

فصل چهارم

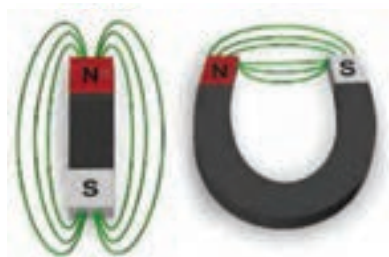
ماشین‌های الکتریکی

هدف‌های رفتاری — با یادگیری این فصل هنرجو می‌تواند :

- مغناطیس و میدان مغناطیسی را تعریف کند.
- ترانسفورماتور را تعریف کند.
- ساختمان ترانسفورماتورهای تک فاز را شرح دهد.
- اساس کار ترانسفورماتور را شرح دهد.
- ترانسفورماتور کاهنده و افزایشنده را توضیح دهد.
- ماشین‌های الکتریکی را تعریف کند.
- انواع ماشین‌های الکتریکی را نام ببرد.
- انواع موتورهای الکتریکی از نظر نوع جریان الکتریکی را نام ببرد.
- انواع موتورهای سه‌فاز را نام ببرد.
- خصوصیات و انواع موتورهای آسنکرون را بیان کند.
- ساختمان داخلی و طرز کار موتورهای آسنکرون القایی را شرح دهد.
- روش‌های راه‌اندازی موتورهای سه‌فاز آسنکرون در شبکه سه‌فاز را توضیح دهد.
- اطلاعات روی پلاک مشخصات الکتروموتورهای سه‌فاز را توضیح دهد.
- مفهوم حفاظت بین‌المللی و کلاس حرارتی در موتورهای الکتریکی را شرح دهد.
- انواع موتورهای تک فاز را نام ببرد.
- ساختمان داخلی و طرز کار موتورهای القایی تک فاز را شرح دهد.
- چگونگی راه‌اندازی انواع موتورهای تک فاز را شرح دهد.

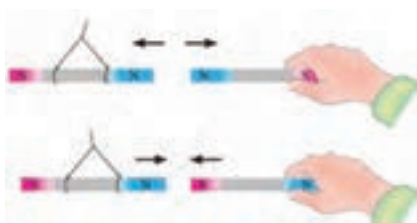
عملی	نظری	
۴	۸	ساعت

مغناطیس



شکل ۱-۴- مغناطیس طبیعی

مغناطیس از جمله مباحثی است که در موتورهای الکتریکی کاربرد دارد. به خاصیت مغناطیسی‌ای که در اطراف آهنربای دائمی، وجود دارد و بر اجسام مغناطیسی دیگر اثر می‌گذارد مغناطیس طبیعی می‌گویند (شکل ۱-۴).

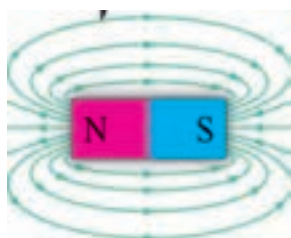


شکل ۲-۴- جذب و دفع قطب‌های آهنرباها

برای تشخیص قطب‌های یک آهنربا باید هر یک از آنها را به ترتیب به قطب‌های مشخص یک آهنربای دیگر، که آویزان است، نزدیک کنید. اگر دو قطب همدیگر را دفع کردند «همنام» و اگر دو قطب یکدیگر را جذب کردند، «غیرهمنام» هستند (شکل ۲-۴).

خطوط نیروی مغناطیس و میدان مغناطیسی

یک آهنربا می‌تواند بدون اینکه با یک قطعه آهن تماس داشته باشد، آن را جذب نماید یا از یک فاصله دور روی آهنربای دیگر اثر کند. دلیل اینکه یک آهنربا از فاصله‌های کم به آهنربای دیگر نیرو وارد می‌کند، وجود «میدان مغناطیسی» در اطراف آن است. پس می‌توان میدان مغناطیسی را به صورت زیر تعریف کرد:



شکل ۳-۴- خطوط نیروی مغناطیسی

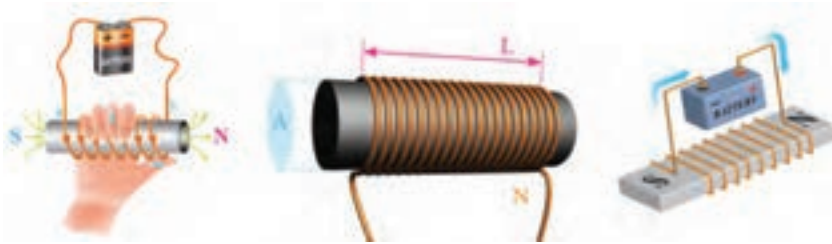
به فضایی از اطراف جسم مغناطیسی که بر اجسام مغناطیسی دیگر اثر می‌گذارد، «میدان مغناطیسی» می‌گویند. میدان مغناطیسی را می‌توان با خطوطی به نام «خطوط نیروی میدان مغناطیسی» نشان داد. میدان مغناطیسی عبارت است از کلیه خطوط میدان مغناطیسی‌ای که از آهنربا خارج می‌شود. جهت این خطوط از قطب شمال (N) به سمت قطب جنوب (S) است (شکل ۳-۴).

با عبور جریان الکتریکی از داخل یک سیم، خاصیت مغناطیسی در اطراف آن سیم پدید می‌آید، که اصطلاحاً به آن خاصیت الکترومغناطیسی می‌گویند (شکل ۴-۴).



شکل ۴-۴- خاصیت مغناطیسی اطراف سیم حامل جریان

هرگاه یک سیم صاف را مطابق شکل ۴-۵ به صورت چند حلقه (سیم پیچ) در آوریم، میدان مغناطیسی به وجود آمده در اطراف حلقه‌ها با هم جمع می‌شوند و میدان مغناطیسی قوی‌تری پدید می‌آید.

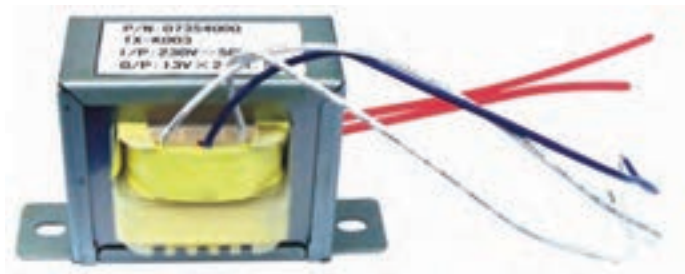


شکل ۴-۵- سیم پیچ و میدان مغناطیسی اطراف آن

در برخی از ماشین‌های بوجاری، از میدان مغناطیسی برای جدا کردن دانه‌ها استفاده می‌شود. در این روش دانه‌ها بر اساس اختلاف خصوصیات مغناطیسی شان جدا می‌شوند. دانه‌ها تحت تأثیر یک میدان مغناطیسی قوی قرار می‌گیرند و دانه‌هایی که دارای خصوصیت مغناطیسی قوی‌تری هستند، از دیگر دانه‌ها جدا می‌شوند.

ترانسفورماتور تک فاز

ترانسفورماتور، یک مبدل (تبدیل‌کننده) ولتاژ است، که بر اساس میدان مغناطیسی کار می‌کند و از آن در شبکه‌ها و وسایل الکتریکی و الکترونیکی استفاده می‌شود. ترانسفورماتور در نوع انرژی الکتریکی تغییری ایجاد نمی‌کند، ولی مقادیر ولتاژ و جریانی آن را تغییر می‌دهد (شکل ۴-۶).



شکل ۴-۶- ترانسفورماتور کاهنده

◀ ساختمان ترانسفورماتور

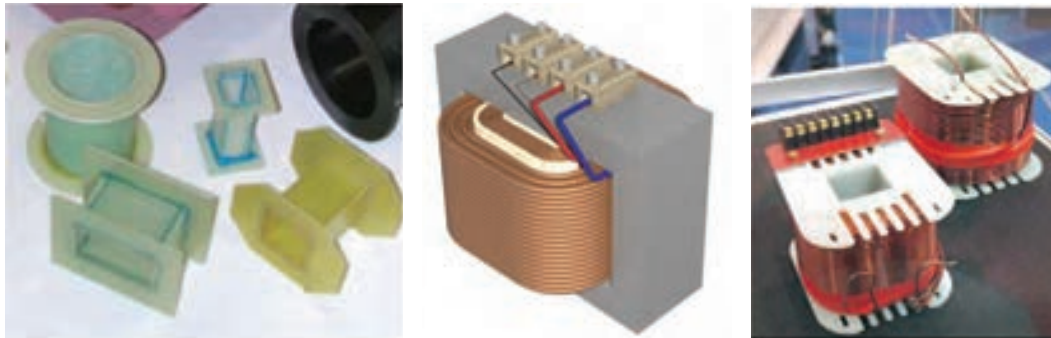


شکل ۴-۷- اجزای ترانسفورماتور

ترانسفورماتور از یک هسته آهنی تشکیل شده که روی آن دو سیم پیچ قرار دارد. این دو سیم پیچ نسبت به یکدیگر و نسبت به هسته آهنی عایق هستند، یعنی هیچ ارتباط الکتریکی بین آنها برقرار نمی‌شود. سیم پیچ متصل به منبع ولتاژ «سیم پیچ اولیه» نام دارد. این سیم پیچ، انرژی الکتریکی را تحت ولتاژ V_1 و جریان I_1 دریافت می‌کند. سیم پیچی که به مصرف کننده متصل می‌شود «سیم پیچ ثانویه» نامیده می‌شود. این سیم پیچ، انرژی الکتریکی را تحت ولتاژ V_2 و جریان I_2 به مصرف کننده می‌دهد (شکل ۴-۷).

■ سیم پیچ ترانسفورماتور :

برای سیم پیچی ترانسفورماتور، معمولاً از سیم مسی روکش دار استفاده می شود. سطح مقطع سیم های ترانس متناسب با جریان مورد نیاز مصرف کننده محاسبه می شود. سیم پیچ ترانسفورماتورهای کوچک را معمولاً روی قرقره های پلاستیکی (ترمو پلاست) می پیچند و از سیم های لاکی با مقطع گرد استفاده می کنند. تعداد دور سیم پیچ ها را با حرف N نشان می دهند (شکل ۸-۴).



شکل ۸-۴- سیم پیچی روی هسته آهنی و پلاستیکی

■ هسته ترانسفورماتور

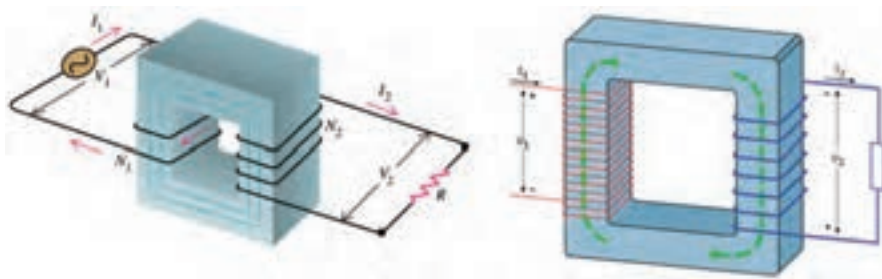
جنس هسته ترانسفورماتور از آهن است و به شکل های مختلف ساخته می شود. برای کاهش تلفات در ترانسفورماتورها، هسته آن را ورق ورق می سازند. ورقه هایی که شکل «EI» دارند، از جمله ورق های پر کاربرد برای هسته ترانسفورماتورها هستند. در شکل ۹-۴ هسته ترانس و چند نمونه از ورق های مختلف نشان داده شده است.



شکل ۹-۴- هسته آهنی ترانسفورماتور

◀ اساس کار ترانسفورماتور

اساس کار ترانسفورماتور بر مبنای اثر میدان های مغناطیسی (القای متقابل) بین سیم پیچ های اولیه و ثانویه است. هرگاه سیم پیچ اولیه ترانسفورماتوری را مطابق شکل ۱-۴ به یک منبع ولتاژ متناوب با ولتاژ V_1 وصل کنیم، جریانی از آن عبور می کند و در فضای اطراف سیم پیچ اولیه میدان مغناطیسی تولید می شود. این میدان پس از عبور از هسته ترانس، سیم پیچ های ثانویه را قطع می کند و باعث القای ولتاژ V_2 در آن می شود.



شکل ۱۰-۴- اساس کار ترانسفورماتور

در یک ترانسفورماتور ایده‌آل رابطه زیر همواره صادق است، که به آن رابطه اساسی ترانسفورماتور می‌گویند.

کمیت‌های به کار رفته در این رابطه عبارت‌اند از :

$$a = \frac{V_1}{V_2} = \frac{N_1}{N_2} = \frac{I_2}{I_1}$$

V_2 = ولتاژ دو سر مصرف کننده

V_1 = ولتاژ منبع تغذیه

N_2 = تعداد سیم پیچ حلقه‌های ثانویه

N_1 = تعداد حلقه‌های سیم پیچ اولیه

I_2 = جریان سیم پیچ ثانویه

I_1 = جریان سیم پیچ اولیه

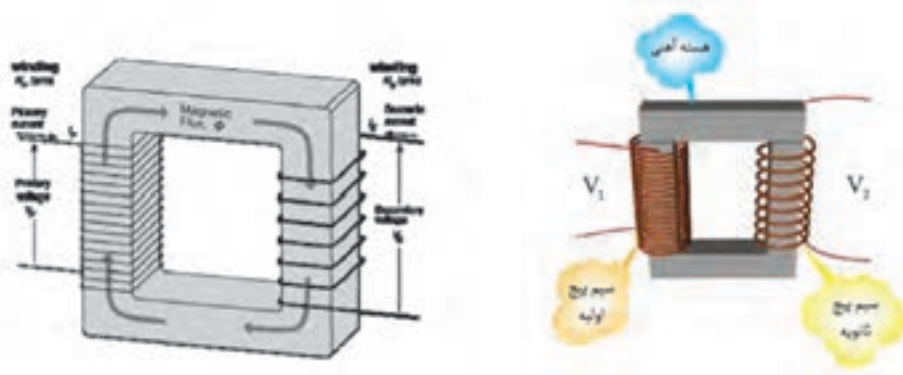
سطح مقطع سیم پیچ‌های ترانسفورماتور نشان دهنده مقدار جریان قابل تحمل آنهاست. هرچه سطح مقطع سیم پیچ بزرگ تر باشد، جریان بیشتری می‌تواند از آن عبور کند. بدیهی است سیم پیچ با سطح مقطع کوچک تر، جریان عبوری کمتری را تحمل می‌کند.

◀ انواع ترانسفورماتور

ترانسفورماتورها را از نظر مقدار ولتاژ خروجی نسبت به ولتاژ ورودی به دو دسته تقسیم می‌کنند :
الف) ترانسفورماتور کاهنده، ب) ترانسفورماتور افزایشنده

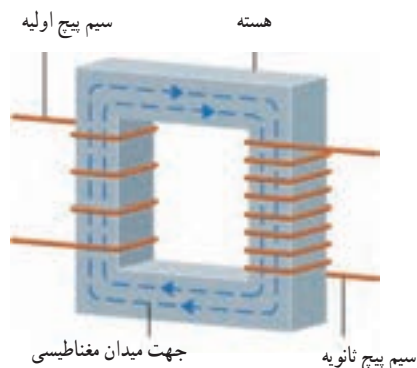
■ ترانسفورماتور کاهنده

در ترانسفورماتور کاهنده باید، ولتاژ ثانویه کمتر از ولتاژ اولیه باشد، یعنی $V_2 < V_1$. بنابراین تعداد دور سیم پیچ‌های ثانویه را کمتر از تعداد دور سیم پیچ‌های اولیه انتخاب می‌کنند ($N_2 < N_1$). شکل ۱۱-۴ تصاویری از ترانسفورماتور کاهنده را نشان می‌دهد.



شکل ۱۱-۴- ترانسفورماتور کاهنده

معمولاً این ترانسفورماتورها هنگامی به کار برده می‌شود که ولتاژ کار مصرف کننده کمتر از ولتاژ منبع تغذیه باشد، مانند ترانسفورماتورهایی که در لوازم خانگی (رادیو، ضبط صوت و...) به کار می‌روند. در آداپتورها نیز از این نوع ترانسفورماتور استفاده می‌شود.



شکل ۱۲-۴ ترانسفورماتور افزایشی

■ ترانسفورماتور افزایشی

ترانسفورماتور افزایشی ترانسفورماتوری است که ولتاژ ثانویه آن بیشتر از اولیه است، یعنی: $V_2 > V_1$. با توجه به تعریف فوق و رابطه ضریب تبدیل، می‌توان نتیجه گرفت که در ترانسفورماتور افزایشی تعداد دور سیم پیچ‌های ثانویه بیشتر از سیم پیچ‌های اولیه است، یعنی: $N_2 > N_1$. شکل ۱۲-۴، تصویری از این ترانسفورماتور را نشان می‌دهد.



شکل ۱۳-۴ نُک چین جوجه

از این ترانسفورماتورها در مواردی که مصرف کننده به ولتاژی بیشتر از ولتاژ موجود نیاز داشته باشد، استفاده می‌شود. از جمله این موارد می‌توان ترانسفورماتورهای انتقال انرژی الکتریکی در شبکه‌های برق را نام برد.

ترانسفورماتور در دستگاه نُک چین جوجه کاربرد دارد. در این دستگاه از ترانسفورماتور کاهنده استفاده می‌شود که سیم پیچ اولیه آن را توسط دوشاخه به برق شهر (ولتاژ ۲۲۰ ولت) و دوسر سیم پیچ ثانویه آن را با یک قطعه آهنی، به یکدیگر متصل می‌کنند. در نتیجه جریان زیادی از قطعه آهنی می‌گذرد و آن را بسیار گرم می‌کند از این قطعه برای چیدن نُک جوجه استفاده می‌شود. در شکل ۱۳-۴ یک نمونه دستگاه نُک چین جوجه را مشاهده می‌کنید.

کاربرد دیگر میدان مغناطیسی در الکتروموتورهاست، که در ماشین‌های کشاورزی کاربرد فراوان دارند (شکل ۱۴-۴).



شکل ۱۴-۴ سیم پیچ‌های یک موتور الکتریکی

موتورهای الکتریکی

موتورهای الکتریکی می‌توانند برای به کار انداختن انواع وسایل به کار روند. امروزه انواع ماشین‌ها و تجهیزات کشاورزی مانند ماشین بوجاری، ماشین جوجه‌کشی، سالن پرورش طیور، نقاله، دستگاه‌های دان‌خوری اتوماتیک، دستگاه پرکن، دستگاه کاه‌خردکن، دستگاه توزیع دان، آسیاب، شیر سردکن و شیر دوش، برای تأمین توانش به موتورهای الکتریکی مجهز هستند و می‌توان گفت در بسیاری از ماشین‌های کشاورزی از موتورهای الکتریکی استفاده می‌شود. بنابراین داشتن آگاهی کافی در زمینه اصول کار، ساختمان داخلی و روش کار موتورها برای هنرجویان رشته ماشین‌های کشاورزی، تقریباً ضروری است. آشنایی با این موارد شما را در رفع عیوب ساده، تعویض قطعات یا انتخاب موتور مناسب با کار مورد نظر در ماشین‌های کشاورزی یاری می‌کند. شکل ۱۵-۴ دو نمونه از کاربرد موتور الکتریکی را، در کشاورزی نشان می‌دهد.



ب) موتور پمپ



الف) هواکش دستگاه جوجه‌کشی

شکل ۱۵-۴

برخی از مزایای کاربرد موتورهای الکتریکی نسبت به موتورهای احتراقی عبارت‌اند از:

- قیمت ارزان‌تر
- راه‌اندازی کم هزینه
- استفاده آسان
- سر و صدا و حجم کم
- تأثیر کم سرما و گرمای محیط بر آنها
- آلوده نشدن هوا، امکان قرار گرفتن در وضعیت‌های مختلف
- سرویس و نگهداری آسان

با توجه به دلایل بیان شده، یکی از سیاست‌های دولت در چند ساله اخیر این است که در ایستگاه‌های پمپاژ بخش کشاورزی، به جای موتورهای احتراقی، از موتورهای الکتریکی استفاده شود.

◀ انواع موتورهای الکتریکی

موتورهای الکتریکی از نظر نوع جریان مصرفی به دو دسته تقسیم می‌شوند:

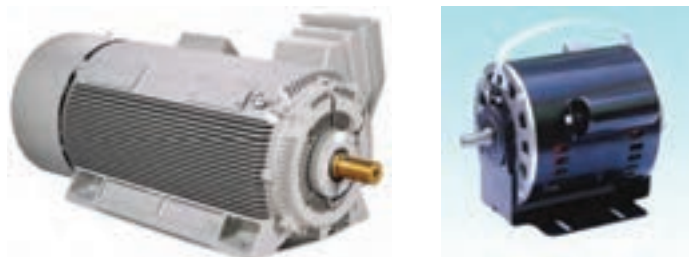
۱- موتورهای جریان متناوب (AC)

۲- موتورهای جریان مستقیم (DC)

بیشتر موتورهایی که در صنعت مورد استفاده قرار می‌گیرند، از نوع جریان متناوب (AC) هستند. یعنی با برق جریان متناوب کار

می‌کنند. موتورهای جریان متناوب خود به دو گروه کلی تقسیم می‌شوند:

- موتورهای سنکرون : موتورهایی هستند که در همه شرایط سرعت ثابتی دارند.
 - موتورهای آسنکرون : این موتورها وقتی زیر بار قرار می‌گیرند، سرعتشان کمی افت می‌کند.
- از آنجایی که موتورهای سنکرون در ماشین‌های کشاورزی کمتر به کار می‌روند، از توضیح آن در این کتاب خودداری می‌کنیم و به موتورهای آسنکرون می‌پردازیم.
- موتورهای جریانی متناوب آسنکرون به دو دسته کلی سه‌فاز و تک‌فاز تقسیم می‌شوند.



ب) موتور سه فاز

الف) موتور تک‌فاز

شکل ۱۶-۴- موتورهای AC

◀ ساختمان موتور آسنکرون

ساختمان این موتورها از دو قسمت اصلی استاتور و روتور تشکیل شده است (شکل ۱۷-۴).



شکل ۱۷-۴- استاتور و روتور موتور آسنکرون

- استاتور (ساکن) : مجموعه‌ای از یک استوانه توخالی و سیم پیچ درون شیارهای آن است. استوانه از کنار هم قرار گرفتن ورقه‌های آهنی نازک که نسبت به هم عایق هستند ساخته شده است.

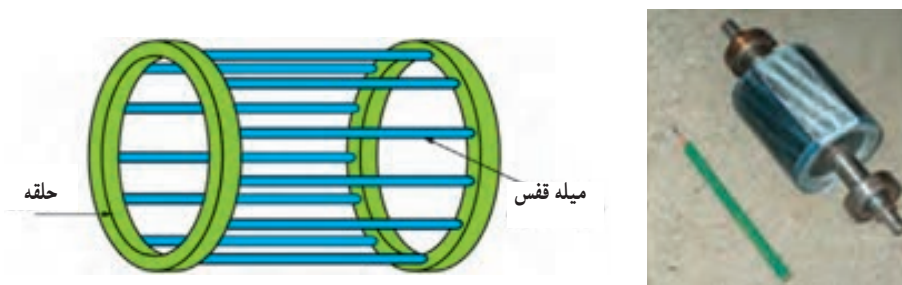


ب) بدون سیم پیچی

الف) سیم پیچی شده

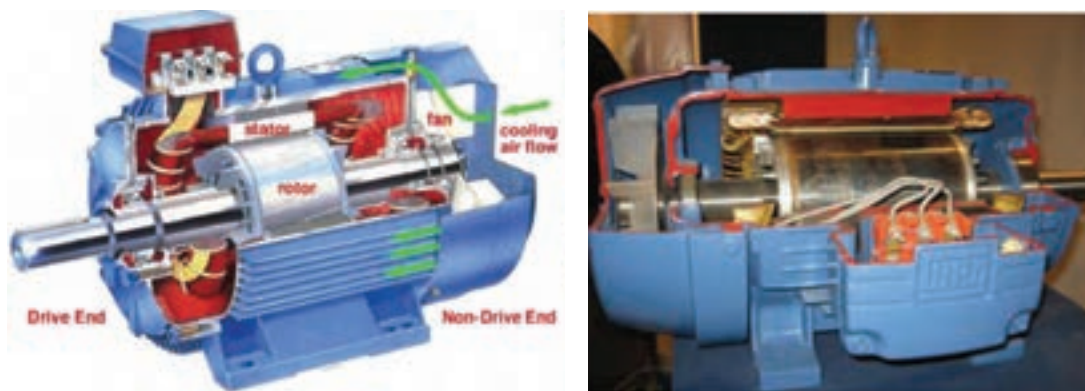
شکل ۱۸-۴- استاتور

■ روتور (گردنده): یک استوانه تشکیل شده از ورقه‌های آهنی نازک (عایق شده نسبت به هم) و سیم پیچی شده یا دارای میله‌های متصل به هم است.



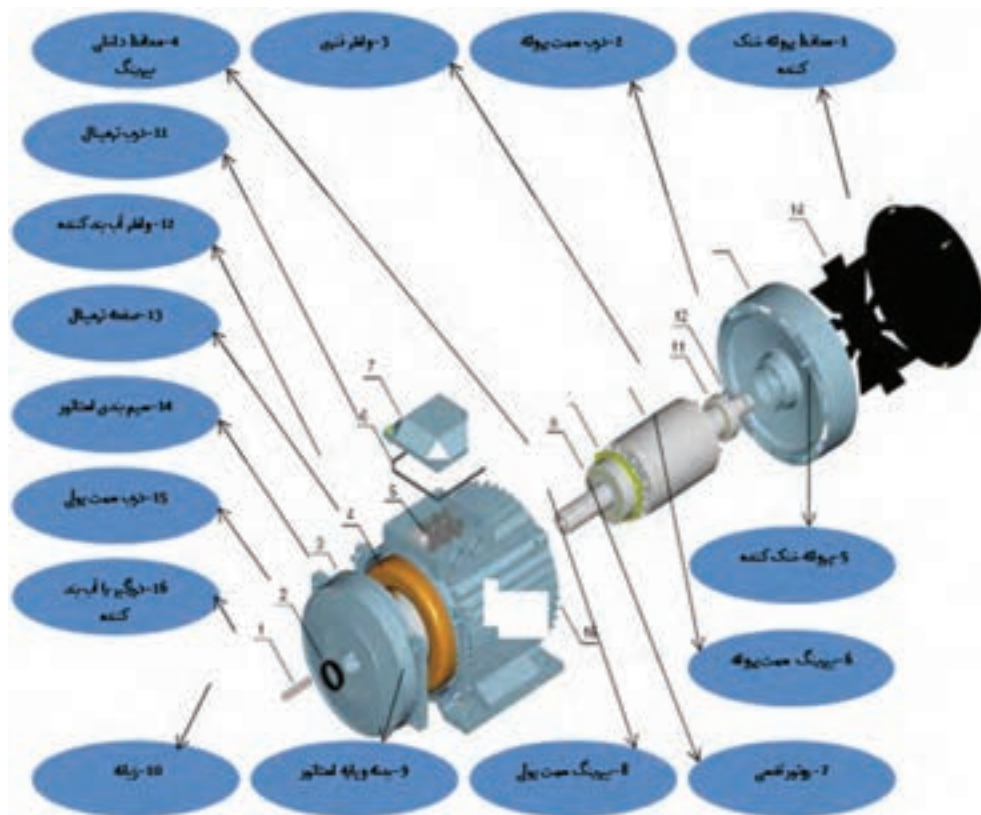
شکل ۱۹-۴- روتور

چون هادی برخی روتورها مانند شکل ۱۹-۴ شکل قفس است، چنین روتوری را روتور قفسی می‌گویند. نزدیک به 90% موتورهای الکتریکی جریان متناوب دارای روتور قفسی هستند. در شکل ۲۰-۴ نماهای برش خورده یک موتور سه فاز آسنکرون نشان داده شده است.



شکل ۲۰-۴- نماهای برش خورده موتور آسنکرون سه فاز

شکل ۲۱-۴ نقشه تفکیکی (انفجاری) یک الکتروموتور را با ذکر نام قسمت‌های مختلف آن نشان می‌دهد.



شکل ۲۱-۴- نقشه انفجاری یک موتور سه فاز آسنکرون

اصول کار موتورهای آسنکرون سه فاز

هنگامی که آهن باریکی را روی یک پایه قرار داده و آهنربایی را به آن نزدیک می‌کنیم، مشاهده می‌کنیم قطعه آهن به طرف آهنربا حرکت می‌کند. اکنون اگر آهنربا را به صورت دایره‌ای پیرامون ورق آهنی بچرخانیم، ورق آهنی جهت حرکت آهنربا را دنبال می‌کند و در جهت حرکت میدان مغناطیسی آهنربا می‌چرخد. بنابراین در صورتی که میدان مغناطیسی حول قسمت گردنده بچرخد، قسمت گردنده نیز به صورت دورانی به چرخش درخواهد آمد (شکل ۲۲-۴). از این ویژگی برای حرکت دورانی قسمت گردنده موتورهای الکتریکی استفاده می‌شود.



شکل ۲۲-۴- ورق آهنی حرکت آهنربا را دنبال می‌کند.

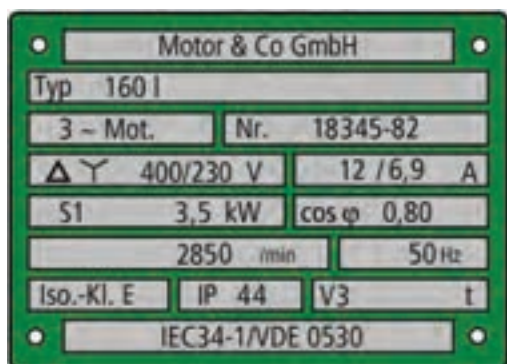


شکل ۲۳-۴- سیم پیچ‌های موتور الکتریکی

در موتورهای الکتریکی سه فاز به جای آهنربا از سه دسته سیم پیچ استفاده می‌شود. این سیم پیچ‌ها در شیارهای استاتور قرار می‌گیرند و با اتصال به شبکه برق میدان مغناطیسی مورد نیاز را به وجود می‌آورند. این میدان مغناطیسی به وجود آمده نیز گردان است (شکل ۲۳-۴).

پلاک مشخصات الکتروموتورهای سه‌فاز

برای انتخاب درست موتور سه‌فاز باید به توضیحات روی پلاک مشخصات موتور کاملاً توجه نمود. شکل پلاک موتور و اطلاعات نوشته شده روی آنها متفاوت است. شکل یک نمونه پلاک موتور سه‌فاز و توضیح برخی اطلاعات ارائه شده در آن در شکل ۲۴-۴ آمده است.



شکل ۲۴-۴- یک نمونه پلاک موتور الکتریکی سه‌فاز

شماره	اطلاعات داده شده
۱	نام کارخانه سازنده
۲	مدل (تیپ ماشین)
۳	تعداد فاز (یک‌فاز یا سه‌فاز)
۴	موتور یا مولد
۵	شماره بدنه
۶	نوع اتصال موتور (ستاره یا مثلث)
۷	ولتاژ کار موتور (برحسب ولت)
۸	جریان موتور (برحسب آمپر)
۹	نوع کار موتور (پیوسته یا موقت)
۱۰	قدرت موتور (برحسب اسب بخار)
۱۱	ضریب قدرت موتور
۱۲	سرعت موتور (برحسب دور در دقیقه)
۱۳	فرکانس موتور (برحسب هرتز)
۱۴	حفاظت بین المللی
۱۵	استاندارد مورد استفاده در ساخت موتور

بررسی



پلاک موتور الکتریکی چند ماشین کشاورزی را بررسی و مشخصات آن را یادداشت نمایید.

در روی پلاک موتور، نوع محافظت (ایمنی) در مقابل تماس و نفوذ اجسام خارجی و آب، با دو حرف IP (حفاظت بین‌المللی Protection) و دو رقم کد نشان داده می‌شود. اولین رقم، درجه ایمنی در مقابل تماس و نفوذ اجسام خارجی و دومین رقم درجه ایمنی در مقابل نفوذ آب را نشان می‌دهد. برای مثال اگر روی پلاک موتوری IP44 نوشته شده باشد، بیانگر آن است که این موتور در مقابل اجسام خارجی بزرگتر از قطر 1 mm و همچنین در مقابل پاشیده شدن آب حفاظت شده است. در جدول ۴-۱ حفاظت بین‌المللی موتورهای الکتریکی آمده است.

جدول ۴-۱- حفاظت بین‌المللی موتورهای الکتریکی

نوع ایمنی	توضیح	نشانه						
ایمنی تماس و ایمنی جسم خارجی								
IP 0X	بدون ایمنی تماس، بدون ایمنی جسم خارجی	-						
IP 1X	ایمنی در مقابل جسم خارجی بزرگتر از 50 mm	-						
IP 2X	ایمنی در مقابل جسم خارجی بزرگتر از 12 mm	-						
IP 3X	ایمنی در مقابل جسم خارجی بزرگتر از 2.5 mm	-						
IP 4X	ایمنی در مقابل جسم خارجی بزرگتر از 1 mm	-						
IP 5X	ایمنی در مقابل رسوب گرد و غبار مضر به داخل	1						
IP 6X	ایمنی در مقابل نفوذ گرد و غبار	2						
ایمنی آب								
IP X0	بدون ایمنی آب	-						
IP X1	ایمنی در مقابل ریزش عمودی قطرات آب	1						
IP X2	ایمنی در مقابل ریزش مایل قطرات آب (150 نسبت به عمود)	2						
IP X3	ایمنی در مقابل پخش آب	3						
IP X4	ایمنی در مقابل پاشیدن آب	4						
IP X5	ایمنی در مقابل فوران آب، مثلاً از نازل	5						
IP X6	ایمنی در مقابل جریان آب	6						
IP X7	ایمنی در مقابل غوطه‌ور شدن	7						
IP X8	ایمنی در مقابل غوطه‌وری کامل	8						
نشانه انواع ایمنی (مفهوم را در جدول بالا ببینید)								
								... Pa
1	2	3	4	5	6	7	8	

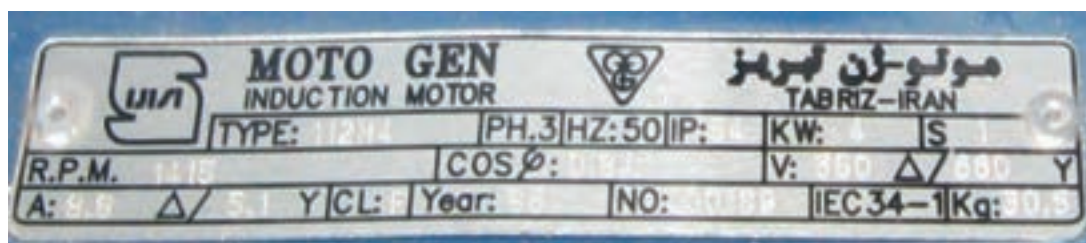
در شکل ۴-۲۵ دو نمونه پلاک موتور سه فاز و شرح هر کدام در جدول مربوط نشان داده شده است.

PEM THREE PHASE INDUCTION MOTOR			
TYPE	Y 280M-4	90 kW	125 HP
	380 / 660 V	conn.	Δ/Y
	164.3 / 94.6 A	CLASS	B
50 Hz	IP44	1480	r/min
kg	No.	DATE	

موتور القایی سه فاز

تیپ: Y280M-4		قدرت خروجی موتور: ۱۲۵ اسب بخار/۹۰ کیلو وات
ولتاژ نامی سیم پیچ‌های موتور در اتصال ستاره/مثلث: ۶۶۰ ولت/۳۸۰ ولت		نوع اتصال سیم پیچ‌ها: ستاره/مثلث
جریان نامی موتور در اتصال ستاره/مثلث: ۹۴/۶ آمپر. ۱۶۴/۳ آمپر		کلاس: B
فرکانس: ۵۰ هرتز	حفاظت بین المللی: IP44	سرعت موتور: ۱۴۸۰ دور در دقیقه
وزن موتور: ۶۶۷ کیلو گرم	شماره: ۲۵۷	تاریخ تولید: سال ۲۰۰۰ میلادی
کشور سازنده: چین		

الف



ب

موتور القایی سه فاز

تیپ: ۴۱۱۲M	تعداد فاز: ۳ فاز	فرکانس: ۵۰ هرتز	حفاظت بین المللی: IP54	توان: ۴ کیلو وات	حالت کاری: S1
سرعت: ۱۴۱۵ دور در دقیقه		ضریب قدرت: ۰/۸۴		ولتاژ: ۶۶۰ ولت در اتصال ستاره ۳۸۰ ولت در اتصال مثلث	
جریان: ۵/۱ در اتصال ستاره ۸/۸ آمپر در اتصال مثلث	CL: F	سال تولید: ۱۳۸۶	شماره سریال: ۰۰۱۸۹	شماره استاندارد: ۳۴-۱	وزن: ۳۰/۵ کیلوگرم

شکل ۲۵-۴ دو نمونه پلاک موتور سه فاز

■ کلاس حرارتی

از آنجایی که افزایش بیش از حد دما روی خواص مکانیکی و عایقی ماشین‌های الکتریکی تأثیر می‌گذارد، لذا روی بدنه آنها حداکثر دمای مجاز ماشین مشخص شده است. اصطلاحاً به این دما «کلاس حرارتی» یا «کلاس عایقی» گفته می‌شود و آن را روی پلاک ماشین با حروف اختصاری به صورت ISOL یا CONTCLASS، نشان می‌دهند.

انتخاب موتورهای الکتریکی

اگر بخواهیم موتوری را برای کار خاصی انتخاب کنیم، باید به نکات زیر توجه کنیم.

■ تناسب قدرت موتور با کار مورد نظر: برای این منظور باید قدرت لازم برای کار، برحسب «وات» یا «اسب بخار» تعیین شده و موتوری متناسب با آن قدرت انتخاب شود.

■ میزان جریان دهی تابلوی برق: ظرفیت جریان دهی تابلوی برق باید در حد سه برابر جریان نامی موتور باشد تا بتواند جریان راه اندازی موتور را تأمین کند. بهترین روش برق رسانی آن است که یک نقطه توزیع مرکزی داشته باشیم و سپس برای هر قسمت یک تابلو فرعی جداگانه تهیه کنیم.

■ سرعت دورانی مورد نیاز موتور (RPM): اگر نسبت به سرعت از پیش تعیین شده مورد نیاز برای انجام کاری اطلاع هستید، بهتر است دنبال دستگاه مشابه باشید. یا اینکه موتوری با دور استاندارد انتخاب کنید و سپس، با تغییر ولتاژ تغذیه آن، به کمک اتوترانسفورماتور یا با استفاده از جعبه دنده، تعداد دور مناسب کار را به دست آورید. برای اندازه گیری سرعت دورانی موتورهای الکتریکی، از دستگاهی به نام دورسنج استفاده می شود (شکل ۲۶-۴).



شکل ۲۶-۴- دورسنج دیجیتالی با حس کننده نوری و مکانیکی

شکل ۲۷-۴ نحوه قرارگیری این دورسنج را روی محور موتور الکتریکی به صورت مکانیکی نشان می دهد. بدیهی است برای اندازه گیری سرعت به صورت نوری باید حسگر نوری را به سمت محور و در نزدیکی آن قرار دهیم.



شکل ۲۷-۴- نحوه اندازه گیری سرعت دورانی موتور

■ شرایط کاری موتور: منظور از شرایط کاری آن است که بررسی کنیم موتوری که برای کار مورد نظر انتخاب می شود، چه مدت می تواند در حالت خاموش یا تحت بار کامل باشد. معمولاً شرایط کاری موتورهای یکی از دو حالت «کار مداوم» یا «کار متناوب» است. حالت کاری موتور روی پلاک با حرف S به همراه یک عدد مشخص می شود که در زمان انتخاب باید به آنها توجه کرد.

■ نوع (تیپ) موتور: در انتخاب نوع موتور به عواملی همچون نوع شبکه (سه فاز - تک فاز)، هزینه خرید، شرایط و تجهیزات

راه اندازی، گشتاور و جریان نامی موتور باید توجه کرد.

فیوز موتورهای الکتریکی حتماً باید متناسب با جریان درج شده روی پلاک مشخصات موتور (جریان کار موتور) انتخاب شود.

■ وضعیت نصب موتور : وضعیت نصب، یکی از عوامل فیزیکی است که در انتخاب یک موتور باید به آن توجه داشت، زیرا نوع یاتاقان‌های موتور برای وضعیت نصب ویژه‌ای طراحی شده است و اگر موتور در وضعیت نامناسبی نصب شود، عمر مفید دستگاه در آن وضعیت، کاهش می‌یابد.

در جدول ۲-۴ چگونگی نصب موتورهای الکتریکی بر اساس استاندارد (IEC) نشان داده شده است.

جدول ۲-۴

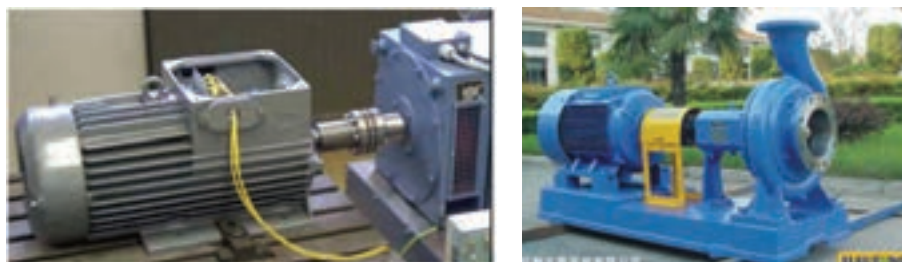
شکل ساختمانی ماشینهای الکتریکی					
شرح	شکل	علائم IEC - کد	شرح	شکل	علائم IEC - کد
ماشین برای وضعیت عمودی			ماشین با یاتاقان سپری		
مانند V3، اما سر آزاد محور در سمت پایین		V4	با دو یاتاقان سپری و طوق (فلنج) نصب		B5
با دو یاتاقان نمونه، پایه برای نصب روی دیواره، سر آزاد محور در سمت پایین		V5	با دو یاتاقان سپری و یک سر آزاد محور، برای نصب روی دیوار		B6
با دو یاتاقان سپری، طوق نصب و سر آزاد محور در سمت پایین		V70	مانند B6، اما سر آزاد محور در سمت چپ		B7
مانند V10، اما سطح نصب بر روی طرف پیشانی (جلو)		V18	مانند B6، اما برای نصب از سقف		B8
ماشین بدون یاتاقان و با یاتاقان مجزا			ماشین برای وضعیت عمودی		
بدون محور، بدنه دارای پایه		A2	با دو یاتاقان سپری و طوق (فلنج) نصب		B10
با دو یاتاقان سپری و یک یاتاقان مجزا		C2	سطح نصب بر روی سمت پیشانی (جلو)		B14
با یک یاتاقان مجزا و محور طوق دار		D1	مانند V1، اما سر آزاد محور در سمت بالا		V1
با دو یاتاقان مجزا سر محور آزاد		D9	مانند V1، اما طوق و سر آزاد محور در سمت بالا		V2
یاتاقان عرضی در بالا، طوق اتصال در پایین، نصب بر روی ستون حمل، آوار چینی، حلقه چاه.		W1			V3

◀ اتصال موتور برای تأمین قدرت مکانیکی

اگر بخواهیم موتوری را برای دستگاهی انتخاب یا با موتور قبلی آن جایگزین کنیم، باید به سیستم اتصال موتور به دستگاه توجه داشته باشیم. برای اتصال موتور به دستگاه دو حالت وجود دارد: الف) اتصال مستقیم و بدون تغییر سرعت، ب) اتصال با مبدل برای تغییر سرعت

■ اتصال مستقیم و بدون تغییر سرعت

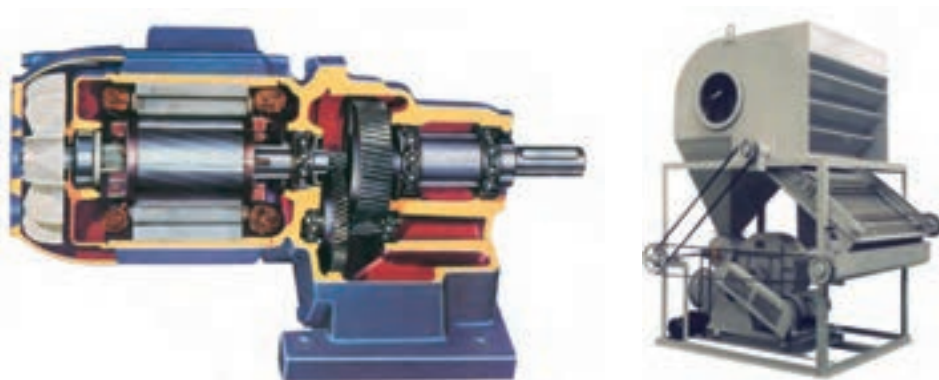
در صورتی که سرعت دستگاه با سرعت موتور یکی باشد، از اتصال مستقیم استفاده می‌شود. این کار با نصب مستقیم قطعه گردنده ماشین روی محور موتور (کوپل کردن) امکان پذیر است (شکل ۲۸-۴). معمولاً در موتورهای الکتریکی، که برای به حرکت درآوردن پمپ‌های چاه آب، پمپ‌های گریز از مرکز و تهویه هوای سالن پرورش طیور استفاده می‌شوند، انتقال قدرت مستقیم صورت می‌گیرد.



شکل ۲۸-۴- سیستم انتقال قدرت مستقیم

■ سیستم مبدل سرعت

اگر سرعت لازم برای وسیله مورد نظر با سرعت موتور انتخاب شده یکی نباشد، برای تبدیل سرعت از دستگاه‌های تغییر دور مانند جعبه دنده (گیربکس)، تسمه و چرخ تسمه یا زنجیر و چرخ زنجیر، استفاده می‌شود (شکل ۲۹-۴).



ب) تغییر دور موتور با جعبه دنده

الف) کاربرد تسمه و چرخ تسمه در ماشین بوجاری

شکل ۲۹-۴- کاربرد دستگاه‌های تغییر دور در موتور ماشین‌های کشاورزی



هدف: شناسایی قطعات مکانیکی و الکتریکی الکتروموتور و وسایل مورد نیاز: پیچ‌گوشتی ضربه خور، آچار رینگ، آچار بوکس، چکش و پولی کش سه شاخه
مراحل انجام کار:

۱- یک موتور الکتریکی را به همراه ابزار مناسب از انبار تحویل بگیرید (شکل ۴-۳۰).



شکل ۴-۳۰

۲- پیچ‌های درپوش جلو و عقب موتور را مطابق شکل ۴-۳۱ توسط آچار مناسب، باز کنید.



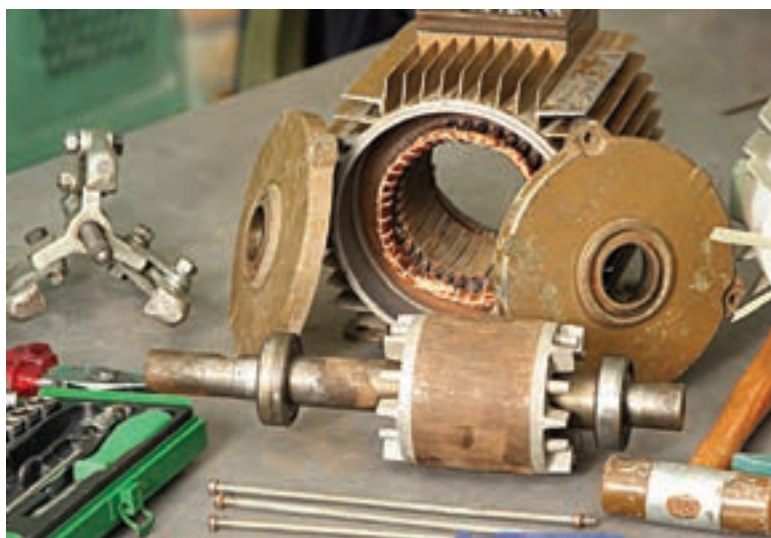
شکل ۴-۳۱

۳- نک پیچ‌گوشتی را روی درپوش‌ها بگذارید و با چکش، ضربه آرامی به آن وارد کنید تا درپوش‌ها از محل خود خارج شوند (شکل ۴-۳۲).



شکل ۴-۳۲

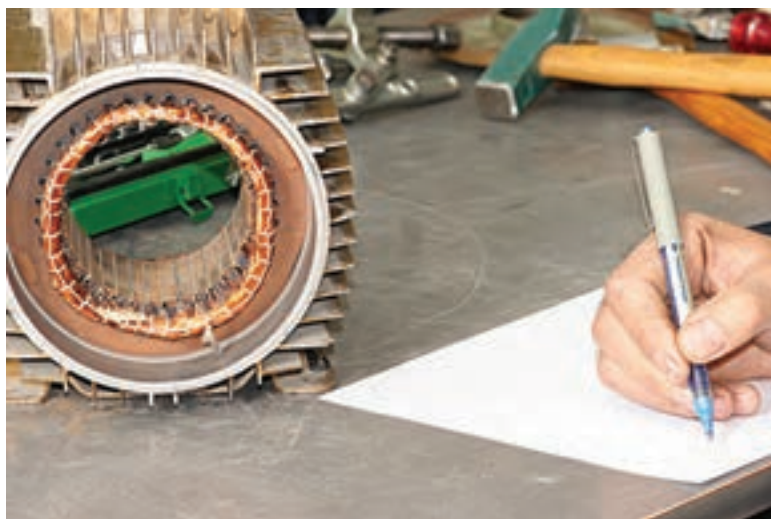
۴- روتور را از داخل استاتور بیرون بکشید (شکل ۴-۳۳).



شکل ۴-۳۳

۵- یاتاقان‌ها (بلبرینگ‌ها)، محور روتور (شفت)، استاتور، سیم‌پیچ‌ها، تخته کلم و نوع اتصال موتور را شناسایی کنید.

۶- مشاهدات خود را در دفتر گزارش کار ثبت کنید (شکل ۴-۳۴).

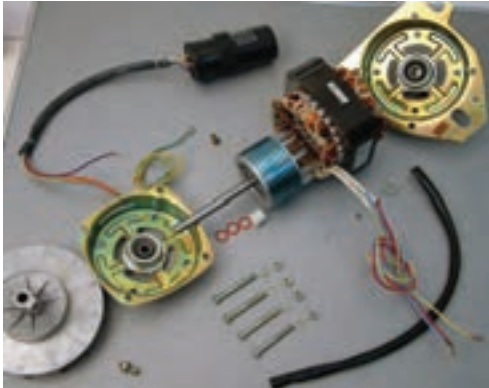


شکل ۴-۳۴

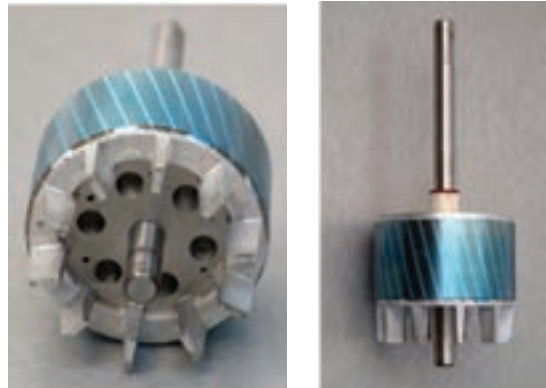
◀ الکتروموتورهای تک فاز

■ ساختمان

ساختمان داخلی این موتورها از یک قسمت ساکن (استاتور) و یک قسمت گردان (روتور) تشکیل شده است. استاتور و روتور این موتورها شبیه موتورهای سه فاز آسنکرون روتور قفسی است، با این تفاوت که در استاتور آنها دو نوع سیم پیچی «سیم پیچ اصلی» و «سیم پیچ راه انداز یا کمکی» وجود دارد. موتورهای تک فاز برای راه اندازی، نیاز به جریان متناوب تک فاز (N و L_1) دارند. این موتورها از اندازه های کوچک $\frac{1}{4}$ اسب بخار تا حدود ۵ اسب بخار ساخته می شوند (شکل ۳۵-۴).



شکل ۳۶-۴- اجزای موتور آسنکرون تک فاز



شکل ۳۵-۴- استاتور و روتور موتور آسنکرون تک فاز

■ اصول کار الکتروموتورهای تک فاز

اصول کار اغلب موتورهای تک فاز مانند موتورهای سه فاز بر خاصیت القایی استوار است. در نتیجه، برای به حرکت درآمدن به میدان دوار نیاز دارند. این موضوع در موتورهای سه فاز، به دلیل وجود سه سیم پیچ و سه جریان متناوب، که با یکدیگر اختلاف فاز متقارن دارند، امکان پذیر بود، اما در موتورهای تک فاز، با یک سیم پیچی و یک جریان، امکان ایجاد میدان دوار نیست. به همین دلیل، برای راه اندازی موتورهای تک فاز، از یک سیم پیچ دیگر به صورت موقت استفاده می شود. به این سیم پیچ، که در راه اندازی به کمک سیم پیچ اصلی می آید، سیم پیچ کمکی یا راه انداز (استارت) می گویند. این سیم پیچ، قادر است در لحظه راه اندازی، به همراه سیم پیچ اصلی، گشتاور قابل توجهی به محور روتور اعمال کند و باعث چرخش آن شود. از آنجایی که وظیفه سیم پیچ کمکی فقط راه اندازی موتور است، می توان پس از راه اندازی موتور آن را از مدار خارج کرد.

■ انواع موتورهای تک فاز

موتورهای تک فاز را بر اساس ساختمان داخلی و روش راه اندازی می توان به صورت زیر طبقه بندی کرد:

۱- موتورهای القایی (فاز شکسته - خازن دار)

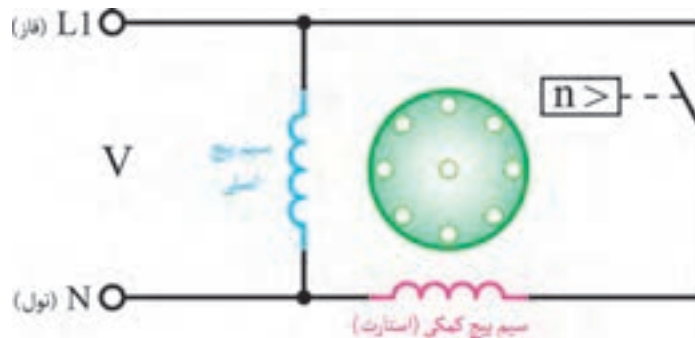
۲- موتورهای اونیورسال

موتور با فاز شکسته: در موتورهای القایی تک فاز با فاز شکسته، یک سیم پیچ اصلی و یک سیم پیچ کمکی در موتور وجود دارد. این دو سیم پیچ با هم به صورت موازی قرار می گیرند. سیم پیچ راه انداز پس از راه اندازی و رسیدن سرعت موتور به ۷۵٪

سرعت نامی به وسیله کلید تابع دور (کلید گریز از مرکز)، از مدار خارج می‌شود: قدرت این موتورها معمولاً بین $\frac{1}{4}$ تا $\frac{1}{3}$ اسب بخار است (شکل ۳۷-۴).



ب) شکل ظاهری

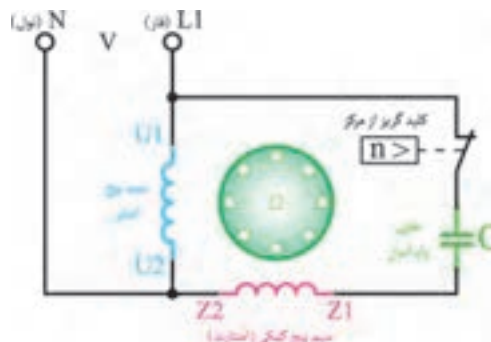


الف) مدار الکتریکی
شکل ۳۷-۴- موتور تک فاز با فاز شکسته

موتور با راه انداز خازنی: در موتورهای تک فاز با راه انداز خازنی، برای افزایش گشتاور موتور در لحظه راه اندازی، از خازن به صورت سری با سیم پیچ کمکی استفاده می‌شود. خازن مورد نظر از نوع الکترولیتی با ظرفیت بالاست و معمولاً به صورت جداگانه روی بدنه موتور نصب می‌شود. در مدار سیم پیچ راه انداز با خازن، از یک کلید گریز از مرکز (تابع دور) نیز استفاده می‌شود، که سیم پیچ کمکی و خازن را در ۷۵٪ دور نامی موتور از مدار خارج می‌کند. این موتورها با قدرت $\frac{1}{8}$ اسب بخار به بالا (رنج‌های استاندارد در صنعت) ساخته می‌شوند (شکل ۳۸-۴).



ب) شکل ظاهری



الف) مدار الکتریکی



د) خازن



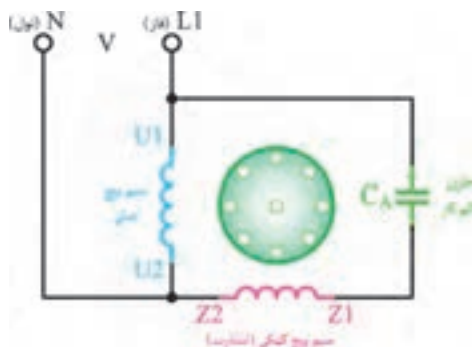
ج) کاربرد موتور تک فاز

شکل ۳۸-۴- موتور تک فاز با خازن راه انداز

موتور با خازن دائم کار : در این موتورها از یک خازن روغنی، که با سیم پیچ راه انداز سری شده است، استفاده می شود. این موتورها کلید تابع دور ندارند و سیم پیچ راه انداز به همراه خازن، پس از راه اندازی نیز در مدار باقی می ماند. شکل ۳۹-۴ مدار الکتریکی موتور تک فاز با خازن دائم کار را به همراه شکل ظاهری یک نمونه از این نوع موتورها نشان می دهد. قرار گرفتن خازن به صورت دائم در مدار، گشتاور درحالت کار را افزایش می دهد.



ب) شکل ظاهری



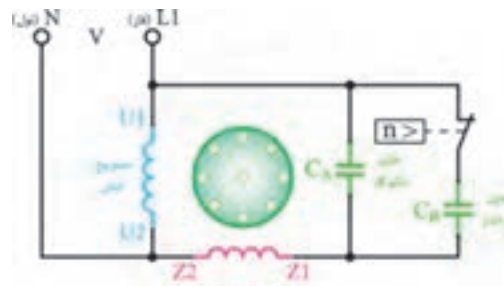
الف) مدار الکتریکی

شکل ۳۹-۴- موتور تک فاز با خازن دائم کار

موتور تک فاز دو خازنی : در این موتورها از یک خازن به صورت لحظه ای و یک خازن به صورت دائم کار استفاده می شود. این دو خازن با یکدیگر به صورت موازی و هر دو با سیم پیچ راه انداز به صورت سری قرار گرفته اند. پس از راه اندازی و رسیدن دور موتور به ۷۵٪ دور نامی، خازن راه انداز توسط کلید گریز از مرکز از مدار خارج می شود، ولی خازن دائم کار به همراه سیم پیچ راه انداز در مدار باقی می ماند. خازن راه انداز از نوع الکتrolیتی و خازن دائم کار از نوع روغنی است. این موتورها ترکیبی از خصوصیات دو نوع موتور قبل را دارند، یعنی هم دارای گشتاور راه اندازی و هم گشتاور کار خوبی هستند (شکل ۴۰-۴).



ب) شکل ظاهری

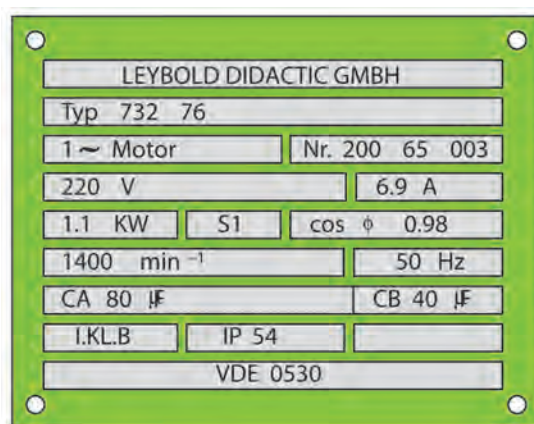


الف) مدار الکتریکی

شکل ۴۰-۴- موتور تک فاز دو خازنی

آشنایی با پلاک مشخصات الکتروموتورهای تک فاز
برای استفاده درست از موتورها لازم است تا پلاک مشخصات آنها را مورد توجه قرار دهیم.

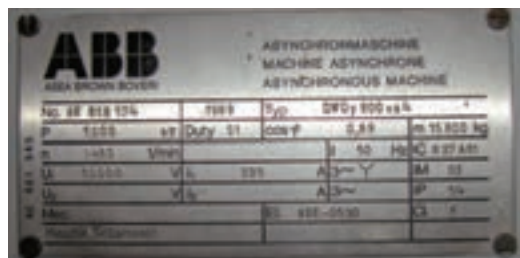
شماره	اطلاعات داده شده
۱	نام کارخانه سازنده
۲	شماره نوع ماشین (تیپ ماشین)
۳	نوع جریان (مستقیم یا متناوب تک فاز سه فاز)
۴	نوع ماشین (موتور یا مولد)
۵	شماره تولید ماشین
۶	ولتاژ نامی
۷	جریان نامی
۸	توان نامی
۹	حالت کاری (دائم یا موقت)
۱۰	ضریب توان
۱۱	سرعت نامی
۱۲	فرکانس نامی (فرکانس کار)
۱۳	ظرفیت خازن راه انداز (الکترولیتی - CA)
۱۴	ظرفیت خازن دائم کار (روغنی - CB)
۱۵	نوع محافظت موتور
۱۶	شماره استاندارد



شکل ۴-۴۱

در شکل ۴-۴۱ پلاک مشخصات یک موتور تک فاز دو خازنی را مشاهده می کنید.

- ۱- ترانسفورماتور را تعریف کنید.
- ۲- ساختمان ترانسفورماتورهای تک فاز را شرح دهید.
- ۳- اساس کار ترانسفورماتور و چگونگی القای را شرح دهید.
- ۴- ترانسفورماتور کاهنده و افزایشنده را تعریف کنید.
- ۵- انواع موتورهای الکتریکی را از نظر نوع جریان و تعداد فاز نام ببرید.
- ۶- ساختمان موتورهای الکتریکی را توضیح دهید.
- ۷- اصول کار موتورهای الکتریکی سه فاز را توضیح دهید.
- ۸- اطلاعات پلاک مشخصات شکل ۴۲-۲ را استخراج کنید.



شکل ۴۲-۴

- ۹- در انتخاب موتور الکتریکی به چه نکاتی باید دقت کرد؟
- ۱۰- انواع سیستم‌های انتقال قدرت در موتورهای الکتریکی را توضیح دهید.
- ۱۱- اصول کار موتورهای الکتریکی تک فاز را توضیح دهید.
- ۱۲- طرز کار موتورهای الکتریکی تک فاز القایی را شرح دهید.
- ۱۳- مدار الکتریکی انواع موتورهای تک فاز القایی را ترسیم کنید.
- ۱۴- کاربرد هر یک از موتورهای الکتریکی تک فاز القایی را بیان کنید.