ۲۶,۵۱ | |
| ۰,۳۲ | ۵,۵۰ | ۶,۳۰ | ۱۰,۰ | ۲,۷۱ | ۰,۱۴۰ | ۱۸,۸۵ | |
| ۰,۴۶ | ۶,۰۰ | ۶,۹۰ | ۱۱,۰ | ۳,۵۰ | ۰,۱۷۳ | ۱۹,۳۳ | |
| ۰,۴۰ | ۷,۰۰ | ۸,۰۰ | ۱۲,۷ | ۴,۰۶ | ۰,۱۶۵ | ۲۲,۶۷ | |
| ۰,۴۸ | ۷,۵۰ | ۸,۶۰ | ۱۳,۷ | ۵,۳۱ | ۰,۲۷ | ۲۴,۴۱ | |
| ۰,۵۰ | ۱۰,۰۰ | ۱۱,۱۰ | ۲۰,۰ | ۵,۴۰ | ۰,۰۷۸ | ۶۸,۷۹ | |
| ۰,۵۵ | ۶,۰۰ | ۷,۱۰ | ۱۳,۹ | ۱۱,۶۶ | ۰,۶۰۶ | ۱۷,۷۸ | |
| ۰,۶۳ | ۸,۶۰ | ۹,۹۰ | ۱۹,۹ | ۱۲,۱۳ | ۰,۲۷۶ | ۴۱,۱۵ | |
| ۰,۷۰ | ۱۰,۰۰ | ۱۱,۴۰ | ۲۳,۶ | ۱۴,۱۳ | ۰,۳۷۹ | ۵۵,۷۸ | |
| ۰,۸۰ | ۱۰,۱۰ | ۱۲,۳۰ | ۲۵,۱ | ۱۹,۱۰ | ۰,۳۵۵ | ۵۰,۳۶ | |
| ۰,۹۰ | ۱۰,۰۰ | ۱۱,۷۰ | ۲۳,۰ | ۲۸,۵۹ | ۰,۹۳۴ | ۲۸,۴۹ | |
| ۱,۰۰ | ۱۳,۵۰ | ۱۵,۴۰ | ۲۱,۴ | ۲۸,۶۳ | ۰,۵۴۵ | ۵۹,۲۲ | |
| ۱,۱۰ | ۱۲,۰۰ | ۱۴,۰۰ | ۲۷,۸ | ۴۱,۹۵ | ۱,۱۸۱ | ۳۲,۹۸ | |
| ۱,۲۰ | ۱۷,۷۰ | ۱۹,۵۰ | ۳۹,۸ | ۴۲,۳۵ | ۰,۵۳۳ | ۷۴,۳۵ | |
| ۱,۳۰ | ۱۱,۳۰ | ۱۳,۵۰ | ۱۴۴,۰ | ۷۰,۵۹ | ۰,۳۲۲ | ۲۰,۱۶۰ | |
| ۱,۴۰ | ۱۵,۰۰ | ۱۷,۵۰ | ۳۴,۹ | ۶۶,۰۸ | ۱,۵۹۶ | ۳۸,۰۰ | |
| ۱,۵۰ | ۲۰,۰۰ | ۲۲,۷۰ | ۴۸,۹ | ۶۰,۵۴ | ۰,۶۰۳ | ۹۳,۷۲ | |
| ۱,۶۰ | ۲۱,۵۰ | ۲۴,۵۰ | ۵۰,۲ | ۶۷,۴۰ | ۰,۷۶۶ | ۸۷,۳۸ | |
| ۱,۷۰ | ۲۰,۰۰ | ۲۳,۲۰ | ۴۶,۰ | ۱۰۰,۹۰ | ۱,۱۱۹ | ۵۱,۷۰ | |
| ۲,۰۰ | ۲۷,۰,۰ | ۳۰,۵۰ | ۶۲,۸ | ۱۰۱,۲۰ | ۰,۹۲۷ | ۱۰۴,۰۰ | |
| ۲,۲۰ | ۲۴,۰۰ | ۲۷,۸۰ | ۵۵,۶ | ۱۴۸,۰۰ | ۲,۴۲۵ | ۵۷,۰۲ | |
| ۲,۵۰ | ۲۴,۴۰ | ۲۸,۹۰ | ۷۹,۷ | ۱۴۸,۰۵ | ۱,۰۵۶ | ۱۳۱,۳۳ | |
| ۲,۸۰ | ۳۰,۰۰ | ۳۴,۷۰ | ۶۹,۸ | ۲۳۳,۴۰ | ۲,۲۵۷ | ۶۵,۰۵ | |
| ۳,۰۰ | ۴۰,۰۰ | ۴۵,۱۰ | ۱۴۰,۰ | ۲۱۴,۲۰ | ۰,۵۸۷ | ۳۴۰,۳۱ | |
| ۳,۲۰ | ۴۳,۰۰ | ۴۶,۵۰ | ۱۰۰,۰ | ۲۲۸,۴۰ | ۱,۴۵۱ | ۱۵۶,۱۳ | |
| ۳,۵۰ | ۴۰,۰۰ | ۴۶,۰۰ | ۹۲,۱ | ۲۳۴,۱۰ | ۲,۷۲۵ | ۹۰,۳۸ | |
| ۴,۰۰ | ۴۴,۰۰ | ۵۰,۶۰ | ۱۱۷,۰ | ۴۴۴,۳۰ | ۲,۰۱۹ | ۱۳۶,۴۳ | |
| ۴,۵۰ | ۵۰,۰۰ | ۵۷,۶۰ | ۱۹۴,۰ | ۵۲۲,۳۰ | ۱,۶۱۳ | ۲۱۲,۷۴ | |
| ۵,۰۰ | ۵۰,۰۰ | ۵۸,۳۰ | ۲۰۷,۰ | ۷۰,۷,۹۰ | ۲,۵۴۱ | ۲۶۰,۱۲ | |
| ۵,۵۰ | ۵۰,۰۰ | ۶۹,۳۰ | ۲۲۶,۰ | ۷۷۴,۰۰ | ۲,۰۹۷ | ۲۵۱,۷۲ | |
| ۶,۳۰ | ۷۰,۰۰ | ۸۰,۰۰ | ۲۷۲,۰ | ۹۶۸,۰۰ | ۲,۲۵۸ | ۴۲۹,۰۰ | |
| ۷,۰۰ | ۸۰,۰۰ | ۹۲,۰۰ | ۳۰۶,۰ | ۱۱۳۲,۰۰ | ۲,۲۸۶ | ۴۶۴,۸۳ | |
| ۸,۰۰ | ۸۰,۰۰ | ۹۴,۰۰ | ۳۳۰,۰ | ۱۶۲۷,۰۰ | ۴,۰۶۵ | ۳۷۰,۹۱ | |

چرخ‌نده‌ها
چرخ‌نده‌های ساده

| Turning | Gear cutting | deburring | black oxide finish | | | | | | | | |
|---|---|--|---|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
|  |  |  |  | | | | | | | | |
| تراشکاری | دندنه زنی | پلیسیه گیری | آنکاری (جلوگیری از زنگ زدنی) | | | | | | | | |
|  | | $m = \frac{p}{\pi} \quad (\text{مدول})$ | $p = \pi \times m \quad (\text{گام})$ | | | | | | | | |
| | | $d = m \times z \quad (\text{قطر دایره گام (تقسیم)})$ | | | | | | | | | |
| | | $z = \frac{d}{m} \quad (\text{تعداد دندانه})$ | | | | | | | | | |
| | | $C = 0.167 \times m \quad (\text{لقی سردهنده})$ | | | | | | | | | |
| | | $a = \frac{d_1 + d_2}{2} = \frac{m \times (z_1 + z_2)}{2} \quad (\text{فاصله محور تا محور})$ | | | | | | | | | |
| | | $i = \frac{z_2}{z_1} = \frac{n_1}{n_2} \quad (\text{نسبت انتقال})$ | | | | | | | | | |
| | | • نکته: فقط دو چرخ‌نده‌ای که مدولشان برابر است می‌توانند با هم درگیر شوند. | | | | | | | | | |
| | | • نکته: فاصله بین یک دندنه پر و یک دندنه خالی، روی دایره تقسیم (دایره گام) را گام گویند. | | | | | | | | | |
| DIN 780-1, -2 (1977-05) طبق | | | سری مدول چرخ‌نده‌های ساده (سری 1) | | | | | | | | |
| مدول | ۰.۲ | ۰.۲۵ | ۰.۳ | ۰.۴ | ۰.۵ | ۰.۶ | ۰.۷ | ۰.۸ | ۰.۹ | ۱.۰ | ۱.۲۵ |
| گام | ۰.۶۲۸ | ۰.۷۸۵ | ۰.۹۴۳ | ۱.۲۵۷ | ۱.۵۷۱ | ۱.۸۸۵ | ۲.۱۹۹ | ۲.۵۱۳ | ۲.۸۲۷ | ۳.۱۴۲ | ۳.۹۲۷ |
| مدول | ۱.۵ | ۲.۰ | ۲.۵ | ۳.۰ | ۴.۰ | ۵.۰ | ۶.۰ | ۸.۰ | ۱۰.۰ | ۱۲.۰ | ۱۶.۰ |
| گام | ۴.۷۱۲ | ۶.۲۸۳ | ۷.۸۵۴ | ۹.۴۲۵ | ۱۲.۵۶۶ | ۱۵.۷۰۸ | ۱۸.۸۵۰ | ۲۵.۱۳۲ | ۳۱.۴۱۶ | ۳۶.۶۹۹ | ۵۰.۲۶۵ |

چرخ دندنهای مخروطی

| Turning | Gear cutting | deburring | black oxide finish |
|--|--------------|-----------|--|
| | | | |
| تراشکاری | دنده زنی | بلسے گیری | آبکاری (جلوگیری از زنگ زدگی) |
| | | | $m = \frac{p}{\pi} = \frac{d}{z}$ (مدول) |
| | | | $p = \pi \times m$ (گام) |
| | | | $z = \frac{d}{m}$ (تعداد دندنه) |
| | | | $c = 0, 1 (\text{or } 0, 3) \times m$ (لقی سر دندنه) |
| | | | $\alpha: \text{زاویه مخروطی گام}$ |
| | | | $d = m \times z$ (قطر دایره گام (تقسیم)) |
| | | | $d_g = d + 2 \times m \times \cos \alpha$ (قطر دایره سر) |
| <ul style="list-style-type: none"> دو چرخدنده مخروطی فقط در حالتی می‌توانند با یکدیگر شوند که مدول برابری داشته باشند. دو چرخدنده مخروطی می‌توانند با هر زاویه‌ای بین محورهایشان درگیر شوند (کمتر با بیشتر و یا مساوی ۹۰ درجه) و به همین علت بهترین گزینه برای انتقال قدرت تحت زاویه محاسبه شود. | | | |
| | | | دو چرخدنده‌ای که باهم درگیر می‌شوند را اگر (۱) و (۲) بنامیم، آنگاه روابط زیر در مورد آن‌ها صدق می‌کند. |
| | | | $i = \frac{Z_2}{Z_1} = \frac{n_1}{n_2}$ (نسبت انتقال) |
| | | | $\tan_{\alpha_1} = \frac{d_1}{d_2} = \frac{Z_1}{Z_2} = \frac{1}{i}$ زاویه مخروط گام چرخدنده‌ی ۱ |
| | | | $\tan_{\alpha_2} = \frac{d_2}{d_1} = \frac{Z_2}{Z_1} = i$ زاویه مخروط گام چرخدنده‌ی ۲ |
| | | | $\tan_{\gamma_1} = \frac{Z_1 + r \times \cos \alpha_1}{Z_1 - r \times \sin \alpha_1}$ زاویه مخروط سر چرخدنده‌ی ۱ |
| | | | $\tan_{\gamma_2} = \frac{Z_2 + r \times \cos \alpha_2}{Z_2 - r \times \sin \alpha_2}$ زاویه مخروط سر چرخدنده‌ی ۲ |
| | | | $\Sigma = \alpha_1 + \alpha_2$: زاویه بین دو محور |

نکته: برای خرید و یا سفارش ساخت یک چرخدنده مخروطی می‌بایست متغیرهای زیر را متناسب با پروژه تعیین کنیم:

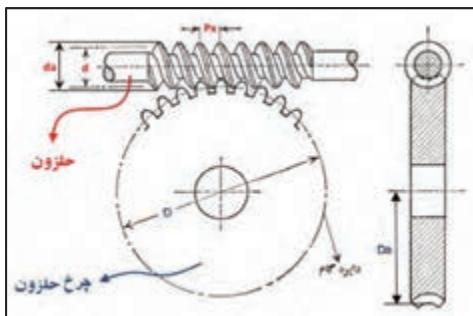
۱- زاویه بین دو محور

۲- نسبت انتقال قدرت (با دوران) مورد نیاز

۳- قطر دایره سر هر کدام از چرخدنده‌ها

حلزون و چرخ حلزون

حلزون



: قطر دایره گام حلزون d_w

: گام محوری حلزون $P_w = \pi \times m$

: قطر دایره سر حلزون $d_a = d_w + 2m$

چرخ حلزون

: قطر دایره گام چرخ حلزون $D = m \times z$



: گام چرخ حلزون $P = \pi \times m$

: قطر دایره سر چرخ حلزون $D_a = D + 2m$

چرخ نسمه ها

| | |
|--|---|
| | n_1 : تعداد دور در دقیقه (برای چرخ محرک)
n_2 : تعداد دور در دقیقه (برای چرخ منحرک) |
| | d_1 : قطر چرخ محرک |
| | d_2 : قطر چرخ منحرک |
| | $i = \frac{n_1}{n_2} = \frac{d_2}{d_1}$: نسبت انتقال |

نکته

۱- چرخ را فلکه یا پولی نیز می نامند.(براساس نوع کاربرد و نوع طراحی)

۲- چرخ محرک یعنی چرخ ایجاد کننده حرکت.

۳- چرخ منحرک یعنی چرخی که از خود حرکت ندارد و حرکتش را از چرخ محرک(ایجاد کننده حرکت) می گیرد.

۴- i یعنی تعداد دوران در دقیقه که با rpm (round per minutes) مشخص می شود.

استانداردهای سیستم فتوولتاییک

| آیتم | شماره استاندارد ملی | عنوان استاندارد ملی | منبع استاندارد |
|------|---------------------|--|--|
| ۱ | ۸۴۸۵ | مشخصات شبیه ساز خورشیدی برای آزمایش فتوولتاییک زمینی | ASTM E ۹۷۷: ۱۹۹۱ standard Specification for Solar Simulation for Terrestrial Photovoltaic Testing |
| ۲ | ۸۴۸۶ | عملکرد الکتریکی سلول های فتوولتاییک با استفاده از سلول های مرجع تحت نور خورشید شبیه سازی شده - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۹۴۸: ۱۹۹۵ Standard test Method for electrical performance of Photovoltaic Cells Using Reference Cells Under Simulated Sunlight |
| ۳ | ۸۴۸۷ | تعیین پارامتر عدم تطبیق طیفی بین یک قطعه فتوولتاییک و یک سلول مرجع فتوولتاییک - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۹۷۳M:۲۰۰۲ Standard Test Method for Determination of the Spectra Mismatch Parameter Between a photovoltaic Device and a photovoltaic Reference Cell. |
| ۴ | ۸۴۸۸ | اندازه گیری پاسخ طیفی سلول های فتوولتاییک - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۰۱۱: ۱۹۹۵ Test Methods for Measuring Spectral Response of Photovoltaic Cells. |
| ۵ | ۸۴۸۹ | عملکرد الکتریکی مدول ها و آرایه های فتوولتاییک زمینی غیر متتمرکز با استفاده از سلول مرجع - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۰۳۶-۲۰۰۲ Standard Test Methods for Electrical Performance of Nonconcentrator Terrestrial Photovoltaic Modules and Arrays Using Reference Cells |
| ۶ | ۸۴۹۰ | کالیبراسیون سلول های مرجع اولیه فتوولتاییک غیر متتمرکز سیلیکونی تحت تابش کلی - روش آزمون | ASTM E ۱۰۳۹: ۱۹۹۹ Standard Test Method for Calibration of Silicon NonConcentrator Photovoltaic primary Reference Cells Under Global Irradiation |
| ۷ | ۸۴۹۱ | مشخصات ویژگی های فیزیکی سلول های مرجع فتوولتاییک زمینی غیر متتمرکز | ASTM E ۱۰۴۰: ۱۹۹۷ Standard Specification for Physical Characteristics of Nonconcentrator Terrestrial photovoltaic Reference Cells |
| ۸ | ۸۴۹۲ | مدول های فتوولتاییک در محیط های با دما و رطوبت چرخه ای - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۰۴۰: ۱۹۹۸ Standard Specification for Physical Characteristics of Nonconcenrtator Terrestrial photovoltaic Reference Cells |
| ۹ | ۸۴۹۳ | تبديل انرژی خورشیدی فتوولتاییک | ASTM E ۱۱۷۱:۲۰۰۱ Standard Test Methods for Photovoltaic Modules in Cyclic Temperature and Humidity Environments |
| ۱۰ | ۸۴۹۴ | کالیبراسیون سلول های مرجع ثانویه فتوولتاییک غیر متتمرکز - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۳۶۲-۱۹۹۹ Standard Test Method for Calibration of Nonconcentrator Photovoltaic Secondary Reference Cells |
| ۱۱ | ۸۴۹۵ | عایق بندی کامل و پیوستگی مسیر زمینی مدول های فتوولتاییک - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۴۶۲-۲۰۰۰ Standard Test Method for Insulation Integrity and Ground Path Continuity of Photovoltaic Modules. |
| ۱۲ | ۸۴۹۶ | آزمایش عایق بندی کامل رطوبتی مدول های فتوولتاییک - روش آزمون استاندارد | ASTM E ۱۸۰۲:۲۰۰۱ Standard Test Methods for Wet Insulation Integrity Testing of |

| Photovoltaic Modules | | | |
|----------------------|---------|--|---|
| ۱۳ | ۱۰۷۶۴ | سلول ها و باطری های ثانویه برای سیستم های انرژی فتوولتائیک - مقررات کلی و روش های آزمون | IEC ۶۱۴۲۷: ۲۰۰۵ Secondary Cells and batteries for photovoltaic energy systems (PVES) General requirements and methods of test |
| ۱۴ | ۱۱۲۷۳ | مقادیر مجاز سامانه های پمپاز فتوولتائیک با اتصال مستقیم | IEC ۶۱۷۰۲: ۱۹۹۵, Rating of Direct coupled photovoltaic (PN) pumping Systems. |
| ۱۵ | ۱۰۱۱۲۷۴ | احراز شرایط ایمنی مدول فتوولتائیک - قسمت اول: الزامات ساختمندان مدول | IEC ۶۱۷۳۰-۱: ۲۰۰۴, photovoltaic (PV) module safety qualification – part ۱: Requirements for construction |
| ۱۶ | ۱۱۲۷۵ | سامانه های فتوولتائیک - پردازشگرهای توان - روش اندازه گیری بازده | IEC ۶۱۶۸۳: ۱۹۹۹, Photovoltaic system –Power conditioners- Procedure for measuring efficiency |
| ۱۷ | ۱۱۲۷۶ | پارامتر های مشخصه سامانه های فتوولتائیک مستقل | IEC ۶۱۱۹۴: ۱۹۹۲, Characteristic Parameters of stand-alone photovoltaic (PV) systems |
| ۱۸ | ۱۱۲۷۷ | آزمون خودگی مه نمک مدول های فتوولتائیک | IEC ۶۱۷۰۱: ۱۹۹۵, Salt mist corrosion testing of photovoltaic (PV) modules. |
| ۱۹ | ۱۱۸۵۷ | اجرای تعادل سامانه برای سامانه های فتوولتائیک - احراز شرایط طراحی محیط های طبیعی | IEC ۶۲۰۹۳: ۲۰۰۵, Balance – of –system components for photovoltaic systems-Design qualification natural environments. |
| ۲۰ | ۱۱۸۵۸ | پایش عملکرد سامانه فتوولتائیک - رهنمودهایی برای اندازه گیری، تبادل و تجزیه و تحلیل داده ها | IEC ۶۱۷۲۴: ۱۹۹۸, photovoltaic system performance monitoring – Guidelines for measurement, data exchange and analysis |
| ۲۱ | ۱۱۸۵۹ | سامانه های فتوولتائیک - ویزگی های اتصال به شبکه | IEC ۶۱۷۲۷: ۲۰۰۴, Photovoltaic (PV) systems- Characteristics of the utility interface |
| ۲۲ | ۱۱۸۸۱ | مدول های فتوولتائیک زمینی سیلیکون کریستالی - احراز شرایط طراحی و تایید نوع | IEC ۶۱۵۱۵: ۲۰۰۵, Crystalline silicon terrestrial photovoltaic (PV) modules – Design qualification and type approval |
| ۲۳ | ۱۱۸۸۲ | سامانه های مستقل فتوولتائیک - تصدیق طراحی | IEC ۶۲۱۲۴: ۲۰۰۴, Photovoltaic (PV) stand – alone systems – Design verification |

جدول انتخاب قطر مته برای سوراخ مورد قلابزکاری

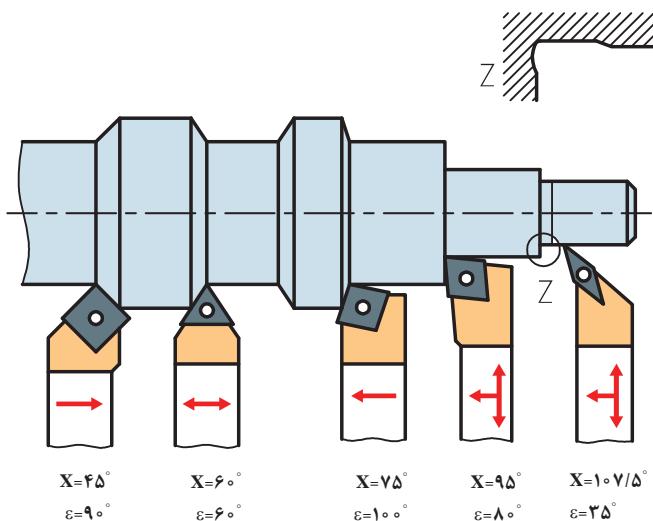
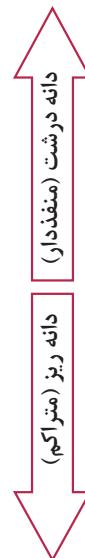
| پیج | M۳ | M۴ | M۵ | M۶ | M۸ | M۱۰ | M۱۲ | M۱۴ | M۱۶ | M۱۸ | M۲۰ |
|--------------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-------|-------|-------|-------|
| چدن خاکستری، برنج و برنز | ۲/۴ | ۳/۲ | ۴/۱ | ۴/۸ | ۶/۵ | ۸/۲ | ۹/۹ | ۱۱/۵ | ۱۳/۵ | ۱۵ | ۱۷ |
| فولاد، مس و آلیاژهای روی | ۲/۵ | ۳/۳ | ۴/۲ | ۵ | ۶/۷ | ۸/۴ | ۱۰ | ۱۱/۷۵ | ۱۳/۷۵ | ۱۵/۲۵ | ۱۷/۲۵ |

| mm
شعاع نوک رنده به | خشش تراشی | | پرداخت | | تراشکاری ظرفی | |
|------------------------|---|---------------------|---------------------|---------------------|----------------------|--------------------|
| | R _z 100μm | R _z 63μm | R _z 25μm | R _z 16μm | R _z 6/3μm | R _z 4μm |
| | پیش روی $\text{f} \leq \text{mm}$ در یک دور | | | | | |
| ۰,۴ | ۰,۵۷ | ۰,۴۵ | ۰,۲۸ | ۰,۲ | ۰,۱۴ | ۰,۱ |
| ۰,۸ | ۰,۸۰ | ۰,۶۳ | ۰,۴ | ۰,۳ | ۰,۲ | ۰,۱۶ |
| ۱,۲ | ۱,۰ | ۰,۸ | ۰,۵ | ۰,۴ | ۰,۲۵ | ۰,۲ |
| ۱,۶ | ۱,۱۳ | ۰,۹ | ۰,۶ | ۰,۴۵ | ۰,۳ | ۰,۲۳ |
| ۲,۴ | ۱,۴ | ۱,۳ | ۰,۷ | ۰,۵۵ | ۰,۳۵ | ۰,۲۸ |

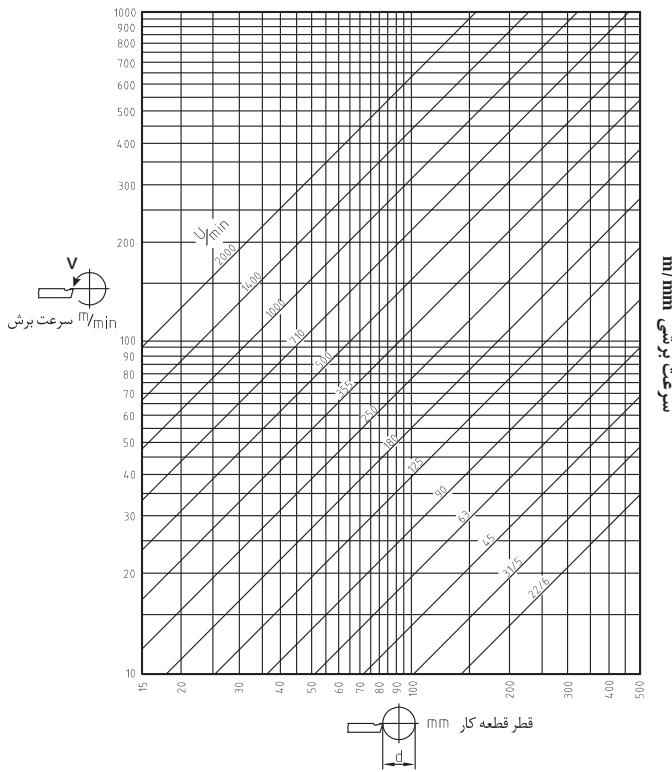
| DIN ISO ۵۲۵ (۲۰۰۰ – ۰۸) طبق | درجه سختی |
|-----------------------------------|-----------------------------|
| مشخصه | درجه سختی |
| فوق العاده نرم
خیلی نرم | A B C D
E F G |
| نرم
متوسط | H I J K
L M N O |
| سخت
خیلی سخت
فوق العاده سخت | P Q R S
T U V W
X Y Z |

| DIN ISO ۵۲۵ (۲۰۰۰ – ۰۸) طبق | اندازه دانه ها |
|--------------------------------|--|
| مشخصه دانه بندی سنگ ها | |
| قابل حصول R _z به μm | مشخصه دانه بندی |
| ≈ ۱۰ ... ۵ | F _۴ , F _۵ , ..., F _{۲۴} |
| ≈ ۵,۰ ... ۲,۵ | F _{۳۰} , F _{۳۶} , ..., F _{۴۶} |

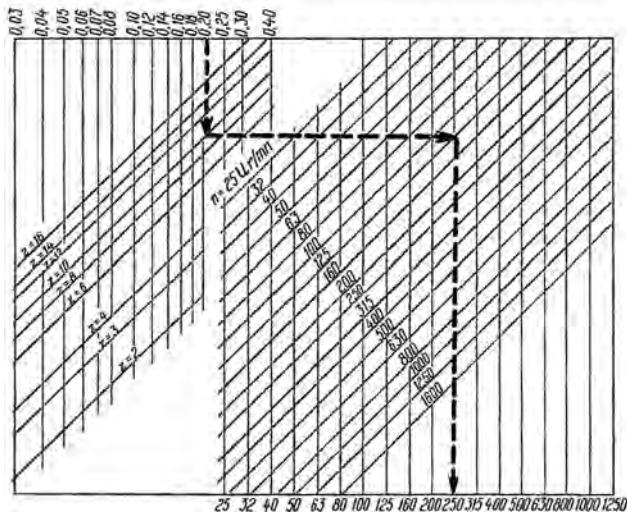
| | | |
|------------------------------------|--------------------|-----------|
| $\approx 2,5 \dots 1,0$ | F70, F80, ... F220 | ظریف |
| $\approx 1,0 \dots 0,4$ | F230, ... F1200 | خیلی ظریف |
| طبق DIN ISO 525 (۲۰۰۰ - ۰۸) | | ساختار |
| رقم مشخصه | | ساختار |
| ۳۰ | | |
| ... | | |
| ۱۴ | | |
| ۱۳ | | |
| ۱۲ | | |
| ۱۱ | | |
| ۱۰ | | |
| ۹ | | |
| ۸ | | |
| ۷ | | |
| ۶ | | |
| ۵ | | |
| ۴ | | |
| ۳ | | |
| ۲ | | |
| ۱ | | |
| ۰ | | |



شکل ۲-۱



شکل ۲-۲- دیاگرام بار برهای بر حسب $f_z=mm$

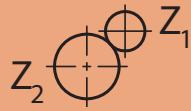


شکل ۲-۳- سرعت پیشروی میز بر حسب $f_z=mm/min$

| جنس قطعه
کار | استحکام
کششی
R_m
N/mm^2 | سرعت
براده برداری
V_c
m/min | مقدار پیشروی
f
mm | عمق
براده برداری
a
mm | زاویه
آزاد
α | زاویه
β | زاویه گوه
γ | زاویه
تمایل
λ |
|--|--------------------------------------|--|-----------------------------|------------------------------------|---------------------------|------------------|-----------------------|-----------------------------|
| فولاد
معمولی،
ساختمان،
فولاد کربور، | <5000 | 75 ... 60 | 0,1 | 0,5 | 8° | 64° | 18° | 0° ... 4° |
| | | 65 ... 50 | 0,5 | 3 | | | | -4° |
| | | 50 ... 35 | 1,0 | 6 | | | | -4° |
| فولاد
بھسازی،
فولاد ابزاری،
فولاد
ریختگی | 5000 ... 7000 | 70 ... 50 | 0,1 | 0,5 | 8° | 68° | 14° | 0° ... 4° |
| | | 50 ... 30 | 0,5 | 3 | | | | -4° |
| | | 35 ... 25 | 1,0 | 6 | | | | -4° |
| | | 90 ... 60 | 0,1 | 0,5 | | | | - |
| فولادهای
اتومات | <700 | 75 ... 50 | 0,3 | 3 | 8° | 62° ... 82° | 0° ... 20° | 0° ... 4° |
| | | 55 ... 35 | 0,6 | 6 | | | | - |
| | | 40 ... 32 | 0,1 | 0,5 | | | | 0° |
| چدن ها | <250 | 32 ... 23 | 0,3 | 3 | 78° ... 82° | 0° ... 6° | -4° | - |
| | | 23 ... 15 | 0,6 | 6 | | | | -4° |
| | | 150 ... 100 | 0,3 | 3 | | | | - |
| آلیاژهای
مس | - | 120 ... 80 | 0,6 | 6 | 10° | 50° ... 62° | 18° ... 30° | +4° |
| | | 180 ... 120 | 0,6 | 6 | | | | |
| آلیاژهای
Al - | <900 | 250 ... 150 | 0,2 | 3 | 45° ... 55° | 25° ... 35° | 0° | +4° |
| | | 400 ... 200 | 0,2 | 3 | | | | |
| بدون مواد پرکننده:
دور پلاست
ترمو پلاست | | 80° | | 0° | | | | +4° |

عدد دوران n - سرعت برش v - قطر d

| d Ø بـ mm | سرعت برش | | | | | | | | | | | |
|-----------|--------------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| | ٨ | ١٠ | ١٥ | ٢٠ | ٢٥ | ٣٠ | ٣٥ | ٤٠ | ٥٠ | ٨٠ | ١٠٠ | ١٥٠ |
| | عدد دوران در دقیقه | | | | | | | | | | | |
| ٥ | ٥١٥ | ٦٣٦ | ٩٥٥ | ١٢٧٢ | ١٥٩٥ | ١٩١٢ | ٢٢٣٠ | ٢٥٤٨ | ٣١٨٠ | ٥٠٩٥ | ٦٣٦٠ | ٩٥٥٠ |
| ٦ | ٤٢٥ | ٥٣١ | ٧٩٧ | ١٠٦٠ | ١٣٢٥ | ١٥٩٣ | ١٨٥٦ | ٢١٣٤ | ٢٤٥٠ | ٤٢٤٠ | ٥٣٠٠ | ٨٠٠٠ |
| ٧ | ٣٦٤ | ٤٥٥ | ٦٨٣ | ٩١٥ | ١١٣٤ | ١٣٦٥ | ١٥٩٣ | ١٨٢٥ | ٢٢٧٥ | ٣٦٣٠ | ٤٥٥٠ | ٦١٠٠ |
| ٨ | ٣١٨ | ٤٠٠ | ٥٩٧ | ٧٩٦ | ٩٩٦ | ١١٩٤ | ١٣٩٣ | ١٥٩٢ | ١٩٩٠ | ٣١٨٠ | ٣٩٨٠ | ٥٠٠٠ |
| ٩ | ٢٨٣ | ٣٥٤ | ٥٣٠ | ٧٠٨ | ٨٨٦ | ١٠٦٠ | ١٢٤٠ | ١٤١٥ | ١٧٧٠ | ٢٨٣٠ | ٣٥٤٠ | ٥٢٠٠ |
| ١٠ | ٢٥٥ | ٣١٨ | ٤٧٨ | ٦٣٧ | ٧٩٦ | ٩٥٦ | ١١٢٥ | ١٢٧٤ | ١٥٩٠ | ٢٥٥٠ | ٣١٨٠ | ٤٨٠٠ |
| ١١ | ٢٣١ | ٢٨٩ | ٤٣٤ | ٥٨٠ | ٧٢٤ | ٨٦٨ | ١٠١٣ | ١١٥٧ | ١٤٤٥ | ٢٣١٠ | ٢٨٩٠ | ٤٣٥٠ |
| ١٢ | ٢١٢ | ٢٦٥ | ٣٩٨ | ٥٣١ | ٩٦٣ | ٧٩٦ | ٩٢٨ | ١٠٦٠ | ١٣٢٥ | ٢١٣٠ | ٢٦٦٠ | ٤٠٠٠ |
| ١٤ | ١٨٢ | ٢٢٨ | ٣٤١ | ٤٥٥ | ٥٦٨ | ٨٨٢ | ٧٩٦ | ٩١٥ | ١١٣٦ | ١٨٢٠ | ٢٢٨٠ | ٣٤١٠ |
| ١٦ | ١٥٩ | ١٩٩ | ٢٩٨ | ٣٩٨ | ٤٩٧ | ٥٩٧ | ٦٩٥ | ٧٩٦ | ٩٩٥ | ١٥٩٠ | ١٩٩٠ | ٢٩٨٠ |
| ١٨ | ١٤٢ | ١٧٧ | ٢٦٥ | ٣٥٤ | ٤٤٣ | ٥٣٠ | ٦٢٠ | ٧٠٨ | ٨٨٥ | ١٤٢٠ | ١٧٧٠ | ٢٦٦٠ |
| ٢٠ | ١٢٨ | ١٥٩ | ٢٣٩ | ٣١٩ | ٣٩٨ | ٤٧٨ | ٥٥٨ | ٦٣٧ | ٧٩٥ | ١٢٧٠ | ١٥٩٠ | ٢٣٩٠ |
| ٢٢ | ١١٦ | ١٤٥ | ٢١٧ | ٢٩٠ | ٣٦٢ | ٤٣٤ | ٥٥٦ | ٥٧٩ | ٧٢٣ | ١١٥٠ | ١٤٥٠ | ٢١٧٠ |
| ٢٥ | ١٠٢ | ١٢٨ | ١٩٢ | ٢٥٥ | ٣١٩ | ٣٨٣ | ٤٤٦ | ٥١٠ | ٦٣٨ | ١٠٢٠ | ١٢٨٠ | ١٩١٠ |
| ٢٨ | ٩١ | ١١٤ | ١٧١ | ٢٢٧ | ٢٨٤ | ٣٤١ | ٣٩٨ | ٤٥٥ | ٥٦٨ | ٩١٥ | ١١٤٠ | ١٧١٠ |
| ٣٢ | ٨٥ | ١٠٠ | ١٩٩ | ١٩٩ | ٢٤٩ | ٢٩٨ | ٣٤٨ | ٣٩٨ | ٤٩٨ | ٨٠٠ | ١٠٠٠ | ١٤٩٠ |
| ٣٦ | ٧١ | ٨٩ | ١٣٣ | ١٧٧ | ٢٢١ | ٢٦٥ | ٣١٥ | ٣٥٤ | ٤٤٢ | ٧١٥ | ٨٩٥ | ١٣٣٠ |
| ٤٠ | ٦٤ | ٨٠ | ١١٩ | ١٥٩ | ١٩٩ | ٢٣٩ | ٢٧٨ | ٣١٨ | ٣٩٣ | ٦٤٠ | ٨٠٠ | ١٢٠٠ |
| ٤٥ | ٥٧ | ٧١ | ١٥٦ | ١٤٢ | ١٧٧ | ٢١٤ | ٢٤٨ | ٢٨٣ | ٣٥٤ | ٥٧٠ | ٧١٥ | ١٥٦٠ |
| ٥٠ | ٥١ | ٦٤ | ٩٦ | ١٢٧ | ١٥٩ | ١٩١ | ٢٢٣ | ٢٥٥ | ٣١٨ | ٥١٠ | ٦٤٠ | ٩٥٠ |
| ٥٥ | ٤٦ | ٥٨ | ٨٧ | ١١٦ | ١٤٥ | ١٧٤ | ٢٠٣ | ٢٣١ | ٢٩٨ | ٤٦٠ | ٥٨٠ | ٨٧٠ |
| ٦٠ | ٤٣ | ٥٣ | ٨٥ | ١٥٦ | ١٣٣ | ١٥٩ | ١٨٦ | ٢١٢ | ٢٦٥ | ٤٢٠ | ٥٣٠ | ٨٠٠ |
| ٧٠ | ٣٦ | ٤٥ | ٦٨ | ٩١ | ١٤٤ | ١٣٦ | ١٦٩ | ١٨٢ | ٢٢٧ | ٣٦٠ | ٤٥٠ | ٦٨٠ |
| ٨٠ | ٣٢ | ٤٠ | ٦٥ | ٨٥ | ١٠٥ | ١١٩ | ١٣٩ | ١٥٩ | ١٩٩ | ٣٢٠ | ٤٠٠ | ٦٠٠ |
| ٩٠ | ٢٨ | ٣٥ | ٥٣ | ٧١ | ٨٩ | ١٠٦ | ١٢٤ | ١٤٢ | ١٧٧ | ٢٨٥ | ٣٥٥ | ٥٣٠ |
| ١٠٠ | ٢٦ | ٣٢ | ٤٨ | ٦٤ | ٨٥ | ٩٦ | ١١١ | ١٢٧ | ١٥٩ | ٢٥٥ | ٣٢٠ | ٤٨٠ |
| ١١٠ | ٢٢ | ٢٩ | ٤٣ | ٥٨ | ٧٣ | ٨٧ | ١٠١ | ١١٦ | ١٤٥ | ٢٢٢ | ٢٩٠ | ٤٣٥ |
| ١٢٥ | ٢٠ | ٢٦ | ٣٨ | ٥١ | ٦٤ | ٧٦ | ٨٩ | ١٠٢ | ١٢٧ | ٢٠٠ | ٢٥٥ | ٣٨٠ |
| ١٤٠ | ١٨ | ٢٣ | ٣٤ | ٤٦ | ٥٧ | ٦٨ | ٨٥ | ٩١ | ١١٤ | ١٨٠ | ٢٢٨ | ٣٤٠ |
| ١٦٠ | ١٦ | ٢٠ | ٣٥ | ٤٠ | ٥٥ | ٦٥ | ٧٥ | ٨٥ | ١٠٥ | ١٨٥ | ٢٠٠ | ٣٠٠ |
| ١٨٠ | ١٤ | ١٧ | ٢٧ | ٣٥ | ٤٤ | ٥٣ | ٥٣ | ٧١ | ٨٨ | ١٤٠ | ١٧٥ | ٢٦٥ |
| ٢٠٠ | ١٢ | ١٦ | ٢٤ | ٣٢ | ٤٥ | ٤٨ | ٦٢ | ٨٤ | ٨٥ | ١٢٥ | ١٦٥ | ٢٤٥ |
| ٢٢٠ | ١١,٦ | ١٤ | ٢٢ | ٢٩ | ٣٦ | ٤٣ | ٥٠ | ٥٧ | ٧١ | ١١٤ | ١٤٣ | ٢١٥ |
| ٢٤٠ | ١٥,٢ | ١٢,٧ | ١٩ | ٢٥ | ٣٢ | ٣٨ | ٤٤ | ٥١ | ٦٤ | ١٠٥ | ١٢٥ | ١٩٥ |
| ٢٧٥ | ٩,٢ | ١١,٦ | ١٧ | ٢٣ | ٢٩ | ٣٥ | ٤٥ | ٤٧ | ٥٨ | ٩٣ | ١١٥ | ١٧٥ |
| ٣٠٠ | ٨,٥ | ١٠,٦ | ١٦ | ٢١ | ٢٦ | ٣٢ | ٣٧ | ٤٣ | ٥٣ | ٨٥ | ١٠٥ | ١٦٥ |
| ٣٥٠ | ٧,٢ | ٩,١ | ١٤ | ١٨ | ٢٢ | ٢٨ | ٣٢ | ٣٦ | ٤٥ | ٧٣ | ٩١ | ١٣٥ |
| ٤٠٠ | ٦,٣ | ٧,٩ | ١٢ | ١٦ | ٢٠ | ٢٤ | ٢٨ | ٣٢ | ٤٠ | ٦٤ | ٨٥ | ١٢٥ |
| ٤٥٠ | ٥,٦ | ٧,١ | ١٠,٦ | ١٤ | ١٨ | ٢١ | ٢٤ | ٢٨ | ٣٦ | ٥٧ | ٧١ | ١٠٥ |
| ٥٠٠ | ٥ | ٦,٤ | ٩,٥ | ١٣ | ١٦ | ١٩ | ٢٢ | ٢٦ | ٣٢ | ٥١ | ٦٤ | ٩٥ |

| | | | | |
|---|---|--|-----|------|
| TN
۴۰-۵۰ |  |  | | |
| |  | ۲۲/۴ | ۱۸۰ | ۴۵ |
|  | ۳۱/۵ | ۲۵۰ | ۶۳ | ۵۰۰ |
|  | ۴۵ | ۳۵۵ | ۹۰ | ۷۱۰ |
|  | ۶۳ | ۵۰۰ | ۱۲۵ | ۱۰۰۰ |
|  | ۹۰ | ۷۱۰ | ۱۸۰ | ۱۴۰۰ |
|  | ۱۲۵ | ۱۰۰۰ | ۲۵۰ | ۲۰۰۰ |
|  تعداد دوران قابل تنظیم میله کار U/min | | | | |

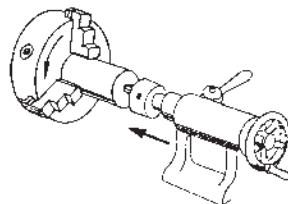
| سرعت برش مناسب در تراشکاری بر حسب متر بر دقیقه (جنس رنده فولاد تندربر) | | | | |
|--|-----|-----|-----|------------------------------------|
| مقدار پیشروی بر حسب میلی متر در هر دور | | | | جنس قطعه کار |
| ۱/۶ | ۰/۸ | ۰/۴ | ۰/۲ | |
| ۱۴ | ۱۹ | ۲۵ | ۳۴ | st۵۰ |
| ۱۲ | ۱۶ | ۲۱ | ۲۸ | st۶۰ |
| ۹/۵ | ۱۳ | ۱۷ | ۲۲ | st۷۰ |
| ۶/۷ | ۹/۵ | ۱۳ | ۲۲ | چدن خاکستری |
| ۲۷ | ۴۳ | ۶۳ | ۹۵ | برنج |
| ۲۷ | ۳۲ | ۴۰ | ۴۸ | برنز |
| - | ۱۷ | ۲۵ | ۳۸ | آلیاژهای آلومینیوم ۱۱٪ si / ۱۳٪ تا |

تعداد دندانه در یک اینچ برای پیچ‌های ویتورث
گام دندانه بر حسب میلی‌متر در پیچ‌های متیرک
مقدار پیشروی

جدول مشخصات سوراخ جای مرغک

| جدول مشخصات سوراخ جای مرغک | | | | |
|----------------------------|--------------|---------------------|-------------------|-------------------------------|
| حداقل عمق
سوراخ t | قطر خزینه d₂ | اضافه طول
لازم a | اندازه اسمی
d₁ | قطر قطعه کار
به میلی متر D |
| ۲/۲ | ۲/۵ | ۳ | ۱ | ۹ تا ۳ |
| ۳/۵ | ۴ | ۵ | ۱/۶ | ۱۵ تا ۹ بیش از |
| ۵/۵ | ۶/۳ | ۷ | ۲/۵ | ۱۵ تا ۳۰ بیش از |
| ۹ | ۱۰ | ۱۱ | ۴ | ۳۰ تا ۶۰ بیش از |

اندازه اسمی مته مرغک ها (d) با توجه به قطر پیشانی قطعه کار و دور آنها با توجه به اندازه اسمی مته مرغک انتخاب می شود. لازم به ذکر است که مته مرغک زدن با در نظر گرفتن حداقل عمق سوراخ (t) و قطر خزینه (d) بایستی انجام گیرد.



سرعت برشی تیغ فرزها

فرزکاری

محاسبه دور و سرعت پیشروی

| | | | |
|--|-------|------------------------|-------------------------------|
| | v_e | سرعت برش | $n = \frac{v_e}{\pi \cdot d}$ |
| | v_f | سرعت پیشروی | |
| | d | قطر تیغه فرز | |
| | R | دور تیغه فرز | |
| | f_z | پیشروی به ازای هر لبه | |
| | | براده برداری | |
| | Z | تعداد لبه براده برداری | $v_f = f_z \cdot Z \cdot n$ |

مقادیر حدودی سرعت براده برداری v_e به لبه تیغه فرز / mm و پیشروی f_z به لبه تیغه فرز / m/min

| تیغه فرز | نوع ماشین کاری | مواد غیرآلیاژی تا Rm 700N/mm ² | فولاد آلیاژی تا Rm 750N/mm ² | فولاد آلیاژی تا Rm 1000N/mm ² | چدن سختی تا 180 HB | آلیاژهای مس | فلزات سبک |
|----------|----------------|---|---|--|--------------------|-------------|-----------|
|----------|----------------|---|---|--|--------------------|-------------|-----------|

| تیغه فرز
غلنکی
 | تیغه فرزهای از جنس فولاد تندبر | | | | | | | |
|-----------------------|--------------------------------|-------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-------------|
| | خشن
تراشی | v_e | 30.....40 | 25.....30 | 15.....20 | 20.....25 | 60.....150 | 150..210 |
| | | f_z | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/15 | 0/1.....0/15 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/25 | 0/15..0/2 |
| | پرداخت | v_e | 30.....40 | 25.....30 | 15.....20 | 20.....25 | 60.....150 | 200..300 |
| | | f_z | 0/05.....0/1 | 0/05.....0/1 | 0/05.....0/1 | 0/1.....0/15 | 0/1.....0/15 | 0/1....0/15 |

تیغه فرز با لبه های براده برداری فلز سخت

| خشن
تراشی
 | v_e | 80.....150 | 80.....150 | 60.....120 | 70.....120 | 150.....400 | 350...800 | |
|------------------|--------|-------------|---------------|---------------|--------------|-------------|--------------|-----------|
| | f_z | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/2.....0/4 | 0/1.....0/2 | 0/15 | |
| | پرداخت | v_e | 100.....200 | 100.....200 | 80.....150 | 100.....160 | 150.....400 | 400..1200 |
| | | f_z | 0/05.....0/15 | 0/05.....0/15 | 0/03.....0/1 | 0/1.....0/2 | 0/05.....0/1 | 0/08 |

تیغه فرزهای از جنس فولاد تندربر

| | | | | | | | | | |
|--|--------------------|--------------|-------------|--------------|--------------|---------------|-------------|--------------|-------------|
|  | تیغه فرز
پیشانی | خشن
تراشی | v_e | 30.....40 | 25.....30 | 15.....20 | 20.....25 | 60.....150 | 150....250 |
| | | | f_z | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/15 | 0/15....0/3 | 0/2.....0/3 | 0/2.....0/3 |
| | پرداخت | v_e | 30.....40 | 25.....30 | 15.....20 | 20.....25 | 60.....150 | 200....300 | |
| | | | f_z | 0/05.....0/1 | 0/05.....0/1 | 0/05.....0/1 | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/2 |
| | | v_e | 80.....150 | 80.....150 | 60.....120 | 70.....120 | 150.....400 | 350....800 | |
| | | | f_z | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/08....0/15 | 0/1.....1/2 |
| | پرداخت | v_e | 100.....300 | 100.....300 | 80.....150 | 100.....160 | 150.....400 | 400..1200 | |
| | | | f_z | 0/1.....0/2 | 0/1.....0/2 | 0/06.....0/15 | 0/1.....0/2 | 0/05....0/1 | 0/08..0/15 |

تیغه فرز با لبه‌های براده‌برداری فلز سخت

| | | | | | | | | | |
|--|------------------|--------------|-------------|-------------|-------------|---------------|-------------|--------------|------------|
|  | تیغه فرز
کلگی | خشن
تراشی | v_e | 80.....150 | 80.....150 | 60.....120 | 70.....120 | 150.....400 | 350....800 |
| | | | f_z | 1/0.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/08....0/15 | 0/1....0/2 |
| | پرداخت | v_e | 100.....300 | 100.....300 | 80.....150 | 100.....160 | 150.....400 | 400..1200 | |
| | | | f_z | 1/0.....0/2 | 0/1.....0/2 | 0/06.....0/15 | 0/1.....0/2 | 0/05....0/1 | 0/08..0/15 |

تیغه فرز با لبه‌های براده‌برداری تکه ویدیابی

| | | | | | | | | | |
|--|------------------|--------------|-------------|-------------|-------------|---------------|-------------|--------------|------------|
|  | تیغه فرز
کلگی | خشن
تراشی | v_e | 80.....150 | 80.....150 | 60.....120 | 70.....120 | 150.....400 | 350....800 |
| | | | f_z | 1/0.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/1.....0/3 | 0/08....0/15 | 0/1....0/2 |
| | پرداخت | v_e | 100.....300 | 100.....300 | 80.....150 | 100.....160 | 150.....400 | 400..1200 | |
| | | | f_z | 1/0.....0/2 | 0/1.....0/2 | 0/06.....0/15 | 0/1.....0/2 | 0/05....0/1 | 0/08..0/15 |

فرز کردن

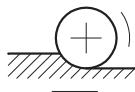
مبنای تعداد دندانه ها و زاویه برش بر پایه تیغ فرز از فولاد تندربر قرار دارد



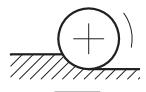
α = زاویه آزاد
 γ = زاویه براده



λ = زاویه انحراف زاویه تمایل
لبه برنده با محور

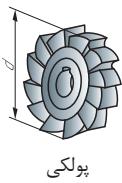


فرز کردن مخالف



فرز کردن همراه

| نوع
تیغه فرز | فولاد معمولی تا استحکام
75 kg/mm^2 | | | | | مواد پر مقاومت تا استحکام
100 kg/mm^2 | | | | | فلزات سبک | | | | |
|----------------------------|---|----------------|-----------------------|----------|-----------|--|----------------|-----------------------|----------|-----------|-------------|----------------|-----------------------|----------|-----------|
| | \emptyset | تعداد
دندنه | زاویه برش
\wedge | | | \emptyset | تعداد
دندنه | زاویه برش
\wedge | | | \emptyset | تعداد
دندنه | زاویه برش
\wedge | | |
| | d | z | α | γ | λ | d | z | α | γ | λ | d | z | α | γ | λ |
|
غلته کی | 40 | 6 | مخالف | | | 40 | 10 | مخالف | | | 40 | 4 | مخالف | | |
| | 50 | 6 |
7° 10° 38° | | | 50 | 10 |
4° 5° 35° | | | 50 | 4 |
8° 25° 45° | | |
| | 60 | 6 | | | | 60 | 10 | | | | 60 | 4 | | | |
| | 75 | 6 | | | | 75 | 12 | | | | 75 | 5 | | | |
| | 90 | 8 | همراه | | | 90 | 14 | همراه | | | 90 | 5 | همراه | | |
| | 110 | 8 |
12° 16° 35° | | | 110 | 16 |
8° 12° 30° | | | 110 | 6 |
14° 30° 45° | | |
| | 130 | 10 | | | | 130 | 16 | | | | 130 | 6 | | | |
| | 150 | 19 | | | | 150 | 18 | | | | 150 | 8 | | | |
|
غلته کی
پیشانی تراش | 40 | 8 | مخالف | | | 40 | 12 | مخالف | | | 40 | 4 | مخالف | | |
| | 50 | 10 |
7° 10° 20° | | | 50 | 14 |
4° 5° 20° | | | 50 | 5 |
8° 25° 35° | | |
| | 60 | 10 | | | | 60 | 14 | | | | 60 | 6 | | | |
| | 75 | 10 | | | | 75 | 16 | | | | 75 | 6 | | | |
| | 90 | 12 | | | | 90 | 18 | | | | 90 | 6 | | | |
| | 110 | 12 | | | | 110 | 20 | | | | 110 | 7 | | | |
| | 130 | 14 | | | | 130 | 22 | | | | 130 | 8 | | | |
| | 150 | 16 | | | | 150 | 24 | | | | 150 | 10 | | | |

|  | 50 | 10 | مخالف | | | 50 | 16 | مخالف | | | 50 | 4 | مخالف | | |
|--|-----|----|------------|------------|------------|-----|----|-----------|------------|------------|-----|----|------------|------------|------------|
| | 60 | 10 | α | γ | λ | 60 | 16 | α | γ | λ | 60 | 6 | α | γ | λ |
| | 75 | 12 | 7° | 12° | 15° | 75 | 18 | 5° | 6° | 10° | 75 | 6 | 8° | 25° | 30° |
| | 90 | 12 | همراه | | | 90 | 20 | همراه | | | 90 | 8 | همراه | | |
| | 110 | 14 | همراه | | | 110 | 22 | همراه | | | 110 | 8 | همراه | | |
| | 130 | 16 | α | γ | λ | 130 | 24 | α | γ | λ | 130 | 10 | α | γ | λ |
| | 150 | 18 | 12° | 18° | 15° | 150 | 26 | 8° | 14° | 12° | 150 | 10 | 14° | 30° | 30° |
| | 175 | 18 | همراه | | | 175 | 28 | همراه | | | 175 | 12 | همراه | | |
| | 200 | 20 | همراه | | | 200 | 30 | همراه | | | 200 | 12 | همراه | | |
| | 10 | 4 | مخالف | | | 10 | 6 | مخالف | | | 10 | 3 | مخالف | | |

|  | 10 | 4 | مخالف | | | 10 | 6 | مخالف | | | 10 | 3 | مخالف | | |
|--|----|---|-----------|-----------|------------|----|----|-----------|-----------|------------|----|---|-----------|------------|------------|
| | 12 | 4 | 7° | 8° | 15° | 12 | 6 | 4° | 6° | 15° | 12 | 3 | 8° | 20° | 25° |
| | 14 | 5 | همراه | | | 14 | 6 | همراه | | | 14 | 3 | همراه | | |
| | 16 | 5 | همراه | | | 16 | 8 | همراه | | | 16 | 3 | همراه | | |
| | 20 | 6 | همراه | | | 20 | 8 | همراه | | | 20 | 4 | همراه | | |
| | 24 | 6 | همراه | | | 24 | 8 | همراه | | | 24 | 4 | همراه | | |
| | 30 | 6 | همراه | | | 30 | 10 | همراه | | | 30 | 4 | همراه | | |
| | 36 | 6 | همراه | | | 36 | 10 | همراه | | | 36 | 5 | همراه | | |
| | 40 | 6 | همراه | | | 40 | 10 | همراه | | | 40 | 5 | همراه | | |

تراش کاری با رنده های سرامیکی

مقادیر حدودی تراش کاری با تکه های برشی سرامیکی

| جنس قطعه کار | استحکام R_m کششی یا N/mm^2 | سرعت براده برداری V_c m/min | پیشروی f به mm | | | mm | | | عمق براده برداری به a mm | | | زاویه آزاد α | زاویه براده γ | زاویه میل β | |
|-------------------------------------|--------------------------------|-------------------------------|------------------|-----------|-----------|-----------|---------|------|----------------------------|----------|-----------|---------------------|----------------------|-------------------|--|
| | | | خشش تراشی | برداخت | ظریف | خشش تراشی | برداخت | ظریف | خشش تراشی | برداخت | ظریف | | | | |
| فولاد
کربوره
فولاد
بهمسازی | < ۴۰۰ | ۱۸۰...۹۰۰ | ۰/۳...۰/۵ | ۰/۲...۰/۴ | ۰/۱...۰/۲ | ۵ | ۰/۵...۱ | ۰/۳ | +۵° | ۰°...+۶° | -۴° | | | | |
| | > ۴۰۰...۶۰۰ | ۱۵۰...۷۵۰ | | | | | | | | | | | | | |
| | > ۶۰۰...۸۰۰ | ۱۲۰...۶۰۰ | | | | | | | | | | | | | |
| | ۵۳ HRC | ۵۰...۲۲۰ | | | | | | | | | | | | | |
| چدن ها | ۱۰۰...۱۵۰ HB | ۱۵۰...۱۰۰۰ | ۰/۴...۰/۶ | ۰/۲...۰/۴ | ۰/۱...۰/۲ | ۵ | ۰/۵...۱ | ۰/۳ | +۵° | ۰°...+۶° | -۴° | | | | |
| | ۲۳۰...۳۰۰ HB | ۹۰...۶۰۰ | | | | | | | | | | | | | |
| چدن سفید | ۵۰۰ HV | ۲۰...۹۰ | | | | | | | | +۵° | ۶°...-۱۰° | -۴° | | | |

تراش کاری با فلزات سخت

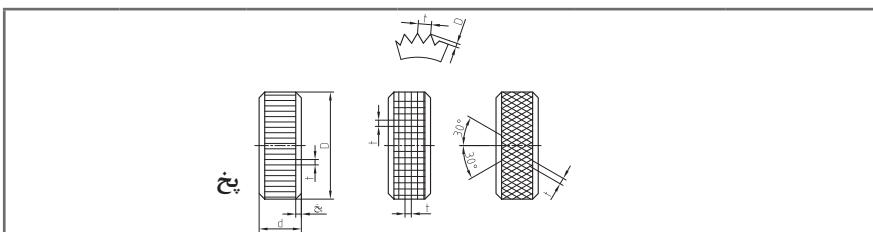
| جنس قطعه کار | پیشروی f mm | سرعت براده برداری V_c m/min | تراش کاری، مقادیر تنظیم | | | | | |
|--|---------------|--------------------------------------|---|-------------------|-------------------|----------------------|-----------------|-------------|
| | | | تکه ویدیا بدون پوشش، شرایط براده برداری | | | نوع تکه ویدیا، مثلاً | | |
| | | | P1ΔC
K1ΔC | P2ΔC
K2ΔC | P3ΔC
K3ΔC | P1° | P4° | K1° |
| فولادهای ساختمانی معمولی
مثلثاً فولادهای اتومات | ۹۰...۲۳۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۲۵۵
۲۳۵
۱۸۵ | ۲۰۰
۱۷۵
۱۴۵ | ۱۶۵
۱۳۵
۱۰۰ | ۱۶۵
۱۴۵
۱۲۰ | ۱۱۰
۹۰
۸۰ | -
-
- |
| st ۳۳... st ۶۰_۲ | | | | | | | | |
| فولاد کربوره
مثلثاً | ۱۴۰...۳۷۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۲۷۰
۲۳۰
۲۰۰ | ۲۳۵
۲۰۰
۱۷۰ | ۱۶۵
۱۴۵
۱۱۵ | ۱۵۵
۱۴۰
۱۱۵ | ۹۵
۸۰
۷۰ | -
-
- |
| C1۰, Ck1۰, C1۵
۱۶MnCr۵, ۱۵CrNi۶ | | | | | | | | |
| فولادهای بهمسازی
مثلثاً | ۱۶۰...۲۶۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۲۳۰
۲۱۰
۱۷۵ | ۱۸۰
۱۶۰
۱۳۵ | ۱۴۰
۱۲۰
۱۰۰ | ۱۲۰
۱۰۵
۹۰ | ۸۵
۷۵
۶۵ | -
-
- |
| C۳۵, C۴۵, C۶۰
Ck۲۵, Ck۴۵, Ck۶۰
۳۴Ci۴, ۴۲CrMo۴
۵۰CrV۴, ۳۴CrNiMo۶ | ۲۳۰...۳۷۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۱۵۰
۱۲۵
۱۰۰ | ۱۳۰
۱۰۵
۸۵ | ۱۰۰
۹۰
۸۰ | ۱۱۰
۹۰
۸۰ | ۸۵
۷۵
۶۰ | -
-
- |

| | | | | | | | | |
|--|---|---|---|----------------------------|--|--------------------------|-------------------------|----------------------------|
| ۳۴CrAlMo۵, ۳۴CrAlNi۷ | فولادهای نیتروروه
متلا
۲۳۰...۴۲۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۱۶۵
۱۳۵
۱۱۰ | ۱۳۵
۱۱۰
۹۰ | ۱۱۰
۹۰
۷۵ | ۱۱۵
۹۰
۸۰ | ۸۰
۷۰
۶۵ | -
-
- |
| ۱۰۰Cr۶, X۲۱۰Cr۱۲
۶۰WCrV۷ | فولادهای سردکار
متلا
۲۲۰...۲۵۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۱۷۰
۱۳۰
۹۰ | ۱۷۵
۱۰۵
۹۰ | ۹۰
۸۰
۷۰ | ۹۵
۸۵
۷۵ | ۸۰
۵۵
۴۵ | -
-
- |
| X۲۰Cr۱۳
X۴۲Cr۱۳ | فولادهای گرم کار
متلا
۱۵۰...۲۳۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۱۴۰
۱۲۰
۱۰۵ | ۱۱۵
۱۰۰
۹۰ | ۹۰
۸۰
۷۰ | ۱۰۰
۸۵
۷۵ | ۷۰
۶۰
۵۰ | -
-
- |
| GS-۳۸, GS-۵۲
GS-۶۰, GS-۱۷CrMo۵ | فولادهای ریختگی
متلا
۱۴۰...۲۲۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۲۰۰
۱۶۰
۱۲۵ | ۱۴۰
۱۲۰
۱۰۵ | ۱۱۰
۹۰
۸۰ | ۱۱۵
۹۵
۸۰ | ۸۰
۷۰
۶۰ | -
-
- |
| GG-۱۰, GG-۱۵
GG-۲۰ | چدن ها
متلا
≤۲۰۰ | ۰/۱...۰/۲۵
۰/۳...۰/۵
۰/۶...۱/۵ | ۲۲۰
۱۸۰
۱۴۰ | ۲۰۰
۱۶۰
۱۲۰ | ۱۴۰
۱۲۰
۹۰ | -
-
- | -
-
- | ۱۴۰
۱۲۰
۱۰۰ |
| (۶...۱۲٪ Si) | آلیازهای آلومینیوم
≥۱۰۰ | ...۰/۱
۰/۱۵...۰/۳
۰/۳۵...۰/۶ | ۶۰۰
۵۰۰
۴۰۰ | -
-
- | -
-
- | -
-
- | -
-
- | ۶۰۰
۴۰۰
۲۵۰ |
| | مس و آلیازهای مس
≥۱۰۰ | ...۰/۱
۰/۱۵...۰/۳
۰/۳۵...۰/۶ | -
-
- | -
-
- | -
-
- | -
-
- | -
-
- | ۵۰۰
۴۰۰
۲۰۰ |
| شرطی برادهبرداری | | | | | | | | |
| معنی | شرطی برادهبرداری
خوب تا خیلی خوب | | تراش کاری منقطع جزئی پوسته های
نازک ریختگی یا نورد پوسته های
ماسه سوزی | | شرطی برادهبرداری نامناسب
تراش کاری منقطع بزرگ
پوسته های ضخیم ریختگی یا نورد | | | |
| ۱- مقادیر حدودی گرد شده و برای عمر ۱۵ دقیقه داده شده است. | | | | | | | | |

فلزات سخت (ویدیا، الماس)

| مقایسه با (منسوخ) DIN ۴۹۹۰ | | گروه اصلی براده برداری و گروه کاربردی | | | خواص مقادیر حدودی | |
|----------------------------|-------------|---|-----------|--|-------------------|--|
| گروه اصلی مشخصه رنگ | کوتاه علامت | گروه کاربردی براده برداری | | مواد | | |
| | | فرایند کار | تراش کاری | | | |
| P آبی | P۱۰ | تراش کاری ظرفی، سوراخ کاری ظرفی | | مواد براده بلند | | |
| | P۱۵ | تراش کاری، فرز کاری، پیچ برقی | | فولادهای ساختمانی معمولی | | |
| | P۲۰ | تراش کاری، کپی تراشی، پیچ برقی | | فولادهای کربوره - بهسازی و نیتروزه | | |
| | P۳۵ | تراش کاری، فرز کاری، گاه تراشی | | ۴۵HRC | | |
| | P۴۰ | تراش کاری، کله زنی، گاهی در تراش کاری اتومات | | فولادهای آلیاژی فولاد ریختگی | | |
| M زرد | M۱۰ | تراش کاری | | چدن چکش خوار براده بلند | | |
| | M۲۰ | تراش کاری، فرز کاری | | مواد براده بلند و کوتاه؛ | | |
| | M۳۰ | تراش کاری، فرز کاری، کله زنی | | چدن حاکستری | | |
| | M۴۰ | تراش کاری، کپی تراشی، گاه تراشی، تراش کاری اتومات | | فولاد ریختگی آلیاژی، فولاد اتومات، فلزات غیرآلیاژی | | |
| K قرمز | K۰۱ | تراش کاری ظرفی، سوراخ کاری ظرفی | | مواد براده بلند و کوتاه، | | |
| | K۱۰ | فرز کاری پرداخت | | فولاد سخت شده تا بالای ۴۵HRC | | |
| | | تراش کاری، فرز کاری، سوراخ کاری، برقوزنی | | چدن سفید، چدن حاکستری، | | |
| | K۲۰ | خرینه کاری، خان کشی، پرداخت دقیق | | فلزات غیرآلیاژی، | | |
| | K۳۰ | تراش کاری، فرز کاری، پیچ برقی، سوراخ کاری عمیق | | مواد غیرآلیاژی مثلاً مواد مصنوعی، | | |
| | K۴۰ | تراش کاری، کله زنی، فرز کاری | | چوب های چندلا و سخت | | |

انتخاب قرقه های آج برحسب قطر - طول و فاصله از تقسیمات با توجه به جنس مواد مختلف



| | | برای همه موارد | برای لاستیک سخت | برای برنج و آلمینیوم | فیبر برای فولاد برنج و آلمینیوم |
|-------|-----------|----------------|-----------------|----------------------|---------------------------------|
| قطر d | طولها l | t | t | t = | t = فیبر |
| تا ۸ | همه طولها | ۰/۵ | ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۶ |
| ۸_۱۶ | | ۰/۵ ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۸ |
| ۱۶_۳۲ | تا ۶ | ۰/۵ ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۸ |
| | بیش از ۶ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۱ |

| | | | | | |
|--------|-------|-----|-----|-----|-----|
| | ۶ تا | ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۶ | ۰/۸ |
| ۳۲-۶۳ | ۶-۱۶ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۱ |
| | ۱۶ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱/۲ |
| | ۶ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۰/۸ | ۰/۸ |
| ۶۳-۱۰۰ | ۶-۱۶ | | | | ۱ |
| | ۱۶-۳۲ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱/۲ |
| | ۳۲ | ۱/۲ | ۱/۲ | ۱/۲ | ۱/۶ |
| | | | | | |

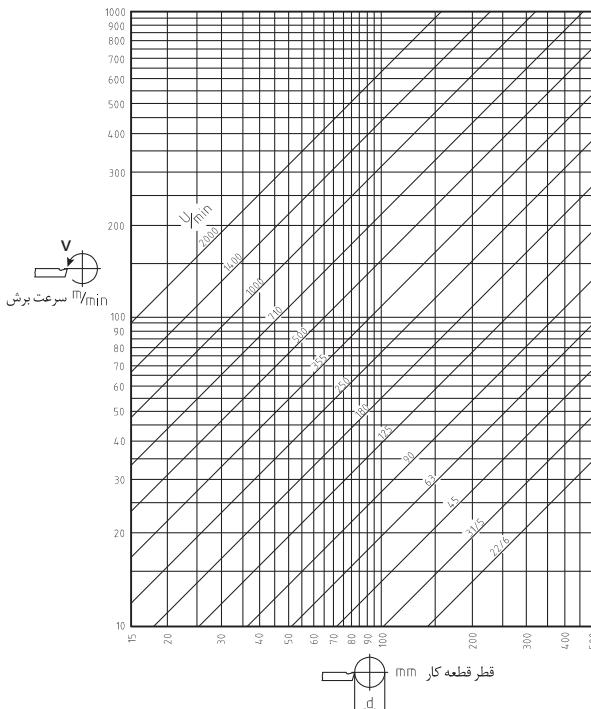
سرعت برش و تعداد دوران در تراش کاری

سرعت برش مناسب را می‌توان با توجه به جنس رنده، جنس قطعه کار و مقدار پیش روی از جدول سرعت برش در تراش کاری انتخاب نمود.

با در نظر گرفتن سرعت برش مناسب و قطر قطعه کار می‌توان تعداد دوران مناسب را از رابطه زیر محاسبه نمود.

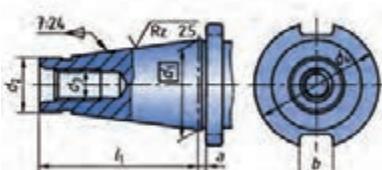
تعداد دوران قابل تنظیم را نیز می‌توان با در نظر گرفتن سرعت برش مناسب و قطر قطعه کار از دیاگرام زیر تعیین نمود.

$$n = \frac{V \times 1000}{d \times \pi}$$

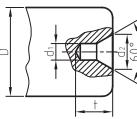
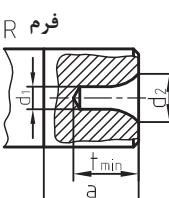
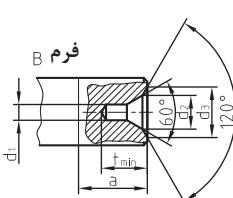
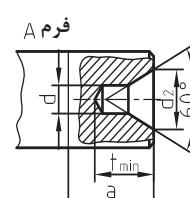


مخروط متريک، مخروط مورس، مخروط تند

| طبق DIN ۲۲۸-۱ (۱۹۸۷-۰۵) | | | | | | | | مخروط مورس و متريک | | | | | | | | | | |
|--|-----------|--|-------|-------|-------|-------|-------|---|-------|-------------------------------|-------|-------------|-------|------------|--------------------|------|--|--|
| شماره | نوع مخروط | ته مخروطي | | | | | | | | ته مخروطي | | | | مخروط | | | | |
| | | d_1 | d_t | d_r | d_s | d_a | l_1 | a | I_r | $d_s H_{11}$ | I_t | I_r | Z' | باریک شدگی | $\frac{\alpha}{2}$ | | | |
| مخروط
(ME) | ۴ | ۴ | ۴.۱ | ۲.۹ | - | - | ۲۳ | ۲ | - | ۳ | ۲۵ | ۲۰ | ۰.۵ | ۱:۲۰ | ۱.۴۳۲° | | | |
| | ۶ | ۶ | ۶.۲ | ۴.۴ | - | - | ۳۲ | ۳ | - | ۴۶ | ۳۴ | ۲۸ | ۰.۵ | | | | | |
| مخروط
(MK) مورس | ۰ | ۹.۰۴۵ | ۹.۲ | ۶.۴ | - | ۶.۱ | ۵۰ | ۳ | ۵۶.۵ | ۶.۷ | ۵۲ | ۴۵ | ۱ | ۱:۱۹.۲۱۲ | ۱.۴۹۱° | | | |
| | ۱ | ۱۲.۰۶۵ | ۱۲.۲ | ۹.۴ | M6 | ۹ | ۵۳.۵ | ۳.۵ | ۶۲ | ۹.۷ | ۵۶ | ۴۷ | ۱ | ۱:۲۰.۰۴۷ | ۱.۴۲۹° | | | |
| | ۲ | ۱۷.۷۸۰ | ۱۸.۰ | ۱۴.۶ | M1۰ | ۱۴ | ۶۴ | ۵ | ۷۵ | ۱۴.۹ | ۶۷ | ۵۸ | ۱ | ۱:۲۰.۰۲۰ | ۱.۴۳۱° | | | |
| | ۳ | ۲۳.۸۲۰ | ۲۴.۱ | ۱۹.۸ | M1۲ | ۱۹.۱ | ۸۱ | ۵ | ۹۴ | ۲۰.۲ | ۸۷ | ۷۷ | ۱ | ۱:۱۹.۹۲۲ | ۱.۴۸۰° | | | |
| | ۴ | ۳۱.۲۶۷ | ۳۱.۶ | ۲۵.۹ | M1۶ | ۲۵.۲ | ۱۰۲.۵ | ۶.۵ | ۱۱۷.۵ | ۲۶.۵ | ۱۰۷ | ۹۲ | ۱ | ۱:۱۹.۲۵۴ | ۱.۴۸۰° | | | |
| | ۵ | ۴۴.۳۹۹ | ۴۴.۷ | ۳۷.۶ | M۲۰ | ۳۶.۵ | ۱۲۹.۵ | ۶.۵ | ۱۴۹.۵ | ۳۸.۲ | ۱۳۵ | ۱۱۸ | ۱ | ۱:۱۹.۰۰۲ | ۱.۵۰۷° | | | |
| | ۶ | ۵۳.۳۴۳ | ۵۳.۸ | ۵۳.۹ | M۲۴ | ۵۲.۴ | ۱۸۲ | ۸ | ۲۱۰ | ۵۴.۸ | ۱۸۸ | ۱۶۴ | ۱ | ۱:۱۹.۱۸۰ | ۱.۴۹۳° | | | |
| | ۸۰ | ۸۰ | ۸۰.۴ | ۷۰.۲ | M۳۰ | ۶۹ | ۱۹۶ | ۸ | ۲۲۰ | ۷۱.۵ | ۲۰۲ | ۱۷۰ | ۱.۵ | ۱:۲۰ | ۱.۴۳۲° | | | |
| مخروط
(MK) متريک | ۱۰۰ | ۱۰۰ | ۱۰۰.۰ | ۸۸.۴ | M۳۶ | ۸۷ | ۲۲۲ | ۱۰ | ۲۶۰ | ۹۰ | ۲۴۰ | ۲۰۰ | ۱.۵ | | | | | |
| | ۱۲۰ | ۱۲۰ | ۱۲۰.۶ | ۱۰۶.۶ | M۴۶ | ۱۰۵ | ۲۶۸ | ۱۲ | ۳۰۰ | ۱۰۸.۵ | ۲۷۶ | ۲۳۰ | ۱.۵ | | | | | |
| | ۱۶۰ | ۱۶۰ | ۱۶۰.۸ | ۱۴۳ | M۴۸ | ۱۴۱ | ۳۴۰ | ۱۶ | ۳۸۰ | ۱۴۵.۵ | ۳۵۰ | ۲۹۰ | ۲ | | | | | |
| | ۲۰۰ | ۲۰۰ | ۲۰۱.۰ | ۱۷۹.۴ | M۴۸ | ۱۷۷ | ۴۱۲ | ۲۰ | ۴۶۰ | ۱۸۲.۵ | ۴۲۴ | ۳۵۰ | ۲ | | | | | |
| | → | ته مخروطي متريک، فرم B، شماره ۸۰، کيفيت تلرنس - زاويه مخروطی DIN ۲۲۸-ME-B۸۰ AT6 : AT6 DIN ۲۲۸-ME-B۸۰ AT6 | | | | | | | | ته مخروطي DIN ۲۲۸-AT6 | | | | | | | | |
| تماراژه کنترل d_1 می تواند حد اکثر تا فاصله Z جلو گلوبی مخروط قرار گیرد. | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| طبق DIN ۱۰۸۰-۱ (۱۹۷۸-۱۲) | | | | | | | | شفاف مخروط تند برای ابزار و فشنگي فرم A | | | | | | | | | | |
| طبق DIN ۱۰۸۰-۱ (۱۹۷۸-۱۲) | | | | | | | | شماره | d_1 | $d_a 10$ | d_r | $d_{r-0.4}$ | l_1 | $a_{+0.2}$ | b | | | |
| | | | | | | | | | ۳۰ | ۳۱.۷۵ | ۱۷.۴ | M۱۲ | ۵۰ | ۶۸.۴ | ۱.۶ | ۱۶.۱ | | |
| | | | | | | | | | ۴۰ | ۴۴.۴۵ | ۲۵.۲ | M۱۶ | ۶۳ | ۹۳.۴ | ۱.۶ | ۱۶.۱ | | |
| | | | | | | | | | ۵۰ | ۶۹.۸۵ | ۳۹.۶ | M۲۴ | ۹۷.۵ | ۱۲۶.۸ | ۳.۲ | ۲۵.۷ | | |
| | | | | | | | | | ۶۰ | ۱۰۷.۹۵ | ۶۰.۲ | M۳۰ | ۱۵۶ | ۲۰۶.۸ | ۳.۲ | ۲۵.۷ | | |
| | | | | | | | | | ۷۰ | ۱۶۵.۱ | ۹۲ | M۳۶ | ۲۳۰ | ۲۹۶ | ۴ | ۲۲.۴ | | |
| | | | | | | | | | ۸۰ | ۲۵۴ | ۱۴۰ | M۴۸ | ۳۵۰ | ۴۶۹ | ۶ | ۴۰.۰ | | |
| | | | | | | | | | → | ته مخروطی DIN ۲۰۸۰ - A ۴۰ AT6 | | | | | | | | |
| | | | | | | | | Fرم A شماره ۴۰، کيفيت تلرنس - زاويه مخروط DIN ۲۰۸۰ - A ۴۰ AT6 | | | | | | | | | | |



جدول سوراخ‌های جای مته مرغک

| فرم و اندازه‌های سوراخ بر جای مرغک بر حسب میلی‌متر | | | | | | | | | | | |
|--|-----------------------------------|--|----------------|--|----------------|----------------|------|--|--|--|--|
| فرم A بدون خزینه محافظ | قطر قطعه کار | فرم A | | | فرم B | | | | | | |
| | | d ₁ | d ₂ | t | d ₁ | d ₂ | t | | | | |
|  <p>از انتخاب اندازه‌های داخل پرانتز حتی الامکان خودداری نمایید.</p> | ۹ تا ۳ | (۱۰/۸) | ۲ | ۱/۸ | - | - | - | | | | |
| | بیش از (۱۲-۹) | ۱ | ۲/۵ | ۲/۲ | ۰/۴ | ۲/۵ | ۲/۶ | | | | |
| | بیش از (۱۵-۱۲) | (۱/۲۵) | ۳/۱۵ | ۲/۸ | ۰/۵ | ۳/۱۵ | ۳/۳ | | | | |
| | بیش از (۲۰-۱۵) | ۱/۶ | ۴ | ۳/۵ | ۰/۵ | ۴ | ۴ | | | | |
| | بیش از (۳۰-۲۰) | (۲) | ۵ | ۴/۵ | ۰/۶ | ۵ | ۵/۱ | | | | |
| | بیش از (۴۰-۳۰) | ۲/۵ | ۶/۳ | ۵/۵ | ۰/۸ | ۶/۳ | ۶/۳ | | | | |
| | بیش از (۶۰-۴۰) | (۳/۱۵) | ۸ | ۷ | ۰/۹ | ۸ | ۷/۹ | | | | |
| | بیش از (۹۰-۶۰) | (۵) | ۱۲/۵ | ۱۱ | ۱/۶ | ۱۲/۵ | ۱۲/۶ | | | | |
| | بیش از (۱۲۰-۹۰) | ۶/۳ | ۱۶ | ۱۴ | ۱/۸ | ۱۶ | ۱۵/۸ | | | | |
| | بیش از (۱۸۰-۱۲۰) | (۸) | ۲۰ | ۱۸ | - | - | - | | | | |
| سوراخ مته مرغک | | | | | | | | | | | |
|  | |  | |  | | | | | | | |
| d ₁ | قطر سوراخ مته مرغک به mm | $d_1 = 1/15 \sqrt{(F_{GI} + 2/5 \cdot a \cdot f \cdot R_m) \frac{2/9}{R_m}}$ | | $F_{GI} = \frac{F_G}{2}$ | | | | | | | |
| F _G | وزن قطعه تراشکاری به N | | | | | | | | | | |
| F _{GI} | وزن اعمالی بر سوراخ مته مرغک به N | | | | | | | | | | |
| R _m | استحکام کنشی به N/mm ² | | | | | | | | | | |
| a | طول براده برداری به mm | | | | | | | | | | |
| f | پیشروی به mm | | | | | | | | | | |
| فرم A: با سطح نشیمن تخت، بدون خزینه کمکی | | | | | | | | | | | |
| فرم B: با سطح نشیمن تخت با خزینه کمکی | | | | | | | | | | | |
| فرم R: با سطح نشیمن قوسی بدون خزینه کمکی | | | | | | | | | | | |

مفاهیم و جداول فتوولتاییک

انواع فناوری‌های سلول‌های خورشیدی به همراه بازده و هزینه‌های مربوطه

- به طور کلی برای طراحی سیستم فتوولتاییک باید اصول اولیه زیر نظر گرفته شود:
 - ۱ سیستم فتوولتاییکی که طراحی می‌شود باید انتظارات مصرف‌کنندگان را برآورده نماید. این انتظارات معمولاً شامل کاهش هزینه‌های ماهیانه برق، فواید زیست محیطی، ذخیره انرژی و غیره می‌شود. همچنین، ابعاد و جهت گیری آرایه‌های فتوولتاییک باید به گونه‌ای انتخاب و تنظیم شوند که بتوانند میزان انرژی مورد نظر را تأمین کنند.
 - ۲ لازم است اطمینان حاصل شود که پشت بام و یا دیگر مکان‌های نصب تجهیزات فتوولتاییک،

توانایی تحمل وزن پانل‌ها و تجهیزات مربوطه را دارد.

۳ برای تمام تجهیزات مورد استفاده در فضای باز، باید مواد مقاوم در برابر نور خورشید و هوا مورد استفاده قرار گیرد.

۴ پانل‌ها باید در مکانی نصب شوند که میزان سایه ایجاد شده به وسیله تجهیزات مجاور، شاخ و برگ درختان، لوله‌ها و غیره به کمترین میزان خود برسد.

۵ سیستم باید به گونه‌ای طراحی شود که با مقررات ساختمان و تأسیسات الکتریکی آن مطابقت داشته باشد.

۶ سیستم باید به گونه‌ای طراحی شود که تلفات انرژی در سیم‌ها، فیوزها، سوئیچ‌ها و غیره به کمترین مقدار برسد.

۷ چنانچه با تری در سیستم مورد استفاده قرار می‌گیرد، باید با تری‌های مناسب در نظر گرفته شود.

• علاوه بر اصول اولیه فوق، لازم است پیش از شروع طراحی سیستم فتوولتاییک، بررسی و مطالعه در زمینه محل به کارگیری سیستم فتوولتاییک انجام گردد. برای این منظور باید طراح خبره محل مورد نظر را مورد بازدید قرار دهد و موارد زیر را بررسی و تعیین نماید:

۱ ارزیابی اینمنی حرفه‌ای و سلامتی کار در حین کارکردن در محل مورد نظر.

۲ ارزیابی میزان دسترسی به نور خورشید در محل مورد نظر.

۳ تعیین زاویه تابش و جهت‌گیری محلی که آرایه‌های فتوولتاییک بر روی آن نصب می‌شوند.

۴ بررسی فضای نصب آرایه‌ها و امکان نصب آرایه‌ها بر روی آن و تعیین کلیات نحوه نصب آرایه‌ها.

۵ تعیین محل نصب مبدل.

۶ تعیین نحوه سیم‌کشی.

۷ بررسی لزوم نمایش گرهای کنترل کننده پانل و محل نصب آن.

مشخصات فنی مازول فتوولتاییک:

مشخصه فنی با تری:

| عنوان | واحد |
|--|-----------------|
| توان بیشینه در شرایط استاندارد | وات |
| ولتاز بکس شده بیشینه در شرایط استاندارد | (DC) ولت |
| ولتاز در نقطه توان بیشینه در شرایط استاندارد | ولت |
| جریان در نقطه توان بیشینه در شرایط استاندارد | آمپر |
| ولتاز مدار باز در شرایط استاندارد | ولت |
| جریان اتصال کوتاه در شرایط استاندارد | آمپر |
| بیشینه جریان مجاز در شرایط استاندارد | آمپر |
| محدوده دمای مجاز | درجه سانتی گراد |
| دماهی نامی | درجه سانتی گراد |
| بازدید | درصد |
| خطای مقدار توان خروجی | +٪۵ |
| تعداد سلول‌ها | عدد |
| اععاد سلول‌ها | میلی متر |
| قطر شیشه جلو | میلی متر |
| اععاد مازول | میلی متر |
| وزن | کیلوگرم |
| عنوان | واحد محاسبه |
| توان نامی | وات |
| خطای توان تولیدی | درصد |

| | | |
|--|------------------------|----------------|
| ولت | (Vmp) | حداکثر ولتاژ |
| آمپر | (Imp) | حداکثر جریان |
| آمپر | (Isc) | جریان مدار باز |
| ولت | (Voc) | ولتاژ مدار باز |
| درجه سانتیگراد | محدوده دمای مجاز | |
| ولت | بیشینه ولتاژ سیستم | |
| متر | ابعاد | |
| کیلوگرم | وزن | |
| درصد توان نامی و زمان ضمانت بر حسب سال | شرایط ضمانت توان خروجی | |

مشخصه فنی کنترل کننده شارژ:

| عنوان | واحد محاسبه |
|---------------------------------------|----------------|
| بیشترین جریان مدار باز ورودی به ماژول | آمپر |
| حداکثر جریان خروجی | آمپر |
| حداکثر مصرف داخلی | میلی آمپر |
| ولتاژ پایان شارژ (float) | ولت |
| میزان افزایش ولتاژ شارژ برای یک ساعت | ولت |
| حداقل ولتاژ جهت اتصال مجدد (SOC/LVR) | ولت / درصد |
| از حد بالتری (SOC / LVD) | ولت / درصد |
| محدوده دمای مجاز | درجه سانتیگراد |
| ابعاد کابل پایانه سیستم | میلی متر مربع |
| وزن | گرم |
| ابعاد | میلی متر |

اطلاعات شاخص PSH: ضریب متوسط درجه حرارت منطقه در زمستان:

| ضریب | متوسط درجه حرارت منطقه در زمستان | درجه سانتی گراد | درجه فانهایت |
|------|----------------------------------|-----------------|--------------|
| ۱ | ۲۶/۷ | ۸۰ | |
| ۱/۰۴ | ۲۱/۲ | ۷۰ | |
| ۱/۱۱ | ۱۵/۶ | ۶۰ | |
| ۱/۱۹ | ۱۰ | ۵۰ | |
| ۱/۳ | ۴/۴ | ۴۰ | |
| ۱/۴ | -۱/۱ | ۳۰ | |
| ۱/۵۹ | -۶/۷ | ۲۰ | |

| عنوان | واحد محاسبه | عنوان | واحد محاسبه |
|-----------------------|-------------|------------------------|---------------------------|
| AC ولتاژ | | LED نمایشگر | ولت |
| محدوده مجاز ولتاژ | ولت | تلفات بی باری | ولت |
| جريان نامی منابع | آمپر | محدوده ردیابی نقطه کار | آمپر |
| محدوده مجاز جریان | آمپر | بیشینه توان | کیلو ولت آمپر |
| توان نامی | کیلووات | محدوده دمای مجاز | محدوده رطوبت مجاز |
| نوع موج | - | درصد | هر تر |
| فرکانس | - | کیلو اسکال | محدوده فشار مجاز هوا محیط |
| ضریب توان مجاز | - | درصد | پازده |
| ضریب اعوجاج TDD | درصد | مترا | ابعاد |
| بیشینه جریان یکسو شده | آمپر | کیلو گرم | وزن |
| ولتاژ مدار باز | ولت | - | کابل‌های ورودی |
| | | | کابل‌های خروجی |

مشخصات فنی و الزامات مورد نظر برای کابینت باطری خانه و سایر تجهیزات:

- ۱ برای قرار گیری باطری‌ها، ایسورتر، شارژ کنترل و کلیدهای حفاظتی باید از کابین فلزی مناسب برای این منظور و مطابق با استانداردهای رایج استفاده شود.
- ۲ برای هر پکیج باید کابین جداگانه در نظر گرفته شود. کابین باطری‌ها و سایر تجهیزات می‌تواند به صورت مشترک یا مجزا باشد. الزاماً برای باطری‌ها باید یک کابین فلزی در نظر گرفته شود.
- ۳ سایز و ابعاد کابین (کابین‌ها) مناسب با نوع و تعداد باطری‌ها و تجهیزات مورد استفاده باید باشد به طوری که جایه‌جایی و تعویض باطری‌ها و تجهیزات به سهولت انجام گیرد.
- ۴ فاصله بین باطری‌ها به منظور دفع حرارت کافی و مناسب باشد.
- ۵ جهت ارتباط بین باطری خانه‌ها و نهایتاً ارتباط با شارژ کنترل خورشیدی از کانکتور مناسب استفاده شود به طوری که امکان جداسازی و اتصال مجدد باطری خانه به سهولت امکان‌پذیر باشد.
- ۶ فاصله کف کابین از زمین حداقل ۵ و حداقل ۱۰ سانتی‌متر باشد.
- ۷ ورق استفاده شده برای کف و دیواره‌ها از نوع ضخیم با مقاومت مناسب باشد و استراکچر مقاوم در برابر پیچش و خمش حین کار و انتقال باشد.
- ۸ رنگ بدنه از نوع کوره‌ای - پودر الکترواستاتیک باشد.
- ۹ شرایط بسته‌بندی باید طوری در نظر گرفته شود که به لحاظ نگهداری کمترین فضا و به لحاظ حمل و نقل با ساده‌ترین ابزار و با اطمینان از عدم آسیب امکان‌پذیر باشد.
- ۱۰ با توجه به وزن باطری‌ها طراحی بدنه طوری باشد که با تری خانه از نظر ایستایی از استحکام لازم برخوردار باشد.

جداول و استانداردهای برق صنعتی

برای بیان جنس هادی و عایق به کار رفته در کابل‌ها و همچنین توضیحات بیشتر از جدول زیر استفاده می‌کنیم.

| توضیحات | حرف اختصاری |
|---|--------------------------|
| کابل‌های نرم شده با هادی مسی براساس استاندارد VDE | N |
| عایق پروتودور | (اولین Y در ردیف حروف) |
| روپوش پروتودور | Y (دومین Y در ردیف حروف) |
| کابل‌های نرم شده با نوع هادی از جنس آلومینیوم | NA (اولین حرف) |
| غلاف خارجی دوبل | A (دومین حرف) |
| کابل مسلح با نوار فلزی (بانداژ فولادی) | B |
| غلاف سربی | K |

انواع کنتاکتورها و کاربرد آنها

| نوع جریان | استاندارد و طبقه‌بندی کنتاکتور | موردن استفاده |
|-----------|--------------------------------|---|
| AC | AC1 | بار اهمی - بار غیراندکتیو یا با اندرکتیویتۀ ضعیف - گرم کن برقی با ضریب $\text{Cos}\varphi = 0.95$ توان حدود |
| | AC2 | برای راهاندازی موتورهای آسنکرون روتور سیم‌پیچی، بدون ترمز جریان مخالف، جریان راهاندازی مستقیم به مقاومت مدار روتور دارد. |
| | AC2 | برای راهاندازی موتور آسنکرون روتور سیم‌پیچی با ترمز جریان مخالف |
| | AC3 | برای راهاندازی موتور آسنکرون روتور قفسه‌ای - هنگام قطع جریان نامی از تیغه‌های کنتاکتور عبور می‌کند - تحمل جریان راهاندازی ۵ تا ۷ برابر جریان نامی |
| | AC4 | برای راهاندازی موتور آسنکرون روتور قفسه‌ای - به کار بردن ترمز جریان مخالف تغییر جهت گردش الکتروموتور روتور قفسه‌ای - تعداد دفعات قطع و وصل زیاد در فواصل زمانی اندک |

| | | |
|---|------|-----------|
| کنتاکتور کمکی - کنتاکتور فرمان بدون داشتن کنتاکت قدرت (کوبل مغناطیسی) - استفاده فقط در مدار فرمان | AC11 | نوع جریان |
| بار اهمی - بار غیر اندکتیو یا با انداختیویتۀ ضعیف - گرم کن برقی | DC1 | DC |
| راهاندازی موتور شنت - قطع کردن موتور هنگام کار | DC2 | |
| برای راهاندازی موتور شنت با تعداد دفعات قطع و وصل زیاد در فواصل زمانی اندک - مدار ترمز | DC3 | |
| راهاندازی موتور سری - قطع موتور هنگام کار | DC4 | |
| راهاندازی موتور سری با تعداد دفعات قطع و وصل زیاد، در فواصل زمانی اندک - تغییر جهت گردش موتور - مدار ترمز | DC5 | |
| کنتاکتور کمکی - کنتاکتور فرمان - کوبل مغناطیسی | DC11 | |

جدول انتخاب کنتاکتور، بی‌متال و فیوز

برای موتورهایی که به صورت مستقیم (یک ضرب) به شبکه متصل می‌شوند

| ولتاژ
۲۲۰ - ۲۴۰V | | ولتاژ
۳۸۰V | | جریان کنتاکتور | جریان بی‌متال | جریان فیوز |
|---------------------|------|---------------|------|----------------|---------------|------------|
| KW | HP | KW | HP | A | A | A |
| | | ۰/۳۷ | ۰/۵ | ۹ | ۱_۱/۶ | ۲ |
| ۰/۳۷ | ۰/۵ | ۰/۵۵ | ۰/۷۵ | ۹ | ۱/۶_۲/۵ | ۲_۴ |
| ۰/۷۵ | ۱ | ۱/۵ | ۲ | ۹ | ۲/۵_۴ | ۲_۴ |
| ۰/۵۵ | ۰/۷۵ | ۱/۱ | ۱/۵ | ۹ | ۲/۵_۴ | ۴_۶ |
| ۰/۷۵ | ۱ | ۱/۵ | ۲ | ۹ | ۲/۵_۴ | ۴_۶ |
| ۱/۱ | ۱/۵ | ۲/۲ | ۳ | ۹ | ۴_۶ | ۶_۸ |
| ۱/۵ | ۲ | ۳ | ۴ | ۹ | ۴_۶ | ۸_۱۲ |
| | | | | ۹ | ۵/۵_۸ | ۸_۱۲ |
| ۲/۲ | ۳ | ۴ | ۵/۵ | ۱۶ | ۷_۱۰ | ۱۰_۱۲ |

| | | | | | | |
|-------|-------|-------|-------|-----|--------|-------|
| ۳ | ۴ | ۵/۶ | ۷/۸ | ۱۶ | ۱۰_۱۳ | ۱۲_۱۶ |
| ۴ | ۵/۶ | ۷/۸ | ۱۰ | ۱۶ | ۱۳_۱۵ | ۱۶_۲۰ |
| | | | | ۱۶ | ۱۴_۱۸ | ۱۶_۲۰ |
| ۵/۶ | ۷/۸ | ۱۰ | ۱۳/۱۵ | ۲۵ | ۱۸_۲۵ | ۲۰_۲۵ |
| | | ۱۱ | ۱۵ | ۲۵ | ۱۸_۲۵ | ۲۵ |
| ۷/۸ | ۱۰ | ۱۵ | ۲۰ | ۴۰ | ۲۳_۳۲ | ۳۲_۴۰ |
| ۱۰ | ۱۳/۱۵ | ۱۸/۱۵ | ۲۵ | ۴۰ | ۳۰_۴۰ | ۴۰ |
| ۱۱ | ۱۵ | | | ۴۰ | ۳۰_۴۰ | ۴۰ |
| | | ۲۲ | ۳۰ | ۶۳ | ۳۸_۵۰ | ۵۰_۶۳ |
| ۱۵ | ۲۰ | | | ۶۳ | ۴۸_۵۷ | ۶۳ |
| ۱۸/۱۵ | ۲۵ | ۳۰ | ۴۰ | ۶۳ | ۴۸_۵۷ | ۶۳ |
| | | | | ۶۳ | ۵۷_۶۶ | ۶۳ |
| ۲۲ | ۳۰ | ۲۷ | ۵۰ | ۸۰ | ۶۶_۸۰ | ۸۰ |
| | | ۴۵ | ۶۰ | ۱۲۵ | ۷۵_۱۰۵ | ۱۰۰ |
| ۳۰ | ۴۰ | ۵۵ | ۷۵ | ۱۲۵ | ۹۵_۱۲۵ | ۱۲۵ |

انتخاب کنترلر، بی‌متال و فیوز
برای موتورهایی که به صورت ستاره مثلث راهاندازی می‌شوند

| ولتاژ
۲۲۰ - ۲۴۰ V | | ولتاژ
۳۸۰ V | | جریان کنترلر | جریان بی‌متال | جریان فیوز |
|----------------------|------|----------------|------|--------------|---------------|------------|
| KW | HP | KW | HP | A | A | A |
| ۴ | ۵/۵ | ۷/۵ | ۱۰ | ۱۲ | ۷-۱۰ | ۱۶ |
| | | | | ۱۲ | ۷-۱۰ | ۲۰ |
| ۵/۵ | ۷/۵ | ۱۰ | ۱۳/۵ | ۱۲ | ۱۰-۱۲ | ۲۰ |
| | | ۱۱ | ۱۵ | ۱۶ | ۱۳-۱۸ | ۲۵ |
| ۷/۵ | ۱۰ | ۱۵ | ۲۰ | ۱۶ | ۱۳-۱۸ | ۳۲ |
| ۱۰ | ۱۳/۵ | ۱۸/۵ | ۲۵ | ۲۵ | ۱۸-۲۵ | ۴۰ |
| ۱۱ | ۱۵ | | | ۲۵ | ۱۸-۲۵ | ۴۰ |
| | | | | ۲۵ | ۱۸-۲۵ | ۵۰ |
| | | ۲۲ | ۳۰ | ۴۰ | ۲۳-۳۲ | ۵۰-۶۳ |
| ۱۵ | ۲۰ | | | ۴۰ | ۲۳-۳۲ | ۶۳ |
| ۱۸/۵ | ۲۵ | ۳۰ | ۴۰ | ۴۰ | ۳۰-۴۰ | ۶۳ |
| | | | | ۴۰ | ۳۰-۴۰ | ۸۰ |
| | | | | ۴۰ | ۳۰-۴۰ | ۸۰ |
| ۲۲ | ۳۰ | ۳۷ | ۵۰ | ۶۳ | ۳۸-۵۰ | ۸۰ |
| | | | | ۶۳ | ۳۸-۵۰ | ۱۰۰ |
| | | ۴۵ | ۶۰ | ۶۳ | ۴۸-۵۷ | ۱۰۰ |
| ۳۰ | ۴۰ | ۵۵ | ۷۵ | ۶۳ | ۵۷-۶۶ | ۱۲۵ |
| ۳۷ | ۵۰ | | | ۸۰ | ۶۰-۸۰ | ۱۲۵ |
| ۴۵ | ۶۰ | ۷۵ | ۱۰۰ | ۱۲۵ | ۷۵-۱۰۵ | ۱۶۰ |
| | | | | ۱۲۵ | ۷۵-۱۰۵ | ۲۰۰ |
| ۵۵ | ۷۵ | ۹۰ | ۱۲۵ | ۱۲۵ | ۹۵-۱۲۵ | ۲۰۰ |

^{۲۰} همه امکانات این نرم افزارها می‌توان به قابلیت‌های زیر اشاره کرد:

- ◆ اصلیج برنامه در حالت **on/off**
 - ◆ تغییر دادن از **on/off** به **analog** PLC
 - ◆ است و مانورهای کم برای تغییر در حالت کمپس ساز بدون نیاز به PLC
 - ◆ زمان بروکه توسعی **LADDER** شبکه
 - ◆ **SFC**, **BL**, **FOR** و **ST**

5 مایکرو PLC



— 10.3 — 5-38VDC 4.5Amp 220VAC/1.5Amp 48VDC/3A 220VAC/1.5A

ورودی و خروجی های دینامیکال سری 5



| CPU Performance | | | | | | | | | | Memory | |
|------------------|------|------------|---------|-----------|------------------|---------|--------------|------|----------------|-------------------|-------------------|
| Core Performance | | | | | Memory Bandwidth | | | | | Latency | Latency |
| Core Clock | | Core Power | | Core Temp | Memory Clock | | Memory Power | | Memory Latency | Memory Throughput | Memory Throughput |
| 4.0 GHz | 125W | 60°C | 3.8 GHz | 115W | 55°C | 2.8 GHz | 100W | 50°C | 1.5 ns | 128GB/s | 128GB/s |
| 3.8 GHz | 115W | 55°C | 3.6 GHz | 105W | 50°C | 2.6 GHz | 95W | 45°C | 1.8 ns | 112GB/s | 112GB/s |
| 3.6 GHz | 105W | 50°C | 3.4 GHz | 95W | 45°C | 2.4 GHz | 85W | 40°C | 2.2 ns | 96GB/s | 96GB/s |
| 3.4 GHz | 95W | 45°C | 3.2 GHz | 85W | 40°C | 2.2 GHz | 75W | 35°C | 2.6 ns | 80GB/s | 80GB/s |
| 3.2 GHz | 85W | 40°C | 3.0 GHz | 75W | 35°C | 2.0 GHz | 65W | 30°C | 3.0 ns | 64GB/s | 64GB/s |
| 3.0 GHz | 75W | 35°C | 2.8 GHz | 65W | 30°C | 1.8 GHz | 55W | 25°C | 3.4 ns | 48GB/s | 48GB/s |
| 2.8 GHz | 65W | 30°C | 2.6 GHz | 55W | 25°C | 1.6 GHz | 45W | 20°C | 3.8 ns | 32GB/s | 32GB/s |
| 2.6 GHz | 55W | 25°C | 2.4 GHz | 45W | 20°C | 1.4 GHz | 35W | 15°C | 4.2 ns | 16GB/s | 16GB/s |
| 2.4 GHz | 45W | 20°C | 2.2 GHz | 35W | 15°C | 1.2 GHz | 25W | 10°C | 4.6 ns | 8GB/s | 8GB/s |
| 2.2 GHz | 35W | 15°C | 2.0 GHz | 25W | 10°C | 1.0 GHz | 15W | 5°C | 5.0 ns | 4GB/s | 4GB/s |
| 2.0 GHz | 25W | 10°C | 1.8 GHz | 15W | 5°C | - | - | - | 5.4 ns | 2GB/s | 2GB/s |
| 1.8 GHz | 15W | 5°C | - | - | - | - | - | - | 5.8 ns | 1.5GB/s | 1.5GB/s |

هزارهای آنalog سری 5 قابل تعبیر به PLC با سمعت داشت

برای این دستگاهها نیاز به تغذیه ای سری آ-اولم می شود. در مذهبی سری آ-می بوان از مستر راست آ-می باز و دنده های بر میزبانی این دستگاه اضافه کرد. تمام تنظیمات لازمی ایجاد کرد. در این دستگاهها نیاز به تغذیه ای سری آ-اولم می شود.



ماژولهای آنالوگ سری S قابل تعبیه PLC از سمت چپ

کنترل مازوچینی دستگاه کنترل از سمت راست است اما با PLC های DVP-125A2، DVP-205X2، DVP-125E، DVP-285V این کنترل را بتوانید.

| DNP5404D-16 | DNP5405-16 | دستگاه |
|------------------------------|-------------------------------|--------------------------|
| 24VDC (-15% -- +20%) / 3.5W | | |
| +0.75A - 4 | +0.75A - 4 | مقدار |
| -- 16 | -- 16 | تعداد |
| +10V, -5V, 0--5V (+32,000) | +10V (+32,000) | نام |
| +20mA (+32,000) | 0--20mA, 4--20mA (9--32,000) | PIC یا آردوینو |
| +20mA, 4--20mA (9--32,000) | | |
| 250us | | زمان انتقال |
| 5000 : 0 | 1000-10000 | پذیرش |
| 100-100% | ستون چیزی که در CPU را بخواهد | CPU یا کامپیوچر |
| MODBUS RTU/ASCII | RS-485 | روز |
| +15V, +32mA, 5--95%, 0--55°C | | جهات کارکرد و دوستی مدار |

ماژولهای دما سری S قابل نصب به PLC از سمت راست

محدودی که در میانس زمانه می شود، دارایی دقت ۰.۱°C می باشد برای مثال عدد ۲۷۳ به مراتب ۲۷.۳°C می باشد.

ماژول ترموکوپل

| DVP04TC-S | مشخصات |
|--|------------------------|
| 24VDC (-15% -- +20%) 2W | نوان مصرفی |
| 4 آی‌اُت ترموکوپل | تعداد ورودی |
| J (-100--700°C) | نوع سنسور دما |
| K (-100--1000°C) | |
| R (-10--1700°C) | |
| S (-10--1700°C) | |
| T (-100--350°C) | |
| 0.1°C | دقت اندازه گیری |
| 200ms | زمان اندازه گیری |
| اتصال از سمت CPU یا آدرس دهنی از ۰تا ۷ | نحوه اتصال به CPU |
| دارایت بورت RS485 و بروتکلهای MODBUS RTU/ASCII | بورت RS-485 |
| ۵-۹۵% ، ۰-۵۵°C | دهنگ کاری و رطوبت مجاز |



های سری EC3 (سری الکترونیک)

پیشخوانی مدنی PUC - پیشخوانی



ES2 - www.ePLC.com



EX2-5 PLC

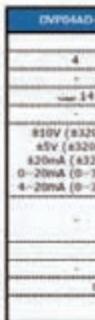


ماژولهای ورودی/خروجی دینامیکال سری ES2



| DIN4000ES2 | DIN4002E2 | DIN4004E2 | DIN4006XA-E2 | نحوه اتصال |
|----------------------------|-----------------|------------------|--------------|-----------------------------------|
| 24VDC (-15% ~ +20%) / 3.5W | - | - | - | - |
| 4 | - | - | 4 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| - | 2 | 4 | 2 | مقدار خارجی محدود، آنالوگ |
| سیم 14 | - | - | سیم 14 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| - | - | سیم 14 | سیم 14 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| ±10V (-32000) | | #10V (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±5V (-32000) | | ±5V (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±20mA (-32000) | - | ±20mA (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| 0~20mA (0~32000) | | 0~20mA (0~32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| 4~20mA (0~32000) | | 4~20mA (0~32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±10V (-32000) | | ±10V (-32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 0~20mA (0~32000) | | 0~20mA (0~32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 4~20mA (0~32000) | | 4~20mA (0~32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 400µA ± 32000 میلیامپر | 3000~0 میلیامپر | 1KΩ-2MΩ پولار | | رنگ اندیشه کوتاه |
| - | 0~7 | CPU | | نحوه اتصال به CPU |
| ±15V , ±320mA | 5~95% , 0~55°C | | | مقدار خارجی محدود، آنالوگ |
| | | | | حداکثر خارجی محدود، آنالوگ |

ماژولهای آنالوگ سری ES2



| DIN4004D-E2 | DIN4005A-E2 | DIN4004A-E2 | DIN4006XA-E2 | نحوه اتصال |
|----------------------------|-----------------|------------------|--------------|-----------------------------------|
| 24VDC (-15% ~ +20%) / 3.5W | - | - | - | - |
| 4 | - | - | 4 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| - | 2 | 4 | 2 | مقدار خارجی محدود، آنالوگ |
| سیم 14 | - | سیم 14 | سیم 14 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| - | - | سیم 14 | سیم 14 | مقدار خروجی محدود، آنالوگ |
| ±10V (-32000) | | #10V (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±5V (-32000) | | ±5V (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±20mA (-32000) | - | ±20mA (-32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| 0~20mA (0~32000) | | 0~20mA (0~32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| 4~20mA (0~32000) | | 4~20mA (0~32000) | | مقادیر خروجی (مقدار حدودی در PLC) |
| ±10V (-32000) | | ±10V (-32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 0~20mA (0~32000) | | 0~20mA (0~32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 4~20mA (0~32000) | | 4~20mA (0~32000) | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 400µA ± 32000 میلیامپر | 3000~0 میلیامپر | 1KΩ-2MΩ پولار | | رنگ اندیشه کوتاه |
| - | 0~7 | CPU | | نحوه اتصال به CPU |
| ±15V , ±320mA | 5~95% , 0~55°C | | | مقدار خارجی محدود، آنالوگ |
| | | | | حداکثر خارجی محدود، آنالوگ |

ماژولهای دما سری ES2



| DIN4009T-E2 | DIN4007C-E2 | نحوه اتصال |
|------------------------|---------------------|-------------------|
| 24VDC (-15% ~ +20%) 2W | - | - |
| RTD 4 پولار | کالکولاتور 4 | مقدار خروجی |
| PT100 (-200~850°C) | 3 (-100°C ~ 1150°C) | مقدار خروجی |
| PT1000 (-80°C ~ 170°C) | K (-100°C ~ 1350°C) | مقدار خروجی |
| N1000 (-200~850°C) | R (0°C ~ 1750°C) | مقدار خروجی |
| N1000 (-80°C ~ 170°C) | S (0°C ~ 1750°C) | مقدار خروجی |
| | T (-150°C ~ 350°C) | مقدار خروجی |
| | E (-150°C ~ 900°C) | مقدار خروجی |
| | N (-150°C ~ 1200°C) | مقدار خروجی |
| 0.1°C | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 2000mV ± 32000 میلیولت | | رنگ اندیشه کوتاه |
| 0~7 | CPU | نحوه اتصال به CPU |
| 5~95% , 0~55°C | | دستگاه کنترل |

HMI (Human machine interface)



دارای PLC داخلی و ورودی و خروجی دیجیتال و آنالوگ



| مشخصات | TP70P-22XA1R | TP70P-21EX1R | TP70P-32TP1R | TP70P-16TP1R |
|------------------------------|---|---|--------------|--------------|
| نامهای ورودی های دیجیتال | 8 | 8 | 16 | 8 |
| نامهای خروجی های دیجیتال | 8 | 8 | 16 | 8 |
| نامهای ورودی های آنالوگ | 4 (12bit) ولتازی / جریانی | 2 (12bit) جریانی
2 (Pt100 -20~160 °C) سنجاقدها | - | - |
| نامهای خروجی های آنالوگ | 2 (12bit) ولتازی / جریانی | 1 (12bit) جریانی | - | - |
| نامهای اکتیو های قابل انتقال | 2*1000Hz | - | - | - |
| دفتر | داخی | - | - | - |
| طریق انتقال | 4K STEP | - | - | - |
| پروتکل ارتباطی | COH2: RS-485 | - | - | - |
| اندازه | 7 inch | - | - | - |
| قابل نمایش (امض) | 300x480 | - | - | - |
| عماق پل | 206x143 | - | - | - |
| نامهای برش درب تاپلو | 190x127 | - | - | - |
| چارچوب ارتباطی | COH2: RS-485 | - | - | - |
| حافظه میراثی | 5.4s | - | - | - |
| ROM | 64 MB | - | - | - |
| SRAM | 64 KB | - | - | - |
| نمایشگر | TFT color touch panel, 65536 colors , LED backlight | - | - | - |
| نامهای ورودی | 24VDC ±10% | - | - | - |
| دفتر | دفتر | - | - | - |

PLC

HMI

کنترلرهای سری HMC



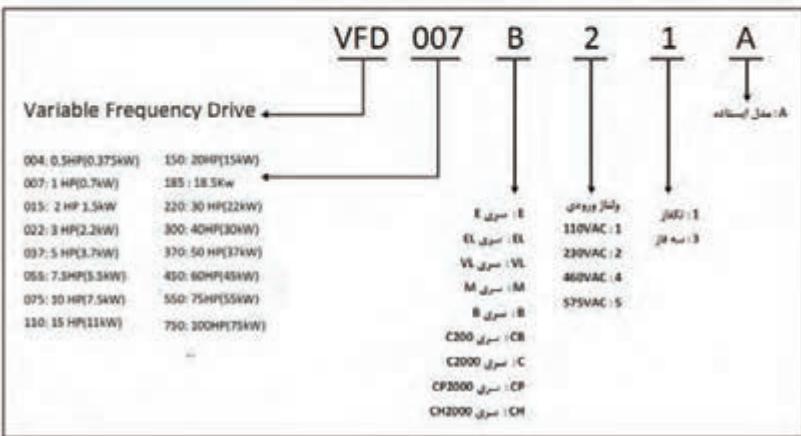
HMC07-N510H52
HMC07-N511H52



HMC08-N500S52

| مشخصات | | | |
|--|---------------------------|---------------|------------------------|
| HMC08-N500S52 | HMC07-N511H52 | HMC07-N510H52 | |
| up to 12 axes | up to 12 axes | up to 4 axes | تعداد محورهای کنترلی |
| ✓ | - | - | Manual Pulse Generator |
| 8" TFT LCD (65536 colors) | 7" TFT LCD (65536 colors) | - | نمایشگر |
| 162 x 121.5mm | 141 x 105.75mm | - | اندازه تصویر نمایشگر |
| 227.1 x 174.1 x 61 | 237.9 x 199 x 129 | - | اندازه |
| 219.4 x 166.5 | - | - | ابعاد برش در پایه mm |
| 800 x 600 pixels | - | - | رزولوشن نمایشگر |
| Flash ROM 128 MB (OS System: 30MB / Backup: 16MB / User Application: 82MB) | - | - | Flash ROM |
| 16Mbytes | - | - | Backup Memory (Bytes) |
| 10/100 Mbps auto-sensing (has built-in isolated power circuit) | - | - | پورت اترنت |
| ✓ | - | - | DMCNET |
| SD Card (supports SDHC) | - | - | Memory Card |
| 1 USB Host Ver 1.1 / 1 USB Client Ver 2.0 | - | - | USB |
| RS-232 | RS-232 / RS-422 / RS-485 | - | COM1 |
| RS-232 / RS-422 / RS-485 | - | - | COM2 |
| RS-232 / RS-422 / RS-485 | - | - | COM3 |
| 1xNO , 1xNC DC 30V/1A | - | - | شستی امدادی استارٹ |
| 1xNO DC 30V/700mA | - | - | سوینچ سه حالت |
| 10 function keys | - | - | Function Key |
| ✓ | - | - | ساعت و تاریخ داخلی |
| DC +24V (-10% ~ +15%)(has built-in isolated power circuit) | - | - | نقدیه ورودی |

AC Motors Drive



AC Motors Drive

| CP2000 | CP3000 | C300 | S | M | SL | L | مشخصات |
|---|-------------|--------------|-------------|-------------|--------------|------------|--|
| - | - | 0.4~2.2 kW | 0.75~3.2 kW | 0.4~2.2 kW | 0.4~2.2 kW | 0.3~1.5 kW | 220VAC، با پرورودی برق 55A |
| 0.75~400 kW | 0.75~450 kW | 0.75~7.5 kW | 0.75~7.5 kW | 0.75~7.5 kW | - | - | 380VAC، با پرورودی برق 55A |
| 0.01~0.25 kW | - | 0.01~0.25 kW | - | - | 0.01~0.25 kW | - | 50Hz |
| - | - | - | - | - | - | - | مشخصات: موتور، دروازه، (پاکشون) سوزن |
| - | - | - | - | - | - | - | مشخصات: برگشتهای دارای دارای کرد و دارای |
| - | 30kW 5s | 7.5kW 5s | 13kW 5s | - | - | - | مشخصات: موتور، مارکین، دارای پردازش ارزشی و دارای معرفت نویز داده ای |
| - | - | - | - | - | - | - | دارای آنچه در PLC |
| PLC : 4*DI+2*DO+1*AI+1*AO | - | - | - | - | - | - | دارای PLC داده ای |
| - | 600HZ | 2000Hz | - | - | - | - | مشخصات: برگشتهای استینلس |
| Modbus , Ethernet & RS485 | | | | | | | |
| - | CANopen | - | - | - | - | - | میراثهای از پیشنهاد شده در طراحی |
| DrivesNet, MODBUS TCP/IP, Ethernet/IP, CANopen, PROFIBUS DP | | | | | | | |
| 0.01~600 | 0.01~600 | 0.01~600 | 0.1~600 | 0.1~600 | 0.1~600 | 120 | پردازنی خوبی (فروز) |
| 5~95% | - | - | - | - | - | - | آب و رطوبت |

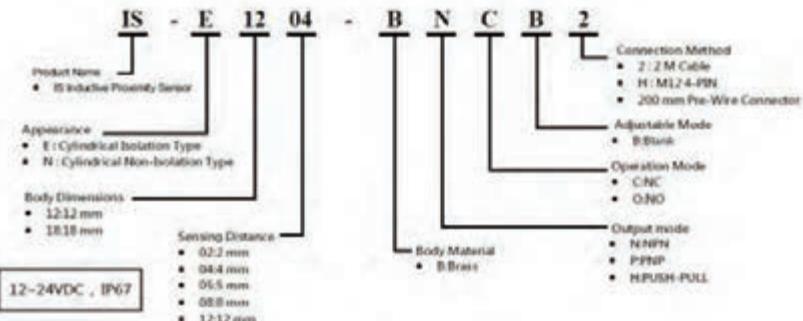
میکروکنترلر در پیوسته با سنجاق و دارای پرورودی 600VAC 60Hz، میکروسیستم های پاسخگو، میکروکنترلر در پیوسته با فرکانس ترددی، با این سفارشات مناسب است. اما، همانها با CP2000 و C3000، با 220VAC، سفارش است. و با 380VAC، اینها با پرورودی برق 55A، میکروکنترلر در پیوسته با فرکانس ترددی، میکروسیستم های پاسخگو، میکروکنترلر در پیوسته با فرکانس ترددی، با این سفارشات مناسب است.



درازو سری ED مخصوص درب آسانسور



درازو سری DO مخصوص درب آسانسور





امکان اضافه گرفتن درودی و خروجی آنالوگ تا 544

تعداد رجیسترهاي 16 بิตی : 128,000 word

سرعت اجرای هر دستور LD : 0.1μS

پورتهای ارتباطی RS-232/422/485 , Mini-USB , Ethernet , SD Card : Built in

دماي کاری : -20~60 °C

AH نوع مدلهاي PLC های سری

| نام مدل | مقدار رکوبات آنالوگ | مقدار رکوبات دیجیتال | دستگاه های پشتیبانی | CPU |
|-------------------|---------------------|----------------------|---------------------|-----|
| Not supported | 32k steps | 768 | AH500 | |
| extension rack 1 | 64k steps | 1280 | AH510 | |
| extension racks 3 | 128k steps | 2304 | AH520 | |
| extension racks 7 | 256k steps | 4352 | AH530 | |

این PLC دارای تنوع وسیعی از کارت‌های توسعه می‌باشد. برای دریافت جزئیات و متون تکمیلی مربوطه، می‌توان به سایت مراجعه کرد.
www.deltaww.com

دینامیست درایو جفران:



پارامتر های درایو Gefran ADL 200 در 23 منوی اصلی دسته بندی شده است، جدول زیر منوهای اصلی مربوط به پارامتر های این درایو را نشان می دهد.

| منوی اصلی | توضیح |
|----------------------|--|
| 1=monitor | -Monitor
-میانبر و لذتزا و جریان و فرکانس و درایو |
| 2= drive info | اطلاعاتی در مورد مشخصات درایو دارد |
| 3=startup wizard | پک wizard برای پروگرام کردن سریع درایو |
| 4=drive config | بیکر بندی درایو - تنظیمات اصلی درایو |
| 5=Lift | پارامتر های lift که بیماری از پارامترها را شامل می شود |
| 10=digital inputs | تنظیم ورودی های دیجیتال |
| 11=digital outputs | تنظیم خروجی های دیجیتال |
| 12=analog inputs | تنظیم ورودی های آنالوگ |
| 13=analog outputs | تنظیم خروجی های آنالوگ |
| 14=motor data | اطلاعات موتور پارامتر های موتور |
| 15=encoder config | پارامتر های شفت انکوادر |
| 16=speed regulator | پارامتر های ریگولاتور سرعت |
| 17=voltage regulator | پارامتر های ریگولاتور ولتاژ |
| 18=torque config | پارامتر های گشتاز |
| 19=v/f config | پارامتر های منحنی V/F |
| 20=functions | فاکتورها و خواص درایو FUNCTION |
| 21=communications | ارتباطات |
| 22=alarm config | پارامتر های مربوط به آざم ها |
| 23=alarm log | جدول آざم ها - ذخیره ساری آざم |

منوی 5 خود به 9 زیر گروه تقسیم شده است که در آن می توان سرعت، تتاب، ترمز و برشی پارامتر های دیگر را ویرایش کرد:

| منوی اصلی | توضیح |
|--------------------|-------------------------------|
| منوی 5 | |
| 5.1=speed | -سرعت ها -Speeds |
| 5.2=ramps | شتاب های حرکت Ramps |
| 5.3=Lift sequences | زمان بندی ترمز و عملکرد درایو |
| 5.4=mechanical | اطلاعات مکانیکی آسانسور |
| 5.5=distance | فواصل بین ملیٹاک و ... |
| 5.6=emergency | پارامتر های برق اضطراری |
| 5.7=input/output | ورودی / خروجی |
| 5.8=pre torque | بیکر گشتاز |
| 5.9=Lift alarms | آざم های lift |

حفظه موتور در برابر اضافه بار

بار امتر های 3200 تا 3204 در 20/3 Function مربوط به حفظه اضافه بار می باشد. با بار امتر 3200، حفظه اضافه بار، فعل می شود، مقدار اضافه بار موتور بر حسب درصدی از حریم نامن موتور در بار امتر 3202 وارد می شود. مدت محاز برای اضافه بار بزر در بار امتر 3204 وارد می شود.

| منو | بار امتر | توضیح | تنظیم شود |
|--------|----------|--------------------------|-----------|
| 20.3.1 | 3200 | فعال کردن حفظه اضافه بار | On |
| 20.3.2 | 3202 | درصد محاز برای اضافه بار | %150 |
| 20.3.3 | 3204 | مدت محاز برای اضافه بار | 8 sec |

Brake Resistor

مقدار مقاومت اهس مقاومت ترمز و نوان آن را در بار امتر های 3252 و 3254 وارد کنید.

منوی 20.4 Function

| منو | بار امتر | توضیح | تنظیم شود |
|--------|----------|--|----------------------------|
| 20.4.1 | 3250 | فعال کردن مقاومت ترمز خارجی | 1 |
| 20.4.2 | 3252 | مقاومت اهس مقاومت ترمز
به نوان در بوستگاه
ذاره | نه نوان در بوستگاه
ذاره |
| 20.4.3 | 3254 | (kW) نوان مقاومت ترمز | نه نوان در بوستگاه
ذاره |

دیناشیت SSR (وله حالت جامد):



General Specifications (@ 25°C) (UL 508)

| | Unit | 86155R210-DC-1 |
|--|----------------------|-------------------|
| Output Characteristics | | |
| Number and type of Contacts | | SPT1NO |
| Switching Device | A | SCR (2) |
| Current rating | V | 10 |
| Switching voltage | | 24...280 AC |
| Switching type | | Zero Cross |
| Maximum zero turn-on voltage (V _g) | V | 35 |
| Maximum Rate of Rise Off State Voltage (dV/dt) | V/us | 500 |
| Incandescent Lamp Ampere Rating (mA) | A | 8 |
| Motor Load Rating (mA) | A | 4.5 |
| Min. Load current to maintain on | mA | 50 |
| Non-Repetitive Surge Current (1 cycle) | A | 500 |
| Max. RMS overload current (1 second) | A | 24 |
| Max. Off state leakage current (mA) | mA | 10 |
| Typical On State Voltage Drop (mV) | V | 1.25 AC |
| Max. On State Voltage Drop (mV) | V | 1.6 AC |
| Maximum P-T for Fusing (A) | | 1250 |
| Input Characteristics | | |
| Voltage Range | V | 3...32 DC |
| Min Release Voltage | V | 1 DC |
| Nominal Input Impedance | Ω | Current Regulator |
| Typical Input Current @ 5VDC or 24VAC | mA | 16 |
| Reverse Polarity Protection | | Yes |
| Performance Characteristics | | |
| Operating time (response time) | ms | 8.3 |
| Off | ms | 8.3 |
| Rated insulation voltage | Input to Output | 2500 AC |
| Dielectric strength | Terminals to Chassis | 2500 AC |
| Environment | | |
| Product certifications | Standard version | UL, CSA, CE |
| Ambient air temperature | Storage | -40...+100 |
| around the device | Operation | -30...+80 |
| Degree of protection | | IP 20 |
| Miscellaneous Characteristics | | |
| Thermal Resistance (junction to Case) | °C/W | 0.66 |
| Integrated heat sink | °C/W | 4.0 |
| Weight | g (oz) | 127 (4.1) |
| LED | Input | Green |
| Terminal Wire Capacity | AWG (mm²) | 14 (2.1) |
| Terminal Torque (maximum) | in lb (Nm) | 7.1 (0.8) |

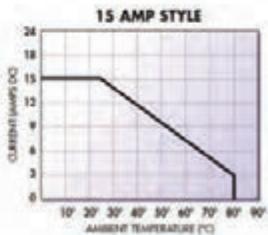
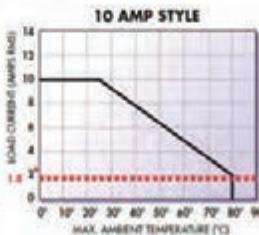
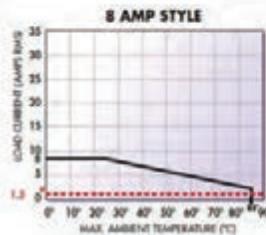
| 86155R210-AC-1 | 86155RA208-DC-1 | 86155RA208-AC-1 | 86155R115-DD | 86155R208-DD |
|---|---|---|---|---|
| SPT1NO | SPT1NO | SPT1NO | SPT1NO | SPT1NO |
| SCR (2) | Alternistor Triac | Alternistor Triac | MOSFET | MOSFET |
| 10 | 8 | 8 | 15 | 8 |
| 24...280 AC | 24...280 AC | 24...280 AC | 3...150 DC | 3...150 DC |
| Zero Cross | Zero Cross | Zero Cross | DC Switching | DC Switching |
| 35 | 35 | 35 | N/A | N/A |
| 500 | 475 | 350 | N/A | N/A |
| 8 | 5 | 5 | N/A | N/A |
| 4.5 | 3 | 3 | N/A | N/A |
| 50 | 150 | 150 | 20 | 20 |
| 500 | 200 | 200 | 50 | 35 |
| 24 | 24 | 24 | 24 | 17 |
| 10 | 10 | 10 | 10 | 10 |
| 1.25 AC | 1.25 AC | 1.25 AC | 1.25 DC | 1.25 DC |
| 1.6 AC | 1.6 AC | 1.6 AC | 1.6 DC | 1.6 DC |
| 1250 | 250 | 250 | N/A | N/A |
| 90...280 AC, 90...140 DC | 3...32 DC | 90...280 AC, 90...140 DC | 3.5...32 DC | 3.5...32 DC |
| 10 AC | 1 DC | 10 AC | 1 DC | 1 DC |
| 16...25K | Current Regulator | 16...25K | Current Regulator | Current Regulator |
| 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| N/A | N/A | N/A | Yes | Yes |
| 40 | 8.3 | 40 | 5 | 5 |
| 80 | 8.3 | 80 | 5 | 5 |
| 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC |
| 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC | 2500 AC |
| UL, CSA, CE
-40...+100
-30...+80
IP 20 | UL, CSA, CE
40...+100
30...+80
IP 20 |
| 0.66 | 2.0 | 2.0 | 1.4 | 0.5 |
| 4.0 | 4.0 | 4.0 | 4.0 | 4.0 |
| 127 (4.1) | 127 (4.1) | 127 (4.1) | 127 (4.1) | 127 (4.1) |
| Green | Green | Green | Green | Green |
| 14 (2.1) | 14 (2.1) | 14 (2.1) | 14 (2.1) | 14 (2.1) |
| 7.1 [0.8] | 7.1 [0.8] | 7.1 [0.8] | 7.1 [0.8] | 7.1 [0.8] |

Standard Part Numbers
BOLD-FACED PART NUMBERS ARE NORMALLY STOCKED

| AC Operated | Input Voltage Range | Output Voltage Range | Contact Configuration | Switching Type | Rated Current Load (Amps) |
|----------------------------|---------------------|----------------------|-----------------------|----------------|---------------------------|
| 86155RA208-AC-1 | 90...280 VAC | 24...280 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 8 |
| 86155RA210-AC-1 | 90...280 VAC | 24...280 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
| 86155RA408-AC-1 | 90...280 VAC | 48...480 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 8 |
| 86155RA410-AC-1 | 90...280 VAC | 48...480 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
| 86155RA610-AC-1 | 90...280 VAC | 48...600 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
|
86155RA208-AC-2 |
90...280 VAC |
24...280 VAC |
SPSTNO |
Random |
8 |
| 86155RA210-AC-2 | 90...280 VAC | 24...280 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
| 86155RA408-AC-2 | 90...280 VAC | 48...480 VAC | SPSTNO | Random | 8 |
| 86155RA410-AC-2 | 90...280 VAC | 48...480 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
| 86155RA610-AC-2 | 90...280 VAC | 48...600 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
|
DC Operated | | | | | |
| 86155RA208-DC-1 | 3...32 VDC | 24...280 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 8 |
| 86155RA210-DC-1 | 3...32 VDC | 24...280 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
| 86155RA408-DC-1 | 3...32 VDC | 48...480 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 8 |
| 86155RA410-DC-1 | 3...32 VDC | 48...480 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
| 86155RA610-DC-1 | 3...32 VDC | 48...600 VAC | SPSTNO | Zero Cross | 10 |
|
86155RA208-DC-2 |
3...32 VDC |
24...280 VAC |
SPSTNO |
Random |
8 |
| 86155RA210-DC-2 | 3...32 VDC | 24...280 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
| 86155RA208-DC-4 | 3...32 VDC | 24...280 VAC | SPSTNC | Random | 8 |
| 86155RA210-DC-4 | 3...32 VDC | 24...280 VAC | SPSTNC | Random | 10 |
| 86155RA408-DC-2 | 3...32 VDC | 48...480 VAC | SPSTNO | Random | 8 |
| 86155RA410-DC-2 | 3...32 VDC | 48...480 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
| 86155RA610-DC-2 | 3...32 VDC | 48...600 VAC | SPSTNO | Random | 10 |
|
86155R115-DD | 3.5...32 VDC | 3...50 VDC | SPSTNO | DC Switch | 15 |
| 86155R208-DD | 3.5...32 VDC | 3...150 VDC | SPSTNO | DC Switch | 8 |

Part Number Builder

| Series | Output type | Output Voltage | Output Current | Input Voltage | Contact Config. & Switching type |
|--------|--------------------------------------|---|---|---|--|
| 861 | SSR - SCR
SSRA - ALTERNATOR TRIAC | 1 = 3...50 VDC
2 = 24...280 VAC
2 = 3...150 VDC (DO Only)
4 = 48...480 VAC
6 = 48...600 VAC | 08 = 8 AMPS
10 = 10 AMPS
15 = 15 AMPS | AC = 90...280 VAC
DC = 3...32 VDC
DC = 3.5...32 VDC | 1 = SPSTNO; Zero Cross
2 = SPSTNO; Random
4 = SPSTNC; Random |



جداول و استانداردهای شبکه کامپیوتوی

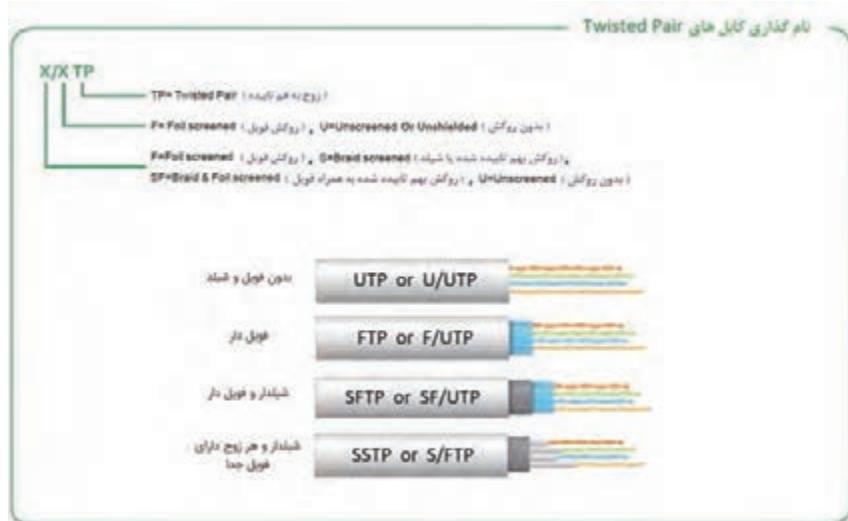
استانداردهای wireless

| فرکانس | حد اکثر سرعت تبادل اطلاعات | نام استاندارد |
|-------------------------|----------------------------|------------------|
| ۲/۴۵ GHz | ۲۴ Mbps | ۸۰۲/۱۱ |
| ۵ GHz | ۵۴ Mbps | ۸۰۲/۱۱ a (Wi-Fi) |
| ۲/۴۵ GHz | ۱۱ Mbps | ۸۰۲/۱۱ b (Wi-Fi) |
| ۲/۴۵ GHz | ۵۴ Mbps | ۸۰۲/۱۱ g (Wi-Fi) |
| ۲/۴۵ GHz | ۱۰۴ Mbps | ۸۰۲/۱۱ n |
| ۲/۴۵ GHz | ۲ Mbps | BlueTooth |
| ۲GHz to ۱۱GHz and ۶۶GHz | ۷۵ Mbps | ۸۰۲/۱۶ (WiMAX) |
| ۶۰ GHz | ۶۰۰ Gbps | WIGIG |

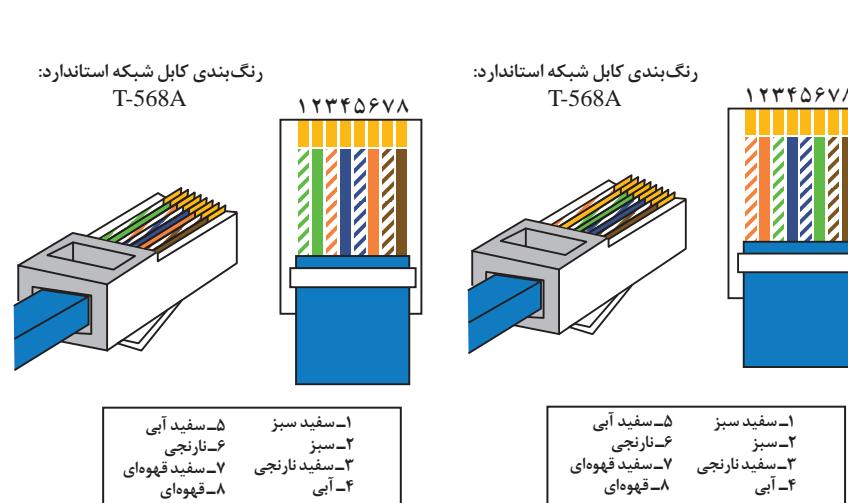
مشخصات فنی تکنولوژی Ethernet

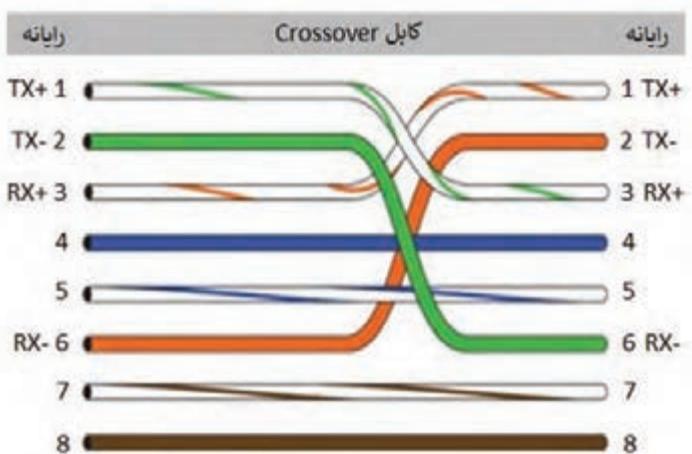
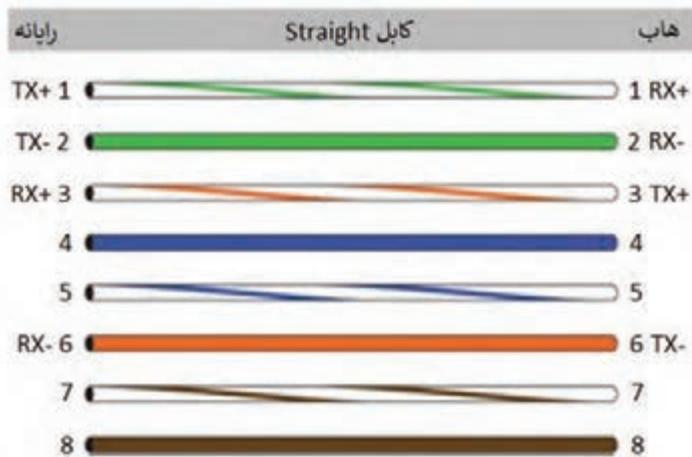
| بیشترین مسافت مورد استفاده (بر حسب متر) | سرعت | توبولوژی مورد استفاده | نوع کابل | نام |
|---|---------|-----------------------|-------------------------------|------------|
| ۵۰۰ متر | ۱۰ Mbps | Bus | RG _A coaxial | ۱۰ Base۵ |
| ۱۸۵ متر | ۱۰ Mbps | Bus | RG _۵۸ coaxial | ۱۰ Base۲ |
| ۱۰۰ متر | ۱۰ Mbps | Star | CAT ۳ - UTP | ۱۰ Base-T |
| ۱ کیلومتر | ۱۰ Mbps | Star | ۶۲.۵/۱۲۵ multimode fibr optic | |
| ۲ کیلومتر | ۱۰ Mbps | Star | ۶۲.۵/۱۲۵ multimode fibr optic | ۱۰ Base-FL |

| | | | | |
|-------------|-----------|------|---|--------------|
| ٢ كيلومتر | ١٠ Mbps | Star | ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic | ١٠ Base-FB |
| ٥٠٠ متر | ١٠ Mbps | Star | ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic | ١٠ Base-FP |
| ١٠٠ متر | ١٠٠ Mbps | Star | CAT ٥ - UTP | ١٠٠ Base-TX |
| ١٠٠ متر | ١٠٠ Mbps | Star | CAT ٣ - UTP | ١٠٠ Base-TF |
| ٤١٢ متر | ١٠٠ Mbps | Star | ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic | ١٠٠ Base-FX |
| ٥ كيلومتر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٩/١٢٥ multimode fibr optic | ١٠٠٠ Base-LX |
| ٥٥٠ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٥٠/١٢٥ or ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic | ١٠٠٠ Base-LX |
| ٥٠٠ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٥٠/١٢٥ multimode fibr optic (٤٠ MHz) | ١٠٠٠ Base-SX |
| ٥٥٠ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٥٠/١٢٥ multimode fibr optic (٥٠ MHz) | ١٠٠٠ Base-SX |
| ٢٢٠ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic (١٦٠ MHz) | ١٠٠٠ Base-SX |
| ٢٧٥ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٦٢.٥/١٢٥ multimode fibr optic (٣٠ MHz) | ١٠٠٠ Base-SX |
| ١٠ كيلومتر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٩/١٢٥ singlemode fibr optic | ١٠٠٠ Base-LH |
| ١٠٠ كيلومتر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ٩/١٢٥ singlemode fibr optic | ١٠٠٠ Base-ZX |
| ٢٥ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | ١٨٠_ohm shielded copper cable | ١٠٠٠ Base-CX |
| ١٠٠ متر | ١٠٠٠ Mbps | Star | CAT5 or CAT5e - UTP | ١٠٠٠ Base-T |



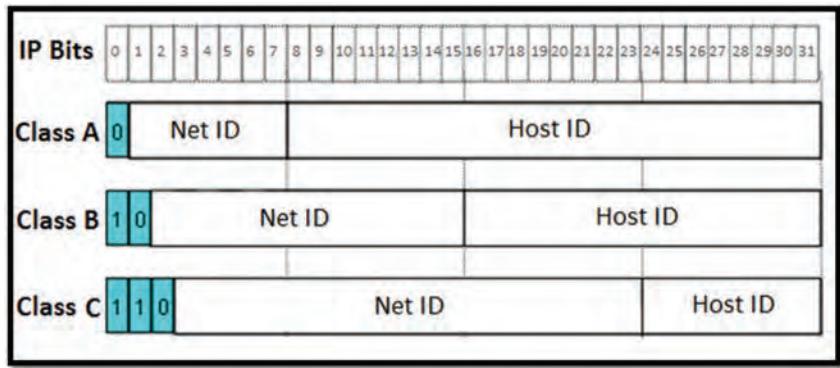
استاندارد رنگ‌بندی کابل‌های شبکه :





کلاس‌های IP Address

| رنج اکتت اول (باینری) | رنج اکتت اول (دسمیمال) | نام کلاس IP |
|-----------------------|------------------------|-------------|
| 0.....0000_01111111 | 0_127 | A |
| 10000000_10111111 | 128_191 | B |
| 11000000_11011111 | 192_223 | C |
| 11100000_11101111 | 224_239 | D |
| 11110000_11111111 | 240_255 | E |



انواع تکنولوژی XDSL :

| تکنولوژی | مسافت مورد استفاده | حداکثر سرعت ارسال / دریافت |
|----------|--------------------|----------------------------|
| ADSL | ۵۵۰ متر | ۸Mbps / ۸۰۰ Kbps |
| ADSL ۲ | بیش از ۷ کیلومتر | ۱۲Mbps / ۱.۳Mbps |
| ADSL ۲+ | بیش از ۷ کیلومتر | ۲۴Mbps / ۳.۳Mbps |
| HDSL | ۳۶۵۰ متر | ۱.۵۴Mbps / ۱.۵۴Mbps |
| SDSL | ۶۷۰۰ متر | ۲.۳Mbps / ۲.۳Mbps |
| RADSL | ۵۵۰ متر | ۷Mbps / ۱Mbps |
| VDSL | ۱۲۰۰ متر | ۵۲Mbps / ۱۶Mbps |

دستورات CMD

روش‌های اجرای CMD به صورت استاندارد:

- ۱ نگهداشتن کلیدهای Win+R و تایپ CMD در پنجره RUN (کلیه ویندوز‌ها)
- ۲ جستجوی CMD در Search Box منوی استارت، سپس کلیک کردن روی آن (کلیه ویندوز‌ها)
- ۳ رفتن به مسیر Drives\Windows\System32 و پیداکردن CMD (کلیه ویندوز‌ها)
- ۴ کلیک راست روی آیکون استارت سپس کلیک بر روی Command Prompt (ویندوز ۱۰ و ۸/۱)
- ۵ نگهداشتن کلیدهای Win+X، سپس کلیک روی Command Prompt (Admin) (ویندوز ۱۰ و ۸/۱)

انواع دستورات CMD :

۱ دستور **getmac**: با اجرای این دستور، می‌توان اطلاعات مربوط به آدرس Mac کلیه کارت‌های شبکه متصل به رایانه را بدست آورد. برای اجرای آن باید در محیط CMD، عبارت **getmac** را وارد می‌کنیم و سپس کلید Enter را می‌زنیم.

```
Microsoft Windows [Version 10.0.14393]
(c) 2016 Microsoft Corporation. All rights reserved.

C:\Users>getmac

Physical Address      Transport Name
=====
24-B6-FD-47-11-80    Media disconnected
E0-06-E6-79-99-D3    Media disconnected
00-50-56-C0-00-01    \Device\Tcpip_{149855E5-D089-4EA2-BF4E-60D2DBAF68BD}
00-50-56-C0-00-08    \Device\Tcpip_{70A92DCD-259E-4A0B-B2DC-3230C84013C1}
```

۲ دستور **/v getmac**: با اجرای این دستور، علاوه بر اطلاعات مربوط به آدرس Mac، می‌توان نام کلیه کارت‌های شبکه متصل به رایانه را نیز به دست آورد.

```
Microsoft Windows [Version 10.0.14393]
(c) 2016 Microsoft Corporation. All rights reserved.

C:\Users>getmac /v

Connection Name Network Adapter Physical Address      Transport Name
=====
Ethernet          Realtek PCIe FE 24-B6-FD-47-11-80  Media disconnected
Wi-Fi           Dell Wireless 1 E0-06-E6-79-99-D3  \Device\Tcpip_{B2667305-4079-42D6-A574-C4096FD7A9B2}
Ethernet 2        VMware Virtual 00-50-56-C0-00-01  \Device\Tcpip_{149855E5-D089-4EA2-BF4E-60D2DBAF68BD}
Ethernet 3        VMware Virtual 00-50-56-C0-00-08  \Device\Tcpip_{70A92DCD-259E-4A0B-B2DC-3230C84013C1}
```

۳ دستور **Ping**: این دستور یکی از پرکاربردترین دستورات عیب‌یابی (Troubleshooting) شبکه می‌باشد. با اجرای این دستور می‌توان از برقراری ارتباط با سایت یا IP وارد شده، مطمئن می‌شویم.

روش کار بدین صورت می‌باشد که در CMD، بعد از نوشتن دستور Ping، آدرس سایت و یا IP مورد نظر را وارد می‌کنیم.

در این صورت بسته‌های تستی (Packet) به طور اتوماتیک به آدرس مربوطه ارسال شده و نتیجه برقرار بودن ارتباط با مقصد را نمایش می‌دهد. همچنین مدت زمان پاسخ‌گویی و رسیدن بسته از مقصد را تحت عنوان TTL (Time To Live) مشخص می‌کند.

```
Microsoft Windows [Version 10.0.14393]
(c) 2016 Microsoft Corporation. All rights reserved.

C:\Users>ping 192.168.1.1

Pinging 192.168.1.1 with 32 bytes of data:
Reply from 192.168.1.1: bytes=32 time<1ms TTL=254

Ping statistics for 192.168.1.1:
Packets: Sent = 4, Received = 4, Lost = 0 (0% loss),
Approximate round trip times in milliseconds:
    Minimum = 0ms, Maximum = 0ms, Average = 0ms
```

Ping-t: تا زمانی که عمل Ping کردن را بطور دستی قطع نکنیم، عملیات ارسال و دریافت پاکت اطلاعاتی ادامه پیدا خواهد کرد. برای متوقف کردن این دستور باید کلیدهای Ctrl+C را بفشارید. چنانچه از مقصد پاسخی دریافت نشود، پیام‌های دیگری بر روی صفحه CMD ظاهر می‌شود که به معنی عدم ارتباط رایانه شما با آدرس وارد شده می‌باشد. هر کدام از این پیام‌ها بیانگر بخشی از مشکلاتی است که در ارتباط ایجاد شده و می‌بایست بررسی گردد.

پیام : The Destination Host Unreachable

این پیام بدين معنی است که مسیری به رایانه مقصد پیدا نشده است. برای حل این مشکل، تنظیمات IP رایانه خود و مقصد را بررسی کنید و همچنین مطمئن شوید که default gateway درست تنظیم شده است.

پیام : The Request Timed Out

این پیام نشان‌دهنده این است که رایانه شما در مدت مشخص تعیین شده‌ای پاسخ پاکت ارسال شده را دریافت نکرده است. اگر فرض کنیم مسیر فیزیکی ارتباطی رایانه شما با رایانه مقصد مشکلی نداشته باشد، این پیغام می‌تواند نشانگر این مسئله باشد که رایانه مقصد به شبکه وصل نیست، خاموش بوده و یا به درستی تنظیم نشده است. همچنین این پیام می‌تواند نشانگر این باشد که یکی از دستگاه‌های میانی (مانند سوییچ) درست کار نمی‌کند. در برخی موارد خاص این پیام به دلیل ترافیک بسیار بالای شبکه به وجود می‌آید. همچنین ممکن است که عمل ping به آدرس IP اشتباهی صورت گرفته باشد.

پیام : The Unknown Host

هرگاه رایانه شما توانایی تشخیص آدرس مقصد را نداشته باشد، این پیام را دریافت خواهد کرد. این پیام معمولاً وقتی از آدرس مقصد اشتباه استفاده کنید مشاهده می‌شود. همچنین گاهی عدم تنظیم DNS یا درست کار نکردن DNS هم باعث مشاهده این پیام می‌شود.

۲ دستور ipconfig: با اجرای این دستور می‌توانید تنظیمات کارت شبکه و آدرس IP یک رایانه را بررسی کنید. در صورتی که این دستور تنها به کار برد شود تنها اطلاعات اولیه کارت شبکه مانند نام کارت شبکه، آدرس IP و subnetmask، TCP/IP Subnet mask و default gateway داده می‌شود. اما اگر از دستور {ipconfig /all} استفاده نمایید با جزئیات کامل تری رو به رو خواهد شد. به طور مثال، زمانی که کاربر نمی‌تواند با رایانه‌های دیگر ارتباط برقرار کند، باید آدرس DHCP را بررسی کند، با اگر شبکه از Subnet mask استفاده می‌کند، باید بررسی کنید DHCP بر روی رایانه شما فعال باشد.

همچنین اگر زمانی کاربری امکان ارتباط با اینترنت را نداشت، باید پارامترهای مربوط به DNS بررسی شوند.

۵ دستور netstat: با اجرای این دستور، کلیه پورت‌ها و ارتباطات خروجی فعال و وضعیت آنها نمایش داده می‌شود.

| Microsoft Windows [Version 10.0 (14393)]
(c) 2016 Microsoft Corporation. All rights reserved.
C:\Users>netstat | | | | | |
|--|---------------------|-----------------------|-------------|----------|-----------|
| Active Connections | | | | | |
| Proto | Local Address | Foreign Address | State | TimeWait | TimeWait |
| TCP | 192.168.1.100:52367 | 93.220.80.159:223 | ESTABLISHED | 1 | TIME_WAIT |
| TCP | 192.168.1.100:65676 | 52.220.80.159:https | ESTABLISHED | | |
| TCP | 192.168.1.100:53677 | 52.220.80.159:https | ESTABLISHED | | |
| TCP | 192.168.1.100:53681 | 52.220.80.159:https | ESTABLISHED | | |
| TCP | 192.168.1.100:53682 | 52.220.80.159:https | ESTABLISHED | | |
| TCP | 192.168.1.100:53684 | frags[4-in-f10]:https | TIME_WAIT | | |
| TCP | 192.168.1.100:53686 | frags[2-in-f10]:https | TIME_WAIT | | |

جدول نحوه سیم کشی سیستم اعلام سرقت

| | |
|--|-------------------|
| باتری حداکثر ۷/۲ آمپرساعت را با رعایت جهت مثبت و منفی به این ترمینال متصل می نمایید. | + BAT - |
| تغذیه چشم ها و سنسورها را با رعایت جهت مثبت و منفی به این ترمینال متصل نمایید. | + AUX - |
| بلندگوی بیرونی حداکثر ۲۵ وات به این ترمینال متصل نمایید. | SP |
| آژیر داخلی و سیرین اماکن را با رعایت جهت مثبت و منفی به این ترمینال متصل نمایید. | -SIR + |
| این ترمینال ویژه در بازنگشتن و کنترل وسایل برقی می باشد حالت پیش فرض آن در باز کن (لحظه‌ای) می باشد در صورتی که بخواهید ویژه کنترل وسایل برقی استفاده کنید وارد منوی دستگاه شده کد ۳۶ را وارد کرده و با فشار یک بار دکمه LEVEL گزینه ENTER را انتخاب نمایید. ضمناً این ترمینال مانند یک کلید عمل می کند و دارای هیچ گونه خروجی ولتاژ نمی باشد. | OPEN DOOR |
| این دستگاه دارای ۴ زون با سیم مستقل می باشد که ویژه فرمان های چشمها با سنسورها مورد استفاده قرار می گیرد. چنانچه بیش از یک چشم به هر زون متصل نمایید باید فرمان کلیه چشم ها را با هم سری کرده و به زون مورد نظر متصل نمایید. | Z۴ , Z۳ , Z۲ , Z۱ |
| این دستگاه دارای ۴ زون بی سیم می باشد که ویژه چشم سنسور مگنت و دتکتور بی سیم مورد استفاده قرار می گیرد. | Z۸ , Z۷ , Z۶ , Z۵ |
| این ترمینال جهت اتصال به کی پد خارجی می باشد. که باید با رعایت جهت + و - به کی پد خارجی دستگاه متصل می شود. | + DATA - |
| این ترمینال ویژه اتصال به ۴ رله کنترل وسایل برقی می باشد در صورت نیاز ۴ رله مخصوص GM۸۹۰ را تهیه و به ترمینال متصل نمایید | CONTROL |
| جهت کنترل وسایل برقی | OUT۱,OUT۲,OUT۳ |
| جهت اتصال خط تلفن به دستگاه | TEL |
| جهت اتصال به ۱۲+ کی پد خارجی با رعایت جهت مثبت و منفی | + KEY - |

جدول عیب یابی سیستم اعلام سرقت:

| | | |
|--|--|--|
| مشکل می‌تواند مربوط به فیوز AUX یا سیم کشی تغذیه چشمی باشد. | چراغ چشمی روشن نمی‌شود و به محض فعال کردن دزدگیر آژیر می‌زند. | مشکلات مربوط به چشمی‌ها |
| احتمالاً سیم‌ها به Tamper وصل شده است، در صورتی که باید به ترمینال (NC) Com و Alarm متصل باشد. | چشمی روشن می‌شود ولی عمل نمی‌کند. | |
| احتمالاً به صورت موازی بسته شده و باید سری شود. | دو یا چند سنسور را به یک زون وصل کرده‌ایم ولی با تحریک چشمی، دزدگیر عمل نمی‌کند. | |
| تعویض باتری سنسور | اتمام شارژ باتری سنسور | عدم تحریک سنسورهای بی‌سیم |
| معرفی مجدد سنسور به دستگاه | عمل نکردن آن سنسور (پاک شدن) | |
| بهتر است از سنسور بی‌سیم در این محیط‌ها استفاده نشود. | وجود امواج مزاحم در محیط نصب | اعلام خطای سنسورهای بی‌سیم |
| مکان یا زاویه چشمی را تغییر دهید | تابش یا انعکاس نور بر روی چشمی | آلارم خطأ و به صدا در آمدن آژیر هشدار بدون حضور فیزیکی انسان در محیط |
| تغییر دمای ناگهانی محیط توسط | حضور جانواران کوچک در محیط | |
| بستن کلیه منافذ محیط تحت پوشش | ایجاد و مشکل چشمی | |
| تعویض چشمی | ایجاد و مشکل باتری دستگاه | |
| از درست بستن سیم‌های بلندگو مطمئن شوید | بلندگو درست متصل نشده است. | آژیر دزدگیر هنگام تحریک به صدا در نمی‌آید. |
| با اهم متر دوسر بلندگو گرفته شود اگر اتصال برقرار بود درست است در غیر این صورت مشکل دارد | بلندگو معیوب باشد. | |
| اگر سیلن صدا ندهد باید باتری آن تست شود | | |

| | |
|---|--|
| Aux سوختن فیوز | Aux اعلام آژیر هشدار بلا فاصله |
| با اتصال کوتاه مسیر و چشمی‌ها محل خط را پیدا و اصلاح می‌کنیم. | قطع شدن مسیر سیم زون مربوطه پس از فعال کردن دستگاه |
| نصب دو قسمت مگنت به موازات هم | اعلام خطای زون مربوط به مگنت‌ها |
| تعویض باتری دستگاه | اعلام هشدار دستگاه پس از قطع برق |
| تعویض بلندگوی دستگاه | اعلام هشدار بدون صدای بلندگو |
| بررسی و اصلاح مسیر سیم تلفن | قطعی خط تلفن عدم تماس تلفن کننده |
| بررسی و اصلاح مسیر تحریک | عدم تحریک تلفن کننده خط ثابت با افراد |
| خط تلفن را متصل کنید. | خط تلفن متصل نیست |
| سیم کارت سالم را متصل کنید | سیم کارت نداشته باشد یا خراب باشد. |
| تنظیمات سیم کارت را تغییر دهید. | سیم کارت دارای پین کد باشد. |
| ولین تماس را با سیم کارت برقرار کنید. | باید اولین تماس با سیم کارت جهت تست سیم کارت گرفته شده باشد. |
| سیم کارت را شارژ کنید. | سیم کارت شارژ نداشته باشد. |
| (Dialer) هنگام وارد کردن شماره، گزینه D – SMS (S – | تنظیمات مربوط به شماره تلفن را انجام نداده باشیم. |
| تعمیر یا تعویض ریموت | خرابی ریموت |
| تعمیر باتری ریموت | اتمام شارژ باتری ریموت |
| معرفی مجدد ریموت به دستگاه | پاک شدن ریموت از حافظه دستگاه |
| فعال نشدن دستگاه با ریموت | |

مشخصات فنی و عمومی تجهیزات اعلام سرقت :

۱ چشمی دزدگیر (سنسور PIR) :

ولتاژ کاری ۹ تا ۱۸ ولت

حریان مصرفی در زمان بیکاری ۱۲ میلی آمپر

سرعت تشخیص $\frac{۳}{۵}$ میلی ثانیه

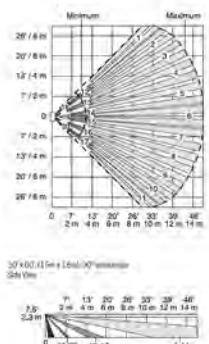
زاویه دید ۹۰ تا ۱۳۰ درجه

برد دید ۱۰ تا ۱۵ متر

مصنونیت در برابر نور سفید تا ۶۵۰۰ لوکس

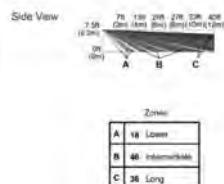
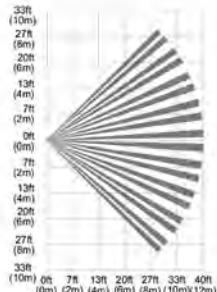
دمای کاری ۲۰ تا ۵۰ درجه سانتی گراد

وزن ۷۴ گرم



Microwave باسیم

Top View
PLAN VIEW ALL ZONES



الگوهای تشخیص چشمی باسیم PIR

۲ بلندگو:

قدرت خروجی ۳۰ تا ۸۰ وات

حداکثر دامنه ولتاژ ۹ تا ۱۳ ولت

ضدآب



۳ سیرین :

ولتاژ کاری ۶ تا ۱۵ ولت DC

حریان مصرفی ۲۸۰ میلی آمپر

قدرت ۸۰ تا ۱۵۰ دسی بل

وزن ۷۰ گرم



۴ سنسور لرزشی:

حریان قابل تحمل ۵۰۰ میلی آمپر

ولتاژ ۶ تا ۱۴ ولت DC

محدوده تشخیص تا شعاع $\frac{۲}{۵}$ متر



۵ مگنت:

بدنه این سنسور از جنس پلاستیک ABS می‌باشد.
جریان قابل تحمل ۵۰۰ میلی آمپر
ولتاژ ۱ تا ۲۰۰ ولت DC

توان ۱۰ وات

فاصله ۲ قطعه از هم حداکثر ۱۰ سانتی‌متر

اندازه: ۲۹mm × ۱۴mm × ۹mm

وزن ۱۵ گرم

۶ دستگاه مه‌ساز:

جنس بدنه آهنی

ظرفیت مخزن ۵/۱ لیتر

ولتاژ تغذیه ۲۲۰ ولت متناوب

تجهیز به ریموت کنترل رادیویی

نصب دستگاه به صورت دیواری و سقفی

ظرفیت خروجی مه ۲۸ متر مکعب در ثانیه

قابلیت اتصال به پدال و سنسورهای تشخیص حرکت

توان مصرفی متوسط ۴۵ وات بر ساعت، توان ماکزیمم دستگاه ۷۰۰ وات

قابلیت اتصال به مارژول GSM یا سیستم حفاظتی جهت برقراری تماس در هنگام فعال شدن دارای باتری پشتیبان با قابلیت مدت زمان عملکرد تا ۲ ساعت در حالت فعال و ۲۴ ساعت در حالت آماده به کار.

روش تنظیم جامپرهای چشمی بی‌سیم:

جهت کددھی بی‌سیم لازم است جامپرهای D۰-D۱-D۲-D۳ در سمته شود جامپرهای H در سمت H جامپرهای D۲ در سمت L و جامپر D۳ در سمت H قرار می‌گیرد و الباقی جامپرها را به صورت دلخواه و متفاوت بچینید، چشم را روشن نموده، حال طبق دفترچه راهنمای، با دستگاه سنت نمایید. شکل زیر نمونه‌ای از این چینش را نشان می‌دهد:

| | | | | | | | | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|---|
| | | | | | | | | | | | | L |
| | | | | | | | | | | | | N |
| | | | | | | | | | | | | H |
| D۳ | D۲ | D۱ | D۰ | A۷ | A۶ | A۵ | A۴ | A۳ | A۲ | A۱ | A۰ | |

در بین چشمی‌های بی‌سیم، چشمی بی‌سیم FOX کمی متفاوت از بقیه است. به گونه‌ای که جامپرهای A۹ تا A۱۱ باید به طور اتفاقی قرار گیرند. و جامپرهای A۱۰ و A۱۱ حتماً باید در سمت چپ (L) باشند.

روش تنظیم جامپرهای دتکتور بی‌سیم:

جهت کددھی دتکتور بی‌سیم لازم است جانپرها D۰ الی D۳ بسته شود. جامپرها D۰ در حالت H جامپر D۱ در حالت L جامپر D۲ در حالت H و جامپر D۳ در حالت H قرار بگیرد و

جامپرهای (A^۰ الی A^۷) به صورت دلخواه و متفاوت چیده شود. دتکتور را روش نموده و طبق دفترچه راهنمای دتکتور را با دستگاه سنت نمایید.

| | | | | | | | | | | | | |
|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|---|
| | | | | | | | | | | | | L |
| | | | | | | | | | | | | N |
| | | | | | | | | | | | | H |
| D ^۳ | D ^۲ | D ^۱ | D ^۰ | A ^۷ | A ^۶ | A ^۵ | A ^۴ | A ^۳ | A ^۲ | A ^۱ | A ^۰ | |

| L | N | H | |
|---|---|---|----------------|
| | | | A ^۰ |
| | | | A ^۱ |
| | | | A ^۲ |
| | | | A ^۳ |
| | | | A ^۴ |
| | | | A ^۵ |
| | | | A ^۶ |
| | | | A ^۷ |
| | | | D ^۰ |
| | | | D ^۱ |
| | | | D ^۲ |
| | | | D ^۳ |

روش تنظیم جامپرهای مگنت بی سیم:

جهت کددادن مگنت بی سیم جامپرها D^۰ تا D^۳ باید بسته شود جامپر D^۰ در سمت L جامپر D^۱ در سمت L قرار می گیرد جامپر D^۲ در سمت H و جامپر D^۳ در سمت L قرار می گیرد و جامپرهای (A^۰ الی A^۷) را به صورت دلخواه و متفاوت دلخواه و متفاوت بچینید سپس با تری مگنت را در جای خود قرار داده و طبق دفترچه راهنمای مگنت را سنت کنید. شکل بالا نمونه ای از این چینش را

نشان می‌دهد:

✓ در صورتی که بیش از یک عدد چشم دتکتور یا مگنت بی‌سیم قرار است به دستگاه سمت نمایید حتماً قبل از سمت کردن باید علاوه بر تنظیم جامپرهای D۰ تا A۷ D۳ جامپرهای هر چشم را به صورت متفاوت بچینید در غیر این صورت دستگاه بیش از یک سنسور یا مگنت و یا چشم بی‌سیم را قبول نمی‌کند در صورتی که بدون تغییر جامپرهای سنسور چشم یا مگنت را به دستگاه سمت کرده‌اید باید ابتدا سنسور بی‌سیم آن زون را حذف کرده و پس از تغییر جامپرهای مجدد سمت نمایید ضمناً پس از سمت کردن چشم بی‌سیم چشم مورد نظر را خاموش و سپس چشم بعدی را سمت نمایید.

سیستم اعلام حریق

تفاوت سیستم‌های اعلام حریق متعارف با آدرس پذیر:



ساختمان‌های تجاری، اداری و ترکیبی که نیاز به سیستم کشف و اعلام حریق دارند :

۱ ساختمان‌های تجاری تک واحد (مانند مراکز خرید و...) با متراز ۹۴۴ متر مربع و بیشتر. تبصره : ساختمان‌های تجاری که کنار هم ساخته شده و هیچ ورودی مشترکی ندارند مانند بند الف می‌باشند.

۲ ساختمان‌های تجاری دارای ورودی مشترک و متراز کل (تجمعی) ۳۰۰ متر مربع و بیشتر.

۳ ساختمان‌های تجاری اداری و اداری مسکونی با بیش از ۳ طبقه از کف زمین و یا متراز کل (تجمعی) ۳۰۰ متر مربع و بیشتر.

۴ ساختمان‌های تجاری، مسکونی با مجموع ۵ واحد و بیشتر (تجمعی واحدهای تجاری و مسکونی).

۵ در ساختمان‌های با کاربری مختلط در صورتی که هر کدام از کاربری‌ها به صورت مجراء طبق شرح بندهای فوق یا جداول مسکونی نیاز به سیستم کشف و اعلام حریق داشته باشند، در کل بنا باystی سیستم کشف و اعلام حریق طراحی و نصب گردد.

۶ در ساختمان‌هایی با کاربری مختلط که لازم است سیستم کشف و اعلام حریق نصب گردد، می‌باشد سیستم فوق به صورت یکپارچه و یا مرتبه انتخاب، طراحی و نصب گردد.
توجه : گروه‌های ساختمانی الف، ب، ج و د بر اساس آیین نامه مقررات ملی طبقه‌بندی شده است.
توضیح : در صورت نیاز به سیستم کشف و اعلام حریق در ساختمان‌های مذکور، نوع سیستم از جدول زیر مشخص می‌گردد. در صورتی که انتخاب سیستم به نحوی است که هم شامل سیستم متعارف و هم سیستم آدرس پذیر می‌گردد، سیستم از نوع آدرس پذیر طراحی و اجراء گردد.
همچنین در ساختمان‌هایی که سیستم کشف و اعلام متعارف پیشنهاد گردیده است می‌توان از سیستم هوشمند آدرس پذیر استفاده نمود.

در کلیه ساختمان‌های مسکونی با شرایط ذیل سیستم‌های کشف و اعلام حریق الزامی است :

۱ ساختمان‌های ۹ سقف و بیشتر از تراز صفر

۲ واحدهای مسکونی با حداقل ۳۳ واحد و بیشتر

۳ در کلیه ساختمان‌های گروه «د» و بالاتر سیستم اعلام حریق آدرس پذیر الزامی است.

✓ انتخاب نوع سیستم اعلام حریق به عهده طراح می‌باشد اما به منظور سهولت در انتخاب می‌توان از جداول زیر استفاده نمود.

در جداول زیر، نحوه انتخاب نوع سیستم اعلام حریق براساس نوع ساختمان و کاربری آن، مشخص شده است:

| نوع و کاربری ساختمان | سیستم آدرس پذیر | سیستم متعارف |
|--|-----------------|--------------|
| ساختمان‌های تجاری | گروه ج و د | گروه الف و ب |
| ساختمان‌های مختلط (اداری و تجاری و عمومی و...) به جز
تجاری مسکونی | گروه ج و د | گروه الف و ب |

| | | |
|--------------------------------------|-----------------------------------|---|
| ۲۰
گروه د | واحد و به بالا و يا
تا ۱۹ واحد | ساختمان های مختلط تجاری مسکونی |
| گروه ج و د | گروه الف و ب | ساختمان های اداری |
| گروه ج و د | گروه الف و ب | دانشگاه، دبیرستان، مراکز آموزشی فنی و حرفه ای و پژوهشی |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | مهد کودک، کودکستان و محل نگهداری نوزادان و کودکان |
| گروه الف و ب و ج و د | _____ | محل نگهداری معلولین و سالمندان |
| از ۲۵ تخت و یا تا ۱۲ اتاق
به بالا | تا ۲۵ تخت و یا تا ۱۲ اتاق | هتل، خوابگاه دانشجویی، مهمانسراهای اداری و خوابگاه های عمومی و زائرسرا |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | نمایشگاه، کتابخانه، گالری، سالن مطالعه |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | مراکز درمانی بدون تخت بستری از قبیل درمانگاه، کلینیک پزشکی قانونی و ... |
| گروه الف و ب و ج و د | _____ | مراکز درمانی با تخت بستری از قبیل بیمارستان، زایشگاه، کلینیک دارالشفا و ... |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | هتل آپارتمان |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | ساختمان های باستانی موزه و محل نگهداری آثار هنری و باستانی |
| گروه ب و ج و د | گروه الف | تالارهای پذیرایی، تئاتر سینما و محل های تجمع عمومی |
| گروه ج و د | گروه الف و ب | ساختمان های عمومی از قبیل سالن و محل های ورزشی استخر، سونا، حمام عمومی و گلخانه به جز سالن چند منظوره |
| با ناظر کارفرما | گروه الف و ب و
ج و د | جایگاه عرضه و سوخت |
| گروه د | گروه الف و ب و ج | انبارها و سردخانه |
| گروه الف و ب و ج و د | _____ | پارکینگ مسقف |
| گروه الف و ب و ج و د | _____ | سالن انتظار و سالن داخلی فروندگاه |
| گروه الف و ب و ج و د | _____ | مراکز انتظامی و محل های وابسته به آن |

| | | |
|----------------------|--------------|---|
| گروه ج و د | گروه الف و ب | مراکز مذهبی از قبیل مساجد، حسینیه، دارالقرآن، حوزه‌های علمیه، مصلی، کلیسا |
| گروه الف و ب و ج و د | — | انبارهای سوخت |

جدول انتخاب نوع سیستم اعلام حریق براساس نوع ساختمان:

| | | | | |
|-----------------------------|-------------------------|--|--|-----------------|
| ساختمان بیش از ۵۰۰۰ مترمربع | ساختمان بیش از ۱۰ طبقه | ساختمان از کف | ساختمان ۲۰ واحد و به بالا | سیستم آدرس پذیر |
| ساختمان ۲۰ واحد | ساختمان ۱۱ واحد به بالا | ساختمان ۵ طبقه از کف و به بالا تا ۱۰ سقف | ساختمان کمتر از ۵ طبقه از کف و ۱۱ واحد و به بالا | سیستم متعارف |

طبقه‌بندی سیستم‌های اعلام حریق براساس اهداف آنها:

در کتاب با انواع طبقه‌بندی سیستم اعلام حریق که شامل L، M و P بودند آشنا شدید. جدول زیر انواع مکان‌ها براساس این طبقه‌بندی را نشان می‌دهد.

| توضیحات | دسته معمول سیستم | نوع محل |
|--|-------------------------------|---|
| سیستم دسته M به طور معمول نیاز قوانین را برآورده می‌کند، با این وجود اغلب با سیستم دسته P بهمنظور برآورده ساختن الزامات بیمه‌گران، مانند بیمه‌نامه شرکت برای حفاظت از اموال، یا برای حفاظت در برابر وقف کسب و کار ترکیب می‌شود. | M P1\ M P2\ M | مکان‌های متداول کار نظیر: ادارات، مراکز خرید، کارخانجات، انبارها و رستوران‌ها |
| در محل‌های خواب، الزامات طراحی معمولاً براساس توصیه‌ها برای سیستم دسته L ^۳ است. ولیکن کاشف‌ها به طور معمول در اکثر اتاق‌ها و مناطق نصب می‌شود، از آنجایی که حریق تقریباً در هر منطقه از ساختمان می‌تواند تهدید برای ساکنان درخواب باشد، بنابراین، در عمل دسته سیستم حداقل L ^۳ است. در صورتی که تعداد اندکی فضای حفاظت نشده وجود داشته باشد عملاً دسته سیستم L ^۱ است مگر توصیه‌هایی که نصب کاشف را در دسته L ^۱ منع کرده باشد. | L ^۱ L ^۲ | هتل‌ها و خوابگاه‌ها |
| - | M | خانه‌های بزرگ عمومی (تصرف غیر مسکونی) |

| - | L۲ | خانه‌ای عمومی با تصرف مسکونی |
|---|-------------------------------|--|
| این دسته سیستم به طور معمول براساس یک ارزیابی از ریسک حريق است. در بسیاری از مدارس به سیستم دسته P بمنظور مقابله با خطر آتش‌سوزی عمدی نصب می‌شود. در مدارسی که در زمان‌های مشخص نسبتاً پر از L۵ می‌شود، یک سیستم دسته L۴ یا L۵ بعضی موقع مناسب در نظر گرفته می‌شود. | M\P۲\L۴ یا M\P۲\L۵
M\P۲\L۶ | مدارسها، به غیر از مدرسه‌های کوچک تک طبقه با کمتر از ۱۶۰ دانش آموز |
| - | L۱ (با تغییرات کوچک احتمالی) | بیمارستان‌ها |
| سیستم L۱ اغلب در ساختمان‌های مجتمع یا بزرگ ارائه می‌شود. | M
L۴ تا L۱ | محل اجتماع (نظیر سینماها، تئاترهای کلوب‌های شبانه، تالارهای نمایشگاه، موزه‌ها و گالری‌ها، مراکز تفریحی و...) محل‌های کوچک (نظیر اقامت‌کمتر از ۳۰۰ نفر) سایر محل‌ها |
| - | M\L۵ | ترمینال‌های حمل و نقل |
| طراحی دقیق باید محاسبه شده بوده و اغلب بخشی از راه حل مهندسی حريق را شکل می‌دهد. | L۳ تا L۱ | مراکز خرید سرپوشیده |
| L۱ برای محل‌های بزرگ و وسیع مناسب تلقی می‌شود. | L۳ تا L۱ | محل‌های مراقبتی مسکونی |
| | M\L۵ | زندان‌ها |
| | L۳ | ساختمان‌های با تخلیه فازبندی شده |
| کاشف‌های حريق نصب شده برای جبران حداقل استاندارد حفاظت در برابر حريق را تأمین می‌کند. | M\L۵ | ساختمان‌هایی که در آنها سایر اقدامات حفاظت در برابر حريق، از جمله مسیرهای فرار، راهنمایی حرکتی مشخص |

| | | |
|--|--------------|---|
| کاشفهای دودی در اتاق دسترسی قرار می‌گیرند. | M\L5 | ساختمان‌های دارای اتاق‌های داخلی که فرار از آنها تنها از طریق عبور از دیگر اتاق‌ها ممکن است، جایی که دید بین اتاق‌های داخلی و اتاق دسترسی ناکافی است. |
| مراقبت ضرورت دارد به منظور اطمینان از این که کاشفهای حریق خودکار به نحوی قرار بگیرند که دود سرد نتواند از سطح پایین کاشفهای عبور نموده و موجب رهایی نگهدارنده‌های مغناطیسی درب و عبور دود از دربهای باز شود. | M\L5 | ساختمان‌هایی که در آنها کشف کننده خودکار حریق برای بهره‌برداری از سایر سیستم‌های حفاظت حریقی ضروری است (نظیر نگهدارنده مغناطیسی درب) |
| عملکرد مرسوم شامل قرار دادن کاشفهای حریق خودکار در کلیه مناطق خالی از سکنه نظیر انبار یا موتورخانه نمی‌شود. | M\L5 یا M\L4 | شرایطی که در آنها حریق به سرعت می‌تواند از یک منطقه خالی از سکنه گسترش یافته و راه‌های فرار مناطق دارای سکنه را تخریب نماید. |
| - | M\P2 یا M\P1 | هر ساختمانی که در آنها کشف خودکار حریق به عنوان ضرورتی برای بیمه اموال به منظور جذب تخفیف حق بیمه مهیا می‌شود. |

نمونه‌هایی از دیتاشیت تجهیزات اعلام حریق آدرس پذیر:

مرکز کنترل اعلام حریق آدرس پذیر سنس:

توضیحات:

این مرکز کنترل آدرس پذیر، یک مرکز کنترل اعلان حریق میکروکنترلی قابل برنامه‌ریزی می‌باشد. این پنل، از یک سیستم آدرس دهی شده استفاده می‌کند و مدیریت مطمئنی، روی روش اختصار و نشانگرها دارد. این مرکز کنترل، قادر است، حریق را از طریق یک سیستم آدرس دهی شده قابل توسعه تا ۹ حلقه، مدیریت نماید. هر حلقه، قادر است تا ۲۴۰ دتکتور و مازول ورودی/خروجی را کنترل نماید.

مشخصات سخت افزاری:

• میکرو پروسسور ۳۲ بیتی

• یک حلقه قابل آدرس دهی با پروتکل دیجیتال به صورت باز یا بسته قابل ارتقا تا ۹ لوپ

• ۲۴۰ قطعه قابل آدرس دهی برای هر لوپ

• نمایشگر لمسی خازنی ۴/۳ اینچ با رزولوشن ۴۸۰*۳۷۲ پیکسل

• حفاظت اتصال کوتاه لوپ

- یک خروجی برای آذیر یا تلفن کننده (۲۴ ولت - جریان ۱A)
- خروجی ۳۰vdc, ۱۲۰vac
- خروجی RS-۴۸۵ برای استفاده لوازم جانبی
- خروجی RS-۲۳۲ یا micro USB جهت برنامه‌ریزی یا مانیتورینگ
- کارت شبکه ۱۰Mb/s (نتخابی در برد PTLAN (ONE RDD
- کanal خروجی (نتخابی در برد ONE RING)
- مدیریت شبکه بین پنل‌ها (نتخابی در برد ONE RING)
- باطری موردنیاز ۲ عدد ۲۴V / ۱۷Ah
- تغذیه پشتیبانی با خروجی ۲۴ ولت و جریان ۵۰۰ میلی آمپر و محافظ اتصال کوتاه
- در ابعاد ۴۱۰*۴۱۰*۱۲۰ میلی‌متر

مشخصات نرم‌افزاری:

- کنترل پنل برای دتکتورهای با سیم یا بی‌سیم دو منظوره
- قابلیت تعریف ۱۹۲ زون تشخیص مستقل
- ۱۹۲ تابع منطقی

- ذخیره بیش از ۱۰۰۰ رویداد آخر
- حلقه‌های آنالوگ با برنامه‌ریزی اتوماتیک
- حلقه‌های آنالوگ با آدرس‌دهی اتوماتیک
- ترسیم نقشه قطعات

- ارتباط با سایر کنترل پنل‌ها توسط شبکه ترانس خطا
- رابط کاربری چند زبانه

- قابلیت تغییر لوگو و رنگ و نمایشگر لمسی مطابق با سلیقه مشتری
- مدیریت انواع دتکتورها و مژوئلهای آنالوگ چند پروتکلی
- قابلیت تغییر رنگ LED
- استاندارد طراحی EN54-۴ , EN54-۲

S6-ARD-۳۰۰ دتکتور حرارتی دما افزایشی

- دتکتور حرارتی دما افزایشی، دتکتوری است که به افزایش ناگهانی دما حساس بوده. اعلان حریق می‌نماید. عملکرد دتکتور براساس استاندارد بین‌المللی تنظیم شده است به گونه‌ای که با افزایش دما با سرعت ۸ درجه سانتی گراد بر دقیقه فعال می‌شود.
- قابلیت اطمینان سیار بالا با پردازش حالت چند باره دمای محیط
 - تشخیص سریع افزایش دما با پردازش دمای محیط
 - مصرف بسیار کم جریان



| مدل | S6-ARD-۳۰۰ |
|-----------------------------|--------------------------------------|
| طبقه بندی | دستکتور حرارتی دما افزایشی آدرس پذیر |
| کلاس | A1R |
| استاندارد طراحی | EN54-5 |
| ولتاژ کارکرد | ۱۵-۲۸ ولت |
| جريان مصرفی در حالت عادی | ۲۵۰ میکرو آمپر |
| جريان آلام ۲۴ ولت | ۳ میلی آمپر |
| دما کارکرد | ۷۰ درجه سلسیوس |
| میزان رطوبت محیط | ۹۵٪ بدون میغان |
| میزان حساسیت به نرخ رشد دما | ۸ درجه سانتی گراد بر دقیقه |
| زاویه دیده شدن نشانگر | ۳۶۰ درجه |
| منطقه زیر پوشش دستکتور | ۱۵ متر |
| ابعاد | ۴۸*۱۰۰ میلی متر |
| وزن | ۱۲۰ گرم |

S6-AHD-۳۰۰ دستکتور حرارتی دما ثابت آدرس پذیر

دستکتور حرارتی دما ثابت مدل S6-CHD-۱۰۱ با استفاده از یک سنسور حساس به دما در صورتی که دمای محیط بالای ۷۰ درجه سانتی گراد برسد حالت اعلان حریق را به دستگاه مرکزی گزارش می‌نماید.

این دستکتور برای مکان‌هایی که در آنها تغییرات دمایی و مواد دودزا در شرایط عادی ممکن است وجود داشته باشند مناسب است.



| مدل | S6-AHD-۳۰۰ |
|---------------------------|----------------------------------|
| طبقه‌بندی | دستگار حرارتی دما ثابت آدرس پذیر |
| کلاس دستگار | A2S |
| استاندارد طراحی | EN54-5 |
| ولتاژ کارکرد | ۲۸-۱۵ ولت |
| جریان مصرفی در حالت عادی | ۰۲۵۰ میکرو آمپر |
| جریان آلام ۲۴ ولت | ۳ میلی آمپر |
| دما کارکرد | ۷۰ تا ۲۰ درجه سلسیوس |
| میزان رطوبت محیط | ۹۵٪ بدون میغان |
| دما آلام | ۷۰ درجه سلسیوس |
| نشانگر حالت عملکرد و آلام | LED |
| زاویه دیده شدن نشانگر | ۳۶۰ درجه |
| منطقه زیر پوشش دستگار | ۱۵ متر |
| ابعاد | ۱۰۰*۴۸ میلی متر |
| وزن | ۱۲۰ گرم |

S6-ASD-۳۰۰ دود نوری آدرس پذیر

دستگار دودی هوشمند آدرس پذیر مدل S6 که با استفاده از پردازش میکروپروسسوری کار می‌کند دارای حساسیت مناسبی نسبت به انواع مختلف دود، حتی با ذرات بسیار ریز است. **توضیحات:**

دستگار دودی هوشمند مدل S6-ASD-۳۰۰ که با استفاده از پردازش میکروپروسسوری کار می‌کند دارای حساسیت مناسبی نسبت به انواع مختلف دود، حتی با ذرات بسیار ریز است. این مدل دارای طراحی خاصی با یک جامپر بوده تا بتواند موارد زیر را محقق کند :



- ۱ تشخیص سریع ذرات دود
- ۲ جلوگیری از ورود ذرات گرد و غبار

۳ محافظت در برابر ورود و اختلال حشرات

۴ با حساسیت بالا نسبت به انواع مختلف دود

۵ این مدل برای مکان هایی که در آنها، احتمال آتش سوزی کند و دودزا زیاد است، مانند محل های مسکونی و یا تجاری ایده آل می باشد.

ویژگی های دتکتور دودی

• طراحی بروز و پایدار

• مصرف جریان خیلی کم به کمک فناوری پیشرفته

• حذف هرگونه حساسیت به نور محیط

• ضریب اطمینان بالا و حساسیت ثابت

• مدار میکرو کنترلی

• تکنولوژی FULL SMD

• وضعیت پیش هشدار LED ها

• حذف نویز و وضعیت های گذرا

• الگوریتم هوشمند

• مصوّنیت در برابر نور محیط

اطلاعات فنی

| مدل | S6-ASD-۳۰۰ |
|------------------------|---------------------------|
| طبقه بندی | دتکتور دود نوری آدرس پذیر |
| استاندارد طراحی | EN54/7 |
| ولتاژ کار کرد | ۲۸-۱۵Vdc |
| جریان مصرفی حالت نرمال | ۲۵۰ میکرو آمپر |
| جریان آلام ۲۴ ولت | ۳ میلی آمپر |
| دمای کار کرد | ۲۰ تا ۷۰ درجه سلسیوس |
| میزان رطوبت محیط | ٪ ۹۵ بدون میعان |
| میزان حساسیت به دود | ۰/۱ db/m |
| زاویه دیدن نشانگر | ۳۶۰ |
| ابعاد | ۱۰۰ میلی متر * ۵۰ |
| وزن | ۱۲۰ گرم |

دتکتور مولتی S6-AMD-۳۰۰

۱۰۱ S6-CMD-۱۰۰ یک دتکتور مولتی سنسور است که شامل یک جامپر تشخیص دود به علاوه سنسور حرارتی می باشد و در واقع دو نوع دتکتور دودی و حرارتی دما ثابت را با هم به همراه دارد.



این دتکتور می‌تواند در بازه وسیعی از محل‌ها کاربرد داشته باشد چرا که به طور همزمان دو فاکتور ناشی از آتش‌سوزی را بررسی می‌نماید.

توضیحات:

S6-AMD-۳۰۰ یک دتکتور مولتی سنسور است که شامل یک جامپر تشخیص دود به علاوه سنسور حرارتی می‌باشد و در واقع دو نوع دتکتور دودی و حرارتی دما ثابت را با هم به همراه دارد. این دتکتور می‌تواند در بازه وسیعی از محل‌ها کاربرد داشته باشد چرا که به طور همزمان دو فاکتور ناشی از آتش‌سوزی را بررسی می‌نماید.

اطلاعات فنی:

| مدل | S6-AMD-۳۰۰ |
|----------------------------|--|
| دستگاه بندی | دستگیر مولتی سنسور دودی - حرارتی آدرس پذیر |
| کلاس | A2S |
| استاندارد طراحی | EN54-5/7 |
| ولتاژ کارکرد | ۱۵-۲۸ ولت |
| جریان مصرفی در حالت عادی | ۲۵۰ میکرو آمپر |
| جریان آلام ۲۴ ولت | ۳ میلی آمپر |
| دما کارکرد | ۲۰-۷۰ درجه سلسیوس |
| میزان رطوبت محیط | ۹۵٪ بدون میعان |
| دما آلام | ۷۰ درجه سلسیوس |
| نیشانگر حالت عملکرد و آلام | LED |
| زاویه دیده شدن نیشانگر | ۳۶۰ درجه |
| منطقه زیر پوشش دستگیر | ۱۵ متر |
| زمان اعلام آلام | ۴ ثانیه |
| ابعاد | ۴۸*۱۰۰ میلی متر |
| وزن | ۱۲۰ گرم |



شستی قابل ریست آدرس پذیر ۳۰۰ S1-ACP-۳۰۰ یک شستی آدرس پذیر است خصوصیت قابل تست و ریست کردن آسان این شستی، سهولت نصب و استفاده از آن را بالا می برد.
توضیحات:

شستی اعلان حريق S1-ACP-۳۰۰ یک شستی آدرس پذیر است خصوصیت قابل تست و ریست کردن آسان این شستی، سهولت نصب و استفاده از آن را بالا می برد. همچنین این شستی مجهز به چراغ نشانگر LED عملکرد است و در صورت عمل کردن شستی به آسانی قابل تشخیص می باشد.

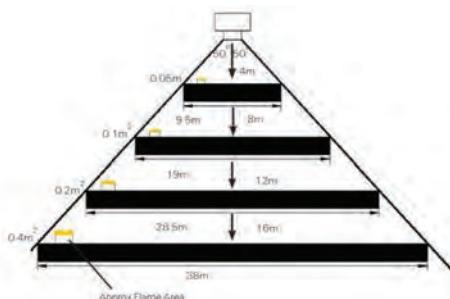
اطلاعات فنی:

| مدل | RC-۱۰۰ |
|--------------------------|----------------------|
| طبقه بندی | شستی قابل ریست شدن |
| استاندارد طراحی | EN54-۱۱ |
| ولتاژ کار کرد | ۹-۳۵ ولت |
| جریان مصرفی در حالت عادی | ۲۵۰ میکرو آمپر |
| جریان آلام ۲۴ ولت | ۳ میلی آمپر |
| دما کار کرد | ۱۰ تا ۷۰ درجه سلسیوس |
| میزان رطوبت محیط | ۹۵٪ بدون میعان |
| استاندارد ایپی معادل | IP-۴۰ |
| نوع شستی | استفاده داخلی Type A |
| ابعاد | ۵۰*۹۵*۹۵ میلی متر |
| وزن | ۱۳۰ گرم |

دتكتور شعله IR

کابل حرارتی:

کابل دارای شیلد مختص سیستم متعارف:



کابل حرارتی:

کابل دارای شیلد مختص سیستم متعارف

Specifications

| | |
|--------------------|--|
| Conductor | Bare Copper |
| Insulation | PVC |
| Shield | Braided |
| Jacket | PVC |
| Jacket Thickness | .015" (.381mm) |
| Approvals | FPLR
CEC (20-16 AWG only)
California State Fire Marshall |
| NEC Articles | 790 |
| Voltage Rating | 300V |
| Temperature Rating | 75°C |

Applications

- Fire Protection
- Alarm
- Signal
- Motion/Detection
- Audio Circuits
- Control Circuits
- Initiating Circuits
- Notification Circuits



| Part No. | No. of Conds. | Stranding | Standard Lengths | | Standard Unit Weight | Insulation Thickness | Nominal OD | | |
|---------------|---------------|-----------|------------------|-------|----------------------|----------------------|------------|-----|------|
| | | | ft. | m | | | inch | mm | inch |
| 22 AWG | | | | | | | | | |
| 5522FL | 4 | solid | C-500 | C-152 | 9.0 | 4.1 | .018 | .25 | .145 |
| | | | U-1000 | U-305 | 19.0 | 8.6 | | | |
| | | | | 305 | 19.0 | 8.6 | | | |
| 18 AWG | | | | | | | | | |
| 5320FL* | 2 | solid | C-500 | C-152 | 10.5 | 4.8 | .016 | .25 | .155 |
| | | | U-500 | U-152 | 11.5 | 5.2 | | | |
| | | | | 152 | 11.5 | 5.2 | | | |
| | | | U-1000 | U-305 | 22.0 | 10.0 | | | |
| | | | | 305 | 22.0 | 10.0 | | | |
| 5322FL | 4 | solid | C-500 | C-152 | 15.5 | 7.0 | .016 | .25 | .170 |
| | | | 500 | 152 | 16.5 | 7.5 | | | |
| | | | | 152 | 16.5 | 7.5 | | | |
| | | | U-1000 | U-305 | 32.0 | 14.5 | | | |
| | | | | 305 | 34.0 | 15.4 | | | |
| 16 AWG | | | | | | | | | |
| 5220FL* | 2 | solid | 1000 | 305 | 29.0 | 13.2 | .016 | .25 | .178 |
| 5222FL | 4 | solid | 1000 | 305 | 50.0 | 22.7 | .016 | .25 | .205 |
| 14 AWG | | | | | | | | | |
| 5120FL* | 2 | solid | 500 | 152 | 22.0 | 10.0 | .013 | .33 | .217 |
| | | | 1000 | 305 | 43.0 | 19.5 | | | |
| 5122FL | 4 | solid | 1000 | 305 | 79.0 | 36.9 | .013 | .33 | .255 |
| 12 AWG | | | | | | | | | |
| 5020FL | 2 | solid | 1000 | 305 | 60.0 | 27.2 | .013 | .33 | .251 |
| | | | | | | | | | |

| Part No. | No. of Cond. | Stranding | Standard Lengths | | Standard Unit Weight | | Insulation Thickness | | Nominal OD | | | |
|---|--------------|-----------|-----------------------|---------------------|----------------------|---------------------|----------------------|-----|------------|------|--|--|
| | | | ft. | m | lbs. | kg | inch | mm | inch | mm | | |
| Unshielded Multi-conductor (NEC FPL) | | | | | | | | | | | | |
| 18 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5320UJ | 2 | solid | U-1000 | U-305 | 22.0 | 10.0 | .015 | .38 | .206 | 5.23 | | |
| 16 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5220UJ | 2 | solid | 500
1000 | 152
305 | 16.0
32.0 | 7.3
14.5 | .015 | .38 | .230 | 5.84 | | |
| Shielded Multi-conductor (NEC FPL) | | | | | | | | | | | | |
| 18 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5320FJ | 2 | solid | U-1000
1000 | U-305
305 | 27.0
28.0 | 12.3
12.7 | .015 | .38 | .211 | 5.36 | | |
| 5322FJ | 4 | solid | 1000 | 305 | 43.0 | 19.5 | .015 | .38 | .240 | 6.10 | | |
| 16 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5220FJ | 2 | solid | 500
U-1000
1000 | 152
U-305
305 | 18.0
35.0
37.0 | 8.2
15.9
16.8 | .015 | .38 | .235 | 5.97 | | |
| 5222FJ | 4 | solid | 1000 | 305 | 59.0 | 26.8 | .015 | .38 | .269 | 6.83 | | |
| 14 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5120FJ | 2 | solid | 1000 | 305 | 49.0 | 22.3 | .020 | .51 | .279 | 7.09 | | |
| 12 AWG | | | | | | | | | | | | |
| 5020FJ | 2 | solid | 1000 | 305 | 69.0 | 31.3 | .020 | .51 | .317 | 8.05 | | |

Specifications

| | |
|--------------------------------|----------------|
| Conductor | Bare Copper |
| Insulation | FHDPE |
| Shield (where applicable) | Goldfoil |
| Jacket | PVC |
| Jacket Thickness | .033" (.838mm) |
| Approvals | |
| NEC | FPL |
| California State Fire Marshall | |
| NEC Articles | 760 |
| Voltage Rating | 300V |
| Temperature Rating | 75°C |
| Nominal Capacitance* | |
| Unshielded† | 13 pF/ft. |
| Shielded†† | 20–36 pF/ft. |

*Capacitance between conductors.

†60% lower capacitance than cables on page 20.55

††60% lower capacitance than cables on page 20.56

Unshielded



Shielded



Shorting Fold

Applications

- Addressable Fire Systems
- Data Circuits
- Audio Circuits
- Control Circuits
- Initiating Circuits
- Notification Circuits

**جدول مرتبط با تجهیزات اعلام حریق:
جدول ضوابط طراحی سیستم‌های اعلام حریق براساس BS/EN**

| ملاحظات | شرايط | شرح |
|-----------------------------------|----------------|--|
| | ۲/۵ سانتی متر | حداقل فاصله کاشف دودی از سقف |
| | ۶۰ سانتی متر | حداکثر فاصله کاشف دودی از سقف |
| | ۲/۵ سانتی متر | حداقل فاصله کاشف حرارتی از سقف |
| | ۱۵ سانتی متر | حداکثر فاصله کاشف حرارتی از سقف |
| ۶_۱_۴_۳ بند | ۵۰ سانتی متر | حداقل فاصله کاشف‌ها از دیوار |
| | ۵/۳ متر | حداکثر فاصله کاشف دودی از دیوار |
| | ۳/۸ متر | حداکثر فاصله کاشف حرارتی از دیوار |
| در ارتفاع نصب ۳ متر (بند ۴_۳_۱) | ۱۰/۶ متر | حداکثر فاصله بین کاشف‌های دودی |
| در ارتفاع نصب ۳ متر (بند ۴_۳_۱) | ۷/۵ متر | حداکثر فاصله بین کاشف‌های حرارتی |
| | ۱۰۰ سانتی متر | حداقل فاصل کاشف از دریچه‌های دمنده سقفی |
| | ۱۵۰ سانتی متر | حداکثر فاصله کاشف از درب خروجی و آسانسور |
| در ارتفاع نصب ۳ متر | ۱۱۲ متر مربع | سطح پوشش هر کاشف دودی نقطه‌ای |
| در ارتفاع نصب ۳ متر | ۵۶/۳ متر مربع | سطح پوشش هر کاشف حرارتی نقطه‌ای |
| | ۱۵۰۰ متر مربع | حداکثر سطح پوشش هر کاشف بیم |
| ۱۸_۱_۴_۳ بند | ۱۰٪ ارتفاع سقف | حداکثر برآمدگی و فرورفتگی در زیر سقف |
| | ۲۵ متر | حداکثر ارتفاع نصب کاشف بیم |
| | ۱۱ متر | حداکثر ارتفاع نصب کاشف دودی |
| | ۸ متر | حداکثر ارتفاع نصب کاشف حرارتی 58°C |
| در صورت عدم وجود مواد قابل اشتعال | ۸۰ سانتی متر | حداکثر عمق سقف کاذب بدون سیستم اعلام |
| | ۳۰ متر | حداکثر فاصله دسترسی به شستی‌ها |
| | ۱۴۰ سانتی متر | حداکثر ارتفاع شستی از کف تمام شده |
| | ۱۱۰ سانتی متر | حداقل ارتفاع شستی از کف تمام شده |

| | | |
|---------------------------------------|-----------------|--|
| | ۶۰ متر | حداکثر مسیر پیمایش تا رویت چراغ از شروع زون |
| | ۴۵ متر | حداکثر مسیر پیمایش تا شستی اعلام |
| | ۳۰ متر | حداکثر فاصله بین دو شستی اعلام حریق |
| | ۲ متر | حداکثر فاصله آژیر از کف تمام شده |
| | ۱۴۰ سانتی متر | ارتفاع نسب دستگاه مرکزی از کف تمام شده |
| | ۱ میلی متر مربع | حداقل سطح مقطع کابل یا سیم مصرفی |
| | ۱۲۰ دسی بل | حداکثر صدای تولید شده توسط آژیر الکترونیکی |
| برای اتاق های خواب ۷۵ دسی بل می باشد. | ۶۵ دسی بل | حداقل صدای تولید شده توسط آژیر الکترونیکی |
| | ۱۰۰۰ هرتز | حداکثر فرکانس صدای تولید شده توسط آژیر |
| | ۵۰۰ هرتز | حداقل فرکانس صدای تولید شده توسط آژیر |
| | ۱/۵ متر | حداکثر فاصله شستی تا هر خروج |
| | ۳ ثانیه | حداکثر فاصله پخش آلام از زمان فشار دادن شستی |
| | ۵۰ سانتی متر | حداقل فاصله شعاعی کاشف تا کالاهای انبار شده |
| | ۷/۵ متر | حداکثر فاصله افقی هر نقطه از فضا با خط پرتو |

جدول ضوابط طراحی سیستم های اعلام حریق براساس NFPA

| شرح | شرایط |
|---|--------------|
| فاصله قابل قبول بین کاشف های دودی در شرایط معمولی | ۹/۱ متر |
| حداکثر زمان انتقال هوا از دورترین نقطه به کاشف نمونه گیر از هوا | ۱۲۰ ثانیه |
| حداقل فاصله کاشف حرارتی شده روی دیوار تا زیر سقف
حداکثر فاصله کاشف حرارتی نصب شده روی دیوار تا زیر سقف | ۱۰۰ میلی متر |
| | ۳۰۰ میلی متر |
| حداکثر ارتفاع تیر
حداکثر حدفاصل مراکز تیرها از یکدیگر | ۳۰۰ میلی متر |
| | ۲/۴ متر |
| حداکثر فاصله مجاز کاشف حرارتی خطی نصب شده روی دیوار تا سقف | ۵۰ سانتی متر |
| حداکثر فاصله کاشف حرارتی با دیوار یا پارتبیشن با ارتفاع بیش از ۸۵٪ ارتفاع سقف | ۰/۵۵ |

| | | |
|---------------------|---|------------------------------|
| ۰/۷S | حداکثر فاصله دورترین نقطه سقف از کاشف حرارتی نقطه‌ای | |
| ۰/۵S | حداکثر فاصله کاشف‌های حرارتی تا تیرچه | |
| ۲/۳S | حداکثر فاصله کاشف‌ها با تیرهای بار ارتفاع بیش از ۱۰۰ میلی‌متر | |
| ۱۰ متر | حداکثر ارتفاع مجاز سقف برای کاشف حرارتی | |
| صفر درجه سانتی‌گراد | حداقل دمای محیط | |
| ۳۸ درجه سانتی‌گراد | حداکثر دمای محیط | شرایط مجاز نصب کاشف‌های دودی |
| %۹۳ | حداکثر رطوبت نسبی | |
| ۱/۵ متر بر ثانیه | حداکثر سرعت هوا | |
| ۱۰۰ میلی‌متر | حداقل فاصله کاشف دودی نصب شده روی سقف تا دیوار مجاور | نصب کاشف دودی روی دیوار |
| ۱۰۰ میلی‌متر | حداقل فاصله کاشف دودی نصب شده روی دیوار تا زیر سقف | |
| ۱۵ متر | حداقل فاصله تأیید شده کاشف‌های چند حسگره از یکدیگر | |
| ۱۰۰ میلی‌متر | حداقل فاصله کاشف حرارتی نصب شده روی سقف تا دیوار مجاور | |
| ۱/۱ متر | حداقل ارتفاع نصب شستی | |
| ۱/۳۷ | حداکثر ارتفاع نصب شستی | شستی اعلام حریق |
| ۱/۵ متر | حداکثر فاصله نصب شستی از درب ورودی | |
| ۶۱ متر | حداکثر فاصله پیمایش برای دسترسی به شستی در هر طبقه | |

مقایسه آشکارسازهای مرسوم:

| contra | car | advantages | disadvantages | characteristics |
|---|---|--|---|--|
| - خیلی خوب
- عدم تأثیرپذیری از باد،
باران و غیره
- اگر حساسیت آن
از ۲۸۰۵ کمتر
باشد از نور خورشید تأثیر
می‌پذیرد | - در مناطق عمومی که
شعله از نشانه‌های اصلی
بروز آتش می‌باشد.
- نواحی سخت و
هیدروکربن‌ها
- نواحی باز | - نیاز به خط مستقیم
دید
- تشعشعات
ماوراء‌بخش توسط
دود غلیظ جذب
می‌گردد | - پاسخ سریع
- پوشش وسیع
- عدم تأثیرپذیری
زیاد | آشکار ساز
ماوراء‌بنفس
(آشکار ساز شعله) |
| - خوب
- عدم تأثیرپذیری از باد و
باران و غیره
- تأثیر از نور خورشید | - همانند UV.
اما برای نواحی باز و
مناطقی که ماشین‌آلات
با ارتعاش بالا کار
می‌کنند پیشنهاد
نمی‌شود | - نیاز به خط مستقیم
دید
- تشعشعات
خورشیدی و
ماشین‌آلات گرم
با ارتعاش بالا
ممکن است موج
آشکارسازی اشتباه
شوند | - پاسخ سریع
- پوشش وسیع
- عدم تأثیرگذاری
از باد
- عدم جذب
توسط دود | آشکار ساز
مادون فرمز
(آشکار ساز شعله) |
| - خوب
- اگرچه تأثیرپذیری از
باد استفاده از آنها در
محیط‌های باز نامناسب
می‌کند | - در مناطق عمومی که
شرایط محیطی برای
آشکار ساز دود مناسب
نمی‌باشد.
- به عنوان پشتیبان
برای آشکارسازهای
شعله در مناطق پر تردد | - پاسخ نسبتاً آهسته | قابل اطمینان | آشکارساز حرارت |
| جهت مناطق باز که به طور
طبیعی تسویه می‌شوند
مناسب نمی‌باشد | - در مناطق عمومی تمیز
که در معرض
اشغال دهنده‌ها نیست
- اتاق کنترل
- اتاق سوئیچ گیر
- مناطق مسکونی و
دفتری
- فضای خالی پشت
سقف و کف کاذب | - به محیط نسبتاً تمیز
نیاز دارد | - حساسیت بالا
- قدرت
آشکارکردن
حرفهای نهان
را در مراحل اولیه
بروز آتش دارد | آشکار ساز دود |
| خوب | در مناطقی که دود و
ذرات گرد و غبار زیادی
وجود ندارد استفاده
می‌گردد | انبارکردن مواد مطابق
با استاندارد باشد | - دسترسی به
تعمیر و نگهداری
آسان
- تعداد کمتر
- شعاع پوششی
بیشتر - خواص
سنیسورهای دودی
را دارد | آشکار ساز
شعاع نور |

انتخاب آشکارساز براساس نواحی مختلف:

| نوع آشکارسازی | ناحیه |
|--------------------|----------------------------|
| شعله / حرارت | سیستم ذخیره‌سازی سوخت |
| شعله / حرارت / دود | اتاق دیزل ژنراتور |
| حرارت | تعمیرگاه |
| دود / حرارت | اتاق کنترل |
| دود / حرارت | اتاق بااتری |
| دود | اتاق سوئیچ گیر (کلید خانه) |
| حرارت / دود | اتاق‌های عمومی |
| دود | راه پله |
| حرارت / دود | سرویس‌های بهداشتی |

طبقه‌بندی (کلاس) حرارتی آشکارسازها (دکتورها):

| حداکثر حرارت پاسخ استاتیک درجه سلسیوس | حداقل حرارت پاسخ استاتیک درجه سلسیوس | حداکثر حرارت محل کاربری درجه سلسیوس | حرارت محل کاربری درجه سلسیوس | کلاس آشکار ساز |
|---------------------------------------|--------------------------------------|-------------------------------------|------------------------------|----------------|
| ۶۵ | ۵۴ | ۵۰ | ۲۵ | A1 |
| ۷۰ | ۵۴ | ۵۰ | ۲۵ | A2 |
| ۸۵ | ۶۹ | ۶۵ | ۴۰ | B |
| ۱۰۰ | ۸۴ | ۸۰ | ۵۵ | C |
| ۱۱۵ | ۹۹ | ۹۵ | ۷۰ | D |
| ۱۳۰ | ۱۱۴ | ۱۱۰ | ۸۵ | E |
| ۱۴۵ | ۱۲۹ | ۱۲۵ | ۱۰۰ | F |
| ۱۶۰ | ۱۴۴ | ۱۴۰ | ۱۱۵ | G |

حدود ارتفاع سقف تحت پوشش آشکارسازها (به صورت کلی)

| نوع آشکار ساز | ارتفاع سقف حداکثر قابل اعمال | ارتفاع سقف که نباید بزرگ تر از اعداد زیر باشد (متر) |
|--|------------------------------------|---|
| A1
سایر کلاس ها | ۹
۷/۵ | ۱۰/۵
۱۰/۵ |
| دودی نقطه ای | ۱۰/۵ | ۱۲/۵ |
| مونوکسید کربن | ۱۰/۵ | ۱۲/۵ |
| دودی پرتو نوری | ۲۵ | ۲۵ |
| دودی استنشاقی با حساسیت نرمال
حساسیت ارتقا یافته
حساسیت بسیار بالا | ۱۰/۵
۱۲
۱۵ | ۱۲/۵
۱۴
۱۸ |
| سایر آشکارسازها | مطابق مشخصات ارائه شده توسط سازنده | |

جداول مربوط به دتکتور حرارتی:

| ضریب تغییر فاصله مجاز کاشفها | حداکثر ارتفاع سقف | |
|------------------------------|-------------------|------------|
| | بر حسب فوت | بر حسب متر |
| ۱ | ۱۰ تا | ۳/۰۵ |
| ۰/۹۱ | ۱۲ تا | ۳/۶۶ |
| ۰/۸۴ | ۱۴ تا | ۴/۲۷ |
| ۰/۷۷ | ۱۶ تا | ۴/۸۸ |
| ۰/۷۱ | ۱۸ تا | ۵/۴۹ |
| ۰/۶۴ | ۲۰ تا | ۶/۱۰ |
| ۰/۵۸ | ۲۲ تا | ۶/۷۱ |
| ۰/۵۲ | ۲۴ تا | ۷/۳۲ |
| ۰/۴۶ | ۲۶ تا | ۷/۹۳ |
| ۰/۴۰ | ۲۸ تا | ۸/۵۴ |
| ۰/۳۴ | ۳۰ تا | ۹/۱۴ |

| کد رنگی | حداکثر دمای سقف | | محدوده دمایی | | دسته‌بندی دمایی |
|----------|-----------------|-----|--------------|---------|------------------|
| | °F | °C | °F | °C | |
| بدون رنگ | ۸۰ | ۲۸ | ۱۰۰-۱۳۴ | ۳۹-۵۷ | پایین |
| بدون رنگ | ۱۱۵ | ۴۷ | ۱۳۵-۱۷۴ | ۵۸-۷۹ | معمولی |
| سفید | ۱۵۵ | ۶۹ | ۱۷۵-۲۴۹ | ۸۰-۱۲۱ | متوسط |
| آبی | ۲۳۰ | ۱۱۱ | ۲۵۰-۳۲۴ | ۱۲۲-۱۶۲ | بالا |
| قرمز | ۳۰۵ | ۱۵۲ | ۳۲۵-۳۹۹ | ۱۶۳-۲۰۴ | خیلی بالا |
| سبز | ۳۸۰ | ۱۹۴ | ۴۰۰-۴۹۹ | ۲۰۵-۲۵۹ | بسیار بسیار بالا |
| نارنجی | ۴۸۰ | ۲۴۹ | ۵۰۰-۵۷۵ | ۲۶۰-۳۰۲ | فوق العاده بالا |

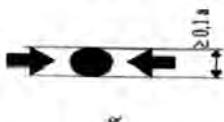
علامت مورد استفاده شستی دستی:



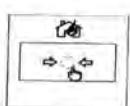
ب - علامت روی صفحه جلو



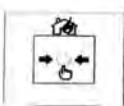
الف - علامت روی صفحه راه انداز



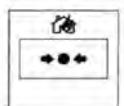
پ) علامت روی صفحه راه انداز برای شستی نوع B
ت) علامت روی صفحه راه انداز برای شستی نوع A



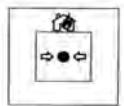
ب) نمونه استفاده از صفحه راه انداز مستطیل



الف) نمونه استفاده از صفحه راه انداز مرغ



ب) نمونه استفاده از صفحه راه انداز مستطیل



الف) نمونه استفاده از صفحه راه انداز مرغ

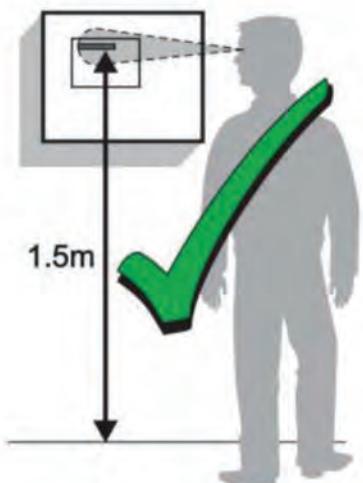
نمونه علامت‌گذاری سطح جلو و سطح راه اندازی
برای شستی‌های دستی نوع B

نمونه علامت‌گذاری سطح جلو و سطح راه اندازی
برای شستی‌های دستی نوع A

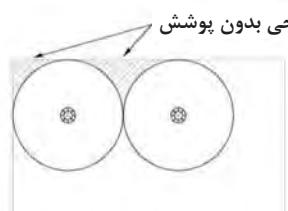
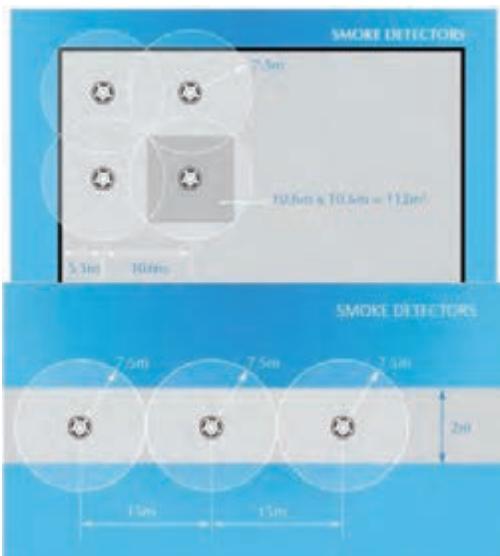
نکات پنل مرکزی آدرس پذیر:

- مجهر به مدارهای کنترل دستی، دتکتورهای خودکار از انواع دودی، و حرارتی یا کاری متناسب با نیاز این نوع تابلوها باید از نوع میکروپروسسور پایه و مجهر به نقاط آدرس بوده و حداقل دارای مشخصات و امکانات زیر می‌باشد:
 - تعداد مدارهای حلقه‌ای مناطق تشخیص حریق گروههای خروجی و نقاط آدرس پذیر متناسب با مورد مصرف بوده و دارای قابلیت افزایش برای توسعه آتی باشد.
 - پنل باید به صورت مدولار طراحی شده باشد.
 - دارای سیستم نمایشگر دیداری و شنیداری راه دور باشد.
 - دستگاه مجهر به سیستم گزارش دهی در ایستگاه مرکزی بر حسب نقطه منطقه حریق باشد.
 - سیستم دارای مدولهای کنترل آدرس پذیر باشد.
 - تابلو دارای لوازم و امکانات لازم مانند LCD/LED برای نشان دادن عیوب و اشکالات سیستم باشد.
 - مجهر به سیستم جبران انحراف ردیابی باشد.
 - دارای امکانات لازم برای اینترفیس بین سیستم اعلام حریق و سیستم تهويه برای اینترلاک‌های لازم بین راه انداز مکنده تخلیه دود و سیستم مزبور باشد.
 - مجهر به سیستم مخابره‌کننده دیجیتال برای حداقل دو خط تلفن باشد.
 - مجهر به باتری و منبع تغذیه با خروجی ثابت شده ۲۴ ولت مستقیم شارژر اتوماتیک محافظت شده در برابر اتصال کوتاه و اتصال معکوس به باتری و دارای قابلیت کار با باتری‌های خشک یا آب‌بندی شده باشد.

اعلام حریق: توضیحات تصویری نکات طراحی و اجرای سیستم‌های کشف و ارتفاع نصب پنل مرکزی:

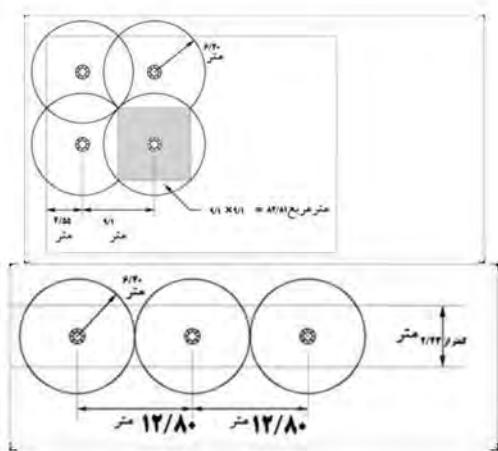


نکات مربوط به آشکارساز دودی:
سطح پوشش آشکارساز دودی براساس BS/ EN

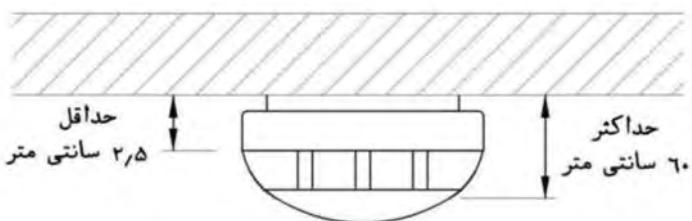


نصب دتکتور در یک فضا باید به گونه‌ای انجام شود که هیچ نقطه‌ای از فضا بدون کاشف باقی نماند. تصویر زیر را نگاه کنید:

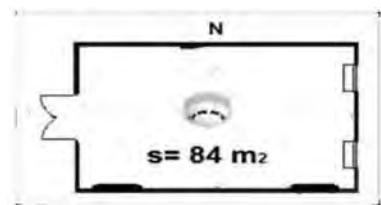
سطح پوشش آشکارساز دودی براساس NFPA



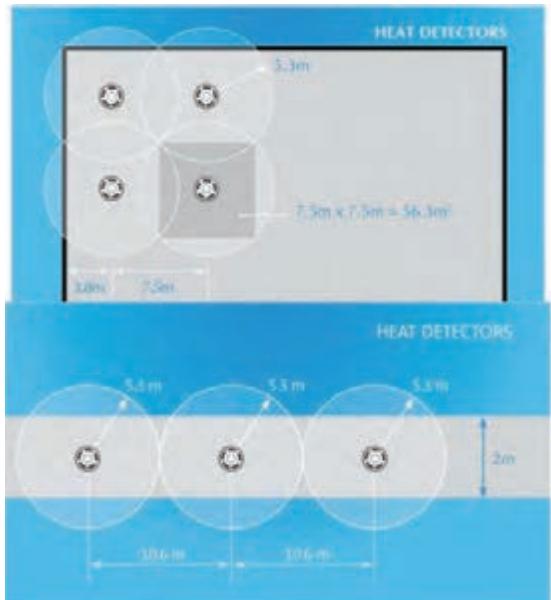
دتكتورهای دودی که به صورت نقطه‌ای عمل می‌نمایند، باید با سقف حداقل $2/5$ سانتی‌متر و حداقل 60 سانتی‌متر فاصله داشته باشند. به تصویر زیر دقیق کنید:



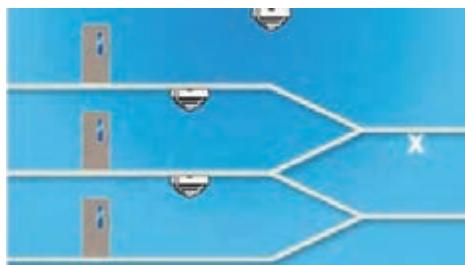
برای اتاق‌های با مساحت 84 متر مربع و یا کمتر، نصب یک دتكتور دودی کافی است. به تصویر زیر دقیق کنید:



نکات مربوط به آشکارساز حرارتی:
سطح پوشش آشکارساز حرارتی براساس BS/ EN



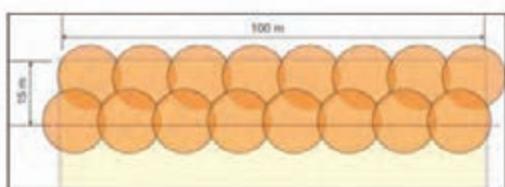
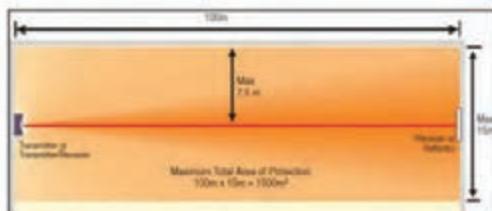
مکان صحیح و غلط نصب دتکتورها در کریدور و راه پله:



نکات مربوط به آشکارساز گاز CO_2 :



نکاتی درخصوص سنسورهای آشکارساز و هشدار دهنده گاز مونوکسید کربن (CO detector)
فاصله طولی و عرضی عملکرد بیم دتکتور:

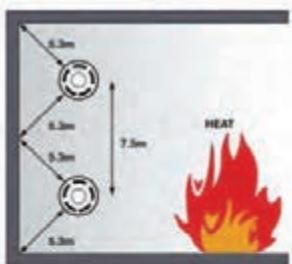


نکات جانمایی دتکتورها:

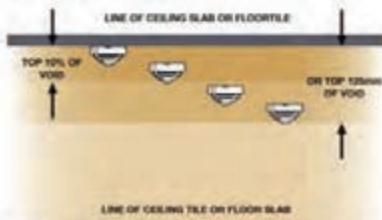
**Smoke detector spacing
(under flat horizontal ceiling)**



Heat detector spacing (under flat horizontal ceiling)

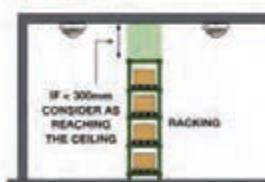


Mounting detectors in voids

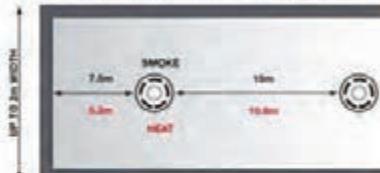


Applies to floor and ceiling void. Any of the above detector positions are acceptable.

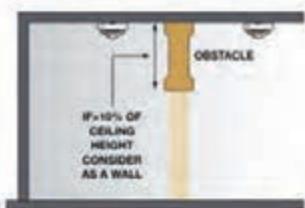
Obstructions



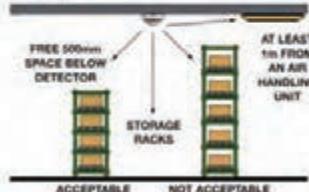
**Smoke & Heat detector spacing in corridors
(heat detection not applicable to category L systems)**



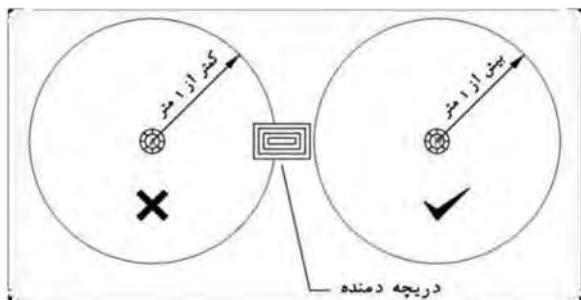
Limits of siling sensors near obstacles or walls



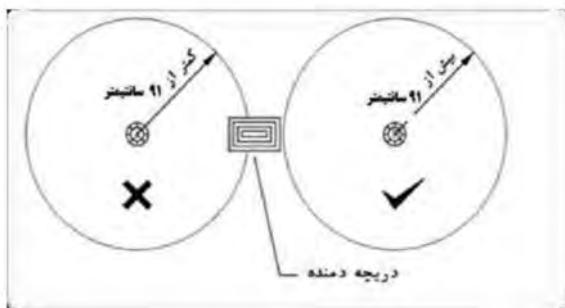
Ceilings with other obstructions or air handling units etc.



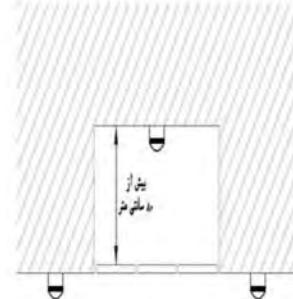
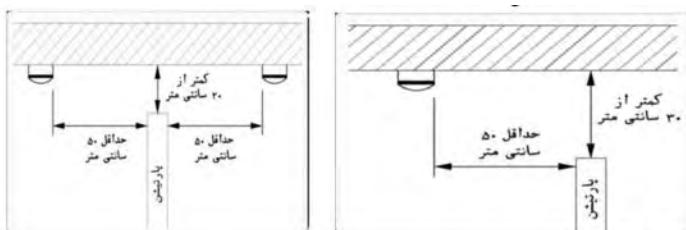
فاصله افقی دتکتورها از دریچه کولر یا هواساز در استاندارد BS:



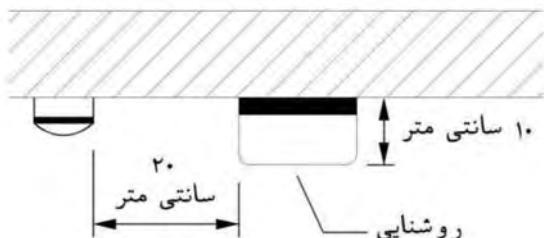
فاصله افقی دتکتورها از دریچه کولر یا هواساز در استاندارد NFPA:



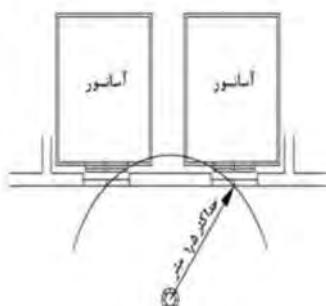
فاصله دتکتور تا دیوار کاذبی:



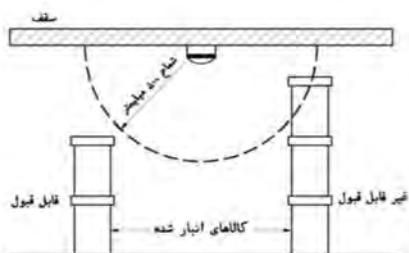
فاصله دتکتور از روشنایی:



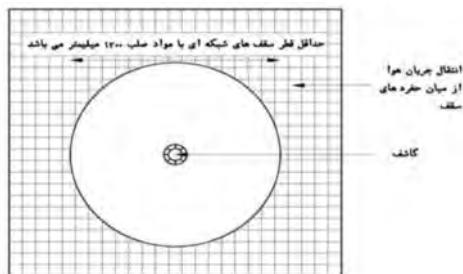
فاصله دتکتور از درب آسانسور:



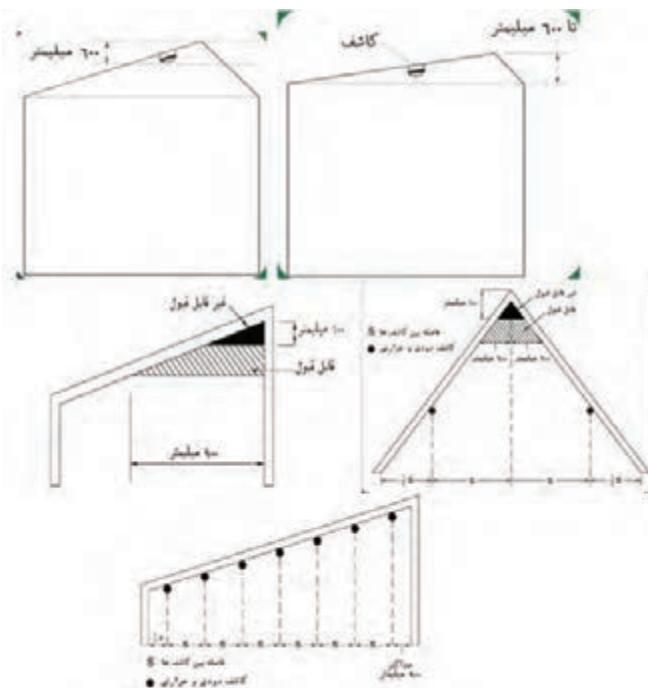
فاصله دتکتور در سوله های انبار:



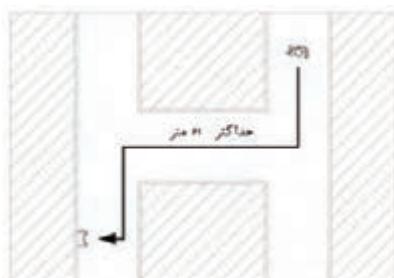
جانمایی دتکتور در سقف های مشبك:



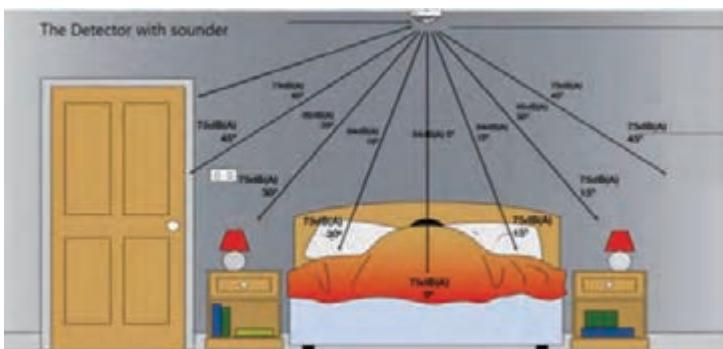
جانمایی دتکتور در سقف‌های شیبدار:



نکات مربوط به شستی:



نکات مربوط به آژیر و هشدار دهنده‌ها:



سیستم نظارت تصویری (دوربین مداربسته)

پیدایش سیستم نظارت تصویری:

تاریخچه پیشرفت سیستم‌های دوربین مداربسته (نظارت تصویری) در شکل زیر نمایش داده شده است:

| | |
|--|------|
| • ساخت اولین دوربین ویدئویی توسط توماس ادیسون و ویلیام دیکسون. | ۱۸۸۰ |
| • بهره برداری از اولین سلمانه مداربسته توسط والتر بروج در شرکت ژیمنتس و بعمنظور مشاهده پرتاب موشگ. | ۱۹۴۷ |
| • اختراق VideoTapeRecorder (۵ مال تا تجاری سازی محصول طول کشید) | ۱۹۵۱ |
| • استفاده از سلمانه های نظارت تصویری در اماکن عمومی توسط پلیس. | ۱۹۶۵ |
| • استفاده از اولین سلمانه نظارت تصویری خارجی در انگلستان. | ۱۹۶۹ |
| • ورود تکنولوژی CCD به نظارت تصویری (استفاده از فناوری میکروچیپ) | ۱۹۷۶ |
| • ساخت اولین دوربین مگاپیکسلی دنیا توسط شرکت KODAK | ۱۹۸۶ |
| • تجهیز اولین دستگاه های خودپرداز (ATM) به سلمانه نظارت تصویری و دوربین مداربسته | ۱۹۹۰ |
| • ساخت اولین دوربین تحت شبکه (IP) توسط شرکت AXIS | ۱۹۹۶ |
| • ورود اولین دوربین تحت شبکه (DigitalVideoRecorder) به بازار | ۱۹۹۸ |
| • نصب اولین سلمانه تشخیص چهره در دبیرستان RoyalPalm در آمریکا | ۲۰۰۳ |
| • شروع تولید تجهیزات HD Analog با قیمت رقابتی و آغاز جهشی عظیم در عرصه نظارت تصویری | ۲۰۱۲ |



فیش تغذیه دوربین مداربسته:

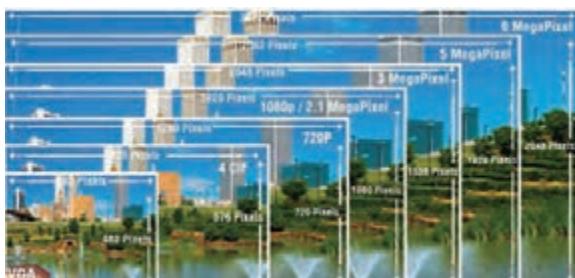
شکل زیر ابعاد یک فیش نری تغذیه را نشان می‌دهد. همان‌گونه که مشخص است طول این فیش ۱۲ میلی متر می‌باشد و در بازار هم به فیش ۱۲mm معروف می‌باشد. همچنین همان‌گونه که مشخص است می‌توان با یک فیش مادگی (ورودی) چندین فیش نری (خروجی) داشت.



بررسی خروجی تصویر دوربین مداربسته:

همان‌طور که در کتاب فرا گرفتید، یکی از معیارهای عددی مقایسه تصویر، عاملی به نام تفکیک پذیری (Resolution) است. واحد آن پیکسل است. بدین معنا که هر پیکسل منفرد، کوچک‌ترین جزء ساختاری یک تصویر است و از نقاط ریزی روی صفحه نمایش تشکیل می‌شود. برای مثال یک دوربین ۲۰۰۰ پیکسل (۲MP) خروجی تصویری برابر ۱۹۲۰ پیکسل در محور طولی یا افقی (Horizontal) و ۱۰۸۰ پیکسل در محور عرضی یا عمودی (Vertical) دارد. بنابراین خروجی این تصویر ۱۹۲۰*۱۰۸۰ نیز گفته می‌شود. با ضرب این دو عدد در یکدیگر به حدود دو میلیون پیکسل می‌رسیم. لذا نام گذاری ۲MP یا 2×10^6 نیز به همین دلیل است. رزولوشن دوربین‌های دیگر را در جدول زیر می‌بینید:

| Name / Pixel Count | Horizontal x Vertical |
|--------------------|-----------------------|
| VGA / .3 MP | 640 x 480 |
| 720p / 1 MP | 1280 x 720 |
| 1080p / 2 MP | 1920 x 1080 |
| 3 MP | 2048 x 1536 |
| 4 MP | 2688 x 1520 |
| 5 MP | 2592 x 1944 |
| 4K / 8 MP | 3840 x 2160 |
| 10 MP | 3648 x 2752 |
| 12 MP | 4000 x 3000 |

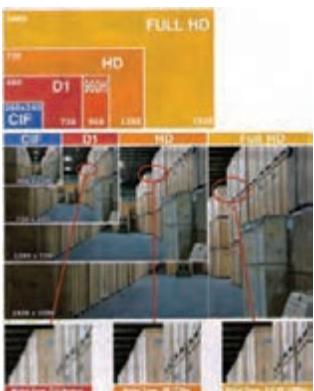


تصویر زیر تفاوت دو نوع تصویر ۵MP و ۲MP را نمایش می‌دهد:



تعداد پیکسل‌ها تنها یکی از عوامل متعدد تأثیرگذار در کیفیت تصویر می‌باشد و لزوماً افزایش تعداد پیکسل‌ها نشانه بهتر بودن دوربین نخواهد بود. میزان کیفیت هر پیکسل را می‌توان بر حسب مواردی همچون دقت هندسی، دقت رنگ، گستره دینامیکی و میزان نویز مورد بررسی قرار داد. کیفیت پیکسل به عواملی همچون «تعداد تشخیص‌دهنده‌های تصویر»، کیفیت لنز، نوع سنسور، اندازه دیود حساس به نور، کیفیت مؤلفه‌های دوربین، توانایی پردازشگر دوربین، فرمت ذخیره‌سازی و عواملی دیگر بستگی خواهد داشت.

تصویر سمت راست میزان کاربرد دوربین‌های HD در سیستم‌های نظارت تصویری را ارائه می‌نماید. همان‌طور که مشاهده می‌شود بیشترین درصد فروش دوربین مداربسته مربوط به دوربین‌های ۲MP یا همان ۱۰۸۰P می‌باشد. تصویر سمت چپ نیز نمونه‌ای از زوم تصویر در دوربین‌های آنالوگ و HD را نشان می‌دهد.



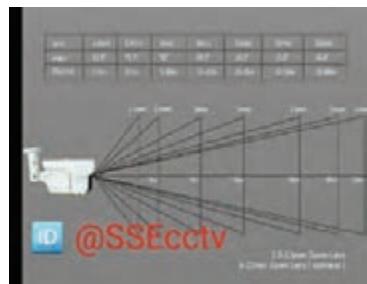
همان‌طور که در کتاب با انواع خروجی تصویر دوربین‌های مداربسته آشنا شدید اینجا به بررسی تفاوت‌های آنها می‌پردازیم:

| IP Camera | AHD | HD-CVI | HD-TVI | HD-SDI | |
|---------------------|----------------------|------------------------|----------------------|-----------------------|--------------|
| ندارد | دارد | دارد | دارد | دارد | خروچی آنالوگ |
| پشتیبانی نمی‌کند | پشتیبانی می‌کند | پشتیبانی می‌کند | پشتیبانی می‌کند | پشتیبانی می‌کند | NTSC/PAL |
| ۱۰۸۰P/۷۲۰P و بالاتر | ۱۰۸۰P/۷۲۰P کیفیت خوب | ۱۰۸۰P/۷۲۰P کیفیت متوسط | ۱۰۸۰P/۷۲۰P کیفیت خوب | ۱۰۸۰P/۷۲۰P کیفیت عالی | وضوح تصویر |
| پشتیبانی نمی‌کند | پشتیبانی می‌کند | پشتیبانی می‌کند | پشتیبانی نمی‌کند | پشتیبانی نمی‌کند | ۹۶۰H/D1 |

| | | | | | |
|---------|------------------|-----------|------------------|-----------------------|------------------------------------|
| ندارد | دارد | ندارد | ندارد | ندارد | با تطبیق پذیری سنتی‌های آنالوگ DVR |
| دارد | ندارد | ندارد | ندارد | ندارد | و ارسال در تأخیر دریافت |
| ۱۰۰ متر | ۵۰۰ متر | ۵۰۰ متر | ۳۰۰ متر | ۱۵۰ متر | فاصله انتقال |
| ندارد | دارد | دارد | دارد | دارد | نصب آسان |
| ندارد | دارد | دارد | ندارد | دارد با تجهیزات اضافی | روی صدا انتقال کواکسیال |
| ندارد | دارد | دارد | دارد | دارد با تجهیزات اضافی | فرمان دیتا انتقال روی کواکسیال |
| مختلف | Nextchip ITE کره | DAHUA چین | Techpoint آمریکا | مختلف | کمپانی سازنده |

لنز دوربین مداربسته:
زاویه دید تقریبی افقی دوربین برای لنزها:

| نام لنز | زاویه دید |
|---------|-----------|
| F-4000 | ۴۰ |
| F-4000 | ۲۰ |
| F-4000 | ۱۰ |
| F-4000 | ۷ |
| A-4000 | ۶ |
| B-4000 | ۵ |
| C-4000 | ۴ |
| D-4000 | ۳ |
| E-4000 | ۲ |

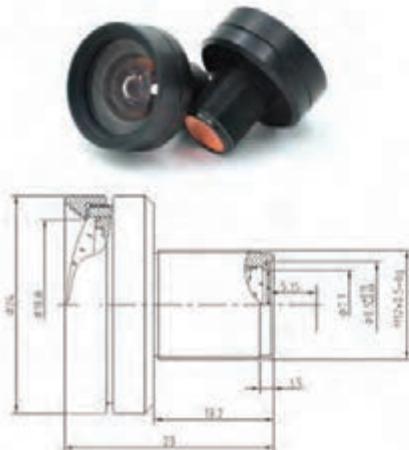


در تصاویر زیر دوربین در موقعیت یکسان و فاصله ۱۰ متری از ساختمان رو به رو نصب شده است. با تغییر لنزها تصاویر را با هم مقایسه می کنیم. با توجه به تصویر مربوط به لنز ۴.۳ میلی متری، واضح است که برای دید کامل تر باید این لنز را انتخاب کنیم. هرچه به لنز ۲۵ میلی متری پیش می رویم زوم بیشتر شده و دامنه دید کمتر می شود.



جدول زیر دیتا شیت نوعی یک لنز سه مگاپیکسلی را نشان میدهد.

LEM-4530-M12-MP3



| | |
|-----------------------------|--------------------|
| Model 型号 | LEM-4530-M12-MP3 |
| Sensor 感應器 | 1/2.3" - CCD(CMOS) |
| Image Size 画面尺寸 | 3.22.5" |
| F#F値 | 4.6mm |
| FWHFD | 1.6 |
| FOV 觀測角 | 1/2.5" |
| D 角度 | 78.4° |
| H 角度 | 46° |
| V 角度 | 33° |
| Back Focal Length 背焦距 | 5.25mm |
| Lens Effective Diameter 前透鏡 | ø18.8mm |
| Front 透鏡 | ø2.2mm |
| Rear 透鏡 | ø2.2mm |
| TV Distortion TV變形 | <-1.9% |
| Resolution 分辨率 | 3 Mega Pixel |
| Infrared | Band |
| M.O.D 最大物距 | 0.2m |
| Mount 接口 | M12+G5-Bg |
| Dimensions (mm) | ø24x25mm |
| 重量 | 無 |



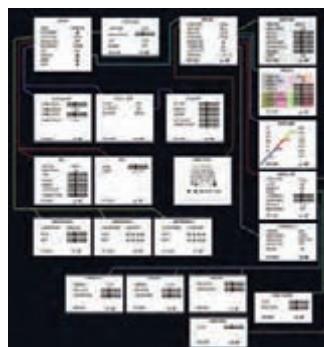
مقایسه حسگرهای CCD و CMOS
همان طور که در کتاب با انواع حسگرهای دوربین مداربسته آشنا شدید اینجا به بررسی دقیق تر و فنی تر آنها می پردازیم:

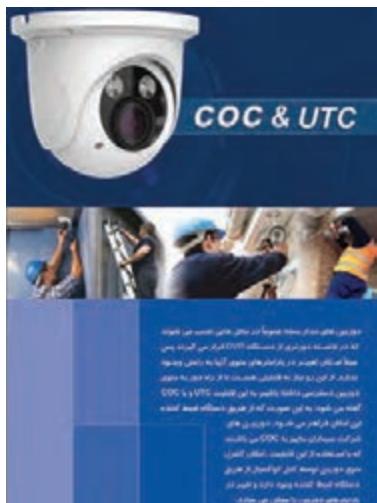
تصویر راست ساختار داخلی سنسور CCD و تصویر چپ سنسور CMOS را نشان می دهد:



همان طور که مشخص است ساختار CCD نیاز به تجهیزات اضافی تقویت کننده و مبدل آنالوگ به دیجیتال دارد که خود این موضوع سبب گرانتر شدن و ابعاد بزرگ تر و توان مصرفی بالاتر این سنسور نسبت به سنسور CMOS می شود.
منو OSD در دوربین:

همان طور که در کتاب فرا گرفتید منو OSD یکی از امکانات اضافی دوربین است که چندین قابلیت دارد. در برخی دوربین های ALL IN ONE تغییر نوع خروجی تصویر (آنالوگ یا CVBS) یا IP - TVI - CVI - AHD - می باشد. البته مهم ترین وظیفه منو OSD تنظیمات تصویر از نظر کیفیت و تنظیمات نور و رنگ و موارد مشابه است که نمونه ای از این تنظیمات را در فلوجارت زیر مشاهده می نمایید. همچنین رنگ بندی کابل منو OSD را در زیر مشاهده می کنید:





انتخاب دستگاه ضبط کننده:

یکی از مهم‌ترین مشخصاتی که جهت انتخاب صحیح DVR وجود دارد مشخصات سخت‌افزاری (چیپست پردازنده) آن می‌باشد. اگر با این قطعه آشنا نباشید در انتخاب دستگاه دچار مشکل خواهید شد. جدول زیر مشخصات سخت‌افزاری DVR های ۲مگاپیکسل (رزولوشن ۱۰۸۰) را نمایش می‌دهد:

مشخصات سخت افزاری

DVR های
1080N & 1080P

| رزولوشن | تعداد کانال | nextchip | پردازنده | ردیف |
|---------|-------------|----------|-----------------|------|
| 1080N | 4 | NVP 6114 | HI 3520 | 1 |
| 1080N | 8 | NVP 6114 | HI 3521 | 2 |
| 1080N | 16 | NVP 6114 | HI 3531 | 3 |
| 1080N | 4 | NVP 6124 | HI 3520 | 4 |
| 1080N | 8 | NVP 6124 | HI 3521 | 5 |
| 1080N | 16 | NVP 6124 | HI 3531 | 6 |
| 1080P | 4 | NVP 6124 | HI 3521 | 7 |
| 1080P | 8 | NVP 6124 | HI 3531 | 8 |
| 1080P | 16 | NVP 6124 | HI 3531+HI 3531 | 9 |

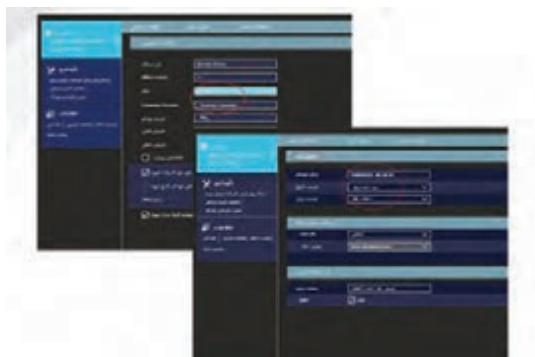
معرفی امکانات و قابلیت‌های دوربین و دستگاه‌های ضبط سیستم نظارت تصویری:
تصویر زیر قابلیت‌های مختلف XVR SIMARAN را نمایش می‌دهد:



تصویر زیر قابلیت پشتیبان‌گیری مستقیم هنگام بازپخش را نمایش می‌دهد:

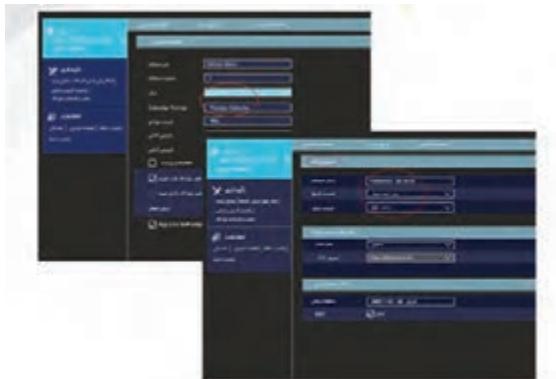


تصویر زیر قابلیت پشتیبانی از تقویم شمسی را نمایش می‌دهد:



افزوده شدن قابلیت پشتیبانی از تقویم شمسی در حالت Live و Play back در دستگاه‌های NVR و XVR را نمایش می‌دهد:

تصویر زیر قابلیت‌های مختلف IVS را نمایش می‌دهد:



: Exception ۱ - قابلیت

در صورت اعمال هر کوئنچه تغییر در تصویر دوربین و با تغییر جهت
کامپکتی دوربین، آنرا فعال نمی شود



: Object Removal ۲ - قابلیت

مشخص کردن محدوده برای برای یک نشی که در صورت خارج شدن
نشی از محدوده انتخاب آنرا فعال نمی شود



۳- قابلیت Line Crossing :

مشخصه‌نگاری گردیدن یک بیان در همراه با آن ایجاد می‌شود
مشخصه‌نگاری بیان در سه جهت B → A ← B و A → B



۴- قابلیت Intrusion :

مشخصه‌نگاری یک محدوده در تصویر گاه در همراه وارد شدن به
محدوده‌ی انتخابی، آنرا می‌شود



انتخاب هارد دیسک:

جدول مشخصات هارد دیسک‌های یک شرکت با رنگ‌بندی متفاوت. به مشخصات ستون اول سمت راست که مخصوص سیستم نظارت تصویری (surveillance) دقت کنید:

| Desktop Hard Drives | HDD Blue | HDD Green | HDD Black | HDD Red | HDD Purple |
|---------------------|-----------------------------|---------------|---------------|--------------------|--------------|
| Designed For | Desktop | Desktop | Desktop | Desktop and Server | Surveillance |
| Capacity | 500 GB - 1 TB | 500 GB - 4 TB | 500 GB - 1 TB | 1 TB - 4 TB | 1 TB - 4 TB |
| Interface | SATA 6 Gb/s, PATA, 100 MB/s | SATA 6 Gb/s | SATA 6 Gb/s | SATA 6 Gb/s | SATA 6 Gb/s |
| Form Factor | 3.5-inch | 3.5-inch | 3.5-inch | 3.5-inch | 3.5-inch |
| Cache | 8 MB - 64 MB | 8 MB | 8 MB | 16 MB - 64 MB | 8 MB |
| Limited Warranty | 2 years | 2 years | 2 years | 2 years | 2 years |

تأثیر فرمت ذخیره‌سازی در کیفیت تصویر خروجی و حجم هارد سیستم مؤثر است. ابتدایی ترین فناوری ذخیره‌سازی فرمت H.264 بود که باعث می‌شد تصاویر دوربین‌های مداربسته با کیفیت بالاتری فشرده‌سازی شوند و همین طور انتقال تصاویر با این سیستم در بستر اینترنت یا شبکه‌های محلی کمک می‌کند که پنهانی باند کمتری را اشغال کند. این فناوری از سال ۲۰۰۴ آغاز شد و در سال ۲۰۰۷ تکمیل و در ۲۰۱۰ تقریباً همه‌گیر شد. تکنولوژی H.265 در سال ۲۰۱۶ عرضه نهایی شد. این فناوری، فشرده‌سازی تصویر را به یک چهارم H.264 انجام می‌دهد. به نظر می‌رسد با توجه به گسترش استفاده از دوربین‌های با رزولوشن بالا، از این تکنولوژی استقبال شود. تصویر زیر تأثیر نوع فرمت ذخیره‌سازی در کیفیت تصویر خروجی را نشان می‌دهد:



انتخاب دوربین بر اساس درجه‌های بین‌المللی:

با توجه به اینکه دوربین‌های مداربسته در محیط‌های مختلف با شرایط آب و هوایی و دمایی مختلف نصب می‌شوند، می‌بایست هنگام طراحی سیستم مداربسته علاوه بر قابلیت‌های تصویری و توانایی دوربین‌ها در مقابله با شرایط نوری مختلف به منظور تأمین تصویر مورد نیاز، به ویژگی‌های مکانیکی و ظاهری آنها نیز، توجه کرد که مهم‌ترین آنها عبارتند از:

۱- IP : استاندارد IP (Ingress Protection) یا (International Protection) یک استاندارد بین‌المللی برای تعیین مقاومت تجهیزات الکتریکی (از جمله دوربین‌های مداربسته) در مقابل نفوذ ذرات خارجی و آب است. سیستم درجه‌بندی IP از یک عدد دو رقمی تشکیل شده است. رقم اول (سمت راست) حفاظت در مقابل ورود اجسام خارجی به بدنه را نشان می‌دهد. رقم دوم (سمت چپ) حفاظت در مقابل ورود مواد مایع مانند آب به بدنه را نشان می‌دهد.

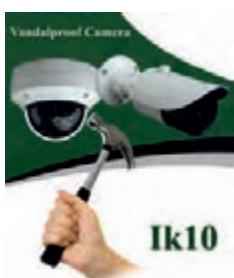
جدول زیر درجه IP را در استاندارد IEC ۶۰۵۹۸-۱ نشان می‌دهد:

| ردیف | جهات | جهات | جهات | جهات |
|------|--------------------------------------|--------------------------------------|--------------------------------------|--------------------------------------|
| ۱ | محدوده مخصوص برای
آب و ذرات خارجی |
| ۲ | آب و ذرات خارجی |
| ۳ | آب و ذرات خارجی |
| ۴ | آب و ذرات خارجی |
| ۵ | آب و ذرات خارجی |
| ۶ | آب و ذرات خارجی |
| ۷ | آب و ذرات خارجی |
| ۸ | آب و ذرات خارجی |

| ردیف | جهات | جهات | جهات |
|------|-----------------|-----------------|-----------------|
| ۱ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۲ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۳ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۴ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۵ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۶ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۷ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |
| ۸ | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی | آب و ذرات خارجی |

برای نصب بیرونی، یک دوربین باید حداقل استاندارد IP66 را داشته باشد. در غیر این صورت امکان نصب دوربین در محیط بیرونی وجود ندارد.

۲- IK: استاندارد IK برای تجهیزات الکترونیکی از جمله دوربین‌های مداربسته، میزان استحکام آن را در برابر ضربات مکانیکی مشخص می‌کند. IK تعريفی از استاندارد اروپایی EN62262 و استاندارد جهانی IEC62262 می‌باشد که در سال ۲۰۰۲ وضع شده و عبارت از گواهی نامه عددی است که میزان مقاومت لوازم الکترونیک را در برابر ضربات اجسام خارجی مشخص می‌کند.



در شکل زیر، جدول استاندارد IK برای ضربات مختلف از فواصل گوناگون قابل مشاهده است. لازم به ذکر است دوربینی که دارای درجه IK10 (مقاوم در برابر ضربه واردہ از جسم سخت ۵ کیلوگرمی از فاصله ۴۰ سانتی‌متری) باشد به اصطلاح وندال پروف (Vandal Proof) است که بالاترین درجه IK در دوربین است. اصطلاحاً به این دوربین، دوربین مدار بسته ضد ضربه نیز گفته می‌شود.

| تصویر | رقم | انرژی ضربه بر حسب ژول | فاصله (میلیمتر) | جرم وزنه (کیلوگرم) |
|-------|-----|-----------------------|-----------------|--------------------|
| | 1 | 0.14 | 56 | 0.25 |
| | 2 | 0.2 | 80 | 0.25 |
| | 3 | 0.35 | 140 | 0.25 |
| | 4 | 0.5 | 200 | 0.25 |
| | 5 | 0.7 | 280 | 0.25 |
| | 6 | 1 | 400 | 0.25 |
| | 7 | 2 | 400 | 0.5 |
| | 8 | 5 | 300 | 1.7 |
| | 9 | 10 | 200 | 5 |
| | 10 | 20 | 400 | 5 |

درجه حفاظت سومی نيز در انتخاب دوربین مداربسته نقش دارد که کارکرد دوربین در بازه دمايی و رطوبت را مشخص می کند.
اطلاعات فني تجهيزات نظارت تصويري:

| Model | SML-D8-IRV/TVI |
|-----------------------|---|
| Specifications | |
| Camera | |
| Image Sensor | 1 / 2.8 "CMOS |
| Resolution | 5MP / 4MP |
| Image Size | 2592 x 1944 |
| Video Output | AHD / TVI / CVI / CVBS |
| Image System | PAL / NTSC |
| Electronic Shutter | Auto; 1 / 25s ~ 1 / 10000s
(PAL);
1 / 30s ~ 1 / 10000s (NTSC) |
| IR Distance | 10 ~ 20 m |
| Frame Rate | 5MP@20fps/4MP@30fps |
| Min. Illumination | Color : 0/001 lux@F1/2, AGC ON;
B/W : 0 lux with IR |
| Lens | 3.6 mm (8mm optional) |
| Lens Mount | M12 |
| S / N Ratio | ≥52dB (AGC OFF) |
| Ingress Protection | IP66 |
| Functions | |
| Function Control | OSD (COC Control) |

| | |
|------------------------------|--|
| Day & Night | ICR |
| Digital WDR | Yes |
| Digital NR | Yes (FD DNR) |
| AGC | Yes |
| Auto White Balance | Yes |
| BLC | Yes |
| Edge Brightness Compensation | Yes |
| Defogging | Yes |
| HLC | Yes |
| Sharpness | Yes |
| Mirror Image | Yes |
| Smart IR | Yes |
| Image Setting | Yes |
| Defect Correction | Auto / Manual |
| Language | English and Chinese |
| Angle Adjustment | Any angle |
| Others | |
| Power Supply | DC12V ($\pm 10\%$) |
| Power Consumption | IR OFF : < 1W; IR ON : < 7W |
| Working Environment | -20°C ~ 50°C, 10% ~ 90% relative humidity) |
| Dimensions(mm) | Φ 87 x 108 |

به دیتاشیت دوربین های زیر دقต کنید:



| Model | SM-IR249VF |
|---------------------|-----------------------------|
| Camera | |
| Image Sensor | Color 1/2.8» 2M Sony Sensor |
| DSP | NVP2441H |
| Resolution | 1080P |
| Effective pixels | 2M (1920H*1080V) |
| TV System | PAL/NTSC |
| Sync System | Internal |
| Min. Illumination | 0.001LUX |
| Video output | AHD/CVI/TVI/CVBS output |
| S/N | More than 50dB (AGC off) |
| Lens | |
| Focus Length | 2.8-12mm |
| Focus Control | Varifocal |
| Lens Type | Varifocal |
| Auto Iris Support | NO |
| Night Vision | |
| Infrared LED | 70PCS SMD |
| Infrared Distance | 40M |

| | |
|------------------------|--------------------------|
| IR Status | Under 1° Lux By CDS |
| IR Power On | CDS Auto Control |
| Camera Features | |
| AES | Yes |
| AGC | Yes |
| AWB | Yes |
| D&N | Auto (ICR) / Color / B&W |
| BLC | BLC / HBLC / OFF |
| Noise Reduction | ND/ND |
| OSD | Optional |
| ICR | Yes |
| Anti Foggy | ON/OFF |
| DWDR | ON/OFF |
| Flicker less | ON / OFF |
| Picture Adjustment | Yes |
| General | |
| Weatherproof Housing | IP65 |
| Anti-cut Bracket | 3-Axis |
| Electrical protection | Yes |
| Temperature Working | -10°C~50°C |
| Humidity | 20%~90% |
| Operating voltage | 12VDC |
| Dimension | 315*98*90mm |
| Weight | 1/0 KG |

| Model | | SML-XV1604HS |
|----------|-----------------------------|--|
| System | Compression | Standard H.264 High Profile |
| | CPU | Cortex A9 |
| | OS | Embedded Linux |
| | Input | BNC x 16 |
| | Resolution | TVI / CVI / AHD 1080P, 720P, WD real time |
| | IP Input / Access Bandwidth | IPC x 4 / 24Mbps |
| | Output | HDMI x 1:1920 x 1080, VGA x 1:1920 x 1080
BNC x 1 : CVBS (used as the main or SPOT output) |
| Audio | Input | RCA x 4 |
| | Output | RCA x 1 |
| | 1-way audio | Take up channel one audio input |
| Record | Resolution | 1080P, 1080P lite, 720P, WD |
| | Frame Rate | 1080P : 200 fps (PAL) / 240 fps (NTSC)
1080P Lite / 720P / WD : 400 fps (PAL) / 480 fps (NTSC) (PAL / NTSC) |
| | Bit Rate | 768Kbps ~ 8Mbps |
| | Mode | Manual, timer, motion, sensor |
| IP Input | Resolution | 4MP / 1080P / 960P / 720P |
| | Frame Rate | 100 fps (PAL) / 120 fps (NTSC) |

| | | |
|---------------|----------------|---|
| Play back | Playback | \ 6 CH |
| | Search | Time slice / time / event / tag search |
| | Smart Search | Highlighted color to display the camera record in a certain period of time, different colors refers to different record event |
| | Function | Play, pause, FF, FB, digital zoom, etc. |
| Alarm | Mode | Manual, sensor, motion, exception |
| | Input | \ CH |
| | Output | \ CH |
| | Triggering | Record, snap, preset, e-mail, etc. |
| Network | Interface | RJ45 10M / 100Mbps x 1 |
| | Protocol | TCP / IP, PPPoE, DHCP, DNS, DDNS, UPnP, NTP, SMTP |
| | Web Client | Max 8 users online |
| Mobile Device | OS | iOS, Android |
| Storage | HDD | SATA x 2, max 8T per HDD |
| Backup | Local Backup | U disk, USB mobile HDD |
| | Network Backup | Yes |

| | | |
|--------|-------------------|--|
| Port | RS485 | RS485 x 1, connect to PTZ or keyboard |
| | USB | USB 2.0 x 2 (one in the front panel and the other in the rear panel) |
| | Remote Controller | Optional |
| Others | Power Supply | DC 12V |
| | Consumption | ≤15W (without HDD) |
| | Dimensions (mm) | 430 x 300 x 55 (W x D x H)
380 x 268 x 52 (W x D x H) |
| | Work Environment | -10 °C ~ 50 °C / 10% ~ 90% humidity |



Characteristics

- 16 CH TVI / CVI / AHD video input, 16 CH 1080P / 1080P lite / 720P / WD1 recording
- Support 4 CH IPC 4MP / 1080P / 960P / 720P recording
- Adopt standard H.264 high profile compression format to get high-quality video at much lower bit rate
- Intuitive and user-friendly Graphics User Interface (GUI), window style
- operation by mouse
- Multi-mode recording: manual / timer / motion / sensor
- Playback : 16 CH simultaneously playback
- Search: time slice, time, event (manual, sensor, motion), tag search
- Express and flexible backup via USB and network and so on
- Pentaplex: preview, record, playback, backup and remote access
- DHCP, DDNS, PPPoE network protocol, IE browse and CMS supported
- Remote control via IE or CMS : preview, playback, backup, PTZ and configuration
- Dual stream technology for local storage with high definition, remote
- network transmission and remote surveillance with mobile device
- Multi-user online simultaneously

- Authorization management, log review and device status review
- HDMI & P output, true high resolution display
- Support PTZ preset and auto cruise, up to 255 presets and 10 cruises
- Support NAT function and QRCode scanning by mobile phone and PAD
- Powerful smart phone & Pad surveillance with iOS and Andriod OS

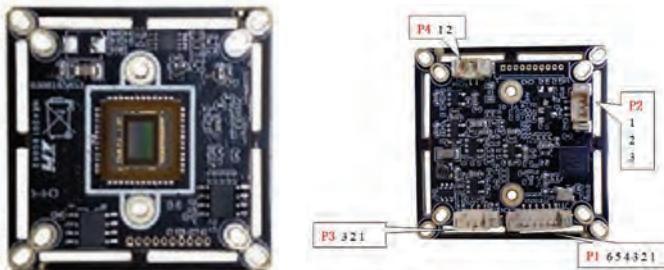
دیتاشیت نوعی اسپیددام در زیر مشاهده می شود:

| SPECIFICATION | |
|---------------------------|-------------------------------|
| Model | |
| Camera | |
| Image Sensor | 1/2.9" SONY 2.1MP CMOS Sensor |
| Horizontal Resolution | 2MP |
| S/N Ratio | >50db |
| PTZ | |
| Horizontal Rotation Speed | 45°/s |
| Horizontal Rotation Range | 0°~360° |
| Tilt Rotation Speed | 30°/s |
| Tilt Rotation Range | 0°~90° |
| Auto Flip | Support |
| Ratio Speed | Support |
| 360° Scan | Support |



| Communication | |
|-------------------------|------------------------------------|
| Communication Protocol | UTC |
| Communication Interface | COAXIAL CABLE |
| Interface | |
| Audio | / |
| Alarm | / |
| General | |
| Weatherproof | IP66 |
| Operating Temperature | Indoor: 0°~+40° Outdoor: -20°~+60° |
| Operating Humidity | ≤90% Non Condensing |
| Heater & Blower | Auto temperature control |
| Power | DC12V 2A/3A |
| Lightning Protection | Transient voltage 6000V |
| Dimension | 29.5x28x17(cm) |
| Weight | 4.2Kgs |

نمونه‌ای از دیتاشیت چیپ دوربین مداربسته:



| | |
|---------------------------|--|
| Specifications | AHG-5330P-Q |
| Sensor | 1/3 inch SC3035 sensor |
| Video Resolution | PAL/NTSC : 2048*1536 |
| Minimum Illumination | Color: 0.0 Lux@ (F1.2, AGC ON) , 0Lux with IR
Black & White: 0.001 Lux@ (F1.2, AGC ON) , 0Lux with IR |
| Photosensitive Resistance | 1 photosensitive resistance interface, support the photosensitive resistor input signal and image, IR-CUT, Infrared lamp linkage |
| Shutter | 1/50(1/60) seconds to 1/10,000 seconds |
| Day and Night Function | Support IR-CUT |
| Lens Parameters | C/CS Interface, M12 lens optional |
| Synchronous Mode | Inter-sync |
| Noise-signal Ratio | >58dB |
| Temperature and Humidity | -10°C ~ 60°C, humidity is less than 90% (no condensation) |
| Power | DC12V±10% |
| Consumption | <5W |
| Size | Standard 32*32 positioning hole, compatible with 38*38 hole |
| Remarks | Support UTC |

نحوه سیم کشی چیپ بالا:

| Label | Socket | Specific No. | Interface Description | Function |
|-------|--------|--------------|-----------------------|--------------|
| P\J\ | | ۱ | GND | Ground |
| | | ۲ | K_LEFT | OSD Menu |
| | | ۳ | K_RIGHT | OSD Menu |
| | | ۴ | K_SET | OSD Menu |
| | | ۵ | K_UP | OSD Menu |
| | | ۶ | K_DOWN | OSD Menu |
| P\CN\ | | ۱ | Infrared led Input | Signal Input |
| | | ۲ | GND | Ground |
| | | ۳ | NC | Undefined |
| P\CN\ | | ۱ | VIDEO | Video output |
| | | ۲ | GND | Ground |
| | | ۳ | +۱۲V | ۱۲V DC input |
| P\CN\ | | ۱ | ICR control signal | output |
| | | ۲ | ICR control signal | output |



سایت <http://www.xiongmaitech.com> یکی از مراجع آشنایی با دیتاشیت چیپ و سنسور و دستگاه ضبط کننده سیستم نظارت تصویری می‌باشد.

درهای اتوماتیک

در اتوماتیک بازویی:

: FARAZ S/P - ۱ مدل

(۱-۲) مشخصات فنی

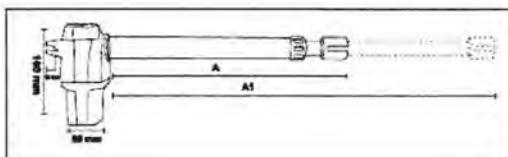
| FARAZ5 S/P | FARAZ4 S/P | مشخصات فنی |
|----------------|-------------------------|---------------------------------|
| 230V AC ~ 50Hz | 230V AC ~ 50Hz | تفذیه |
| 280 W | 280 W | قدرت موئور |
| 1. 2A - 1.8A | 1. 2A - 1.8A | جریان مصرفی |
| -35 - +80 | -35 - +80 | محدوده دمایی کار
(سانتیگراد) |
| 2800 N | 2800 N | نیروی واردہ فشاری |
| 8 UF ~ AC | 8 UF ~ AC | خازن راه اندازی |
| 5 Kg | 4.8 Kg (S) / 4.4 Kg (P) | وزن جک |
| 27 Sec | 21 Sec | زمان کارکرد بازوها |
| 1400 g / Min | 1400 g / Min | سرعت کارکرد |

(۱-۳) معرفی جک ها

این مجموعه درب بازار، شامل یک جک، چیست جی، الکترونیک با موتوری کم صدا هی باشد.
اندراجه حرکت چیکا بر حسب نوع جک به قرار ذیل هی باشد.

| نوع جک | A
طول جک است | A1
طول جک باز |
|------------|-----------------|------------------|
| FARAZ4 S/P | 630 mm | 1055 mm |
| FARAZ5 S/P | 730 mm | 1255 mm |

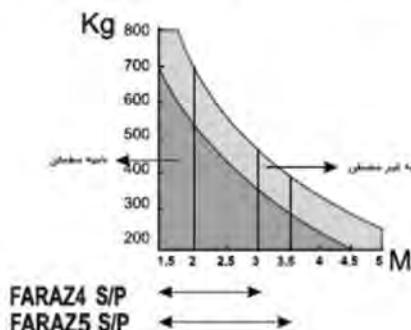
نحوه: لازم به ذکر است 50mm انبوای جک، جهت خلاصه جک، در نظر گرفته شود.



(۲) نحوه انتخاب نوع جک مناسب با درب

جک مورد نیاز بر حسب طول و وزن درب (با توجه به جدول و تعداد زیر) انتخاب می شود.
حتی الامکان باید نوع جک در صورت داشتن محدودیت مکانی بزرگتر انتخاب گردد. چرا که هر چه
جک بزرگتر باشد قادر کمتری جهت باز نمودن درب مصرف و طول عمر موتوورها بیشتر می شود.

(وزن و طول فقط یک نکه درب در تعداد زیر مورد نظر است.)



(Recommended Use) مقادیر توصیه شده

حداکثر طول یک نگه درب

| | |
|------------|--------|
| FARAZ4 S/P | 2.75 m |
| FARAZ5 S/P | 3.50 m |

(۳) نحوه محاسبه محل نصب تکیه گاهها جهت انواع جک ها

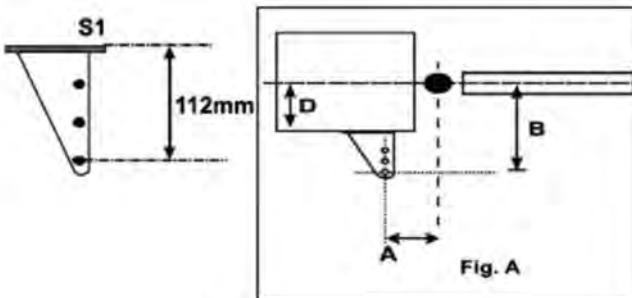
در شکل زیر (Fig. A) فاصله های D، B، A های ترتیب تعیین شوند:

فاصله افقی بین مرکز لوای درب تا هر کسی جای چرخش انتهای بازو روی تکیه گاه A

فاصله عمودی بین مرکز لوای درب تا مرکز جای چرخش انتهای بازو روی تکیه گاه B

فاصله عمودی مرکز لوای درب تا کف پایه نگه دارنده انتهای بازو می باشد.

(فاصله افقی یعنی فاصله در اضداد درب بسته و فاصله عمودی یعنی فاصله در اضداد عمود بر درب بسته)



(۱-۵) انتقال موتورها به مرکز

جک های مدل FARAZ S/P بصورت راست و چپ هی باشند که جک راست به لنگه سعیت راست درب و جک چپ به لنگه سعیت چپ درب متصل هی شود. اگر موتور چپ را M1 و موتور راست را M2 نامگذاری کنیم. سیم بندی دو موتور مطابق شکل های زیر هی باشد.

موتور چپ (M1): اگر موتور را به گونه ای قرار دهید که برآمدگی موتور جک رو به پائین، و بازوی جک به طرف چپ باز شود، این موتور، موتور چپ نامیده می شود که سیم بندی آن به ترتیب اینها مطابق شکل زیر هی باشد. این موتور باید روی لنگه ای از درب که **اپنده باز** هی شود، نصب گردد.



موتور راست (M2): اگر موتور را به گونه ای قرار دهید که برآمدگی موتور جک رو به پائین، و بازوی جک به طرف راست باز شود، این موتور، موتور راست نامیده می شود که سیم بندی آن به ترتیب اینها مطابق شکل زیر است.



(۶-۲) تعریف منوها، متغیرها و نحوه تغییر مقادیر متغیرها و نحوه عملکرد هو کدام

A: دکمه تعویض کلی منوها، که با هر بار فشار دادن دکمه یکی از ۶ زیر گزینه داخلی تعابش داده می شود.

| | |
|------|------|
| PA.۴ | --- |
| AS.۵ | PA.۳ |
| DE.۶ | L2.۳ |

| زیر منو | توضیحات | عنصر | واحد | کام افزایش | تنظیم کارخانه |
|---------|---|------|--------------|------------|---------------|
| O1 | زمان باز شدن درب ۱ با سرعت تند
(زمان کلی باز شدن موتور ۱ = $O1 + A1 \times no1$) | | Sec 0 - 99 | 1 | 15 |
| A1 | زمان باز شدن درب ۱ با سرعت آهسته | | Sec 0 - 99 | 1 | 7 |
| O2 | زمان باز شدن درب ۲ با سرعت تند
(زمان کلی باز شدن موتور ۲ = $O2 + A2 \times no2$) | | Sec 0 - 99 | 1 | 15 |
| A2 | زمان باز شدن درب ۲ با سرعت آهسته | | Sec 0 - 99 | 1 | 7 |
| C1 | زمان بسته شدن درب ۱ با سرعت تند
(زمان کلی بسته شدن موتور ۱ = $c1 + b1 \times nc1$) | | Sec 0 - 99 | 1 | 15 |
| b1 | زمان بسته شدن درب ۱ با سرعت آهسته | | Sec 0 - 99 | 1 | 7 |
| C2 | زمان بسته شدن درب ۲ با سرعت تند
(زمان کلی بسته شدن موتور ۲ = $c2 + b2 \times nc2$) | | Sec 0 - 99 | 1 | 15 |
| b2 | زمان بسته شدن درب ۲ با سرعت آهسته | | Sec 0 - 99 | 1 | 7 |
| F1 | قدرت موتور ۱ در سرعت تند | | — 8 - 19 | 1 | 14 |
| d1 | قدرت موتور ۱ در سرعت آهسته | | — 10 - 19 | 1 | 17 |
| F2 | قدرت موتور ۲ در سرعت تند | | — 8 - 19 | 1 | 14 |
| d2 | قدرت موتور ۲ در سرعت آهسته | | — 10 - 19 | 1 | 17 |
| od | تأخير زمانی بین ۲ لنگه در باز شدن درب ها | | Sec 0 - 20 | 1 | 3 |
| Cd | تأخير زمانی بین ۲ لنگه در بسته شدن درب ها | | Sec 0 - 20 | 1 | 3 |
| tp | زمان باز ماندن درب ها قبل از بسته شدن اتوماتیک (سکمت ها عدد = ۰ را بصورت ۰۰ تغایر می دهند) | | Sec 1 - 100 | 5 | 5 |
| Pd | زمان باز شدن درب اول پیاده رو (با سرعت تند) | | Sec 3 - no1 | 1 | 7 |
| tc | زمان ضربه تهاںی لنگه ۱ با سرعت تند (ضربه اول = $O = 2/5S$) | | — 0 - 5 | 0/5 | 0 |
| PO | فعال بودن یا نبودن ضربه ابتدایی | | Y/N | — | no |
| P1 | فعال بودن یا نبودن قفل برقی | | Y/N | — | no |
| P2 | فعال بودن یا نبودن استارت ریموت ها در قبارز بازگردان درب | | Y/N | — | no |
| P3 | فعال بودن یا نبودن مدد بستن اتوماتیک | | Y/N | — | SI |
| P4 | فعال بودن یا نبودن ۳ تالیه چشمک حراغ قبل از هر استارت | | Y/N | — | no |
| P5 | فعال بودن یا نبودن مدد کارکرد تک موتوره | | Y/N | — | no |
| P7 | فعال بودن یا نبودن تست موتورها | | Y/N | — | SI |
| P8 | فعال بودن یا نبودن تست فتوسروپا | | Y/N | — | SI |
| P9 | فعال بودن یا نبودن شروع به کارنامه موتورها | | Y/N | — | SI |
| 11 | زمان بسته شدن خودکار پس از عبور از چشم (ضربه اول = $O = 0$)
(در مدیسن اتومات عمل می کند و مردم اول افزایش از ۰ به ۵ است) | | Sec 5 - tp-1 | 1 | 0 |
| SU | ذخیره تغییرات در حافظه (بعد از تغییرات باید آنها را در این منو ذخیره کرد و به صورت SI تنظیم شود) | | Y/N | — | no |

مرکز کنترل Q70/1A دارای این قابلیت می‌باشد که پیامهایی را جهت اطلاع کاربر اعلام می‌کند یا در صورت بروز مشکل یا خطاپی در کل سیستم یا سیم بندی آن، قبل از شروع به کار، آنها را تست گردد و کاربر را از وجود خطای مطلع می‌نماید. پیامهای هنداول سیستم از قرار زیر است:

| نوع پیغام | توضیحات |
|-----------|--|
| tA | مانعین بین دید دو چشم کشیده در مد باز وصل شده است. وجود دارد با چشمها طوری قرار دارند که قادر به دیدن یکدیگر نیستند. |
| tC | مانعین بین دید دو چشم که در مد بسته و عمل شده است. وجود دارد با چشمها طوری قرار دارند که قادر به دیدن یکدیگر نیستند. |
| St | فرمانی باعث رفتن سیستم در مد STOP شده است با جایی اتصال یا قوهای دارید. (مثلتاً No بودن پارامتر J3) |
| PE | مرکز در مد پیاده رزو می‌باشد یا اتصالی باعث رفتن مرکز به این مد شده است. (مثلتاً اتصالی ترجیحال ۳ به ۴) |
| GO | مرکز در مد START می‌باشد یا اتصالی باعث رفتن مرکز به این مد شده است. (مثلتاً اتصالی ترجیحال ۱ به ۲) |
| -- | مد معمولی جهت دریافت فرامین و بدون خط |
| n1 | تست موتور ۱ خط دارد یا سیمهایشان بد متصل شده اند یا قطعی دارند. |
| n2 | تست موتور ۲ خط دارد یا سیمهایشان بد متصل شده اند یا قطعی دارند. |
| nr | تست هر دو موتور خط دارد یا سیمهایشان بد متصل شده اند یا قطعی دارند. |
| AP | جک‌ها در حال بسته شدن می‌باشند. (در بـ ها باز مـ شوند) |
| CH | جکـ هـا در حال باز شدن مـیـ باـشـند. (در بـ هـا بـسـتـهـ مـیـ شـونـد) |
| tP | مرکز در زمان سبیری لحظات بین بسته شدن و باز شدن در مد انواع فرار دارد. |
| EF | تست اولیه چشمهاي الکترونیک خط دارد. |
| FH | هر دو چشم چشمهاي مدیاز و عدیسته فاتح دید با اشکال سیم کشی دارند. |

(۳-۸) جدول عیب پایی

| ردیف | عیب | شانه ها | احتمالات اشکال و رفع عیب |
|------|-----|--|---|
| ۱ | n1 | با دادن پالس استارت نمایشگرها را نشان می دهدند | ۱- سیمه های موتور جایه جا وصل شده اند ۲- احتمال سوختن رله ها ، ترایاک ها ، اپتوقوپلرها ، اینتوترایاکها یا فیوز های مریوط به موتور بک وجود دارد یا علی الخصوص ULN2003 سوخته است. |
| ۲ | n2 | با دادن پالس استارت نمایشگرها را نشان می دهدند | ۱- سیمه های موتور جایه جا وصل شده اند ۲- احتمال سوختن رله ها ، ترایاک ها ، اپتوقوپلرها ، اینتوترایاکها یا فیوز های مریوط به موتور بک وجود دارد یا علی الخصوص ULN2003 سوخته است. |
| ۳ | nr | با دادن پالس استارت نمایشگرها را نشان می دهدند | ۱- سیمه های موتور جایه جا وصل شده اند ۲- احتمال اینتوترایاکها یا فیوز های مریوط به هر دو موتور وجود دارد یا علی الخصوص ULN2003 سوخته است. |
| ۴ | St | St | الماهیات منفصل به ترھینیال ۲ در برد مشکل دارد یا پارامتر L3 در عنوان L2 بر روی SI تنظیم نشده است. |
| ۵ | Go | Go | ۱- پایه کلید سلکتور جایجا بسته شده است (پایه NC به جای NO بسته شده است) ۲- هر کثر از جایی فرمان داشتم می گیرد ۳- الماہیات منفصل به ترھینیال یک در برد مشکل دارند |
| ۶ | tA | بدون پالس استارت | چشمها کیترونیک در ذید هم نیستند (در عد باز) ۷- سیم های یکی از چشمها قطعی دارد ۸- مانع بین دو چشم است ۹- الماہیات منفصل به کانکتور قرقرز نگ - ترھینیالهای ۵، ۶، ۷، ۸، ۹ در برد باید کنترل شوند. |
| ۷ | tC | بدون پالس استارت tA ملاحظه می کنند | چشمها کیترونیک در ذید هم نیستند (در عد بسته) ۲- سیم های یکی از چشمها قطعی دارد ۳- مانع بین دو چشم است ۴- الماہیات منفصل به کانکتور قرقرز نگ - ترھینیالهای ۵، ۶، ۷، ۸، ۹ در برد باید کنترل شوند. |
| ۸ | EF | با پالس استارت EF را ملاحظه می کنند | ۱- نسبت اولیه چشمها خطأ دارد ۲- هدارداخلي چشمها آسیب دیده اند ۳- چشمی به هزار و صل نیست یا پارامترهای L1 و L2 در عنوان L2 را بر روی SI تنظیم کرده اید و لیکن P8 را نگرده اید. |
| ۹ | FH | دو چفت چشم بسته اید و بدون پالس استارت FH را ملاحظه کنند | ۱- مانع بین هر دو چفت چشمها در مد باز یا بسته وجود دارد ۲- سیم کشی درست نمی باشد ۳- الماہیات منفصل به کانکتور قرقرز نگ - ترھینیالهای ۵، ۶، ۷، ۸ در برد باید کنترل شوند. |
| ۱۰ | | | جای سیم های قوهه ای و سیمه موتور باید در ترھینیال هر کثر جایه جا گردد |

| | | | |
|---|---|--|----|
| اتصالات سیم های موتور یک و دو در مرکز باید
جایه جا گردد. | فقط در جک های دنگه | درین که اول باید باز
شود دوم باز نمی شود. | ۱۱ |
| ۱- برق ۵V به سگمنتاهای رسد ۲- سوختن سگمنتها
یا دو ترانزیستور «بروبو» به سگمنتها | با روش کردن دستگاه
نهایتگرها روش
نفی شوند | نمایشگرها
روشن نمی شوند | ۱۲ |
| سوختن یکی از دیودهای ورودی | — | نمایشگرها نوسان
دارند | ۱۳ |
| ۱- سوختن لاقب چراغ ۲- اتصالات ترمیتال های
«LAMP» پایه های (۱۱ و ۱۰) کنترل شود.
۳- المانهای تصلیم به ترمیتالهای «LAMP»
(۱۱ و ۱۰) و علی الخصوصی رله فربوطه کنترل شود.
۴- رله فربوط به چراغ فراب است. | — | چراغ چشمک زن
عمل نمی کند | ۱۴ |
| ۱- ریموت به دستگاه شناسانده نشده (در صورتیکه
نقشه و سطح نمایشگرها با زدن دکمه ریموت دیده شود)
۲- کارت گیرنده عمل نمی کند (در صورتیکه نقشه
و سطح نمایشگرها با زدن دکمه ریموت دیده نمی شود)
۳- فربوط به کارت گیرنده نمی رسد | — | ریموت عمل نمی کند | ۱۵ |
| باید از سالم بودن تراپاکها، اینتوکوپرها، رله یا
ابتو تراپاکها و علی الخصوصی ULN2003 اطمینان
حاصل شود | — | جک هادرد و حالت باز
و بسته شدن یک طرفه
عمل نمی کند | ۱۶ |

PLUS 400-600 -۲

و بیزگی ها:

• هر باره مجهز به موتور تک فاز و نثار کاری ۱۲ ولت متناوب - موتور تکثیر متابوب حداقل داشت معرفی ۷۲۲ ولت

• دارای ترمیمال کلید شماری با عدکردن مدادان ریموت کنترل

• ورودی باری خلوص

• ورودی باری آبی ایمن، قابل استفاده به های ایمنی استاندارد با کنستا کت نژاد است.

• ورودی باری سنجی های باز و بسته.

• انجام تست قبول و لجه ایمنی قبل از بازی است. کردن درب

• برآنامه ریزی عملکرد موتور توسط منوی بسیار دقیق و انعطاف پذیر دیجیتال

• تنظیم قدرت موتور و زمان عکسکرد توسط پاناسونیک

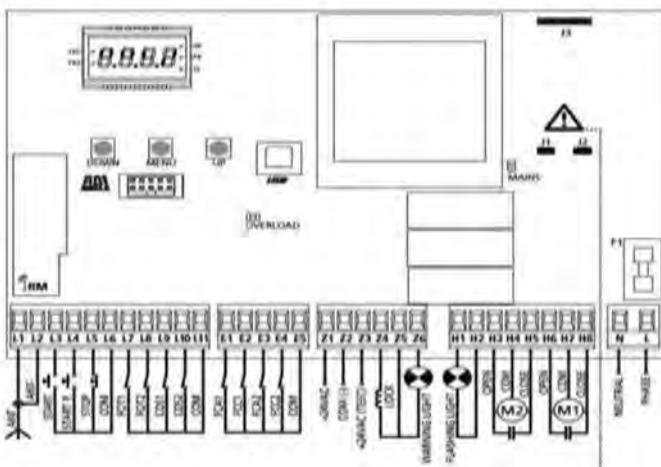
• قابلیت تعجب قفل بر قی جهت حفاظت پیشر

• نظارت ورودی ها و خروجی ها توسط منعه نمایشگر LED

IS55 *

| مشخصات فنی مرکز کنترل | |
|-------------------------|-----------------------------|
| ۱۰ ولت | ولتاژ کاری |
| ۷۰-۰ ولت | حداکثر توان موتورها |
| ۱۰ ولت ۲۲۰ ولت | حداکثر توان مصرفی لازم جاتی |
| ۴۰ الی ۶۰ میکرو میکرورد | حدوده دامی مجاز |
| ۵ آمپر | قویز |
| ۱۰۰ میکرون | ایجاد |
| ۱۵۰۰ نمایشگر | وزن |
| IP55 | حفاظت |

نقشه نصب و راهاندازی:



| آن | L2,L1 |
|--|-------------|
| فرمان استارت - زرمال باز | L3 |
| فرمان استارت نفر رو - زرمال باز | L4 |
| استوب - زرمال پسنه | L5 |
| مشترک - مفتح | L6 |
| فتوسل مدل ۱ - زرمال پسته | L7 |
| فتوسل مدل ۲ - زرمال پسته | L8 |
| لبه ایمنی مدل ۱ - تایت - زرمال پسته | L9 |
| لبه ایمنی مدل ۲ - منحرک - زرمال پسته | L10 |
| مشترک - مفتح | L11 |
| ورودی لبیت سویچ های انتهای گورس حین باز و پسته شدن موتور ۱ و ۲ | E1,E2,E3,E4 |
| مشترک - مفتح | E5 |
| تغذیه فتوسل و دیگر وسائل جانبی - ۲۴ ولت | Z1 |
| مفن تغذیه فتوسل | Z2 |
| تغذیه فرستنده با قابلیت تست فتوسل | Z3 |
| تغذیه برقی - ۱۲ ولت مناسب | Z4,Z5 |
| لامپ تابشگر وضعیت درب - ۱۲ ولت مناسب | Z5,Z6 |
| فلاشر - ۲۴۰ ولت با توان ۱۰ وات | H1,H2 |
| باز، مشترک، پسته موتور ۱ | H3,H4,H5 |
| باز، مشترک، پسته موتور ۲ | H6,H7,H8 |
| ورودی برق ۲۳۰ ولت | L_N |

وضعیت نایشگر های LED متناسب با عملکرد مرکز کنترل

توجه: حالتیان ممکن است در جدول نشان دهنده حالت نایشگرها در حالت آرامش می باشد.

| نایشگر | LED |
|---|----------|
| مرکز کنترل تغذیه دارد | MAINS |
| جریان کمی اضافی توسط فریسل | OVERLOAD |
| فعال شدن لیست سوییج انتهای کورسی بسته شدن | FCC |
| فعال شدن لیست سوییج انتهای کورسی باز شدن | FCA |
| درب در حال بازشدن می باشد | OP |
| توقف قل از بسته شدن درب | PA |
| درب در حال بسته شدن می باشد | CL |

توجه: عملکردهای توجه به درجه اهمیت (level) تنظیم شده توسط منوی EU.m ذخیره می‌شوند.

| کد عملکرد | توضیحات | درجه اهمیت | نام صفحه نمایش |
|-----------|--|------------|----------------|
| E001 | برد کنترل reset شده است | 0 | |
| E002 | برد کنترل زیست زمانی برای سیگنال هایی که در درجه اهمیت 0 بودند پنهان شده اند | 0 | |
| E003 | فعال کردن حالت پیش فرض موجود | 0 | |
| E004 | الجام زمان بندی موتورها | 0 | |
| E015 | STOP فعال شدن فرمان | 2,3,4 | Stop |
| E019 | فعال شدن فرمان STOP از طریق مازولهای متصل به کاتکتور ADI | 3 | Adi |
| E020 | متغیر بودن است عملکردهای جنسی متصل به ترمیمال بردار کنترل | 1 | Err2 |
| E031 | متغیر بودن است عملکردهای جنسی متصل به ترمیمال FOTO1 | 1 | Err3 |
| E032 | متغیر بودن است عملکردهای جنسی متصل به ترمیمال FOTO2 | 1 | Err3 |
| E036 | تشخیص مانع توسط پنهان ترمیمال FOTO1 | 2,3,4 | Foto1 |
| E037 | تشخیص مانع توسط پنهان ترمیمال FOTO2 | 2,3,4 | Foto2 |
| E039 | تشخیص مانع توسط پنهان متصل به کاتکتور ADI (بینی و ابرس) | 2,3,4 | Adi |
| E041 | خطای عملکرد میکروسوچ در کورس باز شدن | 1 | Err4 |
| E042 | خطای عملکرد میکروسوچ در کورس سنته شدن | 1 | Err4 |
| E045 | اطلاع در عملکرد میکروسوچ | 2 | inuE |
| E046 | Command rejected because it was already at the limit switch | 3 | RPEr/CoL |
| E051 | متغیر بودن است عملکردهای آبه ایمنی متصل به ترمیمال CO51 | 1 | Err5 |
| E052 | متغیر بودن است عملکردهای آبه ایمنی متصل به ترمیمال CO52 | 1 | Err5 |
| E056 | برخورد مانع به ترمیمال CO51 | 2,3,4 | Co51 |
| E057 | برخورد مانع به ترمیمال CO52 | 2,3,4 | Co52 |
| E059 | برخورد مانع به آبه ایمنی متصل به کاتکتور ADI (آبه ایمنی و ابرس) | 2,3,4 | Adi |
| E066 | Intervention of the amprometric protection on opening | 2 | SEN5 |
| E067 | Intervention of the amprometric protection on closing | 2 | SEN5 |
| E068 | سازمانی تشخیص مانع در کورس سنته شدن درز | 2 | SEN5 |
| E080 | خطای در مرحله زمان بندی موتورها | 1 | Err8 |
| E090 | پلاسی برای روزهایی به محیط موجودا در ساعتی که توسط مازوله CL1+ قفل شده است | 1 | Err8 |
| E100 | تشخیص خطای عملکردی در آبه ایمنی متصل به کاتکتور ADI (آبه ایمنی و ابرس) | 1 | ErI0 |
| E200 | مکانیک شدید حرکت فرب توسط فرمان بردار کنترل | 2 | Start |
| E201 | فرمان START توسط شنبه متصل به ترمیمال START | 4 | |
| E202 | فرمان نظر رو و توسط شنبه متصل به ترمیمال START | 4 | |
| E203 | فرمان توسط مازوله متصل به کاتکتور ADI | 4 | |
| E209 | کابل ۱ ریموت کنترل | 4 | EE1 |
| E210 | کابل ۲ ریموت کنترل | 4 | EE2 |
| E211 | کابل ۳ ریموت کنترل | 4 | EE3 |
| E212 | کابل ۴ ریموت کنترل | 4 | EE4 |
| E240 | زمان تنظیم شده برای میور 1,1mA، توسط شخص دیگری افزایش یافته است | 5 | |
| E241 | Closing due to the inactivity being delayed | 5 | |
| E242 | فعال شدن فعالیت ذخیره افزاری (منوی EN.sA) | 5 | |

| خطاهای سیستم | توضیح خطاهای | راه حل |
|--|--|--|
| MAIN
الای دی موجود بین رود کنترل عاموش است. | ابن خطای به دلیل وصل بیندن برق شهری (N-L) را از برد کنترل جدا کنید.
کنترل کنید جریان برق در سیم های متصل به ابن ترمیات وجود داشته باشد.
۳ قبز ۵ آپر تالو فرمان را کنترل کنید، در صورت مغایر بودن آن را تعویض کنید. | ۱. ای ترمیات‌های Z1 تا Z6 و E1 را از برد کنترل جدا کنید.
۲. وسیله جانبی که این ترمیات‌ها نسبت شده و باعث اضافه پار شدم است را از این ترمیات جدا کنید.
۳. مجدد ترمیات‌ها را برد کنترل متصل کنید، عاموش بودن الای دی را پس از متصل کردن ترمیات‌ها کنترل کنید. |
| Overload
بر روی برد کنترل روزش شده است. | ابن خطای به دلیل اضافه پار اعمال شده
به ترمیات‌های Z1 تا Z2 و E1 اتفاق می‌افتد.
پس از صدور فرمان START فلاشتر شروع به چشک زدن می‌کند، ولی زمان ایجاد طول می‌کشد تا درین شروع به پار شدن کنید. | ۱. ای ترمیات‌های زمان تعییر و نگهداری به عدد صفر روی سیم و سیم پار به سرویس دارند.
۲. ای ترمیات‌های زمان تعییر و نگهداری به عدد صفر روی سیم و سیم پار به سرویس دارد. |
| ظاهر شدن عبارت Fot1
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Fot1 فعال شده و مانع از بار شدن در برابر شده است. | ۱. کنترل کنید مانع مابین چشم Fot1 نباشد.
۲. جریان برق و سخت عملکرد چشم را کنترل کنید.
دست خود را جلوی چشمی تکان دهید، خط عمودی مرتبط با Fot1 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. |
| ظاهر شدن عبارت Fot2
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Fot2 فعال شده و مانع از بار شدن در برابر شده است. | ۱. کنترل کنید مانع مابین چشم Fot2 نباشد.
۲. جریان برق و سخت عملکرد چشم را کنترل کنید.
دست خود را جلوی چشمی تکان دهید، خط عمودی مرتبط با Fot2 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. |
| ظاهر شدن عبارت Cos1
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Cos1 لیه ایمنی را قشار دهید، خط عمودی مرتبط با Cos1 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. | ۱. کنترل کنید لیه ایمنی Cos1 فعال و یا مغایر شده باشد.
۲. جریان برق و سخت عملکرد لیه ایمنی را کنترل کنید.
لیه ایمنی را قشار دهید، خط عمودی مرتبط با Cos1 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. |
| ظاهر شدن عبارت Cos2
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Cos2 لیه ایمنی را قشار دهید، خط عمودی مرتبط با Cos2 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. | ۱. کنترل کنید لیه ایمنی Cos2 فعال و یا مغایر شده باشد.
۲. جریان برق و سخت عملکرد لیه ایمنی را کنترل کنید.
لیه ایمنی را قشار دهید، خط عمودی مرتبط با Cos2 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند. |
| ظاهر شدن عبارت Stop
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Stop از باز شدن در برابر شده است. | ۱. کنترل کنید شستی Stop فشرده نشده باشد.
۲. کنترل کنید شستی مغایر نباشد. |
| ظاهر شدن عبارت Err2
بر روی صفحه نمایش | پس از صدور فرمان START در برابر شود.
Err2 بر روی صفحه نمایش ترسیم شده است. | ۱. سیم پندی صحیح موتورها را کنترل کنید.
۲. کنترل کنید به دلیل بالا رفتن درجه حرارت سیم پیچ موتوری مثال موتورها فعال شده باشد.
۳. اگر در تک لگگه می‌باشد و فقط موتور M1 به برد کنترل متصل شده است، منوی t.AP2 را باید در حالت 0.0 تنظیم شده باشد.
۴. اگر موارد فوق اتفاق نیافرده است، به نمایندگی مراجحة نمایید. |

| خطاهای میسم | توضیح عطا | راه حل |
|---------------|--|--|
| Err3
نمایش | پس از صدور فرمان START درب باز
نمنی شود.
تست عملکردی چشمی ها متفق بوده است. | ۱. کنترل کنید وقتی فرمان START صادر می شود، مانع بین چشمی ها نباشد.
۲. اگر منوی مرتبه با ترمیمهای چشمی ها را فعال کنید پاید چشمی به این ترمیمهای متصل شده باشد.
۳. اگر به ترمیمهای FOTO2 چشمی متصل کرده اید، مطمئن شوید منوی 2 در حالت Cf.CH تنظیم شده باشد.
۴. جریان برق و صحت عملکرد چشمی را کنترل کنید.
دست خود را جلوی چشمی تکان دهید. خط عمودی مرتبه با چشمی ها بر روی صفحه نمایش پاید تغییر گند.
۵. کنترل کنید چشمی ها مطابق توضیحات راهنمای برد کنترل متصل شده باشد. |
| Err4
نمایش | پس از صدور فرمان START درب باز
نمنی شود و یا نیمه باز می شود.
میکروموتوریق فعال شده است | پس پندای میکروموتویچ را کنترل کنید
کنترل کنید وقتی درب باز می شود میکروموتویچ آزاد می شود.
اگر چک ها مفاد میکروموتویچ می باشد، منوی FC.6n پایدار و وضعیت No تنظیم شود |
| Err5
نمایش | ظاهر شدن عبارت START درب باز
نمنی شود.
تست عملکردی لبه ایمنی متفق بوده است. | ۱. کنترل کنید حالات های زیر مجموعه مرتبه با منوی تست لبه ایمنی (Co.tE) به درستی انتخاب شده باشد.
۲. اگر منوی مرتبه با تست لبه ایمنی را فعال می کنید، پاید لبه ایمنی به ترمیمهای مربوطه متصل شده باشد.
۳. کنترل کنید لبه ایمنی مطابق توضیحات این راهنمایی برد کنترل متصل شده باشد. |
| Err8
نمایش | ظمان پندای موتورها اجرا نمی شود | ۱. کنترل کنید منوی Start در حالت StAn تنظیم شده باشد
۲. کنترل کنید منوی Ad ، مرتبه با کانکتور ADI در حالت No تنظیم شده باشد |



| نامه بازجو | Amm | Bmm |
|------------|-----|-----|
| %15 | 15 | 15 |
| 11% | 17 | 15 |

مدل
۶۰۰

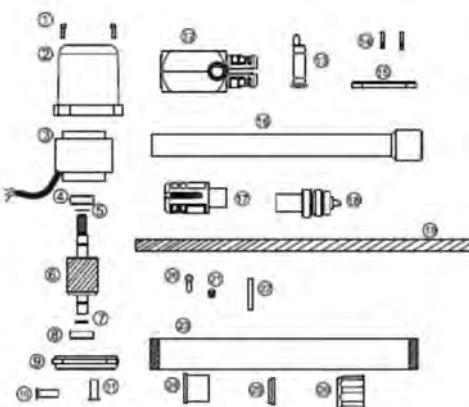
| نامه بازجو | Amm | Bmm |
|------------|-----|-----|
| %12 | 12 | 12 |
| 14% | 18 | 18 |

مدل
۸-۰

| جدول سایز سهم پندی | | | |
|--------------------|---|---------------------|---|
| 2*2.5 | B | جهة هزار فرمان | ۱ |
| 3*1.5 | A | بازوی انکرو مکانیکی | ۲ |
| 4*0.75 | C | چشم محافظه | ۳ |
| 2*0.75 | D | فلاتنر | ۴ |



| | | |
|-------------------------|----------------------|-----------------------|
| ۲۹. مهره آلومنیوم | ۱۰. چوب دهنه | ۷۴۰. پیچ استیل |
| ۳۰. لوله آلومنیوم | ۱۱. پین خلاص کن | ۷۵. کاب الکتروموتور |
| ۳۱. ۶۵۶۰- ۶۵۶۵- ۶۵۷۰- | ۱۲. پیچ استیل | ۸۰. الکتروموتور |
| ۳۲. بوش سر جک | ۱۳. درب زیرین گیریکس | ۸۱. پلیرینگ ۵۹۰۴ |
| ۳۳. لامپ تند | ۱۴. لوله ۲۲۶۵- | ۸۲. خار رو شلت |
| ۳۴. مهره پلاستیکی سر جک | ۱۵. سر جک | ۸۳. رو تور |
| ۳۵. مهره گیریکس | ۱۶. شلت گیریکس | ۸۴. خار رو شلت |
| | ۱۷. میله ماردن | ۸۵. پلیرینگ ۵۹۰۳ |
| | ۱۸. پیچ ۹۱۸ | ۸۶. برآکت الکتروموتور |
| | ۱۹. M مهره | ۸۷. گلند POM |
| | ۲۰. گلند لاستیکی | ۸۸. گلند لاستیکی |



۳-مدل ROSE ۴۰۰-۶۰۰

ویدئو ها

● هر باره مجهز به موتور دک فار و ناچاری ۴۰- ۶۰ وات متناسب - موتور لکسار متناسب سداکت وات همراه ۷۲۲ وات.

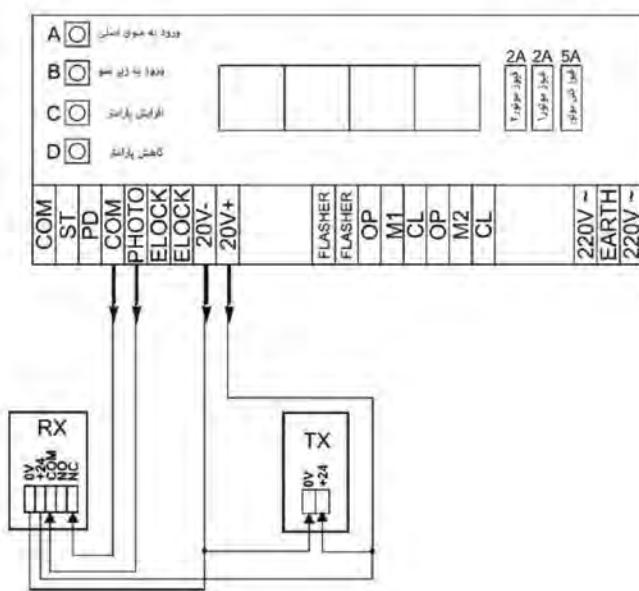
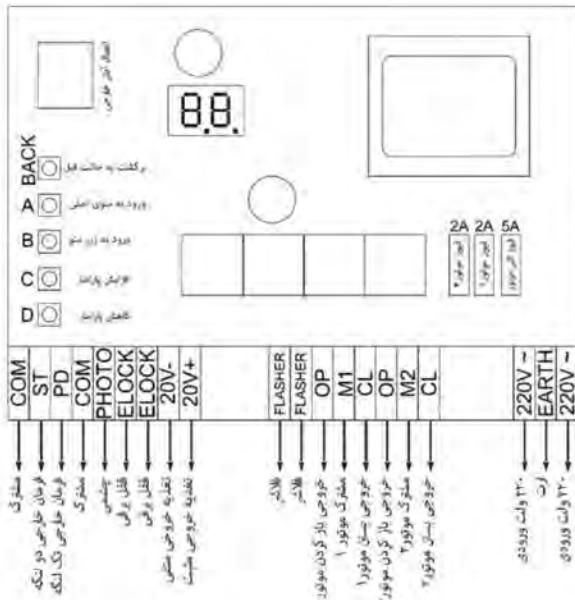
● دارای ترمیمان کلید شماری با عملکردی معادل ریموت کنترل

● وزوودی برای فرسان

● دارای خروجی جهت طفل برق

مشخصات فنی مرکز گردش

| | |
|----------------------------------|----------------------|
| وانتاز گاری | ۲۳- وات |
| سداقات تو ان معمولی تو الام جانش | ۷۰- وات |
| سداقات تو ان معمولی تو الام جانش | ۴۰- وات |
| سداقه دهانی سجاز | ۲۰- الی ۷۰ سانتیکارد |
| فیوز اصلی | ۵ آمپر |
| فیوز موتورها | ۴ آمپر |
| حفاظات | IP55 |



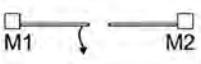
جدول پیغامهای سیستم

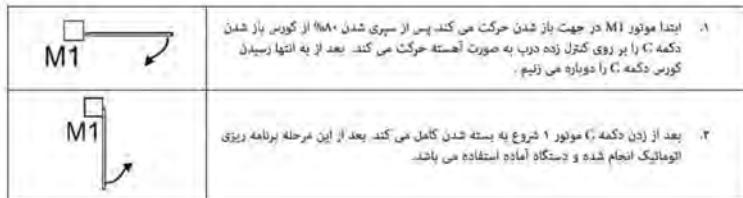
| نوع بیعام | توضیحات |
|-----------|-------------------------|
| ۹۴ | فرمان خارجی نوکره |
| ۹۵ | فرمان خارجی کد لنگه |
| ۹۶ | کلید A تحریک شده |
| ۹۷ | کلید C تحریک شده |
| ۹۸ | کلید D تحریک شده |
| ۹۹ | کلید BACK تحریک شده |
| ۱۰۰ | کاتال A ریموت تحریک شده |
| ۱۰۱ | کاتال B ریموت تحریک شده |
| ۱۰۲ | کاتال C ریموت تحریک شده |
| ۱۰۳ | چشم تحریک شده |
| ۱۰۴ | در حال باز کردن |
| ۱۰۵ | در حال بستن |
| ۱۰۶ | خطا |
| ۱۰۷ | آبا مطابق حسنه |
| ۱۰۸ | فعال |
| ۱۰۹ | غير فعال |
| ۱۱۰ | الجام شد |

برنامه ریزی اتوماتیک:

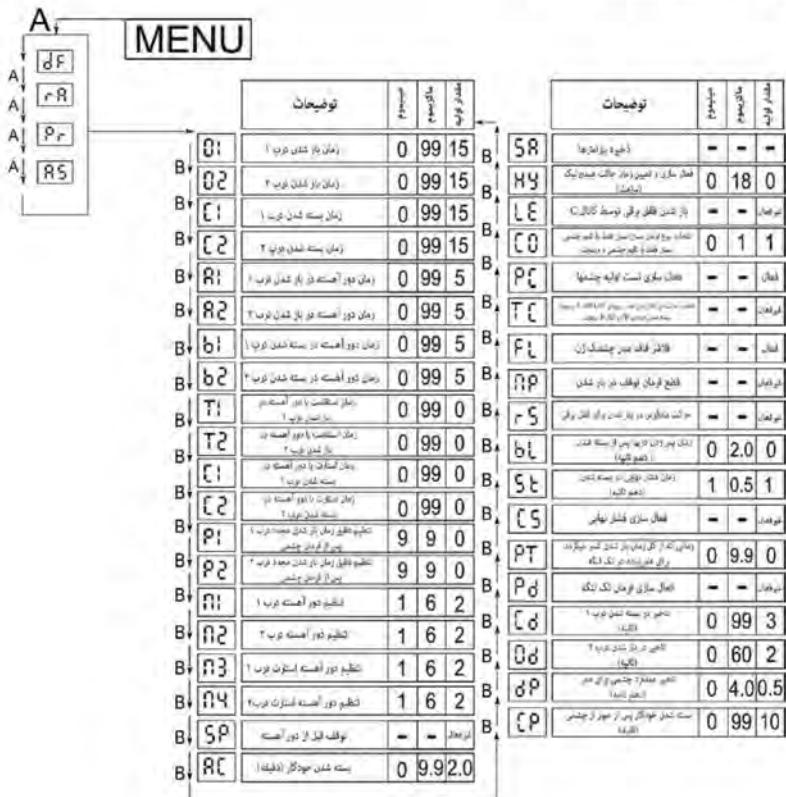
برای استارت برنامه ریزی اتوماتیک لازم است با زدن دکمه A به کربنه AS رسیده سپس دکمه B را بزنیم.

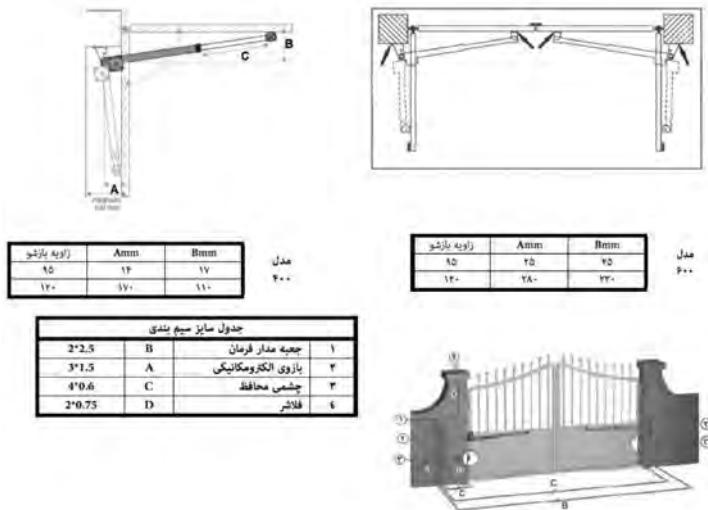
حالات ۲ لنگه

| | |
|---|---|
|  | ۱. ابتدا موتور در جهت باز شدن حرکت می‌کند، پس از سپری شدن ۹۸+ از کروس باز شدن دکمه C را بر روی کنترل زد درب به صورت آهسته حرکت می‌کند. بعد از به انتها رسیدن کروس دکمه C را دوباره من زیم. |
|  | ۲. بعد از اینکه دکمه C را من زیم موتور ۲ شروع به باز شدن می‌کند، بعد از سپری شدن ۹۸+ از کروس باز شدن دکمه C را قشیده از آن پس درب به صورت آهسته حرکت می‌کند. بعد از به انتها رسیدن دکمه C را من زیم و موتور ۲ متوقف می‌شود. |
|  | ۳. بعد از زدن دکمه C هر دو درب به ترتیب اول موتور ۲ و بعد از آن موتور یک شروع به بسته شدن کامل می‌کند. |
|  | ۴. بعد از این مرحله برنامه ریزی اتوماتیک انجام شده و دستگاه آماده استفاده می‌باشد. |



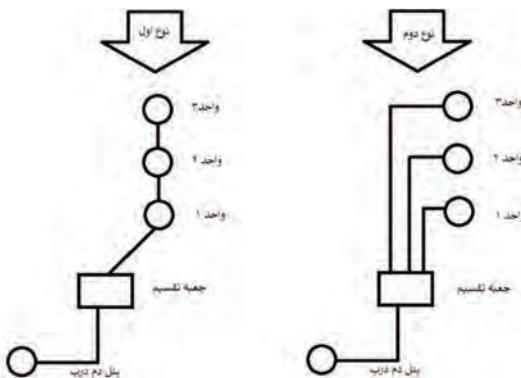
طریقه ورود به منوی یارامترها و مشخصات یارامترها:



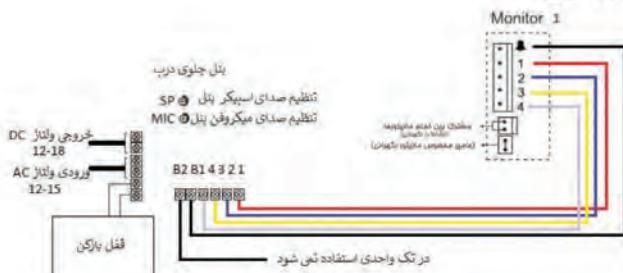


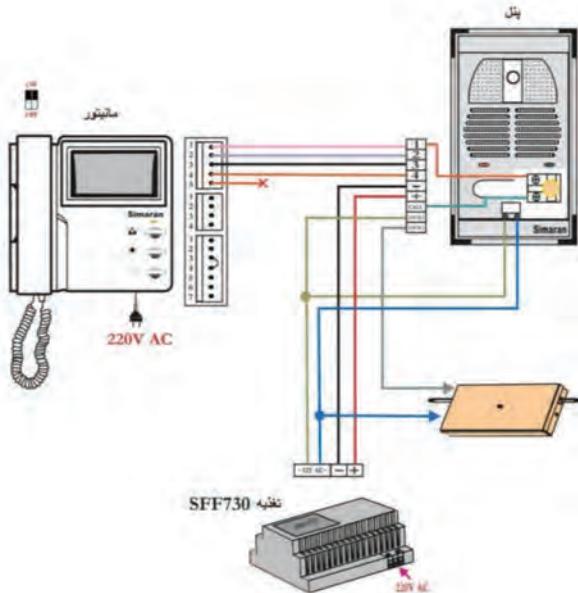
آیفون تصویری

نحوه سیم کشی به صورت کلی

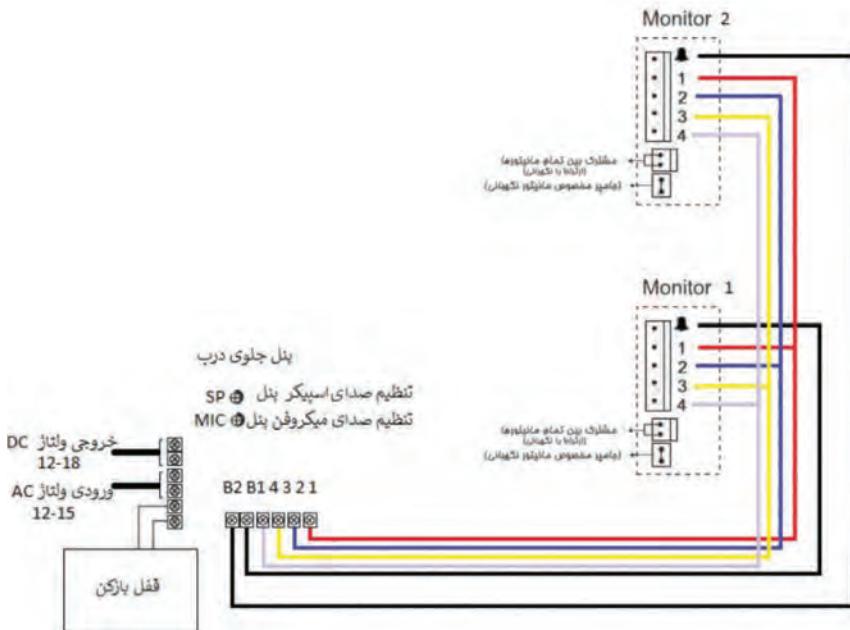


شیوه سیم‌بندی تک واحدی:

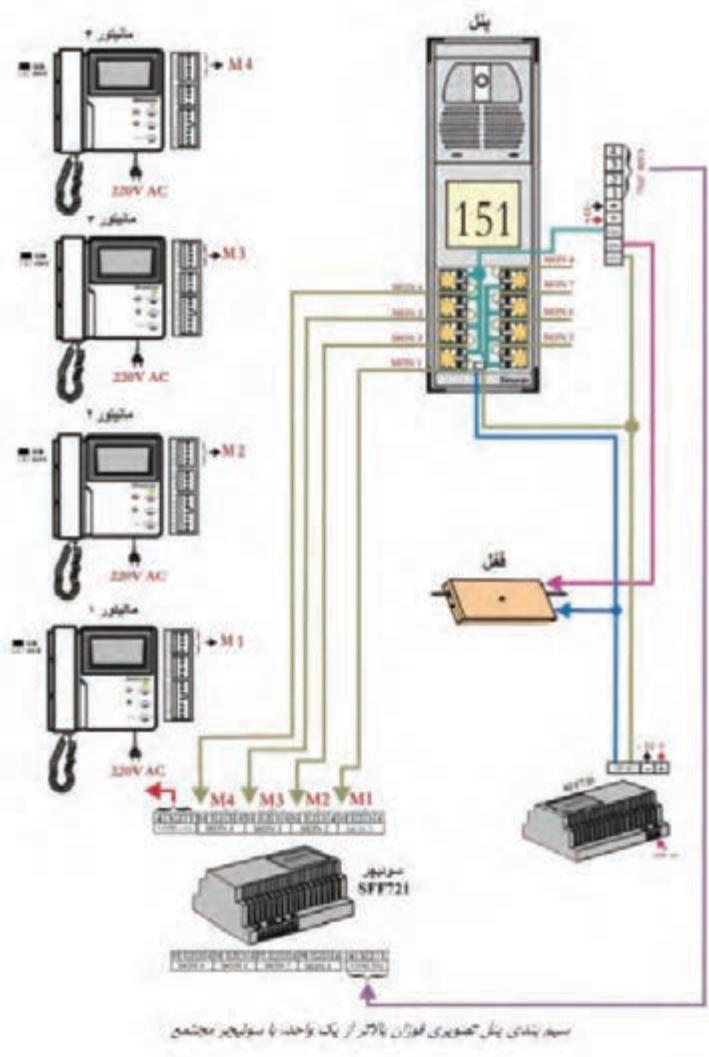




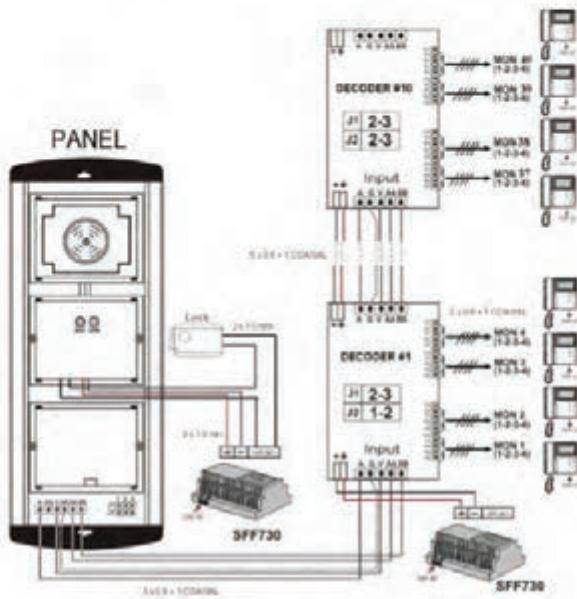
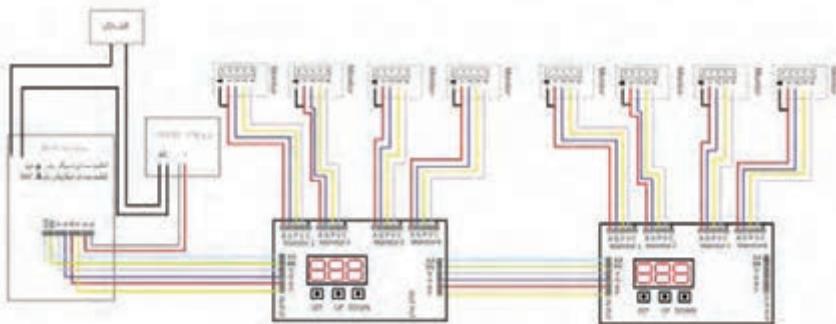
شیوه سیم‌بندی چند واحدی بدون سوئیچر



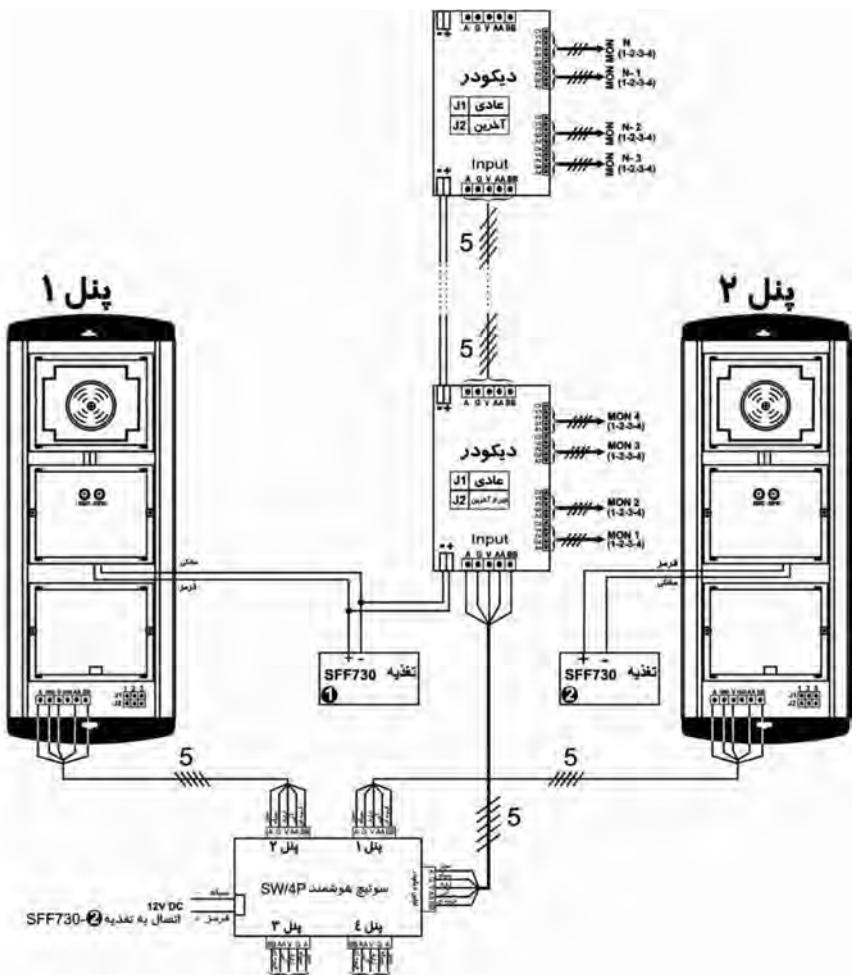
شیوه سیم‌بندی چند واحدی بدون سوئیچر



شیوه سیم‌بندی سیستم کدینگ:



سیم‌بندی در بازن تصویری با پنل کدینگ



ابرادات رایج در بازنگاری تصویری

| | |
|---|--|
| پل کلا حاموش است | و لازم DC تغذیه SF730 را چک کنید و مطمئن شوید این و لازم به پل نیز مبررسد. |
| صدا و زنگ در را باز نمیکند | و لازم AC تغذیه SF730 را چک کنید. |
| تمویر تمام واحدها موج دار است | از سالم بودن فلفل اخیرهایان حافظ کنید. |
| صدا نداریم، زنگ نصبور و فلفل هم عمل نمیکند | اگر با اتصال L2 به L1 عمل کنید، رله اوریگن برده پل را بررسی کنید. |
| صدا همه واحدها نویز دارد | مسیر سیم کشی از کبار سیم کشی برق راه شده است. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | خازن صافی تغذیه SF730 شنی بینداز کرده و باید تعویض شود. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | فلفلی عن سی سه شماره پاک. |
| صدا همه واحدها نویز دارد | سیم شماره ۲ در پل قطعی دارد. |
| صدا و زنگ در را باز نمیکند | مسیر سیم کشی از کبار سیم کشی برق راه شده است. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | میکروفون پل خراب است. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | میکروفون از جای خود خارج شده باشد شده است. |
| صدا و زنگ در را باز نمیکند | میکروفون پل خراب است. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | اشکال در برده پل. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | اشکال غیر برده پل. |
| صدا از داخل بد پل صیغه باقطع است | اشکال در بلندگوی پل. |
| تمویر تمام واحدها پلکسره زنگ نصبور | اشکال در برده پل (دتر ۱۰ واتی سوخته است). |
| ارساط صوتی برقرار اما تمویر تمام واحدها قطع است | سیم شماره ۳ قطعی دارد. |
| تمویر تمام واحدها نویز دارد | اشکال در دوربین پل. |
| روز نصبور تمام واحدها خطوط عمودی داریم | اشکال غیر دوربین پل. |
| تمویر تمام واحدها نویز دارد | استفاده از سویچر تک تارک قدیمی (سیم توسمیه شده ۶۰- قویل دل). |
| کیفیت تمویر همه واحدها نویزی و تار است | استفاده از سیم کشی تارک قدیمی (سیم توسمیه شده ۶۰- قویل دل). |
| بازگردان در، تمویر برای لحظه ای جمع میشود | استفاده از خروجی DC چایی AC برای قفل و اختیاری پل. |
| ماتیسور خاموش است | کلید on/off در حالت off و خاموش است. |
| کوشی یک ماتیسور سوت میگشند | لغزدی ماتیسور سوخته است. |
| صدا و زنگ داریم اما یک ماتیسور در را باز نمیکند | میکروفون از جای خود خارج شده باشند شده است. |
| صدا و زنگ یک ماتیسور قطع است | فلفلی سیم یا سوختگی بلندگوی گوشی. |
| ماتیسور بعد از ۹- ثانیه خاموش میشود و پلکسره زنگ روشن است | خراب، نر صوت ماتیسور. |
| در سیستم کدینگ از بیرون زنگ و تمویر داریم اما از داخل | اشکال در برده صوت ماتیسور. |
| تمویر نداریم | پس از کدهای دیگرها، کد پل نتیجه نداده است. |
| در سیستم کدینگ از بیرون زنگ و تمویر داریم اما از داخل | کد پل با کد بروگز مرکز یکسان نیست. |
| تمویر نداریم | کد تعلیم با پل انجام نمود یا کد پل به ۱۰۰ تغییر یابد. |
| در سیستم از ساخت داخلی تمویری، از ساخت داخلی عددا ندارد | سیم INT مابین ماتیسورها قطع است یا به پل منطبق شده است. |

مدیریت هوشمند ساختمان (BMS)

مشخصات فنی تجهیزات هوشمندساز زیپاتو با پروتکل ZWAVE به صورت نوعی:

۱- آشکارساز هوشمند گاز (SMART COMBUTILE GAS SENSOR) مشخصات فنی:

| PROTOCOL | Z-Wave |
|---------------------|-------------------------------|
| WORKING VOLTAGE | AC 100-240V |
| AVERAGE CONSUMPTION | <1.5W |
| ALARM SOUND | 75dB (1m distance) |
| ALARM DENSITY | 6% LEL + 3% LEL (natural gas) |
| WIRELESS DISTANCE | >100m (open area) |
| WORKING TEMPERATURE | -10°C to 50°C (14°F to 122°F) |
| HUMIDITY | 45%RH |
| PHYSICAL DIMENSION | Device: 84 mm x 72 mm x 27 mm |

Package: 84 mm x 72 mm x 27 mm

WEIGHT

- Device: 10 g
- Package: 129 g

REGULATORY COMPLIANCE

- Safety: UL
- EMC: FCC, CE
- RJHS

WARRANTY

- 1 year standard

NOTE: SPECIFICATIONS ARE SUBJECT TO CHANGE WITHOUT PRIOR NOTICE



۲- ماژول دوبل هوشمند (SWIICH DOUBLE MICROMODULE)

| PROTOCOL | Z-Wave Plus |
|-----------------------|---|
| OPERATING VOLTAGE | 12V-24VDC |
| MAXIMUM LOAD | 6-VA(220VAC)270VA(12Vdc) Resistive load |
| OPERATION TEMPERATURE | 0°C - 40°C |
| RANGE | Minimum 40 meters (max 77 meters) Line-of-sight |
| DIMENSIONS | 44 x 10 x 29 mm |
| WEIGHT | 37g |
| PACKAGE DIMENSIONS | 97 x 22 x 162 mm |
| PACKAGE WEIGHT | 15g |

FREQUENCY

- pm-gsm02: 863.43 MHz (EU)
- pm-gsm04: 868.42 MHz (EU)
- pm-gsm04: 902.29 MHz (US)
- pm-gsm04: 915.00 MHz (CA)
- pm-gsm04: 921.43 MHz (Korea)
- pm-gsm04: 908.42 MHz (China)

REGULATION

- EMC: 2014/30/EU, 2017/248/EU, 2019/2020/EU, 2019/2021/EU
- RoHS: 2011/65/EU

WARRANTY

- 1 year standard



NOTE: SPECIFICATIONS ARE SUBJECT TO CHANGE WITHOUT PRIOR NOTICE

۳- آشکارساز دود:



| | |
|------------------------------|--|
| PROTOCOL | 2-Wire Plus |
| POWER | 3.6VDC, 100mA |
| OPERATING VOLTAGE | 3.0V |
| OPERATING CURRENT | 10 mA |
| STANDBY CURRENT | < 1.0 mA |
| OPERATING TEMPERATURE | -30°C - 60°C |
| RANGE | Minimum - 20 meters radius (70° vertical coverage) (Designed for indoor use only) |
| DIMENSIONS | Ø 104 x 43.6 x 9.9 mm |
| WEIGHT | 65g |
| PACKAGE WEIGHT | 100g |
| PACKAGE DIMENSIONS | Ø 114 x 103 x 10 mm |
| PACKAGE WEIGHT | 100g |
| FREQUENCY | 433 MHz (EU), 863.42 MHz (US),
915 MHz (CA), 923 MHz (AU)
923 MHz (CN), 925 MHz (MX)
925 MHz (BR), 927 MHz (AR)
927 MHz (CL), 928 MHz (PE)
928 MHz (CO) |
| REGULATION | CE, FCC, UL, RoHS, ETL, UL File #E2000004, IC# 2008A/P/SEC, FCC Part 15 |
| WARRANTY | 1 year standard |

۴- سنسور چهار کاره (QUAD MULTISENSOR) مشخصات فنی:



| | |
|------------------------------------|--|
| PROTOCOL | 2-Wire Plus |
| POWER | CR123A lithium battery, 1000mAH |
| OPERATING TEMPERATURE | -10°C - 40°C |
| TEMPERATURE DETECT RANGE | 0°C - 60°C |
| TEMPERATURE DETECT ACCURACY | < 0.5°C |
| ILLUMINATION RANGE | 20 Lux - 95 Lux |
| PIR DETECTION RANGE | 3m |
| PIR DETECTION ANGLE | 90 Deg |
| RANGE | Up to 60 meters, indoor/300 meters outdoor (beam angle 100°) |
| MAGNETIC GAP | < 30 mm |
| DIMENSIONS | L Sensor: 28 x 25 x 10 mm; Magnet: 12 x 9 x 47 mm. |
| WEIGHT | 45g |
| PACKAGE DIMENSIONS | Ø 164 x 141 x 64 mm |
| PACKAGE WEIGHT | 56g |
| FREQUENCY | 433 MHz (EU), 863.42 MHz (US),
915 MHz (CA), 923 MHz (AU)
923 MHz (CN), 925 MHz (MX)
925 MHz (BR), 927 MHz (AR)
927 MHz (CL), 928 MHz (PE)
928 MHz (CO) |
| REGULATION | EMC 2014/30/EU, RoHS, TUV, UL/ULC, ETL, 2008A/P/SEC, FCC Part 15 |
| WARRANTY | 1 year standard |

NOTE: SPECIFICATIONS ARE SUBJECT TO CHANGE WITHOUT PRIOR NOTICE.

۵- لامپ چند رنگ (LIGHT BULB RGBW)



| | |
|--|---|
| PROTOCOL | 2-Wire Plus |
| STANDARD | RoHS, CE, FCC, ETL |
| POWER SUPPLY INPUT | 100-240VAC, 50/60Hz |
| STANDBY POWER | < 0.1W |
| OPERATING TEMPERATURE | -30°C to +40°C (-22°F to 104°F) |
| STORAGE TEMPERATURE | -30°C to +70°C (-22°F to 158°F) |
| OPERATING HUMIDITY | 0% to 95% non-condensing |
| DIMENSIONS | Ø 12.4 x 12.0 mm |
| WEIGHT | 177g |
| PACKAGE DIMENSIONS | Ø 14 x 16 x 12 mm |
| PACKAGE WEIGHT | 227g |
| WIRELESS OR MODE FREQUENCY BAND | 921.42 MHz (EU),
948.42 MHz (EU),
953.25 MHz (EU),
919.32 MHz (EU),
949.02 MHz (EU),
958.42 MHz (EU) |
| REGULATION | 2006/50/EC, The Low Voltage Directive, PS 2014/30/EU, The Electromagnetic Compatibility Directive and EN62368-1/IEC 62368-1 |
| WARRANTY | 1 year standard |

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب - تعمیر و راه اندازی |
|--------------------------------------|---|---|
| پریز برق ندارد. | با ولت متر، ولتاژ پریز را کنترل کنید و در صورت خراب بودن پریز آن را تعویض کنید. | |
| دو شاخه یا سیم رابط معیوب است. | دو شاخه را باز کنید و اتصال های داخل آن را باز دید کنید. آوومتر را روی رنج Rx1 قرار دهید و سیم رابط را از دو شاخه تا ترمینال کنترل کنید. در صورت معیوب بودن دو شاخه یا کابل ورودی آن را تعویض کنید. | |
| ترموستات خراب است. | اتو را از برق جدا کنید. آوومتر را روی رنج ۱ قرار دهید و رابط های آن را به دو شاخه سیم رابط اتصال دهید و ترموموستات را قطع و وصل کنید. اگر با وصل ترموموستات عقریه و از برق به سمت صفر و با قطع آن عفریه به سمت بی نهایت متمایل شد ترموموستات سالم و در غیر این صورت معیوب است و باید تعویض شود. | کف اتو داغ نمی شود و چراغ نشان دهنده خاموش است. |
| المنت قطع است و لامپ سوخته است. | المنت و لامپ را تعویض کنید. | |
| اتصال های ترمینال معیوب است. | سرسیم ها را از ترمینال جدا کنید و پس از باز دید مجدد آنها را بینندید. در صورت نیاز ترمینال را تعویض کنید. | |
| ترموستات تنظیم نیست. | مطلوب دستور کارخانه سازنده اتو، ترموموستات را تنظیم کنید. | |
| درجه اتو را روی عدد مناسب قرار دهید. | | |
| سیم های رابط داخلی اتو معیوب است. | مجموعه سیم های رابط را دقیقاً باز دید و پس از آزمایش آنها با اهم متر، سیم رابط معیوب را شناسایی و آن را تعویض کنید. | |

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|--|---|--|
| لامپ را تعویض کنید. | لامپ سوخته است. | کف اتو داغ می شود اما چراغ نشان دهنده روشن نمی شود |
| اتو را از برق جدا کنید و سیم را در رنج قرار دهید و سیمهای رابط مدار مربوط به چراغ را کنترل کنید تا قطع شدگی مدار مشخص شود. | سیم فاز یا نول چراغ قطع شده است. | |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | کابل رابط در محل ورود به اتو معیوب است. | |
| المنت را تعویض کنید. چنانچه المنت قابل تعویض نیست کفی را با المنت تعویض کنید. | المنت اتصال بدنه دارد. | |
| سیمهای رابط داخل اتورا بازدید و سیم معیوب را تعویض کنید. | سیم های رابط داخل اتو معیوب است. | بدنه اتو برق دارد. |
| عایق ترموموستات از بین رفته است.
نیست آن را تعویض کنید | ترموستات را باز کنید. چنانچه قابل تعمیر | |
| پس از عیب یابی و رفع عیب سیم اتصال زمین را وصل کنید. | سیم اتصال زمین از بدنه اتو قطع است. | |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات معیوب است. | کف اتو خیلی داغ است و ترموموستات اتومات نمی کند. |
| سیم های رابط را بازدید و آزمایش کنید.
سیم های معیوب را شناسایی و آن را تعویض کنید. | سیم های رابط داخلی - اتصالی دارند. | |
| ترموستات را تنظیم کنید. | ترموستات تنظیم نیست. | کف اتو کمی گرم است و ترموموستات زود به زود اتومات می کند |
| درجۀ ترموموستات را روی عدد مناسب بگذارید. | درجۀ اتو کم است. | |

اتوی بخار

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی |
|---------------------|---|--|
| دستگاه نشتی آب دارد | مخزن آب معیوب است. | مخزن را تعویض کنید. |
| | مخزن بخار معیوب است. | آن را تعمیر یا کفی را تعویض کنید. |
| | اتصال مخزن به بدنه اتو کامل نیست. | مخزن را به طور صحیح به بدنه اتو اتصال دهید. |
| | لاستیک آب بندی روی مخزن بخار - معیوب است. | آن را تعویض کنید. |
| | سطح آب در مخزن بیش از حد مجاز است. | سطح آب داخل مخزن را در حد مجاز دستگاه تنظیم کنید. |

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی |
|------------------------|--|---|
| دستگاه نشتی آب دارد | قبل از اتصال اتو به پریز، دکمه بخار باز بوده و مخزن از بخار آب پر شده است. | دستگاه را از برق جدا کرده و صبر کنید تا آب داخل مخزن بخار تخلیه شود. سپس اتو را به برق بزنید. |
| | درجه ترمومترات روی درجه حرارت کم، انتخاب شده است و بخار تولید نمی شود. | درجۀ ترمومترات را مناسب انتخاب کنید. |
| | ترموستات تنظیم نیست. | ترموستات را تنظیم کنید. |
| | ترموستات معیوب است. | ترموستات را تعویض کنید. |
| | شیر بخار معیوب است | آن را تعمیر یا تعویض کنید. |
| دستگاه نشتی بخار دارد. | لاستیک آب بندی روی مخزن بخار معیوب است. | آن را تعویض کنید. |
| | مخزن بخار معیوب است. | مخزن بخار یا کفی اتو را تعویض کنید. |
| | از مجرای خروج بخار همراه بخار آب نشت می کند. | درجۀ ترمومترات کم است. |

| | | |
|--|---|--|
| ترموستات را مطابق دستورالعمل تنظیم کنید. | ترموستات تنظیم نیست. | |
| المنت را تعویض کنید. | المنت معیوب است. | |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات معیوب است. | |
| شیر بخار را تعمیر یا تعویض کنید. | شیر بخار معیوب است. | |
| مخزن آب را در حد مجاز از آب مقطر پر کنید. | آب داخل مخزن آب نیست. | شیر بخار باز است اما بخار از دستگاه خارج نمی شود. |
| طبق دستورهای قبلی دستگاه را رسوب‌زدایی کنید. | سوراخ‌های خروج بخار مسدود شده است. | |
| لاستیک آب‌بندی مخزن بخار معیوب است. | | |
| سوراخ آب فشنان توسط رسوب بسته شده است. | | |
| فنر را تعویض کنید. | فنر معیوب است و پیستون را بعد از فشرده شدن به جای اولیه برنمی گرداند. | آب فشنان درست کار نمی کند. |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | پمپ آب فشنان گریباز است (قطعات متحرک در جای خود محکم شده است). | |
| ترموستات را تنظیم کنید. | ترموستات تنظیم نیست. | در درجه کم ترموموستات کف اتو بیش از حد گرم می شود و میزان بخار خروجی زیاد است. |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات معیوب است. | |
| سیم‌های رابط معیوب را بازدید و کنترل کنید و در صورت نیاز آنها را تعویض کنید. | درسیم‌های رابط اتصالی وجود دارد. | |

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی |
|---|---|---|
| کف اتو هنگام کار به لباس می چسبد | مواد نچسب کف اتو از بین رفته است. | کف اتو را بازسازی یا تعویض کنید. |
| بهره حرارتی اتو کم است
یعنی اتو نمی تواند حرارت لازم را تولید کند. | شیر بخار را باز کنید و درجه ترموستات را درست انتخاب کنید. | شیر بخار بسته است و کف اتو زیاد داغ می شود. |
| ترموستات تنظیم نیست. | کف اتو جرم یا رسوب گرفته است. | طبق دستور رسوب زدایی عمل کنید تا عیب برطرف شود. |
| ترموستات معیوب است.
لازماً مخزن را تولید کند. | ترموستات معیوب کنید. | ترموستات را تنظیم کنید. |
| فنر معیوب است. | فner را تعمیر و در صورتی که از جای خود خارج شده است آن را تعویض کنید. | طیق دستور دستگاه را رسوب زدایی کنید. |
| سیم جمع کن کار نمی کند. | ضامن سیم جمع کن معیوب یا از جای خود خارج شده است. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. |
| سیم های رابط سیم جمع کن به ترمینال یا به پلاتین معیوب است. | آن را تعویض کنید. | سیم رابط معیوب را تعویض و اتصال را به طور صحیح برقرار کنید. |
| با راه اندازی اتو فیوز شبکه برق منزل عمل می کند. | اتصال بدنہ ایجاد شده است. | سیم رابط معیوب را تعویض کنید. |
| اتصال ها معیوب یا شل است. | المنت را تعویض کنید. | اتصال بدنہ را رفع کنید. |
| | | اتصال صحیح را برقرار کنید. |

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|---|--|---|
| با ولت متر ولتاژ پریز را اندازه گیری کنید.
در صورتی که عیب از سیم کشی پریز است آن را رفع و در صورت خرابی پریز را عوض کنید. | پریز برق ندارد. | |
| ابتدا دوشاخه را از پریز جدا کنید و آوومتر را روی رنج (Rx1) قرار دهید. سپس یکی از رابطه های اهم متر را به یک سر دوشاخه و رابط دیگر را به انتهای دو سیم کابل رابط در محل ترمینال چینی، تک به تک اتصال دهید. در صورتی که عقریه اهم متر حرکت نکند دوشاخه را بازدید کنید. چنانچه دوشاخه سالم باشد کابل رابط خراب است و می بایست تعویض شود. | دوشاخه و کابل رابط معیوب است. | سماور اصلاً گرم نمی کند و چراغ نشان دهنده روشن نمی شود. |
| اهم متر را روی رنج (Rx1) قرار دهید و پس از جدا کردن دو شاخه از پریز، رابطه های اهم متر را به دویاً ترموموستات متصل کنید. چنانچه با قطع و وصل ترموموستات، عقریه اهم متر منحرف نشد ترموموستات معیوب است و باید عوض شود. | ترموستات خراب است. | |
| سیم های رابط معیوب را تعویض و اتصال ها را محکم کنید. چنانچه مقوای نسوز یا عایق حرارتی خراب شده است آنها را تعویض کنید. | سیم های رابط با اتصال های داخلی سماور معیوب است. | |
| ابتدا دو شاخه را از پریز جدا کنید و دو سر المنت را به اهم متر اتصال داده و مقاومت آن را اندازه بگیرید. در صورت خراب بودن المنت آن را تعویض کنید. | المنت قطع است. | سماور گرم نمی کند اما چراغ نشان دهنده روشن است. |
| ابتدا سیم های رابط را بازدید کنید. چنانچه عیب قابل رویت در سیم های رابط مشاهده نشد توسط اهم متر سیم های رابط را کنترل کنید تا سیم رابط معیوب مشخص شود. پس از اطمینان از معیوب بودن سیم رابط آن را تعویض کنید. | سیم های رابط قطع است. | |

| | | |
|--|--|---|
| آن را تعویض کنید. | لامپ سوخته است. | سامور گرم می‌کند اما چراغ نشان‌دهنده خاموش است. |
| به سیله اهم متر روی رنج (Rx1) از معوب بودن سیم رابط مطمئن شوید و سپس آن را تعویض کنید. | سیم‌های رابط چراغ معیوب است. | |
| ولوم ترمومترات را روی درجه مناسب قرار دهید. | ولوم ترمومترات روی درجه مناسب قرار نگرفته است. | |
| در ترمومترات‌های گازی مطابق دستورالعمل ترمومترات را تنظیم کنید و در ترمومترات‌های بی‌متالی قابل تنظیم سر ولوم ترمومترات را باز کنید. سپس با پیچ گوشتی تخت مناسب، پیچ داخل محور یا میله ترمومترات را در جهت خلاف حرکت عقریه ساعت بچرخانید تا تنظیم مناسب صورت گیرد. | ترموستات تنظیم نیست | سامور برقی گرم می‌کند ولی گرمای آن مطلوب نبوده و ترمومترات زود به زود قطع و وصل می‌کند. |
| عایق حرارتی را تعویض کنید تا گرمای المنت کمتر به سمت پایه که ترمومترات در آن قرار دارد برسد و ترمومترات به موقع عمل کند. | در سماور با ترمومترات بی‌متالی صفحه مقوا نسوز با عایق حرارتی خراب است. | |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات خراب است. | |
| ترموستات را تعویض کنید چون حساسیت ترمومترات هم کاهش یافته است. | پلاتین‌های ترمومترات به هم جوش خورده است. | سامور یکسره کار می‌کند و اتومات نمی‌شود. |
| سیم‌های رابط را تعویض و از لوله عایق نسوز و مرغوب برای عایق کاری استفاده کنید. | سیم‌های رابط به هم اتصال شده است. | |
| عایق کاری المنت با بدنه و عایق کاری سیم‌های رابط را اصلاح کنید. | عایق‌بندی ضعیف است. | |
| المنت را تعویض کنید. | المنت اتصال بدنه دارد. | |
| پس از رفع عیب، سیم اتصال زمین را وصل کنید. | سیم اتصال زمین قطع است. | سامور اتصال بدنه دارد. |
| چنانچه کابل بلند است قسمتی از کابل را که اتصال کرده است، قطع کنید و در صورتی که کابل کوتاه است آن را تعویض کنید. | اتصال کابل رابط با بدنه در محل ورود کابل به پایه | |

| | | |
|---|--|---|
| <p>یک قاشق غذا خوری جوش شیرین داخل مخزن سماور بریزید و مخلوط آب و جوش شیرین را تا حد جوش گرم کنید تا رسوبها از بدنه جدا شود یا از مواد رسوب گیر آمده در بازار و طبق دستور کارخانه سازنده آن استفاده کنید.</p> | <p>رسوب، روی دیواره مخزن را پوشانده است.
روی المنت رسوب با ضخامت زیاد وجود دارد.</p> | <p>سماور دیرتر به جوش می آید و کیفیت اautomات هم مطلوب است.</p> |
| <p>واشر المنت را تعویض کنید.</p> | <p>در المنت لولهای، واشر المنت فرسوده شده است.</p> | <p>سماور نشتی آب دارد و هنگام کار اتصال بدنه می شود.</p> |
| <p> محل عیب را شناسایی و برای قلع کاری و مسدود کردن سوراخ دستگاه را به سماور ساز بدهید.</p> | <p>تنوره یا مخزن سوراخ شده است.</p> | |

کتری برقی

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب - تعییر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|---|---|--|
| المنت را تعویض کنید. | المنت قطع است. | کتری اصلًا گرم نمی کند اما چراغ نشان دهنده روش است. |
| مدار را بررسی و اتصال را برقرار کنید. | اتصال المنت به کلید قطع است. | |
| سیم رابط معیوب را با اهمتر شناسایی و آن را تعویض کنید. | سیم رابط داخل دستگاه قطع است. | |
| در صورت خرابی پریز با قطع سیم های آن، نسبت به تعییر یا تعویض آن اقدام کنید. | پریز برق ندارد. | |
| ترموستات را تعویض کنید زیرا حساسیت خود را از دست داده است. | کلید توسط بی مثال قطع شده است. | |
| مدار مربوط به سیم های رابط را قسمت به قسمت کنترل کنید در صورت خرابی یا قطع شدگی، نسبت به تعویض آن اقدام کنید. | سیم رابط یا دوشاخه معیوب است. | کتری اصلًا گرم نمی کند اما چراغ نشان دهنده هم خاموش است. |
| اتصال ها را محکم کنید. | شل بودن اتصال ها | |
| کلید را تعویض کنید. | پلاتین های کلید وصل نمی شود و فرسوده شده است. | |

| | | |
|--|---|-----------------------------------|
| در کتری را بیندید. | در کتری خوب بسته نشده است. | |
| در صورتی که چربی یا جرم سبب چسبیدگی میله شده باشد آن را تمیز و در غیر این صورت تعویض کنید. | میله عمل کننده بی مثال چسبیده است. | |
| سطح آب زیاد است آب را کم کنید. بعد از خنک شدن کتری لوله بخار را وارونه کنید تا تخلیه شود. | لوله بخار گرفته است (در ترمومترات بخار آب) | کتری به طور خودکار خاموش نمی شود. |
| کلید را تعویض کنید. | پلاتین های کلید به هم چسبیده و حوش خورده است. | |
| بی مثال را تعویض کنید. | صفحه با نوار بی مثال دچار شکستگی یا خوردگی شده است. | |
| پیچ ها را محکم کنید. در صورت تداوم نشستی، واشرهای آب بندی را تعویض کنید. | پیچ نگه دارنده المنت شل هستند. | |
| سطح آب را کم کنید تا در زمان جوشیدن، آب سرربز نشود. | چنانچه کتری از نوع ترمومترات با بخار داغ است کتری بیش از حد پر شده است. | کتری نشستی دارد. |
| ممکن است منبع یا بدنه اصلی ترک داشته یا سوراخ شده باشد. | | |
| طبق دستورالعمل دستگاه رسوب زدایی کنید. | پوشش روی المنت رسوب گرفته است. | بهره گرمایی کتری مطلوب نیست. |
| المنت را تعویض کنید. | المنت خراب است. | |

پلوپز و آرام پز برقی

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب - تعمیر و راه اندازی |
|---|---|---|
| | پرینز برق ندارد. | پس از اطمینان از برق دار بودن شبکه برق منزل به رفع عیب یا تعویض پرینز اقدام کنید. |
| | سیم رابط قطع است. | سیم رابط را تعویض کنید. |
| | ترموستات را تنظیم نیست. | ترموستات را تنظیم کنید. |
| | سیم رابط به دو شاخه قطع است. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. |
| | کلید خراب است. | کلید را تعویض کنید. |
| دستگاه روشن نمی شود. | پلاتین های تایمر قطع است. | تایمر را تعویض کنید. |
| | المنت قطع و لامپ نشان دهنده سوخته است. | هردو را تعویض کنید. |
| | ترموستات معیوب است. | ترموستات را تعویض کنید. |
| | سیم های رابط داخلی معیوب را تعویض کنید. | سیم های رابط داخلی قطع است. |
| | ترموستات قطع شده است یا درست اتصال ندارد. | سرسیم های قطع شده را تعویض و اتصال را برقرار کنید. |
| | ترموستات معیوب است. | ترموستات را تعویض کنید. |
| | ترموستات تنظیم نیست. | ترموستات را تنظیم کنید. |
| ترموستات قطع و وصل نمی کند (عمل نمی کند) و در حالت قطع یا وصل باقی مانده است. | سرسیم های رابط به ترمومتر قطع شده یا اتصال خوب برقرار نیست. | سرسیم های قطع شده را تعویض و اتصال را درست برقرار کنید. |
| | چراغ سوخته است. | چراغ را تعویض کنید. |
| دستگاه کار می کند اما چراغ نشان دهنده روشن نمی شود. | سیم رابط یا سرسیم مربوط به چراغ قطع است. | سیم رابط را تعویض کنید. |

| | | |
|---|--|---|
| درجهٔ ترموموستات را مناسب انتخاب کنید. | درجهٔ ترموموستات مناسب انتخاب نشده است. | |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات معیوب است. | برنج خوب نمی‌بزد. |
| مطابق دستور دستگاه نسبت آب و برنج را رعایت کنید. | نسبت آب با برنج درست نیست. | |
| نسبت به رفع عیب اقدام کنید تا تماس کامل برقرار شود. | تماس دیگ یا صفحهٔ گرم کننده خوب برقرار نشده است. | |
| ترموستات را تنظیم یا تعویض کنید. | بعد از پختن پلو - ترموموستات عمل نمی‌کند. | ترموستات خوب کار نمی‌کند (قطع و وصل آن مطابق استاندارد تعریف شده نیست) |
| ترموستات را تنظیم یا تعویض کنید. | قبل از پختن کامل برنج ترموموستات عمل می‌کند. | |
| دستگاه را به صورت تراز قرار دهید. | دستگاه به صورت تراز قرار نگرفته است. | |
| دیگ را در جای خود به طور صحیح قرار دهید. | دیگ، درست در جای خود نگرفته است. | ترموستات خوب کار نمی‌کند (قطع و وصل آن مطابق استاندارد تعریف شده نیست) |
| جسم خارجی را بردارید تا تماس دیگ با صفحهٔ گرم کننده به طور کامل برقرار شود. | جسم خارجی بین دیگ و صفحهٔ گرم کننده قرار دارد. | |

پلویز و آرام پز برقی

| نوع عیب | علت | روش رفع عیب، تعمیر و راهاندازی |
|--|---|--|
| بدنه دستگاه برق دار شده است. | سیم رابط به بدنه چسبیده است. | اتصال بدنه را رفع کنید. |
| در حالی که ترموموستات کار می‌کند، ته برنج می‌سوزد. | در صورتی که دستگاه سیم اتصال زمین دارد، سیم اتصال زمین قطع است و سیم رابط به بدنه چسبیده است. | پس از رفع عیب سیم اتصال زمین را وصل کنید. |
| در پلویزهای مجهز به تایمر، دستگاه قطع نمی‌کند. | المتن، ترموموستات یا چراغ نشان دهنده اتصال بدنه دارد. | اتصال بدنه را رفع کنید و در صورت خرابی هر کدام از قطعات، نسبت به تعویض آن اقدام کنید. |
| ترموستات تنظیم نیست. | دستگاه تراز قرار دهد. | آن را به صورت تراز قرار دهید. |
| ترموستات را تنظیم کنید. | روغن در پلویز نریخته‌اند. | برنج را با روغن بپزید. |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات تنظیم نیست. | تایمر معیوب است. |
| ترموستات را تعویض کنید. | موتور تایمر سوخته است. | ترموستات را تعویض کنید. |
| ترموستات را تنظیم نیست. | ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات را تعویض کنید. |
| ترموستات معیوب است. | ترموستات را تعویض کنید. | پلاستین‌های تایمر چسبیده است. |
| ترموستات معیوب است. | ترموستات معیوب است. | آن را تعویض کنید. |
| ترموستات معیوب است. | تایمر معیوب است. | در صورتی که موتور تایمر سوخته یا پلاستین‌های آن به هم چسبیده‌اند، تایمر را تعویض کنید. |
| سیم‌های رابط داخلی معیوب است. | ترموستات تنظیم نیست. | سیم‌های رابط معیوب را تعویض کنید. |
| آب دستگاه پس از جوش آمدن از دیگ سر ریز می‌شود. | میزان آب دستگاه زیاد است. | ترموستات را تنظیم کنید. |
| آب دستگاه پس از جوش آمدن از دیگ سر ریز می‌شود. | ظرفیت آب و برنج بیش از حد ظرفیت نامی دستگاه است. | مطابق دستور بهره‌برداری از دستگاه عمل شود. |
| آب دستگاه پس از جوش آمدن از دیگ سر ریز می‌شود. | ظرفیت آب و برنج بیش از حد ظرفیت نامی دستگاه است. | مطابق دستور ظرفیت دستگاه رعایت شود. |

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|---|---|---|
| بعد از اطمینان از برق دار بودن شبکه برق منزل.
نسبت به رفع عیب پریز اقدام کنید. | پریز برق ندارد. | دستگاه روشن نمی شود |
| پس از بازدید، دوشاخه و سیم رابط را در صورت نیاز تعمیر و یا تعویض کنید. | سیم رابط معیوب است. | |
| اتصال سیم رابط به ترمینال دستگاه
قطع است. | اتصال سیم رابط به ترمینال دستگاه
قطع است. | |
| ترموستات را تعویض کنید. | ترموستات معیوب است. | |
| موتور را تعویض کنید. | موتور سوخته است. | |
| جاروبکها کوتاه شده است. | آنها را تعویض کنید. | |
| پل دیود یا دیودهای یکسوسازی
موتور DC خراب است | آنها را تعویض کنید. | |
| المنت معیوب یا قطع است. | المنت را تعویض کنید. | |
| سیم های رابط داخلی قطع است.
برقرار کنید. | سیم های رابط معیوب را تعویض و اتصال را برقرار کنید. | |
| کلافهای استاتور در موتور یونیور
سال یا موتور قطب چاکدار قطع
است. | در صورت امکان آن را تعمیر یا تعویض کنید
(ممکن لاید تعویض شود). | |
| آنها را تعویض کنید. | کلید یا کلیدها معیوب هستند. | المنت ها کاملاً قرمز شده ولی
موتور نمی چرخد. |
| آنها را تعویض کنید. | سیم رابط موتور خراب است. | |
| در صورت امکان آن را تعمیر یا تعویض کنید. | موتور سوخته یا معیوب است. | |
| در صورت معیوب بودن پروانه آن را تعویض کنید و در صورتی که به علت پیچیدن موبه دور آن گیر کرده، گیر پروانه را تمیز و آن را رفع کنید. | پروانه دمنده هوا به بدنه یا موتور،
گیر دارد. | المنت ها کاملاً قرمز شده ولی
موتور نمی چرخد. |
| گیر آن را رفع کنید. | پروانه دمنده هوا به سیم رابط
موتور گیر کرده است. | |
| چنانچه زغالها گیر دارند آن را رفع و در صورتی که کوتاه شده اند آنها را تعویض کنید. | زغال یا زغالها در جا زغالی گیر
کرده یا کوتاه شده است. | |

| | | |
|--|---|--|
| آن را تعویض کنید. | محور یا شفت موتور معیوب است. | المنت ها کاملاً قرمز شده ولی موتور نمی چرخد. |
| عیب آن را رفع کنید. | دو سر موتور اتصال کوتاه شده است. | |
| در صورت امکان آن را تعویض کنید و در غیر این صورت موتور را جایگزین کنید. | بوش موتور خراب است | |
| در صورت معیوب شدن پروانه، آن را تعویض و در صورتی که معیوب نباشد عیب را بطریف کنید. | پروانه به بدنه یا سیم های رابط موتور گیر کرده است. | موتور صدای هوم می کند و نمی چرخد. |
| در صورت امکان آن را تعمیر و یا تعویض کنید (ممکنرا باید تعویض شود). | اگر موتور دستگاه یونیورسال است، سیم بندی آرمیچر قطعاً است. | |
| آنها را تعویض کنید. | اگر موتور DC است، دیودهای یک سوسازی معیوب است. | |
| در صورت امکان آرمیچر یا موتور را تعویض کنید. در غیر این صورت موتور را عوض کنید. | محور موتور معیوب است. | |
| پروانه را تعویض کنید. | پروانه دمنده هوا، به بدنه و یا موتور گیر کرده و سوراخ پروانه که محور موتور در آن قرار می گیرد گشاد شده است. | موتور کار می کند اما هوايی از دستگاه خارج نمی شود و المنت ها رنگ قرمز دارند. |
| آن را در وضعیت مناسب قرار دهید. | کلید انتخاب ولتاژ در وضعیت مناسب قرار ندارد. | |
| آنها را تعویض کنید. | بوش ها معیوب هستند. | |
| آنها را تعویض کنید. | دیودهای یکسو سازی موتور معیوب هستند. | موتور کار می کند اما صدای آن طبیعی نیست. |
| گیر آن را رفع و در صورتی که پروانه خراب است آن را تعویض کنید. | پروانه به بدنه یا موتور گیر دارد. | |
| در صورت امکان آن را رفع عیب و در غیر این صورت آن را تعویض کنید. | موتور معیوب است. | |

| | | |
|--|-------------------------------------|---|
| آن را در وضعیت مناسب قرار دهید. | کلید انتخاب و تأثیر مناسب نیست. | |
| در صورت امکان آن را تعویض کنید. در غیر این صورت موتور جایگزین شود. | آرمیچر سوخته است. | موتور ضمن کار جرقه شدید می‌زند و گاهی دود از موتور خارج می‌شود. |
| آنها را تعویض کنید. | دیودهای یکسوسازی موتور DC خراب است. | |

سشووار

| | | |
|---|-------------------------------------|---|
| آنها را تعویض کنید. | بوش‌های موتور خراب است. | |
| آنها را تعویض کنید. | المنت قطع یا معیوب است. | |
| آنها را تعویض کنید. | کلید معیوب است. | موتور کار می‌کند اما هوا گرم از دستگاه خارج نمی‌شود. |
| سیم‌های رابط معیوب را تعویض و اتصال را برقرار کنید. | سیم‌های رابط المنت قطع است. | |
| سیم‌های رابط معیوب را تعویض کنید. | سیم‌های رابط معیوب است. | |
| موتور را تعویض کنید. | موتور، اتصال بدنه دارد. | |
| عایق حرارتی نسوز که معمولاً مقوایی یا پلاستیکی است را تعویض کنید. در صورتی که المنت خراب است المنت جدید جایگزین کنید. | المنت، اتصال بدنه دارد. | دستگاه، اتصال بدنه دارد. اتصال بدنه از طریق پیچ‌ها و بدنه فلزی ایجاد شده است. |
| آن را تعویض کنید. | عایق حرارتی نسوز از بین رفته است. | |
| المنت را تعویض کنید. | المنت، اتصال کوتاه دارد. | |
| کلید را تعویض کنید. | کلید معیوب است. | بدنه سشووار بیش از اندازه گرم شده و در بعضی موارد تغییر شکل پیدا کرده است. |
| سیم‌های رابط داخل سشووار کنید. | سیم‌های رابط داخل سشووار معیوب است. | |
| سیستم هوادهی را تعویض کنید. | هوادهی دستگاه کافی نیست. | |

ماشین اصلاح برقی

| نوع عیب | علت | روش تشخیص و چگونگی رفع عیب - تعمیر و راه اندازی |
|--|---|--|
| | پریز برق ندارد. | پس از اطمینان از برق دار بودن شبکه برق منزل اقدام به رفع عیب و تعمیر و یا تعویض پریز کنید. |
| | سیم رابط معیوب است. | سیم رابط را بازدید و در صورتی که قابل تعمیر نیست آن را تعویض کنید. |
| کلید در حالت وصل قرار دارد
اما ماشین اصلاح کار نمی کند. | دو شاخه سیم رابط درست در داخل پریز قرار نگرفته است. | اتصال را کاملاً برقرار کنید. |
| | کلید معیوب است. | کلید را تعویض کنید. |
| | سیم های رابط داخلی قطع است. | سیم های رابط معیوب را تعویض کنید. |
| | بوبین در ماشین های اصلاح برقی
بامکانیزم نوسانی یا لرزشی سوخته است. | آن را تعویض کنید. |

ماشین اصلاح برقی

| | | |
|--|---|---|
| در ماشین های اصلاح موتور دار از نوع چرخشی موتور سوخته است. | موتور را تعویض کنید. | |
| کلید در حالت وصل قرار دارد
اما ماشین اصلاح کار نمی کند. | در ماشین های اصلاح با سیستم الکترو مکانیکی، زغال های موتور کوتاه شده است. | زغال ها را تعویض کنید و چنانچه نیاز به تعویض فرها دارد آنها را تعویض کنید. |
| | در ماشین های اصلاح قابل شارژ،
باتری یا مدار شارژ معیوب است. | آن را تعویض کنید. |
| صدای ماشین خیلی زیاد و
پس از چند لحظه کار کردن
دود از ماشین خارج می شود. | کلید انتخاب ولتاژ مناسب قرار دهد و چند دقیقه صبر کنید تا ماشین خنک شود. | بلافتاله دستگاه را از پریز جدا کنید. کلید انتخاب ولتاژ را در وضعیت مناسب قرار دهید و چند دقیقه صبر کنید تا ماشین خنک شود. |
| | موتور نیم سوز است.
موتور را تعویض کنید.
اتصال کوتاه در سیم های رابط ماشین وجود دارد.
سیم های رابط معیوب را تعویض کنید. | کلید را تعویض کنید. |

| | |
|--|--|
| بوش‌های موتور معیوب است. | بوش‌های موتور معیوب کنید. |
| در ماشین اصلاح برقی با مکانیزم لرزنده یا نوسانی بوبین یا بوبین‌ها نیم‌سوز شده‌اند. | بوش‌های معیوب کنید. |
| بوش‌های معیوب است. | بوش‌های معیوب را تعویض کنید. |
| چرخ دندنه‌ها خراب است. | چرخ دندنه‌ها را تعویض کنید. |
| ذرات مواز حرکت تند تیغ جلوگیری می‌کند. | تیغ‌ها و نگه دارنده آنها را تمیز کنید. |
| ماشین کند کار می‌کند و قدرت تیغه کم است. | در ماشین‌هایی با مکانیزم لرزنده فاصله هسته متحرک از هسته ثابت زیاد است. |
| در شبکه ۱۱۵ ولت کلید ولتاژ روی ۲۳۰ ولت قرار دارد. | وضعیت کلید را تغییر دهید. |
| در ماشین اصلاح با مکانیزم لرزنده فنرها معیوب اند. | فنرها را تعویض کنید. |
| چرخ دندنه‌ها خراب است. | چرخ دندنه‌ها را تعویض کنید. |
| سرعت تیغ متحرک طبیعی اما سر و صدای ماشین زیاد است. | در ماشین‌هایی که با مکانیزم لرزنده فاصله هسته متحرک از هسته ثابت تنظیم نیست. |
| نیروی فرها در مکانیزم لرزنده تنظیم نیست. | توسط پیچ تنظیم بغل ماشین نیروی فنرها را تنظیم کنید. |
| قب نگه دارنده تیغ‌ها لقی دارد. | لقی آن را رفع کنید. |
| پس از خاموش کردن ماشین دستگاه روشن است و به کار خود ادامه می‌دهد. | کلید خراب است |
| سیم‌های رابط داخلی ماشین معیوب اند. | سیم‌های رابط معیوب را تعویض کنید. |

| | | |
|--|---|---|
| موتور را تعویض یا اتصال بدن را رفع کنید. | موتور اتصال بدن دارد. | |
| بوبین را تعمیریا تعویض کنید. | بویین ماشین‌های اصلاح برقی با مکانیزم لرزنده اتصال بدن کرده است. | ماشین اتصال بدن دارد. |
| سیم‌های رابط معیوب را تعویض و اتصال بدن را رفع کنید. | سیم‌های رابط دستگاه به بدن وجود دارد. | |
| سیم رابط معیوب را تعویض کنید. | اتصال کوتاه در سیم رابط وجود دارد. | |
| موتور را تعویض کنید و سیم‌های رابط مدار را کنترل کنید، اگر صدمه دیده‌اند آنها را تعویض کنید. | موتور سوخته است و اتصال کوتاه دارد. | به محض وصل کلید دستگاه فیوز اصلی منزل عمل می‌کند. |
| بوبین یا بوبین‌ها را تعویض کنید. | درماشین‌های اصلاح الکترومغناطیسی با مکانیزم لرزنده بوبین سوخته است. | |
| آنها را تعویض کنید. | خازن‌های پارازیت گیر سوخته است. | |
| سیم‌های رابط معیوب را تعویض کنید | اتصال کوتاه در سیم‌های رابط داخلی دستگاه وجود دارد. | |
| پریز را تعویض کنید | پریز داخلی ماشین معیوب است. | |
| تبیغ را تعویض کنید و هر چند وقت یکبار آن را با روغن مخصوص روغن کاری کنید. | تبیغ‌ها کند شده است. | ماشین موی صورت را اصلاح نمی‌کند. |
| موتور را تعویض کنید. | موتور نیم سوز است. | |
| فاصله تبیغ‌ها را تنظیم کنید. | فاصله تبیغ‌ها تنظیم نیست. | |
| درجه ماشین را مناسب انتخاب کنید. ماشین را تمیز کنید. | دسته انتخاب درجه تراشیدن ماشین مناسب نیست و ماشین کثیف است. | |

چرخ گوشت

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب -
تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|--|--|--|
| پس از اطمینان از برق داریودن شبکه برق، برای رفع عیب پریز اقدام کنید. | پریز برق ندارد. | |
| ابتدا دوشاخه را بازدید کنید. اگر معیوب بود در صورت امکان آن را تعمیر کنید. اگر قابل تعمیر نبود آن را تعویض کنید. اگر دوشاخه سالم بود سیم رابط را تعویض کنید. | سیم رابط معیوب است. | |
| کلید را تعویض کنید. | کلید معیوب است. | |
| سیم های رابط معیوب را به وسیله اهم متر شناسایی و آنها را تعویض کنید. | سیم های رابط داخل دستگاه قطع است | کلید روشن است اما دستگاه کار نمی کند. |
| اتصال های مدار قطع است. | اتصال های مدار قطع است. | |
| بالشتک ها یا آرمیچر را تعویض کنید. | سیم پیچ بالشتک ها یا آرمیچر قطع است. | |
| پس از رفع عیب به وسیله کلید مخصوص، فیوز حرارتی مدار عمل کرده است. | فیوز حرارتی مدار برقرار کرده است. | |
| جاروبکها را تعویض کنید تا اتصال مدار برقرار شود. | جاروبکها کوتاه شده اند و اتصال را در مدار برقرار نمی کنند. | |
| دوشاخه را به طور صحیح در پریز قرار نگرفته است. | دوشاخه به طور صحیح در پریز قرار نگرفته است. | |
| آرمیچر را تعویض کنید. | دنده مارپیچ سر محور موتور شکسته یا ساییده شده است. | |
| دنده مارپیچ یا محور خردکننده را تعویض کنید. | دنده مارپیچ ساییده شده است. | موتور کار می کند اما محور خردکننده یا مارپیچ نمی چرخد. |
| چرخ دنده را تعویض کنید. | چرخ دنده اصلی ساییده شده است. | |
| محور را در جای خود قرار دهید. | محور چرخ دنده اصلی از جای خود خارج شده است. | |
| پین و خار را تعویض کنید. | پین و خار چرخ دنده شکسته است. | |

چرخ گوشت

| | | |
|---|---|---|
| آن را تعویض کنید. | چرخ دنده اصلی که محور دنده ماربیج را می‌چرخاند معیوب است. | |
| پروانه خنک‌کننده را تعویض کنید. | پرههای خنک‌کننده موتور کج شده یا شکسته است. | |
| جسم خارجی را بردارید و اگر چرخ دنده‌ها خراب بود آنها را تعویض کنید. | جسم خارجی بین چرخ دنده‌ها قرار گرفته است. | |
| ياتاقان‌ها را تعویض کنید. | ياتاقان‌ها معیوب است. | |
| قطعات را به طور صحیح در محل خود قرار دهید. | قطعات درست در محل خود قرار ندارند. | چرخ گوشت با لرزش و سر و صدای زیاد کار می‌کند. |
| آرمیچر را تعویض کنید. | آرمیچر نیم سوز است. | |
| بالشتك‌ها را تعویض کنید. | قسمتی از بالشتك‌ها اتصال کوتاه شده است. | |
| آن را تعویض کنید. | دنده ماربیج یا محور خردکننده چرخ گوشت معیوب است. | |
| واشر یا واشرهای معیوب را تعویض کنید. | واشرهای تنظیم‌کننده فاصله معیوب اند. | |
| اتصال‌های مکانیکی را محکم کنید. | اتصال‌های مکانیکی شل است. | |
| پیچ‌های قاب جعبه دنده را محکم کنید. | اتصال‌های مکانیکی شل شده است. | |
| مقدار گریس را در جعبه دنده تنظیم کنید. | میزان گریس در جعبه دنده بیش از حد مجاز است. | |
| واشر آب‌بندی محفظه جعبه دنده را تعویض کنید. | واشر آب‌بندی جعبه دنده خراب است. | موقع کار کردن موتور، گریس از جعبه دنده بیرون می‌ریزد. |
| گریس را تعویض کنید. | نوع گریس تعویض شده مرغوب نیست. | |
| قاب‌های جعبه دنده را تعویض کنید. | قاب‌های جعبه دنده شکسته است. | |

| | | |
|--|--|--|
| یاتاقان‌ها را تعویض کنید. | یاتاقان‌ها معیوب است. | |
| چرخ دنده‌ها را تعویض کنید. | چرخ دنده‌ها معیوب شده و حالت گریپاژ ایجاد کرده است. | |
| جسم خارجی را بردارید | جسم خارجی بین آرمیچر و استاتور قرار گرفته است. | موتور صدای ناهنجار می‌دهد و نمی‌جرخد.
نکته مهم : فوراً در این حال دستگاه را خاموش کنید. |
| جسم خارجی را بردارید و چنانچه چرخ دنده‌ها معیوب شده، آنها را تعویض کنید. | جسم خارجی بین چرخ دنده‌ها قرار دارد. | |
| موتور را تعویض کنید. | عایق‌بندی موتور از بین رفته و موتور اتصال بدنه دارد. | |
| در صورت امکان آن را رفع کنید. در غیر این صورت پروانه را تعویض کنید. | پروانه خنک کننده گیر دارد. | |
| مقدار گوشت تغذیه شده به گلوبی چرخ گوشت را کاهش دهید. | بار چرخ گوشت زیاد است. | |
| آرمیچر نیم سوز است. | بالشتک‌ها نیم سوز است. | |
| بالشتک‌ها را تعویض کنید. | چرخ دنده‌ها معیوب است. | هنگام کار کردن دستگاه دود از دستگاه خارج می‌شود و کار دستگاه طبیعی نیست |
| یاتاقان‌ها را تعویض کنید. | یاتاقان‌ها معیوب است. | |
| آن را تعویض کنید. | دنده مارپیچ دستگاه معیوب است. | |
| از ترانسفور ماتور یا دستگاه تنظیم ولتاژ برای تغذیه دستگاه استفاده کنید. | ولتاژ تغذیه زیاد است. | |
| زمان کارکرد دستگاه را کاهش دهید و بیش از ۳۰ دقیقه دستگاه را به طور مداوم به کار نبرید. | دستگاه به طور مداوم و بیشتر از ۳۰ دقیقه به کار رفته است. | |
| سیم اتصال زمین را وصل کنید. | سیم اتصال زمین قطع است. | |
| موتور را تعمیر یا تعویض کنید. | موتور اتصال بدنه دارد. | |
| سیم رابط معیوب را تعویض و اتصال بدنه را رفع کنید. | سیمهای رابط داخل دستگاه اتصال بدنه کرده است. | بدنه چرخ گوشت برق دار شده است. |
| کلید را تعویض کنید.. | کلید اتصال بدنه دارد. | |

| | |
|--|--|
| آرمیچر را تعویض کنید. | آرمیچر نیم سوز است. |
| بالشتک‌ها را تعویض کنید. | بالشتک‌ها نیم سوز است و ولتاژ زیاد دوسر آرمیچر قرار می‌گیرد. |
| بار را کاهش دهید. | بار دستگاه زیاد است. |
| زغال‌ها را تعویض کنید. | زغال‌ها کوتاه شده است. |
| یاتاقان‌ها را تعویض کنید. | یاتاقان‌ها معیوب است. |
| چرخ دندۀ معیوب را تعویض کنید. | دندۀ چرخ دندۀ‌ها شکسته است. |
| زغال‌ها را تعویض کنید. | زغال‌ها مناسب و مرغوب نیستند. |
| اتصال‌های مکانیکی را محکم کنید. | اتصال‌های مکانیکی شل است. |
| ولتاژ دستگاه را به وسیله اتوترانسفورماتور یا دستگاه تنظیم ولتاژ مناسب دستگاه قرار دهید. | ولتاژ شبکه زیاد است. |
| گیر دستگاه را رفع کنید. | دستگاه گیر مکانیکی دارد. |
| در صورت امکان تیغ باید توسط استاد کار حرفه‌ای با دستگاهی که سنگ مغناطیسی دارد تیز شود. در غیر این صورت آن را تعویض کنید. | تیغ تیز نیست. |
| دندۀ مارپیچ را در داخل محفظه گوشت به وسیله واشر تنظیم کنید. | دندۀ مارپیچ داخل محفظه خردکننده گوشت تنظیم نیست. |
| پنجره یا شبکه به وسیله افراد خبره با دستگاهی که سنگ مغناطیسی دارد تیز شود. در غیر این صورت تعویض شود. | پنجره یا شبکه تیز نیست. |
| پنجره را تمیز کنید. | پنجره چرخ گوشت تقریباً مسدود شده است. |

دستگاه در حال کار- جرقه
شدید می‌زند.

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب
– تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|--|--|----------------------|
| پس از اطمینان از برق دار بودن شبکه برق
– نسبت به رفع عیب یا تعویض پریز اقدام
کنید. | پریز برق ندارد. | |
| کلید را تعویض کنید. | کلید اصلی معیوب است. | |
| اگر زغال ها کوتاه شده اند آنها را تعویض
کنید و اگر زغال یا زغال ها در داخل جا
زغال گیر کرده اند گیر آنها را رفع کنید تا
اتصال مدار کامل شود. | زغال ها معیوب است. | |
| دو شاخه را بازدید کنید. در صورتی که
معیوب بود آن را تعمیر یا تعویض کنید.
اگر سیم رابط در مسیر بین دوشاخه و پریز
سیم جمع کن معیوب باشد آن را تعمیر یا
تعویض کنید. | سیم رابط معیوب است. | |
| آرمیچر را تعویض کنید. | آرمیچر سوخته و مدار آن قطع
است. | |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | بوبین ها استاتور معیوب است. | دستگاه روشن نمی شود. |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | برد الکترونیکی تغییر سرعت موتور
معیوب است. | |
| سیم های رابط داخلی دستگاه معیوب
است. | سیم های رابط معیوب را تعویض کنید. | |
| هر یک را تعویض کنید. | پلاتین ها یا پریز جمع کن معیوب
است. | |
| اتصال های مدار را برقرار کنید. | اتصال های مدار برقرار نیست. | |
| پس از رفع عیب دستگاه فیوز را تعویض
کنید. | فیوز دستگاه سوخته است (در
صورتی که فیوز داخل دستگاه
موجود باشد و گرنه همان فیوز زیر
کنترل است). | |
| در بعضی از جارو برقی ها این ترموموستات
عمل می کند و چنانچه جریان مدار زیاد باشد
ترموستات به وضعیت قبلی بر نمی گردد و
بایستی تعویض شود. | ترموستات حدی یا با تنظیم ثابت
مدار معیوب است. | |

| | | |
|--|--|---|
| پروانه معمیوب یا شل شده است. | پروانه را تعویض یا محکم کنید. | |
| بلبرینگ ها خراب هستند. | بلبرینگ ها را تعویض کنید. | هنگام کار صدای ناهنجار به گوش می رسد و بهره کار دستگاه خوب نیست |
| بوش ته موتور در جاروبرقی بوش دار خراب است. | آن را تعویض کنید. | |
| آرمیچر سوخته است. | آن را تعویض کنید. | |
| در بوبین ها اتصال کوتاه وجود دارد و آرمیچر را به سمت خود می کشد. | آن را تعویض کنید. | |
| کلید ولتاژ اشتباها روی ۱۱۰۷ قرار گرفته است. | آن را تغییر وضعیت دهید. | |
| آرمیچر نیم سوز است. | آن را تعویض کنید. | |
| فاصله بین جا زغالی و تیغه های کلکتور تنظیم نیست. | آن را تنظیم کنید. | دستگاه منظم کار نمی کند. |
| کلاف های استاتور اتصال کوتاه دارد. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. | |
| سطح کلکتور صاف نیست. | از سطح کلکتور در صورت امکان بار بردارید. | |
| علت | روش های رفع عیب - تعمیر و راه اندازی | |
| عایق بین تیغه های کلکتور برجسته است. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. | نوع عیب |
| زغال ها کوتاه شده است. | آنها را تعویض کنید. | |
| فنرهای پشت زغال ها معمیوب است. | آنها را تعویض کنید. | |
| آرمیچر را تعویض کنید. | آرمیچر را تعویض کنید. | |
| یک یا چند تیغه از کلکتور کنده شده است. | آرمیچر را تعویض کنید. | هنگام کار جرقه و حرارت زیاد ایجاد شده و صدای دستگاه طبیعی نیست. |
| کلید ولتاژ اشتباها روی ۱۱۰ قرار دارد. | وضعیت کلید را تغییر دهید. | |
| اتصال کوتاه در بوبین های استاتور وجود دارد. | استاتور را تعمیر یا تعویض کنید. | |
| سیم رابط دستگاه معمیوب است. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. | |
| میزان بار شبکه منزل زیاد است. | دستگاه های برقی و پر مصرف هم زمان کار می کنند که با ایجاد عدم هم زمانی به هنگام استفاده از حارو برقی میزان بار را کاهش دهید. | |
| موتور سوخته است. | آن را تعویض کنید. | هنگام روشن شدن دستگاه فیوز می پرد. |
| پریز یا پلاتین سیم جمع کن معمیوب و سبب اتصال کوتاه مدار شده است. | آن را تعمیر یا تعویض کنید. | |
| سیم های رابط داخل دستگاه معمیوب است. | آن را تعویض کنید. | |

| | | |
|---|--|----------------------------|
| آنها را تعویض کنید. | پروانه‌های مکش معیوب اند. | |
| آن را تعویض کنید و در صورتی که کیسه دائمی است آن را تخلیه کنید. | کسیه زباله جارو برقی پرشده است. | |
| فیلتر را تعویض کنید. | فیلتر دستگاه کثیف است. | |
| لوله مکش را از دستگاه خارج کنید و دست را جلوی محفظه مکش دستگاه قرار دهید در صورتی که مکش خوب بود عیب از لوله یا شیلنگ رابط است آن را تعویض یا گیر آن را برطرف کنید. | لوله مکش تا خوردگی دارد یا زباله داخل آن گیر کرده است. | قدرت مکش دستگاه کم است. |
| آن را تعویض کنید. | لوله مکش با خرطومی پاره است و هوا خارج می‌شود. | |
| موتور را تمیز و رفع عیب کنید. در این مرحله تعویض فیلتر ضروری است. | داخل پروانه مکش زباله و پرز زیاد وجود دارد. | |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | برد الکترونیکی کنترل سرعت معیوب است و سرعت خیلی پایین است. | |
| گیر موتور را بر طرف کنید. | موتور گیر مکانیکی دارد. | |
| آنها را تعویض کنید. | لاستیک لرژه گیر سروته و یا بغل موتور خراب است. | دستگاه با لرزش کار می‌کند. |
| پروانه مکش را تعویض کنید. | پروانه مکش هوا بالا نیست. | |
| موتور را به طور صحیح در جای آن قرار دهید. | موتور در جای خود قرار ندارد. | |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | فنر معیوب است. | سیم جمع کن کار نمی‌کند |
| آن را تعمیر یا تعویض کنید. | ضامن نگهدارنده معیوب است. | |
| فنر را شارژ کنید. | فنر شارژ نیست. | |
| آن را تعویض کنید. | کلید خراب است | دستگاه خاموش نمی‌شود |
| سیم رابط معیوب را تعویض کنید. | اتصال در سیم‌های رابط کلید وجود دارد. | |

| روش تشخیص و چگونگی رفع عیب
– تعمیر و راه اندازی | علت | نوع عیب |
|--|--|---|
| اقدامی صورت نگیرد و کلیدها را در وضعیت قطع قرار دهید. | برق شبکه قطع است. | |
| پس از رفع عیب شبکه برق ورودی فیوز را وصل کنید. | فیوز اصلی شبکه برق ورودی قطع است. | |
| پس از رفع عیب مدار الکتریکی کولر فیوز را وصل کنید. | فیوز کولر قطع شده است. | |
| قطع سیم نول کولر را از محل قبل از کلید مخصوص و در محفظه کلید مخصوص و قطع سیم مشترک را از محفظه کلید تا ترمینال کولر در کابل چهار رشته بررسی کنید. چنانچه اتصال ها قطع شده است آن را برقرار کنید. در صورتی که سیم مشترک کابل قطع است، کابل را تعویض کنید. | نول یا سیم مشترک کولر قطع است | کلیدهای پمپ آب و موتور دو دور وصل است اما کولر اصلاً کار نمی کند. |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال ها قطع هستند. | |
| کابل سه رشته و سیم رابط پمپ را تعویض کنید. | کابل سیم رابط موتور دو دور و پمپ آب معیوب است. | |
| موتور دو دور و پمپ آب را تعویض کنید. | موتور دو دور و پمپ آب معیوب هستند. | |

| | |
|---|---|
| کلید پمپ آب را وصل کنید. | کلید پمپ آب قطع است. |
| پمپ آب را سرویس یا تعویض کنید. | پمپ آب کار نمی کند. |
| کلید مخصوص را تعویض کنید. | کلید پمپ آب معیوب است. |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال ها قطع است. |
| سیم رابط معیوب را تعویض کنید. | سیم رابط پمپ آب قطع است. |
| لوله آب کولر را تعویض کنید | لوله آب کولر مسدود است. |
| شناور را تعویض کنید. | شناور معیوب است. |
| شناور را تنظیم کنید. | شناور تنظیم نیست. |
| کفی پمپ آب از پایه پمپ جدا شده است. | کفی پمپ آب از پایه پمپ جدا شده است. |
| شیلنگ را در محل آن نصب کنید. | شیلنگ آب از پایه پمپ یا سه راهی جدا شده است. |
| شیلنگ رابط، سه راهی و آب پخش کنها را تمیز کنید. | شیلنگ رابط، سه راهی و آب پخش کنها مسدود است. |
| ناآدن ها را با استفاده از فشار آب تمیز کنید تا سوراخها کاملاً باز شوند. | سوراخ های ناآدن ها بسته شده است. |
| به وسیله اهرم دریچه هوا، پره های افقی را در وضعیت مناسب آن قرار دهید. | پره های افقی دریچه هوا کولر در وضعیت نیم بسته قرار دارند. |
| پارچه بروزنی لرزه گیر پاره است. | پارچه بروزنی لرزه گیر پاره است. |
| پیچ های پایه موتور دو دور را شل کنید و با جایه جا پایه موتور، تسمه را تنظیم کنید و سپس پیچ ها را بیندید. | تسمه شل یا سفت بسته شده است. |
| به وسیله پیچ آلنی، پولی ها را به محور محکم کنید. | پولی موتور یا پولی پروانه هر زمی گردند. |
| پولی موتور یا پولی پروانه را با آچار آلن نمره ۴ باز کنید و هر دو پولی را در یک خط یا صفحه فرضی قرار دهید. | پولی موتور و پولی پروانه هر دو در یک صفحه فرضی قرار ندارند. |

کولر کار می کند اما باد آن گرم است.

نکته مهم

در این شرایط هرگز از کولر استفاده نکنید زیرا موتور کولر به علت گرما می سوزد.

| | |
|--|---|
| پرههای فن کیفیت شده‌اند. | فن و پرههای آن را تمیز کنید. |
| زاویه پرههای پروانه تغییر کرده است. | پروانه را تعویض کنید. |
| یاتاقان‌های کولر معیوب هستند. | یاتاقان‌های معیوب را تعویض کنید. |
| یاتاقان‌های موتور معیوب هستند. | یاتاقان‌های معیوب را مشابه تعویض بوش‌های پنکه رومیزی تعویض کنید. |
| پروانه توربین بر عکس در داخل کanal داخلی سوار شده است. | پروانه را باز کنید (پس از بازکردن دو یاتاقان دو طرف پروانه، پروانه به راحتی از داخل کanal داخلی باز می‌شود) و پروانه را به طور صحیح در داخل کanal داخلی قار دهید. |
| مотор کولر نیم سوز است. | مотор کولر را تعویض کنید یا برای تجدید سیم پیچی نزد متخصص ببرید. |
| پروانه توربین بر عکس در داخل کanal داخلی سوار شده است. | پروانه را باز کنید (پس از بازکردن دو یاتاقان دو طرف پروانه - پروانه به راحتی از داخل کanal داخلی باز می‌شود) و پروانه را به طور صحیح در داخل کanal داخلی قرار دهید. |
| مotor کولر نیم سوز است | مотор کولر را تعویض یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. |

| | | |
|---|--|---------------------------|
| کلید را در وضعیت روشن قرار دهید. | کلید پمپ آب در وضعیت قطع قرار دارد. | |
| کلید مخصوص کولر را تعویض کنید. | کلید پمپ آب کولر معیوب است | |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال سرسیم های رابط پمپ به ترمینال قطع است. | |
| اتصال ها را برقرار کنید | اتصال کابل چهار رشته به کلید پمپ قطع است. | |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال سیم رابط پمپ در کابل چهار رشته به ترمینال کولر قطع است. | پمپ آب کولر کار نمی کند. |
| کابل چهار سیمه رشته ای را تعویض کنید. | کابل چهار رشته ای معیوب است | |
| سیم رابط پمپ را تعویض کنید. | سیم رابط پمپ آب معیوب است | |
| پمپ آب کولر را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور پمپ کولر سوخته است. | |
| کلید موتور را در وضعیت روشن قرار دهید | کلید روشن موتور در وضعیت قطع قرار دارد. | |
| کلید را تعویض کنید | کلید مخصوص کولر معیوب است | |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال سرسیم های کابل چهار رشته به کلید مخصوص کولر قطع است | |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال سرسیم های کابل سه رشته ای و رابط ترمینال به موتور قطع است. | موتور دو دور کار نمی کند. |
| کابل چهار رشته ای را تعویض کنید. | کابل چهار رشته ای معیوب است | |
| کابل سه رشته ای موتور را تعویض کنید | کابل سه رشته ای معیوب است. | |
| موتور را تعویض یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور سوخته است. | |

| | | | |
|--|--|--|--|
| | تسمه را تنظیم کنید. | تسمه بیش از حد سفت است. | |
| | پولی‌ها را طوری تنظیم کنید که در یک صفحهٔ فرضی قرار گیرند. | پولی‌ها در یک امتداد نیستند. | |
| | اتصال‌ها را برقرار کنید. | اتصال‌ها قطع است. | |
| | فنرهای کلید گریز از مرکز تعویض شود. | کلید گریز از مرکز پس از خاموش شدن موتور در مرحلهٔ قبل به وضعیت عادی خود برنگشته است. | |
| | موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | سیم پیچ راهاندازی معیوب است. | موتور کولر صدای هوم می‌کند اما نمی‌چرخد. |
| | سیم‌های رابط معیوب را تعویض کنید. | سیم‌پیچی‌های دور تند و راهانداز هر دو معیوب هستند. | |
| | خازن راهانداز را تعویض کنید. | سیم‌های رابط معیوب هستند. | |
| | خازن دائم کار را تعویض کنید. | خازن راهانداز معیوب است. | |
| | | خازن دائم کار در موتورهای یک فاز با خازن دائم کار معیوب است. | |
| | اتصال را برقرار کنید. | اتصال کابل چهار رشته‌ای مربوط به دوری از موتور که کار نمی‌کند به کلید مخصوص قطع است. | |
| | کلید مخصوص را تعویض کنید. | کلید معیوب است. | |
| | اتصال را برقرار کنید. | اتصال کابل سه سیمه‌ای موتور به ترمینال یا صفحه کلید گریز از مرکز قطع است. | فقط یکی از دورهای موتور دو دور کار می‌کند. |
| | کابل چهار رشته‌ای را تعویض کنید. | کابل چهار رشته‌ای معیوب است. | |
| | کابل سه سیمه‌ای موتور را تعویض کنید. | کابل سه سیمه‌ای موتور معیوب است. | |
| | صفحهٔ پلاتین یا محرك گردان را تعویض کنید. | سیم صفحهٔ پلاتین و یا محرك گردان کلید گریز از مرکز معیوب است | |
| | موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید | موتور معیوب است. | |

| | | |
|--|--|--|
| سیم رابط معیوب را تعویض کنید. | سیم رابط معیوب است. | |
| اتصال‌ها را برقرار کنید. | اتصال‌ها قطع است. | |
| در صوت امکان فاصله بین پلاتین‌های متحرک و ثابت را تنظیم کنید. | فاصله پلاتین‌های متحرک و ثابت مربوط به کلید گریز از مرکز تنظیم نیست. | در کولر با موتورهایی که سیم پیچ راه انداز دارند، در هر دو وضعیت کلید تبدیل فقط دور تند موتور کار می‌کند. |
| صفحه پلاتین را تعویض کنید. | صفحه پلاتین مربوط به کلید گریز از مرکز معیوب است. | |
| قسمت گردان کلید گریز از مرکز را در صورت امکان تعمیر کنید. در غیر این صورت تعویض شود. | قسمت گردان کلید گریز از مرکز معیوب است. | |
| اتصال‌ها را در کلید تبدیل جایه‌جا کنید. | اتصال کابل چهار سیمه به کلید تبدیل جایه‌جا شده است. | |
| سرسیم‌های دور تند و کند موتور دو دور را در ترمینال جایه‌جا کنید. | اتصال سرسیم‌های کابل سه سیمه موتور به ترمینال جایه‌جا شده است. | با تغییر وضعیت کلید تبدیل تند و کند کولر به طور معکوس عمل می‌کند یعنی جای دور تند و کند عوض شده است. |
| سرسیم‌های دور تند و کند موتور را جایه‌جا کنید. | اتصال سرسیم‌های کابل سه سیمه تند و کند موتور در روی صفحه پلاتین کلید گریز از مرکز جایه‌جا شده است. | |

| | |
|--|--|
| سیم رابط پلاتین های کلید گریز از مرکز معیوب است. | در کولر با موتور راه انداز خازنی با راه انداز مقاومتی موتور با دور کم راه نمی افتد - اما پس از راه اندازی یا دور تند تغییر وضعیت کلید تبدیل موتور با دور کند کار می کند. |
| اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال ها قطع است. |
| فاصله بین پلاتین های متحرک و ثابت صفحه پلاتین کلید گریز از مرکز را تنظیم کنید. | فاصله بین پلاتین های کلید گریز از مرکز تنظیم نیست. |
| دربیچه یا دریچه های کولر بسته است. | هر دو دور موتور پروانه کار می کند اما هوایی از دریچه کولر خارج نمی شود. |
| تسمه کولر پاره است. | تسمه بیش از حد سفت بسته شده است. |
| تسمه را با جابه جایی پایه موتور دو دور تنظیم کنید. | پروانه به دیواره کanal داخلی گیر می کند. |
| یاتاقان های دو طرف پروانه معیوب هستند. | موتور دو دور بدون تسمه کار می کند اما با قرار گرفتن تسمه بر روی آن کار نمی کند. |
| یاتاقان های موتور معیوب هستند. | موتور نیم سوز است |
| موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | خازن راه انداز با خازن دائم کار معیوب است. |

| | | |
|---|--|--|
| پولی موتور را با پیچ آلن روی محور موتور محکم کنید. | پولی موتور روی محور موتور به طور هر زمی چرخد. | |
| پولی پروانه را به وسیله پیچ آلن نمره ۴ روی محور پروانه محکم کنید. | پولی پروانه روی محور آلن به طور هر زمی چرخد. | |
| باتاقان‌های معیوب را تعویض کنید. | باتاقان‌های پروانه معیوب هستند. | سرعت پروانه کولر هنگام کار کم و زیاد می‌شود. |
| فاصله پلاتین‌های متحرک و ثابت صفحه کنتاکت کلید گریز از مرکز را تنظیم کنید یا صفحه پلاتین کلید گریز از مرکز را تعویض کنید. | فاصله پلاتین‌های صفحه پلاتین کلید گریز از مرکز تنظیم نیست. | |
| موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور دو دور نیم سوز است. | |
| سریع کلید کولر را در وضعیت قطع قرار دهید و اتصال را به طور صحیح برقرار کنید. | اتصال سیم رابط دور کند کابل چهار رشته به کلید تبدیل غلط است. | موتور کولر با سیم پیچ راه انداز در حالت راهاندازی به طور صحیح عمل می‌کند اما به محض رفتن به دور کنده موتور دود می‌کند. |
| کابل سه سیمه موتور را تعویض کنید. | کابل رابط موتور معیوب است. | |
| کابل چهار رشته‌ای را تعویض کنید. | کابل چهار رشته معیوب است. | |
| سیم رابط معیوب را تعویض کنید. | سیم رابط داخل موتور معیوب است. | |
| اقدامی صورت نگیرد. | برق شبکه شهر قطع شده است. | |
| پس از رفع عیب اجزای مدار الکتریکی و الکترومکانیکی کولر، فیوز را اوصل کنید. | فیوز کولر قطع شده است. | |
| اتصال‌ها را برقرار کنید. | اتصال‌ها قطع شده است. | |
| کابل سه سیمه موتور را تعویض کنید. | سیم مشترک کابل رابط موتور معیوب شده است. | موتور کولر پس از راهاندازی به آرامی می‌ایستد. |
| کابل چهار رشته‌ای را تعویض کنید. | سیم مشترک کابل چهار رشته‌ای از داخل قطع شده است. | |
| سیم‌های رابط معیوب شده‌اند. | سیم‌های رابط معیوب شده‌اند. | |
| کلید را تعویض کنید. | کلید معیوب شده است. | |
| خازن اصلاح ضریب قدرت سوخته کنید. | خازن اصلاح ضریب قدرت سوخته است. | |
| موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور سوخته است. | |

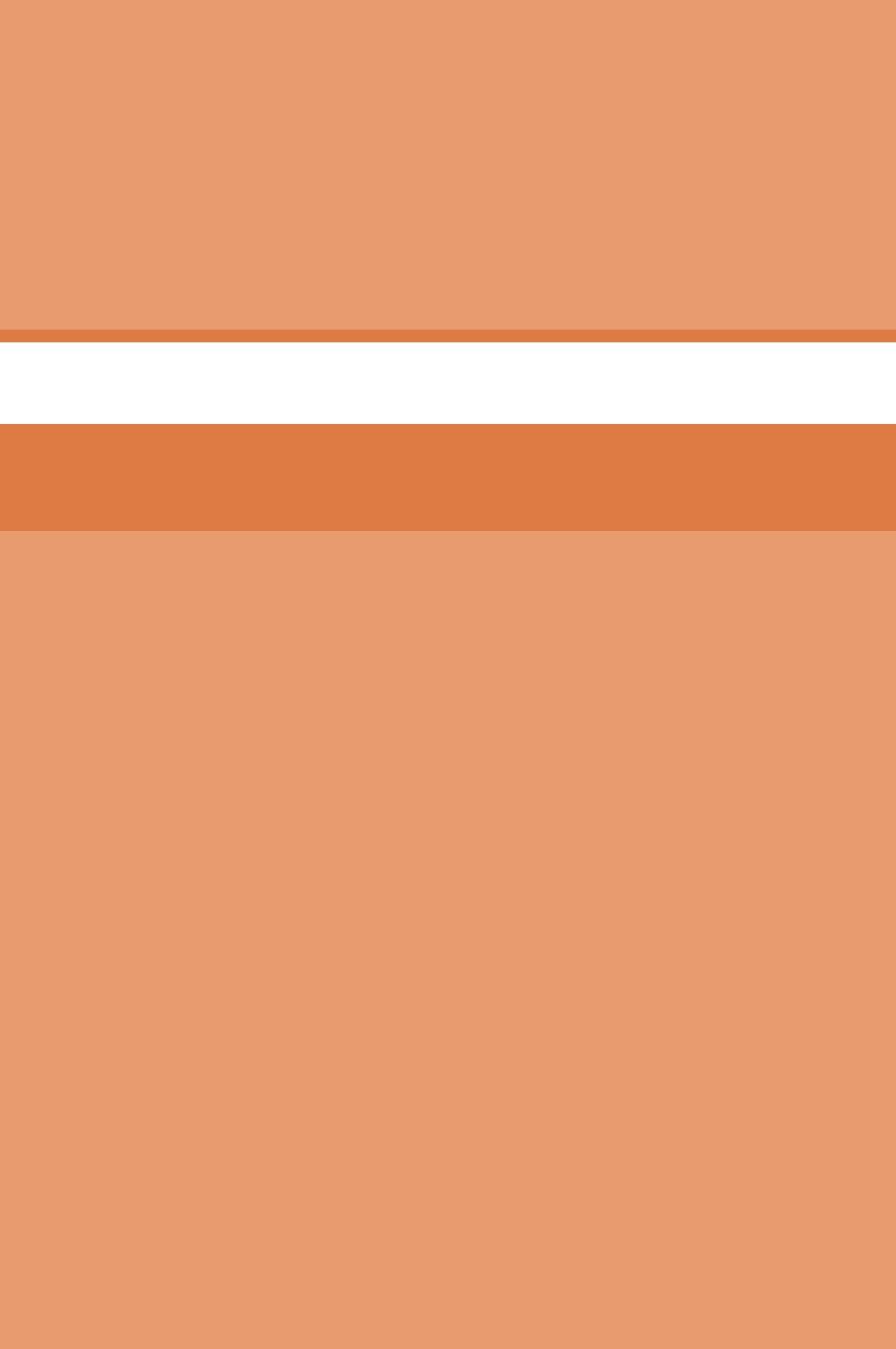
| | | |
|--|--|--|
| <p>سفتی تسمه، خرابی یاتاقان‌ها، در یک امتداد نبودن پولی‌ها، بسته بودن دریچه هوای کولر را کنترل و بازدید کنید. در صورت مشاهده هر یک از عیوب فوق آن را برطرف کنید و در صورتی که موتور نیم‌سوز است آن را تعویض کنید یا برای سیم‌پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>بی‌متال سر راه سیم مشترک موتور در اثر افزایش جریان موتور هنگام کار عمل کرده و موتور برق می‌شود. پس از خنکشدن موتور و بی‌متال مجدداً بی‌متال وصل شده و موتور دوباره راهاندازی می‌شود و سیکل کار را تکرار می‌کند.</p> | <p>موتور دو دور کولر هنگام کار، متنابه‌با خاموش و روشن می‌شود.</p> |
| <p>کلید مخصوص کولر را تعویض کنید.</p> | <p>کلید تبدیل موتور معیوب شده است.</p> | <p>با زدن کلید موتور پروانه، فیوز مینیاتوری قطع می‌شود.</p> |
| <p>کابل سه سیمه موتور را تعویض کنید.</p> | <p>کابل سه سیمه موتور معیوب شده است.</p> | |
| <p>اتصال در سیم‌های رابط داخل موتور وجود دارد.</p> | <p>اتصال در سیم‌های رابط داخل موتور وجود دارد.</p> | |
| <p>موتور را تعویض کنید یا برای سیم‌پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>موتور سوخته است</p> | |
| <p>خازن اصلاح ضرب قدرت معیوب کنید.</p> | <p>خازن اصلاح ضرب قدرت معیوب است.</p> | <p>با زدن کلید پمپ آب فیوز کولر قطع می‌شود</p> |
| <p>سیم رابط پمپ آب را تعویض کنید.</p> | <p>سیم رابط پمپ آب معیوب است.</p> | |
| <p>کابل چهار رشته را تعویض کنید.</p> | <p>کابل چهار رشته معیوب است.</p> | |
| <p>پمپ آب را تعویض کنید یا برای تجدید سیم‌پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>پمپ آب سوخته است.</p> | |

| | | |
|--|--|--|
| <p>برق دار بودن بدنه کولر می تواند در اثر ولتاژ القایی، اتصال سیم های کابل چهار رشته به بدنه کولر که گلند کابل ندارد، اتصال بدنه پمپ آب یا موتور کولر و اتصال کابل های رابط موتور کولر و پمپ آب به بدنه ایجاد شده باشد. بنابراین پس از رفع عیوب، سیم اتصال زمین را وصل کنید.</p> | <p>سیم اتصال زمین کولر قطع است.</p> | <p>بدنه کولر برق دارد.</p> |
| <p>تسمه را تنظیم کنید.</p> | <p>تسمه بیش از حد سفت است.</p> | <p>با وصل کردن کلید موتور کولر راه اندازی نمی شود اما با حرکت تسمه توسط دست موتور راه اندازی می شود.</p> |
| <p>خازن های دائم کار موتور را تعویض کنید.</p> | <p>در موتورهای تک فاز با خازن دائم کار خازن های موتور معیوب است</p> | <p>توجه: اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>موتور را تعویض کنید یا برای تجدید سیم راه انداز یا خازن دائم کار سیم پیچی پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>در موتورهای تک فاز با سیم پیچ راه انداز یا خازن دائم کار سیم پیچی پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>خازن راه انداز را تعویض کنید.</p> | <p>در موتورهای تک فاز با راه انداز خازنی، خازن راه انداز سوخته است.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>کلید گریز از مرکز را تعویض کنید.</p> | <p>در موتورهایی که کلید گریز از مرکز دارند، کلید گریز از مرکز معیوب است.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>پولی ها را به وسیله پیچ آلن نمره ۴ و آچار مخصوص به محور شان محکم کنید.</p> | <p>پولی موتور با پولی پروانه شل شده اند.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>ریزش آب به تسمه بر طرف شود.</p> | <p>آب روی تسمه می ریزد.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>باتاقان های موتور معیوب هستند.</p> | <p>پیچ های باتاقان های دو سر محور پروانه شل شده اند.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>باتاقان های پروانه شل شده اند.</p> | <p>باتاقان های پروانه معیوب هستند.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>باتاقان های را تعویض کنید.</p> | <p>تسمه را تعویض کنید.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>باتاقان های را روغن کاری کنید.</p> | <p>باتاقان های بدون روغن هستند.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>موتور را تعویض کنید یا برای سیم پیچی نزد متخصص ببرید.</p> | <p>موتور نیم سوز است.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |
| <p>عیوب پمپ آب را برطرف کنید.</p> | <p>پمپ آب معیوب است.</p> | <p>با اینگونه راه اندازی غلط است چون امکان مسدوم شدن شخص وجود دارد، لذا توصیه می شود در این راه اندازی موتور رفع عیوب</p> |

| | | |
|--|--|--|
| پروانه کولر را به طور صحیح در کanal داخلی نصب کنید. | جهت قرار گرفتن پروانه در داخل کanal داخلی کولر صحیح نیست. | کولر هنگام کار هوای داخل منزل را از طریق دریچه هوا و کanal خارجی به داخل کولر می کشد.
آب کولر سرریز می شود. |
| کولر را روی پایه تراز کنید. | کولر تراز نیست. | |
| شناور کولر را تنظیم کنید. | شناور کولر تنظیم نیست. | |
| شناور کولر را تعویض کنید. | شناور کولر معیوب است. | |
| آب پخش کن ها درست نصب نشده اند. | در پوش های کولر را به طور صحیح نصب کنید. | |
| پوشال ها به طور مرتب روی پوش ها نصب کنید. | پوشال ها به طور مرتب روی در پوش ها نصب نشده است. | هنگام کار کولر، قطرات ریز آب از دریچه هوای کولر وارد اتفاق می شود. |
| آب از آب پخش کن ها روی پروانه کولر قرار دهد. | آب از آب پخش کن ها روی پروانه کولر را به طور صحیح در بدن از دریچه هوا می ریزد. | |
| شیلنگ یا سه راهی معیوب را تعویض کنید. | شیلنگ آب با سه راهی معیوب هستند. | |
| بین کanal داخلی و کanal خارجی پارچه برزنی قرار دهد. | کanal داخلی مستقیماً به کanal خارجی اتصال دارد. | کولر هنگام کار لرزش شدید دارد. |
| کولر را از کanal خارجی با فاصله مناسب پارچه برزنی را جمع کرده است. | کولر به کanal خارجی چسبیده و قرار دهد. | |
| پولی های موتور و پروانه در یک امتداد نیستند. | پولی های طوری تنظیم کنید که هر دو پولی در یک امتداد و در یک سطح یا صفحه فرضی قرار گیرند. | |
| تسمه را تعویض کنید. | تسمه خراب است. | |
| یاتاقان های موتور را مشابه تعویض یاتاقان پنکه روی میزی تعویض کنید. | یاتاقان های موتور معیوب هستند. | |
| یاتاقان های را تعویض کنید. | یاتاقان های پروانه کولر معیوب هستند. | |

| | | | |
|--|--|--|---|
| | کلید را وصل کنید | کلید موتور پروانه در وضعیت قطع
قرار دارد. | |
| | کلید را تعویض کنید | کلید موتور پروانه معیوب است. | |
| | اتصال ها را برقرار کنید. | اتصال های مدار الکتریکی موتور
پروانه قطع هستند | |
| | سیم های رابط معیوب را تعویض کنید | سیم های رابط موتور پروانه معیوب
هستند | پروانه کولر نمی چرخد |
| | | پمپ آب گیر مکانیکی دارد. | |
| | بوش یا یاتاقان های موتور را تعویض کنید. | بوش یا یاتاقان های موتور پروانه معیوب
هستند | |
| | موتور را تعویض یا به منظور سیم پیچی نزد
متخصص ببرید. | موتور پروانه سوخته است. | |
| | موتور را تعویض یا برای تجدید سیم پیچی
نزد متخصص ببرید | سیم پیچ کمکی موتور معیوب
است. | موتور صدای هوم می کند اما
نمی چرخد |
| | خازن را تعویض کنید | خازن معیوب است. | |
| | بوش یا یاتاقان ها را تعویض کنید. | بوش های موتور معیوب هستند | |
| | گیر مکانیکی را بر طرف کنید. | پمپ آب گیر مکانیکی دارد. | |
| | اتصال سرسیم های رابط موتور به کلید را
به طور صحیح برقرار کنید. | اتصال سرسیم های سیم رابط به
کلید جایه جا شده است. | با تغییر وضعیت ۷-۱۸-۷
کلید تبدیل تند و کند
کولر به طور معکوس عمل
می کند. |
| | سیم های رابط معیوب را تعویض کنید و
پس از رفع عیب مدار فیوز را وصل کنید. | سیم رابط موتور معیوب است. | با زدن کلید موتور پروانه،
فیوز مینیاتوری قطع
می شود. |
| | موتور را تعویض کنید یا برای تعویض
سیم پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور پروانه سوخته است. | |
| | اتصال بدنه کولر را بر طرف کنید. | سیم رابط به بدنه کولر اتصال دارد. | |
| | چنانچه نتوان اتصال بدنه را برطرف کرد،
موتور را تعویض یا به منظور سیم پیچی نزد
متخصص ببرید. | پمپ آب کولر اتصال بدنه دارد. | بدنه کولر برق دارد. |
| | موتور را تعویض یا نزد متخصص ببرید. | موتور پروانه اتصال بدنه دارد. | |

| | | |
|---|---|---|
| پمپ آب کولر را سرویس و رفع نقص کنید. | پمپ آب کولر معیوب است یا گیر مکانیکی دارد. | کولر هنگام کار سرو صدایی کند. |
| موتور بروانه را به طور صحیح نصب کنید. | موتور بروانه درست نصب نشده است. | |
| یاتاقان‌های معیوب را تعویض کنید. | یاتاقان‌های موتور معیوب هستند. | |
| موتور را تعویض کنید. | موتور نیم‌سوز است. | |
| کولر ترازو نصب نشده است. | کولر ترازو کنید. | |
| درپوش کولر را به طور صحیح نصب کنید. | درپوش عقب درست نصب نشده است. | آب از پوشال ۱۸-۱۱-۸ کولر سرریز می‌شود. |
| شیلنگ آب را در محل خود به طور صحیح نصب کنید. | شیلنگ آب معیوب است یا از محل خود خارج شده است. | |
| پوشال را به طور مرتب نصب کنید. | پوشال به طور مرتب نصب نشده است. | کولر هنگام کار قطرات ریز آب را از دریچه خروجی هوای کولر به محیط منزل می‌ریزد. |
| پوشال درپوش عقب را مرتب کنید. | درپوش عقب کولر به بدنه توربین پوشال چسبیده است و آب توسط پوشال به داخل فن و از آنجا به محیط منزل می‌ریزد. | |
| یاتاقان‌های موتور را تعویض کنید. | یاتاقان‌های موتور معیوب هستند. | |
| گیر مکانیکی پمپ آب را برطرف کنید. | پمپ آب گیر مکانیکی دارد. | |
| موتور را تعویض کنید یا برای سیم‌پیچی نزد متخصص ببرید. | موتور نیم سوز است. | کولر هنگام کار لرزش شدید دارد. |
| کولر را به طور ترازو نصب کنید. | کولر ترازو نیست. | |



فصل ۵

ایمنی، بهداشت و ارگونومی

رنگ‌های ایمنی

| رنگ | قرمز | زرد | سبز | آبی |
|------------------|--|---|--|--|
| معنی | ایست، ممنوع | احتیاط احتمال خطر | بدون خطر، کمک‌های اولیه | علامه پیشنهادی راهنمایی |
| رنگ زمینه | سفید | سیاه | سفید | سفید |
| رنگ علامت | سفید | سیاه | سفید | سفید |
| مثال‌های کاربردی | علامه ایمنی خاموش، ماد ایمنی، ممنوع، نشانی آتش | اشارة و تذکر خطر (مثلًاً آتش، انفجار، تابش،...) اشاره و تذکر موائع (مثلًاً گوдал و برآمدگی) | مشخصه راه نجات و خروجی اضطراری، کمک‌های اولیه و ایستگاه‌های نجات | موظف به استفاده از تجهیزات ایمنی شخصی، محل کیوسک |

علامه پیشنهادی

| | | | | | | |
|--------------------------|--------------------------------|--------------------------------|---------------------------------|--------------------------------|--------------------------------|--|
| | | | | | | |
| باید قفل شود | باید از ماسک جوشکاری شود | باید از کلاه ایمنی استفاده شود | باید از لباس ایمنی استفاده شود | باید از ماسک ایمنی استفاده شود | باید از مسیر ایمنی استفاده کند | عابرپیاده باید از این مسیر استفاده کند |
| باید همه دست‌ها شسته شود | باید از ماسک محافظ استفاده شود | باید کفش ایمنی پوشید | باید از عینک حفاظتی استفاده شود | قبل از شروع به کار قطع کنید | باید از پل استفاده شود | باید از گوشی محافظ استفاده شود |

علامه نجات در مسیرهای فرار و خروجی‌های اضطراری

| | | | | |
|--|-------------------------------|----------|---------------------------|--------------------|
| | | | | |
| اطلاعات مسیر کمک‌های اولیه، مسیرهای فرار و خروجی‌های اضطراری | کمک‌های اولیه | برانکارد | دوش اضطراری | تجهیزات شستشوی چشم |
| تلفن اضطراری | پنجره اضطراری خروج نزدیک فرار | | خروجی اضطراری / مسیر فرار | |

علامت ایمنی حریق و علامت اضافی

| | | | | | |
|----------------------|-----------------|----------------|------------------------|--------------------------|--------------------|
| | | | | | |
| تلفن اضطراری
حریق | کلید هشدار حریق | کلاه آتش نشانی | نردبان اضطراری
حریق | قرقره شیلنگ
آتش نشانی | کپسول
آتش نشانی |

علامت ممنوع

| | | | | | |
|---|----------------------------------|---------------------------------------|--|--------------------------------|-------------------------------|
| | | | | | |
| ممنوع | سیگار کشیدن
ممنوع | کبریت، شعله و
سیگار کشیدن
ممنوع | عبور عابر پیاده
ممنوع | خاموش کردن با
آب ممنوع | این آب خوردنی
نیست |
| | | | | | |
| ورود افراد متفرقه
ممنوع | برای وسائل نقلیه
بالابر ممنوع | دست زدن و
تماس ممنوع | کاربرد این
دستگاهها در
وان حمام، دوش
یا طرف شنبه
ممنوع | وصل کردن
ممنوع | گذاشتن یا انبار
کردن ممنوع |
| | | | | | |
| ممنوعیت
دسترسی برای
افرادی که در
بدن ایمپلنت های
فلزی دارند | عکس برداری
ممنوع | پوشیدن
دستکش ممنوع | ورود به محوطه
ممنوع | استفاده از تلفن
همراه ممنوع | حمل نفر ممنوع |

علامه هشدار

| | | | | | |
|---|-----------------------------|--|--------------------------|-----------------------|---|
| | | | | | |
| هشدار قبیل از
نقطه خطر | هشدار نسبت به
مواد آتشزا | هشدار نسبت به
مواد منفجره | هشدار، مواد
سمی | هشدار، مواد
خورنده | هشدار، مواد
رادیواکتیو یا پرتو
یونیزه کننده |
| | | | | | |
| هشدار، بارهای
اویزان و معلق | هشدار، رفت و
آمد بالابر | هشدار، ولتاژ
الکتریکی
خطرناک | هشدار، لبه‌های
برنده | هشدار، تابش
لیزری | هشدار، مواد
آتشزا |
| | | | | | |
| هشدار، پرتوهای
غیریونی کننده و
کترومغناطیسی | هشدار، میدان
مغناطیسی | هشدار، نسبت به
زمین خوردن و
گیر کردن | هشدار، خطوط
سقوط | هشدار، خطر
مرگ | هشدار، سرما |
| | | | | | |
| هشدار، سطوح
داغ | هشدار،
کپسول‌های گاز | هشدار، خطر
باتری | هشدار، آسیب‌دیدگی
دست | هشدار، خطر
سرخوردن | هشدار، خطر
پرس شدن |

لوزی خطر

آبی

- واکنش پذیری
- مرگبار
- خیای خطرناک
- خطرناک
- باخطر کم
- نرمال

قرمز

- خطرات آتش سوزی نقطه اشتعال
- زیر ۷۳ درجه فارنهایت
- زیر ۱۰۰ درجه فارنهایت
- زیر ۲۰۰ درجه فارنهایت
- بالای ۲۰۰ درجه فارنهایت
- نمی سوزد

سبز

- خطرات خاص
- اکسید کننده OX
- اسیدی ACID
- قلیاچی ALK
- خورنده COR

زرد

- واکنش پذیری
- ممکن است منفجر شود
- ممکن است در اثر حرارت و شوک منفجر شود
- تغییرات شیمیایی شدید
- در اثر استفاده از حرارت ناپایدار می گردد
- پایدار است

تشریح راهنمای لوزی خطر

| واکنش پذیری | قابلیت اشتعال | بهداشت |
|--|---|--|
| قابلیت آزاد کردن ارزی | قابلیت سوختن | نحوه حفاظت |
| ۴- ممکن است تحت شرایط عادی منفجر شود | ۴- قابلیت اشتعال بالا | ۴- حفاظت کامل و استفاده از دستگاه های تنفسی |
| ۳- ممکن است در اثر حرارت و شوک منفجر شود | ۳- تحت شرایط معمولی مشتعل می گردد | ۳- حفاظت کامل و استفاده از دستگاه های تنفسی |
| ۲- تغییرات شیمیایی شدید می دهد ولی منفجر نمی شود | ۲- با حرارت ملایم مشتعل می گردد | ۲- از دستگاه تنفسی همراه ماسک کامل صورت استفاده گردد |
| ۱- در اثر استفاده از حرارت ناپایدار می گردد | ۱- وقتی حرارت بینند و گرم شود مشتعل می گردد | ۱- باستی از دستگاه تنفسی استفاده گردد |
| ۵- در حالت عادی پایدار است | ۵- مشتعل نمی شود | ۵- وسیله خاصی مورد نیاز نمی باشد |

مقایسه انواع کلاس های آتش

جدول مقایسه انواع کلاس های آتش

| اروپایی | نوع حریق |
|-----------|-------------------------------|
| Class A | جادمات قابل اشتعال (مواد خشک) |
| Class B | مایعات قابل اشتعال |
| Class C | گازهای قابل اشتعال |
| Class F/D | وسایل الکتریکی (برقی) |
| Class D | فلزات قابل اشتعال |
| Class F | روغن آشپزی |

روش‌های متفاوت اطفای حریق

| طبقه‌بندی آتش‌سوزی‌ها | مواد | خاموش‌کننده‌های توصیه شده |
|---|---|---|
| A دسته
جامدات احتراق پذیر به جز فلزات | موادی که از سطح می‌سوزند مانند:
چوب، کاغذ، پارچه
موادی که از عمق می‌سوزند مانند:
چوب، زغال سنگ، پارچه
موادی که در اثر حریق شکل خود را
از دست می‌دهند مانند: لاستیک نرم،
پلاستیک نرم | خاموش‌کننده‌های نوع آبی پودری چند منظوره
CO_2 هالون
خاموش‌کننده‌های پودری چند منظوره
خاموش‌کننده‌های نوع آبی
CO_2 کننده‌های هالون
خاموش‌کننده‌های هالون
خاموش‌کننده‌های پودری
خاموش‌کننده‌های چند منظوره |
| B دسته
مایعات قابل اشتعال | نفت، بنزین، رنگ، لاک، روغن و غیره
(غیر قابل حل در آب)
مایعات سنجین مانند قیر و آسفالت
و گریس الکل، کتون‌ها و غیره (قابل
حل در آب) | خاموش‌کننده‌های کف‌شیمیایی و کف‌مکانیکی
CO_2 کننده‌های پودری و
خاموش‌کننده‌های هالون
خاموش‌کننده‌های هالون
AFFF |
| C دسته
گازهای قابل اشتعال | گازها یا موادی که اگر با آب ترکیب
شوند تولید گاز قابل اشتعال می‌نماید
مانند: کاربید | خاموش‌کننده‌های پودری
CO_2 کننده‌های هالون
خاموش‌کننده‌های هالون |
| D دسته
تجهیزات برقی | کلید و پریز برق، تلفن، رایانه،
ترانسفورماتورها | خاموش‌کننده‌های CO_2 خاموش‌کننده‌های هالون |
| E دسته
فلزات قابل اشتعال | منیزیم، سدیم، پتاسیم، آلومینیم | خاموش‌کننده‌های پودر خشک |

میزان شدت نور در محیط‌های کار (لوکس)

| لوکس | فعالیت کاری | ردیف |
|-------------|--|------|
| ۲۰_۵۰ | فضاهای عمومی با محیط تاریک | ۱ |
| ۵۰_۱۰۰ | گذرگاه‌ها و راهروهای کارهای موقت | ۲ |
| ۱۰۰_۲۰۰ | فضاهای کاری برای کارهایی که گاه‌ها انجام می‌شود. | ۳ |
| ۲۰۰_۵۰۰ | کارهایی که معمولاً با کنتراست بالا یا برروی قطعه بزرگ انجام می‌شود. | ۴ |
| ۵۰۰_۱۰۰۰ | کارهایی که معمولاً با کنتراست پایین یا برروی قطعه کوچک انجام می‌شود. | ۵ |
| ۱۰۰۰_۲۰۰۰ | کارهایی که معمولاً با کنتراست پایین یا برروی قطعه کوچک انجام می‌شود. | ۶ |
| ۲۰۰۰_۵۰۰۰ | کارهایی که معمولاً با کنتراست پایین یا برروی قطعات ریز و یا تکرار زیاد انجام می‌شود. | ۷ |
| ۵۰۰۰_۱۰۰۰۰ | انجام کارهای ممتد و طولانی با دقیقاً بالا | ۸ |
| ۱۰۰۰۰_۲۰۰۰۰ | انجام کارهای خیلی خاص با کنتراست بسیار پایین | ۹ |

میزان خطر و احتمال وقوع آن بر حسب مسیر جریان برق

| احتمال وقوع | میزان خطر مرگ | مسیر جریان |
|-------------|--------------------|------------------------|
| خیلی کم | خیلی زیاد (مرگبار) | از سر به اندامهای دیگر |
| متوسط | زیاد | از یک دست به دست دیگر |
| زیاد | خیلی زیاد | از دست به پا |
| کم | کم | از یک پا به یک دست |

زمان تست هیدرو استاتیک خاموش‌کننده‌ها

| ردیف | نوع خاموش‌کننده آتش‌نشانی | دوره زمان تست (سال) |
|------|--|---------------------|
| ۱ | خاموش‌کننده آب و گاز تحت فشار و یا حاوی ترکیبات ضد بیخ | ۵ |
| ۲ | FFFP یا AFFF | ۵ |
| ۳ | خاموش‌کننده پودری یا سیلندر فولادی | ۵ |
| ۴ | خاموش‌کننده کربن‌دی‌اکسید | ۵ |
| ۵ | خاموش‌کننده حاوی پودر تر شیمیایی | ۵ |
| ۶ | خاموش‌کننده‌های حاوی پودر خشک شیمیایی با سیلندرهای آلومینیم و یا برنجی | ۱۲ |
| ۷ | خاموش‌کننده‌های حاوی پودر خشک شیمیایی با سیلندرهای فولادی ریخته‌گری و مواد هالوژنه | ۱۲ |
| ۸ | خاموش‌کننده‌های حاوی پودر و دارای بالن (کارتريج) با سیلندرهای فولادی ریخته‌گری شده | ۱۲ |

عالئم و کدهای بازیافت مواد مختلف

امروزه بازیافت به عنوان یکی از پارامترهای مؤثر بر طراحی محصولات محسوب می‌گردد و به خصوص در مباحثی همچون طراحی و توسعه پایدار توجه به بازیافت از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. یکی از عواملی که می‌تواند پس از استفاده از محصول، به سهولت تفکیک زباله در مبدأ کمک نماید عالئم بازیافت مندرج بر روی بدنه کالا است که نوع جنس محصول را بیان می‌دارد که در ذیل، به بیان برخی از متداول ترین آنها اشاره شده است.

| توضیحات | کد | توضیحات | کد |
|---|---|--|---|
| پلی اتیلن با چگالی بالا |  02
PE-HD | پلی اتیلن تری فتالات |  01
PET |
| پلی اتیلن با چگالی پایین |  04
PE-LD | پلی وینیل کلراید |  03
PVC |
| پلی استایرن |  06
PS | پلی پروپیلن |  05
PP |
| کدهای ۸ تا ۱۴ به ترتیب مربوط به باتری‌های سرب - اسیدی، قلیایی، نیکل کادمیوم، نیکل متال هیدرید، لیتیوم، اکسید نقره، و زینک کربن (باتری‌های قلمی معمولی) است. | | سایر پلاستیک‌ها که عمدتاً شامل اکریلیک‌ها، فایبرگلاس، پلی‌آمید و ملامین (اوره فرمالدئید) هستند |  07
O |
| کاغذهای ممزوج با سایر مواد، کاغذ روزنامه، پاکت نامه و غیره |  21
PAP | مقوا |  20
PAP |
| آهن |  40
FE | کاغذ |  22
PAP |

| توضیحات | کد |
|---|---|
| پارچه |  60
TEX |
| کنف |  61
TEX |
| شیشه ممزوج |  70
GL |
| شیشه بدون رنگ شفاف |  71
GL |
| کدهای ۶۹ تا ۶۰ به طور کلی مربوط به انواع پارچه‌ها است | |

| توضیحات | کد |
|--|--|
| شیشه رنگی (معمولًاً سبز) کدهای ۷۰ تا ۷۹ مربوط به انواع شیشه‌ها است |  72
GL |
| کاغذ یا مقوا ممزوج با پلاستیک یا آلومینیوم |  84
C/PAP |
| آلومینیوم |  41
ALU |
| چوب |  50
FOR |
| چوب پنبه |  51 |

- ۱ PETE پلاستیک کد ۱:** پلی اتیلن ترفتالات، قابل بازیافت‌ترین و معمول‌ترین پلاستیک است که به عنوان بطری‌های آب، نوشابه و ظرف‌های یکبار مصرف و غیره استفاده می‌شود. محکم و در برابر گرمای مقاوم است و با بازیافت به بطری‌های آب، ساک، لباس، کفش، روکش مبل، فیبرهای پلی استر و غیره تبدیل می‌شود.
- ۲ HDPE پلاستیک کد ۲:** پلی اتیلن با غلظت بالا که به راحتی و به سرعت بازیافت می‌شود. پلاستیک نوع خشک است، اما زود شکل می‌گیرد و معمولاً در قوطی شوینده‌ها، بطری‌های شیر، قوطی آب‌میوه، کیسه‌های زباله و غیره به کار می‌رود، با بازیافت به لوله‌های پلاستیکی، قوطی شوینده‌ها، خودکار، نیمکت و غیره تبدیل می‌شود.
- ۳ PVC پلاستیک کد ۳:** پلی وینیل کلوراید سخت بازیافت می‌شود. با آنکه محیط زیست و سلامت افراد را به خطر می‌اندازد، هنوز در همه جا در لوله‌ها، میزها، اسپابازی و بسته‌بندی و غیره به چشم می‌خورد، PVC بازیافت شده به عنوان کف‌پوش، سرعت‌گیر، پنل و گل پخش کن ماشین استفاده می‌شود.
- ۴ LDPE پلاستیک کد ۴:** پلی اتیلن با غلظت پایین است. ویژگی آن قابل انعطاف بودنش است. معمولاً در نخهای شیرینی، بسته‌بندی، قوطی‌های فشاری، کاورهای خشکشوبی به کار می‌رود. بعد از بازیافت به عنوان بسته‌های حمل نامه، سطل‌های زباله، سیم‌بند و غیره استفاده می‌شود.
- ۵ pp پلاستیک کد ۵:** پلی پروپیلن با غلظت پایین و در برابر حرارت فوق العاده مقاوم است. به عنوان نی، درهای بطری و قوطی استفاده می‌شود. PP بازیافت شده در چراغ راهنمایی و رانندگی، پارک دوچرخه و قفسه‌های کشویی کاربرد دارد.
- ۶ PS پلاستیک کد ۶:** پلی استایرن که فوم معروف است، در ظروف یکبار مصرف دردار و غیره به کار می‌رود. فوق العاده سبک ولی حجیم است. PS به دلیل آنکه گرمای را زیاد منتقل نمی‌کند، کاربرد زیادی دارد. با آنکه این ماده جزو برنامه‌های بازیافت شهرداری‌ها نیست، اما می‌تواند به عایق‌های حرارتی، شانه‌های تخم مرغ، خط‌کش و ظروف پلاستیکی تبدیل شود.
- ۷ سایر موارد پلاستیک کد ۷:** سایر پلاستیک‌ها مانند پلی اورتان می‌توانند ترکیبی از پلاستیک‌های فوق باشند. جزو بازیافت نیستند، محصولات با کد ۷ می‌توانند هر چیز از زین دوچرخه گرفته تا ظرف‌های ۵ گالنی را شامل شوند. بسیاری از بازیافت‌کنندگان، پلاستیک با این کد را قبول نمی‌کنند، اما رزین این پلاستیک‌ها قابل تبدیل به الوارهای پلاستیکی و مواد سفارشی هستند.

دقت و توجه به هنگام حمل بار

| نکات ایمنی حمل با جرثقیل | |
|---|--|
|  | اطمینان از تحمل بار توسط زنجیر یا تسمه |
|  | اطمینان از محکم بودن تسمه یا زنجیر |
|  | دقت و توجه در نحوه صحیح انتقال بار |

جدول مقادیر مجاز حد تماس شغلی صدا

| تراز فشار صوت به dBA | مدت مواجهه در روز |
|----------------------|-------------------|
| ۸۰ | ساعت ۲۴ |
| ۸۲ | ساعت ۱۶ |
| ۸۵ | ساعت ۸ |
| ۸۸ | ساعت ۴ |
| ۹۱ | ساعت ۲ |
| ۹۴ | ساعت ۱ |
| ۹۷ | دقیقه ۳۰ |
| ۱۰۰ | دقیقه ۱۵ |

جدول حدود مجاز مواجهه مواد شیمیایی

| نامی تعيین حد مجاز مواجهه | نمادها | حد مجاز مواجهه شغلی | | وزن مولکولی | نام علمی ماده شیمیایی |
|---|---------------|---------------------|---|------------------|---|
| | | STEL/C | TWA | | |
| اختلالات سیستم اعصاب محیطی و مرکزی؛ اثرات خونی | BEL:A3 | - | ٠/٥٠ mg/m ^۳ | ٢٠٧/٢٠
متفاوت | سرب و ترکیبات معدنی آن Lead and inorganic compounds as Pb |
| آسیب سیستم تولیدمثل در مردان و اثرات ناقص زایی؛ انقباض عروق | BEL: A2
A2 | -
- | ٠/٥٠ mg/m ^۳
٠/٠١٢ mg/m ^۳ | ٣٢٣/٢٢ | کرومات سرب؛ Lead chromate as Pb |
| آسیب کبدی؛ اختلال سیستم اعصاب مرکزی | A3
پوست: | - | ٠/٥ mg/m ^۳ | ٢٩٠/٨٥ | لینдан Lindane |
| تحریک قسمت فوقانی تنفسی؛ پوست و چشم | - | - | ٠/٠٢٥ mg/m ^۳ | ٧/٩٥ | هیدرید لیتیم Lithium hydride |
| - | - | ١ mg/m ^۳ | - | ٢٣/٩٥ | هیدروکسید لیتیم Lithium hydroxide |

جدول تجهیزات حفاظت از گوش

| مشخصات و ویژگی | نوع گوشی |
|--|--------------------------------------|
| این نوع گوشی‌ها کاملاً لاله گوش را می‌پوشانند. | حفاظ روغوشی (Ear muff) |
| این نوع گوشی‌های حفاظتی در داخل کانال گوش قرار می‌گیرند، آنها به صورت یکبار مصرف و چندبار مصرف در بازار عرضه می‌شوند. | حفاظ توغوشی (Ear plugs) |
| ترکیبی از حفاظ روغوشی و توغوشی است. این نوع گوشی‌ها مانند حفاظ توغوشی در داخل کانال گوش قرار می‌گیرند، با این تفاوت که انتهای هر یک از توغوشی‌های چپ و راست، با استفاده از یک پیشانی بند سفت و سخت، به یکدیگر اتصال دارند. | حفاظهای تؤام یا ترکیبی (Semi-insert) |
| برای برخی مشاغل که ممکن است به سر نیز صدمات مکانیکی وارد کند و همچنین برای کنترل انتقال صوت از طریق جمجمه به گوش داخلی و حفاظت بافت مغز در برابر صدمات موج صوتی، گروهی از حفاظهای شنوایی را به صورت کلاه محافظ عرضه نموده‌اند. | کلاه محافظ (Helmet ear muffs) |

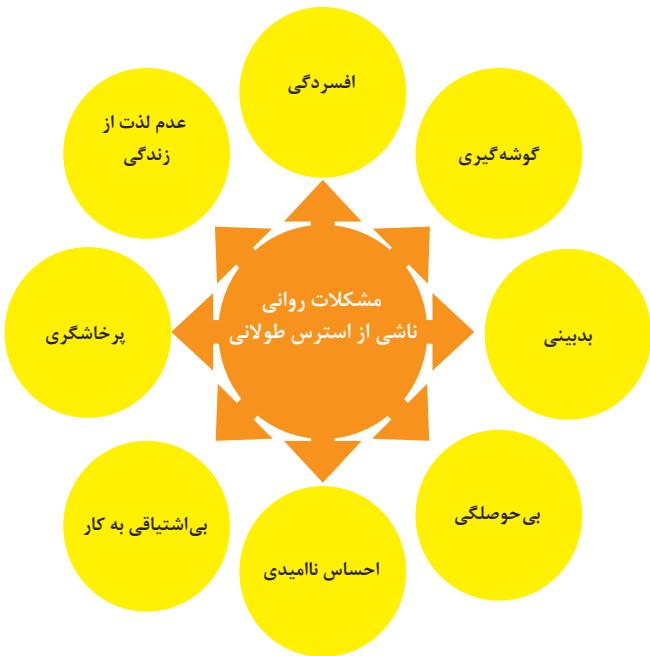
جدول شاخص هوای پاک

| رنگ ها | سطح اهمیت بهداشتی | شاخص کیفیت هوا |
|-----------------------------|--------------------------------------|--|
| و با رنگ زیر نمایش می دهیم: | کیفیت هوا را این گونه توصیف می کنیم: | وقتی که شاخص کیفیت هوا در گستره زیر است: |
| سبز | خوب | ۰-۵۰ |
| زرد | متوسط | ۵۱-۱۰۰ |
| نارنجی | ناسالم برای گروه های حساس | ۱۰۱-۱۵۰ |
| قرمز | ناسالم | ۱۵۱-۲۰۰ |
| بنفش | خیلی ناسالم | ۲۰۱-۳۰۰ |
| خرمایی | خطرناک | بالاتر از ۳۰۰ |

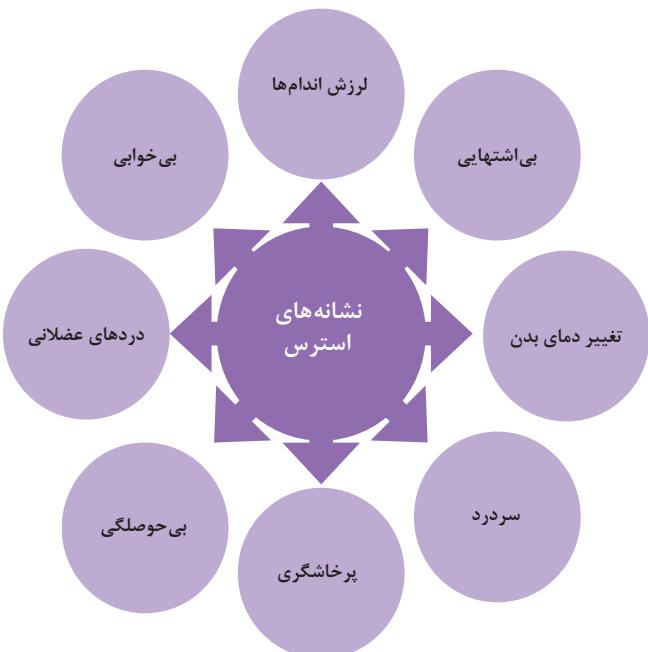
| آلانده ها | دوره ارزیابی | استاندارد کیفیت هوا
(ثانویه) | استاندارد کیفیت هوا
(اولیه) |
|-----------------|---------------------------|---------------------------------|--------------------------------|
| Co | غلظت میانگین ۸ ساعته Max | ۹ | ppm |
| SO _۲ | میانگین ۲۴ ساعته | ۰/۱۴ | ppm |
| HC (NMHC) | میانگین ۳ ساعته (صبح ۶-۹) | ۰/۲۴ | ppm |
| NO _x | میانگین سالانه | ۰/۰۵ | ppm |
| PM | میانگین ۲۴ ساعته | ۲۶۰ | $\mu\text{gr}/\text{m}^3$ |
| | | ۱۵۰ | $\mu\text{gr}/\text{m}^3$ |



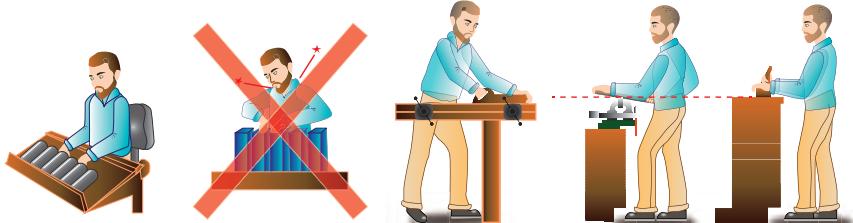
اثرات فیزیکی استرس بر بدن



اثرات روانی استرس بر بدن

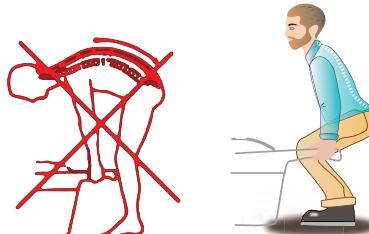


ارگونومی: به کارگیری علم درباره انسان در طراحی محیط کار است و سبب بالا رفتن سطح ایمنی، بهداشت، تطبیق کار با انسان بر اساس ابعاد بدنی فرد و در نهایت رضایت شغلی و بهبود بهرهوری می‌شود.

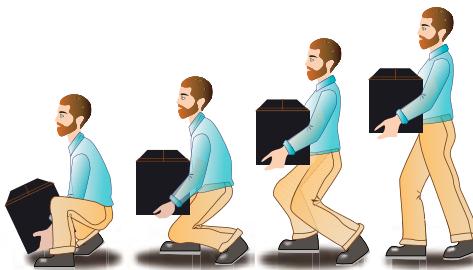


در کارهای نشسته، ارتفاع سطح کار باید در حدود آرنج باشد.

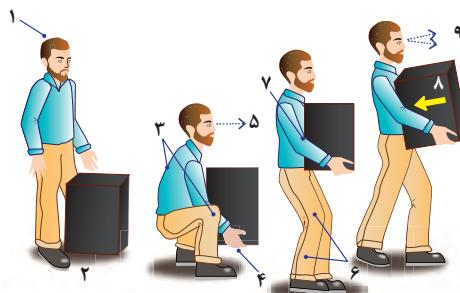
الف- کار سبک
ب - کار سنگین
انجام بیشتر کارها در سطح آرنج راحت‌تر است



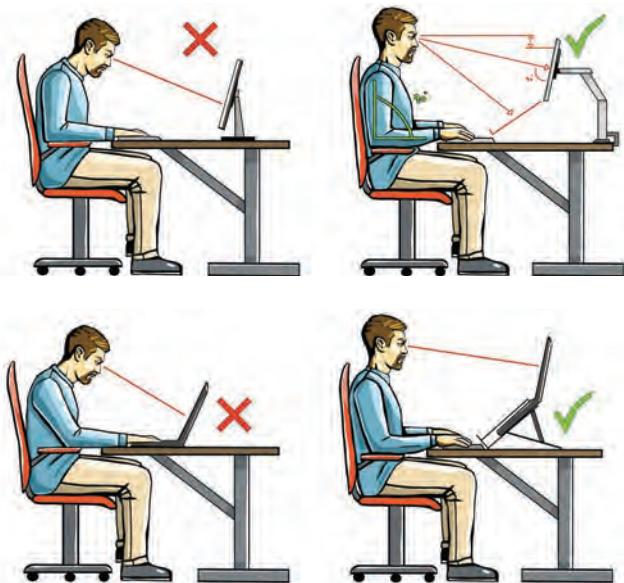
اثر وضعیت بدن (پشت خم شده) روی ستون فقرات



جابه جایی و گذاشتن اجسام (به وضعیت سر، کمر، دست، زانو و پا توجه کنید)



بلند کردن و جابه جایی اجسام (به وضعیت سر، کمر، دست، زانو و پا توجه کنید)



وضعیت صحیح بدن هنگام کار با رایانه



وضعیت‌های ناصحیح کاری

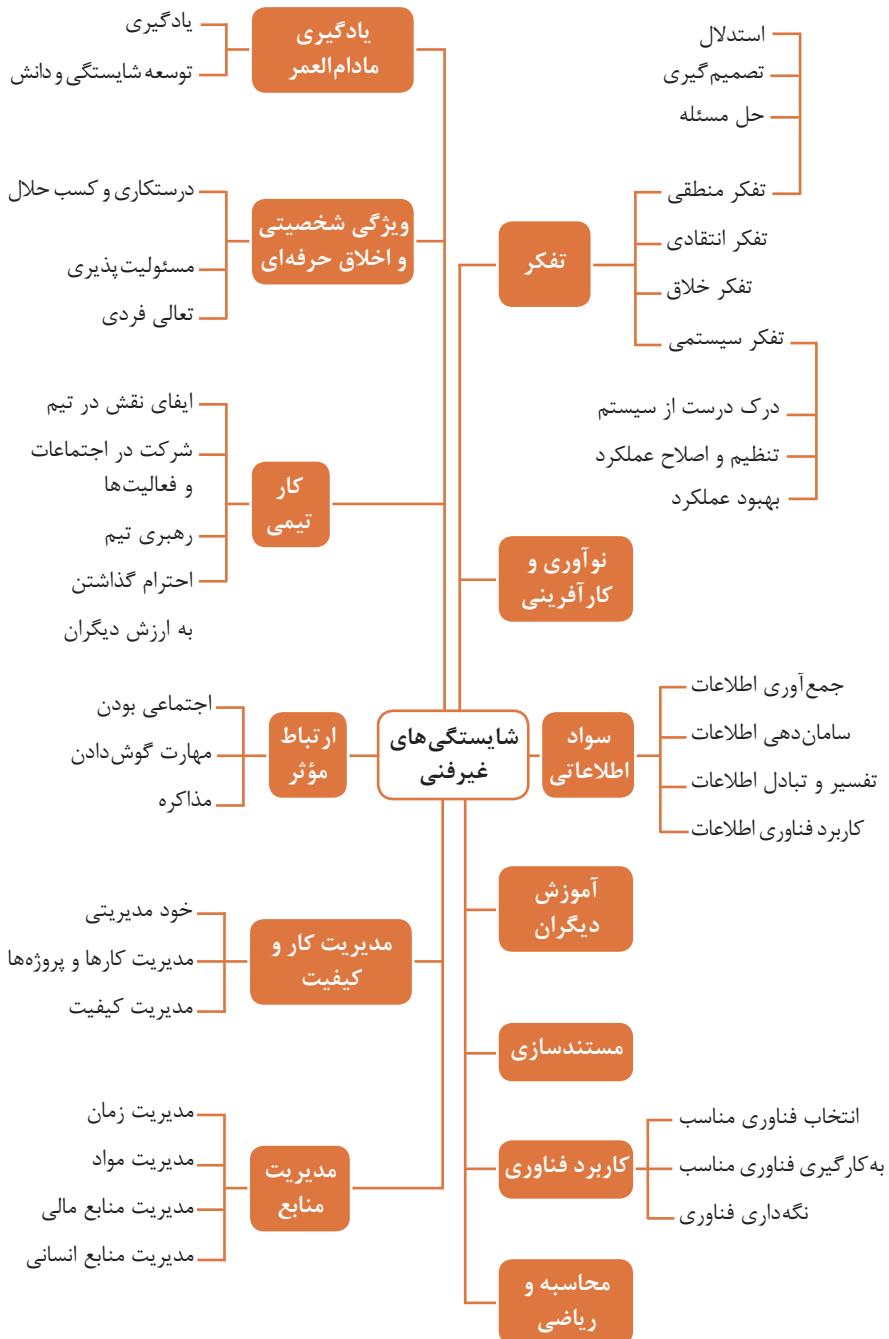
| حدود مجاز توصیه شده در خصوص نیروی کشیدن و هل دادن بار در راستای افقی | | | |
|---|---|---|--|
| مثال هایی از نوع کار | نیروهایی که نباید از آن تجاوز کرد
(بر حسب کیلوگرم) | شرایط | |
| حمل بار با فرغون | ۲۳ کیلوگرم نیرو | الف) وضعیت ایستاده
۱- تمام بدن در کار دخالت دارد | |
| خم شدن بر روی یک مانع برای حرکت یک شیء یا هل دادن یک شیء در ارتفاع بالاتر از شانه | ۱۱ کیلوگرم نیرو | ۲- عضلات اصلی دست و شانه
دست ها کاملاً کشیده شده اند | |
| برداشتن یا جابه جا کردن یک قطعه از دستگاه هنگام تعمیر و نگهداری
جابه جا کردن اشیاء در محیط های کاری سریسسه نظیر توپل ها یا کانال های پر زگ | ۱۹ کیلوگرم نیرو | ب) زانو زدن | |
| کار کردن با یک فرم عمودی نظیر دستگیره های کنترل در ماشین الات سنگین، برداشتن و گذاشتن سینی های با محصول بر روی نوار نقاله | ۱۳ کیلوگرم نیرو | ج) در حالت نشسته | |

| حدود مجاز توصیه شده در خصوص نیروی کشیدن و هل دادن بار در راستای عمودی | | | |
|---|--|---|--|
| مثال هایی از نوع کار | نیروهایی که نباید از آن تجاوز کرد
(بر حسب کیلوگرم) | شرایط | |
| کار کردن یا سیستم کنترل گرفتن قلاب نظیر دستگیره ایمنی یا کنترل دستی به کار انداختن یک چرنشیل زنجیری گیره های بر قی، سطح گیره قدری کمتر از ۵ سانتی متر باشد. | ۵۵ کیلوگرم نیرو
۶۰ کیلوگرم نیرو | کشیدن اجسام به سمت پایین در ارتفاع بالای سر | |
| به کار انداختن کنترل، گرفتن قلاب | ۲۲ کیلوگرم نیرو | کشیدن به سمت پایین تا ارتفاع شانه | |
| بلند کردن یک شیء با یک دست
بلند کردن در یا در پوش | ۲۷ کیلوگرم نیرو
۱۵ کیلوگرم نیرو
۷/۵ کیلوگرم نیرو | کشیدن به سمت بالا 25 cm (۱۰ in)
بالای سطح زمین
ارتفاع آرچ
ارتفاع شانه | |
| بسته بندی کردن بار بندی، مهر و موم کردن بسته ها | ۲۹ کیلوگرم نیرو | فشار دادن به سمت پایین تا ارتفاع آرچ | |
| بلند کردن یک گوشه یا انتهای شیء نظیر یک لوله یا تیر آهن، بلند کردن یک شیء تا قسمت بالای تخته | ۴۰ کیلوگرم نیرو | فشار دادن به سمت بالا تا ارتفاع شانه | |

فصل ۶

شاپیستگی‌های غیرفنی

شاپستگی‌های غیر فنی



کارنامک

[نام و نام خانوادگی کارجو]

[تلفن تماس: [۰۹۱۲۳۳۳...]]

[ایمیل: [youremail@adomain.ext]]

[متولد: [سال]]

[ساکن: [شهر] - [حدوده]]

سوابق تحصیلی

کاردانی [نام رشته تحصیلی] - دانشگاه [نام دانشگاه] [تاریخ شروع دوره] الی [تاریخ
دانش آموختگی]

■ [اختیاری: ذکر مختصر دروس اصلی گذرانده شده یا تحقیقات انجام شده ...]

■ [اختیاری: معدل]

دیبلیم [نام رشته تحصیلی] - هنرستان [نام هنرستان]

■ [اختیاری: ذکر مختصر دروس اصلی گذرانده شده یا تحقیقات انجام شده ...]

■ [اختیاری: معدل]

سوابق حرفه‌ای

سمت] - [نام شرکت، مؤسسه یا سازمان] - [شهر]

■ [توضیح مختصر مسئولیت‌های کاری ...]

■ [توضیح مختصر کارها و اقدامات انجام شده در یک الی دو خط ...] [ماه و سال شروع کار] الی

[ماه و سال اتمام کار]

سمت] - [نام شرکت، مؤسسه یا سازمان] - [شهر]

■ [توضیح مختصر مسئولیت‌های کاری ...]

■ [توضیح مختصر کارها و اقدامات انجام شده در یک الی دو خط ...] [ماه و سال شروع کار] الی

[ماه و سال اتمام کار]

مهارت‌ها

مهارت‌های نرم افزاری

■ [ذکر نام نرم افزار در هر خط و تشریح میزان آشنایی ...]

آشنایی با زبان‌های خارجی

■ [ذکر نام زبان مربوطه ضمن مشخص نمودن میزان آشنایی در زمینه محاوره و مکاتبه ...]

سایر مهارت‌ها

■ [ذکر سایر مهارت‌ها مانند تخصص‌های فنی، مهارت‌های فردی و غیره و ...]

نمونه نامه در خواست شغل

مدیر محترم

شرکت الف

موضوع: درخواست استخدام

با سلام و احترام،

بدین وسیله پیرو درج آگهی استخدام آن شرکت در نشریه مورخ جهت همکاری در بخش آن شرکت، به پیوست مشخصات و سوابق شغلی خود (کارنامک) خود را برای اعلام آمادگی جهت همکاری تقدیم می دارم.

امیدوارم ویژگی های اینجانب از جمله، تحصیل در رشته و گذراندن دوره های و داشتن مهارت های ارتباطی قوی، اعتماد به نفس بالا و اشتیاق به یادگیری مداوم و به روز نمودن اطلاعات شغلی مورد توجه آن مدیریت محترم قرار گیرد و فرصتی را فراهم سازد تا بتوانم انتظارات و خدمات مورد نظر آن شرکت را برآورده سازم.

ضمن آرزوی توفیق و بهروزی برای جنابعالی، از وقتی که به بررسی کارنامک اینجانب اختصاص می دهید سپاسگزارم و آمادگی خود را جهت حضور در آن شرکت برای ارائه سایر اطلاعاتی که لازم باشد و آشنایی بیشتر اعلام می دارم.

با تشکر و احترام

نام و نام خانوادگی

امضا

نمونه قرارداد کار

این قرارداد به موجب ماده (۱۰) قانون کار جمهوری اسلامی ایران و تبصره (۳) الحاقی به ماده (۷) قانون کار موضوع بند (الف) ماده (۸) قانون رفع برخی از موانع تولید و سرمایه‌گذاری صنعتی - مصوب ۱۳۸۷/۸/۲۵ مجمع تشخیص مصلحت نظام بین کارفرما / نماینده قانونی کارفرما و کارگر منعقد می‌شود.

۱ مشخصات طرفین:

کارفرما / نماینده قانونی کارفرما

آقای / خانم / شرکت شماره شناسنامه / شماره ثبت فرزند

به نشانی:
کارگر
آقای / خانم متولد شماره شناسنامه

شماره ملی میزان تحصیلات نوع و میزان مهارت
به نشانی:
کارمنعین موقت دائم نوع قرارداد:

۲ نوع کار یا حرفة یا حجم کار یا وظیفه‌ای که کارگر به آن اشتغال می‌یابد:

.....

۳ محل انجام کار:

.....

۴ تاریخ انعقاد قرارداد:

.....

۵ مدت قرارداد:

.....

۶ ساعات کار:

میزان ساعات کار و ساعت شروع و پایان آن با توافق طرفین تعیین می‌گردد. ساعات کار نمی‌تواند بیش از میزان مندرج در قانون کار تعیین شود لیکن کمتر از آن مجاز است.

۷ حق السعی:

(الف) مزد ثابت / مبنا / روزانه / ساعتی ریال (حقوق ماهانه): ریال (روی)

(ب) پاداش افزایش تولید و یا بهره‌وری ریال که طبق توافق طرفین قابل پرداخت است.

(ج) سایر مزايا

۸ حقوق و مزايا کارگر: به صورت هفتگي / ماهانه به حساب شماره نزد بانک
..... شعبه توسط کارفرما یا نماینده قانونی وی پرداخت می‌گردد.

۹ بیمه: به موجب ماده (۱۴۸) قانون کار، کارفرما مکلف است کارگر را نزد سازمان تأمین اجتماعی و یا سایر دستگاه‌های بیمه‌گر بیمه نماید.

۱۰ عيدي و پاداش سالانه: به موجب ماده واحده قانون مربوط به تعیین عيدي و پاداش سالانه کارگران شاغل در کارگاه‌های مشمول قانون کار - مصوب ۱۳۷۰/۱۲/۶ مجلس شورای اسلامی، به ازای یک سال کار معادل شصت روز مزد ثابت / مبنا (تا سقف نود روز حداقل مزد روزانه قانونی

کارگران) به عنوان عیدی و پاداش سالانه به کارگر پرداخت می‌شود. برای کار کمتر از یک سال، میزان عیدی و پاداش و سقف مربوط به نسبت محاسبه خواهد شد.

۱۱ حق سنوات و یا مزایای پایان کار: به هنگام فسخ یا خاتمه قرارداد کار حق سنوات، مطابق قانون و مصوبه مورخ ۸۷/۸/۲۵ مجمع تشخیص مصلحت نظام به نسبت کارکرد کارگر پرداخت می‌شود.

۱۲ شرایط فسخ قرارداد: این قرارداد در موارد ذیل، هر یک از طرفین قابل فسخ است.
.....
.....
.....

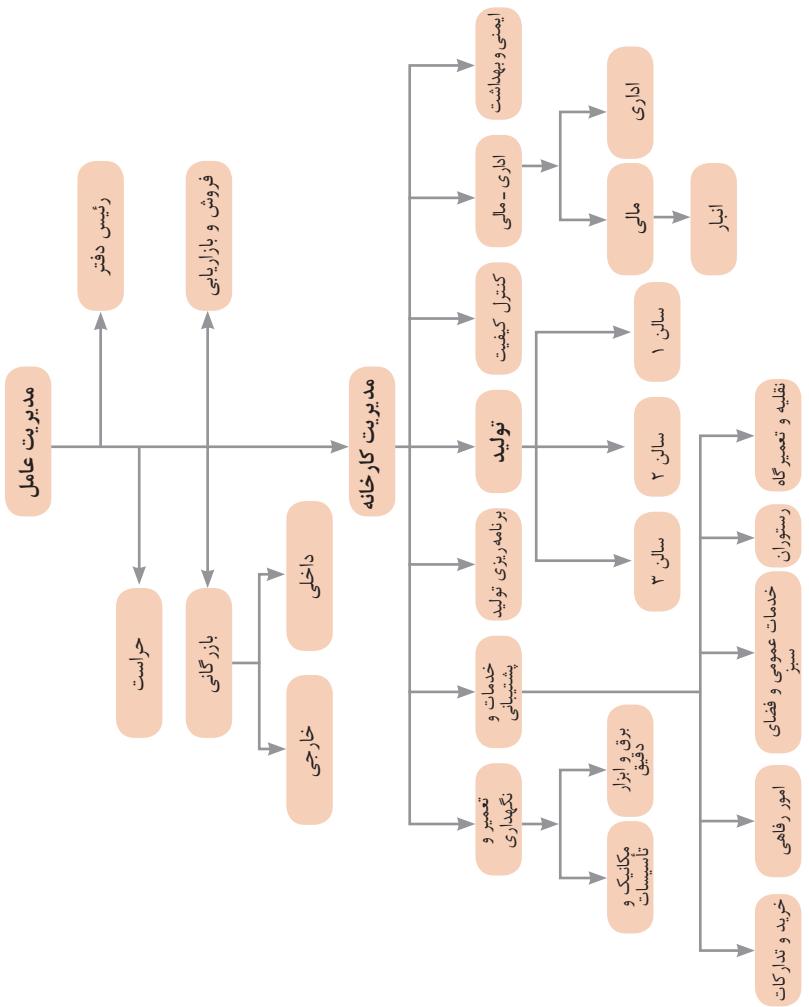
۱۴ سایر موضوعات مندرج در قانون کار و مقررات تبعی از جمله مرخصی استحقاقی، کمک‌هزینه مسکن و کمک‌هزینه عائله‌مندی نسبت به این قرارداد اعمال خواهد شد.

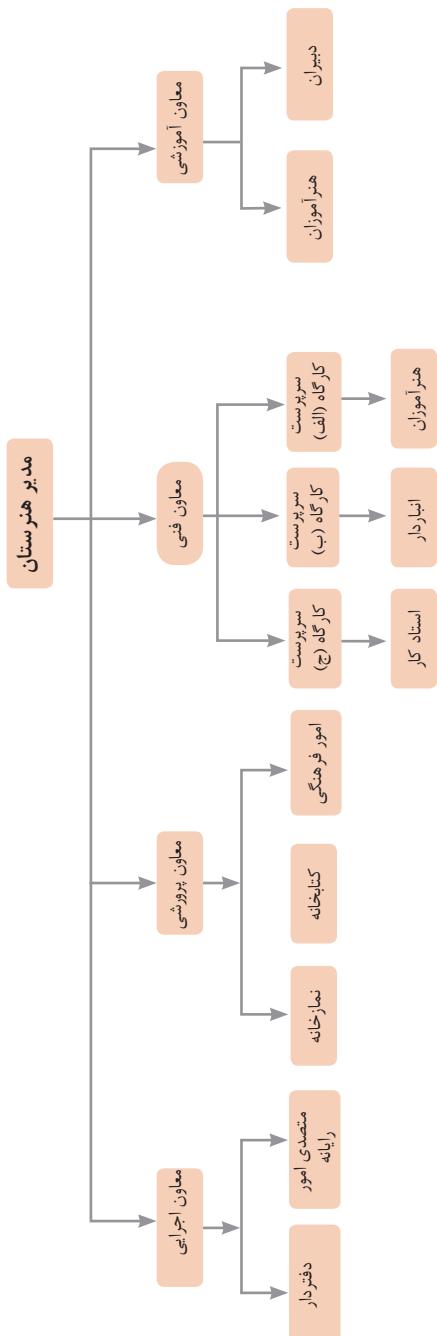
۱۵ این قرارداد در چهار نسخه تنظیم‌می‌شود که یک نسخه نزد کارفرما، یک نسخه نزد کارگر، یک نسخه به تشکل کارگری (در صورت وجود) و یک نسخه نیز توسط کارفرما از طریق نامه الکترونیکی یا اینترنت و یا سایر طرق به اداره کار و امور اجتماعی محل تحويل می‌شود.

محل امضای کارگر

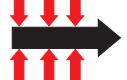
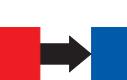
محل امضای کارفرما

نمونه‌ای از ارتباطات واحدی‌ای یک کارخانه





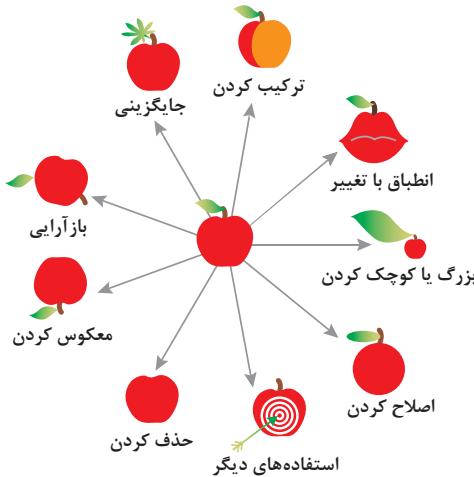
اصول حل مسئله ابداعی (TRIZ)

| | | | | |
|---|---|---|---|---|
| ۱ - جداسازی | ۲- استخراج | ۳- کیفیت موضعی | ۴- نامتقارن سازی | ۵- ترکیب و ادغام |
|  |  |  |  |  |
| ۶- چند کاربردی | ۷- تودر تو بودن | ۸- جبران وزن | ۹- مقابله پیشاپیش | ۱۰- اقدام پیشاپیش |
|  |  |  |  |  |
| ۱۱- حفاظت پیشاپیش | ۱۲- هم سطح سازی | ۱۳- تغییر جهت | ۱۴- انحنا دادن | ۱۵- پویایی |
|  |  |  |  |  |
| ۱۶- بیشتر | ۱۷- حرکت به بعدی
جدید | ۱۸- لوزش و نوسان | ۱۹- عمل دوره‌ای | ۲۰- تداوم کار مفید |
|  |  |  |  |  |
| ۲۱- حمله سریع | ۲۲- تبدیل ضرر به سود | ۲۳- باز خورد | ۲۴- واسطه تراشی | ۲۵- خدمت‌دهی به خود |
|  |  |  |  |  |
| ۲۶- کپی کردن | ۲۷- یکبار مصرفی | ۲۸- تعویض سیستم | ۲۹- ساختار بادی یاماچ | ۳۰- پوسته و پرده‌نازک |
|  |  |  |  |  |
| ۳۱- مواد متخالخل | ۳۲- تعویض رنگ | ۳۳- هم جنس و
همگن سازی | ۳۴- رد کردن و بازسازی | ۳۵- تغییر ویژگی |
|  |  |  |  |  |
| ۳۶- تغییر حالت | ۳۷- انبساط حرارتی
قوی | ۳۸- اکسید کننده | ۳۹- محیط بی اثر | ۴۰- مواد مرکب |
|  |  |  |  |  |

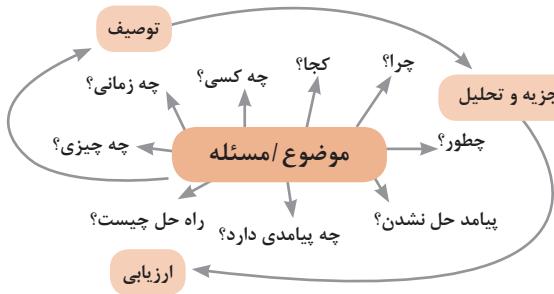
متغیرها در حل مسئله ابداعی

| | | | |
|-----------------------------------|----|------------------------|----|
| قدرت پا توان | ۲۱ | وزن جسم متحرک | ۱ |
| تلفات انرژی | ۲۲ | وزن جسم ساکن | ۲ |
| ضایعات مواد | ۲۳ | طول جسم متحرک | ۳ |
| اتلاف اطلاعات | ۲۴ | طول جسم ساکن | ۴ |
| تلفات زمان | ۲۵ | مساحت جسم متحرک | ۵ |
| مقدار مواد | ۲۶ | مساحت جسم ساکن | ۶ |
| قابلیت اطمینان | ۲۷ | اندازه و حجم جسم متحرک | ۷ |
| دقت اندازه‌گیری | ۲۸ | اندازه و حجم جسم ساکن | ۸ |
| دقت ساخت | ۲۹ | سرعت | ۹ |
| عوامل زیان‌بار خارجی مؤثر بر جسم | ۳۰ | نیرو | ۱۰ |
| اثرات داخلی زیان‌بار | ۳۱ | تنش / فشار | ۱۱ |
| سهولت ساخت یا تولید | ۳۲ | شکل | ۱۲ |
| سهولت استفاده | ۳۳ | ثبات و پایداری جسم | ۱۳ |
| سهولت تعمیر | ۳۴ | استحکام | ۱۴ |
| قابلیت سازگاری | ۳۵ | دوم جسم متحرک | ۱۵ |
| پیچیدگی وسیله با ابزار | ۳۶ | دوم جسم غیرمتحرک | ۱۶ |
| پیچیدگی کنترل یا دشواری عیوب‌بایی | ۳۷ | دما | ۱۷ |
| سطح خودکار بودن (اتوماسیون) | ۳۸ | روشنایی | ۱۸ |
| بهره‌وری | ۳۹ | انرژی مصرفی جسم متحرک | ۱۹ |
| | | انرژی مصرفی جسم ساکن | ۲۰ |

تکنیک خلاقیت اسکمپیر



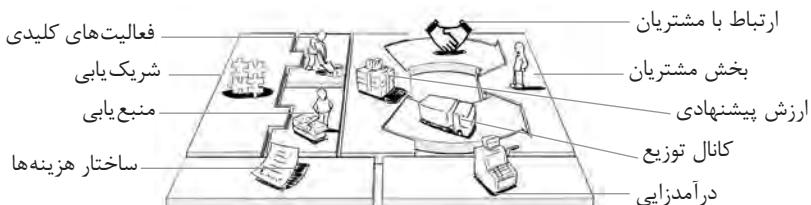
مدل ایجاد تفکر انتقادی



فعالیت‌های پیشبرد، ترویج و توسعه فروش

| پیشبرد فروش | | |
|---------------------|-----------------------------|--------------------------|
| پیشبرد رده‌فروشان | پیشبرد فروش تجاری | پیشبرد فروش ویژه مشتریان |
| محیط داخلی فروشگاه | مسابقه و برنامه‌های انگیزشی | نمونه‌های رایگان |
| تبلیغات نمایشی | تخفيض‌های تجاری | کوپن |
| استندها در محل خرید | پوسترها و استندها | امتیازهای ویژه |
| تخفيض قیمتی | برنامه‌های آموزشی | مسابقه‌ها و قرعه‌کشی‌ها |
| مارک‌گذاری خصوصی | نمایشگاه‌های تجاری | بازپرداخت و استرداد وجه |
| فروش آنلاین | تبلیغات مشترک | بسته‌های پاداش |
| | | تخفيض قیمتی |
| | | چند کالا به یک قیمت |
| | | برنامه‌های وفاداری |

الف) مدل کسب و کار



ب) بوم کسب و کار

| | | | |
|---|---|--|---|
| <p></p> <p>کanal توزیع</p> <p>از طریق چه کانال هایی می توانیم به پخش مشتریان دسترسی بپدا کنیم؟ در حال حاضر چگونه به آنها دسترسی داریم؟ کانال های ما چطور یکپارچه شده اند؟ عملکرد کدامیک بهتر است؟ پژوهشینهای تین کانال ها کدام اند؟ چطور آنها را با نیازهای مشتریان هماهنگ می کنیم؟</p> <p></p> <p>ارزش پیشنهادی</p> <p>چه ارزشی به مشتریان ارائه می دهیم؟ کدامیک از مسائل مشتریان را حل می کنیم؟ بسته پیشنهادی ما (محصولات و خدمات) به مشتریان مختلف چیست؟ کدامیک از نیازهای مشتریان را برطرف می کنیم؟</p> | <p></p> <p>درآمدزایی</p> <p>مشتریان ما به چه بهایی واقعاً پول می دهند؟ آنها در حال حاضر چه بهایی می پردازند؟ آنها در حال حاضر چگونه آنرا ترجیح می دهند که چگونه پردازند؟ هر جایی درآمد چگونه به درآمد کل کمک می کند؟</p> <p></p> <p>بخش مشتریان</p> <p>برای چه افرادی ارزش آفرینی می کیم؟ مهارتین مشتریان ما چه افرادی هستند؟</p> | <p></p> <p>ارتباط با مشتریان</p> <p>مشتریان مختلف انتظار برقراری و حفظ چه نوع رابطه ای را از ما دارند؟ کدامیک از آنها برقرار شده است؟ این روابط چگونه با کل اجزای مدل کسب و کار ما تلفیق می شوند؟ هرینه آنها چقدر است؟</p> <p></p> <p>منبع یابی</p> <p>منابع اصلی برای ارزش پیشنهادی، کانال توزیع، ارتباط با مشتری و درآمدزایی چه هستند؟</p> | <p></p> <p>فعالیت های کلیدی</p> <p>فعالیت های اصلی برای ارزش پیشنهادی، کانال توزیع، ارتباط با مشتری و درآمدزایی چه هستند؟</p> |
| <p></p> <p>ساختار هزینه ها</p> <p>مهارتین هزینه های اصلی ما در مدل کسب و کار کدام اند؟ گران تین منابع اصلی ما کدام اند؟ گران تین فعالیت های اصلی ما کدام اند؟</p> | | | |

ویژگی های کار آفرین

مهارت های کار آفرینی:

- نظم درونی (خودنظمی)
- توانایی پذیرش خطر
- خلاقیت و نوآوری
- گرایش به تغییر
- پشتکار

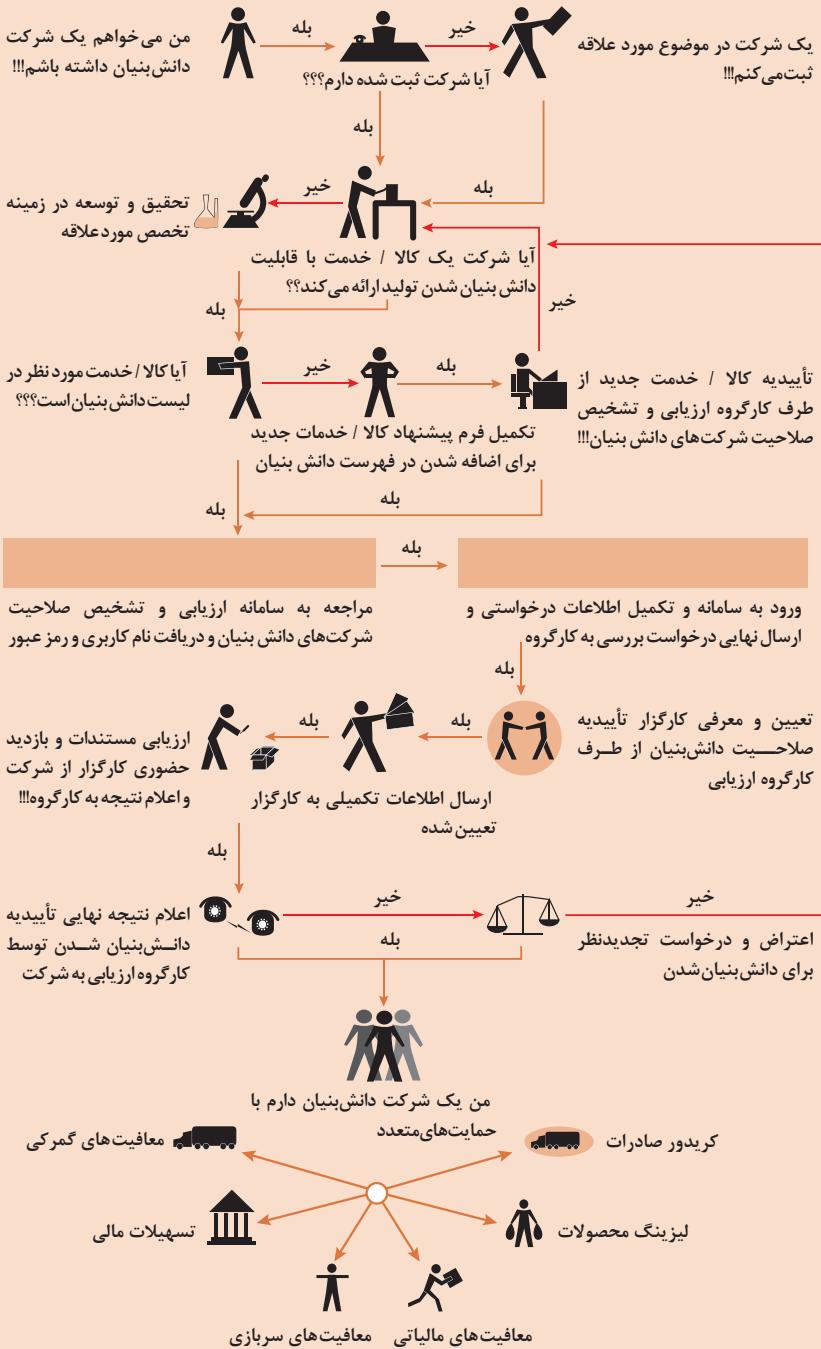
مهارت های مدیریتی:

- برنامه ریزی
- تصمیم گیری
- انگیزش
- بازاریابی
- مدیریت مالی

مهارت های فنی:

- توانایی انجام عملیات (اجرایی)
- ارتباط اثربخش
- طراحی
- تحقیق و توسعه
- مشاهده فعالته محیط

مراحل ثبت کردن و ایجاد یک شرکت دانش‌بنیان



انواع معاملات رقابتی روش مناقصه

روشی است که در آن سازمان‌های عمومی، خرید کالا یا خدمت موردنیاز خود را به رقابت و مسابقه می‌گذارند و با اشخاص حقوقی یا حقیقی که کمترین قیمت یا مناسب‌ترین شرایط را پیشنهاد می‌کنند، معامله می‌نمایند.

روش مزایده

یکی دیگر از روش‌های پیش‌بینی شده در قانون محاسبات عمومی، روش مزایده است که برای انعقاد پیمان‌های عمومی می‌باشد.

مزایده ترتیبی است که در آن اداره و سازمان، فروش کالاهای خدمات یا هر دو را از طریق درج آگهی در روزنامه کشیرالانتشار و یا روزنامه رسمی کشور به رقابت عمومی می‌گذارد و قرارداد را با شخصی که بیشترین بها را پیشنهاد می‌کند، منعقد می‌سازد.

مراحل دریافت پروانه کسب

مراجعةه به اتحادیه مربوط

تقاضای پروانه کسب

ارائه مدارک شامل:

کارت پایان خدمت

فتوكپی از تمام صفحات شناسنامه

مدرک تحصیلی

۳×۴ قطعه عکس

سنداچارنامه یا مالکیت محل کسب

کارت ملی

ارائه آزمون فنی برای صنوف مشمول

ارائه معاینه پزشکی و بهداشت صنوف مشمول

بازرسی محل کسب

ارائه تأییدیه اماكن

ارائه تأییدیه عدم سوء پیشینه

ارائه تأییدیه عدم اعتیاد

ارائه تأییدیه شهرداری

ارائه تأییدیه دارای

ارائه تأییدیه مجمع

ارائه فیش بازرگانی تمرکز و جووه

ارائه فیش ابطال تمبر پروانه

ارائه فیش تعویض پروانه

صدور پروانه کسب

■ تعریف سفته

سفته یا سند طلب از نظر لغوی چیزی است که کسی بر حسب آن از دیگری به رسم عاریت یا قرض بگیرد و در شهری دیگر یا مدتی بعد، آن را مسترد دارد.

قانون تجارت ایران، سفته را به طریق زیر تعریف نموده است:

«سفته سندي است که به موجب آن امضاكننده تعهد می کند مبلغی در موعد معين یا عندالمطالبه در وجه حامل یا شخص معينی و یا به حواله کرد آن شخص کارسازی نماید». (مفاد ماده ۳۰۷)



■ چک

چک نوشته‌ای است که به موجب آن صادرکننده وجهی را که نزد محال علیه دارد کلاً یا بعضًا مسترد یا به دیگری واگذار نماید.

در چک باید محل و تاریخ صدور قید شده و به امضای صادرکننده برسد چک نباید وعده داشته باشد. چک ممکن است در وجه حامل یا شخص معین یا به حواله کرد باشد - ممکن است به دیگری منتقل شود.

وجه چک باید به محض ارائه کارسازی شود. اگر چک در وجه حامل باشد کسی که وجه چک را دریافت می کند باید ظهر (پشت) آن را امضا یا مهر نماید.

■ بیمه در مواجهه با خطرات، باعث اطمینان و آرامش در زندگی فردی و اجتماعی و اقتصادی می‌شود.

■ بیمه، انتقال بار زیان‌های مالی بر شانه‌های شخص دیگر برای ایجاد اطمینان خاطر است.

■ بیمه امکانی است که سازمان‌های تأمین اجتماعی برای کارگران و کلیه افراد شاغل فراهم آورده است تا از آنان در حین کار، بیکاری، از کار افتادگی، بازنشستگی و فوت (خانواده متوفی) حمایت مالی کند.

■ کارفرما بنا بر قانون، موظف است قسمتی از دستمزد کارگر را تحت عنوان بیمه و مالیات از حقوق وی کسر و به حساب بیمه و اداره مالیات واریز نماید.

■ حق بیمه اجباری توسط کارگر (سهم ۷ درصد) و کارفرما (سهم ۲۳ درصد) پرداخت می‌شود.

■ در بیمه خویش فرما، کارگر خود می‌تواند با پرداخت مستقیم حق بیمه، از مزایای آن بهره مند شود.

■ مالیات به دستمزدهایی که از مقدار مشخصی کمتر باشند، تعلق نمی‌گیرد. حداقل دستمزدی که به آن مالیات تعلق نمی‌گیرد، ابتدای هر سال توسط دولت تعیین می‌شود.

أنواع بيمه در محيط کار

الف: بیمه اجباری: شامل بیمه درمانی، بیمه بازنشستگی، بیمه بیکاری و از کار افتادگی، بیمه فوت

ب: بیمه‌های اختیاری: شامل بیمه حوادث، بیمه تکمیلی و ...

■ در حالت کلی بیمه به دو نوع اجتماعی و بازارگانی تقسیم می‌گردد. عموماً بیمه اجتماعی،

اجباری است و بیمه بازارگانی، اختیاری می‌باشد. بیمه بازارگانی با توجه به نوع خطر به دو بخش

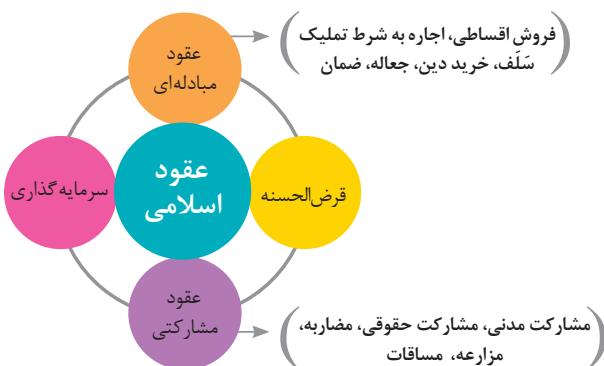
بیمه زندگی و بیمه‌های غیر زندگی تقسیم می‌شوند.

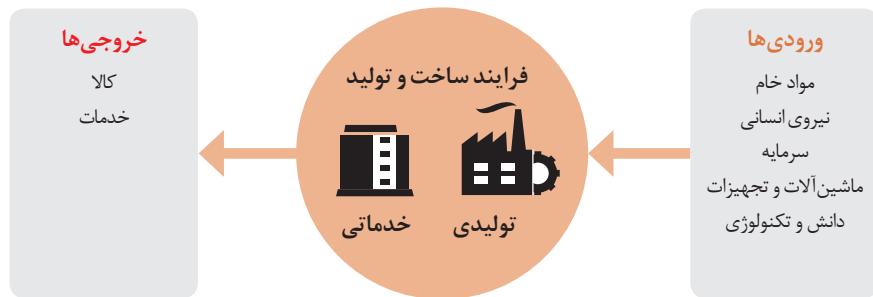
عقود اسلامی

اسلام برای همه وجوده زندگی قوانینی دارد. وجود اقتصاد اسلامی مؤید این مطلب است که در حوزه اقتصاد معیشت و تأمین رفاه هم روش‌های خاصی موجود است که باید به آنها پرداخت، بانکداری اسلامی و عقود اسلامی از آن دسته هستند.

در بینش اسلامی، دریافت و پرداخت بهره، تحریم شده است، بنابراین عملیات بانکداری باید بدون بهره انجام شود و اسلام روش‌هایی را برای جایگزین کردن بهره پیشنهاد می‌کند که از آن جمله می‌توان از عقود اسلامی نام برد.

به طور کلی عقود اسلامی در نظام بانکی به چهار گروه تقسیم می‌شوند که عبارت‌اند از:





علامه مورد استفاده در نمودار جریان فرایند



سيستم‌های تولید

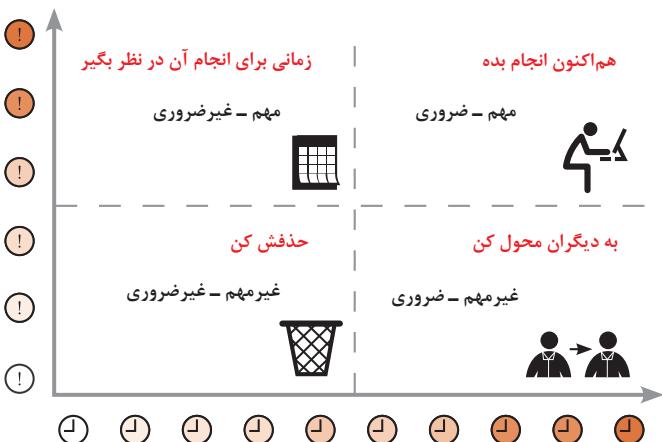




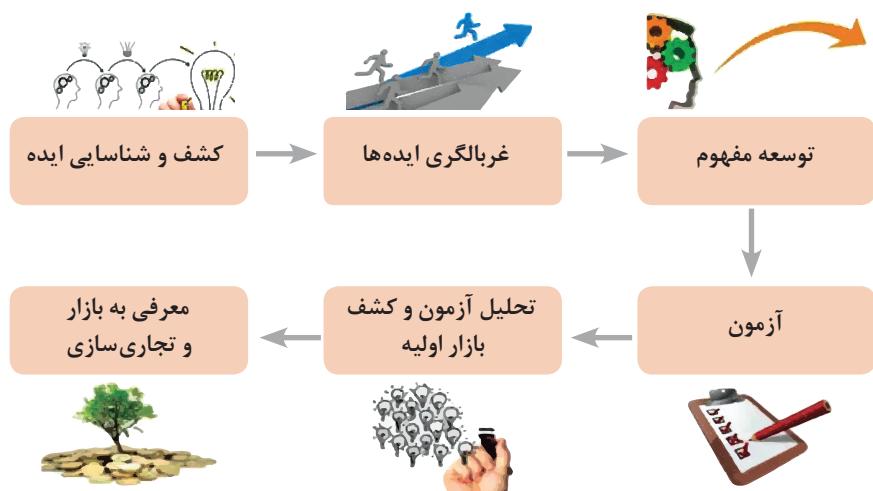
أنواع مديرية في التوليد

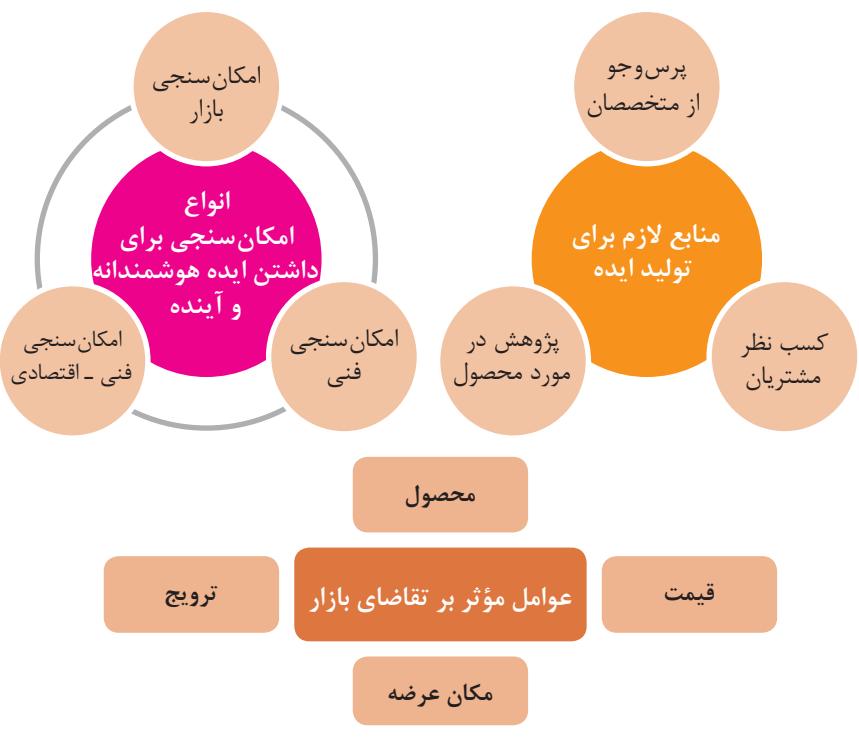


مدیریت زمان با ماتریس «فوری - مهم»



مراحل توسعه محصول جدید





مفهوم کیفیت از دو دیدگاه

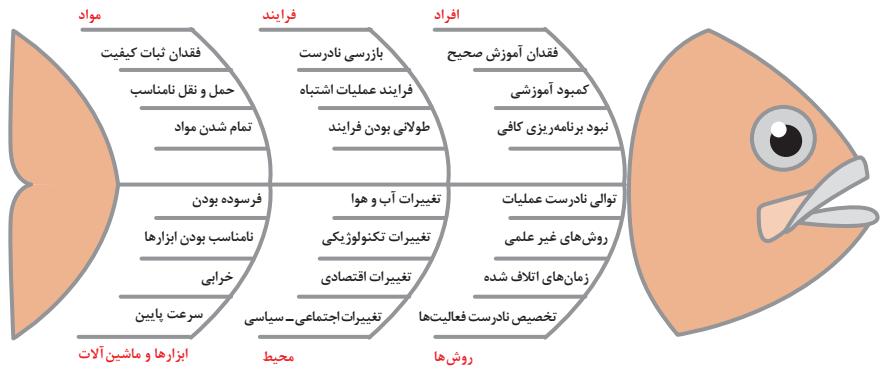
دیدگاه مشتری

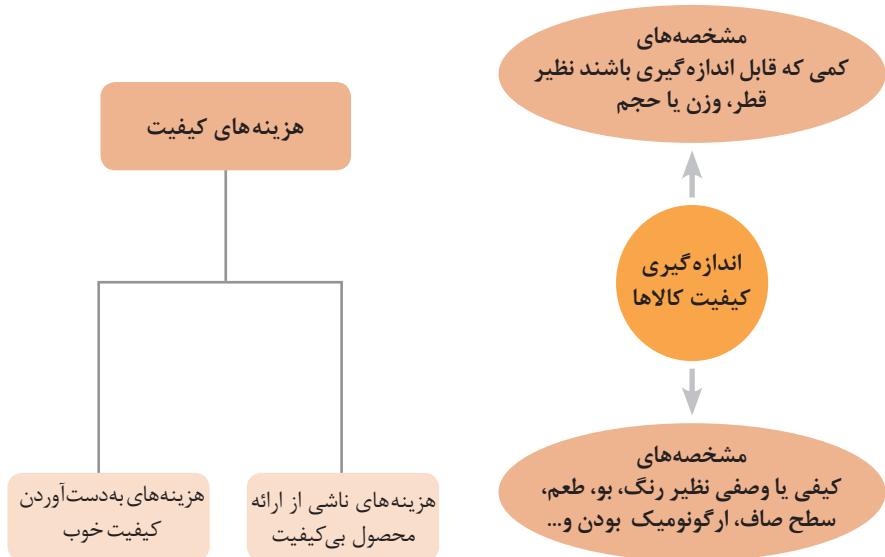
مشخصه‌های کیفیت کالا
مشخصه‌های کیفیت خدمات

دیدگاه تولیدکننده

کیفیت نوع طراحی فرایند تولید، سطح عملکرد
تجهیزات و فناوری ماشین‌آلات، آموزش و نظارت
کارکنان و روش‌های کنترل کیفی

ساختار کلی نمودار علت و معلول یا استخوان ماهی

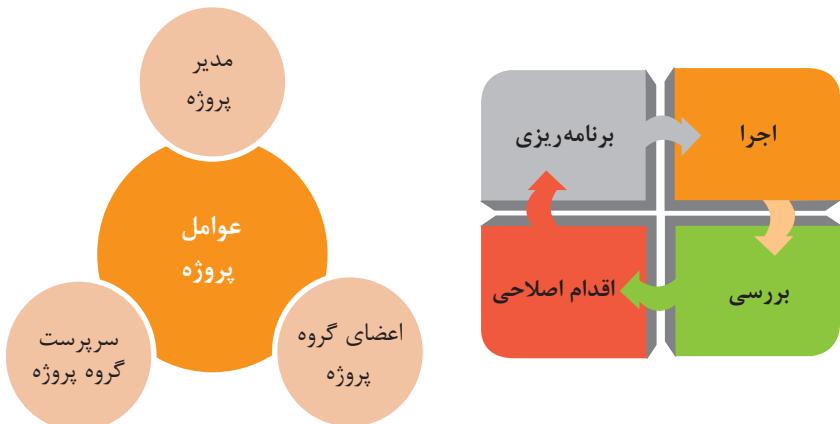


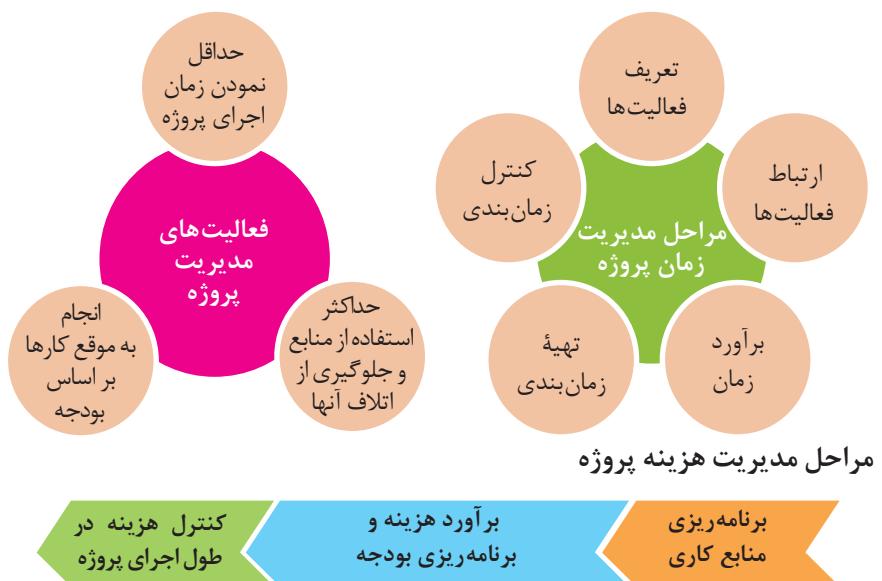


مراحل انجام فرایند مدیریت پروژه



چرخه انجام کار



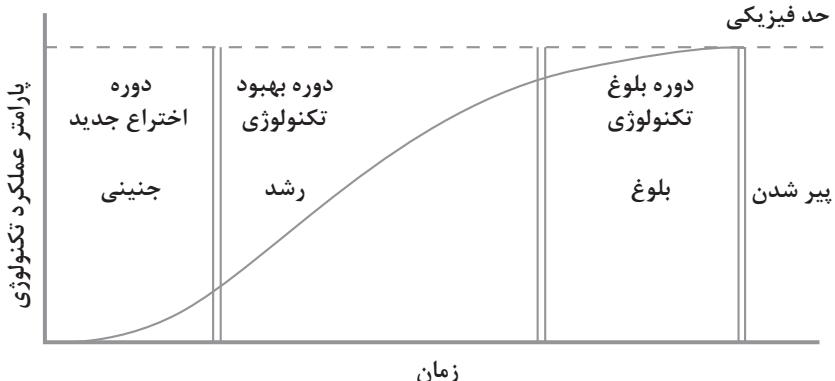


کاربرد فناوری‌های نوین

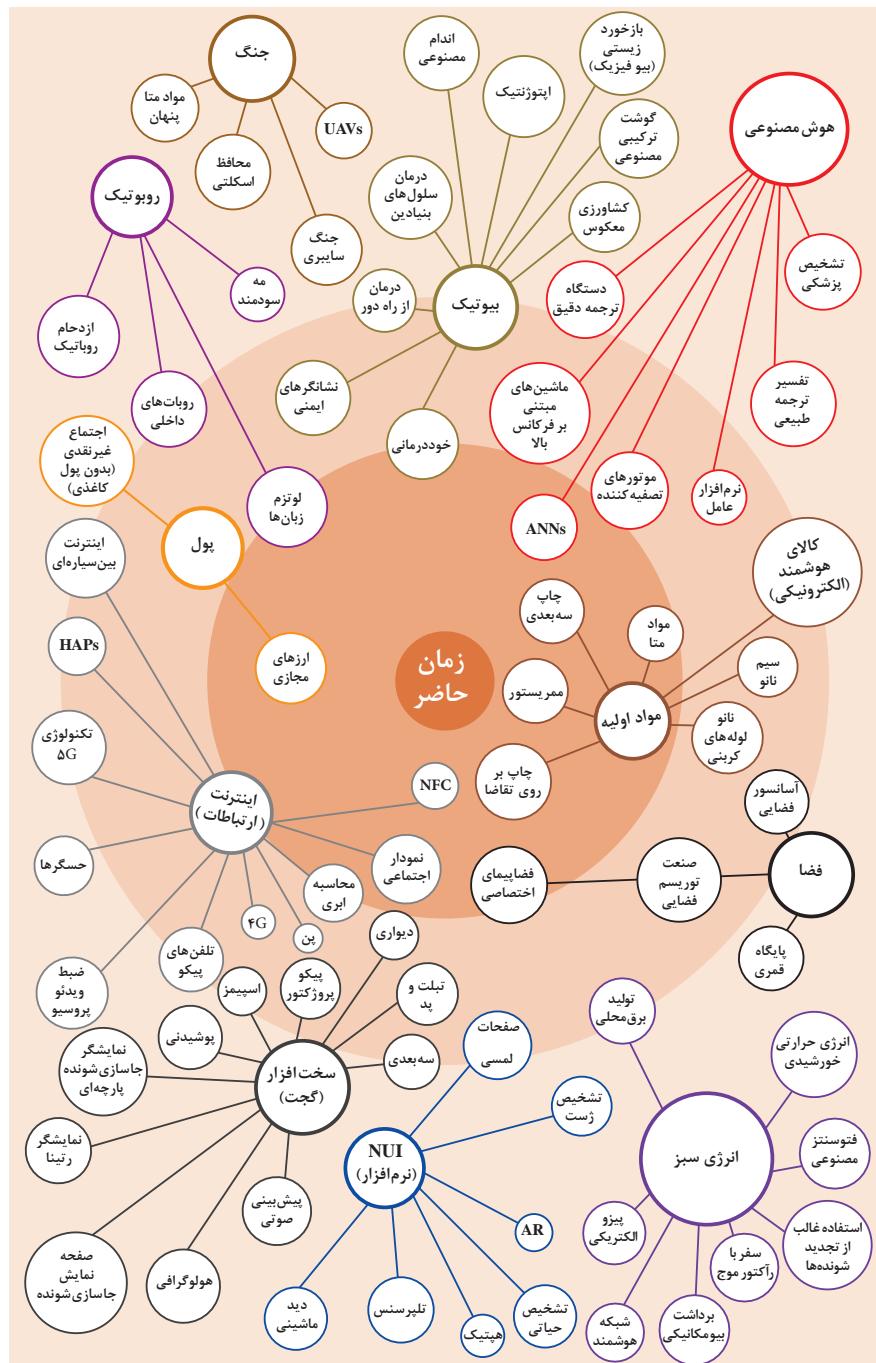
اولویت‌های علم و فناوری براساس سند جامع علمی کشور

- **اولویت‌های الف در فناوری:** فناوری هواشناسی، فناوری ارتباطات و اطلاعات، فناوری هسته‌ای، فناوری نانو و میکرون، فناوری‌های نفت و گاز، فناوری زیستی، فناوری زیست محیطی، فناوری فرهنگی و نرم
- **اولویت‌های ب در فناوری:** لیزر، فوتونیک، زیست‌حسگرها، حسگرهای شیمیایی، مکاترونیک، خودکارسازی و روباتیک، نیمرساناهای کشتی‌سازی، مواد نوتروکریب، بسیارها (پلیمرها)، حفظ و ذخایر ژئی، اکتشاف و استخراج مواد معدنی، پیش‌بینی و مقابله با زلزله و سیل و پدافند غیرعامل
- **اولویت‌های ج در فناوری:** اپتوالکترونیک، کاتالیست‌ها، مهندسی پزشکی، آلیاژهای فلزی، مواد مغناطیسی، سازه‌های دریایی، حمل و نقل ریلی، ترافیک و شهرسازی، مصالح ساختمانی سبک و مقاوم، احیای مرانع و جنگل‌ها و بهره‌برداری از آنها، فناوری بومی

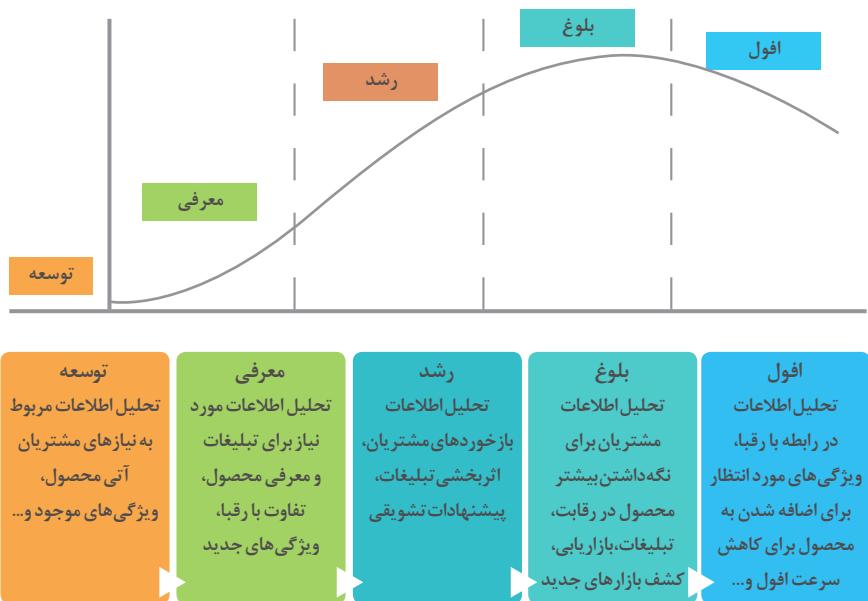
منحنی پیشرفت فناوری از شروع تا پایان



تجسمی از فناوری‌ها در آینده نزدیک



چرخه عمر محصول



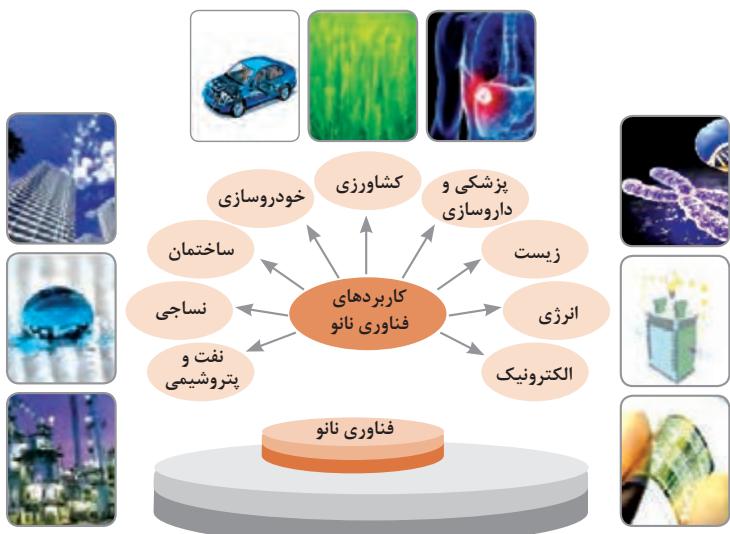
سطح مختلف کسب و کار در دنیای دیجیتالی



ویژگی‌های کلان داده‌ها

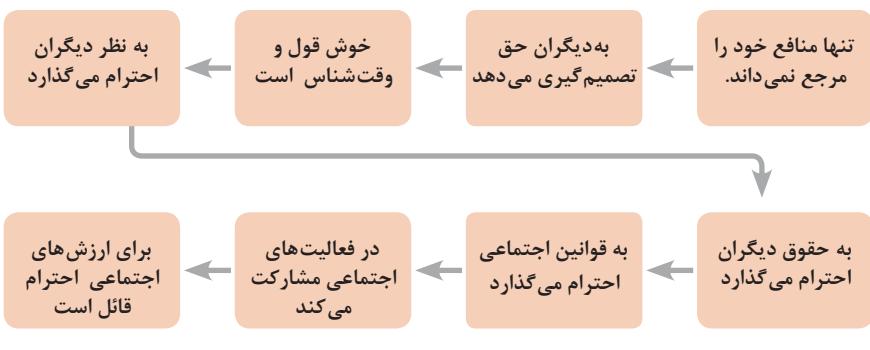
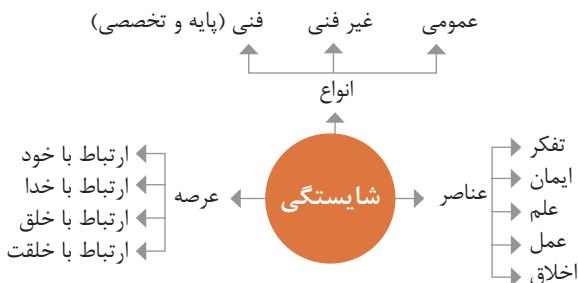


کاربرد فناوری نانو



اخلاق حرفه‌ای

در انجام کارها به صورت شایسته باشیستی به خدا، خود، خلق و خلقت همزمان توجه داشت و در انجام آنها باید علم، عمل، ایمان، تفکر و اخلاق را همراه کرد.



دلسوز و رحیم هستند

رویکرد حمایتی دارند

به احساسات دیگران توجه می کنند

مشکلات دیگران را مشکل خود می دانند

در مصائب و مشکلات دیگران شریک می شوند

ویژگی افرادی که در حرفه شان خیرخواه هستند

برخی از کلیدهای زندگی شغلی و حرفه ای

- ۱ عبادت ده جزء دارد که نه جزء آن در کسب حلال است.
- ۲ کسی که در راه کسب روزی حلال برای خانواده اش بکوشد، مجاهد در راه خداست.
- ۳ بهترین درآمدها سود حاصل از معامله نیکو و پاک است.
- ۴ پاکیزه ترین مالی که انسان صرف می کند، آن است که از دسترنج خودش باشد.
- ۵ امانت داری، بی نیازی می آورد و خیانت، فقر می آورد.
- ۶ بهره آور ساختن مال از ایمان است.
- ۷ هر کس میانه روی و قناعت پیشه کند نعمتش پایدار شود.
- ۸ در ترازوی عمل چیزی سنگین تر از خُلق نیکو نیست.
- ۹ اشتغال به حرفه ای همراه با عفت نفس، از ثروت همراه با ناپاکی بهتر است.
- ۱۰ کسی که می خواهد کسبیش پاک باشد، در داد و ستد فریب ندهد.
- ۱۱ هر صنعتگری برای درآمد زایی نیازمند سه خصلت است: مهارت و تخصص در کار، ادای امانت در کار و علاقمندی به صاحب کار.
- ۱۲ هر کس ریخت و پاش و اسراف کند، خداوند او را فقیر کند.
- ۱۳ زمانی که قومی کم فروشی کنند، خداوند آنان را با قحطی و کمبود محصولات عذاب می کند.
- ۱۴ به راستی خدای متعال دوست دارد هر یک از شما هر گاه کاری می کند آن را محکم و استوار کند.
- ۱۵ تجارت در وطن مایه سعادتمندی مرد است.

به عنوان عضوی از نیروی کار ماهر کشور در پیشگاه خداوند متعال که دانای آشکار و نهان است؛ متعهد می شوم :

- مسئولیت پذیری، درست کاری، امانت داری، گذشت، انصاف و بهرهوری در تمام امور شغلی و حرفه‌ای را سرلوجه کارهای خود قرار دهم.
 - کار خود را با تفکر، ایمان، علم، عمل و اخلاق در عرصه های ارتباط با خود، خدا، خلق و خلقた به صورت شایسته انجام دهم.
 - در تعالی حرفه ای، یادگیری مداوم ، مهارت افزایی و کسب شایستگی و ارتقای صلاحیت‌های حرفه‌ای خویش کوشما باشم.
 - مصالح افراد، مشتریان و جامعه را در انجام وظایف شغلی و حرفه ای بر منافع خود مقدم بدارم.
 - با همت بلند و پشتکار برای کسب روزی حلال و تولید ثروت از طریق آن تلاش نمایم.
 - از بطالت، بیکاری، اسراف، ربا، کم فروشی، گران فروشی و زیاده خواهی پرهیز کنم.
 - در انجام وظایف شغلی و حرفه‌ای ، آنچه برای خود می پسندم، برای دیگران هم بپسندم و آنچه برای خود نمی پسندم برای دیگران نیز نپسندم.
 - از کار، تولید، کالا، سرمایه و خدمات کشور خود در انجام وظایف شغلی و حرفه ای حمایت کنم.
 - برای مخلوقات هستی، محیط زیست و منابع طبیعی کشورم ارزش قائل شوم و در حفظ آن بکوشم.
 - از حیا و عفت، آراستگی ظاهری و پوشیدن لباس مناسب برخوردار باشم.
 - همواره در حفظ و ارتقاء سلامت و بهداشت خود و دیگران در محیط کار تلاش نمایم.
 - در انجام وظایف شغلی و حرفه‌ای در تمامی سطوح ، حقوق مالکیت معنوی و مادی اشخاص ، شرکت‌ها و بنگاه‌های تولیدی و خدماتی را رعایت کرده و بر اساس قانون عمل نمایم.
- و از خداوند متعال می خواهم در پیمودن این راه بزرگ، بینش مرا افزون، اراده‌ام را راسخ و گام‌هایم را استوار گرداند.

جدول عنوانین دروس شایستگی های مشترک و پودمان های آنها

| پادشاهی | درس | پادشاهی |
|---|--|---------|
| خاک | | |
| خواص شیمیایی و بهسازی خاک | آب، خاک، گیاه- گروه کشاورزی و غذا | ۱۰ |
| خواص آب | | |
| منابع آب | | |
| کشت و نگهداری گیاهان | | |
| اهمیت، اهداف و عناصر ارتباطی | | |
| ارتباط مؤثر با خود و مهارت‌های ارتباطی | ارتباط مؤثر- گروه بهداشت و سلامت | ۱۰ |
| ارتباط مؤثر با خدا، خلقت و جامعه | | |
| ارتباط مؤثر در کسب و کار | | |
| اهمیت و کار کردن زبان بدن و فنون مذاکره | | |
| اهمیت، اهداف و عناصر ارتباطی | | |
| ارتباط مؤثر با خود و مهارت‌های ارتباطی | ارتباط مؤثر- گروه خدمات | ۱۰ |
| ارتباط مؤثر با خدا، خلقت و جامعه | | |
| ارتباط مؤثر در کسب و کار | | |
| اهمیت و کار کردن زبان بدن و فنون مذاکره | | |
| ترسیم با دست آزاد | | |
| تجزیه و تحلیل نما و حجم | | |
| ترسیم سدهنما و حجم | نقشه‌کشی فنی رایانه‌ای- گروه برق و رایانه | ۱۰ |
| ترسیم با رایانه | | |
| نقشه‌کشی رایانه‌ای | | |
| نقشه‌خوانی | | |
| ترسیم نقشه | | |
| نقشه‌برداری از روی قطعه | نقشه‌کشی فنی رایانه‌ای- گروه مکانیک | ۱۰ |
| کنترل کیفیت نقشه | | |
| ترسیم پروره با رایانه | | |
| نقشه‌خوانی | | |
| ترسیم نقشه | | |
| نقشه‌برداری از روی قطعه | نقشه‌کشی فنی رایانه‌ای- گروه مواد و فراوری | ۱۰ |
| کنترل کیفیت نقشه | | |
| ترسیم پروره با رایانه | | |

| جدول عنوانین دروس شایستگی های مشترک و پودمان های آنها | | |
|---|---|--|
| پایه | درس | پودمان ها |
| ۱۰ | نقشه کشی فنی رایانه ای - معماری و ساختمان | ترسیم فنی و هندسی |
| | | نقشه های ساختمانی |
| | | ترسیم های سه بعدی |
| | | خروچی دو بعدی از فضای سه بعدی |
| | | کنترل کیفیت نقشه و ارائه پروژه |
| ۱۰ | طراحی و زبان بصری - گروه هنر | خلق هنری، زبان بصری و هنر طراحی |
| | | طراحی ابزار دیدن و خلق اثر هنری |
| | | نقشه، خط و طراحی خطی |
| | | سطح، شکل و حجم، به کار گیری اصول ترکیب بنده در خلق آثار هنری |
| | | نور و سایه در هنرهای بصری، رنگ و کاربرد آن در هنر |

| جدول عنوانین دروس شایستگی های پایه و پودمان های آنها | | |
|--|---------|--|
| پایه | درس | پودمان ها |
| ۱۰ | ریاضی ۱ | حل مسائل به کمک رابطه بین کمیت های متناسب |
| | | کاربرد درصد در حل مسائل زندگی روزمره |
| | | مدل سازی برخی وضعیت ها به کمک معادله درجه دوم |
| | | تفسیر توان رسانی به توان عده های گویا به کمک ریشه گیری |
| | | مدل سازی و حل مسائل به کمک نسبت های مثلثاتی یک زاویه |

| جدول عنوانین دروس شایستگی های پایه و پودمان های آنها | | |
|--|---------|--|
| پایه | درس | پودمان ها |
| ۱۱ | ریاضی ۲ | به کار گیری تابع در مدل سازی و حل مسائل |
| | | مدل سازی و حل مسائل مرتبه با معادله ها و نامعادله ها |
| | | مدل سازی و حل مسائل به کمک نسبت های مثلثاتی زاویه دلخواه |
| | | حل مسائل مرتبه با لگاریتم ها |
| | | تحلیل وضعیت ها به کمک مقایم آماری |

| |
|---|
| <p>۱۲</p> <p>ریاضی ۳</p> <p>به کارگیری برخی تابع‌ها در زندگی روزمره</p> <p>تحلیل وضعیت‌ها به کمک مفهوم حد</p> <p>مقایسه حدهای یک طرفه و دو طرفه و پیوستگی تابع‌ها</p> <p>تحلیل وضعیت‌ها به کمک مفهوم مشتق</p> <p>به کارگیری مشتق در تعیین رفتار تابع‌ها</p> <p>به کارگیری مفاهیم، کمیت‌ها و ابزار اندازه‌گیری</p> <p>تحلیل انواع حرکت و کاربرد قوانین نیرو در زندگی روزمره</p> <p>مقایسه حالت‌های ماده و محاسبه فشار در شاره‌ها</p> <p>تحلیل تغییرات دما و محاسبه گرمایی مبادله شده</p> <p>تحلیل جریان الکتریکی و محاسبه مقاومت الکتریکی در مدارهای الکتریکی</p> <p>به کارگیری مفاهیم پایه شیمی در زندگی</p> <p>تحلیل فرایندهای شیمیابی</p> <p>مقایسه محلول‌ها و کلوبید‌ها</p> <p>به کارگیری مفاهیم الکتروشیمی در زندگی</p> <p>به کارگیری ترکیب‌های کربن دار در زندگی</p> |
|---|

جدول عنایون دروس شایستگی‌های پایه و پودمان‌های آنها

| پایه | درس | پودمان‌ها |
|------|------------|---|
| | | تجزیه و تحلیل انواع ترکیبات شیمیابی موجودات زنده |
| | | بررسی ساختار ویروس‌ها، باکتری‌ها، آغازیان و قارچ‌ها |
| ۱۰ | زیست شناسی | معرفی و چگونگی رده بندی جانوران |
| | | معرفی و چگونگی رده بندی گیاهان |
| | | تعیین عوامل مؤثر بر بیهود کیفیت محیط زیست |

جدول عنوانین دروس شایستگی های غیرفنی و پودمان های آنها

| پایه | درس | پودمان ها |
|------|---------------------------|--|
| ۱۰ | الزامات محیط کار | تحلیل محیط کار و برقراری ارتباطات انسانی |
| | | تحلیل عملکرد فناوری در محیط کار |
| | | به کارگیری قوانین در محیط کار |
| | | به کارگیری اینمنی و بهداشت در محیط کار |
| | | مهارت کاریابی |
| ۱۱ | کاربرد فناوری های نوین | به کارگیری سواد فناورانه |
| | | تحلیل فناوری اطلاعات و ارتباطات |
| | | تجزیه و تحلیل فناوری های همگرا و به کارگیری مواد نوترکیب |
| | | به کارگیری انرژی های تجدید پذیر |
| | | تجزیه و تحلیل فرایند ایده تا محصول |
| ۱۱ | مدیریت تولید | تولید و مدیریت تولید |
| | | مدیریت منابع تولید |
| | | توسعه محصول جدید |
| | | مدیریت کیفیت |
| | | مدیریت پژوهش |
| ۱۱ | کارگاه نوآوری و کارآفرینی | حل خلاقاته مسائل |
| | | نوآوری و تجاری سازی محصول |
| | | طراجی کسب و کار |
| | | بازاریابی و فروش |
| | | ایجاد کسب و کار نوآورانه |
| ۱۲ | اخلاق حرفه ای | امانت داری |
| | | مسئولیت پذیری |
| | | درستکاری |
| | | رعایت انصاف |
| | | پهلو و رسانی |

| جدول مواد درسی و ساعت تدریس هفتگی دوره دوم متوسطه - شاخه فنی و حرفه‌ای | | | | | | |
|--|-------------------------------------|----------------------|---|-------------|-------------------------------------|------|
| رشته تحصیلی: مکاترونیک | کد رشته تحصیلی: ۰۷۸۸۱۰ | گروه تحصیلی: مکانیک* | کد گروه: ۴ | زمینه: صنعت | | |
| ۱۲ پایه | | ۱۱ پایه | | ۱۰ پایه | | ردیف |
| واحد اساعت | نام درس | واحد/ ساعت | نام درس | واحد/ ساعت | نام درس | |
| ۲ | تعلیمات دینی (دینی، قرآن و اخلاق) ۳ | ۲ | تعلیمات دینی (دینی، قرآن و اخلاق) ۲ | ۲ | تعلیمات دینی (دینی، قرآن و اخلاق) ۱ | ۱ |
| ۱ | عربی، زبان قرآن ۳ | ۱ | عربی، زبان قرآن ۲ | ۱ | عربی، زبان قرآن ۱ | |
| ۲ | فارسی ۳ | ۲ | فارسی ۲ | ۲ | فارسی ۱ | ۲ |
| -- | -- | ۲ | زبان خارجی ۲ | ۲ | زبان های خارجی ۱ | ۳ |
| ۲ | تاریخ معاصر | ۲ | علوم اجتماعی | ۲ | جغرافیای عمومی و استان شناسی | ۴ |
| ۲ | تریبیت بدنی ۳ | ۲ | تریبیت بدنی ۲ | ۲ | تریبیت بدنی ۱ | |
| ۲ | سلامت و بهداشت | ۲ | انسان و محیط زیست | ک -- | - | ۵ |
| ۳ | آمادگی دفاعی | -- | -- | | | |
| ۲ | مدیریت خانواده و سبک زندگی | ۲ | درس انتخابی (۱- هنر- ۲- تفکر و سواد رسانه ای) | -- | -- | ۶ |
| ۲ | اخلاقی حرفه‌ای | ۳ | کارگاه نوآوری و کارآفرینی | ۲ | الزامات محیط کار | |
| -- | -- | ۲ | درس انتخابی (۱- کاربرد فناوری های نوین ۲- مدیریت تولید) | -- | -- | ۷ |

| | | | | | | | |
|--|---|----|---|----|---|--|----|
| ۲ | ریاضی ۳ | ۲ | ریاضی ۲ | ۲ | ریاضی ۱ | خوشه دروس: شایستگی های پایه فنی (ریاضی، فیزیک، شیمی، زیست‌شناسی) | ۸ |
| -- | -- | ۲ | شیمی | ۲ | فیزیک | | |
| ۸ | نصب و راهاندازی تجهیزات هوشمند ساختمان | ۸ | ساخت تجهیزات مکاترونیکی | ۸ | نصب و راهاندازی مصنوعات مکاترونیکی | | |
| ۸ | نصب و راهاندازی سیستم های کنترلی مکاترونیکی | ۸ | تعمیر و نگهداری سیستم های هیدرولیک و پنوماتیک | ۸ | تعمیر و نگهداری تجهیزات گرمایشی و سرمایشی | خوشه دروس: شایستگی های فنی | ۹ |
| ۴ | دالش فنی تخصصی | -- | -- | ۳ | دانش فنی پایه | | |
| تجمیعی* | کارآموزی | -- | -- | ۴ | نقشه کشی فنی رایانه ای | | |
| ۴۰ | جمع | ۴۰ | جمع | ۴۰ | جمع | برنامه ویژه مدرسه | ۱۰ |
| زمینه سازی برای اجرای بند ۵.۵ سند تحول بنیادین و بند ۱۳-۲ برنامه درسی ملی مشتمل بر عنوانی مانند: پژوهش و ارائه خلاقانه (سمینار)، یادگیری پروژه محور و آموزش مهارت تأمین معاش حلال (سالانه ۵۰ تا ۱۰۰ ساعت) | | | | | | | |
| ۱- دو درس ۸ واحد / ساعت خوشه دروس شایستگی های فنی هر پایه با رعایت ترتیب به صورت متواالی در طول سال اجرا شود.
۲- مدت زمان آموزش نیم سال دوم به ازای سال اول جهت کسب شایستگی اختصاص یابد.
* کارآموزی مناسب با رشته ۱۵۰-۱۲۰ ساعت اجرا شود. | | | | | | | |

صنایع و مشاغل مکاترونیکی

مهندس مکاترونیک در صنایع متنوعی کاربرد دارد که در زیر نمونه‌هایی از آن آورده شده است.

- | | | | |
|--------------|--------------|---------------|-------------|
| ۱- کمک مهندس | ۲- تعمیر کار | ۳- نصاب | ۴- راهانداز |
| ۵- تکنسین | ۶- اپراتور | ۷- برنامه ریز | |

| | | |
|---|---|--|
| آزمایشگاه اتوماسیون
(Lab Automation) | سیستم‌های آموزش
(Training systems) | صنایع اتومبیل
(Automotive Technology) |
| صنعت فرش
(Carpentry Industry) | فناوری اتاق تمیز
(Clean Room Technology) | صنعت جابجایی
(Handling & Transport) |
| صنعت البسه
(Garment Industry) | صنعت پلاستیک
(Plastic Industry) | صنعت سرامیک
(Ceramic Industry) |
| تست و مومنتاژ قطعات ریز | صنعت برق و الکترونیک
(Industry of Electric & Electronic) | صنعت هیدرولیک
(Hydraulic Industry) |
| صنعت پتروشیمی
(Petrochemical Industry) | صنعت نفت و گاز
(Oil & Gas Industry) | صنعت غذایی
(Food industry) |
| صنعت اسباب بازی
(Toy Industry) | فلز کاری
(Metal Working) | صنعت چوب
(Wood Industry) |
| صنعت خودرو
(Mobile Technology) | صنعت پزشکی
(Medical Industry) | صنعت چاپ و کاغذ
(Paper & Printing) |
| صنعت داروسازی
(Medicine Industry) | صنعت کشتی‌سازی
(Shipping) | صنعت هوایی
(Airspace Industry) |
| صنعت ابزار آلات
(Tools Technique) | صنعت ساختمان
(Biulding Industry) | صنعت بسته‌بندی
(Packaging) |
| صنعت معدن
(Mining) | صنعت نوشیدنی
(Drink Industry) | صنعت بطری سازی
(Filling & Botteling) |
| ساخت ماشین‌آلات
(Machinery) | کنترل فرآیند
(Process Control) | صنعت شیشه
(Glass Industry) |

وظایف و تکالیف کاری

در دیکوم برگزار شده برای رشته مکاترونیک ۱۱ وظیفه و ۸۶ تکلیف کاری مورد تحلیل قرار گرفت که به قرار زیر می‌باشد.

وظایف (duty)

| (۶) | (۵) | (۴) | (۳) | (۲) | (۱) |
|---------------|--|-------------------------------------|---|--------------------------------------|---------------------------------------|
| تفسیر نقشه‌ها | نصب و راهاندازی سیستم‌های مدیریت ساختمان | نصب و راهاندازی شبکه‌های کامپیووتری | نصب و راهاندازی سیستم‌های صنعتی اتوماسیون | نصب و راهاندازی سیستم‌های مکاترونیکی | نصب و راهاندازی سیستم‌های لوازم خانگی |
| | (۱۱) | (۱۰) | (۹) | (۸) | (۷) |
| | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی | نگهداری و تعمیر تجهیزات پزشکی | نصب و راهاندازی تجهیزات پزشکی | فلزکاری |

تکالیف کاری (task)

| (۴) | (۳) | (۲) | (۱) | ۱ |
|---|--|--|---|---|
| نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی الکترومغناطیسی | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی حرارتی - گازرسو | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی - مکاترونیکی حرارتی - الکتریکی | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی گردنه | |
| (۸) | (۷) | (۶) | (۵) | |
| نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی اداری | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی تهویه مطبوع | نگهداری و تعمیر لوازم خانگی مکاترونیکی سردکننده | |
| (۱۲) | (۱۱) | (۱۰) | (۹) | ۲ |
| نصب و راهاندازی سیستم‌های کنترلی هیدرولیکی | نصب و راهاندازی سیستم‌های Dcs | نصب و راهاندازی سیستم‌های کنترلی متمنکر pic | نصب و راهاندازی میکروکنترل‌ها | |
| | (۱۵) | (۱۴) | (۱۳) | |
| | نصب و راهاندازی ربات‌های صنعتی | نصب و راهاندازی سیستم‌های کنترلی محرك‌های الکتریکی | نصب و راهاندازی سیستم‌های کنترلی پیوتوتیکی | |
| (۱۹) | (۱۸) | (۱۷) | (۱۶) | ۳ |
| نگهداری و تعمیر سیستم‌های هیدرولیکی | نصب و راهاندازی سیستم‌های هیدرولیکی | نگهداری و تعمیر سیستم‌های الکتروپیوتوتیکی | نگهداری و تعمیر سیستم‌های پیوتوتیکی | |
| | (۲۲) | (۲۱) | (۲۰) | |
| | نگهداری و تعمیر مکانیزم‌ها | نگهداری و تعمیر سیستم‌های الکتریکی و الکترونیکی | نگهداری و تعمیر سیستم‌های الکتروهیدرولیکی | |

| | | | | |
|--|---|---|---|---|
| (۲۶) | (۲۵) | (۲۴) | (۲۳) | |
| پیاده‌سازی شبکه‌های Workgroup | پشتیبانی و نگهداری شبکه‌های پاسیم و شبکه‌های بی‌سیم | نصب و راهاندازی دوربین‌های بی‌سیم | نصب و راهاندازی شبکه‌های پاسیم | ۴ |
| | | (۲۸) | (۲۷) | |
| | | برقراری و حفظ امنیت شبکه‌های کامپیوتری | پیاده‌سازی شبکه‌های server base | |
| (۳۲) | (۳۱) | (۳۰) | (۲۹) | |
| نصب و راهاندازی اعلام سرقت | نصب و راهاندازی دوربین‌های مدار بسته | نصب و راهاندازی اتماسیون روشنایی | | ۵ |
| | (۳۵) | (۳۴) | (۳۳) | |
| | نصب و راهاندازی سیستم تولید انرژی‌های نو | نصب و راهاندازی سیستم کنترل تردد | سیستم‌های صوتی و تصویری | |
| (۳۹) | (۳۸) | (۳۷) | (۳۶) | |
| تفسیر نقشه‌های نیوماتیکی و الکترونیوماتیکی | تفسیر نقشه‌های هیدرولیکی و الکتروهیدرولیکی | تفسیر نقشه‌های الکتریکی و اکترونیکی | تفسیر نقشه‌های اجزا و سیستم‌های مکانیکی | ۶ |
| | (۴۲) | (۴۱) | (۴۰) | |
| | تفسیر نقشه‌های تعمیر و نگهداری سیستم‌های مکاترونیکی | تفسیر نقشه‌های نصب و راهاندازی سیستم‌های مکاترونیکی | تفسیر نقشه‌های سیستم‌های مکاترونیکی و اجرا | |
| (۴۶) | (۴۵) | (۴۴) | (۴۳) | |
| سوراخ کاری | خم کاری | سوهان کاری | اره کاری | |
| | (۴۹) | (۴۸) | (۴۷) | |
| | جوشکاری گاز | جوشکاری برق | برج کاری | ۷ |
| (۵۳) | (۵۲) | (۵۱) | (۵۰) | |
| CNC | تولید قطعات با فریز CNC | تولید قطعات با تراش CNC | تولید قطعات به روش فرزکاری | |
| | | | | |
| (۵۷) | (۵۶) | (۵۵) | (۵۴) | |
| نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی آب استریل | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی اتوکلاو پلاسمای | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی اتوکلاو بخار | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی پمپ و سرنگ | ۸ |
| | (۶۰) | (۵۹) | (۵۸) | |
| | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی ارگیشن آناق عمل | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی فور | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی سانتریفیوژ | |
| (۶۴) | (۶۳) | (۶۲) | (۶۱) | |
| نگهداری و تعمیر دستگاه پزشکی اتوکلاو پلاسمای | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی اتوکلاو بخار | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی پمپ و سرنگ | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی رادیوگرافی (ECG) | ۹ |
| | (۶۸) | (۶۷) | (۶۶) | |
| نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی ارگیشن آناق عمل | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی فور | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی سانتریفیوژ | نصب و راهاندازی دستگاه پزشکی آب استریل | |

| | | | | |
|--|--|---|---|----|
| (۷۲) | (۷۱) | (۷۰) | (۶۹) | |
| نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی آن اسپکتروفوتومتر | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی بن ماری | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی شیکر | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی | ۱۰ |
| (۷۵) | (۷۴) | (۷۳) | | |
| نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی pH متر | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی آنکوپاتور | نصب و راهاندازی تجهیزات آزمایشگاهی هات پلیت | | |
| (۷۶) | (۷۸) | (۷۷) | (۷۶) | |
| نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی آن اسپکتروفوتومتر | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی میکرونوم | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی بن ماری | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی پایه | ۱۱ |
| (۸۲) | (۸۱) | (۸۰) | | |
| نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی pH متر | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی آنکوپاتور | نگهداری و تعمیر تجهیزات آزمایشگاهی هات پلیت | | |

منابع

- ۱ اجزاء ماشین؛ پایگانه، غلامحسین؛ چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران، ۱۳۹۴
- ۲ ترسیم نقشه‌های اجزاء ماشین؛ موسوی، ابوالحسن؛ چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران، ۱۳۹۴
- ۳ نقشه‌کشی (۱) و (۲)؛ خواجه حسینی، محمد؛ چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران، ۱۳۹۴.
- ۴ رسم فنی تخصصی رشته ساخت و تولید شاخه آموزش فنی و حرفه‌ای؛ غلامرضایی، حمیدرضا؛ چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران، ۱۳۹۴.
- ۵ جداول و استانداردهای طراحی و ماشین‌سازی؛ ولی‌نژاد، عبدال...؛ نشر طراح؛ ۱۳۹۴
- ۶ کاتالوگ‌های شرکت سیماران
- ۷ کاتالوگ‌های شرکت سوزوکی
- ۸ کاتالوگ‌های شرکت سننس
- ۹ کاتالوگ‌های شرکت جارو مرکزی کسری
- ۱۰ کاتالوگ‌های شرکت GMK
- ۱۱ کاتالوگ‌های شرکت ZIPATO
- ۱۲ کاتالوگ‌های شرکت Delta

۱۳ Tabellenbuch metal.;Ulrich Fisher, M.Heinzler;1999

۱۴ UNI EN ISO 7010:2012, Segni grafici Colori e segnali di sicurezza Segnali di sicurezza registrati;July 2012

۱۵ The International System of Units (SI), Barry N. Taylor and Ambler

