

## ۲-۸ شناسایی مبانی طراحی و اجرای مدارهای ساده‌ی الکترونیکی

### ۲-۸-۱ سامانه‌های خودکار بدن انسان، نمونه‌ای

در دسترس: سامانه‌های خودکار بدن انسان از جهتی ساده‌ترین نمونه‌های خودکارند. برای مثال در صورتی که انسان در بدن خود درد را احساس نکند خیلی زود فرسوده می‌شود و از دنیا می‌رود. درواقع بدن انسان دارای حسگرهایی است که بروز مشکل را به فرد اطلاع می‌دهند. در بدن انسان هزاران حسگر وجود دارد که در زمان لازم، فرمان را دریافت می‌کنند و به محل‌های مورد نیاز ارسال می‌نمایند. در بسیاری از موارد وجود حسگرها در بدن و مهیابوند یک سامانه خودکار برای تعمیر و اصلاح، موجب می‌شود که بدون واردشدن خسارت جدی به بدن، مشکل حل شود. حتی می‌پرسید چگونه؟ فرض کنید زانو شما به جسمی سخت برخورد می‌کند. حسگرهای روی زانو فرمان می‌گیرند و بروز درد را به مغز منتقل می‌کنند. مغز از طریق ماهیچه‌ها به ما فرمان می‌دهد و پا به عقب کشیده می‌شود. این مجموعه را یک سامانه خودکار می‌نامند. زیرا با عقب کشیدن پا، میزان آسیب به آن به حداقل می‌رسد. بعد از آن سایر اعضای داخلی بدن برای رفع عیب به همکاری می‌پردازند. در صورتی که آسیب، جزئی و در حد کوفتنگی باشد، به تدریج بدن آن را ترمیم می‌کند. ولی اگر شکستگی رخ داده باشد، با فرمانی که به مغز می‌رسد، پا از حرکت می‌ایستد و نیاز شما را برای مراجعته به پزشک و بستن آتلی یا گچ گرفتن اعلام می‌کند. اگر اعصاب و حسگرهای بدن، فرمان لازم را برای توقف حرکت به ماهیچه‌ها ندهند و دردی وجود نداشته باشد استخوان شکسته شده از میان ماهیچه‌ها بیرون می‌آید و موجب خونریزی می‌شود و در نهایت به مرگ می‌انجامد.

بنابراین می‌توانیم نتیجه بگیریم که در یک سامانه خودکار یا فرآیند اجرایی خودکار میزان آسیب به حداقل می‌رسد و در بسیاری از موارد سیستم می‌تواند خود را به حالت تعادل برگرداند. در شکل ۲-۱۵۱ و ۲-۱۵۲ تعدادی از حسگرهای بدن انسان را ملاحظه می‌کنید.



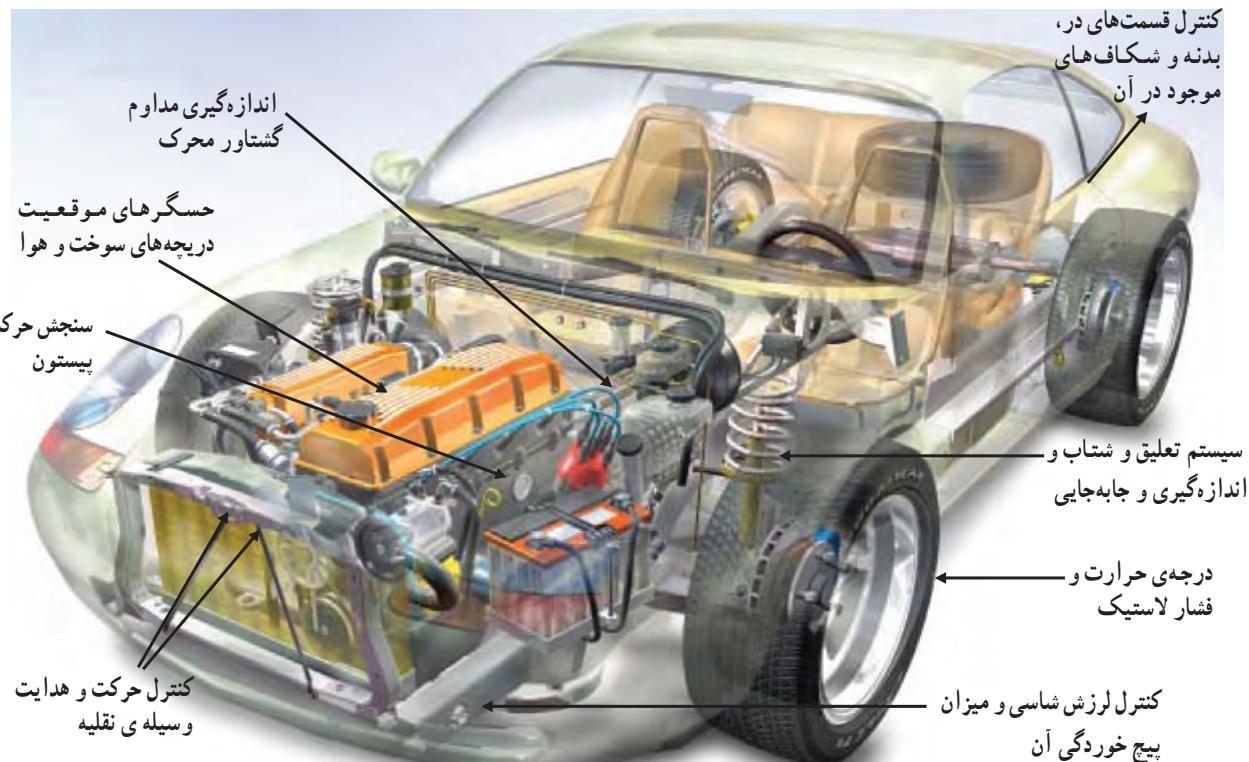
شکل ۲-۱۵۰-۲-۱۵۱ انسان نمونه‌ی کاملی از سامانه‌ی خودکار (اتوماسیون) قابل ترمیم با حسگرهای آن



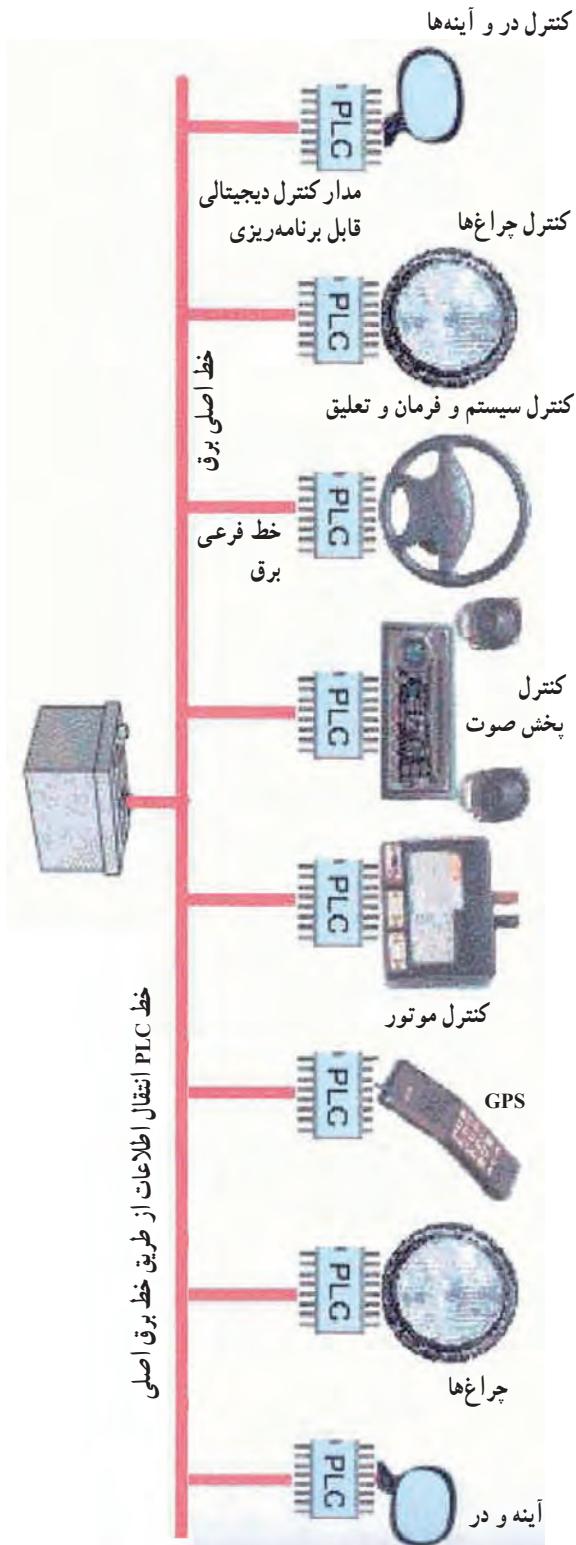
شکل ۲-۱۵۱- اگر حسگرهای بدن انسان وجود نداشته باشند، عمر انسان بسیار کم می‌شود.

## ۲-۸-۲- خودروی مجهز به سیستم الکترونیکی:

در صورتی که بخواهیم اتومبیل نیز مانند انسان، عمر طولانی داشته باشد و خیلی زود فرسوده نشود، لازم است برای آن یک سامانه‌ی خودکار تهیه کنیم. برای داشتن سامانه‌ی خودکار نیاز به سامانه‌های الکترونیکی داریم. برای مثال، در صورتی که لنت ترمز اتومبیل در حال تمام شدن است، اگر فرمانی به راننده داده شود، او بلا فاصله اقدام به تعویض لنت می‌کند. ولی اگر این فرمان نباشد، لنت تمام می‌شود و به دیسک چرخ آسیب می‌رسد. برای صدور این فرمان می‌توان حسگری را روی کاسه‌ی چرخ نصب کرد که قطر لنت را اندازه بگیرد و به مدار الکترونیکی منتقل کند. هنگامی که قطر لنت به حد معینی رسید، مدار الکترونیکی به راننده اخطار می‌دهد. در شکل ۲-۱۵۲ تعدادی از مکان‌هایی که خودرو به سامانه‌ی الکترونیکی نیاز دارد، ملاحظه کنید. یادآور می‌شود که برای داشتن یک خودروی تمام خودکار (تمام الکترونیک) لازم است کلیه قسمت‌های خودرو از سامانه‌های الکترونیکی لازم برخوردار باشند.



شکل ۲-۱۵۲- اگر قسمت‌های نشان داده شده تحت کنترل قرار گیرند، عمر خودرو چند برابر می‌شود و به تعمیر، سرویس و نگهداری کمتری نیاز خواهد داشت.

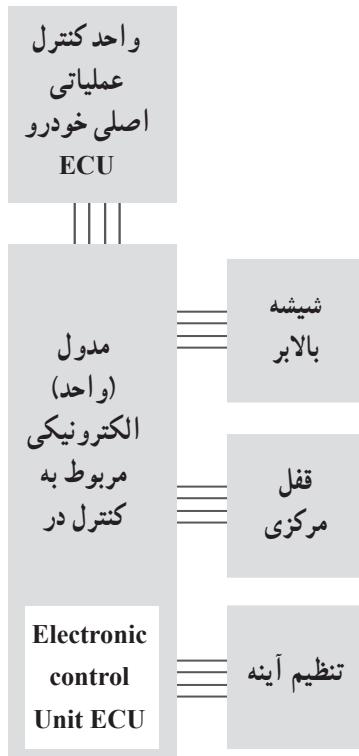


شکل ۲-۱۵۳— کاهش تعداد سیم‌ها با استفاده از انتقال اطلاعات از طریق خط برق اصلی

**۲-۳— کاهش حجم در خودروهای مجهر به سامانه‌های الکترونیکی:** در خودروهای جدید، با وجود افزایش حسگرها (Sensors)، محرک‌ها (Actuators)، واحدهای کنترل (Control unit) تجهیزات آسایشی (comfort)، مانند تلویزیون و ایجاد ایمنی بیشتر (safety) از حجم سیم‌کشی کاسته شده است. در سال ۱۹۶۰ در یک خودرو تقریباً ۲۰۰ متر سیم مصرف می‌شد. در حالی که در خودروهای جدید با افزایش واحدهای خودکار یادشده حداقل به ۲ کیلو متر سیم نیاز است. استفاده از این حجم سیم موجب افزایش وزن اتومبیل و مشکل شدن فرآیند تعمرات می‌شود. لذا شرکت‌های خودروسازی برای غلبه بر این معضل به ایجاد شبکه‌های کامپیوتری با پروتکل‌های خاص (قراردادهای خاص) برای انتقال داده‌ها (اطلاعات) و بر روی خودروها اقدام نموده‌اند. در این شبکه‌ها از گذرگاه داده‌های مولتی‌پلکس (multiplex) استفاده می‌شود. به این ترتیب می‌توانیم با استفاده از یک سیم اطلاعات زیادی را انتقال دهیم. برای انجام این عمل، لازم است در ابتدای خط کلیه‌ی اطلاعات رمزگذاری شود و در انتهای خط رمزگشایی گردد. اجرای این فرآیند بسیار پیچیده است. اما کلیه‌ی فرآیندها در یک یا دو بسته‌ی الکترونیکی کوچک در اختیار شما قرار می‌گیرد که فقط تعدادی سیم از آن خارج می‌شود. یکی از این روش‌ها، استفاده از خط اصلی باتری اتومبیل است که آن را پی‌ال‌سی<sup>۱</sup> (PLC) یا انتقال اطلاعات از خط اصلی برق می‌نامند. در شکل ۲-۱۵۳ نمودار بلوکی این سیستم را ملاحظه می‌کنید. در روی شکل قسمت‌های دیگری وجود دارد که آن نیز با پی‌ال‌سی<sup>۲</sup> (PLC) مشخص شده است. PLC در این قسمت به معنی کنترل دیجیتالی قابل برنامه‌ریزی است که مدار الکترونیکی خاصی است.

۱— PLC حروف اول power line communication است.

۲— PLC در این قسمت از حروف اول programable logic control استفاده شده است و به معنی مدار دیجیتالی قابل برنامه‌ریزی است.



شکل ۲-۱۵۴- مدار الکترونیکی کنترل مربوط به در یک نمونه خودرو

در شکل ۲-۱۵۴ نمونه‌ی دیگری از شبکه سیم‌کشی را در قسمتی از یک خودروی الکترونیکی مشاهده می‌نمایید. در این شکل واحد الکترونیکی کنترل در خودرو را مشاهده می‌کنید. همان‌طور که ملاحظه می‌شود، کلیه قسمت‌ها فقط با ۴ رشته سیم با هم ارتباط دارند.

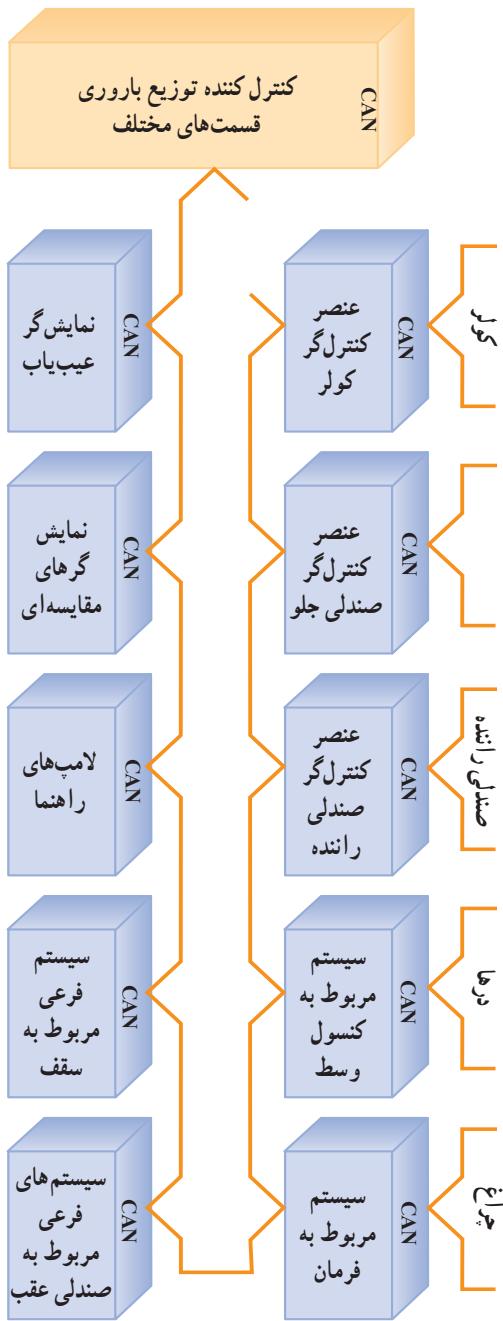
**۲-۸-۵- قراردادهای قانونی حاکم بر سیستم‌های الکترونیکی خودرو:** از آنجا که خودرو از نظر ایمنی باید کاملاً قابل اعتماد باشد، کارخانه‌های سازنده قانوناً ملزم‌اند مقررات آن را اجرا نمایند. برای مثال اگر در یک خودرو سیستم ترمز ای‌بی‌اس (ABC) از کار بیفتند، باید ترمز را از کار بیندازد. در این حالت باید ترمز خودرو مانند یک ترمز معمولی عمل کند. این نوع مقررات را اصطلاحاً پروتکل (Protocol) یا قرارداد قانونی می‌نامند. برای خودروها سه نوع قرارداد تدوین شده است.

- قرارداد<sup>۱</sup> CAN که کنترل عملکرد نیروی محرکه را (که برای انتقال اطلاعات به سرعت بالایی نیاز دارد) برعهده می‌گیرد.
- قرارداد<sup>۲</sup> VAN که برای مواردی از قبیل کیسه‌ی هوا، سیستم تهویه و ... به کار می‌رود.
- قرارداد<sup>۳</sup> LIN که برای موارد ساده‌تر مانند کمربند ایمنی و ... مورد استفاده قرار می‌گیرد.

۱- حروف اول کلمات CAN Controller Area Net work است.

۲- حروف اول کلمات VAN Vehicle Area Network است.

۳- حروف اول کلمات LIN Local Interconnet Nerwork است.



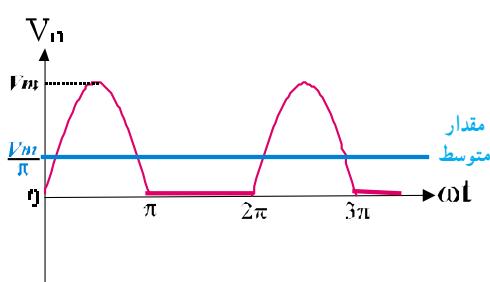
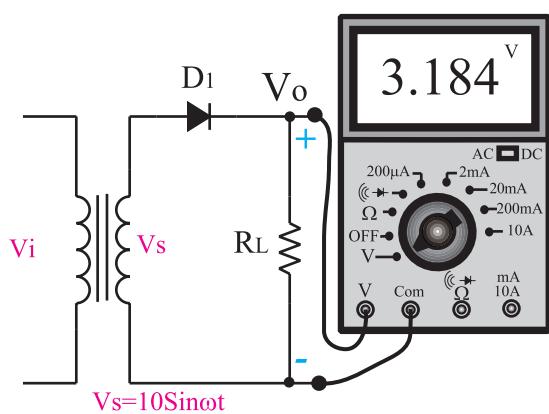
شکل ۲-۱۵۵- یک نمونه سیستم ساده شده VAN

یادآور می شود علاوه بر پروتکل های ذکر شده، پروتکل های دیگری نیز وجود دارد.

در واقع پروتکل ها در استاندارد سازی سیستم های الکترونیکی خودرو نقش بسیار سازنده ای بر عهده دارند. در شکل ۲-۱۵۵ یک سیستم فرعی پروتکل CAN را ملاحظه می کنید. همان طور که در شکل مشاهده می شود، ارتباط قسمت ها با هم حلقه ای است و با تعداد سیم بسیار کمی صورت می گیرد. در این سیستم ها نیاز به یک پردازشگر مرکزی است که در اصطلاح بازار به آن کامپیوتر ماشین می گویند. برای کنترل و تنظیم قسمت های مختلف این نوع سیستم ها باید از کامپیوتر و دستگاه های مخصوص به نام Diac استفاده کرد.

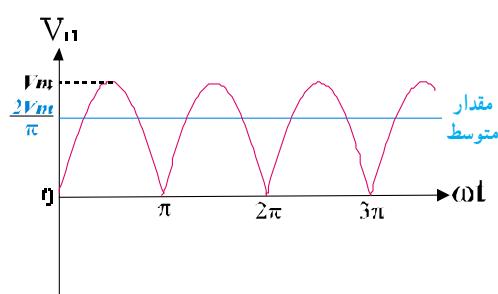
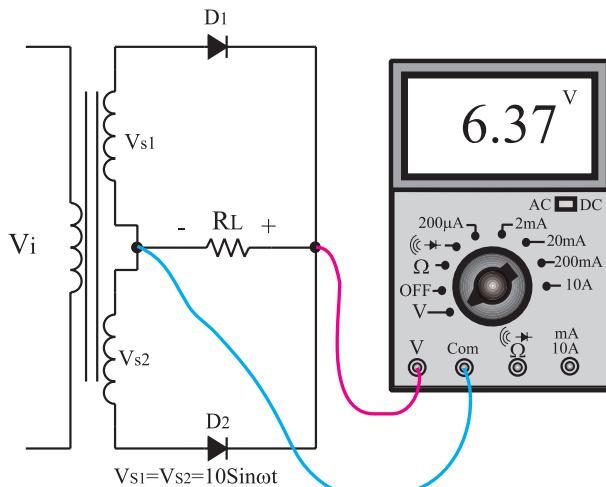
## ۲-۸-۷ نمونه‌هایی از مدارهای دیودی یک‌سو

ساز : در شکل ۲-۱۵۶ مدار یک‌سو ساز نیم موج ترسیم شده است. برای طراحی این مدار باید اول بدانیم با چه ولتاژ جریانی می‌خواهیم کار کنیم. سپس با استفاده از کتاب اطلاعات، آن نوع دیودی را انتخاب کنیم که بتواند جریان و ولتاژ مورد آزمایش را تحمل کند. مثلاً اگر ولتاژ ما کمتر از ۱۰۰ ولت و جریان مدار کمتر از یک آمپر باشد دیود ۱N4001 مناسب است. برای طراحی مدارهای یک‌سو ساز تمام موج و پل نیز از همین قانون تعیین می‌کنیم.



شکل ۲-۱۵۶-۱ مدار یک‌سو ساز نیم موج و شکل موج خروجی آن

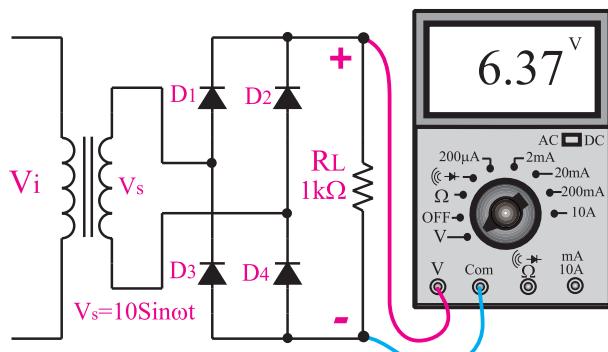
در شکل‌های ۲-۱۵۷ و ۲-۱۵۸ دو نوع مدار یک‌سو ساز تمام موج آمده است.



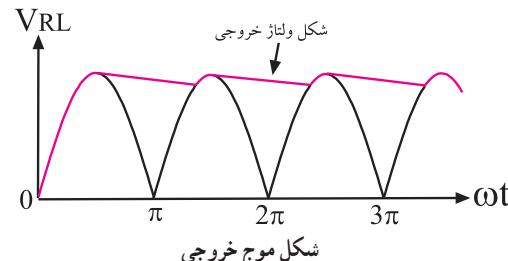
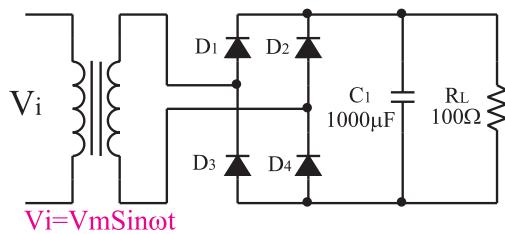
شکل ۲-۱۵۷-۲ مدار یک‌سو ساز تمام موج با دو دیود

**کمی فکر کنید :** نحوه عملکرد یک‌سو ساز

تمام موج با دو دیود را شرح دهید.



شکل ۲-۱۵۸ - مدار یک سو ساز تمام موج نوع پل



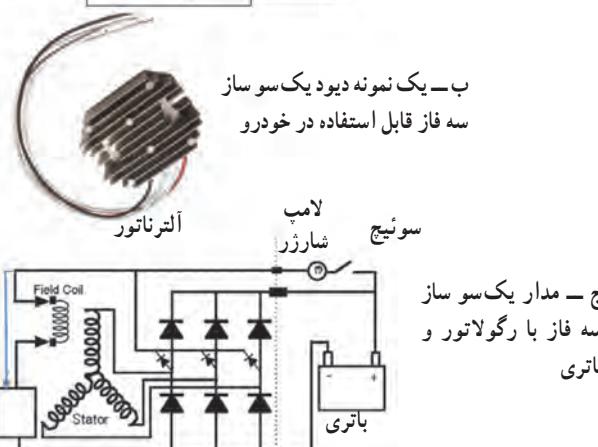
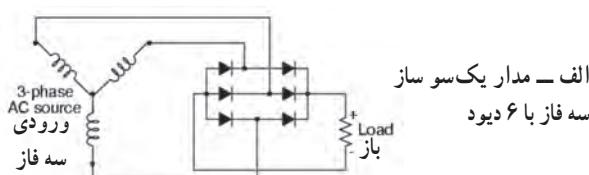
شکل ۲-۱۵۹ - مدار یک سو ساز تمام موج نوع پل با صافی خازنی

تحقیق کنید: نحوه عملکرد یکسوساز

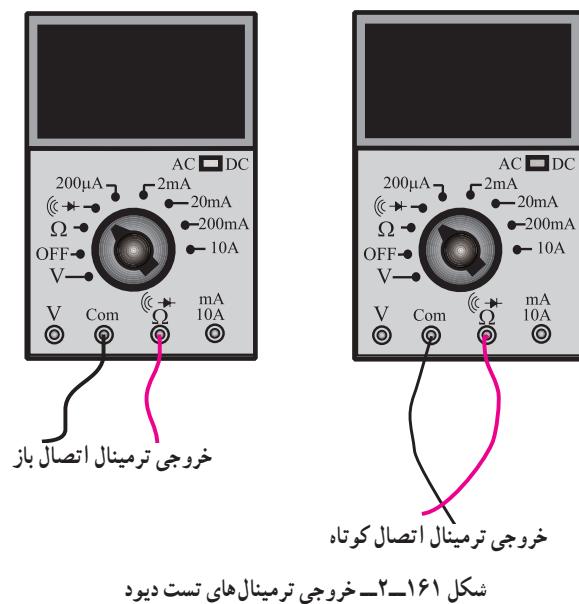
تمام موج نوع پل تشریح کنید.

- .....
- .....
- .....
- .....
- .....
- .....
- .....
- .....
- .....

برای صاف کردن ولتاژ یکسو شده از خازن استفاده می‌کنیم. در شکل ۲-۱۵۹ مدار یکسوساز تمام موج نوع پل را با خازن صافی و شکل موج خروجی مشاهده می‌کنید. در این یکسوساز از ۴ دیود استفاده شده است. از یکسوسازها برای یکسوسازی جریان تولید شده توسط آلترناتور خودرو به منظور شارژ باتری استفاده می‌کنند. یادآور می‌شود که آلترناتورهای استفاده شده در خودرو به صورت سه فاز است و یکسوسازی آن نیز به صورت سه فاز صورت می‌گیرد.

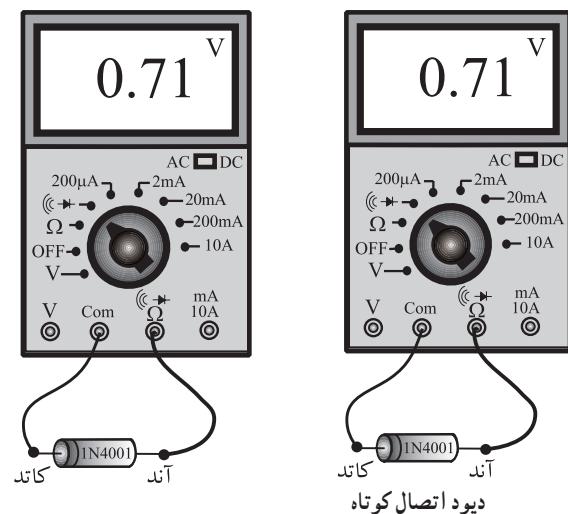


در شکل الف - ۲-۱۶۰ یک نمونه مدار یکسوساز سه فاز را مشاهده می‌کنید. برای یکسوسازی سه فاز از یک مجموعه‌ی دیود که در آن ۳ یا ۶ دیود قرار دارد استفاده می‌کنند. در شکل ب - ۲-۱۶۰ یک نمونه دیود یکسوساز سه فاز را، که در اتومبیل‌های قدیمی به کار می‌رود، آورده‌ایم. در شکل ج - ۲-۱۶۰ یک نمونه مدار کامل یکسوساز سه فاز را با رگولاتور و اجزاء جانبی آن ملاحظه می‌کنید.



شکل ۲-۱۶۱- خروجی ترمینال های تست دیود

هنگام آزمایش دیود به قطب های آن توجه کنید.



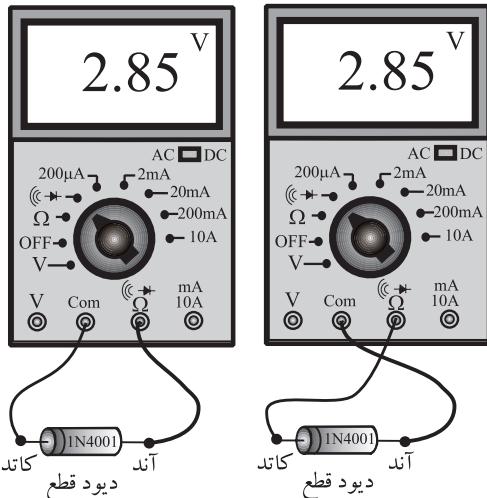
شکل ۲-۱۶۲- آزمایش دیود توسط مولتی متر دیجیتال.

## ۲-۸-۸- کار عملی : آزمایش دیود

- اطلاعات اولیه : با استفاده از مولتی متر دیجیتالی، می توانید دیود را آزمایش کنید. روی هر مولتی متر دیجیتالی قسمتی برای آزمایش دیود وجود دارد که با علامت  $\downarrow$  « مشخص شده است. در صورتی که مولتی متر روی علامت  $\downarrow$  « قرار گیرد. بین ترمینال های Com و ترمینال مربوط به  $\downarrow$  «، بسته به نوع مولتی متر، ولتاژی برابر با  $1/5$  تا سه ولت قرار می گیرد. در صورتی که این دو ترمینال باز باشند ولتاژ دوسر ترمینال هارا نشان می دهد. اگر دوسر ترمینال را به هم اتصال کوتاه کنیم، مولتی متر صفر (۰) را نشان می دهد (شکل ۲-۱۶۲).

در صورتی که دیود را طبق شکل ۲-۱۶۲ به مدار وصل کنیم، چنان چه دیود سالم باشد عددی در حدود  $7^\circ$  در صورتی که اتصال کوتاه باشد عدد صفر را نشان می دهد.

تحقیق کنید : آیا روش های دیگری نیز برای آزمایش دیود وجود دارد؟ شرح دهید.



شکل ۲-۱۶۳—دیود سوخته است (قطع است).

نتایج حاصل از آزمایش دیود را شرح دهید.

.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....

در صورتی که به هر دلیلی دیود قطع باشد، مولتی متر عدد خروجی ترمینال‌ها را نشان می‌دهد (شکل ۲-۱۶۳).

### ● تجهیزات و مواد مورد نیاز : مولتی متر دیجیتالی،

چند نمونه دیود

### ● مراحل اجرای آزمایش

— چند نمونه دیود سالم را در اختیار بگیرید و براساس

شکل‌های شماره ۲-۱۶۲ تا ۲-۱۶۳ آن‌ها را آزمایش کنید.

— چند نمونه دیود معيوب را که قطع یا دارای اتصال

کوتاه‌اند، در اختیار بگیرید و آن‌ها را آزمایش کنید.

— چند نمونه دیود نورانی LED در اختیار بگیرید و آن‌ها

را آزمایش کنید.

**نکته‌ی مهم :** در صورتی که دیود مورد آزمایش از نوع سیلیسیوم باشد مقدار ولتاژ هدایت آن بیش تراز  $6/0$  و اگر از نوع ژرمانیوم باشد ولتاژ آن کم تراز  $4/0$  است.

— چند نمونه دیود یک‌سو ساز خودروهای قدیمی را در صورتی که موجود است در اختیار بگیرید و آن‌ها را آزمایش کنید.

— میز کار خود را مرتب کنید و وسایل آزمایشگاهی را

تحویل دهید.

### ۲-۸-۹—کار عملی : یک سوسازی

مدار یک‌سو ساز نیم موج، تمام موج، پل و صافی

● تجهیزات و مواد مورد نیاز : ترانسفورماتور  $220\text{V}$

ولت به  $6$  ولت، اسیلوسکوپ، بُرد آزمایشگاهی، دیود  $1N4001$ ،

چهار عدد، مقاومت  $1\text{k}\Omega$  یک عدد، حافظن  $1\mu\text{F}$  با ولتاژ

کار  $25$  ولت یک عدد، سیم رابطه به مقدار کافی.

### ● مراحل اجرای آزمایش :

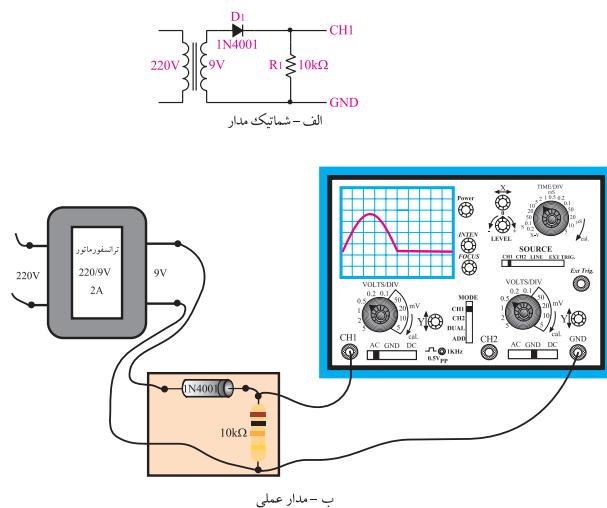
— مدار شکل ۲-۱۶۴ را روی برد آزمایشگاهی بیندید.

**نکته‌ی مهم :** در صورت کم بود زمان

می‌توانید مدار را از قبل روی برد مدار چایی آماده

کنید و در اختیار فرآگیران قرار دهید.

زمان ۴ ساعت



شکل ۲-۱۶۴—مدار یک‌سو ساز نیم موج

– اسیلوسکوپ را روشن کنید و تنظیم‌های زیر را روی آن انجام دهید.

● با ولوم‌های INTEN و FOCUS اشعه را با نور کافی و متراکر تنظیم کنید.

● کلید سلکتور Mode را در حالت CH<sub>1</sub> بگذارید.

● کلید سلکتور source را در حالت LINE قرار دهید.

● کلید سلکتور volt/oiv کانال CH<sub>1</sub> را روی ۵ ولت بگذارید.

● کلید سلکتور Time/Div را روی ۲ms قرار دهید.

● به کمک V/position خط اشعه را در وسط صفحه تنظیم کنید.

● کلید AC-GND-DC اسیلوسکوپ را در حالت DC بگذارید.

– ورودی ترانسفورماتور را با احتیاط کامل به برق ۲۲۰ ولت وصل کنید.

– شکل موج مشاهده شده روی صفحه ای اسیلوسکوپ را روی نمودار شکل ۱۶۵-۲ رسم کنید.

– دامنه‌ی ولتاژ ماکریم نشان داده شده روی صفحه اسیلوسکوپ را اندازه بگیرید.

$$\text{دامنه‌ی ماکریم} = \text{volt}$$

– مقدار زمان تناوب موج نشان داده شده روی شکل ۱۶۵-۲ را اندازه بگیرید.

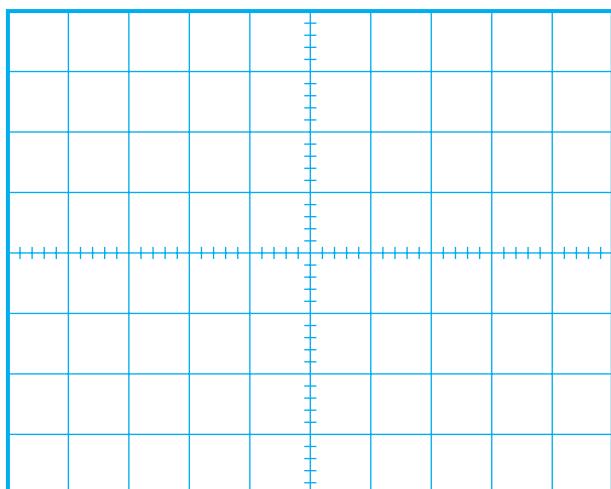
$$T = \text{ms}$$

– مقدار فرکانس موج نشان داده شده روی شکل ۱۶۵-۲ را محاسبه کنید.

$$F = \frac{1}{T} = \frac{1}{\text{ms}} = \text{Hz}$$

هرتز

– دستگاه را از برق بکشید و میز آزمایشگاهی را مرتب کنید و وسایل را تحويل دهید.



شکل ۱۶۵-۲—شکل موج خروجی مدار یک سو ساز نیم موج

## مدار یک سوساز پل

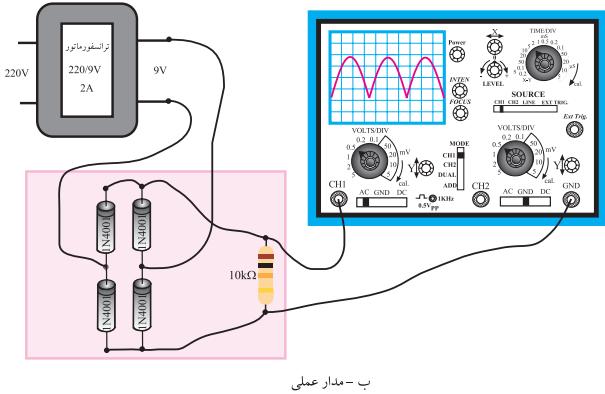
– مدار یک سو ساز پل (شکل ۲-۱۶۶) را روی برد

آزمایشگاهی بیندید.

– اسیلوسکوپ را روشن کنید و آن را مشابه آزمایش قبل

تنظیم کنید.

– ورودی را با احتیاط کامل به برق بزنید.



شکل ۲-۱۶۶ - مدار یک سو ساز پل

نکته‌ی ایمنی: هنگام اتصال دیودها به

مدار، به قطب‌های دیود کاملاً توجه کنید. در

صورتی که قطب‌های دیود را اشتباہ اتصال دهید،

دیود می‌سوزد و ممکن است به ترانس نیز آسیب

بررسد.

– شکل موج نشان داده شده روی صفحه‌ی حساس را

روی شکل ۲-۱۶۷ با مقیاس مناسب‌تر ترسیم کنید.

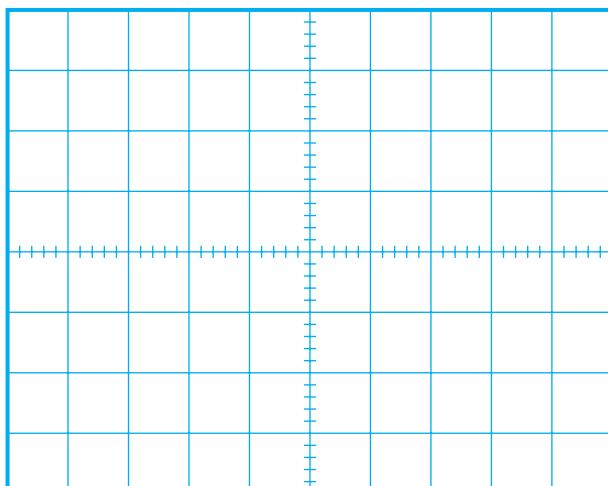
– دامنه‌ی ماکریم سیگنال نشان داده شده روی صفحه‌ی

حساس را اندازه بگیرید و یادداشت کنید.

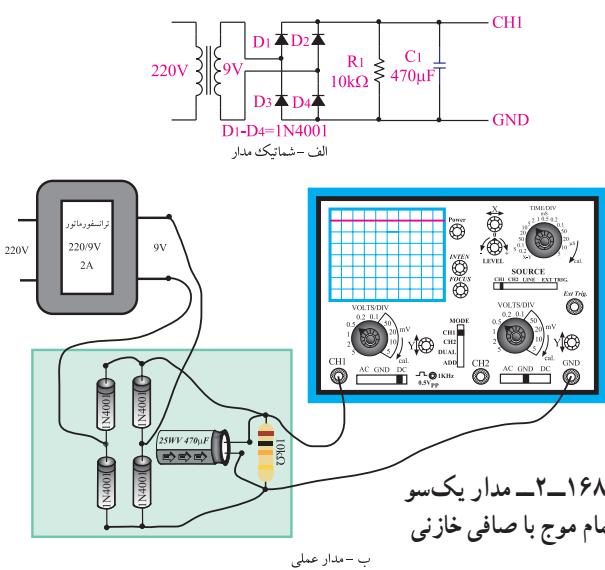
ولت ..... = دامنه‌ی ماکریم

– دستگاه را از برق بکشید و میز آزمایشگاهی را مرتب

کنید.



شکل ۲-۱۶۷ - شکل موج خروجی مدار یک سو ساز پل



شکل ۲-۱۶۸ - مدار یک سو ساز تمام موج با صافی خازنی

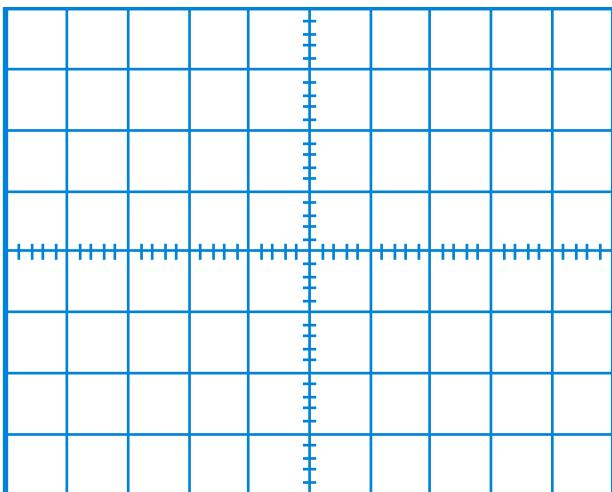
در صورتی که مدار آماده و موتاز شده در

اختیار دارید، از آن استفاده کنید.

مدار یک سو ساز پل با صافی خازنی

– مدار شکل ۲-۱۶۶ را از برق بکشید و طبق شکل

۲-۱۶۸ یک عدد خازن صافی به آن اضافه کنید.



شکل ۲-۱۶۹ - شکل موج خروجی مدار یک سو ساز تمام موج با صافی خازنی

۲ ساعت

زمان

- مدار را مجدداً به برق بزنید.
- شکل موج نشان داده شده روی صفحه حساس شکل ۲-۱۶۹ را رسم کنید.
- دامنه‌ی ولتاژ DC خروجی را اندازه بگیرید.
- = دامنه‌ی ماکریم ولتاژ .....V DC
- دستگاه را از برق بکشید و میز آزمایشگاهی را مرتب کنید و وسایل را تحويل دهید.

**توجه :** در صورتی که شکل موج از صفحه‌ی اسیلوسکوپ خارج نشد، سلکتور V/DIV را تغییر دهید تا شکل موج روی صفحه بیاید.

#### ۱-۸-۲ - کار عملی آزمایش دیود زنر

- مواد و تجهیزات لازم : منبع تغذیه صفر تا ۱۲ ولت - دیود زنر ۵/۱ ولت - مقاومت ۱KΩ سیم رابط - مولتی متر دیجیتالی

#### ● مراحل اجرای آزمایش

- مدار شکل ۲-۱۷۰ را روی بُرد آزمایشگاهی بیندید.

**در صورتی که بُرد آزمایشگاهی آماده در اختیار دارید. از آن استفاده نمایید.**

- ولتاژ ورودی را به تدریج افزایش دهید و به ولتاژ خروجی توجه کنید. باید ولتاژ خروجی به تدریج افزایش یابد. در صورتی که ولتاژ به بیش از ۵/۱ ولت برسد، باید ولتاژ خروجی ثابت بماند.

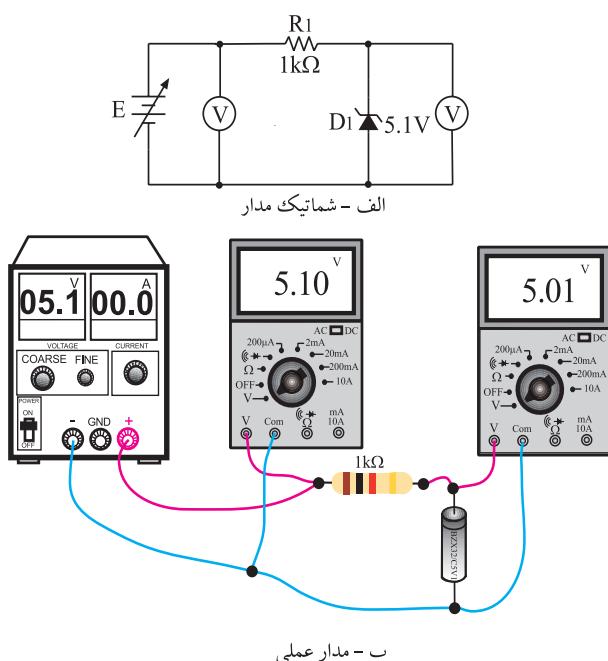
- منبع تغذیه را روی ۱۲ ولت قرار دهید و ولتاژ خروجی را یادداشت کنید.

$$V_O = \dots \text{volt}$$

- آیا دیود، به عنوان رگولاتور ولتاژ، قابل استفاده است؟

شرح دهید.

- یک دیود زنر ۱۲/۶ ولت در اختیار بگیرید و مراحل



شکل ۲-۱۷۰ - مدار دیود زنر

اجرای آزمایش را تکرار کنید.

— میز آزمایشگاهی را مرتب کنید و وسایل خود را تحولی دهید.

### توضیح دهید

اصول کار و ساختمان ترانزیستور را به طور خلاصه تشریح کنید.

.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....

۱۱-۸-۲- نمونه هایی از مدارهای ترانزیستوری طراحی مدارهای ترانزیستوری: برای طراحی مدارهای ترانزیستوری، به اطلاعات جامعی از ترانزیستور و قطعات جانی آن نیاز داریم. برای ترانزیستور، از نظر طراحی دو بُعد کاملاً متفاوت وجود دارد.

— طراحی دی سی (DC)

— طراحی ا سی (AC)

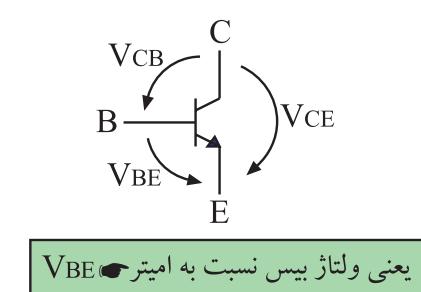
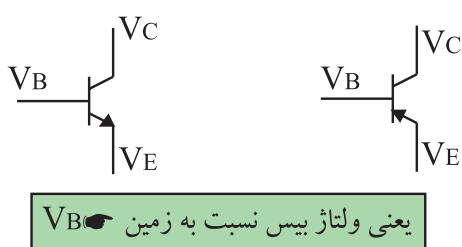
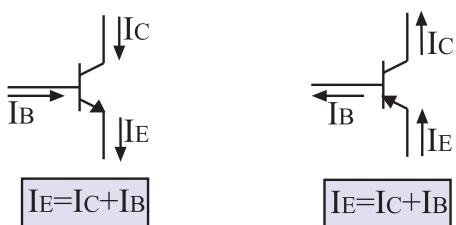
در طراحی دی سی (DC) ترانزیستور از نظر DC را بایس می شود. به عبارت دیگر شرایط DC برای آن مشخص می گردد. در طراحی ا سی (AC) شرایط کار ترانزیستور برای ولتاژ AC مورد بررسی قرار می گیرد.

امروزه مجموعه مدارهای ترانزیستوری در یک آی سی (IC) قرار دارد و طراحی آن توسط تیم طراحی انجام می شود، مبنای طراحی ترانزیستور، جریان و ولتاژ پایه های ترانزیستور است. در شکل ۲-۱۷۱ ولتاژها و جریان های ترانزیستور را ملاحظه می کنید. در کلیه شرایط باید رابطه  $E = IC \cdot IB$

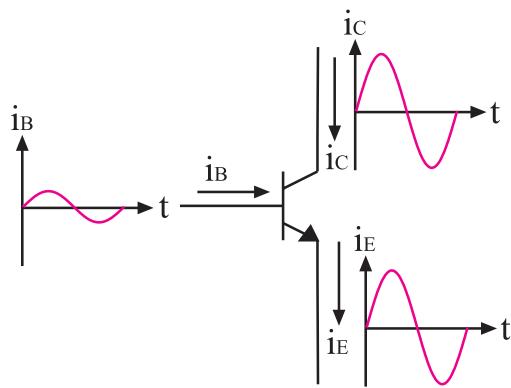
. صدق کند.

همان طور که ملاحظه می شود، ولتاژ بین پایه های ترانزیستور را با حرف V مشخص می کنند و به دنبال آن نام پایه ها را می نویسند. مثلًا ولتاژ بین پایه های بیس - امیتر را با  $V_{BE}$  مشخص می نمایند.

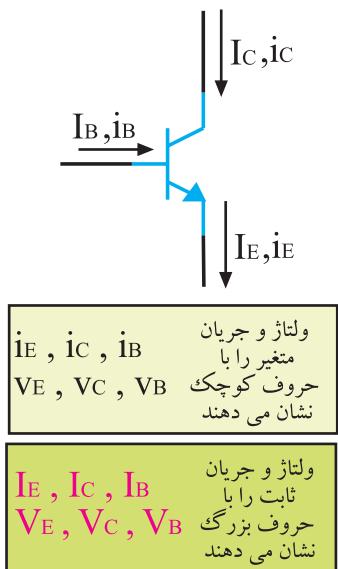
ترانزیستور می تواند در نقش کلید الکترونیکی، مدار تقویت کننده و ... به کار رود. زیرا تغییرات جریان بیس که مقدار آن بسیار کم است موجب تغییرات بسیار زیاد جریان کلکتور و امیتر می شود. یعنی اگر جریان بیس  $1\text{ mA}$  تغییر کند. جریان کلکتور با توجه به نوع ترانزیستور می تواند تغییراتی برابر با  $100\text{ mA}$  داشته باشد.



شکل ۲-۱۷۱- جریان و ولتاژ پایه های ترانزیستور



تغییرات جریان بیس باعث تغییر جریان کلکتور می‌شود.



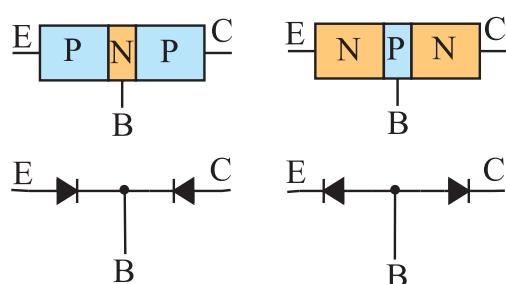
نحوی نامگذاری جریان‌ها و ولتاژ‌های متنابض و ثابت در ترانزیستور

شکل ۲-۱۷۲-عمل تقویت کنندگی و رابطه‌ی بین جریان‌های ترانزیستور

در شکل ۲-۱۷۲، عمل تقویت کنندگی و رابطه‌ی بین جریان‌ها و ولتاژ‌های ترانزیستور را مشاهده می‌کنید.

تحقیق کنید: به چه دلیل باید  $I_E = I_B + I_C$  باشد؟

شرح دهید.



شکل ۲-۱۷۳-مدار معادل ترانزیستور

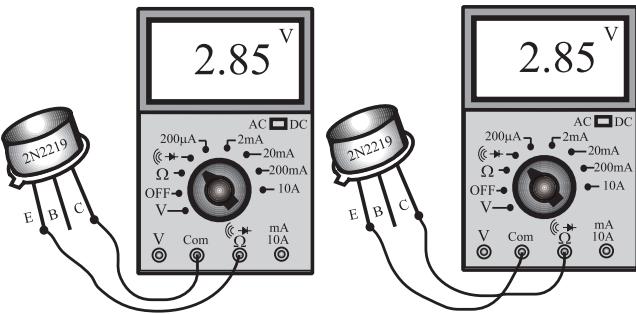
## ۲-۸-۱۲-کار عملی: آزمایش ترانزیستور

### ● مواد و تجهیزات مورد نیاز

مولتی متر دیجیتال، ترانزیستور

### ● مراحل اجرای آزمایش

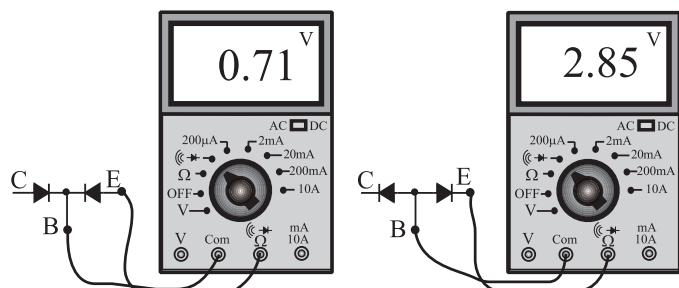
- یک ترانزیستور را می‌توان به صورت دو اتصال PN نمایش داد. در شکل ۲-۱۷۳ مدار معادل دو اتصال PN برای ترانزیستورهای NPN و PNP نشان داده شده است.



شکل ۲-۱۷۴- پیدا کردن دو پایه‌ای که با هم ارتباط ندارند.

- برای تشخیص نوع ترانزیستور (PNP یا NPN) و نوع پایه‌های آن، می‌توانیم از مولتی‌متر دیجیتالی به صورت زیر استفاده کنیم.

پایه‌های کلکتور و امیتر در هیچ جهتی از خود جریان عبور نمی‌دهند، بنابراین در یک ترانزیستور، ابتدا دو پایه‌ای را که در هیچ جهتی از خود جریان عبور نمی‌دهند تشخیص می‌دهیم. شکل ۲-۱۷۴- این دو پایه یکی کلکتور دیگری امیتر است و پایه‌ی سوم نیز با فرض سالم بودن ترانزیستور قطعاً بیس است.



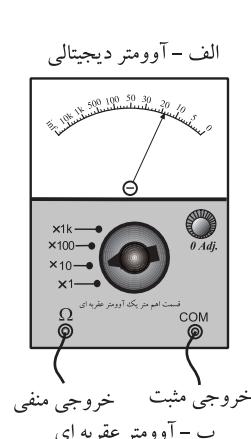
شکل ۲-۱۷۵- نحوه‌ی تشخیص ترانزیستور PNP و NPN از یکدیگر

در مرحله‌ی بعد پایه‌ی بیس را به ترمینال خروجی com و یکی از پایه‌های دیگر را به ترمینال خروجی + وصل می‌کنیم. اگر بر روی صفحه‌ی نمایش عددی بین ۰/۵ تا ۰/۷ نمایان شد ترانزیستور از نوع PNP است و اگر مولتی‌متر ولتاژ مدار باز را نشان داد ۱/۵ تاسه ولت - بستگی به نوع آوومتر) ترانزیستور از نوع NPN است (شکل ۲-۱۷۵).

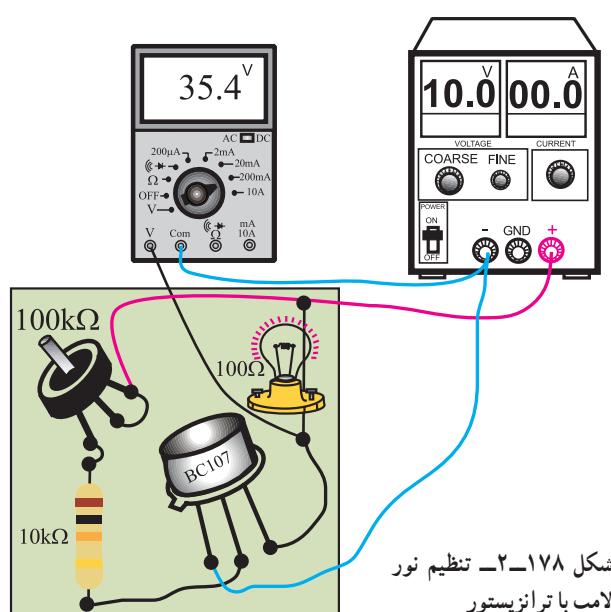
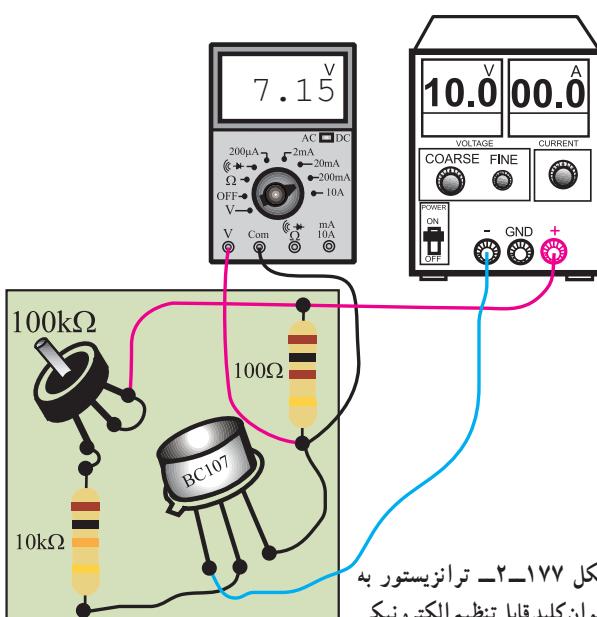
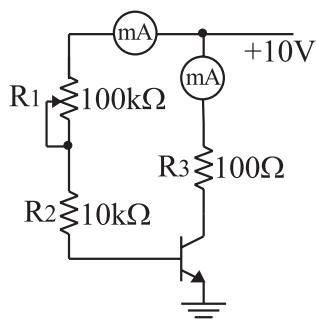
- برای تشخیص پایه‌های کلکتور و امیتر، سعی می‌کنیم پایه «بیس و امیتر» یا «بیس و کلکتور» را به کمک ولتاژ خروجی دو سر مولتی‌متر، در بایاس مستقیم قرار دهیم. چون مقاومت اهمی بین بیس و کلکتور از مقاومت اهمی بین بیس و امیتر کمتر است. لذا بین بیس و پایه‌ی دیگری که ولتاژ کمتری در آن افت می‌کند آن پایه کلکتور است. تفاوت ولتاژ بسیار کم و در حدود چند صد هزارم ولت است.

- به کمک اهم متر عقربه‌ای نیز می‌توان پایه‌های ترانزیستور را تشخیص داد. برای این کار از مقاومت اهمی بین پایه‌ها استفاده می‌کنیم. اگر دیود سوخته باشد مقاومت اهمی دو سر آن در هر دو جهت صفر یا بی نهایت است و اگر دیود سالم باشد مقاومت اهمی آن در بایاس مخالف خیلی زیاد ولی در بایاس موافق تقریباً محدود است. در بیش تر مولتی‌مترهای عقربه‌ای ساده (غیر الکترونیکی) ترمینال (-) قطب مثبت ولتاژ خروجی مولتی‌متر است و ترمینال (+) قطب منفی آن را تشکیل می‌دهد (شکل ۲-۱۷۶).

- تعدادی ترانزیستور در اختیار بگیرید و بر اساس شکل‌های ۲-۱۷۵ و ۲-۱۷۶ آن‌ها را آزمایش کنید.



شکل ۲-۱۷۶- تعیین نوع ترانزیستور (PNP یا NPN)



### ۱۳-۲-۸- کار عملی: مدارهای ساده‌ی ترانزیستوری

● مواد و تجهیزات لازم: منبع تغذیه‌ی صفر تا ۳۰ ولت،

مولتی متر دیجیتالی، بُرد آزمایشگاهی آماده، سیم رابط، سیگنال

ژنراتور و اسیلوسکوپ

● مراحل اجرای آزمایش

نکته‌ی مهم: برای اجرای این آزمایش بُرد آزمایشگاهی مورد نیاز است.

- مدار شکل ۲-۱۷۷ را بینندید.

- ولوم روی بُرد آزمایشگاهی را تغییر دهید.

- با تغییر ولوم باید ولتاژ دو سر مقاومت  $100\Omega$  تغییر کند. در این حالت از ترانزیستور در نقش یک کلید الکترونیکی قابل تنظیم استفاده شده است. شما می‌توانید با تغییرات جریان کم روی بیس، جریان کلکتور و در نهایت ولتاژ دو سر مقاومت  $100\Omega$  اهمی را کنترل کنید.

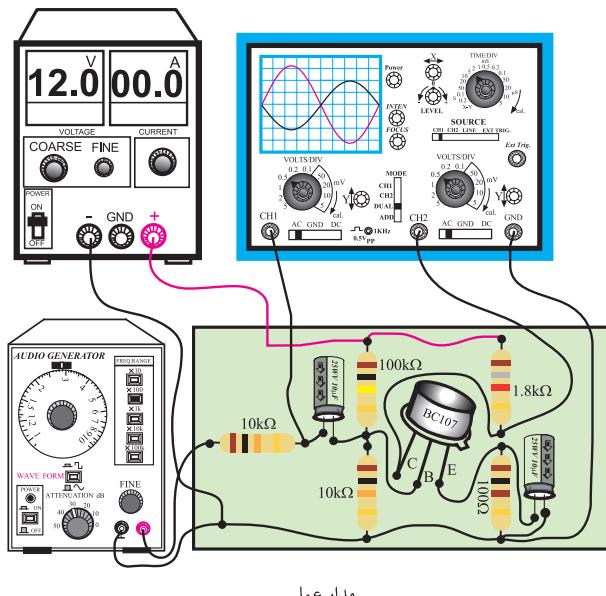
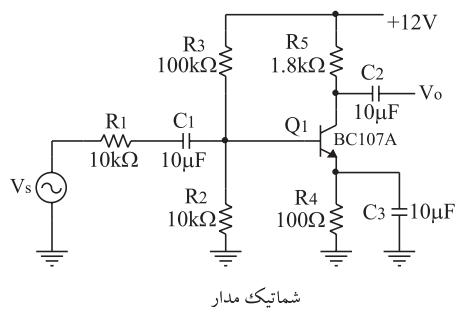
پاسخ دهید: در صورتی که به جای مقاومت  $100\Omega$  یک لامپ قرار گیرد چه اتفاقی می‌افتد؟  
شرح دهید.

- مدار شکل ۲-۱۷۸ را بینندید.

- ولوم را تغییر دهید. باید نور لامپ کم و زیاد شود.

- هنگامی که ولوم را روی حداکثر می‌گذارید، نور لامپ حداقل می‌شود.

- هنگامی که ولوم را روی حداقل می‌گذاردید نور لامپ حداکثر می‌شود.



شکل ۲-۱۷۹- مدار تقویت کننده‌ی ترانزیستوری

ترانزیستور در نقش تقویت کننده

### ● مراحل اجرای آزمایش

- مدار شکل ۲-۱۷۹ را با استفاده از بُرد آماده‌ی تقویت کننده بیندید.

- اسیلوسکوپ را روشن کنید و تنظیم‌های زیر را روی آن انجام دهید.

- ولوم inten و Focus را برای داشتن اشعه‌ی مناسب تنظیم کنید.

- کلید سلکتور Time/DiV را روی ۲ms بگذارید.

- ولوم Level را روی صفر قرار دهید.

- ولوم Time/variable را روی Cal بگذارید.

- ولوم Volt/variable هر دو کanal را روی Cal قرار دهید.

- کلید AC-GND-DC هر دو کanal را روی AC بگذارید.

- کanal یک را روی ۱V/DiV و کanal ۲ را روی ۱V/Div بگذارید.

- سیگنال ژنراتور را روشن کنید و شکل موج خروجی را در حالت سینوسی و فرکانس ۱KHZ، قرار دهید.

- منبع تغذیه و سیگنال ژنراتور را روشن کنید.

- کلید Mode اسیلوسکوپ را در حالت Alt قرار دهید.

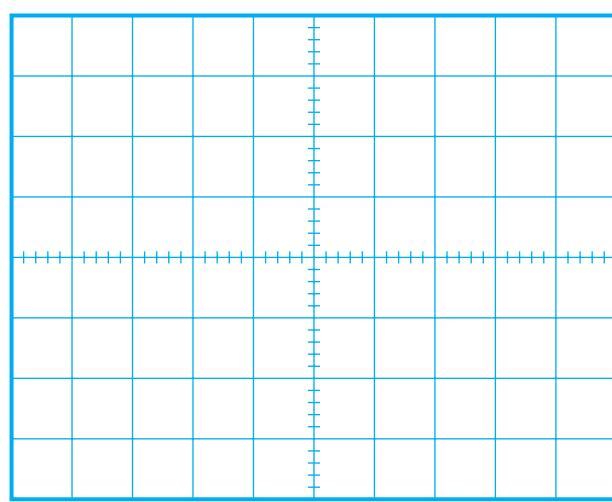
- دامنه‌ی خروجی سیگنال ژنراتور را طوری تنظیم کنید

- که روی صفحه‌ی اسیلوسکوپ  $\frac{1}{2}$  ولت پیک تا پیک ظاهر شود.

- شکل موج مشاهده شده روی صفحه‌ی حساس را روی شکل ۲-۱۸۰ با مقیاس مناسب رسم کنید.

- آیا ولتاژ کanal ۲ تقویت شده است؟ شرح دهید.

- میز کار خود را مرتب کنید و لوازم آزمایشگاهی را تحويل دهید.



$$\text{CH}_1 \left| \begin{array}{l} \text{Volt / Div} = \text{V} \\ \text{Volt / Variable} = \text{cal.} \end{array} \right.$$

$$\text{CH}_2 \left| \begin{array}{l} \text{Volt / Div} = \text{V} \\ \text{Volt / Variable} = \text{cal.} \end{array} \right.$$

$$V_{m\text{CH}_1} = \text{V} \quad V_{m\text{CH}_2} = \text{V}$$

شکل ۲-۱۸۰- شکل موج خروجی کanal‌های یک و ۲ اسیلوسکوپ